

發明專利說明書 200534909

(本說明書格式、順序及粗體字，請勿任意更動，※記號部分請勿填寫)

※申請案號： 94101583

※申請日期： 94.11.19 ※IPC 分類： A63H 33/04, A63H 30/04

一、發明名稱：(中文/英文)

用於藉由磁性及／或鐵磁性及／或塑膠材料元件完成移動構形的遙控結構

REMOTE CONTROLLED STRUCTURE FOR REALISING MOVING FIGURES BY MAGNETIC AND/OR FERROMAGNETIC AND/OR PLASTIC MATERIAL ELEMENTS

二、申請人：(共 1 人)

姓名或名稱：(中文/英文)

普雷斯特伍德公司 / Plast Wood S.r.l.

代表人：(中文/英文)

卡蘿 律吉 伊安諾 / IANNONE, CARLO LUIGI

住居所或營業所地址：(中文/英文)

義大利 07023 卡蘭吉亞厄斯市 莎保提諾街 20 號

Via Sabotino, 20, 07023 Calangianus (SS), ITALY.

國 籍：(中文/英文)

義大利 / Italian

三、發明人：(共 1 人)

姓 名：(中文/英文)

耶多亞多 皮歐 圖沙西烏 / TUSACCIU, EDOARDO PIO

國 籍：(中文/英文)

義大利 / Italian

四、聲明事項：

☐ 主張專利法第二十二條第二項 ☐ 第一款或 ☐ 第二款規定之事實，
其事實發生日期為： 年 月 日。

☒ 申請前已向下列國家（地區）申請專利：

【格式請依：受理國家（地區）、申請日、申請案號 順序註記】

☒ 有主張專利法第二十七條第一項國際優先權：

1. 義大利；2004.02.6.；RM2004A000064

2. 義大利；2004.10.1.；RM2004A000469

☐ 無主張專利法第二十七條第一項國際優先權：

☐ 主張專利法第二十九條第一項國內優先權：

【格式請依：申請日、申請案號 順序註記】

☐ 主張專利法第三十條生物材料：

☐ 須寄存生物材料者：

國內生物材料 【格式請依：寄存機構、日期、號碼 順序註記】

國外生物材料 【格式請依：寄存國家、機構、日期、號碼 順序註記】

☐ 不須寄存生物材料者：

所屬技術領域中具有通常知識者易於獲得時，不須寄存。

九、發明說明：

【發明所屬之技術領域】

本發明係關於一種用於藉由磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件完成移動構形的遙控結構。

更明確地，本發明係有關屬於上述種類的一種結構，其藉由骨架的組合完成每一構形，其提供一遙控，以及以前述磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件的磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料連結的方法。

在以下的敘述中，本說明書將主要敘述於汽車以及其他四輪交通工具的實現，但本專利申請案的範圍不可失當地限制於此類的應用是很清楚明瞭的，此創新性的結構使得每一種構形得以藉由遙控而被移動。

【先前技術】

近年以來已經完成不同的組合係為人們所習知的，其等以磁性元件與鐵磁性元件之間的交互作用為基礎，用以組合複雜的構形。

大致上，它們包含具有磁性末端的棒狀件的組合，或完全的磁性棒狀件，其等由鐵磁性元件或球形件以不同的方式組合，而完成複雜的構形。

在第一大類當中，提供具有磁性末端的棒狀件必須將市場中名為 Roger's Connection 的玩具考慮列入，其提供棒狀件，所有棒狀件具有相同尺寸，由兩塊以空氣間隙分離的磁石或由以 Geomag[®] 商品名行銷於市場的產品組合而成，其中之棒狀件係由磁石-鐵磁石-磁石的組合所構成。

在第二大類當中，在市場上為人們所習知的商品 Supermag[®]列入考慮，其由相同申請者申請專利並且予以實現，其提供不同尺寸的棒狀件並完全由磁性材料組合而成。相對於為人們所習知的解決方案，Supermag[®]已達成一顯著的改良，同時達成更多複雜構形的可能性，以及所獲得構形的堅固性。

在此領域中的一項重要的改良最近已由 2004 年 7 月 19 日所提申之義大利專利申請案 N°RM2004A000362 所提出，其中敘述一種解決方案，其使得遊玩此種產品的可能性增加。

它們亦被認知為無線或遠端遙控玩具，例如汽車、船、飛機、機器人或類似產品，除了由遙控所需要的機構所完成外，其具有一框架，或任一堅固的主結構，其中該結構無法任意修改或重新建構。

本文包含根據本發明提供的解決方案，其提出一種結構，具有其遙控所需要的機構，並且得以完成使用上述磁性、鐵磁性以及塑膠材料元件的結構。

【發明內容】

本發明的目的為完成一種上述類型的結構，該類型的結構可完成一種可遙控之具有各種形狀與尺寸的物件。

本發明的進一步目的為提供一種上述類型的結構，該類型的結構可允許在任何時候重新建構或修改該物件。

因此本發明的具體目的為一種遙控結構，用以藉由磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件完成移動構形，其特徵

為其包含一用於將遙控裝置裝設於其上的基座框架，及用以固定磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件的機構，以及結合的複數個磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件，其等為完成所需的構形所必要的，而且該等磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件可被組合或彼此互相組合。

更特殊地，根據本發明，前述基座框架提供有輪子，其由前述遙控所操作，以兩個前舵輪以及兩個後非舵輪為佳。

根據本發明，有可能提供兩個位於前或後的驅動輪，或四個驅動輪。

再者，根據本發明，前述基座框架可由成形框架所組成，或是由完成框架的複數個元件結合所組成，該框架係適用於欲完成之構形。

再根據本發明，用以固定磁性及/或鐵磁性元件的前述機構可被建構在該基座框架之內，或可分別單純地應用於該基座框架。

根據本發明，該基座框架可由一大致呈蜂巢狀的結構完成，用以固定前述鐵磁性元件。

較佳地，根據本發明，前述磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件可為固定式或可拆卸式地與前述基座框架聯結。

再者，根據本發明，前述用以固定磁性及/或鐵磁性元件的機構可從前述基座框架突伸出，或可部份或完全地建構於前述基座框架之中。

於根據本發明之結構的一實施例之中，該基座框架可包含一或一件以上互相連接的部件。

根據本發明，前述基座框架可由塑膠、金屬、輕質合金製成。

仍根據本發明，其係可能提供與前述基座框架聯結之額外的板件，以獲得同樣適合於所欲完成之構形的形狀。

更特殊地，前述的額外板件可提供或不提供用以聯結磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件的機構。

介於前述板件與前述基座框架之間的聯結可位於基座框架的側邊或上部。

前述聯結可為磁力式，或可為銷-孔式聯結，或為固定接合式聯結。

根據本發明的拖曳系統可包括單一直流電動機或兩部直流電動機。

根據本發明的結構的操舵系統可由單一電動機控制，或每一舵輪由單一電動機控制，其視所完成之構形的重量而定。

該遙控可包括一無線控制系統，尤其為使用長接收距離的高頻率波的裝置。

電源供應系統可包括一電池組，前述電池組包含可充電式電池或非可充電式電池。

根據本發明的一種特別較佳實施例中，提供一種成形元件，其可與該基座框架聯結，並且用前述的磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件來支撐所完成的構形。

根據本發明，前述成形的元件以由透明塑膠材料製成為佳。

根據本發明，該框架上提供有容座，用以容納磁性元件、與前述容座聯結所完成之構形的對應鐵磁性元件，或反之亦然，換言之，該框架供作與該構形的磁性元件聯結的鐵磁性元件。

根據本發明，前述成形元件係與前述框架固定地聯結。

根據較佳實施例，及特別地參考附圖的構形，現在將敘述本發明，其係用於解說而非限制之目的。

【實施方式】

如已經提到過的，於下述解決方案中，將特別述及其機動車的實現，但非常明顯地根據本發明所建議的解決方案可被應用於可藉由遙控操作的每一種結構。

首先觀察第一至四圖，其等顯示根據本發明之結構的第一實施例，其具有可用於建構不同類型之車輛的形狀以及尺寸，例如每一種使用者所夢想的汽車或卡車。

特別地，該結構具有一基座框架 10，其提供有一電池供應組 11 以及一遙控組 12，該電池供應組 11 具有可再充電式或非可再充電式的電池。

再者，提供具有操縱組 14 之兩前輪 13'及 13''，以及具有驅動組 16 之兩後輪 15'及 15''。明顯地，解決方案亦可提供前驅動輪。

基座框架 10 上提供有複數個機構 17，用以固定鐵磁性基底元件或球形件 18，第三及四圖有更詳細的顯示。在

基座框架 10 上的球形件 18 的配置容許複數個磁性元件或棒狀件(未顯示)以及其它球形件 18 的配置，以得到所需求之該車輛的結構。

若希望基座框架 10 有不同的形狀，將一些附件(未顯示)聯結到該基座框架 10 上係有可能的，該等附件在以下實施例有詳細敘述，且其等可藉由位於基座框架 10 側邊的孔 19 被聯結，或若為磁性方式則以其它聯結系統被聯結。

● 現在看第五至八圖，顯示一實施例，其結構類似前述如第一至四圖的結構，但其基座框架 20 係直接地成形以完成單一類型的汽車或卡車。此實施例的單一元件，其用於與先前實施例相同的參考號碼，其以”2”取代”1”，以後將不詳細敘述。

● 根據本發明之結構的實施例，如第九至十二圖，係大致與第五至八圖的實施例相同，其具有不同類型的機構 37，用以固定該球形件 38。事實上在此例中機構 37 永久固定球形件 38，且與先前實施例不同，在其中機構 17 以及 27 提供一彈性凸塊以供可拆卸式地接合球形件 18、28。

第十三至十六圖所示之實施例提供有一基座框架 40，其合適地製作成的尺寸以及形狀允許與要被完成之結構的功能相同的變更。

將基座框架 40 的形狀改造成要完成的特殊結構係藉由板件 401 達成，其藉由插進孔 49 的銷 402 來聯結。明顯地，板件 401 與基座框架的聯結亦可藉由磁性或固定接頭

聯結器來完成。

某些板件 401 的可能形狀，其可與基座框架 40 一起作用以得到如第十五及十六圖所示的所需形狀。

用以固定該球形件(在圖中未顯示)的機構 47 亦在板件 401 上提供。

所有其它特徵與先前實施例的結構相同。

一類似先前的實施例如第十七至二十圖所顯示，其與先前實施例的主要不同在於該板件 501 係與該基座框架 50 的上方連結，而非如先前敘述的側邊。在此例中，亦同樣可藉由將銷 502 插進入孔 59 中，或藉由磁性或固定接頭聯結器來達成聯結。

所有的其它特徵與先前實施例的結構相同。

現在看第二十一至二十四圖，顯示根據本發明之結構的第六實施例，提供一基座框架 60，其由兩組件 60' 以及 60'' 組合而成，兩組件由連結索 603 以及彈簧 604 連結。

所有的其它特徵與先前實施例的結構相同。

第二十五及二十六圖所顯示的具體實施例提供有一基座框架 70，其具有一連串的孔 704 以及槽 705，使球形件(未顯示)得以被引入，並使其等 $3/4$ 的體積被隱藏在框架中，且隨後以具有不同尺寸之磁性棒(亦未顯示)於其等結合。

相同的棒狀件隱藏在槽 705 之內，由於結構自身的重量，而可形成一個自我閉合的網路。

槽 705' 以及 705'' 可有不同的尺寸，以使用不同尺寸的棒狀件，如同以商標名稱 SUPERMAG® 販售的產品。

再者，此一結構可使棒狀件突出基座框架 70 外，因而完成較寬或較高的結構。

顯然地，此系統亦可被提供在擴充板件上。

由於上述說明已經非常清楚，根據本發明的結構提供有一基座框架 10、20、30、40、50、60、70，於其上可能或已經部份地應用具有不同之尺寸以及結構的鐵磁性元件或球形件及棒狀元件。

藉由此解決方案，其提供給使用者創造各種類型之遙控結構的可能性，該等結構係可在之後被修改，或在解構後被重新建構。

其進一步係有可能以一蜂巢狀的結構完成該基座框架，該結構具有尺寸化的蜂巢格，以此方式使鐵磁性元件可被引入各位置，而完成各種結構。

為了能使用提供有插入板件 401、501 的結構，基座框架必須在其側邊沿著外部四周及/或沿著上部四周提供有孔 19、29、39、49、59、69，以使得該板件得以導入其側端以及上部。板件的聯結可由不同方式完成，例如磁性聯結或固定接頭等。

板件 401、501 可由塑膠、金屬或輕質合金製作，並且具有用於鐵磁性元件之固定式或可拆卸式之聯結的機構。如圖中可以注意到的，該等板件 401、501 可以有不同的尺寸以及形狀，同樣與基座框架之形狀一同發揮作用以創造許多不同的結構。

如圖中可以注意到的，該等板件 401、501 之上部可具

有用以容納球形件的固定式或可拆卸式聯結的機構，且模壓有末端圓弧化的圓柱狀擠壓部的較長周邊，具有特殊的距離以及長度比值，以藉由輕微的壓力固定接合於提供在框架的周邊以及基座表面之孔內。與該擠壓部相反的周邊側明顯地被穿孔，以使兩件或兩件以上的板件得以互相聯結。

最後觀察第二十七至三十二圖，顯示根據本發明之結構的目前最佳的實施例。

一件成形的元件 820 裝置在該基座框架 80 上，該元件 820 以透明材料製造且厚度大約 1.5-2mm 為佳。該成形的元件 820，亦稱為”外皮”，可完成一種具有所需要之形狀的機器，在該框架 80 上，如在第二十八至三十二圖所大致顯示的，使用了磁性元件、塑膠材料元件以及由鐵磁性材料製作的球形件 88。

該成形的元件 820 藉由銷 821 與插座 822 之間的固定接合與該框架 80 聯結，即使聯結可藉由不同的機構達成。

進一步地，提供在該框架 80 上的一容座 823，用以容納磁性棒件 824，球形件 88 之一或其他磁性元件聯結於其上。

在第二十八至三十二圖中所顯示的結構的完成可藉由使用上述的每一種磁性、鐵磁性或塑膠元件達成，其使得在斷開下可輕易的重新建構。

根據本發明較佳的實施例，本發明的敘述係例示的用意，而非限制用意，但應了解到，可由習於該技術者可導

入變更及或修改而不會偏離如後附申請專利範圍所界定之範疇。

【圖式簡單說明】

第一圖係根據本發明之結構的第一實施例的概略平面視圖；

第二圖係第一圖當中的結構的側視圖；

第三圖係第一圖當中的結構的第一細部的側視圖；

第四圖係第一圖當中的細部的俯視圖；

第五圖係根據本發明之結構的第二實施例的概略平面視圖；

第六圖係第五圖當中的結構的側視圖；

第七圖係第五圖當中的結構的第一細部的側視圖；

第八圖係第五圖當中的細部的俯視圖；

第九圖係根據本發明之結構的第三實施例的概略平面視圖；

第十圖係第九圖當中的結構的側視圖；

第十一圖係第九圖當中的結構的第一細部的側視圖；

第十二圖係第九圖當中的細部的俯視圖；

第十三圖係根據本發明之結構的第四實施例的概略平面視圖；

第十四圖係第十三圖當中的結構的側視圖；

第十五 a 及十五 b 圖分別為第十三圖中該結構的第一細部的側視圖以及俯視圖；

第十六 a 至十六 i 圖顯示第十三圖當中的進一步細部；

第十七圖係根據本發明之結構的第五實施例的概略平面視圖；

第十八圖係第十七圖當中該結構的側視圖；

第十九 a 及十九 b 圖分別為第十七圖中該結構的第一細部的側視圖以及俯視圖；

第二十 a 至二十 i 圖顯示第十七圖當中該結構的進一步細部；

第二十一圖係根據本發明之結構的第六實施例的概略平面視圖；

第二十二圖係第二十一圖當中該結構的側視圖；

第二十三圖係第二十一圖中該結構的第一細部的側視圖；

第二十四圖係第二十一圖當中的細部的俯視圖；

第二十五圖係根據本發明之結構的第六實施例的概略平面視圖；

第二十六圖係第二十五圖當中的結構的側視圖；

第二十七圖係根據本發明之結構的第七實施例的概略平面視圖；

第二十八圖係第二十七圖當中的結構的透視圖；

第二十九圖係第二十七圖當中的結構的俯視圖；

第三十圖係第二十七圖當中的結構的前視圖；

第三十一圖係第二十七圖當中的結構的側視圖；以及

第三十二圖係第二十七圖當中的結構的後視圖。

【主要元件符號說明】

10	基座框架
11	電池供應組
12	遙控組
13’	前輪
13’’	前輪
14	操縱組
15’	後輪
15’’	後輪
16	驅動組
17	固定機構
18	球形件
19	孔
20	基座框架
27	固定機構
28	球形件
29	孔
30	基座框架
37	固定機構
38	球形件
39	孔
40	基座框架
47	固定機構
49	孔
50	基座框架

57	固定機構
59	孔
60	基座框架
60'	組件
60''	組件
67	固定機構
68	球形件
69	孔
70	基座框架
77	固定機構
80	基座框架
88	球形件
401	板件
402	銷
501	板件
502	銷
603	連結索
604	彈簧
704	孔
705	槽
705'	槽
705''	槽
820	成形的元件
821	銷

822	容 座
823	固 定 機 構
824	固 定 機 構

五、中文發明摘要：

本發明係關於一種用於藉由磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件完成移動構形的遙控結構，其特徵為其包含一其上提供有用於遙控之裝置的基座框架(10、20、30、40、50、60、70)，以及用以固定磁性及/或鐵磁性(18、28、38、48、58、68、88)及/或塑膠材料元件的機構(17、27、37、47、57、67、77)，以及結合有的複數件磁性及/或鐵磁性(18、28、38、68、88)及/或塑膠材料元件，其等為完成需求的構形所必要的，且該等磁性及/或鐵磁性(18、28、38、68、88)及/或塑膠材料元件可被組合或彼此互相組合。

六、英文發明摘要：

The invention concerns a remote controlled structure for realising moving figures by magnetic and/or ferromagnetic and/or plastic material elements, characterised in that it comprises a base frame (10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80), on which means for the remote control are provided, and means (17, 27, 37, 47, 57, 67, 77, 823, 824) for fixing magnetic and/or ferromagnetic (18, 28, 38, 68, 88) and/or plastic material elements, necessary for realising the desired figure, and that can be assembled with said magnetic and/or ferromagnetic (18, 28, 38, 68, 88) and/or plastic material elements, or each other.

十、申請專利範圍：

1.一種用於藉由磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件完成移動構形的遙控結構，其特徵為其包含一基座框架，在基座框架上提供有遙控用的裝置，以及用以固定磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件的機構，以及結合有複數件磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件，其等為完成需要的形狀所必須的，而且該等磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件可被組合或互相組合。

2.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架提供有輪子，其由該遙控裝置進行操作，較佳為提供有兩個前舵輪及兩個後非舵輪。

3.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為提供有兩個驅動前或後輪，或提供有四個驅動輪。

4.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架包含一成形的框架。

5.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架包含一複數個元件的組合，其完成適於欲完成之構形的框架。

6.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為用於固定磁性及/或鐵磁性元件之機構係建構於該基座框架中。

7.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為用於固定磁性及/或鐵磁性元件的機構係簡單分別地應用於相同的元件。

8.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架由一大致呈蜂巢狀的結構完成，用以固定該等鐵磁性元件。

9.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件係固定式地或可拆卸式地與該基座框架聯結。

10.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為用於固定磁性及/或鐵磁性元件的機構係由該框架突伸出。

11.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為用於固定磁性及/或鐵磁性元件的機構係部份或完全地建構於該基座框架之中。

12.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架包含一件或一件以上相連接的部件。

13.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該基座框架係由塑膠、金屬或輕合金製成。

14.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為提供有額外的板件以與該基座框架聯結，用以獲得同樣合於準備要完成之該構形的形狀。

15.如申請專利範圍第 14 項所述之遙控結構，其特徵為該額外的板件係提供有或未提供有用於聯結磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件的機構。

16.如申請專利範圍第 14 項或第 15 項所述之遙控結構，其特徵為該板件與該基座框架之間的聯結係處位於該基座框架的上部或側邊。

17.如申請專利範圍第 16 項所述之遙控結構，其特徵為該聯結為磁力型聯結，或為銷-孔聯結，或為固定接頭聯結。

18.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為根據本發明的結構的拖曳系統係包括單一直流電動機或兩部直流電動機。

19.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該結構的操舵系統係由單一電動機控制，或每一舵輪由單一電動機控制，其視所欲完成之構形的重量而定。

20.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該遙控裝置係包括一無線控制系統，尤其為使用長接收距離的高頻率波的裝置。

21.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為該供應系統係包括一電池組，該電池組包含可充電式電池或非可充電式電池。

22.如申請專利範圍第 1 項所述之遙控結構，其特徵為其具有一成形元件，其可該基座框架聯結，並且用前述的磁性及/或鐵磁性及/或塑膠材料元件來支撐所完成的構形。

23.如申請專利範圍第 22 項所述之遙控結構，其特徵為前述成形的元件係由透明塑膠材料製成。

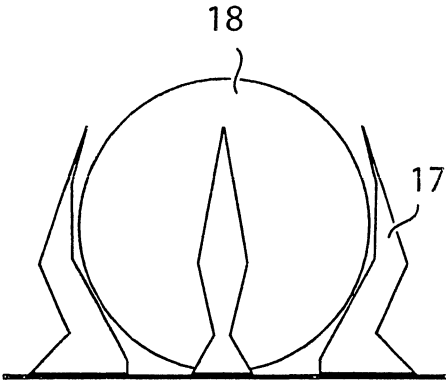
24.如申請專利範圍第 22 項所述之遙控結構，其特徵為該框架上提供有容座，用以容納所實行的構形的磁性元件、對應鐵磁性元件，其與前述容座聯結，或反之亦然，

換言之，該框架提供有與該構形的磁性元件聯結的鐵磁性元件。

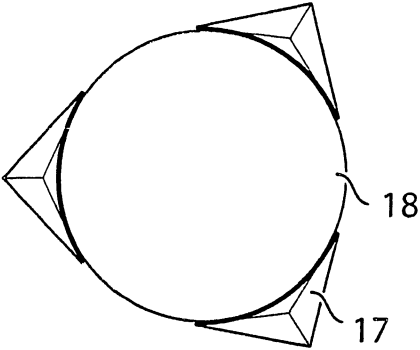
25.如申請專利範圍第 22 項所述之遙控結構，其特徵為該成形元件係與該框架固定地聯結。

十一、圖式：

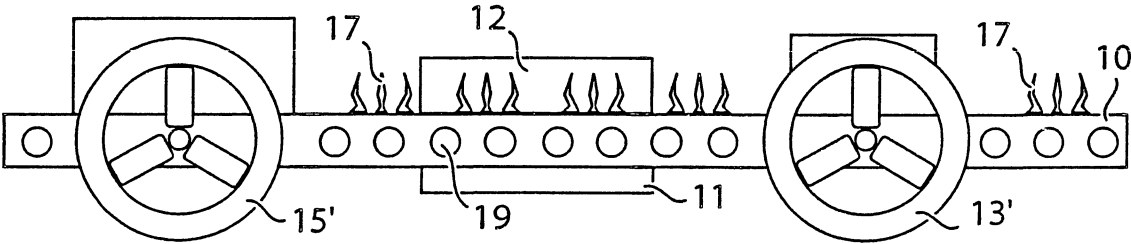
如次頁



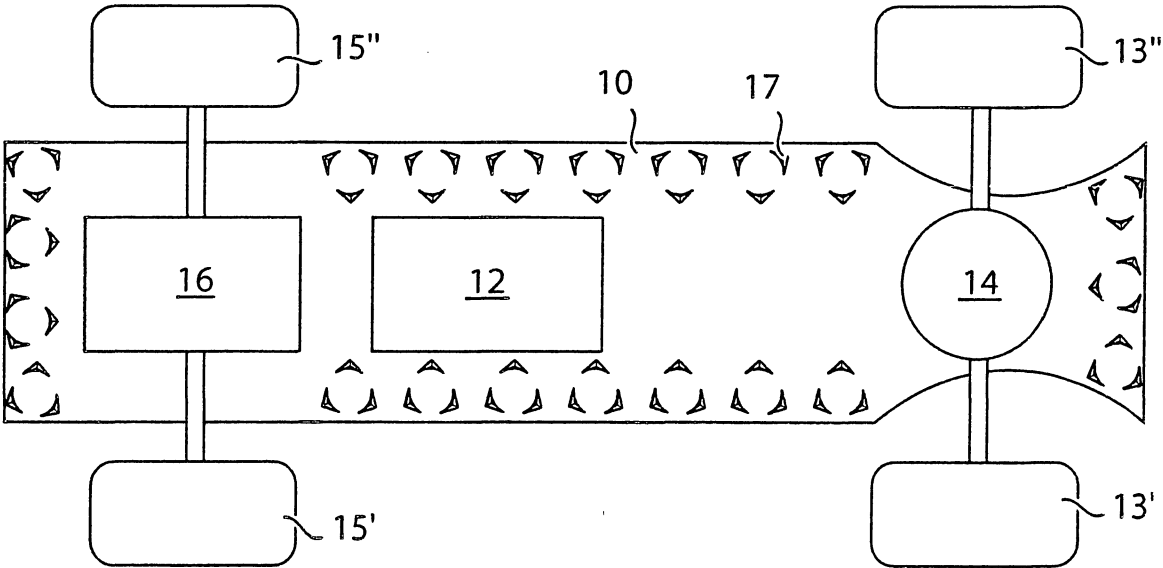
第三圖



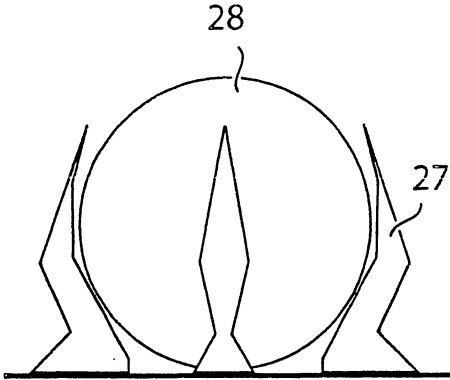
第四圖



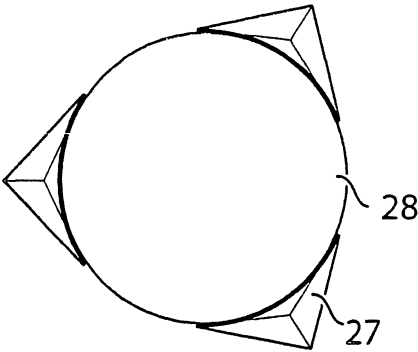
第二圖



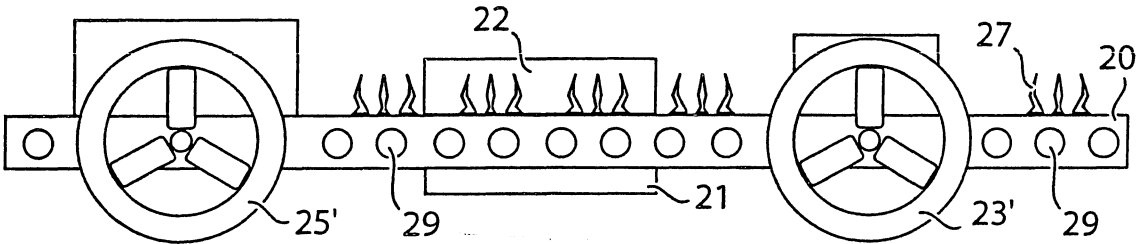
第一圖



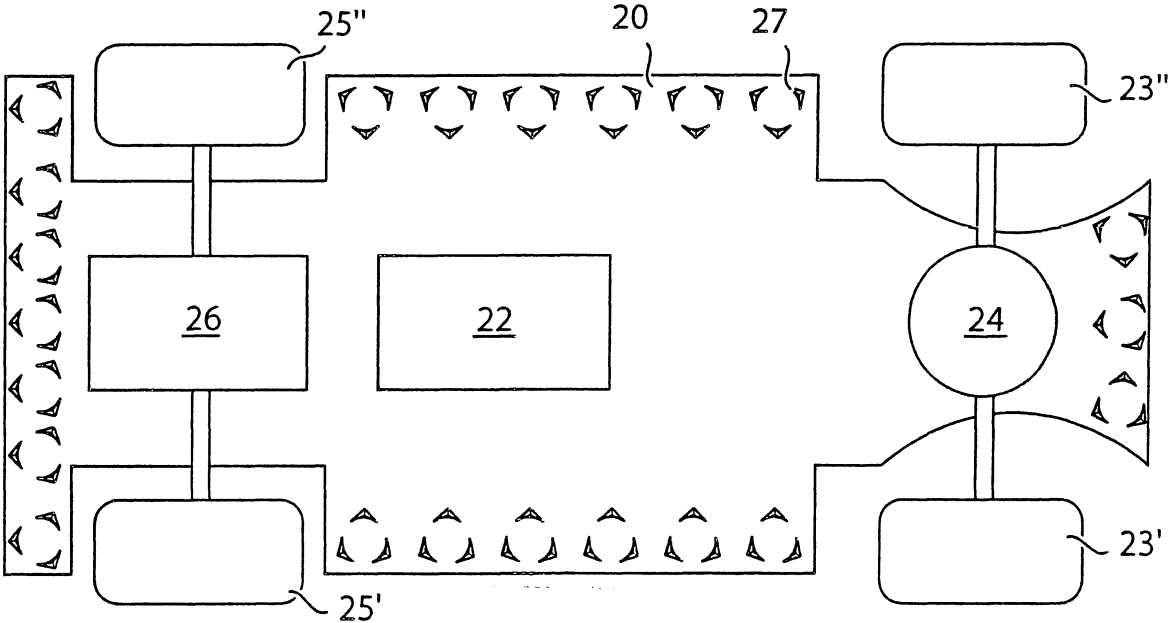
第七圖



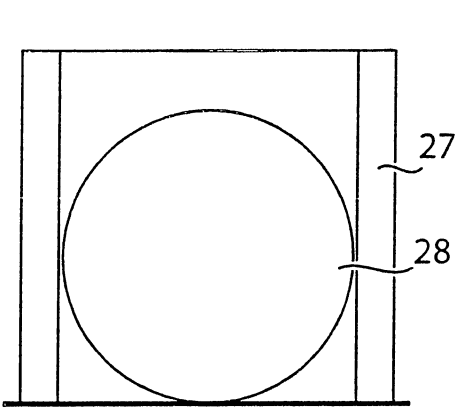
第八圖



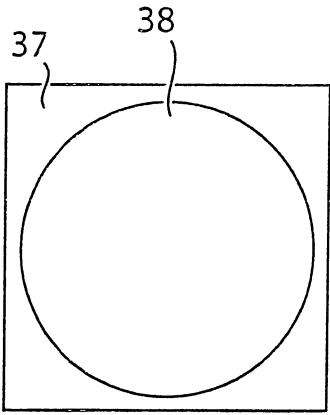
第六圖



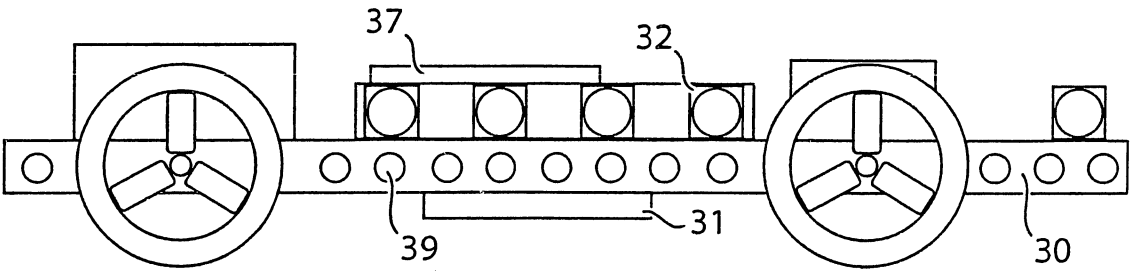
第五圖



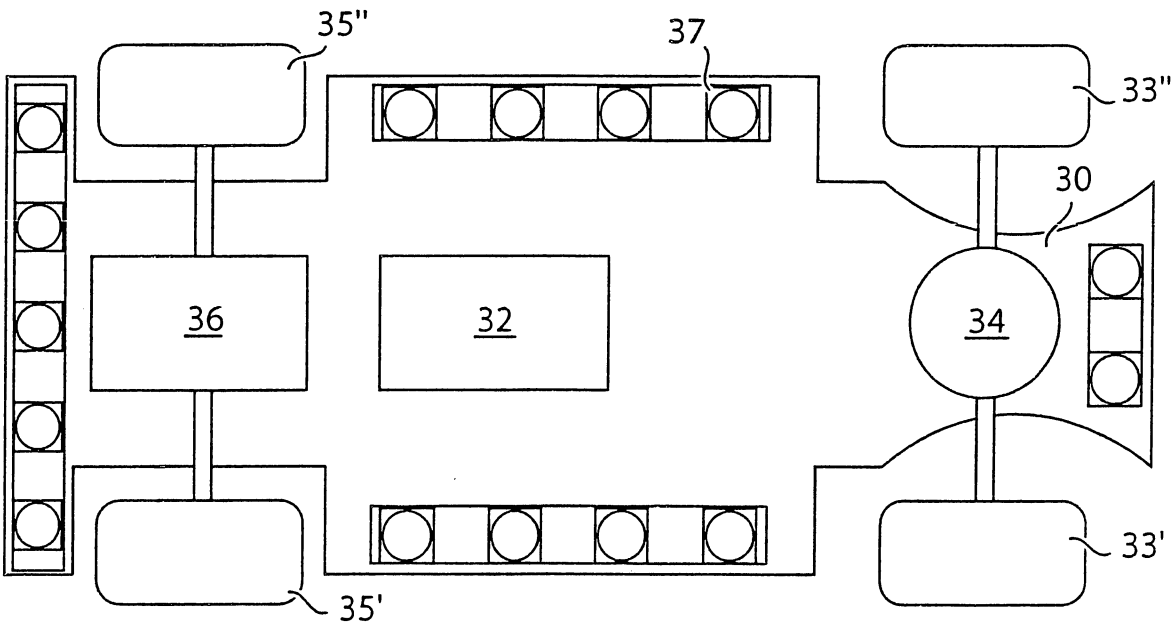
第十一圖



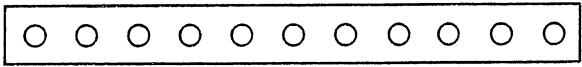
第十二圖



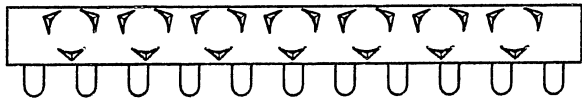
第十圖



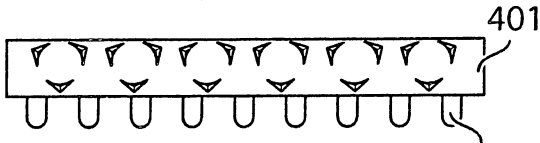
第九圖



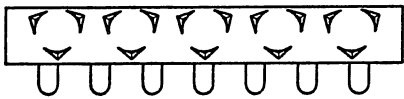
第十五 a 圖



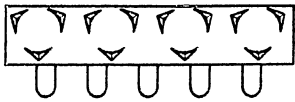
第十五 b 圖



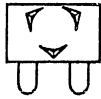
第十六 a 圖



第十六 b 圖



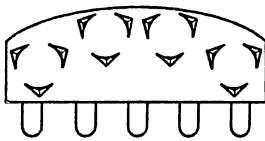
第十六 c 圖



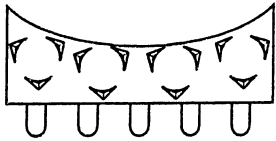
第十六 d 圖



第十六 e 圖



第十六 f 圖



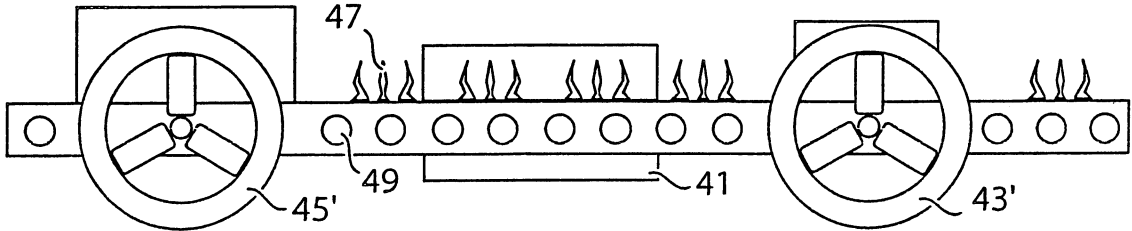
第十六 g 圖



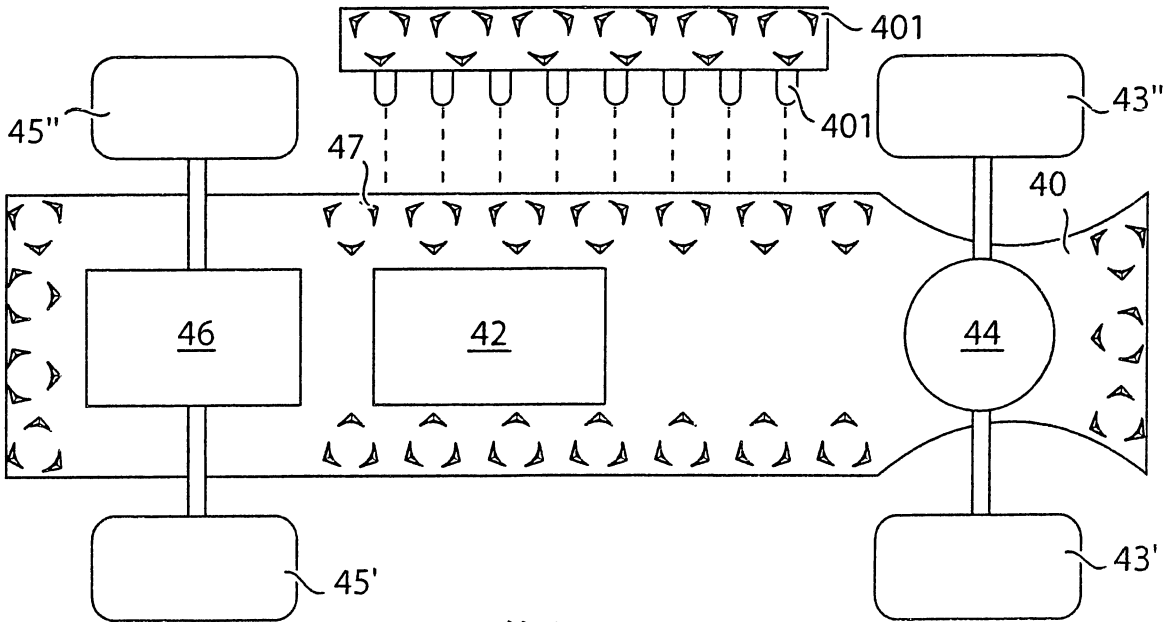
第十六 h 圖



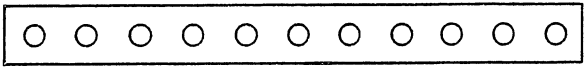
第十六 i 圖



第十四圖



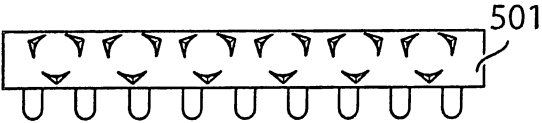
第十三圖



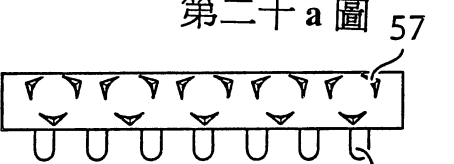
第十九 a 圖



第十九 b 圖



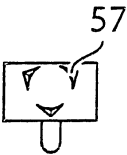
第二十 a 圖



第二十 b 圖



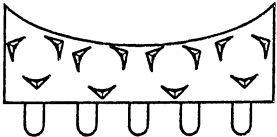
第二十 c 圖



第二十 d 圖



第二十 e 圖



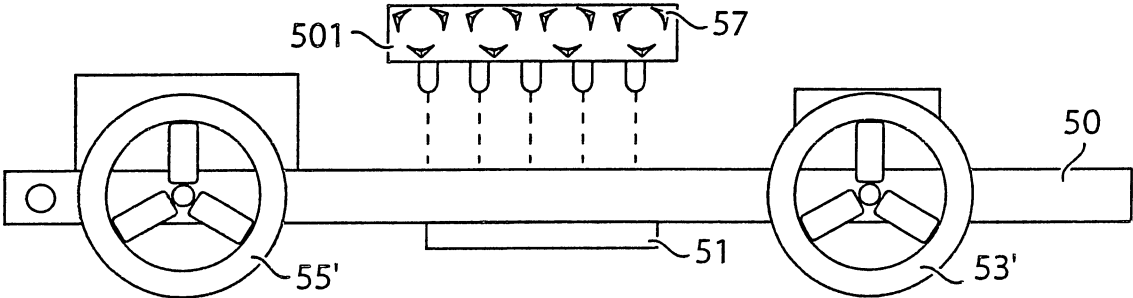
第二十 f 圖



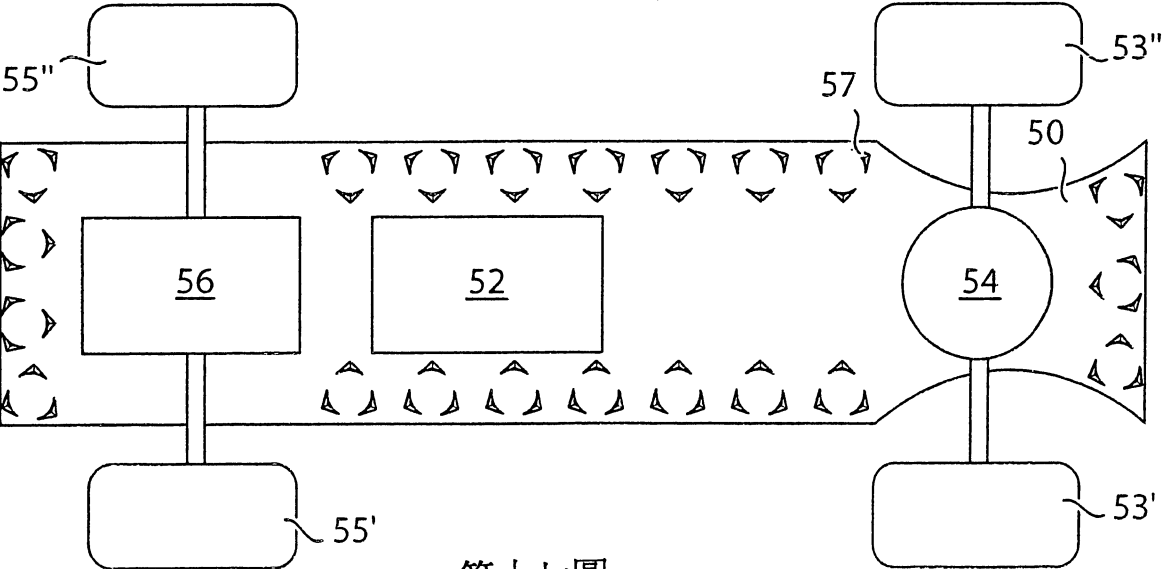
第二十 g 圖



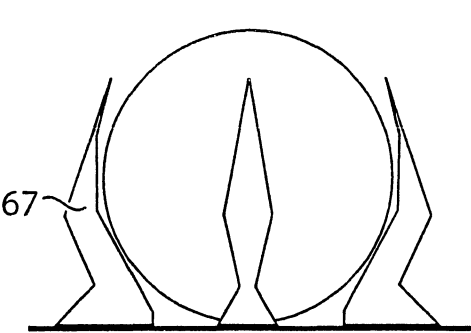
第二十 h 圖



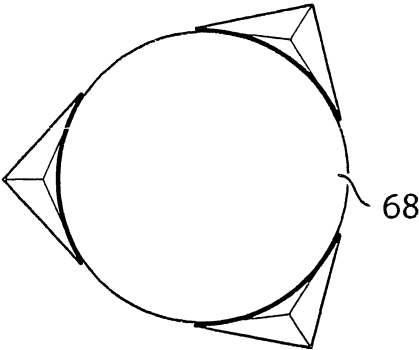
第十八圖



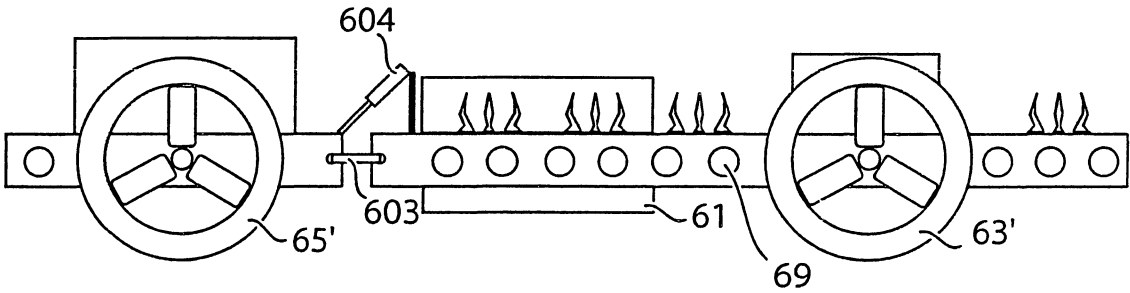
第十七圖



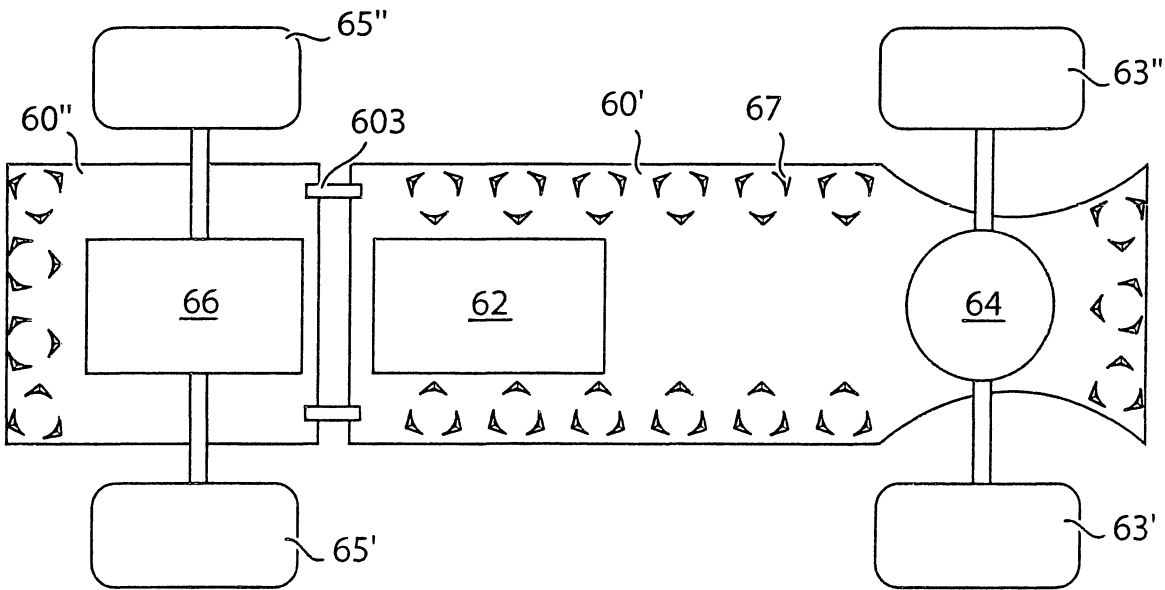
第二十三圖



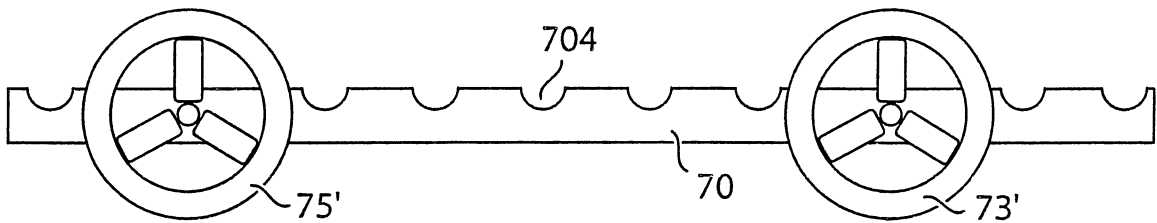
第二十四圖



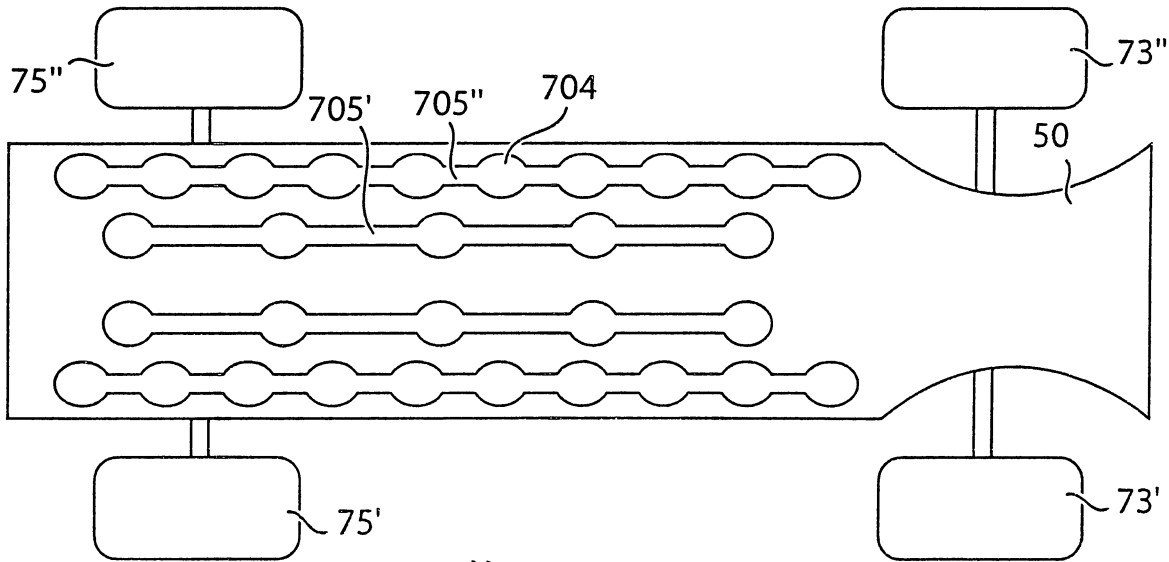
第二十二圖



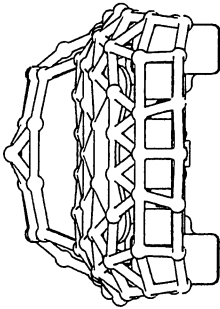
第二十一圖



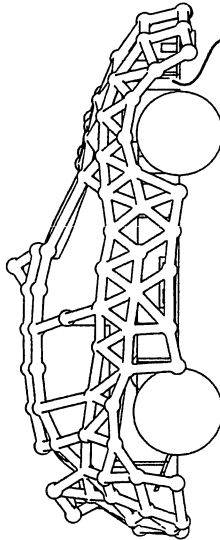
第二十六圖



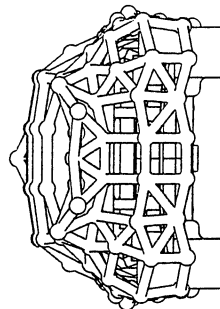
第二十五圖



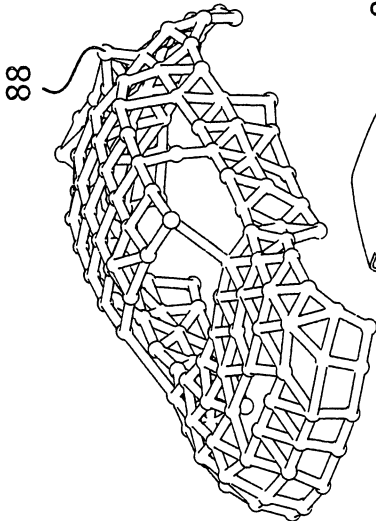
第三十圖



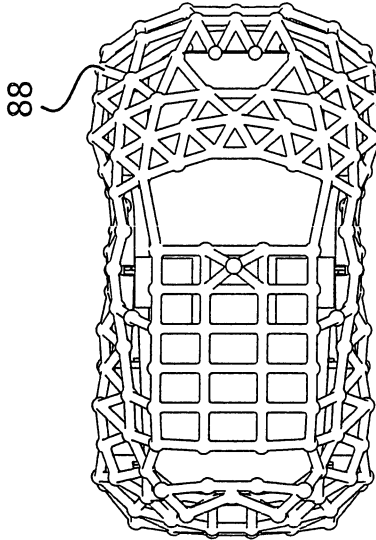
第三十一圖



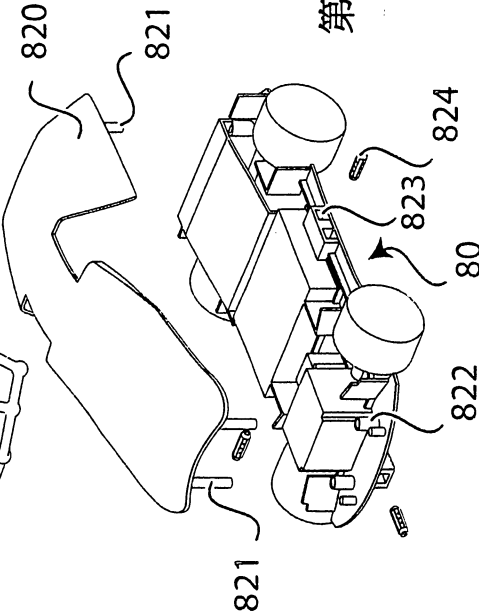
第三十二圖



第二十七圖



第二十九圖



第二十八圖

七、指定代表圖：

(一)本案指定代表圖為：第 (1) 圖。

(二)本代表圖之元件符號簡單說明：

10	基座框架
12	遙控組
13'	前輪
13''	前輪
14	操縱組
15'	後輪
15''	後輪
16	驅動組
17	固定機構

八、本案若有化學式時，請揭示最能顯示發明特徵的化學式：

(無)