

19



OFICINA ESPAÑOLA DE
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA



11 Número de publicación: **2 861 356**

51 Int. Cl.:

E05D 15/58

(2006.01)

12

TRADUCCIÓN DE PATENTE EUROPEA

T3

86 Fecha de presentación y número de la solicitud internacional: **13.11.2015 PCT/AT2015/000141**

87 Fecha y número de publicación internacional: **02.06.2016 WO16081961**

96 Fecha de presentación y número de la solicitud europea: **13.11.2015 E 15807784 (2)**

97 Fecha y número de publicación de la concesión europea: **13.01.2021 EP 3224440**

54 Título: **Disposición de una puerta de mueble y un espacio hueco**

30 Prioridad:

26.11.2014 AT 8532014

45 Fecha de publicación y mención en BOPI de la
traducción de la patente:

06.10.2021

73 Titular/es:

**JULIUS BLUM GMBH (100.0%)
Industriestrasse 1
6973 Höchst, AT**

72 Inventor/es:

GABL, DOMINIK

74 Agente/Representante:

ELZABURU, S.L.P

ES 2 861 356 T3

Aviso: En el plazo de nueve meses a contar desde la fecha de publicación en el Boletín Europeo de Patentes, de la mención de concesión de la patente europea, cualquier persona podrá oponerse ante la Oficina Europea de Patentes a la patente concedida. La oposición deberá formularse por escrito y estar motivada; sólo se considerará como formulada una vez que se haya realizado el pago de la tasa de oposición (art. 99.1 del Convenio sobre Concesión de Patentes Europeas).

DESCRIPCIÓN

Disposición de una puerta de mueble y un espacio hueco

5 La invención se refiere a una disposición de una puerta de mueble, en particular una puerta corredera plegable, y un espacio hueco, en particular en forma de caja, para recibir la puerta de mueble.

Las disposiciones de ese tipo son conocidas, por ejemplo, por los documentos EP 0 433726 B1, DE 29809193, o bien DE 4308196 A1.

10 Es problemático en las disposiciones conocidas del estado de la técnica el que, especialmente con puertas pesadas de muebles, como por ejemplo las puertas correderas plegables, que se componen de varias hojas de puerta, la manipulación de las puertas de los muebles requiere un gran esfuerzo por parte del usuario, y especialmente cuando se trata de guardar las puertas de los muebles en el espacio hueco.

15 De aquí, la presente invención se ha propuesto la tarea de proporcionar una disposición, mejorada con respecto al estado de la técnica, evitando los problemas mencionados anteriormente.

20 De los documentos US 20040252045 A1, DE 102004037120 A1 son conocidos componentes, en particular armarios, con una función automática de apertura y cierre.

Del documento WO 2012072738 A1 se conoce una puerta corredera plegable en la que la apertura y el cierre están apoyados mecánicamente.

25 Este objetivo se alcanza a través de las características de la reivindicación independiente 1.

Por lo tanto, según la invención está previsto que la disposición presente un dispositivo de accionamiento mecánico para el movimiento de la puerta del mueble, entre una posición completamente empotrada en el espacio hueco y una posición fuera del espacio hueco. De este modo se facilita significativamente el movimiento de la puerta del mueble dentro y fuera del espacio hueco.

Además, está previsto que el dispositivo de accionamiento esté configurado para transportar la puerta del mueble desde la posición completamente empotrada en el espacio hueco a la posición fuera del espacio hueco. En este caso, el movimiento de extracción de la puerta del mueble del espacio hueco tiene lugar automáticamente.

35 Una forma de ejecución ventajosa de la invención prevé que la puerta del mueble pueda ser accionada por medio del dispositivo de accionamiento durante todo el movimiento entre la posición completamente empotrada en el espacio hueco y la posición fuera del espacio hueco. Esto significa que el dispositivo de accionamiento está activo durante todo el recorrido que cubre la puerta del mueble entre la posición completamente empotrada y la posición fuera del espacio hueco. Lo ventajoso de esto es que, prescindiendo de la inicialización del movimiento, el usuario ya no tiene que estar activo para mover la puerta del mueble entre las posiciones indicadas.

45 Además, se ha constatado como ventajoso cuando el dispositivo de accionamiento presenta una leva de control para el control del movimiento de la puerta del mueble entre la posición completamente empotrada en el espacio hueco y la posición fuera del espacio hueco. La previsión de una leva de control de ese tipo tiene la ventaja de que la fuerza de accionamiento ejercida por el dispositivo de accionamiento puede transmitirse a la puerta del mueble dosificadamente y de acuerdo con una pauta de movimiento predeterminada. De esa manera, se pueden realizar secuencias de movimientos particularmente armónicas, por ejemplo, de tal manera que la puerta del mueble, partiendo desde la posición completamente hundida en el espacio hueco, se impulse inicialmente con una fuerza elevada, luego se frene, y finalmente alcance la posición fuera del espacio hueco a una velocidad más reducida. A través de ello se evitan también lesiones de las personas que se encuentren en las proximidades del espacio hueco, así como daños a un eventual dispositivo de amortiguación para la amortiguación del movimiento de la puerta del mueble, inmediatamente antes de llegar a la posición fuera del espacio hueco.

55 Un perfeccionamiento ventajoso de esta forma de ejecución consiste en que la leva de control se pueda adaptar a diferentes profundidades de la cavidad, estando la leva de mando compuesta para ello preferentemente por al menos dos segmentos desplazables relativamente entre sí. En este caso, siempre se puede utilizar la misma leva de control para cavidades con diferentes profundidades, a través de lo cual se reducen los costes de fabricación.

60 Alternativamente, o bien adicionalmente a ello, puede estar previsto que el dispositivo de accionamiento presente un acumulador de energía, preferentemente en forma de al menos un resorte de tracción, y un elemento de control accionado por el acumulador de energía, el cual se apoya, accionado por el acumulador de energía, sobre la leva de control, estando configurado el elemento de control preferentemente como un rodillo.

65 En ello, puede estar previsto que la leva de control puede colocarse de forma estacionaria respecto a la puerta del mueble, preferentemente en una superficie límite del espacio hueco, y el elemento de control sobre el que actúa el

acumulador de energía se pueda acoplar a la puerta del mueble, preferentemente a través de un elemento básico de fijación de la puerta del mueble, o viceversa.

Además, son posibles dos diseños básicos, en el sentido de que el elemento de control se apoya, en la posición de montaje del dispositivo de accionamiento, sobre el lado superior, o bien sobre el lado inferior de la leva de control.

Se ha mostrado también como favorable que el elemento de control, en la posición de montaje del dispositivo de accionamiento, ocupa el punto más alto o el punto más bajo en la leva de control, cuando la puerta del mueble se encuentra en la posición completamente empotrada en el espacio hueco.

Desarrollos ventajosos de la invención consisten en que el dispositivo de accionamiento, cuando la puerta del mueble está en la posición completamente hundida en el espacio hueco, despliega una fuerza motriz sobre la puerta del mueble, y/o el dispositivo de accionamiento, cuando la puerta del mueble está en la posición fuera del espacio hueco, despliega una fuerza retardadora sobre la puerta del mueble. En el primer caso, la puerta del mueble se puede sacar de forma especialmente sencilla del espacio hueco, cuando la puerta del mueble está en la posición completamente hundida en el espacio hueco. En el segundo caso, se puede evitar un encaje prematuro involuntario dentro del espacio hueco.

También puede estar previsto que la disposición comprenda un dispositivo de bloqueo para el bloqueo, de forma removible, de la puerta del mueble, en la posición completamente empotrada en el espacio hueco, pudiéndose desbloquear el dispositivo de bloqueo preferentemente por sobrepresión de la puerta del mueble en una posición de sobrepresión ubicada detrás de la posición completamente empotrada. Los dispositivos de bloqueo de ese tipo se conocen básicamente del estado de la técnica, pero no en combinación con el bloqueo removible de una puerta de mueble en un espacio hueco. La previsión de un dispositivo de bloqueo de este tipo es particularmente ventajosa cuando la puerta del mueble ha de guardarse de forma segura en el espacio hueco, y el dispositivo de accionamiento ejerce al menos una fuerza motriz sobre la puerta del mueble, en la dirección de la posición fuera del espacio hueco.

Cuando la puerta del mueble presenta al menos dos hojas de puerta unidas entre sí de forma articulada, las cuales pueden adoptar una posición plegada y una posición extendida, es ventajoso cuando la disposición comprende un dispositivo de despliegue para desplegar las al menos dos hojas de la puerta desde la posición plegada a la posición desplegada. De esta manera, a título de ejemplo, se puede realizar una secuencia de movimientos en la que la puerta del mueble está en su estado plegado, en la posición completamente hundida en el espacio hueco, a continuación el dispositivo de accionamiento mueve la puerta del mueble del espacio hueco a la posición fuera del espacio hueco, y posteriormente el dispositivo de despliegue se activa, de forma que un usuario, para desplegar completamente las al menos dos hojas de la puerta, es decir, mover las dos hojas de la puerta a una posición en la que se encuentren en el mismo plano, o bien en planos paralelos entre sí, sólo deba ejercer una pequeña fuerza sobre las hojas desplegadas de la puerta, en la zona del pliegue, suponiendo que las hojas de la puerta estén apoyadas en un sistema de rieles, o similar.

Además, se puede realizar una secuencia de movimientos ventajosa, a través de que la disposición comprenda un dispositivo de amortiguación para amortiguar el movimiento de la puerta del mueble, inmediatamente antes de alcanzar la posición completamente empotrada en el espacio hueco, y/o un dispositivo de amortiguación para amortiguar el movimiento de la puerta del mueble, inmediatamente antes de llegar a la posición fuera del espacio hueco.

De forma ideal, la disposición comprende finalmente un mueble, preferentemente un armario, con un cuerpo de mueble, estando configurado el espacio hueco en el cuerpo del mueble, preferiblemente en una zona del borde, y el mueble se puede cerrar mediante la puerta del mueble.

Otras ventajas y detalles de la invención se desprenden según las figuras 1 a 13, mostrando las figuras 1 a 8 una primera forma de ejecución, y las figuras 9 a 13 una segunda forma de ejecución de la invención. Más exactamente, en la figura 1 está representado un armario. La secuencia de las figuras 2 a 6 ilustra el almacenamiento de la puerta del mueble en el espacio hueco, comprendiendo cada una de esas figuras tres figuras parciales a), b) y c), y mostrando las figuras parciales a) respectivamente los componentes esenciales del dispositivo de accionamiento, vistos desde la pared trasera del mueble, las figuras parciales b) respectivamente una sección del dispositivo de accionamiento, vista desde el frente del mueble, y las figuras parciales c) respectivamente el conjunto del mueble. En las figuras 7a) a 7e) se esboza esquemáticamente la secuencia del movimiento en la dirección opuesta, partiendo de la posición encastrada en el espacio hueco hasta la posición fuera del espacio hueco. La figura 8 muestra una vista de despiece del dispositivo de accionamiento, según el primer ejemplo de ejecución. Las figuras 9 a 11 muestran el almacenamiento de una puerta de mueble en el espacio hueco, según el segundo ejemplo de ejecución, mostrando la figura 9a) una vista en perspectiva de una sección de un mueble, las figuras 9b), 10a) y 11a) una vista lateral, y las figuras 9c), 10d) y 11b) los componentes fundamentales del dispositivo de accionamiento, en una vista ampliada. La figura 12 contiene una vista de despiece del dispositivo de accionamiento, según el segundo ejemplo de ejecución. Las figuras 13a) a 13f) sirven para ilustrar cómo la leva de control, según el segundo ejemplo de ejecución, puede adaptarse a diferentes profundidades del espacio hueco. En ello, las figuras 13a), c), y e) muestran cada una vista lateral de un corte del mueble, y las figuras 13b), d), y f) muestran una representación ampliada de la curva de control.

En detalle, la figura 1 muestra un primer mueble 23 en forma de un armario, comprendiendo un cuerpo de mueble 25, que se compone de varias paredes laterales 29, 17 y 30, alineadas fundamentalmente de forma paralela entre sí, una pared trasera que comprende una sección parcial 31, una placa de cubierta 28, así como una placa de base 32 (véase, a título de ejemplo, la figura 2c), así como una puerta del mueble 1 con la que se puede cerrar el mueble 23. Las paredes laterales 17 y 30, separadas entre sí, y la sección parcial 31 de la pared trasera, constituyen superficies límite para la definición de un espacio hueco 2 en forma de caja. El ancho de las paredes laterales 17 y 30, o bien del armario 23, define en ello la profundidad 5 del espacio hueco. 2.

La puerta 1 del mueble está unida a un elemento 18 básico de sujeción a través de bisagras 37, estando este elemento 18 básico de sujeción en conexión activa con el dispositivo de accionamiento, como se muestra en las siguientes figuras.

Como se desprende especialmente en la vista de despiece según la figura 8, el dispositivo de accionamiento comprende fundamentalmente los siguientes componentes: una leva de control 3 con un lado superior 41, estando colocada la leva de control 3, en el presente caso, sobre la superficie lateral 17 del cuerpo del mueble 25, es decir, sobre una superficie límite del espacio hueco 2. En la posición de montaje del dispositivo de accionamiento, el elemento de control 15 se apoya sobre el lado superior 41 de la leva de control 3, en forma de un rodillo que está apoyado sobre una corredera 42 mediante un perno 40. La corredera 42, por su parte, es desplazable linealmente en una guía compuesta, la cual se compone de los dos elementos de guiado 43 y 45, y de un elemento de soporte 44, a través del cual tiene lugar también la fijación de la guía de corredera al elemento 18 básico de sujeción para la puerta 1 del mueble. La corredera 42, y con ello el elemento de control 15, son accionados por un acumulador de energía en forma de dos resortes de tracción 12 y 13, estando conectado respectivamente un primer extremo de estos resortes de tracción 12 y 13 a la corredera 42, y un segundo extremo respectivo está sujeto por un tensor de resorte 46. El tensor de resorte 46 está dispuesto, de forma desplazable, sobre un elemento de soporte 47. A través de un desplazamiento del tensor de resorte 46 en el elemento de soporte 47 se pueden ajustar diferentes tensiones del resorte.

Si nos dirigimos ahora a la secuencia de las figuras 2 a 6, y suponemos que un usuario desea guardar la puerta del mueble en el espacio hueco 2, después de la apertura de la puerta 1 del mueble.

La figura 2c) muestra la posición correspondiente de la puerta del mueble 1 fuera del espacio hueco 2. En esta posición, el dispositivo de accionamiento despliega una fuerza retardadora sobre la puerta del mueble 1, ya que el elemento de control 15, en la dirección de la posición completamente empotrada en el espacio hueco 2, está expuesto a una pendiente en la leva de control 3, y los resortes de tracción 12 y 13 en este estado presentan una ligera tensión previa, y por ello tienden a contraerse. Esto significa que un usuario tiene que superar en primer lugar la fuerza retardadora del dispositivo de accionamiento para mover la puerta 1 del mueble al interior del espacio hueco 2. Esta fuerza de retardo, que debe superarse conscientemente, evita una entrada prematura de la puerta del mueble 1, por ejemplo, cuando la puerta del mueble 1 aún no está completamente abierta, es decir, aún no está completamente alineada en el plano de la extensión longitudinal del espacio hueco 2.

En la transición desde la posición mostrada en la figura 2 a la posición mostrada en la figura 3, el elemento de control 15 es desplazado hacia arriba a lo largo de la pendiente de la curva de control 3, y con ello se carga algo el dispositivo de almacenamiento de energía.

Tras la superación del máximo local de la curva de control 3, el elemento de control 15 se desplaza en la dirección de un mínimo, que alcanza en la posición según la figura 4.

Durante la transición desde la posición según la figura 3 a la posición según la figura 4, la energía almacenada en el acumulador de energía se libera, y, a través de ello, apoya la aceleración del elemento 18 básico de sujeción, y con ello de la puerta 1 del mueble. De esa manera se facilita la inserción de la puerta del mueble 1 en el hueco 2.

En la posición según la figura 4, los resortes de tracción 12 y 13 del acumulador de energía están tensados al mínimo. A través de su inercia, la puerta del mueble 1 se mueve más en la dirección del ahora siguiente proceso de carga del dispositivo de almacenamiento de energía, que está completado cuando se alcanza la posición completamente encastrada en el espacio hueco (ver figura 6). En ello, la figura 5 muestra una posición intermedia.

Al alcanzar la posición completamente empotrada en el espacio hueco (véase la figura 6), tiene lugar, por una parte, un bloqueo de la puerta del mueble 1, para evitar que la puerta del mueble 1 se desplace nuevamente de inmediato hacia fuera del espacio hueco 2, bajo la acción del acumulador, cargado de energía. Para la realización de ese bloqueo, la disposición presenta un dispositivo de bloqueo, el cual está configurado por una primera unidad de bloqueo 19, la cual está dispuesta en el elemento 18 básico de sujeción, y una segunda unidad de bloqueo 20, que interactúa con la misma, que está dispuesta del lado del cuerpo.

Para conseguir un alcance suave de la posición completamente encastrada en el espacio hueco 2, la disposición comprende además un dispositivo 21 de amortiguación para la amortiguación del movimiento de la puerta 1 del

mueble, interactuando este dispositivo 21 de amortiguación con un tope 39 que está dispuesto en el elemento 18 básico de sujeción.

5 También cabe señalar que la pendiente que experimenta el elemento de control 15 durante la transición de la posición según la figura 4 a la posición según la figura 6, está diseñada de tal manera que un usuario a una velocidad natural, la cual se ajusta a sí misma debido a la inercia de la puerta del mueble 1, sólo percibe una ligera resistencia.

10 Las figuras 7a) a 7e) muestran la secuencia opuesta de movimientos, es decir, el movimiento de la puerta del mueble 1 comenzando desde la posición completamente empotrada en el espacio hueco 2 hasta la posición fuera del espacio hueco 2. Este movimiento se inicia a través de una sobrepresión sobre la puerta del mueble 1, en una posición de sobrepresión situada detrás de la posición completamente empotrada. De este modo se desbloquea el dispositivo de bloqueo 19, 20. La energía almacenada en el acumulador de energía se transfiere al elemento 18 básico de sujeción, con el que está articulada la puerta 1 del mueble, y acelera al mismo hacia el exterior. La pendiente de la curva de control 3 se elige de modo que la aceleración sea muy elevada al principio. De esta forma se puede simular una
15 reacción dinámica del sistema.

20 Durante la fase de aceleración (véase la figura 7b) ya no es necesaria una intervención del usuario, y cuando se alcanza el mínimo de la curva de control 3, la puerta del mueble 1 ha alcanzado su máxima velocidad de expulsión, y se inicia el proceso de frenado. El proceso de frenado es necesario para reducir la velocidad del sistema al alcanzar la posición fuera del espacio hueco 2. Esto evita, por un lado, deteriorar el dispositivo de amortiguación 22 para el amortiguamiento del movimiento de la puerta del mueble 1, inmediatamente antes de llegar a la posición fuera del espacio hueco 2 y, por otro lado, una lesión de un usuario que se encuentra en la zona del espacio hueco 2.

25 En el alcance de la posición según la figura 7d), el proceso de frenado finaliza, y el dispositivo de amortiguación 22 surte efecto.

En la figura 7e) se ha alcanzado la posición original, según la figura 2. Ahora el usuario puede cerrar la puerta 1 del mueble.

30 Según las figuras 9 a 13, se describe ahora el segundo ejemplo de ejecución, que se diferencia del primero fundamentalmente a través de que la leva de control se puede adaptar a diferentes profundidades del espacio hueco, estando compuesta para ello la leva de control de dos segmentos que se pueden regular uno con relación al otro.

35 La figura 9a) muestra una sección parcial de un segundo mueble 24, en una vista en perspectiva. La estructura básica de ese mueble 24 se corresponde con la del mueble 23 representado en la figura 1. Están mostrados la placa de cubierta 33, la placa de suelo 34, la pared lateral 35 y la sección parcial 36 de la pared trasera. La anchura de la pared lateral 35 define la profundidad 6 del espacio hueco, que resulta a través de las superficies límite en forma de la pared lateral 35, de la sección parcial 36 de la pared trasera, y de una pared lateral adicional, orientada paralelamente a la pared lateral 35, la cual no se muestra en ésta y en las siguientes figuras, a fin de posibilitar una vista clara de la
40 disposición según la invención, según el segundo ejemplo de ejecución. Al cuerpo del mueble se le ha asignado el número de referencia 26.

45 En la pared lateral 35 están dispuestos elementos de guía 38 para el guiado del carro 48, los cuales están unidos a un elemento 27 básico de sujeción, sobre el que se coloca una puerta de mueble, de forma pivotante.

Los elementos esenciales del dispositivo de accionamiento, según la segunda forma de ejecución, están representados en la vista de despiece según la figura 12. El dispositivo de accionamiento comprende una primera palanca 51, cuyo primer extremo está previsto para estar colocado, de forma pivotante, sobre el elemento 27 básico de sujeción. En el otro extremo de la palanca 51, está colocada una leva de control 4, la cual está compuesta por dos
50 segmentos 10 y 11 que se pueden regular uno con relación al otro. El ajuste tiene lugar de forma rotatoria alrededor de un eje de rotación común 60. Para la fijación de una cierta posición del primer segmento 10 con respecto al segundo segmento 11, están prevista una serie de medios de sujeción, en forma de agujeros 59 y los correspondientes orificios roscados para alojar tornillos.

55 Además, en el segundo extremo de la palanca 51 está colocado también, de forma pivotante, un primer extremo de otra palanca 52, cuyo segundo extremo está configurado para fijarse, de forma pivotante, al cuerpo 26 del mueble.

60 En general, cabe señalar que para la fijación pivotante de las palancas 51 y 52 en el elemento 27 básico de sujeción, o bien en el cuerpo del mueble 26, están previstos elementos de cuña 49 y 50.

Durante un movimiento del dispositivo de accionamiento, la posición relativa de la leva de control 4 con respecto a la palanca 51 no cambia. Por el contrario, cambia la posición relativa de la leva de control 4 en relación con la segunda palanca 52.

65 En la segunda palanca 52 está colocada una carcasa 53 para el alojamiento de un acumulador de energía en forma de resorte 14 de compresión. En la carcasa 53 está alojado, de forma deslizante, un elemento deslizante 54, sobre el

cual actúa el acumulador de energía, en cuyo extremo está dispuesto, mediante un cojinete 55, un elemento de control 16 en forma de un rodillo. Ese elemento de control 16 se apoya, afectado por el acumulador de energía, en la leva de control 4, o dicho más exactamente, en la posición de montaje del dispositivo de accionamiento en el lado superior de la leva de control 4.

5 Como muestra la secuencia de las Figuras 9, 10 y 11, el elemento de control 16 experimenta fundamentalmente las mismas pendientes, durante un movimiento de la puerta del mueble 1, que comienza desde la posición fuera del espacio hueco hasta la posición completamente empotrada en el espacio hueco, y pasa fundamentalmente por los
10 mismos máximos y mínimos que en el primer ejemplo de ejecución. Esto significa que, naturalmente, la secuencia de movimientos durante un movimiento que parte de la posición encastrada en el espacio hueco hasta la posición fuera del espacio hueco transcurre fundamentalmente de la misma manera que en el primer ejemplo de ejecución. También la funcionalidad del bloqueo, y la amortiguación del movimiento de la puerta del mueble inmediatamente antes de alcanzar la posición completamente empotrada en el espacio hueco, es la misma que en el primer ejemplo de ejecución.

15 No obstante, como ya se ha expuesto, existe una diferencia fundamental en el hecho de que la leva de control 4 se pueda adaptar a diferentes profundidades. Para la ilustración de esta adaptación a diferentes profundidades del espacio hueco, y por tanto a diferentes profundidades del mueble, sirven las figuras 13a) a 13f). En las figuras 13a), 13c) y 13e) están representadas cavidades con diferentes profundidades 7, 8 y 9. A fin de garantizar que la posición
20 de partida y la posición final del elemento de control 16 en la leva de control 4 sean siempre respectivamente las mismas, la posición angular relativa 56, 57 y 58 de los segmentos 10 y 11 se adapta mediante los elementos de fijación 59, como está representado en las figuras 13b), d), y f). Las profundidades 7, 8 y 9 corresponden, por ejemplo, a profundidades de caja de 750, 650 y 550 mm.

REIVINDICACIONES

1. Disposición de una puerta de mueble (1), especialmente una puerta corredera plegable, un cuerpo de mueble (25) y un espacio hueco en forma de caja(2), configurado en el cuerpo de mueble (25), para el alojamiento de la puerta de mueble (1), presentando la disposición un dispositivo de accionamiento puramente mecánico (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16) para el movimiento de la puerta del mueble (1) entre una posición completamente encastrada en la cavidad (2) y una posición fuera de la cavidad (2), **caracterizado por que** el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16) está configurado para mover la puerta del mueble (1) desde la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2) a la posición fuera del espacio hueco, de forma que el movimiento de salida de la puerta del mueble del espacio hueco se lleve a cabo automáticamente.
2. Disposición según la reivindicación 1, **caracterizada por que** la puerta del mueble (1) es accionable durante todo el movimiento entre la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2) y la posición fuera del espacio hueco (2), mediante el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16).
3. Disposición según una reivindicación 1 o 2, presentando el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16) una leva de mando (3, 4) para el control del movimiento de la puerta del mueble (1) entre la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2) y la posición fuera del espacio hueco (2).
4. Disposición según la reivindicación 3, pudiéndose adaptar la leva de control (3, 4) a diferentes profundidades (5, 6, 7, 8, 9) del espacio hueco (2), estando montada la leva de control (3, 4) fundamentalmente a partir de al menos dos segmentos (10, 11) que pueden ajustarse relativamente entre sí.
5. Disposición según la reivindicación 3 o 4, presentando el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16) un acumulador de energía (12, 13, 14), preferentemente en forma de al menos un resorte de tracción, y un elemento de control (15, 16), sometido por el acumulador de energía (12, 13, 14), el cual se apoya, sometido por el acumulador de energía (12, 13, 14), en la leva de control (3, 4), estando configurado el elemento de control (15, 16) preferentemente como un rodillo.
6. Disposición según la reivindicación 5, pudiendo colocarse la leva de control (3) de forma estacionaria en relación con la puerta del mueble (1), preferentemente en una superficie límite (17) del espacio hueco (2), y pudiendo acoplarse el elemento de control (15), sometido por el acumulador de energía (12, 13), con la puerta del mueble (1), preferentemente a través de un elemento 18 básico de sujeción de la puerta del mueble (1), o viceversa.
7. Disposición según la reivindicación 5 o 6, apoyándose el elemento de control (15, 16), en la posición de montaje del dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16), en la parte superior (41), o bien en la parte inferior de la leva de control (3, 4).
8. Disposición según una de las reivindicaciones 5 a 7, adoptando el elemento de control (15, 16), en la posición de montaje del dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16), cuando la puerta del mueble (1) se encuentra en la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2), el punto más alto o el punto más bajo en la leva de control (3, 4).
9. Disposición según una de las reivindicaciones 1 a 8, desplegando el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16) una fuerza de impulsión sobre la puerta del mueble (1), cuando la puerta del mueble (1) está en la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2).
10. Disposición según una de las reivindicaciones 1 a 9, desplegando el dispositivo de accionamiento (3, 4, 12, 13, 14, 15, 16), una fuerza de retardo sobre la puerta del mueble (1), cuando la puerta del mueble (1) se encuentra en la posición fuera del espacio hueco (2).
11. Disposición según una de las reivindicaciones 1 a 10, comprendiendo la disposición un dispositivo de bloqueo (19, 20) para un bloqueo removible de la puerta del mueble (1), en la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2), pudiendo desbloquearse el dispositivo de bloqueo (19, 20) preferentemente presionando sobre la puerta del mueble (1), en una posición de sobrepresión ubicada detrás de la posición completamente encastrada.
12. Disposición según una de las reivindicaciones 1 a 11, presentando la puerta del mueble (1) al menos dos hojas de puerta, unidas entre sí de forma articulada, que pueden adoptar una posición plegada y una posición desplegada, y comprendiendo la disposición un dispositivo de despliegue para desplegar las al menos dos hojas de la puerta desde la posición plegada a la posición desplegada.
13. Disposición según una d las reivindicaciones 1 a 12, comprendiendo la disposición un dispositivo de amortiguación (21) para amortiguar el movimiento de la puerta del mueble (1), inmediatamente antes de alcanzar la posición completamente encastrada en el espacio hueco (2), y/o un dispositivo de amortiguación (22) para la amortiguación del movimiento de la puerta del mueble (1), inmediatamente antes de alcanzar la posición fuera del espacio hueco (2).

14. Disposición según una de las reivindicaciones 1 a 13, comprendiendo la disposición un mueble (23, 24), preferentemente un armario, con un cuerpo de mueble (25, 26), el espacio hueco (2), preferentemente en una zona del borde, está configurado en el cuerpo del mueble (25, 26), y el mueble (23, 24) se puede cerrar por medio de la puerta del mueble (1).

Fig. 1

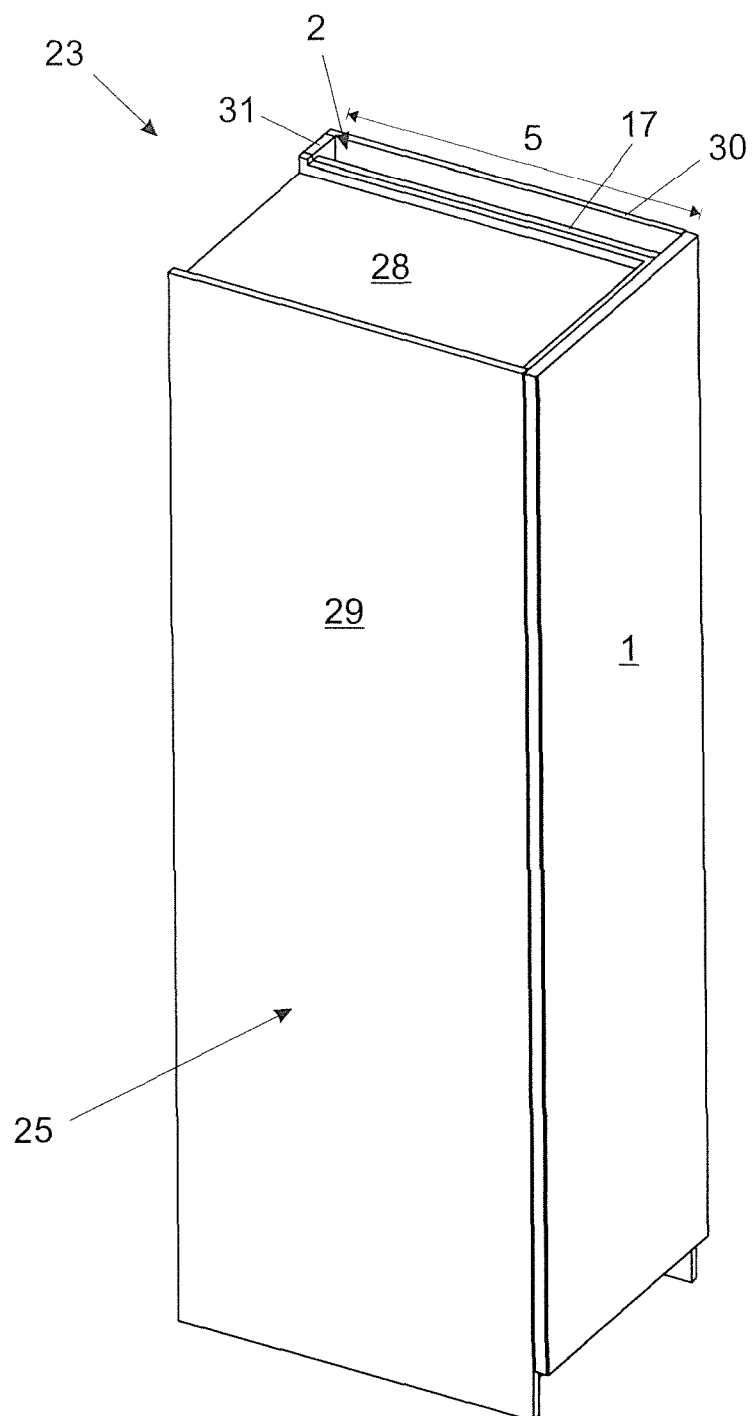


Fig. 2

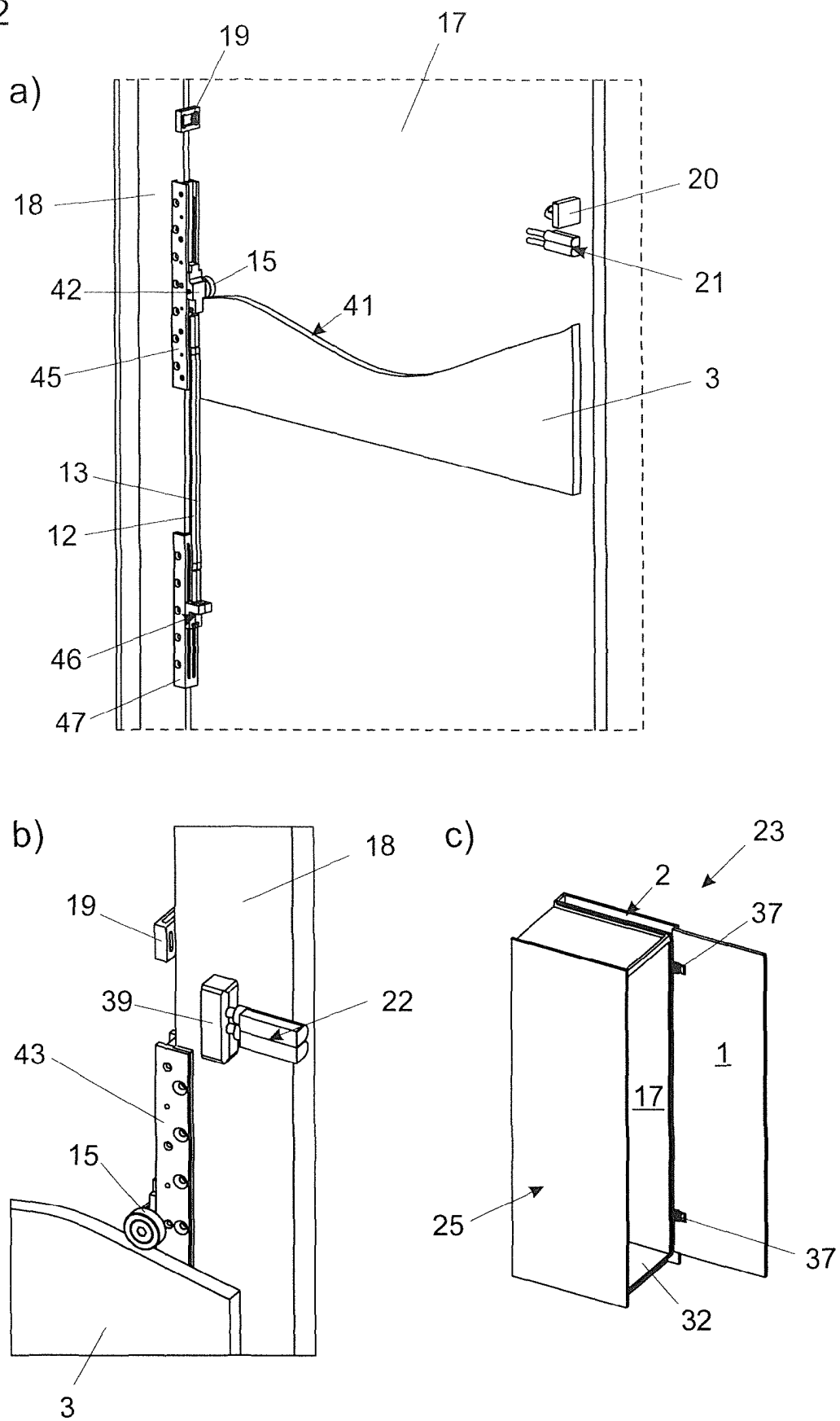


Fig. 3

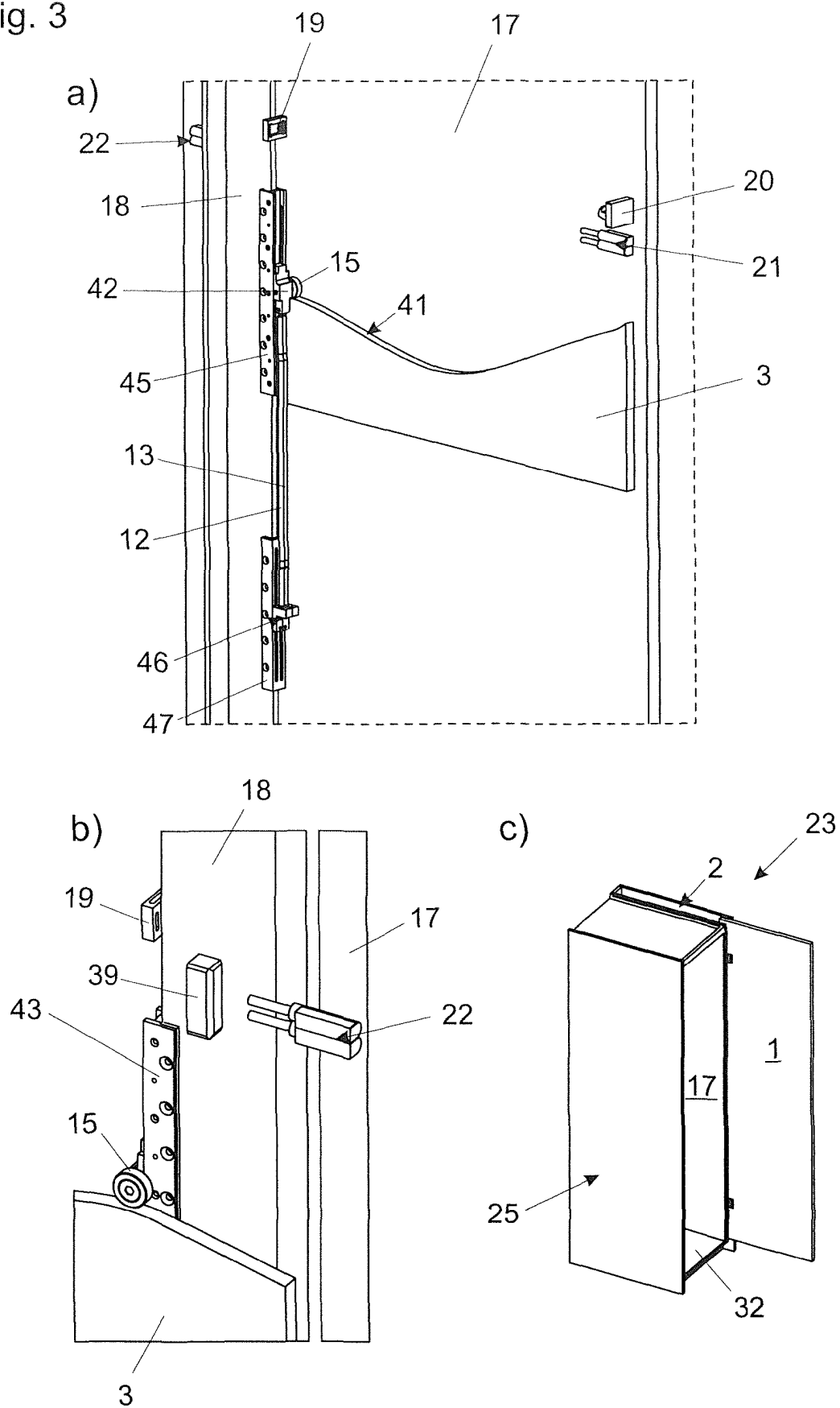


Fig. 4

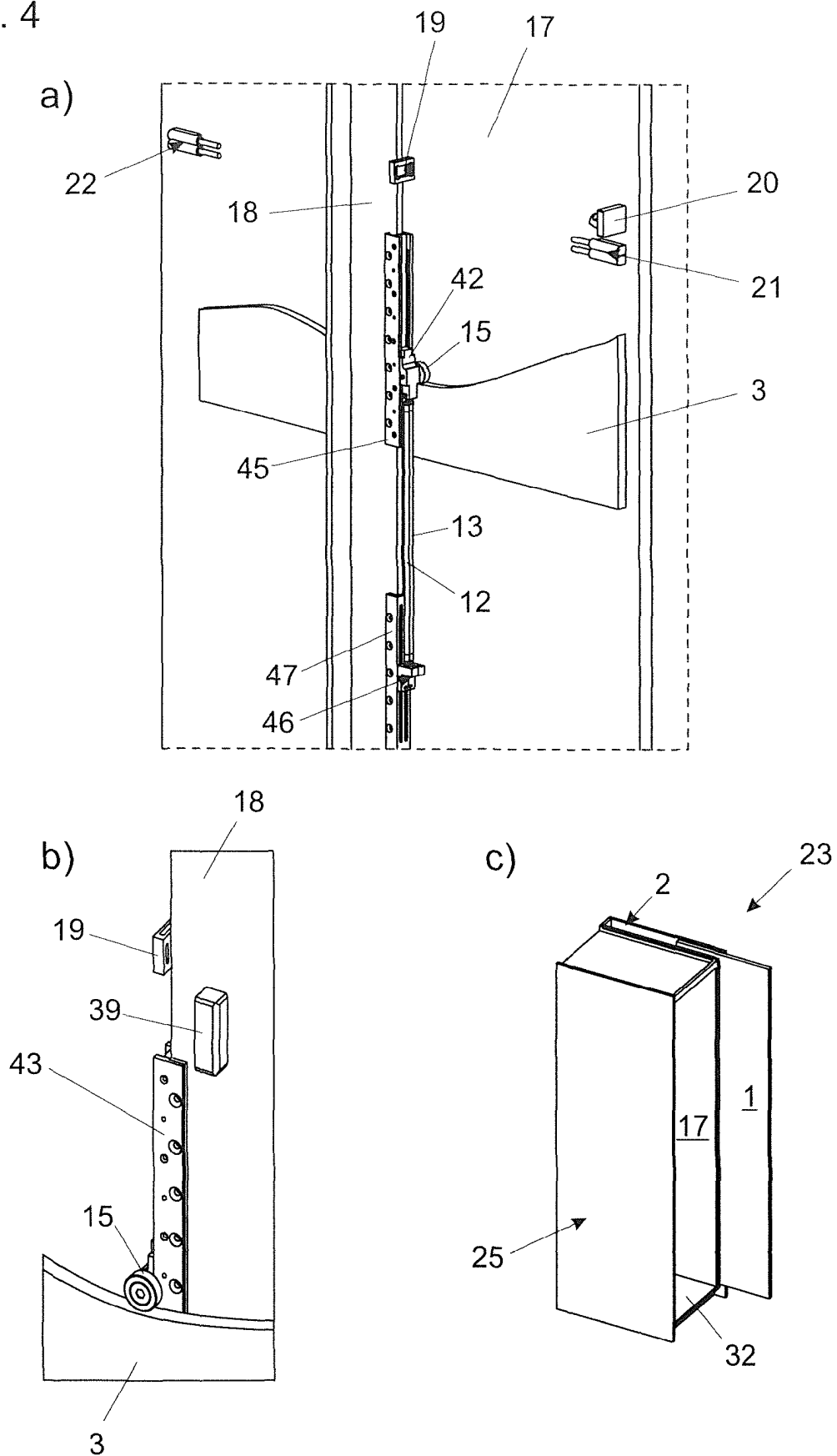


Fig. 5

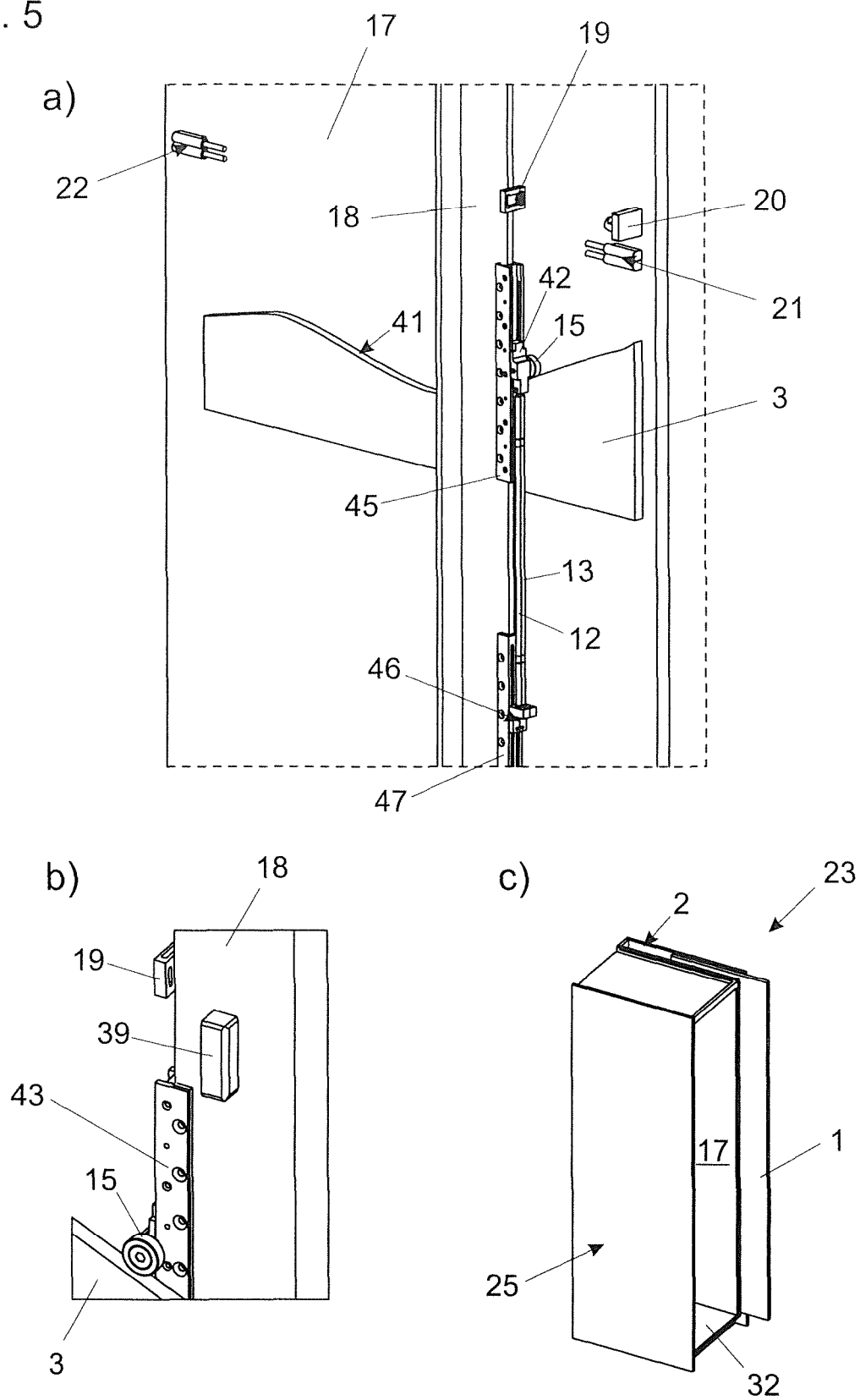


Fig. 6

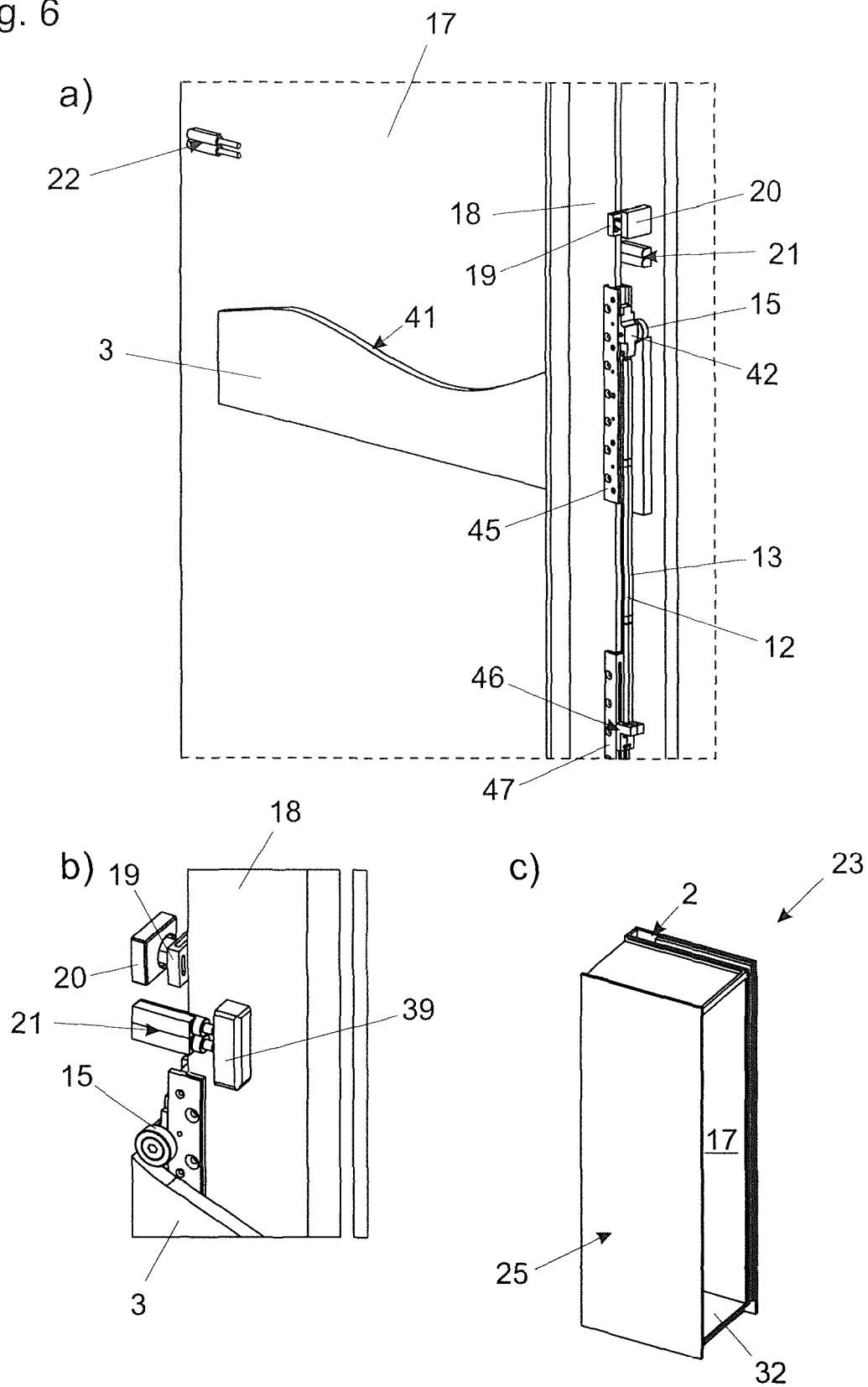


Fig. 7

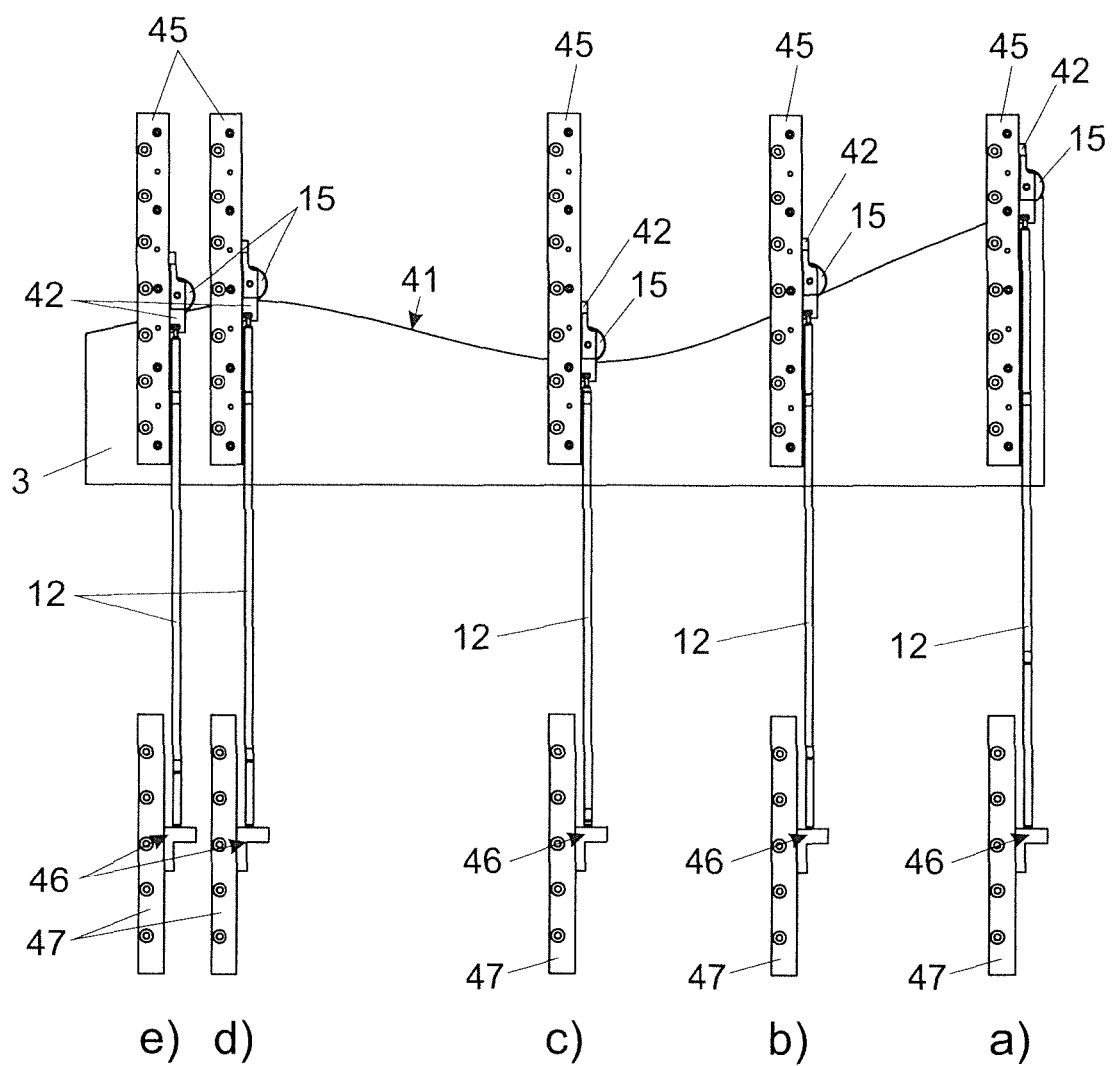


Fig. 8

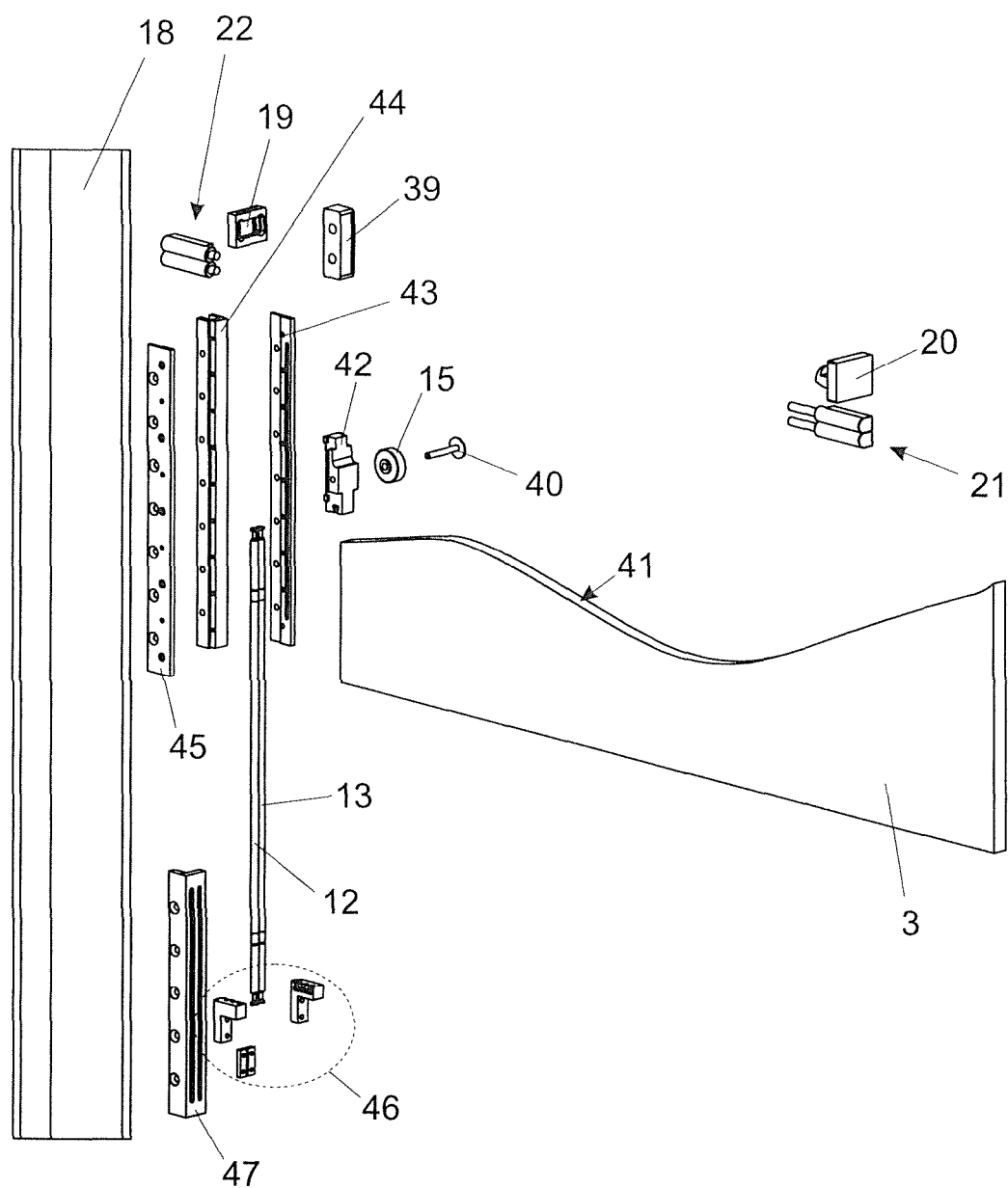


Fig. 9

a)

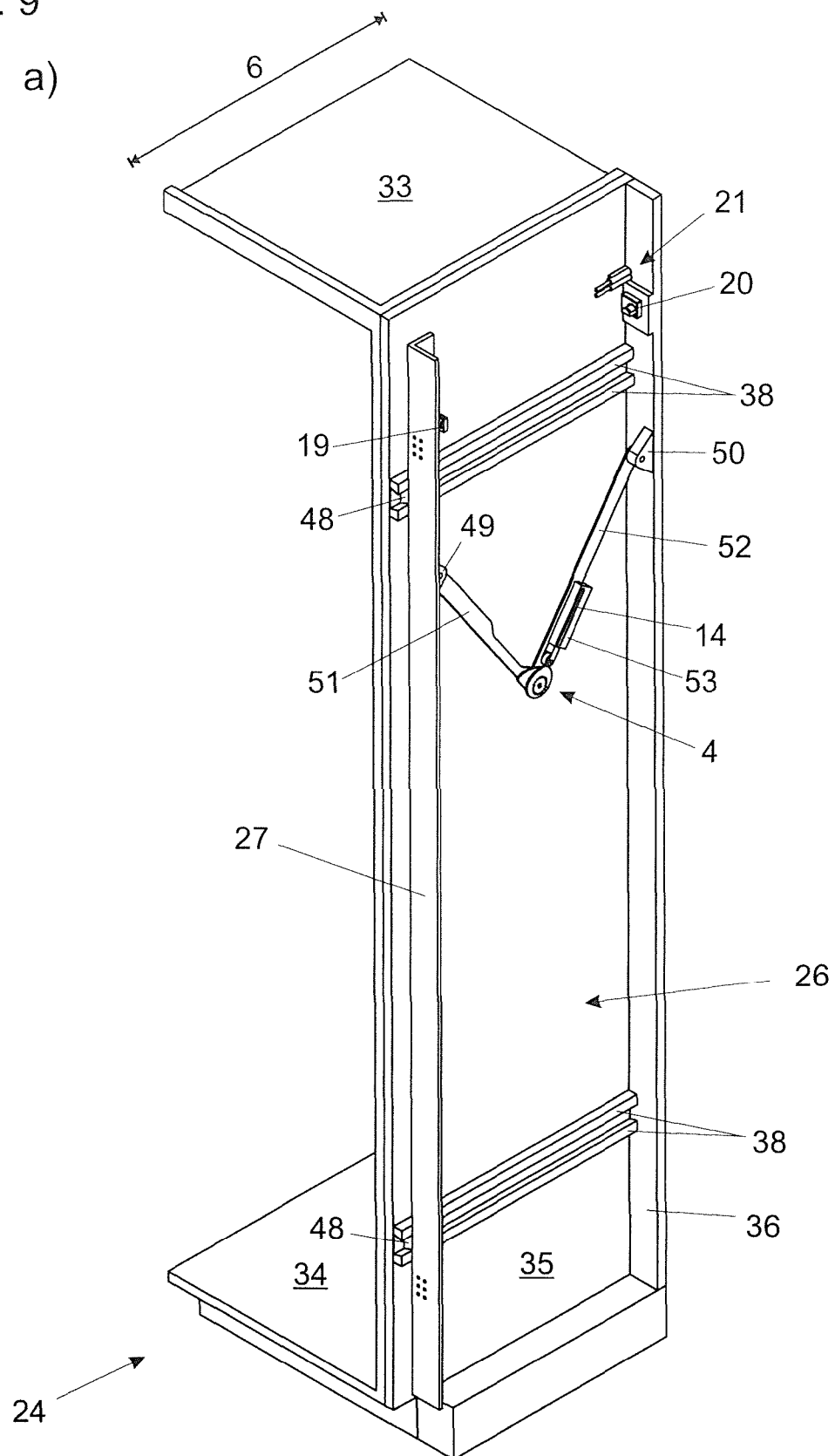


Fig. 9

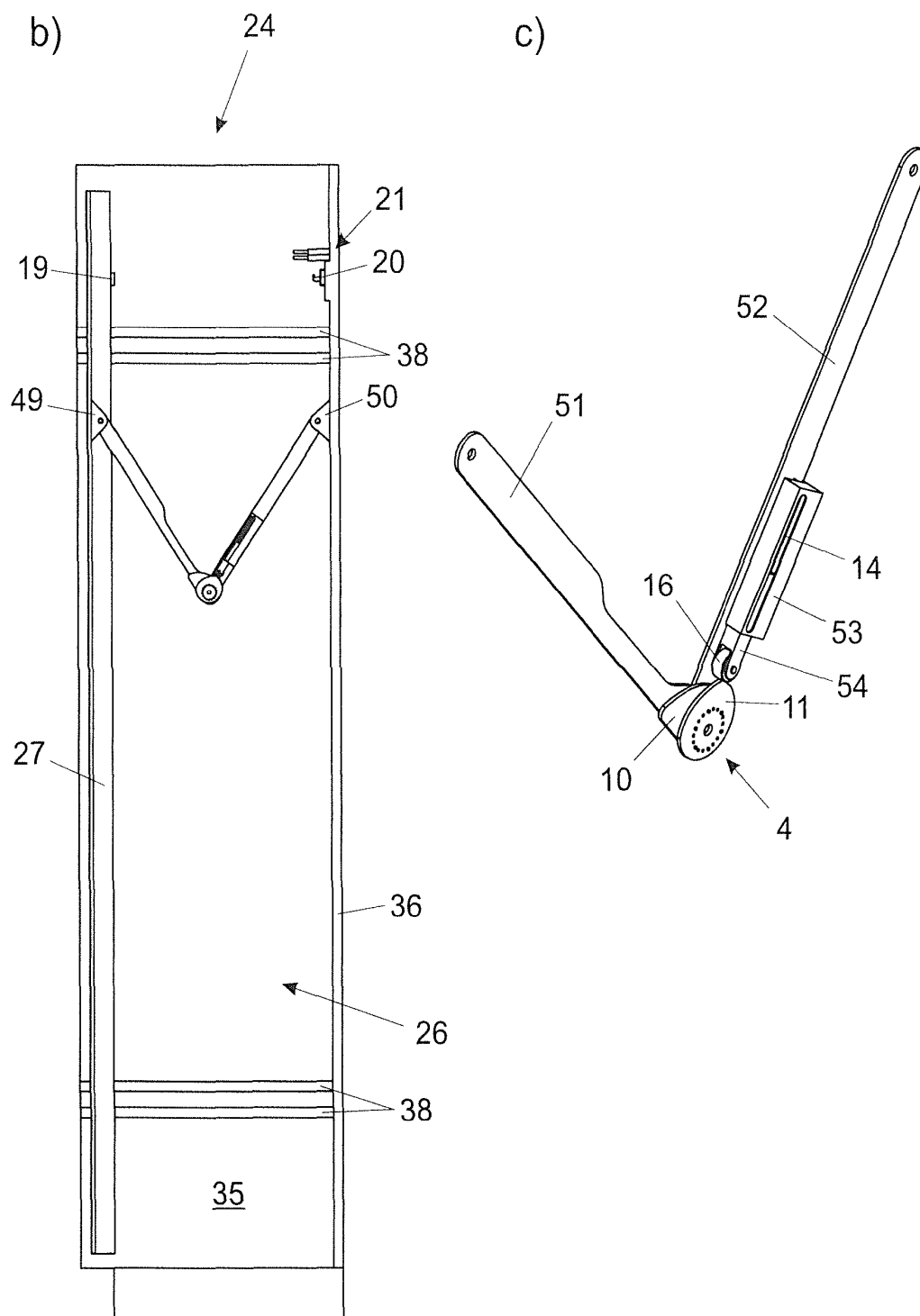


Fig. 10

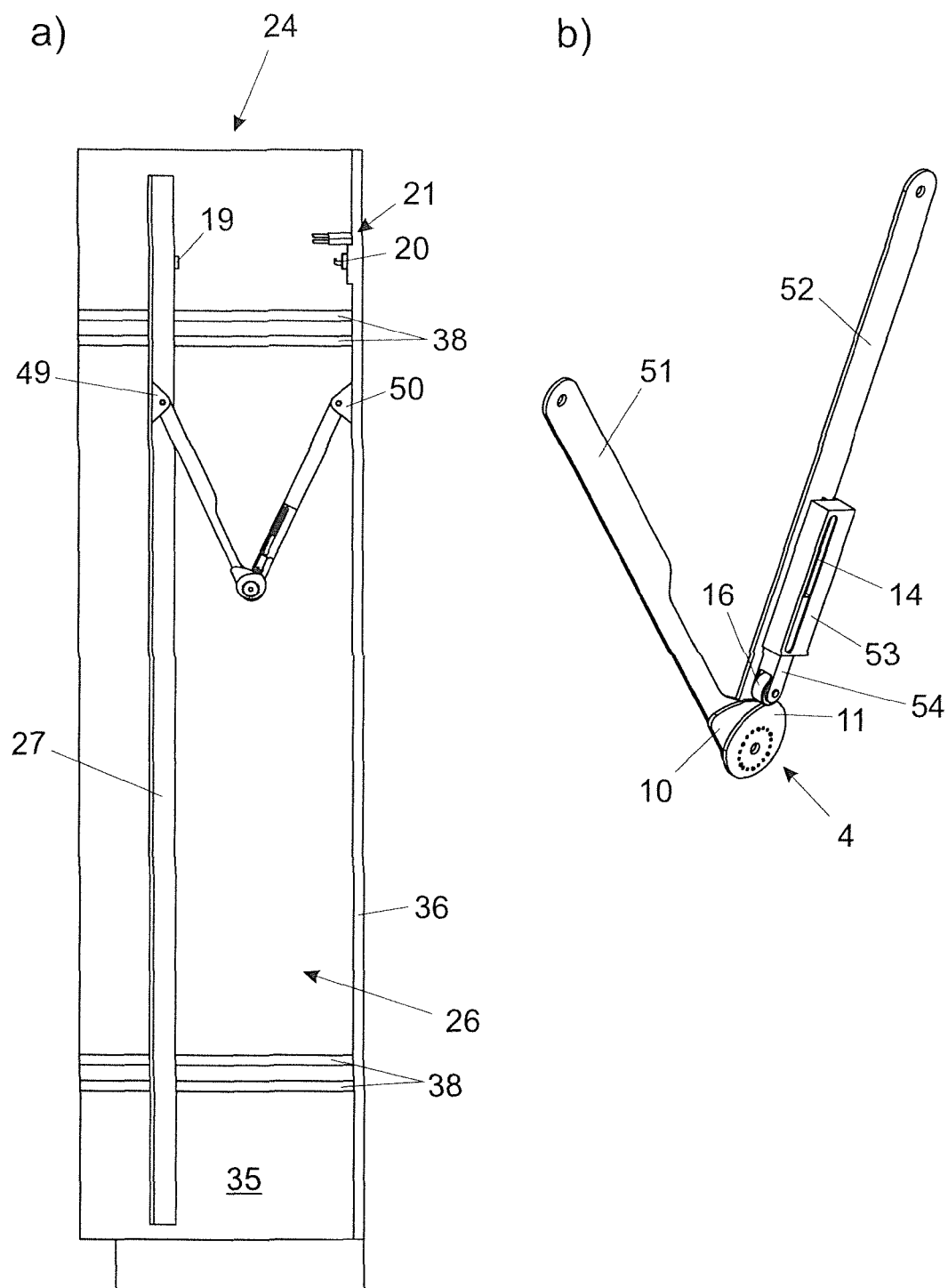


Fig. 11

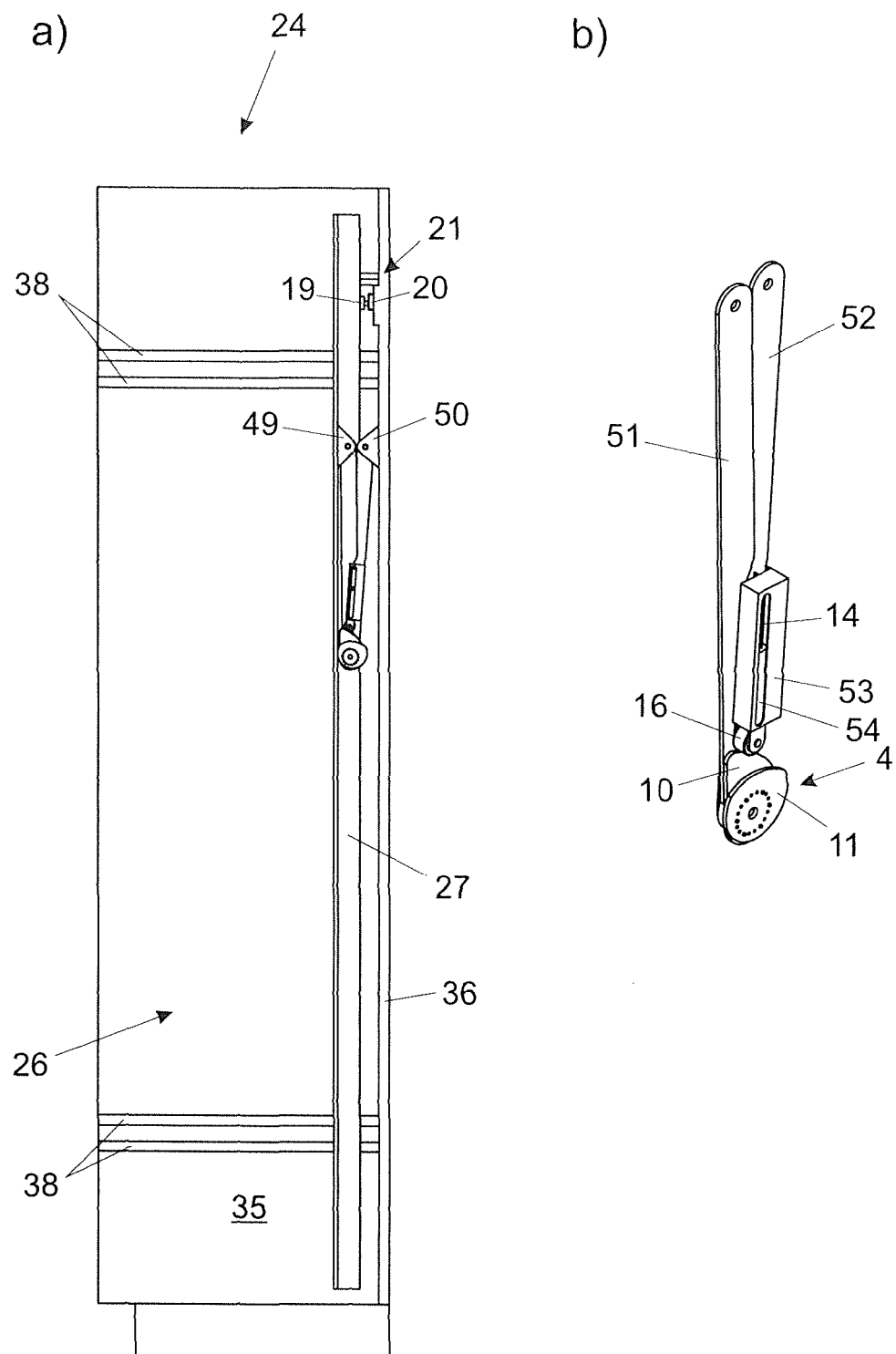


Fig. 12

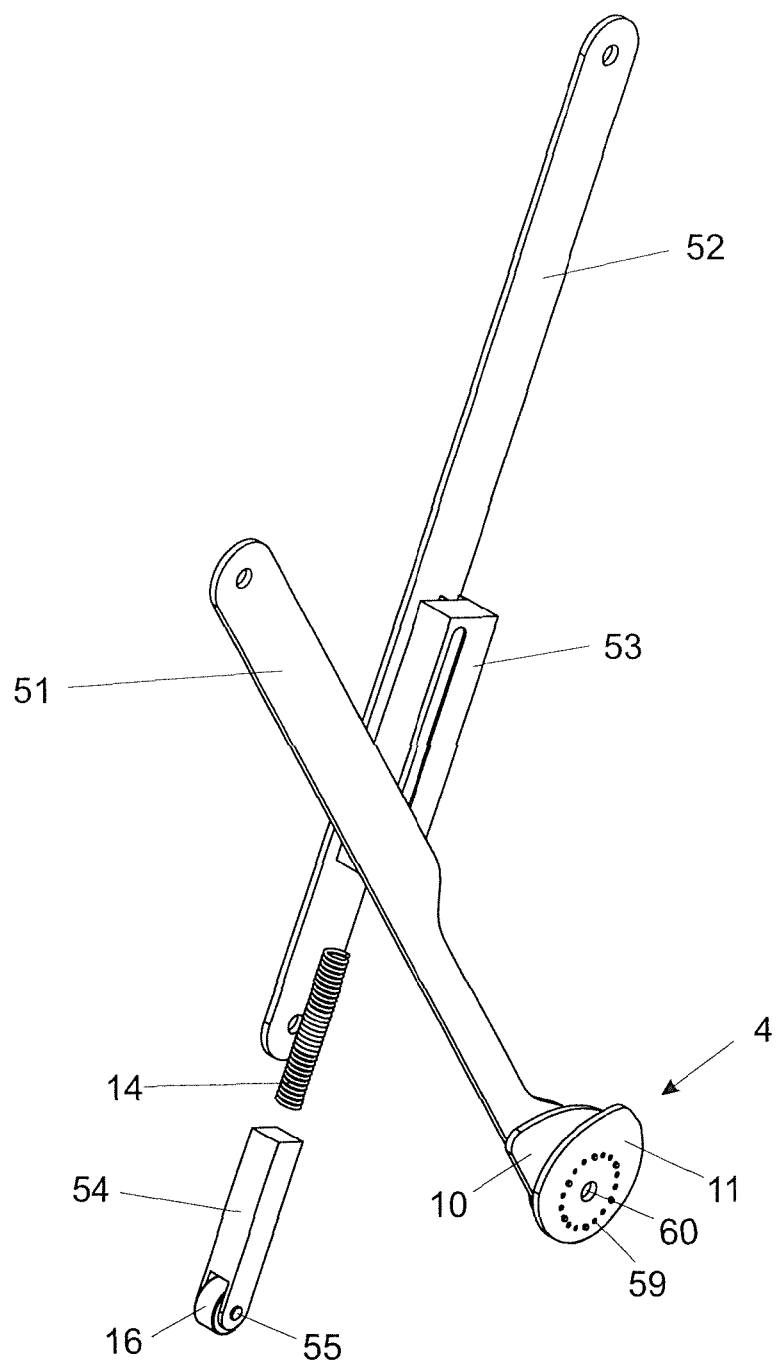


Fig. 13

