

(19)



(11)

EP 4 015 104 A1

(12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag:
22.06.2022 Patentblatt 2022/25

(51) Internationale Patentklassifikation (IPC):
B22D 11/16 ^(2006.01) **B22D 11/18** ^(2006.01)

(21) Anmeldenummer: **20215099.1**

(52) Gemeinsame Patentklassifikation (CPC):
B22D 11/16; B22D 11/18

(22) Anmeldetag: **17.12.2020**

(84) Benannte Vertragsstaaten:

**AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB
GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO
PL PT RO RS SE SI SK SM TR**

Benannte Erstreckungsstaaten:

BA ME

Benannte Validierungsstaaten:

KH MA MD TN

- **Strasser, Sonja**
4451 Garsten (AT)
- **Sattler, Manuel**
4600 Wels (AT)
- **Watzinger, Josef**
4204 Reichenau im Muehlkreis (AT)

(71) Anmelder: **Primetals Technologies Austria GmbH**
4031 Linz (AT)

(74) Vertreter: **Metals@Linz**
Primetals Technologies Austria GmbH
Intellectual Property Upstream IP UP
Turmstraße 44
4031 Linz (AT)

(72) Erfinder:

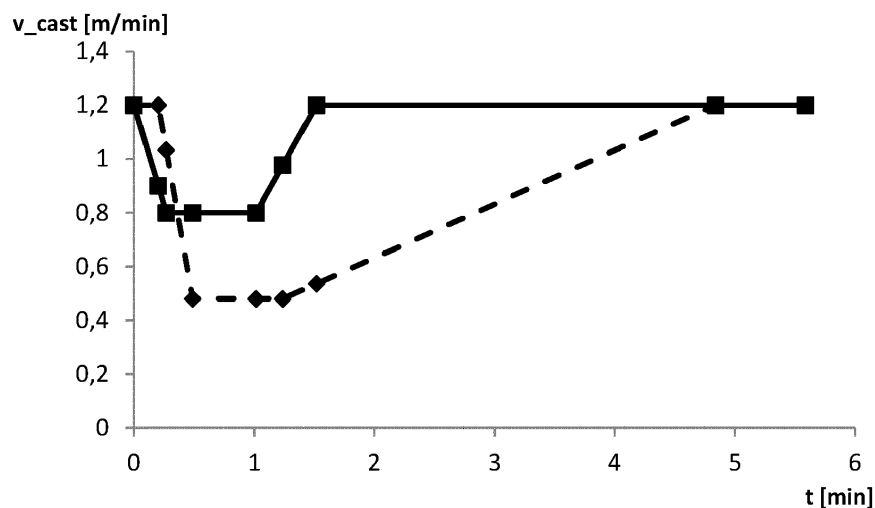
- **Hohenbichler, Gerald**
4484 Kronstorf (AT)

(54) VERFAHREN ZUM STRANGGIESSEN VON METALL

(57) Verfahren zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges, bei dem während des Gießens zumindest alle 2 Sekunden eine Erfassung und Aufzeichnung von Parameter-Werten stattfindet und eine Auswertung der aufgezeichneten Parameter-Werte mittels eines Auswerteverfahrens erfolgt. Die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events in der Durchlaufkille wird ermittelt, und

bei Überschreitung eines Schwellenwertes für die Wahrscheinlichkeit erfolgt eine Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit v_{AB} auf eine Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Höhe von 100 - 130 % der zulässigen Minimalbetriebgeschwindigkeit v_{MIN} , wobei die gemittelte Verzögerung dabei zwischen 0,7 und 5 m/min² liegt.

Fig. 1

**EP 4 015 104 A1**

Beschreibung

Gebiet der Technik

5 **[0001]** Die Erfindung betrifft ein Verfahren zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges mittels Eingießens von flüssigem Metall aus einem Verteiler in eine Durchlaufkokille, die mittels eines Oszillators oszilliert.

Stand der Technik

10 **[0002]** Es ist bekannt, Metallstränge - beispielsweise Stahlstränge - mittels Stranggussverfahren herzustellen. Dabei wird flüssiges Metall kontinuierlich in die Durchlaufkokille eingegeben, durchläuft sie und bildet dabei infolge Kühlung am Rand eine dünne Strangschale, die einen flüssigen Kern des Metallstranges umgibt. Der Fluss des flüssigen Metalls aus dem Auslauf eines Verteilers wird über Schließorgane wie Stopfen oder Schieber gesteuert beziehungsweise geregelt. Der Metallstrang wird aus der Durchlaufkokille mit einer Strangabzugsgeschwindigkeit abgezogen. Nach dem
15 Austritt aus der Durchlaufkokille wird der Metallstrang in der anschließenden Strangführung weiter gekühlt und bis zur vollständigen Erstarrung geführt. Um ein Festkleben der Strangschale an der Durchlaufkokille zu vermeiden, oszilliert die Durchlaufkokille dabei. Trotz dieser Maßnahme kann es zum Festkleben kommen; das wird auch als Sticker oder Schalenhänger bezeichnet. Ein dadurch verursachtes Aufreißen der Strangschale führt zur Erzeugung von Ausschuss und macht zur Behebung des Problems aufwändige Korrekturmaßnahmen beim Betrieb der Stranggussanlage notwendig.
20

Zusammenfassung der Erfindung

Technische Aufgabe

25 **[0003]** Es ist daher eine Aufgabe der vorliegenden Erfindung, ein Verfahren zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges bereitzustellen, bei dem Sticker vermieden beziehungsweise so früh erkannt werden, dass die Behebung des Problems mit geringem Aufwand möglich ist.

30 Technische Lösung

Diese Aufgabe wird gelöst durch ein

35 **[0004]** Verfahren zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges mittels Eingießens von flüssigem Metall aus einem Verteiler in eine Durchlaufkokille, die mittels eines Oszillators oszilliert, dadurch gekennzeichnet, dass während des Gießens zumindest alle 2 Sekunden eine Erfassung und Aufzeichnung von Parameter-Werten stattfindet,
40 wobei diese Parameter-Werte zumindest umfassen

- aktuelle Temperatur-Werte eines Überwachungssystems der Durchlaufkokille,
- aktuelle Schließorganbewegungsgeschwindigkeit,
- 45 - aktuelle Badspiegelvertikalgeschwindigkeit,
- aktuelle Strangabzugsgeschwindigkeit,

50 und dass eine, bevorzugt periodische, Auswertung der aufgezeichneten Parameter-Werte erfolgt mittels eines Auswerteverfahrens auf Basis der aktuellen sowie vergangener Parameter-Werte und dabei die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events in der Durchlaufkokille ermittelt wird, und bei Überschreitung eines Schwellenwertes für die Wahrscheinlichkeit eine Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit v_{AB} auf eine Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Höhe von 100 - 130 % einer zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , bevorzugt in Höhe von 100 - 120 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , erfolgt, wobei die gemittelte Verzögerung dabei zwischen 0,7 und 5 m/min² liegt, bevorzugt zwischen 1,0 und 2,5 m/min².
55

[0005] Gemittelt wird dabei über den Zeitraum von Beginn der Verzögerung zur Absenkung bis zum Erreichen der Heilgeschwindigkeit.

[0006] Nach einer Ausführungsform handelt es sich bei dem Metallstrang um einen Stahlstrang.

[0007] Bevorzugt handelt es sich um ein zumindest halbautomatisches Verfahren, besonders bevorzugt um ein automatisches Verfahren.

[0008] Bezüglich des grundsätzlichen Ablaufs eines Stranggussverfahrens zur Herstellung eines Metallstranges wird auf die eingangs gemachten Erläuterungen zum Stand der Technik verwiesen.

[0009] Ein Sticker, auch Schalenhänger genannt, ist ein lokales Phänomen der dünnen Strangschale, wenn sie örtlich und meist kleinräumig an der oszillierenden Kokillenwand vorübergehend hängen oder kleben bleibt, während benachbarte Bereiche mit dem Strangquerschnitt weiter nach unten abgezogen werden, sodass die Strangschale dort lokal aufreißt und heißes flüssiges Metall, beispielsweise Stahl, in die aufgerissenen Bereiche nachfließt. Das Auftreten eines Schalenhängers wird auch Sticker-Event genannt.

[0010] Die Parameter-Werte können direkt selber gemessen sein, oder sie können errechnet sein auf Basis anderer Messsignale; Erfassung umfasst auch ein derartiges Errechnen. Aktuelle Parameter-Werte sind diejenigen Parameter-Werte, die während der letzten 2 Sekunden gemessen oder errechnet wurden.

[0011] Erfassung und Aufzeichnung von Parameter-Werten sind dabei bevorzugt im Sinne einer einzigen Handlung zu verstehen, wobei Erfassung und Aufzeichnung also gemeinsam in einer Handlung erfolgen. Erfassung und Aufzeichnung finden zumindest alle zwei Sekunden statt - zwischen zwei Erfassungsbeziehungsweise Aufzeichnungsereignissen verstreichen also maximal zwei Sekunden.

Erfassung und Auswertung erfolgen bevorzugt gleich periodisch. Die Periodendauer der Auswertung kann aber auch von der Periodendauer der Erfassung abweichen; sie beträgt dann höchstens das Doppelte.

[0012] Während des Gießens findet zumindest alle 2 Sekunden Erfassung und Aufzeichnung von Parameter-Werten statt. Die Parameter-Werte werden als Time-series gemessen, also mit einem Takt kleiner/gleich 2 Sekunden.

[0013] Die Parameter-Werte umfassen aktuelle Temperatur-Werte eines Überwachungssystems der Durchlaufkokille; vorzugsweise alle thermischen Daten dieses Überwachungssystems. Die Temperatur-Werte des Überwachungssystems der Durchlaufkokille umfassen Temperaturen an mehreren Stellen der Kokillenwand mit einigen mm Abstand zur Strangschale, davon unabhängig kann auch die Verteilertemperatur des Flüssigstahls erfasst und aufgezeichnet werden.

[0014] Die Parameter-Werte umfassen die aktuelle Schließorganbewegungsgeschwindigkeit. Bei dem Schließorgan kann es sich beispielsweise um einen Stopfen oder einen Schieber handeln.

[0015] Die Parameter-Werte umfassen die aktuelle Badspiegelvertikalgeschwindigkeit, welche die Badspiegelbewegung betrifft.

[0016] Die Parameter-Werte umfassen die aktuelle Strangabzugsgeschwindigkeit.

[0017] Mittels des Auswerteverfahrens wird die Wahrscheinlichkeit eines Sticker-Events in der Durchlaufkokille ermittelt.

[0018] Der Schwellenwert für die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events wird vom Auswerteverfahren beziehungsweise seinem Auswertemodell gesetzt, welches bestimmt, was gerade noch akzeptabel ist - das wird in der Regel laufend durch Hinzulernen angepasst.

[0019] Die Strangabzugsgeschwindigkeit (üblicherweise in [m/min]) ist die Geschwindigkeit, mit der der Metallstrang die Durchlaufkokille verlässt. Im Normalbetrieb wird eine Normalstrangabzugsgeschwindigkeit v_{NORM} verwendet. Dem Fachmann ist bekannt, dass sie je nach vergossenem Material und anderen Randbedingungen variieren kann.

[0020] Die zulässige Minimalbetriebsgeschwindigkeit (üblicherweise in [m/min]) ist je nach chemischer Analyse des Metalls - beispielsweise des Stahls - und der Anlagenbauart und insbesondere in Abhängigkeit von Strangdicke und -breite verschieden; dem Fachmann ist bekannt, wie er die Minimalbetriebsgeschwindigkeit für ein bestimmtes Setup erhält; er hält sich dabei meist an die Vorgaben des Anlagenlieferanten. Ein Unterschreiten der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit birgt Problempotential, beispielsweise aufgrund von Durcherstarrung zu nahe am Kokillenaustritt im Bogen- oder Richtbereich einer Stranggussanlage, beispielsweise aufgrund zu kühler Strangoberflächentemperatur im beziehungsweise hinter dem Richtbereich, beispielsweise steigt das Risiko von Brammenqualitätsfehlern wie etwa bezüglich Oberflächenrissigkeit oder Innenqualität.

[0021] Bei herkömmlichen Verfahren zur Erkennung von Stickern beziehungsweise Vorhersage von Strangdurchbrüchen wird die Strangabzugsgeschwindigkeit auf eine unterhalb der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit liegende Kriechgeschwindigkeit abgesenkt oder der Metallstrang sogar vorübergehend gestoppt. Das mindert die Produktivität in stärkerem Ausmaß als bei Anwendung des erfindungsgemäßen Verfahrens und birgt das genannte Problempotential, insbesondere führt das zu abgewerteten Brammen oder sogar Ausschussbrammen.

[0022] Das erfindungsgemäße Verfahren ist bei einer Strangabzugsgeschwindigkeit, die bei der Überschreitung des Schwellenwertes für die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events oberhalb der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} liegt, anwendbar.

Erfindungsgemäß findet jedenfalls eine Absenkung der aktuell - also bei der Überschreitung des Schwellenwertes - gefahrenen Strangabzugsgeschwindigkeit statt. Diese Absenkung erfolgt mit der geforderten Verzögerung.

[0023] Die Stärke der Verzögerung kann konstant sein oder sich während des Verzögerungsvorganges ändern.

[0024] Bevorzugt erfolgt die Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit zumindest halbautomatisch, besonders

bevorzugt automatisch.

Die Absenkung erfolgt in der Regel ausgehend von der gerade eingestellten Normalstrangabzugsgeschwindigkeit v_{NORM} . Die gemittelte Verzögerung beträgt zumindest $0,7 \text{ m/min}^2$, bevorzugt zumindest 1 m/min^2 . Sie beträgt bis zu 5 m/min^2 , bevorzugt bis zu $2,5 \text{ m/min}^2$.

Gemittelt wird dabei über den Zeitraum von Beginn der Verzögerung zur Absenkung bis zum Erreichen der Heilgeschwindigkeit.

[0025] Üblicherweise sind das die in der Steuerung/Regelung der Stranggußanlage vorzugebenden Sollwerte, die im Rahmen der nach dem Stand der Technik der betreffenden Anlage erreichbaren Genauigkeit eingestellt werden.

[0026] Das Ausmaß der Verzögerung hat vor allem Einfluss auf transiente Strömungsphänomene in der Kokille - sowohl für den Flüssigstahl als auch für das Gießpulver, die Gießschlacke und die Meniskuslinie -, aber auch auf Wechselwirkungen mit beispielsweise der oszillierenden Kokille oder mit den Schließorganen.

[0027] Nach einer bevorzugten Ausführungsform wird die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events im Auswerteverfahren mittels Abweichungsanalyse ermittelt.

Das Auswerteverfahren verwendet dann zur Abweichungsanalyse Abweichungsregeln. Vorzugsweise sind die Abweichungsregeln des Auswerteverfahrens auf Basis vergangener Daten erstellt unter Verwendung zumindest eines Mitglieds der Gruppe bestehend aus

- Machine Learning,
- Deep Learning.

[0028] Unter Machine Learning ist zu verstehen die künstliche Generierung von Modell-Wissen aus Erfahrung und Daten: das künstliche System lernt aus Beispielen - Trainingsdaten - und kann diese verallgemeinern. Dazu bauen Algorithmen beim maschinellen Lernen ein Daten-Modell auf, das auf Trainingsdaten beruht. Bei den angewendeten Machine Learning Verfahren handelt es sich beispielsweise um Random Forest, Boosted Tree, Support Vector Machine, etc.

[0029] Unter Deep Learning versteht man noch tiefergehende Methoden des maschinellen Lernens, die künstliche neuronale Netze KNN mit zahlreichen Zwischenschichten zwischen Eingabeschicht und Ausgabeschicht einsetzt und dadurch eine umfangreiche innere Struktur herausbildet. Das hier gegebenenfalls angewendete Deep Learning weist zumindest 4 Schichten auf. Bei dem angewendeten Deep Learning handelt es sich beispielsweise um Long-Short-Term-Memory LSTM.

[0030] Bei einem Auswerteverfahren mittels Abweichungsanalyse auf Basis vergangener Daten - beispielsweise der Auswertung mittels Machine Learning und/oder Deep Learning - werden datenmodellbasierte Abweichungsregeln erstellt, die zur Ermittlung der Wahrscheinlichkeit von Sticker-events mittels Abweichungsanalyse herangezogen werden. Dass geschieht beispielsweise so, dass dabei beispielsweise sogenannte Features und Schlüsselfeatures modelliert werden, die in (passender) Kombination als Modelle die Zukunft über beispielsweise 5 - 30 Sekunden vorhersagen können. Falls diese Features beziehungsweise Schlüsselfeatures von den auf Basis der zumindest alle 2 Sekunden stattfindenden Erfassung und Auswertung der Parameter-Werte ermittelten Featurebeziehungsweise Schlüsselfeaturewerten signifikant abweichen und sich in einem überkritischen Bereich befinden, wird ein Sticker-Alarm ausgelöst und die Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit, bevorzugt schnellstmöglich, eingeleitet; das geschieht bevorzugt zumindest halbautomatisch, besonders bevorzugt automatisch.

Vorteilhafte Wirkungen der Erfindung

[0031] Im Vergleich zu herkömmlicher Breakout-detection leitet die erfindungsgemäße Verfahrensweise wesentlich früher eine Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit ein; 5 - 30 Sekunden früher sind erzielbar. Weil zu so einem frühen Zeitpunkt der Sticker sich noch nicht ausgebildet hat beziehungsweise noch nicht stark ausgeprägt ist, reicht es zu seiner Vermeidung oder Heilung aus, eine im Vergleich zu herkömmlicher Breakout-detection geringere Verzögerung durchzuführen.

[0032] Der Schwellenwert für ein Abweichen in einen überkritischen Bereich wird vom Auswertemodell des Auswerteverfahrens gesetzt, gegebenenfalls mit Anpassungsmöglichkeiten des Betreibers. Der Schwellenwert kann von der Art der betrachteten Anomalie abhängig sein. Vorzugsweise wird ein Schwellenwert so gesetzt, dass er schon überschritten wird, wenn ein Sticker für eine Position im Strang oder einen Strangquerschnitt vorhergesagt wird, an der zu diesem Zeitpunkt erst eine Dicke der Strangschale von 1 - 15 mm, bevorzugt zwischen 2 bis 8 mm, vorliegt. Infolgedessen lässt sich der Heilungsprozess mit weniger drastischen Mitteln durchführen als bei Stickern, die erst bei höherer Dicke der Strangschalen vorhergesagt beziehungsweise erkannt werden. Da der Basiskeim für Schalenhänger oftmals schon an der Meniskuslinie entsteht, kann es im Extremfall möglich sein, dass das erfindungsgemäße Verfahren sogar zu einem Zeitpunkt einen Anomalie-Alarm beziehungsweise Sticker-Alarm ausgibt und Verzögerung der Strangabzugsgeschwindigkeit vorschlägt beziehungsweise gegebenenfalls - beispielsweise halbautomatisch oder automatisch - einleitet,

wo noch nicht einmal der Basiskeim entstand. Die Verzögerung und Durchsatzverringern führt zu einer sehr frühzeitigen Beruhigung und Problemvermeidung.

[0033] Für die Qualität des Strangs ergeben sich mehrere positive Effekte:

Zum einen wird kein Sticker entstehen, wenn er bei Überschreitung des Schwellenwertes noch nicht physisch aufgetreten ist; die Strangschale wird also keinen qualitätsmindernden Schalenhänger-Fehler aufweisen.

[0034] Zum anderen wird auch bei Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit noch ein Strang der gewünschten Qualität erzeugt, da die Absenkung sanft erfolgt und da die für diese Qualität relevante Minimalbetriebsgeschwindigkeit nicht unterschritten wird.

Außerdem ist, speziell bei Überschreitung des Schwellenwertes bei Entstehung beziehungsweise Keimsetzung eines Stickers an der Meniskuslinie, die Strangschale und ein Oberflächenfehler aufgrund des Stickers so dünn, dass er bei der Weiterverarbeitung der aus dem Stahlstrang gewonnenen Brammen abgetragen wird - beispielsweise durch Entzunderung -, so dass der Sticker für die Brammen keine Qualitätseinbußen im Weiterverarbeitungsprodukt bewirkt.

[0035] Vorzugsweise wird nach Erreichen der Heilgeschwindigkeit v_{LOW} die Strangabzugsgeschwindigkeit für eine Dauer von zumindest 50 %, bevorzugt zumindest 65 %, und bis zu 120 %, bevorzugt bis zu 100 %, eines Durchlaufkokillendurchlaufs mit v_{LOW} auf Heilgeschwindigkeit v_{LOW} gehalten, und danach mit einer gemittelten Beschleunigung von zumindest 0,2 m/min², bevorzugt zumindest 0,5 m/min², und bis zu 5 m/min², vorzugsweise bis zu 2 m/min², erhöht. Gemittelt wird dabei über den Zeitraum von Beginn der Beschleunigung bis Ende der Beschleunigung.

[0036] Die Dauer des Haltens auf Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Prozent der Dauer eines Durchlaufkokillendurchlaufes mit Heilgeschwindigkeit v_{LOW} liegt bevorzugt innerhalb des prozentuellen Zeitintervalls, dessen Grenzwerte sich aus der Formel

$$[(50 + 20 \cdot (v_{AB} - v_{LOW}) / v_{LOW}) + /- 15],$$

wobei v_{AB} größer v_{MIN} ist,

und wobei v_{AB} größer v_{LOW} ist,

und wobei v_{LOW} der - aus dem Verfahren definierte - Sollwert für die Heilgeschwindigkeit ist,

ergeben,

wobei bei einem Ergebnis der Formel unter 50 die Untergrenze des Zeitintervalls bei 50 % der Dauer des Durchlaufkokillendurchlaufs gesetzt wird.

[0037] Für einen gegebenenfalls gewünschten halbautomatischen oder automatischen Betrieb wird der tatsächlich zu wählende Wert für die Dauer des Haltens - also ein Sollwert für die Dauer des Haltens - beispielsweise durch den Anlagenbetreiber oder den Systemlieferanten innerhalb des aus der Formel resultierenden prozentualen Zeitintervalls vorgegeben. Der Einfachheit halber könnte der Anlagenbetreiber beispielsweise die Mitte des Zeitintervalls anstreben.

[0038] Ergibt die Formel beispielsweise als Ergebnis die Grenzwerte 60 und 90, wird die Dauer des Haltens aus dem Intervall 60 % - 90 % der Dauer eines Durchlaufkokillendurchlaufes mit Heilgeschwindigkeit v_{LOW} gewählt.

Ergibt die Formel beispielsweise als Ergebnis die Grenzwerte 40 und 70, wird die Dauer des Haltens aus dem Intervall 50 % - 70 % der Dauer eines Durchlaufkokillendurchlaufes mit Heilgeschwindigkeit v_{LOW} gewählt.

[0039] Während des Haltens auf Heilgeschwindigkeit ist ein Pendeln um bis zu +/- 15 % um den Sollwert für die Heilgeschwindigkeit v_{LOW} herum zulässig - wobei die Minimalbetriebsgeschwindigkeit nicht zu unterschreiten ist. Bevorzugt ist es, die Heilgeschwindigkeit im Wesentlichen konstant zu halten.

Die Stärke der Beschleunigung kann konstant sein oder sich während des Beschleunigungsvorganges ändern.

[0040] Nach einer Verfahrensvariante wird nach Erreichen der Heilgeschwindigkeit v_{LOW} die Strangabzugsgeschwindigkeit für eine Dauer von zumindest 50 %, bevorzugt zumindest 65 %, bis zu 120 %, bevorzugt bis zu 100 %, eines Durchlaufkokillendurchlaufs mit v_{LOW} auf einer Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Höhe von 100 - 130 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , bevorzugt in Höhe von 100 - 120 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit

v_{MIN} , gehalten,

und danach mit einer gemittelten Beschleunigung von zumindest 0,2 m/min², bevorzugt zumindest 0,5 m/min², und bis zu 5 m/min², vorzugsweise bis zu 2 m/min², erhöht.

Gemittelt wird dabei über den Zeitraum von Beginn der Beschleunigung bis Ende der Beschleunigung.

[0041] Bei dieser Variante wird während der gesamten Dauer eine Strangabzugsgeschwindigkeit in Höhe von 100 - 130 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , bevorzugt in Höhe von 100 - 120 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , vorliegen, allerdings verändert sie sich zumindest einmal sprunghaft, oder sie verändert sich - zumindest einmal - während zumindest eines Teiles dieser Dauer stetig. Sie kann sich auch während der gesamten Dauer verändern. Vor, während und nach der Veränderung befindet sich die Strangabzugsgeschwindigkeit im Bereich

100 - 130 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , bevorzugt in Höhe von 100 - 120 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} .

[0042] Die Stärke der Beschleunigung kann konstant sein oder sich während des Beschleunigungsvorganges ändern.

[0043] Die Dauer des Durchlaufkokillendurchlaufs ergibt sich im erfindungsgemäßen Verfahren aus der Totallänge L [m] der betreffenden Durchlaufkokille und der Heilgeschwindigkeit v_{LOW} aus der Beziehung $(L - 0,1 \text{ m})/v_{\text{LOW}}$.

[0044] Im Vergleich zu herkömmlicher Breakout-detection leitet die erfindungsgemäße Verfahrensweise wesentlich früher eine Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit ein; 5 - 30 Sekunden früher sind erzielbar. Weil zu so einem frühen Zeitpunkt der Sticker sich noch nicht ausgebildet hat beziehungsweise noch nicht stark ausgeprägt ist, reicht es zu seiner Vermeidung oder Heilung aus, auf eine im Vergleich zu herkömmlicher Breakout-detection hohe Heilgeschwindigkeit zu verzögern, und vergleichsweise kurz auf dieser Heilgeschwindigkeit zu verbleiben. Da der Abstand der Heilgeschwindigkeit zu der in der Regel angestrebten vor der Absenkung herrschenden Strangabzugsgeschwindigkeit gering ist, reicht danach eine im Vergleich zu herkömmlicher Breakout-detection geringe Beschleunigung aus.

Eine Normalstrangabzugsgeschwindigkeit soll im Interesse hoher Produktionsraten dennoch schnell erreicht werden, mit zunehmender Beschleunigung steigt jedoch die Gefahr des Auftretens von Stickern erneut.

[0045] Vorzugsweise wird die Strangabzugsgeschwindigkeit im Wesentlichen auf die vor der Absenkung herrschende Strangabzugsgeschwindigkeit erhöht. Unter im Wesentlichen ist in diesem Zusammenhang eine Abweichung von maximal +/- 15 % zu verstehen.

[0046] Nach einer vorteilhaften Ausgestaltung umfassen die Parameter-Werte auch zumindest einen, bevorzugt zumindest zwei, besonders bevorzugt zumindest drei, weiteren aktuellen Parameter-Wert zumindest einer Art von Parameter-Werten aus der Gruppe bestehend aus

- Parameter-Werte Verteiler,
- nicht-thermische Parameter-Werte an der Durchlaufkokille,
- Parameter-Werte am Oszillator,
- Parameter-Werte der Bewegung des Metallstranges
- Parameter-Werte des Metallstranges;
- Parameter-Werte des Gießprozesses.

[0047] Damit können Sticker noch genauer vorhergesagt beziehungsweise vermieden werden, herkömmlich gilt: je mehr Parameter-Werte verwendet werden, desto besser, weil sich damit die Modell-Bildung und damit die Vorhersagequalität verbessern.

[0048] Bei der Art von Parameter-Wert "Parameter-Werte Verteiler" kann es sich beispielsweise um Parameter-Werte wie Inhalt/Volumen/Masse des flüssigen Metalls im Verteiler, aktuelle Verteilertemperatur und aktuelle Verteilerspiegellhöhe, aktuelle Schließorganposition, aktuelle Verteilerhöhenposition, aktuelle Verteilerhöhenbewegungsgeschwindigkeit handeln.

[0049] Bei der Art von Parameter-Wert "nicht-thermische Parameter-Werte an der Durchlaufkokille" kann es sich beispielsweise um Parameter-Werte wie Badspiegel-Höhenposition - den Füllstand der Durchlaufkokille bezeichnend; auch genannt Meniskus-Höhenposition -, Welligkeit des Meniskus, Gießpulvermengen zugabe bezogen beispielsweise auf Zeiteinheit oder auf die Strangabzugsgeschwindigkeit, Gießpulverdicke auf dem Badspiegel, Gießpulververteilung über die Oberfläche des Badspiegels, handeln. Dabei ist unter der Gießpulverdicke auf dem Badspiegel die mittlere Schichthöhe des Gießpulvers auf der Oberfläche des Badspiegels zu verstehen, bestehend aus flüssigem Anteil nahe dem Badspiegel und festen Anteilen, die darüber liegen.

[0050] Bei der Art von Parameter-Wert "Parameter-Werte am Oszillator" kann es sich beispielsweise um Werte von Oszillierparametern wie Frequenz, Hub, Sinusförmigkeit, oder um Parameter-Werte wie Hydraulikdruck, Oszillierkraft, Schrägstellung des Oszillators handeln.

[0051] Bei der Art von Parameter-Wert "Parameter-Werte der Bewegung des Metallstranges" kann es sich beispielsweise um Ausziehkräfte an Strangführungssegmenten handeln.

Es ist allgemein bekannt, dass zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges eine Strangführung mit Strangführungssegmenten als anlagenbautechnisch aktueller Stand der Technik verwendet wird. Einzelne Rollen solcher Strangführungssegmente können angetrieben sein und Treibkräfte, sogenannte Ausziehkräfte auf den Metallstrang ausüben, die gemessen werden können.

[0052] Bei der Art von Parameter-Wert "Parameter-Werte des Metallstranges" kann es sich beispielsweise um Strangreibungskraft, Strangreibungsenergie, Strangreibungsleistung handeln, beispielsweise pro Strang, pro Perimeterlängeneinheit, pro Strangführungsflächeneinheit in der Strangführungskokille.

[0053] Bei der Art von Parameter-Wert "Parameter-Werte des Gießprozesses" handelt es sich beispielsweise um die Tauchrohr-Eintauchtiefe unter den Badspiegel, oder einen Kennwert der dynamischen Strangausbauchung - auch dynamic bulging genannt.

Es kann sich auch um Parameter-Werte zur negative strip time oder zum negative strip handeln. Sie bezeichnen die

Zeit beziehungsweise den während dieser Zeit zurückgelegten Weg der Durchlaufkokille, während der die Durchlaufkokille innerhalb eines Oszillierzyklus den Metallstrang überholt.

[0054] Die voranstehend beschriebenen Ausführungsformen des erfindungsgemäßen Verfahrens werden bevorzugt zumindest halbautomatisch, besonders bevorzugt automatisch, durchgeführt; bevorzugt werden zumindest die Verfahrensschritte im kennzeichnenden Teil des Anspruchs 1 halbautomatisch, besonders bevorzugt automatisch, durchgeführt.

[0055] Bevorzugt handelt es sich bei den erfindungsgemäßen Verfahren um computerimplementierte Verfahren, beispielsweise implementiert in der Anlagensteuerung beziehungsweise Anlagenregelung einer Stranggußanlage.

[0056] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist ein Computer zur Ausführung eines erfindungsgemäßen computerimplementierten Verfahrens.

[0057] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist eine Anlagensteuerung und/oder -regelung einer Stranggußanlage mit einem Computer zur Ausführung eines erfindungsgemäßen computerimplementierten Verfahrens.

[0058] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist ein Computerprogrammprodukt, umfassend Befehle, die bei Ausführung des Computerprogramms durch einen Computer diesen veranlassen, die Schritte des erfindungsgemäßen Verfahrens auszuführen.

[0059] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist ein computerlesbarer Datenträger, auf dem ein solches Computerprogrammprodukt gespeichert ist. Dabei ist Computerprogrammprodukt zu verstehen als ein auf einem Träger gespeichertes Computerprogramm.

[0060] Ein erfindungsgemäßes Verfahren kann allein angewendet werden, oder es kann angewendet werden in Ergänzung zu herkömmlichen Verfahren zur Erkennung von Stickern beziehungsweise Vorhersage von Strangdurchbrüchen. Es ist einfach nachrüstbar und resultiert in gesteigerter Produktivität. Wenn es zusätzlich zu herkömmlichen Verfahren zur Erkennung von Stickern beziehungsweise Vorhersage von Strangdurchbrüchen angewendet wird, ergibt sich der Vorteil, dass die Zahl herkömmlicher Sticker-Alarme vermindert wird, da die dazu führenden Umstände durch das erfindungsgemäße Verfahren zu einem hohen Prozentsatz vorsorglich verhindert werden.

[0061] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist eine Signalverarbeitungseinrichtung mit einem maschinenlesbaren Programmcode, der Regelbefehle und/oder Steuerbefehle zur Durchführung eines erfindungsgemäßen Verfahrens aufweist. Die Signalverarbeitungseinrichtung ist beispielsweise eine Steuer und/oder Regeleinrichtung, beispielsweise eine Anlagensteuerung und/oder Anlagenregelung einer Stranggußanlage.

[0062] Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist eine Stranggußanlage umfassend eine solche Signalverarbeitungseinrichtung.

Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist ein maschinenlesbarer Programmcode für eine solche Signalverarbeitungseinrichtung wobei der Programmcode Steuerbefehle und/oder Regelbefehle aufweist, welche die Signalverarbeitungseinrichtung zur Durchführung eines erfindungsgemäßen Verfahrens veranlassen.

Ein weiterer Gegenstand der vorliegenden Anmeldung ist ein Speichermedium mit einem darauf gespeicherten maschinenlesbaren derartigen Programmcode.

[0063] Unter automatisch ist zu verstehen, dass bei einem erfindungsgemäßen Verfahren die Einzelschritte wie beispielsweise Erfassung, Aufzeichnung, Auswertung, Datenmodellerstellung, Datenmodellauswertung, Abweichungsanalyse, Soll-Ist-Vergleich, Risikobewertung/-berechnung, Risikowert-Vergleich mit Schwellenwert, Festlegung des Verzögerungswertes, Einleitung der Verzögerung durch Triggern, Festlegung der Heilgeschwindigkeit, Heilungszeitdauer auf niedriger Geschwindigkeit, Wiederbeschleunigung, Festlegung des neuen Geschwindigkeitssollwertes, et cetera ohne jedweden Eingriff durch den Menschen erfolgt, mit der Ausnahme dass ein Mensch das gesamte Computer-, Steuer- und Regelungsprogramm entwickelt, programmiert, eingespielt und in Betrieb genommen hat.

Unter halbautomatisch ist zu verstehen, dass bei einem erfindungsgemäßen Verfahren an der einen oder anderen Stelle des Gesamtablaufes der Mensch eingreift, beispielsweise beim Einleiten der Verzögerung durch den Trigger, oder bei der Festlegung der Heilungsdauer, oder bei der Festlegung auf welche neue Zielgeschwindigkeit nach der Stickerheilung eingestellt werden soll. In anderen Worten: ein Betriebsmitarbeiter der Stranggußanlage ist in den Gesamtablauf des erfindungsgemäßen Verfahrens eingebunden, und dieser bestätigt oder verwirft im Ablauf der Einzelschritte-Kette bei einzelnen Schritten die vom erfindungsgemäßen Verfahren und seinem Computerprogramm vorgeschlagene Entscheidungen.

Kurze Beschreibung der Zeichnungen

[0064] Die Erfindung wird nun anhand von Ausführungsbeispielen näher erläutert. Die Zeichnungen sind beispielhaft und sollen den Erfindungsgedanken zwar darlegen, ihn aber keinesfalls einengen oder gar abschließend wiedergeben. Dabei zeigt:

Fig. 1 eine schematische Darstellung eines erfindungsgemäßen Verlaufes der Strangabzugsgeschwindigkeit gegen die Zeit.

Fig. 2 ein grobes Schema einer Stranggußanlage.

Beschreibung der Ausführungsformen

5 Beispiele

[0065] Figur 1 zeigt durchgezogen eine schematische Darstellung eines erfindungsgemäßen Verlaufes der Strangabzugsgeschwindigkeit gegen die Zeit im Vergleich zum strichlierten Verlauf bei Anwendung eines herkömmlichen Verfahrens zur Erkennung von Stickern beziehungsweise Vorhersage von Strangdurchbrüchen. Dargestellt ist, wie zum Zeitpunkt des Überschreitens des Schwellenwertes automatisch unmittelbar die erfindungsgemäße Absenkung der vorher herrschenden Normalstrangabzugsgeschwindigkeit v_{NORM} 1,2 m/min beginnt. Die Absenkung erfolgt mit einer gemittelten Verzögerung von 1,5 m/min² auf eine Heilgeschwindigkeit v_{LOW} 0,8 m/min. Die Heilgeschwindigkeit v_{LOW} beträgt 100% der Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} . Die Heilgeschwindigkeit v_{LOW} wird für 45 Sekunden beibehalten, was 75% der Dauer eines Durchlaufkokillendurchlaufs bei dieser Geschwindigkeit entspricht. Dann wird mit einer gemittelten Beschleunigung von 0,8 m/min² auf Normalstrangabzugsgeschwindigkeit v_{NORM} beschleunigt und damit weiterproduziert.

Durchgezogen ist der Verlauf bei Anwendung eines herkömmlichen Verfahrens dargestellt. Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit erfolgt erst später, die Verzögerung auf eine tiefer liegende, der Heilung dienende Strangabzugsgeschwindigkeit, hier eine Kriechgeschwindigkeit unterhalb der Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , ist viel stärker. Die Kriechgeschwindigkeit wird für 60 Sekunden beibehalten. Die anschließende Beschleunigung ist geringer als beim erfindungsgemäßen Verlauf, die Normalstrangabzugsgeschwindigkeit v_{NORM} wird erst später erreicht. Infolgedessen wird mit dem erfindungsgemäßen Verfahren mehr an Strang produziert, was bedeutet, dass die Anlagenproduktivität damit verbessert wird.

[0066] Figur 2 zeigt ein grobes Schema einer Stranggußanlage 1, mit der ein Metallstrang 2 - beispielsweise ein Stahlstrang - mittels Stranggussverfahren hergestellt wird. Flüssiges Metall 3 wird kontinuierlich über einen Verteiler 4 in die Durchlaufkokille 5 eingegeben. Es durchläuft sie und bildet dabei infolge Kühlung am Rand eine dünne Strangschale, die einen flüssigen Kern des Metallstranges 2 umgibt. Der Fluss des flüssigen Metalls 3 aus dem Auslauf 6 - hier ein Tauchrohr - des Verteilers 4 wird über Schließorgane wie Stopfen oder Schieber gesteuert beziehungsweise geregelt. Der Metallstrang 2 wird aus der mittels eines nicht explizit dargestellten Oszillators oszillierenden Durchlaufkokille 5 mit einer Strangabzugsgeschwindigkeit abgezogen. Nach dem Austritt aus der Durchlaufkokille 5 wird der Metallstrang 2 in der anschließenden Strangführung 7 weiter gekühlt und bis zur vollständigen Erstarrung geführt.

Liste der Bezugszeichen

35 **[0067]**

- 1 Stranggußanlage
- 2 Metallstrang
- 3 flüssiges Metall
- 40 4 Verteiler
- 5 Durchlaufkokille
- 6 Auslauf
- 7 Strangführung

45

Patentansprüche

1. Verfahren zum kontinuierlichen Gießen eines Metallstranges mittels Eingießens von flüssigem Metall aus einem Verteiler in eine Durchlaufkokille,
 50 die mittels eines Oszillators oszilliert,
dadurch gekennzeichnet,
dass während des Gießens zumindest alle 2 Sekunden Erfassung und Aufzeichnung von Parameter-Werten stattfindet,
 wobei diese Parameter-Werte zumindest umfassen

55

- aktuelle Temperatur-Werte eines Überwachungssystems der Durchlaufkokille,
- aktuelle Schließorganbewegungsgeschwindigkeit,
- aktuelle Badspiegelvertikalgeschwindigkeit,

- aktuelle Strangabzugsgeschwindigkeit,

und **dass** eine, bevorzugt periodische, Auswertung der aufgezeichneten Parameter-Werte erfolgt mittels eines Auswerteverfahrens auf Basis der aktuellen sowie vergangener Parameter-Werte und dabei die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events in der Durchlaufkokille ermittelt wird, und bei Überschreitung eines Schwellenwertes für die Wahrscheinlichkeit eine Absenkung der Strangabzugsgeschwindigkeit v_{AB} auf eine Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Höhe von 100 - 130 % einer zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , bevorzugt in Höhe von 100 - 120 % der zulässigen Minimalbetriebsgeschwindigkeit v_{MIN} , erfolgt, wobei die gemittelte Verzögerung dabei zwischen 0,7 und 5 m/min² liegt, bevorzugt zwischen 1,0 und 2,5 m/min².

2. Verfahren nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Wahrscheinlichkeit von Sticker-Events im Auswerteverfahren mittels Abweichungsanalyse ermittelt wird.

3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2, **dadurch gekennzeichnet, dass** nach Erreichen der Heilgeschwindigkeit v_{LOW} die Strangabzugsgeschwindigkeit für eine Dauer von zumindest 50 %, bevorzugt zumindest 65 %, und bis zu 120 %, bevorzugt bis zu 100 %, eines Durchlaufkokillendurchlaufs mit v_{LOW} auf Heilgeschwindigkeit v_{LOW} gehalten wird, und danach mit einer gemittelten Beschleunigung von zumindest 0,2 m/min², bevorzugt zumindest 0,5 m/min², und bis zu 5 m/min², vorzugsweise bis zu 2 m/min², erhöht wird.

4. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 3, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Dauer des Haltens auf Heilgeschwindigkeit v_{LOW} in Prozent der Dauer eines Durchlaufkokillendurchlaufes mit Heilgeschwindigkeit v_{LOW} innerhalb des prozentuellen Zeitintervalls liegt, dessen Grenzwerte sich aus der Formel

$$[(50 + 20 \cdot (v_{AB} - v_{LOW}) / v_{LOW}) + / - 15],$$

wobei v_{AB} größer v_{MIN} ist,

und wobei v_{AB} größer v_{LOW} ist, ergeben,

wobei bei einem Ergebnis der Formel unter 50 die Untergrenze des Zeitintervalls bei 50 % der Dauer des Durchlaufkokillendurchlaufs gesetzt wird.

5. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 4, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Strangabzugsgeschwindigkeit im Wesentlichen auf die vor der Absenkung herrschende Strangabzugsgeschwindigkeit erhöht wird.

6. Verfahren nach einem der Ansprüche 2 bis 5, **dadurch gekennzeichnet, dass** Abweichungsregeln des Auswerteverfahrens erstellt werden unter Verwendung zumindest eines Mitglieds der Gruppe bestehend aus

- Machine Learning,
- Deep Learning.

7. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 6, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Parameter-Werte auch zumindest einen, bevorzugt zumindest zwei, besonders bevorzugt zumindest drei, weiteren aktuellen Parameter-Wert zumindest einer Art von Parameter-Werten aus der Gruppe bestehend aus

- Parameter-Werte Verteiler,
- nicht-thermische Parameter-Werte an der Durchlaufkokille,
- Parameter-Werte am Oszillator,
- Parameter-Werte der Bewegung des Metallstranges,
- Parameter-Werte des Metallstranges,
- Parameter-Werte des Gießprozesses,

umfassen.

8. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 7, **dadurch gekennzeichnet, dass** es ein computerimplementiertes Verfahren ist.

9. Signalverarbeitungseinrichtung mit einem maschinenlesbaren Programmcode, **dadurch gekennzeichnet, dass** er Steuerbefehle und/oder Regelbefehle zur Durchführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 1 bis 8 aufweist.

5 10. Maschinenlesbarer Programmcode für eine Signalverarbeitungseinrichtung nach Anspruch 9, **dadurch gekennzeichnet, dass** der Programmcode Steuerbefehle und/oder Regelbefehle aufweist, welche die Signalverarbeitungseinrichtung zur Durchführung eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 1 bis 8 veranlassen.

10 11. Speichermedium mit einem darauf gespeicherten maschinenlesbaren Programmcode nach Anspruch 10.

12. Computer zur Ausführung eines computerimplementierten Verfahrens nach Anspruch 8.

13. Anlagensteuerung und/oder -regelung einer Stranggußanlage mit einem Computer zur Ausführung eines computerimplementierten Verfahrens nach Anspruch 8.

15 14. Computerprogrammprodukt, umfassend Befehle die bei Ausführung des Computerprogramms durch einen Computer diesen veranlassen, die Schritte eines Verfahrens nach einem der Ansprüche 1 bis 8 auszuführen.

20 15. Computerlesbarer Datenträger, auf dem ein Computerprogrammprodukt nach Anspruch 14 gespeichert ist.

Fig. 1

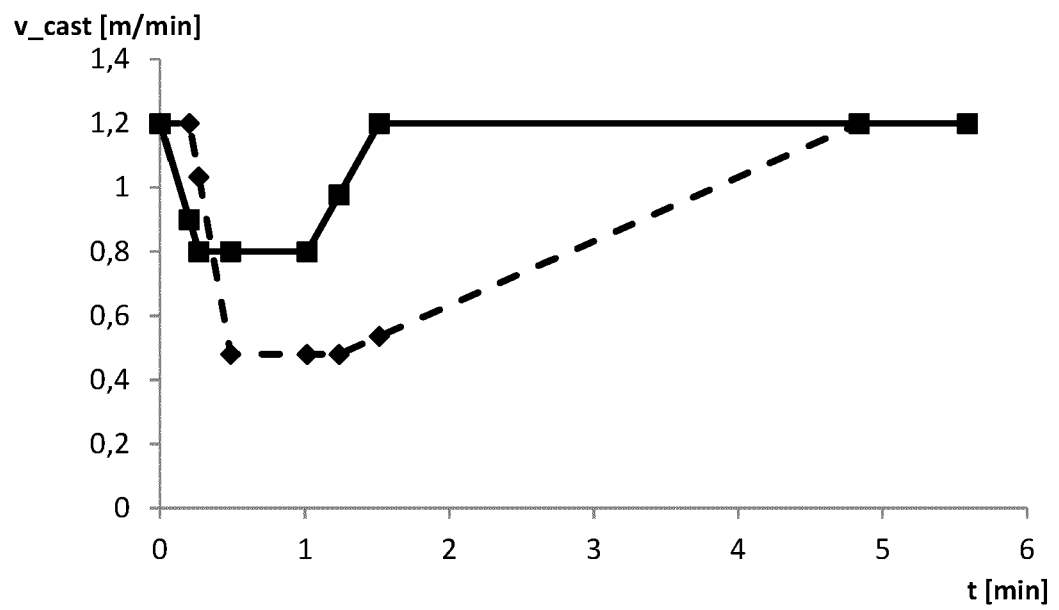
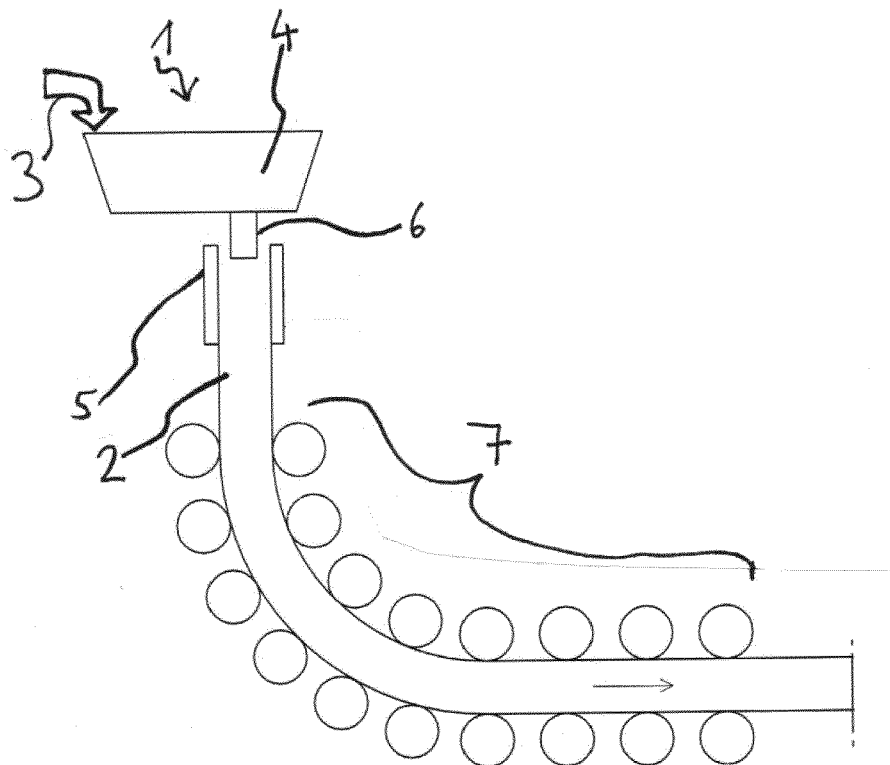


Fig. 2





EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

 Nummer der Anmeldung
EP 20 21 5099

5

10

15

20

25

30

35

40

45

50

55

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			
Kategorie	Kennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit erforderlich, der maßgeblichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (IPC)
X	DE 198 43 033 A1 (SCHLOEMANN SIEMAG AG [DE]) 23. März 2000 (2000-03-23) * Abbildungen 1,3 * * Absatz [0013] * * Absatz [0036] * * Absatz [0044] * * Absatz [0059] *	9-15	INV. B22D11/16 B22D11/18
A	EP 0 196 746 A1 (NIPPON STEEL CORP [JP]) 8. Oktober 1986 (1986-10-08) * Abbildung 1 * * Seite 49, Zeile 6 - Zeile 7 *	1-15	
A	CN 110 548 848 A (LIUZHOU IRON & STEEL CO LTD) 10. Dezember 2019 (2019-12-10) * Zusammenfassung *	1-15	
A	"NEURAL NETWORKS AND FUZZY LOGIC A NEW TECHNOLOGY FOR SLAB CASTING", STEEL TIMES INTERNATIONAL, DMG WORLD MEDIA, LEWES, GB, Bd. 26, Nr. 3, 1. März 2002 (2002-03-01), Seite 23/24, XP001115945, ISSN: 0143-7798 * das ganze Dokument *	1-15	
			RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (IPC)
			B22D
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt			
Recherchenort Den Haag		Abschlußdatum der Recherche 3. Mai 2021	Prüfer Peis, Stefano
KATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie A : technologischer Hintergrund O : mündliche Offenbarung P : Zwischenliteratur		T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze E : älteres Patentdokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist D : in der Anmeldung angeführtes Dokument L : aus anderen Gründen angeführtes Dokument & : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument	

EPO FORM 1503 03.82 (P04C03)

**ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT
 ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.**

EP 20 21 5099

5 In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentdokumente angegeben.
 Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am
 Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

03-05-2021

10	Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
	DE 19843033	A1	23-03-2000	KEINE	
15	EP 0196746	A1	08-10-1986	AU 562731 B2	18-06-1987
				BR 8600427 A	14-10-1986
				CA 1270618 A	26-06-1990
				EP 0196746 A1	08-10-1986
				US 4774998 A	04-10-1988
20	CN 110548848	A	10-12-2019	KEINE	
25					
30					
35					
40					
45					
50					
55					

EPO FORM P0461

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82