

1.
P. POLSKA
RZECZPOSPOLITA
LUDOWA



URZĄD
PATENTOWY
PRL

OPIS PATENTOWY

56178

656, 1/00

Patent dodatkowy
do patentu _____

Kl. 65 b, 2

Zgłoszono: 29.XII.1965 (P 112 261)

Pierwszeństwo: _____

MKP B 63 c 3/12

Opublikowano: 10.XII.1968

UKD

Współtwórcy wynalazku: inż. Jan Dunowski, inż. Bonifacy Domański
Właściciel patentu: „PROZAMET-BEPES” Zjednoczone Przedsiębiorstwo
Projektowania i Wyposażenia Zakładów Przemysłu
Elektro-Maszynowego, Warszawa (Polska)

Wózek slipowy

1

Przedmiotem wynalazku jest konstrukcja wózka slipowego, służącego do wydobywania statków z wody oraz do transportu międzyoperacyjnego na placu budowy, z wychylnymi ramionami i z napędem zdalnie sterowanym, umożliwiającymi wyciąganie statków z wody przy równoczesnym samoczynnym dostosowaniu się poduszek podpór do kształtu kadłuba.

Znane wózki slipowe mają tę niedogodność, że ich wymiary muszą być większe od szerokości statku, co powoduje konieczność dużych wykopów pod wodą. Dalszą niedogodnością jest to, że urządzenia utrzymujące statek w pozycji pływalności muszą wystawać ponad powierzchnię wody i najczęściej są uruchamiane ręcznie, oraz przeważnie muszą być każdorazowo przystosowywane do kształtu kadłuba. Wszystkie te niedogodności usuwa konstrukcja wózka slipowego według wynalazku.

W wózkach slipowych według wynalazku, łączonych w zestaw o długości odpowiadającej maksymalnej długości jednostki i o szerokości mniejszej od szerokości statku, podpieranie dokonuje się wychylnymi dźwigniami napędzanymi przez obrotowe silniki hydrauliczne, które są uruchamiane po wsparciu się stępki statku na poduszce wózka slipowego. Dźwignie usytuowane są po obu stronach każdego z wózków wchodzących w skład zespołu.

Wózek slipowy do wyciągania statków według

2

wynalazku jest przedstawiony na załączonym rysunku, na którym fig. 1 przedstawia wózek w przekroju wzdłuż linii A—A, uwidocznionej na fig. 2, fig. 2 widok z góry fig. 1, fig. 3 widok od czoła wózka, uwidocznionej na fig. 1, fig. 4 niepełny przekrój wzdłuż linii C—C, uwidocznionej na fig. 1, fig. 5 przekrój wzdłuż linii D—D, uwidocznionej na fig. 1, a fig. 6 przekrój wzdłuż linii E—E, uwidocznionej na fig. 1.

Wózek według wynalazku jako całość z urządzeniami do wyciągania statku, uruchamiane są po naciśnięciu przez statek poduszki 1 i włącznika 2, za pośrednictwem układu dźwigni 3. Uruchomiony obrotowy silnik hydrauliczny 4 obraca śrubę pociągową 5, której nakrętka jest zamocowana przegubowo w dźwigni 6.

Dźwignia 6 obracając się dookoła osi 7 podnosi poduszkę 8 aż do oparcia się o poszycie kadłuba statku, a właściwe jej przyleganie do kadłuba ułatwia przegub 9 w dźwigni 6. Dla przestawienia statków z wózków na kilbloki i odwrotnie wyposażono wózki w cztery podnośniki hydrauliczne 10 sprzężone po dwa belką łączącą 11.

Podnośniki hydrauliczne 10 i silniki hydrauliczne 4 podłączone są do wspólnego napędu hydraulicznego zasilającego wszystkie wózki zestawu, znajdującego się na wózku wyciągowym. Wózek slipowy posiada osiem kół jezdnych 12 osadzonych po dwa w jednym wahaczu.

Taka konstrukcja wózka umożliwia znaczne

skrócenie czasu przeprowadzonych manipulacji związanych z wyciąganiem statku z wody, lub przestawianiu na stanowiskach remontowych, oraz w bardzo poważnym stopniu obniża koszt robót hydrotechnicznych.

Zastrzeżenia patentowe

1. Wózek ślipowy do wyciągania z wody statków **znamienny tym**, że jest zaopatrzony w dźwignie wychylne (6), osadzone na osiach (7), napędzane przez silnik hydrauliczny (4) za po-

2. Wózek ślipowy według zastrz. 1, **znamienny tym**, że jest wyposażony w podnośniki hydrauliczne (10) połączone belką (11).
3. Wózek ślipowy według zastrz. 1, **znamienny tym**, że posiada układ dźwigni (3) i wyłącznik (2), który za pomocą zdalnego sterowania włącza silnik hydrauliczny (4), napędzający śrubę pociągową (5).

