

(12) DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITÉ DE COOPÉRATION  
EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

(19) Organisation Mondiale de la Propriété  
Intellectuelle  
Bureau international



(43) Date de la publication internationale  
10 février 2005 (10.02.2005)

PCT

(10) Numéro de publication internationale  
WO 2005/012938 A1

(51) Classification internationale des brevets<sup>7</sup> : G01S 5/14,  
1/00

F-31000 Toulouse (FR). DUNAS, Etienne [FR/FR]; 24,  
rue François Lucas, F-31100 Toulouse (FR).

(21) Numéro de la demande internationale :  
PCT/FR2004/001655

(74) Mandataires : HEDARCHET, Stéphane etc.; Compag-  
nie Financière Alcatel, Département Propriété Industrielle,  
54 rue La Boétie, F-75008 Paris (FR).

(22) Date de dépôt international : 28 juin 2004 (28.06.2004)

(25) Langue de dépôt : français

(81) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre de  
protection nationale disponible) : AE, AG, AL, AM, AT,  
AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO,  
CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB,  
GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG,  
KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG,  
MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH,  
PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN,  
TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :  
03/08167 4 juillet 2003 (04.07.2003) FR

(71) Déposant (pour tous les États désignés sauf US) : ALCA-  
TEL [FR/FR]; 54, rue La Boétie, F-75008 PARIS (FR).

(72) Inventeurs; et

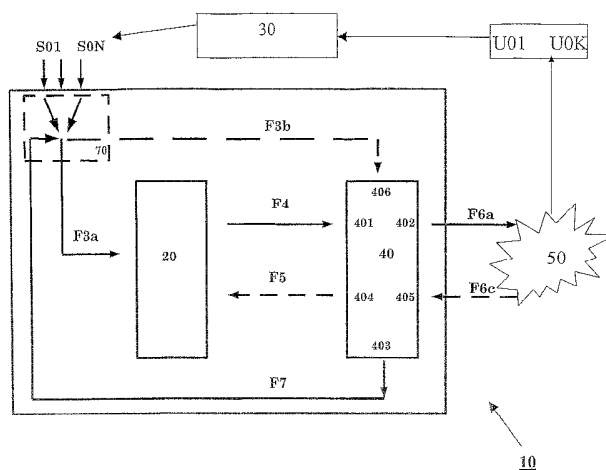
(84) États désignés (sauf indication contraire, pour tout titre  
de protection régionale disponible) : ARIPO (BW, GH,  
GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM,

(75) Inventeurs/Déposants (pour US seulement) : CHAR-  
LOT, Bernard [FR/FR]; 3, place Alfonse Jourdain,

[Suite sur la page suivante]

(54) Title: DATA SERVER USED IN A SYSTEM FOR SUPPLYING AUGMENTATION DATA FOR THE SATELLITE NAVI-  
GATION SIGNALS

(54) Titre : SERVEUR DE DONNEES UTILISE DANS UN SYSTEME POUR LA FOURNITURE DE DONNEES D'AUGMEN-  
TATION POUR LES SIGNAUX DE NAVIGATION PAR SATELLITE



(57) Abstract: The invention relates to a data server (40) used in a system (10) for supplying complementary data, so-called augmen-  
tation data, for satellite navigation signals. The inventive server (40) is especially adapted to be used with elements that are  
compatible with those used in EGNOS technology (European Geostationary Navigation Overlay Service). Said system (10) for  
supplying augmentation data for the satellite navigation signals comprises at least one calculator (20) for the determination of said  
augmentation data, said augmentation data being determined from data transmitted by at least one receiving station (S01...SON)  
receiving navigation information sent by means of at least one satellite. Said server (40) comprises a first inlet (401) for receiving  
the augmentation data transmitted by the calculator (20), a first outlet (402) for transmitting the augmentation data towards at  
least one user (U01 ...UOK), and a second outlet (403) for re-emitting the augmentation data towards the calculator (20) with a delay that  
is pre-determined in relation to the reception at the first inlet (401).

[Suite sur la page suivante]

WO 2005/012938 A1



ZW), eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), européen (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

**Publiée :**

- avec rapport de recherche internationale
- avant l'expiration du délai prévu pour la modification des revendications, sera republiée si des modifications sont reçues

**Déclaration en vertu de la règle 4.17 :**

- relative à la qualité d'inventeur (règle 4.17.iv) pour US seulement

*En ce qui concerne les codes à deux lettres et autres abréviations, se référer aux "Notes explicatives relatives aux codes et abréviations" figurant au début de chaque numéro ordinaire de la Gazette du PCT.*

---

**(57) Abrégé :** La présente invention concerne un serveur (40) de données utilisé dans un système (10) pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite. Le serveur (40) selon l'invention est plus particulièrement adapté pour être réalisé avec des éléments compatibles avec ceux utilisés dans la technologie EGNOS (European Geostationary Navigation Overlay Service). Ledit système (10) pour la fourniture de données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, comporte au moins un calculateur (20) pour la détermination desdites données d'augmentation, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par au moins une station de réception (S01...SON) recevant des informations de navigation envoyées par au moins un satellite. Ledit serveur (40) comporte une première entrée (401) pour recevoir lesdites données d'augmentation transmises par ledit calculateur (20), une première sortie (402) pour émettre lesdites données d'augmentation vers au moins un utilisateur (U01 ...UOK) et une deuxième sortie (403) pour ré-émettre lesdites données d'augmentation vers ledit calculateur (20) avec un retard prédéterminé par rapport à la réception sur ladite première entrée (401).

**SERVEUR DE DONNEES UTILISE DANS UN SYSTEME POUR LA  
FOURNITURE DE DONNEES D'AUGMENTATION POUR LES SIGNAUX  
DE NAVIGATION PAR SATELLITE**

La présente invention concerne un serveur de données utilisé dans  
5 un système pour la fourniture de données complémentaires, dites données  
d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite. Le serveur selon  
l'invention est plus particulièrement adapté pour être réalisé avec des  
éléments compatibles avec ceux utilisés dans la technologie EGNOS  
(European Geostationary Navigation Overlay Service).

10 Les données fournies par les systèmes de navigation par satellite  
GNSS (Global Navigation Satellite System) du type GPS (Global Positioning  
System) ou GLONASS sont largement améliorées par l'utilisation de la  
technologie SBAS (Satellite-Based Augmentation Systems). Cette  
technologie apporte une correction supplémentaire par satellite à la précision  
15 du système GPS, augmentant ainsi très sensiblement la précision des  
mesures de position. Elle fournit aussi des garanties d'intégrité et de  
disponibilité. Les systèmes d'augmentation de la précision du positionnement  
par satellites SBAS sont découpés en trois zones : l'EGNOS pour l'Europe,  
le WAAS pour l'Amérique du Nord et le MSAS pour le Japon.

20 La figure 1 représente schématiquement un système 1 de navigation  
par satellite GPS utilisant la technologie EGNOS.

Le système 1 comporte :

- un ensemble de satellites GPS 3,
- des stations de réception S1 à SN,
- 25 - un calculateur 2,
- une station de transmission 4,
- un satellite géostationnaire 5,
- des utilisateurs U1 à UK.

Dans le cas de EGNOS, les stations de réception S1 à SN sont des  
30 stations de type RIMS (Remote Integrity and Monitoring Station) et sont  
actuellement au nombre de 34.

Le calculateur 2 est du type CPF (Central Process Facility). Par soucis de clarté, un seul calculateur 2 est représenté mais on peut également avoir plusieurs calculateurs 2. Ainsi, pour EGNOS, il y a en réalité cinq CPF permettant d'assurer une redondance en cas de différence de calcul et en cas de panne ; à un moment donné, les cinq CPF fonctionnent en permanence. Par contre, à un instant donné, un seul CPF, le CPF actif, fournit les données.

La station de transmission 4 est une station du type NLES (Navigation Land Earth Station), qui transmet les données du CPF actif, qu'elle choisit à chaque seconde parmi les 5 CPF, en fonction de l'indication sur la qualité des calculs que ceux-ci annoncent.

Le satellite géostationnaire 5 est du type Inmarsat III ou ARTEMIS.

Concrètement, l'ensemble de satellites GPS 3 envoie des données de position vers les stations de réception S1 à SN. Ces dernières transmettent notamment ces données au calculateur 2. Là, des données, dites d'augmentation, sont calculées par le calculateur 2. Ces données d'augmentations permettent par exemple d'assurer les fonctions suivantes :

- Corrections différentielles de base : diffusion de corrections d'éphémérides et d'horloges relatives aux satellites GPS 3,
- Corrections différentielles précises : diffusion de corrections ionosphériques relatives aux satellites GPS 3,
- Intégrité qui sera détaillée plus loin.

Les données d'augmentations sont combinées pour être envoyées vers la station de transmission 4 chargée de transmettre ces données vers le satellite géostationnaire 5.

Le satellite géostationnaire 5 redistribue les données d'augmentation aux utilisateurs U1 à UK qui reçoivent également des signaux de navigation des satellites GPS 3. Les signaux de navigation combinés aux données d'augmentation permettent à un utilisateur de déterminer sa position avec une précision accrue.

Les données d'augmentation doivent être fournies par le calculateur 2 avec une certaine intégrité, c'est à dire une capacité à fournir des données

d'augmentation en indiquant aux utilisateurs avec une grande probabilité si ces données d'augmentation sont fiables et utilisables, induisant ainsi un haut niveau de sécurité, compatible avec les quantifications déterminées par les Aviations Civiles.

5 Pour émettre ces données d'intégrités, le calculateur 2 a besoin de recevoir en temps réel en retour l'ensemble des données qu'il émet en permanence vers les utilisateurs. Dans le cas contraire, le calculateur se déclare non intègre. Le calculateur vérifie ainsi lui-même les données qu'il a émises. Dans le cas de EGNOS, et comme représenté sur la figure 1, le  
10 calculateur CPF 2 reçoit les données qu'il a lui-même émises via le satellite géostationnaire 5 qui ré-émet les données vers le CPF 2 via les stations de réception RIMS S1 à SN. Le trajet des données correspond ainsi à une boucle 6, dite boucle d'intégrité. Le satellite géostationnaire 5 qui émet en bande L (1.6 / 1.4 GHz), a donc une double fonction qui est, d'une part, de  
15 transmettre les données d'augmentation vers les utilisateurs et, d'autre part, d'assurer la boucle d'intégrité 6.

Toutefois, une telle solution utilisant un satellite géostationnaire pour assurer la boucle d'intégrité présente certaines contraintes ou difficultés.

Ainsi, le coût d'un satellite géostationnaire est extrêmement prohibitif.

20 De plus, un certain nombre de pays souhaitant évaluer le gain de service en utilisant un système SBAS du type EGNOS, n'ont pas de satellite géostationnaire disponible.

En outre, une telle solution impose de diffuser les données d'augmentation vers les utilisateurs via le satellite géostationnaire et non via  
25 d'autres moyens de diffusion.

La présente invention vise à fournir un système pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, ledit système offrant l'opportunité de diffuser les données d'augmentation par différents moyens de diffusion sans modifier ou  
30 perturber le calculateur de données d'augmentation, l'intégrité du système étant assurée sans utiliser de satellite géostationnaire ou sans avoir à

recevoir ce qu'un satellite géostationnaire de navigation diffuse pour le ré-émettre autrement, et donc plus tardivement.

La présente invention propose à cet effet un serveur de données utilisé dans un système pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, dits signaux utilisateurs, ledit système comportant au moins un calculateur pour la détermination desdites données d'augmentation, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par au moins une station de réception recevant des informations de navigation envoyées par au moins un satellite, ledit serveur étant **caractérisé en ce** qu'il comporte :

- une première entrée pour recevoir lesdites données d'augmentation transmises par ledit calculateur,
- une première sortie pour émettre lesdites données d'augmentation vers au moins un utilisateur,
- une deuxième sortie pour ré-émettre lesdites données d'augmentation vers ledit calculateur avec un retard prédéterminé par rapport à la réception sur ladite première entrée.

Grâce à l'invention, la boucle d'intégrité est assurée par le serveur de données d'augmentation. Ce serveur fournit sur sa deuxième sortie une rétroaction des données d'augmentation vers le calculateur en simulant un retard de transmission tel qu'il aurait été induit par la présence d'un satellite géostationnaire. De cette manière, le calculateur fonctionne de la même façon qu'avec un satellite géostationnaire mais sans la présence nécessaire de ce dernier, et ne nécessite aucune modification par rapport aux versions qualifiées (et éventuellement certifiées) par les différents intervenants.

De plus, la première sortie du serveur permet de transmettre les données d'augmentation vers différents moyens de diffusion tels que le réseau INTERNET par exemple. Le système selon l'invention permet donc de dériver les données d'augmentation d'un système de type SBAS (Satellite-Based Augmentation Systems) pour les fournir à un utilisateur sans modifier le calculateur du système SBAS.

Avantageusement, ledit serveur de données comporte une troisième sortie pour ré-émettre au moins une partie desdites données d'augmentation vers ledit calculateur en même temps que l'émission desdites données d'augmentation vers l'utilisateur via ladite première sortie.

5 De manière avantageuse, ledit serveur comporte une deuxième entrée pour recevoir des données d'informations provenant d'au moins un utilisateur.

Avantageusement, ledit serveur comporte des moyens pour particulariser lesdites données d'augmentation émises via ladite première  
10 sortie en fonction desdites données d'informations provenant d'au moins un utilisateur.

De manière particulièrement avantageuse, un numéro d'identification disponible de satellite géostationnaire est attribué au dit serveur.

Avantageusement, un numéro de station de réception virtuelle est  
15 attribué au dit serveur.

Selon un mode de réalisation, lesdites données d'augmentation sont déterminées à partir de données transmises par une pluralité de stations de réception, ledit serveur comportant une troisième entrée pour recevoir des données transmises par une desdites stations de réception.

20 La présente invention a également pour objet un système pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, dits signaux utilisateurs, ledit système comportant au moins un calculateur pour la détermination desdites données d'augmentation, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir  
25 de données transmises par au moins une station de réception recevant des informations de navigation envoyées par au moins un satellite, ledit système étant **caractérisé en ce** qu'il comporte au moins un serveur de données selon l'invention.

Selon un mode de réalisation avantageux, ledit système comporte  
30 une pluralité de calculateurs pour la détermination desdites données d'augmentation, ledit serveur de données d'augmentation incluant des moyens pour sélectionner un calculateur parmi ladite pluralité de calculateur,

ladite deuxième sortie dudit serveur ré-émettant lesdites données d'augmentation reçues dudit calculateur sélectionné vers ladite pluralité de calculateurs avec un retard prédéterminé par rapport à la réception desdites données d'augmentation.

- 5           Avantageusement, lesdites données d'augmentation ré-émises vers ladite pluralité de calculateurs incluent un identificateur dudit calculateur sélectionné.

De manière avantageuse, ladite sélection est répétée cycliquement à chaque réception desdites données d'augmentation par ledit serveur.

- 10           Selon un mode de réalisation particulièrement avantageux, ledit système comporte au moins un premier serveur, dit actif, de données d'augmentation et un deuxième serveur, dit redondant, de données d'augmentation, ledit calculateur transmettant lesdites données d'augmentation vers ladite première entrée dudit serveur actif et ne  
15 transmettant pas lesdites données d'augmentation vers ladite première entrée dudit serveur redondant, ledit calculateur comportant des moyens pour inverser les rôles desdits premier et deuxième serveurs, ledit deuxième serveur devenant le serveur actif et ledit premier serveur devenant le serveur redondant.

- 20           Avantageusement, lesdits moyens pour inverser les rôles desdits premier et deuxième serveurs sont commandés cycliquement à chaque envoi desdites données d'augmentation.

De manière avantageuse, ledit système comporte des moyens de diffusion connectés à ladite première sortie dudit serveur pour diffuser  
25 lesdites données d'augmentation vers les utilisateurs.

Avantageusement, lesdits moyens de diffusion sont le réseau Internet.

- Selon un mode de réalisation particulièrement avantageux, ledit système comporte des moyens de routage et de diffusion, lesdites données  
30 d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par une pluralité de stations de réception puis routées et diffusées vers ledit calculateur par lesdits moyens de routage et de diffusion, lesdites données



d'augmentation ré-émises par ledit serveur étant également routées et diffusées vers ledit ordinateur par lesdits moyens de routage et de diffusion.

Avantageusement, ledit système comporte une pluralité de serveurs de données d'augmentation.

5 D'autres caractéristiques et avantages de la présente invention apparaîtront dans la description suivante de modes de réalisation de l'invention donnés à titre illustratif et nullement limitatif.

Dans les figures suivantes :

- 10 - La figure 1 représente schématiquement un système de navigation par satellite pour la fourniture de données d'augmentation selon l'état de la technique,
- La figure 2 représente schématiquement un système pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un premier mode de réalisation de l'invention,
- 15 - La figure 3 représente schématiquement un système pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un deuxième mode de réalisation de l'invention,
- La figure 4 représente schématiquement un système pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un troisième mode de réalisation de l'invention.
- 20

Dans toutes les figures, les éléments communs portent les mêmes numéros de référence.

La figure 1 a déjà été décrite en relation avec l'état de la technique.

La description suivante des trois modes de réalisation représentés  
25 sur les figures 1 à 3 est faite en relation avec la technologie EGNOS mais peut être adaptée à d'autres technologies telles que le WAAS et le MSAS.

La figure 2 représente schématiquement un système 10 pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un premier mode de réalisation de l'invention.

30 Le système 10 comporte :

- un ensemble de satellites GPS 30,
- des stations de réception S01 à S0N,

- un calculateur 20,
- un serveur de données d'augmentation 40 selon l'invention,
- des moyens de routage et diffusion 70,
- des moyens de diffusion 50,
- 5 - des utilisateurs U1 à UK.

Dans le cas de EGNOS, les stations de réception S01 à S0N sont des stations de type RIMS (Remote Integrity and Monitoring Station) et sont actuellement au nombre de 34.

Le calculateur 20 est du type CPF (Central Process Facility).

10 Le serveur 40 comporte :

- une première entrée 401,
- une deuxième entrée 405,
- une troisième entrée 406,
- une première sortie 402,
- 15 - une deuxième sortie 403,
- une troisième sortie 404.

Le système 10 émet une information de navigation grâce à ses satellites 30. Cette information est reçue par les N stations de réceptions S01 à S0N.

20 Chacune de ces stations S01 à S0N transmet chaque seconde les données reçues (message de navigation GPS,...) et mesurées (pseudo-distances,...) au calculateur 20 de type Central Processing Facility (CPF) suivant la flèche F3a ainsi que (optionnellement) à la troisième entrée 406 du serveur 40 suivant la flèche F3b. Les données transmises par les stations de

25 réception S01 à S0N sont routées et diffusées suivant les flèches F3a et F3b par les moyens de routage et de diffusion 70. Ces données sont dans un premier format de message adapté à la technologie EGNOS. Plusieurs messages de ce type sont transmis chaque seconde par chaque station au calculateur 20.

30 Le calculateur 20 détermine les corrections de navigation à appliquer ainsi que les informations d'intégrité associées et les transmet à la première

entrée 401 du serveur 40 suivant la flèche F4. Ces données seront dites par la suite données d'augmentation.

Le serveur 40 est considéré par le calculateur 20 comme une station de transmission de type NLES virtuelle vers un satellite géostationnaire virtuel. Il est à noter qu'un numéro d'identification (PRN) de ce satellite virtuel est à utiliser, choisi parmi ceux non réservés à d'autres usages (la table de réservation est gérée par l'annexe du document de standardisation RTCA MOPS D0229).

Les données d'augmentation sont transmises vers le serveur 40 comme un ensemble de messages utilisant un deuxième format de message adapté à la technologie EGNOS.

Le serveur 40 reçoit d'abord ces messages, extrait le message de navigation NOF (Navigation Overlay Frame) contenu dans le message reçu et transmet à partir de sa première sortie 402, ce message de navigation correspondant aux données d'augmentation aux moyens de diffusion 50.

Les moyens de diffusion 50 diffusent le message aux utilisateurs U01 à U0K. Les moyens de diffusion 50 sont par exemple le réseau Internet. Cette transmission nécessite généralement une encapsulation du message NOF dans un message en lui adjoignant les éléments nécessaires aux couches de protocole de transmission utilisé. Notons cependant que d'autres moyens de diffusion peuvent également être utilisés.

Les utilisateurs reçoivent donc ce message NOF ainsi que des signaux GPS et peuvent utiliser ces deux informations pour calculer une solution de navigation GPS corrigée et vérifier son intégrité grâce aux corrections contenues dans les messages NOF reçus au cours du temps.

De manière à assurer le bon fonctionnement du calculateur 20, il est important de fournir un retour au calculateur 20 du message NOF transmis aux utilisateurs U01 à U0N.

Ce retour est assuré en simulant un retard de transmission qui serait du à l'utilisation d'un satellite géostationnaire. Ceci est assuré par le serveur 40 qui renvoie suivant la flèche F7 à partir de sa deuxième sortie 403, au calculateur 20 le message NOF transmis aux utilisateurs encapsulé dans un

message utilisant un troisième format de message adapté à la technologie EGNOS. Le message NOF est renvoyé avec un retard prédéterminé par rapport à la réception sur la première entrée 401 des données d'augmentation provenant du calculateur 20. Ce retard est par exemple égal  
5 à 1150 millisecondes après réception des données d'augmentation provenant du calculateur 20. Le message NOF renvoyé transite par les moyens de routage et de diffusion 70 qui se chargent de transmettre le message au calculateur 20 suivant la flèche F3a.

On simule ainsi la réception du message NOF par une station de  
10 réception RIMS virtuelle ne recevant des données que du serveur 40 correspondant à un pseudo-satellite géostationnaire. La boucle d'intégrité nécessaire au bon fonctionnement du calculateur 20 est assurée par le chemin F4-F7-F3a.

Il est à noter, à titre de variante, qu'on peut également utiliser un  
15 numéro de station de réception RIMS réelle (et non virtuelle) correspondant à l'une des stations de réception S01 à S0N. Dans ce cas, le serveur 40 reçoit des informations de cette station réelle suivant la flèche F3b et mixe ces informations reçues avec le message NOF avant de renvoyer l'ensemble au calculateur 20.

20 Une autre boucle possible est de fournir un retour rapide au calculateur 20 du message NOF transmis aux utilisateurs. Ceci est assuré par le serveur 40 qui envoie suivant la flèche F5 au calculateur 20, à partir de sa troisième sortie 404 et immédiatement après l'envoi du message NOF aux utilisateurs, ce même message NOF encapsulé dans un message utilisant un  
25 quatrième format adapté à la technologie EGNOS.

Un autre flux de données peut être pris en compte par le serveur 40: La flèche F6c correspond à un retour vers la deuxième entrée 405 du serveur 40 d'informations venant d'un utilisateur ou d'un groupe d'utilisateurs. Ce flux autorisé par l'invention n'existe pas dans le schéma de  
30 système d'augmentation selon l'état de la technique avec satellite géostationnaire. Ce flux peut être utilisé optionnellement par le serveur 40 pour deux types d'usages:

- ✓ Modifier son comportement vis à vis des utilisateurs et donc le contenu ultérieur des messages transmis suivant la flèche F6a,
- ✓ Modifier son comportement par rapport au calculateur 20 et donc le contenu ultérieur des messages transmis suivant les flèches F7 et F5.

5 Le serveur 40 comporte des moyens logiciels permettant de mettre en œuvre l'algorithme d'échange de données.

Un exemple d'un tel algorithme est donné dans ce qui suit :

**Répéter pour chaque seconde GPS numéro  $n$ , notée  $S_n$  :**

10

**Etape 1:** Avant  $S_n+150ms$ , encapsuler le  $NOF(S_{n-1})$  dans un message au format adapté et l'envoyer au calculateur 20.

**Etape 2:** Recevoir les données d'augmentation à la seconde  $S_n$ .

15

**Etape 3:** Extraire le message  $NOF(S_n)$  desdites données d'augmentation et le mémoriser pour le cycle suivant.

**Etape 4:** Encapsuler le  $NOF(S_n)$  dans un message au format adapté à l'interface de diffusion utilisée (Internet par exemple) et l'envoyer aux utilisateurs.

20

**Etape 5:** Encapsuler le  $NOF(S_n)$  dans un message au format adapté et l'envoyer au calculateur 20 (à noter que l'implémentation EGNOS exige aussi d'envoyer en retour les messages  $NOF$  des 3 cycles précédents)

25  $NOF(S_n)$  et  $NOF(S_{n-1})$  désignent respectivement les messages  $NOF$  correspondant aux données d'augmentation reçues sur l'entrée 401 du serveur 40 aux secondes  $S_n$  et  $S_{n-1}$  et transmises par le calculateur 20.

La figure 3 représente schématiquement un système 100 pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un deuxième mode de réalisation de l'invention.

30 Le système 100 ne diffère du système tel que représenté en figure 2 qu'en ce qu'il comporte une pluralité  $n$  de calculateurs 201 à 20n.

Par soucis de clarté, les satellites GPS, les stations de réception, les moyens de diffusion et les utilisateurs ne sont pas représentés.

Les calculateurs 201 à 20n reçoivent chaque seconde des données de navigation provenant des stations de réception respectivement suivant les  
5 flèches F3a.1 à F3a.n.

Après traitement par les calculateurs 201 à 20n, des données d'augmentation sont transmises par les calculateurs 201 à 20n au serveur 40 respectivement suivant les flèches F4.1 à F4.n.

Le serveur 40 comporte des moyens pour sélectionner un message  
10 NOF correspondant aux données d'augmentation reçues d'un calculateur sélectionné. Ce message NOF après encapsulation dans un format adéquat est envoyé vers les utilisateurs et renvoyé vers l'ensemble des calculateurs 201 à 20n avec un retard prédéterminé suivant la flèche F7.

L'algorithme de mise en œuvre des moyens de sélection peut être  
15 par exemple basé sur la présence :

- d'un drapeau d'intégrité dans les messages reçus des calculateurs, indiquant si l'émetteur de ce message considère le calculateur comme intègre,
- d'un drapeau dans les messages reçus des calculateurs indiquant si le  
20 calculateur se considère comme sélectionné par le serveur 40,
- de la présence d'une valeur de qualité de service (dite QoS – Quality of Service) dans les messages reçus des calculateurs.

Un retour rapide du message NOF transmis aux utilisateurs vers les calculateurs 201 à 20n est également possible respectivement suivant les  
25 flèches F5.1 à F5.n.

La figure 4 représente schématiquement un système 101 pour la fourniture de données d'augmentation pour les signaux de navigation par satellite selon un troisième mode de réalisation de l'invention.

Le système 101 ne diffère du système tel que représenté en figure 2  
30 qu'en ce qu'il comporte une pluralité k de serveurs 41 à 4k selon l'invention. Les k serveurs 41 à 4k sont par exemple groupés par paires. ; un tel système

est notamment utile pour améliorer la disponibilité et la continuité du système.

Prenons ici l'exemple d'une seule paire, c'est à dire  $k$  égal à 2 ;

Chaque serveur 41 et 42 de la paire reçoit chaque seconde des  
5 messages du calculateur 20 respectivement suivant les flèches F4.1 et F4.2.

Seul l'un des deux serveurs 41 (dit actif) de la paire reçoit du calculateur 20 des messages contenant le message NOF à transmettre aux utilisateurs. L'autre serveur 42 (dit redondant) reçoit un message ne comprenant pas ce message NOF.

10 Chaque message NOF est ré-émis vers le calculateur 20 suivant la flèche F7.1k.

A chaque cycle d'une seconde, le calculateur peut décider de commuter entre les deux serveurs 41 et 42 de la paire pour rendre actif celui qui ne l'était pas.

15 Pour fonctionner dans ce cadre, chaque serveur doit incorporer un algorithme qui gère ce passage d'un mode actif à un mode redondant.

Les retours rapides suivant les flèches F5.1 et F5.2 permettent de communiquer le mode actif ou redondant du serveur au calculateur 20.

Bien entendu, l'invention n'est pas limitée aux modes de réalisation  
20 qui viennent d'être décrits.

Notamment, on peut également envisager un système comportant à la fois une pluralité de calculateurs et une pluralité de serveurs.

En outre, l'invention n'est absolument pas limitée à la technologie EGNOS et peut être transposée à d'autres technologies telles que les  
25 technologies WAAS et MSAS.

Enfin, en référence à la figure 1, le serveur 40 a été décrit comme pouvant recevoir des informations d'une station réelle suivant la flèche F3b et pouvant mixer ces informations reçues avec le message NOF avant de renvoyer l'ensemble au calculateur 20. Ces informations reçues d'une station  
30 de réception réelle peuvent également être transmises directement aux utilisateurs à partir de la première sortie 402 du serveur 40.

## REVENDICATIONS

1. Serveur (40) de données utilisé dans un système (10) pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, dits signaux utilisateurs, ledit système (10) comportant au moins un calculateur (20) pour la détermination desdites données d'augmentation, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par au moins une station de réception (S01,...S0N) recevant des informations de navigation envoyées par au moins un satellite, ledit serveur (40) étant **caractérisé en ce** qu'il comporte :
- une première entrée (401) pour recevoir lesdites données d'augmentation transmises par ledit calculateur,
  - une première sortie (402) pour émettre lesdites données d'augmentation vers au moins un utilisateur (U01,...U0K),
  - une deuxième sortie (403) pour ré-émettre lesdites données d'augmentation vers ledit calculateur (20) avec un retard prédéterminé par rapport à la réception sur ladite première entrée (401).
2. Serveur (40) selon la revendication précédente caractérisé en ce qu'il comporte une troisième sortie (404) pour ré-émettre au moins une partie desdites données d'augmentation vers ledit calculateur (20) en même temps que l'émission desdites données d'augmentation vers l'utilisateur (U01,...U0K) via ladite première sortie(402).
3. Serveur (40) selon l'une des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comporte une deuxième entrée (405) pour recevoir des données d'informations provenant d'au moins un utilisateur (U01,...U0K).
4. Serveur (40) selon la revendication précédente caractérisé en ce qu'il comporte des moyens pour particulariser lesdites données d'augmentation émises via ladite première sortie (402) en fonction desdites données d'informations provenant d'au moins un utilisateur (U01,...U0K).



5. Serveur (40) selon l'une des revendications précédentes caractérisé en ce qu'un numéro d'identification disponible de satellite géostationnaire est attribué au dit serveur.
6. Serveur (40) selon l'une des revendications précédentes caractérisé en ce qu'un numéro de station de réception virtuelle est attribué au dit serveur.
7. Serveur (40) selon l'une des revendications précédentes caractérisé en ce que lesdites données d'augmentation sont déterminées à partir de données transmises par une pluralité de stations de réception (S01,...S0N), ledit serveur (40) comportant une troisième entrée (406) pour recevoir des données transmises par une desdites stations de réception (S01,...S0N).
8. Système (10) pour la fourniture de données complémentaires, dites données d'augmentation, pour les signaux de navigation par satellite, dits signaux utilisateurs, ledit système (10) comportant au moins un calculateur (20) pour la détermination desdites données d'augmentation, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par au moins une station de réception (S01,...S0N) recevant des informations de navigation envoyées par au moins un satellite, ledit système (10) étant **caractérisé en ce** qu'il comporte au moins un serveur (40) de données selon l'une des revendications précédentes.
9. Système (100) selon la revendication précédente caractérisé en ce qu'il comporte une pluralité de calculateurs (201,...,20n) pour la détermination desdites données d'augmentation, ledit serveur (40) de données d'augmentation incluant des moyens pour sélectionner un calculateur parmi ladite pluralité de calculateur (201,...,20n), ladite deuxième sortie dudit serveur ré-émettant lesdites données d'augmentation reçues dudit calculateur sélectionné vers ladite pluralité de calculateurs (201,...,20n) avec un retard prédéterminé par rapport à la réception desdites données d'augmentation.

10. Système (100) selon la revendication précédente caractérisé en ce que lesdites données d'augmentation ré-émises vers ladite pluralité de calculateurs incluent un identificateur dudit calculateur sélectionné.
11. Système (100) selon l'une des revendications 9 ou 10 caractérisé en ce  
5 que ladite sélection est répétée cycliquement à chaque réception desdites données d'augmentation par ledit serveur.
12. Système (101) selon l'une des revendications 8 à 11 caractérisé en ce  
10 qu'il comporte au moins un premier serveur (41), dit actif, de données d'augmentation et un deuxième serveur (4k), dit redondant, de données d'augmentation, ledit calculateur (20) transmettant lesdites données d'augmentation vers ladite première entrée dudit serveur actif et ne transmettant pas lesdites données d'augmentation vers ladite première  
15 entrée dudit serveur redondant, ledit calculateur (20) comportant des moyens pour inverser les rôles desdits premier et deuxième serveurs, ledit deuxième serveur devenant le serveur actif et ledit premier serveur devenant le serveur redondant.
13. Système (101) selon la revendication précédente caractérisé en ce que  
20 lesdits moyens pour inverser les rôles desdits premier et deuxième serveurs sont commandés cycliquement à chaque envoi desdites données d'augmentation.
14. Système (10) selon l'une des revendications 8 à 13 caractérisé en ce  
qu'il comporte des moyens (50) de diffusion connectés à ladite première sortie (402) dudit serveur (40) pour diffuser lesdites données d'augmentation vers les utilisateurs (U01,...U0K).
- 25 15. Système (10) selon la revendication précédente caractérisé en ce que lesdits moyens de diffusion (50) sont le réseau Internet.
16. Système (10) selon l'une des revendications 8 à 15 caractérisé en ce  
30 qu'il comporte des moyens (70) de routage et de diffusion, lesdites données d'augmentation étant déterminées à partir de données transmises par une pluralité de stations de réception puis routées et diffusées vers ledit calculateur (20) par lesdits moyens de routage et de diffusion, lesdites données d'augmentation ré-émises par ledit serveur

(40) étant également routées et diffusées vers ledit ordinateur (20) par lesdits moyens (70) de routage et de diffusion.

17. Système selon l'une des revendications 8 à 16 caractérisé en ce qu'il comporte une pluralité de serveurs de données d'augmentation.

1/4

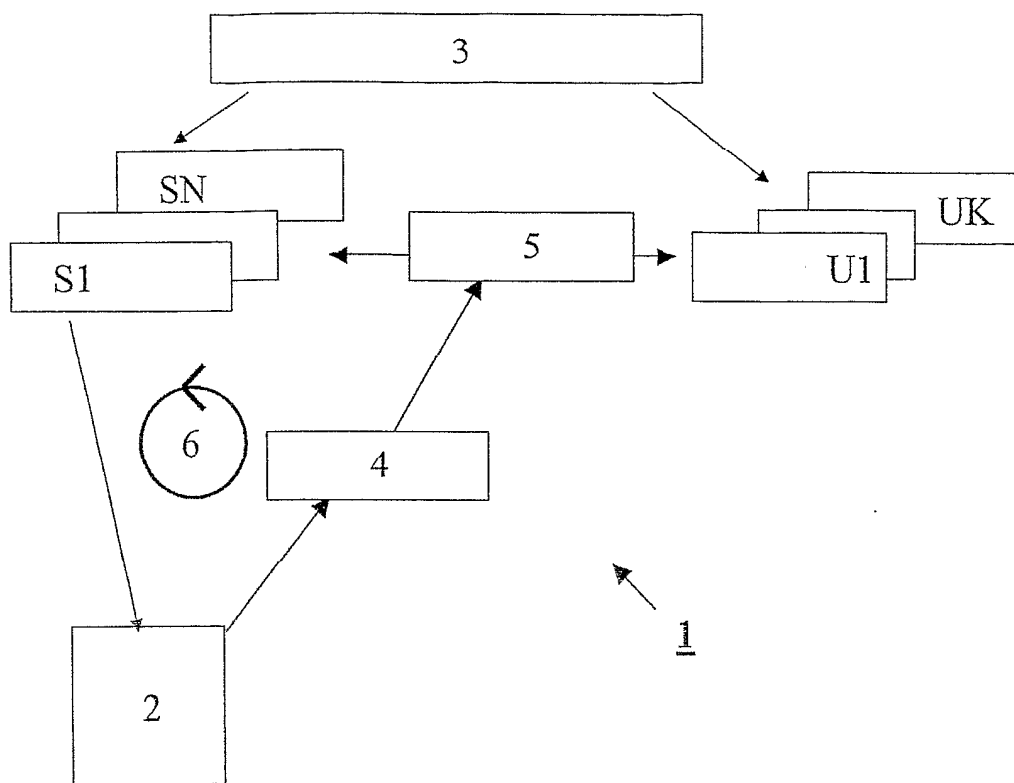


Figure 1

2/4

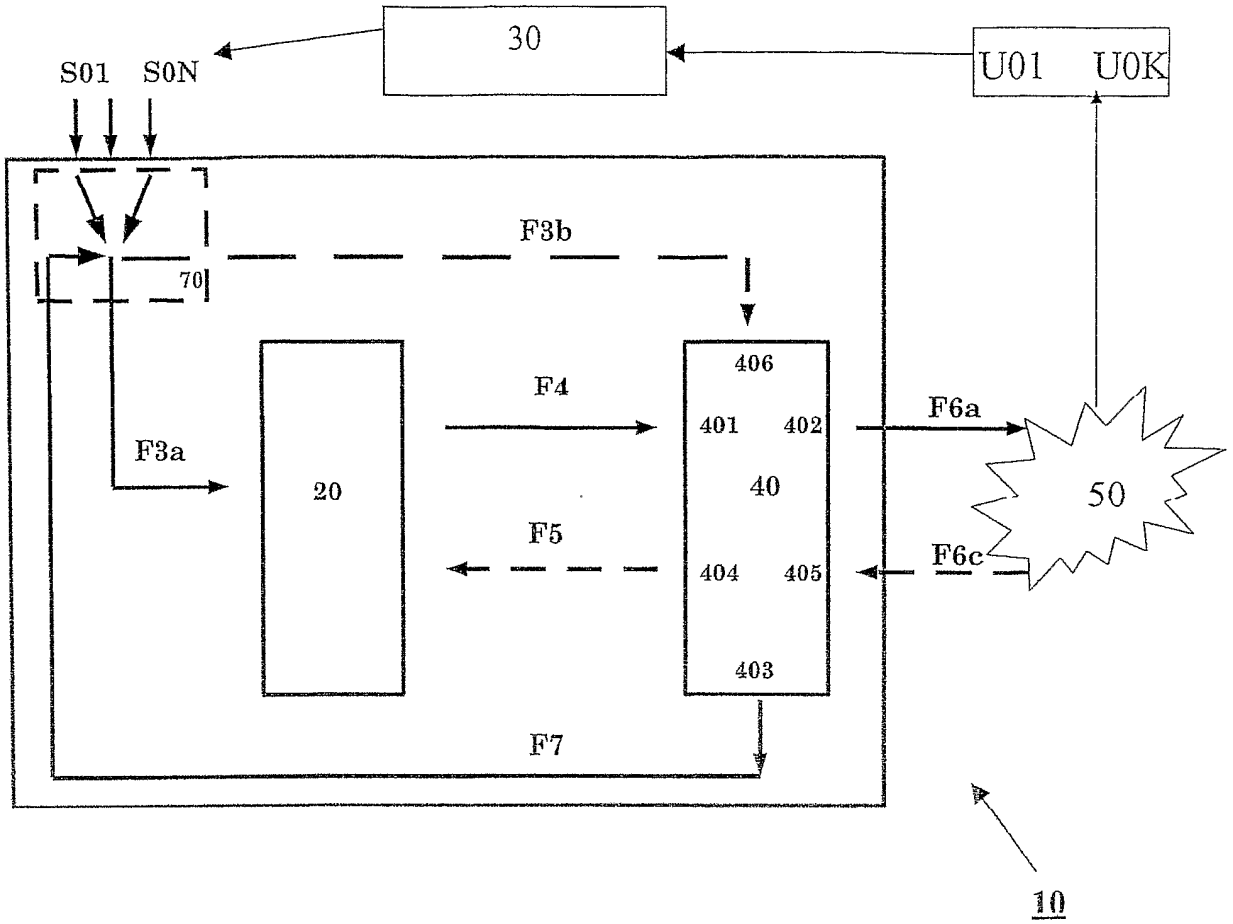


Figure 2

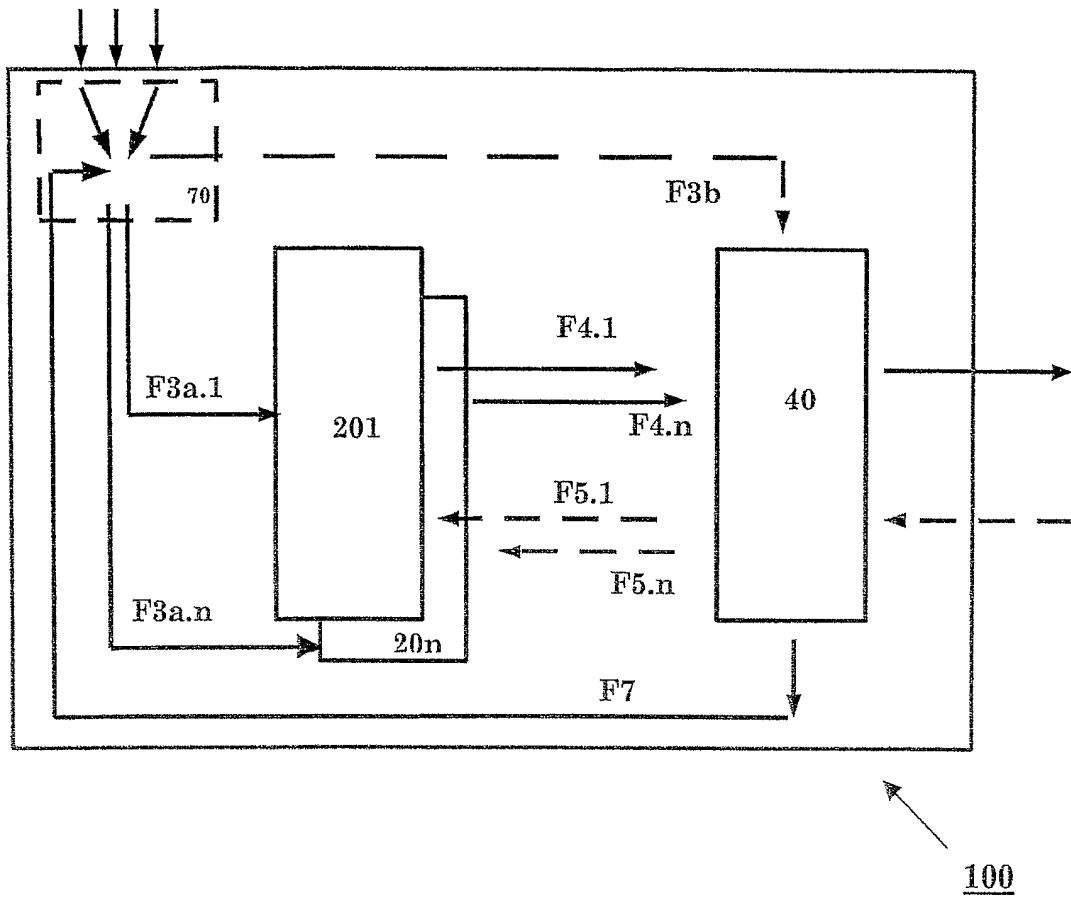


Figure 3

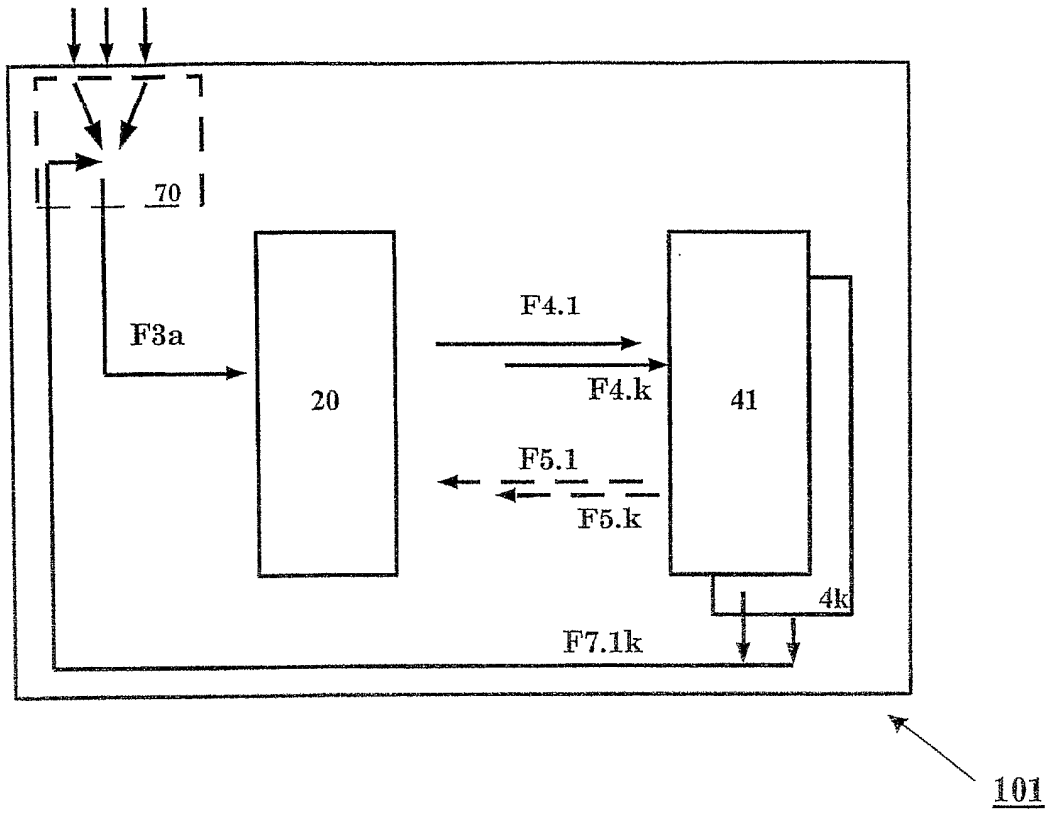


Figure 4

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No  
PCT/FR2004/001655

<b>A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER</b> IPC 7 G01S5/14 G01S1/00				
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC				
<b>B. FIELDS SEARCHED</b>				
Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols) IPC 7 G01S				
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched				
Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used) EPO-Internal, WPI Data, PAJ, INSPEC				
<b>C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT</b>				
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.		
A	VENTURE-TRAVESET, J. ET AL: "Architecture, mission and signal processing aspects of the EGNOS System: the first European implementation of GNSS" DSP 2001 SEVENTH INTERNATIONAL WORKSHOP ON DIGITAL SIGNAL PROCESSING TECHNIQUES FOR SPACE COMMUNICATIONS, 'Online! 1 October 2001 (2001-10-01), - 3 October 2001 (2001-10-03) pages 1-11, XP002273099 Sesimbra, Portugal Retrieved from the Internet: URL: <a href="http://esamultimedia.esa.int/docs/egnoss/estb/Publications/DSP%202001/EGNOS_DSP2001.pdf">http://esamultimedia.esa.int/docs/egnoss/estb/Publications/DSP%202001/EGNOS_DSP2001.pdf</a> > 'retrieved on 2004-03-10! chapitres "EGNOS ARCHITECTURE AND SYSTEM DESCRIPTION" et "SIGNAL PROCESSING TECHNIQUES USED IN EGNOS" figure 2  -----  -/--	1,8		
<input checked="" type="checkbox"/> Further documents are listed in the continuation of box C.				
<input checked="" type="checkbox"/> Patent family members are listed in annex.				
° Special categories of cited documents :				
<table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td style="width: 50%; border: none; vertical-align: top;"> <ul style="list-style-type: none"> <li>*A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</li> <li>*E* earlier document but published on or after the international filing date</li> <li>*L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</li> <li>*O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</li> <li>*P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</li> </ul> </td> <td style="width: 50%; border: none; vertical-align: top;"> <ul style="list-style-type: none"> <li>*T* later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</li> <li>*X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</li> <li>*Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.</li> <li>* &amp; * document member of the same patent family</li> </ul> </td> </tr> </table>			<ul style="list-style-type: none"> <li>*A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</li> <li>*E* earlier document but published on or after the international filing date</li> <li>*L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</li> <li>*O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</li> <li>*P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>*T* later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</li> <li>*X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</li> <li>*Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.</li> <li>* &amp; * document member of the same patent family</li> </ul>
<ul style="list-style-type: none"> <li>*A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance</li> <li>*E* earlier document but published on or after the international filing date</li> <li>*L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)</li> <li>*O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means</li> <li>*P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>*T* later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention</li> <li>*X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone</li> <li>*Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.</li> <li>* &amp; * document member of the same patent family</li> </ul>			
Date of the actual completion of the international search  <p style="text-align: center; font-size: 1.2em;">26 November 2004</p>		Date of mailing of the international search report  <p style="text-align: center; font-size: 1.2em;">10/12/2004</p>		
Name and mailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016		Authorized officer  <p style="text-align: center; font-size: 1.2em;">Roost, J</p>		



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No  
PCT/FR2004/001655

C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	<p>EUROPEAN SPACE AGENCY ESA: "Fact sheet 5 SISNeT - enhancing EGNOS for land mobile users" 'Online! 1 December 2002 (2002-12-01), pages 1-2, XP002307790 Retrieved from the Internet: URL:http://esamultimedia.esa.int/docs/egnoss/estb/Publications/EGNOS%20Fact%20Sheets/fact_sheet_5.pdf&gt; 'retrieved on 2004-11-26! page 1, right-hand column, paragraph 2</p>	1,8
A	<p>KINAL G V ET AL: "Inmarsat integrity channels for global navigation satellite systems" PROCEEDINGS OF THE NATIONAL TELESYSTEMS CONFERENCE (NTC). WASHINGTON, MAY 19 - 20, 1992, NEW YORK, IEEE, US, 19 May 1992 (1992-05-19), pages 3-5-3-8, XP010059580 ISBN: 0-7803-0554-X abstract page 3-6, colonne de droite, alinéa 1 page 3-7, colonne de droite, alinéa 1 figure 1</p>	1,8
A	<p>US 5 786 773 A (MURPHY TIMOTHY ALLEN) 28 July 1998 (1998-07-28) abstract column 7, line 26 - line 38 figures 2,3</p>	1,8
A	<p>US 5 365 447 A (DENNIS ARTHUR R) 15 November 1994 (1994-11-15) abstract column 9, line 8 - column 10, line 19</p>	1,8

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No  
PCT/FR2004/001655

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
US 5786773	A	NONE	
US 5365447	A	US 5467282 A	14-11-1995

# RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande Internationale No  
PCT/FR2004/001655

<b>A. CLASSEMENT DE L'OBJET DE LA DEMANDE</b> CIB 7 G01S5/14 G01S1/00		
Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB		
<b>B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE</b>		
Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement) CIB 7 G01S		
Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche		
Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si réalisable, termes de recherche utilisés) EPO-Internal, WPI Data, PAJ, INSPEC		
<b>C. DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS</b>		
Catégorie °	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
A	VENTURE-TRAVESET, J. ET AL: "Architecture, mission and signal processing aspects of the EGNOS System: the first European implementation of GNSS" DSP 2001 SEVENTH INTERNATIONAL WORKSHOP ON DIGITAL SIGNAL PROCESSING TECHNIQUES FOR SPACE COMMUNICATIONS, 'Online! 1 octobre 2001 (2001-10-01), - 3 octobre 2001 (2001-10-03) pages 1-11, XP002273099 Sesimbra, Portugal Extrait de l'Internet: URL: <a href="http://esamultimedia.esa.int/docs/egnoss/estb/Publications/DSP%202001/EGNOS_DSP2001.pdf">http://esamultimedia.esa.int/docs/egnoss/estb/Publications/DSP%202001/EGNOS_DSP2001.pdf</a> > 'extrait le 2004-03-10! chapitres "EGNOS ARCHITECTURE AND SYSTEM DESCRIPTION" et "SIGNAL PROCESSING TECHNIQUES USED IN EGNOS" figure 2 ----- -/--	1,8
<input checked="" type="checkbox"/> Voir la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents		
<input checked="" type="checkbox"/> Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe		
° Catégories spéciales de documents cités:		
<ul style="list-style-type: none"> <li>*A* document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent</li> <li>*E* document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date</li> <li>*L* document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)</li> <li>*O* document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens</li> <li>*P* document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée</li> <li>*T* document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'appartenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention</li> <li>*X* document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolément</li> <li>*Y* document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier</li> <li>*&amp;* document qui fait partie de la même famille de brevets</li> </ul>		
Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée 26 novembre 2004		Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale 10/12/2004
Nom et adresse postale de l'administration chargée de la recherche internationale Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31-70) 340-3016		Fonctionnaire autorisé Roost, J

# RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande Internationale No  
PCT/FR2004/001655

C.(suite) DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie °	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
A	<p>EUROPEAN SPACE AGENCY ESA: "Fact sheet 5 SISNeT - enhancing EGNOS for land mobile users" 'Online! 1 décembre 2002 (2002-12-01), pages 1-2, XP002307790 Extrait de l'Internet: URL: <a href="http://esamultimedia.esa.int/docs/egnos/estb/Publications/EGNOS%20Fact%20Sheets/fact_sheet_5.pdf">http://esamultimedia.esa.int/docs/egnos/estb/Publications/EGNOS%20Fact%20Sheets/fact_sheet_5.pdf</a> 'extrait le 2004-11-26! page 1, colonne de droite, alinéa 2</p>	1,8
A	<p>KINAL G V ET AL: "Inmarsat integrity channels for global navigation satellite systems" PROCEEDINGS OF THE NATIONAL TELESYSTEMS CONFERENCE (NTC). WASHINGTON, MAY 19 - 20, 1992, NEW YORK, IEEE, US, 19 mai 1992 (1992-05-19), pages 3-5-3-8, XP010059580 ISBN: 0-7803-0554-X abrégé page 3-6, colonne de droite, alinéa 1 page 3-7, colonne de droite, alinéa 1 figure 1</p>	1,8
A	<p>US 5 786 773 A (MURPHY TIMOTHY ALLEN) 28 juillet 1998 (1998-07-28) abrégé colonne 7, ligne 26 - ligne 38 figures 2,3</p>	1,8
A	<p>US 5 365 447 A (DENNIS ARTHUR R) 15 novembre 1994 (1994-11-15) abrégé colonne 9, ligne 8 - colonne 10, ligne 19</p>	1,8

# RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande Internationale No  
PCT/FR2004/001655

Document brevet cité au rapport de recherche		Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
US 5786773	A	28-07-1998	AUCUN	
US 5365447	A	15-11-1994	US 5467282 A	14-11-1995