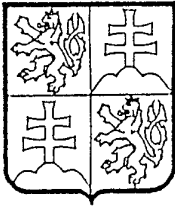


ČESKÁ A SLOVENSKÁ
FEDERATIVNÍ
REPUBLIKA
(19)



FEDERÁLNÍ ÚŘAD
PRO VYNÁLEZY

PATENTOVÝ SPIS 276 010

(21) Číslo přihlášky : 2269-89.Z

(22) Přihlášeno : 12 04 89

(30) Prioritní data :

(13) Druh dokumentu : B6

(51) Int. Cl.⁵ :

B 65 G 17/20

(40) Zveřejněno : 11 06 91

(47) Uděleno : 22 01 92

(24) Oznámeno udělení ve Věstníku : 18 03 92

(73) Majitel patentu :

GRÉGR JOSEF ing., MIKULOV,
BAJKO JAROSLAV ing., MILOVICE,
STRAŠIL JIŘÍ, MIKULOV

(72) Původce vynálezu :

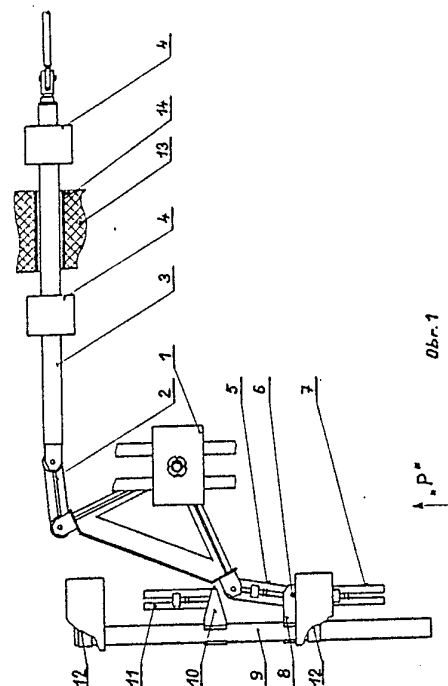
GRÉGR JOSEF ing., MIKULOV,
BAJKO JAROSLAV ing., MILOVICE,
STRAŠIL JIŘÍ, MIKULOV

(54) Název vynálezu :

Zařízení pro pohon krokového dopravníku
pro posun závěsných dopravních prostředků
po jedné dráze

(57) Anotace :

Podstatou navrženého řešení je spojení otočně uloženého dvouramenného segmentu (1) jeho jedním ramenem přes ojnicí (2) s tyčí (3) pohonu, vedenou ve dvou ložiskách (4) a druhým ramenem s druhou ojnicí (5) s tlačným palcem k níž je připojen levý připojovací díl (7) a pevný třmen (8). Tento pevný třmen (8) i třmen (10) pravého připojovacího dílu (11) jsou připevněny na vodící tyči (9), vedené ve dvou ložiskách (12) vodící tyče (9), zavěšených na nosné konstrukci. Na oba připojovací díly (7) a (11) je možno připojit krokové postrkovače, opatřené tlačnými palci.



Vynález se týká zařízení pro pohon krokového dopravníku pro posun závěsných dopravních prostředků po jedné dráze, u nichž krokový postrkovač, opatřený tlačnými palci, koná pohyb přímočarý vratný.

V současné době se závěsné dopravní prostředky s břemeny posouvají po závěsných drahách mechanizovaně tlačnými palci rovinných podvážných dopravníků, s plynulou dopravou nebo krokovými mechanismy. U nás jsou rozšířeny krokové dopravníky dle čs. autorského osvědčení č. 202700. Tyto jsou vhodné zvláště u meandrovitě uspořádaných závěsných drah. Méně vhodné jsou pro posun po jedné dráze, kde se nachází hydraulické válce s rozvody blízko dopravovaného materiálu, zejména masa.

Navrhovaný vynález umožňuje situovat toto zařízení nad dopravní dráhu v kterémkoliv místě a vlastní pohon umístit mimo dopravník. Ve zvláštním případě je možno oddělit stěnou od dopravní dráhy i zařízení pro ovládání kroku.

Podstatou zařízení podle vynálezu je otočně uložený dvouramenný segment, který je napojený jedním svým ramenem kloubově přes ojnici a vodicí tyč na pohon a druhým svým ramenem je spojen s ojnicí s tlačným palcem k níž je připojen čepem této ojnice třmen levého připojovacího dílu a pevný třmen. Tento třmen je stejně jako třmen pravého připojovacího dílu připevněn na vodicí tyči, vedené ve dvou ložiskách, zavěšených na nosné konstrukci. Na levý a pravý připojovací díl se připojují krokové postrkovače dopravníku.

Na přiložených výkresech je příklad provedení zařízení podle vynálezu s vlastním pohonem situovaným odděleně za stěnou. Obr. 1 znázorňuje půdorys v přední krajní poloze segmentu, obr. 2 znázorňuje stejný pohled, a to v zadní krajní poloze. Na obr. 3 je nárys provedení.

Otočně uložený dvouramenný segment 1 je jedním svým ramenem kloubově spojen s ojnicí 2, na níž je napojena tyč 3 pohonu. Tato je posuvně uložena ve dvou ložiskách 4 a kloubově je spojena s hydraulickým válcem. Na pracovní straně je na dvouramenný segment 1 napojena druhá ojnice 5 s tlačným palcem, která je na opačné straně spojena s čepem 6 ojnice 5 s levým připojovacím dílem 7 a pevným třmenem 8. Tento pevný třmen 8 je obdobně jako třmen 10 pravého připojovacího dílu 11 připevněn na vodicí tyči 9, posuvně vedené ve dvou ložiskách 12 vodicí tyče 9. Na třmen 10 je kloubově připojen pravý připojovací díl 11.

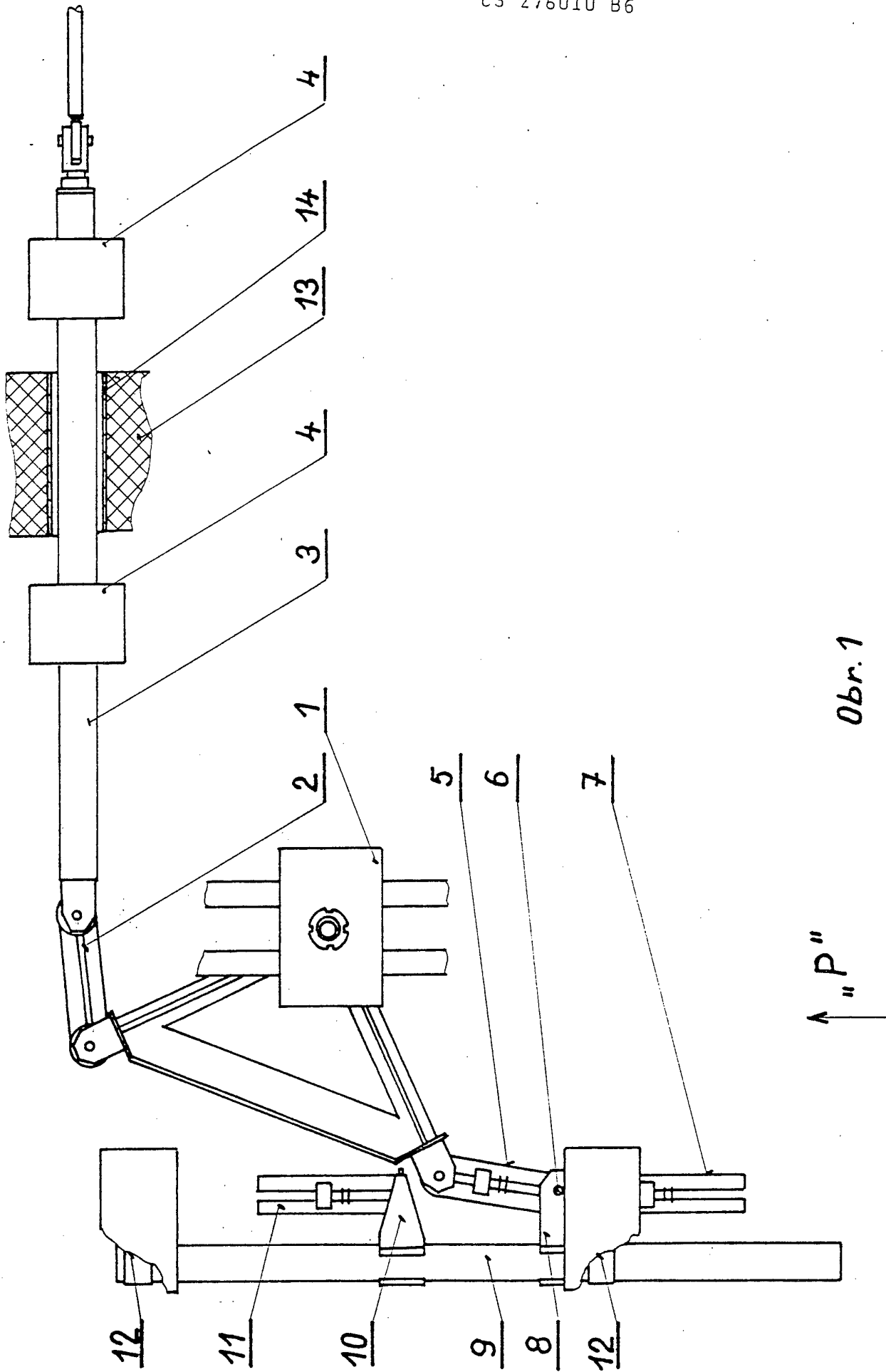
Hydraulický válec vlastního pohonu je možno umístit za stěnu manipulačního prostoru, přičemž tyč 3 pohonu prochází touto stěnou průchodkou 13 a je vedena dvěma ložisky 4, umístěnými před a za stěnou. Od hydraulického válce se přenáší střídavě pohyb vpřed a vzad přes tyč 3 pohonu a přes ojnici 2 na dvouramenný segment 1, který se střídavě natáčí ve vodorovné rovině. Tento dvouramenný segment 1 unáší přes druhou ojnici 5 s tlačným palcem 5 levý připojovací díl 7 a současně přes pevný třmen 8 vodicí tyč 9, která je unášena střídavě vlevo a vpravo. Protože kromě pevného třmenu 8 je na vodicí tyči 9 připevněn též třmen 10 s pravým připojovacím dílem 11, je tento unášen současně s vodicí tyčí 9.

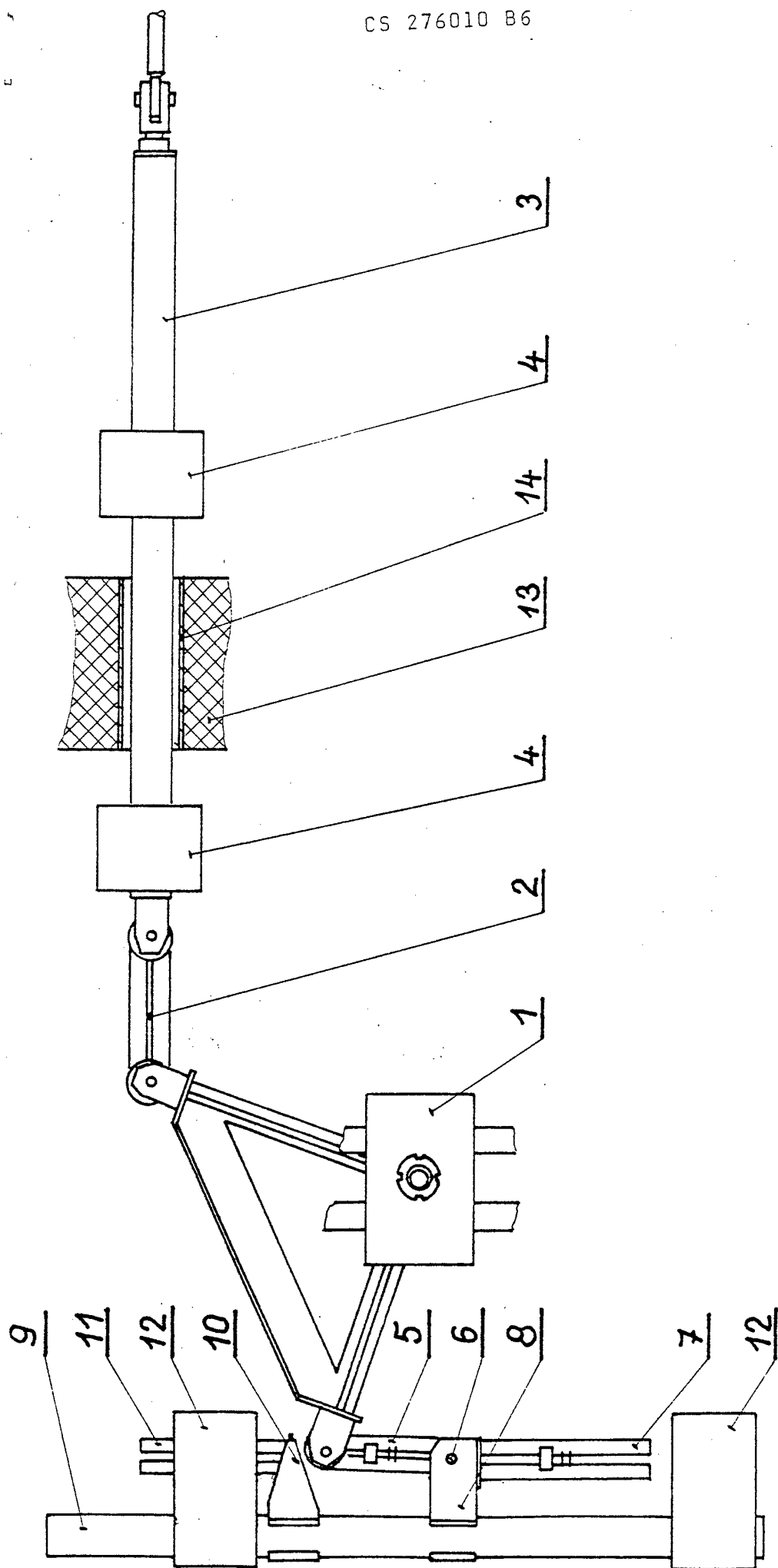
Na připojovací díly 7 a 11 je možno napojit krokové postrkovače uložené ve vedení.

P A T E N T O V É N Á R O K Y

1. Zařízení pro pohon krokového dopravníku pro posun závěsných dopravních prostředků po jedné dráze sestávající z vedení, krokového postrkovače nad přímým úsekem s kyvnými segmenty nad oblouky drah, vyznačující se tím, že obsahuje otočně uložený dvou-ramenný segment (1), který je jedním svým ramenem kloubově spojen ojnící (2) s tyčí (3) pohonu, připojenou kloubově k vlastnímu pohonu a druhým svým ramenem je dvouramenný segment (1) rovněž kloubově spojen s druhou ojnící (5) s tlačným palcem, k níž je čepem (6) ojnice (5) připojen levý připojovací díl (7) a pevný třmen (8), který je stejně jako třmen (10) pravého připojovacího dílu, na který je napojen pravý připojovací díl (11), připevněn na vodící tyči (9), která je vedena ve dvou ložiskách (12) vodící tyče (9), zavěšených na nosné konstrukci.
2. Zařízení pro pohon krokového dopravníku podle bodu 1, vyznačující se tím, že tyč (3) pohonu je vedena posuvně ve dvou ložiskách (4) z nichž každé je umístěno na jedné straně průchodky (13).

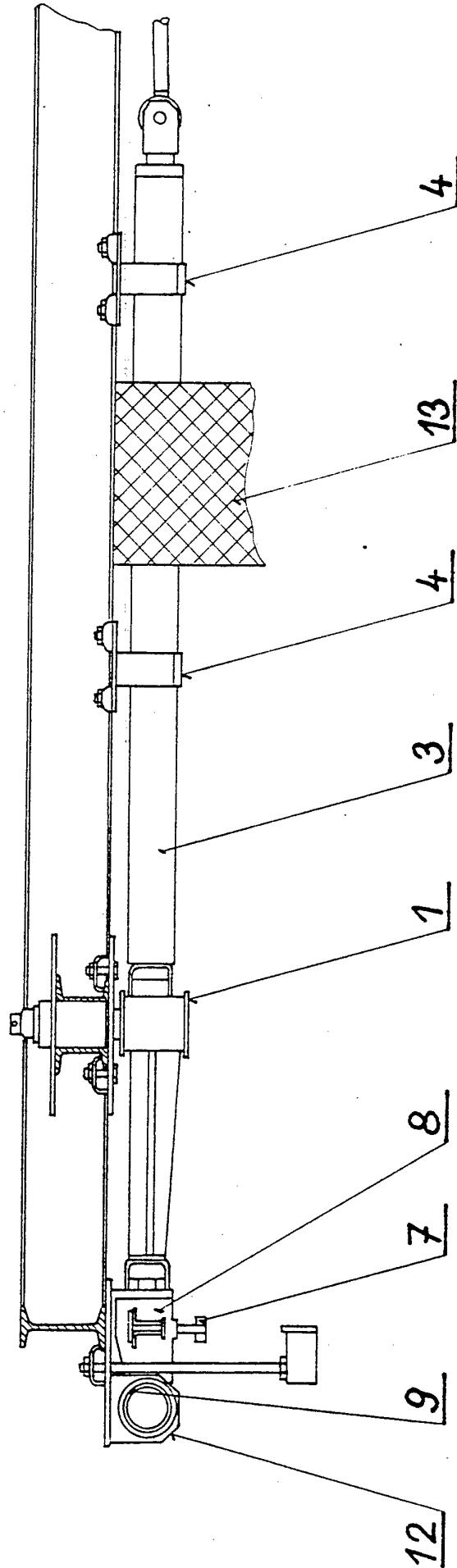
3 výkresy





Obr. 2

POHLED "P"



Obz. 3