

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第6部門第3区分

【発行日】平成19年3月15日(2007.3.15)

【公開番号】特開2005-250989(P2005-250989A)

【公開日】平成17年9月15日(2005.9.15)

【年通号数】公開・登録公報2005-036

【出願番号】特願2004-62578(P2004-62578)

【国際特許分類】

G 0 6 T 7/20 (2006.01)

H 0 4 N 7/18 (2006.01)

【F I】

G 0 6 T 7/20 B

H 0 4 N 7/18 D

【手続補正書】

【提出日】平成19年1月29日(2007.1.29)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 2 7

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 2 7】

上記初期処理によって、本実施形態の移動物体追跡方法で使用する、以下の入力データが得られる。

(1) ビデオ画像から得られた入力フレーム

(2) 追跡領域の位置(本例では領域角位置の座標)

(3) 選択される特徴点の総個数Nf

(4) 前景検出結果

上記初期処理の結果は、図2に示すように特徴点セレクタ20へ入力される。特徴点セレクタ20はこれら入力に基づき、特徴点リスト(FpsL)3\_1を出力する。特徴点リスト21には、入力フレームにおける追跡領域11内で選択された最大Nf個の特徴点が含まれている。なお、ここで使用する前景検出技術によっては、すべての特徴点が追跡対象の移動物体10上に設定されるとは限らない。

【手続補正2】

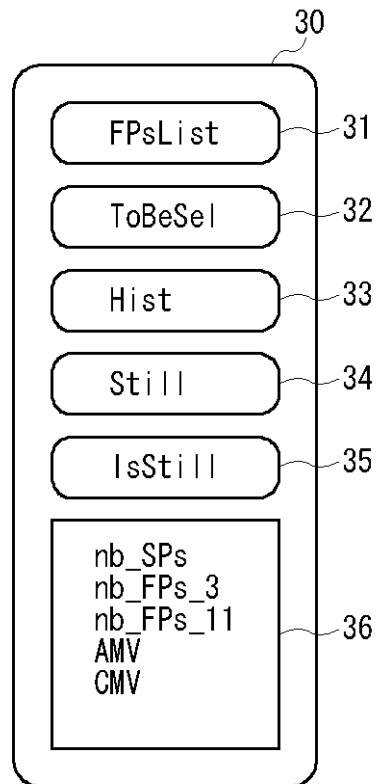
【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図3

【補正方法】変更

【補正の内容】

【図3】



【手続補正3】

【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図9

【補正方法】変更

【補正の内容】

【図9】

処理412

追跡領域

