

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum
21. April 2005 (21.04.2005)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 2005/035319 A1

(51) Internationale Patentklassifikation⁷: **B60R 21/01**

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2004/011534

(22) Internationales Anmeldedatum:

14. Oktober 2004 (14.10.2004)

(25) Einreichungssprache: Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache: Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:

103 48 997.5	17. Oktober 2003 (17.10.2003)	DE
103 48 998.3	17. Oktober 2003 (17.10.2003)	DE
103 48 999.1	17. Oktober 2003 (17.10.2003)	DE
10 2004 004 951.3	31. Januar 2004 (31.01.2004)	DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): **VOLKSWAGEN** [DE/DE]; Aktiengesellschaft,

38436 Wolfsburg (DE). **AUDI AG** [DE/DE]; 85045 Ingolstadt (DE). **ANDATA ENTWICKLUNGSTECHNOLOGIE GMBH & CO. KG** [AT/AT]; Hallburgstrasse 5, A-5400 Hallein (AT).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (nur für US): **KUHN, Andreas** [AT/AT]; Georgenberg 111, A-5440 Kochl (AT). **PALAU MOTINO, Antoni** [ES/ES]; C. Aiguablava, 32, 3r 2a, E-08033 Barcelona (ES). **NEUBOHN, André** [DE/DE]; Hagener Strasse 2, 38440 Wolfsburg (DE). **WEISS, Christian** [DE/DE]; Mittelweg 9, 85113 Böhmfeld (DE).

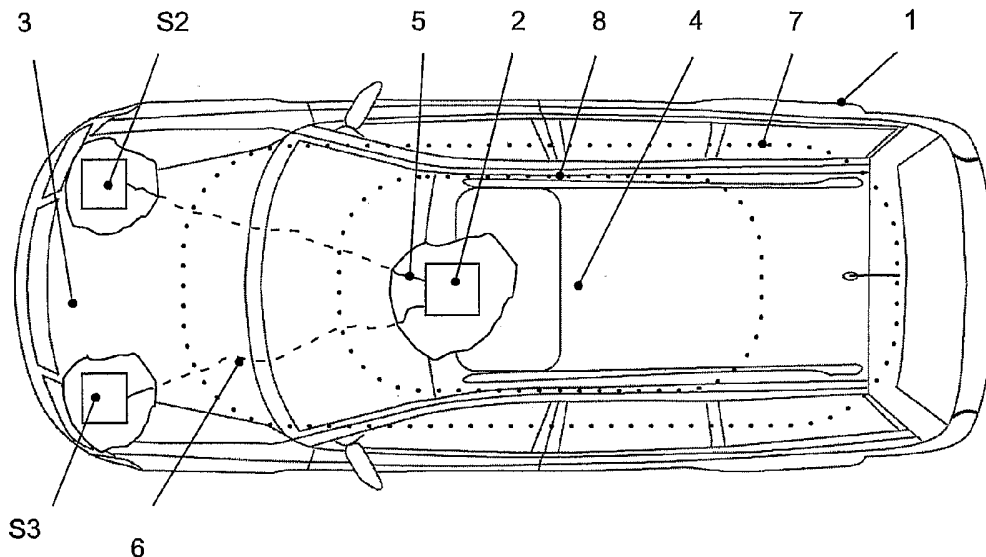
(74) Gemeinsamer Vertreter: **VOLKSWAGEN**; Aktiengesellschaft, Brieffach 1770, 38436 Wolfsburg (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: MOTOR VEHICLE EQUIPPED WITH AN OCCUPANT PROTECTION SYSTEM

(54) Bezeichnung: KRAFTFAHRZEUG MIT EINEM INSASSENSCHUTZSYSTEM



(57) Abstract: The invention relates to a motor vehicle (1) equipped with at least one first crash sensor (S1), which is mounted in a safety zone (4) of the motor vehicle (1) and which serves to measure a quantity of motion of the motor vehicle (1). The motor vehicle is also equipped with at least one second crash sensor (S2), which is mounted in a crash zone (3) of the motor vehicle (1) and which serves to measure a quantity of motion (aS2) of the motor vehicle (1). The motor vehicle (1) comprises an occupant protection device (15, 16), which can be controlled by an activating signal (CRASH, AIR, BELT), and a controller (2) for determining the activating signal (CRASH, AIR, BELT) according to the measured quantities of motion (aS1, aS2) or a respective temporal mean value (v0S1, v0S2) of the measured quantities of motion (aS1, aS2) over at least one first time interval ($[t_0 - \tau_0, t_0]$).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 2005/035319 A1



CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

TJ, TM), europäisches (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Veröffentlicht:

— mit internationalem Recherchenbericht

(84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU,

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft ein Kraftfahrzeug (1) mit zumindest einem in einer Sicherheitszone (4) des Kraftfahrzeuges (1) angeordneten ersten Crashsensor (S1) zum Messen einer Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges (1) und mit zumindest einem in einer Crashzone (3) des Kraftfahrzeuges (1) angeordneten zweiten Crashsensor (S2) zum Messen einer Bewegungsgröße (aS2) des Kraftfahrzeuges (1), wobei das Kraftfahrzeug (1) eine mittels eines Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) steuerbare Insassenschutzeinrichtung (15, 16) und ein Steuergerät (2) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder je eines zeitlichen Mittelwertes (v0S1, v0S2) der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) über zumindest ein erstes Zeitintervall ($[t_0 - \tau_0, t_0]$) umfasst.

Beschreibung

Kraftfahrzeug mit einem Insassenschutzsystem

Die Erfindung betrifft ein Kraftfahrzeug mit einem Insassenschutzsystem bzw. einer Insassenschutzeinrichtung wie einem Airbag.

Airbagsysteme sind z.B. in dem unter der Internetseite www.informatik.uni-dortmund.de/airbag/seminarphase/hardware_vortrag.pdf veröffentlichten Artikel „Hardware und Mechanik realer Airbagsteuerungen“ offenbart.

Die US 5 583 771, die US 5 684 701 und die US 6 532 508 B1 offenbaren die Ansteuerung eines Airbags mittels eines neuronalen Netzes in Abhängigkeit eines Ausgangssignals eines Beschleunigungssensors.

Die DE 198 54 380 A1 offenbart ein Verfahren zum Erkennen der Schwere eines Fahrzeugzusammenstosses, bei dem die Ausgangssignale einer Mehrzahl von Beschleunigungssensoren einem neuronalen Netz zugeführt werden. Bei dem Verfahren wird der Beginn der Auswertung der Ausgangssignale der Beschleunigungssensoren durch ein Triggersignal bestimmt, das von einem Beschleunigungssensor ausgegeben wird, wenn sein Ausgangssignal einen vorgegebenen Schwellwert überschreitet. Dieser Beschleunigungssensor veranlasst die anderen Beschleunigungssensoren, zu ein- und demselben Zeitpunkt das jeweilige Ausgangssignal zu liefern. Es wird weiterhin vorgeschlagen, die Ausgangssignale der Beschleunigungssensoren ein- oder zweimal zu integrieren.

Die DE 100 35 505 A1 offenbart ein Verfahren, bei dem mit Hilfe des neuronalen Netzes das Ausgangssignal eines Beschleunigungssensors in seinem zukünftigen zeitlichen Verlauf auf der Basis der Beschleunigungssensorsignale zu mindest einem definierten Zeitpunkt vorhergesagt wird.

Aus der DE 100 40 111 A1 ist ein Verfahren zur Bildung einer Auslöseentscheidung für Rückhaltemittel in einem Fahrzeug bekannt, bei dem aus Beschleunigungsmesswerten

die Differenz gebildet und anschließend der Betrag der Differenz integriert wird. Das Integral wird mit mindestens einem Schwellwert verglichen. Überschreitet das Integral diesen Schwellwert bis zu einem vorgegebenen Zeitpunkt nicht, so wird die Lage einer Auslöseschwelle für die gemessene Beschleunigung oder für eine daraus abgeleitete Geschwindigkeitsänderung so verändert, dass die Auslöseempfindlichkeit geringer wird.

In der DE 101 03 661 C1 ist ein Verfahren zur Seitenaufprallsensierung in einem Kraftfahrzeug beschrieben, wobei auf der linken und auf der rechten Fahrzeugseite Beschleunigungssensoren angeordnet sind, aus deren Ausgangssignalen die Differenz gebildet wird. Das Differenzbeschleunigungssignal wird integriert oder aufsummiert. Zur Seitenaufprallsensierung wird das Differenzgeschwindigkeitssignal mit einer Schwelle verglichen, die in Abhängigkeit von dem Differenzbeschleunigungssignal gebildet wird.

Es ist Aufgabe der Erfindung, ein in Bezug auf Insassenschutz verbessertes Kraftfahrzeug anzugeben.

Vorgenannte Aufgabe wird durch ein Kraftfahrzeug mit zumindest einem in einer Sicherheitszone des Kraftfahrzeuges angeordneten ersten Crashsensor zum Messen einer Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges und mit zumindest einem in einer Crashzone des Kraftfahrzeuges angeordneten zweiten Crashsensor zum Messen einer (weiteren) oder derselben Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges gelöst, wobei das Kraftfahrzeug eine mittels eines Zündsignals steuerbare Insassenschutzeinrichtung und ein Steuergerät zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen und/oder je eines zeitlichen Mittelwertes der gemessenen Bewegungsgrößen über zumindest ein erstes Zeitintervall umfasst.

Eine Crashzone des Kraftfahrzeuges im Sinne der Erfindung ist insbesondere ein Bereich des Kraftfahrzeuges, der bei einer Kollision des Kraftfahrzeuges mit einem Hindernis vor einem (Soll-)Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung zerstört werden kann. Eine Sicherheitszone des Kraftfahrzeuges im Sinne der Erfindung ist insbesondere ein Bereich des Kraftfahrzeuges, der bei einer Kollision des Kraftfahrzeuges mit einem Hindernis nicht oder nach einem (Soll-)Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung zerstört wird.

Eine Insassenschutzeinrichtung im Sinne der Erfindung ist insbesondere ein Airbag und/oder ein Gurtstraffer. Eine Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges im Sinne der Erfindung kann eine Beschleunigung, eine Geschwindigkeit oder ein Weg bzw. eine von diesen Größen abgeleitete Größe sein.

Ein Crashsensor im Sinne der Erfindung kann ein Beschleunigungssensor zum Messen einer Beschleunigung in eine oder mehrere Richtungen sein. Ein Crashsensor im Sinne der Erfindung kann auch ein Radargerät, eine Infrarotanordnung oder eine Kamera sein. In diesem Fall kann eine Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges ein Abstand des Kraftfahrzeuges zu einem Hindernis, die erste oder zweite Ableitung dieses Abstandes oder eine andere äquivalente Größe sein. Ein Crashsensor im Sinne der Erfindung kann auch ein Sensor zur Messung einer Deformation des Kraftfahrzeuges sein. Ein solcher Sensor kann ein faseroptischer Sensor oder ein in der DE 100 16 142 A1 offenkundiger Sensor sein. In diesem Falle kann eine Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges eine Deformation des Kraftfahrzeuges, die erste oder zweite Ableitung dieser Deformation oder eine andere äquivalente Größe sein.

Ein zeitlicher Mittelwert im Sinne der Erfindung kann ein arithmetischer Mittelwert oder ein gewichteter Mittelwert sein. Bei einem derartigen gewichteten Mittelwert können z.B. jüngere Werte der Bewegungsgröße in dem betreffenden Zeitintervall stärker gewichtet werden als ältere Werte der Bewegungsgröße in dem betreffenden Zeitintervall. Ein Mittelwert im Sinne der Erfindung kann auch ein einem Mittelwert proportionaler Wert sein. In vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung ist der Mittelwert ein dem arithmetischen Mittelwert proportionaler Wert. Dabei ist der Mittelwert vorteilhafterweise ein dem Integral der Bewegungsgröße in dem betreffenden Zeitintervall bzw. der Summe von Abtastwerten der Bewegungsgröße in dem betreffenden Zeitintervall proportionaler Wert.

Ein Zündsignal im Sinne der Erfindung kann ein binäres Signal sein, das angibt, ob eine Insassenschutzeinrichtung, wie ein Airbag und/oder ein Gurtstraffer, ausgelöst werden soll. Ein solches Zündsignal im Sinne der Erfindung kann ein in der DE 100 35 505 A1 beschriebenes „FIRE/NO-FIRE“-Signal sein. Ein Zündsignal im Sinne der Erfindung kann auch ein komplexeres Signal sein, das angibt, in welchem Ausmaß (z.B. Stufe 1 oder Stufe 2) ein Airbag gezündet werden soll. Ein solches Zündsignal im Sinne der Erfindung kann zudem ein in der DE 100 35 505 A1 beschriebener Craschschwereparameter bzw.

eine Insassenbeschleunigung bzw. -belastung sein. Ein Zündsignal im Sinne der Erfindung kann eine den Ort und/oder die Richtung eines Zusammenstoßes angegebende Information sein oder umfassen.

In vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung sind der erste Crashsensor und der zweite Crashsensor zumindest 0,5 m voneinander entfernt angeordnet. In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung ist der erste Crashsensor mit dem Steuergerät verbunden, in das Steuergerät integriert oder mit dem Steuergerät in einem Gehäuse angeordnet.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung umfasst das Steuergerät

- zumindest einen ersten Auslösezusammenhang zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen und/oder je eines zeitlichen Mittelwertes der gemessenen Bewegungsgrößen über das zumindest erste Zeitintervall und/oder
- zumindest einen zweiten Auslösezusammenhang zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der mittels des ersten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße und/oder deren zeitlichen Mittelwertes über das zumindest erste Zeitintervall nicht jedoch in Abhängigkeit der mittels des zweiten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße und/oder deren zeitlichen Mittelwertes über das zumindest erste Zeitintervall.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung umfasst das Steuergerät ein Auswahlmodul zur Auswahl des ersten Auslösezusammenhanges oder des zweiten Auslösezusammenhanges zur aktuellen Ermittlung des Zündsignals, wobei die Auswahl zwischen dem zweiten Auslösezusammenhang und dem ersten Auslösezusammenhang insbesondere in Abhängigkeit der mittels des zweiten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße und/oder deren zeitlichen Mittelwert über das zumindest erste Zeitintervall erfolgt.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung ist das Zündsignal zudem in Abhängigkeit eines zeitlichen Mittelwertes der mittels des ersten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße über ein zweites, von dem ersten Zeitintervall verschiedenes, Zeitintervall ermittelbar. Ein zweites, von einem ersten Zeitintervall verschiedenes, Zeitintervall im Sinne der Erfindung kann sich von dem ersten Zeitintervall in seiner Länge und/oder seiner Lage unterscheiden.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung ist das erste Zeitintervall und/oder das zweite Zeitintervall zwischen 1 ms und 200 ms, insbesondere zwischen 4 ms und 32 ms, vorteilhafterweise zwischen 8 ms und 24 ms, lang.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung sind das erste Zeitintervall und/oder das zweite Zeitintervall zwischen 1 ms und 50 ms, vorteilhafterweise 2 ms und 16 ms, voneinander versetzt.

Vorgenannte Aufgabe wird zudem durch ein Verfahren zum Herstellen eines – insbesondere eines oder mehrere der vorgenannten Merkmale umfassenden – Kraftfahrzeuges gelöst, wobei zumindest ein erster Crashsensor zum Messen einer Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges in einer Sicherheitszone des Kraftfahrzeuges angeordnet wird, wobei zumindest ein zweiter Crashsensor zum Messen einer Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges in einer Crashzone des Kraftfahrzeuges angeordnet wird, und wobei eine mittels eines Zündsignals steuerbare Insassenschutzeinrichtung und ein Steuergerät zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen und/oder je eines zeitlichen Mittelwertes der gemessenen Bewegungsgrößen über zumindest ein erstes Zeitintervall in dem Kraftfahrzeug angeordnet werden.

In vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung wird

- zumindest ein erster Auslösezusammenhang zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen und/oder je eines zeitlichen Mittelwertes der gemessenen Bewegungsgrößen über das zumindest erste Zeitintervall erzeugt (und insbesondere in dem Steuergerät implementiert) und/oder
- zumindest ein zweiter Auslösezusammenhang zur Ermittlung des Zündsignals in Abhängigkeit der mittels des ersten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße und/oder deren zeitlichen Mittelwertes über das zumindest erste Zeitintervall nicht jedoch in Abhängigkeit der mittels des zweiten Crashsensors gemessenen Bewegungsgröße und/oder deren zeitlichen Mittelwertes über das zumindest erste Zeitintervall erzeugt (und insbesondere in dem Steuergerät implementiert).

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung wird der erste Auslösezusammenhang und/oder der zweite Auslösezusammenhang als eine Mehrzahl von Vergleichen der Bewegungsgrößen und/oder deren zeitlicher Mittelwerte über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über zumindest das erste Zeitintervall und ein zweites, von dem ersten Zeitintervall verschiedenes, Zeitintervall mit einer Mehrzahl von Grenzwerten (insbesondere automatisch) erzeugt.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung werden die Grenzwerte automatisch ermittelt, wird die Anzahl der Vergleiche automatisch festgelegt, wird die Reihenfolge der Vergleiche automatisch ausgewählt, wird eine gemessene Bewegungsgröße und/oder deren zeitlicher Mittelwerte über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über das zumindest erste Zeitintervall und das zweite Zeitintervall für einen Vergleich automatisch ausgewählt und/oder wird das Alter der Bewegungsgrößen und/oder der zeitlichen Mittelwerte über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über das zumindest erste Zeitintervall und das zweite Zeitintervall für die Vergleiche automatisch ausgewählt.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung wird der erste Auslösezusammenhang und/oder der zweite Auslösezusammenhang in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgröße oder deren zeitlicher Mittelwert über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über zumindest das erste Zeitintervall und das zweite Zeitintervall einer Situation erzeugt, für die ein Soll-Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung bekannt ist, wobei jedoch die gemessene Bewegungsgröße oder deren zeitlicher Mittelwert über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über zumindest das erste Zeitintervall und das zweite Zeitintervall in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall vor dem Soll-Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung, um den Soll-Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung herum oder nach dem Soll-Auslösezeitpunkt der Insassenschutzeinrichtung bei der Erzeugung des ersten Auslösezusammenhanges und/oder des zweiten Auslösezusammenhanges unberücksichtigt bleibt.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung bleibt die gemessene Bewegungsgröße und/oder deren zeitlicher Mittelwert über das zumindest erste Zeitintervall und/oder über das zumindest erste Zeitintervall und das zweite Zeitintervall in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall vor dem Soll-Auslösezeitpunkt der

Insassenschutzeinrichtung bei der Erzeugung des ersten Auslösezusammenhanges und/oder des zweiten Auslösezusammenhanges unberücksichtigt.

In weiterhin vorteilhafter Ausgestaltung der Erfindung ist das Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall zwischen 1 ms und 40 ms, insbesondere zwischen 2 ms und 10 ms, vorteilhafterweise in etwa 5 ms, lang.

Kraftfahrzeug im Sinne der Erfindung ist insbesondere ein individuell im Straßenverkehr benutzbares Landfahrzeug. Kraftfahrzeuge im Sinne der Erfindung sind insbesondere nicht auf Landfahrzeuge mit Verbrennungsmotor beschränkt.

Weitere Vorteile und Einzelheiten ergeben sich aus der nachfolgenden Beschreibung von Ausführungsbeispielen, wobei gleiche Bezugszeichen gleiche oder gleichartige Gegenstände bezeichnen. Dabei zeigen:

- Fig. 1 eine Draufsicht auf ein Kraftfahrzeug,
- Fig. 2 ein Ausführungsbeispiel für ein Insassenschutzsystem,
- Fig. 3 ein Ausführungsbeispiel eines Steuerungsmoduls,
- Fig. 4 ein Ausführungsbeispiel eines Auslösemoduls,
- Fig. 5 ein Ausführungsbeispiel eines Ausgangssignals eines Crashsensors,
- Fig. 6 das Integral des Ausgangssignals gemäß Fig. 5 in einem Zeitintervall,
- Fig. 7 ein Ausführungsbeispiel einer Auslöseerzeugung,
- Fig. 8 ein Ausführungsbeispiel eines neuronalen Netzes,
- Fig. 9 ein Ausführungsbeispiel eines Entscheidungsbaumes,
- Fig. 10 ein Ausführungsbeispiel eines Verfahrens zum Herstellen eines Kraftfahrzeuges,
- Fig. 11 das Integral gemäß Fig. 6 mit einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall,
- Fig. 12 einen Ausschnitt des Integrals gemäß Fig. 11,
- Fig. 13 eine Auslöseinformation mit einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall,
- Fig. 14 einen Ausschnitt des Integrals gemäß Fig. 6,
- Fig. 15 eine weitere Auslöseinformation mit einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall,
- Fig. 16 ein weiteres Ausführungsbeispiel eines Auslösemoduls,
- Fig. 17 ein weiteres Ausführungsbeispiel eines Auslösemoduls und
- Fig. 18 ein weiteres Ausführungsbeispiel eines Auslösemoduls.

Fig. 1 zeigt eine Draufsicht auf ein Kraftfahrzeug 1 mit einem – in Fig. 2 in Form eines Blockschaltbildes dargestellten – Insassenschutzsystem. Das Insassenschutzsystem umfasst zumindest einen – nicht in Fig. 1 jedoch in Fig. 2 dargestellten – Airbag 15 und/oder einen – nicht in Fig. 1 jedoch in Fig. 2 dargestellten – Gurtstraffer 16. Das Insassenschutzsystem umfasst zudem ein Steuergerät 2 zum Auslösen des Airbags 15 und/oder des Gurtstraffers 16 sowie einen in die rechte vordere Seite des Kraftfahrzeuges 1 integrierten Crashsensor S2 und einen in die linke vordere Seite des Kraftfahrzeuges 1 integrierten Crashsensor S3. Die Crashsensoren S2 und S3 sind mit dem Steuergerät 2 durch Zuleitungen 5 und 6 verbunden.

Die Crashsensoren S2 und S3 sowie ein weiterer – wie in Fig. 2 dargestellt in das Steuergerät 2 integrierter – Crashsensor S1 sind gemäß dem vorliegenden Ausführungsbeispiel als Beschleunigungssensoren ausgebildet. Geeignete Beschleunigungssensoren sind z.B. in dem unter der Internetseite www.informatik.uni-dortmund.de/airbag/seminarphase/hardware_vortrag.pdf veröffentlichten Artikel „Hardware und Mechanik realer Airbagsteuerungen“, Kapitel 3.2 ‚Beschleunigungssensor‘ offenbart. Geeignete Beschleunigungssensoren sind z.B. Bosch SMB060, Bosch PAS3 oder Bosch UPF1. Ein geeigneter Beschleunigungssensor kann z.B. einen Bessel-Tiefpassfilter mit einer Grenzfrequenz von z.B. 400 Hz umfassen. Die Crashsensoren S1, S2 und S3 liefern als Ausgangssignale Beschleunigungswerte a_{S1} , a_{S2} bzw. a_{S3} .

Die Crashsensoren S2 und S3 sind in einer Crashzone 3 angeordnet, die durch die Außenkonturen des Kraftfahrzeuges 1 und eine mit Bezugszeichen 7 bezeichnete gepunktete Linie begrenzt ist. Die Crashzone 3 definiert dabei einen Bereich des Kraftfahrzeuges 1, der bei einer Kollision des Kraftfahrzeuges 1 mit einem Hindernis vor einem Auslösezeitpunkt des Airbags 15 und/oder des Gurtstraffers 16 zerstört werden kann. Das Steuergerät 2 ist mit dem Crashsensor S1 in einer Sicherheitszone 4 angeordnet, die durch eine mit Bezugszeichen 8 bezeichnete gepunktete Linie begrenzt ist. Die Sicherheitszone 4 definiert dabei einen Bereich des Kraftfahrzeuges, der bei einer Kollision des Kraftfahrzeuges 1 mit einem Hindernis nicht oder erst nach einem Auslösezeitpunkt des Airbags 15 und/oder des Gurtstraffers 16 zerstört wird. Kollision des Kraftfahrzeuges 1 mit einem Hindernis ist im Sinne der Erfindung insbesondere eine derartige Kollision, vor deren Folgen eine Insassenschutzeinrichtung, wie der Airbag 15

bzw. der Gurtstraffer 16 den oder die Insassen des Kraftfahrzeuges 1 schützen soll. Im beschriebenen Ausführungsbeispiel ist eine derartige Kollision eine Kollision mit einer Frontalkomponente.

Die tatsächliche Crashzone 3 bzw. die tatsächliche Sicherheitszone 4 gemäß vorgenannter Definition richtet sich nach der individuellen Ausgestaltung des betrachteten Kraftfahrzeuges. Daher können die Crashzone 3 bzw. die Sicherheitszone 4 des Kraftfahrzeuges 1 keine allgemeingültige Beschreibung der Lage von Crashzonen und Sicherheitszonen im Sinne vorgenannter Definition angeben. Die Lage der Crashzone 3 bzw. der Sicherheitszone 4 in Fig. 1 dient einzig und allein der Erläuterung der Erfindung.

Das Insassenschutzsystem umfasst weiterhin einen Gurtsensor 11 zum Erkennen, ob ein Sicherheitsgut angelegt ist, und zur Ausgabe einer entsprechenden Gurtinformation MGURT. Das Insassenschutzsystem umfasst weiterhin einen Sitzbelegungssensor 12 zum Erkennen, ob bzw. wie ein Sitz belegt ist, und zur Ausgabe einer entsprechenden Sitzbelegungsinformation MSITZ. Ein geeigneter Sitzbelegungssensor ist z.B. ein in den Sitz integrierter Drucksensor. Geeignet ist auch eine in dem unter der Internetseite www.informatik.uni-dortmund.de/airbag/seminarphase/hardware_vortrag.pdf veröffentlichten Artikel „Hardware und Mechanik realer Airbagsteuerungen“, Kapitel 3.3 ‚Innenraum Sensierung‘ offenbarte Infrarotabtastung. Mittels Infrarotabtastung und Fuzzy Logic lässt sich dabei nicht nur erkennen, ob ein Sitz belegt ist, sondern auch, ob es sich dabei um einen Gegenstand wie eine Tasche handelt oder um einen Menschen. Dazu sendet eine Zeile von z.B. acht oder mehr Leuchtdioden oberhalb des Sitzes Infrarotlicht aus und eine CCD-Matrix aus 64 Bildpunkten nimmt die so beleuchtete Szene auf. Diese charged coupled devices, kurz CCD, bestehen aus Photodioden und Verstärkerelementen in Matrixanordnungen. Einfallendes Licht setzt dabei jeweils Ladungsträger frei. Ein so erzeugtes Signal wird verstärkt und verarbeitet beziehungsweise gespeichert. Dieser Vorgang wird unter verschiedenen Winkeln wiederholt und so der Sitz abgetastet. Algorithmen der Bildverarbeitung und der Fuzzy Logic erkennen aus diesen Signalen Konturen von Objekten und Menschen.

Es kann weiterhin vorgesehen sein, dass das Insassenschutzsystem ein Bedienelement 14 zur Aktivierung bzw. Deaktivierung des Airbags 15 umfasst. Ein entsprechendes Schaltsignal ist mit Bezugszeichen EINAUS bezeichnet.

Das Steuergerät 2 umfasst ein Steuerungsmodul 10 zur Berechnung und Ausgabe eines Zündsignals AIR für den Airbag 15 und/oder eines Zündsignals GURT für den Gurtstraßer 16 in Abhängigkeit der Beschleunigungswerte $aS1$, $aS2$ bzw. $aS3$, der Gurtinformation MGURT, der Sitzbelegungsinformation MSITZ und/oder des Schaltsignals EINAUS.

Fig. 3 zeigt das Steuerungsmodul 10 in einer beispielhaften Ausgestaltung. Das Steuerungsmodul 10 umfasst ein Auslösemodul 20 zur Berechnung und Ausgabe eines Zündvorschlags CRASH in Abhängigkeit der Beschleunigungswerte $aS1$, $aS2$ bzw. $aS3$. Das Steuerungsmodul 10 umfasst zudem eine Feuertabelle 21 zur Berechnung und Ausgabe des Zündsignals AIR für den Airbag 15 und/oder des Zündsignals GURT für den Gurtstraßer 16 in Abhängigkeit des Zündvorschlags CRASH, der Gurtinformation MGURT, der Sitzbelegungsinformation MSITZ und/oder des Schaltsignals EINAUS. So kann z.B. vorgesehen werden, dass das Zündsignal AIR nur dann gleich dem Zündvorschlag CRASH ist, wenn ein entsprechender Sitz mit einer Person einer gewissen Größe belegt ist, und dass das Zündsignal AIR andernfalls gleich 0 ist.

Sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch die Zündsignale AIR und GURT können Zündsignale im Sinne der Ansprüche sein. Sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch die Zündsignale AIR und GURT können ein – z.B. dem in der DE 100 35 505 A1 beschriebenen „FIRE/NO-FIRE“-Signal entsprechendes – binäres Signal sein, das angibt, ob eine Insassenschutzeinrichtung, wie ein Airbag und/oder ein Gurtstraßer, ausgelöst werden soll. Sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch die Zündsignale AIR und GURT können auch ein komplexeres Signal sein. Sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch das Zündsignal AIR können z.B. ein komplexeres Signal sein, das angibt, in welchem Ausmaß (z.B. Stufe 1 oder Stufe 2) der Airbag 15 gezündet werden soll. Sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch das Zündsignal AIR können z.B. zudem ein in der DE 100 35 505 A1 beschriebener Craschschwereparameter bzw. eine Insassenbeschleunigung bzw. –belastung umfassen. Es kann vorgesehen sein, dass sowohl der Zündvorschlag CRASH als auch die Zündsignale AIR und GURT den Ort und/oder die Richtung eines Zusammenstoßes angeben können.

Fig. 4 zeigt das Auslösemodul 20 in einer beispielhaften Ausgestaltung. Das Auslösemodul 20 umfasst einen A/D-Wandler 25 (analog/digital-Wandler) zum Abtasten des Beschleunigungswertes $aS1$ und zur Ausgabe eines abgetasteten Beschleunigungswertes $as1$, einen A/D-Wandler 26 zum Abtasten des Beschleunigungswertes $aS2$ und zur Ausgabe eines abgetasteten Beschleunigungswertes $as2$ und einen A/D-Wandler 27 zum Abtasten des Beschleunigungswertes $aS3$ und zur Ausgabe eines abgetasteten Beschleunigungswertes $as3$. Die Abtastfrequenz der Δt der A/D-Wandler 25, 26 und 27 kann z.B. 4 kHz betragen. Das Auslösemodul 20 umfasst zudem (digitale) Integratoren 31, 32, 33, 34, 35 und 36.

Mittels des Integrators 31 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v0S1$ zu einem Zeitpunkt t_0 gemäß

$$v0S1 = \int_{t_0 - \tau_0}^{t_0} as1 \cdot dt$$

ermittelt, wobei τ_0 die Länge eines Zeitintervalls $[t_0 - \tau_0, t_0]$ bzw. 40 (vgl. Fig. 5) ist. Der Zeitpunkt t_0 bezeichnet den aktuellen Zeitpunkt, also den aktuellen Wert der Zeit t .

Mittels des Integrators 32 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v1S1$ zu einem Zeitpunkt $t_0 - \tau_1$ gemäß

$$v1S1 = \int_{t_0 - \tau_0 - \tau_1}^{t_0 - \tau_1} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 33 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v2S1$ zu einem Zeitpunkt $t_0 - \tau_2$ gemäß

$$v2S1 = \int_{t_0 - \tau_0 - \tau_2}^{t_0 - \tau_2} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 34 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v3S1$ zu einem Zeitpunkt $t_0 - \tau_3$ gemäß

$$v3S1 = \int_{t_0 - \tau_0 - \tau_3}^{t_0 - \tau_3} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 35 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v0S2$ zum Zeitpunkt t_0 gemäß

$$v0S2 = \int_{t_0 - \tau_0}^{t_0} as2 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 36 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v0S3$ zum Zeitpunkt t_0 gemäß

$$v0S3 = \int_{t_0 - \tau_0}^{t_0} as3 \cdot dt$$

ermittelt.

Die Wirkung der Integratoren 31, 32, 33, 34, 35 und 36 verdeutlichen Fig. 5 und Fig. 6. Dabei zeigt Fig. 5 einen beispielhaften Verlauf des (abgetasteten) Beschleunigungswertes $as1$ über die Zeit t bei einem Frontalzusammenstoß des Kraftfahrzeuges 1 mit einem Hindernis. Fig. 6 zeigt einen beispielhaften Verlauf des Pseudogeschwindigkeitswertes $v0S1$ für $\tau_0 = 24\text{ms}$.

In der in Fig. 6 dargestellten beispielhaften Ausgestaltung beträgt τ_1 17 ms, τ_2 34 ms und τ_3 51 ms. In einer vorteilhaften Ausgestaltung kann τ_1 8 ms, τ_2 16 ms und τ_3 24 ms betragen.

Die Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v3S1$, $v0S2$ und $v0S3$ sind Beispiele für zeitliche Mittelwerte im Sinne der Erfindung.

Das Auslösemodul 20 umfasst weiterhin eine in Fig. 7 detailliert dargestellte Auslöseerzeugung 30 zur Erzeugung des Zündvorschlags CRASH. Die Auslöseerzeugung 30 umfasst einen Auslösezusammenhang 30A zur Erzeugung des Zündvorschlags CRASH in Abhängigkeit der Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v0S2$ und $v0S3$, einen Auslösezusammenhang 30B zur Erzeugung des Zündvorschlags CRASH in Abhängigkeit der Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$ und $v0S2$, einen Auslösezusammenhang 30C zur Erzeugung des Zündvorschlags

CRASH in Abhängigkeit der Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$ und $v0S3$ und einen Auslösezusammenhang 30D zur Erzeugung des Zündvorschlags CRASH in Abhängigkeit der Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$ und $v3S1$.

Die Auslöseerzeugung 30 umfasst zudem ein Auswahlmodul 38 zur Auswahl eines Auslösezusammenhanges 30A, 30B, 30C oder 30D zur Verwendung als aktueller Auslösezusammenhang 30E zur Erzeugung des aktuellen Zündvorschlags CRASH in Abhängigkeit der Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v3S1$, $v0S2$ und $v0S3$. Erkennt das Auswahlmodul 38, dass der Crashsensor S2 Beschleunigungswerte $aS2$ (und damit der A/D-Wandler 25 abgetastete Beschleunigungswerte $as2$) und der Crashsensor S3 Beschleunigungswerte $as3$ (und damit der A/D-Wandler 26 abgetastete Beschleunigungswerte $as3$) liefert, so wählt das Auswahlmodul 38 den Auslösezusammenhang 30A zur Verwendung als aktueller Auslösezusammenhang 30E zur Erzeugung des aktuellen Zündvorschlags CRASH aus.

Erkennt das Auswahlmodul 38, dass der Crashsensor S2 Beschleunigungswerte $aS2$ (und damit der A/D-Wandler 25 abgetastete Beschleunigungswerte $as2$), der Crashsensor S3 jedoch keine Beschleunigungswerte $as3$ (und damit der A/D-Wandler 26 keine abgetasteten Beschleunigungswerte $as3$) liefert, so wählt das Auswahlmodul 38 den Auslösezusammenhang 30B zur Verwendung als aktueller Auslösezusammenhang 30E zur Erzeugung des aktuellen Zündvorschlags CRASH aus.

Erkennt das Auswahlmodul 38, dass der Crashsensor S3 Beschleunigungswerte $aS3$ (und damit der A/D-Wandler 26 abgetastete Beschleunigungswerte $as3$), der Crashsensor S2 jedoch keine Beschleunigungswerte $as2$ (und damit der A/D-Wandler 25 keine abgetasteten Beschleunigungswerte $as2$) liefert, so wählt das Auswahlmodul 38 den Auslösezusammenhang 30C zur Verwendung als aktueller Auslösezusammenhang 30E zur Erzeugung des aktuellen Zündvorschlags CRASH aus.

Erkennt das Auswahlmodul 38, dass der Crashsensor S2 keine Beschleunigungswerte $aS2$ (und damit der A/D-Wandler 25 keine abgetasteten Beschleunigungswerte $as2$) und dass der Crashsensor S3 keine Beschleunigungswerte $as3$ (und damit der A/D-Wandler 26 keine abgetasteten Beschleunigungswerte $as3$) liefert, so wählt das Auswahlmodul 38 den Auslösezusammenhang 30D zur Verwendung als aktueller Auslösezusammenhang 30E zur Erzeugung des aktuellen Zündvorschlags CRASH aus.

Die wahlweise Ausgestaltung des Auslösezusammenhanges 30E als Auslösezusammenhang 30A, 30B, 30C oder 30D erfolgt in beispielhafter Ausgestaltung durch wahlweise Übergabe von Parametern P30A zur Definition des Auslösezusammenhanges 30A, Parametern P30B zur Definition des Auslösezusammenhanges 30B, Parametern P30C zur Definition des Auslösezusammenhanges 30C bzw. Parametern P30D zur Definition des Auslösezusammenhanges 30D an den Auslösezusammenhang 30E.

Die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D (oder ein Teil der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D) können z.B. als neuronales Netz ausgebildet sein, wie es in Fig. 8 in beispielhafter Ausgestaltung zur Implementierung des Auslösezusammenhanges 30A dargestellt ist. Das in Fig. 8 dargestellte neuronale Netz umfasst fünf Eingangsknoten 50, 51, 52, 53, 54, sechs verdeckte Knoten 60, 61, 62, 63, 64, 65 und einen Ausgangsknoten 70, wobei jeder Eingangsknoten 50, 51, 52, 53, 54 mit jedem verdeckten Knoten 60, 61, 62, 63, 64, 65 und jeder verdeckte Knoten 60, 61, 62, 63, 64, 65 mit dem Ausgangsknoten 70 verbunden ist. In Fig. 8 sind jedoch aus Gründen der Übersichtlichkeit nicht alle Verbindungen zwischen den Eingangsknoten 50, 51, 52, 53, 54 und den verdeckten Knoten 60, 61, 62, 63, 64, 65 dargestellt.

Eingangsgröße in den Eingangsknoten 50 ist der Pseudogeschwindigkeitswert v_{0S1} , Eingangsgröße in den Eingangsknoten 51 ist der Pseudogeschwindigkeitswert v_{1S1} , Eingangsgröße in den Eingangsknoten 52 ist der Pseudogeschwindigkeitswert v_{2S1} , Eingangsgröße in den Eingangsknoten 53 ist der Pseudogeschwindigkeitswert v_{0S2} , und Eingangsgröße in den Eingangsknoten 54 ist der Pseudogeschwindigkeitswert v_{0S3} . Ausgangsgröße aus dem Ausgangsknoten 70 ist der Zündvorschlag CRASH.

Die Parameter P30A, P30B, P30C bzw. P30D können z.B. die Verstärkungen der Knoten 50, 51, 52, 53, 54, 60, 61, 62, 63, 64, 65 und 70 des neuronalen Netzes sein.

Einzelheiten zu neuronalen Netzen können der US 5 583 771, der US 5 684 701 sowie den in der US 5 684 701 zitierten Dokumenten „Techniques And Application Of Neural Networks“, Taylor, M. und Lisboa, Ellis Horwood, West Sussex, England, 1993, „Naturally Intelligent Systems“, Caudill, M. und Butler, G., MIT Press, Cambridge, 1990 und „Digital Neural Networks“, Kung, S. Y., PTR Prentice Hall, Eaglewood Cliffs, NJ., 1993 entnommen werden.

Tabelle 1

```

/* Evaluation function */
int evaluate_Action(double *x)
{
    int CRASH;

    if (v0S3 <  $\delta_{v0S3}$  ) {
        if (v0S2 <  $\delta_{v0S2}$  ) {
            if (v2S1 <  $\delta_{v2S1}$  ) {
                if (v0S1 <  $\delta_{v0S1}$  ) {
                    CRASH = 0;
                } else {
                    if (v0S3 <  $\delta_{v0S3,2}$  ) {
                        CRASH = 0;
                    } else {
                        if (v0S1 <  $\delta_{v0S1,2}$  ) {
                            if (v1S1 <  $\delta_{v1S1}$  ) {
                                CRASH = 1;
                            } else {
                                CRASH = 0;
                            }
                        } else {
                            CRASH = 1;
                        }
                    }
                }
            } else {
                if (v0S2 <  $\delta_{v0S2,2}$  ) {
                    CRASH = 0;
                } else {
                    if (v0S3 <  $\delta_{v0S3,3}$  ) {
                        CRASH = 0;
                    } else {
                        CRASH = 1;
                    }
                }
            }
        } else {
            CRASH = 1;
        }
    } else {
        CRASH = 1;
    }
    return (CRASH);
}

```

Die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D (oder ein Teil der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D) können alternativ z.B. auch als Abfolge von

Vergleichen mit Grenzwerten ausgestaltet werden. Tabelle 1 zeigt eine solche Abfolge von Vergleichen mit Grenzwerten am Beispiel einer möglichen Implementierung des Auslösezusammenhanges 30A, wobei der in Tabelle 1 dargestellte Code durch ein unter Bezugnahme auf Fig. 10 erläutertes Verfahren automatisch erzeugt worden ist. Für den in Tabelle 1 dargestellte Code beträgt τ_1 4 ms, τ_2 8 ms und τ_0 24 ms. Die Parameter P30A, P30B, P30C bzw. P30D können z.B. auch der in Tabelle 1 dargestellte Code sein.

Fig. 9 zeigt den Code gemäß Tabelle 1 in einer Darstellung als Entscheidungsbaum 80. Dabei bezeichnet Bezugszeichen 81 die Abfrage, ob v0S3 kleiner ist als ein Grenzwert δ_{v0S3} . Bezugszeichen 82 bezeichnet die Abfrage, ob v0S2 kleiner ist als ein Grenzwert δ_{v0S2} . Bezugszeichen 83 bezeichnet die Abfrage, ob v2S1 kleiner ist als ein Grenzwert δ_{v2S1} . Bezugszeichen 84 bezeichnet die Abfrage, ob v0S1 kleiner ist als ein Grenzwert δ_{v0S1} . Bezugszeichen 85 bezeichnet die Abfrage, ob v0S3 kleiner ist als ein Grenzwert $\delta_{v0S3,2}$. Bezugszeichen 86 bezeichnet die Abfrage, ob v0S1 kleiner ist als ein Grenzwert $\delta_{v0S1,2}$. Bezugszeichen 87 bezeichnet die Abfrage, ob v1S1 kleiner ist als ein Grenzwert δ_{v1S1} . Bezugszeichen 88 bezeichnet die Abfrage, ob v0S2 kleiner ist als ein Grenzwert $\delta_{v0S2,2}$. Bezugszeichen 89 bezeichnet die Abfrage, ob v0S3 kleiner ist als ein Grenzwert $\delta_{v0S3,3}$.

Fig. 10 zeigt ein Verfahren zum Herstellen des Kraftfahrzeuges 1. Dazu wird zunächst in einem Schritt 90 ein Test-Prototyp des Kraftfahrzeuges 1 erstellt, in den den Crashsensoren S1, S2, S3 entsprechende Crashsensoren zum Messen der Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges 1 eingebaut werden. Der Test-Prototyp des Kraftfahrzeuges 1 wird einem Crashtest unterzogen, wobei die Ausgangssignale der den Crashsensoren S1, S2, S3 entsprechenden Crashsensoren gemessen werden. Aus diesen Ausgangssignalen bzw. den Ausgangssignalen weiterer Crashtests wird eine Datenbasis aufgebaut. In dieser Datenbasis sind aus den vorgenannten Ausgangssignalen der den Crashsensoren S1, S2, S3 entsprechenden Crashsensoren gemäß einem in Fig. 4, Fig. 16, Fig. 17 bzw. Fig. 18 beschriebenen Verfahren erzeugte Pseudogeschwindigkeitswerte v0S1, v1S1, v2S1, v3S1, v0S2, v0S3 zusammen mit einer Auslöseinformation CRASHTRUE abgespeichert, die einen Soll-Zündzeitpunkt bzw. einen Soll-Auslösezeitpunkt angibt. Die Auslöseinformation CRASHTRUE kann z.B. einen Soll-Zündzeitpunkt des Airbags 15 angeben.

Dem Schritt 90 folgt ein Schritt 91, in dem die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D auf der Grundlage der in der Datenbasis abgespeicherten Daten erzeugt werden. Dabei bleiben jedoch die Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v3S1$, $v0S2$, $v0S3$ in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall um den Soll-Auslösezeitpunkt des Airbags 15 bzw. des Gurtstraffers 16 herum, in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall nach dem Soll-Auslösezeitpunkt des Airbags 15 bzw. des Gurtstraffers 16 oder vorteilhafterweise – wie im folgenden unter Bezugnahme auf Fig. 11, Fig. 12, Fig. 13, Fig. 14 und Fig. 15 erläutert – in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall vor dem Soll-Auslösezeitpunkt des Airbags 15 bzw. des Gurtstraffers 16 bei der Erzeugung der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D unberücksichtigt.

Fig. 11 zeigt den Pseudogeschwindigkeitswert gemäß Fig. 6 mit einem entsprechenden Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} , das vor einem mit t_z bezeichneten Soll-Auslösezeitpunkt des Airbags 15 bzw. des Gurtstraffers 16 liegt. Der Soll-Auslösezeitpunkt t_z ist dabei vorteilhafterweise der Zeitpunkt, bis zu dem der Airbag 15 bzw. der Gurtstraffer 16 spätestens ausgelöst werden soll. Das Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} ist zwischen 1 ms und 40 ms, insbesondere zwischen 2 ms und 10 ms, vorteilhafterweise in etwa 5 ms, lang. In dem vorliegenden Ausführungsbeispiel beträgt das Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} 5 ms.

Fig. 12 zeigt einen Ausschnitt aus Fig. 11 für den Bereich zwischen 0 ms und 40 ms. Fig. 13 zeigt die zugeordnete Auslöseinformation CRASHTRUE. Die Auslöseinformation CRASHTRUE ist vor dem Soll-Auslösezeitpunkt t_z gleich 0 und nach dem Soll-Auslösezeitpunkt t_z gleich 1, bleibt jedoch ebenso wie der Pseudogeschwindigkeitswert gemäß Fig. 12 in dem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} vor dem Soll-Auslösezeitpunkt t_z für die Erzeugung der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D unberücksichtigt. Dies kann z.B. dadurch erfolgen, dass die Pseudogeschwindigkeitswerte und die Auslöseinformation CRASHTRUE in dem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} aus den Daten entfernt werden.

Fig. 14 und Fig. 15 zeigen ein dazu alternatives Vorgehen, das ebenfalls Pseudogeschwindigkeitswerte und die Auslöseinformation CRASHTRUE in dem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} bei der Erzeugung der Auslösezusammen-

hänge 30A, 30B, 30C und 30D unberücksichtigt lässt. Dabei werden die Pseudogeschwindigkeitswerte zwar auch in dem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} vor dem Soll-Auslösezeitpunkt t_z für die Erzeugung der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D verwendet, die Auslöseinformation CRASHTRUE wird jedoch in dem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall τ_{hole} vor dem Soll-Auslösezeitpunkt t_z um eine Variable ‚egal‘ ergänzt, die angibt, dass sowohl eine während eines Trainings von den Auslösezusammenhängen 30A, 30B, 30C und 30D ausgegebene 0 als auch eine ausgegebene 1 für den Zündvorschlag CRASH richtig ist. Das heißt, egal ob die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D während des Trainings bzw. Lernens innerhalb des Trainingsunterdrückungs-Zeitintervalls τ_{hole} als Zündvorschlag CRASH 0 oder 1 ausgeben, wird angenommen, dass die Lösung richtig, also der Zündvorschlag CRASH gleich der Auslöseinformation CRASHTRUE ist.

Mittels der gemäß dem unter Bezugnahme auf Fig. 12, Fig. 13, Fig. 14 und Fig. 15 beschriebenen Vorgehen veränderten Daten der Datenbasis werden die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D anschließend automatisch mit dem Ziel erzeugt, dass für die verwendeten Daten der Zündvorschlag CRASH gleich der Auslöseinformation CRASHTRUE ist. Zur automatischen Erzeugung der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D in einer Ausgestaltung als in Fig. 8 dargestelltes neuronales Netz können dafür herkömmliche Tools zur Erzeugung neuronaler Netzwerke verwendet werden.

Zur automatischen Erzeugung der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D in einer Ausgestaltung als in Tabelle 1 dargestellte Abfolge von Vergleichen bzw. als in Fig. 9 dargestellten Entscheidungsbaum 80 kann z.B. die Routine „treefit“ aus der „Statistics Toolbox“ des Programms „MATLAB 7“ von Mathworks verwendet werden. Dieses Programm kann unter der Internetadresse www.mathworks.com/company/aboutus/contact_us/contact_sales.html erworben werden. Einzelheiten zur Routine „treefit“ sind unter der Internetadresse www.mathworks.com/access/helpdesk/help/toolbox/stats/treefit.html offenbart.

Der Auslösezusammenhang gemäß Fig. 9 bzw. Tabelle 1 lässt den Pseudogeschwindigkeitswert v3S1 unberücksichtigt. Dieser ist im Lernverfahren berücksichtigt, jedoch bei der Erzeugung des Codes gemäß Tabelle 1 verworfen worden.

Dem Schritt 91 folgt eine Abfrage 92, ob die so erzeugten Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D in Ordnung sind. Dazu werden die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D mit den nicht im Schritt 91 verwendeten Einträgen der Datenbasis getestet. Sind die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D in Ordnung, so folgt der Abfrage 92 ein Schritt 93. Andernfalls wird der Schritt 91 unter veränderten Bedingungen wiederholt.

In dem Schritt 93 werden die Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D in dem Steuergerät 2 implementiert. Das Steuergerät 2 wird anschließend zusammen mit den Crashsensoren S1, S2, S3 und entsprechenden Insassenschutzeinrichtungen, wie dem Airbag 15 bzw. dem Gurtstraffer 16, in dem Kraftfahrzeug 1 verbaut.

Obwohl in Verbindung mit einer binären Auslöseinformation CRASHTRUE und einem binären Zündvorschlag CRASH erläutert, ist die Erfindung in gleicher Weise auch für komplexe Auslöseinformationen und Zündvorschläge anwendbar. Dies gilt sowohl für das unter Bezugnahme auf Fig. 12 und Fig. 13 beschriebene Vorgehen als auch für das unter Bezugnahme auf Fig. 14 und Fig. 15 beschriebene Vorgehen.

In dem vorgestellten bevorzugten Ausführungsbeispiel werden die Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v3S1$, $v0S2$, $v0S3$, also die zeitlichen Mittelwerte der (gemessenen) Beschleunigungswerte $aS1$, $aS2$, $aS3$, als Eingangs- und Trainingsgrößen der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D verwendet. Die (gemessenen) Beschleunigungswerte $aS1$, $aS2$, $aS3$ bzw. die abgetasteten Beschleunigungswerte $as1$, $as2$, $as3$ können in gleicher Weise wie die Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$, $v3S1$, $v0S2$, $v0S3$ als unmittelbare und nicht nur mittelbare Eingangs- und Trainingsgrößen der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D verwendet werden. Dies gilt ebenfalls sowohl für das unter Bezugnahme auf Fig. 12 und Fig. 13 beschriebene Vorgehen als auch für das unter Bezugnahme auf Fig. 14 und Fig. 15 beschriebene Vorgehen. In entsprechender Abwandlung des unter Bezugnahme auf Fig. 12 und Fig. 13 beschriebenen Vorgehens werden dabei die (gemessenen) Beschleunigungswerte $aS1$, $aS2$, $aS3$ bzw. die abgetasteten Beschleunigungswerte $as1$, $as2$, $as3$ in dem Bereich des Trainingsunterdrückungs-Zeitintervalls τ_{hole} aus den Trainingsdaten der Auslösezusammenhänge 30A, 30B, 30C und 30D entfernt.

Fig. 16 zeigt ein zum Auslösemodul 20 alternatives Auslösemodul 120 in einer beispielhaften Ausgestaltung. Dabei sind die Integratoren 32, 33 und 34 durch Totzeitglieder 132, 133 und 134 ersetzt, die derart angeordnet sind, dass sich der Pseudogeschwindigkeitswert $v1S1$ als um die Zeit τ_1 verzögerter Pseudogeschwindigkeitswert $v0S1$, der Pseudogeschwindigkeitswert $v2S1$ als um die Zeit τ_2 verzögerter Pseudogeschwindigkeitswert $v0S1$ und der Pseudogeschwindigkeitswert $v3S1$ als um die Zeit τ_3 verzögerter Pseudogeschwindigkeitswert $v0S1$ ergibt.

Eine mögliche (einfache) Implementierung des Integrators 31 (und entsprechend angepasst für die Integratoren 32, 33 und 34) ist z.B.

$$vS1(i) = c \cdot \Delta t \sum_{j=i-\frac{\tau_0}{\Delta t}}^i as1(j)$$

wobei i ein Laufindex zur Angabe des aktuellen Zeitpunktes t_0 und eine Konstante ist. Die Pseudogeschwindigkeitswerte $v0S1$, $v1S1$, $v2S1$ und $v3S1$ ergeben sich in diesem Fall z.B. gemäß folgender Zusammenhänge:

$$v0S1 = vS1(i)$$

$$v1S1 = vS1(i - \frac{\tau_1}{\Delta t})$$

$$v2S1 = vS1(i - \frac{\tau_2}{\Delta t})$$

und

$$v3S1 = vS1(i - \frac{\tau_3}{\Delta t})$$

Fig. 17 zeigt ein zum Auslösemodul 20 alternatives Auslösemodul 220 in einer beispielhaften Ausgestaltung. Dabei sind die Integratoren 32, 33 und 34 durch Integratoren 232, 233 und 234 ersetzt. Dabei wird mittels des Integrators 232 der Pseudogeschwindigkeitswert $v1S1$ gemäß

$$v1S1 = \int_{t_0 - \tau_1}^{t_0} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 233 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v2S1$ zu einem Zeitpunkt t_0 gemäß

$$v2S1 = \int_{t_0 - \tau_2}^{t_0} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Mittels des Integrators 234 wird ein Pseudogeschwindigkeitswert $v3S1$ zu einem Zeitpunkt t_0 gemäß

$$v3S1 = \int_{t_0 - \tau_3}^{t_0} as1 \cdot dt$$

ermittelt.

Bei dem Auslösemodul 20 gemäß Fig. 4 und dem Auslösemodul 120 gemäß Fig. 16 unterscheiden sich die Zeitintervalle in ihrer Position. Bei dem Auslösemodul 220 gemäß Fig. 17 unterscheiden sich die Zeitintervalle dagegen in ihrer Länge. Es kann auch vorgesehen werden, dass sich Zeitintervalle in ihrer Länge und in ihrer Position unterscheiden. Ein entsprechendes Ausführungsbeispiel zeigt Fig. 18. Fig. 18 zeigt ein zum Auslösemodul 220 alternatives Auslösemodul 320 in einer beispielhaften Ausgestaltung. Dabei ist der Integrator 234 durch einen Integrator 334 ersetzt, mittels dessen ein Pseudogeschwindigkeitswert $v3S1$ zu einem Zeitpunkt $t_0 - \tau_4$ gemäß

$$v3S1 = \int_{t_0 - \tau_3 - \tau_4}^{t_0 - \tau_4} as1 \cdot dt$$

ermittelt wird.

Die Erfindung führt zu einer besonders robusten Ansteuerung von Airbags und Gurtstraffern.

Obwohl in den Ausführungsbeispielen an Hand von Airbags und Gurtstraffern für einen Frontalzusammenstoß erläutert, soll die Erfindung selbstverständlich nicht auf diesen Fall beschränkt sein. Die Erfindung ist auch für Seitenairbags und andere Insassenschutzsysteme anwendbar. In einer Implementierung für Seitenairbags können die Crashsensoren S2 und S3 z.B. in der B-Säule angeordnet werden. Es kann

vorgesehen werden, dass auch für Crashsensor S2 und/oder Crashsensor S3 zumindest ein Pseudogeschwindigkeitswert über zumindest einem weiteren Zeitintervall gebildet wird.

Das Steuergerät 2 kann auch ein verteiltes System sein. Ein Steuergerät im Sinne der Erfindung muss nicht in einem einzigen Gehäuse untergebracht sein. Ein Steuergerät im Sinne der Erfindung kann auch ein einzelner Chip oder eine Platine sein.

Soweit Entscheidungsbäume im Zusammenhang mit der Erzeugung des Zündvorschlags CRASH genannt bzw. erwähnt sind, können diese auch durch Regression Trees, Association Tables, Rule Sets, Supervector Mashines oder andere Mashine-Learning-Verfahren ersetzt werden.

Anstelle der Bewegungsgrößen bzw. deren Mittelwerte können auch Differenzen von Bewegungsgrößen, Mittelwerte dieser Differenzen und/oder Differenzen von Mittelwerten verwendet werden. So kann z.B. vor den Integratoren 31, 32, 33, 34, 35, 36, 232, 233, 234 bzw. 334 in Fig. 4, Fig. 16, Fig. 17 und/oder Fig. 18 eine Differenzbildung vorgesehen werden, so dass anstelle der abgetasteten Beschleunigungswerte as_1 , as_2 , as_3 Differenzwerte Δas_1 , Δas_2 , Δas_3 Eingangsgrößen der Integratoren 31, 32, 33, 34, 35, 36, 232, 233, 234 bzw. 334 sind, wobei Δas_1 gleich der Differenz $as_1 - as_2$, Δas_2 gleich der Differenz $as_1 - as_3$ und Δas_3 gleich der Differenz $as_2 - as_3$ ist. Es kann zudem vorgesehen sein, dass der Differenzwert Δas_1 in gleicher Weise verarbeitet wird wie der abgetastete Beschleunigungswert as_1 in Fig. 4, Fig. 16, Fig. 17 und/oder Fig. 18, dass der Differenzwert Δas_2 in gleicher Weise verarbeitet wird wie der abgetastete Beschleunigungswert as_1 in Fig. 4, Fig. 16, Fig. 17 und/oder Fig. 18 und/oder dass der Differenzwert Δas_3 in gleicher Weise verarbeitet wird wie der abgetastete Beschleunigungswert as_2 in Fig. 4, Fig. 16, Fig. 17 und/oder Fig. 18. In diesem Fall sind die Anzahl der Integratoren und die Anzahl der Eingangsgrößen der Auslöseerzeugung 30 entsprechend anzupassen.

Differenzen können auch zeitliche Differenzen sein. So kann vorgesehen sein, anstelle der abgetasteten Beschleunigungswerte as_1 , as_2 , as_3 Differenzwerte Δas_1 , Δas_2 , Δas_3 als Eingangsgrößen der Integratoren 31, 32, 33, 34, 35, 36, 232, 233, 234 bzw. 334 zu verwenden, wobei $\Delta as_1(t)$ gleich der Differenz $as_1(t) - as_1(t - \tau)$, Δas_2 gleich der Differenz

$as_2(t) - as_2(t-\tau)$ oder der Differenz $as_2(t) - as_3(t-\tau)$ und Δas_3 gleich der Differenz $as_3(t) - as_3(t-\tau)$ oder der Differenz $as_3(t) - as_2(t-\tau)$ ist.

Entsprechend vorgenannten Ausführungen in Bezug auf eine Differenzbildung können Bewegungsgrößen im Sinne der Erfindung auch Differenzen von Bewegungsgrößen sein, wenn sie als Eingangsgrößen verwendet werden.

Analog kann mit den Pseudogeschwindigkeitswerten v_{0S1} , v_{1S1} , v_{2S1} , v_{3S1} , v_{0S2} , v_{0S3} verfahren werden. Entsprechend können Mittelwerte von Bewegungsgrößen im Sinne der Erfindung auch Differenzen von Mittelwerten von Bewegungsgrößen bzw. Mittelwerte von Differenzen von Bewegungsgrößen sein, wenn sie als Eingangsgrößen verwendet werden.

Bezugszeichenliste

1	Kraftfahrzeug
2	Steuergerät
3	Crashzone
4	Sicherheitszone
5, 6	Zuleitungen
7, 8	gepunktete Linie
10	Steuerungsmodul
11	Gurtsensor
12	Sitzbelegungssensor
14	Bedienelement
15	Airbag
16	Gurtstraffer
20, 120, 220, 320	Auslösemodul
21	Feuertabelle
25, 26, 27	A/D-Wandler
30	Auslöseerzeugung
30A, 30B, 30C, 30D, 30E	Auslösezusammenhang
31, 32, 33, 34, 35, 36, 232, 233, 234, 334	Integrator
38	Auswahlmodul
40	Zeitintervall
50, 51, 52, 53, 54	Eingangsknoten
60, 61, 62, 63, 64, 65	verdeckter Knoten
70	Ausgangsknoten

80	Entscheidungsbaum
81, 82, 83, 84, 85, 86, 87, 88, 89, 92	Abfrage
90, 91, 93	Schritt
132, 133, 134	Totzeitglied
AIR, GURT	Zündsignal
aS1, aS2, aS3, as1, as2, as3	Beschleunigungswert
CRASH	Zündvorschlag
CRASHTRUE	Auslöseinformation
EINAUS	Schaltsignal
MGURT	Gurtinformation
MSITZ	Sitzbelegungsinformation
P30A, P30B, P30C, P30D	Parameter
S1, S2, S3	Crashsensor
t	Zeit
t_0	aktueller Zeitpunkt
t_z	Soll-Auslösezeitpunkt
v0S1, v1S1, v2S1, v3S1, v0S2, v0S3	Pseudogeschwindigkeitswert
τ_0	Länge eines Zeitintervalls
$\tau_0, \tau_1, \tau_2, \tau_3$	Länge eines Zeitintervalls oder Zeit(-verzögerung)
τ_{hole}	Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall

Patentansprüche

1. Kraftfahrzeug (1) mit zumindest einem in einer Sicherheitszone (4) des Kraftfahrzeuges (1) angeordneten ersten Crashsensor (S1) zum Messen einer Bewegungsgröße des Kraftfahrzeuges (1) und mit zumindest einem in einer Crashzone (3) des Kraftfahrzeuges (1) angeordneten zweiten Crashsensor (S2) zum Messen einer Bewegungsgröße (aS2) des Kraftfahrzeuges (1), wobei das Kraftfahrzeug (1) eine mittels eines Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) steuerbare Insassenschutzeinrichtung (15, 16) und ein Steuergerät (2) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder je eines zeitlichen Mittelwertes (v0S1, v0S2) der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) über zumindest ein erstes Zeitintervall ($[t_0 - \tau_0, t_0]$) umfasst.
2. Kraftfahrzeug (1) nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuergerät (2)
 - zumindest einen ersten Auslösezusammenhang (30A) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder je eines zeitlichen Mittelwertes (v0S1, v0S2) der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0 - \tau_0, t_0]$) und
 - zumindest einen zweiten Auslösezusammenhang (30D) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der mittels des ersten Crashsensors (S1) gemessenen Bewegungsgröße (aS1) oder deren zeitlichen Mittelwertes (v0S1) über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0 - \tau_0, t_0]$) nicht jedoch in Abhängigkeit der mittels des zweiten Crashsensors (S2) gemessenen Bewegungsgröße (aS2) oder deren zeitlichen Mittelwertes (v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0 - \tau_0, t_0]$) umfasst.

3. Kraftfahrzeug (1) nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuergerät (2) ein Auswahlmodul (38) zur Auswahl des ersten Auslösezusammenhanges (30A) oder des zweiten Auslösezusammenhanges (30D) zur aktuellen Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) umfasst.
4. Kraftfahrzeug (1) nach Anspruch 1, 2 oder 3, dadurch gekennzeichnet, dass das Zündsignal (CRASH, AIR, GURT) zudem in Abhängigkeit eines zeitlichen Mittelwertes ($v1S$) der mittels des ersten Crashsensors (S1) gemessenen Bewegungsgröße (aS1) über ein zweites, von dem ersten Zeitintervall ($[t_0-\tau_0, t_0]$) verschiedenes, Zeitintervall ($[t_0-\tau_0-\tau_1, t_0-\tau_1]$) ermittelbar ist.
5. Kraftfahrzeug (1) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Zeitintervalle ($[t_0-\tau_0, t_0]$, $[t_0-\tau_0-\tau_1, t_0-\tau_1]$) zwischen 1 ms und 200 ms lang sind.
6. Verfahren zum Herstellen eines Kraftfahrzeuges (1), wobei zumindest ein erster Crashsensor (S1) zum Messen einer Bewegungsgröße (aS1) des Kraftfahrzeuges (1) in einer Sicherheitszone (4) des Kraftfahrzeuges (1) angeordnet wird, wobei zumindest ein zweiter Crashsensor (S2) zum Messen einer Bewegungsgröße (aS2) des Kraftfahrzeuges (1) in einer Crashzone (3) des Kraftfahrzeuges (1) angeordnet wird, und wobei eine mittels eines Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) steuerbare Insassenschutzeinrichtung (15, 16) und ein Steuergerät (2) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder je eines zeitlichen Mittelwertes ($v0S1$, $v0S2$) der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) über zumindest ein erstes Zeitintervall ($[t_0-\tau_0, t_0]$) in dem Kraftfahrzeug (1) angeordnet werden.
7. Verfahren nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass
 - zumindest ein erster Auslösezusammenhang (30A) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder je eines zeitlichen Mittelwertes ($v0S1$, $v0S2$) der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0-\tau_0, t_0]$) erzeugt wird und dass

- zumindest einen zweiten Auslösezusammenhang (30D) zur Ermittlung des Zündsignals (CRASH, AIR, GURT) in Abhängigkeit der mittels des ersten Crashsensors (S1) gemessenen Bewegungsgröße (aS1) oder deren zeitlichen Mittelwertes (v0S1) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ nicht jedoch in Abhängigkeit der mittels des zweiten Crashsensors (S2) gemessenen Bewegungsgröße (aS2) oder deren zeitlichen Mittelwertes (v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ erzeugt wird.
8. Verfahren nach Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet, dass der erste Auslösezusammenhang (30A) oder der zweite Auslösezusammenhang (30D) als eine Mehrzahl von Vergleichen der Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder deren zeitlicher Mittelwerte (v0S1, v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ oder über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ und ein zweites, von dem ersten Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ verschiedenes, Zeitintervall $[t_0 - \tau_0 - \tau_1, t_0 - \tau_1]$ mit einer Mehrzahl von Grenzwerten (δ_{v0S1} , δ_{v1S1} , δ_{v0S2}) automatisch erzeugt wird.
 9. Verfahren nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass die Grenzwerte (δ_{v0S1} , δ_{v1S1} , δ_{v0S2}) automatisch ermittelt werden, dass die Anzahl der Vergleiche automatisch festgelegt wird, dass die Reihenfolge der Vergleiche automatisch ausgewählt wird, dass eine gemessene Bewegungsgröße (aS1, aS2) oder deren zeitlicher Mittelwert (v0S1, v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ oder über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ und das zweite Zeitintervall $[t_0 - \tau_0 - \tau_1, t_0 - \tau_1]$ für einen Vergleich automatisch ausgewählt wird oder dass das Alter der Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder deren zeitlicher Mittelwerte (v0S1, v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ oder das über zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ und das zweite Zeitintervall $[t_0 - \tau_0 - \tau_1, t_0 - \tau_1]$ für die Vergleiche automatisch ausgewählt wird.
 10. Verfahren nach Anspruch 7, 8 oder 9, dadurch gekennzeichnet, dass der erste Auslösezusammenhang (30A) oder der zweite Auslösezusammenhang (30D) in Abhängigkeit der gemessenen Bewegungsgrößen (aS1, aS2) oder deren zeitlicher Mittelwerte (v0S1, v0S2) über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ oder über das zumindest erste Zeitintervall $[t_0 - \tau_0, t_0]$ und das zweite Zeitintervall $[t_0 - \tau_0 - \tau_1, t_0 - \tau_1]$ einer Situation erzeugt wird, für die ein Soll-Auslöszeitpunkt (t_z)

der Insassenschutzeinrichtung (15, 16) bekannt ist, wobei die gemessene Bewegungsgrößen ($aS1$, $aS2$) oder deren zeitliche Mittelwerte ($v0S1$, $v0S2$) über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0-\tau_0, t_0]$) oder über das zumindest erste Zeitintervall ($[t_0-\tau_0, t_0]$) und das zweite Zeitintervall ($[t_0-\tau_0-\tau_1, t_0-\tau_1]$) jedoch in einem Trainingsunterdrückungs-Zeitintervall (τ_{hole}) vor dem Soll-Auslösezeitpunkt (t_z) der Insassenschutzeinrichtung (15, 16), um den Soll-Auslösezeitpunkt (t_z) der Insassenschutzeinrichtung (15, 16) herum oder nach dem Soll-Auslösezeitpunkt (t_z) der Insassenschutzeinrichtung (15, 16) bei der Erzeugung des ersten Auslösezusammenhanges (30A) oder des zweiten Auslösezusammenhanges (30B) unberücksichtigt bleibt.

1/14

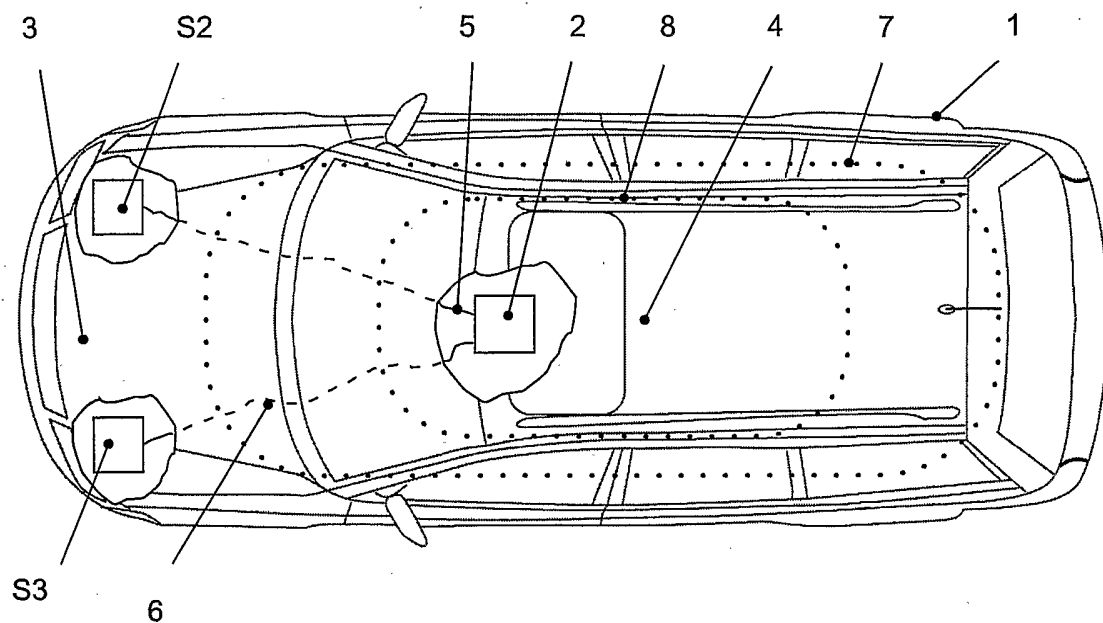


Fig. 1

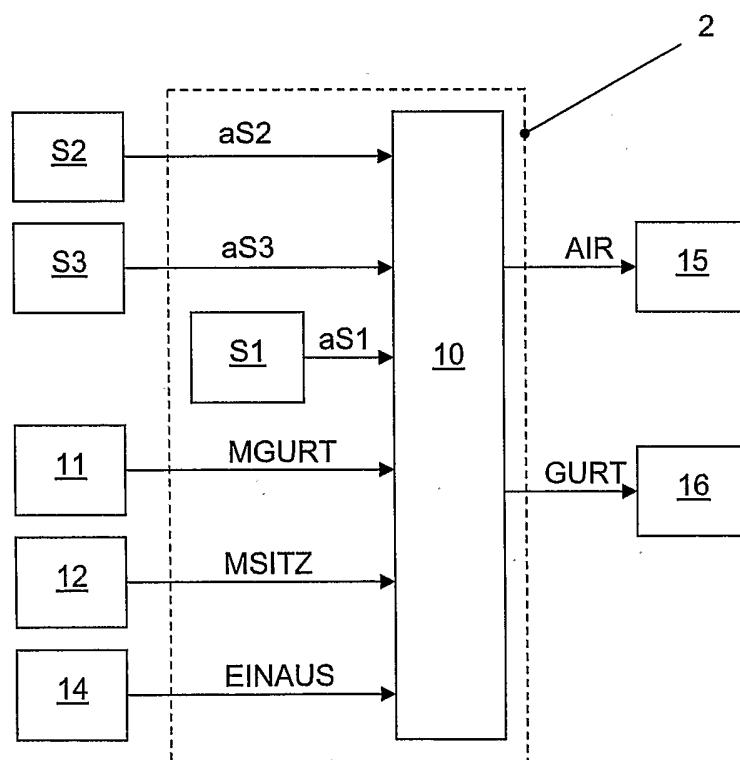


Fig. 2

2/14

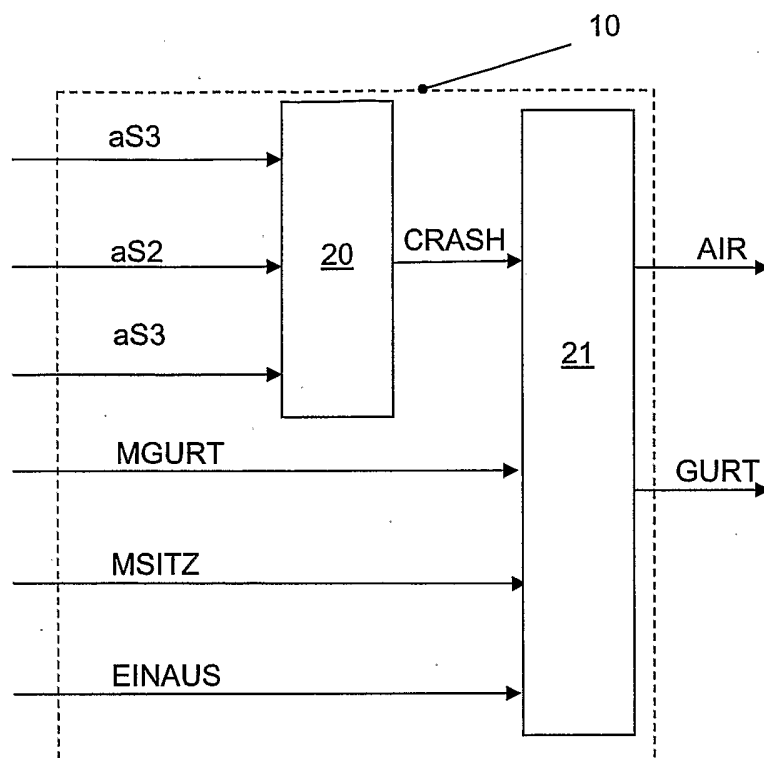


Fig. 3

3/14

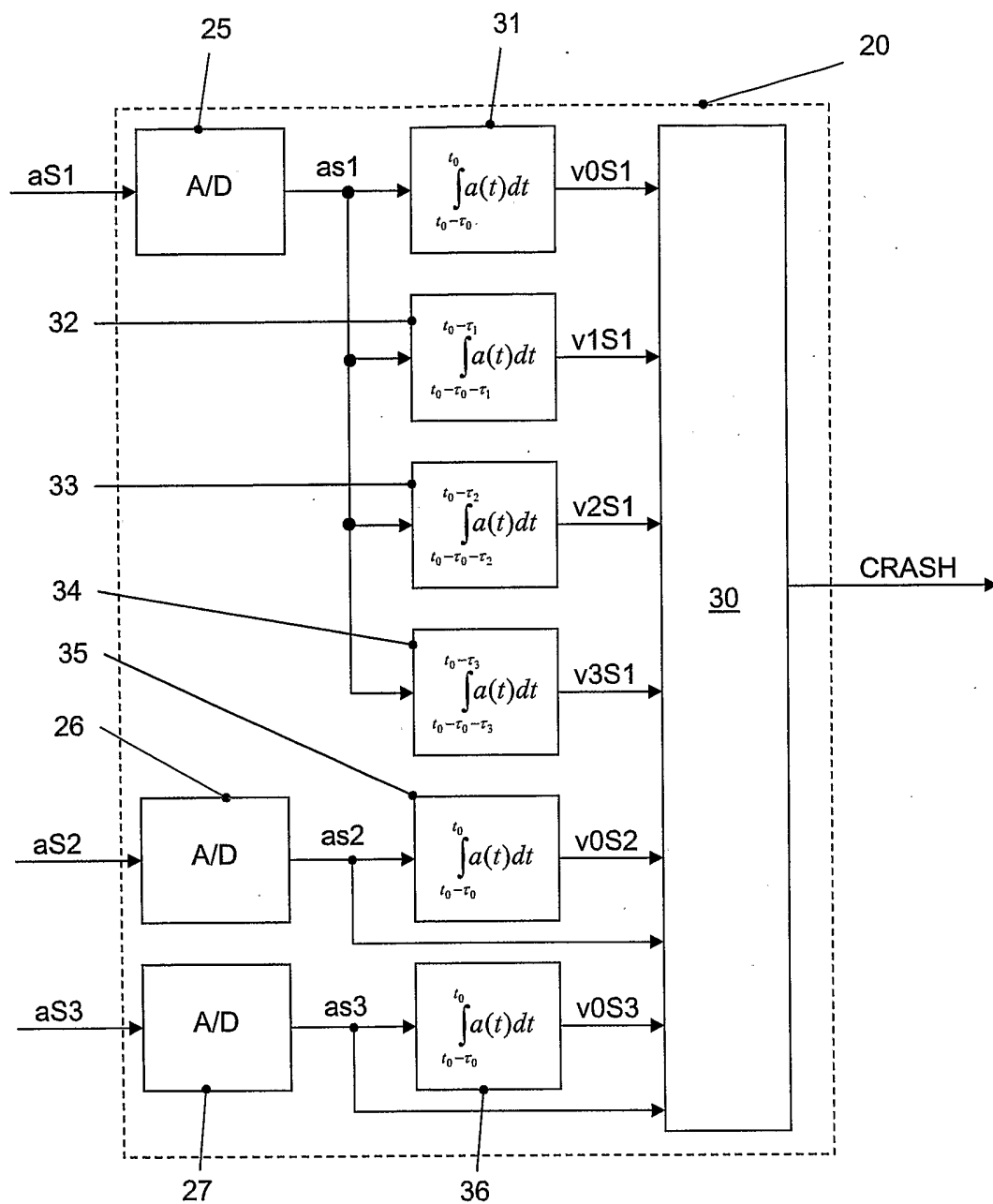


Fig. 4

4/14

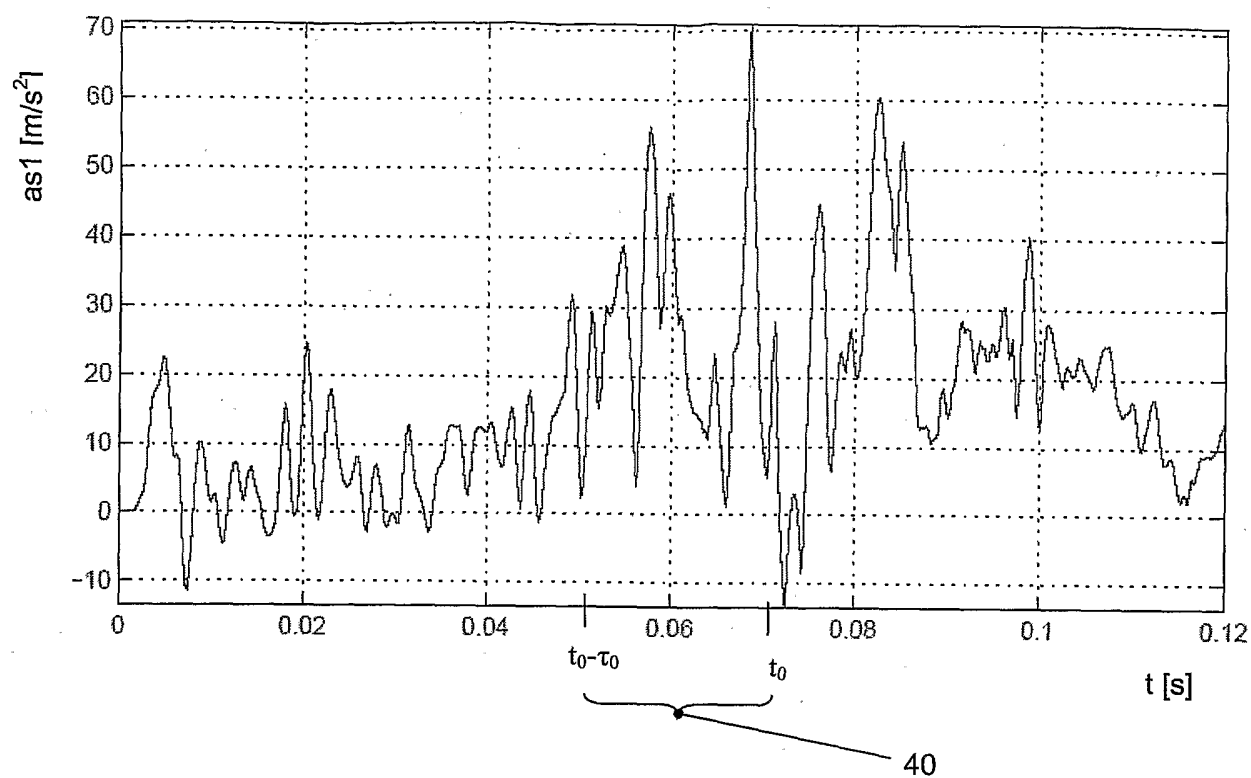


Fig. 5

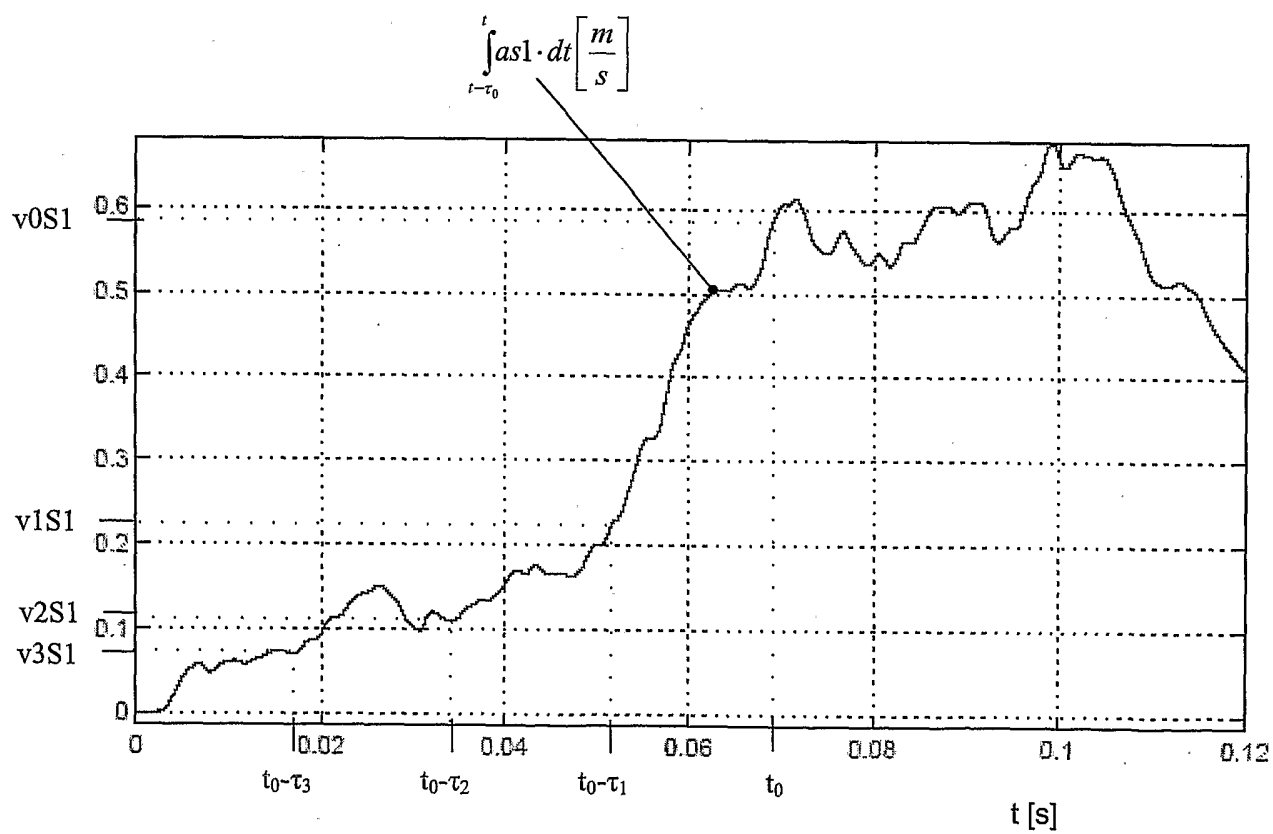


Fig. 6

5/14

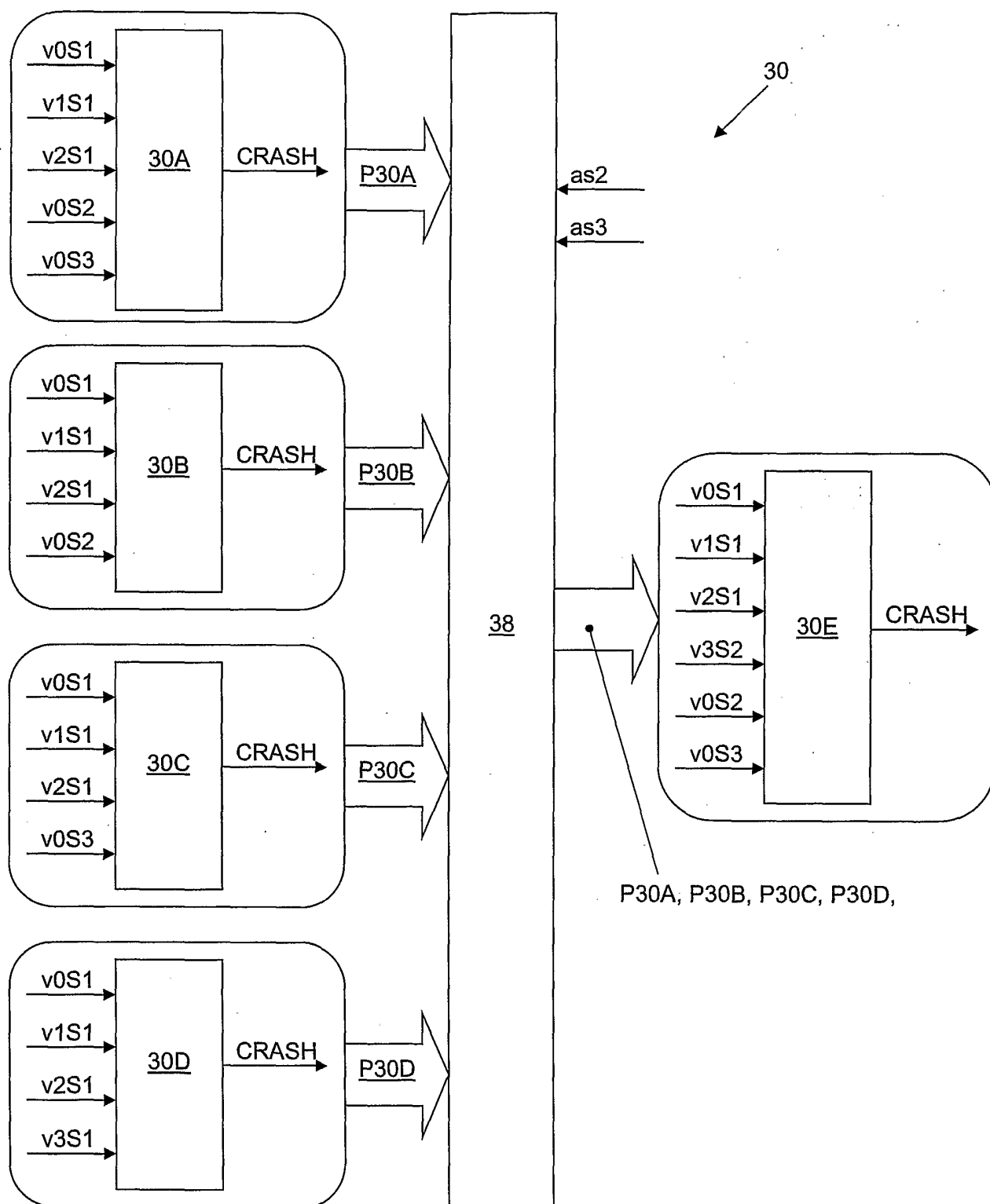


Fig. 7

6/14

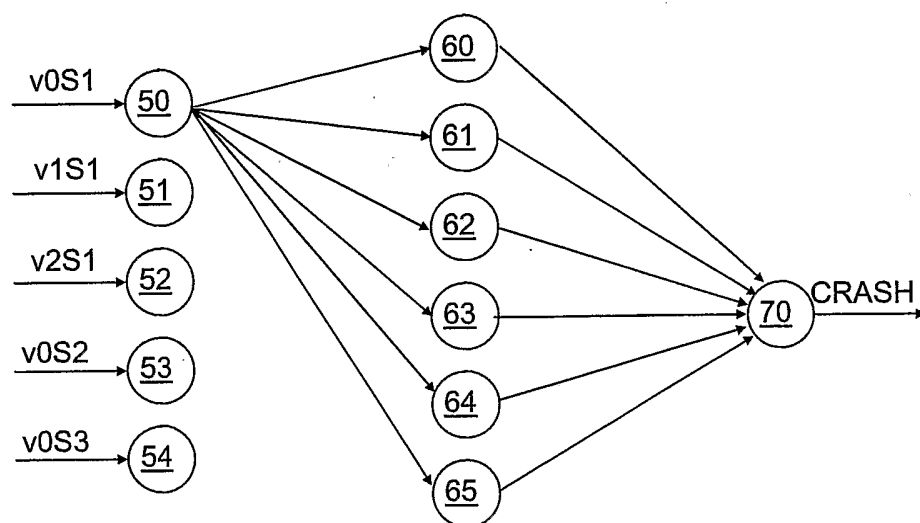


Fig. 8

7/14

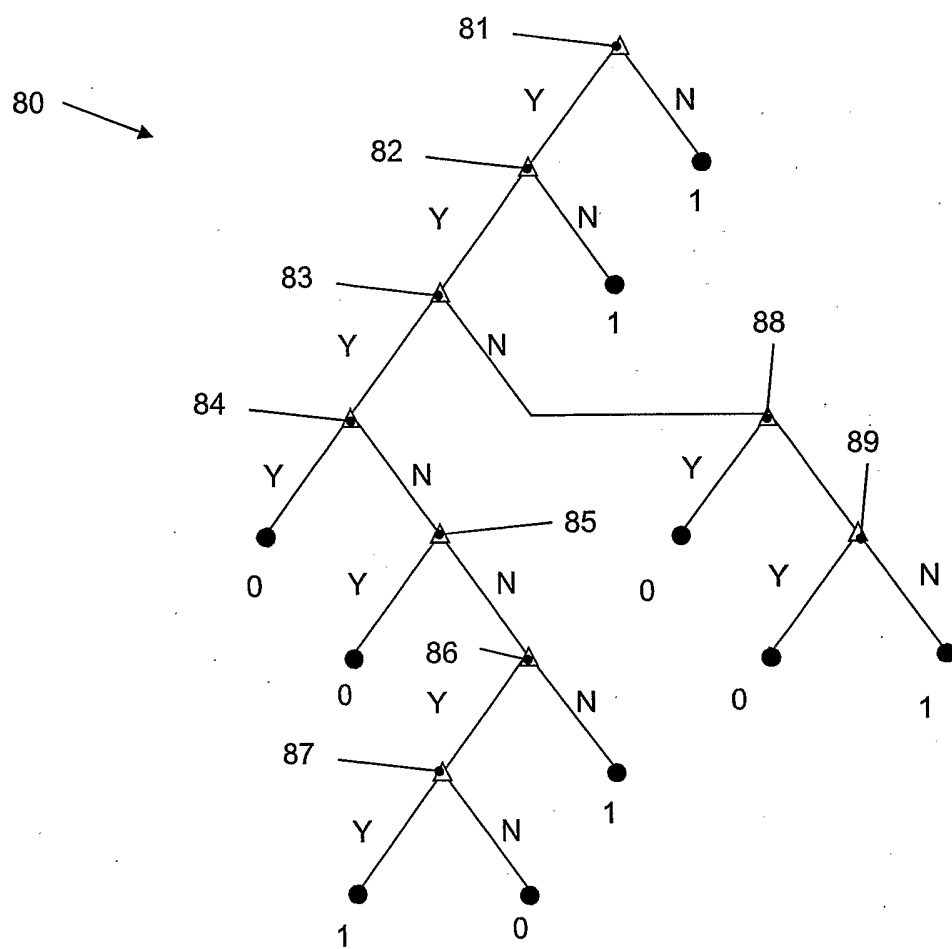


Fig. 9

8/14

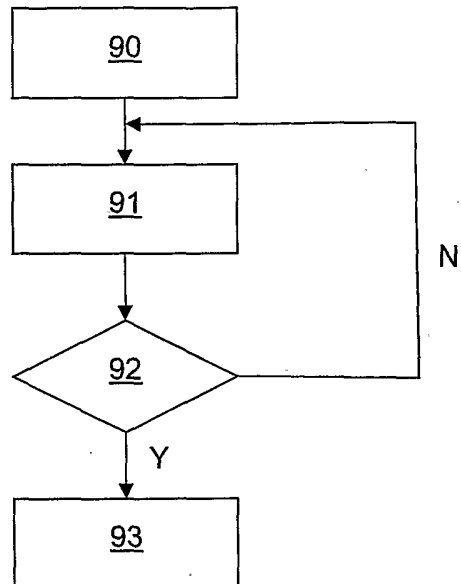


Fig. 10

9/14

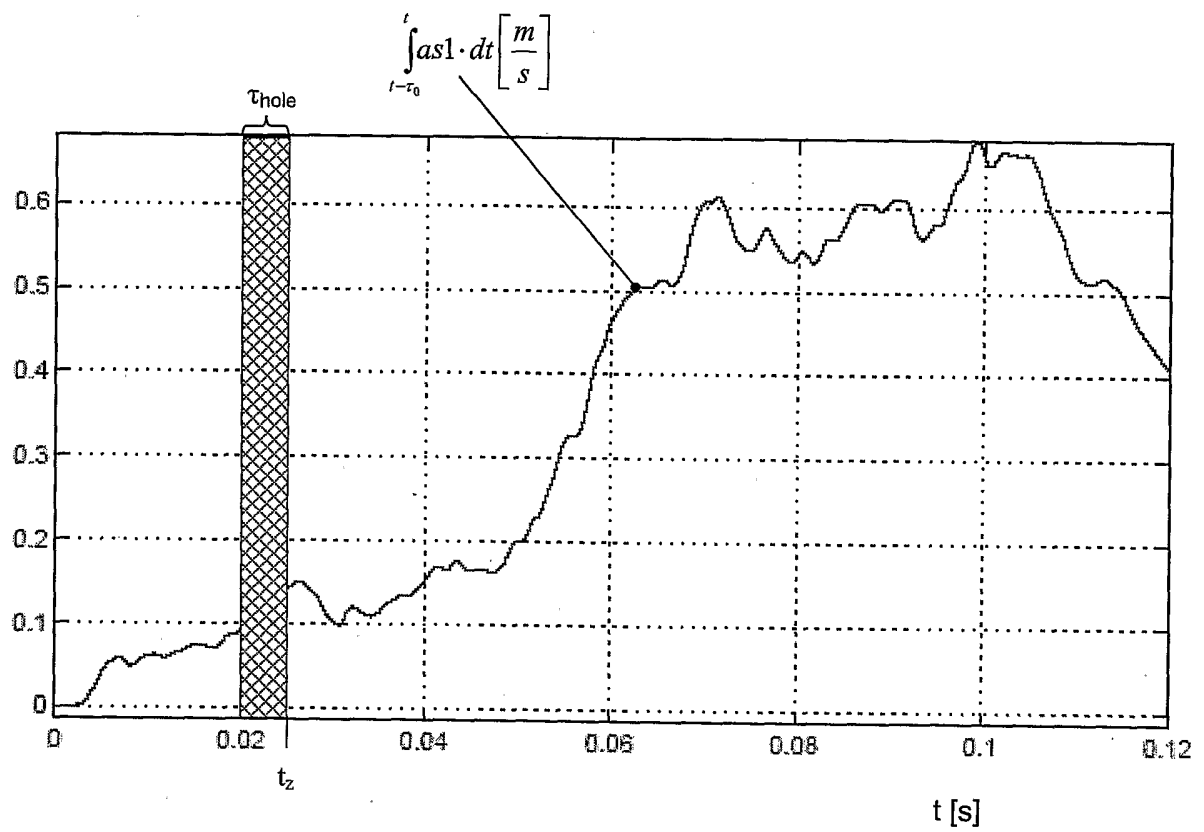


Fig. 11

10/14

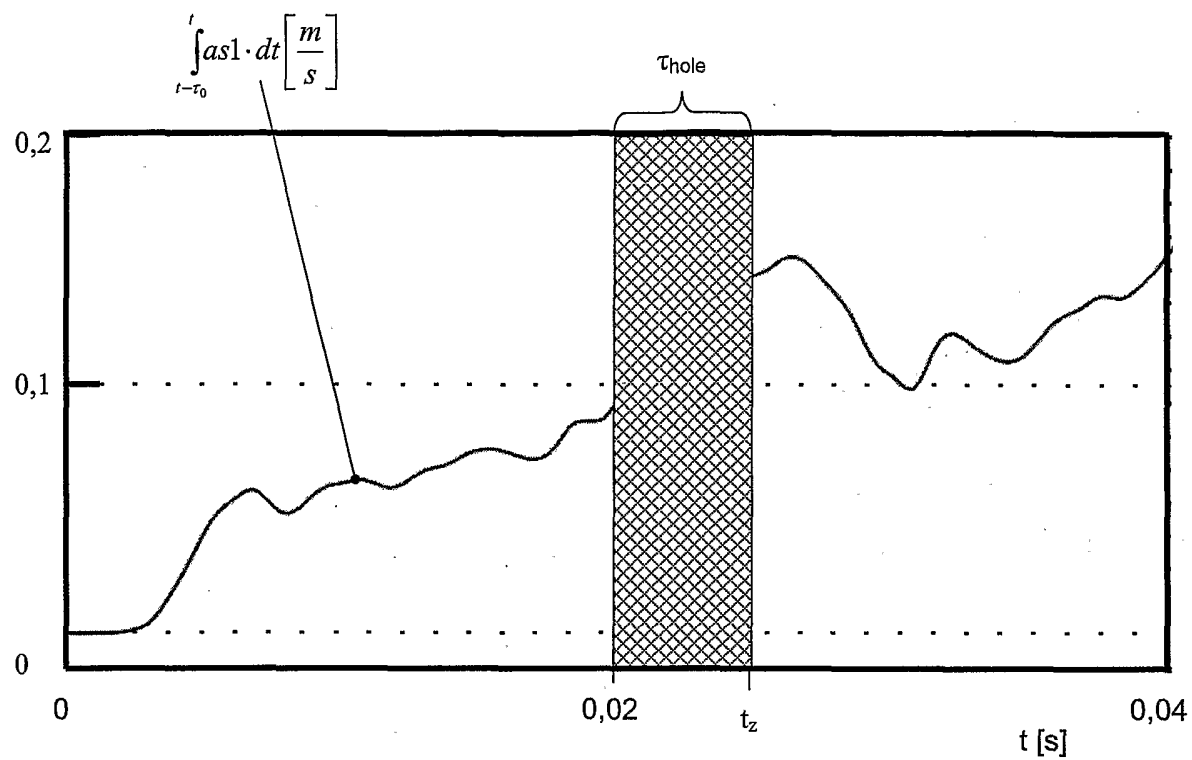


Fig. 12

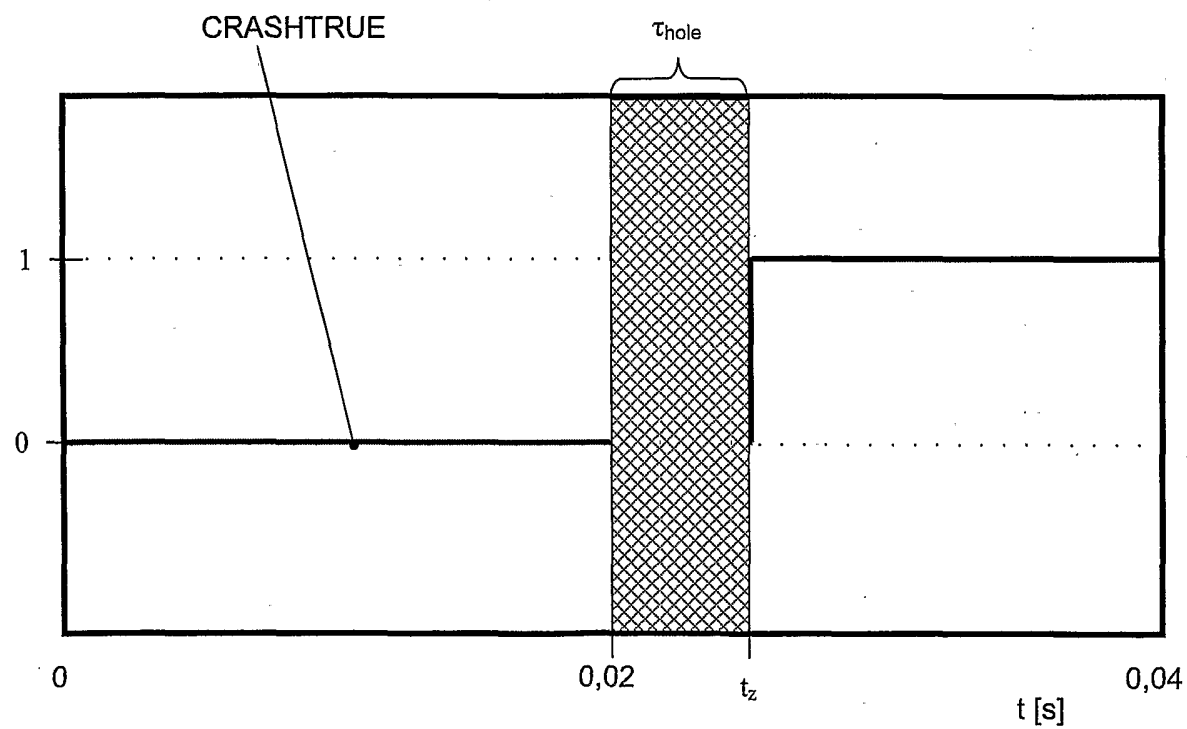


Fig. 13

11/14

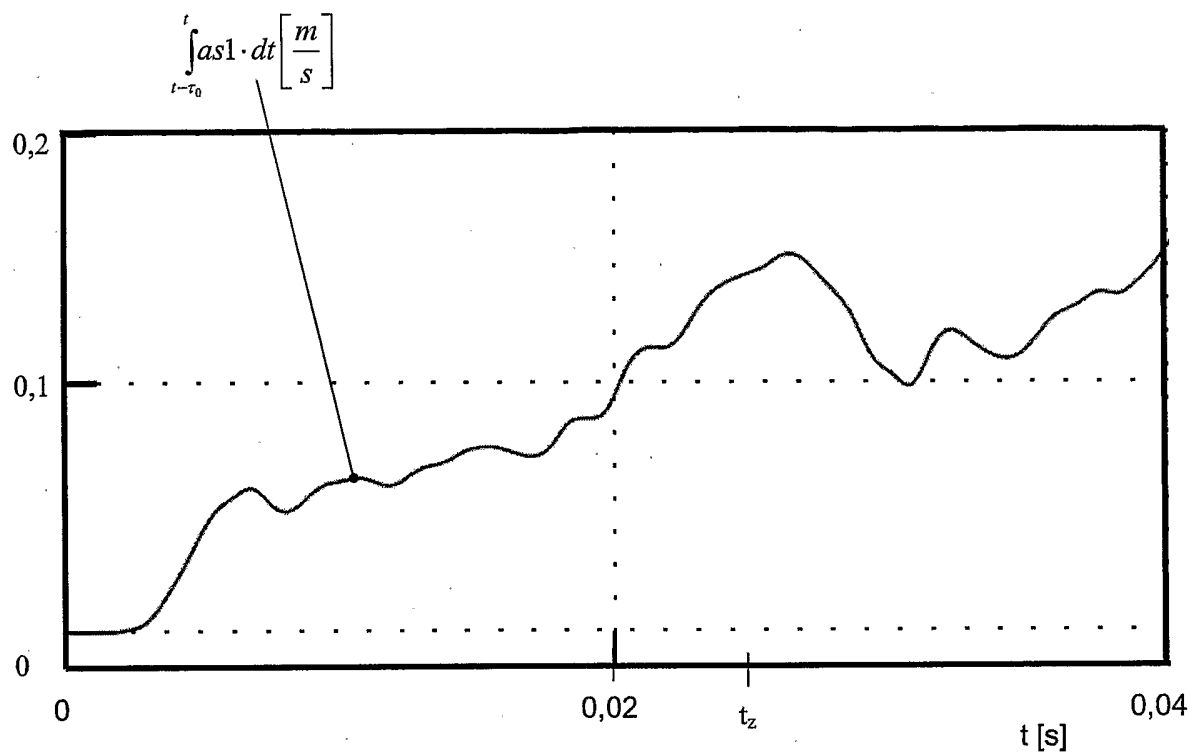


Fig. 14

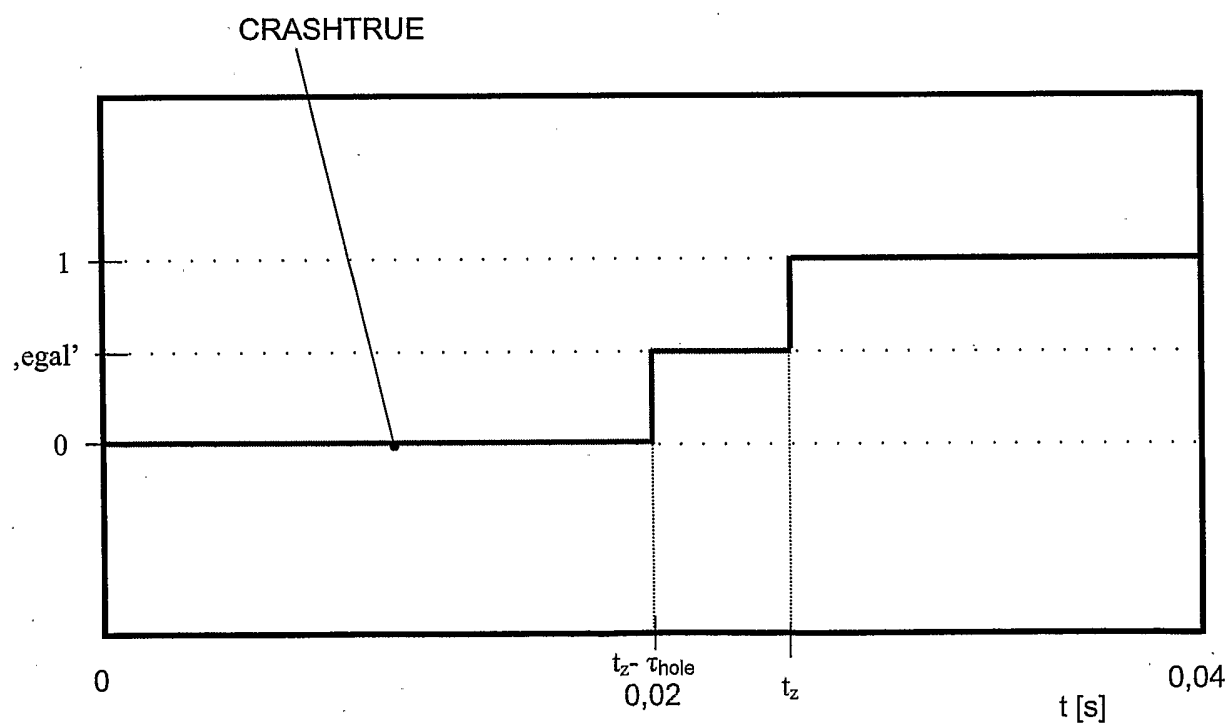


Fig. 15

12/14

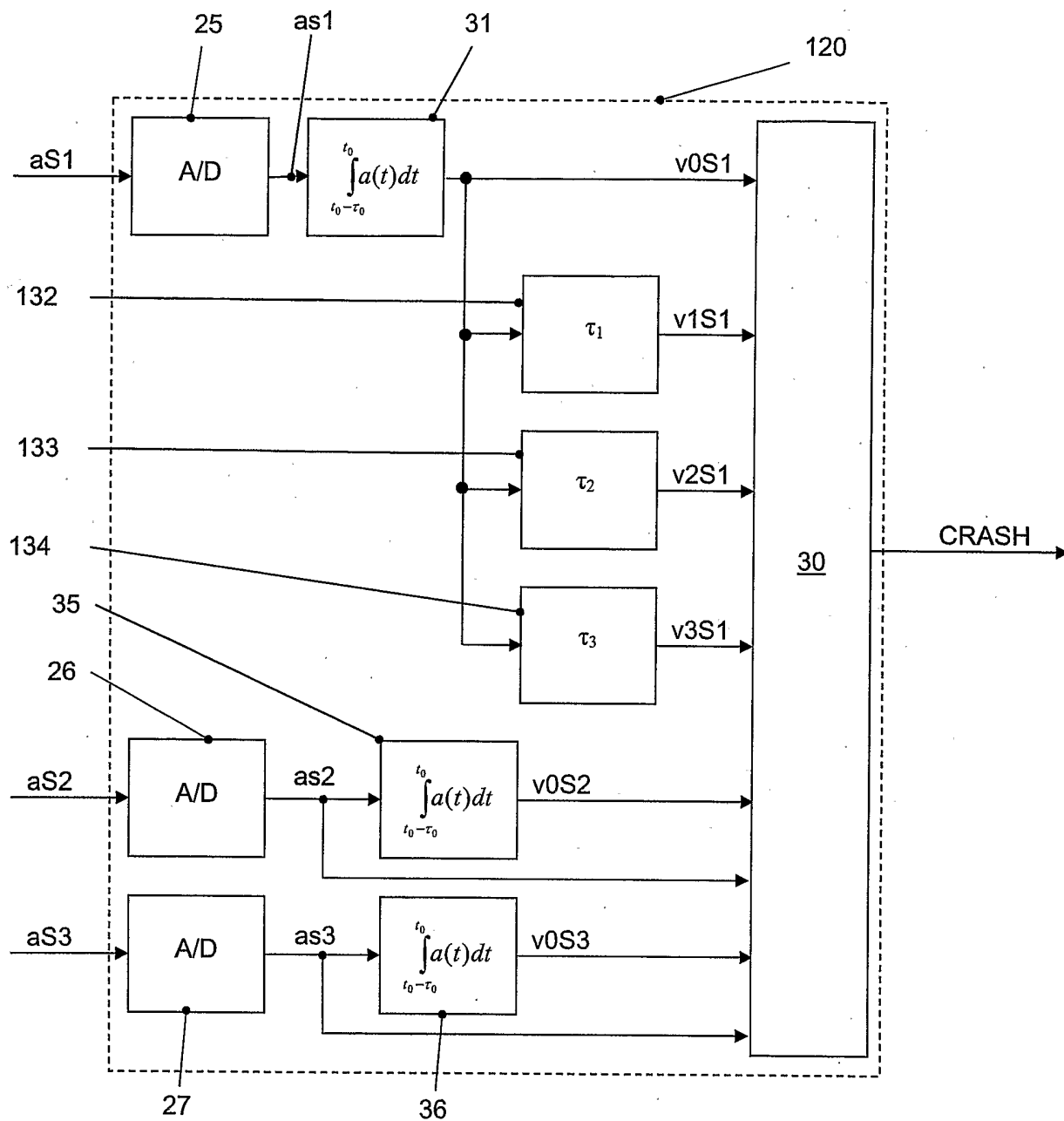


Fig. 16

13/14

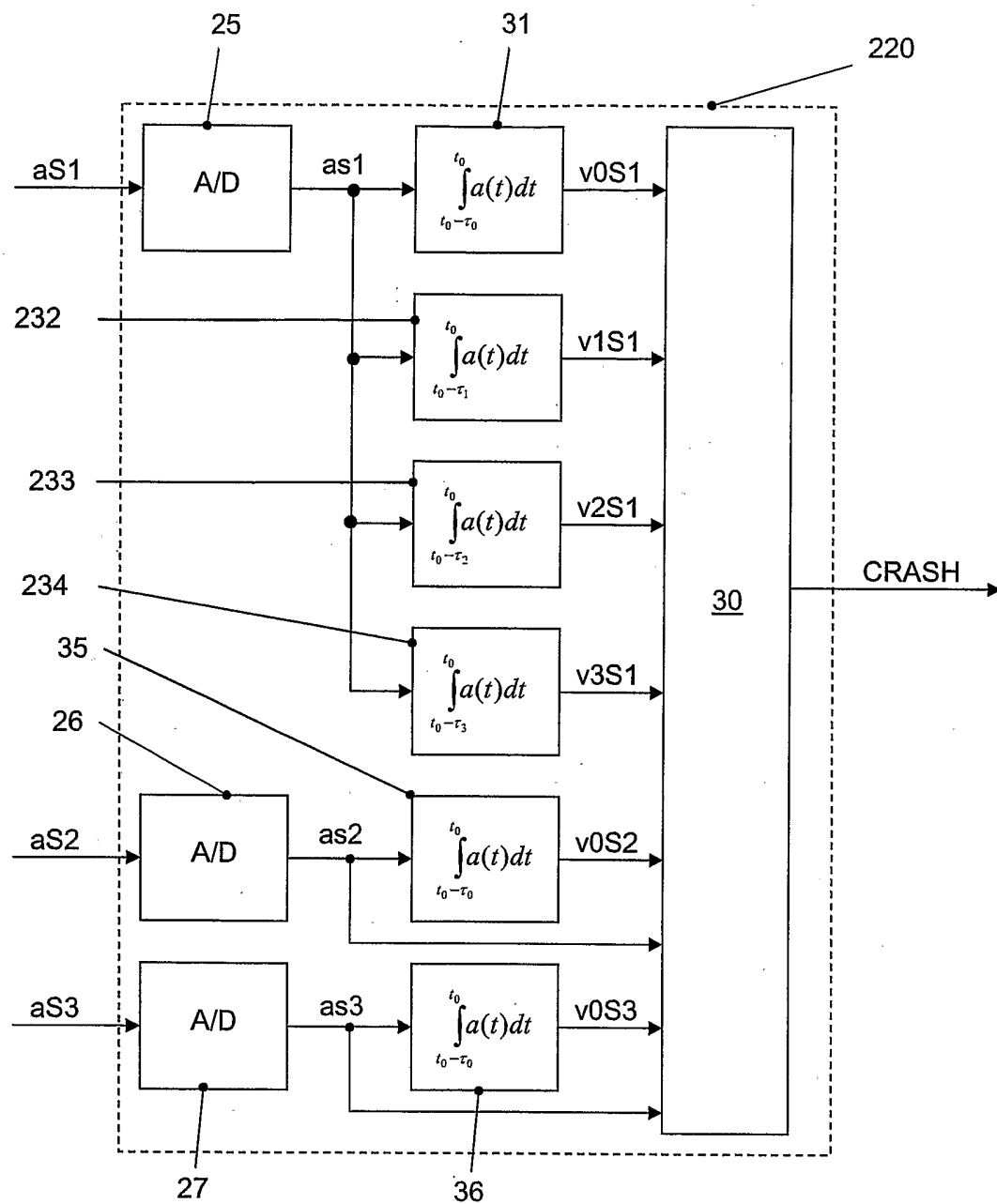


Fig. 17

14/14

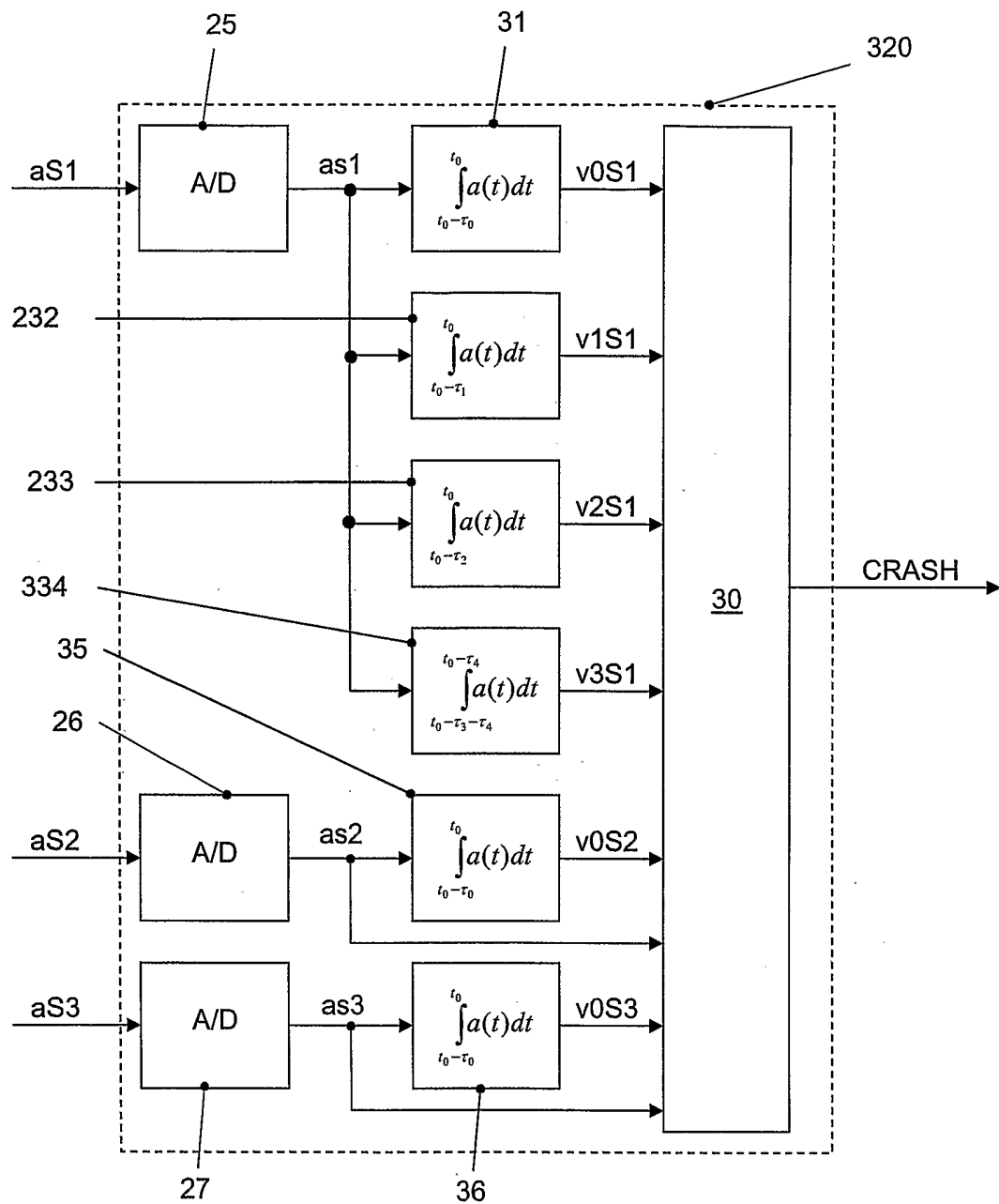


Fig. 18

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/EP2004/011534

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

IPC 7 B60R21/01

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

IPC 7 B60R

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 2002/147533 A1 (FOO CHEK-PENG ET AL) 10 October 2002 (2002-10-10)	1-9
A	paragraph '0004! - paragraph '0005! paragraph '0051! - paragraph '0054!; figures	10
X	WO 03/013911 A1 (TOYOTA JIDOSHA KABUSHIKI KAISHA; MIYATA, YUJIRO; IYODA, MOTOMI) 20 February 2003 (2003-02-20)	1-9
A	page 2, line 9 - page 3, line 27; figures	10
A	US 2002/188393 A1 (YOKOTA KEISHI ET AL) 12 December 2002 (2002-12-12) paragraph '0026! - paragraph '0052!; figures	1-10
	----- -/--	

☒ Further documents are listed in the continuation of box C.

☒ Patent family members are listed in annex.

* Special categories of cited documents:

- *A* document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- *E* earlier document but published on or after the international filing date
- *L* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- *O* document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- *P* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

- *T* later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
- *X* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
- *Y* document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.
- *G* document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

27 January 2005

Date of mailing of the international search report

03/02/2005

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Daehnhardt, A

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/EP2004/011534

C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	DE 101 03 661 C (BOSCH GMBH ROBERT) 8 August 2002 (2002-08-08) cited in the application paragraph '0004! - paragraph '0007!; figures -----	1,6
A	DE 100 40 111 A (BOSCH GMBH ROBERT) 28 February 2002 (2002-02-28) cited in the application paragraph '0004! - paragraph '0008!; figures -----	1,6
A	DE 100 16 142 A (VOLKSWAGENWERK AG) 25 April 2002 (2002-04-25) cited in the application paragraph '0015! - paragraph '0025!; figures -----	1,6

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International Application No

PCT/EP2004/011534

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)	Publication date
US 2002147533	A1	10-10-2002	DE 10215386 A1 IT MI20020739 A1	19-12-2002 09-10-2003
WO 03013911	A1	20-02-2003	JP 2003054359 A EP 1417116 A1 US 2004243294 A1	26-02-2003 12-05-2004 02-12-2004
US 2002188393	A1	12-12-2002	US 6463372 B1 US 2002177934 A1 JP 2001058552 A	08-10-2002 28-11-2002 06-03-2001
DE 10103661	C	08-08-2002	DE 10103661 C1 WO 02058968 A1 DE 50103361 D1 EP 1358093 A1 JP 2004517002 T US 2004117089 A1	08-08-2002 01-08-2002 23-09-2004 05-11-2003 10-06-2004 17-06-2004
DE 10040111	A	28-02-2002	DE 10040111 A1 AT 270633 T WO 0214113 A1 DE 50102805 D1 EP 1311413 A1 JP 2004505849 T US 2004031637 A1	28-02-2002 15-07-2004 21-02-2002 12-08-2004 21-05-2003 26-02-2004 19-02-2004
DE 10016142	A	25-04-2002	DE 10016142 A1 EP 1138559 A1	25-04-2002 04-10-2001

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen
PCT/EP2004/011534

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES
IPK 7 B60R21/01

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)

IPK 7 B60R

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, WPI Data, PAJ

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	US 2002/147533 A1 (FOO CHEK-PENG ET AL) 10. Oktober 2002 (2002-10-10)	1-9
A	Absatz '0004! - Absatz '0005! Absatz '0051! - Absatz '0054!; Abbildungen -----	10
X	WO 03/013911 A1 (TOYOTA JIDOSHA KABUSHIKI KAISHA; MIYATA, YUJIRO; IYODA, MOTOMI) 20. Februar 2003 (2003-02-20)	1-9
A	Seite 2, Zeile 9 - Seite 3, Zeile 27; Abbildungen -----	10
A	US 2002/188393 A1 (YOKOTA KEISHI ET AL) 12. Dezember 2002 (2002-12-12) Absatz '0026! - Absatz '0052!; Abbildungen ----- -/--	1-10

☒ Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen

☒ Siehe Anhang Patentfamilie

* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

A Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

E älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist

L Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

O Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

P Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist

T Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

X Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden

Y Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist

& Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

27. Januar 2005

Absenddatum des internationalen Recherchenberichts

03/02/2005

Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde
Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Daehnhardt, A

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen
PCT/EP2004/011534

C.(Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie ^a	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	DE 101 03 661 C (BOSCH GMBH ROBERT) 8. August 2002 (2002-08-08) in der Anmeldung erwähnt Absatz '0004! - Absatz '0007!; Abbildungen -----	1,6
A	DE 100 40 111 A (BOSCH GMBH ROBERT) 28. Februar 2002 (2002-02-28) in der Anmeldung erwähnt Absatz '0004! - Absatz '0008!; Abbildungen -----	1,6
A	DE 100 16 142 A (VOLKSWAGENWERK AG) 25. April 2002 (2002-04-25) in der Anmeldung erwähnt Absatz '0015! - Absatz '0025!; Abbildungen -----	1,6

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen

PCT/EP2004/011534

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
US 2002147533 A1	10-10-2002	DE 10215386 A1 IT MI20020739 A1	19-12-2002 09-10-2003
WO 03013911 A1	20-02-2003	JP 2003054359 A EP 1417116 A1 US 2004243294 A1	26-02-2003 12-05-2004 02-12-2004
US 2002188393 A1	12-12-2002	US 6463372 B1 US 2002177934 A1 JP 2001058552 A	08-10-2002 28-11-2002 06-03-2001
DE 10103661 C	08-08-2002	DE 10103661 C1 WO 02058968 A1 DE 50103361 D1 EP 1358093 A1 JP 2004517002 T US 2004117089 A1	08-08-2002 01-08-2002 23-09-2004 05-11-2003 10-06-2004 17-06-2004
DE 10040111 A	28-02-2002	DE 10040111 A1 AT 270633 T WO 0214113 A1 DE 50102805 D1 EP 1311413 A1 JP 2004505849 T US 2004031637 A1	28-02-2002 15-07-2004 21-02-2002 12-08-2004 21-05-2003 26-02-2004 19-02-2004
DE 10016142 A	25-04-2002	DE 10016142 A1 EP 1138559 A1	25-04-2002 04-10-2001