



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204400484 U

(45) 授权公告日 2015. 06. 17

(21) 申请号 201520022709. 1

B66C 23/687(2006. 01)

(22) 申请日 2015. 01. 14

(73) 专利权人 胜利油田万和石油工程技术有限
责任公司

地址 257200 山东省东营市河口区海康路南
首

(72) 发明人 李志群 孙义堂 程建国 杨东
于泮龙 张振华 庄新富 孙继光
任东升 高乐喜 扈书民 雷尧峰
李先锋

(74) 专利代理机构 东营双桥专利代理有限责任
公司 37107

代理人 侯玉山

(51) Int. Cl.

B66C 23/06(2006. 01)

B66C 23/16(2006. 01)

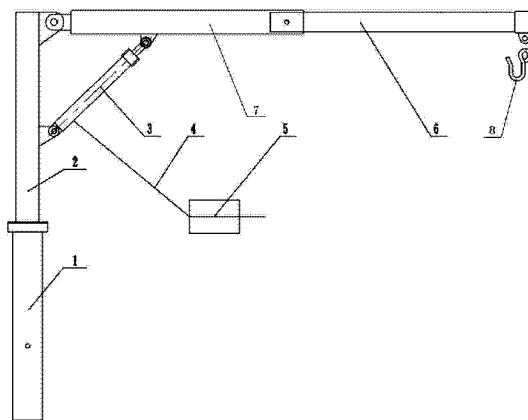
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

手动液压旋转吊机

(57) 摘要

一种手动液压旋转吊机,包括立臂、吊臂以及手动液压缸;所述立臂包括底部的固定套以及与其连接并可绕其旋转的转动臂,所述转动臂的上端铰接横向的吊臂,所述吊臂的前端连接吊钩;所述手动液压缸包括伸缩缸体、连接管线以及手压泵,所述伸缩缸体支撑在立臂和吊臂之间且其一端与转动臂铰接、另一端与吊臂铰接。本实用新型使用时将货物与吊钩相连,通过液压缸活塞杆伸缩来实现货物的升降,通过转动臂回转吊运。与现有技术相比,本实用新型使用简单、安装拆卸方便、结构简单、操作容易且使用安全可靠。



1. 一种手动液压旋转吊机,其特征在于:包括立臂、吊臂以及手动液压缸;所述立臂包括底部的固定套以及与其连接并可绕其旋转的转动臂,所述转动臂的上端铰接横向的吊臂,所述吊臂的前端连接吊钩;所述手动液压缸包括伸缩缸体以及与其连接的高压管线、手压泵,所述伸缩缸体支撑在立臂和吊臂之间且其一端与转动臂铰接、另一端与吊臂铰接。

2. 根据权利要求 1 所述的手动液压旋转吊机,其特征在于:所述转动臂与固定套为插接配合,且二者相对插入的深度可以调节。

3. 根据权利要求 1 或 2 所述的手动液压旋转吊机,其特征在于:所述吊臂包括前后插接配合连接的内臂杆、外臂杆,且二者相对插入的深度可以调节;所述吊钩连接在内臂杆的前端部,所述外臂杆的中部与伸缩缸体的一端铰接。

手动液压旋转吊机

技术领域

[0001] 本实用新型涉及吊装设备领域,具体为一种手动液压旋转吊机。

背景技术

[0002] 目前吊装货物通常是采用龙门吊或者吊车等吊装设备来实现吊装作业,但是现有的吊装设备普遍体积庞大、结构复杂、操作繁琐、价格昂贵,并且运输以及维护成本较高,在作业空间较小的区域使用也受到一定程度的限制。

实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的就是针对上述缺陷,提供一种结构简单、设计合理、操作方便、安全稳定且成本低廉的手动液压旋转吊机,

[0004] 本实用新型的技术方案是:其特征在於:包括立臂、吊臂以及手动液压缸;所述立臂包括底部的固定套以及与其连接并可绕其旋转的转动臂,所述转动臂的上端铰接横向的吊臂,所述吊臂的前端连接吊钩;所述手动液压缸包括伸缩缸体以及与其连接的高压管线、手压泵,所述伸缩缸体支撑在立臂和吊臂之间且其一端与转动臂铰接、另一端与吊臂铰接。

[0005] 上述方案进一步改进为:

[0006] 所述转动臂与固定套为插接配合,且二者相对插入的深度可以调节。

[0007] 所述吊臂包括前后插接配合连接的内臂杆、外臂杆,且二者相对插入的深度可以调节;所述吊钩连接在内臂杆的前端部,所述外臂杆的中部与伸缩缸体的一端铰接。

[0008] 本实用新型使用时将货物与吊钩相连,通过液压缸活塞杆伸缩来实现货物的升降,通过转动臂回转吊运。与现有技术相比,本实用新型使用简单、安装拆卸方便、结构简单、操作容易且使用安全可靠。

附图说明

[0009] 图1是本实用新型一种实施例的结构示意图;

[0010] 图中:1、固定套,2、转动臂,3、伸缩缸体,4、高压管线,5、手压泵,6、内臂杆,7、外臂杆,8、吊钩。

具体实施方式

[0011] 参见图1,一种手动液压旋转吊机,包括立臂、吊臂以及手动液压缸;立臂包括底部的固定套1以及与其插接并可绕其旋转的转动臂2,且二者相对插入的深度可以调节;吊臂包括前后插接配合连接的内臂杆6、外臂杆7,且二者相对插入的深度可以调节;内臂杆6的前端部连接吊钩8,外臂杆7的后端与转动臂2的上端铰接;手动液压缸包括伸缩缸体3、高压管线4以及手压泵5,伸缩缸体3支撑在立臂和吊臂之间且其一端与转动臂的中部铰接、另一端与外臂杆7的中部铰接。本装置中的铰接均通过销轴以及耳板来实现。

[0012] 使用时,将固定套1平稳固定后,通过操作手压泵5使伸缩缸体3伸缩来控制吊臂

升降,从而实现货物的升降,让后通过旋转转动臂 2,即可实现货物在水平方向的平移到位。根据实际作业环境的情况,可以通过插接配合来调整立臂的高度以及吊臂的长度,提高其适用范围。与现有技术相比,本实用新型使用简单、安装拆卸方便、结构简单、操作容易且使用安全可靠。

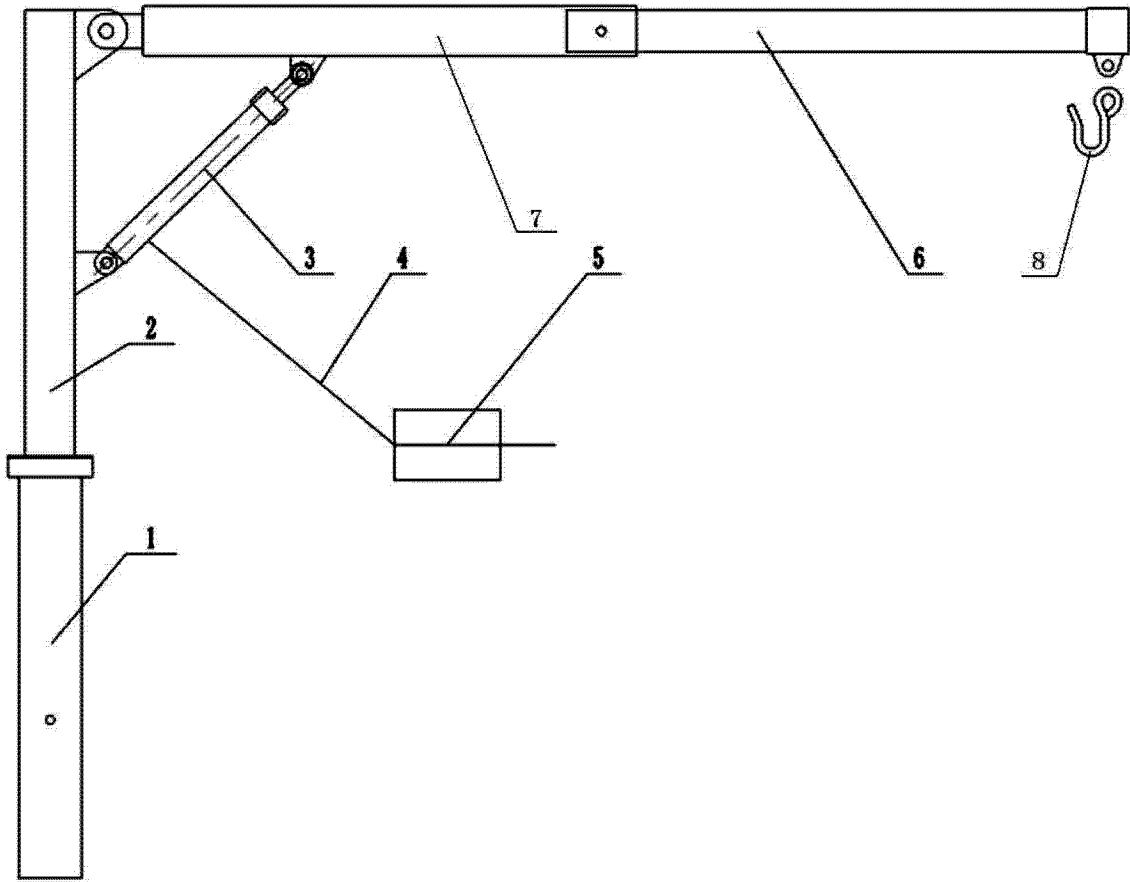


图 1