

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第4789332号
(P4789332)

(45) 発行日 平成23年10月12日 (2011.10.12)

(24) 登録日 平成23年7月29日 (2011.7.29)

(51) Int.Cl.

F I

A 6 1 B 6/00 (2006.01)

A 6 1 B 6/00 3 0 0 S

G 0 1 T 1/20 (2006.01)

A 6 1 B 6/00 3 0 0 Q

G 0 1 T 1/24 (2006.01)

A 6 1 B 6/00 3 2 0 M

H 0 4 N 5/32 (2006.01)

G 0 1 T 1/20 E

H 0 4 N 7/18 (2006.01)

G 0 1 T 1/24

請求項の数 11 (全 22 頁) 最終頁に続く

(21) 出願番号 特願2001-54772 (P2001-54772)
 (22) 出願日 平成13年2月28日 (2001.2.28)
 (65) 公開番号 特開2002-253541 (P2002-253541A)
 (43) 公開日 平成14年9月10日 (2002.9.10)
 審査請求日 平成20年2月27日 (2008.2.27)

(73) 特許権者 000001007
 キヤノン株式会社
 東京都大田区下丸子3丁目30番2号
 (74) 代理人 100090273
 弁理士 國分 孝悦
 (72) 発明者 遠藤 忠夫
 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ
 ヤノン株式会社内

審査官 遠藤 孝徳

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 放射線検出システム

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

被写体に対して放射線を出射する放射線源と、前記放射線源から出射され前記被写体を透過した放射線を検出する検出装置とを備えた放射線検出システムにおいて、

前記検出装置で撮影に必要な放射線の入射総量を予め記憶しておく記憶手段と、

前記被写体の撮影に先だって前記放射線源から所要の放射線を出射したときに前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出して前記放射線源の出射総量に対する前記検出装置の入射総量の比を算出する算出手段と、

前記算出手段の算出結果と前記記憶手段に記憶されている撮影に必要な入射総量とに基づいて前記被写体の撮影の際に前記放射線源から該被写体に対して出射する放射線の出射総量を決定する決定手段と、

前記検出装置の出力を制御するスイッチと、を備え、

前記検出装置は、入射した前記放射線を電気信号に変換する変換手段と、前記電気信号を出力するスイッチ素子と、を含む画素が2次元アレー状に複数配列され、行方向の複数の画素のスイッチ素子に共通に接続された駆動配線が列方向に複数配列され、列方向の複数の画素のスイッチ素子に共通に接続された信号配線が行方向に複数配列された光電変換回路部と、複数の前記駆動配線に接続されたシフトレジスタと、を含み、

前記被写体の撮影に先だって前記放射線源から所要の放射線を出射したときに前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出するに際して、

前記シフトレジスタが、複数の前記駆動配線のうち任意の連続する複数の駆動配線を同

10

20

時に選択し、複数の前記駆動配線のうち前記任意の連続する複数の駆動配線以外の複数の駆動配線を選択しないことにより、前記検出装置が前記被写体の所要の部位を透過した放射線に基づいて前記被写体の所要の部位に相当する前記検出装置の所要の領域を含む前記任意の連続する複数の駆動配線に接続されたスイッチ素子を含む画素の電気信号の平均出力である信号のみを複数の前記信号配線毎に出力し、

前記スイッチに与えられる制御信号により、前記スイッチが、前記平均出力である信号のうち、複数の前記信号配線のうち前記所要の領域に応じた所要の前記信号配線の平均出力である信号のみを出力することを特徴とする放射線検出システム。

【請求項 2】

前記シフトレジスタは、前記駆動配線が N 本ある場合、 N 個の D フリップフロップと N 個の AND 回路とを含み、1 段目の D フリップフロップの一方の入力端子に制御信号が入力され、所定段目の D フリップフロップの出力が前記所定段目の AND 回路の一方の入力端子及び前記所定段目の次の段目の D フリップフロップの一方の入力端子に入力され、前記 N 個の D フリップフロップの他方の入力端子にクロック信号が共通に入力され、前記 N 個の AND 回路の他方の入力端子にはパルス信号が共通に入力され、所定段目の AND 回路の出力端子は所定行の駆動配線に接続されており、1 から I 個分の前記クロック信号を入力するとき、前記制御信号を L_0 状態とし、次に J 個分の前記クロック信号を入力するとき、前記制御信号を H_1 状態とし、残りの K 個分の前記クロック信号を入力するとき、前記制御信号を L_0 状態とすることにより、前記シフトレジスタは、前記所要の複数の行に対応する $K+1$ から $K+J$ 行目の複数の駆動配線を同時に選択することを特徴とし、ここで、 N 、 I 、 J 、及び K は 1 より大きい整数であり、 $N = I + J + K$ である請求項 1 に記載の放射線検出システム。

【請求項 3】

前記算出手段は、前記被写体の所要の部位に相当する前記検出装置の所要の領域で検出される信号に基づいて前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出して前記放射線源の出射総量に対する前記検出装置の入射総量の比を算出し、前記決定手段は、前記被写体の所要の部位を透過した放射線に基づいて前記被写体に対して出射する放射線の出射総量を決定することを特徴とする請求項 1 又は 2 に記載の放射線検出システム。

【請求項 4】

前記算出手段は、前記被写体の第 1 の所要の部位に相当する前記検出装置の第 1 の所要の領域で検出される信号と、前記被写体の第 1 の所要の部位と異なる第 2 の所要の部位に相当する前記検出装置の第 1 の所要の領域と異なる第 2 の所要の領域で検出される信号と、に基づいて前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出して前記放射線源の出射総量に対する前記検出装置の入射総量の比を算出し、

前記被写体の撮影に先だって前記放射線源から所要の放射線を出射したときに前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出するに際して、

前記シフトレジスタは、複数の前記駆動配線のうち前記第 1 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線を同時に選択し、複数の前記駆動配線のうち前記第 1 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線以外の複数の駆動配線を選択しないことにより、前記検出装置が前記第 1 の所要の部位を透過した放射線に基づいて前記被写体の第 1 の所要の部位に相当する前記検出装置の第 1 の所要の領域を含む前記第 1 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線に接続されたスイッチ素子を含む画素の平均出力である信号のみを複数の前記信号配線毎に出力し、複数の前記駆動配線のうち前記第 2 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線を同時に選択し、複数の前記駆動配線のうち前記第 2 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線以外の複数の駆動配線を選択しないことにより、前記検出装置が前記第 2 の所要の部位を透過した放射線に基づいて前記被写体の第 2 の所要の部位に相当する前記検出装置の第 2 の所要の領域を含む前記第 2 の所要の領域に応じた連続する複数の駆動配線に接続されたスイッチ素子を含む画素の平均出力である信号のみを複数の前記信号配線毎に出力することを特徴とする請求項 1 から 3 のいずれか 1 項に記載の放射線検出システム。

10

20

30

40

50

【請求項 5】

前記検出装置は、入射した前記放射線を電気信号に変換する変換手段を備えることを特徴とする請求項 1 から 4 のいずれか 1 項に記載の放射線検出システム。

【請求項 6】

前記変換手段は、入射した前記放射線を直接的に吸収し前記電気信号に変換することを特徴とする請求項 5 に記載の放射線検出システム。

【請求項 7】

前記変換手段は、前記放射線を光に変換し、前記光を前記電気信号に変換することを特徴とする請求項 5 に記載の放射線検出システム。

【請求項 8】

前記変換手段は、前記放射線を光に変換する蛍光体と、前記光を前記電気信号に変換する光電変換素子と、を備えることを特徴とする請求項 7 に記載の放射線検出システム。

【請求項 9】

前記変換手段は、アモルファスシリコンの前記光電変換素子を備えることを特徴とする請求項 8 に記載の放射線検出システム。

【請求項 10】

前記検出装置は、前記変換手段によって変換された電気信号を読み出す読み出し手段を備えることを特徴とする請求項 5 から 9 のいずれか 1 項に記載の放射線検出システム。

【請求項 11】

前記検出装置は、前記記憶手段と、前記算出手段と、前記決定手段と、のうちの少なくとも 1 つを備えることを特徴とする請求項 1 から 10 のいずれか 1 項に記載の放射線検出システム。

【発明の詳細な説明】**【0001】****【発明の属する技術分野】**

本発明は、放射線検出システムに関し、特に、病院内での診断に用いられる放射線検出システムや、工業用の非破壊検査装置としても用いられる放射線検出システムに関する。

【0002】

なお、本明細書では、線、線、線、X線なども放射線の範ちゅうに含むものとして説明する。

【0003】**【従来の技術】**

従来、病院内で行われているX線撮影系は、患者にX線を照射させ、その透過X線像をフィルムに露光するフィルム方式が主流になっている。

【0004】

図24は、従来のフィルム方式のX線撮影系を示す図である。図24において、101はX線を照射するX線源、102は被写体すなわち患者、103はX線を可視光に変換する蛍光体、120は蛍光体103面で変換された可視光の強度を感知し患者の像を形成するフィルム、140は患者を透過したX線量を検出するためのホトマルチプライヤやホトダイオードなどの露出センサ、130は露出センサ140の電源、150は露出センサ140の信号を検知して増幅するアンプ、200は予め設定された基準電圧190とアンプ150の各出力の比較結果を出力するコンパレータ、105はコンパレータ200の出力に応じてオン/オフが制御されるスイッチ、106はX線源101の電源である。

【0005】

なお、蛍光体103はフィルム120でのX線画像の先鋭度を低下させないために、実質上フィルム120と密着した配置となっている。蛍光体103はフィルム120の前後に2枚配置させ、良質なX線画像を得るための工夫がなされている。

【0006】

また、図24に示す撮影系では、患者102の透過X線量が予め定められた量になると、コンパレータ200からスイッチ105をオフするような信号が出力するようにされてい

10

20

30

40

50

る。

【 0 0 0 7 】

図 2 5 は、図 2 4 のフィルム 1 2 0 と露出センサ 1 4 0 の位置関係の例を示した図である。図 2 5 では、露出センサ 1 4 0 が 3 個所に用いた例で、人体の肺野部（ 2 個所）と縦隔部（ 1 箇所）に配置された様子を示している。撮影部位によって、どの露出センサ 1 4 0 を駆動させるか選択される。あるいは、撮影目的に応じ複数の露出センサ 1 4 0 が駆動されるとともに、各露出センサ 1 4 0 の出力結果に基づく演算結果によって X 線源 1 0 1 からの X 線の照射を制御する。透過 X 線量には個人差や撮影部位による差が生ずるが、露出センサ 1 4 0 が機能することにより、いつでも最適な露出量が得られる。

【 0 0 0 8 】

図 2 6 は、従来のフィルム方式における X 線撮影系の別の例を示す図である。図 2 6 では、フィルム 1 2 0 と患者 1 0 2 との間に別途蛍光体 1 7 0 を配置させており、蛍光体 1 7 0 からの可視光を側面に配置した光センサ 1 4 0 で検知、演算し、その結果に基づいて X 線源 1 0 1 から X 線照射を行わせるようにしている。なお、図 2 6 において図 2 4 と同様の部分には同一符号を付している。

【 0 0 0 9 】

また、近年、CCD やアモルファスシリコン半導体薄膜を用いた 2 次元の固体撮像装置をフィルムの代わりに用いる新しい方式も提案されている。この方式のセンサは、一般に、フィルムに比べ広いダイナミックレンジを有するといわれているが、現時点で、露出センサの必要性は否めない。

【 0 0 1 0 】

【 発明が解決しようとする課題 】

しかし、従来の技術は、露出センサの具備により最適な X 線露光量を得られる反面、X 線撮像装置が大型化する問題点を有している。特に複数の露出センサを配置した場合、さらに大型、複雑化し、装置自身のコストもアップする問題点もある。

【 0 0 1 1 】

また、手や足などのように形が複雑な部位、特に赤ん坊の手、足、頭などの小さい被写体では、露出センサを完全に覆うことができないので、数十種類もある人体の部位を、ただだか、数点の露出センサで、全ての部位、全ての患者に対して毎回適正露出を得ることは極めて困難であり、露出量にばらつきが生ずるという問題点も有している。

【 0 0 1 2 】

さらに、病院内の X 線撮影室において、X 線発生装置やコンピュータは、固定的に設置する場合が多いのに対し、X 線撮影装置は、たとえば交通事故で負傷した緊急の患者や体が不自由な身障者、あるいは子どもや年配の患者など、自由に体を動かせない場合など、患者の体位に撮像装置を合わせられるような軽量、コンパクトで持ち運びが可能な動かして使用する要求がある。

【 0 0 1 3 】

そこで、本発明は、放射線撮像装置の小型化及び放射線の露出量のバラツキをなくすことを課題とする。

【 0 0 1 4 】

【 課題を解決するための手段 】

本発明の放射線検出システムは、被写体に対して放射線を出射する放射線源と、前記放射線源から出射され前記被写体を透過した放射線を検出する検出装置とを備えた放射線検出システムにおいて、前記検出装置で撮影に必要な放射線の入射総量を予め記憶しておく記憶手段と、前記被写体の撮影に先だって前記放射線源から所要の放射線を出射したときに前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出して前記放射線源の出射総量に対する前記検出装置の入射総量の比を算出する算出手段と、前記算出手段の算出結果と前記記憶手段に記憶されている撮影に必要な入射総量とに基づいて前記被写体の撮影の際に前記放射線源から該被写体に対して出射する放射線の出射総量を決定する決定手段と、前記検出装置の出力を制御するスイッチと、を備え、前記検出装置は、入射した前記放射線を電

10

20

30

40

50

気信号に変換する変換手段と、前記電気信号を出力するスイッチ素子と、を含む画素が２次元アレー状に複数配列され、行方向の複数の画素のスイッチ素子に共通に接続された駆動配線が列方向に複数配列され、列方向の複数の画素のスイッチ素子に共通に接続された信号配線が行方向に複数配列された光電変換回路部と、複数の前記駆動配線に接続されたシフトレジスタと、を含み、前記被写体の撮影に先だって前記放射線源から所要の放射線を出射したときに前記検出装置で検出される放射線の入射総量を検出するに際して、前記シフトレジスタが、複数の前記駆動配線のうち任意の連続する複数の駆動配線を同時に選択し、複数の前記駆動配線のうち前記任意の連続する複数の駆動配線以外の複数の駆動配線を選択しないことにより、前記検出装置が前記被写体の所要の部位を透過した放射線に基づいて前記被写体の所要の部位に相当する前記検出装置の所要の領域を含む前記任意の連続する複数の駆動配線に接続されたスイッチ素子を含む画素の電気信号の平均出力である信号のみを複数の前記信号配線毎に出力し、前記スイッチに与えられる制御信号により、前記スイッチが、前記平均出力である信号のうち、複数の前記信号配線のうち前記所要の領域に応じた所要の前記信号配線の平均出力である信号のみを出力することを特徴とする。

10

【 0 0 1 5 】

【 発明の実施の形態 】

以下、本発明の実施形態について図面を用いて説明する。

【 0 0 1 6 】

(実施形態 1)

20

「 構成の説明 」

図 1 は、本発明の実施形態 1 の X 線撮像装置の構成を示す概念図である。図 1 において、101 は X 線を照射する X 線源、102 は被写体すなわち患者、103 は X 線を可視光に変換する Tb (テルビウム) を付括した Gd₂O₂S や Tl (タリウム) を付括した CsI : Tl 等の蛍光体、104 は X 線可視変換蛍光体 103 からの可視光を検出する固体撮像素子すなわち光電変換素子が 2 次元アレー状に配列された 2 次元の光センサ、110 は XWE 信号に従って光センサ 104 のデータの出力を制御するスイッチ、109 はテーブルメモリなどを備え光センサ 104 からの出力信号に基づいて撮影時の X 線の出射総量である照射時間及び照射光量を演算する演算部、107 は光センサ 104 内の各光電変換素子を駆動するための駆動部、108 は駆動部 107 及び演算部 109 の動作を制御する制御部、230 は X 線源 101 から X 線を発生させる X 線発生装置、105 はパルス発生器 210 の出力に応じてオン / オフが制御されるスイッチである。

30

【 0 0 1 7 】

本実施形態では、患者 102 の X 線情報を取得するために設けられている光センサ 104 の光電変換素子を、いわば露出センサとしても用いている。

【 0 0 1 8 】

また、X 線発生装置 230 は、X 線源 101 の電源 106 と、演算部 109 の演算結果に基づいてスイッチ 106 のオン / オフを制御する制御信号を生成するパルス発生器 210 と、演算部 109 の演算結果に基づいて X 線源 101 の管球の管電流値を制御する信号を出力する管電流設定装置 220 とを備えている。

40

【 0 0 1 9 】

図 2 は、図 1 の光センサ 104 内に 2 次元状に配列されている光電変換素子の等価回路図である。なお、説明の簡単化のために図 2 には 3 × 3 の合計 9 画素だけを示しているが、実際は、装置の目的に応じて更に多数ビットで構成される。たとえば、医療用の胸部 X 線撮像装置の場合、有効領域で 40 cm 以上、画素数としては画素ピッチ 200 μm で、2000 × 2000 画素以上が求められている。

【 0 0 2 0 】

図 2 には、光電変換素子が 2 次元状に配列された光電変換回路部と、各光電変換素子を駆動するためのシフトレジスタ (SR1) と、シフトレジスタ (SR1) によって駆動された各光電変換素子の画像信号を読み出すための読み出し用回路部とを示している。

50

【 0 0 2 1 】

光電変換回路部は、図示しない絶縁基板上などに設けられており、可視光を受光し電気信号に変換する光電変換素子 $S1-1 \sim S3-3$ と、光電変換素子 $S1-1 \sim S3-3$ で光電変換された信号電荷をマトリクス信号配線 $M1 \sim M3$ 側へ転送するためのスイッチ素子 $T1-1 \sim T3-3$ と、スイッチ素子 $T1-1 \sim T3-3$ であるトランジスタのゲートにシフトレジスタ ($SR1$) からの信号を供給するゲート駆動用配線 $G1 \sim G3$ と、マトリクス信号配線 $M1 \sim M3$ 側へ転送された信号電荷を一時的に蓄積する容量素子 $C1 \sim C3$ とを備えている。

【 0 0 2 2 】

読み出し用回路部は、光電変換回路部の容量素子 $C1 \sim C3$ に蓄積されている信号電荷を読み出すための読み出し用スイッチ $U1 \sim U3$ と、読み出し用スイッチ $U1 \sim U3$ を順次オン状態に切り替えるシフトレジスタ ($SR2$) と、シフトレジスタ ($SR2$) によって読み出された信号電荷を増幅した増幅信号 $Vout$ を出力するアンプと、 $CRES$ 端子に入力されるリセット用の電圧パルスに応じて容量素子 $C1 \sim C3$ をリセットするリセット用スイッチ $RES1 \sim RES3$ とを備えている。

10

【 0 0 2 3 】

図4は、図2のシフトレジスタ ($SR1$) の等価回路図である。図4には、 N 個のDフリップフロップと、 N 個のANDゲートとを示している。DフリップフロップのD端子には Sin 信号が入力され、CK端子には $Sc1k$ 信号が入力され、Q端子から Sin 信号を $Sc1k$ 信号に応じて遅延させた信号が出力される。各AND回路の一端にはDフリップフロップのQ端子からの出力信号が入力され、他端にはOE信号が入力され、Dフリップフロップの出力信号とOE信号との論理積信号 $Vg1 \sim VgN$ が出力される。

20

【 0 0 2 4 】

なお、図4には図示していないが、実際には、AND回路の後段に電圧レベル変換回路を設けており、図2に示すスイッチ素子 $T1-1 \sim T3-3$ のオン/オフ制御に必要なオン電圧、オフ電圧を生成している。

【 0 0 2 5 】

「動作の説明」

つぎに、本実施形態のX線撮像装置の動作の概略について説明する。X線発生装置230側から出力される制御信号に基づいてX線源101から出射されたX線は、被写体である患者102を透過し、その透過光が蛍光体103に到達する。なお、ここで出射されたX線の出射量は、後述するように、微量なものである。

30

【 0 0 2 6 】

蛍光体103では、患者102のX線透過量に大小に対応して可視光に変換される。変換された光は、光センサ104で光電変換される。このため、光センサ104で変換された電気信号は患者102のX線透過像を表すことになる。光センサ104に備えられている光電変換素子は、後述するように「空読み動作」、「蓄積動作」、「本読み動作」の3つの動作を行う。なお、これらの動作の具体的な内容については後に説明する。

【 0 0 2 7 】

光電変換素子 $S1-1 \sim S3-3$ に入射した光は、光電変換素子により光電変換され、光電変換信号電荷として、それぞれの光電変換素子内の電極間容量に蓄積される。これらの光電変換信号は、制御部108の制御に応じて駆動部107が光センサ104を駆動させ、スイッチ素子 $T1-1 \sim T3-3$ 及びマトリクス信号配線 $M1 \sim M3$ を通って並列の電圧出力となり、さらに、読み出し用スイッチ回路部により直列信号となり、アンプで増幅されて増幅信号 $Vout$ として外部に取り出され、演算部109に入力される。

40

【 0 0 2 8 】

なお、図2の光電変換装置の構成例においては、総画素数9ビットの光電変換素子を3ビットずつまとめて3行に分割してあるので、上述の各動作は、順次、行単位で行われる。

【 0 0 2 9 】

つぎに、演算部109では、入力信号をA/D変換し、それらの平均値を算出する。こ

50

で、演算部 109 は、テーブルメモリなどのメモリを備えており、そのメモリには肺野部、腹部など、患者 102 の部位毎に撮影に必要な X 線の入射総量が格納されている。

【0030】

そして、微量な X 線を X 線源 101 から出射した際の光センサ 104 の入射総量と上記メモリに格納されている情報とに基づいて撮影時に必要な X 線の出射総量を算出する。具体的には、テーブルメモリ内に格納されている必要な X 線量を「1000」とし、「管電流が 1 mA、照射時間が 1 ms」で X 線を出射した際に、光センサ 104 側に入射された X 線の入射総量が「1」である場合には、患者 102 を撮影する際には、たとえば管電流を 50 mA、照射時間を 20 ms とすべきであることを求める。

【0031】

なお、テーブルメモリの格納内容は、X 線源 101 と被写体 102 との距離（撮影距離）や、患者 102 を正面撮影するのか側面撮影するのかという撮影方向や、管電圧（X 線のエネルギー）などを考慮して予めテーブルメモリに格納しておけばよい。

【0032】

それから、演算結果は、X 線発生装置 230 側へフィードバックされる。X 線発生装置 230 では、フィードバックされた信号が、パルス発生器 210 及び管電流設定装置 220 に入力される。パルス発生器 210 では、演算部 109 からの信号に基づいて、実際に患者 102 の X 線情報を取得する際のスイッチ 105 のオン/オフ時間を制御する。また、管電流設定装置 220 では、演算部 109 からの信号に応じた量の X 線を、実際に患者 102 を撮影する際に出射する。

【0033】

このようにして、実際に患者 102 を撮影しようとする前に、患者 102 に照射する X 線の出射総量である出射時間及び出射量を決定する。それから、その決定に基づいて、管電流設定装置 220 によって X 線源 101 に係る管電流値の制御信号が生成され、上記と同様の手順により、X 線源 101 から、その生成された制御信号に基づく X 線照射がされる。

【0034】

つぎに、図 2 に示す光電変換装置及びシフトレジスタ（SR1）、「空読み動作」、「蓄積動作」、「本読み動作」等の動作について個別に説明する。

【0035】

図 3 は、図 2 に示す光電変換装置の動作を示すタイミングチャートである。第 1 行の光電変換素子 S1-1 ~ S1-3 に入射した光情報は、光電変換され、信号電荷として、S1-1 ~ S1-3 それぞれの光電変換素子内の電極間容量に蓄積されており、一定の蓄積時間を経過した後、シフトレジスタ（SR1）よりゲート駆動用配線 G1 に転送用の第 1 の電圧パルスを T1 時間与え、転送用スイッチ素子 T1-1 から T1-3 をオン状態に切り替える。

【0036】

これにより、光電変換素子内の電極間容量（S1-1 ~ S1-3）に蓄えられていた信号電荷が、マトリクス信号配線 M1 ~ M3 を通って、容量素子 C1 ~ C3 に転送され、各容量素子 C1 ~ C3 の電位 V1 ~ V3 は、信号の電荷量分だけ高くなる（転送動作）。

【0037】

続いて、ゲート駆動用配線 N1 ~ N3 にシフトレジスタ SR2 より電圧パルスを順次与え、読み出し用スイッチ U1 ~ U3 を順次オン状態に切り替えることにより、容量素子 C1 ~ C3 に転送されていた第 1 行の画素からの信号を直列信号に変換し、オペアンプによりインピーダンス変換後に 3 画素分の信号を、T3 時間の間で光電変換素装置の外部へ Vout として出力する（読出動作）。

【0038】

その後、リセット用スイッチ RES1 ~ RES3 にリセット用の電圧パルスを CRES に T2 時間印加して容量素子 C1 ~ C3 をリセットして、次行の読み出し動作に備える（リセット動作）。

10

20

30

40

50

【 0 0 3 9 】

以下、ゲート駆動用配線 G 2、G 3 を順次駆動することにより、全画素のデータを出力する。第 3 行の光電変換素子 S 1 - 1 ~ S 3 - 3 によって、それぞれ光電変換された信号は、図 3 に示すタイミングで繰り返して、読み出し、転送等される。

【 0 0 4 0 】

図 5 は、図 4 に示すシフトレジスタ (S R 1) の動作を示すタイミングチャートである。ここで、「本読み動作」とは、2 次元の光電変換素子が 1 フレーム分のスキャンを実施する動作であり、かつ被写体の X 線画像を取得するための動作である。

【 0 0 4 1 】

また、「空読み動作」とは「本読み動作」と同様、2 次元の光電変換素子が 1 フレーム分のスキャンを実施する動作であるが、被写体の X 線画像を取得するための動作ではなく、いわば、2 次元の光電変換素子の「本読み動作」を安定に動作させるためのアイドル動作である。

10

【 0 0 4 2 】

以後、「本読み動作」を実施する期間を「本読み期間」、また「空読み動作」を実施する期間を「空読み期間」と称する。

【 0 0 4 3 】

図 5 に示すように、シフトレジスタ (S R 1) は、S i n 信号を「H i」状態にして、S c l k 信号を入力することにより、1 段目の D フリップフロップを「H i」状態に遷移させる。すなわち、1 段目の D フリップフロップの Q 端子から、「H i」の信号を出力させる。1 段目の D フリップフロップの出力 (「H i」) は、1 段目の A N D 回路及び 2 段目の D フリップフロップの D 端子に入力される。

20

【 0 0 4 4 】

したがって、O E 信号を「H i」にすることにより、1 段目の A N D 回路の出力信号 V g 1 は、O E 信号に同期して「H i」のパルスを出力する。また、この状態で、2 段目の S c l k を入力すると、2 段目の D フリップフロップ「H i」状態に遷移する。一方、1 段目の D フリップフロップの D 端子である S i n は「L o」に戻っているため、1 段目の D フリップフロップは「L o」状態に遷移している。

【 0 0 4 5 】

そして、O E 信号を再び「H i」状態にすれば、2 段目の A N D 回路の出力信号 V g 2 は、O E 信号に同期して「H i」のパルスを出力する。以下同様に、3 ~ N 段目の A N D 回路まで、O E 信号に同期した出力信号 V g 3 ~ V g N が出力される。以下同様に、図 5 に示すタイミングで繰り返して、出力信号 V g 1 ~ V g N が出力される。

30

【 0 0 4 6 】

図 6、図 7 は、図 2 の各光電変換素子においてシフトレジスタ (S R 1) が N 段ある場合の「本読み動作」、「空読み動作」のタイムチャートを示している。V g 1 ~ V g N に出力する信号のタイミングは図 6、図 7 において、スケールこそ異なるが、図 5 と基本的に同じである。

【 0 0 4 7 】

また、図 6、図 7 には、図 5 に示したものの他に、V g 4 ~ V g N に出力する信号の H i / L o を示す V g 3 ~ V g N、X 線源 1 0 1 の X 線の出射の有無を示す X - r a y、C R E S 端子へ印加する信号の H i / L o を示す C R E S、アンプの出力の H i / L o を示す V o u t、スイッチ 1 1 0 のオン/オフを制御する制御信号の H i / L o を示す X W E 信号を追記している。

40

【 0 0 4 8 】

なお、図 6、図 7 において、X - r a y は常に L o であり、X 線源 1 0 1 から X 線の出射はされていない。また、V g 4 ~ V g N に出力する信号は、図 5 を用いて説明した V g 1 ~ V g 3 に出力する信号と同様に H i / L o が切り替えられる。さらに、V o u t は常に L o であり、アンプから増幅信号の出力はない。X W E 信号は常に H i である。

【 0 0 4 9 】

50

図 6 , 図 7 に示するように、「本読み動作」と「空読み動作」とは、各光電変換素子を動作させる上では違いはない。すなわち、前述したように、「空読み動作」は光電変換素子の「本読み動作」を安定に動作させるために必要なアイドル動作であり、その動作における出力信号そのものは画像形成のデジタルデータとしては必要としないことを意味している。

【 0 0 5 0 】

図 8 は、図 2 の各光電変換素子においてシフトレジスタ (S R 1) が N 段ある場合の「蓄積動作」のタイムチャートである。ここでは、X - r a y は L o 、 H i 、 L o と切り替わる。すなわち、X 線源 1 0 1 は、X 線が出射されていない状態から、X 線の出射が開始され、その後 X 線の出射が停止される。また、V g 1 ~ V g N には、常に L o の信号が出力

10

【 0 0 5 1 】

図 9 は、「X 線検出の準備期間」におけるシフトレジスタ (S R 1) のタイミングチャートである。「X 線検出の準備期間」とはつぎに述べる「X 線検出期間」の準備段階であり、N 本あるゲート駆動配線の中から、光センサ 1 0 4 の任意の領域のゲート駆動線を X 線技師などによって選択される期間である。

【 0 0 5 2 】

これは、X 線の照射線量を定めるには、光センサ 1 0 4 の全ての領域を用いる必要がないことによる。すなわち、本実施形態では、患者 1 0 2 の本来撮影が必要な箇所を撮影する際に光センサ 1 0 4 に必要な X 線入射総量を算出するようにしている。

20

【 0 0 5 3 】

図 9 に示すように、ゲート駆動線 G 1 ~ G 3 に相当するものが N 本ある場合、S c l k には、N 個分のクロックを入力する。そのうち最初の I 個分のクロックを入力するとき、S i n の入力端子は「L o」状態にする。この段階で、1 ~ I 段目の D フリップフロップは「L o」状態に遷移している。

【 0 0 5 4 】

つぎに、J 個の S c l k を入力するとき、S i n の入力端子は「H i」状態にする。この段階で、1 ~ J 段目の D フリップフロップは「H i」状態に遷移し、最初の段階の I 個分 (1 ~ I 段目) の「L o」状態は J 個分だけ次段にシフトされ、結果として、「J + 1」 ~ 「J + I」段の D フリップフロップが「L o」状態に遷移することになる。

30

【 0 0 5 5 】

最後に残りに K 個の S c l k を入力するとき、S i n の入力端子は「L o」状態にする。そうすることにより、1 ~ J 段目の「H i」状態及び「J + 1」 ~ 「J + I」段目の「L o」状態が K 個分だけ次段にシフトされ、結果として D フリップフロップの状態は、1 ~ K 段目が「L o」、「K + 1」 ~ 「K + J」段目が「H i」、「K + J + 1」 ~ 「K + J + I」段目が「L o」状態に遷移することになる。

【 0 0 5 6 】

図 1 0 は、「X 線検出期間」におけるシフトレジスタ (S R 1) のタイミングチャートである。図 9 に加えて C R E S 、 V o u t 、 X W E も表記している。S i n 、 S c l k は「L o」状態である。O E 信号を図 1 0 のように、「H i」状態にすることによりそれに同期して、D フリップフロップが「H i」状態の部分のゲート駆動配線のみが「H i」状態に選択される。

40

【 0 0 5 7 】

すなわち、図 1 0 に示すように、「K + 1」 ~ 「K + J」段目のゲート駆動配線が同時にオンすることになる。図 1 0 では、表記の関係上、1 ~ N 本のゲート駆動配線のタイミングチャートを独立に表現せず、まとめて表記している。

【 0 0 5 8 】

「K + 1」 ~ 「K + J」段目のゲート駆動配線がオンした後に、信号読み取り用アンプ回路により、アナログ出力 (V o u t) される。1 本の信号配線の出力には、「K + 1」 ~ 「K + J」段目の J 本分のゲート駆動配線が同時にオンした分だけ平均化した出力が現れ

50

る。すなわち、縦方向の「J」画素分の平均出力が現れる。

【0059】

図11は、「K+1」～「K+J」段目のゲート駆動配線が同時にオンすることにより、2次元の光電変換素子内で選択された読み取り領域を示鈴である。図10のVoutの出力を平均すれば、図11のハッチング部分の平均出力が求められる。また、XWE信号により、信号配線も任意に選択することができる。

【0060】

図12は、図11に示す状態からXWE信号により2箇所選択している様子を示している。図12の黒部分は、2次元の光電変換素子S1-1～S3-3内の選択された読み取り領域を示している。この図は、胸部X線撮像装置を例にした場合、概略、患者の肺野部に相当している。片肺の患者であれば、XWE信号により一方が選択される場合もある。

10

【0061】

このように、観察したい部分に応じてX線の露光量を算出すると、露出精度が向上し、ひいてはX線照射量を適量にすることが可能となるので、被曝線量が低減する。

【0062】

なお、本実施形態は、Sin、Sclk、OE入力によりゲート駆動配線が任意に選択でき、またXWE信号により信号配線が任意に選択できるようにしている。

【0063】

図13は、「X線検出の後処理期間」におけるシフトレジスタ(SR1)のタイミングチャートを示す図である。「X線検出の後処理期間」とは、「X線検出期間」で選択されなかったゲート駆動配線に接続される光電変換素子の信号電荷をリセットし、その後、N段全てのDフリップフロップを「Lo」状態にもどす操作である。

20

【0064】

SclkをNクロック入力する間、Sinを入力するD端子を「Hi」状態にすることにより、N段全てのDフリップフロップの内部が「Hi」状態に遷移する。その後、OEを「Hi」にすることによりN段全てのゲート駆動配線がOEに同期してオンする。このとき、同時にCRESをオンしておくことにより、全光電変換素子の蓄積電荷がリセットされる。その後、Sinを「Lo」状態において再びSclkをN個入力することによりN段全てのDフリップフロップの内部状態が「Lo」に遷移される。

【0065】

30

以上、「本読み期間」(図6)、「空読み期間」(図7)、「X線照射期間」(図8)、「X線検出の準備期間」(図9)、「X線検出期間」(図10)、「X線検出の後処理期間」(図13)について説明した。

【0066】

つぎに、本実施形態における、X線撮影における撮影シーケンスについて説明する。

【0067】

図14は、本実施形態におけるX線撮影における撮影シーケンスを表したタイムチャートである。本実施形態のX線撮像装置の動作説明の冒頭の説明と一部重複する記載もあるが、「本読み期間」(図6)、「空読み期間」(図7)、「X線照射期間」(図8)、「X線検出の準備期間」(図9)、「X線検出期間」(図10)、「X線検出の後処理期間」(図13)を踏まえた総括的なX線撮影における動作の説明する。

40

【0068】

図14において、「」の方向が時間の推移を表している。また、「本読み期間」を「H」、「空読み期間」を「K」、「X線照射期間」を「X」、「X線検出の準備期間」を「J」、「X線検出期間」を「M」、「X線検出の後処理期間」を「A」と表している。

【0069】

始めに「空読み動作」を行っている。これは先に述べたように、光電変換素子やスイッチング素子やその他IC(シフトレジスタ、読み取り用回路など)を安定に動作させるために必要なアイドリング動作である。この動作をせずにすぐに安定に動作をする光電変換装置であれば、「K」は特に必要とはしない。また「K」の回数は特に規定されるものでは

50

なく、光電変換装置が安定に動作をするに必要な回数だけ予め行えばよい。

【0070】

「K」の後に「X」に移行する。この後にも「X」が登場するので、この最初の「X」をここでは、便宜上「X1」、後の「X」を「X2」とする。X線源101は図1においては1つだけ設けているので、ここでは「X1」と「X2」とで使用するX線源101は同一のものということになるが、「X1」用と「X2」用とで別々に2つ設けて、それぞれ使い分けてもよい。

【0071】

「X1」では、光センサ104の光電変換素子を、いわば露出センサとして用いるために、極微量のしかも照射線量が既知であるX線を照射する。極微量とは、撮影に必要な標準的なX線量の10000分の1～10分の1程度である。「X1」で照射されたX線の条件、たとえば、X線の管電圧、管電流、照射時間などは、予め既知情報として、何らかの形で記憶されている。たとえば、図1の演算部109に記憶される。

10

【0072】

その後、「J」では、撮影に必要な領域に応じてモニタしたい領域のゲート駆動配線を選択する。なお、「X1」と「J」の順序が入れ替わってもよい。その後「M」では「X線検出動作」を行い、図12の黒部分から出力される信号の平均値を検出し、その後「A」に移行する。

【0073】

「A」では、別途、演算部109において、「X1」で照射されたX線量と、「M」で得られた出力と、演算部109に格納されている撮影に必要な入射総量とに基づいて、被写体102の所要の部位を撮影する際に最適な透過X線を算出して、X線発生装置230へフィードバックする。

20

【0074】

「X2」では、X線発生装置230によって、フィードバックされた情報に基づく出射総量でX線を照射する。最後に、「H」では、光センサ104の2次元の光電変換装置の全画素の出力を取り込む。

【0075】

(実施形態2)

図15は、本発明の実施形態2のX線撮像装置のX線撮影における撮影シーケンスであり、図14に相当するものである。本実施形態では、たとえば2箇所を撮影する際に有効なX線撮像装置の使用方法について説明する。なお、本実施形態のX線撮像装置は、図1に示すものと同様である。

30

【0076】

また、図15において、図14で説明した各動作と同様の動作を行う部分には、同一のアルファベットの略称を用いているが、図14の「X2」は図15の「X3」を意味し、図15の「X2」は2箇所目の部位の撮影時に必要なX線の出射総量を算出するためのX線の照射を意味する。

【0077】

図15と図14とを比較すると、「X」「J」「M」「A」の組み合わせが2回存在している点異なる。これは、Sin、Scl kで選択できるゲート駆動配線の領域を2箇所設定した例である。1回目の「X」「J」「M」を「X1」「J1」「M1」、2回目を「X2」「J2」「M2」としている。

40

【0078】

図16は、図15の「J1」のシフトレジスタ(SR1)の入出力信号の状態を示す図である。「J1」の動作により、N段のDフリップフロップ中、「M+L+K+1」～「M+L+K+J」段目までの連続したJ段のDフリップフロップが「Hi」状態に遷移している。なお、図16には、LoレベルのOE信号及び論理積信号Vg1～VgNを示している。

【0079】

50

図 17 は、図 15 の「M1」の光センサ 104 内の信号の状態を示す図である。OE に同期して、 $Vg(M+1) \sim Vg(M+L)$ の L 本のゲート駆動配線が同時にオンし、その後、読み取り用回路部のアンプにより、増幅信号 $Vout$ が出力されている。この場合、XWE 信号により、ほぼ光電変換回路部の中央付近に配置されているいくつかの光電変換素子が選択されている。

【0080】

図 18 は、図 15 の「J2」のシフトレジスタ (SR1) の入出力信号の状態を示す図である。「J2」の動作により、N 段の D フリップフロップ中、「M+1」～「M+L」段目までの連続した L 段の D フリップフロップが「Hi」状態に遷移している。なお、図 18 には、Lo レベルの OE 信号及び論理積信号 $Vg1 \sim VgN$ を示している。

10

【0081】

図 19 は、図 15 の「M2」の光センサ 104 内の信号の状態を示す図である。OE 信号に同期して、L 分の論理積信号 $Vg(M+1) \sim Vg(M+L)$ が同時に Hi レベルに移行し、その後、読み取り用回路部のアンプにより、増幅信号 $Vout$ が出力されている。この場合、XWE 信号により、2 箇所の領域の信号配線が選択されている。

【0082】

以上説明した各種信号に基づいて駆動される X 線撮像装置は、実施形態 1 と同様に、「X1」、「X2」では極微量のしかも照射線量が既知である X 線が照射され、「M1」、「M2」のそれぞれでそれらの出力から人体を透過してきた X 線量を検知する。

【0083】

20

これらの情報から、X 線画像における最適な照射 X 線量を割り出し、「X3」で照射する X 線の出射総量を算出し、算出結果を X 線発生装置 230 にフィードバックする。そして、「X3」では X 線発生装置 230 により、フィードバックされた信号に基づく出射総量の X 線が出射され、「H」で、全画素データが取得される。

【0084】

なお、図 20 は、図 16 ～ 図 19 に示す本実施形態における X 線検出期間に選択された検出領域を示す概念図である。黒部分が検出領域を示している。胸部撮影用の X 線撮像装置であれば、上の 2 箇所が肺の領域、下が縦隔領域に相当する。

【0085】

「X1」、「X2」は別個に照射しているため、必ずしも同じ条件でなくてもよい。また「M1」「M2」の出力は別個に得られるため、「M3」にフィードバックさせるための演算方法は、任意に選択できる。

30

【0086】

本実施形態において、ゲート駆動配線を 2 つの領域に選択した例を説明してきたが、3 つの領域でも、更に 4 つの領域でも選択することができ、信号配線の選択も XWE 信号のオン/オフの時間を変えることにより任意に選択することができる。

【0087】

(実施形態 3)

図 21 は、本発明の実施形態 3 の X 線撮像装置の X 線撮影における撮影シーケンスであり、図 14 に相当するものである。なお、図 21 において、図 14 で説明した各動作と同様の動作を行う部分には、同一のアルファベットの略称を用いている。また、本実施形態の X 線撮像装置は、図 1 に示すものと同様である。

40

【0088】

図 21 と図 14 とを比較すると、「J」「M」「A」の組み合わせが存在しておらず本読み期間「H」に置き換わっている点が異なる。すなわち、本実施形態においては、本読み期間「H」が 2 回存在している。便宜上、1 回目、2 回目の本読み期間をそれぞれ「H1」、「H2」と表している。

【0089】

本実施形態においても、「X1」では、極微量のしかも照射線量が既知である X 線を照射する。その後、「H1」により 2 次元の光電変換素子の全画素の出力を読み取る。その情

50

報はすべて演算部 109 に一旦格納されるが、「X1」の X 線量の検出に必要な検出領域は、演算部 109 の中に格納したデータをたとえばソフト的に取捨選択すればよい。

【0090】

具体的には、演算部 109 の中に A/D コンバータとメモリ素子とが存在するならば、「H1」の全画素データはそのメモリ素子に格納しておき、必要な検出領域に対応したメモリ素子のアドレス線を選択しアクセスすれば、「H1」で得られた出力の中から必要な領域分を演算することができる。

【0091】

また、演算によって最適な照射線量を算出したら、それを X 線発生装置 230 へフィードバックさせ、最後に「H2」により光センサ 104 の全画素の出力を再度取り込む。本実施形態の場合には、「H1」の全出力から領域を限定し、さらに多数画素の演算処理を行う可能性があるため、演算部 109 の負荷が過大になることにより、「X2」の最適露光量を導出する演算時間が長くなる。

【0092】

さらに、図 21 では図示していないが、「H1」のあとに演算時間の分だけ待ち時間が必要になるので、その場合には、図 8 に示した X 線照射期間のタイミングチャートにおいて、X 線がオンする前の期間を長くすればよい。

【0093】

また、本実施形態の場合には、本読み期間「H1」が実施形態 1 における「J」「M」「A」の合計時間よりも長くなる。それは、N 段のシフトレジスタを 1 段ずつ順次オンさせていき、各段をそれぞれ読み取っていくからであるが、このことは、被写体すなわち患者が、X 線撮像装置に束縛される時間が長くなることを意味する。

【0094】

ここで、本読み期間は、光電変換素子の容量素子とスイッチ素子とのオン抵抗で概略決定される。もし患者に多大な負担をかける程「H1」が長い場合は、「H1」を「H2」よりも高速に動作させればよい。高速に動作させるとは、本読み期間「H1」における OE の時間を短くすることである。そうすることにより、光電変換素子に「X1」により蓄積された信号電荷の転送効率は若干低下するが、「H1」の目的は「X2」の照射 X 線量を決定することだけなので、「H2」よりも OE を短くしても問題は生じない。

【0095】

(実施形態 4)

図 22 は、本発明の実施形態 4 の X 線撮像装置の構成を示す概念図であり、図 1 に相当するものである。なお、図 22 において、図 1 で説明した部分と同様の部分には、同一符号を付している。

【0096】

図 22 と図 1 とを比較すると、蛍光体 103 及び光センサ 104 に代えて、X 線撮像装置 404 を設けている点である。X 線撮像装置 404 は、X 線を直接的に吸収し電子又は正孔に変換する X 線撮像装置である。

【0097】

図 23 は、図 22 の X 線撮像装置 404 の等価回路図である。基本的な動作は、図 2 に X 線センサ 104 の動作と同様である。すなわち、X 線源 101 から出射した X 線は、被写体である人体 102 を透過し、その透過光が X 線撮像装置 404 に到達し、各 X 線撮像素子 S1-1 ~ S3-3 で電子又は正孔に変換される。すなわち、X 線撮像装置 404 で変換された電気信号は被写体 102 での X 線透過像を表している。

【0098】

X 線撮像素子 S1-1 ~ S3-3 で変換された電気信号は、スイッチング素子 T1-1 ~ T3-3 のオン/オフに従い、読み出し用回路部を通じて、外部に増幅信号 Vout として出力される。

【0099】

【発明の効果】

10

20

30

40

50

本発明によれば、露光精度が向上し、ひいては放射線照射量を適正にすることが可能となるので、被曝線量が低減する。

【図面の簡単な説明】

【図 1】本発明の実施形態 1 の X 線撮像装置の構成を示す概念図である。

【図 2】図 1 の光センサ内に 2 次元状に配列されている光電変換素子の等価回路図である。

。

【図 3】図 2 に示す光電変換装置の動作を示すタイミングチャートである。

【図 4】図 2 のシフトレジスタ (SR1) の等価回路図である。

【図 5】図 4 に示すシフトレジスタ (SR1) の動作を示すタイミングチャートである。

【図 6】図 2 の各光電変換素子においてシフトレジスタ (SR1) が N 段ある場合の「本読み動作」のタイムチャートを示している。 10

【図 7】図 2 の各光電変換素子においてシフトレジスタ (SR1) が N 段ある場合の「空読み動作」のタイムチャートを示している。

【図 8】図 2 の各光電変換素子においてシフトレジスタ (SR1) が N 段ある場合の「蓄積動作」のタイムチャートである。

【図 9】「X 線検出の準備期間」におけるシフトレジスタ (SR1) のタイミングチャートである。

【図 10】「X 線検出期間」におけるシフトレジスタ (SR1) のタイミングチャートである。

【図 11】「K + 1」～「K + J」段目のゲート駆動配線が同時にオンすることにより、2 次元の光電変換素子内で選択された読み取り領域を示す図である。 20

【図 12】図 11 に示す状態から 2 箇所選択している様子を示している図である。

【図 13】「X 線検出の後処理期間」におけるシフトレジスタ (SR1) のタイミングチャートを示す図である。

【図 14】本発明の実施形態 1 における X 線撮影における撮影シーケンスを表したタイムチャートである。

【図 15】本発明の実施形態 2 の X 線撮像装置の X 線撮影における撮影シーケンスである。

。

【図 16】図 15 の「J1」のシフトレジスタ (SR1) の入出力信号の状態を示す図である。 30

【図 17】図 15 の「M1」の光センサ 104 内の信号の状態を示す図である。

【図 18】図 15 の「J2」のシフトレジスタ (SR1) の入出力信号の状態を示す図である。

【図 19】図 15 の「M2」の光センサ 104 内の信号の状態を示す図である。

【図 20】図 16 ～ 図 19 に示す本実施形態における X 線検出期間に選択された検出領域を示す概念図である。

【図 21】本発明の実施形態 3 の X 線撮像装置の X 線撮影における撮影シーケンスである。

。

【図 22】本発明の実施形態 4 の X 線撮像装置の構成を示す概念図である。

【図 23】図 22 の X 線撮像装置 404 の等価回路図である。 40

【図 24】従来のフィルム方式の X 線撮影系を示す図である。

【図 25】図 24 のフィルムと露出センサの位置関係の例を示した図である。

【図 26】従来のフィルム方式における X 線撮影系の別の例を示す図である。

【符号の説明】

101 X 線源

102 被写体 (患者)

103, 170 蛍光体

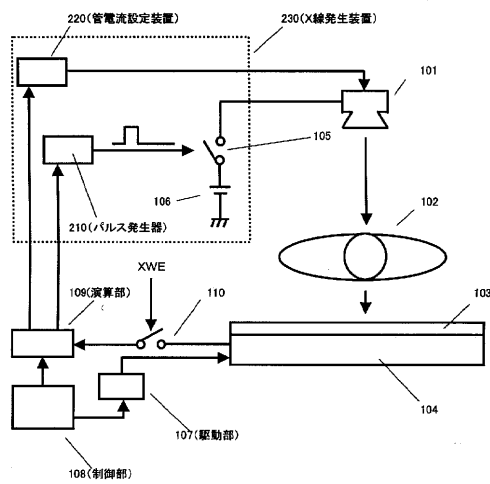
104 光センサ

105 スイッチ

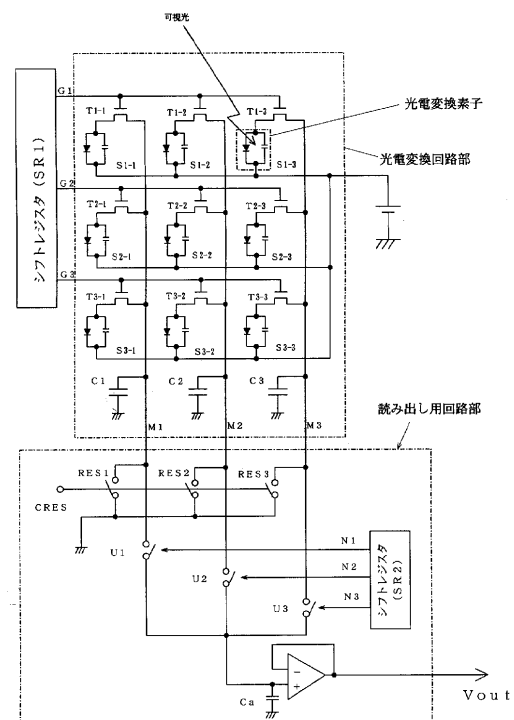
106 X 線源の電源

- 1 0 7 駆動部
- 1 0 8 制御部
- 1 0 9 演算部
- 1 1 0 スイッチ
- 1 2 0 フィルム
- 1 4 0 露出センサ（光センサ）
- 1 3 0 電源
- 1 5 0 アンプ
- 1 9 0 基準電源
- 2 0 0 コンパレータ
- 2 1 0 パルス発生器
- 2 2 0 管電流設定装置
- 2 3 0 X線発生装置
- 4 0 4 2次元のX線撮像装置

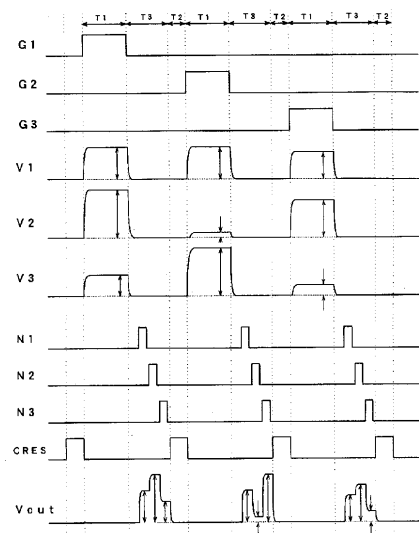
【図 1】



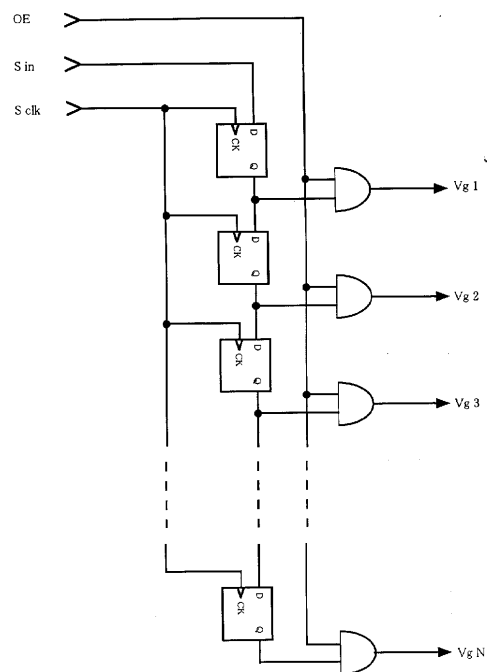
【図 2】



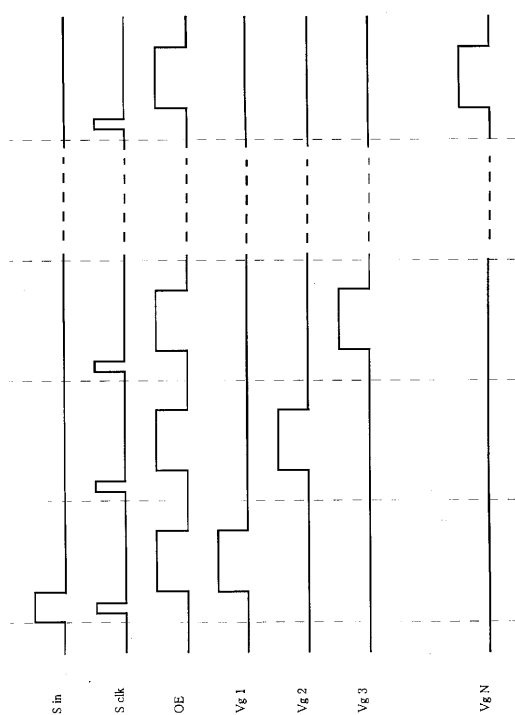
【 図 3 】



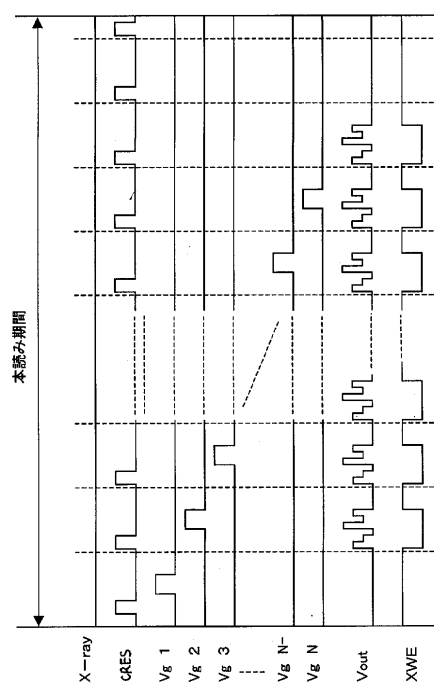
【圖 4】



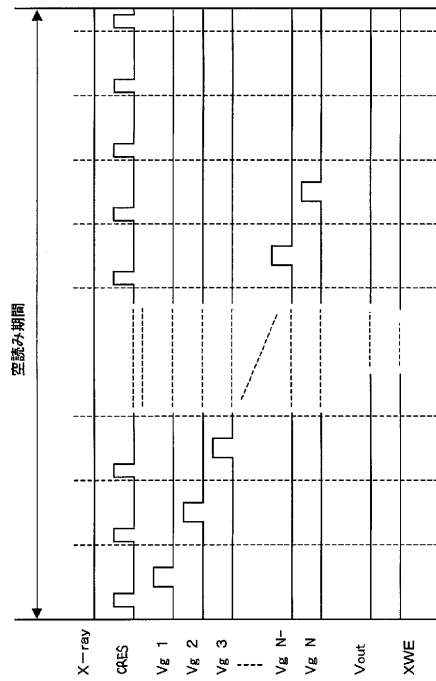
【 図 5 】



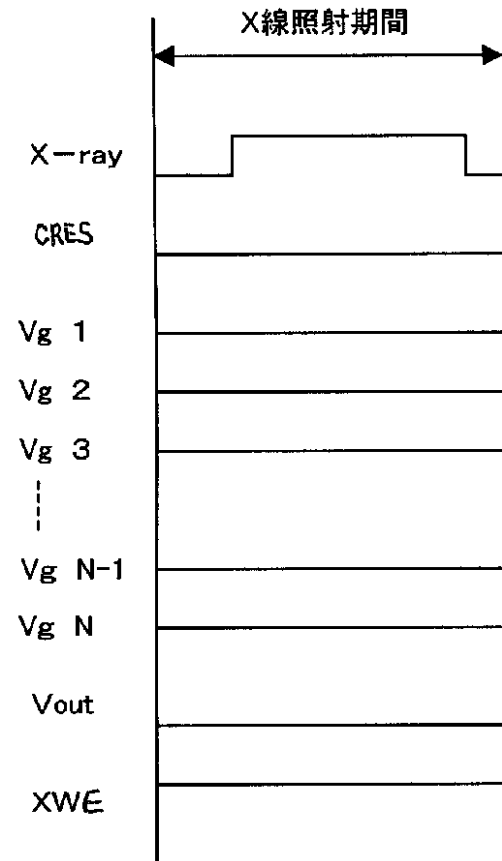
【 図 6 】



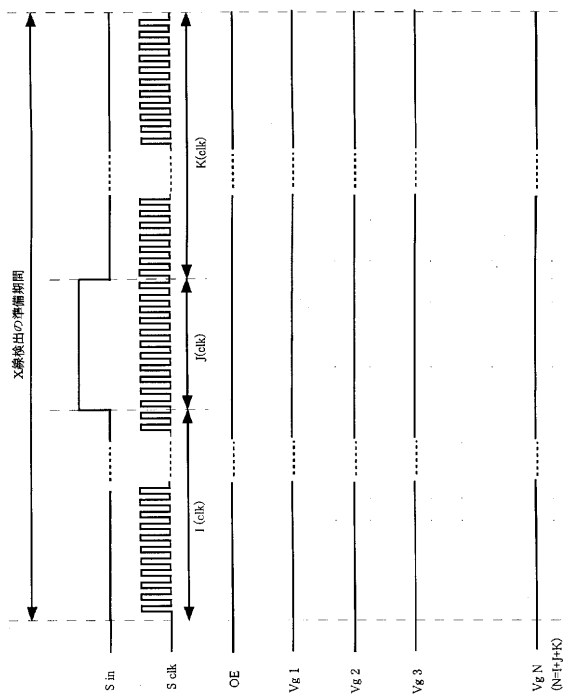
【図 7】



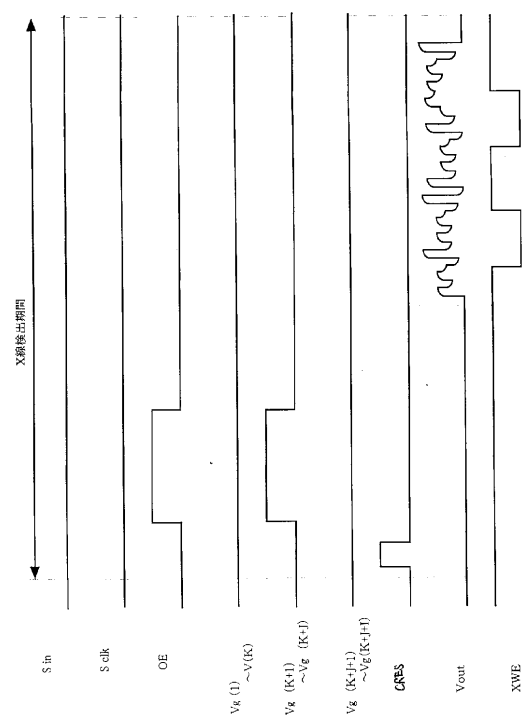
【図 8】



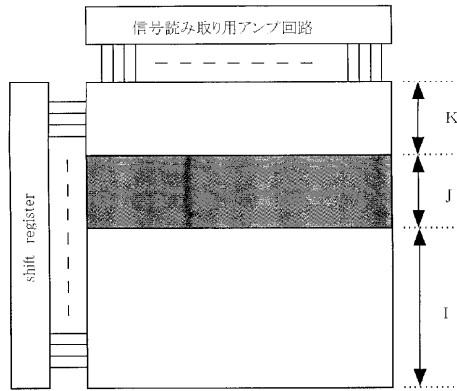
【図 9】



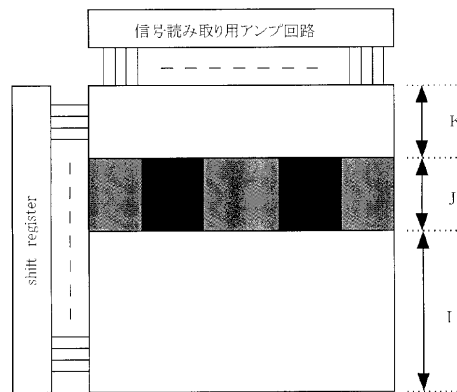
【図 10】



【図 1 1】



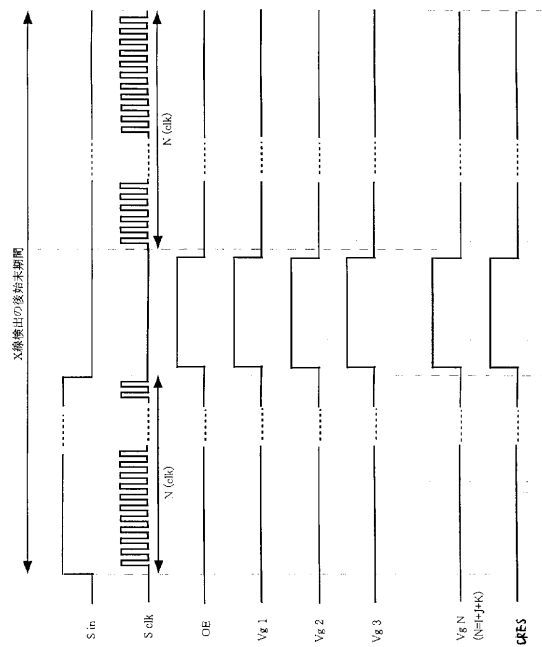
【図 1 2】



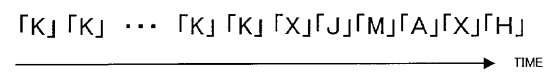
【図 1 5】



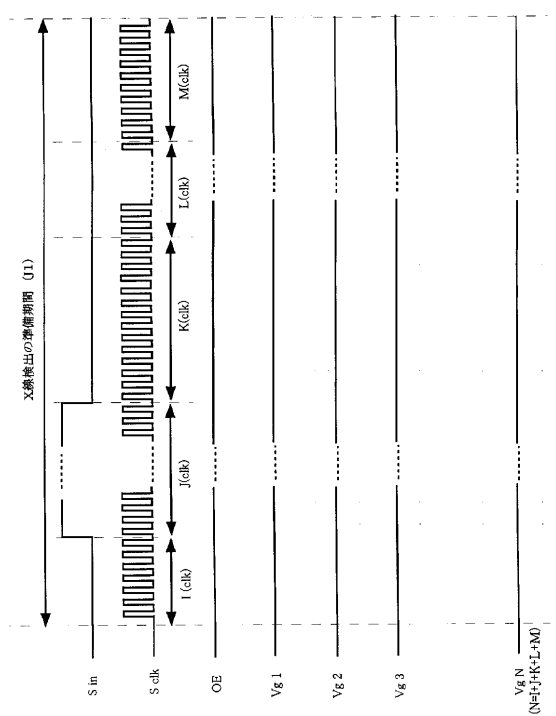
【図 1 3】



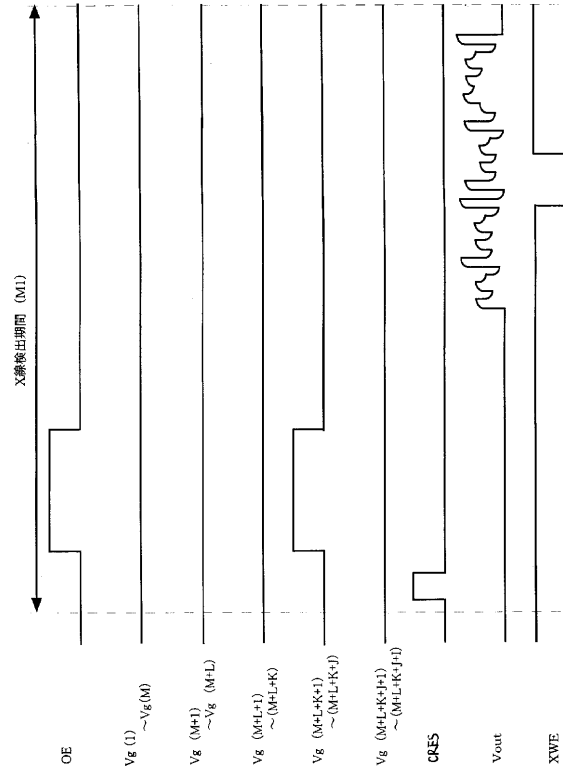
【図 1 4】



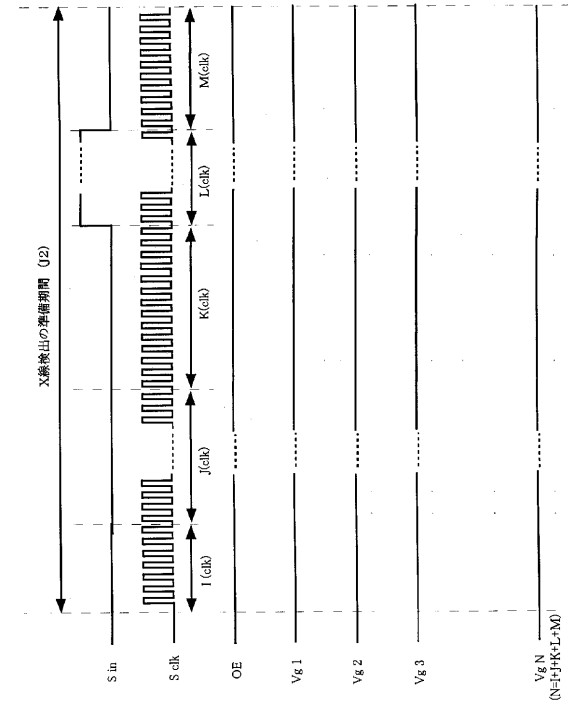
【図 1 6】



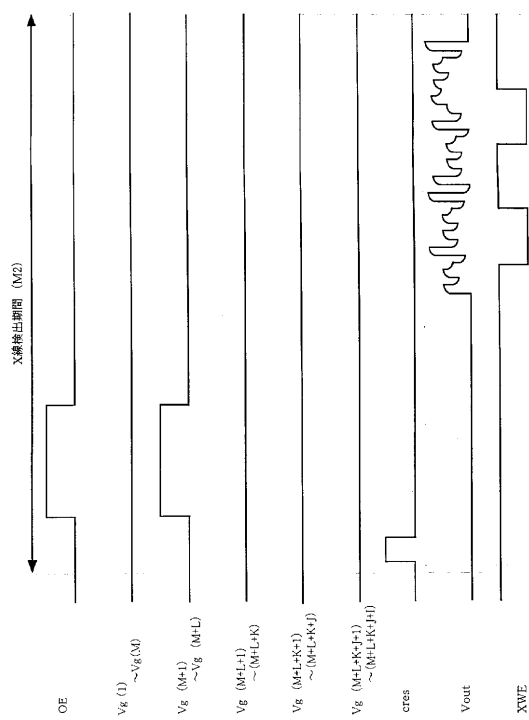
【図 17】



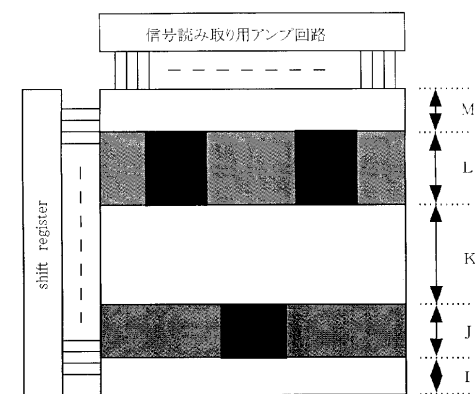
【図 18】



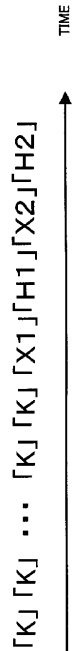
【図 19】



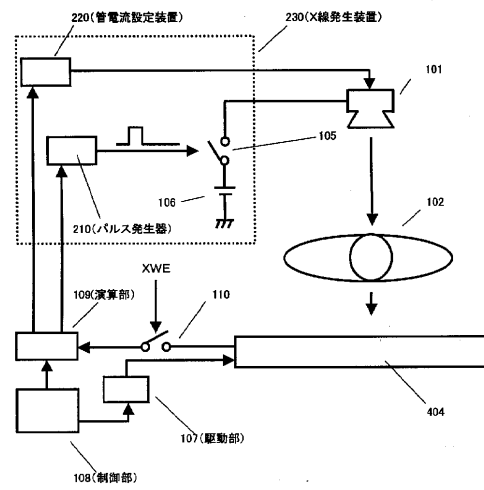
【図 20】



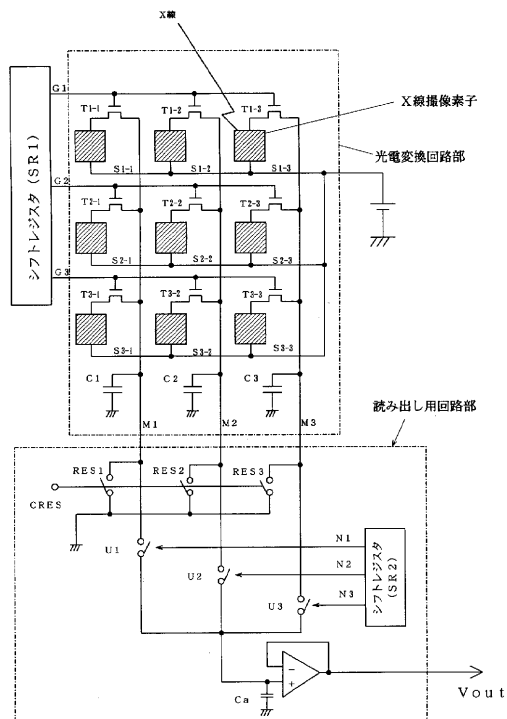
【図 2 1】



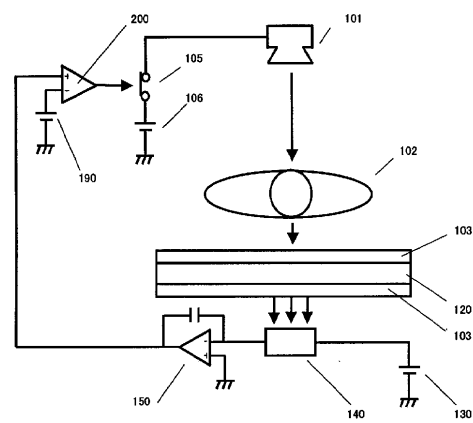
【図 2 2】



【図 2 3】



【図 2 4】



 フロントページの続き

(51)Int.Cl.		F I	
H 0 5 G	1/26	(2006.01)	H 0 4 N 5/32
			H 0 4 N 7/18 L
			H 0 5 G 1/26 E

(56)参考文献 特開平 1 1 - 3 1 1 6 7 3 (J P , A)
 特開平 7 - 7 2 2 5 9 (J P , A)
 特開 2 0 0 0 - 1 0 0 5 9 7 (J P , A)
 特開平 8 - 2 9 9 3 1 6 (J P , A)
 特開平 4 - 3 1 4 4 3 2 (J P , A)
 特開昭 5 3 - 1 1 0 4 9 5 (J P , A)
 特開昭 6 2 - 1 5 8 0 0 (J P , A)
 実公昭 5 4 - 1 1 8 0 4 (J P , Y 2)
 特開平 4 - 3 6 6 5 9 8 (J P , A)
 特開平 5 - 2 8 5 1 2 8 (J P , A)
 特開 2 0 0 1 - 4 2 7 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

A61B 6/00 - 6/14
 G01T 1/00 - 1/40
 H04N 5/30 - 5/378
 H04N 7/18
 H05G 1/00 - 1/70
 G01T 7/00 - 7/12
 JSTPlus/JMEDPlus/JST7580(JDreamII)