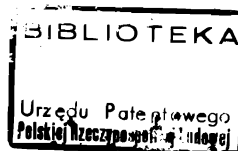


6 maja 1930 r.

E026 11/02

URZĄD PATENTOWY



RZECZYPOSPOLITEJ POLSKIEJ

OPIIS PATENTOWY

Nr 11661.

Marcin Lewandowski
(Grudziądz, Polska).

Kl. ~~45~~ a 20.

84a, 11/02

Maszyna do kopania płytkich rowów drenowych.

Zgłoszono 28 marca 1929 r.

Udzielono 15 lutego 1930 r.

Przedmiot wynalazku niniejszego stanowi maszyna do kopania płytkich rowów drenowych, wyposażona w silnik, urządzenie do ręcznego posuwania maszyny podczas pracy oraz podnośnik, usuwający z rowu ziemię wykopaną.

Maszyna według wynalazku niniejszego jest uwidoczniona na rysunku w rzucie pionowym.

Wszystkie części robocze maszyny są osadzone na ramie 1, wyposażonej w cztery koła biegowe 2, 3. Przednie koła biegowe 2 są osadzone na osi, umocowanej w wieszakach 35, przymocowanych do płytki 41, dającej się pokręcać w stosunku do ramy 1 tak iż przednie koła biegowe tworzą pokretny przodek, nastawiany zapomocą kierownicy 37. Posuw maszyny naprzód przy kopaniu rowów skutecznia się ręcz-

nie kołem 19 za pośrednictwem czterech kół zębatach 20, których wałki są osadzone w stojaku 21, i koła łańcuchowego 27, sprzężonego łańcuchem 26 z kołem łańcuchowym 25, umocowanym na osi tylnych kół biegowych. Napęd ręczny został zastosowany w maszynie według wynalazku w tym celu, aby umożliwić dostosowywanie szybkości jej posuwu do rodzaju gleby.

W tylnej części ramy 1 maszyny jest umieszczone urządzenie do kopania rowów, składające się z dwóch łańcuchów bez końca, opasujących bębny 4, 5, wykonane w postaci graniastopółów. Do łańcuchów tych są przymocowane naprzemian czerpaki 8 i noże 7, przyczem noże są rozmieszczone po trzy w każdym z szeregów i są nieco zagięte w kierunku swego ruchu. Urządzenie powyższe jest ustawione po-

chyło i służy jednocześnie jako podnośnik, doprowadzający wykopaną ziemię do żłobu 38, rozdzielającego się w pobliżu powierzchni ziemi na dwa żłoby, dzięki czemu ziemia, spadająca ze żłobów, układa się z obydwóch stron rowu. Noże 7 są osadzone wymiennie, dzięki czemu ostrzenie ich lub wymiana na nowe jest znacznie ułatwiona. Urządzenie powyższe może być posuwane jako całość w kierunku podłużnej swej osi podczas przewożenia maszyny lub ustalania głębokości kopanego rowu. Posuwanie podnośnika w kierunku podłużnej jego osi uskutecznia się zapomocą koła ręcznego, na którego wałku jest osadzone stożkowe koło zębate 14, zazębiające się ze stożkowym kołem zębata 15, zespolonem z naśrubkiem, osadzonym obracalnie, lecz nieprzesuwnie we wsporniku 39, przymocowanym do ramy 1 maszyny. Przez naśrubek 15 jest przesunięty nagwintowany koniec sworznia 9, osadzonego obracalnie, lecz nieprzesuwnie we wsporniku 42, również przymocowanym do ramy 1 maszyny. Końce sworznia 9 są połączone sztywno z uchwytnymi, obejmującymi osie bębnow 4, 5. Wskutek powyższego obracanie koła ręcznego, a przez to i koła 14, powoduje obracanie się koła 15 i zespolonego z niem naśrubka, który z kolei powoduje przesuwanie się sworznia 9 wraz z bębnami 4, 5 do góry lub nadół. Bębny podnośnika mogą być wprowadzone w ruch ręcznie lub zapomocą silnika. Napęd ręczny podnośnika uskutecznia się zapomocą zwykłej pędni z kół zębatych 30, 31, 32, 33, umocowanej zapomocą wsporników 29 na ramie 1 maszyny i napędzającej wał

22, osadzony obracalnie we wspornikach 23. Na zwróconym ku podnośnikowi końcu wału 22 jest umieszczone stożkowe koło zębate 18, zazębiające się z takimże kołem, umocowanym na tulei 17, osadzonej przesuwnie, lecz nieobracalnie na wałku 16, który obraca się wskutek tego łącznie z tuleją 17 jako całość. Na końcu wałka 16 jest osadzony ślimak 11, zazębiający się ze ślimacznicą 10, umocowaną na osi bębna 5. Na przeciwnym zaś końcu wału 22 jest osadzone stożkowe koło zębate 34, zazębiające się z takimże kołem, umocowanym na wale silnika 43. Wał 22 jest wyposażony ponadto w sprzęgło 28, umożliwiające włączanie i wyłączenie silnika.

Zastrzeżenie patentowe.

Maszyna do kopania płytkich rowów drenowych, znamienna tem, że jest wyposażona w urządzenie do kopania rowów, wykonane w postaci podnośnika (4, 5, 6, 8), pomiędzy którego czepkami są osadzone noże wymienne (7), przyczem podnośnik ten jest ustawiony pochyło i jest przesuwany w kierunku podłużnej swej osi zapomocą mechanizmu (9, 14, 15), urządzenie do ręcznego posuwania maszyny (19, 20, 21, 25, 26, 27), urządzenie do ręcznego napędu podnośnika (30, 31, 32, 33, 22, 18, 17, 16, 11, 10) oraz urządzenie do napędu podnośnika, względnie maszyny, zapomocą silnika (22, 28, 34, 43).

Marcin Lewandowski.

