

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特許公報(B2)

(11) 特許番号

特許第6070150号
(P6070150)

(45) 発行日 平成29年2月1日(2017.2.1)

(24) 登録日 平成29年1月13日(2017.1.13)

(51) Int.Cl.

G06F 9/50 (2006.01)

F 1

G 06 F 9/46

4 6 2 A

請求項の数 8 (全 26 頁)

(21) 出願番号 特願2012-273986 (P2012-273986)
 (22) 出願日 平成24年12月14日 (2012.12.14)
 (65) 公開番号 特開2014-119918 (P2014-119918A)
 (43) 公開日 平成26年6月30日 (2014.6.30)
 審査請求日 平成27年8月4日 (2015.8.4)

(73) 特許権者 000005223
 富士通株式会社
 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番
 1号
 (74) 代理人 100089118
 弁理士 酒井 宏明
 (72) 発明者 中島 耕太
 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番
 1号 富士通株式会社内
 (72) 発明者 成瀬 彰
 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番
 1号 富士通株式会社内

審査官 大塚 俊範

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラム

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

ポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを含む複数のスレッドをそれぞれ実行する演算処理部を備え、

前記演算処理部は、自己において実行される複数の前記スレッドの中の何れかが各自に割り当てられ、且つ、割り当てられたスレッドを実行する複数のスレッド実行部を有し、

前記スレッド実行部のうち、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、データの到着の通知を示すメモリ領域に対してポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機し、且つ、他のスレッドを実行するスレッド実行部が、前記他のスレッドに割り当てられた処理を実行している場合、物理資源の使用を抑制する省消費資源モードに遷移する

ことを特徴とする情報処理装置。

【請求項 2】

前記他のスレッドは、前記受信処理以外のアプリケーションの実行処理が割り当てられたアプライスレッドを含み、

前記複数のスレッド実行部のうち、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、ポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機し、且つ、前記アプライスレッドを実行するスレッド実行部が割り当てられた処理を実施している場合、前記演算処理部が有する物理資源の使用を抑制する省消費資源モードに遷移する

ことを特徴とする請求項 1 に記載の情報処理装置。

10

20

【請求項 3】

前記複数のスレッド実行部のうち、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、メモリの所定領域が割り当てられており、前記所定領域が更新された場合に、データが到着したと判定し、受信処理を開始することを特徴とする請求項 1 又は請求項 2 に記載の情報処理装置。

【請求項 4】

前記スレッドを実行する複数の前記スレッド実行部のうちいずれか一つは、省消費資源モードに遷移していないことを特徴とする請求項 1 ~ 3 のいずれか一つに記載の情報処理装置。

【請求項 5】

前記通信制御スレッドは、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部の動作状態として、停止状態と、ポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機している受信待ち状態と、データが到着し受信処理を実施している処理実行状態とを有し、

前記アリスレッドは、前記アリスレッドを実行するスレッド実行部の動作状態として、待機状態と、割り当てられた処理を実施しているアリ実行状態とを有し、

前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部が前記処理実行状態であり、前記アリスレッドを実行するスレッド実行部が前記アリ実行状態でない場合、前記アリスレッドを実行するスレッド実行部は前記省消費資源モードに遷移し、

前記アリスレッドを実行するスレッド実行部が前記アリ実行状態であり、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部が前記処理実行状態でない場合、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は前記省消費資源モードに遷移し、

前記アリスレッドを実行するスレッド実行部が前記待機状態で、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部が前記停止状態の場合、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は前記省消費資源モードに遷移し、

前記アリスレッドを実行するスレッド実行部が前記待機状態で、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部が前記受信待ち状態の場合、前記アリスレッドを実行するスレッド実行部は前記省消費資源モードに遷移する

ことを特徴とする請求項 2 に記載の情報処理装置。

【請求項 6】

前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、動作状態として、データが到着し受信処理を実施している処理実行状態を有し、

前記アリスレッドを実行するスレッド実行部は、前記省消費資源モードへの遷移は行わず、

前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、自己が前記処理実行状態以外の場合、前記省消費資源モードに遷移する

ことを特徴とする請求項 2 に記載の情報処理装置。

【請求項 7】

情報処理装置が有する演算処理部が、

ポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを含む前記演算処理部において実行される複数のスレッドが各々に割り当てられ、且つ、割り当てられたスレッドをそれぞれ実行する複数のスレッド実行部のうち、データの到着の通知を示すメモリ領域に対するポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを実行するスレッド実行部を決定し、

決定された前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部を、前記メモリ領域に対してポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機させ、且つ、他のスレッドを実行するスレッド実行部が、前記他のスレッドに割り当てられた処理を実行している場合、物理資源の使用を抑制する省資源モードに遷移させる

ことを特徴とする情報処理装置の制御方法。

【請求項 8】

情報処理装置が有する演算処理部に、

10

20

30

40

50

ポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを含む前記演算処理部において実行される複数のスレッドが各々に割り当てられ、且つ、割り当てられたスレッドをそれぞれ実行する複数のスレッド実行部のうち、データの到着の通知を示すメモリ領域に対するポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを実行するスレッド実行部を決定させ、

決定された前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部を、前記メモリ領域に対してポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機させ、且つ、他のスレッドを実行するスレッド実行部が、前記他のスレッドに割り当てられた処理を実行している場合、物理資源の使用を抑制する省資源モードに遷移させる

処理を行わせることを特徴とする情報処理装置の制御プログラム。

10

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラムに関する。

【背景技術】

【0002】

近年、ビジネスアプリケーションの分野において、レスポンスの速度の向上などが求められることが増えてきている。ビジネスアプリケーションとしては、証券取引、データベース処理又はゲームなどのアプリケーションがある。例えば、証券取引システムでは、取引が成立するまでの時間の許容範囲が、従来は msec 単位であったものが、近年では μ sec 単位になってきている。また、データベース処理では、高い IOPS (Input/Output Per Second) が求められてきている。さらに、最近のゲームでは、実時間性が重要になってきており、高速な処理が求められている。

20

【0003】

このようなことから、ビジネスアプリケーションの分野では、各サーバ間の通信時間を短縮するために低遅延サーバ間通信技術が用いられることが増えてきている。

【0004】

低遅延サーバ間通信技術としては、スーパーコンピュータといった High Performance Computing (HPC) の分野において、例えば、片道 1 μ sec 以下の通信を行う InfiniBand (インフィニバンド) などの技術が提供されている。

30

【0005】

このような低遅延サーバ間通信技術におけるデータの受信を検知するための受信検知方式として、割り込み方式又はポーリング方式といった方式が用いられることがある。

【0006】

割り込み方式は、データを受信した場合に割り込みが発生し、割り込みの発生を契機にデータの受信処理が実行される方法である。一方、ポーリング方式は、データの受信処理を起動させた状態で、データを受信したか否かを定期的に確認するポーリングを行い、データを受信していれば受信処理を進ませる方法である。割り込み方式では、割り込みが発生してから受信処理が動作するため、遅延が 2 ~ 3 μ sec となる場合がある。これに対して、ポーリング方式では、受信処理は最初から起動しているため、遅延は 1 μ sec 以下というように割り込み方式よりも短く抑えることができる。ただし、ポーリング方式は、ポーリングを実行している間、その処理を行う部位を占有してしまう。例えば、演算処理部である CPU (Central Processing Unit) コアの単位で処理が割り振られる場合、ポーリング方式ではポーリングの間、データ受信処理が 1 つの CPU コアを占有してしまう。

40

【0007】

この点、従来の HPC アプリケーションの場合、実施される処理の数が CPU コアの数以下であったため、ポーリング方式による受信検出を行った場合でも、データの受信処理が CPU コアを占有することの弊害は少なかった。しかし、ビジネスアプリケーションの

50

場合、実施する処理の数が多く C P U コアの数を超えてしまう。この場合、データ受信処理による C P U コアの占有が他の処理に影響を与えることがある。

【 0 0 0 8 】

さらに、C P U コアの占有を回避するため、S M T (Simultaneous Multi-Threading) を利用したポーリングが提案されている。S M T とは、演算処理部としての C P U コア又は C P U コアに含まれる実行部がそれぞれ別個に処理を行うスレッドという単位にプログラムを分け、各スレッドの処理を複数の C P U コア又は実行部により同時に実行させる C P U の機能である。S M T を用いてポーリングを行う場合、例えば、1つのスレッドはアプリケーションの実行用とし、他の1つのスレッドをポーリング用として C P U コア又は実行部を動作させる。このポーリングを行うスレッドを、以下では「通信制御スレッド」と呼ぶ。これにより、ポーリングを行うデータ受信処理は通信制御スレッドのみを占有することとなり、ポーリングを行っている場合でも C P U コア又は実行部は、他のスレッドでアプリケーションを実行することができる。10

【 0 0 0 9 】

ここで、複数の C P U コアがそれぞれ別の処理を実行するマルチタスクの技術として、各 C P U コアが周辺機器に処理依頼を行い、ある C P U コアが処理結果を待つ状態のタスクは優先度を下げる従来技術がある（例えば、特許文献1参照）。また、I / O ドライバに対して処理要求を行った後、Operation System (O S) の負荷が所定値以下であれば、割り込み要求を禁止した上で、I / O デバイスにポーリングを行い、所定時間経過後割り込み要求の禁止を解除する従来技術がある（例えば、特許文献2参照）。20

【 0 0 1 0 】

また、メイン処理装置の代わりにタスクを実行する補助処理装置を有し、補助処理装置の動作に基づいてメイン処理装置を省電力モードに移行させる従来技術もある（例えば、特許文献3参照）。

【 先行技術文献 】

【 特許文献 】

【 0 0 1 1 】

【 特許文献 1 】特開 2 0 0 6 - 2 6 0 3 7 7 号公報

【 特許文献 2 】特開 2 0 0 1 - 2 1 6 1 7 0 号公報

【 特許文献 3 】特開 2 0 0 5 - 3 4 6 7 0 8 号公報

30

【 発明の概要 】

【 発明が解決しようとする課題 】

【 0 0 1 2 】

しかしながら、S M T を用いた場合にも、各スレッドが共通で利用する C P U コアの資源が存在する。そのため、通信制御スレッドがポーリングを行っている場合の C P U コアの資源の消費により、アプリケーションを実行しているスレッドの性能の低下を招いてしまうおそれがある。

【 0 0 1 3 】

また、補助処理装置にタスクを実行させる技術は、ポーリングの状態に対応させて省電力モードの動作を制御する技術であり、アプリケーションの実行に対するポーリングの影響は考慮されていない。そのため、この技術を用いても、ポーリングによるアプリケーションの処理への影響を軽減することは困難である。また、複数の C P U コアが個別に周辺機器に処理依頼を行う従来技術や O S の負荷が所定値以下の場合にポーリングを行う従来技術では、C P U コア毎に処理が行われているマルチタスクを対象としており、S M T を用いた場合については考慮されていない。したがって、このような従来技術を用いても、S M T のように1つの C P U コアの中で複数のスレッドを動作させる状況で、高い通信性能とアプリケーションの処理能力の維持とを両立させることは困難である。40

【 0 0 1 4 】

開示の技術は、上記に鑑みてなされたものであって、高い通信性能を維持しつつアプリケーションの処理性能の低下を抑制する情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報50

処理装置の制御プログラムを提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

【0015】

本願の開示する情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラムは、一つの態様において、ポーリングによる受信処理が割り当てられた通信制御スレッドを含む複数のスレッドをそれぞれ実行する演算処理部を備える。前記演算処理部は、自己において実行される複数の前記スレッドの中の何れかが各自に割り当てられ、且つ、割り当てられたスレッドを実行する複数のスレッド実行部を有する。前記スレッド実行部のうち、前記通信制御スレッドを実行するスレッド実行部は、データの到着の通知を示すメモリ領域に対してポーリングを行いデータの到着まで受信処理の実行を待機し、且つ、他のスレッドを実行するスレッド実行部が、前記他のスレッドに割り当てられた処理を実行している場合、物理資源の使用を抑制する省消費資源モードに遷移することを特徴とする。

10

【発明の効果】

【0016】

本願の開示する情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラムの一つの態様によれば、高い通信性能を維持しつつアプリケーションの処理性能の低下を抑制することができるという効果を奏する。

【図面の簡単な説明】

【0017】

20

【図1】図1は、実施例1に係る情報処理システムの構成を示す構成図である。

【図2】図2は、スレッドを説明するための図である。

【図3】図3は、スレッドが使用するCPUコアの資源を説明するための図である。

【図4】図4は、消費資源モードとCPUコアの省電力モードとの関係を示す図である。

【図5】図5は、各消費資源モードでの受信処理及びアプリケーション処理の関係を説明するための図である。

【図6】図6は、実施例1に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図である。

【図7】図7は、実施例1に係るアプリスレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。

30

【図8】図8は、実施例1に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。

【図9】図9は、実施例1に係る通信制御スレッドのm pollルーチンにおける動作のフローチャートである。

【図10】図10は、実施例1に係る各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャートである。

【図11】図11は、ポーリングによるアプリケーション処理への影響を説明するための図である。

【図12】図12は、実施例2に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図である。

40

【図13】図13は、実施例2に係るアプリスレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。

【図14】図14は、実施例2に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。

【図15】図15は、実施例2に係る通信制御スレッドのm pollルーチンにおける動作のフローチャートである。

【図16】図16は、実施例2に係る各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャートである。

【図17】図17は、情報処理システムの他の構成を示す構成図である。

【発明を実施するための形態】

50

【0018】

以下に、本願の開示する情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラムの実施例を図面に基づいて詳細に説明する。なお、以下の実施例により本願の開示する情報処理装置、情報処理装置の制御方法及び情報処理装置の制御プログラムが限定されるものではない。

【実施例1】**【0019】**

図1は、実施例1に係る情報処理システムの構成を示す構成図である。図1に示すように、本実施例に係る情報処理システムは情報処理装置であるサーバ1及びサーバ2を有している。

10

【0020】

サーバ1は、CPUコア10及び11、メモリ12、I/O (Input/Output) 13、I/O14、メモリコントローラ15、並びにI/Oブリッジ16を有している。そして、CPUコア10及び11とメモリコントローラ15とはバスで接続されており、メモリコントローラ15とメモリ12とはバスで接続されている。また、メモリコントローラ15とI/Oブリッジ16とはバスで接続されており、I/Oブリッジ16とI/O13及びI/O14とはバスで接続されている。ここで、I/O13は、ディスクなどである。

【0021】

I/O14は、ホスト チャネル アダプタ (Host Channel Adapter : HCA)などのインフィニバンド用の通信路である。

20

【0022】

サーバ2も同様に、CPUコア20及び21、メモリ22、I/O23、I/O24、メモリコントローラ25、並びにI/Oブリッジ26を有している。また、サーバ2における各部の接続もサーバ1と同様である。

【0023】

サーバ1とサーバ2とは、例えば、インフィニバンド用のバス3で接続されている。ここで、説明の便宜上、図1ではサーバ1及びサーバ2はバス3により互いに接続されているが、実際には、サーバ1とサーバ2とはスイッチを経由して接続されている。また、本実施例では、説明の便宜上、サーバ1及びサーバ2という2台のサーバのみを記載しているが、複数であればサーバの台数に特に制限はなく、それぞれがインフィニバンド用のケーブルを用いたバス3で接続されればよい。

30

【0024】

そして、バス3には、ネットワークスイッチ4が接続されている。ネットワークスイッチ4は、バス3を介して送受信されるデータの伝送経路を制御する。

【0025】

次に、サーバ1及びサーバ2の各部について詳細に説明する。サーバ1及びサーバ2は、同様の構成を有するため、ここでは、サーバ1を例に説明する。

【0026】

CPUコア10及びCPUコア11は、上述したようにメモリコントローラ15に接続される演算処理部である。ここで、本実施例では、サーバ1は、CPUコア10及びCPUコア11という2つのCPUコアを有するように説明しているが、CPUコアの数には特に制限は無い。また、CPUコア10及び11は、内部に論理的なハードウェアの単位としてのスレッドを有している。本実施例では、CPUコア10及び11は、後述するように、2つのスレッドを有している。スレッドについては後で詳細に説明する。

40

【0027】

メモリ12は、後述するCPUコア10の各スレッドに割り当てられたメモリ領域を有している。例えば、CPUコア10の2つのスレッドに、メモリ領域121及び領域122がそれぞれ割り当てられている。

【0028】

メモリコントローラ15は、CPUコア10及び11からの指示を受けて、メモリ12

50

に対するデータの書き込み及びメモリ 12 からのデータの読み出しを行う。

【0029】

I/O13 は、例えばハードディスクや入出力装置などを有している。入出力装置としては、例えば、キーボードやモニタなどがある。I/O13 のキーボード及びモニタなどをユーザインターフェースとして、操作者は、データの入力などを行う。また、CPUコア 10 及び 11 は、メモリコントローラ 15 及び I/O ブリッジ 16 を介して I/O13 のハードディスク等にデータを格納する。

【0030】

また、CPUコア 10 及び 11 は、メモリコントローラ 15 、 I/O ブリッジ 16 、 I / O13 及びバス 3 を介して、サーバ 2 の CPUコア 20 及び 21 などと通信を行い、データの送受信を行う。このように、CPU10 及び 11 は、メモリコントローラ 15 や I / O ブリッジ 16 を経由して CPU20 及び 21 とデータの送受信を行うが、以下では説明の都合上、メモリコントローラ 15 や I / O ブリッジ 16 を省いてデータの送受信を説明する場合がある。

【0031】

図 2 は、スレッドを説明するための図である。本実施例では、CPUコア 10 は、アプリスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 という 2 つのスレッドを有する。また、CPUコア 20 は、アプリスレッド 202 及び通信制御スレッド 203 という 2 つのスレッドを有する。スレッドとは、単一の CPUコアにおいて別個に処理を行う論理的な単位である。そして、CPU10 及び CPU20 は、自己が有する各スレッドのそれぞれに処理を同時に実行させる機能、すなわち SMT の機能を有している。CPUコア 10 及び 11 は、同様の構成を有し同様の機能を有するため、ここでは、CPUコア 10 を例に説明する。また、以下の説明では、説明の便宜上、各スレッドが処理を実行しているように説明する場合があるが、実際には各スレッドを実行する演算処理部がそれらの処理を実行している。この演算処理部とは、例えば、各スレッドを実行する CPUコア又は CPUコアの中の実行部がその一例にあたる。

【0032】

アプリスレッド 200 は、アプリケーションにおける通信制御処理以外の処理を行うスレッドである。例えば、サーバ 1 で実行されるアプリケーションが証券取引のアプリケーションであれば、アプリスレッド 200 を実行する CPUコア 10 又は実行部は、証券の売買を成立させるための処理などを実施する。アプリスレッド 200 が実施する処理を、以下では「アプリケーション処理」と言う場合がある。図 2 におけるアプリケーション 210 が、アプリスレッド 200 を実行する CPUコア 10 又は実行部が実施しているアプリケーション処理を表している。また、アプリケーション 214 が、アプリスレッド 202 を実行する CPUコア 10 又は実行部が実施しているアプリケーション処理を表している。

【0033】

アプリスレッド 200 を実行する CPUコア 10 又は実行部は、アプリケーション処理を実行しているモードと、アプリケーション処理を実行していないモードという 2 つの動作モードを有している。以下では、アプリケーション処理を実行していないモードを「Idle」という。以下では、アプリスレッド 200 を実行する CPUコア 10 又は実行部における動作モードを、単にアプリスレッド 200 の動作モードと言う場合がある。

【0034】

また、アプリスレッド 200 は、メモリの中の領域が割り当てられている。本実施例では、アプリスレッド 200 は、例えば、図 1 に示すメモリ 12 のメモリ領域 121 が割り当てられている。そして、アプリスレッド 200 を実行する CPUコア 10 又は実行部は、メモリ領域 121 が更新されたか否かを監視している。

【0035】

通信制御スレッド 201 を実行する CPUコア 10 又は実行部は、サーバ 2 の CPU20 などからデータの受信処理などを行うスレッドである。例えば、通信制御スレッド 20

10

20

30

40

50

1を実行するC P Uコア10又は実行部は、通信制御スレッド203が送信したデータを受信する。通信制御スレッド201が実施するデータの受信処理などを含む処理を、以下では「通信制御処理」という場合がある。図2における通信制御211が、通信制御スレッド201が実施している通信制御処理を表している。また、通信制御213が、通信制御スレッド201が実施している通信制御処理を表している。さらに、通信制御処理の中の受信処理には、データが送信されてきたか否かを判定するポーリングの処理が含まれている。ポーリングを実行している状態では、通信制御スレッド201は、単にメモリ領域が更新されたか否かを判定するだけなので、他の通信制御処理とは異なりC P Uコア10の資源の使用を制限することができる。

【0036】

10

通信制御スレッド201を実行するC P Uコア10又は実行部は、受信処理などのポーリング以外の通信制御処理を実行しているモードと、ポーリングを実行しており受信待ちのモードと、通信制御処理を実行していないモードという3つの動作モードを有している。以下では、ポーリングを実行しており受信待ちの動作モードを、「m p o l l」と言い、通信制御処理を実行していないモードを、「I d l e」という。以下では、通信制御スレッド201を実行するC P Uコア10又は実行部における動作モードを、単に通信制御スレッド201の動作モードと言う場合がある。

【0037】

20

また、通信制御スレッド201は、メモリの中の領域が割り当てられている。本実施例では、通信制御スレッド201は、例えば、図1に示すメモリ12のメモリ領域122が割り当てられている。そして、通信制御スレッド201を実行するC P Uコア10又は実行部は、メモリ領域122が更新されたか否かを監視している。

【0038】

30

例えば、インテル（登録商標）製のC P Uの場合であれば、通信制御スレッド201は、m p o l lの状態では、m w a i t命令によるポーリング処理を行う。m w a i t命令は、指定したアドレスのメモリ領域が更新されるまでスレッドの動作を停止する命令である。指定したアドレスのメモリ領域とは、例えば、図1における通信制御スレッド201に割り当てられたメモリ領域122である。すなわち、通信制御スレッド201は、m p o l lの場合、メモリコントローラ15によりメモリ領域122が更新されると動作の停止を解除し通信制御処理を実行するモードに復帰する。また、メモリ領域122の更新の他、割り込み発生時にも、通信制御スレッド201は、通信制御処理を実行するモードに復帰する。

【0039】

ここで、本実施例では、説明の都合上、C P U10及び20がそれぞれ2つのスレッドを有しているとして説明したが、複数であればスレッドの数に特に制限は無い。

【0040】

図3は、スレッドが使用するC P Uコアの資源を説明するための図である。図3に示すように、アプリスレッド200及び通信制御スレッド201のそれぞれが処理を行う場合に使用する資源である共通資源320が存在する。共通資源320には、演算器322を含む命令パイプライン321及びキャッシュ323などが含まれる。

40

【0041】

アプリスレッド200は、C P Uコア10の資源として、例えば、プログラムカウンタ301、命令フェッチ302、レジスタセット303、命令パイプライン321及びキャッシュ323を使用する。また、通信制御スレッド201は、C P Uコア10の資源として、例えば、プログラムカウンタ311、命令フェッチ312、レジスタセット313、命令パイプライン321及びキャッシュ323を使用する。

【0042】

共通資源320は、アプリスレッド200及び通信制御スレッド201のいずれのスレッドでも用いられ、一方のスレッドが使用している共通資源320は、他方のスレッドは使用できない。例えば、アプリスレッド200が演算器322を使用している場合には、

50

通信制御スレッド 201 は演算器 322 を使用することはできない。

【0043】

そして、アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 を実行する CPU コア 10 又は実行部は、CPU コア 10 の資源の使用状態を決定する消費資源モードとして、通常モードと省消費資源モードという 2 つの消費資源モードを有している。省消費資源モードとは、CPU コア 10 の資源の使用を抑制するモードである。通常モードは、CPU コア 10 の資源の使用を抑制しないモードである。特に、省消費資源モードの場合、アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 による共通資源 320 の使用も軽減される。そのため、一方のスレッドが省消費資源モードで動作している場合、その一方のスレッドによる共通資源 320 の利用が減るため、他方のスレッドは共通資源 320 をほぼいつでも利用可能であり、処理を迅速に行うことができる。以下では、アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 を実行する CPU コア 10 又は実行部における消費資源モードを、単に各スレッドの消費資源モードと言う場合がある。10

【0044】

消費資源モードは、例えば、インテル（登録商標）製の CPU の場合であれば、省電力モードを用いることで実現できる。具体的には、インテル製の CPU には、C0 ~ C6 という消費電力に関するモードが設けられている。C0 は、処理を実行しているときのモードである。C1 ~ C6 は、消費電力を抑えるための省電力モードである。そして、C1 ~ C6 は、数字が大きいほどより消費電力が抑えられるモードである。この省電力モードでは、消費電力を下げるために CPU コア 10 の資源の使用が抑制される。そのため、インテルから提供されている省電力モードを、本実施例における「省消費資源モード」として用いることができる。特に、C2 ~ C6 を本実施例における省消費資源モードとして用いた場合、処理を実行するために C0 のモードに移行する復帰時間が増大してしまう。そのため、C2 ~ C6 では通信遅延時間が増大するので、通信遅延を短くするために「省消費資源モード」として C1 を利用することが好ましい。また、インテルから提供されている C0 の省電力モードが、本実施例に係る通常モードの消費資源モードにあたる。20

【0045】

そして、通信制御スレッド 201 を実行する CPU コア 10 又は実行部は、動作モードが Idle の場合、消費資源モードに遷移できる。また、通信制御スレッド 201 は、動作モードが mpoll の場合、wait 命令による指示を受けることで、停止時に省消費資源モードか否かのいずれかの消費資源モードを選択することができる。30

【0046】

図 4 は、消費資源モードと CPU コアの省電力モードとの関係を示す図である。図 4 の欄 400 に示すように、アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 の両方が省消費資源モードで動作している場合、CPU コア 10 は省電力モードに移行してしまう。これに対して、欄 400 以外の欄で示されるように、アプライスレッド 200 又は通信制御スレッド 201 のいずれか一方が通常モードで動作していれば、CPU コア 10 は、アクティブになっており省電力モードには移行しない。CPU コア 10 が省電力モードに移行した場合、CPU コア 10 が有する演算器などの動作が抑制されてしまう。つまり、アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 が使用する共通資源の動作が抑制されてしまう場合がある。そのため、CPU コア 10 が省電力モードに移行した場合、通信制御スレッド 201 の起動までに時間が掛かってしまい、受信処理の遅延が大きくなってしまう。40

【0047】

図 5 は、各消費資源モードでの受信処理及びアプリケーション処理の関係を説明するための図である。

【0048】

アプライスレッド 200 及び通信制御スレッド 201 のいずれも通常モードの場合、通信制御スレッド 201 による受信処理の遅延は 0.77 μsec となる。この場合、通信制御スレッド 201 が共通資源などを用いて処理を行うため、アプライスレッド 200 によるアプリケーション処理の性能が低下する。50

【 0 0 4 9 】

また、通信制御スレッド201が通常モードでアbrisレッド200が省消費資源モードの場合、通信制御スレッドによる受信処理の遅延は $0.73\mu sec$ である。すなわち、両方のスレッドが通常モードである場合に比べて、アbrisレッド200を省消費資源モードにすると、受信処理の遅延が短くなる。このことから、アbrisレッド200が処理を実行中で無いのであれば、省消費資源モードに遷移させた方が、通信制御スレッド201による受信処理は速くなる。

【 0 0 5 0 】

通信制御スレッド201が省消費資源モードであり、アbrisレッド200が通常モードの場合、受信処理の遅延は $1.03\mu sec$ となる。この場合、通信制御スレッド201が通常モードに遷移した後に受信処理が行われるため、受信処理は遅延する。ただし、通信制御スレッド201による資源の消費が軽減されるため、アbrisレッド200によるアプリケーションの処理性能を維持できる。10

【 0 0 5 1 】

通信制御スレッド201及びアbrisレッド200が共に省消費資源モードの場合、欄401に示すように、CPUコア10が省電力モードに入ってしまう。この場合、受信処理の遅延は、 $1.89\mu sec$ となる。この場合、CPUコア10の省電力モードを解除した後、通信制御スレッド201が通常モードになって受信処理を開始するため、受信処理の遅延が大きくなってしまう。特に通信制御スレッド201が省消費資源モードでアbrisレッド200が通常モードの場合と比較しても、受信処理の遅延は非常に大きい。20そこで、通信制御スレッド201による受信処理の遅延を軽減するために、通信制御スレッド201又はアbrisレッド200の少なくとも一方は省消費資源モードに遷移しないようにしておくことが望ましい。

【 0 0 5 2 】

そこで、図5に示す各省消費資源モードにおけるアプリケーション処理及び受信処理の関係から、例えば、アbrisレッド200及び通信制御スレッド201は、図6のテーブル500を満たすように、それぞれの動作モードに応じて消費資源モードを変更する。図6は、実施例1に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図である。

【 0 0 5 3 】

まず、テーブル500におけるグレーアウトされている欄501～505は、対応するスレッドが処理を行っている状態であるため、そのスレッドの消費資源モードが通常モードに設定される場合を表している。例えば、アbrisレッド200がアプリケーション処理を実行している場合、欄501～503で示されるように、アbrisレッド200は、通常モードに設定される。また、通信制御スレッド201が通信制御処理を行っている場合、欄504及び505で示されるように、通信制御スレッド201は、通常モードに設定される。30

【 0 0 5 4 】

そして、アbrisレッド200又は通信制御スレッド201のいずれか一方が通常モードの場合、他方が省消費資源モードに遷移できるならば、他方を省消費資源モードに設定することが好ましい。まず、欄503及び504の場合、いずれのスレッドも省消費資源モードに遷移できないので、この場合は、両方のスレッドを通常モードで動作させる。一方、通信制御スレッド201は、通信制御処理を実行していない場合（以下では、「Idle」という。）及びポーリングをしている場合（以下では、「mpoll」という。）には、省消費資源モードへ遷移することができる。そこで、アbrisレッド200がアプリケーション処理を行っている場合で、通信制御スレッド201がmpoll又はIdleの場合には、通信制御スレッド201は、省消費資源モードに設定される。40

【 0 0 5 5 】

また、アbrisレッド200がアプリケーション処理を実行していない場合（以下では、「Idle」という。）、アbrisレッド200は、省消費資源モードに遷移できる。50

そこで、通信制御スレッド201が通信制御処理を行っており、アプライスレッド200がIdleの場合、アプライスレッド200は省消費資源モードに設定される。

【0056】

また、アプライスレッド200がIdleで、通信制御スレッド201がIdleの場合、アプライスレッド200は通常モードに設定され、通信制御スレッド201は省消費資源モードに設定される。この場合、通信制御スレッド201は、Idleであり、通信制御処理を行わないでの、省消費資源モードであっても問題はない。一方、アプライスレッド200もIdleであるので、本来であれば、消費資源モードであってもよい。しかし、アプライスレッド200も省消費資源モードに遷移してしまうと、CPUコア10が省電力モードに入ってしまう。それを避けるために、アプライスレッド200は、通常モードに設定されている。このように、アプライスレッド200が通常モードであるので、CPUコア10は、アクティブの状態を維持できる。10

【0057】

次に、アプライスレッド200がIdleで、通信制御スレッド201がmpo11の場合、アプライスレッド200は省消費資源モードに設定され、通信制御スレッド201は通常モードに設定される。この場合、アプライスレッド200は、Idleであり、アプリケーション処理を行わないでの、省消費資源モードであっても問題はない。一方、通信制御スレッド201は、mpo11の状態であるので、通常モード及び省消費資源モードのいずれでもよい。ただし、通信制御スレッド201が省消費資源モードに遷移してしまうと、CPUコア10が省電力モードに入ってしまう。それを避けるために、通信制御スレッド201は、通常モードに設定されている。このように、通信制御スレッド201が通常モードであるので、CPUコア10は、アクティブの状態を維持できる。20

【0058】

そして、図6で表される消費資源モードの状態を実現するため、アプライスレッド200及び通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、以下のような処理を行う。すなわち、アプライスレッド200及び通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、動作モードが通信制御処理を実行するモード又はmpo11からIdleの状態に遷移した場合、OSを利用してIdleルーチンを走らせて、消費資源モードの切替えを行う。また、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、動作モードが通信制御処理を実行するモード又はIdleの状態からmpo11の状態に遷移した場合、OSを利用してmpo11ルーチンを走らせて、消費資源モードの切替えを行う。30

【0059】

ここで、Idleルーチン実行時のアプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部の動作を説明する。アプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部は、Ready状態のアプリケーション処理のプロセスがあるか否かを判定する。これは、Idleに切り替わりIdleルーチンを走らせる間に、アプリケーション処理のプロセスがReady状態になることが考えられるからである。そして、Ready状態のプロセスがある場合、アプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部は、通信制御スレッド201に割り当てられたメモリ領域122を更新する。これにより、アプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部は、動作モードのIdleからアプリケーション処理を実行するモードへの切り替わりを、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部に対して通知する。その後、アプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部は、スケジューラを呼び出し、アプリケーション処理のプロセスの実行を待つ。40

【0060】

一方、Ready状態のプロセスがない場合、アプライスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部は、Idleルーチン以前に、自己の動作モードがIdleであったか否かを判定する。これは、後述するように、Idleの状態のアプライスレッド200が、割り込み又は通信制御スレッド201の動作モードの変化が発生することによりIdle50

e ルーチンを繰り返すためである。そして、以前の動作モードが I d l e でなかった場合、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、通信制御スレッド 2 0 1 に割り当てられたメモリ領域 1 2 2 を更新し、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部に対して、自己の動作モードが変化したことを通知する。その後、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、通信制御スレッド 2 0 1 の動作モードが I d l e の場合、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、自己の消費資源モードを通常モードに設定する。これに対して、通信制御スレッド 2 0 1 の動作モードが I d l e でない、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

10

【 0 0 6 1 】

その後、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、通信制御スレッド 2 0 1 の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域 1 2 1 が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。メモリ領域 1 2 1 が更新される又は割り込みが発生すると、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、 I d l e ルーチンを繰り返す。

【 0 0 6 2 】

また、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、アプリケーション処理を実行するモードに遷移した場合、消費資源モードを通常モードに設定する。

【 0 0 6 3 】

次に、 I d l e ルーチン実行時の通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部の動作を説明する。通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、 R e a d y 状態の通信制御処理のプロセスがあるか否かを判定する。これは、 I d l e に切り替わり I d l e ルーチンを走らせる間に、通信制御処理のプロセスが R e a d y 状態になることが考えられるからである。そして、 R e a d y 状態のプロセスがある場合、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、アプライスレッド 2 0 0 に割り当てられたメモリ領域 1 2 1 を更新する。これにより、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、動作モードの I d l e からアプリケーション処理を実行するモードへの切り替わりを、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部へ通知する。その後、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、スケジューラを呼び出し、通信制御処理のプロセスの実行を待つ。

20

【 0 0 6 4 】

一方、 R e a d y 状態のプロセスがない場合、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、 I d l e ルーチン以前に、自己の動作モードが I d l e であったか否かを判定する。これは、 I d l e の状態の通信制御スレッド 2 0 1 が、割り込み又はアプライスレッド 2 0 0 の動作モードの変化が発生することにより I d l e ルーチンを繰り返すためである。そして、以前の動作モードが I d l e でなかった場合、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、アプライスレッド 2 0 0 に割り当てられたメモリ領域 1 2 1 を更新し、アプライスレッド 2 0 0 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部に対して、自己の動作モードが変化したことを通知する。その後、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

30

【 0 0 6 5 】

その後、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、アプライスレッド 2 0 0 の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域 1 2 2 が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。メモリ領域 1 2 2 が更新される又は割り込みが発生すると、通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0 又は実行部は、 I d l e ルーチンを繰り返す。

40

【 0 0 6 6 】

次に、 m p o l l ルーチン実行時の通信制御スレッド 2 0 1 を実行する C P U コア 1 0

50

又は実行部の動作を説明する。通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、CPUコア20又は21からデータが到着したか否かを判定する。これは、mpo11に切り替わりmpo11ルーチンを走らせる間に、データを受信することが考えられるからである。そして、データが到着している場合、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、アプリスレッド200に割り当てられたメモリ領域121を更新して、動作モードがmpo11から通信制御処理を実行するモードに切り替わったことを、アプリスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部へ通知する。その後、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、データの受信処理を実施する。

【0067】

10

一方、データが到着していない場合、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、mpo11ルーチン以前に、自己の動作モードがmpo11であったか否かを判定する。これは、mpo11の状態の通信制御スレッド201が、割り込み又はアプリスレッド200の動作モードの変化が発生することによりmpo11ルーチンを繰り返すためである。そして、以前の動作モードがmpo11でなかった場合、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、アプリスレッド200に割り当てられたメモリ領域121を更新し、アプリスレッド200を実行するCPUコア10又は実行部に対して、自己の動作モードが変化したことを通知する。その後、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

20

【0068】

その後、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、アプリスレッド200の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域121が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。メモリ領域121が更新される又は割り込みが発生すると、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、Idleルーチンを繰り返す。

【0069】

また、通信制御スレッド201を実行するCPUコア10又は実行部は、通信制御処理を実行するモードに遷移した場合、消費資源モードを通常モードに設定する。

【0070】

30

メモリコントローラ15は、メモリ12に対するデータの書き込み及び読み出しを行う。例えば、CPUコア20からデータがCPU10に向けて送られてくると、メモリコントローラ15は、メモリ12の通信制御スレッド201に割り当てられたメモリ領域122を更新する。メモリコントローラ15によるメモリ領域122の更新により、ポーリング中の通信制御スレッド201は、データの受信を検知し、データの受信処理を開始する。さらに、メモリコントローラ15は、通信制御スレッド201からの指示を受けて、アプリスレッド200に割り当てられたメモリ領域121を更新する。また、メモリコントローラ15は、アプリスレッド200からの指示を受けて、通信制御スレッド201に割り当てられたメモリ領域122を更新する。

【0071】

40

次に、図7を参照し、本実施例に係るアプリスレッド200のIdleルーチンにおける動作について説明する。図7は、実施例1に係るアプリスレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

【0072】

アプリスレッド200は、Ready状態のアプリケーション処理のプロセスがあるか否かを判定する(ステップS101)。

【0073】

Ready状態のプロセスがない場合(ステップS101:否定)、アプリスレッド200は、今回のIdleルーチン以前に、自己の動作モードがIdleであったか否かを

50

判定する（ステップS102）。そして、以前の動作モードがIdleでなかった場合（ステップS102：否定）、アプライスレッド200は、通信制御スレッド201に対して、自己の動作モードが変化したことを探知する（ステップS103）。具体的には、アプライスレッド200は、メモリ領域121を更新することで通信制御スレッド201への通知を行う。これに対して、以前の動作モードがIdleであった場合（ステップS102：肯定）、アプライスレッド200は、ステップS104へ進む。

【0074】

アプライスレッド200は、通信制御スレッド201の動作モードがIdleか否かを判定する（ステップS104）。通信制御スレッド201の動作モードがIdleの場合（ステップS104：肯定）、アプライスレッド200は、自己の消費資源モードを通常モードに設定する（ステップS105）。これに対して、通信制御スレッド201の動作モードがIdleでない場合（ステップS104：否定）、アプライスレッド200は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する（ステップS106）。

10

【0075】

その後、アプライスレッド200は、通信制御スレッド201の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域121が更新されたか又は割り込みが発生したかを判定する（ステップS107）。メモリ領域121の更新及び割り込みのいずれも発生していない場合（ステップS107：否定）、アプライスレッド200は、メモリ領域121が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。これに対して、メモリ領域121の更新又は割り込みが発生した場合（ステップS107：肯定）、アプライスレッド200は、ステップS101に戻る。

20

【0076】

一方、Ready状態のプロセスがある場合（ステップS101：肯定）、アプライスレッド200は、動作モードがIdleからアプリケーション処理を実行するモードに切り替わったことを通信制御スレッド201へ通知する（ステップS108）。具体的には、アプライスレッド200は、メモリ領域122を更新することで通信制御スレッド201への通知を行う。その後、アプライスレッド200は、スケジューラを呼び出し（ステップS109）、アプリケーション処理のプロセスの実行を待つ。

【0077】

次に、図8を参照し、本実施例に係る通信制御スレッド201のIdleルーチンにおける動作について説明する。図8は、実施例1に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

30

【0078】

通信制御スレッド201は、Ready状態の通信制御処理のプロセスがあるか否かを判定する（ステップS201）。

【0079】

Ready状態のプロセスがない場合（ステップS201：否定）、通信制御スレッド201は、今回のIdleルーチン以前に、自己の動作モードがIdleであったか否かを判定する（ステップS202）。そして、以前の動作モードがIdleでなかった場合（ステップS202：否定）、通信制御スレッド201は、メモリ領域121を更新し、アプライスレッド200に対して自己の動作モードが変化したことを探知する（ステップS203）。これに対して、以前の動作モードがIdleであった場合（ステップS202：肯定）、通信制御スレッド201は、ステップS204へ進む。

40

【0080】

通信制御スレッド201は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する（ステップS204）。

【0081】

その後、通信制御スレッド201は、アプライスレッド200の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域122が更新されたか又は割り込みが発生したかを判定

50

する（ステップS205）。メモリ領域122の更新及び割り込みのいずれも発生していない場合（ステップS205：否定）、通信制御スレッド201は、メモリ領域122が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。これに対して、メモリ領域122の更新又は割り込みが発生した場合（ステップS205：肯定）、通信制御スレッド201は、ステップS201に戻る。

【0082】

一方、Ready状態のプロセスがある場合（ステップS201：肯定）、通信制御スレッド201は、動作モードがIdleから通信制御処理を実行するモードに切り替わったことをアbrisreddd 200へ通知する（ステップS206）。具体的には、通信制御スレッド201は、メモリ領域121を更新することでアbrisreddd 200への通知を行う。その後、通信制御スレッド201は、スケジューラを呼び出し（ステップS207）、通信制御処理のプロセスの実行を待つ。
10

【0083】

次に、図9を参照し、本実施例に係る通信制御スレッド201のmpollルーチンにおける動作について説明する。図9は、実施例1に係る通信制御スレッドのmpollルーチンにおける動作のフローチャートである。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

【0084】

通信制御スレッド201は、CPUコア20又は21からのデータが到着しているか否かを判定する（ステップS301）。
20

【0085】

データが到着していない場合（ステップS301：否定）、通信制御スレッド201は、今回のmpollルーチン以前に、自己の動作モードがmpollであったか否かを判定する（ステップS302）。そして、以前の動作モードがmpollでなかった場合（ステップS302：否定）、通信制御スレッド201は、メモリ領域121を更新し、アbrisreddd 200に対して自己の動作モードが変化したことを通知する（ステップS303）。これに対して、以前の動作モードがmpollであった場合（ステップS302：肯定）、通信制御スレッド201は、ステップS304へ進む。

【0086】

通信制御スレッド201は、アbrisreddd 200の動作モードがIdleか否かを判定する（ステップS304）。アbrisreddd 200の動作モードがIdleの場合（ステップS304：肯定）、通信制御スレッド201は、自己の消費資源モードを通常モードに設定する（ステップS305）。これに対して、アbrisreddd 200の動作モードがIdleでない場合（ステップS304：否定）、通信制御スレッド201は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する（ステップS306）。
30

【0087】

その後、通信制御スレッド201は、アbrisreddd 200の動作モードの変化により自己に割り当てられたメモリ領域122が更新されたか又は割り込みが発生したかを判定する（ステップS307）。メモリ領域122の更新及び割り込みのいずれも発生していない場合（ステップS307：否定）、通信制御スレッド201は、メモリ領域122が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。これに対して、メモリ領域122の更新又は割り込みが発生した場合（ステップS307：肯定）、通信制御スレッド201は、ステップS301に戻る。
40

【0088】

一方、Ready状態のプロセスがある場合（ステップS301：肯定）、通信制御スレッド201は、動作モードがIdleから通信制御処理を実行するモードに切り替わったことをアbrisreddd 200へ通知する（ステップS308）。具体的には、通信制御スレッド201は、メモリ領域121を更新することでアbrisreddd 200への通知を行う。その後、通信制御スレッド201は、受信処理を実施する（ステップS309）。

【0089】

10

20

30

40

50

次に、図10を参照して、各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例について説明する。図10は、実施例1に係る各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャートである。図10の帯グラフ601はアプリスレッド200の動作モードの遷移を表している。また、図10の帯グラフ602は通信制御スレッド201の動作モードの遷移を表している。また、図10の帯グラフ603はCPUコア10の省電力モードの遷移を表している。さらに、図10の最下部の矢印は時間経過を表している。そして、帯グラフ601及び602におけるグレーアウトしている部分は、それぞれのスレッドの消費資源モードが通常モードであることを表している。また、帯グラフ603におけるグレーアウトしている部分は、CPUコア10が省電力モードに入っていない状態、すなわちアクティブな状態を表している。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

10

【0090】

時刻t1までは、アプリスレッド200の動作モードは、アプリケーション処理を行っている状態である。この状態では、アプリスレッド200の省電力モードは、通常モードである。また、通信制御スレッド201の動作モードは、mpo11の状態である。この状態では、通信制御スレッド201の省電力モードは、省消費資源モードである。この場合、アプリスレッド200が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

【0091】

そして、時刻t1でアプリスレッド200におけるアプリケーション処理が終了する。これにより、アプリスレッド200の動作モードはIdleに遷移する。そして、アプリスレッド200は、通信制御スレッド201がmpo11なので、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する。通信制御スレッド201は、アプリスレッド200がIdleであり、自己がmpo11なので、自己の消費資源モードを通常モードに設定する。この場合、通信制御スレッド201が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

20

【0092】

次に、時刻t2でCPUコア20又は21からデータが到着する。これにより、通信制御スレッド201の動作モードは、受信処理などの通信制御処理を実行するモードへ遷移する。通信制御スレッド201の消費資源モードは既に通常モードであるので変化しない。また、アプリスレッド200の消費資源モードも、省消費資源モードから変化しない。この場合、通信制御スレッド201が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

30

【0093】

次に、時刻t3で通信制御処理が終了する、データ到着を待つため通信制御スレッド201の動作モードはmpo11に遷移する。ここで、アプリスレッド200の動作モードがIdleであるので、通信制御スレッド201は、省消費資源モードを通常モードのまま維持する。また、アプリスレッド200も、消費資源モードを省消費資源モードのまま維持する。この場合、通信制御スレッド201が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

40

【0094】

次に、時刻t4でアプリスレッド200がアプリケーション処理を開始する。これにより、アプリスレッド200は、消費資源モードを通常モードに設定する。これを受けて、動作モードがmpo11である通信制御スレッド201は、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。この場合、アプリスレッド200が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

【0095】

次に、時刻t5でCPUコア20又は21からデータが到着する。これにより、通信制御スレッド201の動作モードは、受信処理などの通信制御処理を実行するモードへ遷移する。そして、通信制御スレッド201は、消費資源モードを通常モードに設定する。こ

50

の時、アリスレッド200は、アプリケーション処理を実行しているので、消費資源モードを通常モードのまま維持する。この場合、アリスレッド200及び通信制御スレッドとともに通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

【0096】

次に、時刻t6でアプリケーション処理が終了し、アリスレッド200の動作モードはIdleに遷移する。この時、通信制御スレッド201が通信制御処理を実行中であるので、アリスレッド200は、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。通信制御スレッド201は、消費資源モードを通常モードのまま維持する。この場合、通信制御スレッド201が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

10

【0097】

そして、時刻t7で通信制御処理が終了し、通信制御スレッド201の動作モードはIdleに遷移する。通信制御スレッド201は、アリスレッド200の動作モードがIdleであるので、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。アリスレッド200は、通信制御スレッド201の動作モードがIdleであるので、消費資源モードを通常モードに設定する。この場合、アリスレッド200が通常モードであるので、CPUコア10の省電力モードはアクティブである。

【0098】

このように、アリスレッド200及び通信制御スレッド201のいずれか片方をなるべく省消費資源モードにすることで、通信制御処理又はアプリケーション処理における処理速度を向上させることができる。また、CPUコア10は、常にアクティブとなり、省電力モードに遷移しないため、通信制御スレッド201の受信処理の遅延を軽減することができる。

20

【0099】

図11は、ポーリングによるアプリケーション処理への影響を説明するための図である。図11は縦軸で時間を表し、横軸でアプリケーション処理に対応するベンチマークの種類を表している。横軸の各ベンチマークにおける左端のグラフがポーリング処理を行わない場合の各ベンチマークの処理時間を表している。また、横軸の各ベンチマークにおける中央のグラフが単純なビジー・ポーリングを行った場合の、各ベンチマークの処理時間を表している。単純なビジー・ポーリングとは、アプリケーション処理が実行されている場合にポーリングを数クロック停止するポーズ命令を使用してポーリングを行った場合である。また、横軸の各ベンチマークにおける右端のグラフが省消費資源モードでポーリング処理を行った場合の、各ベンチマークの処理時間を表している。そして、縦軸の時間は、ポーリング処理を行わない場合の各ベンチマークの処理時間により各処理時間を正規化した値である。

30

【0100】

図11に示すように、単純なビジー・ポーリングを行った場合には、アプリケーション処理の処理時間が非常に長くなり、アプリケーション処理の性能が低下している。これに対して、省消費資源モードでポーリングを行った場合には、単純なビジー・ポーリングを行った場合に比較していずれのベンチマークにおいても処理時間が短くなっている。すなわち、本実施例のように、アリスレッド200がアプリケーション処理を実行している場合にポーリングを行うのであれば、通信制御スレッド201を省消費資源モードにすることで、アプリケーション処理の性能低下を軽減することができる。

40

【0101】

以上に説明したように、本実施例に係る情報処理装置は、他のスレッドが処理を実行している場合、ポーリングを行うスレッドを実行するCPUコア又は実行部は省消費電力モードに遷移する。これにより、あるスレッドがポーリングを行っている場合に、他のスレッドが実行している処理の速度を向上させることができる。

【0102】

また、常にいずれかのスレッドを実行するCPUコア又は実行部の消費資源モードを通

50

常モードにしておくことで、CPUコアが省電力モードに遷移することを防止でき、受信処理における遅延を軽減することができる。

【0103】

さらに、あるスレッドを実行するCPUコア又は実行部が処理を実行している場合、なるべく他のスレッドを実行するCPUコア又は実行部を省消費資源モードに遷移させることで、その処理の実行速度を向上させることができる。例えば、通信制御スレッドを実行するCPUコア又は実行部がポーリングを行っている場合に、アプリスレッドを実行するCPUコア又は実行部をなるべく省消費資源モードに遷移させることで、受信処理の遅延を軽減できる。

【0104】

このように、本実施例に係る情報処理装置は、高い通信性能を維持しつつアプリケーションの処理性能の低下を抑制することができる。

【実施例2】

【0105】

次に、実施例2について説明する。本実施例に係る情報処理装置は、アプリスレッドを実行するCPUコア又は実行部の消費資源モードを常に通常モードにしておくことが実施例1と異なる。そこで、以下では、アプリスレッド及び通信制御スレッドを実行するCPUコア又は実行部の消費資源モードの遷移について主に説明する。ここでは、実施例1と同じ機能を有する各部については説明を省略する。

【0106】

図12は、実施例2に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図である。アプリスレッド200及び通信制御スレッド201を実行するCPUコア又は実行部は、図12のテーブル510を満たすように、それぞれの動作モードに応じて消費資源モードを変更する。

【0107】

まず、テーブル510におけるグレーアウトされている欄511～515は、対応するスレッドが処理を行っている状態であるため、そのスレッドの消費資源モードが通常モードに設定される場合を表している。

【0108】

さらに、本実施例の場合、欄516～518に示すように、アプリスレッド200がIdleであっても、通信制御スレッド201の動作モードにかかわらず、アプリスレッド200を実行するCPUコア又は実行部は、消費資源モードを通常モードに設定する。このように、アプリスレッド200を実行するCPUコア又は実行部を常に通常動作モードにすることで、CPUコア10は、省電力モードに遷移することはなくなり、常にアクティブとなる。

【0109】

そこで、通信制御スレッド201を実行するCPUコア又は実行部は、CPUコア10の省電力モードへの遷移を気にせずに、省消費資源モードに遷移できる場合には、消費資源モードを省消費資源モードに設定することができる。すなわち、通信制御スレッド201を実行するCPUコア又は実行部は、動作モードがIdle又はmpollの場合には、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

【0110】

そして、アプリスレッド200及び通信制御スレッド201を実行するCPUコア又は実行部は、動作モードが通信制御処理を実行するモード又はmpollからIdleの状態に遷移した場合、OSを利用してIdleルーチンを走らせて、消費資源モードの切替えを行う。また、通信制御スレッド201を実行するCPUコア又は実行部は、動作モードが通信制御処理を実行するモード又はIdleの状態からmpollの状態に遷移した場合、OSを利用してmpollルーチンを走らせて、消費資源モードの切替えを行う。これにより、図12で表される消費資源モードの状態が実現される。

【0111】

10

20

30

40

50

次に、図13を参照し、本実施例に係るアbrisレッド200のIdleルーチンにおける動作について説明する。図13は、実施例2に係るアbrisレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

【0112】

アbrisレッド200は、Ready状態のアプリケーション処理のプロセスがあるか否かを判定する（ステップS401）。

【0113】

Ready状態のプロセスがない場合（ステップS401：否定）、アbrisレッド200は、割り込みが発生したか否かを判定する（ステップS402）。割り込みのいずれも発生していない場合（ステップS402：否定）、アbrisレッド200は、割り込みが発生するまで待機する。これに対して、割り込みが発生した場合（ステップS402：肯定）、アbrisレッド200は、ステップS401に戻る。10

【0114】

一方、Ready状態のプロセスがある場合（ステップS401：肯定）、アbrisレッド200は、スケジューラを呼び出し（ステップS403）、アプリケーション処理のプロセスの実行を待つ。

【0115】

次に、図14を参照し、本実施例に係る通信制御スレッド201のIdleルーチンにおける動作について説明する。図14は、実施例2に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャートである。20

【0116】

通信制御スレッド201は、Ready状態の通信制御処理のプロセスがあるか否かを判定する（ステップS501）。

【0117】

Ready状態のプロセスがない場合（ステップS501：否定）、通信制御スレッド201は、自己の消費資源モードを省消費資源モードに設定する（ステップS502）。

【0118】

その後、通信制御スレッド201は、自己に割り当てられたメモリ領域122が更新されたか又は割り込みが発生したかを判定する（ステップS503）。メモリ領域122の更新及び割り込みのいずれも発生していない場合（ステップS503：否定）、通信制御スレッド201は、メモリ領域122が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。これに対して、メモリ領域122の更新又は割り込みが発生した場合（ステップS503：肯定）、通信制御スレッド201は、ステップS501に戻る。30

【0119】

一方、Ready状態のプロセスがある場合（ステップS501：肯定）、通信制御スレッド201は、スケジューラを呼び出し（ステップS504）、通信制御処理のプロセスの実行を待つ。

【0120】

次に、図15を参照し、本実施例に係る通信制御スレッド201のmpollルーチンにおける動作について説明する。図15は、実施例2に係る通信制御スレッドのmpollルーチンにおける動作のフローチャートである。40

【0121】

通信制御スレッド201は、CPUコア20又は21からのデータが到着しているか否かを判定する（ステップS601）。

【0122】

データが到着していない場合（ステップS601：否定）、通信制御スレッド201は、消費資源モードを省消費資源モードに設定する（ステップS602）。

【0123】

その後、通信制御スレッド201は、メモリ領域122が更新されたか又は割り込みが50

発生したかを判定する(ステップS603)。メモリ領域122の更新及び割り込みのいずれも発生していない場合(ステップS603:否定)、通信制御スレッド201は、メモリ領域122が更新される又は割り込みが発生するまで待機する。これに対して、メモリ領域122の更新又は割り込みが発生した場合(ステップS603:肯定)、通信制御スレッド201は、ステップS601に戻る。

【0124】

一方、Ready状態のプロセスがある場合(ステップS601:肯定)、通信制御スレッド201は、受信処理を実施する(ステップS604)。

【0125】

次に、図16を参照して、各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例について説明する。図16は、実施例2に係る各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャートである。図16の帯グラフ611はアプリスレッド200の動作モードの遷移を表している。また、図16の帯グラフ612は通信制御スレッド201の動作モードの遷移を表している。また、図16の帯グラフ613はCPUコア10の省電力モードの遷移を表している。さらに、図16の最下部の矢印は時間経過を表している。そして、帯グラフ611及び612におけるグレーアウトしている部分は、それぞれのスレッドの消費資源モードが通常モードであることを表している。また、帯グラフ613におけるグレーアウトしている部分は、CPUコア10が省電力モードに入っていない状態、すなわちアクティブな状態を表している。ここでは、説明を分かり易くするために、各スレッドが処理を行っているように説明する。

10

20

【0126】

アプリスレッド200は、動作モードがどのモードに遷移しても、帯グラフ611に示すように消費資源モードを通常モードに維持する。そのため、CPUコア10は、帯グラフ613に示されるように常にアクティブの状態になっている。

【0127】

一方、時刻T1までは、通信制御スレッド201の動作モードは、mpo11の状態である。この状態では、通信制御スレッド201の省電力モードは、省消費資源モードである。

【0128】

そして、時刻T1でアプリスレッド200におけるアプリケーション処理が終了する。これにより、アプリスレッド200の動作モードはIdleに遷移する。これに対して、通信制御スレッド201は、アプリスレッド200の動作モードに関らず、自己がmpo11なので、自己の消費資源モードを省消費資源モードに維持する。

30

【0129】

次に、時刻T2でCPUコア20又は21からデータが到着する。これにより、通信制御スレッド201の動作モードは、受信処理などの通信制御処理を実行するモードへ遷移する。これにより、通信制御スレッド201は、消費資源モードを通常モードに設定する。

【0130】

次に、時刻T3で通信制御処理が終了し、データ到着を待つため通信制御スレッド201の動作モードはmpo11に遷移する。これにより、通信制御スレッド201は、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

40

【0131】

次に、時刻T4でアプリスレッド200がアプリケーション処理を開始する。このときも、動作モードがmpo11である通信制御スレッド201は、消費資源モードを省消費資源モードのまま維持する。

【0132】

次に、時刻T5でCPUコア20又は21からデータが到着する。これにより、通信制御スレッド201の動作モードは、受信処理などの通信制御処理を実行するモードへ遷移する。そして、通信制御スレッド201は、消費資源モードを通常モードに設定する。

50

【0133】

次に、時刻T6でアプリケーション処理が終了し、アプライスレッド200の動作モードはIdleに遷移する。これに対して、通信制御スレッド201は、通信制御処理を実行中であるので、消費資源モードを通常モードのまま維持する。

【0134】

そして、時刻T7で通信制御処理が終了し、通信制御スレッド201の動作モードはIdleに遷移する。通信制御スレッド201は、アプライスレッド200の動作モードに関らず、消費資源モードを省消費資源モードに設定する。

【0135】

以上に説明したように、本実施例に係る情報処理装置においても、他のスレッドを実行するCPUコア又は実行部が処理を実行している場合、ポーリングを行うスレッドは省消費電力モードに遷移する。これにより、あるスレッドを実行するCPUコア又は実行部がポーリングを行っている場合に、他のスレッドが実行している処理の速度を向上させることができる。また、常にアプライスレッドを実行するCPUコア又は実行部の消費資源モードを通常モードにしておくことで、CPUコアが省電力モードに遷移することを防止でき、受信処理における遅延を軽減することができる。10

【0136】

また、アプライスレッドを常に通常モードにし、通信制御スレッドが省消費資源モードに遷移できる場合には、通信制御スレッドを省消費資源モードに設定するので、実施例1に比べて制御が容易になる。20

【0137】

さらに、以上の実施例では、受信処理の遅延をなるべく軽減するため、CPUコアを常にアクティブの状態にするように、いずれかのスレッドを実行するCPUコア又は実行部の消費資源モードが通常モードとなるように設定した。ただし、受信処理の遅延の許容できる程度によっては、全てのスレッドを実行するCPUコア又は実行部が省消費資源モードになることを許容して制御してもよい。その場合も、他のスレッドを実行するCPUコア又は実行部が処理を実行している場合、ポーリングを行うスレッドを実行するCPUコア又は実行部は省消費電力モードに遷移する。これにより、あるスレッドを実行するCPUコア又は実行部がポーリングを行っている場合に、他のスレッドを実行するCPUコア又は実行部が実行している処理の速度を向上させるという効果を得ることはできる。30

【0138】

また、以上では、図1に示すシステム構成を有する情報処理システムを例に説明したが、システム構成はこれ以外の構成を用いることもできる。図17は、情報処理システムの他の構成を示す構成図である。図17では、図1におけるメモリコントローラ15及びI/Oブリッジ16が、CPUコア10及び11に内蔵されている。また、メモリコントローラ25及びI/Oブリッジ26が、CPUコア20及び21に内蔵されている。

【0139】

この場合、CPUコア10には、メモリ12aが接続されている。そして、CPUコア10に内蔵されたメモリコントローラによりメモリ12aに対するデータの読み書きが行われる。また、CPUコア11には、メモリ12bが接続されている。そして、CPUコア11に内蔵されたメモリコントローラによりメモリ12bに対するデータの読み書きが行われる。40

【0140】

また、CPUコア10及び11は、内蔵されているI/OバスによりI/O13及びI/O14と接続されており、CPUコア10及び11は、内蔵されているI/OバスによりI/O13及びI/O14との通信を行う。

【0141】

このように、CPUコアにメモリコントローラやI/Oバスが内蔵されているシステム構成の場合でも、上述した各機能を有することができ、同様の効果を発揮することができる。50

【符号の説明】

【0142】

1, 2 サーバ

3 バス

4 ネットワークスイッチ

10, 11 CPUコア

12 メモリ

13, 14 I/O

15 メモリコントローラ

16 I/Oブリッジ

20, 21 CPUコア

22 メモリ

23, 24 I/O

25 メモリコントローラ

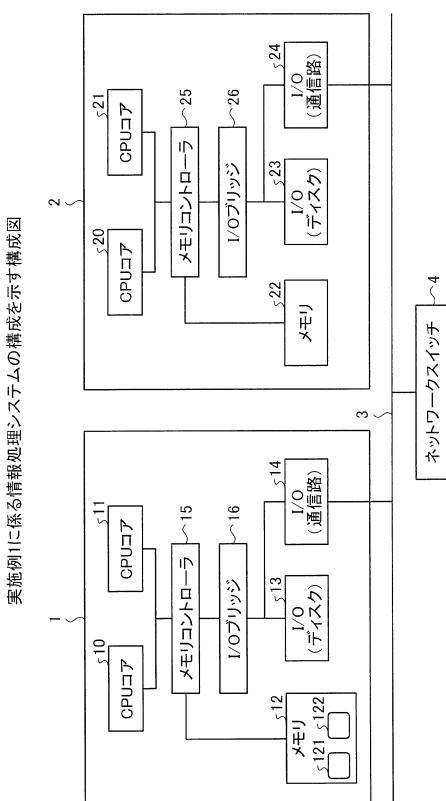
26 I/Oブリッジ

200, 202 アプリスレッド

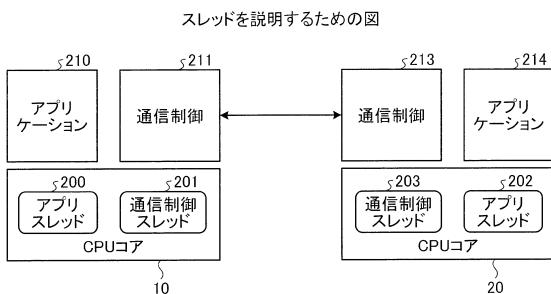
201, 203 通信制御スレッド

10

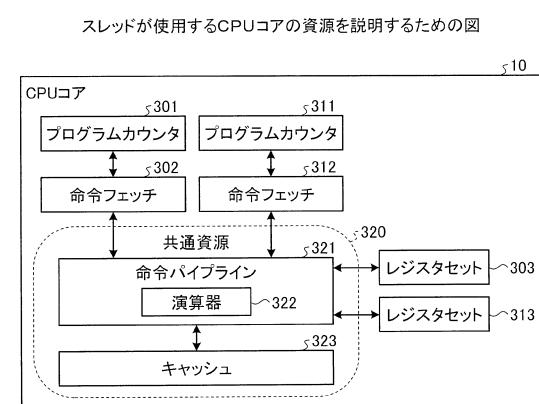
【図1】



【図2】



【図3】



【図4】

消費資源モードとCPUコアの省電力モードとの関係を示す図

	アブリスレッド 通常モード	アブリスレッド 省消費資源モード
通信制御スレッド 通常モード	アクティブ	アクティブ
通信制御スレッド 省消費資源モード	アクティブ	省電力

400

【図5】

各消費資源モードでの受信処理及びアプリケーション処理の関係を説明するための図

通信制御 スレッドの消費 資源モード	アブリスレッド の消費資源 モード	CPUコア の省電力 モード	遅延 (μsec)	アブリスレッドの 処理能力の状態
通常モード	通常モード	アクティブ	0.77	アプリケーション処理の性能低下
	省消費資源モード	アクティブ	0.73	アブリスレッドが通常モードの場合に比べて受信処理の遅延は短い
省消費資源モード	通常モード	アクティブ	1.03	受信処理は遅れるが、アプリケーション処理の性能維持
	省消費資源モード	省電力	1.89	受信処理の遅延大

401

【図6】

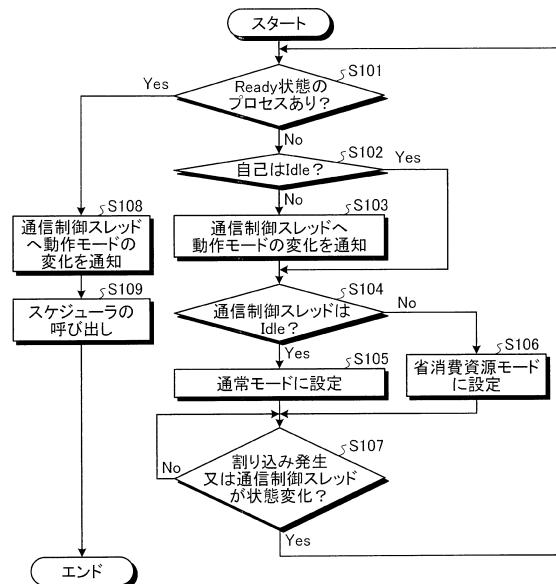
実施例1に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図

アブリスレッド の動作モード	通信制御 スレッドの 動作モード	アブリスレッド の消費資源 モード	通信制御スレッド の消費資源 モード	CPUコア の状態
Idle	Idle	通常モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	省消費資源モード	通常モード	アクティブ
	通信制御処理	省消費資源モード	通常モード	アクティブ
アプリケーション 処理	Idle	通常モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	通常モード	省消費資源モード	アクティブ
	通信制御処理	通常モード	(通常モード)	アクティブ

501 502 503 504 505

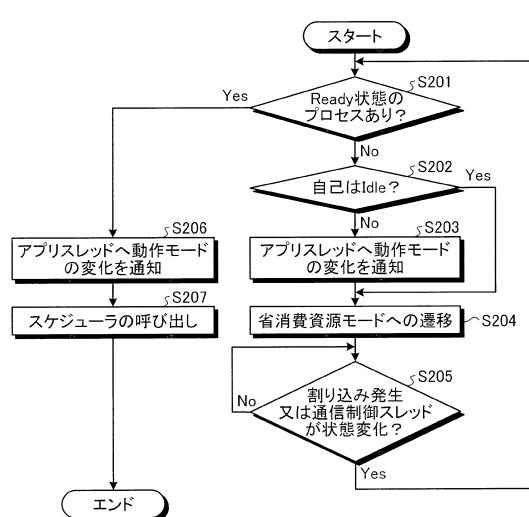
【図7】

実施例1に係るアブリスレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャート



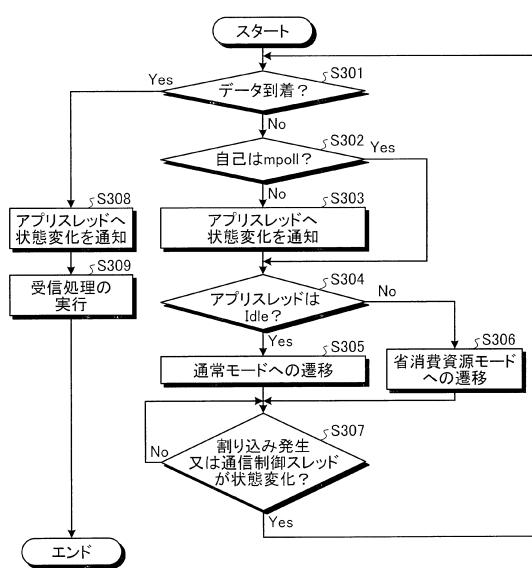
【図8】

実施例1に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャート



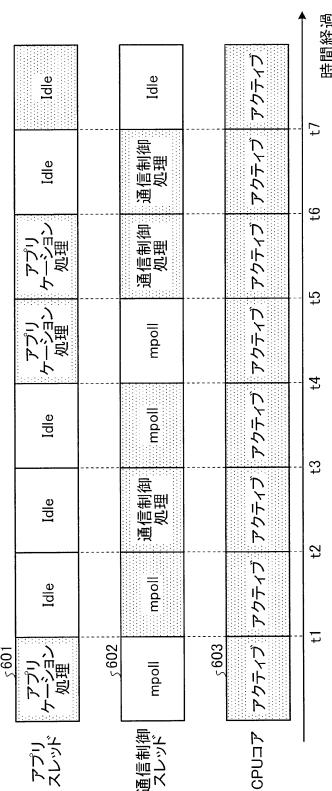
【図 9】

実施例1に係る通信制御スレッドのmpollルーチンにおける動作のフローチャート

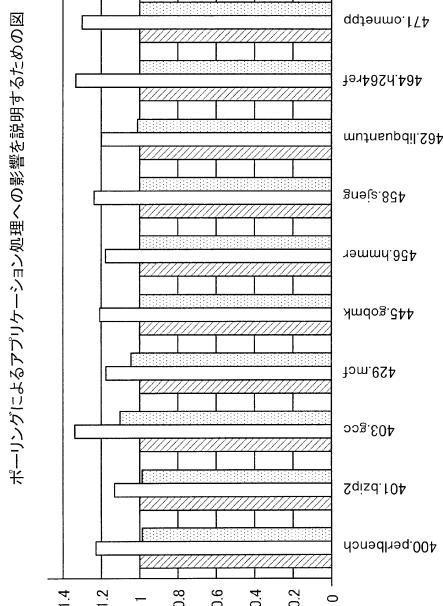


【図 10】

実施例1に係る各スレッドの動作モード及び省消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャート



【図 11】



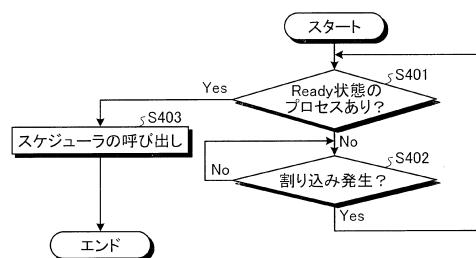
【図 12】

実施例2に係る各スレッドの消費資源モードの設定の一例を説明するための図

アプリスレッド	通信制御スレッド	アプリスレッドの状態	通信制御スレッドの状態	CPUコアの状態
Idle	Idle	通常動作モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	通常動作モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	通常動作モード	通常動作モード	アクティブ
処理実行	Idle	通常動作モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	通常動作モード	省消費資源モード	アクティブ
	mpoll	通常動作モード	通常動作モード	アクティブ

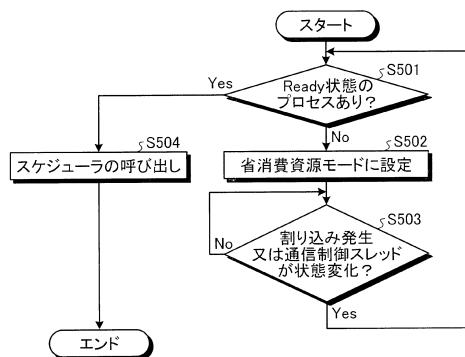
【図13】

実施例2に係るアbrisレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャート



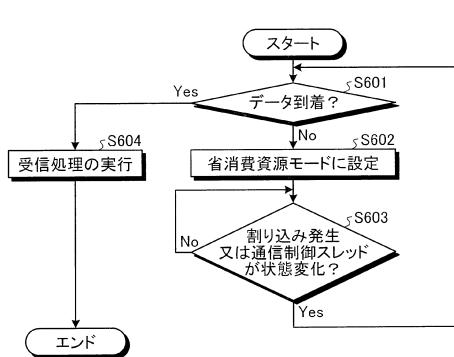
【図14】

実施例2に係る通信制御スレッドのIdleルーチンにおける動作のフローチャート



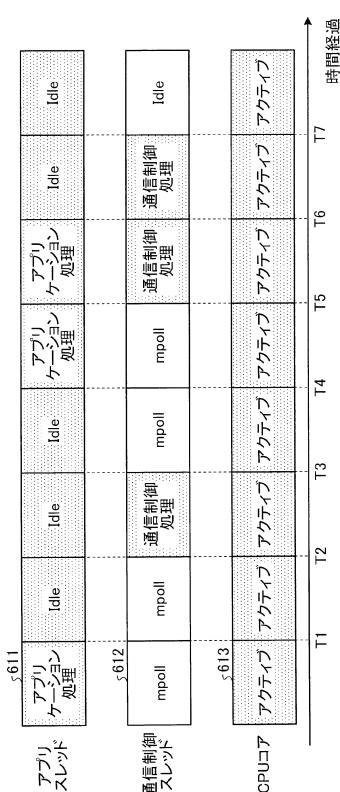
【図15】

実施例2に係る通信制御スレッドのmpollルーチンにおける動作のフローチャート



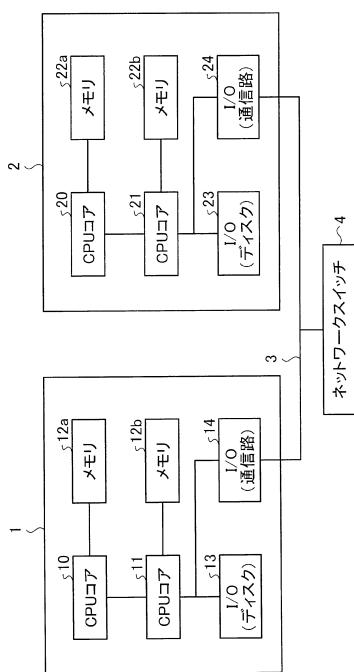
【図16】

実施例2に係る各スレッドの動作モード及び消費資源モードの遷移の一例を示すタイムチャート



【図17】

情報処理システムの他の構成を示す構成図



フロントページの続き

(56)参考文献 国際公開第03/040948(WO,A1)
特表2010-524087(JP,A)
特開2008-129767(JP,A)

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

G 06 F 9 / 50