

[19] 中华人民共和国国家知识产权局

[51] Int. Cl.

B66C 17/00 (2006.01)

B66C 13/00 (2006.01)



[12] 实用新型专利说明书

专利号 ZL 200720181700.0

[45] 授权公告日 2008 年 10 月 1 日

[11] 授权公告号 CN 201125132Y

[22] 申请日 2007. 10. 23

[21] 申请号 200720181700.0

[73] 专利权人 无锡泰源机器制造有限公司

地址 214171 江苏省无锡市惠山区西漳西青路 53 号

[72] 发明人 钟锡贤

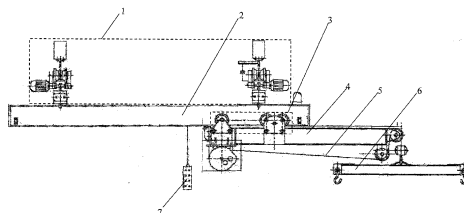
权利要求书 1 页 说明书 3 页 附图 2 页

[54] 实用新型名称

悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置

[57] 摘要

本实用新型涉及一种伸缩臂的伸缩装置，特别是一种悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置。其大车部份由起重机运行机构和主梁组成，小车部分由移动梁，起升电机，运行电机，滑轮机构，控制器，起重工字架和钢丝绳组成；起重机运行机构固定安装在主梁上表面；主梁内部下表面轮槽处设有滑轮机构，并构成可左右移动的活动联接；滑轮机构下方固定联接移动梁；移动梁左端设有起升电机，其通过钢丝绳经由移动梁右端的两个定滑轮与起重工字架相连；移动梁上固定有运行电机，与滑轮机构相联接；控制器通过电线与起重机运行机构、起升电机以及运行电机连接进行控制；本实用新型用简单易用，安全性高，速度自由控制，停车位置准确。



1、一种悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：其大车部分由起重机运行机构（1）和主梁（2）组成，小车部分由移动梁（4），起升电机（8），运行电机（9），滑轮机构（3），控制器（7），起重工字架（6）和钢丝绳（5）组成；起重机运行机构（1）固定安装在主梁（2）上表面；主梁（2）内部下表面轮槽处设有滑轮机构（3），并构成可左右移动的活动联接；滑轮机构（3）下方固定联接移动梁（4）；移动梁（4）左端设有起升电机（8），其通过钢丝绳（5）经由移动梁（4）右端的两个定滑轮与起重工字架（6）相连；移动梁（4）上固定有运行电机（9），与滑轮机构（3）相联接；控制器（7）通过电线与起重机运行机构（1）、起升电机（8）以及运行电机（9）连接进行控制。

1、根据权利要求 1 所述的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：所述起重机运行机构（1）由两组电机及滚轮组成，速度可达 20m/min。

2、根据权利要求 1 所述的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：所述移动梁（4）轮槽两端设有限位挡块。

3、根据权利要求 1 所述的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：所述起升电机（8）起重速度可在 1.6m/min - 6m/min 区间内自由控制。

4、根据权利要求 1 所述的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：所述运行电机（9）移动速度可在 6.8m/min - 20m/min 区间内自由控制。

5、根据权利要求 1 所述的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置，其特征在于：所述起重工字架（6）四角安装有吊钩。

悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置

技术领域

本实用新型涉及一种伸缩臂的伸缩装置，特别是一种悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置。

背景技术

目前生产的单悬梁悬挂起重机，其主梁两端安装在牛角上实现大车的横向行走，小车吊装起重货物并纵向行走，然而当厂房空间有限，货物位置不易起吊时，就需要小车进行过轨起吊，然而目前起重机伸缩臂的伸缩装置存在着设计复杂，安全性差，速度难以自由控制，停车位置不准确的缺点。

实用新型内容

本实用新型所要解决的技术问题是提供一种安全系数高，停车定位准确，速度自由控制的悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置。

为解决上述技术问题，本实用新型是按如下方式实现的：本实用新型所述悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置大车部份由起重机运行机构和主梁组成，小车部分由移动梁，起升电机，运行电机，滑轮机构，控制器，起重工字架和钢丝绳组成；起重机运行机构固定安装在主梁上表面；主梁内部下表面轮槽处设有滑轮机构，并构成可左右移动的活动联接；滑轮机构下方固定联接移动梁；移动梁左端设有起升电机，其通过钢丝绳经由移动梁右端的两个定滑轮与起重工字架相连；移动梁上固定有运行电机，与滑轮机构相联接；控制器通过电线与起重机运行机构、起升电机以及运行电机连接进行控制。

所述起重机运行机构由两组电机及滚轮组成，速度可达20m/min。

所述移动梁轮槽两端设有限位挡块，以防小车过轨坠落。

所述起升电机起重速度可在 1.6m/min - 6m/min 区间内自由控制。

所述运行电机移动速度可在 6.8m/min - 20m/min 区间内自由控制。

所述起重工字架四角安装有吊钩，起重货物平稳安全。

本实用新型的积极效果：本实用新型所述悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置的起重机运行机构由两组电机及滚轮组成，速度可达20m/min，移动快速到位；移动梁轮槽两端设有限位挡块，以防小车过轨坠落。起升电机起重速度和运行电机移动速度自由控制；安装在移动梁上的滑轮机构与主梁联接安全可靠；起重工字架四角安装有吊钩，起重货物平稳安全。

附图说明

下面结合附图和具体实施方式对本实用新型作进一步详细的说明。

图 1 是本实用新型结构主视图

图 2 是本实用新型结构俯视图

图中， 1 起重机运行机构 2 主梁 3 滑轮机构
4 移动梁 5 钢丝绳 6 起重工字架
7 控制器 8 起升电机 9 运行电机

具体实施方式

如图 1 所示,本实用新型所述悬挂起重机伸缩臂的伸缩装置大车部分由起重机运行机构(1)和主梁(2)组成,小车部分由移动梁(4),起升电机(8),运行电机(9),滑轮机构(3),控制器(7),起重工字架(6)和钢丝绳(5)组成;起重机运行机构(1)固定安装在主梁(2)上表面;主梁(2)内部下表面轮槽处设有滑轮机构(3),并构成可左右移动的活动联接;滑轮机构(3)下方固定联接移动梁(4);移动梁(4)左端设有起升电机(8),其通过钢丝绳(5)经由移动梁(4)右端的两个定滑轮与起重工字架(6)相连;移动梁(4)上固定有运行电机(9),与滑轮机构(3)相联接;控制器(7)通过电线与起重机运行机构(1)、起升电机(8)以及运行电机(9)连接进行控制。

所述起重机运行机构(1)由两组电机及滚轮组成,速度可达 20m/min。

所述移动梁(4)轮槽两端设有限位挡块。

所述起升电机(8)起重速度可在 1.6m/min - 6m/min 区间内自由控制。

所述运行电机(9)移动速度可在 6.8m/min - 20m/min 区间内自由控制。

所述起重工字架(6)四角安装有吊钩,起重货物平稳安全。

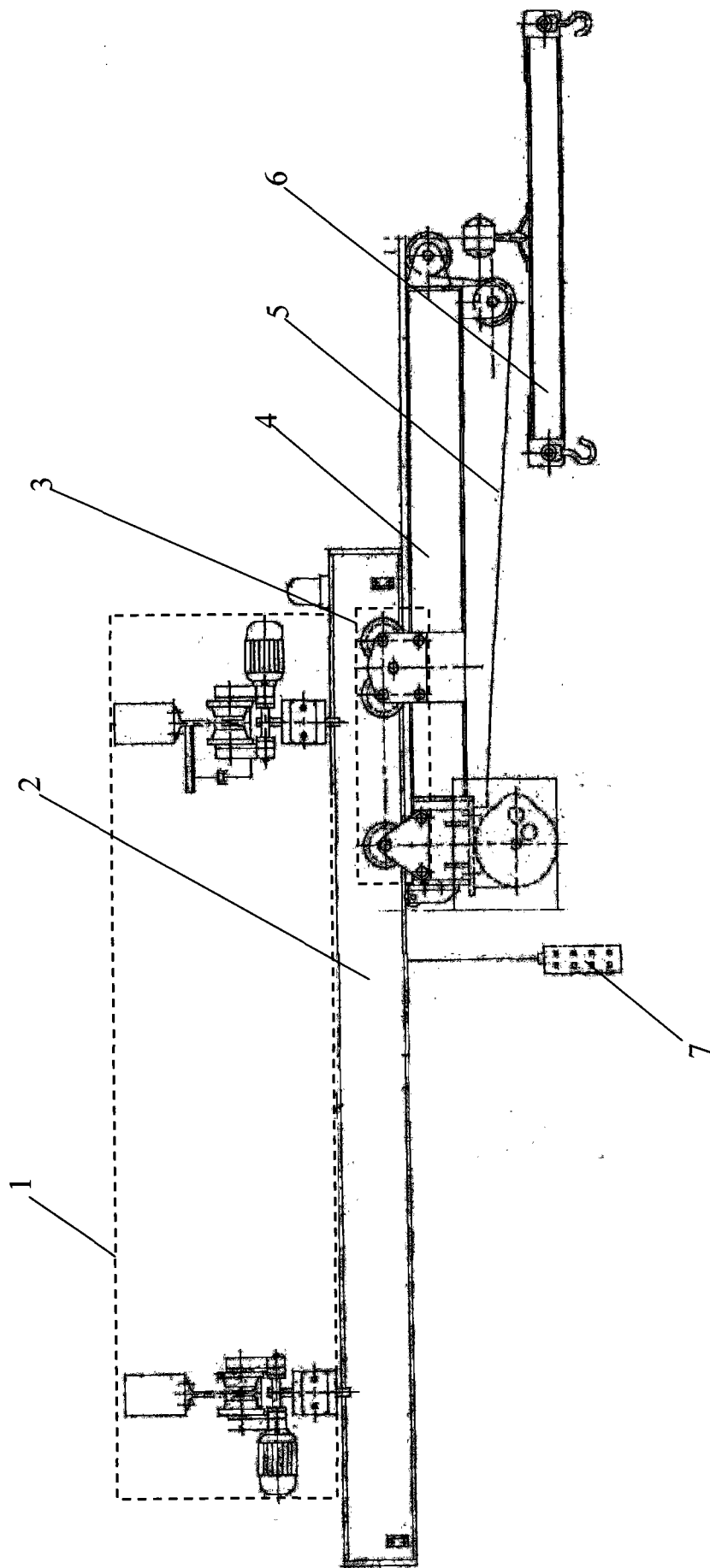


图 1

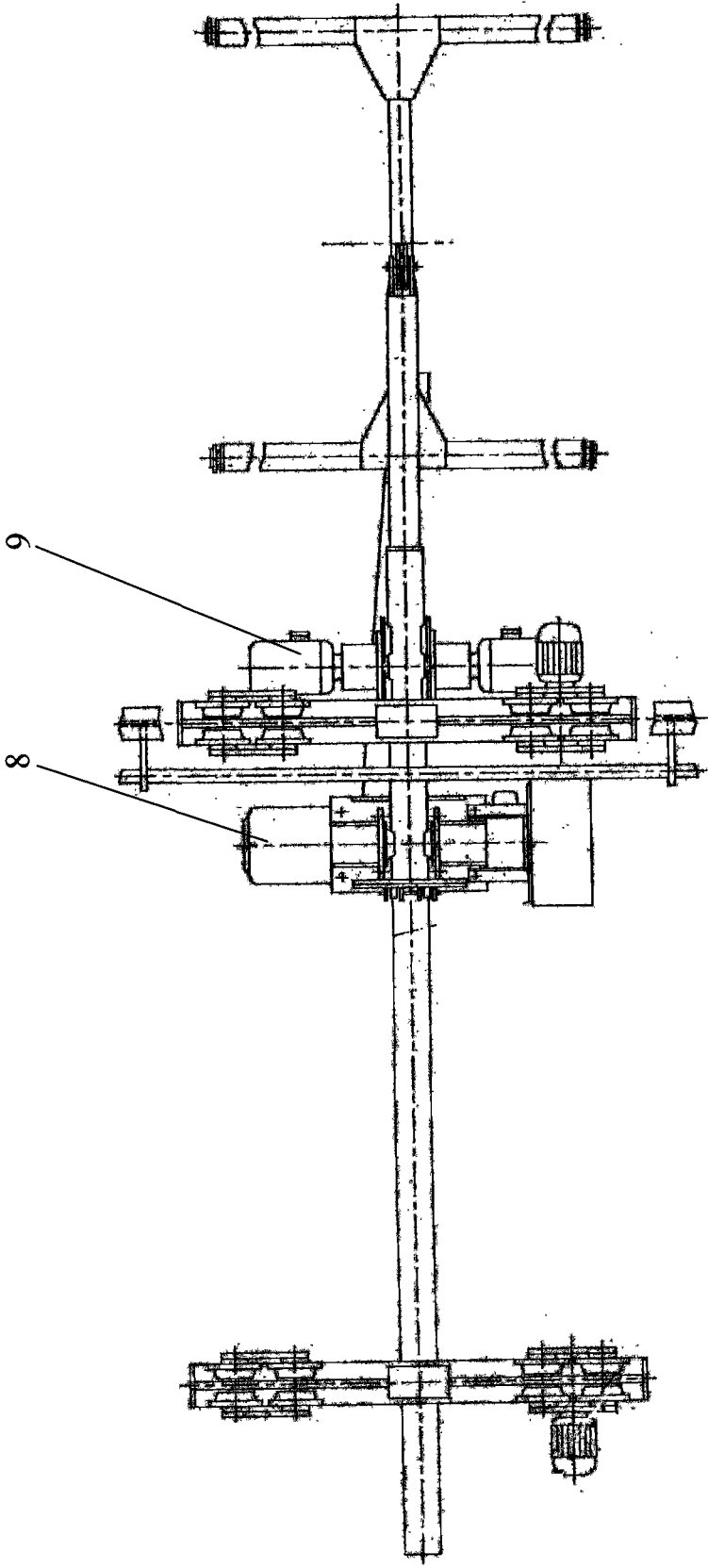


图 2