



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 205198315 U

(45) 授权公告日 2016. 05. 04

(21) 申请号 201520545225. 5

(22) 申请日 2015. 07. 27

(73) 专利权人 河南零到壹电子科技有限公司

地址 450000 河南省郑州市经济技术开发区
经北二路66号13号楼3单元1层1号

(72) 发明人 张俊良

(51) Int. Cl.

A61G 7/00(2006. 01)

A61G 7/05(2006. 01)

(ESM) 同样的发明创造已同日申请发明专利

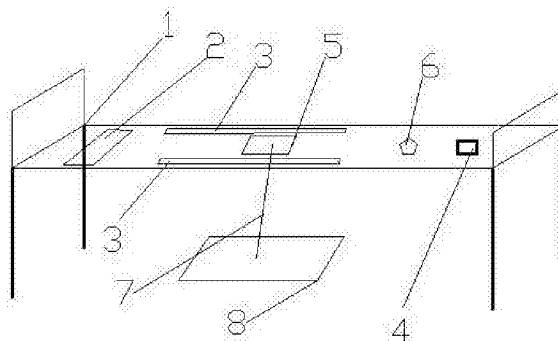
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

可智能伸缩鞋架的病床

(57) 摘要

本实用新型涉及医疗用品领域,具体为可智能伸缩鞋架的病床,利用感应器感知病人需要,通过电机带动鞋架将鞋子送到最方便病人使用的位置。本实用新型智能控制、随时待命;机械操作,定位准确、迅速;无需人工、省心省力。



1. 可智能伸缩鞋架的病床,其特征在于,其包括,床体(1),第一感应器(2),第二感应器处理器 A (3),第二感应器 B (4),电机(5),处理器(6),伸缩杆(7),鞋架(8),电源(9);其中,所述床体(1)上表面靠近床头端设置有第一感应器(2),所述床体(1)上表面两侧靠近边缘处分别设置有第二感应器 A (3)和第二感应器 B (4),所述床体(1)上设置有电机(5)、处理器(6)和电源(9),所述电机(5)设置于床体(1)底面中间位置,所述伸缩杆(7)一端设置有电机(5),所述伸缩杆(7)另一端设置有鞋架(8),所述电源(9)通过连接线与第一感应器(2)、第二感应器处理器 A (3)、第二感应器 B (4)、电机(5)和处理器(6)连接。

2. 根据权利要求 1 所述的可智能伸缩鞋架的病床,其特征在于,所述第一感应器(2)、第二感应器处理器 A (3) 和第二感应器 B (4) 均为重力感应器。

3. 根据权利要求 1 所述的可智能伸缩鞋架的病床,其特征在于,所述伸缩杆(7)为伸缩结构。

4. 根据权利要求 1 所述的可智能伸缩鞋架的病床,其特征在于,所述伸缩杆(7)可以 360 度摆动。

可智能伸缩鞋架的病床

技术领域

[0001] 本实用新型涉及医疗用品领域,具体为可智能伸缩鞋架的病床。

背景技术

[0002] 因为医院病房人流量相对较大,而病人下床的频率却相对较低,所以经常会发生病人下床找不到鞋子事情。

[0003] 对于生病住院且行动又不太方便的病人来说,下床找鞋更是件很让人苦恼的事情。

[0004] 查阅中国专利数据库发现,现有技术中还没有提供能很好地解决这一问题的技术。

实用新型内容

[0005] 针对上述情况,本实用新型提供可智能伸缩鞋架的病床,利用感应器感知病人需要,通过电机带动鞋架将鞋子送到最方便病人使用的位置。

[0006] 为了实现上述目的,本实用新型采用以下技术方案

[0007] 可智能伸缩鞋架的病床,其包括,床体 1,第一感应器 2,第二感应器处理器 A3,第二感应器 B4,电机 5,处理器 6,伸缩杆 7,鞋架 8,电源 9。

[0008] 所述床体 1 上表面靠近床头端设置有第一感应器 2,所述床体 1 上表面两侧靠近边缘处分别设置有第二感应器 A3 和第二感应器 B4,所述床体 1 上设置有电机 5、处理器 6 和电源 9,所述电机 5 设置于床体 1 底面中间位置,所述伸缩杆 7 一端设置有电机 5,所述伸缩杆 7 另一端设置有鞋架 8,所述电源 9 通过连接线与第一感应器 2、第二感应器处理器 A3、第二感应器 B4、电机 5 和处理器 6 连接。

[0009] 所述第一感应器 2、第二感应器处理器 A3 和第二感应器 B4 均为重力感应器;所述伸缩杆 7 为伸缩结构;所述伸缩杆 7 可以 360 度摆动。

[0010] 本实用新型的有益效果

[0011] 1、智能控制、随时待命;

[0012] 2、机械操作,定位准确、迅速;

[0013] 3、无需人工、省心省力。

附图说明

[0014] 图 1 为本实用新型的结构示意图。

具体实施方式

[0015] 本实用新型的目的是提供可智能伸缩鞋架的病床,利用感应器感知病人需要,通过电机带动鞋架将鞋子送到最方便病人使用的位置。

[0016] 为了实现上述目的,本实用新型采用以下技术方案

[0017] 可智能伸缩鞋架的病床,其包括,床体 1,第一感应器 2,第二感应器处理器 A3,第二感应器 B4,电机 5,处理器 6,伸缩杆 7,鞋架 8,电源 9。

[0018] 所述床体 1 上表面靠近床头端设置有第一感应器 2,所述床体 1 上表面两侧靠近边缘处分别设置有第二感应器 A3 和第二感应器 B4,所述床体 1 上设置有电机 5、处理器 6 和电源 9,所述电机 5 设置于床体 1 底面中间位置,所述伸缩杆 7 一端设置有电机 5,所述伸缩杆 7 另一端设置有鞋架 8,所述电源 9 通过连接线与第一感应器 2、第二感应器处理器 A3、第二感应器 B4、电机 5 和处理器 6 连接。

[0019] 所述第一感应器 2、第二感应器处理器 A3 和第二感应器 B4 均为重力感应器;所述伸缩杆 7 为伸缩结构;所述伸缩杆 7 可以 360 度摆动。

[0020] 下面结合附图及实施例,对本实用新型做进一步说明

[0021] 图 1 中,1- 床体,2- 第一感应器,3- 第二感应器处理器 A,4- 第二感应器 B,5- 电机,6- 处理器,7- 伸缩杆,8- 鞋架,9- 电源。

[0022] 如图 1 所示,所述床体 1 上表面靠近床头端设置有第一感应器 2,所述床体 1 上表面两侧靠近边缘处分别设置有第二感应器 A3 和第二感应器 B4,所述第一感应器 2、第二感应器处理器 A3 和第二感应器 B4 均为重力感应器,所述床体 1 上设置有电机 5、处理器 6 和电源 9,所述电机 5 设置于床体 1 底面中间位置,所述伸缩杆 7 一端设置有电机 5,所述伸缩杆 7 另一端设置有鞋架 8,所述伸缩杆 7 为伸缩结构,且可以 360 度摆动,所述电源 9 通过连接线与第一感应器 2、第二感应器处理器 A3、第二感应器 B4、电机 5 和处理器 6 连接。

[0023] 使用实施例

[0024] 当病人想要下床时,首先病人起身第一感应器 2 将接收到的第一信息传输给处理器 6,接着如果病人把身体挪向床侧后,第二感应器 A3 或第二感应器 B4 将接收到的第二信息传输给处理器 6,然后处理器 6 会结合第一信息和第二信息发出指令给电机 5,电机 5 将带动伸缩杆 7 把鞋架 8 移动至安装有第二感应器 A3 或第二感应器 B4 的那一侧,让病人很方便的就能穿上放置再鞋架 8 上的鞋子;如果当病人需要上床时,只需直接坐到床边,通过第二感应器 A3 或第二感应器 B4 所接收到的信息,处理器 6 会智能指引电机 5 带动伸缩杆 7 将鞋架 8 移动至对应的一侧,病人只需将鞋子脱到鞋架 8 上,待病人躺下第一感应器 2 将接收到的信息传输给处理器 6 后,处理器 6 又会智能指引电机 5 带动伸缩杆 7 将鞋架 8 和鞋移动至床下中间位置;若病人躺在床上,第一感应器 2 没有收到第一信息并传输给处理器 6,即使有人触发了第二感应器 A3 或第二感应器 B4,鞋架 8 也不会移动出来。

[0025] 最后说明的是,以上实施例仅用以说明本实用新型的技术方案而非限制,本领域普通技术人员对本实用新型的技术方案所做的其他修改或者等同替换,只要不脱离本实用新型技术方案的精神和范围,均应涵盖在本实用新型的权利要求范围当中。

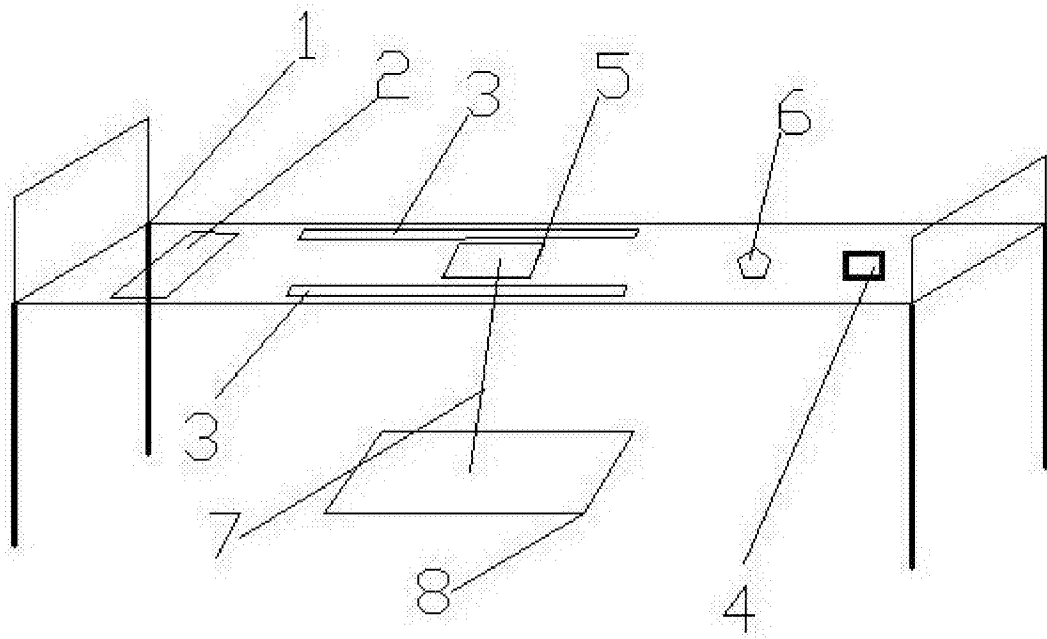


图 1