

【公報種別】 特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
【部門区分】 第 4 部門第 1 区分
【発行日】 令和 6 年 11 月 21 日 (2024.11.21)

【公開番号】 特開 2023-82256 (P2023-82256A)
【公開日】 令和 5 年 6 月 14 日 (2023.6.14)
【年通号数】 公開公報 (特許) 2023-110
【出願番号】 特願 2021-195889 (P2021-195889)
【国際特許分類】

E 2 1 B 7/00 (2006.01)
A 0 1 G 23/08 (2006.01)
B 6 6 C 1/42 (2006.01)
B 6 6 C 1/68 (2006.01)

10

【F I】

E 2 1 B 7/00 B
A 0 1 G 23/08 5 0 1 B
A 0 1 G 23/08 5 0 1 C
B 6 6 C 1/42 M
B 6 6 C 1/68 B

20

【手続補正書】
【提出日】 令和 6 年 11 月 13 日 (2024.11.13)
【手続補正 1】
【補正対象書類名】 明細書
【補正対象項目名】 0 0 2 0
【補正方法】 変更
【補正の内容】
【0 0 2 0】

アーム 5 1 は、軸方向（長手方向）の一端部が連結ピン 5 2 を介してアームブラケット 1 9 に枢結され、軸方向（長手方向）の他端部が連結ピン 5 3 を介して第 1 ジョイント部材 6 0 に枢結されている。アームブラケット 1 9 とアーム 5 1 との間には、アームシリンダ 5 5 が取り付けられている。アームシリンダ 5 5 のロッド側端部は、アームブラケット 1 9 に連結ピン 5 6 を介して枢結されている。アームシリンダ 5 5 のボトム側端部は、アーム 5 1 に連結ピン 5 7 を介して枢結されている。このアームシリンダ 5 5 を伸縮作動させることで、アーム 5 1 をアームブラケット 1 9 に対して連結ピン 5 2 を中心に上下方向に揺動自在（屈伸動自在）に構成されている。

30

40

50