



SUOMI-FINLAND

(FI)

(11) (21) Patenttihakemus - Patentansökan 980440

(51) Kv.lk.6 - Int.kl.6

B 23P 21/00

(22) Hakemispäivä - Ansökningsdag 26.02.1998

(24) Alkupäivä - Löpdag 26.02.1998

(41) Tullut julkiseksi - Blivit offentlig 27.08.1999

Patentti- ja rekisterihallitus
Patent- och registerstyrelsen
(71) Hakija - Sökande

1. JOT Robotics Oy, Myllyojankatu 18, 24100 Salo, (FI)

(72) Keksijä - Uppfinnare

1. Niemelä, Ari, Haapatie 28, 24260 Salo, (FI)

(74) Asiamies - Ombud: Kolster Oy Ab, Iso Roobertinkatu 23, 00120 Helsinki

(54) Keksinnön nimitys - Uppfinningens benämning

Tuotantosolu
Produktionscell

(57) Tiivistelmä - Sammandrag

Tämän keksinnön kohteena on tuotantosolu, johon kuuluu: runko (1), runkoon (1) kiinnitetty tuotantolaitte (2), kuten robotti ja ohjausyksikkö (3) tuotantolaitteen (2) ohjaamiseksi. Jotta tuotantosolulle tehtävät muutokset helpottuisivat ja nopeutuisivat kuuluu tuotantosoluun vähintään kaksi vaihtoehtoista toimilaitemoduulia (8), joihin kumpaankin on järjestetty määrättyyn valmistusvaiheeseen tarvittavat toimilaitteet, että mainittu runko (1) ja mainitut ainakin kaksi toimilaitemoduulia (8) on varustettu ensimmäisillä kohdistinelimillä (7, 9), jotka ohjaavat kulloinkin runkoon (1) asennetun toimilaitemoduulin (8) ennalta määrättyyn asemaan rungon (1) suhteen, ja että runkoon (1) on järjestetty ensimmäinen liitäntä (13) runkoon (1) asennetun toimilaitemoduulin (8) toimilaitteiden kytkemiseksi ohjausyksikköön (3), jolloin ohjausyksikkö (3) ohjaa tuotantolaitetta (2) sekä runkoon (1) asennetun toimilaitemoduulin (8) toimilaitteita toimimaan yhdessä.

Uppfinningen avser en produktionscell, till vilken hör: en ram (1), en vid ramen fast produktionsapparat (2), t.ex. en robot, samt en styrenhet (3) för styrning av produktionsapparaten (2). För att underlätta och påskynda ändringar på produktionscellen, hör till produktionscellen minst två alternativa servomoduler (8), på vilka vardera arrangerats för ett visst produktionsskede behövliga servodon, varvid sagda ram (1) och sagda minst två servomoduler (8) är försedda med första inriktningdon (7, 9), vilka styr den i ramen (1) monterade respektive servomodulen (8) till en förutbestämd position i förhållande till ramen (1) och i ramen har arrangerats en första anslutning (13) för anslutning av sagda i ramen (1) monterade servomodul (8) till styrenheten (3), varvid styrenheten (3) styr produktionsapparaten (2) och den i ramen (1) monterade servomodulens (8) servodon att verka tillsammans.

