



(51) 국제특허분류:

A61B 8/08 (2006.01)

A61B 8/00 (2006.01)

(21) 국제출원번호:

PCT/KR2017/004373

(22) 국제출원일:

2017 년 4 월 25 일 (25.04.2017)

(25) 출원언어:

한국어

(26) 공개언어:

한국어

(30) 우선권정보:

10-2017-0052863 2017 년 4 월 25 일 (25.04.2017) KR

(71) 출원인: 서강대학교 산학협력단 (SOGANG UNIVERSITY RESEARCH FOUNDATION) [KR/KR]; 04107 서울시 마포구 백범로 35, Seoul (KR).

(72) 발명자: 송태경 (SONG, Tai-Kyong); 03010 서울시 종로구 평창문화로 156, 101동 703호, Seoul (KR). 여선미 (YEO, Sunmi); 10374 경기도 고양시 일산서구 강선로 169, 1502동 1001호, Gyeonggi-do (KR). 윤창한 (YOON, Changhan); 46501 부산시 북구 구포만세길 115, 604호, Busan (KR).

(74) 대리인: 특허법인 충현 (CHUNG HYUN PATENT & LAW FIRM); 06779 서울시 서초구 동산로 23 베텔회관 8층, Seoul (KR).

(81)

지정국 (별도의 표시가 없는 한, 가능한 모든 종류의 국내 권리의 보호를 위하여): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84)

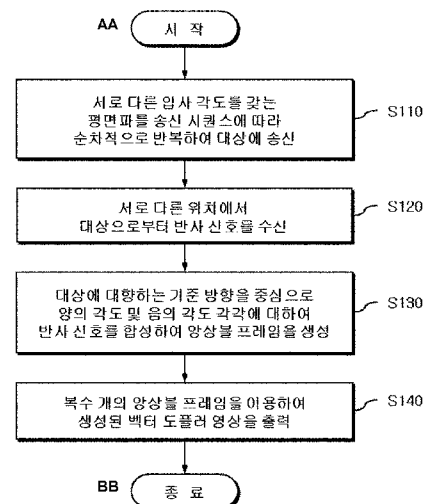
지정국 (별도의 표시가 없는 한, 가능한 모든 종류의 역내 권리의 보호를 위하여): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 유라시아 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 유럽 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

공개:

— 국제조사보고서와 함께 (조약 제21조(3))

(54) Title: DEVICE AND METHOD FOR GENERATING ULTRASOUND VECTOR DOPPLER IMAGE USING PLANE WAVE SYNTHESIS

(54) 발명의 명칭: 평면파 합성을 이용한 초음파 벡터 도플러 영상의 생성 장치 및 방법



S110 ... Sequentially and repeatedly transmit plane waves having different incident angles to target according to transmission sequence

S120 ... Receive reflection signals from target at different locations

S130 ... Generate ensemble frame by synthesizing reflection signals for each of positive angle and negative angle with respect to reference direction that faces target

S140 ... Output vector Doppler image generated using plurality of ensemble frames

AA ... Start

BB ... End

(57) Abstract: The present invention relates to technology for generating an ultrasound vector Doppler image using plane wave synthesis, and in a method for generating an ultrasound Doppler image, a preset number of plane waves having different incident angles are sequentially and repeatedly transmitted to a target according to a transmission sequence, reflection signals are received from the target at different locations, an ensemble frame is generated by synthesizing, among the received reflection signals, a preset number of reflection signals for each of a positive angle and a negative angle with respect to a reference direction facing the target, and a vector Doppler image generated using a plurality of ensemble frames is output.

(57) 요약서: 본 발명은 평면파 합성을 이용한 초음파 벡터 도플러 영상의 생성 기술에 관한 것으로, 초음파 도플러 영상의 생성 방법은, 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하고, 서로 다른 위치에서 대상으로부터 반사 신호를 수신하고, 수신된 반사 신호 중 대상에 대항하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력한다.

명세서

발명의 명칭: 평면파 합성을 이용한 초음파 벡터 도플러 영상의 생성 장치 및 방법

기술분야

- [1] 본 발명은 초음파 신호를 송수신하여 대상 객체에 대한 초음파 영상을 획득하는 기술에 관한 것으로, 특히 대상 객체에 평면파를 송수신하고 이를 합성함으로써 초음파 벡터 도플러 영상을 생성하는 장치 및 방법에 관한 것이다.

배경기술

- [2] 초음파 의료영상 시스템(ultrasound medical imaging system)은 인체 내에 초음파 신호를 송수신한 후, 반사된 신호에 포함된 정보를 이용함으로써, 비침습적으로 인체 내부의 구조 및 특성을 영상화하는 장비이다. 초음파 의료영상장치는 다양한 형태의 임상정보를 제공하고 있는데, 움직이는 임의의 대상을 찾아낼 때 대상의 운동 정도를 얻기 위해 도플러 영상 기법이 활용될 수 있다. 특히, 인체 내의 혈류 정보 등을 실시간으로 조사하기 위하여 사용되는 도플러 영상 기법은 그 중요성이 날로 증대되고 있다.
- [3] 인체 내부의 혈류의 속도 및 변화, 1차원 또는 2차원적인 혈류의 분포, 혈관과 심장 내부의 단면 및 입체적인 형태에 대한 정량적인 정보는 심장 및 순환기 계통의 질병을 진단함에 있어서 매우 중요하다. 따라서, 다양한 방식으로 혈류에 대한 정보를 추출하는 기법들이 활발히 연구되고 있다. 종래에는 대부분의 방법이 인체 내부의 특정 위치에서의 혈류 정보를 분리하여 관찰할 수 없다는 문제점을 지니고 있었다. 그러나, 초음파 도플러 시스템은 최근 급속한 기술적인 진보를 이루어, 이러한 문제를 해결하고 혈류의 시간에 따른 동적인 정보를 제공할 수 있기 때문에 순환기 계통의 질병 진단에 필수적인 기기로서 널리 사용되고 있다.
- [4] 지난 수십 년간 기존 초음파 진단기기는 B-mode, Color flow, Doppler mode 등을 기반으로 인체 내의 해부학적 구조를 보여주는 역할에 한정되어 있어, 질병을 진단하기 위해서는 해부학적 정보를 바탕으로 기능 검사를 수행해야 했다. 한편, 최근에는 기능성 혈류 영상(functional flow image) 기술이 많이 연구되고 있다. 기능성 혈류 영상이란 해부학적 신호를 영상화하는 것뿐만 아니라, 혈류 신호의 특성을 분석한 뒤 정량화하여 지표로 나타내어 영상화하는 것을 의미한다. 기능성 혈류 영상은 인체 내에서 어떠한 현상이 발생하는지에 대한 기능적인 측면을 영상화하는 점에서 기존의 해부학적 영상과는 다르다.
- [5] 벡터 도플러(vector doppler) 기법은 운동 속도와 방향에 대한 정량적인 정보를 얻을 수 있다는 장점이 있는데, 이로 인해 음파의 진행과 추정 대상의 운동 방향이 수직을 이루어 일반적인 자기 상관기법 만으로는 도플러 현상을 추정해 낼 수 없는 경우에 많이 이용된다. 예를 들어 피부와 평행하게 위치하는

경동맥의 경우 일반적인 초음파 의료 영상 장치는 배열 변환자에서 초음파를 수직으로 송신하기 때문에 도플러 편이 주파수가 '0'이 되어 혈류를 파악할 수 없다. 그러나, 벡터 도플러 기법을 이용하면 송신 초음파의 빔 방향을 기울이지 않고도 경동맥의 혈류를 파악할 수 있으며, 각 영상점에서 혈류의 속도와 방향을 확인할 수 있어서, 혈관 질환의 진단에 매우 유리하다.

- [6] 생체 신호의 특성을 제대로 분석하기 위해서는 생체 신호에 대한 정확한 정보가 제공되어야 한다. 제공되는 생체 신호는 도플러 주파수로부터 계산된 혈류 정보로서, 도플러 주파수를 구하기 위해서는 앙상블(ensemble)의 개수만큼의 송수신과정이 필요하기 때문에, 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)가 제한되게 된다. 이때, 도플러 영상의 프레임 레이트는 혈류 정보의 샘플링 주파수가 된다. 혈류 정보 분석의 높은 정확성을 위해서는 충분한 혈류 정보가 있어야 하므로, 샘플링 레이트(sampling rate)가 높아야 하는 제한이 뒤따른다.
- [7] 따라서, 초음파 영상의 높은 프레임 레이트를 유지하면서도 감도 및 정확도를 향상시킬 수 있는 영상 처리 기법이 요구된다. 이를 위해 집속 빔(focused beam)에 비해 상대적으로 높은 프레임 레이트를 가질 수 있는 평면파를 이용할 수 있으며, 이하에서 제시되는 선행기술문헌에는 이러한 평면파를 이용한 혈류 영상 생성 방식을 소개하고 있다.

[8] <선행기술문헌>

[9] 한국공개특허 제2013-0115822호, 2013년10월22일 공개

발명의 상세한 설명

기술적 과제

- [10] 본 발명이 해결하고자 하는 기술적 과제는, 초음파의 진행과 추정 대상의 운동 방향이 수직을 이루는 경우에 활용하는 벡터 도플러 기법에서, 집속 빔을 사용하는 경우의 제한된 프레임 레이트를 갖는 약점을 극복하고, 평면파의 활용에 따라 영상의 해상도 및 감도가 저하되는 문제를 해결하고자 한다.

과제 해결 수단

- [11] 상기 기술적 과제를 해결하기 위하여, 본 발명의 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법은, 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하는 단계; 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신하는 단계; 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대향하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하는 단계; 및 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력하는 단계를 포함한다.
- [12] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법에서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 미리 설정된 개수의 반사

신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 상기 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를 재사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음 순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는 제 2 앙상블 프레임을 생성할 수 있다.

- [13] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법에서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의 평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사 신호를 합성할 수 있다.
- [14] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법에서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에 따라 반사 신호를 선택하여 상기 앙상블 프레임을 합성할 수 있다.
- [15] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법에서, 상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의 송신 주파수를 상기 앙상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에 따른 반사 신호의 개수로 제산한 값으로 설정될 수 있다.
- [16] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법에서, 상기 벡터 도플러 영상을 출력하는 단계는, 상기 앙상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여 동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하는 단계; 복조된 상기 앙상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계; 및 추정된 상기 도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성하는 단계를 포함할 수 있다.
- [17] 여기서, 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계는, 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워 스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균 주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출할 수 있다. 또한, 생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을 제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 단계를 더 포함할 수 있다. 나아가, 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계는, 위상 편이(phase shift)를 이용한 자기 상관(autocorrelation), 시간 편이(time shift)를 이용한 상호 상관(crosscorrelation), all-pole 모델을 이용한 자기 회귀(auto-regression) 및 고유 벡터를 이용한 고유값 분해(eigen-decomposition) 중 적어도 하나를 이용하여 수행될 수 있다.
- [18] 상기 기술적 과제를 해결하기 위하여, 본 발명의 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치는, 일정한 주기로 평면파를 발생시키는 펄서; 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하고, 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신하는 송수신부; 및 수신된 상기 반사 신호 중

상기 대상에 대항하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하고, 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력하는 처리부를 포함한다.

- [19] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 처리부는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 상기 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를 재사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음 순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는 제 2 앙상블 프레임을 생성할 수 있다.
- [20] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 처리부는, 상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의 평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사 신호를 합성함으로써 상기 앙상블 프레임을 생성할 수 있다.
- [21] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 처리부는, 상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에 따라 반사 신호를 선택하여 상기 앙상블 프레임을 합성할 수 있다.
- [22] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의 송신 주파수를 상기 앙상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에 따른 반사 신호의 개수로 제산한 값으로 설정될 수 있다.
- [23] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 처리부는, 상기 앙상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여 동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하고, 복조된 상기 앙상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하며, 추정된 상기 도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성할 수 있다.
- [24] 여기서, 상기 처리부는, 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워 스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균 주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출할 수 있다. 또한, 상기 처리부는, 생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을 제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 클러터 필터를 더 포함할 수 있다.
- [25] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 서로 다른 입사 각도는, 배열 변환자(array transducer)를 이용하여 각도에 따른 시간 지연을 통해 형성될 수 있다.
- [26] 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 장치에서, 상기 반사 신호는, 배열 변환자를 이용하여 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사된 에코(echo)

신호를 집속함으로써 수신될 수 있다.

발명의 효과

- [27] 본 발명의 실시예들은, 집속 빔에 비해 상대적으로 높은 프레임 레이트를 확보할 수 있는 평면파 합성을 이용하여 벡터 초음파 도플러 영상을 구현하되, 다중-각도를 이용해 앙상블 데이터를 합성함으로써 영상의 해상도 및 감도가 향상된 초음파 영상을 제공할 수 있다.

도면의 간단한 설명

- [28] 도 1은 벡터 도플러 초음파 방식을 설명하기 위한 도면이다.
 [29] 도 2는 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도(multi-angular) 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면이다.
 [30] 도 3은 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도 벡터 도플러 방식에 따른 평면파의 송신 시퀀스(sequence)와 합성 방식을 예시한 도면이다.
 [31] 도 4는 본 발명의 일 실시예에 따른 평면파 합성을 이용한 초음파 도플러 영상의 생성 방법을 도시한 흐름도이다.
 [32] 도 5는 평면파를 이용한 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면이다.
 [33] 도 6은 다중-각도의 평면파를 이용한 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면이다.
 [34] 도 7은 반복 송신 시퀀스에서 앙상블 프레임을 생성하는 방식을 설명하기 위한 도면이다.
 [35] 도 8은 본 발명의 일 실시예에 따른 평면파 합성을 이용한 초음파 도플러 영상의 생성 장치를 도시한 블록도이다.
 [36] 도 9 및 도 10은 단일 각도를 이용한 벡터 도플러 영상과 다중-각도를 이용한 벡터 도플러 영상과 그에 따른 평균 제곱근 오차(RMS error)를 비교한 실험예이다.
 [37] <부호의 설명>
 [38] 10: 펄서(pulser)
 [39] 20: 송수신부
 [40] 30: 처리부
 [41] 40: 디스플레이부

발명의 실시를 위한 최선의 형태

- [42] 본 발명의 일 실시예에 따른 초음파 도플러 영상의 생성 방법은, 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하는 단계; 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신하는 단계; 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대향하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하는 단계; 및 복수 개의 앙상블 프레임을

이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력하는 단계를 포함한다.
발명의 실시를 위한 형태

- [43] 본 발명의 실시예들을 설명하기에 앞서, 혈류 영상에 적합한 초음파 기술에서의 고려사항을 살펴보고, 본 발명의 실시예들이 채택하는 평면파의 사용에 따른 종래의 초음파 도플러 기술의 문제점들을 검토한 후, 이들 문제점을 해결하기 위해 본 발명의 실시예들이 채택하고 있는 기술적 수단을 순차적으로 소개하도록 한다.
- [44] 움직이는 임의의 대상을 찾아내기 위해 초음파 도플러 기법이 활용될 수 있으며, 피부와 수평하게 위치한 경동맥 내의 혈류와 같이 초음파의 진행과 추정 대상의 운동 방향이 수직을 이루는 경우에는 특히 벡터 도플러 기법을 활용하는 것이 적합함을 설명하였다.
- [45] 도 1은 벡터 도플러 초음파 방식을 설명하기 위한 도면으로서, 서로 다른 두 위치에서 도플러 신호를 측정한 후, 이들을 측정 위치 정보에 따라 합성하는 연산 방식을 제공한다. 이러한 벡터 도플러 기법은 임의의 대상 지점에 대해서도 서로 다른 위치에서 추정된 도플러 편이 주파수가 신뢰할 수 있다는 가정에 기반하여 두 추정 결과를 합성 연산한다. 따라서 벡터 도플러 기법은 신뢰성 있는 도플러 편이 추정기가 필요하다. 도플러 효과를 이용하여 어떤 한 지점에서 대상의 운동을 추정하기 위해서는 대상으로부터 송출되는 음파 또는 장치에서 대상으로 송신한 펄스파의 반사 신호를 반복적으로 취득해야 한다. 이때, 신호를 반복 취득하는 횟수를 앙상블(ensemble)이라 하며, 그 반복 주기의 역수를 펄스 반복 빈도(pulse repetition frequency, PRF)라 한다.
- [46] 펄스 반복 빈도는 도플러 편이 주파수를 추정하는데 필요한 샘플링 주파수로 분석할 수 있으며, 앙상블은 하나의 지점에서 펄스 반복 빈도의 주파수로 샘플링된 총 샘플수가 된다. 따라서 나이퀴스트 샘플링 이론(Nyquist sampling theorem)에 의해 측정할 수 있는 도플러 편이 주파수는 펄스 반복 빈도의 절반까지로 제한된다. 또한, 펄스 반복 빈도가 너무 낮을 경우 추정되는 도플러 편이 신호에 에일리어싱(aliasing)이 발생하며, 펄스 반복 빈도가 너무 높을 경우 움직임이 없는 클러터(clutter) 신호와 구분이 힘들어 도플러 추정 성능이 저하될 수 있다.
- [47] 한편, 혈류의 방향 및 속도에 대한 정보를 제공하는 벡터 도플러 기법은 종래의 집속 빔(focused beam)을 이용하는 경우 제한된 프레임 레이트를 가짐으로써 앙상블 데이터의 개수에 제한이 존재하였다. 따라서, 종래의 집속 빔을 이용하였을 경우 혈류의 속도 및 방향 추정, 그리고 혈류 표현의 민감도가 저하되는 현상이 나타났다. 이러한 문제점을 개선하기 위해 프레임 레이트를 증가시키기 위해 평면파(plane wave)가 도입되었다.
- [48] 평면파는 집속 빔 방식에 비해 상대적으로 높은 프레임 레이트를 가질 수 있기 때문에 제한이 적은 앙상블 데이터를 가질 수 있다. 그러나 평면파의 경우 송신

집속을 하지 않기 때문에 영상의 해상도 및 민감도가 저하되며, 정확한 혈류의 속도 및 방향 정보를 제공하지 못한다는 약점을 가진다.

[49] 이러한 약점을 극복하기 위해, 이하에서 기술되는 본 발명의 실시예들은 높은 프레임 레이트 확보를 위한 평면파를 사용하면서도, 평면파의 전송각도를 다양하게 구현하고 이러한 다양한 각도의 입사 프레임을 합성하여 하나의 앙상블 프레임을 구성하는 다중-각도(multi-angular) 벡터 도플러 방식을 제안한다.

[50] 도 2는 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도(multi-angular) 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면으로서, 벡터 도플러 방식의 특성에 따른 좌/우 방향의 경사각에 따라 초음파 트랜스듀서(transducer)(20)를 통해 평면파를 송신하되, 각각의 좌/우 방향마다 하나의 일률적인 각도가 아닌 서로 다른 송신 각도를 구현하였다. 도 2를 참조하면, 각각의 좌/우 경사각별로 3개씩 총 6개의 조향면(steered plane)이 형성되며, 이로부터 다중-각도 평면파가 송신될 수 있음을 예시하고 있다. 여기서, 다중-각도의 개수는 앙상블 프레임을 형성하기 위해 사용되는 수신 신호의 개수에 따라 결정될 수 있으며, 그 개수가 많을수록 해상도 및 민감도가 개선될 수 있으나, 합성에 수반되는 입사 영상의 개수에 반비례하여 프레임 레이트가 감소될 수 있으므로 본 발명의 실시예들이 구현되는 환경에 따라 적절한 값으로 결정되어야 할 것이다.

[51] 도 3은 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도 벡터 도플러 방식에 따른 평면파의 송신 시퀀스(sequence)와 합성 방식을 예시한 도면이다. 평면파는 일정한 주기에 따라 펄서(pulser)를 통해 생성되어 트랜스듀서를 통해 대상에 송신되고 그로부터 반사 신호가 발생하게 된다. 이렇게 송신되는 평면파들은 앞서 도 2를 통해 조합된 서로 상이한 각도로 송신되는데, 각각의 입사 신호들은 하나의 세트(set)를 구성하는 일련의 순서인 송신 시퀀스(sequence)에 따라 전달될 수 있다. 이러한 반복 주기의 역수가 펄스 반복 빈도(pulse repetition frequency, PRF)로서, 도 3에는 p1, n1, p2, n2, p3, n3가 하나의 주기를 형성하여 반복되고 있다. 여기서, 대상에 대향하는 기준 방향(예를 들어, 대상에 수직인 방향을 기준 방향으로 설정할 수 있다)을 중심으로 입사 신호와 대상이 이루는 각도를 정의할 수 있으며, p는 양(positive)의 방향, n은 음(negative)의 방향을 나타내고, 각각의 방향별로 3개의 각도를 달리해가며 평면파를 송신하고 있음을 알 수 있다.

[52] 도 3을 참조하면, 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도 벡터 도플러 방식은, 양의 방향 및 음의 방향별로 각각 3개의 다중-각도 평면파에 따른 반사 신호를 합성하게 된다. 이렇게 합성된 신호가 앙상블 데이터(프레임)로서, 3개의 반사 신호가 1개의 앙상블 데이터를 생성한다. 이때, 연속하는 반사 신호로부터 앙상블 데이터를 생성함에 있어서 다양한 반사 신호의 선택 방식이 활용될 수 있다. 도 3에는 최대한 많은 프레임 레이트를 확보하기 위해 연속하는 반사 신호를 순차적으로 슬라이딩(sliding)하면서 앙상블 데이터의 합성이 이루어지고

있음을 예시하였다. 합성에 필요한 반사 신호의 선택에 따른 프레임 레이트의 차이는 이후 도 7을 통해 구체적으로 설명하도록 한다.

- [53] 한편, 도 3에는 송신 시퀀스의 일례로서, p1, n1, p2, n2, p3, n3의 순서가 예시되어 있으나, 이러한 송신 시퀀스는 양의 방향 또는 음의 방향, 그리고 교차 순서가 다양하게 조합되어 구성될 수 있다. 예를 들어, n1, p1, n2, p2, n3, p3와 같은 시퀀스가 활용 가능할 뿐만 아니라, p1, p2, p3, n1, n2, n3의 순서 또는 n1, n2, n3, p1, p2, p3의 순서 역시 활용 가능하다.
- [54] 종래의 평면파를 이용한 도플러 영상이 집속 빔 방식에 비해 송신 집속의 부재에 따른 영상의 해상도 및 민감도가 저하되는 약점을 극복하기 위해, 도 2 및 도 3을 통해 제안한 바와 같이, 본 발명의 실시예들은 다중-각도의 평면파를 이용한 벡터 도플러 영상을 도출하였다. 이하에서는 도면을 참고하여 본 발명의 실시예들을 보다 구체적으로 설명한다.
- [55] 도 4는 본 발명의 일 실시예에 따른 평면파 합성을 이용한 초음파 도플러 영상의 생성 방법을 도시한 흐름도로서, 다음과 같은 과정을 포함한다.
- [56] S110 단계에서, 초음파 도플러 영상의 생성 장치는, 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신한다. 펄서(pulser)를 통해 생성된 초음파 신호는 트랜스듀서를 통해 다중-각도의 평면파로서 목표로 하는 대상에 전달된다. 다중-각도의 평면파를 생성하기 위해 다양한 기술적 수단이 활용될 수 있는데, 예를 들어 배열 변환자(array transducer)를 이용하여 각도에 따른 시간 지연을 통해 서로 다른 입사 각도를 형성할 수 있을 것이다.
- [57] S120 단계에서, 상기 초음파 도플러 영상의 생성 장치는, 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신한다. 벡터 도플러 기술은 대상의 운동 방향과 속도를 추정하기 위해 적어도 2개의 서로 다른 방향에서 반사 신호를 수신하게 된다. 반사 신호의 수신 역시 다양한 기술적 수단이 활용될 수 있는데, 예를 들어 배열 변환자의 서로 위치의 일부 소자(element)를 활용하거나 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사된 에코(echo) 신호를 집속함으로써 수신할 수 있을 것이다.
- [58] S130 단계에서, 상기 초음파 도플러 영상의 생성 장치는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대항하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성한다. 이 과정에서는, 상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의 평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사 신호를 합성함으로써, 상기 앙상블 프레임을 생성하게 된다. 따라서, 상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의 송신 주파수를 상기 앙상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에 따른 반사 신호의 개수로 제산한 값이 된다. 구조적으로 다중-각도의 평면파 합성의 경우 영상의 품질과 프레임 레이트는

서로 반비례의 관계를 가지므로, 트레이드오프(tradeoff)를 고려하여 합성에 사용된 반사 신호의 개수를 결정할 필요가 있다.

- [59] 이때, 상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에 따라 반사 신호를 선택하여 상기 앙상블 프레임을 합성할 수 있다. 즉, 반드시 송신 평면파에 대응하는 반사 신호의 순서대로 앙상블 프레임을 합성해야만 하는 것이 아니며, 본 발명의 실시예가 구현되는 환경과 요구 사항에 적합하도록 다양한 프레임 선택 방식과 순서가 활용될 수 있다.
- [60] S140 단계에서, 상기 초음파 도플러 영상의 생성 장치는, 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력한다. 이를 위해, 상기 앙상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여 동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하고, 복조된 상기 앙상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하며, 추정된 상기 도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성한다.
- [61] 여기서, 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 과정은, 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워 스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균 주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출할 수 있다.
- [62] 또한, S140 단계는, 생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을 제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 과정을 더 포함하는 것이 바람직하다. 즉, 클러터 필터를 이용하여 혈류(또는 적혈구)로부터 반사되는 신호가 아닌, 혈관벽이나 인체조직으로부터 반사되는 클러터 신호를 제거한다. 이러한 클러터 신호는 주파수 스펙트럼 상 매우 낮은 대역에서 존재하는 신호로서, 무한 임펄스 응답 필터(IIR filter)를 이용하여 클러터 필터를 설계할 수 있다. 클러터 필터는 혈류의 도플러 주파수 추정의 오차를 줄이는데 유용하다.
- [63] 한편, 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 과정은, 위상 편이(phase shift)를 이용한 자기 상관(autocorrelation), 시간 편이(time shift)를 이용한 상호 상관(crosscorrelation), all-pole 모델을 이용한 자기 회귀(auto-regression) 및 고유 벡터를 이용한 고유값 분해(eigen-decomposition)와 같은 다양한 방식 중 적어도 하나를 이용하여 수행될 수 있으며, 개별적인 추정 방식의 자세한 소개는 본 발명의 본질을 흐릴 우려가 있으므로 여기서는 그 설명을 생략한다.
- [64] 도 5는 평면파를 이용한 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면으로서, 양의 방향 및 음의 방향별로 각각 경사각 '+10'도와 '-10'도를 갖는 평면파를 반복하여 송신 시퀀스를 구성함을 예시하고 있다. 여기서, 양의 방향으로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호들(실선으로 표시)로부터 양의 앙상블 데이터가 합성되고, 음의 방향으로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호들(점선으로 표시)로부터 음의 앙상블 데이터가 합성된다. 예를 들어, 도 5에서 펄스 반사 빈도(PRF)가 10KHz인 경우, 첫 번째 '+10'도의 데이터와 다음의 '-10'도의 데이터 사이의 펄스

반사 빈도는 5KHz가 된다.

- [65] 도 6은 다중-각도의 평면파를 이용한 벡터 도플러 방식을 설명하기 위한 도면으로서, 도 5에 비해 경사각(angled angle) 외에 합성각(compounding angle)이 제시되었다. 따라서, 2개의 경사각 '+10'도 및 '-10'도에 3개의 합성각 '+4', '0', '-4'를 적용하면, 총 6개의 송신 각도 '+14', '-6', '+10', '-10', '+6', '-14'가 도출되어 하나의 송신 시퀀스를 형성한다. 여기서, 양의 방향으로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호들(실선으로 표시)로부터 양의 앙상블 데이터가 합성되고, 음의 방향으로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호들(점선으로 표시)로부터 음의 앙상블 데이터가 합성된다.
- [66] 도 7은 반복 송신 시퀀스에서 앙상블 프레임을 생성하는 방식을 설명하기 위한 도면으로서, 동일한 반복 송신 시퀀스에 대해 서로 다른 방식으로 앙상블 데이터를 합성하는 경우를 예시하였다. 시퀀스는 '+14', '-6', '+10', '-10', '+6', '-14'가 하나의 세트를 형성하여 반복적으로 송신되고 있다. 설명의 편의를 위해 양의 앙상블 데이터를 형성하는 과정만을 예시하였으며, 음의 앙상블 데이터에 대해서도 동일한 합성 연산을 수행하게 됨을 밝혀둔다.
- [67] 첫 번째 경우(A), 송신 시퀀스 내의 하나의 세트 내에서 양의 값을 갖는 각도로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호만으로 양의 앙상블 데이터(프레임)을 합성할 수 있다. 이 경우, 세트별로 하나의 앙상블 데이터가 생성되며, 반사 신호의 재사용은 없다. 도 7을 참조하면, '양의 앙상블 데이터 #1'을 구성하는 반사 신호는 '+14', '+10', '+6'이고, 이에 연속하는 '양의 앙상블 데이터 #2'를 구성하는 반사 신호 역시 '+14', '+10', '+6'이다.
- [68] 두 번째 경우(B), 송신 시퀀스 내의 하나의 세트 내에서 양의 값을 갖는 각도로 입사된 평면파에 대응하는 반사 신호를 이용하여 양의 앙상블 데이터(프레임)을 합성하되, 이후에 연속하는 양의 앙상블 데이터(프레임)는 하나의 세트 내에 속하는 반사 신호인지 여부를 불문하고 반복 송신 시퀀스를 구성하는 반사 신호를 순차적으로 재사용하여 앙상블 데이터를 합성한다. 즉, 앙상블 데이터를 생성하는 과정은, 수신된 반사 신호 중 미리 설정된 개수(도 7에서는 3개)의 반사 신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를 재사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음 순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는 제 2 앙상블 프레임을 생성하게 된다. 도 7을 참조하면, '양의 앙상블 데이터 #1'을 구성하는 반사 신호는 '+14', '+10', '+6'이고, 이에 연속하는 '양의 앙상블 데이터 #2'를 구성하는 반사 신호는 '+10', '+6', '+14'로서 이전과 다르다.
- [69] 양자를 비교하건대, 첫 번째 경우(A)에는 다음의 수학적 식 1 및 수학적 식 2와 같이 펄스 반복 빈도(PRF)가 앙상블 데이터 합성에 관여하는 각도(angle)의 수만큼 저하되는 현상이 나타난다.

[70] [수식1]

$$N_{Angles} = \frac{PRF_{max}}{PRF_{flow}}$$

[71] 여기서 PRF_{max} 는 하나의 주사선에 대해 앙상블 프레임 데이터를 얻기 위해 초음파 신호를 송수신하는 시간 간격인 T_{PRF} 의 역수로서 전체 펄스의 반복 빈도를 나타내고, PRF_{flow} 는 혈류 속도 추정을 위한 도플러 펄스의 반복 빈도를 나타내며, N_{Angles} 은 합성에 관여하는 각도의 개수를 나타낸다.

[72] [수식2]

$$\begin{aligned} \text{Frame rate[Hz]} &= \frac{PRF_{flow}}{N_{ensembles}} \\ &= \frac{PRF_{max}}{N_{Angles} \times N_{ensembles}} \end{aligned}$$

[73] 여기서, $N_{ensembles}$ 은 앙상블의 개수를 나타낸다. 수학식 2를 참조하면, 첫 번째 경우(A)에 앙상블 프레임을 위해 합성되는 반사 신호의 개수만큼의 프레임 레이트의 저하뿐만 아니라, 다중-각도의 개수만큼 프레임 레이트의 저하가 발생한다. 즉, 앙상블의 개수 및 다중-각도의 개수의 곱에 반비례하여 프레임 레이트가 변화한다.

[74] 이에 반해, 두 번째 경우(B)에는 다음의 수학식 3 및 수학식 4와 같이 합성 후 벡터 도플러 영상에 펄스 반복 빈도의 저하가 없다.

[75] [수식3]

$$PRF_{flow} = PRF_{max}$$

[76] 도 7에서 확인할 수 있듯이 반복 송신 시퀀스를 구성하는 반사 신호를 슬라이딩(sliding) 방식을 통해 순차적으로 재사용하게 되므로 혈류 속도 추정을 위한 도플러 펄스의 반복 빈도는 전체 펄스의 반복 빈도와 동일하게 유지된다.

[77] [수식4]

$$\begin{aligned} \text{Frame rate[Hz]} &= \frac{PRF_{flow}}{N_{ensembles}} \\ &= \frac{PRF_{max}}{N_{ensembles}} \end{aligned}$$

[78] 수학식 4를 참조하면, 두 번째 경우(B)에 앙상블 프레임을 위해 합성되는 반사 신호의 개수만큼의 프레임 레이트의 저하가 발생할 뿐이다. 즉, 앙상블의 개수에만 반비례하여 프레임 레이트가 변화한다.

[79] 한편, 이러한 본 발명의 실시예들이 제안하는 평면파를 이용한 벡터 도플러 방식에 따라 대상의 운동 속도를 추정하면 다음과 같다.

[80] [수식5]

$$V_x = \frac{V_P - V_N}{2 \sin \theta}, \quad V_z = \frac{V_P + V_N}{2(1 + \cos \theta)} \quad (\theta = 10^\circ)$$

[81] 여기서, V_P 및 V_N 은 각각 P(양)의 데이터 및 N(음)dml 데이터로부터 추정되며, 횡 방향(transverse) 속도 및 축 방향(axial) 속도는 V_P 및 V_N 로부터 산출될 수 있다(경사각은 10도로 예시되었다).

[82] 이제 수학적식 5로부터 대상의 운동 속도와 방향을 산출하면 다음의 수학적식 6과 같다.

[83] [수식6]

$$V = \sqrt{V_x^2 + V_z^2}, \quad \phi = \tan^{-1} \frac{V_x}{V_z}$$

[84] 도 8은 본 발명의 일 실시예에 따른 평면파 합성을 이용한 초음파 도플러 영상의 생성 장치를 도시한 블록도로서, 도 4의 초음파 도플러 영상의 생성 방법의 각 과정에 대응하는 구성을 하드웨어 구성의 관점에서 재작성한 것이다. 따라서, 여기서는 설명의 중복을 피하고자 장치간의 결합 관계를 중심으로 그 개요만을 요약하도록 한다.

[85] 펄서(10)는, 일정한 주기로 평면파를 발생시켜 송수신부(20)로 전달한다.

[86] 송수신부(20)는, 단일 또는 복수 개의 소자(element)를 포함하는 초음파 트랜스듀서로 구현될 수 있으며, 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하고, 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신한다.

[87] 한편, 송수신부(20)는, 배열 변환자(array transducer)(미도시)를 이용하여 각도에 따른 시간 지연을 통해 상기 서로 다른 입사 각도를 형성할 수 있다. 또한, 송수신부(20)는, 배열 변환자(미도시)를 이용하여 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사된 에코(echo) 신호를 집속함으로써 상기 반사 신호를 수신할 수 있다.

[88] 처리부(30)는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대향하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하고, 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 디스플레이부(40)로 출력한다.

[89] 프레임 레이트를 최대한 확보하기 위하여, 상기 처리부(30)는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 상기 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를 재사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음 순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는 제 2 앙상블 프레임을 생성하는 것이 바람직하다.

- [90] 상기 처리부(30)는, 상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의 평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사 신호를 합성함으로써 상기 양상블 프레임을 생성한다. 따라서, 상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의 송신 주파수를 상기 양상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에 따른 반사 신호의 개수로 제산한 값이 될 수 있다. 또한, 상기 처리부(30)는, 상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에 따라 반사 신호를 선택하여 상기 양상블 프레임을 합성할 수 있다.
- [91] 상기 처리부(30)는, 상기 양상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여 동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하고, 복조된 상기 양상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하며, 추정된 상기 도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성할 수 있다. 여기서, 상기 처리부(30)는, 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워 스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균 주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출할 수 있다. 또한, 상기 처리부(30)는, 생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을 제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 클러터 필터(미도시)를 더 포함할 수 있다.
- [92] 도 9 및 도 10은 단일 각도를 이용한 벡터 도플러 영상과 다중-각도를 이용한 벡터 도플러 영상과 그에 따른 평균 제곱근 오차(RMS error)를 비교한 실험에이다.
- [93] 도 9를 참조하면, 단일 각도를 이용하는 종래의 벡터 도플러 영상(A)의 경우에 비해 본 발명의 실시예들이 제안하는 다중-각도를 이용한 벡터 도플러 영상(B)이 상대적으로 더 높은 도플러 감도를 보여주고 있음을 확인할 수 있다. 또한, 도 10을 참조하면, 단일 각도를 이용한 벡터 도플러 방식에 비해 다중-각도를 이용한 벡터 도플러 방식이 더욱 정확하게 유동률(flow rate)을 측정할 수 있으며, 도플러 영상의 감도 및 정확도를 향상시킬 수 있음을 보여준다.
- [94] 한편, 본 발명의 실시예들은 컴퓨터로 읽을 수 있는 기록 매체에 컴퓨터가 읽을 수 있는 코드로 구현하는 것이 가능하다. 컴퓨터가 읽을 수 있는 기록 매체는 컴퓨터 시스템에 의하여 읽혀질 수 있는 데이터가 저장되는 모든 종류의 기록 장치를 포함한다.
- [95] 컴퓨터가 읽을 수 있는 기록 매체의 예로는 ROM, RAM, CD-ROM, 자기 테이프, 플로피디스크, 광 데이터 저장장치 등을 포함한다. 또한, 컴퓨터가 읽을 수 있는 기록 매체는 네트워크로 연결된 컴퓨터 시스템에 분산되어, 분산 방식으로 컴퓨터가 읽을 수 있는 코드가 저장되고 실행될 수 있다. 그리고 본 발명을 구현하기 위한 기능적인(functional) 프로그램, 코드 및 코드 세그먼트들은 본 발명이 속하는 기술 분야의 프로그래머들에 의하여 용이하게 추론될 수 있다.

- [96] 이 상에서 본 발명에 대하여 그 다양한 실시예들을 중심으로 살펴보았다. 본 발명에 속하는 기술 분야에서 통상의 지식을 가진 자는 본 발명이 본 발명의 본질적인 특성에서 벗어나지 않는 범위에서 변형된 형태로 구현될 수 있음을 이해할 수 있을 것이다. 그러므로 개시된 실시예들은 한정적인 관점이 아니라 설명적인 관점에서 고려되어야 한다. 본 발명의 범위는 전술한 설명이 아니라 특허청구범위에 나타나 있으며, 그와 동등한 범위 내에 있는 모든 차이점은 본 발명에 포함된 것으로 해석되어야 할 것이다.

산업상 이용가능성

- [97] 상기된 본 발명의 실시예들에 따르면, 집속 빔에 비해 상대적으로 높은 프레임 레이트를 확보할 수 있는 평면파 합성을 이용하여 벡터 초음파 도플러 영상을 구현하되, 다중-각도를 이용해 앙상블 데이터를 합성함으로써 영상의 해상도 및 감도가 향상된 초음파 영상을 제공할 수 있다. 특히, 앙상블 데이터를 합성함에 있어서, 이전 앙상블 프레임에서 사용하였던 반사 신호들 중 최초의 것만을 제외한 나머지 반사 신호를 순차적으로 재사용하고, 마지막 반사 신호의 다음 순서에 해당하는 반사 신호만을 추가하여 새로운 앙상블 프레임을 합성함으로써 프레임 레이트의 저하를 효과적으로 억제할 수 있다.

청구범위

- [청구항 1] 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하는 단계; 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신하는 단계; 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대향하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하는 단계; 및 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력하는 단계를 포함하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.
- [청구항 2] 제 1 항에 있어서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 수신된 상기 반사 신호 중 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 상기 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를 재사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음 순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는 제 2 앙상블 프레임을 생성하는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.
- [청구항 3] 제 1 항에 있어서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의 평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사 신호를 합성하는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.
- [청구항 4] 제 1 항에 있어서, 상기 앙상블 프레임을 생성하는 단계는, 상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에 따라 반사 신호를 선택하여 상기 앙상블 프레임을 합성하는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.
- [청구항 5] 제 1 항에 있어서, 상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의 송신 주파수를 상기 앙상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에 따른 반사 신호의 개수로 제산한 값인 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.
- [청구항 6] 제 1 항에 있어서, 상기 벡터 도플러 영상을 출력하는 단계는, 상기 앙상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여

동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하는 단계;
 복조된 상기 앙상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계; 및
 추정된 상기 도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성하는 단계를 포함하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.

[청구항 7] 제 6 항에 있어서,
 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계는,
 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워 스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균 주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출하는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.

[청구항 8] 제 6 항에 있어서,
 생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을 제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 단계를 더 포함하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.

[청구항 9] 제 6 항에 있어서,
 상기 도플러 편이 주파수를 추정하는 단계는,
 위상 편이(phase shift)를 이용한 자기 상관(autocorrelation), 시간 편이(time shift)를 이용한 상호 상관(crosscorrelation), all-pole 모델을 이용한 자기 회귀(auto-regression) 및 고유 벡터를 이용한 고유값 분해(eigen-decomposition) 중 적어도 하나를 이용하여 수행되는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 방법.

[청구항 10] 일정한 주기로 평면파를 발생시키는 펄서;
 서로 다른 입사 각도를 갖는 미리 설정된 개수의 평면파를 송신 시퀀스(sequence)에 따라 순차적으로 반복하여 대상에 송신하고, 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사 신호를 수신하는 송수신부; 및 수신된 상기 반사 신호 중 상기 대상에 대향하는 기준 방향을 중심으로 양(positive)의 각도 및 음(negative)의 각도 각각에 대하여 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호를 합성하여 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하고, 복수 개의 앙상블 프레임을 이용하여 생성된 벡터 도플러(vector doppler) 영상을 출력하는 처리부를 포함하는 초음파 도플러 영상의 생성 장치.

[청구항 11] 제 10 항에 있어서,
 상기 처리부는,
 수신된 상기 반사 신호 중 상기 미리 설정된 개수의 반사 신호가 중복되는 영역의 데이터 값만을 합성하여 하나의 앙상블(ensemble) 프레임을 생성하며, 상기 제 1 앙상블 프레임의 합성에 포함된 반사 신호를

제사용하되 첫 번째 반사 신호를 제외하고 마지막 반사 신호의 다음
순서의 반사 신호를 추가하여 제 1 앙상블 프레임에 시간적으로 연속하는
제 2 앙상블 프레임을 생성하는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러
영상의 생성 장치.

[청구항 12] 제 10 항에 있어서,
상기 처리부는,
상기 양의 각도 및 상기 음의 각도 각각에 대하여 서로 다른 입사 각도의
평면파에 대응하여 상기 대상의 운동 속도와 방향 정보를 포함하는 반사
신호를 합성함으로써 상기 앙상블 프레임을 생성하는 것을 특징으로
하는 초음파 도플러 영상의 생성 장치.

[청구항 13] 제 10 항에 있어서,
상기 처리부는,
상기 반사 신호 중에서 송수신 시퀀스와는 무관하게 미리 설정된 순서에
따라 반사 신호를 선택하여 상기 앙상블 프레임을 합성하는 것을
특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 장치.

[청구항 14] 제 10 항에 있어서,
상기 벡터 도플러 영상의 프레임 레이트(frame rate)는, 상기 평면파의
송신 주파수를 상기 앙상블 프레임의 합성에 사용되는 서로 다른 각도에
따른 반사 신호의 개수로 제산한 값인 것을 특징으로 하는 초음파 도플러
영상의 생성 장치.

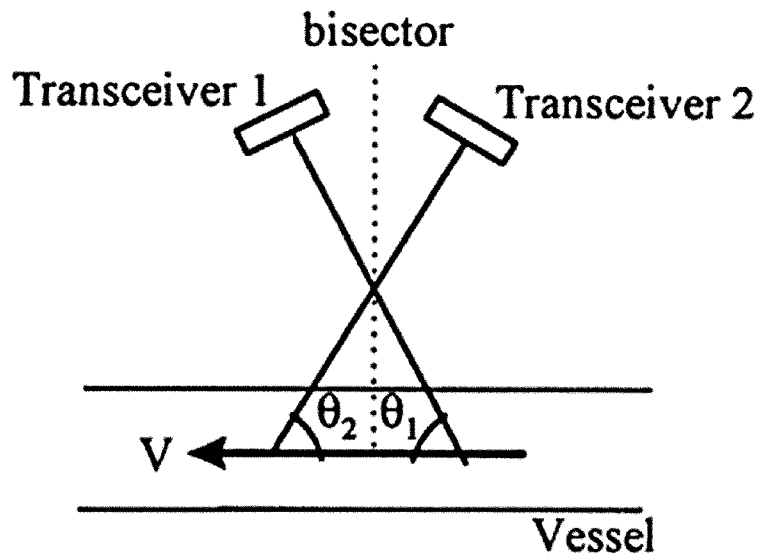
[청구항 15] 제 10 항에 있어서,
상기 처리부는,
상기 앙상블 프레임을 직각 복조(quadrature demodulation)하여
동상(inphase) 성분 및 이상(quadrature) 성분을 생성하고, 복조된 상기
앙상블 프레임으로부터 도플러 편이 주파수를 추정하며, 추정된 상기
도플러 편이 주파수를 이용하여 산출된 상기 대상의 운동 속도와 방향
정보를 포함하는 벡터 도플러 영상을 생성하는 것을 특징으로 하는
초음파 도플러 영상의 생성 장치.

[청구항 16] 제 15 항에 있어서,
상기 처리부는,
상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 생성되는 파워
스펙트럼(power spectrum)의 평균 주파수를 추정하고, 추정된 평균
주파수로부터 상기 대상의 운동 속도를 산출하는 것을 특징으로 하는
초음파 도플러 영상의 생성 장치.

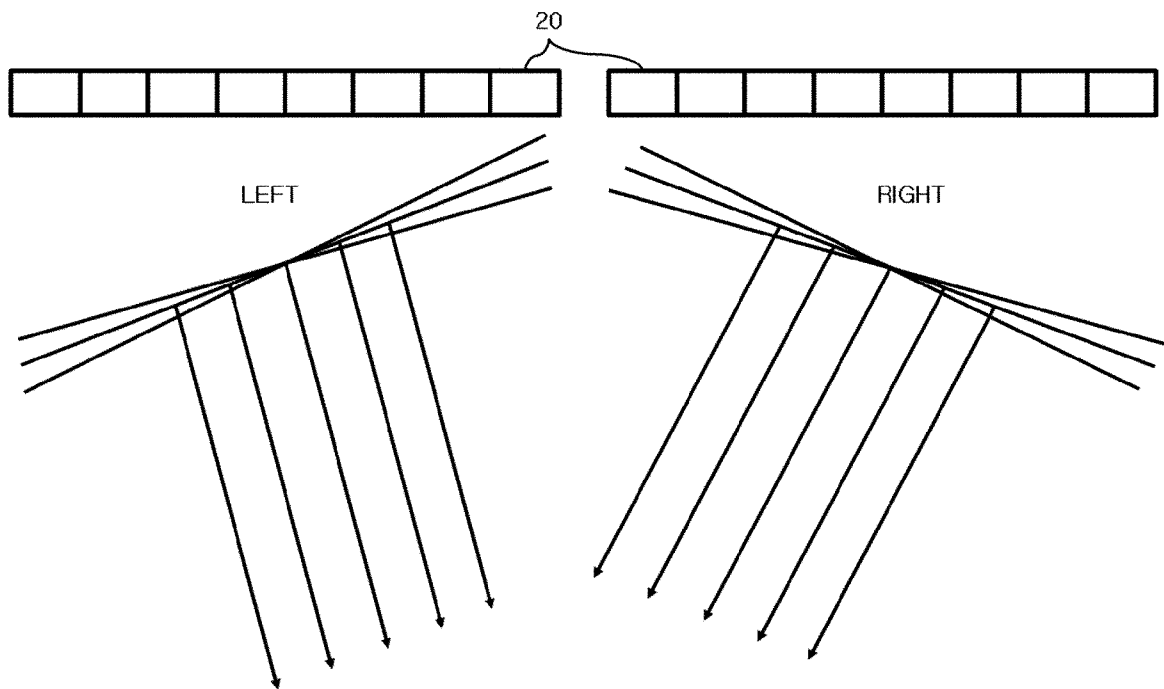
[청구항 17] 제 15 항에 있어서,
상기 처리부는,
생성된 상기 동상 성분 및 상기 이상 성분으로부터 클러터(clutter) 성분을
제거하여 도플러 편이 성분만을 여과하는 클러터 필터를 더 포함하는

- 초음파 도플러 영상의 생성 장치.
- [청구항 18] 제 10 항에 있어서,
상기 서로 다른 입사 각도는,
배열 변환자(array transducer)를 이용하여 각도에 따른 시간 지연을 통해
형성되는 것을 특징으로 하는 초음파 도플러 영상의 생성 장치.
- [청구항 19] 제 10 항에 있어서,
상기 반사 신호는,
배열 변환자를 이용하여 서로 다른 위치에서 상기 대상으로부터 반사된
에코(echo) 신호를 집속함으로써 수신되는 것을 특징으로 하는 초음파
도플러 영상의 생성 장치.

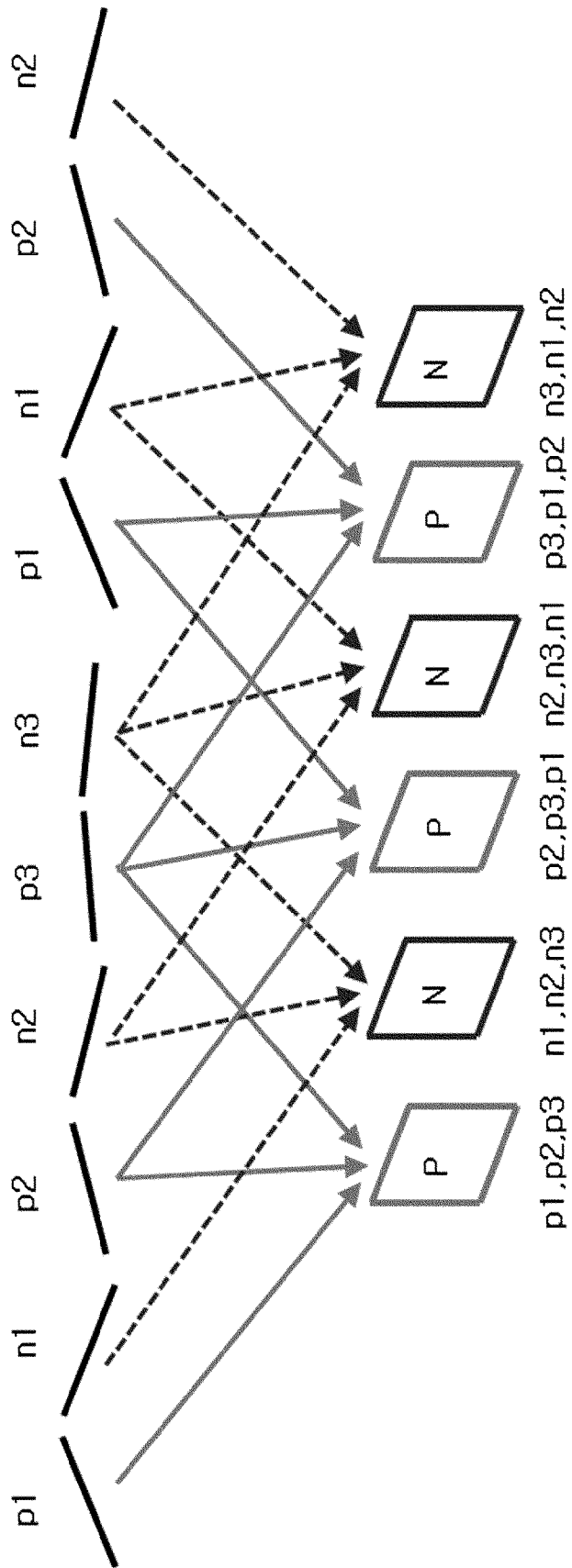
[도1]



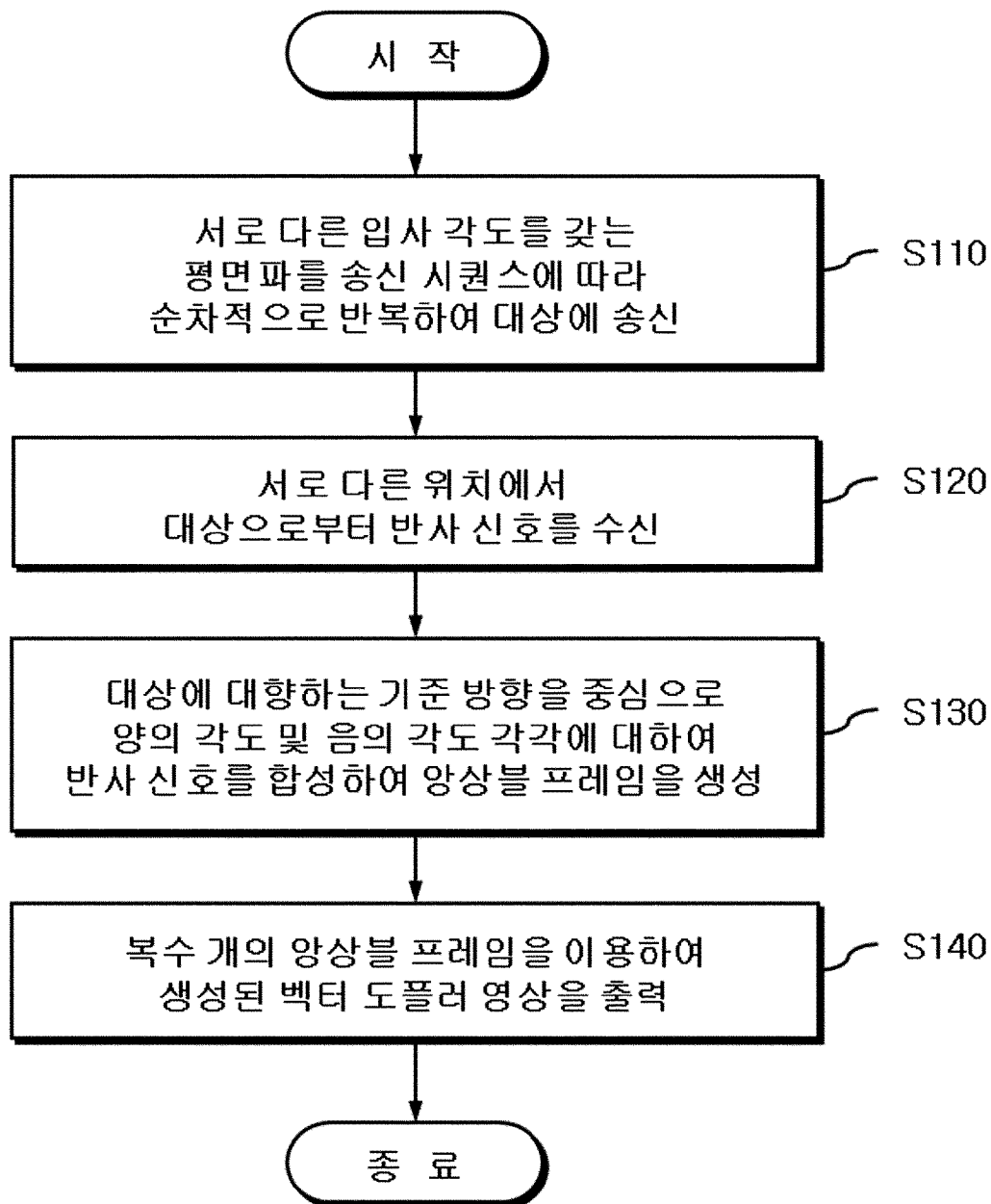
[도2]



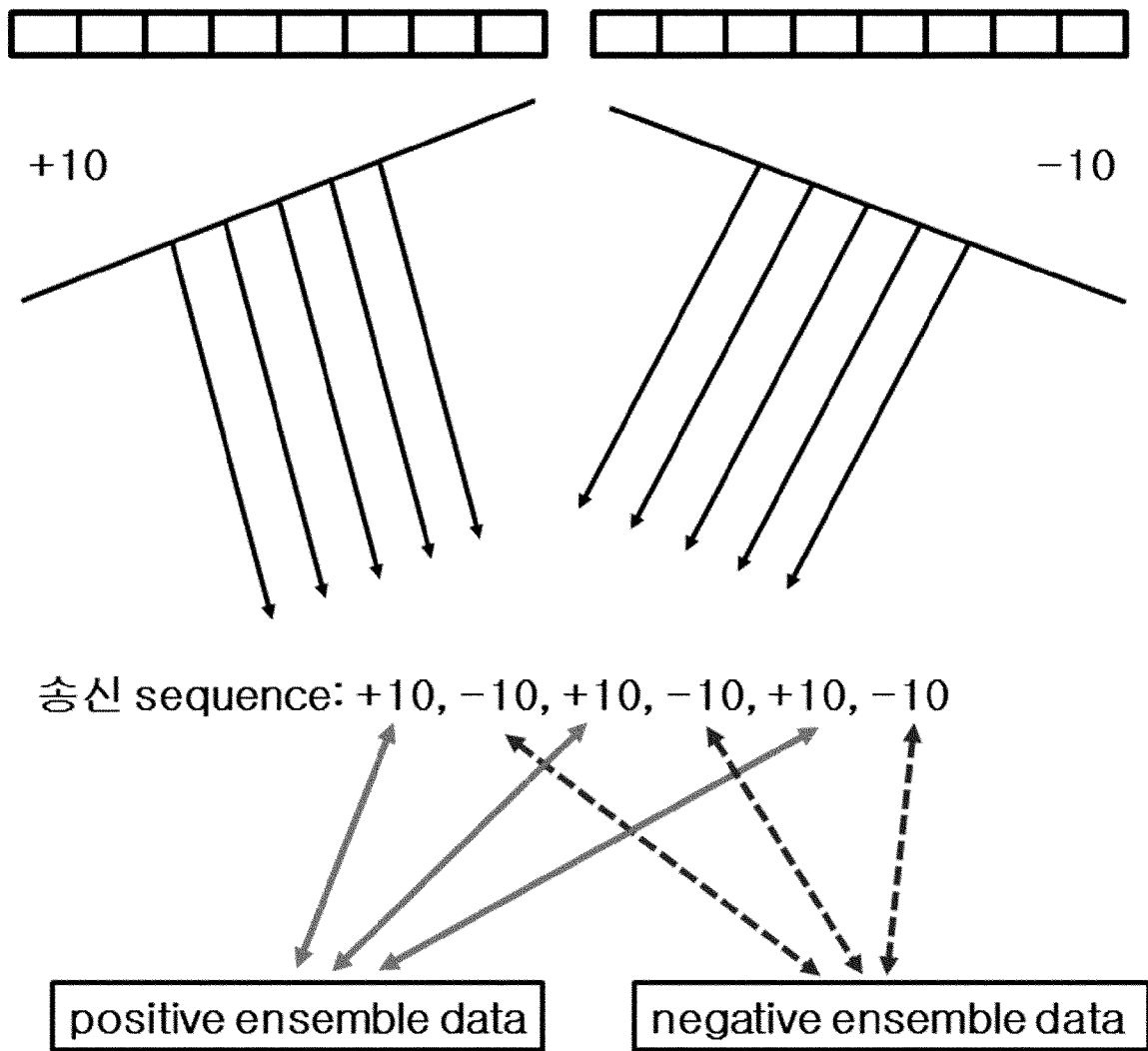
[도3]



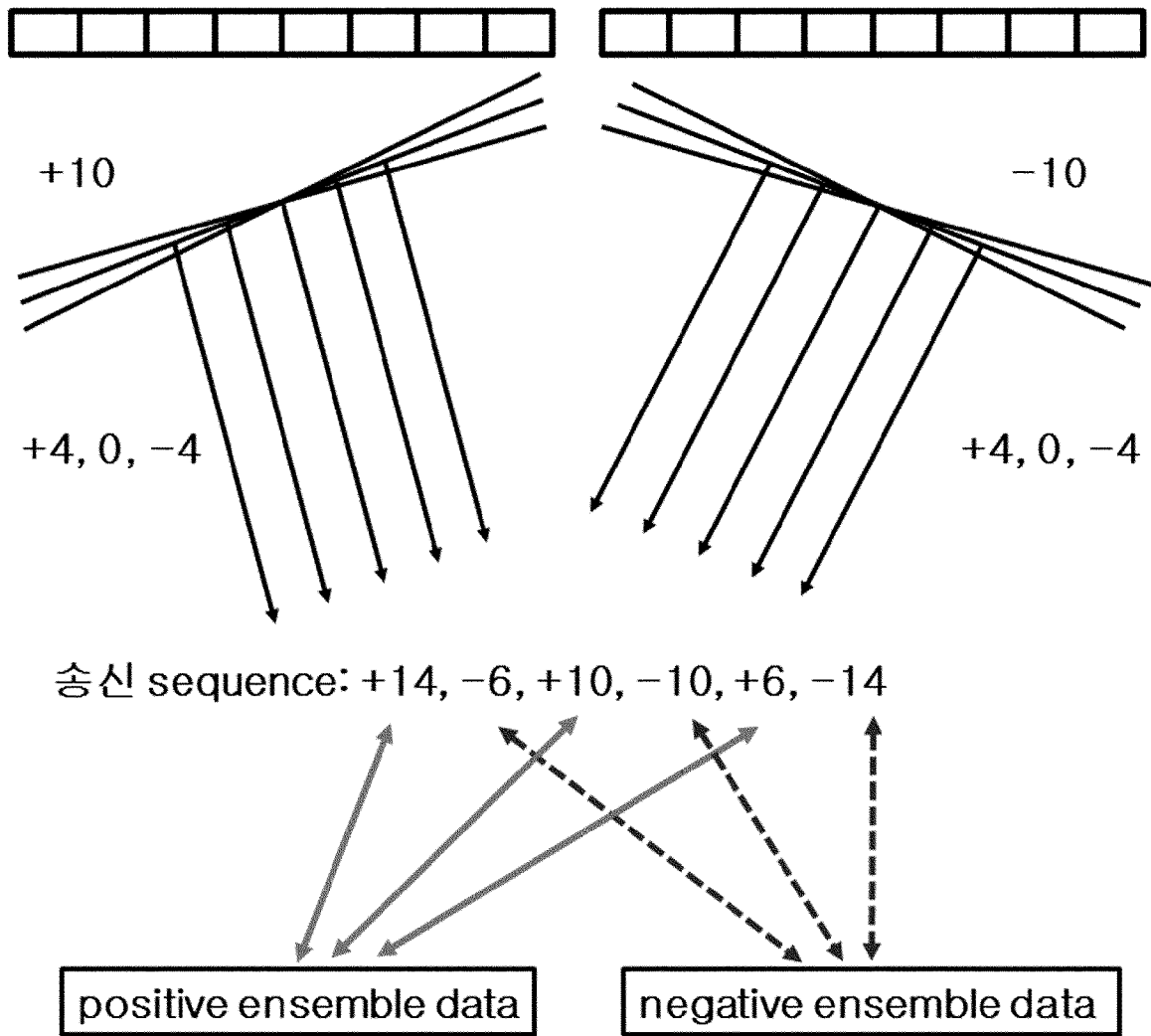
[도4]



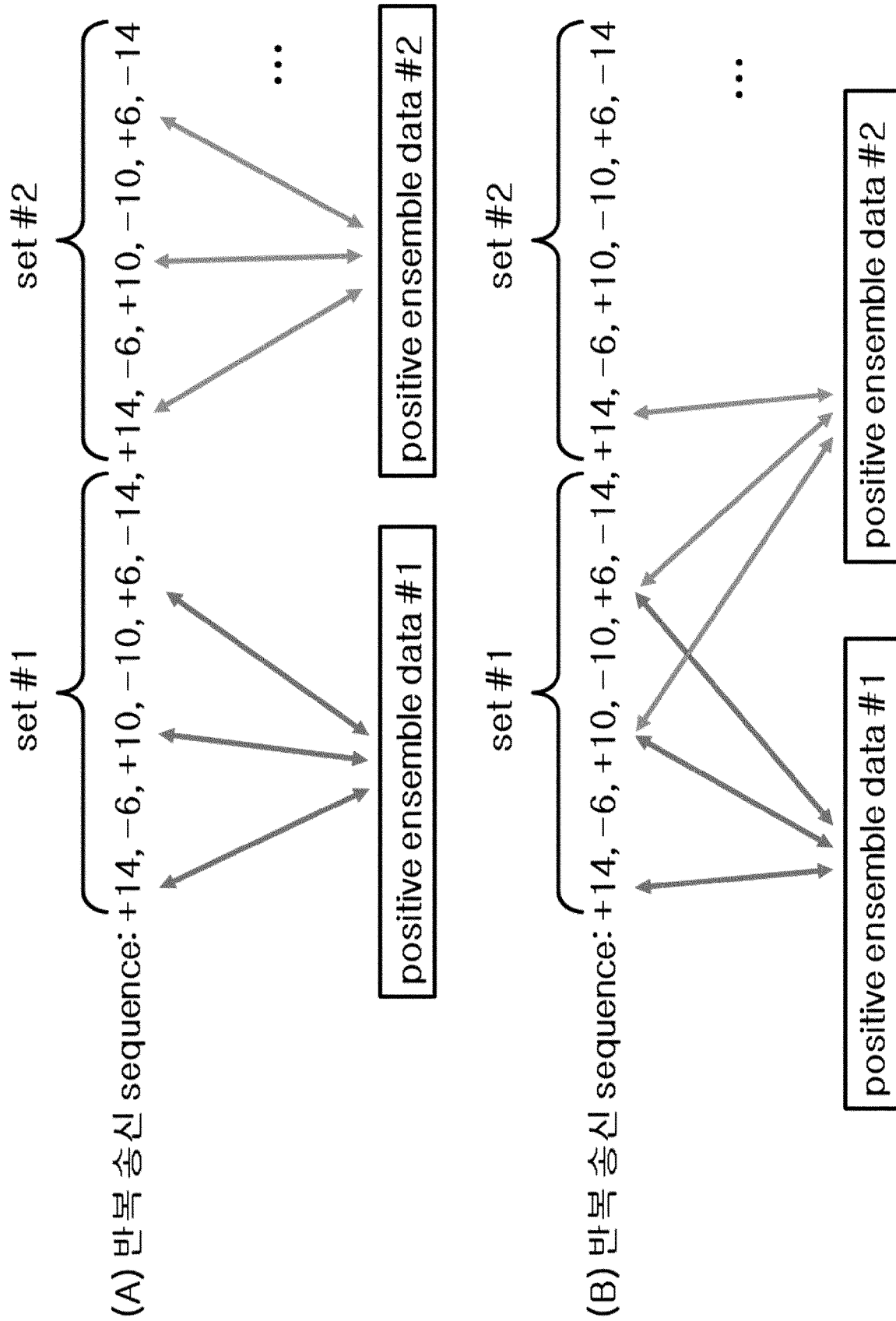
[도5]



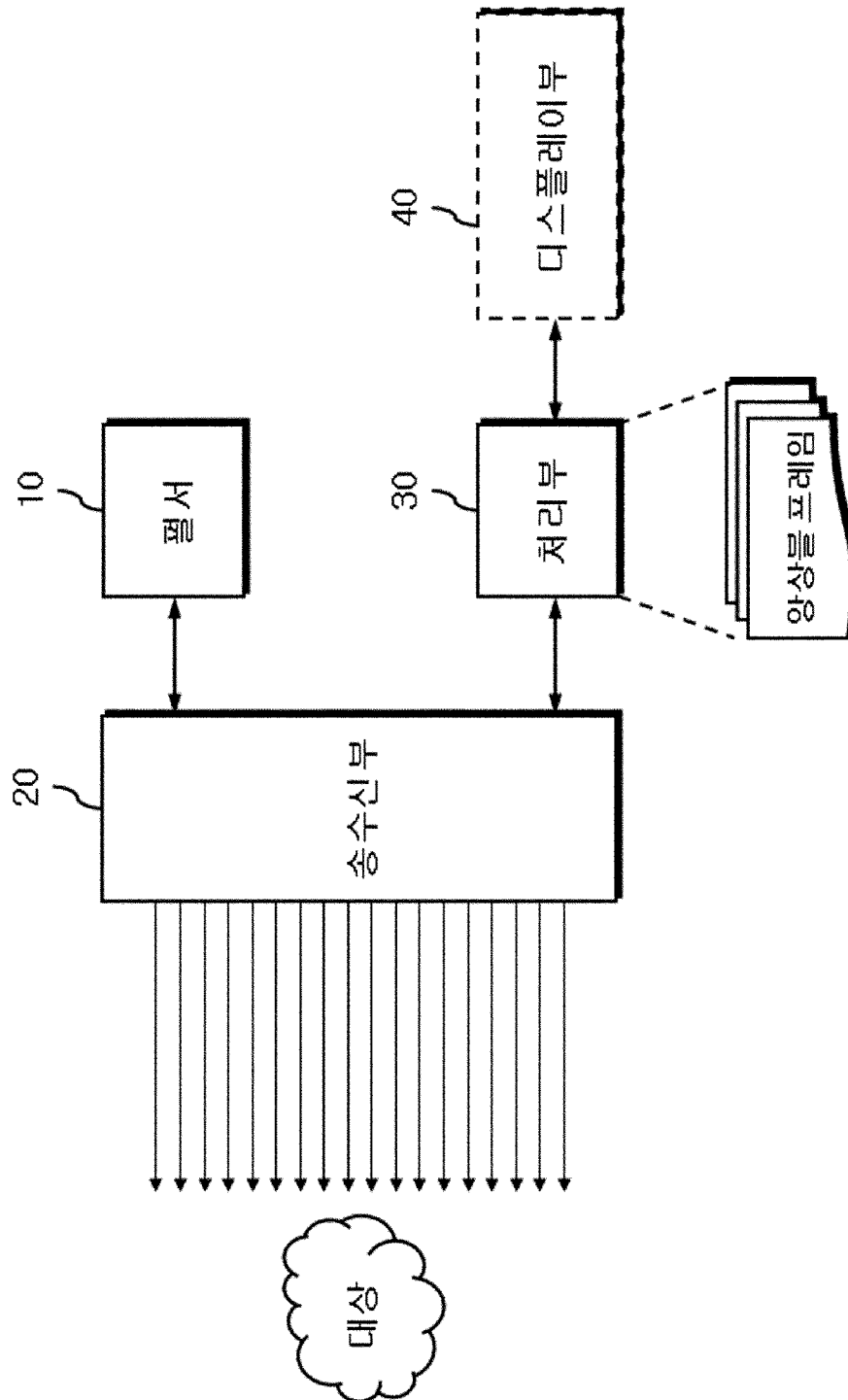
[도6]



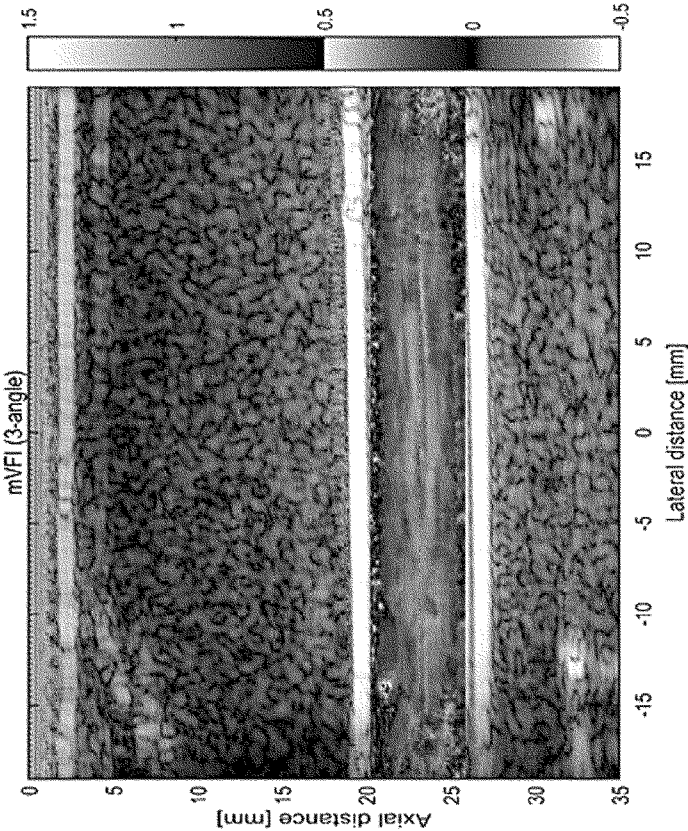
[도7]



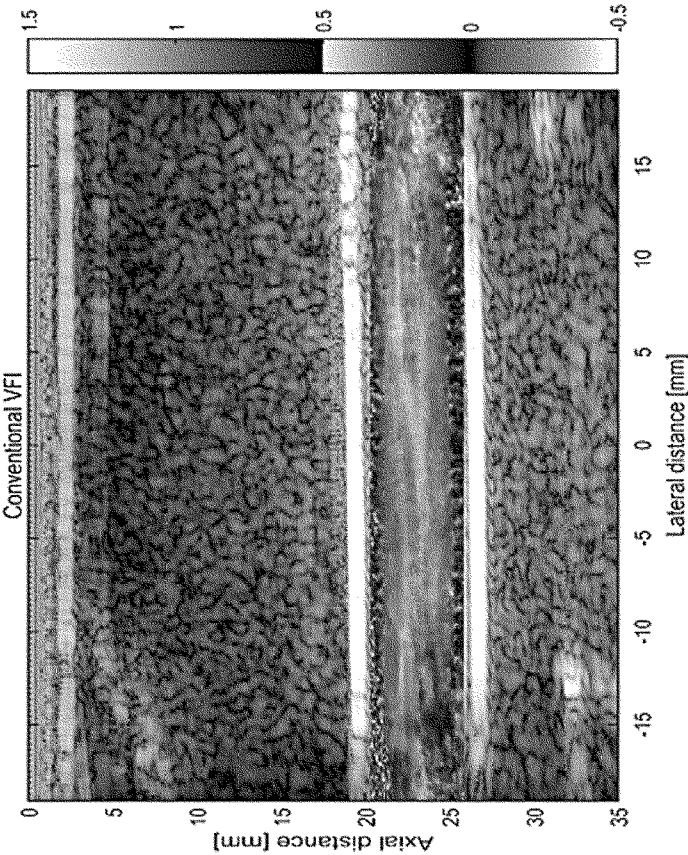
[도8]



[도9]

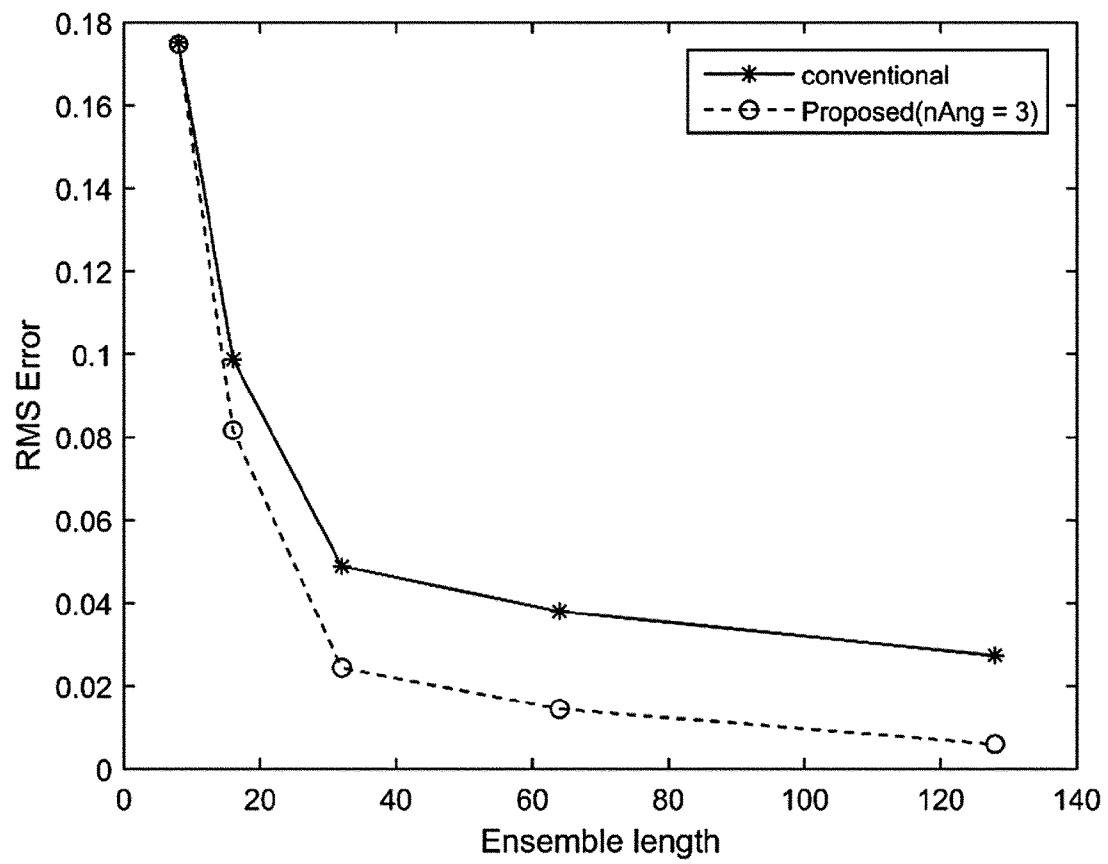


(B)



(A)

[도10]



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/KR2017/004373

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

A61B 8/08(2006.01)i, A61B 8/00(2006.01)i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

A61B 8/08; A61B 8/06; A61B 8/14; G06T 5/50; A61B 8/00; A61B 8/04

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Korean Utility models and applications for Utility models: IPC as above

Japanese Utility models and applications for Utility models: IPC as above

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

eKOMPASS (KIPO internal) & Keywords: ultrasonic wave, vector, doppler, ensemble, angle

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	KR 10-1652727 B1 (SOGANG UNIVERSITY RESEARCH FOUNDATION) 09 September 2016 See paragraphs [56]-[118], claim 1 and figures 3-5.	1-19
A	JP 2013-141519 A (HITACHI ALOKA MEDICAL LTD.) 22 July 2013 See claims 1-3 and figures 1-6.	1-19
A	US 2015-0351720 A1 (HITACHI ALOKA MEDICAL, LTD.) 10 December 2015 See paragraphs [40]-[60], claims 1-7 and figures 1-3.	1-19
A	KR 10-2013-0081626 A (SAMSUNG ELECTRONICS CO., LTD. et al.) 17 July 2013 See claims 1-7 and figures 1-9.	1-19
A	KR 10-2015-0062357 A (ALPINION MEDICAL SYSTEMS CO., LTD.) 08 June 2015 See claims 1-11 and figures 1-5.	1-19



Further documents are listed in the continuation of Box C.



See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

12 JANUARY 2018 (12.01.2018)

Date of mailing of the international search report

12 JANUARY 2018 (12.01.2018)

Name and mailing address of the ISA/KR

Korean Intellectual Property Office
Government Complex-Daejeon, 189 Sconsa-ro, Daejeon 302-701,
Republic of Korea

Facsimile No. +82-42-481-8578

Authorized officer

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT
Information on patent family members

International application No.

PCT/KR2017/004373

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member	Publication date
KR 10-1652727 B1	09/09/2016	NONE	
JP 2013-141519 A	22/07/2013	CN 104039235 A CN 104039235 B JP 5272084 B2 US 2014-0358003 A1 WO 2013-105339 A1	10/09/2014 25/11/2015 28/08/2013 04/12/2014 18/07/2013
US 2015-0351720 A1	10/12/2015	CN 104902825 A CN 104902825 B EP 2944266 A1 WO 2014-109392 A1	09/09/2015 09/11/2016 18/11/2015 17/07/2014
KR 10-2013-0081626 A	17/07/2013	CN 103190931 A EP 2613176 A2 EP 2613176 A3 US 2013-0178743 A1	10/07/2013 10/07/2013 28/01/2015 11/07/2013
KR 10-2015-0062357 A	08/06/2015	KR 10-1555259 B1 US 2017-0020487 A1 WO 2015-080317 A1	24/09/2015 26/01/2017 04/06/2015

A. 발명이 속하는 기술분류(국제특허분류(IPC)) A61B 8/08(2006.01)i, A61B 8/00(2006.01)i																				
B. 조사된 분야 조사된 최소문헌(국제특허분류를 기재) A61B 8/08; A61B 8/06; A61B 8/14; G06T 5/50; A61B 8/00; A61B 8/04 조사된 기술분야에 속하는 최소문헌 이외의 문헌 한국등록실용신안공보 및 한국공개실용신안공보: 조사된 최소문헌란에 기재된 IPC 일본등록실용신안공보 및 일본공개실용신안공보: 조사된 최소문헌란에 기재된 IPC 국제조사에 이용된 전산 데이터베이스(데이터베이스의 명칭 및 검색어(해당하는 경우)) eKOMPASS(특허청 내부 검색시스템) & 키워드: 초음파, 벡터, 도플러, 앙상블, 각도																				
C. 관련 문헌 <table border="1"> <thead> <tr> <th>카테고리*</th> <th>인용문헌명 및 관련 구절(해당하는 경우)의 기재</th> <th>관련 청구항</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>A</td> <td>KR 10-1652727 B1 (서강대학교산학협력단) 2016.09.09 문단번호 [56]-[118], 청구항 1 및 도면 3-5 참조.</td> <td>1-19</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>JP 2013-141519 A (HITACHI ALOKA MEDICAL LTD.) 2013.07.22 청구항 1-3 및 도면 1-6 참조.</td> <td>1-19</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>US 2015-0351720 A1 (HITACHI ALOKA MEDICAL, LTD.) 2015.12.10 문단번호 [40]-[60], 청구항 1-7 및 도면 1-3 참조.</td> <td>1-19</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>KR 10-2013-0081626 A (삼성전자주식회사 등) 2013.07.17 청구항 1-7 및 도면 1-9 참조.</td> <td>1-19</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>KR 10-2015-0062357 A (알피니언메디칼시스템 주식회사) 2015.06.08 청구항 1-11 및 도면 1-5 참조.</td> <td>1-19</td> </tr> </tbody> </table>			카테고리*	인용문헌명 및 관련 구절(해당하는 경우)의 기재	관련 청구항	A	KR 10-1652727 B1 (서강대학교산학협력단) 2016.09.09 문단번호 [56]-[118], 청구항 1 및 도면 3-5 참조.	1-19	A	JP 2013-141519 A (HITACHI ALOKA MEDICAL LTD.) 2013.07.22 청구항 1-3 및 도면 1-6 참조.	1-19	A	US 2015-0351720 A1 (HITACHI ALOKA MEDICAL, LTD.) 2015.12.10 문단번호 [40]-[60], 청구항 1-7 및 도면 1-3 참조.	1-19	A	KR 10-2013-0081626 A (삼성전자주식회사 등) 2013.07.17 청구항 1-7 및 도면 1-9 참조.	1-19	A	KR 10-2015-0062357 A (알피니언메디칼시스템 주식회사) 2015.06.08 청구항 1-11 및 도면 1-5 참조.	1-19
카테고리*	인용문헌명 및 관련 구절(해당하는 경우)의 기재	관련 청구항																		
A	KR 10-1652727 B1 (서강대학교산학협력단) 2016.09.09 문단번호 [56]-[118], 청구항 1 및 도면 3-5 참조.	1-19																		
A	JP 2013-141519 A (HITACHI ALOKA MEDICAL LTD.) 2013.07.22 청구항 1-3 및 도면 1-6 참조.	1-19																		
A	US 2015-0351720 A1 (HITACHI ALOKA MEDICAL, LTD.) 2015.12.10 문단번호 [40]-[60], 청구항 1-7 및 도면 1-3 참조.	1-19																		
A	KR 10-2013-0081626 A (삼성전자주식회사 등) 2013.07.17 청구항 1-7 및 도면 1-9 참조.	1-19																		
A	KR 10-2015-0062357 A (알피니언메디칼시스템 주식회사) 2015.06.08 청구항 1-11 및 도면 1-5 참조.	1-19																		
☐ 추가 문헌이 C(계속)에 기재되어 있습니다. ☒ 대응특허에 관한 별지를 참조하십시오.																				
* 인용된 문헌의 특별 카테고리: “A” 특별히 관련이 없는 것으로 보이는 일반적인 기술수준을 정의한 문헌 “E” 국제출원일보다 빠른 출원일 또는 우선일을 가지나 국제출원일 이후에 공개된 선출원 또는 특허 문헌 “L” 우선권 주장에 의문을 제기하는 문헌 또는 다른 인용문헌의 공개일 또는 다른 특별한 이유(이유를 명시)를 밝히기 위하여 인용된 문헌 “O” 구두 개시, 사용, 전시 또는 기타 수단을 언급하고 있는 문헌 “P” 우선일 이후에 공개되었으나 국제출원일 이전에 공개된 문헌 “T” 국제출원일 또는 우선일 후에 공개된 문헌으로, 출원과 상충하지 않으며 발명의 기초가 되는 원리나 이론을 이해하기 위해 인용된 문헌 “X” 특별한 관련이 있는 문헌. 해당 문헌 하나만으로 청구된 발명의 신구성 또는 진보성이 없는 것으로 본다. “Y” 특별한 관련이 있는 문헌. 해당 문헌이 하나 이상의 다른 문헌과 조합하는 경우로 그 조합이 당업자에게 자명한 경우 청구된 발명은 진보성이 없는 것으로 본다. “&” 동일한 대응특허문헌에 속하는 문헌																				
국제조사의 실제 완료일 2018년 01월 12일 (12.01.2018)		국제조사보고서 발송일 2018년 01월 12일 (12.01.2018)																		
ISA/KR의 명칭 및 우편주소  대한민국 특허청 (35208) 대전광역시 서구 청사로 189, 4동 (둔산동, 정부대전청사) 팩스 번호 +82-42-481-8578		심사관 김연경 전화번호 +82-42-481-3325 																		

국제조사보고서
대응특허에 관한 정보

국제출원번호

PCT/KR2017/004373

국제조사보고서에서 인용된 특허문헌	공개일	대응특허문헌	공개일
KR 10-1652727 B1	2016/09/09	없음	
JP 2013-141519 A	2013/07/22	CN 104039235 A CN 104039235 B JP 5272084 B2 US 2014-0358003 A1 WO 2013-105339 A1	2014/09/10 2015/11/25 2013/08/28 2014/12/04 2013/07/18
US 2015-0351720 A1	2015/12/10	CN 104902825 A CN 104902825 B EP 2944266 A1 WO 2014-109392 A1	2015/09/09 2016/11/09 2015/11/18 2014/07/17
KR 10-2013-0081626 A	2013/07/17	CN 103190931 A EP 2613176 A2 EP 2613176 A3 US 2013-0178743 A1	2013/07/10 2013/07/10 2015/01/28 2013/07/11
KR 10-2015-0062357 A	2015/06/08	KR 10-1555259 B1 US 2017-0020487 A1 WO 2015-080317 A1	2015/09/24 2017/01/26 2015/06/04