

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第6777569号
(P6777569)

(45) 発行日 令和2年10月28日 (2020. 10. 28)

(24) 登録日 令和2年10月12日 (2020. 10. 12)

(51) Int. Cl. F I
G 0 9 C 1 / 0 0 (2006. 01) G 0 9 C 1 / 0 0 6 5 0 A

請求項の数 3 (全 12 頁)

(21) 出願番号	特願2017-44529 (P2017-44529)	(73) 特許権者	000004226
(22) 出願日	平成29年3月9日 (2017. 3. 9)		日本電信電話株式会社
(65) 公開番号	特開2018-146903 (P2018-146903A)		東京都千代田区大手町一丁目5番1号
(43) 公開日	平成30年9月20日 (2018. 9. 20)	(74) 代理人	100121706
審査請求日	平成31年3月4日 (2019. 3. 4)		弁理士 中尾 直樹
		(74) 代理人	100128705
			弁理士 中村 幸雄
		(74) 代理人	100147773
			弁理士 義村 宗洋
		(72) 発明者	清村 優太郎
			東京都千代田区大手町一丁目5番1号 日
			本電信電話株式会社内
		(72) 発明者	小林 鉄太郎
			東京都千代田区大手町一丁目5番1号 日
			本電信電話株式会社内

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ペアリング演算装置、ペアリング演算方法、およびプログラム

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

p, r を素数とし、 k を埋め込み次数とし、 d を正の整数とし、 E を楕円曲線とし、 F_p を位数 p の有限体とし、 $F_{p^{k/d}}$ を位数 $p^{k/d}$ の有限体とし、 F_{p^k} を位数 p^k の有限体とし、 G_1 を楕円曲線 $E(F_p)$ 上の位数 r の部分群とし、 G_2 を楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の位数 r の部分群とし、 G_3 を有限体 F_{p^k} 上の位数 r の部分群とし、 e を $G_1 \times G_2 \rightarrow G_3$ のペアリングとし、 n を位数 r を二進表現とした際の桁数とし、 $r_0, \dots, r_{n-1}$ を位数 r を二進表現にしたときの各桁の値とし、

ECDBL を楕円曲線上の一点を入力とし、当該点を楕円曲線上で二倍算した点、および、値 $\Lambda_n, F_{p^{k/d}}, \lambda_d, F_p$ を出力とする、Compressed Jacobian 座標系を用いて楕円曲線上の二倍算を演算するアルゴリズムとし、

ECADD を楕円曲線上の二点を入力とし、当該二点を楕円曲線上で加算した点、および、値 $\Lambda_n, F_{p^{k/d}}, \lambda_d, F_p$ を出力とする、Compressed Jacobian 座標系を用いて楕円曲線上の加算を演算するアルゴリズムとし、

楕円曲線 $E(F_p)$ 上の点 $P=(x_P, y_P)$ と楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の点 $Q=(x_Q, y_Q)$ とのペアリング $e(P, Q)$ を演算するペアリング演算装置であって、

値 f に 1 を、点 (X_1, Y_1, Z_1) に点 $(x_Q, y_Q, 1)$ を代入する初期化部と、

点 (X_1, Y_1, Z_1) を入力として上記アルゴリズム ECDBL を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) を楕円曲線 E 上で二倍算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および上記値 Λ_n, λ_d を得る楕円二倍算部と、

上記値 $f, \Lambda_n, \lambda_d, Z_3$ 、点 $(x_P, y_P), (X_1, Y_1, Z_1)$ を用いて、 $L_{DBL} \leftarrow y_P Z_1^2 Z_3 + (-x_P \Lambda_n$

10

20

$Z_1^2 + (\wedge_n X_1 - Y_1 \lambda_d))$, $f \leftarrow f^2 \cdot L_{DBL}$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する二倍算部と、

点 (X_1, Y_1, Z_1) , $(X_Q, Y_Q, 1)$ を入力として上記アルゴリズム ECADD を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) と点 $(X_Q, Y_Q, 1)$ とを楕円曲線 E 上で加算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および上記値 $\wedge_n, \lambda_d$ を得る楕円加算部と、

上記値 $f, \wedge_n, Z_3$, 点 (x_P, y_P) , $(X_Q, Y_Q, 1)$ を用いて、 $L_{ADD} \leftarrow y_P Z_3 + (-x_P \wedge_n + (\wedge_n X_Q - Y_Q Z_3))$, $f \leftarrow f \cdot L_{ADD}$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する加算部と、

$f^{(p^k - 1)/r}$ を演算する最終冪演算部と、

を含み、

$n-2$ から 0 までの各整数 j について、 $r_j = 1$ のときは、上記楕円二倍算部と上記二倍算部と上記楕円加算部と上記加算部とを実行し、それ以外の場合は、上記楕円二倍算部と上記二倍算部とを実行する、

ペアリング演算装置。

【請求項 2】

p, r を素数とし、 k を埋め込み次数とし、 d を正の整数とし、 E を楕円曲線とし、 F_p を位数 p の有限体とし、 $F_{p^{k/d}}$ を位数 $p^{k/d}$ の有限体とし、 F_{p^k} を位数 p^k の有限体とし、 G_1 を楕円曲線 $E(F_p)$ 上の位数 r の部分群とし、 G_2 を楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の位数 r の部分群とし、 G_3 を有限体 F_{p^k} 上の位数 r の部分群とし、 e を $G_1 \times G_2 \rightarrow G_3$ のペアリングとし、 n を位数 r を二進表現とした際の桁数とし、 $r_0, \dots, r_{n-1}$ を位数 r を二進表現にしたときの各桁の値とし、

ECDBL を楕円曲線上の一点を入力とし、当該点を楕円曲線上で二倍算した点、および、楕円曲線上の二倍算を演算する過程で計算される値 $\wedge_n, F_{p^{k/d}}, \lambda_d, F_p$ を出力とする、Compressed Jacobian 座標系を用いて楕円曲線上の二倍算を演算するアルゴリズムとし、

ECADD を楕円曲線上の二点を入力とし、当該二点を楕円曲線上で加算した点、および、楕円曲線上の加算を演算する過程で計算される値 $\wedge_n, F_{p^{k/d}}, \lambda_d, F_p$ を出力とする、Compressed Jacobian 座標系を用いて楕円曲線上の加算を演算するアルゴリズムとし、

初期化部と楕円二倍算部と二倍算部と楕円加算部と加算部と最終冪演算部とを含むペアリング演算装置が、楕円曲線 $E(F_p)$ 上の点 $P = (x_P, y_P)$ と楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の点 $Q = (X_Q, Y_Q)$ とのペアリング $e(P, Q)$ を演算するペアリング演算方法であって、

初期化部が、値 f に 1 を、点 (X_1, Y_1, Z_1) に点 $(X_Q, Y_Q, 1)$ を代入し、

楕円二倍算部が、点 (X_1, Y_1, Z_1) を入力として上記アルゴリズム ECDBL を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) を楕円曲線 E 上で二倍算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および上記値 $\wedge_n, \lambda_d$ を得、

二倍算部が、上記値 $f, \wedge_n, \lambda_d, Z_3$, 点 (x_P, y_P) , (X_1, Y_1, Z_1) を用いて、 $L_{DBL} \leftarrow y_P Z_1^2 + (-x_P \wedge_n Z_1^2 + (\wedge_n X_1 - Y_1 \lambda_d))$, $f \leftarrow f^2 \cdot L_{DBL}$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入し、

楕円加算部が、点 (X_1, Y_1, Z_1) , $(X_Q, Y_Q, 1)$ を入力として上記アルゴリズム ECADD を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) と点 $(X_Q, Y_Q, 1)$ とを楕円曲線 E 上で加算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および上記値 $\wedge_n, \lambda_d$ を得、

加算部が、上記値 $f, \wedge_n, Z_3$, 点 (x_P, y_P) , $(X_Q, Y_Q, 1)$ を用いて、 $L_{ADD} \leftarrow y_P Z_3 + (-x_P \wedge_n + (\wedge_n X_Q - Y_Q Z_3))$, $f \leftarrow f \cdot L_{ADD}$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入し、

最終冪演算部が、 $f^{(p^k - 1)/r}$ を演算し、

$n-2$ から 0 までの各整数 j について、 $r_j = 1$ のときは、上記楕円二倍算部と上記二倍算部と上記楕円加算部と上記加算部とを実行し、それ以外の場合は、上記楕円二倍算部と上記二倍算部とを実行する、

ペアリング演算方法。

【請求項 3】

請求項 1 に記載のペアリング演算装置としてコンピュータを機能させるためのプログラム。

【発明の詳細な説明】

10

20

30

40

50

【技術分野】

【0001】

この発明は、情報通信分野におけるペアリングを用いた暗号技術に関し、特に、ペアリングを効率的に演算する技術に関する。

【背景技術】

【0002】

近年、楕円曲線上のペアリングが持つ双線形性によって、IDベース暗号（非特許文献1参照）や属性ベース暗号（非特許文献2参照）、関数型暗号（非特許文献3参照）などの高機能な暗号方式が提案されている。このようなペアリングを用いた暗号方式は、ペアリング暗号とも呼ばれる。近年では、Apache Milagro (incubating)（非特許文献4参照）でのオープンソースソフトウェア（OSS: Open Source Software）による開発や、インターネット技術タスクフォース（IETF: Internet Engineering Task Force）による標準化（非特許文献5、6参照）など、ペアリング暗号を実社会で利用するための活動が行われている。

10

【0003】

楕円曲線上のペアリングは、Millerによって提案されたミラーアルゴリズム（Miller's Algorithm、非特許文献7参照）を用いて演算することができる。ミラーアルゴリズムでは、楕円曲線上の二点を通る直線または一点を通る接線であるL関数を構成する必要がある。L関数を構成する方法としては、Affine座標系 / Jacobian座標系を用いた楕円曲線上の二倍算 / 加算において、演算途中で計算される傾きを用いて構成する方法が知られている（非特許文献8参照）。Affine座標系では逆元算を用い、Jacobian座標系では逆元算を用いないことが特徴であるため、計算機の乗算と逆元算の演算時間の比に応じて、これらの座標系を使い分ける。Affine座標系 / Jacobian座標系以外の座標系には、Compressed Jacobian座標系（非特許文献9参照）があるが、この座標系を用いてL関数を構成する方法は知られていない。

20

【先行技術文献】

【非特許文献】

【0004】

【非特許文献1】D. Boneh and M. Franklin, "Identity-Based Encryption from the Weil Pairing", CRYPTO 2001, LNCS 2139, pp. 213-229, 2001.

30

【非特許文献2】A. Sahai and B. Waters, "Identity-Based Encryption", EUROCRYPT 2005, LNCS 3494, pp. 457-473, 2005.

【非特許文献3】T. Okamoto and K. Takashima, "Fully secure functional encryption with general relations from the decisional linear assumption", CRYPTO 2010, LNCS 6223, pp. 191-208, 2010.

【非特許文献4】Apache Software Foundation, "MILAGRO", [online]、[平成29年2月22日検索]、インターネット<URL: <https://milagro.apache.org/>>

【非特許文献5】RFC5091, "Identity-Based Cryptography Standard (IBCS) #1: Supersingular Curve Implementations of the BF and BB1 Cryptosystems", 2007.

【非特許文献6】RFC6508, "Sakai-Kasahara Key Encryption (SAKKE)", 2012.

40

【非特許文献7】V. S. Miller, "The Weil Pairing, and Its Efficient Calculation", Journal of Cryptology, vol. 17, pp. 235-261, 2004.

【非特許文献8】S. Chatterjee, P. Sarkar and R. Barua, "Efficient Computation of Tate Pairing in Projective Coordinate over General Characteristic Fields", ICISC 2004, LNCS 3506, pp. 168-181, 2005.

【非特許文献9】F. Hoshino, T. Kobayashi and K. Aoki, "Compressed Jacobian Coordinates for OEF", VIETCRYPT 2006, LNCS 4341, pp. 147-156, 2006.

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

50

ペアリング暗号を実際のシステムとして実現するためには、ペアリング演算を効率的に行うことが重要である。計算機の性能によっては、Compressed Jacobian座標系を用いた楕円曲線上の二倍算/加算が他の座標系よりも高速に演算できる場合がある。しかしながら、Compressed Jacobian座標系を用いてペアリング演算に必要なL関数を構成する方法は知られていなかった。

【0006】

この発明の目的は、上記のような点に鑑みて、Compressed Jacobian座標系を用いてペアリング演算に必要なL関数を構成し、効率的にペアリングを演算することができる技術を実現することである。

【課題を解決するための手段】

【0007】

上記の課題を解決するために、この発明のペアリング演算装置は、 p , r を素数とし、 k を埋め込み次数とし、 d を正の整数とし、 E を楕円曲線とし、 F_p を位数 p の有限体とし、 $F_{p^{k/d}}$ を位数 $p^{k/d}$ の有限体とし、 F_{p^k} を位数 p^k の有限体とし、 G_1 を楕円曲線 $E(F_p)$ 上の位数 r の部分群とし、 G_2 を楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の位数 r の部分群とし、 G_3 を有限体 F_{p^k} 上の位数 r の部分群とし、 e を $G_1 \times G_2 \rightarrow G_3$ のペアリングとし、ECDBLを楕円曲線上の一点を入力とし、当該点を楕円曲線上で二倍算した点、および、楕円曲線上の二倍算を演算する過程で計算される値 Λ_n , $F_{p^{k/d}}$, λ_d , F_p を出力とする、Compressed Jacobian座標系を用いて楕円曲線上の二倍算を演算するアルゴリズムとし、ECADDを楕円曲線上の二点を入力とし、当該二点を楕円曲線上で加算した点、および、楕円曲線上の加算を演算する過程で計算される値 Λ_n , $F_{p^{k/d}}$, λ_d , F_p を出力とする、Compressed Jacobian座標系を用いて楕円曲線上の加算を演算するアルゴリズムとし、楕円曲線 $E(F_p)$ 上の点 $P=(x_P, y_P)$ と楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の点 $Q=(x_Q, y_Q)$ とのペアリング $e(P, Q)$ を演算するペアリング演算装置であって、値 f に1を、点 (X_1, Y_1, Z_1) に点 $(x_Q, y_Q, 1)$ を代入する初期化部と、点 (X_1, Y_1, Z_1) を入力としてアルゴリズムECDBLを演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) を楕円曲線 E 上で二倍算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および値 Λ_n , λ_d を得る楕円二倍算部と、値 f , Λ_n , λ_d , Z_3 , 点 (x_P, y_P) , (X_1, Y_1, Z_1) を用いて、 $L \leftarrow y_P Z_1^2 Z_3 + (-x_P \Lambda_n Z_1^2 + (\Lambda_n X_1 - Y_1 \lambda_d))$, $f \leftarrow f^2 \cdot L$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する二倍算部と、点 (X_1, Y_1, Z_1) , $(x_Q, y_Q, 1)$ を入力としてアルゴリズムECADDを演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) と点 $(x_Q, y_Q, 1)$ とを楕円曲線 E 上で加算した点 (X_3, Y_3, Z_3) および上記値 Λ_n , λ_d を得る楕円加算部と、値 f , Λ_n , Z_3 , 点 (x_P, y_P) , $(x_Q, y_Q, 1)$ を用いて、 $L \leftarrow y_P Z_3 + (-x_P \Lambda_n + (\Lambda_n x_Q - y_Q Z_3))$, $f \leftarrow f \cdot L$ を演算し、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する加算部と、 $f^{(p^k-1)/r}$ を演算する最終冪演算部と、を含む。

【発明の効果】

【0008】

この発明によれば、Compressed Jacobian座標系を用いてペアリング演算に必要なL関数を構成し、効率的にペアリングを演算することができる。

【図面の簡単な説明】

【0009】

【図1】図1は、ペアリング演算装置の機能構成を例示する図である。

【図2】図2は、ペアリング演算方法の処理手続きを例示する図である。

【発明を実施するための形態】

【0010】

以下、この発明の実施の形態について詳細に説明する。なお、図面中において同じ機能を有する構成部には同じ番号を付し、重複説明を省略する。

【0011】

本明細書中で使用する、上付き添え字または下付き添え字の中で使用する記号「 $\wedge$ 」は、直後の文字を上付き添え字とすることを表す。例えば、 $f^{(p^k-1)/r}$ は、 f を $(p^k-1)/r$ 乗することを表している。数式中においてはこれらの記号は本来の記法、すなわち上付き添え字の中での上付き添え字で記述する。例えば、 $f^{(p^k-1)/r}$ は、次式のように記述する。

10

20

30

40

50

【 0 0 1 2 】

【 数 1 】

$$f^{(p^k-1)/r}$$

【 0 0 1 3 】

[準備]

実施形態の説明の前に、本明細書で用いる用語の概要を説明する。

【 0 0 1 4 】

< ペアリング >

p, r を素数とする。 k を埋め込み次数とする。 d を正の整数とする。 E を楕円曲線とする。 F_p を位数 p の有限体とする。 $F_{p^{k/d}}$ を位数 $p^{k/d}$ の有限体とする。 F_{p^k} を位数 p^k の有限体とする。 G_1 を楕円曲線 $E(F_p)$ 上の位数 r の部分群とする。 G_2 を楕円曲線 $E(F_{p^{k/d}})$ 上の位数 r の部分群とする。 G_3 を有限体 F_{p^k} 上の位数 r の部分群とする。 $f_{r,Q}$ を有理関数とする。

10

【 0 0 1 5 】

群 G_1, G_2, G_3 に対して、ペアリング e を次のように定義する。

【 0 0 1 6 】

【 数 2 】

$$e: G_1 \times G_2 \rightarrow G_3$$

$$(P, Q) \mapsto f_{r,Q}(P)^{\frac{p^k-1}{r}}$$

20

【 0 0 1 7 】

< ミラーアルゴリズム >

上記の有理関数 $f_{r,Q}$ は、上記非特許文献 7 に記載されているミラーアルゴリズムを用いて演算することができる。ミラーアルゴリズムを Algorithm 1 に示す。

【 0 0 1 8 】

【 数 3 】

Algorithm 1: Miller's Algorithm

Input $P \in G_1, Q \in G_2, r = \sum_{i=0}^{n-1} r_i 2^i$ ($n = \lfloor \log_2 r \rfloor, r_i \in \{0, 1\}$)

30

Output $f_{r,Q}(P) \in F_{p^k}$

1: $f \leftarrow 1, T \leftarrow Q$

2: **for** $i \leftarrow n-2$ **to** 0 **do**

3: $T' \leftarrow 2T$

4: $f \leftarrow f^2 \cdot L_{T,T}(P)$

5: $T \leftarrow T'$

6: **if** $r_i = \pm 1$ **then**

7: $T' \leftarrow T + Q$

8: $f \leftarrow f \cdot L_{T,Q}(P)$

40

9: $T \leftarrow T'$

10: **end if**

11: **end for**

12: **return** f

【 0 0 1 9 】

ミラーアルゴリズムのステップ 3 では、楕円曲線上の二倍算を演算する。ミラーアルゴリズムのステップ 7 では、楕円曲線上の加算を演算する。上述のとおり、楕円曲線上の演算を行う座標系には、Affine 座標系、Jacobian 座標系、Compressed Jacobian 座標系の 3 つが知られている。以下、各座標系について説明する。なお、 m はある正の整数である。

50

【 0 0 2 0 】

< Affine座標系 >

Affine座標系は、下記参考文献 1 の79-82ページに詳しく記載されている。有限体 F_{p^m} 上で定義されるAffine座標系における楕円曲線 E_A は、 $4a^3+27b^2 \neq 0$ を満たす $a, b \in F_{p^m}$ に対して、式 (1) のとおり表現できる。

【 0 0 2 1 】

【数 4】

$$E_A: y^2 = x^3 + ax + b \quad \dots(1)$$

【 0 0 2 2 】

楕円曲線 E_A 上の点は、 $(x, y) \in F_{p^m} \times F_{p^m}$ と表現できる。Affine座標系では、この表現を用いて楕円曲線 E_A 上の二倍算 / 加算を行う。

10

【 0 0 2 3 】

[参考文献 1] D. R. Hankerson, A. J. Menezes and S. A. Vanstone, "Guide to Elliptic Curve Cryptography", Springer, 2004.

【 0 0 2 4 】

< Jacobian座標系 >

Jacobian座標系は、上記参考文献 1 の86-89ページに詳しく記載されている。有限体 F_{p^m} 上で定義されるJacobian座標系における楕円曲線 E_J は、 $X \in F_{p^m}, Y \in F_{p^m}, Z \in F_{p^m}$ に対して、上記式 (1) を $(x, y) = (X/Z^2, Y/Z^3)$ と置き換えることで、式 (2) のとおり表現できる。

20

【 0 0 2 5 】

【数 5】

$$E_J: Y^2 = X^3 + aXZ^4 + bZ^6 \quad \dots(2)$$

【 0 0 2 6 】

楕円曲線 E_J 上の点は、 $(X, Y, Z) \in F_{p^m} \times F_{p^m} \times F_{p^m}$ と表現できる。Jacobian座標系では、この表現を用いて楕円曲線 E_J 上の二倍算 / 加算を行う。

【 0 0 2 7 】

< Compressed Jacobian座標系 >

Compressed Jacobian座標系は、上記非特許文献 9 に詳しく記載されている。有限体 F_{p^m} 上で定義されるCompressed Jacobian座標系における楕円曲線 E_{comJ} は、 $X \in F_{p^m}, Y \in F_{p^m}, z \in F_p$ に対して、上記式 (1) を $(x, y) = (X/z^2, Y/z^3)$ と置き換えることで、式 (3) のとおり表現できる。

30

【 0 0 2 8 】

【数 6】

$$E_{comJ}: Y^2 = X^3 + aXz^4 + bz^6 \quad \dots(3)$$

【 0 0 2 9 】

楕円曲線 E_{comJ} 上の点は、 $(X, Y, z) \in F_{p^m} \times F_{p^m} \times F_p$ と表現できる。Compressed Jacobian座標系では、この表現を用いて楕円曲線 E_{comJ} 上の二倍算 / 加算を行う。

【 0 0 3 0 】

< L 関数 >

40

ミラーアルゴリズムのステップ 4 およびステップ 8 で用いられる L 関数 ($L_{T,T}(P)$, $L_{T,Q}(P)$) は、 $P=(x_P, y_P) \in G_1$, $T=(x_T, y_T) \in G_2$, $T'=(x_{T'}, y_{T'}) \in G_2$ を通る直線の傾き $\lambda \in F_{p^m}$ に対して、式 (4) のとおり表現できる。

【 0 0 3 1 】

【数 7】

$$L_{T,T'}(P) = (y_P - y_{T'}) - \lambda(x_P - x_{T'}) \quad \dots(4)$$

【 0 0 3 2 】

L 関数を演算するためには、ミラーアルゴリズムのステップ 3 およびステップ 7 で楕円曲線上の二倍算 / 加算を演算する中で計算される値 λ を用いる。Affine座標系、Jacobian座標系を用いた効率的な L 関数の構成方法は知られているが、Compressed Jacobian座標

50

系を用いた効率的な λ 関数の構成方法は知られていない。

【 0 0 3 3 】

< 本発明によるミラーアルゴリズム >

本発明によるCompressed Jacobian座標系を用いる楕円曲線上の二倍算 / 加算を用いたミラーアルゴリズムをAlgorithm 2に示す。

【 0 0 3 4 】

【 数 8 】

Algorithm 2: 本発明によるMiller's Algorithm

Input $P = (x_P, y_P) \in G_1, Q = (X_Q, Y_Q) \in G_2, r = \sum_{i=0}^{n-1} r_i 2^i (n = \lfloor \log_2 r \rfloor, r_i \in \{0,1\})$

10

Output $f_{r,Q}(P) \in G_3$

1: $f \leftarrow 1, (X_1, Y_1, Z_1) \leftarrow (X_Q, Y_Q, 1)$

2: for $j \leftarrow n-2$ to 0 do

3: $((X_3, Y_3, Z_3), \Lambda_n, \lambda_d) \leftarrow ECDBL(X_1, Y_1, Z_1)$

4: $f \leftarrow DBL(f, \Lambda_n, \lambda_d, (x_P, y_P), (X_1, Y_1, Z_1), Z_3)$

5: $(X_1, Y_1, Z_1) \leftarrow (X_3, Y_3, Z_3)$

6: if $r_j = 1$ then

7: $((X_3, Y_3, Z_3), \Lambda_n, \lambda_d) \leftarrow ECADD((X_1, Y_1, Z_1), (X_Q, Y_Q, 1))$

20

8: $f \leftarrow ADD(f, \Lambda_n, (x_P, y_P), (X_Q, Y_Q, 1), Z_3)$

9: $(X_1, Y_1, Z_1) \leftarrow (X_3, Y_3, Z_3)$

10: end if

11: end for

12: return f

【 0 0 3 5 】

ステップ3で実行するECDBLは、非特許文献9において提案されている、Compressed Jacobian座標系を用いて楕円曲線上の二倍算を演算するアルゴリズムである。アルゴリズムECDBLは、楕円曲線E上の一点を入力とし、当該点を楕円曲線E上で二倍した点、および、楕円曲線E上の二倍算を演算する過程で計算される値 $\Lambda_n \in F_p^{k/d}, \lambda_d \in F_p$ を出力する。

30

【 0 0 3 6 】

ステップ7で実行するECADDは、非特許文献9において提案されている、Compressed Jacobian座標系を用いて楕円曲線上の加算を演算するアルゴリズムである。アルゴリズムECADDは、楕円曲線E上の二点を入力とし、当該二点を楕円曲線E上で加算した点、および、楕円曲線E上の加算を演算する過程で計算される値 $\Lambda_n \in F_p^{k/d}, \lambda_d \in F_p$ を出力する。

【 0 0 3 7 】

ステップ4で実行するDBLは、値fと、ECDBLの出力する値 Λ_n, λ_d と、点P(x_P, y_P)、点(X_1, Y_1, Z_1)と、点(X_3, Y_3, Z_3)のZ座標である値 Z_3 とを入力とし、更新された値fを出力する。アルゴリズムDBLをAlgorithm 3に示す。

40

【 0 0 3 8 】

【 数 9 】

Algorithm 3: DBL

Input $f, (x_P, y_P) \in G_1, (X_1, Y_1, Z_1) \in G_2, \Lambda_n \in F_p^{k/d}, \lambda_d \in F_p, Z_3 \in F_p$

Output $f \in G_3$

1: $L_{DBL} \leftarrow y_P Z_1^2 Z_3 + (-x_P \Lambda_n Z_1^2 + (\Lambda_n X_1 - Y_1 \lambda_d))$

2: $f \leftarrow f^2 \cdot L_{DBL}$

【 0 0 3 9 】

ステップ8で実行するADDは、値fと、ECADDの出力する値 Λ_n と、点P(x_P, y_P)、点($X_Q, Y_Q, 1$)と、点(X_3, Y_3, Z_3)のZ座標である値 Z_3 とを入力とし、更新された値fを出力する。

50

アルゴリズムADDをAlgorithm 4に示す。

【 0 0 4 0 】

【 数 1 0 】

Algorithm 4: ADD

Input $f, (x_P, y_P) \in G_1, (X_Q, Y_Q, 1) \in G_2, \Lambda_n \in F_{p^{k/d}}, Z_3 \in F_p$

Output $f \in G_3$

1: $L_{ADD} \leftarrow y_P Z_3 + (-x_P \Lambda_n + (\Lambda_n X_Q - Y_Q Z_3))$

2: $f \leftarrow f \cdot L_{ADD}$

【 0 0 4 1 】

[実施形態]

実施形態のペアリング演算装置 10 は、図 1 に示すように、入力部 1、初期化部 2、EC DBL演算部 3（楕円二倍算部とも呼ぶ）、DBL演算部 4（二倍算部とも呼ぶ）、ECADD演算部 5（楕円加算部とも呼ぶ）、ADD演算部 6（加算部とも呼ぶ）、最終冪演算部 7、および出力部 8 を備える。このペアリング演算装置 10 が後述する各ステップの処理を行うことにより実施形態のペアリング演算方法が実現される。

【 0 0 4 2 】

ペアリング演算装置 10 は、例えば、中央演算処理装置（CPU: Central Processing Unit）、主記憶装置（RAM: Random Access Memory）などを有する公知又は専用のコンピュータに特別なプログラムが読み込まれて構成された特別な装置である。ペアリング演算装置 10 は、例えば、中央演算処理装置の制御のもとで各処理を実行する。ペアリング演算装置 10 に入力されたデータや各処理で得られたデータは、例えば、主記憶装置に格納され、主記憶装置に格納されたデータは必要に応じて読み出されて他の処理に利用される。また、ペアリング演算装置 10 の各処理部の少なくとも一部が集積回路等のハードウェアによって構成されていてもよい。

【 0 0 4 3 】

図 2 を参照して、実施形態のペアリング演算方法の処理手続きを説明する。

【 0 0 4 4 】

ステップ S 1 において、入力部 1 へ楕円曲線 E 上の二点 $P=(x_P, y_P) \in G_1$, $Q=(X_Q, Y_Q) \in G_2$ 、および群 G_1 , G_2 の位数である素数 r が入力される。なお、位数 r は、式 (5) に示すように、二進表現で入力されるものとする。

【 0 0 4 5 】

【 数 1 1 】

$$r = \sum_{i=0}^{n-1} r_i 2^i \quad (n = \lfloor \log_2 r \rfloor, r_i \in \{0, 1\}) \quad \cdots (5)$$

【 0 0 4 6 】

ステップ S 2 において、初期化部 2 は、値 f に 1 を代入し、Compressed Jacobian 座標系の点 (X_1, Y_1, Z_1) に点 $(X_Q, Y_Q, 1)$ を代入する。また、インデックス j を $n-2$ に初期化する。 n は、式 (5) に示すとおり、位数 r を二進表現とした際の桁数である。

【 0 0 4 7 】

ステップ S 3 において、ECDBL 演算部 3 は、点 (X_1, Y_1, Z_1) を入力としてアルゴリズム ECDBL を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) を楕円曲線 E 上で二倍算した点 (X_3, Y_3, Z_3) 、および、楕円曲線上の二倍算を演算する過程で計算される値 Λ_n, λ_d を得る。

【 0 0 4 8 】

ステップ S 4 において、DBL 演算部 4 は、値 f, Λ_n, λ_d 、点 $P(x_P, y_P), (X_1, Y_1, Z_1)$ 、および点 (X_3, Y_3, Z_3) の Z 座標である値 Z_3 を入力としてアルゴリズム DBL を演算し、値 f を更新する。また、DBL 演算部 4 は、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する。

【 0 0 4 9 】

ステップ S 5 において、 r_j が 1 と等しいか否かを判定する。 $r_j=1$ の場合 (YES)、ステップ S 6、S 7 を実行する。 $r_j \neq 1$ の場合 (NO)、ステップ S 6、S 7 を実行せず、ステップ S 8 へ処理を進める。

【 0 0 5 0 】

10

20

30

40

50

ステップ S 6 において、ECADD 演算部 5 は、点 (X_1, Y_1, Z_1) , $(X_Q, Y_Q, 1)$ を入力としてアルゴリズム ECADD を演算し、点 (X_1, Y_1, Z_1) と点 $(X_Q, Y_Q, 1)$ とを楕円曲線 E 上で加算した点 (X_3, Y_3, Z_3) 、および、楕円曲線上の加算を演算する過程で計算される値 Λ_n, λ_d を得る。

【 0 0 5 1 】

ステップ S 7 において、ADD 演算部 6 は、値 f, Λ_n , 点 $P(x_P, y_P)$, $(X_Q, Y_Q, 1)$, および点 (X_3, Y_3, Z_3) の Z 座標である値 Z_3 を入力としてアルゴリズム ADD を演算し、値 f を更新する。また、ADD 演算部 6 は、点 (X_3, Y_3, Z_3) を点 (X_1, Y_1, Z_1) に代入する。

【 0 0 5 2 】

ステップ S 8 において、インデックス j が 0 を超えているか否かを判定する。 $j > 0$ の場合 (YES)、ステップ S 9 において $j \leftarrow j - 1$ を計算し、すなわち、インデックス j をデクリメントし、ステップ S 3 ~ S 8 の処理を再度実行する。 $j = 0$ の場合 (NO)、ステップ S 10 へ処理を進める。

10

【 0 0 5 3 】

ステップ S 10 において、最終算演算部 7 は、式 (6) を計算し、ペアリング演算結果 $e(P, Q)$ を得る。

【 0 0 5 4 】

【 数 1 2 】

$$e(P, Q) \leftarrow f^{(p^k-1)/r} \quad \dots(6)$$

20

【 0 0 5 5 】

ステップ S 11 において、出力部 8 は、ペアリング演算結果 $e(P, Q)$ を出力する。

【 0 0 5 6 】

〔 実験結果 〕

本発明の効果を実証するために、従来のミラーアルゴリズム (Algorithm 1) を用いたときの演算コストと、本発明によるミラーアルゴリズム (Algorithm 2) を用いたときの演算コストを比較した。以下では、 M を乗算の演算時間、 S を二倍算の演算時間、 I を逆元算の演算時間として、 $S=M, I=8M$ となる計算機を用いて、下記参考文献 2 に記載されたパラメータを用いてペアリングを演算する場合の高速化率を説明する。

【 0 0 5 7 】

30

〔 参考文献 2 〕 D. Aranha, K. Karabina, P. Longa, C. Gebotys and J. Lopez, "Faster Explicit Formulas for Computing Pairings over Ordinary Curves," EUROCRYPT 2011, LNCS 6632, pp. 48-68, 2011.

【 0 0 5 8 】

参考文献 2 に記載されたパラメータは、以下のとおりである。

【 0 0 5 9 】

【 数 1 3 】

$$E: y^2 = x^3 + 2$$

$$\chi = -(2^{62} + 2^{55} + 1) \quad \dots(7)$$

40

$$p = 36z^4 + 36z^3 + 24z^2 + 6z + 1$$

$$r = 36z^4 + 36z^3 + 18z^2 + 6z + 1$$

【 0 0 6 0 】

このとき、 $\omega = |6z + 2|$ とし、ある関数 g に対するペアリングは、以下のように表される。

【 0 0 6 1 】

【 数 1 4 】

$$e(P, Q) = (f_{\omega, Q}(P) \cdot g)^{(p^{12}-1)/r} \quad \dots(8)$$

【 0 0 6 2 】

なお、上述のミラーアルゴリズムでは r を入力として r を二進表現とした際の桁数だけ

50

ープしていたが、この実験ではループ回数を ω に削減する一般的なテクニックを用いた。このテクニックは従来のミラーアルゴリズムでも本発明のミラーアルゴリズムでも同様に適用できるため、実験結果へは影響しない。

【0063】

Jacobian座標系で従来のミラーアルゴリズム (Algorithm 1) を用いて $f_{\omega, Q}(P)$ を演算すると、7164Mの演算時間が必要であった (Mは乗算一回の演算時間)。本発明によるミラーアルゴリズム (Algorithm 2) を用いて $f_{\omega, Q}(P)$ を演算すると、6940Mの演算時間が必要であった。したがって、本発明によるミラーアルゴリズムを用いると、演算時間を3.2%削減できることがわかった。

【0064】

以上、この発明の実施の形態について説明したが、具体的な構成は、これらの実施の形態に限られるものではなく、この発明の趣旨を逸脱しない範囲で適宜設計の変更等があっても、この発明に含まれることはいうまでもない。実施の形態において説明した各種の処理は、記載の順に従って時系列に実行されるのみならず、処理を実行する装置の処理能力あるいは必要に応じて並列的にあるいは個別に実行されてもよい。

【0065】

[プログラム、記録媒体]

上記実施形態で説明した各装置における各種の処理機能をコンピュータによって実現する場合、各装置が有すべき機能の処理内容はプログラムによって記述される。そして、このプログラムをコンピュータで実行することにより、上記各装置における各種の処理機能がコンピュータ上で実現される。

【0066】

この処理内容を記述したプログラムは、コンピュータで読み取り可能な記録媒体に記録しておくことができる。コンピュータで読み取り可能な記録媒体としては、例えば、磁気記録装置、光ディスク、光磁気記録媒体、半導体メモリ等どのようなものでもよい。

【0067】

また、このプログラムの流通は、例えば、そのプログラムを記録したDVD、CD-ROM等の可搬型記録媒体を販売、譲渡、貸与等することによって行う。さらに、このプログラムをサーバコンピュータの記憶装置に格納しておき、ネットワークを介して、サーバコンピュータから他のコンピュータにそのプログラムを転送することにより、このプログラムを流通させる構成としてもよい。

【0068】

このようなプログラムを実行するコンピュータは、例えば、まず、可搬型記録媒体に記録されたプログラムもしくはサーバコンピュータから転送されたプログラムを、一旦、自己の記憶装置に格納する。そして、処理の実行時、このコンピュータは、自己の記録媒体に格納されたプログラムを読み取り、読み取ったプログラムに従った処理を実行する。また、このプログラムの別の実行形態として、コンピュータが可搬型記録媒体から直接プログラムを読み取り、そのプログラムに従った処理を実行することとしてもよく、さらに、このコンピュータにサーバコンピュータからプログラムが転送されるたびに、逐次、受け取ったプログラムに従った処理を実行することとしてもよい。また、サーバコンピュータから、このコンピュータへのプログラムの転送は行わず、その実行指示と結果取得のみによって処理機能を実現する、いわゆるASP (Application Service Provider) 型のサービスによって、上述の処理を実行する構成としてもよい。なお、本形態におけるプログラムには、電子計算機による処理の用に供する情報であってプログラムに準ずるもの (コンピュータに対する直接の指令ではないがコンピュータの処理を規定する性質を有するデータ等) を含むものとする。

【0069】

また、この形態では、コンピュータ上で所定のプログラムを実行させることにより、本装置を構成することとしたが、これらの処理内容の少なくとも一部をハードウェア的に実現することとしてもよい。

【符号の説明】

【 0 0 7 0 】

1 0 ペアリング演算装置

1 入力部

2 初期化部

3 ECDBL演算部

4 DBL演算部

5 ECADD演算部

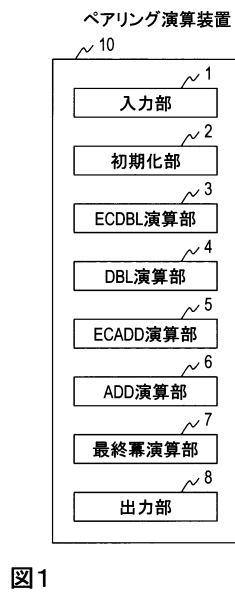
6 ADD演算部

7 最終冪演算部

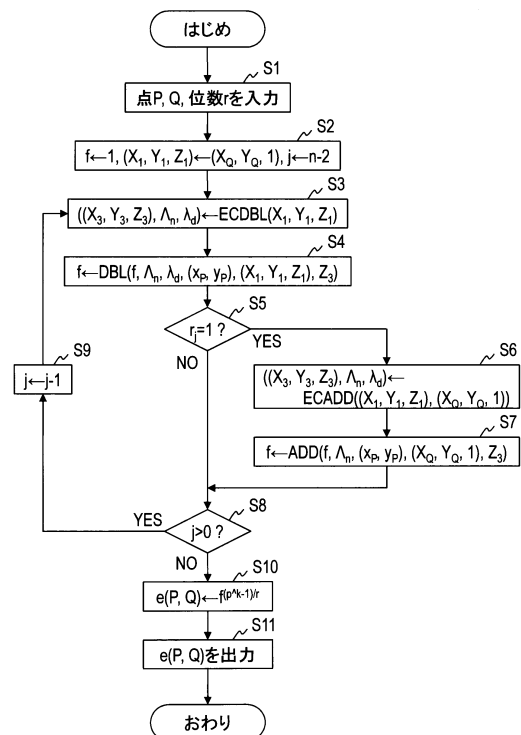
8 出力部

10

【 図 1 】



【 図 2 】



フロントページの続き

(72)発明者 川原 祐人

東京都千代田区大手町一丁目5番1号 日本電信電話株式会社内

審査官 寺谷 大亮

(56)参考文献 特開2006-323160(JP,A)

Fumitaka Hoshino, Tetsutaro Kobayashi, and Kazumaro Aoki, "Compressed Jacobian Coordinates for OEF", LNCS, 2006年9月, Vol.4341, p.147-156, Progress in Cryptology - VIETCRYPT 2006

小林鉄太郎, 青木和麻呂, 今井秀樹, "ペアリング高速実装", 2005年暗号と情報セキュリティシンポジウム SCIS2005 予稿集付録CD-ROM, 日本, 2005年1月25日, 3F4 ソフトウェア実装, 3F4-5

(58)調査した分野(Int.Cl., DB名)

G09C 1/00