



(19) 中華民國智慧財產局

(12) 新型說明書公告本

(11) 證書號數：TW M482011 U

(45) 公告日：中華民國 103 (2014) 年 07 月 11 日

(21) 申請案號：102222380

(22) 申請日：中華民國 102 (2013) 年 11 月 29 日

(51) Int. Cl. : **F16H1/00 (2006.01)**

(30) 優先權：2012/12/06 美國 13/706,567

(71) 申請人：楊泰和(中華民國) YANG, TAI HER (TW)

彰化縣溪湖鎮中興八街 59 號

(72) 新型創作人：楊泰和 YANG, TAI HER (TW)

申請專利範圍項數：7 項 圖式數：8 共 22 頁

(54) 名稱

可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系

BI-ROTATING DIRECTIONAL INPUT AND CONSTANT ROTATING DIRECTIONAL OUTPUT WHEEL SYSTEM CAPABLE OF PREVENTING REVERSE ROTATION WHEEL SYSTEM FROM GENERATING FOLLOWING DAMP

(57) 摘要

本新型為一種關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。

The present invention relates to an improved bi-rotating directional input and constant rotating directional output wheel system, which is characterized in that: a unidirectional transmission device is respectively installed between a first driving rotating directional input wheel set and a bi-rotating directional joint input shaft, between a first driving rotating directional output wheel set and a constant rotating directional output rotation part and between the constant rotating directional output rotation part and the joint input shaft, thereby preventing the transmission set in the first driving rotating direction from being linked and generating the following damp while being driven in a second driving rotating direction.

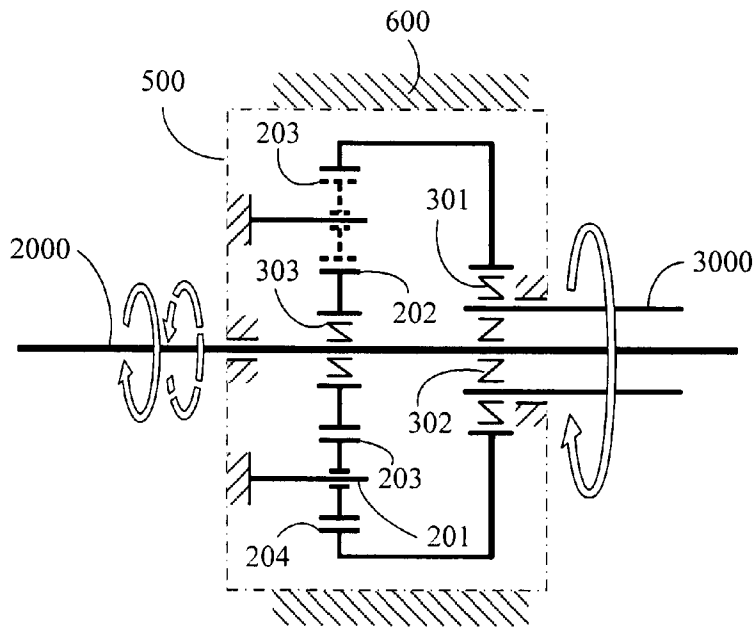


圖 1

- 201 . . . 遊星輪軸
- 202 . . . 太陽輪
- 203 . . . 遊星輪
- 204 . . . 外環輪
- 301、302、
- 303 . . . 單向傳動裝置
- 400 . . . 周轉輪支臂環架
- 500 . . . 傳動輪系之殼體
- 600 . . . 機體
- 2000 . . . 輸入軸
- 3000 . . . 輸出軸

## 新型摘要

※ 申請案號： 102222380

※ 申請日： 102. 11. 29

※IPC 分類：F16H1/00 (2006.01)

【新型名稱】(中文/英文)

可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系

BI-ROTATING DIRECTIONAL INPUT AND CONSTANT ROTATING DIRECTIONAL OUTPUT WHEEL SYSTEM CAPABLE OF PREVENTING REVERSE ROTATION WHEEL SYSTEM FROM GENERATING FOLLOWING DAMP

【中文】

本新型為一種關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。

【英文】

The present invention relates to an improved bi-rotating directional input and constant rotating directional output wheel system, which is characterized in that: a unidirectional transmission device is respectively installed between a first driving rotating directional input wheel set and a bi-rotating directional joint input shaft, between a first driving rotating directional output wheel set and a constant rotating directional output rotation part and between the constant rotating directional output rotation part and the joint input shaft, thereby preventing the transmission set in the first driving rotating direction from being linked and generating the following damp while being driven in a second driving rotating direction.

**【代表圖】**

**【本案指定代表圖】**：第（ 1 ）圖。

**【本代表圖之符號簡單說明】**：

201：遊星輪軸

202：太陽輪

203：遊星輪

204：外環輪

301、302、303：單向傳動裝置

400：周轉輪支臂環架

500：傳動輪系之殼體

600：機體

2000：輸入軸

3000：輸出軸

# 新型專利說明書

(本說明書格式、順序，請勿任意更動)

## 【新型名稱】(中文/英文)

可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系

BI-ROTATING DIRECTIONAL INPUT AND CONSTANT ROTATING DIRECTIONAL OUTPUT WHEEL SYSTEM CAPABLE OF PREVENTING REVERSE ROTATION WHEEL SYSTEM FROM GENERATING FOLLOWING DAMP

## 【技術領域】

【0001】 本新型為一種關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，為供應用於人力或引擎或電馬達或流力馬達所驅動之動力系統，藉著操控輸入軸轉向之變換，而使此項可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，在不同轉向輸入時，產生相同或不同速比之輸出者，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。

## 【先前技術】

【0002】 傳統雙轉向輸入恆轉向輸出之傳動輪系，其在兩輸入轉向其中之一運作時，另一輸入轉向之輪組會被驅動，而使部分輪組形成空轉隨動阻尼之無效負荷為其缺失者。

## 【新型內容】

【0003】 傳統雙轉向輸入恆轉向輸出之傳動輪系，其在兩輸入轉向其中之一運作時，另一輸入轉向之輪組會被驅動，而使部分輪組形成空轉隨動阻尼之無效負荷為其缺失者；

【0004】 本新型為一種關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，為供應用於人力或引擎或電馬達或流力馬達所驅動之動力系統，藉著操控輸入軸轉向之變換，而使此項可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，在不同轉向輸入時，產生相同或不同速比之輸出者，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。

#### 【圖式簡單說明】

##### 【0005】

圖 1 所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之一。

圖 2 所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之二。

圖 3 所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之三。

圖 4 所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之四。

圖 5 所示為本新型圖 1 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖。

圖 6 所示為本新型圖 2 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖。

圖 7 所示為本新型圖 3 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖。

圖 8 所示為本新型圖 4 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖。

### 【實施方式】

【0006】 傳統雙轉向輸入恆轉向輸出之傳動輪系，其在兩輸入轉向其中之一運作時，另一輸入轉向之輪組會被驅動，而使部分輪組形成空轉隨動阻尼之無效負荷為其缺失者；

【0007】 本新型為一種關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，為供應用於人力或引擎或電馬達或流力馬達所驅動之動力系統，藉著操控輸入軸轉向之變換，而使此項可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，在不同轉向輸入時，產生相同或不同速比之輸出者，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。

【0008】 圖 1 所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之一；

【0009】 如圖 1 中所示，為由遊星輪系所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

【0010】 --由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)，輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

【0011】 傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆

向輸出輪系之機件者；

【0012】 機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

【0013】 --輸入軸(2000)與太陽輪(202)之間設置單向傳動裝置(303)；

【0014】 --外環輪(204)與太陽輪(202)之間設有遊星輪(203)；遊星輪(203)之中心迴轉於遊星輪軸(201)，遊星輪軸(201)之一端固定於傳動輪系之殼體(500)；

【0015】 --外環輪(204)之環狀結構體與輸出軸(3000)之間設有單向傳動裝置(301)；

【0016】 --太陽輪(202)、遊星輪(203)、外環輪(204)可為由齒輪或摩擦輪所構成；

【0017】 --藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

【0018】 --藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動太陽輪(202)再驅動遊星輪(203)及外環輪(204)，經外環輪(204)之環狀結構體及單向傳動裝置(301)，驅動輸出軸(3000)作與第一驅動轉向相同轉向之輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉。

【0019】 圖2所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之二；

【0020】 如圖2中所示，為由周轉輪系所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

【0021】 --由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出

軸(3000)，輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

【0022】 傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

【0023】 機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

【0024】 --輸入軸(2000)與內斜輪(402)之間設置單向傳動裝置(303)；

【0025】 --外斜輪(404)與內斜輪(402)之間設有周轉輪(403)；周轉輪(403)之中心迴轉於周轉輪軸(401)；周轉輪軸(401)之一端結合於周轉輪支臂環架(400)，而周轉輪支臂環架(400)固定於傳動輪系之殼體(500)；

【0026】 --外斜輪(404)與輸出軸(3000)之間設有單向傳動裝置(301)；

【0027】 --內斜輪(402)、周轉輪(403)、外斜輪(404)可為由齒輪或摩擦輪所構成；

【0028】 --以內斜輪(402)驅動周轉輪(403)之傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0029】 --以周轉輪(403)驅動外斜輪(404)之傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0030】 --藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

【0031】 --藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動內斜輪(402)再驅動周轉輪(403)及外斜輪(404)，經外斜輪(404)及單向傳動裝置(301)，驅動輸出軸(3000)作與第

一驅動轉向相同轉向之輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉。

【0032】 圖3所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之三；

【0033】 如圖3中所示，為由不同傳動轉向之傳動裝置呈共構所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

【0034】 --由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)；輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承者；

【0035】 傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

【0036】 機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

【0037】 --輸入軸(2000)貫穿於傳動輪(602)，兩者之間設有單向傳動裝置(303)；

【0038】 --傳動輪(602)與傳動輪(603)呈不同轉向傳動，傳動輪(603)與傳動輪(606)共同結合於轉軸(604)，轉軸(604)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

【0039】 --傳動輪(602)、(603)為由齒輪或摩擦輪所構成者；

【0040】 --傳動輪(605)、(606)為由帶輪或鏈輪所構成者；

【0041】 --傳動輪(606)與傳動輪(605)為藉由傳動帶(607)作傳動之帶輪或鏈輪或由同轉向傳動輪組之內齒輪組所構成；

【0042】 --傳動輪(605)與輸出軸(3000)之間設置單向傳動裝置(301)；

【0043】 --不同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0044】 --同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0045】 --同轉向傳動輪組包括配置傳動帶(607)、傳動帶(607)包括由平板帶、V型帶、齒形帶或鋼帶之帶輪，或配置鏈條之鏈輪所構成者；

【0046】 --藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)，驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

【0047】 --藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動傳動輪(602)，再由傳動輪(602)驅動傳動輪(603)及傳動輪(606)，再由傳動輪(606)驅動傳動輪(605)以經單向傳動裝置(301)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉者。

【0048】 圖4所示為本新型可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之實施例示意圖之四；

【0049】 如圖4中所示，為由不同傳動轉向之齒輪組或摩擦輪組呈共構所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

【0050】 --由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)；輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承者；

【0051】 傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

【0052】 機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

【0053】 --輸入軸(2000)貫穿於傳動輪(602)，兩者之間設有單向

傳動裝置(303)；

【0054】 --傳動輪(602)與傳動輪(603)呈不同轉向傳動，傳動輪(603)與傳動輪(616)共同結合於轉軸(604)，轉軸(604)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

【0055】 --傳動輪(616)經迴轉於轉軸(618)之傳動輪(617)再驅動傳動輪(615)構成同轉向傳動輪組；

【0056】 --轉軸(618)為結合於傳動輪系之殼體(500)，傳動輪(617)迴轉於轉軸(618)；或由傳動輪(617)結合於轉軸(618)而由傳動輪(617)與轉軸(618)共同作迴轉運作，而轉軸(618)與殼體(500)之間設有軸承；

【0057】 --傳動輪(615)套合於輸出軸(3000)，兩者之間設置單向傳動裝置(301)；

【0058】 --傳動輪(602)、(603)、(615)、(616)、(617)為由齒輪或摩擦輪所構成者；

【0059】 --不同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0060】 --同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

【0061】 --同轉向傳動輪組包括內齒輪組或內摩擦輪組所構成者；

【0062】 --藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

【0063】 --藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動傳動輪(602)，再由傳動輪(602)驅動傳動輪(603)及傳動輪(616)，再由傳動輪(616)經傳動輪(617)再驅動傳動輪

(615)，而由傳動輪(615)經單向傳動裝置(301)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉者；

【0064】 前述圖 1～圖 4 所述之實施例進一步可在輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間設置離合裝置(CL100)，以供對輸出作離合操控者；

【0065】 圖 5 所示為本新型圖 1 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖；

【0066】 如圖 5 中所示，其主要構成特徵為於圖 1 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)者。

【0067】 圖 6 所示為本新型圖 2 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖；

【0068】 如圖 6 中所示，其主要構成特徵為於圖 2 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)者。

【0069】 圖 7 所示為本新型圖 3 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖；

【0070】 如圖 7 中所示，其主要構成特徵為於圖 3 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)者。

【0071】 圖 8 所示為本新型圖 4 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)之實施例示意圖；

【0072】 如圖 8 中所示，其主要構成特徵為於圖 4 輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間增設離合裝置(CL100)者。

【0073】 前述圖 5～圖 8 所述離合裝置(CL100)包括藉由人力、或機力、或扭力、或離心力、或電磁力、或流力所操控作閉合之運作以聯結輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)作傳動，或作脫離之運作以切斷輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)間之傳動關係者。

【符號說明】

【0074】

201：遊星輪軸

202：太陽輪

203：遊星輪

204：外環輪

301、302、303：單向傳動裝置

400：周轉輪支臂環架

401：周轉輪軸

402：內斜輪

403：周轉輪

404：外斜輪

500：傳動輪系之殼體

600：機體

602、603、605、606、615、616、617：傳動輪

604、618：轉軸

607：傳動帶

2000：輸入軸

3000：輸出軸

3001：迴轉負載

CL100：離合裝置

## 申請專利範圍

1. 一種可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，為關於雙轉向輸入恆轉向輸出輪系之改良，供應用於人力或引擎或電馬達或流力馬達所驅動之動力系統，藉著操控輸入軸轉向之變換，而使此項可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，在不同轉向輸入時，產生相同或不同速比之輸出者，其主要特徵為在其中第一驅動轉向輸入輪組與雙轉向共同輸入軸之間，及第一驅動轉向輸出輪組與恆向輸出轉部之間，及恆向輸出轉部與共同輸入軸之間皆設置單向傳動裝置，以避免在由第二驅動轉向驅動時，同時牽動第一驅動轉向之傳動組件，形成隨動之阻尼者。
2. 如申請專利範圍第 1 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，包括由遊星輪系所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)，輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

輸入軸(2000)與太陽輪(202)之間設置單向傳動裝置(303)；

外環輪(204)與太陽輪(202)之間設有遊星輪(203)；遊星輪(203)之中心迴轉於遊星輪軸(201)，遊星輪軸(201)之一端固定於傳動輪系之殼體(500)；

外環輪(204)之環狀結構體與輸出軸(3000)之間設有單向傳動裝置(301)；

太陽輪(202)、遊星輪(203)、外環輪(204)可為由齒輪或摩擦輪所構成：

藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動太陽輪(202)再驅動遊星輪(203)及外環輪(204)，經外環輪(204)之環狀結構體及單向傳動裝置(301)，驅動輸出軸(3000)作與第一驅動轉向相同轉向之輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉。

3. 如申請專利範圍第 1 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，包括由周轉輪系所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)，輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

輸入軸(2000)與內斜輪(402)之間設置單向傳動裝置(303)；

外斜輪(404)與內斜輪(402)之間設有周轉輪(403)；周轉輪(403)之中心迴轉於周轉輪軸(401)；周轉輪軸(401)之一端結合於周轉輪支臂環架(400)，而周轉輪支臂環架(400)固定於傳動輪系之殼體(500)；

外斜輪(404)與輸出軸(3000)之間設有單向傳動裝置(301)；

內斜輪(402)、周轉輪(403)、外斜輪(404)可為由齒輪或摩擦輪所

構成；

以內斜輪(402)驅動周轉輪(403)之傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

以周轉輪(403)驅動外斜輪(404)之傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動內斜輪(402)再驅動周轉輪(403)及外斜輪(404)，經外斜輪(404)及單向傳動裝置(301)，驅動輸出軸(3000)作與第一驅動轉向相同轉向之輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉。

4. 如申請專利範圍第 1 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，包括由不同傳動轉向之傳動裝置呈共構所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)；輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承者；

傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

輸入軸(2000)貫穿於傳動輪(602)，兩者之間設有單向傳動裝置(303)；

傳動輪(602)與傳動輪(603)呈不同轉向傳動，傳動輪(603)與傳動

輪(606)共同結合於轉軸(604)，轉軸(604)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

傳動輪(602)、(603)為由齒輪或摩擦輪所構成者；

傳動輪(605)、(606)為由帶輪或鏈輪所構成者；

傳動輪(606)與傳動輪(605)為藉由傳動帶(607)作傳動之帶輪或鏈輪或由同轉向傳動輪組之內齒輪組所構成；

傳動輪(605)與輸出軸(3000)之間設置單向傳動裝置(301)；

不同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

同轉向傳動輪組包括配置傳動帶(607)、傳動帶(607)包括由平板帶、V型帶、齒形帶或鋼帶之帶輪，或配置鏈條之鏈輪所構成者；

藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)，驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動傳動輪(602)，再由傳動輪(602)驅動傳動輪(603)及傳動輪(606)，再由傳動輪(606)驅動傳動輪(605)以經單向傳動裝置(301)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉者。

5. 如申請專利範圍第 1 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，包括由不同傳動轉向之齒輪組或摩擦輪組呈共構所構成，而輸入軸及輸出軸呈同軸套合，其主要構成含：

由輸入軸(2000)之一端經軸承結構貫設於傳動輪系之殼體(500)，而由輸入軸(2000)另一端經單向傳動裝置(302)貫穿於輸出軸(3000)；輸出軸(3000)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承者；

傳動輪系之殼體(500)：為結合於機體(600)，傳動輪系之殼體(500)

為供設置構成可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系之機件者；

機體(600)：為相對呈靜止之機構結構體者；

輸入軸(2000)貫穿於傳動輪(602)，兩者之間設有單向傳動裝置(303)；

傳動輪(602)與傳動輪(603)呈不同轉向傳動，傳動輪(603)與傳動輪(616)共同結合於轉軸(604)，轉軸(604)與傳動輪系之殼體(500)之間設有軸承；

傳動輪(616)經迴轉於轉軸(618)之傳動輪(617)再驅動傳動輪(615)構成同轉向傳動輪組；

轉軸(618)為結合於傳動輪系之殼體(500)，傳動輪(617)迴轉於轉軸(618)；或由傳動輪(617)結合於轉軸(618)而由傳動輪(617)與轉軸(618)共同作迴轉運作，而轉軸(618)與殼體(500)之間設有軸承；

傳動輪(615)套合於輸出軸(3000)，兩者之間設置單向傳動裝置(301)；

傳動輪(602)、(603)、(615)、(616)、(617)為由齒輪或摩擦輪所構成者；

不同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

同轉向傳動輪組之間傳動比之關係可為加速或減速或等速者；

同轉向傳動輪組包括內齒輪組或內摩擦輪組所構成者；

藉由上述結構，而以第一驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(302)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第一傳動輪系，此時單向傳動裝置(301)及單向傳動裝置(303)呈空轉；

藉由上述結構，以第二驅動轉向驅動輸入軸(2000)，經單向傳動裝置(303)驅動傳動輪(602)，再由傳動輪(602)驅動傳動輪(603)及傳動輪(616)，再由傳動輪(616)經傳動輪(617)再驅動傳動輪(615)，而

由傳動輪(615)經單向傳動裝置(301)驅動輸出軸(3000)作第一驅動轉向輸出而構成第二傳動輪系，此時單向傳動裝置(302)呈空轉者。

6. 如申請專利範圍第 2、3、4 或第 5 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，進一步可在輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)之間設置離合裝置(CL100)，以供對輸出作離合操控者。
7. 如申請專利範圍第 6 項所述之可避免反轉向輪系隨動阻尼之雙向輸入恆向輸出輪系，其所設置之離合裝置(CL100)包括藉由人力、或機力、或扭力、或離心力、或電磁力、或流力所操控作閉合之運作以聯結輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)作傳動，或作脫離之運作以切斷輸出軸(3000)與迴轉負載(3001)間之傳動關係者。



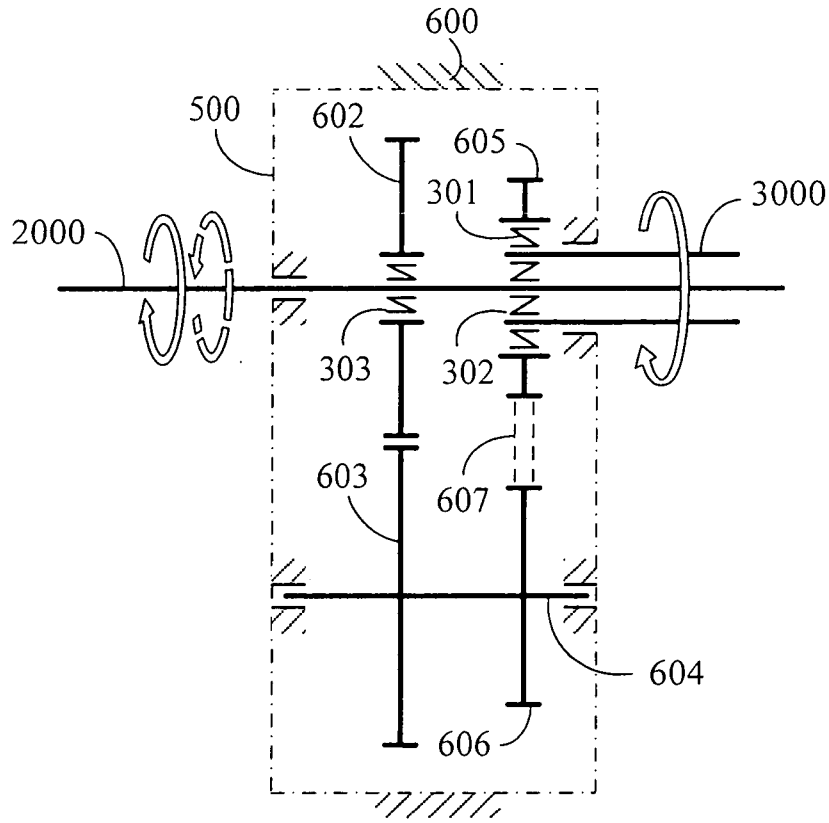


圖 3

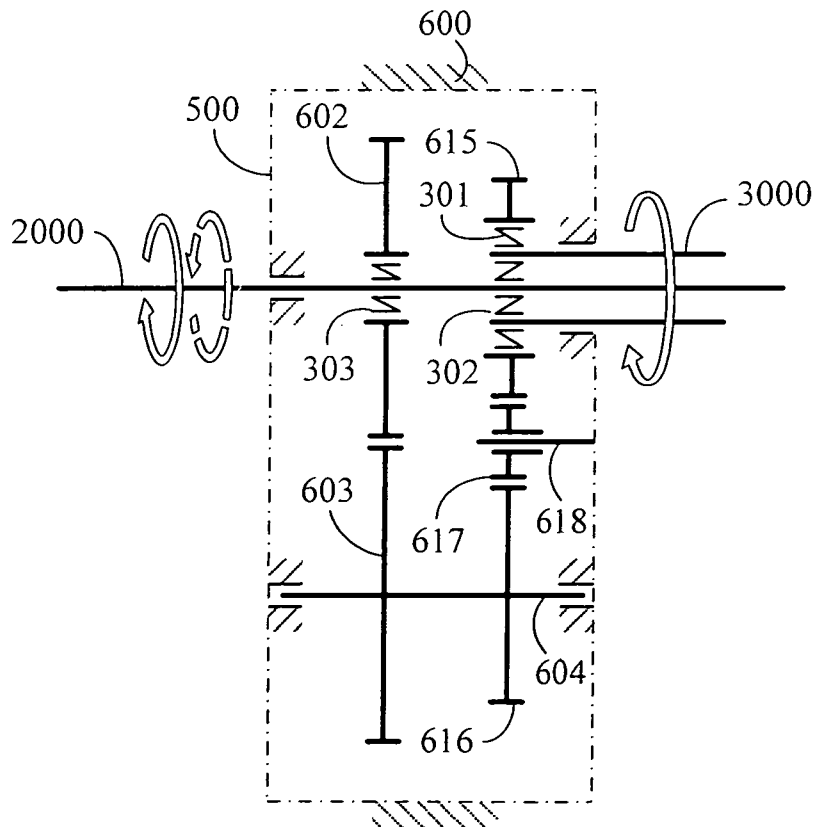


圖 4

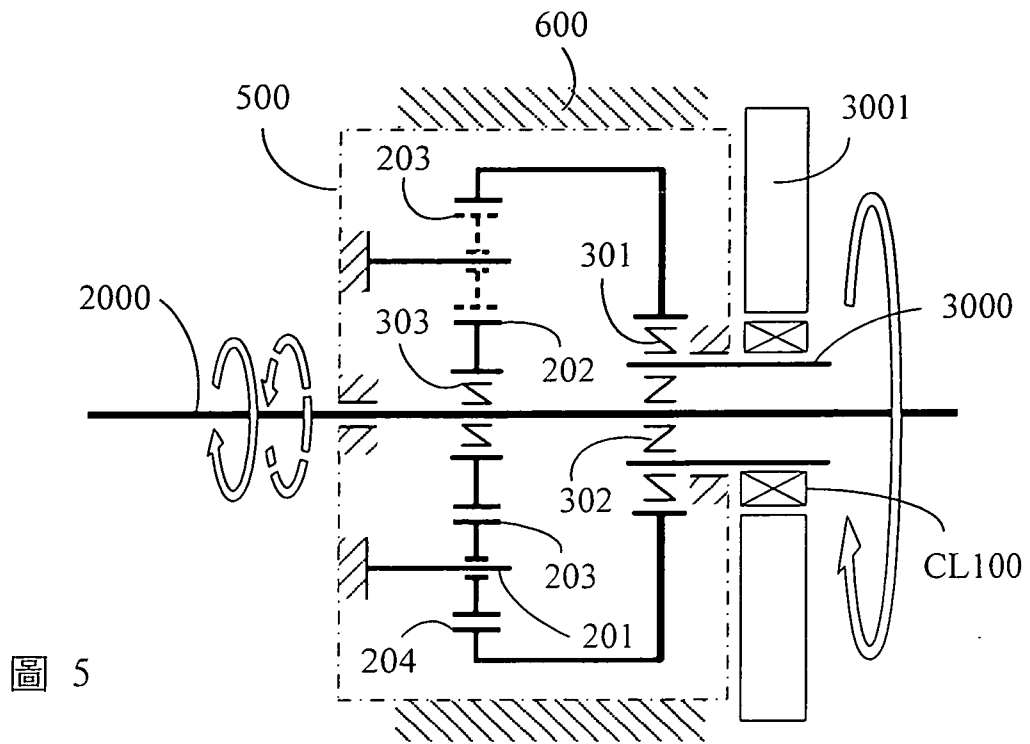


圖 5

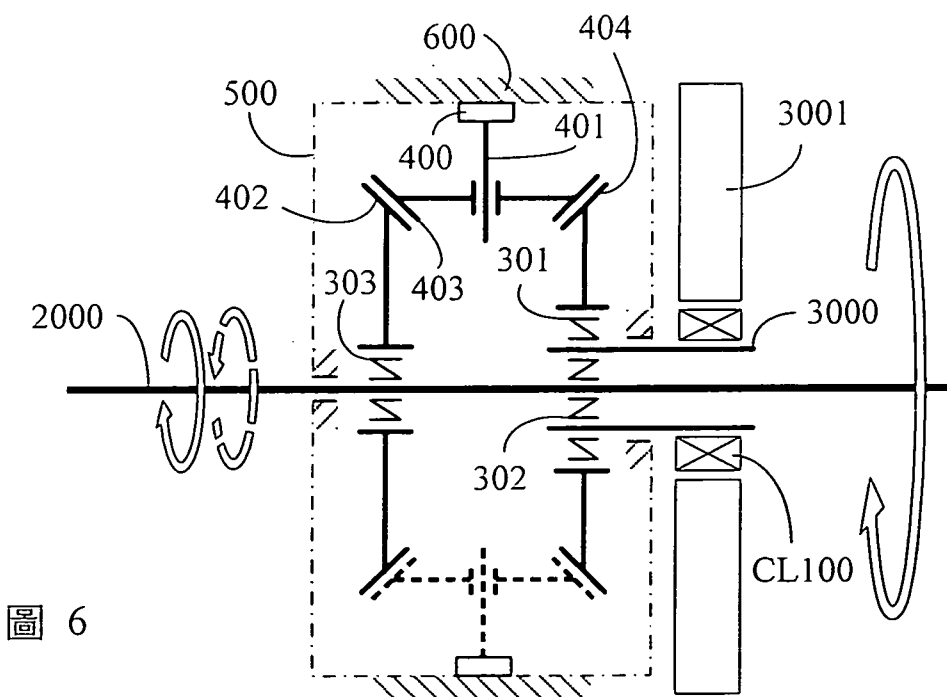


圖 6

