11 Veröffentlichungsnummer:

0 216 732

A1

12)

EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

21 Anmeldenummer: 86810415.9

(51) Int. Cl.4: A 62 C 3/14

22 Anmeldetag: 16.09.86

30 Priorität: 18.09.85 DE 3533268

Veröffentlichungstag der Anmeldung:01.04.87 Patentblatt 87/14

84 Benannte Vertragsstaaten: AT BE CH DE FR GB IT LI LU NL SE 71) Anmelder: BELIMO AUTOMATION AG Hofstrasse 33 CH-8620 Wetzikon(CH)

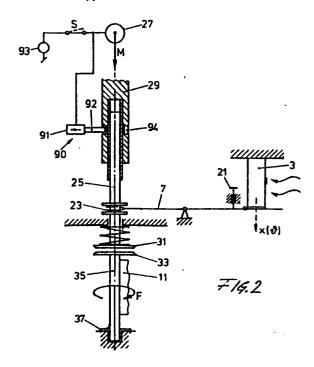
72 Erfinder: Linsi, Walter Dorfstrasse 53 CH-8712 Stäfa(CH)

72 Erfinder: Birchmeier, Werner Rütiwiesstrasse 22 CH-8645 Jona(CH)

Vertreter: Troesch, Hans Alfred, Dr. Ing. et al, Walchestrasse 19 CH-8035 Zürich(CH)

(5) Verfahren und Vorrichtung zur Ansteuerung mindestens einer Brandschutzklappe.

(5) Um eine Brandschutzklappe (11) im Brandfall zu schliessen, ohne dass dies z.B. durch Unterbrüche elektrischer Leitungen verhindert wird, wird im Bereich der Brandschutzklappe ein Bauteil (3) vorgesehen, das sich bei thermischer Belastung durch seine Umgebung ausdehnt (x). Die Ausdehnung des Bauteils (3) wird übersetzt (7) und gibt bei Erreichen des vorgegebenen Wertes die Brandschutzklappe (11) frei, so dass letztere federgetrieben (37) in geschlossene Position schnellt.



Verfahren und Vorrichtung zur Ansteuerung mindestens einer Brandschutzklappe

- Die vorliegende Erfindung betrifft ein Verfahren zur Ansteuerung mindestens einer Brandschutzklappe, bei dem bei vorgegebener Veränderung eines sich bei thermischer Belastung mechanisch verändernden Bauteils die Klappe schliessend angesteuert wird, sowie eine Vorrichtung hierzu mit mindestens einem sich bei thermischer Belastung mechanisch verändernden Bauteil und einem auf die Veränderung ansprechenden Steuerkreis für die Klappe.
- 15 Aus der GB-PS 16 339, angemeldet am 16. Oktober 1889, ist ein Verfahren bzw. eine Vorrichtung genannter Art bekannt geworden. Dabei wird ein elektrischer Thermoschalter vorgesehen, der bei einer bestimmten Umgebungstemperatur einen Stromkreis schliesst, worin ein Bau-20 teil, ein Draht, vorgesehen ist, der durch den einsetzenden Stromfluss erwärmt wird. Der Draht verändert sich aufgrund der strombedingten thermischen Belastung und dehnt sich aus. Der Draht ist einseitig mit einer Klinkenanordnung verbunden, an welcher ein mit einer 25 Klappe verbundenes Gewicht aufgehängt ist. Bei vorgegebener Veränderung, d.h. Ausdehnung des genannten Drahtes, wird die Klinkenanordnung freigegeben und Fallen des Gewichtes schliesst die Klappe.
- Aus der FR-PS 2 190 017 aus dem Jahre 72 ist im weiteren ein Verfahren zur Ansteuerung einer Brandschutzklappe bekannt geworden, bei dem die Klappe mittels eines Elektromagneten freigegeben wird.

Diese bekannten Versahren bzw. Vorrichtungen weisen 0216732 Nachteil auf, dass elektrische Hilfsenergie gebraucht wird. Die thermische Belastung steuert erst über einen elektrischen Stromkreis die Klappe an. Gerade bei der 5 Ansteuerung von Brandschutzklappen ist das Vorsehen der elektrischen Hilfsenergie ausserordentlich nachteilig, indem einerseits Installationen zu teilweise schlecht zugänglichen Räumen erstellt werden müssen und insbesondere das Vorsehen der elektrischen Hilfsenergie, 10 gerade im Brandfall, zu Fehlverhalten der Steuerung führen kann. So bleibt die Brandschutzklappe gemäss beiden genannten Schriften offen, auch im Brandfall, wenn die Zuführung der Hilfsenergie durch den Brand unterbrochen wird, bevor die Klappe geschlossen hat.

Die vorliegende Erfindung bezweckt ein Verfahren bzw. eine Vorrichtung eingangs genannter Art zu schaffen, die in sich abgeschlossen und ohne zugeführte Hilfsenergie arbeitet. Dies wird nach dem Verfahren gemäss Anspruch 1 bzw. durch die Vorrichtung nach Anspruch 6 erreicht.

15

20

25

Die Erfindung geht somit von der Einsicht aus, dass sich grundsätzlich Bauteile wie Metallkörper, geschlogsene Gasvolumina etc. bei thermischer Belastung verändern, wie ihre Viskosität, ihren Aggregatszustand, ihr Volumen, nach materialspezifischen Konstanten. So steigt beispielsweise der Innendruck eines konstanten Gasvolumens bei zunehmender thermischer Belastung. 30 Dieses thermische Verhalten wird erfindungsgemäss ausgenützt, indem die entsprechende Veränderung ausgewertet wird. Hierzu sind besonders geeignete Metallegierungen geschaffen worden, es sei beispielsweise auf den Artikel "Gedächtniseffekt und technisch anwendbare

Legierungen" aus G. Rau, Pforzheim, von Dr. P. Tau 216732 berger und Prof. Stöckl, Pforzheim, hingewiesen. Eine weitere Aufgabe der vorliegenden Erfindung, gelöst durch eine Ausbildung des Verfahrens bzw. der Vorrichtung nach den Ansprüchen 4 bzw. 18, besteht darin, die Funktionstüchtigkeit der Brandschutzklappenbetätigung fernbedient überprüfen zu können. Dies wird grundsätzlich dadurch erreicht, dass eine thermische Belastung des sich verändernden Bauteiles durch gesteuerte Belastung,

Die Erfindung wird beispielsweise anhand von Figuren erläutert.

wie mittels eines Heizelementes, simuliert wird.

15 Es zeigen:

10

20

- Fig. 1 eine prinzipielle Darstellung des erfindungsgemässen Verfahrens bzw. der erfindungsgemässen Vorrichtung,
- Fig. 2 die Uebertragung von Steuersignalen einer erfindungsgemässen Vorrichtung, auf die Achse einer Brandschutzklappe, schematisch dargestellt,
- 25 Fig. 3 eine Ansicht von oben, mit geöffnetem Gehäuse auf eine Realisationsform der erfindungsgemässen Vorrichtung, mit nebst der thermischen Belastungsansteuerung und Testansteuerung vorgesehenen weiteren Ansteuermöglichkeiten,
 - Fig. 4 eine Seitenansicht aus Richtung III auf die Anordnung gemäss Fig. 3.

In Fig. 1 ist schematisch das Prinzip der vorliegenden Erfindung dargestellt. An einem Bezugssystem 1 ist ein Bauteil 3 montiert, an seiner einen Grundfläche 5. Das Bauteil 3 ist aus einem Material gefertigt, das sich bei thermischer Beanspruchung Oformverändert, wie in 5 der angegebenen Richtung x ausdehnt. Je nach gewähltem Material für das Bauteil 3 ist diese Ausdehnungsvariation grösser oder kleiner, es sind sog. Memory-Legierungen, wie aus dem erwähnten Art. "Gedächtnis-Effekt und technisch anwendbare Legierungen" von Dr. P. Tautzenberger 10 und Prof. Dr. D. Stöckel, Pforzheim, bekannt, deren thermische Verformung gezielt und bis zu relativ grossen Werten durch die Legierungswahl beeinflusst werden kann. Ein als Abtastvorrichtung wirkender Hebel 7 wandelt die thermisch bedingte Ausdehnung des Bauteils 15 3 in eine übersetzte Verschiebung k·x(�) um. Wie schematisch dargestellt, wirkt der zweiarmige Hebel 7 an seinem vom Bauteil 3 abgekehrten Hebelende sperrend bzw. freigebend auf eine mittels einer Feder 9 20 schliessend vorgespannte Brandschutzklappe 11. Sobald die thermisch bedingte Ausdehnung des Bauteils 3 einen Grenzwert erreicht hat, schnappt eine Klinke 13 aus der hebelendständig vorgesehenen Gegenklinke 15 aus und die Brandschutzklappe 11 wird durch Zug der Feder 25 9 in angegebener Richtung geschlossen. Für die Brandschutzfunktion detektiert das Bauteil 3 die aus der Umgebung einfallende thermische Belastung & Lur Ueberprüfung, ob die Betätigungsanordnung via Bauteil 3, wie vorgeschrieben auf die Brandschutzklappe 11 wirkt, 30 ist generell ein Heizelement im Bereich des Bauteils 3 vorgesehen, wie ein Widerstandselement 18, das über

eine Speisung 19 betrieben wird. Dadurch wird das Bauelement 3 mit einer thermischen Testbeanspruchung

19 beaufschlagt. Das Bauelement 3 bzw. die Ausnützung
seiner thermischen Verformung sichert, dass die Funktion der Betätigungsanordnung zerstörungsfrei jederzeit ausgetestet werden kann, über das vorgesehene Heizelement, und dass auch während einer Testoperation eine thermische Brandbeanspruchung immer zur
Schliessung der Brandschutzklappe 11 führt. Wie schematisch mit dem Taster 21 dargestellt, kann die Abtastvorrichtung, gebildet durch den zweiarmigen Hebel 7 von
Fig. 1, jederzeit manuell ausgelöst werden, zum Schliessen der Brandschutzklappe 11.

15 Arbeitet das Bauteil 3 gegen ein in Fig. 1 gestrichelt eingetragenes Federelement 16 und wird dessen Federkonstante sehr hoch gewählt, wird, im extremen, das Bauteil 3 beidseitig "quasi" starr eingespannt, so kann anstelle einer Hubmessung, wie mit Hebel 7, eine quasi verschiebungslose Kraftmessung, wie mit einem gestrichelt bei 17 dargestellten Drucksensor, z.B. einem piezoelektrischen Wandler vorgenommen werden. Wird die Federkonstante verringert, so dass die stationäre Ausdehnung des Bauteils 3 bei Gleichgewicht der Kräfte erreicht wird, misst der Hebel 7 den in diesem Kräftegleichgewicht gegen das Federelement ausgeführten Hub. Es liegt dann eine Weg- und Kraftmessung vor, je nachdem, ob zur Interpretation des Hubes als Messresultat die Federelement-Charakteristik mitberücksichtigt wird oder nicht.

Eine mögliche Uebertragung der thermischen Bauteilausdehnung x(0) ist prinzipiell und schematisch in Fig. 2 dargestellt. Dabei ist der Abtastvorrichtungshebel 7 endständig mit einer Kupplungsgabel 23 versehen. Sie 5 wirkt achsialverschiebend auf eine Antriebsachse 25, welche durch eine Abtriebswelle 29 eines Elektromotors 27 getrieben wird. Die achsial verschiebliche Achse 25 trägt endständig eine Kupplungsscheibe 31, die mit einer Kupplungsscheibe 33 zusammenwirkt, auf einer die 10 Brandschutzklappe 11 tragenden Achse 35 montiert. Eine Spiralfeder 37 treibt die Achse 35 mit Brandschutzklappe 11, sobald die Kupplung 31, 33 entkuppelt ist, in geschlossene Brandschutzklappenposition, wie mit dem Pfeil F angedeutet. Somit entkuppelt der als Abtastvor-15 richtung wirkende Hebel 7 die Kupplung 31, 33, bei einer bestimmten abgetasteten Ausdehnungszunahme des Bauteils 3, anderseits kann sowohl manuell, wie anhand von Fig. 1 beschrieben wurde, die Brandschutzklappe 11 geschlossen werden, durch Entkupplung der Kupplung 31, 33 und 20 weiter kann die Brandschutzklappe 11 motorgetrieben, über Motor 27, Abtriebswelle 29 und Achsen 25, 35 jederzeit gezielt mehr oder weniger geschlossen werden bzw. wieder geöffnet werden.

Auch hier ist sichergestellt, dass eine thermisch bedingte Klappenschliessung in jedem Betriebsmoment, d.h. auch bei Motortrieb, erfolgt, indem bei Entkupplung der Kupplung 31, 33 in jedem Fall eine Klappenschliessung erfolgt.

30

Anhand der Fig. 3 und 4 wird nun ein realisiertes Ausführungsbeispiel der vorliegenden Erfindung beschrieben. Anhand der Figuren 3 und 4 wird nun ein realisiertes
Ausführungsbeispiel der vorliegenden Erfindung beschrieben. Zwischen zwei Gehäuseplatten 39, wovon die eine
aus Uebersichtsgründen in Fig. 3 nicht dargestellt ist,

5 somit nur die untere, ist an zu den Platten 39 parallelen
Schwenkachsen 41 ein Kipphebel 43 schwenkbar gelagert,
der mittels einer Feder 45 von der unteren Platte 39
in Richtung O gemäss Fig. 4 vorgespannt ist. Das freie
Ende des Kipphebels 43, mit A bezeichnet, entspricht

10 dem Ausgang der Vorrichtung, in Analogie zur Gabel 23
der schematischen Darstellung von Fig. 2, und wirkt auf
eine aus Uebersichtsgründen nicht dargestellte Kupplung
an der Achse 25.

Der Kipphebel 43 liegt mit seiner Oberseite an einer Unterkante x eines Uebertragerhebels 47 an, wie insbesondere in Fig. 4 erkenntlich. Der Uebertragerhebel 47 ist parallel zur Ebene der Platten 39 schwenkbeweglich an einer hierzu senkrechten Achse 49 gelagert und trägt einen Spannhebel 51. Letzterer ist am Hebel 47 um eine Achse 50 drehbeweglich gelagert und mittels einer Feder 52 gegen die Achse 25 hin vorgespannt.

Die Wechselwirkung von Uebertragerhebel 47 und Kipphe25 bel 43 ist so, dass das freie Ende A des Hebels 43, wenn
der Betätigungshebel 47 in seiner linken Position L gemäss Fig. 3 steht, in untere Position U gemäss Fig. 4
getrieben wird und durch die Kraft der Feder 45 in seine
obere Lage O, dann wenn der Uebertragerhebel 47 in seine
30 rechte Position R bewegt wird. Dies wird durch Wechselwirkung der Unterkante x am Hebel 47 und einer abgeschrägten Partie 57 am Kipphebel 43, wie aus Fig. 4

ersichtlich, erreicht. Im weiteren reitet der Kipphehebel 43 endständig und in Richtung einer Federkraft F_{A5} aufliegend, auf einer Führungskurve 59 eines Kurvenrades 61, welch letzteres drehbeweglich zwischen den Gehäuseplatten 39 gelagert ist. Das Kurvenrad 61 steht mit dem Kipphebel 43 durch zwei Betätigungsnocken 65 in Wirkverbindung, welch letztere durch Wirkung der Feder 45 an die Führungskurve 59 gedrückt werden.

- 10 Im Bereich der endständigen Rastpartie 53 am Uebertragerhebel 47, welcher mittels einer Feder 67 gegen seine linke Position L vorgespannt ist, ist am Gehäuse ein aufragender Bolzen 69 mit Abschlusskragen 71 vorgesehen. Auf dem Bolzen 69 reitet, achsial verschieblich, eine 15 Büchse 73, einerseits mit einer Widerlagerfläche 75 versehen, anderseits mit einem Steuerkragen 77 noch zu beschreibender Funktion. Zwischen dem Abschlusskragen 71 und der Widerlagerfläche 75 ist auf dem Bolzen 69 eine Feder 81 aus einer Memory-Legierung vorgesehen, die sich 20 bei thermische Beanspruchung in Achsialrichtung des Bolzens 69 relativ stark ausdehnt und sich nach Entfernung der thermischen Belastung in wenigstens nahezu die gleiche Ursprungslänge zusammenzieht. Durch die Ausdehnung der Feder 81 wird der Achsialabstand zwischen Abschluss-25 kragen 71 und Widerlagerfläche 75 verändert, d.h. die Büchse 73 auf dem Bolzen 69 entsprechend verschoben. Mit dem Kragen 77 liegt die Büchse 73 auf einer Vorspannfeder 79 auf, gegen welche somit die Feder 81 aus Memory-Legierung arbeitet. Die Rastpartie 53 kann sowohl 30 auf dem Steuerkragen 77 reiten, dann steht der Hebel
- 47 in Position R oder, wenn der Hebel 47 in die

Position L geschwenkt ist, die in Fig. 3 dargestellt ist, reitet die Rastpartie 53 auf dem kleindurchmessrigen Teil 80 der Büchse 73.

Auf der Achse 25 reitet weiter, diesbezüglich drehfest, eine Spannscheibe 62 mit einer Spannkerbe 68. Bei Drehen der Achse 65 im Uhrzeigersinn wirkt die Kerbe 68 via Spannhebel 51 auf den Uebertrager 47 und treibt ihn in rechte Positon R.

10

Die Funktion der beschriebenen Anordnung ist die folgende:

In der Grundstellung reitet die Rastpartie 53, wie in Fig. 3 dargestellt, auf den kleindurchmessrigen Teil
15 80 der Büchse 73, womit Hebel 47 in Position L steht und das Ende A des Hebels 43 in der unteren Position
U. Dadurch wird in Analogie zu Fig, 2 eine beispielsweise vorgesehene Kupplung entkuppelt und die Brandschutzklappe (nicht dargestellt), wie über ein Getriebe,
20 generell mit 82 bezeichnet und getrieben durch eine Feder
84, durch Drehen einer Brandschutzklappenachse 86, in
der mit F angeschriebenen Richtung geschlossen.

Um ein Oeffnen der Brandschutzklappe zu ermöglichen,

25 muss nun das Ende A des Hebels 43 in die obere Position
O getrieben werden, womit in Analogie zu Fig. 2 eine
vorgesehene Kupplung, dort mit 31, 33 bezeichnet, an
der Achse 25 gekoppelt wird, und, wie mittels eines Motors
27 von Fig. 2 die Brandschutzklappe 11 geöffnet werden

30 kann. Diese eine Oeffnen erst ermöglichende Bewegung
des Endes A von U nach O wird durch Drehen der Spann-

5

scheibe 62 angesteuert. Die Spannscheibe 62 wird vorerst im Uhrzeigersinn gedreht, so dass, wenn die Kerbe 68 auf die Fläche 64 des Hebels 51 auftritt, durch Kraftwirkung auf die Achse 50 und entsprechendes Moment bezüglich der Achse 49,der Uebertragerhebel 47 gegen die Kraft der Feder 67 in seine Position R gtrieben wird. Der Spannhebel 51 bleibt dabei vorerst mit seiner Fläche 64 während der Schwenkung des Uebertragerhebels 47 in Richtung R in der Kerbe 68 und nimmt ohne wesentliche 10 Aenderung seiner Absolutlage, die Schwenkung des Hebels 47 durch diesbezügliche Relativschwenkung um die Achse 50 auf. Erst bei einer vorgegebenen Schwenklage des Hebels 47 bezüglich des Spannhebels 51 wird letzterer durch einen Mitnehmer 66 am Hebel 47 ausser Eingriff 15 mit der Kerbe 68 gezogen und daraufhin durch die Feder 55 so weit ausgeschwenkt, dass die Fläche 64 nicht mehr in der Bewegungsbahn der Kerbe 68 liegt.

Bewegen des Hebels 47 in seine Position R ermöglicht wei-20 ter, der Feder 79 den Kragen 77 axial nach unten U zu treiben, womit die Rastfläche 53 auf diesen Kragen 77 zu liegen kommt. Nun ist die Kopplung an der Kupplung gemäss Fig. 2, 31, 33 an Achse 25 geschlossen und die Brandschutzklappe 11 kann, wie motorgetrieben, geöffnet werden. Gleichzeitig wird durch federgetriebenes Unterschieben des Kragens 77 unter die Rastfläche 53 die Branddetektionseinrichtung mit der Sensorfeder 81 und dem Hebel 47 gespannt.

Dehnt sich nun die Sensorfeder 81 aufgrund der durch Brand entstehenden Wärme in Richtung O aus, so wird über die Widerlagerfläche 75 die Büchse 73, auch der Kragen 77 achsial, gemäss Fig. 4 nach oben O getrieben, gegen die Kraft der Feder 79, worauf die Fläche 53 des Hebels 5 47 auf den kleindurchmessrigeren Hals 80 der Büchse 73 zurückspringt. Dies bewirkt, durch die Feder 67 getrieben, ein Schwenken des Hebels 47 in seine Position L, was wiederum, durch Einwirken auf die abgeschrägte Partie 10 57 am Hebel 43 letzteren in seine Position U schwenkt: Die vorgesehene Kupplung, z.B. 31, 33 von Fig. 2, wird gelöst und die Brandschutzklappe 11 schnellt, getrieben durch die Feder 84 oder durch ihr Eigengewicht, in geschlossene Position. Zum Wiederöffnen muss via Spannscheibe 62 die Anordnung, wie vorgängig beschrieben, betätigt, bzw. wieder gespannt werden, d.h. der Hebel 47 in Position R, dadurch Hebel 43 in Position O bewegt werden, und, wie mit dem vorgesehenen Elektromotor 27 von Fig. 2, die Klappe wieder geöffnet werden. Bevor-20 zugterweise und wie dargestellt, wirkt der Antriebsmotor für die Klappe auf der Achse 86, auf die Achse 25 auch als Spannmotor ihn die Spannscheibe 62. Hierzu wird vorerst mit dem vorgesehenen Motor über Achse 25 und die Spannscheibe 62 die Vorrichtung gespannt, wodurch der Hebel 51 in 25 vorbeschriebener Art und Weise aus dem Bahnbereich der Kerbe 68 an der Spannscheibe 62 geschwenkt wird. Die Achse 25 kann nun motorgetrieben, beliebig gedreht werden, bei weiterhin gespannter Vorrichtung, womit über Getriebe 82 die Brandschutzklappenachse 86 gedreht wird, öffnend oder schliessend.

5

Weber elektrische Anschlussdrähte 83 wird die thermische Sensorfeder 81 zur Simulation des Brandfalles thermisch beansprucht. Genau gleich wie im Brandfall, wird dadurch die Brandschutzklappe 11 durch Entkupplung in ihre geschlossene Lage getrieben. Dies ermöglicht eine einwandfreie Ueberprüfung der Vorrichtungsfunktion.

Der Kipphebel 43 kann weiter durch Drehen des Kurvenrades 61 jederzeit manuell oder motorgetrieben, wie mit 10 dem Pfeil M angedeutet, in Position U geschwenkt werden, wodurch, wie erwähnt, die Brandschutzklappe zum federgetriebenen Schliessen freigegeben wird. Wenn der Hebel 47 in seiner Position R steht, dort durch den Kragen 77 und die Rastpartie 53 fixiert ist, kann der 15 Hebel 43 durch Drehen des Kurvenrades 61 jederzeit nach U geschwenkt werden. Durch dieses Schwenken in Position U, ausgelöst durch das Kurvenrad 61, wird die vorgesehene Kupplung 31, 33 gelöst und die Klappe schliesst somit. Dies hat keinen Einfluss auf die Position des gespannten 20 Hebels 47 und der gespannten Feder 81 an der Büchse 73 anliegend, womit jederzeit eine thermisch bedingte Schliessung der Brandschutzklappe über Feder 81, Büchse 73, Hebel 43 gewährleistet bleibt.

In jedem Fall, also völlig unabhängig von den Positionen der einzelnen Organe bewirkt ein Schwenken des Hebels 47 in seine Position L, damit Schwenken des Kipphebels 43 in Position U, ein Schliessen der Klappe, so dass 5 bei einer Branddetektion, während die beschriebene Vorrichtung manuell oder motorisch angesteuert wird, immer die Klappe geschlossen wird. Durch das beschriebene, erfindungsgemässe Verfahren bzw. die entsprechende Vorrichtung wird ermöglicht, eine Brandschutzklappe 10 mit ihrem Auslösemechanismus durch Vorsehen der gleichen Beanspruchung, wie im Brandfall, zu testen und dies durch Fernansteuerung, wie über die elektrischen Kabel 83, wobei sowohl im Testfall, wie auch im Brandfall, das System zerstörungsfrei arbeitet, mit a. W. 15 nach Entfernen der auslösenden thermischen Beanspruchung für seine Ueberwachungsfunktion wieder einsatzfähig ist.

In der vorgestellten Realisation gemäss den Fig. 3 und

4 wirkt somit die Sensorfeder 81 als dasjenige Bauteil, dessen aufgespanntes Volumen, das sich bei thermischer Belastung verändert, als Steuersignal für die Betätigung der Brandschutzklappe ausgenützt wird. Die über die Kabel 83 betätigbare Heizung, wie ein in den Bolzen 69 integriertes Widerstandselement, ermöglicht die einwandfreie Ueberprüfung der Vorrichtung.

Die Feder 81 ist, wie bereits erwähnt, aus einer Memory-Legierung aufgebaut und ergibt somit einen relativ gros-30 sen, thermisch bedingten Hub. Der Hub der Feder 81 überträgt sich, wie erwähnt wurde, auf die Büchse 69 mit dem Kragen 77, an welchem die Fläche 53 des federnd vorgespannten Hebels 47 anliegt. Somit bildet die achsiale Länge des Kragens 77 eine Schwellwerteinheit, indem der Hebel 47 erst dann in seine Position L schnellt, wenn die Feder 81 einen Hub entsprechend der Achsiallänge des Kragens 77 durchgeführt hat. Dieser Kragen wandelt somit das kontinuierliche Ausdehnungssignal der Sensor- feder 81 in ein "Ein-/Aus-"Signal.

Die in den Fig. 3 und 4 beschriebene Vorrichtung ist mit dem als das erwähnte Bauteil wirkenden Sensorelement 81 und mit der Abtastvorrichtung, gebildet

15 durch Büchse 69, Kragen 77 und Hebel 47 als modulartige Einheit aufgebaut, kann mit ihrem Ausgang, gebildet durch den Hebelarm A des Hebels 43, welcher entsprechend ausgebildet wird, auf die Brandschutzklappenanordnung mit vorgesehener Kupplung, wie anhand von Fig. 2 beschrieben wurde, montiert werden.

Wie aus der bisherigen Beschreibung hervorgeht, ist die das Getriebe 62 und damit die Brandschutzklappe auf Achse 86 mit der Motorabtriebsachse 25 verbindende Kupplung geschlossen, solange die Brandschutzklappe geöffnet bleiben soll. Nebst einem über die Motorabtriebsachse 25 erfolgenden motorgetriebenen Schliessen wird das Schliessen der Klappe 11 ansonsten durch Lösen der vorgesehenen Kupplung, getrieben durch die Feder 84, vorgenommen. Mit andern Worten muss der vorgesehene, auf die Achse 25 wirkende Motor das Drehmoment der starken Feder 84 in ge-öffneter Klappenposition aufnehmen. Um nun in ge-öffneter Klappenposition das entsprechende Drehmoment nicht durch elektrische Speisung des auf die Achse 25 wirkenden Motors aufnehmen zu müssen,

5

- 10 ist eine Rastvorrichtung vorgesehen, die auf die Abtriebsachse 25 einwirkt und das genannte Moment durch Einrasten solange aufnimmt, als der Motor nicht angesteuert wird. Aus Uebersichtsgründen ist diese Klinkenanordnung in Fig. 2 dargestellt. Sie
- 90 mit einem Elektromagneten 91 und einem Anker 92. Wie mit dem Pfeil angedeutet zieht die Elektromagnetanordnung 91 den Tauchanker 92 aus Eingriff mit der Achse 29, sobald der Motor, wie mit einem
- 20 Schalter S, mit der elektrischen Speisung 93 verbunden wird. Ist der Motor 27 von Fig. 2 nicht aktiviert, so blockiert der dann nach rechts ausgefahrene Anker 92, beispielsweise in eine Zahnung 94 auf der Achse 29 eingreifend, deren Drehbewegung und nimmt somit
- 25 bei dann geöffneter Klappe 11 das rücktreibende Moment der dann gespannten Feder 37 auf. Es versteht sich von selbst, dass der Anker 92 aus der Rastverbindung mit der Achse 29 gezogen wird, jedesmal wenn der Motor 27 elektrisch aktiviert wird, unab-

5

hängig davon, ob in Klappe-schliessender Drehrichtung oder Klappe-öffnender Drehrichtung. Es ist auch durchaus möglich eine analog wirkende Klinkenrastverbindung aufs Getriebe 82 wirken zu lassen.

- Verfahren zur Ansteuerung mindestens einer Brandschutzklappe, bei dem bei vorgegebener Veränderung eines sich bei thermischer Belastung mechanisch verändernden Bauteils die Klappe schliessend angesteuert wird, dadurch gekennzeichnet, dass das Bauteil durch Wärme seiner
 Umgebungsatmosphäre thermisch belastet wird und durch die Veränderung mechanisch die Klappe freigegeben wird.
- Verfahren, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,
 dass eine bei thermischer Belastung des Bauteils erzeugte Kraft zur Freigabe der Klappe ausgewertet wird.
- Verfahren, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,
 dass eine sich unter thermischer Belastung verändernde geometrische Ausdehnung (x(2)) des Bauteils in einer Raumrichtung ausgewertet wird.
- 30 5. Verfahren, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 1-4, dadurch

gekennzeichnet, dass die Klappe gegen eine Federkraft offengehalten wird.

- 5 6. Vorrichtung zur Betätigung mindestens einer Brandschutzklappe mit mindestens einem sich bei thermischer Belastung mechanisch verändernden Bauteil und einem auf die Veränderung ansprechenden Steuerkreis für die Klappe, dadurch gekennzeichnet, dass das Bauteil

 10 (3,81) der Wärme seiner Umgebungsatmosphäre zu seiner thermischen Belastung ausgesetzt ist und der
- seiner thermischen Belastung ausgesetzt ist und der Steuerkreis eine mechanische Wirkverbindung (7; 47, 43, 82) zwischen Bauteil und Klappe ist.

15

20

- 7. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass der Steuerkreis eine durch Veränderung des Bauteils (3) freigebbare Kupplung (31, 33) für die Klappe (11) umfasst.
- 8. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der
 - Ansprüche, wie nach Anspruch 7, dadurch gekennzeichnet, dass die Kupplung (31, 33) gegen eine Feder arbeitet.

25

30

9. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass die Feder eine Schraubenfeder ist, die eine achsial verschiebliche, eine Hälfte der Kupplung (31) tragende Welle (25) umgibt und sich an letzterer und einem Bezugsteil abstützt, wobei das Bauteil (3) eine achsiale Verschiebung der Welle (25) ansteuert.

10. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem 16732 der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-9, dadurch gekennzeichnet, dass eine Feder (37) die Klappe gegen ihre geschlossene Position treibt.

5

11. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-10, dadurch gekennzeichnet, dass das Bauteil sich bei thermischer Belastung in seiner Ausdehnung verändert.

10

12. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach Anspruch 11, dadurch gekennzeichnet, dass das Bauteil (81) aus einer Memory-Legierung gefertigt ist.

15

20

25

- 13. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 11 oder 12, dadurch gekennzeichnet, dass das Bauteil eine Spiralfeder (81) ist, deren Achsialausdehnungs-Aenderung auf den Steuerkreis (73, 47, 43) wirkt.
- 14. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 11-13, dadurch gekennzeichnet, dass der Steuerkreis eine Abtastanordnung (73) umfasst, mit einer federnd (79) gegen eine Stirnfläche des Bauteils (81) gegenliegenden Abtastfläche (75).
- 15. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 11-14, dadurch gekennzeichnet, dass der Steuerkreis eine Uebersetzungsanordnung (7) umfasst zur Erhöhung der auf die Klappe wirkenden Ausdehnungs- und/oder Kraftwirkung des Bauteils (3).

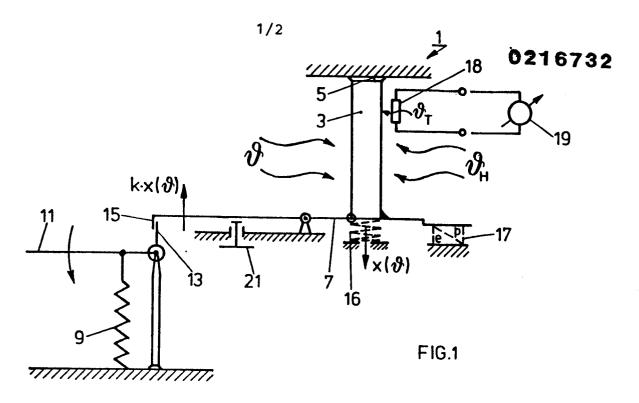
16. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem 16732 der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-15, dadurch gekennzeichnet, dass der Steuerkreis eine Schwell-wert-Einheit (77) umfasst, die bei Erreichen einer vorgegebenen Veränderung am Bauteil die Klappe schliessend ansteuert.

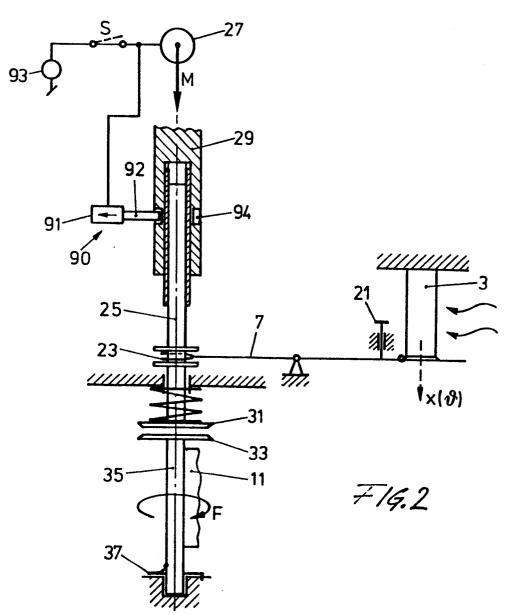
5

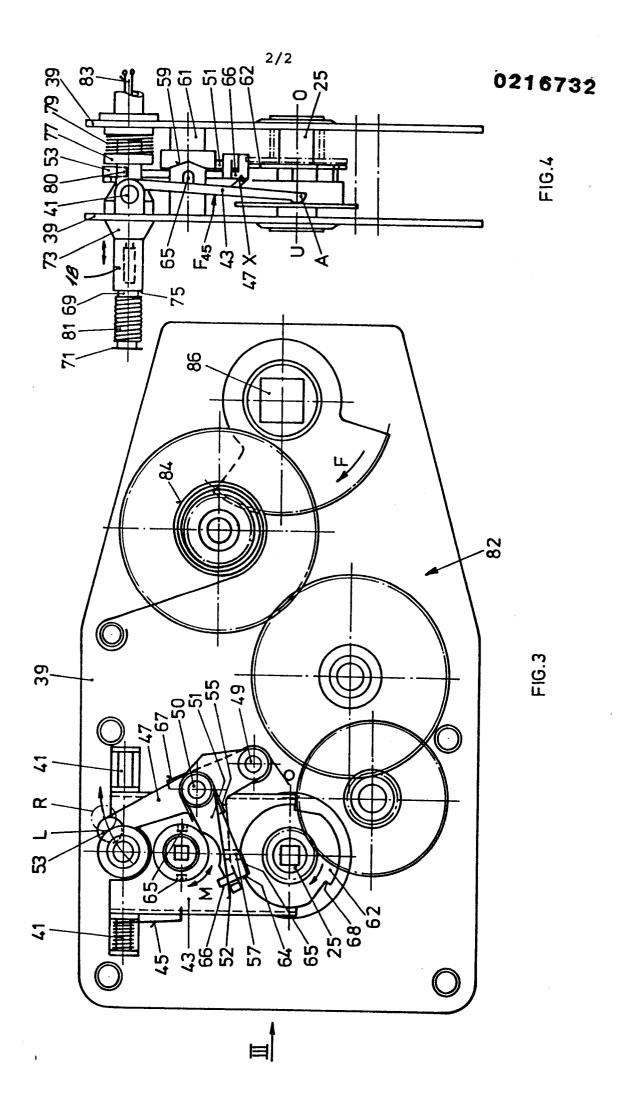
25

30

- 17. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-16, da10 durch gekennzeichnet, dass der Steuerkreis eine Ueberlagerungs-Einrichtung umfasst, der ein der Bauteilveränderung entsprechendes Signal zugeführt ist und ein manuell auslösbares Steuersignal für eine Klappenbetätigung und/oder ein motorisch auslösbares Steuersignal hierfür, wobei die
 15 Ueberlagerungseinheit auf einen Signalzustand des der Veränderung entsprechenden Signals unbeeinflusst von den andern Steuersignalen die Klappe zur Schliessung ansteuert.
- 18. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem
 20 der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-17, dadurch gekennzeichnet, dass im Bereich des Bauteils (3, 81)
 ein ansteuerbares Heizelement (18) vorgesehen ist, wie
 ein elektrisch betriebener Widerstand, zur Prüfung der
 Vorrichtungsfunktion bei thermischer Belastung.
 - 19. Vorrichtung, vorzugsweise nach mindestens einem der Ansprüche, wie nach einem der Ansprüche 6-18, dadurch gekennzeichnet, dass mindestens das Bauteil (81) und der Steuerkreis (73, 43, 47) als separate, modulartige Einheit aufgebaut sind.







EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

EP 86 81 0415

	EINSCHLÄG			
Kategorie		ts mit Angabe, soweit erforderlich, ablichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int. CI.4)
P,X	EP-A-O 170 337 (PIELKENROOD-VIN	·	1-3,6 11,12 16	A 62 C 3/14
	* Ansprüche 1-8;	Figuren *		
Y			5,7-1	
P,Y	DE-U-8 532 823 GmbH) * Ansprüche 1-10	•	5,7-1	
Y	FR-A-2 351 446 RESEARCH LTD.)	- (DELTA MATERIALS	1,3,5 7,10-	
	* Ansprüche 1-3 9-40; Figuren 8,	; Seite 6, Zeilen 17 *		RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (int. CI 4,
Y	DE-A-1 753 253 FRIEDRICH SCHRÖD		1,3,5 7,10-	
		Seite 8, Zeile Zeile 18; Figuren		
A	US-A-4 515 173 al.) * Spalte 2, Zeil		2	
		/-		
Der	vorliegende Recherchenbericht wurd	e für alle Patentansprüche erstellt		
Recherchenort		Abschlußdatum der Recherche		Prufer
DEN HAAG		10-12-1986	ERN	ST R.T.

KATEGORIE DEH GENANNTEN DOKUMENTE
 X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet
 Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie
 A : technologischer Hintergrund
 O : nichtschriftliche Offenbarung
 P : Zwischenliteratur
 T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze

nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist

D: in der Anmeldung angeführtes Dokument

L: aus andern Gründen angeführtes Dokument

[&]amp;: Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument



EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

EP 86 81 0415

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE						Seite 2	
Kategorie		ents mit Angabe, soweit erforde Bgeblichen Teile	erlich,		Setrifft spruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int. Cl.4)	
A	US-A-3 935 614 * Spalte 3, Zei Zeile 17; Figur	le 13 - Spalte	e 4,		7-9	•	
A	DE-A-2 259 656 * Figuren 5-7 *	(NORDLUFT)			18,19		
		· 					
						RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int. Cl.4)	
Derv	vorliegende Recherchenbericht wur	de für alle Patentansprüche er	stellt.	<u></u>			
	Recherchenort Abschlußdatum der Recherche			4-	Prufer		
X von Y von and A tecl	DEN HAAG TEGORIE DER GENANNTEN D besonderer Bedeutung allein i besonderer Bedeutung in Vert deren Veröffentlichung derselbe hnologischer Hintergrund htschriftliche Offenbarung	petrachtet pindung mit einer — [: alteres nach d	Anme Ama	ntdokum nmeideda ildung an	ST R.T. ent, das jedoch erst am oder itum veröffentlicht worden ist geführtes Dokument angeführtes Dokument	
P Zwi	ischenliteratur Erfindung zugrunde liegende 1	heorien oder Grund sätze	: Mitglie stimme	d de	r gleichen s Dokume	Patentfamilie, überein- ent	