

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載
 【部門区分】第7部門第3区分
 【発行日】平成19年12月27日(2007.12.27)

【公表番号】特表2006-521773(P2006-521773A)
 【公表日】平成18年9月21日(2006.9.21)
 【年通号数】公開・登録公報2006-037
 【出願番号】特願2006-509346(P2006-509346)
 【国際特許分類】

H 0 4 B 7/26 (2006.01)

H 0 4 Q 7/34 (2006.01)

H 0 4 L 7/00 (2006.01)

【F I】

H 0 4 B 7/26 K

H 0 4 B 7/26 1 0 6 A

H 0 4 L 7/00 Z

【手続補正書】

【提出日】平成19年10月22日(2007.10.22)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいてバーチャルリアルタイムクロックを実装するための方法であって、

第1の通信システムから絶対時間情報を受け取ることと、

第2の通信システムから相対時間情報を受け取ることと、

ローカルクロックから内部タイミング情報を取得することと、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第1の通信システムから受け取った前記絶対時間情報と前記第2の通信システムから受け取った前記相対時間情報と前記内部タイミング情報とに基づいて提供すること、とを具備する方法。

【請求項2】

前記指定された時刻で前記絶対時間推定値を提供することは、

前記絶対時間情報によって決定された第1の時刻での絶対時間と、前記相対時間情報によって決定される第1の時間間隔と、前記内部タイミング情報によって決定された第2の時間間隔とに基づいて、前記指定された時刻で絶対時間の推定値を提供することを具備する請求項1に記載の方法。

【請求項3】

前記第1の通信システムは、全地球測位システム(GPS)であり、前記絶対時間情報は、少なくとも1つの時刻に関するGPS時間を具備する、請求項1に記載の方法。

【請求項4】

前記第2の通信システムは、セルラー通信システムである、請求項1に記載の方法。

【請求項5】

前記相対時間情報は、フレームレベルのタイミングを具備する、請求項4に記載の方法

。

【請求項6】

前記相対時間情報は、複数のシグナリングメッセージを介して受け取られ、いずれか2

つのシグナリングメッセージ間における時間差は、確認可能である、請求項 4 に記載の方法。

【請求項 7】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいてバーチャルリアルタイムクロックを実装するための方法であって、

第 1 の通信システムから絶対時間情報を受け取ることと、

第 2 の通信システムから相対時間情報を受け取ることと、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第 1 の通信システムから受け取った前記絶対時間情報と前記第 2 の通信システムから受け取った前記相対時間情報とに基いて提供することと、を具備し、

前記絶対時間情報は、第 1 の時刻に関する絶対時間を具備し、前記相対時間情報は、第 2 の時刻に受け取った第 1 のシグナリングメッセージ及び第 3 の時刻に受け取った第 2 のシグナリングメッセージを具備し、前記指定時刻に関する前記絶対時間推定値は、少なくとも部分的には、前記第 1 の時刻に関する前記絶対時間及び前記第 2 の時刻と前記第 3 の時刻との間の決定された時間差に基づく方法。

【請求項 8】

前記第 2 の通信システムから受け取った前記相対時間情報を、前記第 1 の通信システムから受け取った前記絶対時間に基づいて校正することをさらに具備する、請求項 1 に記載の方法。

【請求項 9】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいて絶対時間推定値を提供するための方法であって、

第 1 の時刻に関する絶対時間を第 1 の通信システムから入手することと、

第 2 の時刻において第 2 の通信システムから第 1 のシグナリングメッセージを受け取ることと、

前記第 1 の時刻と前記第 2 の時刻との間の時間オフセットを決定することと、

第 3 の時刻において前記第 2 の通信システムから第 2 のシグナリングメッセージを受け取ることと、

前記第 2 の時刻と前記第 3 の時刻の間の経過時間を決定することと、

前記第 3 の時刻と第 4 の時刻の間の時間差を決定することと、

前記第 4 の時刻における絶対時間推定値を、前記第 1 の時刻に関する前記絶対時間、前記時間オフセット、前記経過時間、及び前記時間差に基づいて提供することと、とを具備する方法。

【請求項 10】

前記時間オフセット及び前記時間差は、各々がローカルクロックに基づいて決定される、請求項 9 に記載の方法。

【請求項 11】

第 5 の時刻に関する絶対時間を前記第 1 の通信システムから入手することと、

前記第 1 の時刻と前記第 5 の時刻の間の絶対時間差を決定することと、とをさらに具備し、前記経過時間は、少なくとも部分的には、前記絶対時間差に基づいて決定される、請求項 9 に記載の方法。

【請求項 12】

少なくとも部分的には前記絶対時間差に基づいて前記第 2 の通信システムに関するフレーム時間を決定することをさらに具備し、前記経過時間は、前記フレーム時間に基づいて決定される、請求項 11 に記載の方法。

【請求項 13】

前記第 1 のシグナリングメッセージ及び前記第 2 のシグナリングメッセージは、既知の所在位置において 2 つのフレームで伝送される、請求項 9 に記載の方法。

【請求項 14】

前記第 1 の通信システムは、全地球測位システムである、請求項 9 に記載の方法。

【請求項 15】

前記第2の通信システムは、セルラー通信システムである、請求項9に記載の方法。

【請求項 16】

前記相対時間情報は、フレームレベルのタイミングを具備する、請求項15に記載の方法。

【請求項 17】

前記セルラー通信システムは、非同期で動作される、請求項15に記載の方法。

【請求項 18】

前記セルラー通信システムは、GSMシステムである、請求項15に記載の方法。

【請求項 19】

前記第1のシグナリングメッセージ及び前記第2のシグナリングメッセージは、前記GSMシステム内の同期化チャンネルで伝送される同期化バーストである、請求項18に記載の方法。

【請求項 20】

前記セルラー通信システムは、W-CDMAシステムである、請求項15に記載の方法。

【請求項 21】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいて絶対時間推定値を提供するための方法であって、

第1の通信システムから絶対時間情報を受け取ることと、

第2の通信システム内の第1の送信機から相対時間情報を受け取ることと、

前記第2の通信システム内の第2の送信機から相対時間情報を受け取ることと、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第1の通信システムから受け取った前記絶対時間情報及び前記第2の通信システム内の前記第1の送信機及び前記第2の送信機から受け取った前記相対時間情報に基づいて提供すること、とを具備する方法。

【請求項 22】

前記第1の送信機のタイミングと前記第2の送信機のタイミングの間の差を決定することをさらに具備し、前記指定時刻に関する前記絶対時間は、前記第1の送信機のタイミングと前記第2の送信機のタイミングの間の前記決定された差に基づく、請求項21に記載の方法。

【請求項 23】

前記第1の送信機及び前記第2の送信機は、非同期である、請求項21に記載の方法。

【請求項 24】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいて絶対時間推定値を提供するための方法であって、

第1の時刻に関する絶対時間を第1の通信システムから入手することと、

第2の時刻において第2の通信システム内の第1の送信機から第1のシグナリングメッセージを受け取ることと、

前記第1の時刻と前記第2の時刻との間の第1の時間オフセットを決定することと、

第3の時刻において前記第2の通信システム内の第2の送信機から第2のシグナリングメッセージを受け取ることと、

前記第1の時刻と前記第3の時刻との間の第2の時間オフセットを決定することと、

指定された時刻における絶対時間推定値を、少なくとも部分的には、前記第1の時刻に関する前記絶対時間及び前記第2の時間オフセットに基づいて提供すること、とを具備する方法。

【請求項 25】

第4の時刻において前記第2の送信機から第3のシグナリングメッセージを受け取ることと、

前記第4の時刻と前記指定時刻の間の時間差を決定することをさらに具備し、前記指定時刻に関する前記絶対時間推定値は、さらに前記時間差に基づく、請求項24に記載の方

法。

【請求項 26】

前記第1の送信機及び前記第2の送信機は、非同期である、請求項24に記載の方法。

【請求項 27】

第1の通信システムから絶対時間情報を受け取り、第2の通信システムから相対時間情報を受け取り、指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第1の通信システムから受け取った前記絶対時間情報及び前記第2の通信システムから受け取った前記相対時間情報に基づいて提供するために、デジタル情報を翻訳することができるデジタル信号処理装置(DSPD)に通信可能な形で結合されたメモリ。

【請求項 28】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいて絶対時間推定値を提供するためのコンピュータプログラム製品であって、

第1の時刻に関する絶対時間を第1の通信システムから受け取るためのコードと、

第2の通信システムから相対時間情報を受け取るためのコードと、

ローカルブロックから内部タイミング情報を取得するためのコードと、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第1の時刻に関する前記絶対時間と前記第2の通信システムから受け取った前記相対時間情報と前記内部タイミング情報とに基づいて提供するためのコードと、

前記コードを保存するための、コンピュータによって読取可能な媒体と、を具備するコンピュータプログラム製品。

【請求項 29】

複数の通信システムから受け取った時間情報に基づいてバーチャルリアルタイムクロックを実装するための装置であって、

ローカルクロックからの内部タイミング情報によって決定されるタイムライン表示を受け取るための手段と、

第1の通信システムから絶対時間情報を受け取るための手段と、

前記絶対時間情報を前記タイムラインと関連づけるための手段と、

第2の通信システムから相対時間情報を受け取るための手段と、

前記相対時間情報を前記タイムラインにマッピングするための手段と、

前記タイムラインの指定された時刻における絶対時間推定値を、前記関連づけられた絶対時間情報と前記マッピングされた相対時間情報と前記内部タイミング情報とに基づいて提供するための手段と、を具備する装置。

【請求項 30】

前記タイムライン表示は、カウンタによって提供される、請求項29に記載の装置。

【請求項 31】

無線通信システムにおける受信ユニットであって、

第1の通信システムから受信された信号を処理して絶対時間情報を提供するために動作することができる第1の受信機と、

第2の通信システムから受信された信号を処理して相対時間情報を提供するために動作することができる第2の受信機と、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第1の通信システムから受け取った前記絶対時間情報と、前記第2の通信システムから受け取った前記相対時間情報と、内部タイミング情報とに基づいて提供するために動作することができる処理装置と、を具備する受信ユニット。

【請求項 32】

前記絶対時間情報及び前記相対時間情報がマッピングされたタイムラインの表示を提供するために動作することができるタイマー装置をさらに具備する、請求項31に記載の受信ユニット。

【請求項 33】

前記第1の受信機は、GPS衛星から受信された信号を処理するために動作することが

できる、請求項 3 1 に記載の受信ユニット。

【請求項 3 4】

前記第 2 の受信機は、セルラー通信システムにおける 1 カ所以上の基地局から受信された信号を処理するために動作することができる、請求項 3 1 に記載の受信ユニット。

【請求項 3 5】

前記処理装置は、第 1 の時刻に関する絶対時間を前記第 1 の受信機から受け取りさらに前記第 1 の時刻と前記第 2 の受信機によって受け取られた少なくとも 1 つの各々の基地局のタイミングとの間の時間オフセットを決定するために動作することができる、請求項 3 1 に記載の受信ユニット。

【請求項 3 6】

無線通信システムにおける受信装置であって、

第 1 の通信システムから受信された信号を処理して絶対時間情報を提供するための手段と、

第 2 の通信システムから受信された信号を処理して相対時間情報を提供するための手段と、

ローカルクロックから内部タイミング情報を取得する手段と、

指定された時刻における絶対時間推定値を、前記第 1 の通信システムから受け取った絶対時間情報と前記第 2 の通信システムから受け取った前記相対時間情報と前記内部タイミング情報とに基づいて提供するための手段と、を具備する受信装置。

【請求項 3 7】

ローカルクロックに基いて内部タイミングを維持するように動作可能なカウンタと、

第 1 の通信システムのタイミングに基いて第 1 の時刻に関する絶対時間を決定し、第 2 の通信システムのタイミングに基いて第 1 の時間間隔を決定し、前記カウンタによって維持される前記内部タイミングに基いて第 2 の時間間隔を決定し、前記第 1 の時刻に関する前記絶対時間と、前記第 1 の時間間隔と、前記第 2 の時間間隔とに基いて、第 2 の時刻に関する絶対時間の推定を決定する、ように動作可能な処理ユニットと、を具備する装置。

【請求項 3 8】

前記処理ユニットはさらに、前記第 2 の通信システムのタイミングを、前記第 1 の通信システムのタイミングに基づいて校正するように動作可能である、請求項 3 7 に記載の装置。

【請求項 3 9】

無線通信システムにおける受信ユニットの位置を決定するための方法であって、

第 1 の時刻で第 1 の通信システムから絶対時間を取得することと、

第 2 の通信システムから相対時間情報を受け取ることと、

前記第 1 の時刻に関する前記絶対時間と、前記第 2 の通信システムからの前記相対時間情報とに基いて第 2 の時刻での絶対時間を推定することと、

少なくとも部分的に前記第 2 の時刻に関する前記絶対時間推定に基いて前記受信ユニットの位置を決定することと、を具備する方法。

【請求項 4 0】

前記第 1 の時刻に関する前記絶対時間は、前記第 1 の時刻に関して決定された固定位置から取得される請求項 3 9 に記載の方法。

【請求項 4 1】

前記第 2 の通信システムに関する時間推定の安定度に基いて決定された前記第 1 の時刻と第 2 の時刻間の時間間隔だけスリープ状態になることをさらに具備する請求項 3 9 に記載の方法。