

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載  
 【部門区分】第 2 部門第 5 区分  
 【発行日】平成 18 年 8 月 24 日 (2006.8.24)

【公開番号】特開 2002-120594 (P2002-120594A)  
 【公開日】平成 14 年 4 月 23 日 (2002.4.23)  
 【出願番号】特願 2000-316366 (P2000-316366)  
 【国際特許分類】

**B 6 0 K 31/00 (2006.01)**

**B 6 0 R 21/00 (2006.01)**

**F 0 2 D 29/02 (2006.01)**

G 0 8 G 1/16 (2006.01)

【F I】

B 6 0 K 31/00 Z

B 6 0 R 21/00 6 2 4 G

B 6 0 R 21/00 6 2 4 D

B 6 0 R 21/00 6 2 6 F

B 6 0 R 21/00 6 2 6 G

F 0 2 D 29/02 3 0 1 D

G 0 8 G 1/16 E

【手続補正書】

【提出日】平成 18 年 7 月 4 日 (2006.7.4)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 7 9

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 7 9】

先ず、ステップ S 4 1 で 1 分カウンタを 1 インクリメントする。物体検知装置 S t の検知は 1 0 0 m s e c 毎に行われるので、1 s e c に 1 0 回、1 分に 6 0 0 回カウンタが進む。続くステップ S 4 2 で移動物メモリに記憶されている先行車以外のターゲット T 2 ~ T 4 のうち、対向車を除く並走車 (ターゲット T 2 ~ T 4) の数を算出し、ステップ S 4 3 で並走車カウンタに並走車の数を加算する。並走車と対向車との識別は、自車速とターゲットの相対速との和が 0 または正ならば並走車とし、負ならば対向車とする。