

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載  
【部門区分】第2部門第5区分  
【発行日】令和3年4月22日(2021.4.22)

【公開番号】特開2019-167112(P2019-167112A)  
【公開日】令和1年10月3日(2019.10.3)  
【年通号数】公開・登録公報2019-040  
【出願番号】特願2019-107587(P2019-107587)  
【国際特許分類】

B 6 4 F 3/02 (2006.01)

B 6 4 C 39/02 (2006.01)

B 6 4 C 27/04 (2006.01)

【F I】

B 6 4 F 3/02

B 6 4 C 39/02

B 6 4 C 27/04

【手続補正書】

【提出日】令和3年3月2日(2021.3.2)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

紐状体を有する回転翼機の駐機方法であって、  
前記紐状体に所定のテンションをかけることによって、前記回転翼機を所定位置に維持  
させる、駐機方法。

【請求項2】

前記紐状体のテンションを計測するテンションメーターをさらに備え、  
前記テンションメーターに基づく制御により、前記所定のテンションをかける、請求項  
1に記載の駐機方法。

【請求項3】

前記紐状体は、給電ケーブルである、請求項1または2に記載の駐機方法。