

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 6 部門第 2 区分

【発行日】令和 2 年 2 月 20 日 (2020.2.20)

【公開番号】特開 2018-200468 (P2018-200468A)

【公開日】平成 30 年 12 月 20 日 (2018.12.20)

【年通号数】公開・登録公報 2018-049

【出願番号】特願 2018-116565 (P2018-116565)

【国際特許分類】

G 0 2 B 17/08 (2006.01)

G 0 2 B 3/00 (2006.01)

G 0 2 B 5/00 (2006.01)

【 F I 】

G 0 2 B 17/08 Z

G 0 2 B 3/00 B

G 0 2 B 5/00 Z

【誤訳訂正書】

【提出日】令和 2 年 1 月 6 日 (2020.1.6)

【誤訳訂正 1】

【訂正対象書類名】明細書

【訂正対象項目名】0 0 5 5

【訂正方法】変更

【訂正の内容】

【 0 0 5 5 】

プリズム 6 0 7 の第 2 角度は、所定値未満である。これは光線 6 0 6 と面 6 0 3 との衝突を回避し、光線や空間構造の損失を防ぐ。光線は、プリズム構造との間で複数の相互作用を受けることができ、各相互作用は結果として、追加ターンをもたらすので、第 2 角度 6 0 7 はそれぞれのプリズムにおいて反射光線とプリズム面 6 0 3 との衝突を防ぐように選択される。臨界角は、それ以上の角度で内部全反射が発生する入射角として定義される。一実施形態では、プリズム 6 0 7 の第 2 角度が、9 0 度と臨界角との差よりも小さい角度である。更なる一実施形態では、プリズム 6 0 7 の第 2 角度は、9 0 度と、光線 6 0 5 が反射する数とプリズム角度 6 0 8 の 2 倍との積と、臨界角とを合計した角度との差よりも小さい。