



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 201987097 U

(45) 授权公告日 2011. 09. 28

(21) 申请号 201120064960. 6

(22) 申请日 2011. 03. 14

(73) 专利权人 陆友义

地址 325800 浙江省温州市苍南县灵溪镇金城大厦 0603

(72) 发明人 华宝红

(51) Int. Cl.

A47D 13/04 (2006. 01)

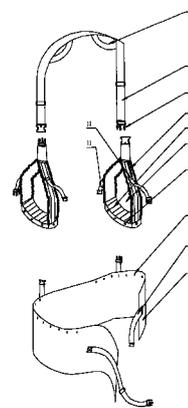
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 2 页

(54) 实用新型名称

幼儿学步带

(57) 摘要

本实用新型涉及婴幼儿用品,特别是一种幼儿学步带。它由拉带、手臂套环和护胸带构成,两个手臂套环的上方连接拉带,两个手臂套环的下方连接护胸带。本实用新型幼儿学步带与现有技术相比,具有如下优点:1. 多种缓冲减压设计,减少对幼儿的伤害;2. 多处采用可调节设计,适合各种体形的幼儿使用;3. 多用途设计,拉带和手臂套环组合可以用来作为汽车坐位的安全锁,护胸带通过绑带也可以用来作为汽车坐位的安全锁或者同时作为安全锁带,护胸带亦可作为幼儿的保暖护围使用。



1. 一种幼儿学步带,其特征在于:它由拉带(1)、手臂套环(2)和护胸带(3)构成,两个手臂套环(2)的上方连接拉带(1),两个手臂套环(2)的下方连接护胸带(3)。

2. 如权利要求1所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的手臂套环(2)的底部为缓冲减压片(5)。

3. 如权利要求1所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的护胸带(3)与手臂套环(2)的连接方式为固定连接或活动连接,其中活动连接为子母扣或钮扣连接;所述的手臂套环(2)与拉带(1)通过线缝合、子母扣(4)或拉链连接。

4. 如权利要求1所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的拉带(1)上设置有一至两个索手拉环(7)。

5. 如权利要求1所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的护胸带(3)上横向设有绑带(6)。

6. 如权利要求1所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的每个手臂套环(2)上分别设有一根固定带(11),固定带(11)可与护胸带(3)连接或相互连接。

7. 如权利要求6所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的固定带(11)两端为子母扣或魔术贴结构。

8. 如权利要求6或7所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的固定带(11)上设有长度调节扣(12)。

9. 如权利要求5所述的幼儿学步带,其特征在于:所述的绑带(6)端部为子母扣或魔术贴结构。

## 幼儿学步带

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及婴幼儿用品,特别是一种幼儿学步带。

### 背景技术

[0002] 搀扶或牵着幼儿的手学走路家长会被迫弯腰,形成负担,对幼儿也有潜在的危险。当幼儿因重心不稳跌倒时,家长有时会因反应过度,施力不当而造成幼儿手肘脱臼的意外。

[0003] 基于上述原因而出现了学步带,它能有助于幼儿建立平衡感、肢体协调与自信心,加速建立独立行动所需的肢体综合能力,并可有效降低意外发生的风险,减缓家长的体力负担。

[0004] 现有的学步带产品有二类:一类是腿部提拉结构,这种结构会影响幼儿生殖发育,尤其对男幼儿的影响更大,同时还容易造成O形腿;另一类是腋下提拉结构,这种结构没有缓冲设计,容易导致幼儿的骨络拉伤。

### 实用新型内容

[0005] 本实用新型的目的在于提供一种设计合理、安全可靠的幼儿学步带。

[0006] 本实用新型的目的在于通过如下途径实现的:一种幼儿学步带,它由拉带、手臂套环和护胸带构成,两个手臂套环的上方连接拉带,两个手臂套环的下方连接护胸带。

[0007] 更进一步的,所述的手臂套环的底部为缓冲减压片。

[0008] 更进一步的,所述的护胸带与手臂套环的连接方式为固定连接或活动连接,其中活动连接为子母扣或钮扣连接;所述的手臂套环与拉带通过线缝合、子母扣或拉链连接。

[0009] 更进一步的,所述的拉带上设置有一至两个索手拉环。

[0010] 更进一步的,所述的护胸带上横向设有绑带。

[0011] 更进一步的,所述的每个手臂套环上分别设有一根固定带,固定带可与护胸带连接或相互连接。

[0012] 更进一步的,所述的固定带两端为子母扣或魔术贴结构。

[0013] 更进一步的,所述的固定带上设有长度调节扣。

[0014] 更进一步的,所述的绑带端部为子母扣或魔术贴结构。

[0015] 本实用新型幼儿学步带与现有技术相比,具有如下优点:1. 多种缓冲减压设计,减少对幼儿的伤害;2. 多处采用可调节设计,适合各种体形的幼儿使用;3. 多用途设计,拉带和手臂套环组合可以用于座位的安全锁,同时护胸带也可以作为座位的安全锁,亦可作为幼儿的保暖护围使用。

### 附图说明

[0016] 下面结合附图对本实用新型作进一步详细说明:

[0017] 图1为本实用新型结构示意图;

[0018] 图2为本实用新型分解结构示意图;

[0019] 图中：拉带 1、手臂套环 2、护胸带 3、子母扣 4、缓冲减压片 5、绑带 6、索手拉环 7、钮扣 8、弹性减压带 9、扣眼 10、固定带 11、调节扣 12。

### 具体实施方式

[0020] 如图 1、图 2 所示，本实用新型幼儿学步带，它由拉带 1、手臂套环 2 和护胸带 3 构成，两个手臂套环 2 的上方通过子母扣 4 与拉带 1 连接，便于拆装，拉带 1 为可调节长度的松紧带，拉带 1 上设置有一至两个索手拉环 7，防止脱手；两个手臂套环 2 的下方连接护胸带 3，护胸带 3 与手臂套环 2 的连接方式为固定连接或活动连接，其中活动连接为子母扣或钮扣 8 连接，在实例中，通常采用钮扣方式连接二者，在护胸带 3 上设置有一排扣眼 10，缓冲减压片 5 周边设有若干个钮扣 8，护胸带 3 上的扣眼 10 数量多于缓冲减压片 5 上钮扣 8 的数量，可以通过调节扣的位置调整护胸带 3 的宽度，设定好宽度后，可用护胸带 3 上横向的绑带 6（子母扣或魔术贴）绑定。

[0021] 手臂套环 2 的底部为缓冲减压片 5、手臂套环 2 的两侧可以采用弹性材料也可以不采用弹性材料，在本例中，两侧使用了弹性减压带 9，缓冲减压片 5 和弹性减压带 9 由橡胶等弹性材料制作，并形成褶皱，达到缓冲及防滑的效果。

[0022] 此外，在手臂套环 2 上设有固定带 11，该固定带 11 可以用来与护胸带 3 连接，用以防止护胸带 3 脱落，也可以两根固定带 11 相互横向连接，达到更稳固的效果，固定带 11 可以是子母扣或魔术贴。手臂套环 2 上的固定带 11 有长度调节扣 12，可以用来调节手臂套环 2 大小。

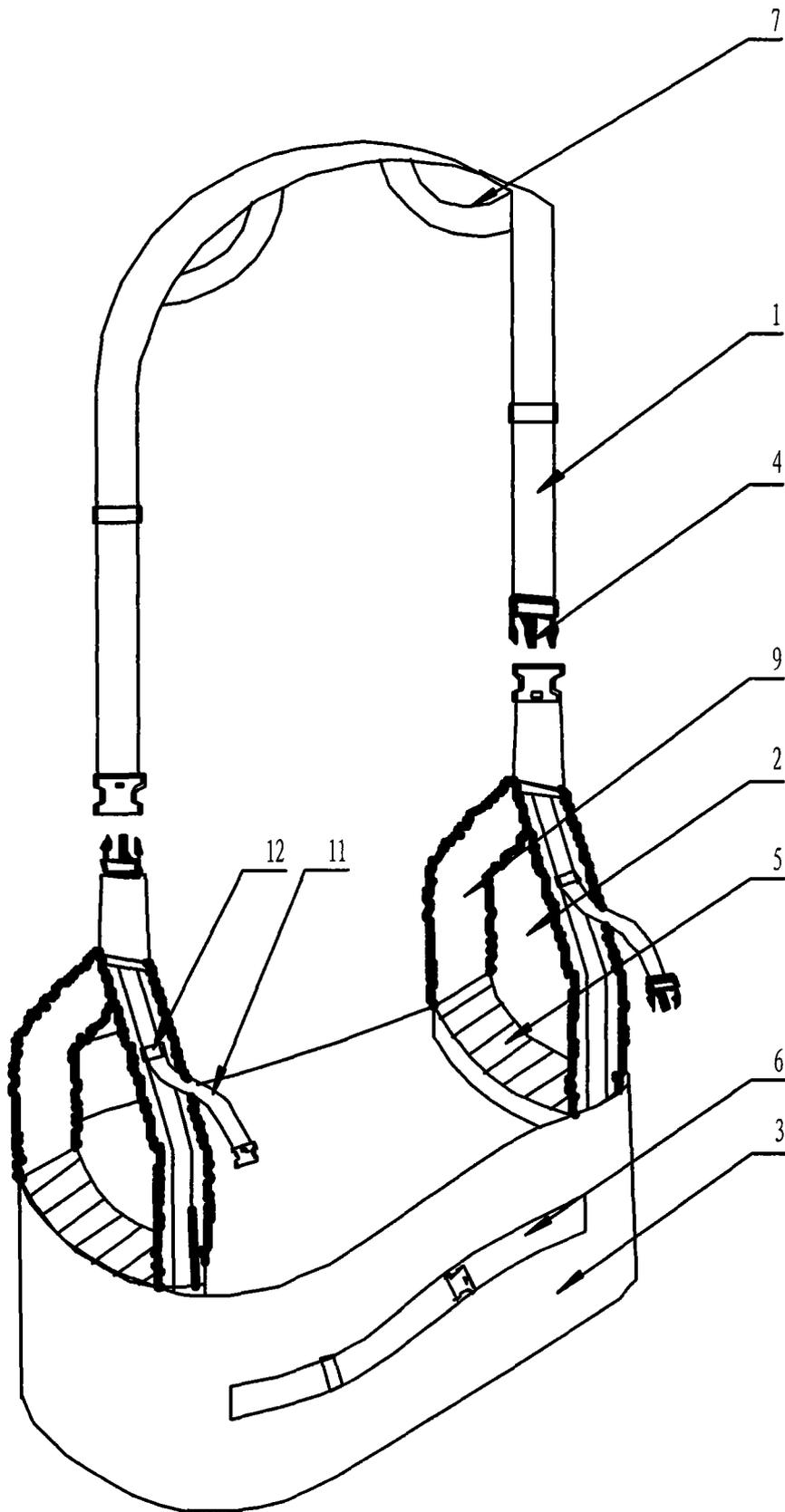


图 1

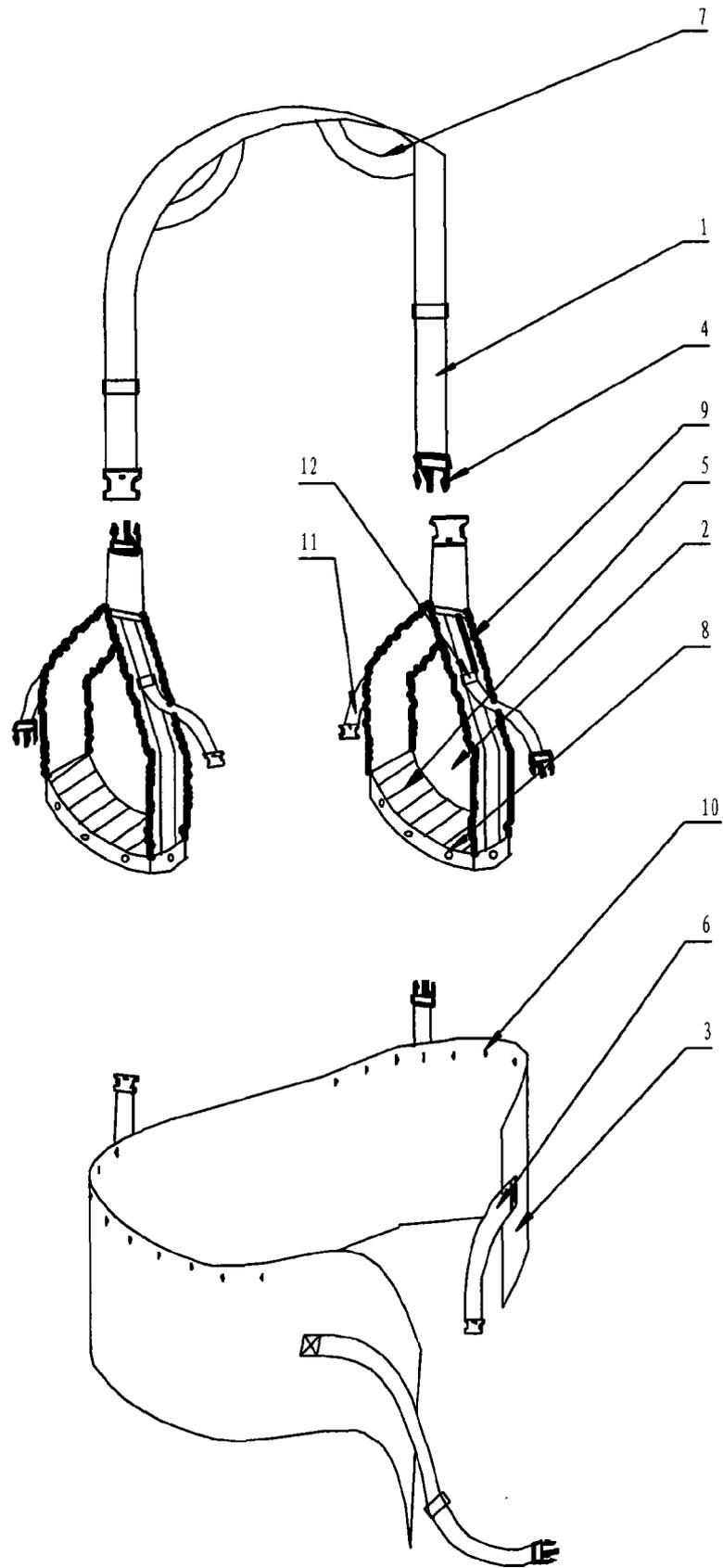


图 2