



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 218218876 U

(45) 授权公告日 2023. 01. 06

(21) 申请号 202222434511.7

(22) 申请日 2022.09.14

(73) 专利权人 昆山农达森科技有限公司

地址 215300 江苏省苏州市昆山市周市镇
康庄路166号2号厂房

(72) 发明人 崔健 孟威 张丹 雷忠顺 赵斌
杨佳鑫

(74) 专利代理机构 杭州五洲普华专利代理事务
所(特殊普通合伙) 33260

专利代理师 徐晶晶

(51) Int. Cl.

A01M 1/08 (2006.01)

A01M 1/20 (2006.01)

H02J 7/35 (2006.01)

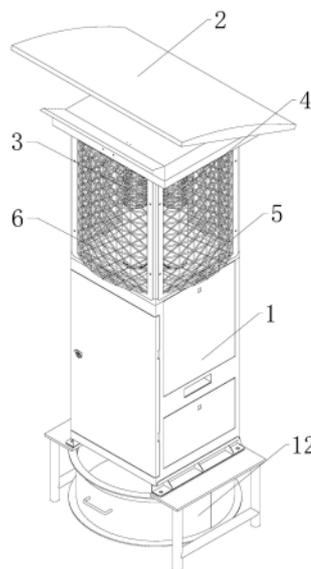
权利要求书1页 说明书3页 附图4页

(54) 实用新型名称

一种智能虫情测报灯

(57) 摘要

本实用新型涉及虫情测报灯技术领域,尤其为一种智能虫情测报灯,包括测报灯主体箱,所述测报灯主体箱的端面上设置有太阳能电板,所述测报灯主体箱内腔的顶部连接有若干组诱虫灯,所述诱虫灯的侧壁上连接有加热网,所述测报灯主体箱的侧壁上并且位于加热网的四周设置有安全网,本实用新型通过在装置中采用诱虫灯、加热网、吸风扇、重力感应翻转机的共同作用,并且与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置能快速的杀死虫子,从而解决了杀虫不高效的问题,通过装置中采用太阳能电板,并且与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置更能节约资源,更加环保从而解决了资源浪费的问题。



1. 一种智能虫情测报灯,包括测报灯主体箱(1),其特征在于:所述测报灯主体箱(1)的端面上设置有太阳能电板(2),所述测报灯主体箱(1)内腔的顶部连接有若干组诱虫灯(3),所述诱虫灯(3)的侧壁上连接有加热网(4),所述测报灯主体箱(1)的侧壁上并且位于加热网(4)的四周设置有安全网(5),所述加热网(4)的底部通过导管连接有吸风扇(6),所述测报灯主体箱(1)内腔的侧壁上并且位于吸风扇(6)的下方设置有导虫斗(7),所述测报灯主体箱(1)内腔的侧壁上并且位于导虫斗(7)的下方设置有主控器(8),所述导虫斗(7)的底部连接有集虫管(9),所述集虫管(9)的侧壁上连接有重力感应翻转机(10),所述集虫管(9)的下方设置有振动机(11),所述振动机(11)的出口处连接有集虫槽(12)。

2. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述太阳能电板(2)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

3. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述诱虫灯(3)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

4. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述加热网(4)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

5. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述吸风扇(6)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

6. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述重力感应翻转机(10)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

7. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述振动机(11)与主控器(8)通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

8. 根据权利要求1所述的一种智能虫情测报灯,其特征在于:所述集虫槽(12)与测报灯主体箱(1)的连接方式为滑动连接。

一种智能虫情测报灯

技术领域

[0001] 本实用新型涉及虫情测报灯技术领域,具体为一种智能虫情测报灯。

背景技术

[0002] 智能虫情测报灯是在虫情测报中一种非常常见的虫情测报灯,但是现有的智能虫情测报灯在使用的过程之中对资源的浪费比较严重,而且现有的智能虫情测报灯对虫子的捕杀的效率也不高,针对以上问题,需要提供一种能节约资源的、杀虫高效的智能虫情测报灯。

实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的在于提供一种智能虫情测报灯,以解决上述背景技术中提出的问题。

[0004] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:

[0005] 一种智能虫情测报灯,包括测报灯主体箱,所述测报灯主体箱的端面上设置有太阳能电板,所述测报灯主体箱内腔的顶部连接有若干组诱虫灯,所述诱虫灯的侧壁上连接有加热网,所述测报灯主体箱的侧壁上并且位于加热网的四周设置有安全网,所述加热网的底部通过导管连接有吸风扇,所述测报灯主体箱内腔的侧壁上并且位于吸风扇的下方设置有导虫斗,所述测报灯主体箱内腔的侧壁上并且位于导虫斗的下方设置有主控器,所述导虫斗的底部连接有集虫管,所述集虫管的侧壁上连接有重力感应翻转机,所述集虫管的下方设置有振动机,所述振动机的出口处连接有集虫槽。

[0006] 作为本实用新型优选的方案,所述太阳能电板与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0007] 作为本实用新型优选的方案,所述诱虫灯与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0008] 作为本实用新型优选的方案,所述加热网与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0009] 作为本实用新型优选的方案,所述吸风扇与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0010] 作为本实用新型优选的方案,所述重力感应翻转机与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0011] 作为本实用新型优选的方案,所述振动机与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接。

[0012] 作为本实用新型优选的方案,所述集虫槽与测报灯主体箱的连接方式为滑动连接。

[0013] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果是:

[0014] 1、本实用新型中,通过在装置中采用诱虫灯、加热网、吸风扇、重力感应翻转机的

共同作用,并且与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置能快速的杀死虫子,从而解决了杀虫不高效的问题。

[0015] 2、本实用新型中,通过装置中采用太阳能电板,并且与主控器通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置更能节约资源,更加环保从而解决了资源浪费的问题。

附图说明

[0016] 图1为本实用新型正等侧结构示意图;

[0017] 图2为本实用新型内部结构示意图;

[0018] 图3为本实用新型导虫结构结构示意图;

[0019] 图4为本实用新型集虫管、重力感应翻转机、振动机位置结构示意图。

[0020] 图中:1、测报灯主体箱;2、太阳能电板;3、诱虫灯;4、加热网;5、安全网;6、吸风扇;7、导虫斗;8、主控器;9、集虫管;10、重力感应翻转机;11、振动机;12、集虫槽。

具体实施方式

[0021] 下面将结合本实用新型实施例,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例,基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0022] 为了便于理解本实用新型,下面将参照相关附图对本实用新型进行更全面的描述,给出了本实用新型的若干实施例,但是,本实用新型可以以许多不同的形式来实现,并不限于本文所描述的实施例,相反地,提供这些实施例的目的是使对本实用新型的公开内容更加透彻全面。

[0023] 需要说明的是,当元件被称为“固设于”另一个元件,它可以直接在另一个元件上或者也可以存在居中的元件,当一个元件被认为是“连接”另一个元件,它可以是直接连接到另一个元件或者可能同时存在居中元件,本文所使用的术语“垂直的”、“水平的”、“左”、“右”以及类似的表述只是为了说明的目的。

[0024] 除非另有定义,本文所使用的所有的技术和科学术语与属于本实用新型的技术领域的技术人员通常理解的含义相同,本文中在本实用新型的说明书中所使用的术语只是为了描述具体的实施例的目的,不是旨在于限制本实用新型,本文所使用的术语“及/或”包括一个或多个相关的所列项目的任意的和所有的组合。

[0025] 请参阅图1-4,本实用新型提供一种技术方案:

[0026] 一种智能虫情测报灯,包括测报灯主体箱1,测报灯主体箱1的端面上设置有太阳能电板2,测报灯主体箱1内腔的顶部连接有若干组诱虫灯3,诱虫灯3的侧壁上连接有加热网4,测报灯主体箱1的侧壁上并且位于加热网4的四周设置有安全网5,加热网4的底部通过导管连接有吸风扇6,测报灯主体箱1内腔的侧壁上并且位于吸风扇6的下方设置有导虫斗7,测报灯主体箱1内腔的侧壁上并且位于导虫斗7的下方设置有主控器8,导虫斗7的底部连接有集虫管9,集虫管9的侧壁上连接有重力感应翻转机10,集虫管9的下方设置有振动机11,振动机11的出口处连接有集虫槽12。

[0027] 实施例,请参照图1、图2、图3和图4,首先将整个装置接通电源,使得整个装置处于工作状态,之后在诱虫灯3与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下通过主控器8启动诱虫灯3,在诱虫灯3的作用下,将虫子吸引到测报灯主体箱1中,在加热网4与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的作用下将飞到加热网4上的虫子烧死。

[0028] 实施例,请参照图1、图3和图4,之后在吸风扇6与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的作用下,通过吸风扇6将虫子吸走,并且经过导虫斗6滑落到集虫管9中,当虫子达到一定的数量之后,使得集虫管9的侧壁上的重力感应翻转机10感应到一定的重量之后,在重力感应翻转机10与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下使得主控器8感应到重力讯号,之后主控器8启动重力感应翻转机10,使得重力感应翻转机10的翻板下翻,使得集虫管9中的虫子经过导管滑落到振动机11上,在振动机11与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下,经过振动机11的作用。

[0029] 实施例,请参照图1、图2和图4,将虫子快速的振动到集虫槽12中,通过在装置中采用诱虫灯3、加热网4、吸风扇6、重力感应翻转机10的共同作用,并且与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置能快速的杀死虫子,并且防止了装置的堵塞,通过装置中采用太阳能电板2,并且与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置更能节约资源,更加环保。

[0030] 本实用新型工作流程:首先将整个装置接通电源,使得整个装置处于工作状态,之后在诱虫灯3与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下通过主控器8启动诱虫灯3,在诱虫灯3的作用下,将虫子吸引到测报灯主体箱1中,在加热网4与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的作用下将飞到加热网4上的虫子烧死,之后在吸风扇6与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的作用下,通过吸风扇6将虫子吸走,并且经过导虫斗6滑落到集虫管9中,当虫子达到一定的数量之后,使得集虫管9的侧壁上的重力感应翻转机10感应到一定的重量之后,在重力感应翻转机10与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下使得主控器8感应到重力讯号,之后主控器8启动重力感应翻转机10,使得重力感应翻转机10的翻板下翻,使得集虫管9中的虫子经过导管滑落到振动机11上,在振动机11与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的前提下,经过振动机11的作用,将虫子快速的振动到集虫槽12中,通过在装置中采用诱虫灯3、加热网4、吸风扇6、重力感应翻转机10的共同作用,并且与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置能快速的杀死虫子,并且防止了装置的堵塞,通过装置中采用太阳能电板2,并且与主控器8通过导线相连接并且连接方式为电性连接的设计,使得装置更能节约资源,更加环保。

[0031] 尽管已经示出和描述了本实用新型的实施例,对于本领域的普通技术人员而言,可以理解在不脱离本实用新型的原理和精神的情况下可以对这些实施例进行多种变化、修改、替换和变型,本实用新型的范围由所附权利要求及其等同物限定。

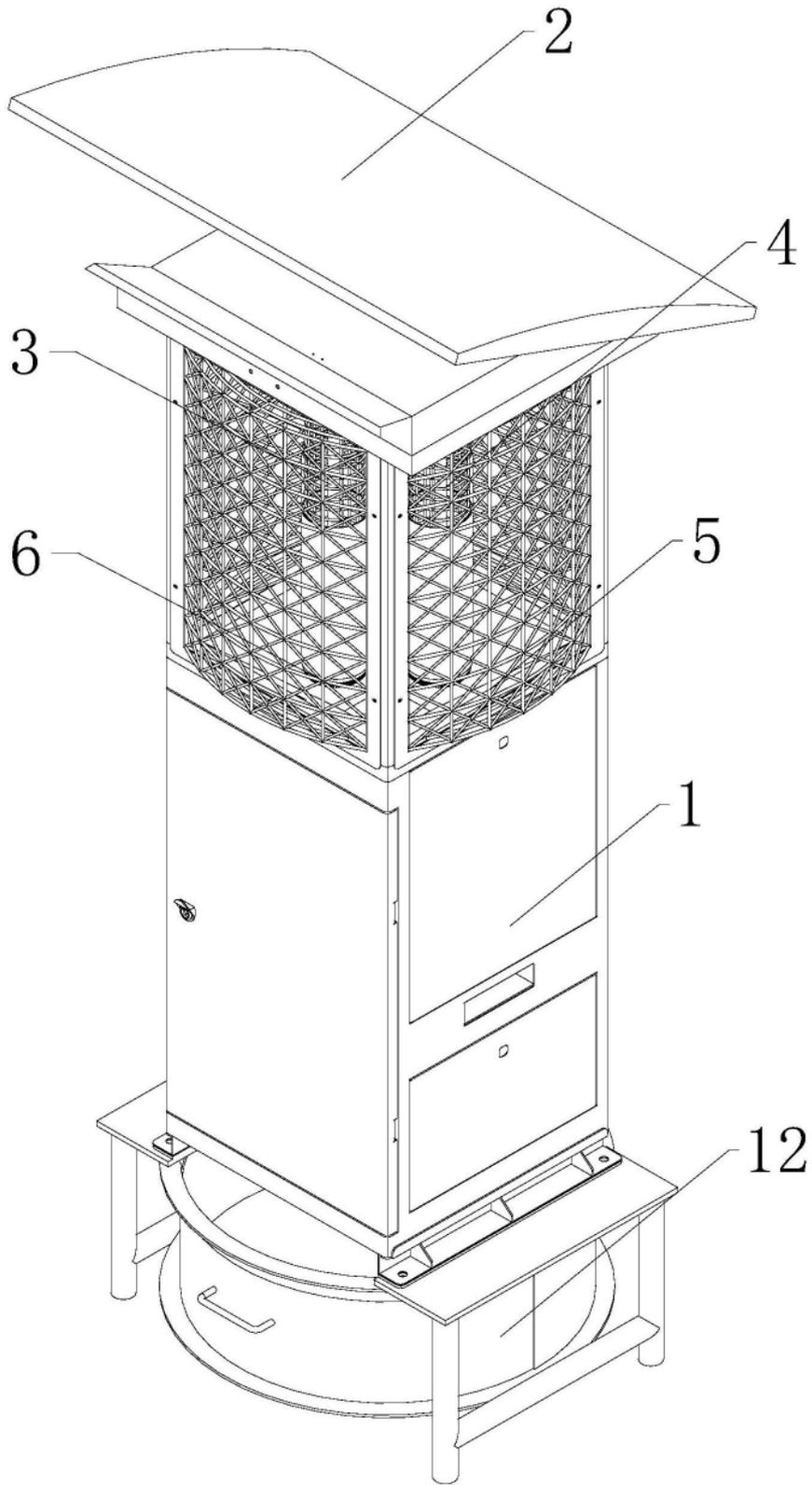


图1

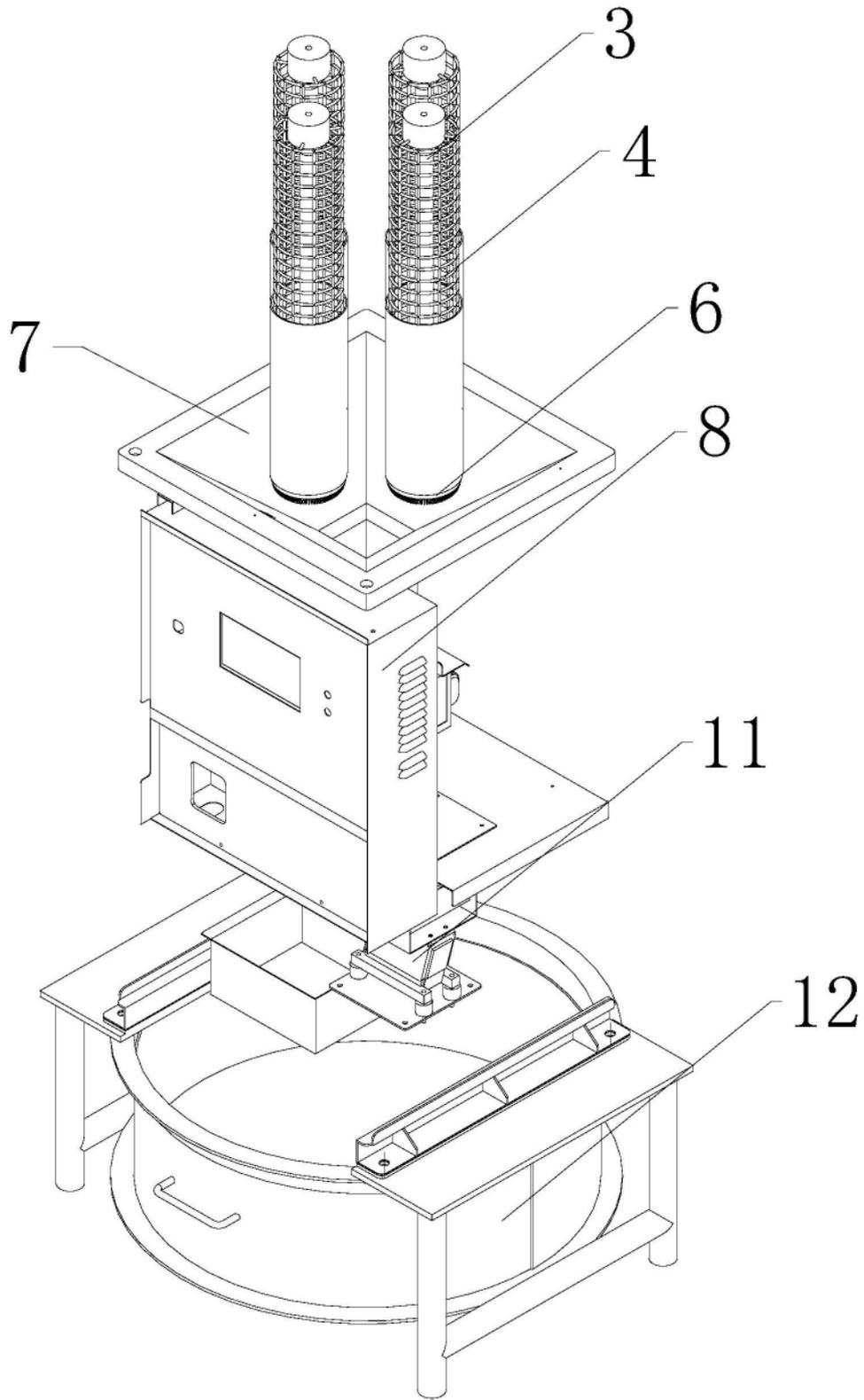


图2

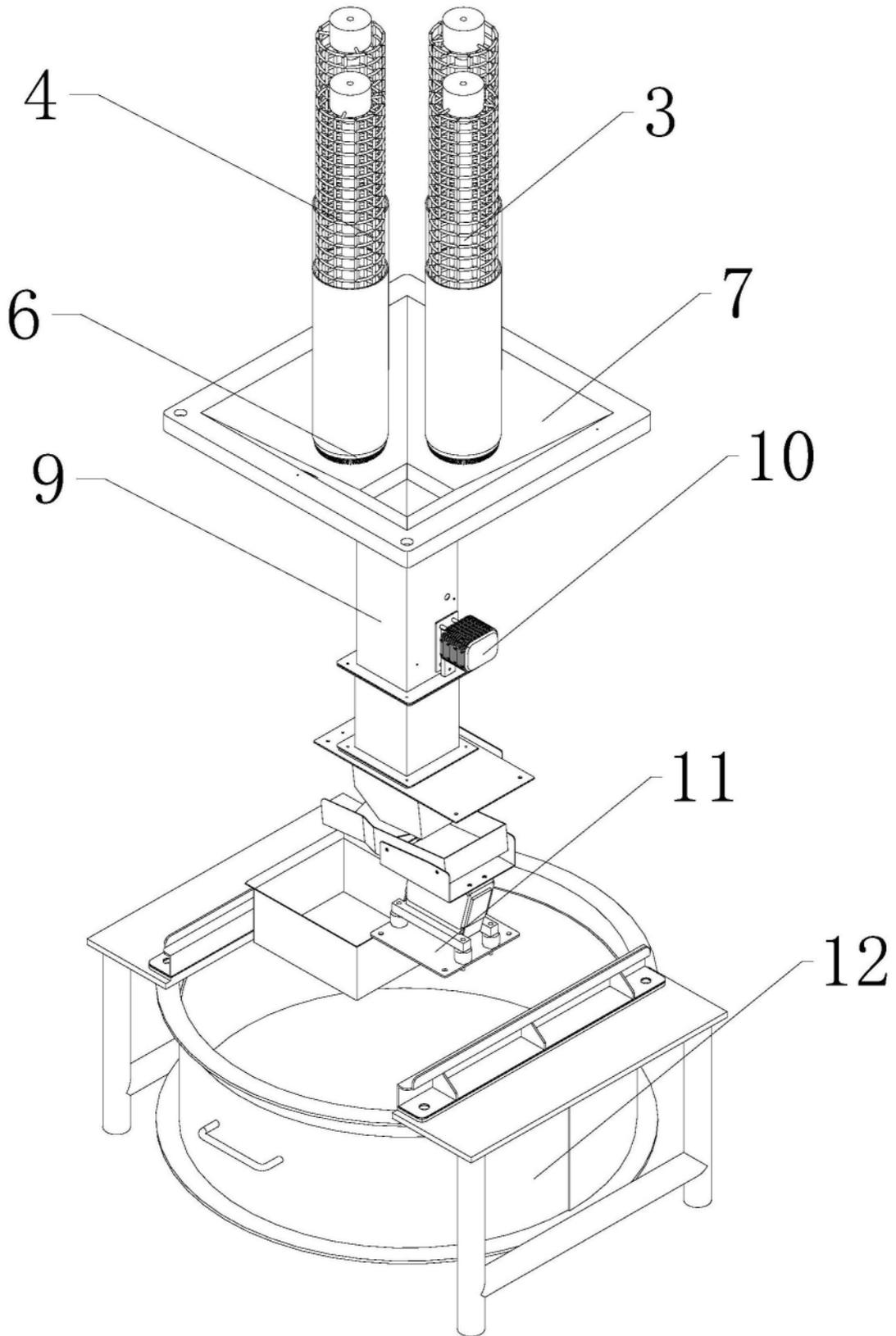


图3

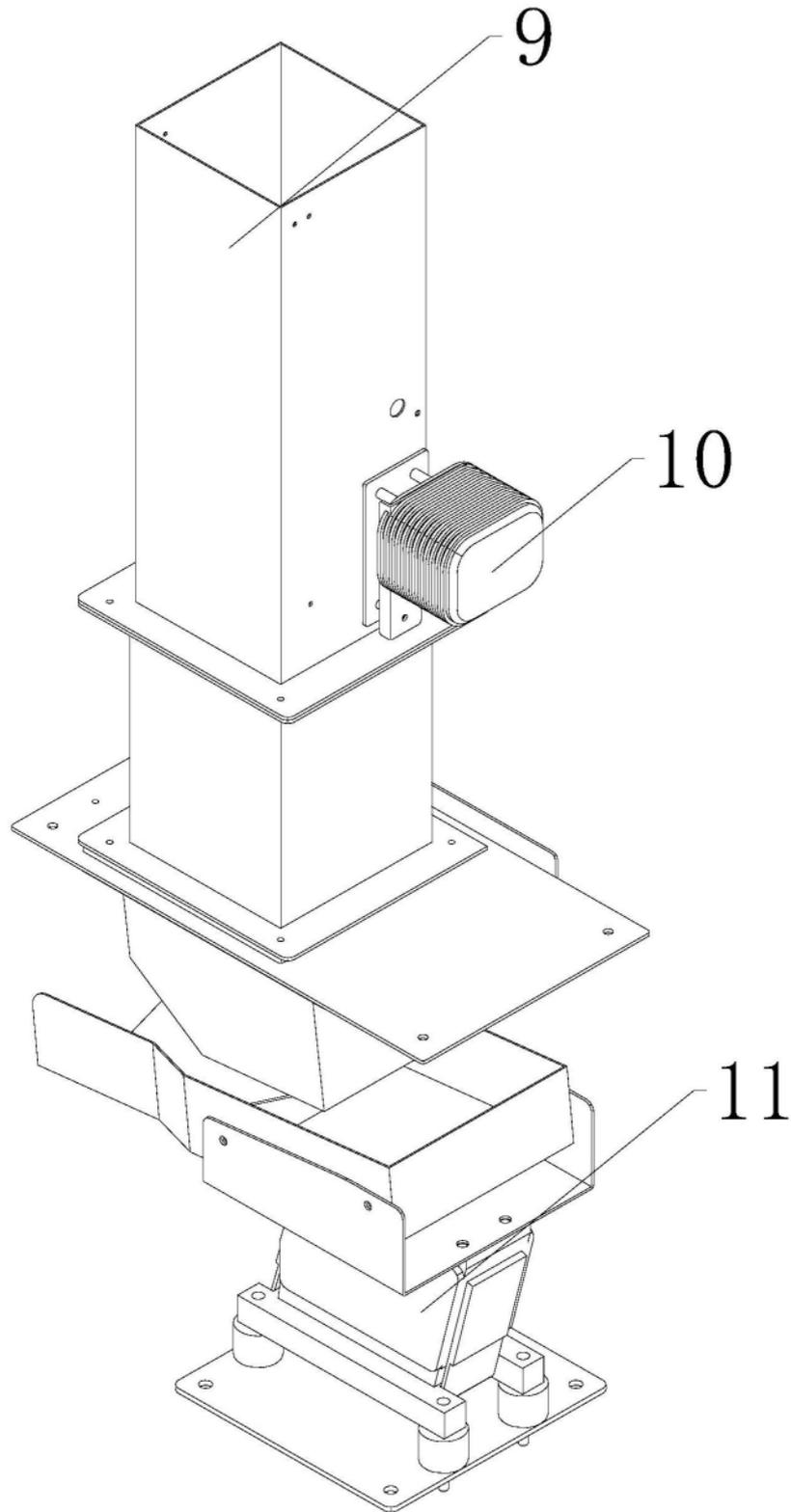


图4