



**ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА  
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**

**(12) ЗАЯВКА НА ИЗОБРЕТЕНИЕ**

(21)(22) Заявка: 2014151053, 20.06.2012

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 20.06.2012

(43) Дата публикации заявки: 10.08.2016 Бюл. № 22

(85) Дата начала рассмотрения заявки РСТ на национальной фазе: 20.01.2015

(86) Заявка РСТ:  
JP 2012/065699 (20.06.2012)(87) Публикация заявки РСТ:  
WO 2013/190653 (27.12.2013)

Адрес для переписки:

129090, Москва, ул. Б. Спасская, 25, строение 3,  
ООО "Юридическая фирма Городисский и  
Партнеры"

(71) Заявитель(и):

**ТОЙОТА ДЗИДОСЯ КАБУСИКИ  
КАЙСЯ (JP)**

(72) Автор(ы):

**МИЦУЯСУ Масаки (JP),  
КИМ Дзонггап (JP),  
СЕНО Сеити (JP),  
МОТОДЗОНО Есикадзу (JP)****(54) СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ ТРАНСПОРТНОГО СРЕДСТВА****(57) Формула изобретения**

1. Система управления транспортного средства, которая применяется к транспортному средству, имеющему устройство муфты, выполненное с возможностью избирательно подключать и отключать тракт передачи мощности между первичным источником энергии и ведущими колесами, и которая выполнена с возможностью отключать тракт передачи мощности во время движения, чтобы разрешать транспортному средству двигаться накатом, отличающаяся тем, что включает в себя:

- средство, которое определяет скорость транспортного средства;
- средство, которое определяет приведение в действие акселератора водителем;
- средство выполнения, которое выполняет управление движением накатом, когда рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, посредством введения устройства муфты в состояние расцепления, чтобы отключать тракт передачи мощности, с тем чтобы разрешать транспортному средству двигаться накатом;
- средство оценки, которое оценивает требование водителя на замедление во время выполнения управления движением накатом; и
- средство возврата, которое завершает управление движением накатом посредством введения устройства муфты в состояние зацепления, чтобы подключать тракт передачи мощности, и которое увеличивает передаточное число автоматической трансмиссии, когда ожидается увеличение требования на замедление.

2. Система управления транспортного средства по п. 1,  
- в которой средство оценки включает в себя средство, которое определяет тот факт, что требование на замедление увеличивается, если величина повышения скорости транспортного средства превышает предварительно определенное значение.

3. Система управления транспортного средства по п. 1, дополнительно содержащая:  
- средство, которое определяет ускорение транспортного средства; и  
- при этом средство оценки включает в себя средство, которое определяет тот факт, что требование на замедление увеличивается, если, по меньшей мере, одно из продольного ускорения и поперечного ускорения транспортного средства превышает предварительно определенное значение.

4. Система управления транспортного средства по п. 1, дополнительно содержащая:  
- средство, которое определяет градиент дороги; и  
- при этом средство оценки включает в себя средство, которое определяет тот факт, что требование на замедление увеличивается, если градиент дороги круче предварительно определенной крутизны спуска.

5. Система управления транспортного средства по п. 1, дополнительно содержащая:  
средство, которое определяет угол поворота транспортного средства; и  
при этом средство оценки включает в себя средство, которое определяет тот факт, что требование на замедление увеличивается, если угол поворота превышает предварительно определенный угол.

6. Система управления транспортного средства по любому из пп. 1-5, дополнительно содержащая:

средство, которое определяет частоту вращения выходного вала для выходного вала первичного источника энергии; и

при этом средство возврата включает в себя средство, которое регулирует частоту вращения выходного вала первичного источника энергии до целевой частоты входного вала автоматической трансмиссии в случае, в котором передаточное число увеличивается, когда устройство муфты вводится в состояние зацепления.

7. Система управления транспортного средства по любому из пп. 1-5,  
- в которой средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и транспортное средство движется со скоростью выше предварительно определенной скорости; и

- при этом средство возврата включает в себя средство, которое завершает управление движением накатом, когда скорость транспортного средства уменьшается так, что является ниже предварительно определенной скорости.

8. Система управления транспортного средства по п. 6,  
- в которой средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и транспортное средство движется со скоростью выше предварительно определенной скорости; и

- при этом средство возврата включает в себя средство, которое завершает управление движением накатом, когда скорость транспортного средства уменьшается так, что является ниже предварительно определенной скорости.

9. Система управления транспортного средства по любому из пп. 1-5,  
- в которой первичный источник энергии включает в себя двигатель, который вырабатывает мощность посредством горения топлива; и  
при этом система управления транспортного средства дополнительно содержит

средство, которое определяет частоту вращения двигателя; и

при этом средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и в двигателе осуществляется сгорание, и управлять двигателем во время выполнения управления движением накатом таким образом, что частота вращения двигателя уменьшается до частоты вращения на холостом ходу, которая ниже частоты вращения на холостом ходу в случае, в котором транспортное средство движется без выполнения управления движением накатом.

10. Система управления транспортного средства по п. 6,

- в которой первичный источник энергии включает в себя двигатель, который вырабатывает мощность посредством горения топлива; и

при этом система управления транспортного средства дополнительно содержит средство, которое определяет частоту вращения двигателя; и

при этом средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и в двигателе осуществляется сгорание, и управлять двигателем во время выполнения управления движением накатом таким образом, что частота вращения двигателя уменьшается до частоты вращения на холостом ходу, которая ниже частоты вращения на холостом ходу в случае, в котором транспортное средство движется без выполнения управления движением накатом.

11. Система управления транспортного средства по п. 7,

- в которой первичный источник энергии включает в себя двигатель, который вырабатывает мощность посредством горения топлива; и

при этом система управления транспортного средства дополнительно содержит средство, которое определяет частоту вращения двигателя; и

при этом средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и в двигателе осуществляется сгорание, и управлять двигателем во время выполнения управления движением накатом таким образом, что частота вращения двигателя уменьшается до частоты вращения на холостом ходу, которая ниже частоты вращения на холостом ходу в случае, в котором транспортное средство движется без выполнения управления движением накатом.

12. Система управления транспортного средства по п. 8,

- в которой первичный источник энергии включает в себя двигатель, который вырабатывает мощность посредством горения топлива; и

при этом система управления транспортного средства дополнительно содержит средство, которое определяет частоту вращения двигателя; и

при этом средство выполнения включает в себя средство, которое выполняет управление движением накатом, если рабочая величина акселератора уменьшается так, что является меньше предварительно определенного значения во время движения, и в двигателе осуществляется сгорание, и управлять двигателем во время выполнения управления движением накатом таким образом, что частота вращения двигателя уменьшается до частоты вращения на холостом ходу, которая ниже частоты вращения на холостом ходу в случае, в котором транспортное средство движется без выполнения управления движением накатом.