



(21) 申请号 201420257049. 0

(22) 申请日 2014. 05. 16

(73) 专利权人 温州国杰健身器材有限公司  
地址 325200 浙江省温州市瑞安市韩田工业  
区玉河西路 68 号

(72) 发明人 韩国杰 张明宝

(74) 专利代理机构 杭州斯可睿专利事务有限  
公司 33241

代理人 薛辉

(51) Int. Cl.

A61H 1/00 (2006. 01)

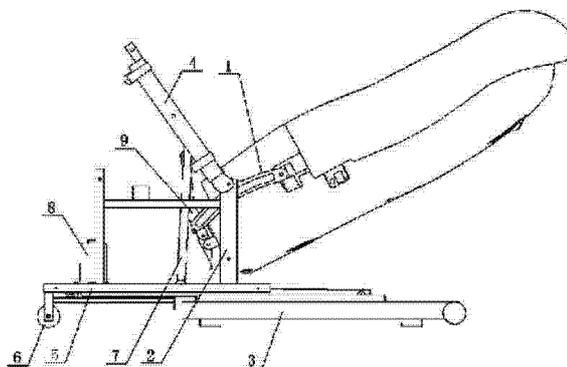
权利要求书1页 说明书2页 附图3页

(54) 实用新型名称

一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅

(57) 摘要

本实用新型公开了一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅,包括坐垫支架、靠背支架和底座支架,其特征在于:底座支架由前底座支架和后底座支架两部分组成,前底座支架的前端设有滚轮滚动支撑在地面上,后端设有滑轨滑动支撑在后底座支架上,前后底座支架之间的前后相对运动由电动推杆进行推动,所述坐垫支架的后端与前底座支架上固定设有的固定支杆铰接连接,坐垫支架的中间与摆动支杆的上端铰接连接,摆动支杆的下端与后底座支架的前端铰接连接,所述靠背支架的下端与固定支杆铰接连接并通过联接杆与坐垫支架固定连接。本实用新型相比同类功能按摩椅,结构简单,在靠背与墙壁之间距离小于20cm时可保证靠背后仰倾角达到最适合人体的160-165度零重力范围。



1. 一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅,包括坐垫支架、靠背支架和底座支架,其特征在于:底座支架由前底座支架和后底座支架两部分组成,后底座支架固定设置,前底座支架相对后底座支架前后活动设置,前底座支架的前端设有滚轮滚动支撑在地面上,后端设有滑轨滑动支撑在后底座支架上,前后底座支架之间的前后相对运动由电动推杆进行推动,所述坐垫支架的后端与前底座支架上固定设置的固定支杆铰接连接,坐垫支架的中间与摆动支杆的上端铰接连接,摆动支杆的下端与后底座支架的前端铰接连接,所述靠背支架的下端与固定支杆铰接连接并通过联接杆与坐垫支架固定连接。

2. 根据权利要求1所述的一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅,其特征在于:所述电动推杆的动力部分在前底座支架上安装,电动推杆的推杆部分铰接连接在后底座支架上。

## 一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及的是一种按摩椅的改进发明。

### 背景技术

[0002] 现有的按摩椅,越来越人性化设计。目前市场上出现了一种向前滑动实现零重力状态的按摩椅,它具备两个功能,一是可实现零重力状态,即靠背和坐垫一起可后倾一定角度,二是靠背在后倾过程中靠背会向前移动,从而使靠背与背后墙壁之间的预留空间距离可以尽量缩小,按摩椅安放时不需占用太多空间。但是,现有技术具备上述功能的按摩椅,结构相对复杂,虽然专利号 201320591468.8、发明名称《一种向前滑动实现零重力状态的按摩椅》提供的技术相对简单,但由于受结构设计限制,靠背在后倾过程中向前移动的距离较小,所以按摩椅在安放时至少要保证靠背与墙壁之间距离大于 35cm,同时靠背的后仰倾角也较小,一般最大只能在 150 度左右,不能达到最适合人体的 160-165 度零重力范围。

### 发明内容

[0003] 鉴于现有技术的不足,本实用新型的目的在于提供一种结构简单,在靠背与墙壁之间距离小于 20cm 时可保证靠背后仰倾角达到最适合人体的 160-165 度零重力范围的按摩椅。

[0004] 本实用新型是采取如下技术方案来完成的:

[0005] 一种座椅前移同时实现零重力的按摩椅,包括坐垫支架、靠背支架和底座支架,其特征在于:底座支架由前底座支架和后底座支架两部分组成,后底座支架固定设置,前底座支架相对后底座支架前后活动设置,前底座支架的前端设有滚轮滚动支撑在地面上,后端设有滑轨滑动支撑在后底座支架上,前后底座支架之间的前后相对运动由电动推杆进行推动,所述坐垫支架的后端与前底座支架上固定设置的固定支杆铰接连接,坐垫支架的中间与摆动支杆的上端铰接连接,摆动支杆的下端与后底座支架的前端铰接连接,所述靠背支架的下端与固定支杆铰接连接并通过联接杆与坐垫支架固定连接。

[0006] 采用上述技术方案后,前底座支架相对后底座支架的活动距离可以很远,只要电动推杆的行程有多大就能推多远,这样通过固定支杆、摆动支杆的合理长度设计及固定支杆、摆动支杆与前后底座支架合适铰接点位置设计,就能解决背景专利技术的不足,不仅结构简单实现零重力状态,保证靠背后仰倾角达到最适合人体的 160-165 度零重力范围,而且靠背在后倾过程中靠背会向前移动更大的距离,使靠背与背后墙壁之间的预留空间距离在原来基础上更为缩小,据实际测算,本实用新型按摩椅在安放时只要保证靠背与墙壁之间距离大于 20cm 即可,按摩椅安放时所占用空间大大缩小。

[0007] 作为优选,所述电动推杆的动力部分在前底座支架上安装,电动推杆的推杆部分铰接连接在后底座支架上。

### 附图说明

- [0008] 本实用新型有如下附图：
- [0009] 图 1 为本实用新型的立体结构示意图，
- [0010] 图 2 为图 1 的侧视平面图(靠背未后仰状态)，
- [0011] 图 3 为图 1 的侧视平面图(靠背后仰状态)。

### 具体实施方式

[0012] 如图所示,本实用新型的座椅前移同时实现零重力的按摩椅,包括坐垫支架 4、靠背支架 1 和底座支架,底座支架由前底座支架 5 和后底座支架 3 两部分组成,后底座支架 3 固定设置,前底座支架 5 相对后底座支架 3 前后活动设置,前底座支架 5 的前端设有滚轮 6 滚动支撑在地面上,后端设有滑轨滑动支撑在后底座支架 3 上,前后底座支架之间的前后相对运动由电动推杆 8 进行推动,电动推杆 8 的动力部分在前底座支架 5 上安装,电动推杆 8 的推杆部分铰接连接在后底座支架 3 上;所述坐垫支架 4 的后端与前底座支架 5 上固定设置的固定支杆 2 铰接连接,坐垫支架 4 的中间与摆动支杆 7 的上端铰接连接,摆动支杆 7 的下端与后底座支架 3 的前端铰接连接,所述靠背支架 1 的下端与固定支杆 2 铰接连接并通过联接杆 9 与坐垫支架 4 固定连接。

[0013] 本实用新型的工作过程是:在图 2 状态下,电动推杆的推杆进行外伸动作后会推动前底座支架向前移动,在固定支杆和摆动支杆的共同作用下,靠背开始后仰并同时向前移动,直至图 3 状态下靠背后仰倾角达到最适合人体的 160-165 度零重力范围,在整个靠背后仰过程中,靠背与墙壁之间距离只是靠近 20cm 左右。本实用新型相比同类功能按摩椅,结构简单,在靠背与墙壁之间距离小于 20cm 时可保证靠背后仰倾角达到最适合人体的 160-165 度零重力范围。

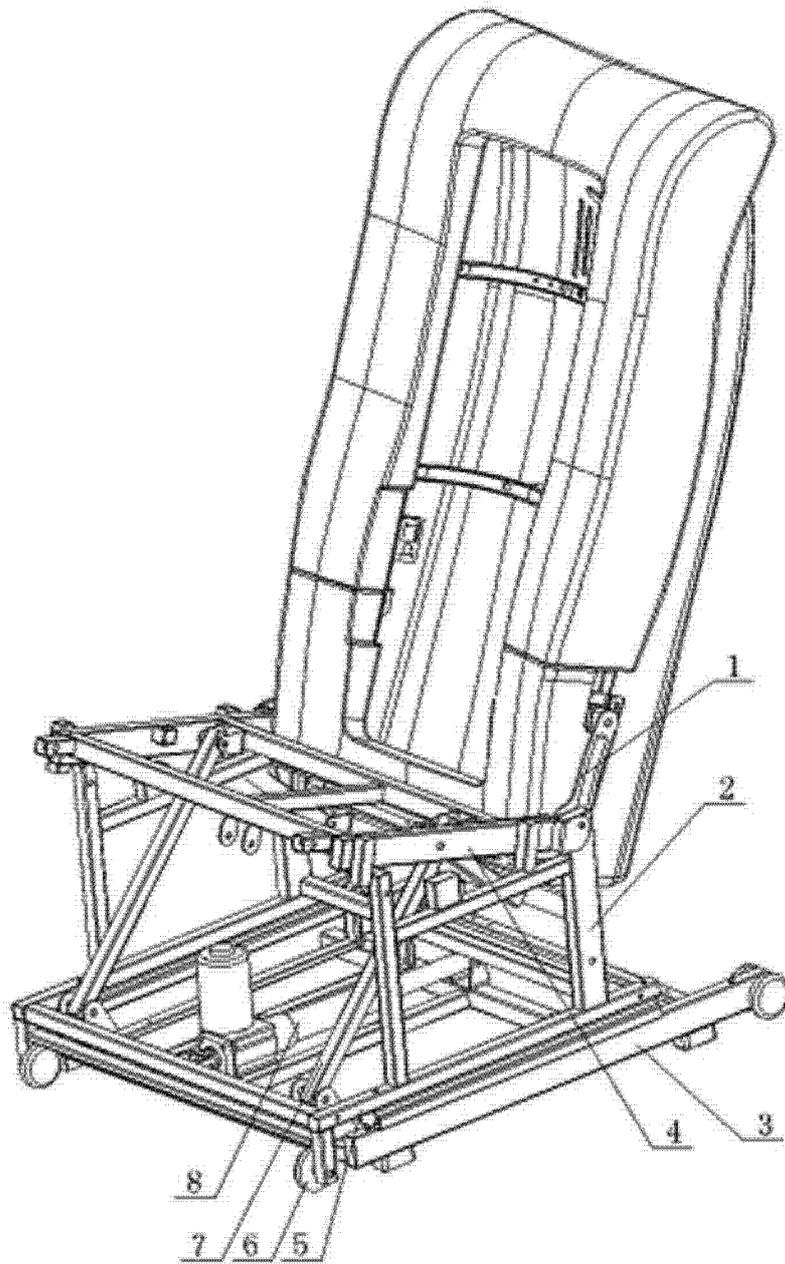


图 1

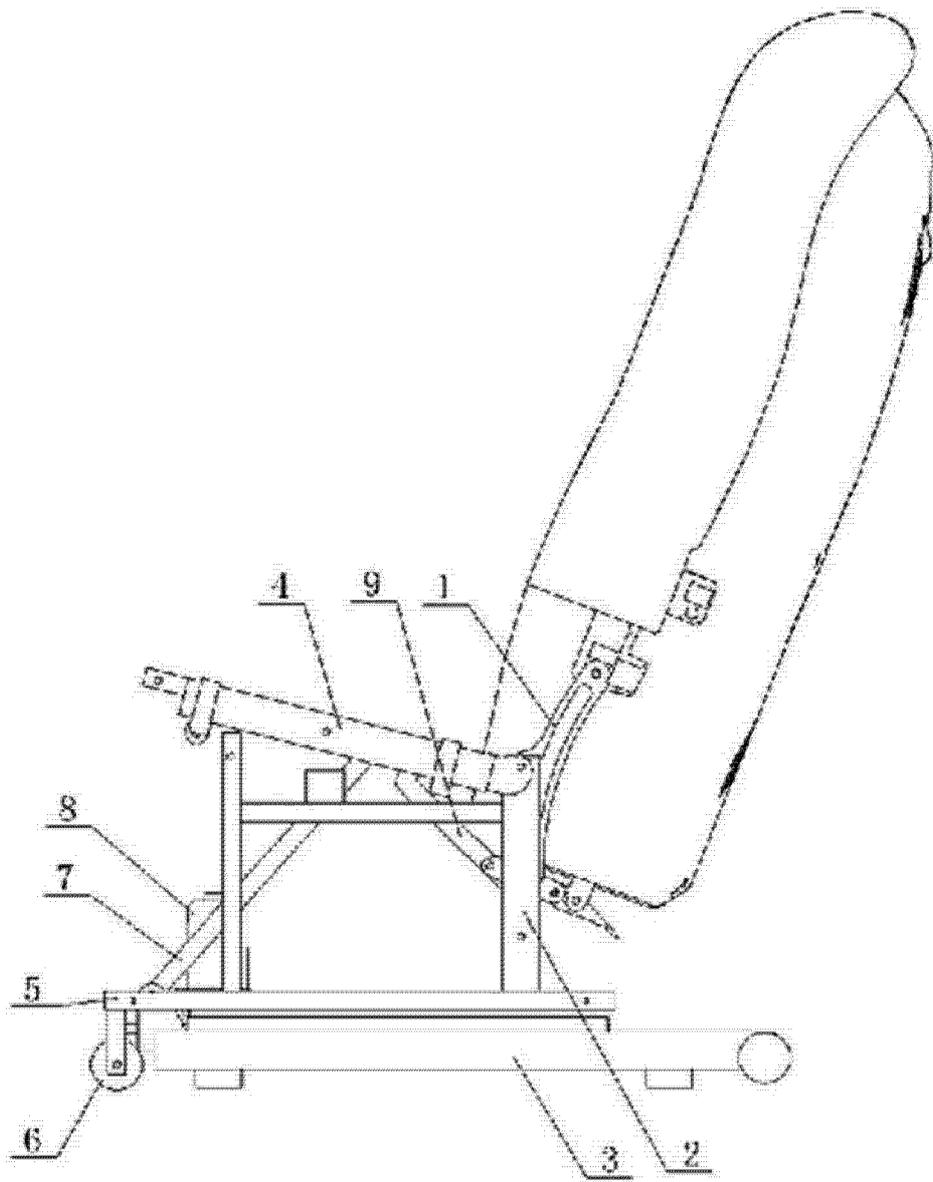


图 2

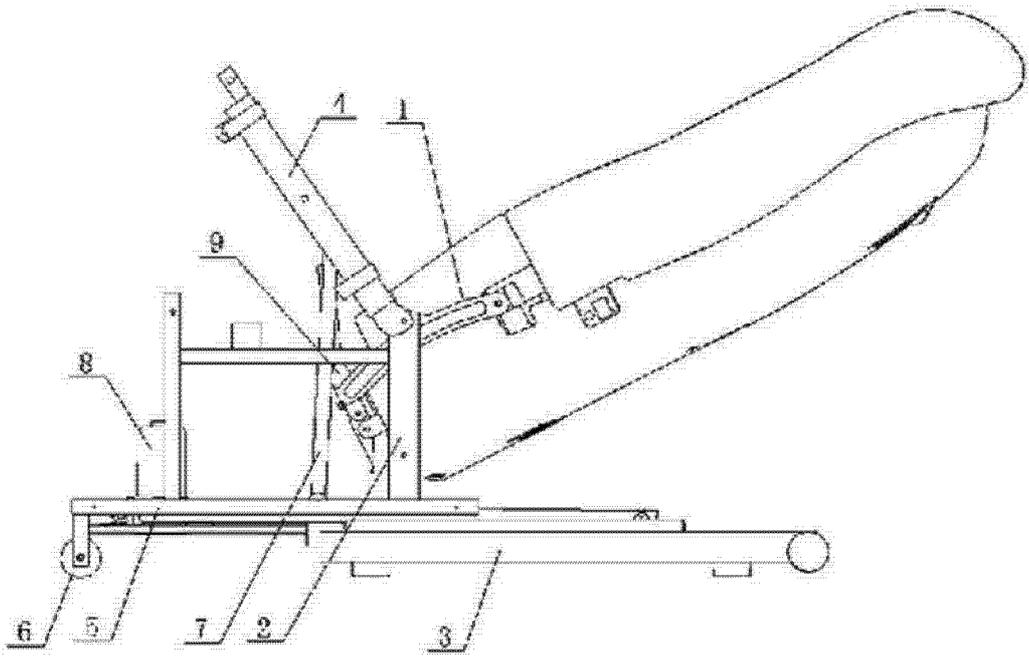


图 3