

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号  
特許第7498553号  
(P7498553)

(45)発行日 令和6年6月12日(2024.6.12)

(24)登録日 令和6年6月4日(2024.6.4)

(51)国際特許分類		F I	
H 0 4 N	21/438 (2011.01)	H 0 4 N	21/438
G 0 2 B	27/02 (2006.01)	G 0 2 B	27/02 Z
G 0 6 F	3/01 (2006.01)	G 0 6 F	3/01 5 1 0
G 0 9 G	5/00 (2006.01)	G 0 9 G	5/00 5 1 0 G
G 0 9 G	5/36 (2006.01)	G 0 9 G	5/00 5 5 0 B
請求項の数 30 (全75頁) 最終頁に続く			
(21)出願番号	特願2019-213536(P2019-213536)	(73)特許権者	310021766 株式会社ソニー・インタラクティブエン タテインメント 東京都港区港南1丁目7番1号
(22)出願日	令和1年11月26日(2019.11.26)	(74)代理人	100105924 弁理士 森下 賢樹
(65)公開番号	特開2021-57869(P2021-57869A)	(74)代理人	100109047 弁理士 村田 雄祐
(43)公開日	令和3年4月8日(2021.4.8)	(74)代理人	100109081 弁理士 三木 友由
審査請求日	令和4年10月28日(2022.10.28)	(74)代理人	100134256 弁理士 青木 武司
(31)優先権主張番号	特願2019-179435(P2019-179435)	(72)発明者	大塚 活志 東京都港区港南1丁目7番1号 株式会 社ソニー・インタラクティブエンタテイ 最終頁に続く
(32)優先日	令和1年9月30日(2019.9.30)		
(33)優先権主張国・地域又は機関	日本国(JP)		

(54)【発明の名称】 画像処理装置、画像表示システム、画像データ転送装置、および画像処理方法

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】  
一体的に設けられていない外部装置から、動画像のデータを1フレームより小さい部分  
画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに取得する画像データ取得部と、  
前記部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成する画像処  
理部と、  
前記表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力する表示制御部と、  
を備え、  
前記表示制御部は、前記生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、前記  
表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする画像処理装置。

【請求項2】  
前記表示制御部は、前記画像データ取得部における前記部分画像のデータ取得状況に応  
じて、前記表示パネルへの出力対象を変化させることを特徴とする請求項1に記載の画像  
処理装置。

【請求項3】  
前記画像データ取得部は、前記外部装置から、送信済みの所定数の部分画像の生成時刻  
の履歴を、前記部分画像のデータとともに取得し、  
前記表示制御部は、取得した前記部分画像の生成時刻と、前記生成時刻の履歴とを照合  
することにより、前記表示パネルへの出力対象および出力タイミングを決定することを特  
徴とする請求項2に記載の画像処理装置。

**【請求項 4】**

前記表示制御部は前記データ取得状況に応じて、垂直同期信号のタイミングより前に、次のフレームに含まれる前記表示用の部分画像のデータを出力するか否かを決定することを特徴とする請求項 2 または 3 に記載の画像処理装置。

**【請求項 5】**

前記表示制御部は前記データ取得状況に応じて、垂直同期信号のタイミングより前に、次のフレームに含まれる前記表示用の部分画像のデータを出力するか、それより前のフレームに含まれる前記表示用の部分画像のデータを出力するかを決定することを特徴とする請求項 2 から 4 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 6】**

前記表示制御部は、前記画像データ取得部において取得された前記部分画像の量に応じて、前記表示パネルへの出力対象を変化させることを特徴とする請求項 2 から 5 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 7】**

前記表示制御部はさらに、過去のフレームの前記表示パネルへの出力実績に応じて、次のフレームの出力対象を変化させることを特徴とする請求項 2 から 6 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 8】**

前記表示制御部はさらに、前記生成時刻からの経過時間に応じて、次のフレームの出力対象を変化させることを特徴とする請求項 2 から 7 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 9】**

前記表示制御部は、過去に取得済みの所定数の部分画像の前記経過時間のヒストグラムを生成することにより、当該経過時間の増加の傾向を検知したうえ、前記外部装置に、送信するデータのサイズの抑制を要求することを特徴とする請求項 8 に記載の画像処理装置。

**【請求項 10】**

前記画像処理部は、前記動画像とともに表示させるべき重畳用画像を、前記部分画像単位で重畳させることにより前記表示用の部分画像のデータを生成することを特徴とする請求項 1 から 9 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 11】**

前記画像処理部は、前記部分画像のデータを、ユーザの最新の位置姿勢に基づき補正して前記表示用の部分画像のデータを生成し、

前記表示制御部は、前記ユーザが装着しているヘッドマウントディスプレイの前記表示パネルに、前記表示用の部分画像のデータを出力することを特徴とする請求項 1 から 10 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 12】**

前記画像データ取得部は、圧縮符号化された前記動画像のデータを前記部分画像単位で取得し、

前記画像処理部は、

圧縮符号化された前記部分画像のデータを格納する圧縮データ記憶部と、

前記圧縮符号化された前記部分画像のデータを復号伸張する復号伸張部と、

前記復号伸張された前記部分画像のデータを格納する復号後データ記憶部をさらに備えたことを特徴とする請求項 1 から 11 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 13】**

前記画像データ取得部によるデータの取得から前記表示制御部による前記表示パネルへの出力までを前記部分画像単位で並列に行うことを特徴とする請求項 1 から 12 のいずれかに記載の画像処理装置。

**【請求項 14】**

前記表示制御部は、前記部分画像のデータが表示可能な状態になったタイミングに応じて、垂直同期信号および水平同期信号の少なくともいずれかのタイミングをずらすことを特徴とする請求項 1 から 13 のいずれかに記載の画像処理装置。

10

20

30

40

50

## 【請求項 15】

前記表示制御部は、前記表示可能な状態になったタイミングと前記垂直同期信号および水平同期信号との時間差の変動の規則性の高低を判定し、判定結果に応じて、前記タイミングを都度補正するか、計画的に補正するかを切り替えることを特徴とする請求項 14 に記載の画像処理装置。

## 【請求項 16】

前記復号伸張部は、圧縮符号化に必要な最小単位の領域の画像データが取得されたら復号伸張処理を開始することを特徴とする請求項 12 に記載の画像処理装置。

## 【請求項 17】

前記画像データ取得部、前記復号伸張部、前記画像処理部、および前記表示制御部は、前記最小単位の領域またはそれより大きな領域を前記部分画像として、その単位でデータをパイプライン処理することを特徴とする請求項 16 に記載の画像処理装置。

10

## 【請求項 18】

動画像のデータを生成するサーバと、前記動画像のデータを受信して表示パネルに表示させるクライアント端末と、を含む画像表示システムであって、

前記サーバは、

前記動画像のデータを 1 フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに前記クライアント端末に送信する通信部を備え、

前記クライアント端末は、

前記部分画像のデータを前記生成時刻とともに取得する画像データ取得部と、

20

前記部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成する画像処理部と、

前記表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力する表示制御部と、

を備え、

前記表示制御部は、前記生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、前記表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする画像表示システム。

## 【請求項 19】

動画像の各フレームのデータを取得する画像取得部と、

前記各フレームのデータを、画像平面で分割したうえ所定の順序で逐次、圧縮符号化する圧縮符号化部と、

30

前記圧縮符号化の処理と並行して、圧縮符号化後のデータを 1 フレームより小さい部分画像の単位で、当該部分画像の生成時刻とともにクライアント端末に送信する通信部と、  
を備えたことを特徴とする画像データ転送装置。

## 【請求項 20】

前記圧縮符号化部は、前記画像取得部による 1 フレーム分のデータ取得が終了次第、垂直同期信号を待たずに当該フレームの圧縮符号化を開始することを特徴とする請求項 19 に記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 21】

前記圧縮符号化部は、画像平面において前記画像取得部がデータを取得する順序に応じた境界を設定することにより、前記フレームを分割して画像ブロックを形成し、当該画像ブロックの単位で圧縮符号化することを特徴とする請求項 19 または 20 に記載の画像データ転送装置。

40

## 【請求項 22】

前記圧縮符号化部は、画像平面において水平方向、垂直方向、縦横双方向、斜め方向のいずれかに分割の境界線を設定することを特徴とする請求項 21 に記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 23】

前記圧縮符号化部は、前記動画像のデータのうち同じ時刻の像を表す別の画像、または過去のフレームの画像、の少なくともいずれかの圧縮符号化結果を参照して予測符号化を行うことを特徴とする請求項 19 から 22 のいずれかに記載の画像データ転送装置。

50

## 【請求項 2 4】

前記画像データ転送装置は、前記圧縮符号化部による圧縮符号化から前記通信部による送信までを前記部分画像単位で並列に行うことを特徴とする請求項 1 9 から 2 3 のいずれかに記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 2 5】

前記通信部は、過去のフレームにおける所定数の部分画像の生成時刻の履歴を、次のフレームの前記部分画像のデータとともに送信することを特徴とする請求項 1 9 から 2 4 のいずれかに記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 2 6】

前記通信部は、前記部分画像の生成時刻から前記クライアント端末での取得時刻までの経過時間を当該クライアント端末から取得し、

10

前記圧縮符号化部は、前記経過時間のヒストグラムを生成することにより、当該経過時間の増加の傾向を検知したうえ、画像のデータサイズを抑制することを特徴とする請求項 1 9 から 2 5 のいずれかに記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 2 7】

前記圧縮符号化部は、圧縮符号化に必要な最小単位の領域の画像データが取得されたら圧縮符号化を開始することを特徴とする請求項 1 9 から 2 2 のいずれかに記載の画像データ転送装置。

## 【請求項 2 8】

前記圧縮符号化部および前記通信部は、前記最小単位の領域またはそれより大きな領域を前記部分画像として、その単位でデータをパイプライン処理することを特徴とする請求項 2 7 に記載の画像データ転送装置。

20

## 【請求項 2 9】

一体的に設けられていない外部装置から、動画像のデータを 1 フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに取得するステップと、

前記部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成するステップと、

前記表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力するステップと、

を含み、

前記出力するステップは、前記生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、前記表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする画像処理装置による画像処理方法。

30

## 【請求項 3 0】

一体的に設けられていない外部装置から、動画像のデータを 1 フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに取得する機能と、

前記部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成する機能と、

前記表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力する機能と、

をコンピュータに実現させ、

前記出力する機能は、前記生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、前記表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とするコンピュータプログラム。

40

## 【発明の詳細な説明】

## 【技術分野】

## 【0 0 0 1】

この発明は、表示対象の動画像のデータを処理する画像処理装置、画像表示システム、画像データ転送装置、および画像処理方法に関する。

## 【背景技術】

## 【0 0 0 2】

近年の情報処理技術や画像表示技術の向上により、様々な形態で映像世界を体験することができるようになってきた。例えばヘッドマウントディスプレイにパノラマ映像を表示し、ユーザの視線に対応する画像を表示させることにより、映像世界への没入感を高めた

50

り、ゲームなどのアプリケーションの操作性を向上させたりできる。また、潤沢なリソースを有するサーバからストリーミング転送された画像データを表示させることにより、ユーザは場所や規模によらず高精細な動画像やゲーム画面を楽しむことができる。

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0003】

ネットワークを介して伝送された画像のデータをクライアント端末に即時表示させる技術においては、当該クライアント端末とサーバ間の通信による遅延時間が問題となり得る。例えばクライアント端末側でのユーザ操作を表示画像に反映させる場合、ユーザ操作のサーバへの送信と、サーバからクライアント端末への画像データの送信といったデータの行き来が必要になり、看過できない遅延時間を生むことがある。ヘッドマウントディスプレイを表示先とする場合は、ユーザの頭部の動きに対し表示が遅れることにより、臨場感が損なわれたり映像酔いを引き起こしたりすることもある。この問題は、高い画質を追求するほど顕在化しやすい。

10

【0004】

本発明はこうした課題に鑑みてなされたものであり、その目的は、通信によるデータ伝送を伴う画像表示において、画質と遅延時間の低減を両立させることのできる技術を提供することにある。

【課題を解決するための手段】

【0005】

上記課題を解決するために、本発明のある態様は画像処理装置に関する。この画像処理装置は、一体的に設けられていない外部装置から、動画像のデータを1フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに取得する画像データ取得部と、部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成する画像処理部と、表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力する表示制御部と、を備え、表示制御部は、生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする。

20

【0006】

本発明の別の態様は画像表示システムに関する。この画像表示システムは、動画像のデータを生成するサーバと、動画像のデータを受信して表示パネルに表示させるクライアント端末と、を含む画像表示システムであって、サーバは、動画像のデータを1フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともにクライアント端末に送信する通信部を備え、クライアント端末は、部分画像のデータを生成時刻とともに取得する画像データ取得部と、部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成する画像処理部と、表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力する表示制御部と、を備え、表示制御部は、生成時刻に基づき前記表示パネルへの出力タイミングを、表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする。

30

【0007】

本発明のさらに別の態様は画像データ転送装置に関する。この画像データ転送装置は、動画像の各フレームのデータを取得する画像取得部と、前記動画像のデータを1フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともにクライアント端末に送信する通信部と、を備えたことを特徴とする。

40

【0008】

本発明のさらに別の態様は画像処理方法に関する。この画像処理方法は画像処理装置が、一体的に設けられていない外部装置から、動画像のデータを1フレームより小さい部分画像単位で、当該部分画像の生成時刻とともに取得するステップと、部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成するステップと、表示用の部分画像のデータを順次表示パネルに出力するステップと、を含み、出力するステップは、生成時刻に基づき表示パネルへの出力タイミングを、表示用の部分画像のデータごとに調整することを特徴とする。

50

## 【 0 0 0 9 】

なお、以上の構成要素の任意の組合せ、本発明の表現を方法、装置、システム、コンピュータプログラム、データ構造、記録媒体などの間で変換したものもまた、本発明の態様として有効である。

## 【発明の効果】

## 【 0 0 1 0 】

本発明によれば、通信によるデータ伝送を伴う画像表示において、画質と遅延時間の低減を両立させることができる。

## 【図面の簡単な説明】

## 【 0 0 1 1 】

【図 1】本実施の形態における画像処理システムの構成例を示す図である。

【図 2】本実施の形態のヘッドマウントディスプレイの外観例を示す図である。

【図 3】本実施の形態におけるサーバと画像処理装置の基本的な構成を示す図である。

【図 4】本実施の形態における、画像の描画から表示までの処理の様子を概念的に示す図である。

【図 5】本実施の形態のサーバおよび画像処理装置の機能ブロックを示す図である。

【図 6】本実施の形態においてサーバと画像処理装置が、部分画像単位でパイプライン処理を行う効果を説明するための図である。

【図 7】本実施の形態におけるサーバと画像処理装置間での部分画像のデータの伝送状況を例示する図である。

【図 8】本実施の形態において表示制御部が、出力対象や出力タイミングを調整しつつ、表示パネルへ部分画像のデータを出力する処理手順の例を示すフローチャートである。

【図 9】本実施の形態においてリプロジェクション機能を有する画像処理装置の機能ブロックの構成を示す図である。

【図 10】本実施の形態において第 1 補正部が実施するリプロジェクションと接眼レンズのための歪み補正を説明するための図である。

【図 11】本実施の形態において第 1 補正部が行う補正処理の手順の例を説明するための図である。

【図 12】本実施の形態において画像処理装置がリプロジェクションを行う際に、表示制御部の出力対象決定部が出力対象を調整する処理手順を示すフローチャートである。

【図 13】図 12 の S 9 4 において、ユーザの視点に基づきデータ欠落の度合いを数値化する手法を説明するための図である。

【図 14】図 12 の S 9 6 において評価する、リプロジェクションに必要なデータを説明するための図である。

【図 15】本実施の形態の画像処理装置においてリプロジェクションを行う場合に、サーバと画像処理装置が実施する処理の手順を示すフローチャートである。

【図 16】本実施の形態において、形態の異なる複数の表示装置への表示に対応できるサーバと画像処理装置の機能ブロックの構成を示す図である。

【図 17】本実施の形態で実現できる画像の形式の変遷を例示する図である。

【図 18】本実施の形態においてユーザ側（クライアント側）での表示装置の接続方式のバリエーションを例示する図である。

【図 19】本実施の形態においてサーバが表示形態に応じて決定した形式で画像のデータを送信する処理手順を示すフローチャートである。

【図 20】本実施の形態において、複数視点の画像を高率で圧縮する機能を有するサーバと、それを処理する画像処理装置の機能ブロックの構成を示す図である。

【図 21】本実施の形態において第 1 符号化部と第 2 符号化部が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示する図である。

【図 22】本実施の形態においてサーバが、複数視点の画像の類似性を利用して画像ブロック単位で圧縮符号化する効果を説明するための図である。

【図 23】本実施の形態において、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、圧縮符号

10

20

30

40

50

化部の機能ブロックの構成を示す図である。

【図 2 4】本実施の形態において、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、第 1 符号化部と第 2 符号化部が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示する図である。

【図 2 5】本実施の形態において、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、第 1 符号化部と第 2 符号化部が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示する図である。

【図 2 6】本実施の形態においてデータサイズ削減手段を最適化する機能を有するサーバの機能ブロックの構成を示す図である。

【図 2 7】本実施の形態において、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示す図である。

10

【図 2 8】本実施の形態において、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示す図である。

【図 2 9】本実施の形態において、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示す図である。

【図 3 0】本実施の形態において、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示す図である。

【図 3 1】本実施の形態において、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示す図である。

【図 3 2】本実施の形態においてサーバが通信状況に応じてデータサイズを調整する処理手順を示すフローチャートである。

20

【図 3 3】本実施の形態において、動画像が表す内容に基づき、フレーム上の領域によって圧縮率を変化させる機能を有するサーバの機能ブロックの構成を示す図である。

【図 3 4】本実施の形態において注目度推定部が画像平面における注目度の分布を推定する処理を説明するための図である。

【図 3 5】本実施の形態においてサーバが画像平面の領域ごとに圧縮率を制御する処理手順を示すフローチャートである。

【図 3 6】本実施の形態において、ユーザの注視点に基づき、フレーム上の領域によって圧縮率を変化させる機能を有するサーバの機能ブロックの構成を示す図である。

【図 3 7】本実施の形態において注目度推定部が画像平面における注目度の分布を推定する処理を説明するための図である。

30

【図 3 8】本実施の形態において圧縮符号化処理部が注視点に基づき圧縮率の分布を決定する手法について説明するための図である。

【発明を実施するための形態】

【 0 0 1 2 】

1. システムの全体構成

図 1 は、本実施の形態における画像処理システムの構成例を示す。画像表示システム 1 は、画像処理装置 2 0 0、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0、平板型ディスプレイ 3 0 2、およびサーバ 4 0 0 を含む。画像処理装置 2 0 0 は、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 および平板型ディスプレイ 3 0 2 と、無線通信または U S B    T y p e - C、H D M I（登録商標）などのインターフェース 3 0 0 により接続される。画像処理装置 2 0 0 はさらに、インターネットや L A N（Local Area Network）などのネットワーク 3 0 6 を介してサーバ 4 0 0 に接続される。

40

【 0 0 1 3 】

サーバ 4 0 0 は、画像データ転送装置として、表示対象の画像の少なくとも一部を生成して画像処理装置 2 0 0 に送信する。ここでサーバ 4 0 0 は、クラウドゲームなど各種配信サービスを提供する企業などのサーバでもよいし、任意の端末にデータを送信する家庭内サーバなどでもよい。したがってネットワーク 3 0 6 は、インターネットなどの公衆ネットワークや L A N（Local Area Network）など、その規模は限定されない。例えばネットワーク 3 0 6 は携帯電話キャリアネットワークや、街中にある W i - F i スポット、

50

家庭にあるWi-Fiアクセスポイントを経由したものでよい。あるいは画像処理装置200とサーバ400は、ビデオインターフェースにより直接接続されてもよい。

【0014】

画像処理装置200は、サーバ400から送信された画像のデータに必要な処理を施し、ヘッドマウントディスプレイ100および平板型ディスプレイ302の少なくともいずれかに出力する。例えばサーバ400は、各自ヘッドマウントディスプレイ100を装着した複数のユーザの頭部の動きやユーザ操作を、各ヘッドマウントディスプレイ100に接続された複数の画像処理装置200から受信する。そして、ユーザ操作に応じて変化した仮想世界を、各ユーザの頭部の動きに対応する視野で描画したうえ、それぞれの画像処理装置200に送信する。

10

【0015】

画像処理装置200は送信された画像のデータを、必要に応じて、ヘッドマウントディスプレイ100や平板型ディスプレイ302に適した形式に変換したうえ、適切なタイミングでヘッドマウントディスプレイ100や平板型ディスプレイ302に出力する。このような処理を、動画像のフレームごとに繰り返せば、複数のユーザが参加するクラウドゲームシステムを実現できる。この際、画像処理装置200は、サーバ400から送信された画像に、別途準備したUI (User Interface) プレーン画像 (あるいはOSD (On Screen Display) プレーン画像とも呼ぶ) や、ヘッドマウントディスプレイ100が備えるカメラによる撮影画像を合成してから、ヘッドマウントディスプレイ100や平板型ディスプレイ302に出力してもよい。

20

【0016】

画像処理装置200はまた、サーバ400から送信された画像を、ヘッドマウントディスプレイ100の表示直前の位置や姿勢に基づき補正することにより、頭部の動きに対する表示の追従性を高めてもよい。画像処理装置200は、平板型ディスプレイ302にも同様の視野で画像を表示させることにより、ヘッドマウントディスプレイ100を装着しているユーザがどのような画像を見ているかを、その他の人が見られるようにしてもよい。

【0017】

ただし本実施の形態において表示対象とする動画像の内容や、その表示先は特に限定されない。例えばサーバ400は、図示しないカメラによって撮影された画像を表示対象とし、画像処理装置200にライブ配信してもよい。このときサーバ400は、スポーツ競技やコンサートなどのイベント会場を複数のカメラで撮影した多視点画像を取得し、それを用いてヘッドマウントディスプレイ100の動きに応じた視野での画像を作り出すことにより、自由視点のライブ映像を生成し、各画像処理装置200に配信してもよい。

30

【0018】

また本実施の形態を適用できるシステムの構成は図示するものに限定されない。例えば画像処理装置200に接続する表示装置はヘッドマウントディスプレイ100と平板型ディスプレイ302のどちらか一方でもよいし、複数のヘッドマウントディスプレイ100であってもよい。また画像処理装置200はヘッドマウントディスプレイ100や平板型ディスプレイ302に内蔵されていてもよい。例えば平板型のディスプレイと画像処理装置を、それらを一体的に備えたパーソナルコンピュータや携帯端末 (ポータブルゲーム機、高性能携帯電話、タブレット端末) としてもよい。

40

【0019】

これらの装置にさらにヘッドマウントディスプレイ100および平板型ディスプレイ302の少なくともいずれかを必要に応じて接続できるようにしてもよい。画像処理装置200やこれらの端末に、図示しない入力装置を内蔵もしくは接続してもよい。またサーバ400に接続される画像処理装置200の数も限定されない。さらにサーバ400は、各自の平板型ディスプレイ302を視聴している複数のユーザの操作内容を、各平板型ディスプレイ302に接続された複数の画像処理装置200から受信し、それに対応する画像を生成したうえ、それぞれの画像処理装置200に送信してもよい。

【0020】

50



図 2 は、ヘッドマウントディスプレイ 100 の外観例を示す。この例においてヘッドマウントディスプレイ 100 は、出力機構部 102 および装着機構部 104 で構成される。装着機構部 104 は、ユーザが被ることにより頭部を一周し装置の固定を実現する装着バンド 106 を含む。出力機構部 102 は、ヘッドマウントディスプレイ 100 をユーザが装着した状態において左右の目を覆うような形状の筐体 108 を含み、内部には装着時に目に正対するように表示パネルを備える。

【0021】

筐体 108 内部にはさらに、ヘッドマウントディスプレイ 100 の装着時に表示パネルとユーザの目との間に位置し、画像を拡大して見せる接眼レンズを備える。またヘッドマウントディスプレイ 100 はさらに、装着時にユーザの耳に対応する位置にスピーカーやイヤホンを用意してよい。またヘッドマウントディスプレイ 100 はモーションセンサを内蔵し、ヘッドマウントディスプレイ 100 を装着したユーザの頭部の並進運動や回転運動、ひいては各時刻の位置や姿勢を検出してもよい。

【0022】

ヘッドマウントディスプレイ 100 はさらに、筐体 108 の前面にステレオカメラ 110、中央に広視野角の単眼カメラ 111、左上、右上、左下、右下の四隅に広視野角の 4 つのカメラ 112 を備え、ユーザの顔の向きに対応する方向の実空間を動画撮影する。ある態様においてヘッドマウントディスプレイ 100 は、ステレオカメラ 110 が撮影した動画画像を即時表示させることにより、ユーザが向いた方向の実空間の様子をそのまま見せるシースルーモードを提供する。

【0023】

またステレオカメラ 110、単眼カメラ 111、4 つのカメラ 112 による撮影画像の少なくともいずれかを、表示画像の生成に利用してもよい。例えば S L A M ( Simultaneous Localization and Mapping ) により周囲の空間に対するヘッドマウントディスプレイ 100、ひいてはユーザの頭部の位置や姿勢を所定のレートで取得し、サーバ 400 において生成する画像の視野を決定したり、画像処理装置 200 において当該画像を補正したりしてもよい。あるいは画像処理装置 200 において、サーバ 400 から送信された画像に撮影画像を合成し表示画像としてもよい。

【0024】

またヘッドマウントディスプレイ 100 は、内部に加速度センサ、ジャイロセンサ、地磁気センサなど、ヘッドマウントディスプレイ 100 の位置、姿勢、動きを導出するためのモーションセンサのいずれかを備えてよい。この場合、画像処理装置 200 は、当該モーションセンサの計測値に基づき、ユーザ頭部の位置や姿勢の情報を所定のレートで取得する。この情報は、サーバ 400 において生成する画像の視野を決定したり、画像処理装置 200 において当該画像を補正したりするのに用いることができる。

【0025】

図 3 は、本実施の形態におけるサーバ 400 と画像処理装置 200 の基本的な構成を示している。本実施の形態におけるサーバ 400 および画像処理装置 200 は、表示画像の 1 フレームより小さい部分画像を記憶するローカルメモリを要所に備える。そしてサーバ 400 における画像データの圧縮符号化および送信、画像処理装置 200 におけるデータの受信、復号伸張、各種画像処理、表示装置への出力を、当該部分画像の単位でパイプライン処理する。これにより、サーバ 400 での画像の描画から、画像処理装置 200 に接続された表示装置への表示までの遅延時間を軽減させる。

【0026】

サーバ 400 において、描画制御部 402 は C P U ( Central Processing Unit ) で実現され、画像描画部 404 における画像の描画を制御する。上述のとおり本実施の形態において表示させる画像の内容は特に限定されないが、描画制御部 402 は例えば、クラウドゲームを進捗させ、その結果を表す動画画像のフレームを画像描画部 404 に描画させる。この際、描画制御部 402 は、画像処理装置 200 からユーザの頭部の位置や姿勢に係る情報を取得し、それに対応する視野で各フレームを描画するように制御してもよい。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 2 7 】

画像描画部 4 0 4 は G P U ( Graphics Processing Unit ) で実現され、描画制御部 4 0 2 の制御のもと、所定または可変のレートで動画のフレームを描画し、その結果をフレームバッファ 4 0 6 に格納する。フレームバッファ 4 0 6 は R A M ( Random Access Memory ) によって実現される。ビデオエンコーダ 4 0 8 は、描画制御部 4 0 2 の制御のもと、フレームバッファ 4 0 6 に格納された画像のデータを、1 フレームより小さい部分画像の単位で圧縮符号化する。部分画像は、フレームの画像平面を所定サイズに分割してなる各領域の画像である。すなわち部分画像は、例えば画像平面を横方向、縦方向、縦横双方向、または斜め方向に設定した境界線で分割してなる、各領域の画像である。

## 【 0 0 2 8 】

ビデオエンコーダ 4 0 8 はこの際、画像描画部 4 0 4 による 1 フレーム分の描画が終了次第、サーバの垂直同期信号を待たずに、当該フレームの圧縮符号化を開始してよい。フレームの描画や圧縮符号化など各種処理を、垂直同期信号を基準として同期させる従来技術によれば、画像の描画から表示までの各処理に与える時間をフレーム単位で揃えることにより、フレーム順の管理が容易である。しかしながらこの場合、フレームの内容によって描画処理が早く終了しても、圧縮符号化処理を次の垂直同期信号まで待機する必要がある。本実施の形態では後に述べるように、部分画像単位でその生成時刻を管理することにより、無駄な待機時間が生じないようにする。

## 【 0 0 2 9 】

ビデオエンコーダ 4 0 8 が圧縮符号化に用いる符号化方式は、H . 2 6 4 / A V C や H . 2 6 5 / H E V C など一般的なものでよい。ビデオエンコーダ 4 0 8 は、圧縮符号化した部分画像単位の画像のデータを部分画像記憶部 4 1 0 に格納する。部分画像記憶部 4 1 0 は S R A M ( Static Random Access Memory ) などによって実現されるローカルメモリであり、1 フレームより小さい部分画像のデータサイズに対応する記憶領域を有する。以後に述べる「部分画像記憶部」も同様である。ビデオストリーム制御部 4 1 4 は、圧縮符号化された部分画像のデータが部分画像記憶部 4 1 0 に格納される都度、当該データを読み出し、オーディオデータや制御情報などを必要に応じて含めたうえでパケット化する。

## 【 0 0 3 0 】

制御部 4 1 2 は、部分画像記憶部 4 1 0 に対するビデオエンコーダ 4 0 8 のデータ書き込み状況や、ビデオストリーム制御部 4 1 4 のデータを読み出し状況などを常に監視し、両者の動作を適切に制御する。例えば制御部 4 1 2 は、部分画像記憶部 4 1 0 にデータ欠乏、すなわちバッファアンダーランや、データ溢れ、すなわちバッファオーバーランが起きないように制御する。

## 【 0 0 3 1 】

入出力インターフェース 4 1 6 は画像処理装置 2 0 0 と通信を確立し、ビデオストリーム制御部 4 1 4 がパケット化したデータを、ネットワーク 3 0 6 を介して順次送信する。入出力インターフェース 4 1 6 は画像データのほか、オーディオデータなども適宜送信してよい。また上述のとおり、入出力インターフェース 4 1 6 はさらに、ユーザ操作やユーザの頭部の位置や姿勢に係る情報を画像処理装置 2 0 0 から取得し、描画制御部 4 0 2 に供給してもよい。画像処理装置 2 0 0 において入出力インターフェース 2 0 2 は、サーバ 4 0 0 から送信された画像やオーディオのデータを順次取得する。

## 【 0 0 3 2 】

入出力インターフェース 2 0 2 はさらに、ユーザ操作やユーザの頭部の位置や姿勢に係る情報をヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 や図示しない入力装置などから適宜取得し、サーバ 4 0 0 に送信してもよい。入出力インターフェース 2 0 2 は、サーバ 4 0 0 から取得したパケットを復号のうえ、取り出した画像のデータを部分画像記憶部 2 0 4 に格納する。部分画像記憶部 2 0 4 は入出力インターフェース 2 0 2 とビデオデコーダ 2 0 8 の間に設けたローカルメモリであり、圧縮データ記憶部を構成している。制御部 2 0 6 は、部分画像記憶部 2 0 4 に対する入出力インターフェース 2 0 2 のデータ書き込み状況や、ビデオデコーダ 2 0 8 のデータを読み出し状況などを常に監視し、両者の動作を適切に制御

10

20

30

40

50

する。

【 0 0 3 3 】

ビデオデコーダ 2 0 8 は、復号伸張部として、部分画像のデータが部分画像記憶部 2 0 4 に格納される都度、当該データを読み出し、符号化方式に応じた手順で復号伸張したうえで、部分画像記憶部 2 1 0 に順次格納する。部分画像記憶部 2 1 0 はビデオデコーダ 2 0 8 と画像処理部 2 1 4 の間に設けたローカルメモリであり、復号後データ記憶部を構成している。制御部 2 1 2 は、部分画像記憶部 2 1 0 に対するビデオデコーダ 2 0 8 のデータ書き込み状況や、画像処理部 2 1 4 のデータを読み出し状況などを常に監視し、両者の動作を適切に制御する。

【 0 0 3 4 】

画像処理部 2 1 4 は、復号伸張された部分画像のデータが部分画像記憶部 2 1 0 に格納される都度、当該データを読み出し、表示に必要な処理を施す。例えばヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 において、接眼レンズを介して見たときに歪みのない画像を視認させるために、接眼レンズによる歪みと逆の歪みを与える補正処理を実施する。

【 0 0 3 5 】

あるいは画像処理部 2 1 4 は、別途準備したUIプレーン画像を参照し、サーバ 4 0 0 から送信された画像に合成（スーパーインポーズ）してもよい。また画像処理部 2 1 4 は、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 が備えるカメラによる撮影画像を、サーバ 4 0 0 から送信された画像に合成してもよい。画像処理部 2 1 4 はまた、処理の時点におけるユーザの頭部の位置や姿勢に対応する視野となるように、サーバ 4 0 0 から送信された画像を補正してもよい。画像処理部 2 1 4 はまた、超解像処理など平板型ディスプレイ 3 0 2 へ出力するのに適した画像処理を行ってもよい。

【 0 0 3 6 】

いずれにしろ画像処理部 2 1 4 は、部分画像記憶部 2 1 0 に格納された部分画像の単位で処理を施し、部分画像記憶部 2 1 6 に順次格納していく。部分画像記憶部 2 1 6 は画像処理部 2 1 4 とディスプレイコントローラ 2 2 0 の間に設けたローカルメモリである。制御部 2 1 8 は、部分画像記憶部 2 1 6 に対する画像処理部 2 1 4 のデータ書き込み状況や、ディスプレイコントローラ 2 2 0 のデータを読み出し状況などを常に監視し、両者の動作を適切に制御する。

【 0 0 3 7 】

ディスプレイコントローラ 2 2 0 は、画像処理後の部分画像のデータが部分画像記憶部 2 1 6 に格納される都度、当該データを読み出し、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 や平板型ディスプレイ 3 0 2 に適切なタイミングで出力する。具体的には、それらのディスプレイの垂直同期信号に合致するタイミングで、各フレームの最上段の部分画像のデータを出力し、その後、下方に向けて部分画像のデータを順次出力していく。

【 0 0 3 8 】

2 . 部分画像ごとのパイプライン処理

次に、画像の描画から表示までにサーバ 4 0 0 および画像処理装置 2 0 0 において実現される、部分画像のパイプライン処理について説明する。図 4 は、本実施の形態における、画像の描画から表示までの処理の様子を概念的に示している。上述のとおりサーバ 4 0 0 は、動画像のフレーム 9 0 を所定または可変のレートで生成する。図示する例でフレーム 9 0 は、左右に二等分した領域に左目用、右目用の画像をそれぞれ表した構成を有するが、サーバ 4 0 0 で生成する画像の構成をこれに限る趣旨ではない。

【 0 0 3 9 】

サーバ 4 0 0 は上述のとおり、フレーム 9 0 を部分画像ごとに圧縮符号化する。図では画像平面を水平方向に 5 分割し、部分画像 9 2 a、9 2 b、9 2 c、9 2 d、9 2 e としている。これにより、部分画像はこの順で次々に圧縮符号化され、矢印に示すように画像処理装置 2 0 0 へ伝送され表示される。すなわち最上段の部分画像 9 2 a に対し、圧縮符号化、送信、復号伸張、表示パネル 9 4 への出力といった処理が施されている間に、その下の部分画像 9 2 b、さらに下の部分画像 9 2 c、というように順次部分画像が伝送され

10

20

30

40

50

表示される。これにより、画像の描画から表示までに必要な各種処理を並列に実施でき、転送時間が介在しても最低限の遅延で表示を進捗させることができる。

【 0 0 4 0 】

図 5 は、本実施の形態のサーバ 4 0 0 および画像処理装置 2 0 0 の機能ブロックを示している。同図に示す各機能ブロックは、ハードウェア的には CPU、GPU、エンコーダ、デコーダ、演算器、各種メモリなどで実現でき、ソフトウェア的には、記録媒体からメモリにロードした、情報処理機能、画像描画機能、データ入出力機能、通信機能などの諸機能を発揮するプログラムで実現される。したがって、これらの機能ブロックがハードウェアのみ、ソフトウェアのみ、またはそれらの組合せによっていろいろな形で実現できることは当業者には理解されるところであり、いずれかに限定されるものではない。後述する機能ブロックも同様である。

10

【 0 0 4 1 】

サーバ 4 0 0 は、画像生成部 4 2 0、圧縮符号化部 4 2 2、パケット化部 4 2 4、および通信部 4 2 6 を備える。画像生成部 4 2 0 は図 3 の描画制御部 4 0 2、画像描画部 4 0 4、フレームバッファ 4 0 6 で構成され、ゲーム画像など画像処理装置 2 0 0 に送信すべき動画像のフレームを、所定または可変のレートで生成する。あるいは画像生成部 4 2 0 は、図示しないカメラや記憶装置などから動画像のデータを取得してもよい。この場合、画像生成部 4 2 0 は、画像取得部と読み替えることができる。以後の説明でも同様である。

【 0 0 4 2 】

圧縮符号化部 4 2 2 は、図 3 のビデオエンコーダ 4 0 8、部分画像記憶部 4 1 0、制御部 4 1 2 で構成され、画像生成部 4 2 0 が生成した画像のデータを、部分画像の単位で圧縮符号化する。ここで圧縮符号化部 4 2 2 は、1 行、2 行など所定数の行の領域や、1 6 × 1 6 画素、6 4 × 6 4 画素など所定サイズの矩形領域を単位として動き補償や符号化を行う。したがって圧縮符号化部 4 2 2 は、圧縮符号化に必要な最小単位の領域のデータが画像生成部 4 2 0 により生成されたら、圧縮符号化を開始してよい。

20

【 0 0 4 3 】

なお圧縮符号化や送信におけるパイプライン処理の単位である部分画像は、当該最小単位の領域と同じでもよいしそれより大きな領域としてもよい。パケット化部 4 2 4 は、図 3 のビデオストリーム制御部 4 1 4、制御部 4 1 2 で構成され、圧縮符号化された部分画像のデータを、利用する通信のプロトコルに応じた形式でパケット化する。この際、当該部分画像が描画された時刻（以下、「生成時刻」と呼ぶ）を、画像生成部 4 2 0 または圧縮符号化部 4 2 2 から取得することにより、部分画像のデータと対応づけておく。

30

【 0 0 4 4 】

通信部 4 2 6 は、図 3 の入出力インターフェース 4 1 6 で構成され、圧縮符号化された部分画像のデータとその生成時刻を含めたパケットを、画像処理装置 2 0 0 に送信する。これらの構成によりサーバ 4 0 0 は、圧縮符号化、パケット化、送信を、1 フレームより小さい部分画像単位でパイプライン処理することにより並列に行う。画像処理装置 2 0 0 は、画像データ取得部 2 4 0、復号伸張部 2 4 2、画像処理部 2 4 4、および表示制御部 2 4 6 を備える。

【 0 0 4 5 】

なお復号伸張部 2 4 2 と画像処理部 2 4 4 は、部分画像のデータに所定の処理を施し表示用の部分画像のデータを生成するという意味で共通の機能を有し、それらの少なくともいずれかを「画像処理部」と総称することもできる。画像データ取得部 2 4 0 は、図 3 の入出力インターフェース 2 0 2、部分画像記憶部 2 0 4、および制御部 2 0 6 で構成され、圧縮符号化された部分画像のデータを、その生成時刻とともにサーバ 4 0 0 から取得する。

40

【 0 0 4 6 】

復号伸張部 2 4 2 は、図 3 のビデオデコーダ 2 0 8、部分画像記憶部 2 1 0、制御部 2 0 6、制御部 2 1 2 で構成され、圧縮符号化された部分画像のデータを復号伸張する。ここで復号伸張部 2 4 2 は、動き補償や符号化など圧縮符号化に必要な最小単位の領域のデ

50

ータが画像データ取得部 240 により取得されたら、復号伸張処理を開始してよい。画像処理部 244 は図 3 の画像処理部 214、部分画像記憶部 216、制御部 212、制御部 218 で構成され、部分画像のデータに所定の処理を施し、表示用の部分画像のデータを生成する。例えば上述のとおり画像処理部 244 は、ヘッドマウントディスプレイ 100 が備える接眼レンズの歪みを考慮して逆の歪みを与える補正を施す。

【0047】

あるいは画像処理部 244 は、UI プレーン画像など、動画像とともに表示させるべき画像を、部分画像単位で合成する。または画像処理部 244 は、その時点でのユーザ頭部の位置や姿勢を取得し、サーバ 400 が生成した画像を、正しく表示時の視野になるように補正する。これにより、サーバ 400 からの転送時間によって、ユーザの頭部の動きと表示画像の間に生じる時間的なずれを最小限にすることができる。

10

【0048】

画像処理部 244 はそのほか、一般的になされる画像処理のいずれかまたは組み合わせを実施してもよい。例えば画像処理部 244 は、ガンマカーブ補正、トーンカーブ補正、コントラスト強調などを行ってもよい。すなわち表示装置の特性やユーザ指定に基づき、復号伸張した画像データの画素値・輝度値について必要なオフセット補正をしてもよい。また画像処理部 244 は、近傍画素を参照し、重畳・加重平均・平滑化などの処理を行うノイズ除去処理を行ってもよい。

【0049】

また画像処理部 244 は、画像データの解像度と、表示パネルの解像度を合わせたり、近傍画素を参照し、バイリニア・トライリニアなど、加重平均・オーバーサンプリングなどを行ったりしてもよい。また画像処理部 244 は、近傍画素を参照し、画像テクスチャの種類を判定し、それに応じた、デノイズ・エッジ強調・平滑化・トーン/ガンマ/コントラスト補正を選択的に処理してもよい。このとき画像処理部 244 は、画像サイズのアップスケーラ・ダウンスケーラと合わせて処理してもよい。

20

【0050】

また画像処理部 244 は、画像データの画素フォーマットと、表示パネルの画素フォーマットが異なる場合にフォーマット変換を行ってもよい。例えば YUV から RGB、RGB から YUV、YUV における 444、422、420 間の変換、RGB における 8、10、12 ビットカラー間の変換などを行ってもよい。また画像処理部 244 は、デコードした画像データが HDR (High Dynamic Range) の輝度レンジ対応フォーマットである一方、表示ディスプレイの HDR の輝度レンジ対応範囲が狭い場合（表示可能な輝度ダイナミックレンジが HDR フォーマット規定より狭いなど）、できるだけ HDR 画像の特徴を残しながら、表示パネル対応可能な範囲の HDR の輝度レンジフォーマットへ変換する疑似 HDR 処理（色空間変更）を行ってもよい。

30

【0051】

また画像処理部 244 は、デコードした画像データが HDR 対応フォーマットだったが、表示ディスプレイが SDR (Standard Dynamic Range) のみに対応している場合、できるだけ HDR 画像の特徴を残しながら、SDR フォーマットへ色空間変換してもよい。デコードした画像データが SDR 対応フォーマットだったが、表示ディスプレイが HDR に対応している場合、画像処理部 244 はできるだけ HDR パネルの特性にあわせて、HDR フォーマットへエンハンス変換してもよい。

40

【0052】

また画像処理部 244 は、表示ディスプレイの階調表現能力が低い場合、誤差拡散付加をしてもよいし、画素フォーマット変換とあわせて処理するディザリング処理を実施してもよい。また画像処理部 244 は、ネットワーク転送データの欠落やビット化けにより、デコードした画像データに部分的な欠損や異常がある場合に、その領域を補正処理してもよい。また画像処理部 244 は、単色塗りつぶし、近傍画素複製による補正、前フレーム近傍画素による補正、適応型欠損補正により過去フレームや現フレームの周辺から推測した画素による補正をしてもよい。

50

## 【 0 0 5 3 】

また画像処理部 2 4 4 は、画像処理装置 2 0 0 から表示装置へ出力するインターフェースの必要帯域を削減するために、画像処理部 2 4 4 は画像圧縮を行ってもよい。この際、画像処理部 2 4 4 は、近傍画素参照によるライトウェイトなエントロピー符号化、インデックス値参照符号化、ハフマン符号化などを行ってもよい。また表示装置が液晶パネルを採用した場合、高解像度化が可能な反面、反応速度が遅い。表示装置が有機 E L パネルを採用した場合は反応速度が速い反面、高解像度化が難しく、また黒色領域とその周辺で色にじみが発生する Black Smearing と呼ばれる現象が生じ得る。

## 【 0 0 5 4 】

そこで画像処理部 2 4 4 は、このような表示パネルによる様々な悪影響を解消するように補正を行ってもよい。例えば液晶パネルの場合、画像処理部 2 4 4 はフレーム間に黒い画像を挿入することにより液晶をリセットし、反応速度を向上させる。また有機 E L パネルの場合、画像処理部 2 4 4 は輝度値や、ガンマ補正におけるガンマ値にオフセットをかけ Black Smearing による色にじみを目立ちにくくする。

## 【 0 0 5 5 】

表示制御部 2 4 6 は、図 3 のディスプレイコントローラ 2 2 0 と制御部 2 1 8 で構成され、表示用の部分画像のデータを順次、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 や平板型ディスプレイ 3 0 2 の表示パネルに表示させる。ただし本実施の形態では、部分画像の圧縮符号化データをサーバ 4 0 0 から個別に取得するため、通信状況によっては取得順が入れ替わったり、パケットロスにより部分画像のデータ自体が取得できなかつたりすることが考

## 【 0 0 5 6 】

そこで表示制御部 2 4 6 は、部分画像が描画されてからの経過時間を、各部分画像の生成時刻から導出したうえ、サーバ 4 0 0 での描画タイミングを再現するように、表示パネルへの部分画像の出力タイミングを調整する。具体的には表示制御部 2 4 6 は、データ取得状況特定部 2 4 8、出力対象決定部 2 5 0、および出力部 2 5 2 を備える。データ取得状況特定部 2 4 8 は、部分画像のデータの生成時刻、および / または生成時刻からの経過時間に基づき、部分画像のデータの本来の表示順や表示タイミング、部分画像のデータの欠落量などのデータ取得状況を特定する。

## 【 0 0 5 7 】

出力対象決定部 2 5 0 はデータ取得状況に応じて、表示パネルへの出力対象を変化させたり、出力順や出力タイミングを適切に調整したりする。例えば出力対象決定部 2 5 0 はデータ取得状況に応じて、次のフレームに含まれる本来の部分画像のデータを出力するか、それより前のフレームに含まれる部分画像のデータを再度出力するかを決定する。出力対象決定部 2 5 0 は、次のフレームの表示開始時刻である垂直同期信号のタイミングまでにそのような出力対象を決定する。

## 【 0 0 5 8 】

例えば出力対象決定部 2 5 0 は、フレーム中、所定値以上の割合で部分画像が欠落している場合に、出力対象を前のフレームのデータに置き換えるなど、取得された部分画像の量（割合）に応じて出力対象を変化させてもよい。また出力対象決定部 2 5 0 は、過去のフレームの出力実績や、生成時刻からの経過時間に応じて、次のフレーム表示期間の出力対象を変化させてもよい。出力部 2 5 2 は、出力対象決定部 2 5 0 が決定した順序およびタイミングで、出力対象として決定された部分画像のデータを表示パネルに出力する。

## 【 0 0 5 9 】

図 6 は、本実施の形態においてサーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 が、部分画像単位でパイプライン処理を行う効果を説明するための図である。図の横方向は時間経過を表し、各処理時間を、処理名とともに矢印で示している。そのうちサーバ 4 0 0 側の処理を細線、画像処理装置 2 0 0 側の処理を太線で示している。処理名に併記する括弧内の記載は、フレーム番号  $m$  の 1 フレーム分の処理を  $(m)$ 、フレーム番号  $m$  のうち  $n$  番目の部分画像の処理を  $(m/n)$  としている。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 6 0 】

またサーバ 4 0 0 側の垂直同期信号を  $v s y n c$  (サーバ)、画像処理装置 2 0 0 および表示装置側の垂直同期信号を  $v s y n c$  (クライアント)と表記している。まず ( a ) は、1 フレーム単位で処理を進捗させる従来の態様を比較として示している。この例でサーバ 4 0 0 は、垂直同期信号により各フレームに対する処理を制御している。このためサーバ 4 0 0 は、フレームバッファに格納された 1 フレーム目のデータの圧縮符号化を、垂直同期信号に合わせて開始する。

## 【 0 0 6 1 】

そしてサーバ 4 0 0 は、2 フレーム目のデータの圧縮符号化を、次の垂直同期信号に合わせて開始するとともに、圧縮符号化済みの 1 フレーム目のデータを所定単位でパケット化して送出する。画像処理装置 2 0 0 は、到達したフレーム順に復号伸張処理を施す。ただし復号伸張が完了し表示が可能な状態になっても、次に到来する垂直同期信号のタイミングまでその表示は待機される。結果として図示する例では、サーバ 4 0 0 で 1 フレームの描画が完了し圧縮符号化処理が開始されてから表示開始までに、2 フレーム分の表示周期以上の遅延が発生する。

10

## 【 0 0 6 2 】

サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 間の通信時間や、両者の垂直同期信号のタイミングの差などによっては、それ以上の遅延が生じる可能性もある。( b ) に示す本実施の形態によれば、サーバ 4 0 0 は、1 フレーム目の 1 番目の部分画像の圧縮符号化が完了した時点で、当該部分画像のデータの送出を開始する。そのデータがネットワーク 3 0 6 を伝送している間に、2 番目の部分画像の圧縮符号化および伝送、3 番目の部分画像の圧縮符号化および伝送、・・・というように部分画像単位で伝送処理を進捗させる。

20

## 【 0 0 6 3 】

画像処理装置 2 0 0 側では、取得した部分画像のデータを順番に復号伸張していく。その結果、1 番目の部分画像のデータは ( a ) の場合と比較し格段に早く、表示が可能な状態に到達する。なお 1 番目の部分画像のデータは、次に到来する垂直同期信号のタイミングまで表示を待機する。後続の部分画像については、1 番目の部分画像の出力に続けて順次出力していく。1 フレームの表示時間自体は ( a ) と同様のため、次の垂直同期信号までに、 $n$  番目の部分画像の表示が完了することになる。

## 【 0 0 6 4 】

このように、画像データの圧縮符号化から表示までを、1 フレームより細かい単位で並列に進捗させることにより、図示する例では、( a ) の場合より 1 フレーム分早いタイミングでの表示を実現できる。なお図示する例では ( b ) の場合も、サーバ 4 0 0 による圧縮符号化を、垂直同期信号を契機に開始しているが、上述のとおり垂直同期信号を待たずに圧縮符号化を行えば、遅延時間をさらに短縮できる。

30

## 【 0 0 6 5 】

また画像処理装置 2 0 0 の表示制御部 2 4 6 は、部分画像のデータが表示可能な状態になったタイミングに応じて、表示装置が許容する範囲内で垂直同期信号および水平同期信号の少なくともいずれかのタイミングをずらしてもよい。例えば表示制御部 2 4 6 は、全ての表示タイミングのベースとなるピクセルクロックの動作周波数を所定の微小時間変更したり、水平帰線期間や垂直帰線期間を所定の微小時間変更したりすることにより、表示パネルへの出力の準備ができてから実際に出力するまでの待機時間を短縮してもよい。表示制御部 2 4 6 はこの変更を毎フレームで繰り返すことにより、一度の大きな変更で表示が破綻しないようにしてもよい。

40

## 【 0 0 6 6 】

なお部分画像のデータが表示可能な状態になるタイミングと各同期信号との時間差が変動する主たる原因として、( 1 ) サーバ 4 0 0 との通信状況や、サーバ 4 0 0 での圧縮符号化および画像処理装置 2 0 0 での復号伸張に要する時間の変動、( 2 ) クロック発振回路の特性のばらつき、が挙げられる。( 1 ) による時間変動はランダムに発生し規則性が低い一方、( 2 ) による時間変動は規則性が高い。そこで表示制御部 2 4 6 は、上記時間

50

差の変動について規則性の高低を所定の基準により判定し、垂直同期信号および水平同期信号の少なくともいずれかのタイミングの補正方針を判定結果に応じて切り替えてもよい。

【 0 0 6 7 】

具体的には表示制御部 2 4 6 は、時間変動の規則性が低い場合、垂直同期信号および水平同期信号の少なくともいずれかのタイミングを、発生した変動量に基づいて都度補正する。時間変動の規則性が高い場合、表示制御部 2 4 6 は、変動量を長期的に観測することで変動特性を取得したうえ、垂直同期信号および水平同期信号の少なくともいずれかのタイミングを、当該変動特性に応じて計画的に補正する。

【 0 0 6 8 】

図 6 で示した例は、サーバ 4 0 0 から独立に送出された部分画像のデータが滞りなく、およそ同じ伝送時間で画像処理装置 2 0 0 に到達する理想的なケースを示している。一方、処理単位の粒度を細かくすることにより、画像処理装置 2 0 0 におけるデータの取得状況に変化が生じやすくなる。図 7 は、サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 間での部分画像のデータの伝送状況を例示している。

【 0 0 6 9 】

図の縦方向は時間経過を表し、サーバ 4 0 0 の軸に示した 1 番目から 7 番目の部分画像のデータが、画像処理装置 2 0 0 へ到達するまでの時間を矢印で示している。サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 の間の通信状況は常に変化し得、圧縮符号化された後の部分画像のデータサイズも毎回変化し得るため、個々の部分画像のデータの伝送時間も様々となる。そのため、サーバ 4 0 0 から同程度の周期で、順番に部分画像のデータを送出しても、画像処理装置 2 0 0 での取得時に、その状態が維持されているとは限らない。

【 0 0 7 0 】

図示する例では、1 番目と 2 番目の部分画像のデータの取得間隔  $t_1$  と、2 番目と 3 番目の部分画像のデータの取得間隔  $t_2$  は大きく異なっている。また 4 番目と 5 番目の部分画像のデータは取得順が逆転している。さらに、6 番目の部分画像のデータのように、パケットロスにより画像処理装置 2 0 0 に到達しないデータも発生し得る。このような状況において画像処理装置 2 0 0 が、取得した部分画像のデータをそのままの順序で表示パネルに出力すれば、当然、本来の画像が表示されなかったり、表示のサイクルが破綻したりすることが起こり得る。

【 0 0 7 1 】

そこでデータ取得状況特定部 2 4 8 が、サーバ 4 0 0 側での各部分画像の生成時刻を参照し、図 7 に示した各種状況を把握する。これにより出力対象決定部 2 5 0 が、各フレームの表示期間における出力対象や、部分画像の出力タイミングを最適化する。このためサーバ 4 0 0 の通信部 4 2 6 は、部分画像のデータおよびその生成時刻とともに、送信済みの所定数の部分画像の生成時刻の履歴を、画像処理装置 2 0 0 に送信するようにしてもよい。

【 0 0 7 2 】

例えば通信部 4 2 6 は、直近に送信した 6 4 個の部分画像の生成時刻を、次の部分画像のデータとともに送信する。画像処理装置 2 0 0 のデータ取得状況特定部 2 4 8 は、当該生成時刻の履歴と、実際に取得した部分画像の生成時刻とを照合することにより、データの欠落や取得順の逆転を把握できる。すなわちデータの欠落が生じた際、データ取得状況特定部 2 4 8 は、その部分画像の生成時刻を、後続の部分画像とともに送信された生成時刻の履歴から取得できるようにする。

【 0 0 7 3 】

図 8 は、本実施の形態において表示制御部 2 4 6 が、出力対象や出力タイミングを調整しつつ、表示パネルへ部分画像のデータを出力する処理手順の例を示すフローチャートである。このフローチャートは、表示パネルの垂直同期信号のタイミングより前の所定のタイミングで、当該垂直同期信号に合わせて表示を開始すべきフレームに対し実施する処理の手順を示している。すなわちフレームごとに、図示した処理を繰り返す。

【 0 0 7 4 】



まず表示制御部 246 のデータ取得状況特定部 248 は、対象フレームに含まれる部分画像の取得状況を特定する (S10)。データ取得状況特定部 248 はさらに、それまでのフレームにおける部分画像の出力実績を記録しておき、それを参照してもよい。ここで出力実績とは例えば、次のようなデータの少なくともいずれかである。

1. 後述する 3 つの分類のうち過去の所定期間に選択された分類の履歴
2. 過去の所定期間に後述する第 1 分類において欠落した部分画像の履歴、発生率、部分画像の欠落の面積割合
3. 最後に表示画像が更新されてからの経過時間

【0075】

すると出力対象決定部 250 は、特定されたそれらの状況が、あらかじめ準備しておいた分類のいずれに当てはまるかを判定する (S12)。出力対象決定部 250 は基本的に、様々な観点から総合的な判定を行い、ユーザ体験が最良となるように出力対象を決定する。そのためデータ取得状況特定部 248 は S10 において、次のようなパラメータの少なくともいずれかを取得する。

【0076】

1. 対象フレームを構成する部分画像のうち取得済みの部分画像の量
2. 対象フレームにおける部分画像の欠落範囲
3. 同じ画像フレームの表示継続時間
4. 後述するブラックアウトの継続時間
5. 部分画像の生成時刻からの経過時間

上記パラメータのそれぞれには、1 つまたは複数のしきい値を設定しておく。

【0077】

そして出力対象決定部 250 は、対象フレームについて取得したパラメータがどの範囲に該当するかに応じてスコアを与えるなどして状況を分類する。例えば S10 で取得したパラメータのそれぞれに、あらかじめ定めたテーブルに基づきスコアを与え、全パラメータのスコアの分布に基づき状況を分類する。図示する例では 3 つの分類を準備している。第 1 分類に当てはまる場合、出力対象決定部 250 は、それまでに得られた最新の部分画像のデータを出力対象と決定し、出力部 252 にそれを出力させる (S14)。

【0078】

例えば構成する部分画像が所定値 (所定割合) 以上、取得済みで、なおかつ部分画像の生成時刻からの経過時間が許容範囲の場合、出力対象決定部 250 はスコア判定に基づき対象フレームを第 1 分類とする。このとき出力対象決定部 250 は、各生成時刻に対応する順序で部分画像が出力されるようにタイミングを調整する。理想的には図 6 で示したように、フレームの上段の部分画像から順次出力していく。

【0079】

ただし途中に欠落している部分画像がある場合、各欠落箇所について下記パラメータのスコア化をさらにを行い、前のフレームの同じ位置の部分画像を再利用するか、その部分についてはブラックアウトさせるか、判定してもよい。

1. 同じ画像フレームの表示継続時間
2. 後述するブラックアウトの継続時間
3. 部分画像の生成時刻からの経過時間

【0080】

なお、それまでに本来の画像を表示できない状況が所定時間以上、続いている場合、出力対象決定部 250 は、対象フレームの部分画像が所定値 (所定割合) 以上、取得済みでなくても第 1 分類としてもよい。前述のスコアを決めるテーブルをそのように設定しておいてもよい。これにより、一部であっても可能な範囲で画像の動きを表現できる。なお欠落した画像を、画像処理部 244 が推測のうえ修復してもよい。

【0081】

第 2 分類に当てはまる場合、出力対象決定部 250 は、対象フレームより前のフレームの画像のデータを出力対象と決定し、出力部 252 にそれを出力させる (S16)。この

10

20

30

40

50

場合、表示パネルには同じフレームが表示され続けることになる。例えば、対象フレームの部分画像が所定値（所定割合）以上、取得できず、前の所定時間内のフレームにおいては部分画像が所定値（所定割合）以上、取得されている場合、出力対象決定部 250 は対象フレームを第 2 分類とする。前述のスコアを決めるテーブルをそのように設定しておいてもよい。

#### 【0082】

第 3 分類に当てはまる場合、出力対象決定部 250 は、対象フレームのデータを出力すべき期間、何も出力しないことを決定する（S18）。この場合、表示パネルには 1 フレーム分のブラックアウト期間が発生する。例えば、対象フレームの部分画像が所定値（所定割合）以上、取得できず、表示済み画像を引き続き表示するには生成時刻からの経過が長すぎる場合、出力対象決定部 250 は対象フレームを第 3 分類とする。前述のスコアを決めるテーブルをそのように設定しておいてもよい。なおブラックアウトは、黒の塗りつぶし画像を表示することを基本とするが、あらかじめ設定した別の色を用いてもよい。

10

#### 【0083】

第 2 分類や第 3 分類での表示が所定時間継続したら、上述のとおり部分画像の取得状況にかかわらず第 1 分類に分岐させることにより、一部であっても何らかの画像の更新を行ってもよい。なお第 1 分類から第 3 分類に進むにつれて、ユーザ体験は損なわれやすくなる。そのため S10 で取得した各パラメータに対して、ユーザ体験を良好にすべきときに高いスコアを与えるようにテーブルを決めておく。

#### 【0084】

20

そのうえで、S12 では、S10 で得たパラメータについて、テーブルに基づきスコアを与え、得られた複数のスコアを合算する。その合計値がどの程度大きいかで、第 1 から第 3 の分類の表示方法分類を選択する。ここで、合計値が大きい側が、第 1 分類、小さい側が第 3 分類とするしきい値をあらかじめ決めておく。

#### 【0085】

なお図示した例は一態様に過ぎず、データ取得状況特定部 248 が取得する情報の種類、出力対象決定部 250 による分類の判定基準、および各分類における出力対象は、表示対象の動画像の内容、許容できる欠落の度合いや欠落の継続時間、許容できる表示遅延や表示停止時間などに基づき適宜決定しておく。また表示制御部 246 は、次の垂直同期信号まで待機している間に蓄積される画像、一定範囲の表示済み画像、生成時刻、S10 や S12 での判定結果やスコアを図示しないメモリなどに保持してもよい。

30

#### 【0086】

さらに出力対象決定部 250 は、S12 における判定とは別に、対象フレームに係る状況が、ユーザへ警告すべき条件に該当するか否かを判定する（S20）。例えば出力対象決定部 250 は、単位時間あたりにブラックアウトさせた時間や、部分画像の欠落の発生量がしきい値を超えたことを条件に、ユーザへの警告が必要と判定する（S20 の Y）。このとき出力対象決定部 250 は、通信状況が画像表示に影響を与えている旨のメッセージを表示させる（S22）。

#### 【0087】

当該メッセージは、画像処理部 244 が部分画像に重畳させることにより表示されるようにしてもよい。これによりユーザは、表示される画像の不具合の原因を知ることができる。警告条件に該当しない場合はメッセージを表示しない（S20 の N）。以上の手順により対象フレームに関する処理を終了するとともに、次のフレームについて処理を開始する。

40

#### 【0088】

なおデータ取得状況特定部 248 は、S10 で取得した部分画像の生成時刻からの処理時までの経過時間に基づき、データの送信遅延時間の傾向を導出してもよい。例えばデータ取得状況特定部 248 は、過去に取得済みの所定数の部分画像の、生成時刻からの経過時間のヒストグラムを生成する。そしてデータ取得状況特定部 248 は、基準値以上、経過時間が長くなる方向にヒストグラムが偏るなどしたときに、経過時間の増加の傾向を検

50

知する。

【 0 0 8 9 】

このときデータ取得状況特定部 2 4 8 は、画像データ取得部 2 4 0 などを通じてサーバ 4 0 0 に、送信する画像データのサイズの抑制を要求してもよい。例えばデータ取得状況特定部 2 4 8 は、1 フレーム分の画像のデータ送信をスキップするように要求したり、圧縮率を所定量上げるように要求したりする。画面解像度を所定量下げるように要求してもよい。あるいはデータ取得状況特定部 2 4 8 は、出力対象決定部 2 5 0 に、1 フレーム分の画像のデータ出力をスキップするように要求してもよい。

【 0 0 9 0 】

あるいはデータ取得状況特定部 2 4 8 はサーバ 4 0 0 に、部分画像の生成時刻から取得までの経過時間を送信してもよい。サーバ 4 0 0 の通信部 4 2 6 はこれを取得し、圧縮符号化部 4 2 2 が、ヒストグラムを生成して経過時間が長くなる方向にヒストグラムが偏るなどしたときに、経過時間の増加の傾向を検知し、送信する画像データのサイズを抑制してもよい。またはデータ取得状況特定部 2 4 8 はサーバ 4 0 0 に、上記の第 1 ~ 第 3 の分類の発生量を通知してもよい。これらの対策により、遅延時間の増加が進み、後続のフレームの表示が著しく滞ったりデータが欠落したりするのを防止できる。

【 0 0 9 1 】

以上述べた部分画像ごとのパイプライン処理によれば、サーバ 4 0 0 が生成した画像のデータを、クライアントである画像処理装置 2 0 0 が受信し表示させる形態のシステムにおいて、サーバ 4 0 0 は、1 フレームより小さい部分画像の単位で画像のデータを圧縮符号化し送信する。画像処理装置 2 0 0 においても部分画像の単位で復号伸張するとともに、必要な処理を施して表示パネルに順次出力する。これにより、サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 の双方で、1 フレームより細かい粒度でのパイプライン処理が可能となる。

【 0 0 9 2 】

結果として、1 フレームごとの処理より待機時間を減らすことができ、描画から表示までの遅延時間を軽減させることができる。またサーバ 4 0 0 が、部分画像のデータとともにその生成時刻を伝送することにより、独立したデータが短い周期で次々に送信されても、画像処理装置 2 0 0 は、サーバ 4 0 0 が画像を生成した順序を再現するようにして表示を進捗させることができる。

【 0 0 9 3 】

また生成時刻に基づき、欠落している部分画像を把握できるため、表示内容や表示ポリシーなどに応じて、最新のデータを表示させるか前のフレームのデータを再利用するか、何も出力しないかといった態様を適切に選択することができる。データ伝送に係る様々な状況に対しとり得る対策が増えるため、ユーザ体験を悪化させないように対策することで、支障を抑えつつ低遅延での表示が可能となる。

【 0 0 9 4 】

3 . 画像処理部におけるリプロジェクション処理

次に、リプロジェクションの機能を有する画像処理装置 2 0 0 について説明する。図 9 は、リプロジェクション機能を有する画像処理装置 2 0 0 と、対応する機能を有するサーバ 4 0 0 の機能ブロックの構成を示している。リプロジェクションとは、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を利用し、ユーザの頭部の動きに応じた視野で画像を表示させる態様において、一旦描画された画像を、表示直前の頭部の位置や姿勢に対応するように補正する処理を指す。

【 0 0 9 5 】

例えば本実施の形態のように、サーバ 4 0 0 から画像データを送信する場合、サーバ側でヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の位置や姿勢を取得し、それに対応する画像を生成しても、当該データの伝送期間に変化した位置や姿勢は画像に反映されない。画像処理装置 2 0 0 側で、頭部の位置や姿勢に応じた補正をするにしても、フレーム単位で補正をする場合、当該補正処理の間に生じた位置や姿勢の変化はやはり画像に反映されない。

【 0 0 9 6 】

その結果、頭部の動きに対し表示画像に看過できない遅延が生じ、仮想現実における没入感が損なわれたり、映像酔いを引き起こしたりしてユーザ体験の質が低下する。上述のように、部分画像単位でのパイプライン処理を実施したうえ、表示の直前に、部分画像ごとに頭部の位置や姿勢を反映させる補正を行うことにより、より応答性の高い表示を実現できる。

【 0 0 9 7 】

なおフレーム単位でリプロジェクションを実施するためのレンダリング装置とヘッドマウントディスプレイについては、例えば国際公開第 2 0 1 9 / 0 2 6 7 6 5 号に開示されている。この技術ではレンダリング装置が、フレーム表示時のヘッドマウントディスプレイの位置や姿勢を予測して画像を描画し、ヘッドマウントディスプレイは当該予測値と、最新の位置や姿勢との差に基づきさらに画像を補正したうえで表示を行う。ここでレンダリング装置をサーバとした場合、ヘッドマウントディスプレイまでの伝送経路、ひいては伝送時間が様々となり、位置や姿勢の予測値と表示時の実際の位置や姿勢との間に補正困難な乖離が生じることも考えられる。

【 0 0 9 8 】

そこで本実施の形態では、部分画像単位でのパイプライン処理により画像生成から表示までの時間を短縮するとともに、乖離の程度などに応じて表示対象を変化させる。図 9 においてサーバ 4 0 0 は、画像生成部 4 2 0、圧縮符号化部 4 2 2、パケット化部 4 2 4、および通信部 4 2 6 を含む。画像処理装置 2 0 0 は、画像データ取得部 2 4 0、復号伸張部 2 4 2、画像処理部 2 4 4、および表示制御部 2 4 6 を含む。

【 0 0 9 9 】

サーバ 4 0 0 の圧縮符号化部 4 2 2、パケット化部 4 2 4、通信部 4 2 6、および画像データ取得部 2 4 0、復号伸張部 2 4 2 は、図 5 で説明したのと同様の機能を有する。ただしそれらの機能を限定する趣旨ではなく、例えば画像データ取得部 2 4 0 は、圧縮符号化されていない部分画像のデータをサーバ 4 0 0 から取得してもよい。この場合、サーバ 4 0 0 における圧縮符号化部 4 2 2 と、画像処理装置 2 0 0 における復号伸張部 2 4 2 の機能を省略できる。一方で、サーバ 4 0 0 での圧縮符号化処理や、画像処理装置 2 0 0 での復号伸張処理などを実施する場合、描画から表示までにその分の時間が必要になるため遅延が顕在化しやすく、リプロジェクションの効果をより発揮しやすい。

【 0 1 0 0 】

またサーバ 4 0 0 は、複数のプレイヤーが参加するマルチプレイヤーゲームやスポーツ競技のライブ配信などを実現してもよい。この場合、サーバ 4 0 0 は、複数のユーザそれぞれの頭部の動きを継続して取得し、それに対応する視野で画像を生成したうえで、ユーザ個々の画像処理装置 2 0 0 へストリーミング配信する。マルチプレイヤーゲームであれば、サーバ 4 0 0 は 3 次元空間での各プレイヤーのフットプリントに基づき、それぞれの視点から見た仮想世界を描画する。またスポーツ中継の場合、サーバ 4 0 0 は、分散配置された複数のカメラで競技の様子を撮影した画像に基づき、各ユーザの視点に対応する画像を生成する。

【 0 1 0 1 】

サーバ 4 0 0 の画像生成部 4 2 0 は、位置姿勢取得部 2 8 4、位置姿勢予測部 2 8 6、描画部 2 8 8 を備える。位置姿勢取得部 2 8 4 は画像処理装置 2 0 0 から、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を装着するユーザ頭部の位置や姿勢の情報を所定のレートで取得する。位置姿勢予測部 2 8 6 は、生成した画像フレームが表示される時点におけるユーザの位置や姿勢を予測する。すなわち位置姿勢予測部 2 8 6 は、画像フレームを生成してからヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 に表示されるまでの遅延時間を求め、位置姿勢取得部 2 8 4 が取得した位置や姿勢が当該遅延時間の経過後にどう変化するかを予測する。

【 0 1 0 2 】

遅延時間は、サーバ 4 0 0 や画像処理装置 2 0 0 の処理性能や、伝送路における遅延時間などに基づいて導出する。そしてヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の並進速度や角速度に遅延時間を乗じることで位置や姿勢の変化量を求め、位置姿勢取得部 2 8 4 が取得し

10

20

30

40

50

た位置や姿勢に加算する。描画部 288 は、予測された位置や姿勢の情報に基づきビュースクリーンを設定し、画像フレームを描画する。この場合、パケット化部 424 は、画像フレームの生成時刻とともに、当該画像フレームを描画した際に前提として用いられた、ユーザ頭部の位置や姿勢の予測値も画像生成部 420 から取得し、部分画像のデータと対応づける。

#### 【0103】

結果として画像処理装置 200 の画像データ取得部 240 は、部分画像のデータとともに、その生成時刻および、ユーザ頭部の位置や姿勢の予測値を取得する。なお部分画像のデータが伝送途中で欠落したり画像処理装置 200 への到達順が逆転したりする場合に備え、サーバ 400 の通信部 426 は、直近に送信した所定数の位置姿勢の予測値を、次の部分画像のデータとともに送信してもよい。なおリプロジェクション処理に着目した場合、画像処理装置 200 は、部分画像ごとの生成時刻の代わりに、1 フレームごとの生成時刻をサーバ 400 から取得してもよい。後者の場合、以下に述べる遅延時間はフレーム単位となる。

10

#### 【0104】

画像処理装置 200 の画像処理部 244 は、位置姿勢追跡部 260、第 1 補正部 262、合成部 264、および第 2 補正部 266 を備える。位置姿勢追跡部 260 は、ヘッドマウントディスプレイが備える各カメラの少なくともいずれかによる撮影画像、あるいはヘッドマウントディスプレイ 100 が内蔵するモーションセンサの計測値を取得し、ユーザの頭部の位置や姿勢を所定のレートで導出する。

20

#### 【0105】

頭部の位置や姿勢の導出には、上述のとおり従来実用化されている各種手法のいずれを用いてもよい。あるいはヘッドマウントディスプレイ 100 の内部でそれらの情報を導出し、位置姿勢追跡部 260 は当該情報を所定のレートでヘッドマウントディスプレイ 100 から取得するのみでもよい。この情報は、画像データ取得部 240 を介してサーバ 400 に送信する。この際、送信対象の、頭部の位置や姿勢の情報の元となった撮影画像やモーションセンサの計測値が得られた時刻を対応づけて送信する。

#### 【0106】

第 1 補正部 262 は、位置姿勢追跡部 260 が直近に取得した、頭部の位置や姿勢と、サーバ 400 において部分画像が生成された時点でのそれらの予測値との差分に基づき、サーバ 400 から送信された部分画像にリプロジェクションの処理を施す。なおリプロジェクションの根拠とする差分は、ユーザ頭部の位置およびユーザ頭部の姿勢、の少なくともいずれかでよいが、それらを「位置姿勢」と総称している。

30

#### 【0107】

第 1 補正部 262 は、所定の時間間隔で取得される位置姿勢情報を補間することにより、補正時点での最新の位置姿勢情報を厳密に求めてもよい。そして第 1 補正部 262 は、補正時点での位置姿勢と、その予測値との差分を導出することにより補正を行う。より具体的には第 1 補正部 262 は、補正前の画像における画素が、補正によってどの位置に変位するかを示す変位ベクトルを画像平面に表した変位ベクトルマップを作成する。

#### 【0108】

そして部分画像を構成する画素ごとに、変位ベクトルマップを参照して変位先の画素位置を取得することにより、補正後の部分画像を生成する。このとき、補正前の部分画像から生成できる補正後の画像は、その面積が変化することがあり得る。第 1 補正部 262 は、補正後の部分画像のデータを生成するのに必要な、補正前の部分画像のデータが、前段のローカルメモリに格納された時点で、変位ベクトルマップを参照した補正処理を開始する。これにより、補正後の画像についても部分画像単位での処理が可能になる。

40

#### 【0109】

サーバ 400 から送信された画像が、接眼レンズのための歪みを有しない場合、第 1 補正部 262 はさらに、当該歪みを与える補正を同時に実施してもよい。この場合、変位ベクトルマップが画素ごとに表す変位ベクトルは、リプロジェクションのための変位ベクト

50

ルと、歪み補正のための変位ベクトルを合成したベクトルとなる。このうち歪み補正のための変位ベクトルは、接眼レンズ固有のデータとなりユーザの動き等によらないため、事前に作成しておくことができる。

#### 【 0 1 1 0 】

第1補正部262は、そのようにして準備しておいた、歪み補正のための変位ベクトルに、リプロジェクションに必要な変位ベクトルを合成することにより、変位ベクトルマップを更新したうえで補正を行う。これにより、部分画像の各画素について一度の変位で、リプロジェクションと接眼レンズのための歪み補正を同時に行うことができる。なお変位ベクトルマップについても、部分画像に対応する領域ごとに更新し、直前の頭部の位置や姿勢を反映させることにより、フレーム全体において、頭部の動きからの遅延の少ない画像を表示できる。

10

#### 【 0 1 1 1 】

合成部264はリプロジェクションなどの補正が施された部分画像に、UIプレーン画像を部分画像単位で合成する。ただし合成部264が部分画像に合成する対象はUIプレーン画像に限らず、ヘッドマウントディスプレイ100のカメラが撮影した画像など任意の画像でよい。いずれにしろヘッドマウントディスプレイ100に表示させる場合、合成する画像についてもあらかじめ、接眼レンズのための歪みを与えておく。

#### 【 0 1 1 2 】

なお合成部264による合成処理は、第1補正部262によるリプロジェクションや歪み補正の前に行ってもよい。この場合、合成する画像には歪みを与えておかず、合成後の画像に対し一括して歪みなどの補正を施せばよい。また合成すべき画像がなければ合成部264の処理は省略できる。第2補正部266は、表示画像になすべき補正のうち、残りの補正処理を実施する。例えば色収差を補正する場合、第1補正部262において、表示パネルの原色によらず接眼レンズに対応する共通の歪みを与えておく。

20

#### 【 0 1 1 3 】

例えば表示パネルを見る人間の目の特性を考慮し、まず緑色に対する補正を行う。そして第2補正部266では、赤の変位ベクトルと緑の変位ベクトルの差分だけ補正することにより、赤成分の部分画像を生成する。また青の変位ベクトルと緑の変位ベクトルの差分だけ補正することにより、青成分の部分画像を生成する。そのため第2補正部266には、赤および青の画像を生成するための差分を表す変位ベクトルを画像平面に表した変位ベクトルマップを準備しておく。

30

#### 【 0 1 1 4 】

これにより赤、緑、青の原色ごとに異なる補正がなされた表示用の部分画像を生成できる。なお第1補正部262、合成部264、第2補正部266は、それぞれの処理を部分画像単位で行うことでパイプライン処理を実施してよい。この場合、図3で示した部分画像記憶部と制御部を、各機能ブロックに設けてよい。また第1補正部262、合成部264、第2補正部266で行われる処理の内容や順序は限定されない。例えば第1補正部262が原色ごとの変位ベクトルマップを参照し、他の補正と同時に色収差を補正してもよい。

#### 【 0 1 1 5 】

表示制御部246は、基本的には図5で示したのと同様の機能を有するが、部分画像が描画されてからの経過時間に加え、位置姿勢の予測値と実際の位置姿勢との差分によっても、表示パネルへの出力対象を変化させる。すなわちデータ取得状況特定部248aは、上記生成時刻からの経過時間に加え、位置姿勢の予測値と実際の位置姿勢との差分に基づき、部分画像のデータの本来の表示順や表示タイミング、部分画像のデータの欠落量などのデータ取得状況を特定する。

40

#### 【 0 1 1 6 】

出力対象決定部250bは、それらの結果に応じて、表示パネルへの出力対象を変化させたり、出力順や出力タイミングを適切に調整したりする。この際、出力対象決定部250bは、図8で示した各種分類に、リプロジェクションを行って表示が破綻しないか、と

50

いったユーザ頭部の位置姿勢に起因する基準を加える。そして破綻しないと判定された場合に、画像処理部 244 がリプロジェクションを実施し、それを出力部 252 が表示パネルに出力する。すなわちこのケースでは、表示制御部 246 によって出力対象が決定したあと、画像処理部 244 におけるリプロジェクションを含む各種処理を実施する。あるいは両者を並列に実行する。

【0117】

図 10 は、第 1 補正部 262 が実施するリプロジェクションと接眼レンズのための歪み補正を説明するための図である。(a) に模式的に示すように、サーバ 400 は、ユーザ 120 の頭部の位置姿勢を予測し、それに対応する位置および向きでビュースクリーン 122 を設定する。そしてサーバ 400 は、表示対象の空間のうち視錐台 124 の内部に存在する物をビュースクリーン 122 に射影する。

10

【0118】

そしてサーバ 400 は、部分画像ごとに適宜圧縮符号化するなどして画像処理装置 200 に送信する。画像処理装置 200 ではその画像を適宜復号伸張するなどして表示パネルに順次出力するが、このときサーバ 400 での位置姿勢の予測値と実際の位置姿勢の差が大きいと、頭部の動きと表示が連動せずユーザに違和感を与えたり映像酔いを生じさせたりし得る。そこで第 1 補正部 262 は、当該差分だけ画像上の像をずらすことにより、直近の頭部の位置姿勢が表示に反映されるようにする。

【0119】

図示する例では、ユーザ 120 の頭部(顔面)が、画像描画時よりわずかに右下を向くように動いたことを想定している。このとき第 1 補正部 262 は、最新の位置姿勢に対応するように新たなビュースクリーン 126 を設定する。ビュースクリーン 126 は、元のビュースクリーン 122 を右下にずらしたものである。(b) に示すように、ビュースクリーン 122 を右下にずらしビュースクリーン 126 とする場合、像としては逆方向、すなわち左上に移動する。

20

【0120】

したがって第 1 補正部 262 は、ビュースクリーンの変位方向と逆方向に、ビュースクリーンの変位量だけ像を変位させる補正を行う。なおビュースクリーンは 2 次元での平行移動に限らず、頭部の動きによっては 3 次元空間での姿勢を変化させてよい。この場合、像の変位量は画像平面での位置によって変化し得るが、コンピュータグラフィクスで用いられる一般的な変換式により、その変位ベクトルを計算できる。

30

【0121】

上述のとおり第 1 補正部 262 はさらに、接眼レンズのための歪み補正を同時に行ってもよい。すなわち(b)の下段に示すように、接眼レンズを介して見たときに本来の像が歪みなく視認されるように、元の像に歪みを与えておく。この処理に用いる計算式には、レンズ歪みの補正に係る一般的なものをを用いることができる。

【0122】

ただし本実施の形態では上述のとおり、必要な補正量および補正方向を画素ごとに計算しておき、変位ベクトルマップとして準備しておく。第 1 補正部 262 は、この歪み補正のための変位ベクトルに、リアルタイムで得られるリプロジェクションのための変位ベクトルを合成することで変位ベクトルマップを生成し、それを参照することによって、2 つの補正を一括して実現する。

40

【0123】

図 11 は、第 1 補正部 262 が行う補正処理の手順の例を説明するための図である。(a) は補正前の画像、(b) は補正後の画像の平面を示している。補正前の画像平面における S00、S01、S02・・・は変位ベクトルマップにおいて変位ベクトルを設定する位置を表す。例えば画像平面の水平方向、垂直方向に離散的に(例えば、8 画素あるいは 16 画素ごとなど等間隔に)変位ベクトルを設定する。

【0124】

補正後の画像平面における D00、D01、D02、・・・はそれぞれ、S00、S0

50

1、S 0 2、・・・の変位先の位置を表す。図では一例として、S 0 0 から D 0 0 への変位ベクトル ( x , y ) を白抜き矢印で示している。第 1 補正部 2 6 2 は、変位ベクトルを設定する画素を頂点とする最小の三角形の単位で、補正前の画像を補正後の画像にマッピングする。例えば補正前の画像の S 0 0、S 0 1、S 1 0 を頂点とする三角形を、補正後の画像の D 0 0、D 0 1、D 1 0 を頂点とする三角形にマッピングする。

【 0 1 2 5 】

ここで三角形の内部の画素は、D 0 0、D 0 1、D 1 0 との距離に応じて線形に、あるいはバイリニア、トライリニアなどにより補間した位置に変位させる。そして第 1 補正部 2 6 2 は、接続されたローカルメモリに格納された、補正前の部分画像の対応する画素の値を読み出すことにより、補正後の画像の画素値を決定する。この際、補正前の画像における読み出し先の位置から所定範囲内にある複数の画素の値を、バイリニア、トライリニアなどにより補間することで、補正後の画像の画素値を導出する。

10

【 0 1 2 6 】

これにより第 1 補正部 2 6 2 は、補正前の画像の三角形の変位先である三角形の単位で、補正後の画像を画素列順に描画していくことができる。なお上述のとおり、第 1 補正部 2 6 2 はリアルタイムでの頭部の位置や姿勢を反映させた補正を実現するため、部分画像に対応する領域単位で変位ベクトルマップを更新してもよい。第 2 補正部 2 6 6 も同様に、第 1 補正部 2 6 2 と異なる変位ベクトルマップを参照し、最小の三角形ごとに画素をマッピングしていけばよい。例えば色収差を補正する場合は、原色ごとに異なる変位ベクトルマップを用いることにより、各原色成分の画像を生成できる。

20

【 0 1 2 7 】

図 1 2 は、画像処理装置 2 0 0 がリプロジェクションを行う際に、表示制御部 2 4 6 の出力対象決定部 2 5 0 b が出力対象を調整する処理手順を示すフローチャートである。このフローチャートは、図 8 で示したフローチャートにおいて S 1 2 の判定処理の後に実施する。より具体的には出力対象決定部 2 5 0 b は、S 1 2 の判定処理において第 1 分類または第 2 分類に当てはまるとしたフレームであっても、必要に応じて第 3 分類に変更するために追加で判定を行う。したがって図 8 の S 1 2 において、部分画像の取得状況から、対象フレームが第 3 分類に当てはまると判定した場合は、出力対象決定部 2 5 0 b はそのまま処理を終了する ( S 9 0 の N )。

【 0 1 2 8 】

30

一方、第 1 分類または第 2 分類に当てはまると判定した場合 ( S 9 0 の Y )、出力対象決定部 2 5 0 b はまず、サーバ 4 0 0 が画像フレームを生成する際に予測した、ユーザ頭部の位置姿勢と、最新の位置姿勢との差分が許容範囲にあるか否かを判定する ( S 9 2 )。上述のとおり、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の近傍にあるレンダリング装置から画像データを送信する場合と比較し、クラウドサーバなどからデータを送信する場合は転送に時間を要することが多い。そのため位置姿勢の予測値と実際の値に生じるずれが広がる可能性が高くなる。

【 0 1 2 9 】

そこで位置姿勢の予測値と実際との差分が、リプロジェクションではカバーできないほど大きいときは、当該フレームのデータを表示パネルに出力しないようにする。すなわち差分が許容範囲を超えている場合、出力対象決定部 2 5 0 b は、第 1 分類または第 2 分類とされた対象フレームの分類を第 3 分類に変更する ( S 9 2 の N、S 9 8 )。この場合、表示はブラックアウトとなる。あるいは元が第 1 分類の場合に第 1 分類のままとし、図 8 の S 1 4 において、欠落部分の表示に過去のフレームを用いないようにしてもよい。

40

【 0 1 3 0 】

位置姿勢の差分が許容範囲か否かの判定基準は、フレームの全領域を最新の部分画像でまかなえるか ( 第 1 分類 )、一部でも過去のフレームの部分画像を用いるか ( 第 1 分類または第 2 分類 )、によって異ならせてよい。具体的には、位置姿勢の差分が小さいほど、過去のフレームの部分画像を用いることを許容してよい。許容範囲か否かは、位置姿勢の差分に設定したしきい値との大小関係により判定してもよいし、許容範囲とするスコア値

50



として、位置姿勢の差分が大きいほど低くなるような関数を与え、図 8 の判定に用いたスコア値などと合算して総合的に判定してもよい。

【 0 1 3 1 】

位置姿勢の差分が許容範囲であると判定したら ( S 9 2 の Y )、出力対象決定部 2 5 0 b は次に、対象フレームにおけるデータ欠落の度合いを、ユーザの視点の観点から評価した結果が許容範囲にあるか否かを判定する ( S 9 4 )。具体的には、ユーザの注視点に近いほど大きい重みづけでデータ欠落の度合いを数値化し、当該数値がしきい値を超えた場合に、データ欠落の度合いが許容範囲にないと判定する。欠落の度合いが許容範囲にない場合 ( S 9 4 の N )、出力対象決定部 2 5 0 b は、第 1 分類とされた対象フレームを第 2 分類または第 3 分類に変更する。

10

【 0 1 3 2 】

あるいは第 2 分類とされた対象フレームを第 3 分類に変更する ( S 9 8 )。これにより、ユーザが視認しやすい部分でのデータ欠落が多いほど、当該フレームを出力させずに過去のフレームを再利用したりブラックアウトとしたりするように調整する。なお S 9 4 の判定処理は、図 8 の S 1 2 の判定処理と同時に進めてもよい。データ欠落の度合いが許容範囲であると判定したら ( S 9 4 の Y )、出力対象決定部 2 5 0 b は次に、リプロジェクションに必要なデータが十分にあるかを判定する ( S 9 6 )。

【 0 1 3 3 】

すなわちリプロジェクションにより視野をずらした場合に、当該視野に含まれる部分画像のデータが十分に得られているか否かを判定する。十分なデータが得られていない場合 ( S 9 6 の N )、出力対象決定部 2 5 0 b は、第 1 分類とされた対象フレームを第 2 分類または第 3 分類に変更する。あるいは第 2 分類とされた対象フレームを第 3 分類に変更する ( S 9 8 )。十分なデータが得られている場合は、出力対象決定部 2 5 0 b は元の分類のまま処理を終了する ( S 9 6 の Y )。

20

【 0 1 3 4 】

なお S 9 2、S 9 4、S 9 6 はそれぞれ独立に判定するのに限らず、各判定基準に基づきスコアを求め、それらを合算することにより、分類や表示内容の変更が必要か否かを総合的かつ同時に判定してもよい。このように追加で判定をした結果として、図 8 の S 1 4、S 1 6、S 1 8 の処理のいずれかを実施する。ただし S 1 4、S 1 6 の処理に際して画像処理部 2 4 4 は、上述のとおりリプロジェクションを含む補正処理を実施する。すなわち第 1 分類の場合、画像処理部 2 4 4 は最新の画像フレーム、または欠落部分に過去のフレームを用いた画像フレームに対しリプロジェクションを実施する。

30

【 0 1 3 5 】

第 2 分類の場合は、出力対象とされた過去のフレームに対しリプロジェクションを実施する。これらの処理において画像処理部 2 4 4 は、処理対象の部分画像のリプロジェクションに用いる範囲の画像データが前段の部分画像記憶部に全て到着してから補正処理を開始する。過去フレームを用いる場合、画像処理部 2 4 4 は、表示制御部 2 4 6 の図示しないメモリから該当データを読み出す。リプロジェクションに用いる画像の範囲は、位置姿勢の予測値と実際の位置姿勢との差分によって決定する。

【 0 1 3 6 】

図 1 3 は、図 1 2 の S 9 4 において、ユーザの視点に基づきデータ欠落の度合いを数値化する手法を説明するための図である。この例ではユーザの注視点 2 9 2 が、表示画面 2 9 0 の中央付近に存在するとしている。ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を装着しているユーザは通常、見たい方向に顔を向けるため、表示画面 2 9 0 の中央を注視点 2 9 2 と見なすこともできる。

40

【 0 1 3 7 】

一般的な人の視覚特性として、瞳孔から注視点へ向かう視線を中心軸として 5 ° 以内に対応する領域 2 9 4 は弁別視野と呼ばれ、視力などの視機能が優れている。また水平方向に約 3 0 °、垂直方向に約 2 0 ° 以内に対応する領域 2 9 6 は有効視野と呼ばれ、眼球運動だけで瞬時に情報を受容できる。さらに水平方向に 6 0 ~ 9 0 °、垂直方向に 4 5 ~ 7

50

0°以内に対応する領域298は安定注視野、水平方向に100～200°、垂直方向に85～130°以内に対応する領域299は補助視野、というように、注視点292から離れるほど情報の識別能力が低くなる。

#### 【0138】

そこで図の上と左に示すように、表示画面290の平面において注視点292に近いほど大きくなる重みづけ関数320a、320bを設定する。なおこの図では、表示画面290の平面における水平方向、垂直方向の1次元での位置に対する重みづけ関数320a、320bを示しているが、実際には当該平面上の2次元の位置座標に対する関数、あるいはテーブルとする。出力対象決定部250bは例えば部分画像の欠落面積に、当該欠落が生じている位置座標に基づく重みを乗算し、それを対象フレームの全領域で合計することにより、欠落の度合いを数値として導出する。

10

#### 【0139】

これにより、同じ欠落面積でもより視認されやすい領域が欠落している場合は欠落の度合いを高く見積もることができ、見た目の印象を加味して許容範囲か否かを判定できる。なお図示する重みづけ関数320a、320bの形状はあくまで例示であり、上述した各範囲の視覚特性などにに基づき形状を最適化したり、不連続な関数としたりしてよい。またヘッドマウントディスプレイ100に注視点検出器を設ける場合、注視点292は表示画面290の中央に限らずより厳密に求められる。この場合、出力対象決定部250bは注視点292の移動に応じて、重みづけ関数320a、320bが最大となる位置を移動させればよい。

20

#### 【0140】

図14は、図12のS96において評価する、リプロジェクションに必要なデータを説明するための図である。まず(a)は、サーバ400で予測した位置姿勢に対応するようにビュースクリーン340aを設定した様子を示している。サーバ400は、当該ビュースクリーン340aによって定まる視錐台342aに含まれる像344をビュースクリーン340aに描画する。ここで矢印のように、表示時の位置姿勢が、予測された位置姿勢よりやや左側を向いていたとする。

#### 【0141】

この場合、画像処理装置200の画像処理部244は、(b)に示すように、ビュースクリーン340bをやや左に向け、それに対応する像となるように画像を補正する。ところが新たに設定した視錐台342bに含まれる像のうち、サーバ400から送信されていない領域346が大きいほど、リプロジェクションが困難になる。したがってリプロジェクション後の表示領域のうち、データを取得していない領域346が所定割合以上、ある場合などに、データが十分でないと判定する。

30

#### 【0142】

一方、サーバ400から送信された画像には、新たに設定した視錐台342bには含まれない領域348も発生する。つまり領域348のデータは、リプロジェクション後には不必要な領域となるため、欠落していても表示に支障がない。そこで出力対象決定部250bは、図8のS12において欠落面積などを評価する際、当該領域348を評価対象から除外してもよい。なおリプロジェクションに必要な画像データを十分に取得していても、サーバ400が予測した位置姿勢と、実際の位置姿勢との差分があまりに大きいと、リプロジェクション後の画像が不自然になることが考えられる。

40

#### 【0143】

すなわちリプロジェクションは、サーバ400によって描画された画像に対する2次元の補正のため、表示対象の3次元オブジェクトに対する視線の変化を厳密に表現することはできない。そのため出力対象決定部250bは図12に示すように、S96の判定とは別にS92の判定を実施することで、位置姿勢の差分が大きい場合には表示パネルへの出力をキャンセルする。いずれにしろ図14に示す、リプロジェクションに必要な領域のうちデータを取得していない領域346は、ユーザ頭部の動きによらずなるべく少なくすることが望ましい。

50

## 【 0 1 4 4 】

そこでサーバ 4 0 0 は、領域 3 4 6 の画像を投機的に生成し画像処理装置 2 0 0 に送信しておくことで、リプロジェクションが正常に行われる確率を上げてよい。図 1 5 は、画像処理装置 2 0 0 においてリプロジェクションを行う場合に、サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 が実施する処理の手順を示すフローチャートである。このフローチャートは基本的に、動画像のフレーム単位で行われる。まず画像処理装置 2 0 0 の画像データ取得部 2 4 0 は、ユーザ頭部の最新の位置姿勢を位置姿勢追跡部 2 6 0 から取得し、サーバ 4 0 0 に送信する ( S 1 0 0 )。

## 【 0 1 4 5 】

また画像データ取得部 2 4 0 は、過去のフレームに対し得られた、サーバ 4 0 0 における生成時刻から画像処理装置 2 0 0 で処理されるまでの遅延時間の履歴と、ユーザ頭部の位置姿勢の予測値と実際との差分の履歴を表示制御部 2 4 6 から取得し、サーバ 4 0 0 に送信する ( S 1 0 2 )。なお S 1 0 0、S 1 0 2 の送信処理は、フレームと同期しない任意のタイミングで行ってもよい。また S 1 0 2 においては、過去の所定数のフレームについての履歴を送信することにより、送信の失敗に備えることができる。

## 【 0 1 4 6 】

サーバ 4 0 0 の位置姿勢取得部 2 8 4 はそれらの情報を受信し、位置姿勢予測部 2 8 6 がユーザ頭部の位置姿勢を予測する ( S 1 0 4 )。すなわち画像処理装置 2 0 0 で処理されるまでの遅延時間後の位置姿勢を、画像処理装置 2 0 0 から送信された位置姿勢を用いて予測する。次に描画部 2 8 8 は、予測された位置姿勢に対応する画像を描画する ( S 1 0 6 )。この際、描画部 2 8 8 は、画像処理装置 2 0 0 から送信された、上記遅延時間の履歴および位置姿勢の差分の履歴に基づき、直近に予測される遅延時間に位置姿勢がどの程度ずれる可能性があるかを特定する。つまり図 1 4 の ( a ) に示す矢印のように、位置姿勢の予測値に対し最も確からしいずれ量およびずれの方向を表すベクトルを予測する。

## 【 0 1 4 7 】

そして描画部 2 8 8 は、当該ベクトル分だけピュースクリーンを変位させた方向に描画対象を拡張する。すなわち図 1 4 の ( b ) における領域 3 4 6 のような、位置姿勢の予測値に対応するフレームの外側の領域を、予測されたずれを表すベクトルに基づき決定し、その画像を追加で描画する。そしてパケット化部 4 2 4 は必要に応じて、描画された画像を部分画像単位でパケット化し、通信部 4 2 6 から画像処理装置 2 0 0 に順次送信する。この際、通信部 4 2 6 は、部分画像の生成時刻、描画に用いた位置姿勢の予測値を部分画像に対応づけて送信する ( S 1 0 8 )。

## 【 0 1 4 8 】

通信部 4 2 6 はさらに、送信済みの所定数の部分画像の、生成時刻の履歴と位置姿勢の予測値の履歴も送信することにより、画像処理装置 2 0 0 への送信失敗に備える。画像処理装置 2 0 0 の画像データ取得部 2 4 0 がそれらのデータを受信すると、表示制御部 2 4 6 は、部分画像が生成されてからの遅延時間および、位置姿勢の予測値と実際との差分を取得する ( S 1 1 0 )。そして表示制御部 2 4 6 は、それらのデータに基づきフレームを分類するなどして出力対象を制御する ( S 1 1 2 )。

## 【 0 1 4 9 】

第 3 分類によりブラックアウトさせる場合以外は、画像処理部 2 4 4 は、表示制御部 2 4 6 が決定した現フレーム、あるいは前のフレームに対し、その時点での位置姿勢に基づくリプロジェクションを部分画像の単位で施し、出力部 2 5 2 が表示パネルに出力する ( S 1 1 4 )。このとき画像処理部 2 4 4 は、サーバ 4 0 0 が予測のずれを踏まえ追加で描画した画像を必要に応じて利用する。

## 【 0 1 5 0 】

上述のとおり画像処理部 2 4 4 は、リプロジェクションとともにレンズ歪みを除去する補正や色収差補正を適宜実施してよい。なおリプロジェクションに着目した場合、各処理を部分画像単位で行わずフレーム単位で実行しても有効に機能する。その際も、位置姿勢の予測値からのずれを踏まえサーバ 4 0 0 が追加で生成した画像データについては、サー

10

20

30

40

50

バ 4 0 0 から画像処理装置 2 0 0 へ部分画像単位で送信してよい。

【 0 1 5 1 】

以上述べた、画像処理部におけるリプロジェクション処理によれば、サーバは、表示時のユーザ頭部の位置姿勢を予測し、それに対応する視野で画像を生成する。そして画像処理装置は、サーバから送信された画像を、表示の直前で、その時点での頭部の位置や姿勢に対応するように補正する。これにより、サーバからストリーミング配信された画像をヘッドマウントディスプレイに表示させる態様においてネックとなりやすい、頭部の動きに対する表示の追従性を良好にすることができる。

【 0 1 5 2 】

またサーバでの描画からヘッドマウントディスプレイでの表示までの一連の処理を部分画像単位のパイプライン処理とすることにより、描画から表示までの遅延時間を短縮できるため、リプロジェクションのための補正は僅かでよくなる。結果として、大幅な補正が必要なケースと比較し、簡易な計算で精度のよいリプロジェクションを行える。

【 0 1 5 3 】

さらにリプロジェクションにおいては、補正量や補正方向の分布を画像平面に表した変位ベクトルマップを用いることにより、画素ごとに独立した補正が可能となる。これにより部分画像単位であっても高精度な補正を実現できる。さらに接眼レンズのための歪み補正の成分も変位ベクトルに含めることにより一括した補正が可能となり、リプロジェクションのために必要な時間を最小限に抑えることができる。

【 0 1 5 4 】

さらに画像処理装置は、リプロジェクションの前段階として、サーバが予測した位置姿勢と実際の位置姿勢との差分、ユーザの視点の観点から評価したデータ欠落の度合い、リプロジェクションに用いる画像データの取得率、などに基づき出力対象を制御する。例えば最新のデータによるリプロジェクションの結果が良好でないと予測される場合は表示させないようにしたり、過去のフレームのデータをリプロジェクションの対象としたりする。またサーバにおいて、予測した位置姿勢のずれをさらに予測し、対応する領域の画像を投機的に生成しておく。これらの処理により、リプロジェクションの結果をできる限り良好にでき、高品質の画像を応答性よく表示できる。

【 0 1 5 5 】

4 . 異なる表示形態のためのデータ形成処理

図 1 で示したように、本実施の形態の画像表示システム 1 は、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 と平板型ディスプレイ 3 0 2 に、同じ内容の画像を同時に表示させる機能を有する。ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を用いた仮想現実などのゲームの場合、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を装着しているユーザ以外の者には表示内容がわからない。そのため複数のユーザが共にゲーム進行を視聴し、一体となって臨場感を共有することができない。

【 0 1 5 6 】

そこで上述のとおり、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 に表示されている内容を平板型ディスプレイ 3 0 2 にも同時に表示させ、複数のユーザで共有できるようにすることが考えられる。また、複数のユーザがそれぞれヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 を用いて共通のコンテンツを視聴する場合、各ユーザの頭部の位置姿勢に基づき、異なる視点からの画像を生成、表示させる必要がある。

【 0 1 5 7 】

ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 と平板型ディスプレイ 3 0 2 では、表示させる画像の形式が大きく異なるが、サーバ 4 0 0 において形式が異なる複数の画像のデータを生成し送信するのは、伝送帯域や処理負荷の面で非効率な場合がある。そこでサーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 の連携により、データの形式変換の分担やタイミングを適切に選択することで、効率的に複数形態の画像表示を行えるようにする。

【 0 1 5 8 】

図 1 6 は、形態の異なる複数の表示装置への表示に対応できるサーバ 4 0 0 と画像処理

10

20

30

40

50

装置 200 の機能ブロックの構成を示している。サーバ 400 は、画像生成部 420、圧縮符号化部 422、パケット化部 424、および通信部 426 を含む。画像処理装置 200 は、画像データ取得部 240、復号伸張部 242、画像処理部 244、および表示制御部 246 を含む。サーバ 400 の圧縮符号化部 422、パケット化部 424、通信部 426、および画像処理装置 200 の画像データ取得部 240、復号伸張部 242 は、図 5 で説明したのと同様の機能を有する。

#### 【0159】

ただしそれらの機能を限定する趣旨ではなく、例えばサーバ 400 は、圧縮符号化されていない部分画像のデータを送信してもよい。この場合、サーバ 400 の圧縮符号化部 422 と画像処理装置 200 の復号伸張部 242 の機能を省略できる。また画像処理装置 200 の画像処理部 244 は、図 9 で示した各種機能の少なくともいずれかをさらに有しているてもよい。

10

#### 【0160】

サーバ 400 の画像生成部 420 は、描画部 430、形成内容切り替え部 432 およびデータ形成部 434 を備える。なお描画部 430 およびデータ形成部 434 は、図 3 の画像描画部 404 (GPU) と、描画制御部 402 (CPU) およびソフトウェアの組み合わせによって実現されてもよい。形成内容切り替え部 432 は図 3 の描画制御部 402 (CPU) およびソフトウェアの組み合わせによって実現されてもよい。描画部 430 は、動画像のフレームを所定または可変のレートで生成する。ここで描画する画像は、画像処理装置 200 に接続される表示装置の形態に依存しない一般的な画像であってもよい。あるいは描画部 430 は、撮影された動画像のフレームを、図示しないカメラから順次取得してもよい。

20

#### 【0161】

形成内容切り替え部 432 は、画像処理装置 200 に接続される表示装置の表示形態に対応する形式とするのに必要な形成処理のうち、サーバ 400 で実施すべき処理の内容を所定規則で切り替える。最も単純には、形成内容切り替え部 432 は、画像処理装置 200 にヘッドマウントディスプレイ 100 が接続されているか否かによって、左目用、右目用の画像を準備したうえ接眼レンズに対応する歪みを与えるか否かを決定する。

#### 【0162】

ヘッドマウントディスプレイ 100 が接続されている画像処理装置 200 には、サーバ 400 側でそれらの加工を施したうえで画像を送信すれば、画像処理装置 200 での補正処理の少なくとも一部を省略できる。処理リソースが潤沢でない画像処理装置 200 を用いる場合は特に、サーバ 400 から送信されたデータをほぼそのまま表示できることは、低遅延での表示に有利に働く。

30

#### 【0163】

一方で、画像処理装置 200 にさらに平板型ディスプレイ 302 が接続されている場合、接眼レンズのための歪みが与えられた左目用、右目用の画像をサーバ 400 から送信すると、一方の画像を切り出したり歪みを取り除いたりする処理が必要となり、却って処理の負荷が増えることもある。サーバ 400 から複数形式の画像を送信すると、必要な伝送帯域が増大する。

40

#### 【0164】

そこで形成内容切り替え部 432 は、状況に応じてサーバ 400 側でなすべき処理を適切に選択することにより、伝送帯域を増大させることなく最も効率のよい形式の画像を画像処理装置 200 に送信できるようにする。また、用途に応じて画質や表示遅延が最良となる形式の画像を送信できるようにする。具体的には形成内容切り替え部 432 は、画像処理装置 200 に接続される表示装置の形態、画像処理装置 200 においてさらなる形成処理を行う補正部の処理性能、動画像の特徴、画像処理装置 200 との通信状況、の少なくともいずれかに基づき処理内容を決定する。

#### 【0165】

ここで表示装置の形態とは例えば、解像度、対応可能なフレームレート、対応色空間、

50

レンズを介して見る場合の光学パラメータ、表示装置の個数、などである。通信状況とは例えば、その時点で実現されている通信帯域幅や通信遅延などである。それらの情報は、画像処理装置 200 の画像データ取得部 240 から取得してもよい。

【0166】

形成内容切り替え部 432 はそれらの情報に基づき、ヘッドマウントディスプレイ 100 の表示形態に合わせた左目用、右目用の画像を生成するか否か、接眼レンズのための歪み補正を実施するか否か、などを決定する。ただし個々のユーザの画像処理装置 200 で実現したい表示形態によって、必要な処理はこれに限らず、解像度の削減、画像の変形など様々に考えられる。したがって形成内容切り替え部 432 が決定する処理内容の候補も、それに応じて適宜設定しておく。

10

【0167】

データ形成部 434 は、形成内容切り替え部 432 の決定に従い、動画像の各フレームを、画像処理装置 200 で実現される表示形態に対応する形式とするのに必要な形成処理の一部を実施する。通信部 426 は、そのようにして適切に形成された画像のデータを、画像処理装置 200 に送信する。複数の画像処理装置 200 を送信先とする場合、データ形成部 434 は、それぞれの画像処理装置 200 に適した形成処理を実施する。

【0168】

1つの画像処理装置 200 に対しては、接続された表示装置が複数の表示形態を有していても、適切に選択された1つの形式の画像データを送信することにより、必要な通信帯域の増大を防止する。通信部 426 は、画像のデータとともに、サーバ 400 側でどのような形成処理を実施したかを示す情報を付加して送信する。異なる表示形態を実現する複数の画像処理装置 200 には、それぞれに適合した形式の画像のデータと、形成処理の内容を示す情報とを対応づけて送信する。

20

【0169】

画像処理装置 200 の画像処理部 244 は、補正部として、サーバ 400 から送信された画像を、実現する表示形態に対応する形式とする第1形成部 270a（第1の補正部）および第2形成部 270b（第2の補正部）を含む。図示する例では、ヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 が接続された画像処理装置 200 を想定しているため、それらに対応するように第1、第2の2つの形成部を設けているが、当然、実現すべき表示形態の数だけ形成部を設けてよい。

30

【0170】

すなわち画像処理部 244 は、サーバ 400 から送信された1つのフレームから、形式が異なる複数のフレームを生成する機能を有し、その数は実現すべき表示形態の数に依存する。第1形成部 270a および第2形成部 270b は、サーバ 400 から画像データとともに送信された、サーバ 400 側でなされた形成処理の内容に基づき、各表示形態に対応する形式とするために必要な処理を決定する。

【0171】

なおサーバ 400 側でなされた形成処理の内容によっては、第1形成部 270a または第2形成部 270b はその機能を省略できる。例えば、ヘッドマウントディスプレイ 100 にそのまま表示できる画像のデータがサーバ 400 から送信された場合、ヘッドマウントディスプレイ 100 に対応する第1形成部 270a はその処理を省略できる。

40

【0172】

また変形例として、第1形成部 270a または第2形成部 270b のどちらか一方は、他方が形成した画像に対し必要な形成処理を実施してもよい。例えば第1形成部 270a が形成してなるヘッドマウントディスプレイ 100 用の画像に対し、第2形成部 270b が形成処理を施すことで、平板型ディスプレイ 302 用の画像を生成してもよい。

【0173】

また図9の画像処理部 244 において示した各種画像処理と、表示形態に合わせた形成処理を適宜組み合わせてもよい。例えば第1形成部 270a、第2形成部 270b の直前に合成部 264 を組み入れる。そしてサーバ 400 から送信されたフレームに、ヘッドマ

50

ウントディスプレイ 100 が備えるカメラによる撮影画像や UI プレーン画像を合成したうえで、第 1 形成部 270 a はヘッドマウントディスプレイ 100 の表示形式の画像とし、第 2 形成部 270 b は平板型ディスプレイ 302 の表示形式の画像とする。

【0174】

合成部 264 は、第 1 形成部 270 a、第 2 形成部 270 b の直後に組み入れてもよい。この場合、合成対象の画像は、第 1 形成部 270 a および第 2 形成部 270 b によって形成された画像にそれぞれ対応する形式としておく必要がある。また第 1 形成部 270 a に、図 9 で示した第 1 補正部 262 の機能を含めることにより、リプロジェクションを行ってもよい。

【0175】

いずれにしろ第 1 形成部 270 a、第 2 形成部 270 b は、上述のように変位ベクトルマップを生成し、それに基づき部分画像ごとに補正を行う。第 1 形成部 270 a がリプロジェクションや歪み補正を行う場合、それらの変位ベクトルを合成してなる変位ベクトルマップを生成することにより、第 1 形成部 270 a は複数の補正を一括して行ってもよい。

【0176】

表示制御部 246 は、第 1 制御部 272 a、第 2 制御部 272 b を含み、それぞれ第 1 形成部 270 a、第 2 形成部 270 b が形成してなる画像をヘッドマウントディスプレイ 100、平板型ディスプレイ 302 の表示パネルに出力する。上述したように、第 1 形成部 270 a、第 2 形成部 270 b の処理を含め、サーバ 400 からの送信および画像処理装置 200 内部での処理は部分画像単位で順次実施する。そのため第 1 制御部 272 a、第 2 制御部 272 b はそれぞれ、形成処理後のデータを格納する部分画像記憶部を備える。

【0177】

図 17 は、本実施の形態で実現できる画像の形式の変遷を例示している。図 16 で示したように、画像処理装置 200 にはヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 が接続されているとする。図では (a)、(b)、(c)、(d) の 4 つのパターンを示しているが、ヘッドマウントディスプレイ 100 および平板型ディスプレイ 302 に表示すべき画像の最終形式はパターンによらない。

【0178】

すなわちヘッドマウントディスプレイ 100 に表示すべき画像 132 は、左目用画像と右目用画像からなり、それぞれが接眼レンズのための歪みを与えられた形式 (第 1 の形式) を有する。平板型ディスプレイ 302 に表示すべき画像 134 は、両眼で共通の 1 つの像からなり、レンズ歪みなどのない一般的な画像の形式 (第 2 の形式) を有する。

【0179】

これに対し (a) は、サーバ 400 側で、左目用画像と右目用画像の対 130 a を生成しておくパターンである。この場合、画像処理装置 200 の第 1 形成部 270 a は、送信された画像に対し、ヘッドマウントディスプレイ 100 の接眼レンズのための歪みを与える。上述のとおり第 1 補正部 262 と組み合わせ、さらにリプロジェクション等の補正を実施してもよい。第 2 形成部 270 b は、左目用画像と右目用画像のどちらかの画像を切り出し、適切な画像サイズとする。

【0180】

(b) は、サーバ 400 から、平板型ディスプレイに適した画像 130 b を送信するパターンである。この場合、サーバ 400 のデータ形成部 434 は、描画部 430 が描画した画像に対し何らの形成処理を行わなくてよい。そして画像処理装置 200 の第 1 形成部 270 a は、送信された画像から左目用、右目用の画像を生成したうえで、接眼レンズのための歪みを与える。上述のとおり第 1 補正部 262 と組み合わせ、さらにリプロジェクション等の補正を実施してもよい。この場合、第 2 形成部 270 b は形成処理を省略できる。

【0181】

(c) は、サーバ 400 側で、ヘッドマウントディスプレイ 100 用の左目用、右目用の画像を生成したうえで、接眼レンズのための歪みを与えた画像 130 c を生成するパターンである。この場合、画像処理装置 200 の第 1 形成部 270 a は形成処理を省略できる

10

20

30

40

50

。ただし第 1 補正部 2 6 2 によって、リプロジェクション等の補正を実施してもよい。第 2 形成部 2 7 0 b は、左目用画像と右目用画像のどちらかの画像を切り出し、歪みを除去する補正を施したうえ適切な画像サイズとする。

【 0 1 8 2 】

( d ) はサーバ 4 0 0 からパノラマ画像 1 3 0 d を送信するパターンである。ここでパノラマ画像 1 3 0 d は一般に、正距円筒図法によって表される全天球の画像 ( 3 6 0 ° 画像 ) である。ただし画像の形式は限定されず、多円錐図法、等距離射法、その他、魚眼レンズの画像表現に用いられる様々な形式のいずれを用いてもよい。また魚眼レンズによる画像を用いる場合、サーバ 4 0 0 は、2 眼分の画像を用いて 3 6 0 ° のパノラマ画像を生成してもよい。

10

【 0 1 8 3 】

ただしパノラマ画像は、カメラによる撮影画像に限らず、仮想的な複数の始点から見た画像をサーバ 4 0 0 が描画してもよい。この場合、サーバ 4 0 0 のデータ形成部 4 3 4 は、描画部 4 3 0 が描画したパノラマ画像に対し何らの形成処理を行わなくてもよい。そして画像処理装置 2 0 0 の第 1 形成部 2 7 0 a は送信された画像のうち、ユーザ頭部の最新の位置姿勢に対応する、左目および右目の視野の領域を切り出し、左目用、右目用の画像を生成する。

【 0 1 8 4 】

さらに第 1 形成部 2 7 0 a は、送信された画像にカメラのレンズによる歪みや、正距円筒図法、多円錐図法、等距離射影法などによる歪みがある場合はそれを除去したうえで、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の接眼レンズのための歪みを与える。多円錐図法の画像においては円錐間の隙間を、接眼レンズの歪みを考慮してつなぎあわせる。また画像処理部 2 4 4 について上述した様々な補正の少なくともいづれかと組み合わせ、変位ベクトルマップを用いて一括して補正を行ってよい。

20

【 0 1 8 5 】

第 2 形成部 2 7 0 b は、送信された画像から両眼による視野の領域を切り出し、カメラのレンズによる歪みがある場合はそれを除去する。なおこの場合、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 と平板型ディスプレイ 3 0 2 へ表示させる画像は、図示するように異なる範囲のものでよいし、同一の範囲であってもよい。例えばヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 に表示させる画像は、ユーザ頭部の位置姿勢に対応する範囲のものとする一方、平板型ディスプレイ 3 0 2 へ表示させる画像は、ゲームコントローラを介したユーザ操作などによって別途指定された範囲のものでよい。

30

【 0 1 8 6 】

ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 へ出力する画像 1 3 2 については、表示の直前にリプロジェクションを行うとすると、( a ) のパターンは、画像処理装置 2 0 0 において歪み補正とリプロジェクションを同時に実施できる。一方、( c ) はサーバ 4 0 0 での歪み補正と、画像処理装置 2 0 0 でのリプロジェクションが個別になされるため、サーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 が同じ処理能力をもち、同じ変位ベクトルや画素補間処理を行う場合、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 への出力までに要する時間は ( a ) の方が短くできる可能性が高い。

40

【 0 1 8 7 】

( d ) のパターンは、表示の直前に最新のユーザの視野に対応する領域を切り出すため、あらかじめ生成されたパノラマ映像のビデオコンテンツであっても、リアルタイムで生成されたゲーム画像であっても、前述のリプロジェクションに相当する処理は必要ない。また、送信される画像の範囲に制限がないため、リプロジェクションによる表示画像の生成に必要なデータが不足するといった事態が生じない。

【 0 1 8 8 】

( a ) のパターンは、平板型ディスプレイ 3 0 2 へ出力する画像 1 3 4 も、サーバ 4 0 0 から送信された画像の一部を切り出すのみで生成できるため、( b ) のパターンでの平板型ディスプレイ 3 0 2 への出力とほぼ同等の速度での出力が可能となる。なお ( b ) や

50



(d) のパターンにおいてサーバ 400 から送信される画像には、視差や奥行き情報が含まれないため、ヘッドマウントディスプレイ 100 へ出力する画像 132 は、視差のない画像となる。

【0189】

(c) のパターンにおいて平板型ディスプレイ 302 へ出力する画像 134 は、サーバ 400 において変形させた画像を、画像処理装置 200 側で元に戻す処理が含まれるため、(a)、(b) のパターンより出力速度が遅くなる。また、一旦歪ませた画像を元に戻す処理により、(a)、(b) のパターンと比較し画質が低下する可能性が高くなる。

【0190】

(d) のパターンは表示側の視点が様々であっても、サーバ 400 は 1 種類の画像データを送信すればすむため処理を効率化できる。一方、表示に不必要な領域のデータも送信するため、(a)、(b)、(c) と同じ帯域幅でデータ送信し、1 視点の表示画像を生成する場合は、それらのパターンより画質が低下する場合がある。このように各パターンには特性があるため、形成内容切り替え部 432 は、当該特性を踏まえて設定した規則に従い、いずれかのパターンを決定する。

【0191】

図 18 は、ユーザ側（クライアント側）での表示装置の接続方式のバリエーションを例示している。まず (a) は、分配器の役割を果たすプロセッサユニット 140 にヘッドマウントディスプレイ 100 および平板型ディスプレイ 302 が並列に接続された構成を示す。なおプロセッサユニット 140 は、ヘッドマウントディスプレイ 100 および平板型ディスプレイ 302 とは一体的でない画像処理装置 200 に内蔵してよい。(b) は、ヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 が直列に接続された構成を示す。

【0192】

(c) は、ヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 が異なる場所にあり、それぞれがサーバ 400 からデータを取得する構成を示す。この場合、サーバ 400 は、送信先の表示形態に合わせて異なる形式のデータを送信してもよい。ただしこの構成では、ヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 が直接、接続されていないため、ヘッドマウントディスプレイ 100 のカメラによる撮影画像を合成して表示させる場合、平板型ディスプレイ 302 にそれを反映させることが難しい。

【0193】

いずれにしろ、図 17 で説明した 4 つの送信パターンは、図 18 で示される接続体系のいずれにも適用できる。例えば画像処理装置 200 を、ヘッドマウントディスプレイ 100 および平板型ディスプレイ 302 のそれぞれに一体的に設けた場合、第 1 形成部 270 a、第 2 形成部 270 b は、図 18 で示した (a)、(b)、(c) の接続体系と、サーバ 400 から送信されるデータの形式との組み合わせに応じて、自らを動作させるか否か、動作させる場合はその処理内容を決定する。そして第 1 制御部 272 a、第 2 制御部 272 b を、対応する表示形態に合わせて動作させれば、図 18 に示すどの構成であっても、各表示装置の形態に合わせた画像の表示が可能となる。

【0194】

図 19 は、サーバ 400 が表示形態に応じて決定した形式で画像のデータを送信する処理手順を示すフローチャートである。このフローチャートは、ユーザが画像処理装置 200 に対し、プレイしたいゲームや鑑賞したい動画などを選択することによって開始される。これに応じて画像処理装置 200 の画像データ取得部 240 が、サーバ 400 へその旨を要求することにより、サーバ 400 が当該画像処理装置 200 と通信を確立する (S30)。するとサーバ 400 の形成内容切り替え部 432 は、画像処理装置 200 とのハンドシェイクにより必要な情報を確認する (S31 の Y、S32)。具体的には、次の項目の少なくともいずれかを確認する。

【0195】

1. 図 17 で示したような送信パターンのうち画像処理装置 200 側で対応可能なパターン

10

20

30

40

50

2. 平板型ディスプレイ 302 にヘッドマウントディスプレイ 100 と同じ視点での画像を表示させるか否か
3. サーバ側で出力できる形式
4. 遅延時間、画質、左右の視差の有無に係る要求値
5. 通信速度（通信帯域または転送帯域、通信遅延または転送遅延）
6. 画像処理装置 200 の画像処理部 244 で処理できる内容（処理能力）
7. ヘッドマウントディスプレイ 100 と平板型ディスプレイ 302 の解像度・フレームレート・色空間・接眼レンズの光学パラメータ

**【0196】**

なお上記 5 の通信帯域や通信遅延については、システム立ち上げ後における実績値や、同一のサーバ 400 / 画像処理装置 200 間での実績値を参照してもよい。そして形成内容切り替え部 432 は、確認した情報に基づき、あらかじめ設定された規則に従い、サーバ 400 側で実施すべき画像の形成内容を決定する（S34）。例えば図 17 で示したパターンのうち、ヘッドマウントディスプレイ 100 への出力遅延時間は（c）（d）>（b）>（a）であり、平板型ディスプレイ 302 への出力遅延時間は（c）（d）>（a）>（b）である。また平板型ディスプレイ 302 に表示させる画像の質は（b）が最も高く（c）が最も低い。

10

**【0197】**

またヘッドマウントディスプレイ 100 へ表示する際の画質は、サーバ 400 と画像処理装置 200 が同じ変位ベクトルや画素補間処理を行う場合、レンズ歪みとリプロジェクションを一括でおこなう（a）の方が、（c）より優位性がある。しかし、一般にサーバ 400 は画像処理装置 200 より処理能力が潤沢にあり、高密度な変位ベクトルマップや、より多タップの画素補間処理など画質向上のための処理を短時間で実施できる。そのため、ヘッドマウントディスプレイ 100 用の画像が 2 回にわたって補正される（c）でも、画質において優位となる場合がある。なお（a）、（c）と（b）の間では、視差処理の有無などにより、一概に画質を比較できない。

20

**【0198】**

そのような遅延時間と画質のバランスや、画像処理装置 200 およびサーバ 400 で実行可能なパターンなどに応じて、最適なパターンを選択できるように規則を設定しておく。この際、上述のとおり通信帯域（転送帯域）、通信遅延（転送遅延）も考慮する。ここでトータルの遅延時間は、サーバ 400 での処理時間、通信遅延、画像処理装置 200 での処理時間の合計となる。パターン選択のための規則として、トータルの遅延時間に対し許容できるレベルをあらかじめ決めておいてもよい。

30

**【0199】**

例えば通信遅延（転送遅延）が当該レベルより大きい場合、画質を犠牲にしても、トータルの遅延時間が短くなるパターンを選択する。このようなときには、画像処理装置 200 にて標準的な画質でレンズ歪みとリプロジェクションの処理を一括でおこなう前提で（a）のパターンを選択してもよい。通信遅延（転送遅延）がそれより小さい場合は、サーバ 400 や画像処理装置 200 での処理時間が長いパターンを選択し、画質を向上させてもよい。

40

**【0200】**

例えばサーバ 400 の処理能力が高い場合、ヘッドマウントディスプレイ 100 への表示において、図 17 の（a）でなく（c）のパターンを選択してもよい。また、例えば画像処理装置 200 の画像処理部 244 がもつ第 2 形成部 270 b が、歪みを除去する補正に対応していない場合、（c）のパターンを選択できず、（a）もしくは（b）のパターンを選択する必要がある。

**【0201】**

データ形成部 434 は描画部 430 が描画したフレームに、決定された内容で形成処理を施す（S36）。なおデータ形成部 434 が、描画部 430 が描画したフレームのまま送信することを決定した場合は、形成処理を省略する。その後、必要に応じて圧縮符号化

50

部 4 2 2 が画像データを圧縮符号化し、パケット化部 4 2 4 が、画像のデータと当該データに適用済みの形成内容とを対応づけてパケットとすることにより、通信部 4 2 6 が画像処理装置 2 0 0 へ送信する ( S 3 8 )。なお S 3 6、S 3 8 の処理は実際には上述のとおり、部分画像の単位で順次進捗させる。

#### 【 0 2 0 2 】

また、S 3 4 で決定した内容で形成したデータを転送するには通信帯域 ( 転送帯域 ) が不足している場合、後述する制御により、データ圧縮時の量子化パラメータ、解像度、フレームレート、色空間などの少なくともいずれかを変更することにより、データサイズを削減してもよい。この場合、画像処理装置 2 0 0 の画像処理部 2 4 4 は、画像サイズのアップスケールなどを行ってよい。画像処理装置 2 0 0 に対するユーザ操作などにより、画像の送信を停止する必要がなければ ( S 4 0 の N )、後続のフレームについて描画、形成処理、送信を繰り返す ( S 3 1 の N、S 3 6、S 3 8 )。

10

#### 【 0 2 0 3 】

ただしサーバ 4 0 0 側での画像の形成内容を切り替えるタイミングにおいては、形成内容切り替え部 4 3 2 が S 3 2、S 3 4 の処理により形成内容を更新する ( S 3 1 の Y )。ここで画像の形成内容を切り替えるタイミングとは、画像処理装置 2 0 0 で実施しているアプリケーションの切り替わり時、当該アプリケーション内でのモードの切り替わり時、画像処理装置 2 0 0 に対するユーザ操作により指定されたタイミングなどに生じ得る。

#### 【 0 2 0 4 】

なおサーバ 4 0 0 と画像処理装置 2 0 0 の間の通信状況は変化し得るため、形成内容切り替え部 4 3 2 はさらに、通信速度を常時監視し、必要に応じて形成内容を動的に切り替えてもよい。画像の送信を停止する必要が生じたら、サーバ 4 0 0 は全ての処理を終了させる ( S 4 0 の Y )。

20

#### 【 0 2 0 5 】

以上述べた、異なる表示形態のためのデータ形成処理によれば、サーバ 4 0 0 は、画像データの送信先である画像処理装置 2 0 0 において実現すべき表示形態を踏まえ、表示までに必要なデータ形成処理の一部を実施する。画像処理装置 2 0 0 に接続される表示装置の種類、画像処理装置の処理性能、通信状況、表示対象の動画の内容などによって、当該形成処理の内容を決定することにより、与えられた環境下で表示の応答性や画質を最良の状態とすることができる。

30

#### 【 0 2 0 6 】

また、異なる表示形態の複数の表示装置に同じ動画を表示させる場合に、サーバ 4 0 0 が好適なデータ形式を 1 つ選択して形成処理を施したうえで送信することにより、表示形態の数によらず同様の通信帯域でデータを送信できる。これにより画像処理装置 2 0 0 側では、各表示形態に応じたデータを少ない処理で形成できる。また、リプロジェクションなど各種補正や、他の画像との合成などとの組み合わせも容易である。結果として、実現したい表示形態の種類や数によらず、ネットワークを介して提供される画像を低遅延、高画質で表示させることができる。

#### 【 0 2 0 7 】

### 5 . 各フレームに対応する複数の画像の圧縮符号化

40

動画像のデータとして、各フレームが複数の画像によって構成されている場合の圧縮符号化手法について説明する。まず動画像の各フレームが、異なる視点に対し得られた複数の画像により構成される場合を考える。例えば、人の左右の目に対応する視点で表示画像を生成し、それをヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の左目領域、右目領域に表示させれば、ユーザは臨場感のある画像世界を楽しむことができる。一例として、スポーツ競技などのイベントを、空間に配置した複数のカメラで撮影し、それを利用して、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の頭部の動きに応じた左目用、右目用の画像を生成、表示することにより、ユーザは会場にいるのと同様の感覚で、自由な視点からイベントを見ることができ

#### 【 0 2 0 8 】

50

このような技術において、サーバ４００から送信すべき左目用、右目用の画像は、基本的に同じ空間の像を表しているため類似性が高い。そこでサーバ４００の圧縮符号化部４２２は、一方の画像を圧縮符号したうえ、他方のデータはそれとの差分を表す情報とすることで、より高い圧縮率を実現する。あるいは圧縮符号化部４２２は、過去のフレームの対応する視点の圧縮符号化結果との差分を表す情報を取得してもよい。つまり圧縮符号化部４２２は、動画像のデータのうち同じ時刻の像を表す別の画像、または過去のフレームの画像、の少なくともいずれかの圧縮符号化結果を参照して予測符号化を行う。

#### 【０２０９】

図２０は、複数視点の画像を高率で圧縮する機能を有するサーバ４００と、それを処理する画像処理装置２００の機能ブロックの構成を示している。サーバ４００は、画像生成部４２０、圧縮符号化部４２２、パケット化部４２４、および通信部４２６を含む。画像処理装置２００は、画像データ取得部２４０、復号伸張部２４２、画像処理部２４４、および表示制御部２４６を含む。サーバ４００の画像生成部４２０、パケット化部４２４、通信部４２６、および画像処理装置２００の画像データ取得部２４０、画像処理部２４４、表示制御部２４６は、図５あるいは図１６で説明したのと同様の機能を有する。

10

#### 【０２１０】

ただし画像処理装置２００の画像処理部２４４は、図９で示した各種機能を有していてもよい。またサーバ４００の画像生成部４２０は、異なる視点に対し得られた複数の動画像のデータを取得する。例えば画像生成部４２０は、異なる位置に配置された複数のカメラで撮影された画像を取得したり、仮想的な複数の視点から見た画像を描画したりしてよい。すなわち画像生成部４２０は、自らが画像を生成するのに限らず、外部のカメラなどから画像のデータを取得してもよい。

20

#### 【０２１１】

画像生成部４２０はまた、一旦、取得した複数視点の画像に基づき、ヘッドマウントディスプレイ１００を装着したユーザの視点に対応する視野で、左目用、右目用の画像を生成してもよい。左目用、右目用に限らず複数視点の画像をサーバ４００による送信対象とし、送信先の画像処理装置２００で左目用、右目用の画像を生成するようにしてもよい。あるいは画像処理装置２００は、送信された複数視点の画像を用いて何らかの画像解析を行ってもよい。

#### 【０２１２】

いずれにしろ画像生成部４２０は、表される対象物の少なくとも一部が共通している複数の動画像のフレームを、所定または可変のレートで取得あるいは生成し、圧縮符号化部４２２に順次供給する。圧縮符号化部４２２は、分割部４４０、第１符号化部４４２、第２符号化部４４４を備える。分割部４４０は、複数の動画像の対応するフレームを、画像平面の共通の境界で分割することにより、画像ブロックを形成する。第１符号化部４４２は、視点の異なる複数のフレームのうち、一つの視点のフレームを、画像ブロック単位で圧縮符号化する。

30

#### 【０２１３】

第２符号化部４４４は、第１符号化部４４２が圧縮符号化したデータを用いて、その他の視点のフレームを、画像ブロック単位で圧縮符号化する。符号化方式は特に限定されないが、フレームの全体を用いることなく部分的な領域ごとに独立して圧縮しても、画質の劣化が小さい方式を採用することが望ましい。これにより、１フレームより小さい単位で複数視点のフレームを順次圧縮符号化でき、これまで述べたのと同様のパイプライン処理により、少ない遅延時間で部分画像ごとに画像処理装置２００へ送信できる。

40

#### 【０２１４】

このため画像ブロックの境界は、画像平面において画像生成部４２０がデータを取得する順序に応じて適切に設定する。すなわち先に取得される領域ほど先に圧縮符号化され送出されるように、画像ブロックの境界を決定する。例えば画像生成部４２０が、画像平面の各行の画素列のデータを上から順に取得する場合、分割部４４０は水平方向に境界線を設定することにより、所定数の行からなる画像ブロックを形成する。

50

## 【 0 2 1 5 】

ただし画像生成部 4 2 0 が取得するデータの順序や画像の分割方向は特に限定されない。例えば画像生成部 4 2 0 が、縦方向の画素列のデータを順次取得する場合は、分割部 4 4 0 は垂直方向に境界線を設定する。境界線は一方方向に限らず、縦横双方方向に区切ることでにより画像ブロックをタイル状としてもよい。あるいは画像生成部 4 2 0 は、一度の走査で 1 行おきに画素列のデータを取得し、次の走査で残りの行のデータを取得するインターレース方式でデータを取得してもよいし、画像平面を蛇行するようにデータを取得していてもよい。後者の場合、分割部 4 4 0 は画像平面の斜め方向に分割の境界線を設定する。

## 【 0 2 1 6 】

いずれにしろ上述のとおり、画像生成部 4 2 0 が先に取得した領域のデータが先に圧縮符号化されるように、データの取得順に対応する分割パターンを適切に設定しておき、分割部 4 4 0 は、画像生成部 4 2 0 のデータ取得順に応じたパターンで画像平面を分割する。ここで分割部 4 4 0 は、動き補償や符号化を行うのに必要な最小単位の領域を、最小の分割単位とする。第 1 符号化部 4 4 2 および第 2 符号化部 4 4 4 は、分割部 4 4 0 がこのように分割した画像ブロックの単位で圧縮符号化を行う。

10

## 【 0 2 1 7 】

ここで第 2 符号化部 4 4 4 は上述のとおり、第 1 符号化部 4 4 2 が圧縮符号化した画像データを用いることにより、他の視点の画像データの圧縮率を高める。なお第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 はさらに、過去のフレームの同じ位置の画像ブロックの圧縮符号化データを用いて、現フレームの各画像ブロックを圧縮符号化してもよい。

20

## 【 0 2 1 8 】

図 2 1 は、第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示している。同図は、接眼レンズのための歪みを与えた左目用、右目用画像を処理対象とした場合の画像平面を表しており、N を自然数として左が N フレーム目、右が N + 1 フレーム目を示している。例えば N フレーム目に示すように、第 1 符号化部 4 4 2 が左目用画像 3 5 0 a を、画像ブロック ( 1 - 1 )、( 1 - 2 )、 $\cdots$ 、( 1 - n ) の単位で圧縮符号化し、第 2 符号化部 4 4 4 は右目用画像 3 5 0 b を、画像ブロック ( 2 - 1 )、( 2 - 2 )、 $\cdots$ 、( 2 - n ) の単位で圧縮符号化する。

## 【 0 2 1 9 】

30

ここで第 2 符号化部 4 4 4 は実線矢印（例えば実線矢印 3 5 2 ）のように、第 1 符号化部 4 4 2 が圧縮符号化した、左目用画像（例えば左目用画像 3 5 0 a ）の画像ブロックのデータを参照先として用い、右目用画像（例えば右目用画像 3 5 0 b ）の各画像ブロックを圧縮符号化する。あるいは第 2 符号化部 4 4 4 は、一点鎖線矢印（例えば一点鎖線矢印 3 5 4 ）のように、N フレーム目の右目用画像 3 5 0 b における画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、1 つ後の N + 1 フレーム目の右目用画像における同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。

## 【 0 2 2 0 】

または第 2 符号化部 4 4 4 は、実線矢印および一点鎖線矢印で示した参照先の双方を同時に用いて、対象の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。同様に第 1 符号化部 4 4 2 は、破線矢印（例えば破線矢印 3 5 6 ）のように、N フレーム目の左目用画像 3 5 0 a における画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、N + 1 フレーム目の左目用画像における同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。これらの態様において、例えば多視点映像の符号化方式である M V C ( Multiview Video Coding ) のアルゴリズムを用いることができる。

40

## 【 0 2 2 1 】

M V C は、多視点で撮影された画像のうち、A V C ( H 2 6 4、M P E G - 4 ) などの方式で圧縮符号化した視点の復号画像を用いて別視点の画像を予測し、それと実際の画像との差分を当該別視点の圧縮符号化対象とすることを基本とする。ただし符号化のフォーマットは特に限定されず、例えば H E V C ( High Efficiency Video Coding ) に対する

50

多視点符号化の拡張規格である M V - H E V C (多視点映像符号化拡張)でもよい。またベースとなる符号化方式はそのほか、V P 9、A V 1 (AOMedia Video 1)、V V C (Versatile Video Coding) などでもよい。

#### 【0222】

いずれにしろ本実施の形態では、当該圧縮符号化処理を画像ブロック単位で行うことにより、送出までの遅延時間を短縮する。例えば第1符号化部が、一の視点のフレームにおける n 番目 (n は自然数) の画像ブロックを圧縮符号化している間に、第2符号化部は、その他の視点のフレームにおける n - 1 番目の画像ブロックを圧縮符号化する。これによりフレームのデータを取得した順序で、順次並列にパイプライン同時動作でき、圧縮処理を高速化できる。

10

#### 【0223】

第1符号化部442および第2符号化部444で圧縮符号化の対象とする視点はそれぞれ、1つでも複数でもよい。第1符号化部442および第2符号化部444で圧縮符号化された複数視点の動画のフレームは、順次、パケット化部424に供給され、通信部426から画像処理装置200に送信される。この際、各データには、第1符号化部442および第2符号化部444のどちらで圧縮されたデータかを区別する情報を対応づけておく。

#### 【0224】

なお圧縮単位である画像ブロックは、これまで述べたパイプライン処理の単位である部分画像と同一でもよいし、1つの部分画像に複数の画像ブロックのデータが含まれていてもよい。画像処理装置200の復号伸張部242は、第1復号部280および第2復号部282を備える。第1復号部280は、第1符号化部442で圧縮符号化された視点の画像を復号伸張する。第2復号部282は、第2符号化部444で圧縮符号化された視点の画像を復号伸張する。

20

#### 【0225】

すなわち第1復号部280は、第1符号化部442で圧縮符号化されたデータのみを用いて、符号化方式に応じた一般的な復号処理により、一部の視点の動画のフレームを復号する。第2復号部282は、第1符号化部442で圧縮符号化されたデータと、第2符号化部444で圧縮符号化されたデータを用いて、残りの視点の動画のフレームを復号する。例えば前者により対象とする視点の画像を予測し、第2符号化部444で圧縮符号化されたデータの復号結果を加算することにより、当該視点の画像を復号する。

30

#### 【0226】

なお第1復号部280、第2復号部282は機能ブロックとして分けて示しているが、実際には一つの回路やソフトウェアモジュールが2種類の処理を順に実施できることは当業者には理解されるところである。これまで述べたように復号伸張部242は、画像データ取得部240から圧縮符号化された部分画像のデータを取得し、その単位で復号伸張したうえで画像処理部244に供給する。ここで複数視点の画像の類似性を利用して予測符号化を行うことにより、サーバ400から伝送すべきデータサイズを縮小でき、通信帯域を圧迫することなく遅延の少ない画像表示を実現できる。

#### 【0227】

40

図22は、本実施の形態においてサーバ400が、複数視点の画像の類似性を利用して画像ブロック単位で圧縮符号化する効果を説明するための図である。同図上段は、接眼レンズのための歪みを与えた左目用、右目用画像を処理対象とした場合の、画像の区分を例示している。同図下段の横方向は時間経過を表し、それぞれの領域に対する圧縮符号化処理の時間を、上段に示した各領域の番号とともに矢印で示している。

#### 【0228】

(a)の手順は、まず(1)の左目用画像全体を圧縮符号化し、その結果を用いた右目用画像の予測画像と実際との差分を、(2)の右目用画像の圧縮対象とする場合を、比較として示している。この手順では、(2)の右目用画像の圧縮符号化に際し、まず左目用画像全体の圧縮符号化の完了を待機し、さらに当該データを用いて予測を行ったり、実際

50

の画像との差分を求めたりする必要がある。その結果、下段に示すように、双方の画像を圧縮符号化し終えるまでに比較的長い時間を要する。

【 0 2 2 9 】

( b ) の手順は、左目用画像と右目用画像を接続した 1 つの画像として扱い、水平方向に分割してなる画像ブロック ( 1 )、( 2 )、 $\cdots$ 、( n ) の単位で圧縮符号化する場合を、比較として示している。この手順では、下段に示すように、一旦圧縮符号化したデータから予測を行ったり差分を求めたりする処理が含まれない分、( a ) の手順より圧縮符号化に要する時間を短縮できる。ただし予測符号化を用いないため圧縮率は ( a ) より低下する。

【 0 2 3 0 】

( c ) の手順は、本実施の形態で上述したように、第 1 符号化部 4 4 2 が左目用画像を、画像ブロック ( 1 - 1 )、( 1 - 2 )、 $\cdots$ 、( 1 - n ) の単位で圧縮符号化し、第 2 符号化部 4 4 4 は、それぞれのデータを用いた右目用画像の予測画像と実際との差分を圧縮することにより、画像ブロック ( 2 - 1 )、( 2 - 2 )、 $\cdots$ 、( 2 - n ) の単位の右目用画像の圧縮符号化データとする場合である。この手順では下段 ( c ) に示すように、右目用画像の画像ブロック ( 2 - 1 )、( 2 - 2 )、 $\cdots$ 、( 2 - n ) の圧縮符号化を、左目用画像の対応する画像ブロック ( 1 - 1 )、( 1 - 2 )、 $\cdots$ 、( 1 - n ) の圧縮符号化の完了直後に開始できる。

【 0 2 3 1 】

また、左目用画像の圧縮符号化時に一度に処理する面積が小さいことと、右目用画像の圧縮符号化時に参照すべき、左目用画像の面積が小さいことから、各画像ブロックの圧縮符号化時間は、( a ) において画像ブロックあたりに換算した圧縮符号化時間より短くなる。結果として ( b ) の手順と同程度の短時間で、より高い圧縮率を実現できる。さらにこれまで述べたように、圧縮符号化済みの画像ブロックは順次、パケット化して画像処理装置 2 0 0 に送信されるため、( a ) の手順と比較し表示までの遅延を格段に抑えることができる。

【 0 2 3 2 】

なお ( c ) の手順において、第 1 符号化部 4 4 2、第 2 符号化部 4 4 4 は機能ブロックとして分けて示しているが、実際には一つの回路やソフトウェアモジュールが 2 種類の処理を順に実施できる。一方、図の下段に示した ( c ) ' は、第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 が並列に圧縮符号化を行えるように構成した場合を示している。この場合、第 1 符号化部 4 4 2 が、左目用画像における画像ブロック ( 1 - 2 )、 $\cdots$ 、( 1 - n ) を圧縮符号化している各期間において、第 2 符号化部 4 4 4 は、右目用画像における一つ前の画像ブロック、すなわち画像ブロック ( 2 - 1 )、 $\cdots$ 、( 2 - ( n - 1 ) ) 番目の画像ブロックを圧縮符号化する。

【 0 2 3 3 】

これにより、( c ) の場合よりさらに、圧縮符号化に要する時間を短縮できる。( c ) ' の手順は ( c ) ' の手順の変形例であり、左目用の画像の画像ブロックのうち所定単位の領域を圧縮符号化した時点で、当該データを用いて右目用の画像の対応する領域の圧縮符号化を開始する場合を示している。左目用と右目用の画像では、同じ対象物の像が視差分だけずれた位置に表れるため、原理的には当該ずれ量を見込んだ数画素から数十画素程度の範囲の参照画像があれば、他方の画像の予測符号化が可能である。

【 0 2 3 4 】

また上述のとおり圧縮符号化において動き補償や符号化を行うのに必要な最小単位の領域は、1 行、2 行など所定数の行の領域や、 $16 \times 16$  画素、 $64 \times 64$  画素など所定サイズの矩形領域である。したがって第 2 符号化部 4 4 4 は、参照先として必要な領域の左目用画像の圧縮符号化が第 1 符号化部 4 4 2 において完了した時点で圧縮符号化を開始でき、その最小単位は、動き補償や符号化を行うのに必要な単位領域である。

【 0 2 3 5 】

例えば第 1 符号化部 4 4 2 が、左目用画像の画像ブロックを端から順に圧縮符号化して

10

20

30

40

50

いくケースでは、当該画像ブロック全体の圧縮符号化が完了する前に、第2符号化部444が、右目用画像の対応する画像ブロックの圧縮符号化を開始できる。このようにすると、(c)'の場合と比較してさらに圧縮符号化に要する時間を短縮できる。

#### 【0236】

なお圧縮符号化部422は全体として、圧縮符号化に必要な最小単位の領域のデータが用意され次第、圧縮符号化を開始することで、圧縮符号化処理に要する時間を短縮できる。これまでは主に、複数視点の画像の圧縮符号化について述べたが、動画像の各フレームに対応する複数の画像において、視点以外のパラメータが異なっている、同様の処理により低遅延で高効率の圧縮符号化および転送を実現できる。例えば1つの動画像を圧縮符号化するときに、解像度、画質、フレームレートを異ならせて階層化させ、冗長性を持たせたデータを生成するスケーラブル映像符号化技術において、各階層のデータは類似性が高い。

10

#### 【0237】

そのためベース階層の画像を圧縮符号したうえ、他の階層のデータはそれとの差分を表す情報とすることで、より高い圧縮率を実現する。すなわち動画像のデータのうち同じ時刻の同じ像を表す別の画像、または過去のフレームの画像、の少なくともいずれかの圧縮符号化結果を参照して予測符号化を行う。ここで、動画像のデータのうち同じ時刻の同じ像を表す別の画像とは、階層的に定義された異なる解像度や画質を持つ。

#### 【0238】

例えば、同じ像を表す画像で、解像度が4K(3840×2160画素)、HD(1920×1080画素)、画質が量子化パラメータ(QP)でlevel 0と1といった段階を持つ。ここで、過去のフレームの画像とは、階層的に定義された異なるフレームレートにおける直前のフレームなどを指す。例えば、フレームレートが60fpsと30fpsといった段階を持つなかで、30fpsの階層における直前のフレームとは、すなわち1/30秒前のフレームを指し、これは60fpsの階層においては2フレーム前となる。このような特徴を持つスケーラブル映像符号化技術においても、各階層の圧縮符号化を画像ブロック単位で行ってもよい。

20

#### 【0239】

スケーラブル映像符号化としては、例えばAVC(H264、MPEG-4)の拡張規格であるSVC(Scalable Video Coding)や、HEVCの拡張規格であるSHVC(Scalable High Efficiency Video Coding)などが知られており(例えば、木本崇博、「MPEGにおけるスケーラブルビデオ符号化の標準化動向」、社団法人情報処理学会研究報告、2005年、AVM-48(10)、p.55-60参照)、本実施の形態ではそのいずれを採用してもよい。なおベースとなる符号化方式はそのほか、VP9、AV1、VVVなどでもよい。

30

#### 【0240】

図23は、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、圧縮符号化部422の機能ブロックの構成を示している。その他の機能ブロックは、図20で示したのと同様である。この場合の圧縮符号化部422は、図20で示した分割部440、第1符号化部442、第2符号化部444に加え、解像度変換部360、通信状況取得部452、および送信対象調整部362を備える。解像度変換部360は、画像生成部420が生成あるいは取得する動画像の各フレームを段階的に縮小して複数解像度の画像とする。

40

#### 【0241】

分割部440は、当該複数解像度の画像を、画像平面の共通の境界で分割することにより、画像ブロックを形成する。分割規則は上述したのと同様でよい。第1符号化部442は、最も低い解像度の画像を画像ブロック単位で圧縮符号化する。上述のとおりこの際の圧縮符号化は、当該画像のみ、あるいはさらに、同じ解像度の過去フレームの画像における同じ位置の画像ブロックを参照して実施する。

#### 【0242】

第2符号化部444は、第1符号化部442が圧縮符号化した結果を利用して、高解像

50



度の画像を画像ブロック単位で圧縮符号化する。図では解像度が2階層のケースを想定し、第1符号化部442、第2符号化部444の2つを示しているが、解像度を3階層以上とする場合、階層数だけ符号化部を設け、解像度が一段階下の画像の圧縮符号化結果を用いて予測符号化を行う。

【0243】

この際さらに、同じ解像度の過去フレームの画像における同じ位置の画像ブロックを参照してもよい。またそれらの符号化部においては必要に応じて、フレームレートを調整したり、用いる量子化パラメータを調整したりして、階層間でフレームレートや画質に差を設けてもよい。

【0244】

例えばフレームレートに階層を設ける場合、圧縮符号化部422における処理のフレームレートは、最も高いフレームレート階層のレートとなる。そして過去のフレームを参照先として圧縮符号化する場合、フレームレートによって参照先のフレームが変化する。また画質に階層を設ける場合、第1符号化部442が量子化パラメータでベース画質となるQP level 0を選択し、第2符号化部444やそれより上の第n符号化部側が、より高画質のQP levelを選択することで実現させる。

【0245】

例えば解像度がHD、画質がQP level 0のベース階層と、解像度が4K、画質がQP level 1の階層があるとき、第1符号化部442は前者を、第2符号化部444が後者を処理する。さらに解像度が4K、画質がQP level 2の階層があるときは、当該階層の処理を、図示しない第3符号化部が担う。すなわち同じ解像度でもQP levelが異なる場合は、その分の符号化部を設ける。なお解像度、画質、フレームレートの階層の組み合わせはこれに限らない。

【0246】

いずれにしろこの場合も、第1符号化部442が、最小解像度（最下層）の画像におけるn番目（nは自然数）の画像ブロックを圧縮符号化している間に、第2符号化部444は、その上の階層の画像におけるn-1番目の画像ブロックを圧縮符号化する。3階層以上とする場合は、3番目の階層の画像におけるn-2番目の画像ブロック、4番目の階層の画像におけるn-3番目、・・・というように、各符号化部が、階層が上がるにつれ1つつ前につれた画像ブロックの圧縮符号化を並列に実施する。本実施の形態で実現するスケーラブル映像符号化の各パラメータの例を次に示す。

【0247】

10

20

30

40

50

【表 1】

解像度	フレームレート	画質
4K	60	QP level 0
		QP level 1
		QP level 2
	30	QP level 0
		QP level 1
		QP level 2
HD	60	QP level 0
		QP level 1
		QP level 2
	30	QP level 0
		QP level 1
		QP level 2

10

20

【 0 2 4 8 】

通信状況取得部 4 5 2 は、画像処理装置 2 0 0 との通信状況を所定のレートで取得する。例えば通信状況取得部 4 5 2 は、画像データを送信してから画像処理装置 2 0 0 に到達するまでの遅延時間を、画像処理装置 2 0 0 からの応答信号に基づき取得するか、画像処理装置 2 0 0 の集計情報に基づき取得する。あるいは通信状況取得部 4 5 2 は、送信済みの画像データのパケットのうち画像処理装置 2 0 0 に到達したパケットの割合を、データ到達率として画像処理装置 2 0 0 から取得する。さらに、これらの情報に基づき単位時間あたりに送信できたデータ量、すなわち、利用可能な帯域を取得する。通信状況取得部 4 5 2 はこれらの情報の少なくともいずれかを所定のレートで取得することにより、通信状況を監視する。

30

【 0 2 4 9 】

送信対象調整部 3 6 2 は、通信状況に応じて、スケーラブル映像符号化により圧縮符号化された階層データのうち、画像処理装置 2 0 0 に送信すべき対象を決定する。ここで送信対象調整部 3 6 2 は当該階層データのうち、第 1 符号化部 4 4 2 が圧縮符号化した最低解像度の画像のデータを最優先とする。さらに送信対象調整部 3 6 2 は通信状況に応じて、送信対象を上位階層方向に拡張するか否かを決定する。例えば利用可能な転送帯域に複数のしきい値を設定し、当該しきい値を超える都度、送信対象を上の階層の画像データに段階的に拡張していく。

40

【 0 2 5 0 】

逆に、利用可能な転送帯域が最低のしきい値を超えない場合は、最低解像度の画像のデータのみを送信対象とする。あるいはプライオリティ制御を適用し、サーバ 4 0 0 は、通信状況によらず全ての階層のデータを送信対象としてもよい。この場合、送信対象調整部 3 6 2 は通信状況に応じて、各階層に付与する転送優先順位を通信状況に応じて調整する。例えば送信対象調整部 3 6 2 は、上位階層のデータの転送優先順位を必要に応じて下げる。ここで転送優先順位は多段階であってよい。

50

## 【 0 2 5 1 】

このときパケット化部 4 2 4 は、画像のデータとともに付与された転送優先順位を示す情報をパケット化し、通信部 4 2 6 から送信する。ただしネットワーク 3 0 6 のノードにあるルーターなどにおいて、処理能力を超過する転送が発生した場合に、必要に応じてパケットを破棄してよい。ストリーミング系のデータ転送においては、低遅延化と高転送効率を実現するために、一般に U D P などのハンドシェイクを省略した転送プロトコルを用いるため、その場合においては、送信したサーバ 4 0 0 は、ネットワーク 3 0 6 の経路の途中でパケットが破棄されたかどうかも関知しない。このときルーターなどは、付与された転送優先順位に基づき、上位階層から順に廃棄対象とする。サーバ 4 0 0 から複数の画像処理装置 2 0 0 へ階層化されたデータを同時に送信する場合、各画像処理装置 2 0 0 が有する復号伸張部 2 4 2 の処理能力や、各画像処理装置 2 0 0 までのネットワークの通信性能は様々である。

10

## 【 0 2 5 2 】

送信対象調整部 3 6 2 は上述のとおり、各画像処理装置 2 0 0 の状況に応じて個別に送信対象を決定してもよいが、その場合、複数の通信セッションを別々に調整する必要がある処理負荷が非常に高い。一方、上記プライオリティ制御によれば、サーバ 4 0 0 は複数の通信セッションに対して同じ条件で対応でき、処理効率を高められる。なお送信対象調整部 3 6 2 等は、上述のとおり送信対象自体を制御する態様と、プライオリティ制御を行う態様を組み合わせる実施してもよい。

20

## 【 0 2 5 3 】

変形例として、サーバ 4 0 0 は図示しない中継サーバへ、圧縮符号化された階層データを送信し、当該中継サーバが、複数の画像処理装置 2 0 0 へ同時にデータ送信するようにしてもよい。この場合、サーバ 4 0 0 は上記プライオリティ制御により全階層のデータを中継サーバに送信し、中継サーバが、各画像処理装置 2 0 0 の状況に応じて個別に送信対象を決定し送信してもよい。送信対象調整部 3 6 2 はさらに、通信状況および後述する動画画像が表す内容の少なくともいずれかに基づいて、( 1 ) 各階層が用いるパラメータを変更する、および/または( 2 ) 階層関係を変更してよい。

## 【 0 2 5 4 】

( 1 ) のケースでは、送信対象調整部 3 6 2 は例えば、解像度の階層として 4 K ( 3 8 4 0 × 2 1 6 0 画素 ) の階層があるとき、4 K に代わり W Q H D ( 2 5 6 0 × 1 4 4 0 画素 ) の階層とする。なお W Q H D の階層を追加するわけではない。このような変更は、複数ある実現帯域に対するしきい値のうち、高帯域側のしきい値を下回るケースが多いときに実施してもよい。あるいは送信対象調整部 3 6 2 は、画質の階層として Q P 1 e v e l 1 の階層があるとき、Q P 1 e v e l 1 に代わり Q P 1 e v e l 2 の階層とする。この場合も Q P 1 e v e l 2 の階層を追加するわけではない。

30

## 【 0 2 5 5 】

このような変更は、複数ある実現帯域に対するしきい値のうち、高帯域側のしきい値を上回るケースが多いときに実施してもよい。もしくは画像解析の結果、画質を重視すべきシーンであったときに実施してもよい。( 2 ) のケースについては後述する。( 1 )、( 2 ) のケースにおいて、送信対象調整部 3 6 2 は、必要に応じて決定した条件での処理を解像度変換部 3 6 0、第 1 符号化部 4 4 2、第 2 符号化部 4 4 4 に要求してもよい。調整の根拠とする、動画画像が表す内容の具体例は後に述べる。

40

## 【 0 2 5 6 】

図 2 4 は、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示している。この例は、解像度の階層が 2 レベルあり、フレームレートと画質には階層がない場合を想定しており、N を自然数として左が N フレーム目、右が N + 1 フレーム目を示している。この場合、第 1 符号化部 4 4 2 は、各フレームのうち低解像度の画像 4 8 0 a、4 8 0 b を、画像ブロック ( 1 - 1 )、( 1 - 2 )、・・・、( 1 - n ) の単位で圧縮符号化する。

50

## 【0257】

第2符号化部444は、高解像度の画像482a、482bを、画像ブロック(2-1)、(2-2)、・・・、(2-n)の単位で圧縮符号化する。ここで第2符号化部444は実線矢印(例えば実線矢印484a、484b)のように、第1符号化部442が圧縮符号化した、同じフレームにおける低解像度画像480a、480bの対応する位置の画像ブロックのデータを参照先として用い、高解像度画像482a、482bの各画像ブロックを圧縮符号化する。

## 【0258】

あるいは第2符号化部444は、一点鎖線矢印(例えば一点鎖線矢印488)のように、Nフレーム目の高解像度画像482aにおける画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、1つ後のN+1フレーム目の高解像度画像482bにおける同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。または第2符号化部444は、実線矢印および一点鎖線矢印で示した参照先の双方を同時に用いて、対象の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。

10

## 【0259】

同様に第1符号化部442は、破線矢印(例えば破線矢印486)のように、Nフレーム目の低解像度画像480aにおける画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、N+1フレーム目の低解像度画像480bにおける同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。図25も、スケーラブル映像符号化を実施する場合の、第1符号化部442と第2符号化部444が圧縮符号化する画像ブロックと、そのために圧縮符号化結果を参照する画像ブロックの関係を例示している。

20

## 【0260】

この例は、解像度の階層とフレームレートの階層がともに2レベルある場合を想定している。図の横方向が時間軸であり、左から1フレーム目、2フレーム目、3フレーム目、4フレーム目を示している。図示するように1フレーム目はIフレーム(イントラフレーム)であり、その他のフレームはPフレーム(前方予測フレーム)である。ただしフレームの具体的な数を限定する趣旨ではない。

## 【0261】

また図の縦方向がフレームレートの階層を示しており、各階層(レベル0、レベル1)に2レベルの解像度の画像があることを示している。また、各画像の左上に、階層の組み合わせを識別するa~dの符号を付している。フレーム番号とa~dの符号との組み合わせで各画像を表すと、第1符号化部442が圧縮符号化する画像は、1a、2c、3a、4cの順となる。第2符号化部444が圧縮符号化する画像は、1b、2d、3b、4dの順となる。通信帯域が最も小さい場合に、画像処理装置200側で表示される画像は1a、3a、・・・の順となる。通信帯域が最も大きい場合に、画像処理装置200側で表示される画像は1b、2d、3b、4dの順となる。

30

## 【0262】

各符号化部は、上述したように画像ブロックの単位で圧縮符号化する。ここで第2符号化部444は、実線矢印(例えば実線矢印500a、500b)のように、第1符号化部442が圧縮符号化した、同じフレームにおける低解像度画像の対応する位置の画像ブロックのデータを参照先として用い、高解像度画像の各画像ブロックを圧縮符号化する。また第1符号化部442、第2符号化部444は、破線矢印(例えば破線矢印502a、502b)のように、同じフレームレートの階層における同じ解像度の画像の画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、次のフレームの同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。

40

## 【0263】

また第1符号化部442、第2符号化部444は、一点鎖線矢印(例えば一点鎖線矢印504a、504b)のように、異なるフレームレートの階層における同じ解像度の画像の画像ブロックの圧縮符号化結果を参照先として用い、次のフレームの同じ位置の画像ブロックを圧縮符号化してもよい。第1符号化部442、第2符号化部444はこれらの参

50

照先のいずれかを用いて圧縮符号化してもよいし、複数の参照先を同時に用いて圧縮符号化してもよい。

【 0 2 6 4 】

また各画像ブロックの圧縮符号化の処理手順は、図 2 2 に示した ( c )、( c ) '、および ( c ) ' ' のいずれを採用してもよい。具体的には、第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 が実際には一つの回路またはソフトウェアモジュールであり順番に処理を実施する場合は ( c ) の手順、第 1 符号化部 4 4 2 と第 2 符号化部 4 4 4 において並列処理が可能な場合は ( c ) ' または ( c ) ' ' の手順とする。なお上記 ( 2 ) のとおり、通信状況および動画像が表す内容の少なくともいずれかに基づいて階層関係を変更するケースでは、送信対象調整部 3 6 2 は、解像度・画質・フレームレートの、少なくともいずれかで、階層の数を変更する。または圧縮符号化時の参照先の階層を変更する。例えば送信対象調整部 3 6 2 は次のように参照先を変更する。

10

【 0 2 6 5 】

図 2 5 の場合、例えばフレームレート階層にレベル 1 とレベル 0 があり、レベル 1 はレベル 0 を毎回参照しているとき、フレームシーケンスは

フレーム 1 レベル 0  
フレーム 2 レベル 1 ( 直前レベル 0 フレーム 1 を参照 )  
フレーム 3 レベル 0 ( 直前レベル 0 フレーム 1 を参照 )  
フレーム 4 レベル 1 ( 直前レベル 0 フレーム 3 を参照 )  
フレーム 5 レベル 0 ( 直前レベル 0 フレーム 3 を参照 )  
フレーム 6 レベル 1 ( 直前レベル 0 フレーム 5 を参照 )  
フレーム 7 レベル 0 ( 直前レベル 0 フレーム 5 を参照 )  
...

20

となる。送信対象調整部 3 6 2 はこれを変更し、例えば次のようにレベル 1 間の参照数を増やす。

【 0 2 6 6 】

フレーム 1 レベル 0  
フレーム 2 レベル 1 ( 直前レベル 0 フレーム 1 を参照 )  
フレーム 3 レベル 1 ( 直前レベル 1 フレーム 2 を参照 )  
フレーム 4 レベル 0 ( 直前レベル 0 フレーム 1 を参照 )  
フレーム 5 レベル 1 ( 直前レベル 0 フレーム 4 を参照 )  
フレーム 6 レベル 1 ( 直前レベル 1 フレーム 5 を参照 )  
フレーム 7 レベル 0 ( 直前レベル 0 フレーム参照 )  
...

30

このような変更は、画像処理装置 2 0 0 へのデータの到達率が、所定のしきい値を上回るケースが多いときに実施してもよい。

【 0 2 6 7 】

以上述べた各フレームに対応する複数の画像の圧縮符号化によれば、動画像の各フレームに対応する複数の画像を、画像データの取得順に応じた規則で画像ブロックに分割し、その単位で圧縮符号化する。この際、ある画像の圧縮符号化結果を用いて、別の画像を圧縮符号化することにより圧縮率を向上させる。これにより、圧縮符号化自体に要する時間を短縮できるうえ、圧縮符号化が完了した画像ブロックから送信が可能になるため、ネットワークを介した画像の配信においても低遅延での画像表示が可能である。

40

【 0 2 6 8 】

また送信すべきデータのサイズを軽減できるため、通信状況の変化に対し頑健性をもたらす。例えば 3 つ以上の画像データを送信する態様においても、各画像全体を送信する場合と比較し必要な通信帯域幅を軽減できるとともに、画像ブロック単位でデータが完結しているため通信中にデータが損失してもリカバリが容易である。結果として遅延時間の少ない画像を高い画質で表示させることができる。さらに送信先の画像処理装置の数、通信状況、画像処理装置の処理性能など様々な環境に臨機応変に対応できる。例えばゲーム実

50

況中継（eSports中継）や、多人数参加のクラウドゲーミングにおいて、高い柔軟性で、高効率、低遅延と画高質を両立できる。

#### 【0269】

##### 6. データサイズ削減手段の最適化

サーバ400から画像処理装置200へ、低遅延で安定的にデータを送信するには、送信対象のデータのサイズを極力小さくすることが望ましい。一方で、表示世界への臨場感や没入感など高いレベルでのユーザ体験を提供するには、解像度やフレームレートのある程度維持したり、圧縮率を上げないようにしたりすることが望ましく、ジレンマが生じる。両者のバランスを好適にとるため、サーバ400は、画像の内容によって転送データ削減手段を最適化する。

10

#### 【0270】

図26は、データサイズ削減手段を最適化する機能を有するサーバ400の機能ブロックの構成を示している。サーバ400は、画像生成部420、圧縮符号化部422、パケット化部424、および通信部426を含む。画像生成部420、パケット化部424、および通信部426は、図5、12で説明したのと同様の機能を有する。ここで画像生成部420は、送信対象の動画像をその場で描画する、すなわちそれまで存在していなかった映像を動的に描画する場合があることに留意する。

#### 【0271】

また各フレームに対応する複数の画像を送信する場合、圧縮符号化部422は図20、23で示した分割部440、第2符号化部444、送信対象調整部362などをさらに備えてもよい。圧縮符号化部422は、画像内容取得部450、通信状況取得部452、および圧縮符号化処理部454を備える。画像内容取得部450は、処理対象の動画像が表す内容に係る情報を取得する。

20

#### 【0272】

画像内容取得部450は例えば、画像生成部420が描画している画像の特徴をフレームごと、シーンの切り替わり時、動画像の処理開始時など所定のタイミングで画像生成部420から取得する。本実施の形態では基本的に、表示中の動画像をリアルタイムで生成したり取得したりしているため、画像内容取得部450はフレームごとなど細かい単位であっても、処理の負荷を増大させることなく内容に係る正確な情報を取得できる。

#### 【0273】

例えば画像内容取得部450は、シーンの切り替えタイミングが否か、フレームに表されている画像テクスチャの種類、特徴点の分布、奥行き情報、オブジェクトの量、3次元グラフィックスに用いているミップマップテクスチャの各レベルの使用量、LOD（Level Of Detail）、テッセレーションの各レベルの使用量、文字および記号の量、表されるシーンの種類などの情報を画像生成部420から得ることができる。

30

#### 【0274】

ここで画像テクスチャの種類とは、画像上でテクスチャにより表現される領域の種類であり、例えばエッジ領域、フラット領域、密度の高い領域、詳細な領域、群衆の領域などである。なおエッジとは、画像上での輝度値の変化の割合が所定値以上の箇所である。特徴点の分布とは、画像平面における特徴点やエッジの位置やエッジの強度、すなわち輝度値の変化の割合などを指す。上述した各種テクスチャ領域は3次元グラフィックスとして描画された結果である2次元画像において、どのようなテクスチャとなっているかを2次元的に判定する。したがって3次元グラフィックス生成に使っているテクスチャとは異なる。

40

#### 【0275】

奥行き情報は、各画素が表すオブジェクトまでの距離であり、3次元グラフィックスにおいてはZ値として得られる。またオブジェクトの量とは、椅子や車など表す対象物の数や画像平面に占める面積を指す。ミップマップテクスチャのレベルとは、オブジェクトの表面を表すテクスチャのデータを複数解像度で準備しておき、オブジェクトの距離、ひいては見かけ上のサイズによって適切な解像度のテクスチャを用いるミップマップの手法にお

50

いて、選択された解像度のレベルである。

【0276】

L O Dおよびテッセレーションのレベルは、オブジェクトの距離、ひいては見かけ上のサイズに依存してポリゴンの数を調整することにより適切な詳細度で表現する技術における詳細度のレベルである。表されるシーンの種類とは、画像生成部420が実施しているゲームなどのコンテンツの出力上の状況やジャンルなどであり、例えばムービー画面、メニュー画面、設定画面、ローディング画面、主観視線描画、俯瞰視線描画、2次元ドット絵ゲーム、3次元描画ゲーム、ファーストパーソン・シューティングゲーム、レースゲーム、スポーツゲーム、アクションゲーム、シミュレーションゲーム、アドベンチャー・ノベルゲームなどの種別を指す。

10

【0277】

画像内容取得部450は、それらの情報の少なくともいずれかを画像生成部420から取得する。なお画像内容取得部450および後述するスコアの算出機能は、画像生成部420に設けてもよい。具体的には画像生成部420で動作するソフトウェアフレームワークであるゲームエンジンなどがそれらの機能を実現してもよい。また画像内容取得部450は、画像処理装置200から送信される、ゲームなど動画像を規定するコンテンツに対するユーザ操作のタイミング、当該タイミングの間隔、ユーザ操作の内容、画像生成部420が把握するコンテンツの状況、および当該コンテンツで発生させるオーディオの状況、の少なくともいずれかを取得してもよい。

【0278】

20

ユーザ操作のタイミングは、画像生成部420における動画像のフレーム描画のタイミングと異なる場合があるため、シーンの切り替わりの検出などに用いることにより、データサイズの調整手段や調整量の切り替えに利用できる。コンテンツの状況とは例えば、a) ユーザ操作が必要でコンテンツの処理内容に影響を与えるシーンであるか、b) ユーザ操作が必要ないムービーシーンであるか、c) ユーザ操作が必要ない、ムービーシーン以外のシーンであるか、d) ユーザ操作が必要だがコンテンツの本編でないシーンであるか、の少なくともいずれかを判別する情報を画像生成部420から取得する。

【0279】

これにより、ユーザ操作への応答性を優先するか、画質を優先するか、といった観点でデータサイズの調整手段や調整量を最適化できる。またオーディオの状況とはオーディオの有無、オーディオのチャンネル数、バックグラウンドミュージックの内容、効果音(S E)の内容、の少なくともいずれかを判別する情報であり、図示しないオーディオ生成装置から取得する。

30

【0280】

あるいは画像内容取得部450は、画像生成部420が生成した画像を自らが解析することにより、上述のような情報の少なくともいずれかを取得してもよい。この場合も、解析処理のタイミングは特に限定されない。さらに画像内容取得部450は、サーバ400が動画像の配信を開始する際などに、その書誌情報を図示しない記憶装置などから読み出すことにより、上述のシーンの種類などを取得してもよい。

【0281】

40

画像内容取得部450はまた、圧縮符号化処理部454が行う圧縮符号化処理において取得した情報を利用して、動画像の内容に係る情報を取得してもよい。例えば圧縮符号化処理において動き補償を実施する場合、オブティカルフローの量、すなわちどの方向に画素が動いているかや、画素領域が動く速さなどが得られる。モーションエスティメーション(M E)によっても、画像上の矩形領域がどの方向に動いているか、動いている場合はその速度などが得られる。

【0282】

さらに圧縮符号化処理においては、圧縮符号化処理部454が処理に用いる符号化ユニットの割り当て状況や、イントラフレームを挿入するタイミングなども得られる。後者は動画におけるシーンの切り替わりのタイミングを特定する根拠となる。なお画像内容取得

50

部 4 5 0 は後述の「シーンの切り替わりタイミングにおけるスコア制御規則」に示したようなパラメータのいずれを取得してもよい。画像内容取得部 4 5 0 は、これらの情報の少なくともいずれかを圧縮符号化処理部 4 5 4 から取得してもよいし、自らが画像を解析することにより必要な情報を取得してもよい。この場合も取得タイミングは特に限定されない。

#### 【 0 2 8 3 】

通信状況取得部 4 5 2 は、図 2 3 で説明したとおり画像処理装置 2 0 0 との通信状況を所定のレートで取得する。圧縮符号化処理部 4 5 4 は、通信状況の変化に応じて、動画像が表す内容に基づき決定した手段により、動画像のデータサイズが適切になるように圧縮符号化する。具体的には圧縮符号化処理部 4 5 4 は、動画像のフレームレート、解像度、および量子化パラメータの少なくともいずれかを変化させることにより、通信状況によって定まるデータサイズとなるようにする。基本的には、画像の内容を多角的な観点から評価し、それに対し最適な（フレームレート、解像度、量子化パラメータ）の数値の組み合わせを決定する。

10

#### 【 0 2 8 4 】

この際、圧縮符号化処理部 4 5 4 は、限られた通信帯域や処理リソースの条件下で、ユーザ体験を最良にするために優先すべき事項に基づき、調整対象の手段や調整量を決定する。例えば、像の動きが速く、ユーザ入力に対する即座の連動性も求められる、ファーストパーソン・シューティングのシーンや格闘アクションのシーン、あるいは仮想現実や拡張現実を実現する場合などは、フレームレートを優先することが望ましい。緻密なオブジェクトが多く、文字や記号、標識、ドット絵を読み取ることが必要なシーンでは、解像度を優先することが望ましい。

20

#### 【 0 2 8 5 】

像の動きが遅いが、絵としてのコントラストやダイナミックレンジが高く、階調表現において圧縮破綻が少なく高画質であることが必要なシーンは、量子化のクオリティを優先することが望ましい。このように画像の内容によって優先すべき事項が異なるため、圧縮符号化処理部 4 5 4 はそれを踏まえたうえで、通信状況が悪化してもユーザ体験が可能な限り維持される手段でデータサイズが適切になるようにする。

#### 【 0 2 8 6 】

動画像の内容から調整手段と調整量を決定する規則は、テーブルあるいは計算モデルなどの形式で前もって準備し、圧縮符号化処理部 4 5 4 の内部で保持しておく。ただし動画像の内容を示す情報は上述のとおり多岐にわたるため、それらを総合的に見て複数の調整手段を最適化する必要がある。そこで圧縮符号化処理部 4 5 4 は、次のような規則の少なくともいずれかにより、調整手段と調整量を決定するためのスコアを導出する。

30

#### 【 0 2 8 7 】

##### 1. コンテンツの状況に基づくバランスの決定規則

コンテンツの出力上の状況が、上述した a ~ d のいずれであるかによって、フレームレート、解像度、および量子化のクオリティに与える重みのバランス（優先順位）を決定する。具体的には、a) ユーザ操作が必要でコンテンツの処理内容に影響を与えるシーンの場合、以下に述べるスコアの決定規則の少なくともいずれかに従う。b) ユーザ操作が必要ないムービーシーンの場合は、量子化のクオリティまたは解像度を、フレームレートより優先する。c) ユーザ操作が必要ない、ムービーシーン以外のシーンの場合は、解像度またはフレームレートを量子化のクオリティより優先する。d) ユーザ操作が必要だがコンテンツの本編でないシーンの場合は、解像度または量子化のクオリティをフレームレートより優先する。

40

#### 【 0 2 8 8 】

##### 2. コンテンツのジャンルに基づくバランスの決定規則

上記 a、すなわち、ユーザ操作が必要でコンテンツの処理内容に影響を与えるシーンの場合、実施しているコンテンツのジャンルを記憶装置などから読み出し、別途テーブルとして準備した、各ジャンルにて一般的に推奨される解像度、フレームレート、量子化パラ

50



メータの重みを表すスコアのバランスを参照する。なお以後述べる複数の規則を並列に適用し、それらの結果を総合判定して最終的に用いるスコアを決定する場合も、本規則を初期値として用いてもよい。

【0289】

3. 画像上の像の大きさに基づくスコア決定規則

L O D、ミップマップテクスチャ、テッセレーション、オブジェクトの大きさを参照し、所定値より高精細なオブジェクトがあり、かつ、画像全体においてそれが占める面積の割合が大きい（ビュースクリーンの近くに大きな高精細オブジェクトがある）ほど量子化のクオリティと解像度の重みを表すスコアを高くする。

【0290】

4. オブジェクトの細かさに基づくスコア決定規則

所定値より小さなオブジェクト、緻密な文字や記号・標識・ドット絵の発生量が多く、画像全体においてそれらが占める面積の割合が所定値より大きい（ビュースクリーンの近くに大きな高精細オブジェクトがない）ほど解像度の重みを表すスコアを高くする。

【0291】

5. コントラスト、ダイナミックレンジに基づくスコア決定規則

画素値の分布に基づくコントラストや、輝度の分布に基づくダイナミックレンジを参照し、所定基準より高コントラストの領域や高ダイナミックレンジの領域の、画像全体に占める面積の割合が大きいほど、量子化のクオリティの重みを表すスコアを高くする。

6. 像の動きに基づくスコア決定規則

オブジェクトの像の移動量、オブティカルフロー、モーションエスティメーションの大きさと量を参照し、移動量が所定値より大きいオブジェクトの量、および画像全体においてそれらが占める面積の割合が大きいほど、フレームレートの重みを表すスコアを高くする。

【0292】

7. テクスチャの種類に基づくスコア決定規則

画像平面を分割してなる各単位領域の画像テクスチャの種類を集計し、画像全体において密度の高い領域、詳細な領域、群衆の領域の占める面積の割合が大きいほど解像度の重みを表すスコアを高くする。

【0293】

8. シーンの切り替わりタイミングにおけるスコア制御規則

画像生成部420から切り替わりのタイミングについての情報を得る。もしくはオブジェクト量、特徴点、エッジ、オブティカルフロー、モーションエスティメーション、画素コントラスト、輝度のダイナミックレンジ、オーディオの有無、オーディオのチャンネル数、オーディオのモードのいずれかが、時系列方向で急変したりリセットされたりしたときにスコアを切り替える。この際、少なくとも2フレーム以上を参照する。なお圧縮符号化処理部454は、圧縮符号化においてイントラフレームとするフレームの必要性を把握するため、前フレームとの相関性に基づきシーンの切り替わりを検出することもできる。

【0294】

このとき従来方式の圧縮符号化処理部454による判定のみにならず、上述したスコア決定規則も併用し、切り替わりの検出精度を上げてよい。このようにして検出したシーンの切り替わりにはイントラフレームが必要となり、データサイズがサージ的に増加しやすいため、量子化パラメータと解像度の重みを表すスコアを、対象のフレームおよび後続の所定数のフレームで低減させる。またシーンが速やかに切り替わることを重視し、シーンの切り替わりまではフレームレートの重みを表すスコアを高くし、切り替わり後は当該制約を外してもよい。

【0295】

9. ユーザ操作のタイミングに基づくスコア決定規則

画像生成部420が実施しているゲームなどのコンテンツにおいて、ユーザ操作の間隔が長いほどフレームレートを下げやすいため、フレームレートの重みを表すスコアを低く

10

20

30

40

50

する（ユーザ操作の間隔が短いほど他のパラメータの重みを表すスコアを低くする）。

【 0 2 9 6 】

1 0 . ユーザ操作の内容に基づくスコア決定規則

画像生成部 4 2 0 が実施しているゲームなどのコンテンツにおいて、直前の所定期間におけるユーザ操作の変化量が大きい場合、ユーザはコンテンツからの高い応答性を期待していると推定される。したがって当該変化量が大きいほど、フレームレートの重みを表すスコアを高くする。操作がなされていても変化量が小さい場合は、当該スコアのレベルを一段階下げる。

【 0 2 9 7 】

なおユーザ操作は、ゲームコントローラ、キーボード、マウスなど図示しない入力装置が取得した入力情報、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の位置、姿勢、動き、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 のカメラまたは図示しない外部カメラが撮影した画像を解析した結果に基づくジェスチャ（ハンドサイン）指示、図示しないマイクが取得した音声指示などを画像処理装置 2 0 0 から取得する。

10

【 0 2 9 8 】

1 1 . ユーザの操作対象のオブジェクトに対するスコア決定規則

直前の所定期間においてユーザ操作が反映されると見なされる所定の基準を満たすオブジェクトが画面に存在するとき、他の決定規則により導出されたスコアを引き上げる方向に調整する。ここでユーザは一人でもよいし、同じ画像処理装置 2 0 0 を共有する、あるいは同じサーバ 4 0 0 に接続された異なる画像処理装置 2 0 0 を有する複数人でもよい。ユーザ操作が反映される画面内のオブジェクトとは、ユーザの操作対象である、人、アバター、ロボット、乗り物や機械などのオブジェクトや、そのような主たるオブジェクトと対峙するオブジェクト、ゲームにおけるプレイヤーのライフステータス、保有武器ステータス、ゲームスコアなど、プレイヤーに情報を通知することが目的のインジケータを含む単位領域など、通常はユーザが最も注目している対象である。

20

【 0 2 9 9 】

ユーザの操作内容と画面内のオブジェクトとの関連性を示す情報は、原則として画像生成部 4 2 0 から取得する。画像内容取得部 4 5 0 が当該情報を推測してもよい。そのようなオブジェクトが所定の基準により検出されたら、圧縮符号化処理部 4 5 4 は例えば、上記 3 ~ 9、1 0 のスコア決定において、スコアをその他の場合より引き上げる。すなわちこの決定規則は、ユーザの操作対象のオブジェクトについて、優先的に上記決定規則を適用させる作用を持つ。例えば 3 の、像の大きさに基づく画面全体のスコアの総括により、量子化のクオリティと解像度の重みが高くなる基準スコアに僅かに不足していたら、圧縮符号化処理部 4 5 4 は当該基準までスコアを引き上げる。

30

【 0 3 0 0 】

6 の、像の動きに基づく画面全体のスコアの総括により、フレームレートの重みが高くなる基準スコアに僅かに不足していたら、圧縮符号化処理部 4 5 4 は当該基準までスコアを引き上げる。8 の、シーンの切り替わりタイミングについて、ユーザの操作対象のオブジェクトの領域に急激な変化があったにも関わらず、画面全体のスコアの総括により、イントラフレームを挟むと判定するスコアに僅かに不足していたら、圧縮符号化処理部 4 5 4 は当該基準までスコアを引き上げる。

40

【 0 3 0 1 】

1 2 . 調整対象と調整量の切り替え頻度の制御

直前の所定期間に採用された（フレームレート、解像度、量子化パラメータ）の履歴を参照し、ユーザ体験の観点から切り替えが許容範囲となるように、各パラメータの重みを表すスコアを調整する。「許容範囲」は、あらかじめ定義したテーブルやモデルに基づいて決定する。

【 0 3 0 2 】

圧縮符号化処理部 4 5 4 は、以上の規則のうちいずれかにより、あるいは複数の規則で得られたスコアの合計値により、フレームレート、解像度、量子化パラメータの最終的な

50

重みを総合的に決定する。なお圧縮符号化処理部 4 5 4 は、上記 1 ~ 8 の規則において、オブジェクトの位置、投影される順序、大きさ、ビュースクリーンからの相対距離を把握するために Z 値を参照してもよい。

#### 【 0 3 0 3 】

なお上述した決定規則はそれ自体を最適化していくことが望ましい。そこで、過去の様々なケースにおける調整結果を収集しながら、機械学習または深層学習によって決定規則を最適化していてもよい。ここで機械学習を行う場合、最適化の対象は決定規則を定義したテーブルでもよいし計算モデルでもよい。深層学習の場合は、計算モデルを最適化する。

#### 【 0 3 0 4 】

これらの学習技術においては、例えば、人手によって作成されたスコアデータベースや、ユーザによるゲームプレイ体感などを教師データとする。また主観描画のケースを計算モデルの制約条件としたり、画質を示す P S N R ( Peak Signal-to-Noise Ratio ) や S S I M ( Structural Similarity )、パラメータ切り替え頻度、時系列スモースネスなどを指標としたりして学習させる。この例でパラメータの切り替え頻度は、解像度やフレームレートを小刻みに切り替え過ぎるとユーザ体験が却って悪化することを考慮して指標に加えている。

#### 【 0 3 0 5 】

このようにして圧縮符号化処理部 4 5 4 はフレームレート、解像度、および量子化のクオリティのそれぞれに与える重みを表す最終的なスコアを導出し、記通信状況に応じたデータサイズが得られ、かつ前記スコアが表すバランスに従うように、( フレームレート、解像度、量子化パラメータ ) の値の組み合わせを決定する。より具体的には圧縮符号化処理部 4 5 4 は、通信状況に応じて決定した、目標とするデータサイズを満たすように各値の組み合わせを予測計算するが、その際に重みが高いパラメータをできるだけ下げないように制御する。

#### 【 0 3 0 6 】

最適な組み合わせを決定したら、圧縮符号化処理部 4 5 4 は、それに応じてデータを圧縮符号化する。例えばフレームレートを低下させる場合、圧縮符号化処理部 4 5 4 は画像生成部 4 2 0 が生成したフレームを、単位時間当たり所定量だけ間引く。解像度を低下させる場合、圧縮符号化処理部 4 5 4 は画像生成部 4 2 0 が生成した画像に対し、ニアレストネイバー法、バイリニア法、バイキュービック法など既存の演算を施す。

#### 【 0 3 0 7 】

また圧縮符号化処理部 4 5 4 は、調整された量子化パラメータにより、画像生成部 4 2 0 が生成した画像を適切な圧縮率で圧縮符号化する。圧縮符号化処理部 4 5 4 は、これらの処理をいずれも、画像生成部 4 2 0 が生成したフレームの部分画像単位で実施し、パケット化部 4 2 4 に順次供給する。この際、そのフレームレート、解像度、量子化パラメータのデータを対応づけて供給することにより、パケット化部 4 2 4 はそれらのデータとともに部分画像のデータをパケット化する。

#### 【 0 3 0 8 】

これにより、これまで述べたのと同様に、圧縮符号化された部分画像のデータが通信部 4 2 6 を介して画像処理装置 2 0 0 に送信される。なお圧縮符号化処理部 4 5 4 がデータサイズの調整手段や調整量を適正化する単位は、圧縮符号化の単位である部分画像の単位でもよいし、1 フレーム単位や、所定数のフレーム単位などでもよい。画像処理装置 2 0 0 の復号伸張部 2 4 2 は、画像データとともに送信された量子化パラメータに基づき逆量子化を行う。

#### 【 0 3 0 9 】

また解像度やフレームレートが本来の値より低減されている場合は、接続された表示装置の画面サイズに合致したサイズとしたり、同じフレームを数回出力したりして画像を表示させる。このような、解像度やフレームレートの変化に応じた表示処理の手順には一般的な技術を用いることができる。なおサーバ 4 0 0 の圧縮符号化部 4 2 2 が解像度を低下

10

20

30

40

50

させた場合、サーバ４００からは、当該低解像度の画像のみでは特定不能な付加データを一緒に送信してもよい。

【０３１０】

ここで付加データとは例えば、画像生成部４２０が生成した元の画像における特徴量や、圧縮符号化部４２２が圧縮符号化時に決定した各種パラメータを含む。特徴量は、元の画像の特徴点、エッジ強度、元の画像に含まれる各画素の奥行き、テクスチャの種類、オプティカルフロー、モーションエスティメーションの情報の少なくともいずれかを含んでよい。あるいは付加データは、圧縮符号化部４２２が実施した物体認識処理により特定された、元の画像が表す物体を示すデータを含んでもよい。この場合、画像処理装置２００の復号伸張部２４２は、送信された画像データと付加データに基づいて、解像度の高い表示画像を正確に生成する。なおこの特徴は、特願２０１９－０８６２８６号として本発明者により出願されている。

10

【０３１１】

図２７～３１は、動画像の内容に応じてスコアを決定する事例を示している。図２７は上記３の、画像上の像の大きさに基づくスコア決定規則を適用する例を示している。図示する３つの画像は、同じ動画像の異なるフレームを表している。どのフレームにおいても、同じオブジェクトモデルを用いたオブジェクト１５２ａ、１５２ｂ、１５２ｃが描画されている。オブジェクトモデルは実際には、ポリゴンとテクスチャで構成される３次元の情報有する。

【０３１２】

20

画像生成部４２０は、オブジェクトモデルを描画対象の空間に配置し、それをビュースクリーンに射影することでオブジェクト１５２ａ、１５２ｂ、１５２ｃなどを描画する。この際、ビュースクリーンからの距離によって、オブジェクト１５２ａ、１５２ｂ、１５２ｃの見かけ上のサイズが変化するため、画像生成部４２０は適宜、描画に用いるポリゴンの数やテクスチャの解像度を調整する。

【０３１３】

例えばオブジェクトモデル１５０が１００万個のポリゴンで定義されているのに対し、ビュースクリーンから離れているオブジェクト１５２ｃは１万個のポリゴンで、ビュースクリーンの近くにいるオブジェクト１５２ａは１０万個のポリゴンで、それぞれ描画される。またテクスチャの解像度はオブジェクト１５２ａ＞オブジェクト１５２ｂ＞オブジェクト１５２ｃとなる。画像内容取得部４５０はそのような情報、すなわちビュースクリーンから見たオブジェクトのＬＯＤ、ミップマップテクスチャのレベル、テッセレーションのレベル、像の大きさなどを、画像が表す内容に係る情報として画像生成部４２０から取得する。

30

【０３１４】

そして圧縮符号化処理部４５４は、通信状況に対応するデータサイズとするため、当該画像が表す内容に係る情報に基づきフレームレート、解像度、量子化パラメータを調整する。すなわちシーンに登場する全オブジェクトについて、オブジェクトのＬＯＤ、ミップマップテクスチャのレベル、テッセレーションのレベルと、像のサイズを集計し、調整対象のパラメータに与えるスコアを計算する。図示する例では左の画像ほど、高精細に描かれたオブジェクトがあり、かつ画像全体における当該オブジェクトの占める面積の割合が大きい（全体として人やアバターが高精細に描画されている）ため、量子化のクオリティと解像度の重みを表すスコアを高くする。

40

【０３１５】

図２８は上記４の、オブジェクトの細かさに基づくスコア決定規則を適用する例を示している。図示する２つの画像は、同じ動画像の異なるフレームを表している。それぞれは、同じ風景をズームイン・ズームアウトしたフレームである。画像が表す内容としてオブジェクトの像の大きさと量を集計すると、左の画像ほど小さなオブジェクトの量が多く、かつ画像全体においてそれらが占める面積の割合が大きい（全体として緻密なオブジェクト、文字や記号、標識、ドット絵が多い）。したがってこの例では圧縮符号化処理部４５

50

4 は、左の画像ほど解像度の重みを表すスコアを高くする。

【0316】

図29は上記5の、コントラスト、ダイナミックレンジに基づくスコア決定規則を適用する例を示している。画像が表す内容として、画像平面を所定サイズに分割してなる単位領域ごとのコントラストやダイナミックレンジを集計すると、左の画像ほど画像全体に占める高コントラストあるいは高ダイナミックレンジの領域の面積が大きい。したがってこの例では圧縮符号化処理部454は、左の画像ほど量子化のクオリティの重みを表すスコアを高くする。

【0317】

図30は上記6の、像の動きに基づくスコア決定規則を適用する例を示している。図示する2つの画像は、同じ動画像の異なるフレームを表している。画像が表す内容として、画像平面でのオブジェクトの移動量（ベクトル）の絶対値や、画像平面を所定サイズに分割してなる単位領域ごとのオブティカルフローやモーションエスティメーションの大きさと量を集計する。すると動きの大きいオブジェクト152d～152gの存在により、左の画像ほど移動量が大きいオブジェクトが多く、かつ画像全体における面積の割合が大きい、すなわち画像全体における移動量（ベクトル）の絶対値の合計が大きい。したがってこの例では圧縮符号化処理部454は、左の画像ほどフレームレートの重みを表すスコアを高くする。

【0318】

図31は上記7の、テクスチャの種類に基づくスコア決定規則を適用する例を示している。図示する2つの画像は、同じ動画像の異なるフレームを表している。画像が表す内容として、画像平面を所定サイズに分割してなる単位領域ごとの画像テクスチャの種類を集計すると、オブジェクト152h～152jとオブジェクト152kの差により、左の画像ほど画像全体における密度の高い領域、詳細な領域、群衆の領域の占める面積の割合が大きい。したがってこの例では圧縮符号化処理部454は、左の画像ほど解像度の重みを表すスコアを高くする。

【0319】

図32は、サーバ400が通信状況に応じてデータサイズを調整する処理手順を示すフローチャートである。このフローチャートは、ユーザが画像処理装置200に対し、プレイしたいゲームや鑑賞したい動画などを選択することによって開始される。これに対しサーバ400の通信状況取得部452は、画像処理装置200へのストリーミングに用いる通信の状況取得を開始する（S50）。

【0320】

通信状況は上述のとおり、画像処理装置200との信号送受によって判明するため、通信状況取得部452は通信部426から必要な情報を取得する。具体的には通信状況取得部452は、画像処理装置200へ送信した画像データの到達遅延時間や、画像データの到達率を取得し、それらの情報から、通信状況を表す指標を導出する。導出規則については前もって設定しておく。一方、画像生成部420は、動画像の生成を開始する（S52）。ただし画像生成部420は、コンピュータグラフィックスを描画するのに限らず、撮影画像をカメラから取得してもよい。

【0321】

一方、圧縮符号化部422の画像内容取得部450は、動画像の内容に係る情報の取得を開始する（S54）。上述のとおり画像内容取得部450は、画像生成部420、圧縮符号化処理部454から情報を取得したり、自らが画像を解析したりすることにより、所定の情報を任意のタイミングで取得する。次に圧縮符号化処理部454は、通信状況取得部452が取得した直近の通信状況に応じて、画像データの送信サイズを決定する（S56）。

【0322】

そして圧縮符号化処理部454はまず、その時点で画像内容取得部450が取得している動画像の内容から、上述した規則の少なくともいずれかに従いスコアを取得する（S5

10

20

30

40

50

8)。次に圧縮符号化処理部454は、得られたスコアに基づき、データサイズの調整手段や調整量を導出する(S60)。すなわちスコアを合計するなどして、フレームレート、解像度、量子化パラメータに対する総合的な重みを算出し、当該重みに従うバランスで、目標とするデータサイズに合うように各パラメータの値を決定する。

#### 【0323】

動画像の内容を示すパラメータからスコアを得る手段、および、スコアから調整手段や調整量を導出する手段は、それぞれの対応づけを表すテーブルを準備してもよいし、導出規則をモデル化しプログラムなどで実現してもよい。この際、通信状況のレベルによって、調整手段や調整量が変わるようにしてもよい。なお通信状況が安定しており、送信可能なデータサイズが変化しない場合も、圧縮符号化処理部454は動画像の内容に対応するスコアを継続して導出し、送信サイズは同じであってもフレームレート、解像度、量子化パラメータの各値の組み合わせを変化させてもよい。

#### 【0324】

異常状態を除き送信を継続できる間は通信状況に特定のしきい値を設けず、通信状況に合わせてデータの送信サイズを多段階で決定し、それに合わせてフレームレート、解像度、量子化パラメータの組み合わせを調整する。また上述のとおり、導出規則を定義するテーブルや計算モデルは、機械学習や深層学習を用いて随時最適化していてもよい。なお図示する手順では、S58で動画の内容からスコア値を取得し、それに基づきS60で調整手段や調整量を求める2段階の処理としたが、動画の内容から直接、調整手段や調整量が求められるように決定規則を準備してもよい。

#### 【0325】

圧縮符号化処理部454はこのようにして決定した調整手段や調整量によって、データサイズを調整しながら部分画像単位で圧縮符号化を行い、当該画像のデータを、順次パケット化部424に供給する(S62)。この際、解像度、フレームレート、量子化パラメータの情報も対応づけて供給する。パケット化部424はそれをパケット化し、通信部426から画像処理装置200に送信する。なお圧縮符号化処理部454は、スコアの取得と調整手段や調整量の導出を、圧縮符号化処理のバックグラウンドで行ってもよい。また実際には、S56におけるデータサイズの決定頻度と、S62における部分画像単位での圧縮符号化および送信の頻度は、同じであっても異なってもよい。

#### 【0326】

これにより圧縮符号化処理部454は、データサイズの調整に用いる手段および調整量を、所定の時間間隔で再設定してもよい。画像処理装置200に対するユーザ操作などにより、画像の送信を停止する必要があるれば(S64のN)、後続のフレームについて、必要に応じて調整手段や調整量を変化させながら圧縮符号化と送信の処理を繰り返す(S56、S58、S60、S62)。ただし上記11のように圧縮符号化処理部454は、直前の所定期間における調整手段や調整量の変化の履歴を参照したうえ、ユーザ体験が悪化しないような許容範囲内で調整する。画像の送信を停止する必要があるら、サーバ400は全ての処理を終了させる(S64のY)。

#### 【0327】

以上述べた、データサイズ削減手段の最適化によれば、サーバ400から画像処理装置200へのストリーミングに用いる通信の状況に応じて、送信している動画像が表す内容に係る情報に適した手段および量で、画像のデータサイズを調整する。ここで、解像度、フレームレート、量子化パラメータといった複数の調整手段の組み合わせで調整を行うことにより、1つのパラメータのみを調整するより、とり得る状態変化のバリエーションを格段に増やすことができる。結果として、可能な限りユーザが許容できる範囲での画質の劣化に抑えることができる。

#### 【0328】

また動画像の内容に係る情報として、リアルタイムで画像を生成している画像生成部や、圧縮符号化している圧縮符号化処理部から情報を得ることにより、より正確かつ詳細なデータに基づき対策を講じることができる。ここで画像生成部や圧縮符号化処理部は通常

10

20

30

40

50

の処理を行っていればよい。処理の負荷を増大させることなく、各時点で最適な方法でデータサイズの調整を行える。

#### 【0329】

##### 7. 領域ごとの圧縮率制御

##### 7-1. 動画像が表す内容に基づく制御

上記6では、動画像が表す内容に係る各種情報に基づき、フレームを最小単位として解像度、フレームレート、量子化パラメータの組み合わせを調整することによりデータサイズを制御した。一方、表示された画像中でユーザが注目している領域は限定されるため、当該領域により多くの通信帯域を割り当てることにより、同じ条件下でもユーザの体感画質を向上させることができる。

10

#### 【0330】

図33は、動画像が表す内容に基づき、フレーム上の領域によって圧縮率を変化させる機能を有するサーバ400の機能ブロックの構成を示している。サーバ400は、画像生成部420、圧縮符号化部422、パケット化部424、および通信部426を含む。画像生成部420、パケット化部424、および通信部426は、図5、16、24で説明したのと同様の機能を有する。上述のとおり画像生成部420は、送信対象の動画像をその場で描画する、すなわちそれまで存在していなかった映像を動的に描画する場合があることに留意する。

#### 【0331】

また各フレームに対応する複数の画像を送信する場合、圧縮符号化部422は図20、23で示した分割部440、第2符号化部444、送信対象調整部362などをさらに備えてもよい。圧縮符号化部422は、画像内容取得部450、注目度推定部460、通信状況取得部462、および圧縮符号化処理部464を備える。画像内容取得部450は図26で説明したように、処理対象の動画像が表す内容に係る情報を、画像処理装置200、画像生成部420、圧縮符号化処理部464から取得するか、自らが画像解析を行うことにより取得する。

20

#### 【0332】

注目度推定部460は、動画像が表す内容に係る情報に基づき、動画像のフレーム平面を分割してなる単位領域ごとに、表される内容に応じたユーザの注目度を推定する。ここで注目度は、ユーザが注目している度合いを示す数値などの指標である。例えば主たるオブジェクトが写っている領域や、文字が表されている領域などを含む単位領域については高い注目度が推定される。このため画像内容取得部450は、図26について例示した動画像の内容に係る情報に加え、画像に表されるオブジェクトの種類やその位置に係る情報も取得してよい。

30

#### 【0333】

当該情報は、画像内容取得部450自らが画像認識処理を実行することにより取得してもよいし、画像生成部420などから画像描画の結果として通知を受けてもよい。前者の場合、画像内容取得部450は、取得済みのオブティカルフロー、モーションエスティメーション、符号化ユニットの割り当て状況、シーンの切り替わりのタイミングか否か、フレームに表されている画像テクスチャの種類、特徴点の分布、奥行き情報などの少なくとも

40

#### 【0334】

通信状況取得部462は、図23、26の通信状況取得部452と同様の機能を有する。圧縮符号化処理部464は、注目度推定部460が推定した注目度の分布に基づき、画像平面で圧縮率を異ならせたうえ画像データを圧縮符号化する。この際、圧縮符号化処理部464は、注目度、データ伝送に用いることのできる通信帯域幅、フレームレート、および解像度の組み合わせに基づき、フレーム平面における圧縮率、ひいては量子化パラメータの分布を決定する。

#### 【0335】

50

圧縮符号化処理部 464 は定性的には、高い注目度が推定される単位量域については量子化パラメータの値を下げることにより圧縮率を下げ、より多くのビットレートを割り当てる。ただし推定される注目度の高さのみを基準として量子化パラメータを決定すると、利用できる通信帯域に対し必要以上に圧縮してしまったり、圧縮が不十分であったりすることが起こり得る。

#### 【0336】

そこで上述のとおり圧縮符号化処理部 464 は、フレームレート、および解像度を加味したうえで、フレーム全体のデータサイズが、利用できる通信帯域に見合うように、画像平面における圧縮率の分布を決定する。ただし圧縮符号化処理部 464 はこれまで述べたように、画像生成部 420 が生成したフレームの部分画像単位で圧縮符号化を実施する。ここで部分画像は、例えば注目度を推定する単位領域の整数倍の大きさとする。圧縮符号化処理部 464 は、単位領域ごとに量子化パラメータを決定し、部分画像が内包する単位領域ごとに、決定した量子化パラメータを用いて圧縮符号化する。この際、圧縮符号化処理部 464 は、部分画像ごとに合計のデータサイズを把握する。

#### 【0337】

圧縮符号化処理部 464 は、そのようにして圧縮符号化した部分画像のデータを、パケット化部 424 に順次供給する。この際、当該部分画像の単位領域に適用した量子化パラメータを対応づけて供給することにより、パケット化部 424 はそれらのデータとともに部分画像のデータをパケット化する。これにより、これまで述べたのと同様に、圧縮符号化された部分画像のデータが通信部 426 を介して画像処理装置 200 に送信される。画像処理装置 200 の復号伸張部 242 は、画像データとともに送信された量子化パラメータに基づき逆量子化を行う。

#### 【0338】

図 34 は、注目度推定部 460 が画像平面における注目度の分布を推定する処理を説明するための図である。画像 160 は動画画像のデータのうち、あるフレームを表している。画像 160 にはオブジェクト 162a、162b や GUI 162c が表されている。注目度推定部 460 は当該画像平面を、破線で示すように縦横双方向に所定間隔で区切ることにより単位領域（例えば単位領域 164）を形成する。そして各単位領域に対し、注目度を推定する。

#### 【0339】

図では、一点鎖線で囲まれた、オブジェクト 162a、162b が表される単位領域の集合 166a、166b に対し、他の単位領域より高い注目度が推定されることを示している。ただし実際には、より多くのオブジェクトが表されていることを踏まえ、上記「6. データサイズ削減手段の最適化」において例示したような様々な情報に基づき注目度を推定する。また注目度は 0 または 1、すなわち注目されていないか注目されているかの 2 値でもよいし、より多くの階調で表してもよい。例えば注目度推定部 460 は、次のような規則の少なくともいずれかにより、注目度を表すスコアを導出し、その合計によって単位領域ごとの注目度を総合的に決定してもよい。

#### 【0340】

##### 1. オブジェクトの重要性に基づくスコア決定規則

ユーザの操作対象である、人、アバター、ロボット、乗り物や機械などのオブジェクトや、そのような主たるオブジェクトと対峙するオブジェクト、ゲームにおけるプレイヤーのライフステータス、保有武器ステータス、ゲームスコアなど、プレイヤーに情報を通知することが目的のインジケータを含む単位領域など、重要性の高さに対する条件を満たすオブジェクトを含む単位領域を他より高いスコアとする。それらのオブジェクトは、画像内容取得部 450 が、画像生成部 420 から情報を得るか、画像認識で特定したオブジェクトとユーザ操作との連動性から推定する。なおユーザは一人でもよいし、同じ画像処理装置 200 を共有する、あるいは同じサーバ 400 に接続された異なる画像処理装置 200 を有する複数人でもよい。

#### 【0341】



## 2. オブジェクトの像の面積割合に基づくスコア決定規則

人や、それに類する特徴を有するアバター、ロボットなどのオブジェクトが画像全体に占める面積の割合が大きいほど、それを含む単位領域を他より高いスコアとする。それらのオブジェクトは、画像内容取得部450が、画像生成部420から情報を得るか、画像認識で特定する。画像認識においては一般的な顔検出アルゴリズムなどを用いてよい。例えば、目鼻口の特徴量を示す位置が、T字型で相対的に位置する箇所を画像内から検索することで顔を検出する。

### 【0342】

## 3. 提示内容に基づくスコア決定規則

ゲームにおけるプレイヤーのライフステータス、保有武器ステータス、ゲームスコアなど、プレイヤーに情報を通知することが目的のインジケータを含む単位領域を他より高スコアとする。当該インジケータは、画像内容取得部450が、画像生成部420から情報を得るか、画像認識で特定する。

### 【0343】

## 4. オブジェクトの細かさに基づくスコア決定規則

緻密な文字、記号、標識、ドット絵などのオブジェクトが画像全体に占める面積の割合が小さい場合、それらを含む単位領域を他より高いスコアとする。当該オブジェクトは画像内容取得部450が、画像生成部420から情報を得るか、画像認識で特定する。

### 【0344】

## 5. 画像上の像の大きさに基づくスコア決定規則

LOD、ミップマップテクスチャ、テッセレーション、オブジェクトの大きさを参照し、所定値より高精細なオブジェクトがあり、かつ、画像全体においてそれが占める面積の割合が大きい（ビュースクリーンの近くに大きな高精細オブジェクトがある）ほど、当該オブジェクトを含む単位領域を他より高いスコアとする。

### 【0345】

## 6. コントラスト、ダイナミックレンジに基づくスコア決定規則

画素値の分布に基づくコントラストや、輝度の分布に基づくダイナミックレンジを参照し、コントラストあるいはダイナミックレンジが高い単位領域ほどを高スコアとする。

## 7. 像の動きに基づくスコア決定規則

オブジェクトの像の移動量、オブティカルフロー、モーションエスティメーションの大きさと量を参照し、移動量が所定値より大きいオブジェクトが多く、かつ画像全体においてそれらが占める面積の割合が大きい単位領域ほどを高スコアとする。

### 【0346】

## 8. テクスチャの種類に基づくスコア決定規則

各単位領域の画像テクスチャの種類を集計し、画像全体において密度の高い領域、詳細な領域、群衆の領域の占める面積の割合が大きいとき、当該テクスチャを含む単位領域を他より高いスコアとする。

### 【0347】

## 9. シーンの切り替わりタイミングにおけるスコア制御規則

画像生成部420から切り替わりのタイミングについての情報を得る。もしくはオブジェクト量、特徴点、エッジ、オブティカルフロー、モーションエスティメーション、画素コントラスト、輝度のダイナミックレンジ、オーディオの有無、オーディオのチャンネル数、オーディオのモードのいずれかが、時系列方向で急変したりリセットされたりしたときにスコアを切り替える。この際、少なくとも2フレーム以上を参照する。なお圧縮符号化処理部454は、圧縮符号化においてイントラフレームとするフレームの必要性を把握するため、前フレームとの相関性に基づきシーンの切り替わりを検出することもできる。

### 【0348】

このとき従来方式の圧縮符号化処理部454による判定のみによらず、上述したスコア決定規則も併用し、切り替わりの検出精度を上げてよい。シーンの切り替わりでないと判定されたとき、それまでのフレームについて、他のスコア決定規則に基づいて設定された

10

20

30

40

50

、高スコアの単位領域のスコアをさらに高くする。シーンの切り替わりであると判定されたときは、高スコアとされていた単位領域のスコアを一旦、リセットする。検出したシーンの切り替わりにはイントラフレームが必要となり、データサイズがサージ的に増加しやすいため、対象のフレームおよび後続の所定数のフレームで、全ての単位領域の合計スコアを低減させる。

#### 【 0 3 4 9 】

##### 1 0 . ユーザ操作の内容に基づくスコア決定規則

画像生成部 4 2 0 が実施しているゲームなどのコンテンツにおいて、直前の所定期間におけるユーザ操作の変化量が所定値以上のとき、ユーザはコンテンツからの高い応答性を期待しており、注目領域があると推定される。したがって他のスコア決定規則により所定値以上のスコアが与えられている単位領域のスコアをさらに増幅させる。操作がなされていても変化量が小さい場合は、当該スコアのレベルを、増幅結果より一段階下げる。なおユーザ操作は、ゲームコントローラ、キーボード、マウスなど図示しない入力装置が取得した入力情報、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 の位置、姿勢、動き、ヘッドマウントディスプレイ 1 0 0 のカメラまたは図示しない外部カメラが撮影した画像を解析した結果に基づくジェスチャ（ハンドサイン）指示、図示しないマイクが取得した音声指示などを画像処理装置 2 0 0 から取得する。

10

#### 【 0 3 5 0 】

##### 1 1 . 圧縮率の分布の切り替え頻度の制御

直前の所定期間に決定した注目度の履歴を参照し、ユーザ体験の観点から切り替えが許容範囲となるようにスコアを調整する。「許容範囲」は、あらかじめ定義したテーブルやモデルに基づいて決定する。

20

#### 【 0 3 5 1 】

注目度推定部 4 6 0 は、以上の規則のうちいずれかにより、あるいは複数の規則で得られたスコアの合計値により、各単位領域の注目度を総合的に決定する。なお圧縮符号化処理部 4 5 4 は、上記 1 ~ 9 の規則において、オブジェクトの位置、投影される順序、大きさ、ビュースクリーンからの相対距離を把握するために Z 値を参照してもよい。なお上述した決定規則は、テーブルあるいは計算モデルなどの形式で前もって準備し、注目度推定部 4 6 0 の内部で保持しておく。

#### 【 0 3 5 2 】

30

圧縮符号化処理部 4 6 4 は、このようにして推定された注目度の分布に基づき、各単位領域の圧縮率（量子化パラメータ）を決定する。例えば図示する例で、単位領域 1 行分を部分画像とした場合、注目度が高いと判定された単位領域がない最上段の部分画像 1 6 8 a と最下段の部分画像 1 6 8 b は、それ以外の中間部分の部分画像より圧縮率を高くする。さらに、オブジェクト 1 6 2 b よりオブジェクト 1 6 2 a の方が注目度が高い場合、オブジェクト 1 6 2 b が表された単位領域の集合 1 6 6 b は、単位領域の集合 1 6 6 a より圧縮率を高くすることも考えられる。

#### 【 0 3 5 3 】

いずれにしろ圧縮符号化処理部 4 6 4 は、部分画像単位、1 フレーム単位、所定数のフレーム単位、所定の時間間隔、のいずれかで、圧縮率の分布を更新することにより、データサイズが最新の通信状況に合うようにする。例えば利用可能な通信帯域幅、解像度、フレームレートが同じであれば、注目度が高いと推定される単位領域が多いほど、注目領域と非注目領域の間で圧縮率の差を小さくする。このような調整は、注目度の高さに応じて、単位領域の集合 1 6 6 a、1 6 6 b ごとに個別に行ってもよい。場合によっては一部の単位領域の集合（例えば単位領域の集合 1 6 6 b）を、判定された注目度の優先順位に基づいて、圧縮率を下げる対象から除外してもよい。

40

#### 【 0 3 5 4 】

さらに、利用可能な通信帯域幅が同じなかで、解像度やフレームレートが高ければ、全体的に圧縮率を上げたり、注目領域と非注目領域の間で圧縮率の差を小さくしたりすることによりフレームごとのデータサイズを調整し、ビットレートを適正化する。送信対象は

50

部分画像単位である一方、データサイズの制御は、部分画像単位、1フレーム単位、および所定数のフレーム単位、所定の時間単位、のいずれでもよい。各単位領域の注目度、利用できる通信帯域幅、フレームレート、および解像度の組み合わせに基づき、量子化パラメータの分布を決定するための規則は、テーブルあるいは計算モデルなどの形式で前もって準備しておく。

#### 【0355】

ただし動画像の内容を示す情報は上述のとおり多岐にわたるため、それらを総合的に見て最適な量子化パラメータを決定するためには、決定規則自体を最適化していくことが望ましい。そこで上記「6. データサイズ削減手段の最適化」について説明したのと同様、過去の様々なケースにおける調整結果を収集しながら、機械学習または深層学習によって決定規則を最適化していてもよい。

10

#### 【0356】

図35は、サーバ400が画像平面の領域ごとに圧縮率を制御する処理手順を示すフローチャートである。このフローチャートは、ユーザが画像処理装置200に対し、プレイしたいゲームや鑑賞したい動画などを選択することによって開始される。これに対しサーバ400の通信状況取得部462は、画像処理装置200へのストリーミングに用いる通信の状況取得を開始する(S70)。通信状況は上述のとおり、画像処理装置200との信号送受によって判明するため、通信状況取得部462は通信部426から必要な情報を取得する。

#### 【0357】

20

また画像生成部420は、対応する動画像の生成を開始する(S72)。ただし画像生成部420は、コンピュータグラフィックスを描画するのに限らず、撮影画像をカメラから取得してもよい。一方、圧縮符号化部422の画像内容取得部450は、動画像の内容に係る情報の取得を開始する(S73)。次に圧縮符号化処理部464は、通信状況取得部462が取得した直近の通信状況に応じて、画像データの送信サイズを決定する(S74)。そして圧縮符号化部422の注目度推定部460は、動画像の内容に係る情報に基づき、処理対象のフレームに対し注目度の分布を推定する(S75)。すなわちフレームの平面を単位領域に分割し、それぞれについて注目度を導出する。

#### 【0358】

注目度の導出には、上述した規則の少なくともいずれかに従いスコアを取得できるテーブルを参照するか、計算モデルを利用する。そして様々な観点から得られたスコアを合算して、最終的な注目度を単位領域ごとに求める。圧縮符号化処理部464は、注目度の分布に基づき量子化パラメータの分布を決定する(S76)。上述のとおり量子化パラメータは、注目度のほか、利用できる通信帯域幅、解像度、フレームレートを考慮して決定する。

30

#### 【0359】

圧縮符号化処理部464は、テーブルを参照したり、計算モデルを利用したりして、それらのパラメータから適切な量子化パラメータの分布を導出する。そして圧縮符号化処理部464は、決定した量子化パラメータを用いて部分画像に内包される単位領域を圧縮符号化していき、順次パケット化部424に供給することにより、通信部426が画像処理装置200に送信する(S80)。

40

#### 【0360】

圧縮符号化処理部464は処理対象のフレームについて、全ての部分画像のデータの圧縮符号化および送信を繰り返す(S82のN、S80)。画像処理装置200に対するユーザ操作などにより、画像の送信を停止する必要がある場合は(S84のN)、後続のフレームについてもデータサイズの決定、注目度分布の推定、量子化パラメータ分布の決定、部分画像の圧縮符号化および送信を繰り返す(S84のN、S74、S75、S76、S80、S82)。

#### 【0361】

なお実際には、部分画像単位のパイプライン処理となるため、前のフレームの部分画像

50

の圧縮符号化や送信処理の間に、次のフレームの注目度分布推定や量子化パラメータの分布決定を行える。また実際には、S 7 4におけるデータサイズの決定頻度と、S 8 0における部分画像単位での圧縮符号化および送信の頻度は、同じであっても異なってもよい。画像の送信を停止する必要があるが生じたら、サーバ4 0 0は全ての処理を終了させる（S 8 4のY）。

#### 【0 3 6 2】

以上述べた、動画像が表す内容に基づく領域ごとの圧縮率制御によれば、サーバ4 0 0は、動画像が表す内容に基づきユーザの注目度を単位領域ごとに推定する。そして注目度が高いほど圧縮率が低くなるように量子化パラメータの分布を決定したうえ圧縮符号化し画像処理装置2 0 0に送信する。これにより、限られた通信帯域幅やリソース環境下で、ユーザ体験の質を向上させることができる。

10

#### 【0 3 6 3】

また動画像の内容に係る情報として、リアルタイムで画像を生成している画像生成部や、圧縮符号化している圧縮符号化処理部から多角的な情報を得ることにより、より正確かつ詳細に注目度の分布を推定することができる。注目度を分布として扱い、さらに当該分布に応じて圧縮率の分布を決定することにより、解像度、フレームレート、通信状況の変化に対し圧縮率を細かく制御でき、様々な状況変化に臨機応変に対応できる。

#### 【0 3 6 4】

##### 7 - 2 . ユーザの注視点に基づく制御

上記7 - 1では、動画像が表す内容に基づき注目度を推定したが、実際にユーザが注目している箇所に基づき注目度を推定することもできる。この場合、サーバ4 0 0は、ヘッドマウントディスプレイ1 0 0や平板型ディスプレイ3 0 2を見ているユーザの注視点を検出する装置から、画面上の注視点の位置情報を取得し、それに基づき注目度の分布を推定する。なお動画像が表す内容と、ユーザの注視点の双方に基づき注目度の分布を導出してもよい。

20

#### 【0 3 6 5】

図3 6は、ユーザの注視点に基づき、フレーム上の領域によって圧縮率を変化させる機能を有するサーバ4 0 0の機能ブロックの構成を示している。サーバ4 0 0は、画像生成部4 2 0、圧縮符号化部4 2 2、パケット化部4 2 4、および通信部4 2 6を含む。画像生成部4 2 0、パケット化部4 2 4、および通信部4 2 6は、図5、9、1 6、2 6、3 3で説明したのと同様の機能を有する。また複数視点の画像を送信する場合、圧縮符号化部4 2 2は図2 0、2 3で示した分割部4 4 0、第2符号化部4 4 4、送信対象調整部3 6 2などをさらに備えてもよい。

30

#### 【0 3 6 6】

圧縮符号化部4 2 2は、注視点取得部4 7 0、注目度推定部4 7 2、通信状況取得部4 7 4、および圧縮符号化処理部4 7 6を備える。注視点取得部4 7 0は、ヘッドマウントディスプレイ1 0 0や平板型ディスプレイ3 0 2など、画像処理装置2 0 0に接続された表示装置に表示された、描画済みの動画像に対するユーザの注視点の位置情報を取得する。例えばヘッドマウントディスプレイ1 0 0の内部に注視点検出器を設けたり、平板型ディスプレイ3 0 2を見ているユーザに注視点検出器を装着させたりし、当該注視点検出器による計測結果を取得する。

40

#### 【0 3 6 7】

そして画像処理装置2 0 0の画像データ取得部2 4 0からサーバ4 0 0の通信部4 2 6に、注視点の位置座標情報を所定のレートで送信することにより、注視点取得部4 7 0がそれを取得する。注視点検出器は、例えば赤外線などの参照光をユーザの眼球に照射し、その反射光をセンサにより検出して得られる瞳孔の方向から注視点を特定する一般的な装置でよい。注視点取得部4 7 0は好適には、動画像のフレームレートより高い頻度で注視点の位置情報を取得する。

#### 【0 3 6 8】

あるいは注視点取得部4 7 0は、画像処理装置2 0 0から取得した注視点の位置情報を

50

時間的に補間することにより、好適な頻度で位置情報を生成してもよい。なお画像処理装置 200 からの送信失敗に備え、注視点取得部 470 は注視点の位置情報の最新値とともに、所定数の履歴値を画像処理装置 200 から同時に取得するようにしてもよい。

#### 【0369】

注目度推定部 472 は、注視点の位置に基づき、動画像のフレーム平面を分割してなる単位領域ごとに注目度を推定する。具体的には注目度推定部 472 は、注視点が含まれる頻度、注視点の滞留時間、サッケードの有無、瞬きの有無、の少なくともいずれかに基づき注目度を推定する。定性的には注目度推定部 472 は、単位時間あたりに注視点が含まれる頻度、あるいは滞留時間が多いほど、単位領域の注目度を高くする。

#### 【0370】

サッケードは対象物に視線を向ける際などに発生する眼球の高速運動であり、サッケードが発生している期間は視覚信号の脳での処理が中断していることが知られている。瞬きをしている期間は当然、画像が認識されない。そのため注目度推定部 472 は、それらの期間において、注目度の高低差を縮めたりなくしたりするように変化させる。サッケードや瞬きの期間を検出する手法は、例えば米国特許出願公開第 2017/0285736 号明細書に開示されている。

#### 【0371】

ここで注視点取得部 470 が、動画像のフレームレート（例えば 120 Hz）より高い頻度（例えば 240 Hz）で注視点の位置情報を取得、あるいは生成する場合、注目度推定部 472 は、新たな位置情報が得られる都度、注目度を更新してよい。すなわち 1 フレーム分の圧縮符号化処理の途中で、注目度の分布が変化する場合があってもよい。上述のとおり注目度推定部 472 はさらに、7-1 において説明した注目度推定部 460 と同様に、動画像に表される内容に基づく注目度を単位領域ごとに推定し、注視点の位置に基づく注目度と統合することで最終的な注目度の分布を取得してもよい。通信状況取得部 474 は、図 26 の通信状況取得部 452 と同様の機能を有する。

#### 【0372】

圧縮符号化処理部 476 は基本的には、図 33 の圧縮符号化処理部 464 と同様の機能を有する。すなわち圧縮符号化処理部 476 は、注目度推定部 472 が推定した注目度の分布に基づき、画像平面で圧縮率を異ならせたうえ画像データを圧縮符号化する。この際、圧縮符号化処理部 476 は、データ伝送に用いることのできる通信帯域幅、フレームレート、および解像度の組み合わせに基づき、フレーム平面における圧縮率、ひいては量子化パラメータの分布を決定する。

#### 【0373】

例えば圧縮符号化処理部 476 は、直近の所定数のフレームのデータサイズと、通信状況取得部 474 が取得する、利用できる通信帯域幅との比較に基づき、圧縮率の分布を調整する。一方、一般に注視点の動きは複雑であり、安定した精度で注目度が得られない可能性がある。そこで圧縮符号化処理部 476 は、注目度推定部 472 が推定した注目度の分布以外に、直近のフレームにおける圧縮結果を参照し、処理対象のフレームの圧縮率の決定精度を高めてもよい。

#### 【0374】

例えば圧縮符号化処理部 476 は、直近の所定数のフレームの圧縮符号化結果、すなわち圧縮率を高めた領域やその圧縮率などに基づき、処理対象のフレームの圧縮率の分布を調整してもよい。これにより圧縮率の分布の偏りを緩和できる。あるいは圧縮符号化処理部 476 は、単位領域ごとの注目度の有効性を判定し、有効でないと判定した場合に、直近の所定数のフレームの圧縮符号化結果を参照して圧縮率の分布を決定してもよい。

#### 【0375】

例えば注目度が高い領域が激しく分散している場合や、注目度が有効範囲外にある場合、圧縮符号化処理部 476 は、直近の所定数のフレームで定めた圧縮率の分布をそのまま採用したり、分布の変化を外挿したりして、処理対象のフレームの圧縮率の分布を決定する。また圧縮符号化処理部 476 は、7-1 で上述したように、フレームレートおよび解

10

20

30

40

50

像度を加味したうえで、フレーム全体のデータサイズが、利用できる通信帯域に見合うように、画像平面における圧縮率の分布を決定する。以後の処理は 7 - 1 で上述したのと同様である。

#### 【 0 3 7 6 】

図 3 7 は、注目度推定部 4 7 2 が画像平面における注目度の分布を推定する処理を説明するための図である。画像 1 8 0 は動画像のデータのうち、あるフレームを表している。画像上に表した円（例えば円 1 8 2 ）は、注視点が滞留していた位置を表し、円の大きさによって滞留時間の長さを表している。ここで「滞留」とは、所定時間以上、同じ位置と見なされる所定範囲内に注視点が留まっていることを指す。また線（例えば線 1 8 4 ）は、注視点の移動経路のうち所定値以上の頻度で発生した移動経路を表している。

10

#### 【 0 3 7 7 】

注目度推定部 4 7 2 は注視点取得部 4 7 0 から所定周期で注視点の位置情報を取得し、図示するような情報を生成する。そして単位領域ごとに、注視点が含まれる頻度、滞留時間、サッケードの有無、瞬きの有無などに基づき注目度を推定する。図では例えば、一点鎖線で囲まれた領域 1 8 6 a、1 8 6 b、1 8 6 c に含まれる単位領域に対し、他の単位領域より高い注目度が推定される。さらに、しきい値以上の高い頻度で視点移動の経路となった単位領域についても、高い注目度としてもよい。この態様でも、注目度は 0 または 1、すなわち注目されていないか注目されているかの 2 値でもよいし、より多くの階調で表してもよい。

#### 【 0 3 7 8 】

20

図 3 8 は、圧縮符号化処理部 4 7 6 が注視点に基づき圧縮率の分布を決定する手法について説明するための図である。基本として圧縮符号化処理部 4 7 6 は対象フレームの圧縮符号化を開始する際に、最新の注目度の分布と利用可能な通信帯域幅に基づいて、部分画像ごとに圧縮率（量子化パラメータ）を決定し圧縮符号化する。しかしながら圧縮結果であるデータサイズは画像の内容によって変動し得るうえ、注視点情報は対象フレーム内の未処理の部分画像において更新され得る。

#### 【 0 3 7 9 】

よって対象フレームの圧縮符号化を開始した時点でのデータサイズの見込みと実際の結果がずれてくる場合がある。そのため利用可能な通信帯域幅を一時的に超過した場合、または超過しそうな場合に、注目度に基づく圧縮率引き下げの指定をキャンセルし、データサイズの辻褄を合わせることを、対象フレームあるいは後続のフレームの圧縮符号化処理において実施する。同図の場合、上段に示すように画像 1 9 0 の平面を水平方向に等分してなる 7 つの部分領域（例えば部分領域 1 9 2 ）を形成している

30

#### 【 0 3 8 0 】

圧縮符号化処理部 4 7 6 は例えば、各部分画像を圧縮符号化する際、圧縮率を低めるべき単位領域が当該部分画像に含まれる場合、あるいは当該部分画像が圧縮率を低めるべき単位領域である場合、当該部分画像を対象として量子化パラメータを低くすることで圧縮率を低下させる。また画像 1 9 0 の上段の部分画像から順に圧縮符号化していく間に、新たな注視点の位置情報が得られたら、注目度推定部 4 7 2 は単位領域ごとの注目度をそれに応じて更新し、圧縮符号化処理部 4 7 6 は、直近の注目度に基づき部分画像の圧縮率を決定する。すなわち圧縮符号化処理部 4 7 6 は、処理対象のフレームの処理開始時以降に注目度が更新されたとき、その直近の注目度の分布に基づく圧縮率で、部分画像を圧縮符号化する。

40

#### 【 0 3 8 1 】

このような圧縮率の決定においては上述のとおり、それまでの圧縮符号化結果を参照して圧縮率を調整してもよい。図の下段における棒グラフは圧縮符号化結果として、連続した 4 フレーム（「Frame 0」～「Frame 3」）における部分画像ごとの圧縮符号化後のデータサイズをビットレート（bit/sec）で示している。また各フレームについて、1 フレーム当たりの圧縮符号化後のビットレートを折れ線グラフ 1 9 6 で示している。

50

## 【 0 3 8 2 】

ここでビットレート「A」は、サーバ400と画像処理装置200との通信に利用できる通信帯域幅を示している。ただし実際には当該通信帯域幅は時間変動する。圧縮符号化処理部476は例えば、1フレーム当たりのビットレートを、利用できる通信帯域幅と比較することで、各部分画像の圧縮率、ひいては量子化パラメータを調整する。図の例では、「Frame 0」の1フレーム当たりのビットレートが、通信帯域幅より十分下回っているのに対し、次の「Frame 1」では通信帯域幅に接近している。

## 【 0 3 8 3 】

圧縮符号化処理部476は、各部分画像の圧縮符号化処理において1フレーム当たりのビットレートを予測し、「Frame 1」のように通信帯域幅との差が所定のしきい値より小さくなることが判明したら、いずれかの部分画像の圧縮率を高くする。図では、「Frame 1」の7番目の部分画像の圧縮率を、当初の決定より高くすることにより、ビットレートが低下したことを矢印で示している。

10

## 【 0 3 8 4 】

また次の「Frame 2」では、1フレーム当たりのビットレートが通信帯域幅を超えている。このとき圧縮符号化処理部476は、その次のフレームである「Frame 3」に対し圧縮率の調整を行ってもよい。図では「Frame 3」の1番目の部分画像の圧縮率を、当初の決定より高くすることにより、ビットレートが低下したことを矢印で示している。

## 【 0 3 8 5 】

なおこの例は注目度を、注目されていないか注目されているかの2値で表し、当初注目されている領域としていた「Frame 1」の7番目の部分画像や、「Frame 3」の1番目の部分画像を、注目されている領域から除外する操作に相当する。すなわち圧縮符号化処理部476は、1フレーム当たりのビットレートが通信帯域幅を超えたとき、または両者の差が所定値より小さくなったとき、圧縮率を低めるべき高い注目度の単位領域を含む部分画像であっても圧縮率の低減をキャンセルする。

20

## 【 0 3 8 6 】

この場合、注目されていない他の領域と同じ圧縮率を与えてもよいし、所定値分だけ圧縮率を上げるようにしてもよい。ただし調整手法は図示するものに限らず、注目度を多段階で表す場合は特に、注目度の高さに応じて圧縮率の変化量を異ならせたり、圧縮率の分布全体を変化させたりしてもよい。このように圧縮符号化処理部476は、処理対象のフレームのみに基づき量子化パラメータを決定してもよいし、直近の所定数のフレームにおける圧縮符号化結果も参照することにより量子化パラメータを決定してもよい。

30

## 【 0 3 8 7 】

このとき圧縮符号化処理部476は、過去のフレームにおける量子化パラメータの分布、利用できる通信帯域幅、フレーム全体のデータサイズといったパラメータの時間変化を多角的に確認し、それに基づき処理対象のフレームにおける量子化パラメータの分布を決定してよい。注目度に基づき量子化パラメータの分布を決定する規則や、過去のフレームにおける量子化パラメータの分布、利用できる通信帯域幅、フレーム全体のデータサイズといったパラメータの時間変化に基づき量子化パラメータの分布を決定する規則は、過去の様々なケースにおける調整結果を収集しながら、機械学習または深層学習によって最適化していてもよい。

40

## 【 0 3 8 8 】

なおサーバ400が画像平面の領域ごとに圧縮率を制御する処理手順は図35で示したのと同様でよい。ただし注目度の推定処理は、注視点の位置情報が得られる都度、必要に応じて更新し、量子化パラメータは、それに応じて随時変更してよい。

## 【 0 3 8 9 】

以上述べた、ユーザの注視点に基づく領域ごとの圧縮率制御によれば、サーバ400は、ユーザの実際の視線の動きを取得し、その結果に基づきユーザの注目度を単位領域ごとに推定する。これにより実際に注目されている対象を正確に求めることができ、当該対象

50

に優先的にリソースを割り当てることにより、ユーザの認識上で画質を向上させることができる。

#### 【0390】

また直近の圧縮符号化結果を圧縮率の決定に利用することにより、注目度の推定に誤差が含まれる場合でも圧縮率の設定精度を維持することができる。さらにフレーム全体での圧縮符号化後のデータサイズを監視することにより、当初の設定で注目度が高いと判定される領域が多すぎたり、当該領域の圧縮率を過度に低めすぎたりしても、それらの値を適切に調整することができる。また7-1と同様、注目度を分布として扱い、さらに当該分布に応じて圧縮率の分布を決定することにより、解像度、フレームレート、通信状況の変化に対し圧縮率を細かく制御でき、様々な状況変化に臨機応変に対応できる。

10

#### 【0391】

なお変形例として、注視点取得部470と注目度推定部472を画像処理装置200側に設け、サーバ400は、単位領域ごとに推定された注目度の情報を画像処理装置200から取得するようにしてもよい。この場合、注視点取得部470は上述した注視点検出器から、計測結果である注視点の位置情報を取得する。注目度推定部472はサーバ400に設けた場合と同様にして、注視点の位置情報に基づき単位領域ごとに注目度を推定する。

#### 【0392】

注視点の位置情報をフレームレートより高い頻度で取得し、それに応じて注目度の分布を随時更新してもよいことは上述したとおりである。注目度推定部472により推定された注目度の情報は、例えば画像データ取得部240を介してサーバ400の通信部426に所定のレートで送信する。この場合も注目度推定部472は送信失敗に備え、注目度の推定結果の最新値とともに、所定数の履歴値を同時に送信してよい。サーバ400の通信状況取得部474、圧縮符号化処理部476の動作は上述と同様である。このような構成によっても、上述したのと同様の作用効果を実現できる。

20

#### 【0393】

以上、本発明を実施の形態をもとに説明した。実施の形態は例示であり、それらの各構成要素や各処理プロセスの組合せにいろいろな変形例が可能なこと、またそうした変形例も本発明の範囲にあることは当業者に理解されるところである。

#### 【符号の説明】

#### 【0394】

1 画像表示システム、100 ヘッドマウントディスプレイ、200 画像処理装置、202 入出力インターフェース、204 部分画像記憶部、206 制御部、208 ビデオデコーダ、210 部分画像記憶部、212 制御部、214 画像処理部、216 部分画像記憶部、218 制御部、220 ディスプレイコントローラ、240 画像データ取得部、242 復号伸張部、244 画像処理部、246 表示制御部、248 データ取得状況特定部、250 出力対象決定部、252 出力部、260 位置姿勢追跡部、262 第1補正部、264 合成部、266 第2補正部、270a 第1形成部、270b 第2形成部、272a 第1制御部、272b 第2制御部、280 第1復号部、282 第2復号部、302 平板型ディスプレイ、400 サーバ、402 描画制御部、404 画像描画部、406 フレームバッファ、408 ビデオエンコーダ、410 部分画像記憶部、412 制御部、414 ビデオストリーム制御部、416 入出力インターフェース、420 画像生成部、422 圧縮符号化部、424 パケット化部、426 通信部、430 描画部、432 形成内容切り替え部、434 データ形成部、440 分割部、442 第1符号化部、444 第2符号化部、450 画像内容取得部、452 通信状況取得部、454 圧縮符号化処理部、460 注目度推定部、462 通信状況取得部、464 圧縮符号化処理部、470 注視点取得部、472 注目度推定部、474 通信状況取得部、476 圧縮符号化処理部。

30

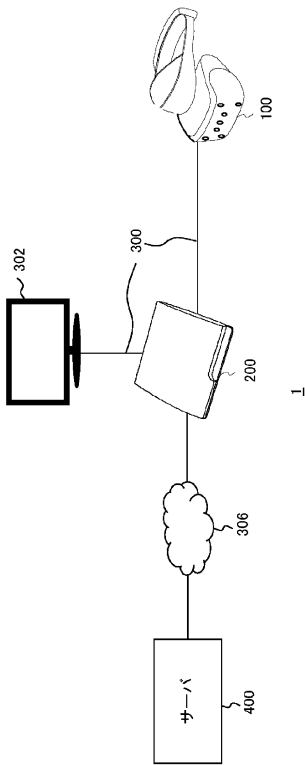
40

50

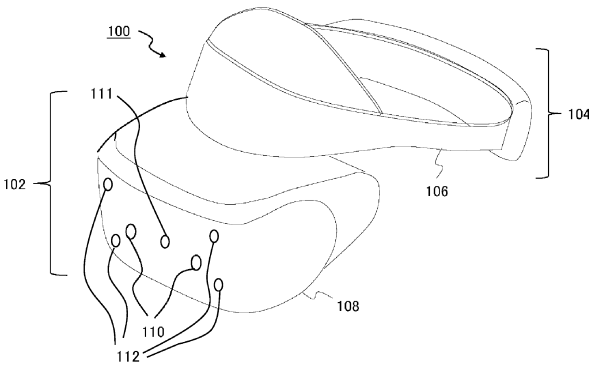


【図面】

【図 1】



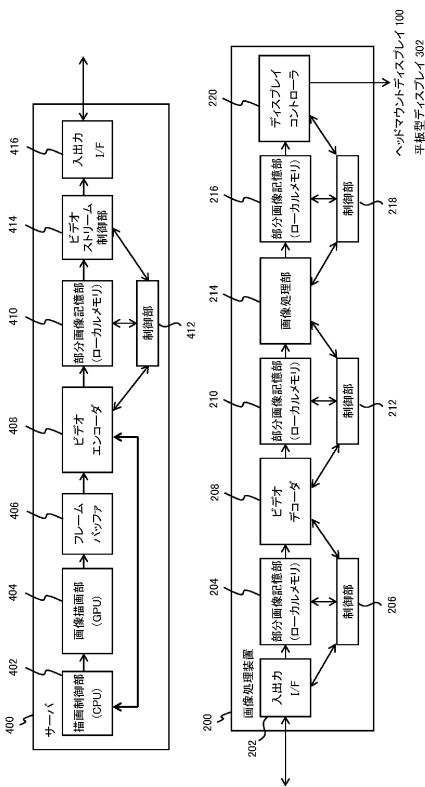
【図 2】



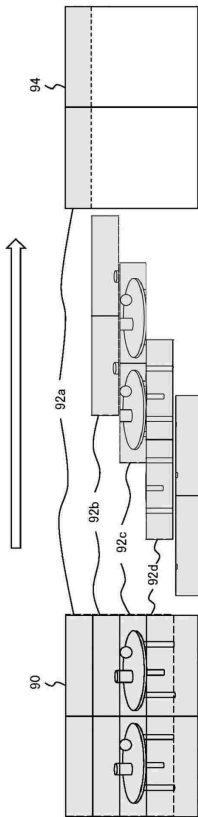
10

20

【図 3】



【図 4】

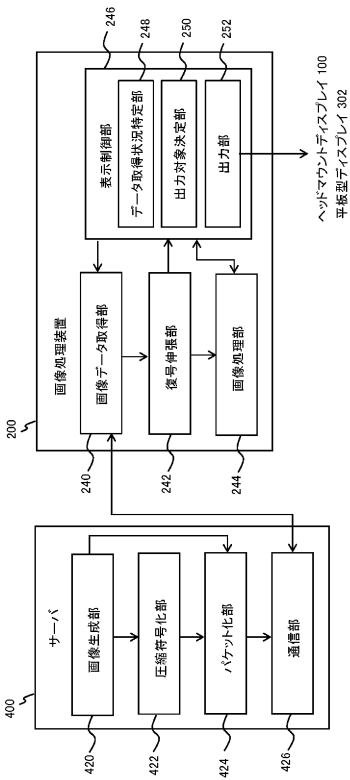


30

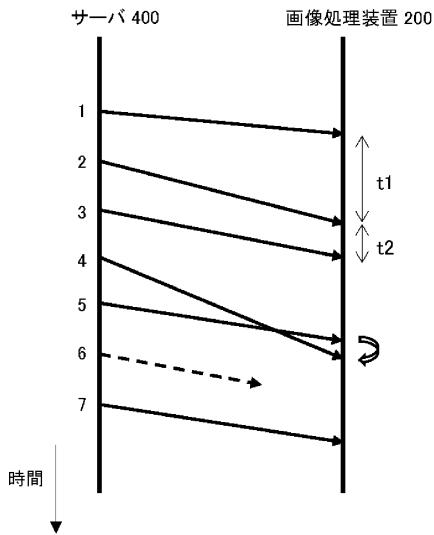
40

50

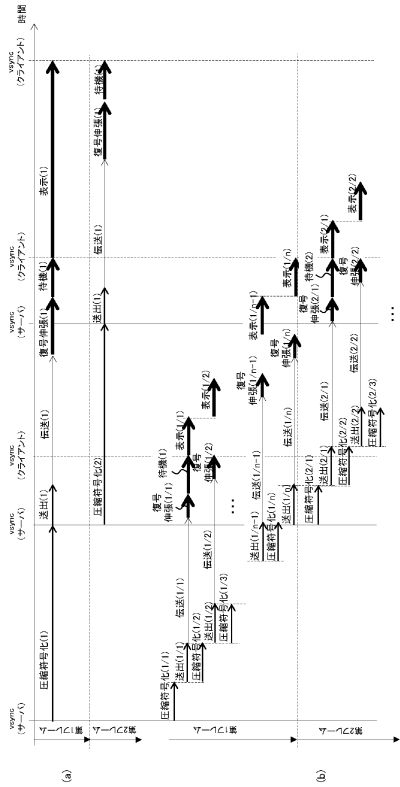
【図 5】



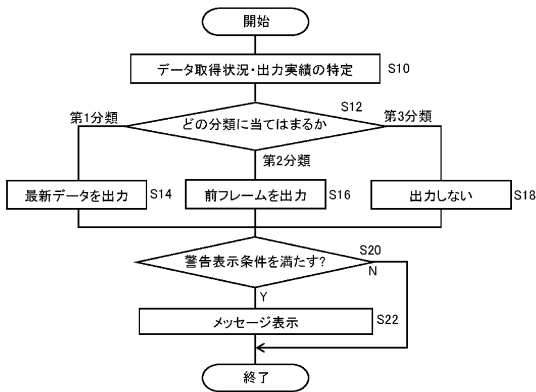
【図 7】



【図 6】



【図 8】



10

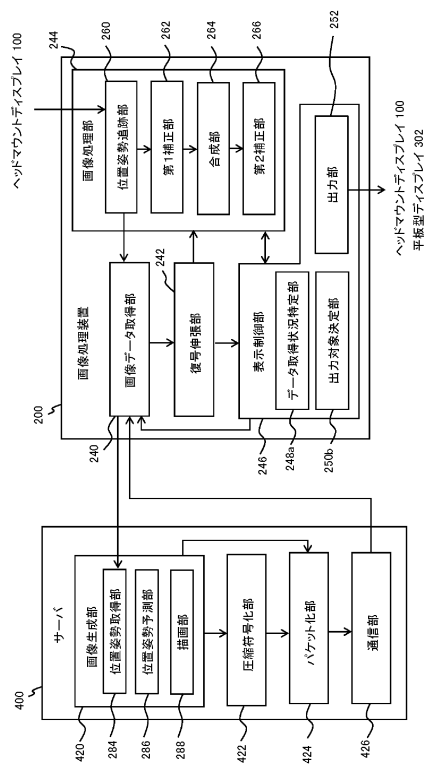
20

30

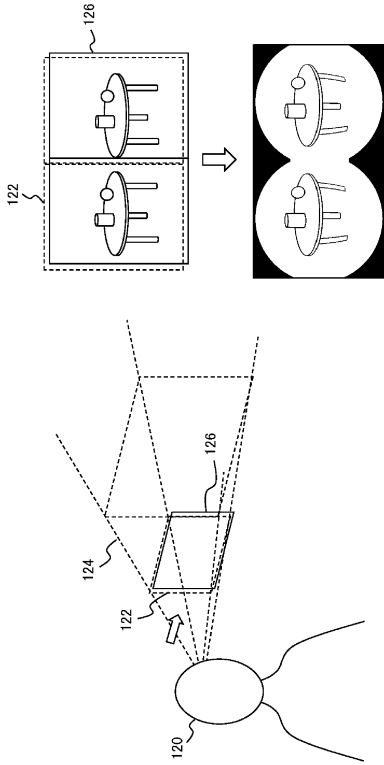
40

50

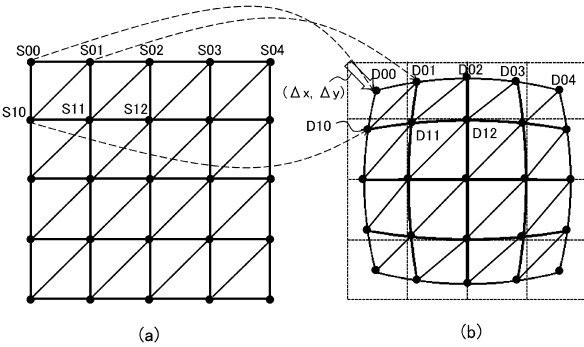
【図 9】



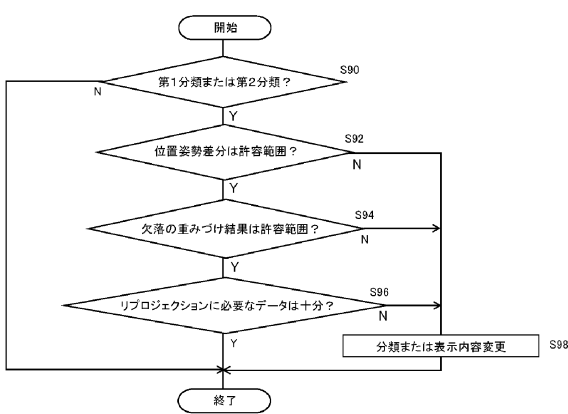
【図 10】



【図 11】



【図 12】



10

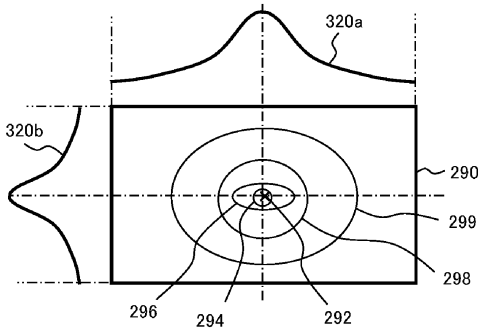
20

30

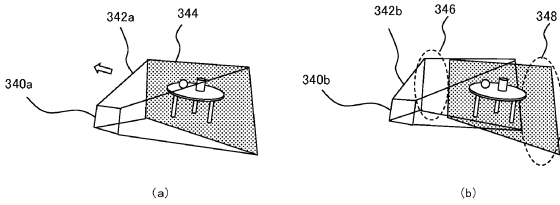
40

50

【図 1 3】

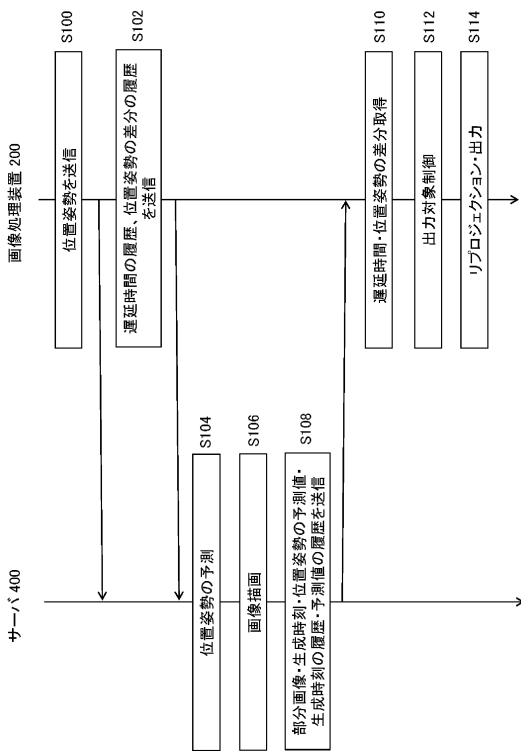


【図 1 4】

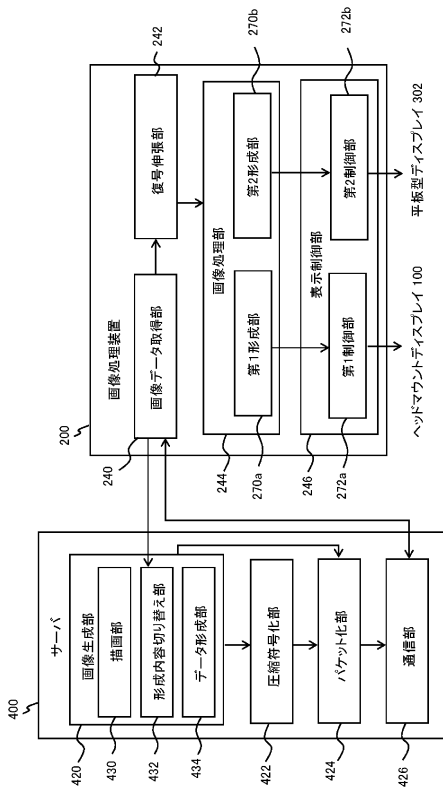


10

【図 1 5】



【図 1 6】



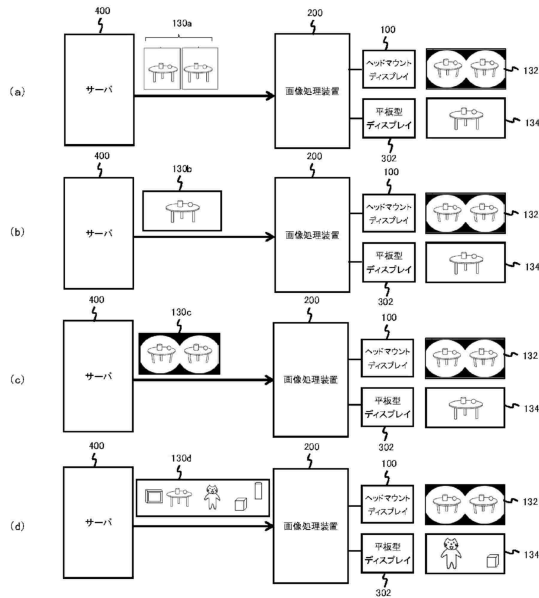
20

30

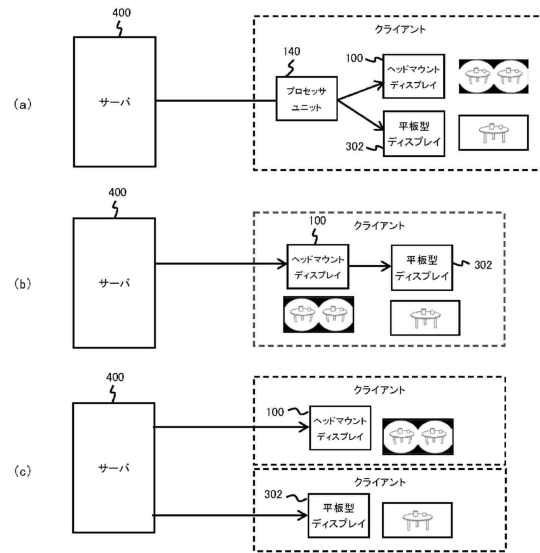
40

50

【図 17】

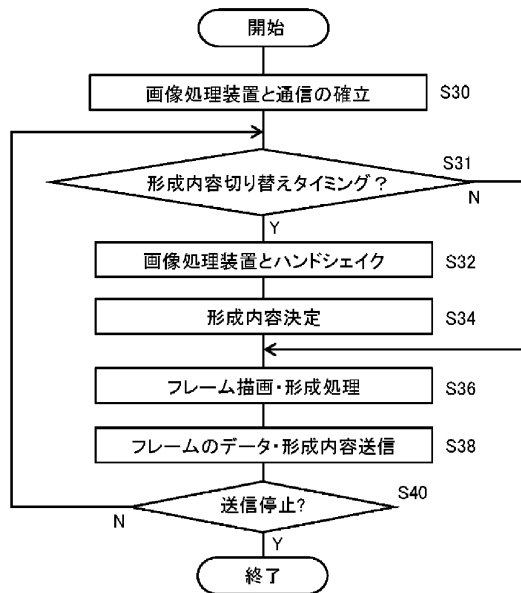


【図 18】

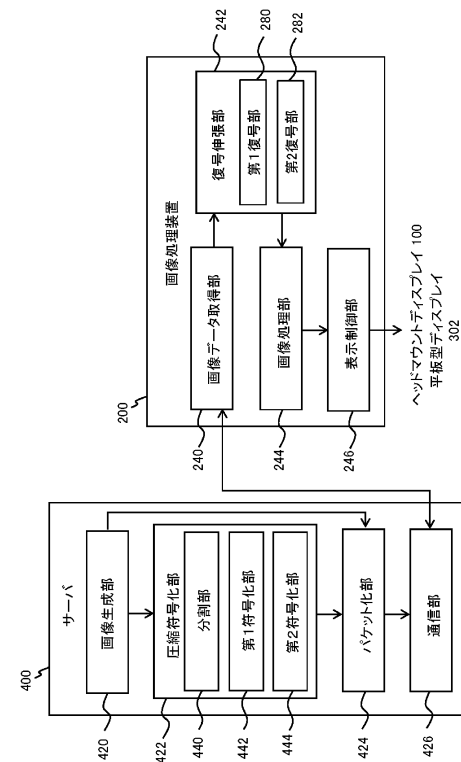


10

【図 19】



【図 20】

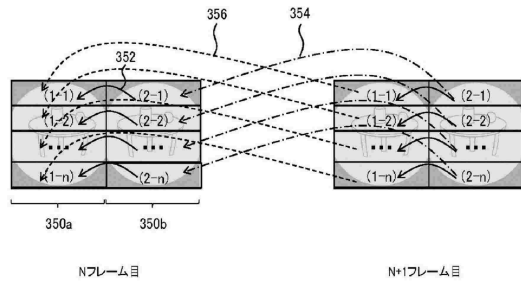


30

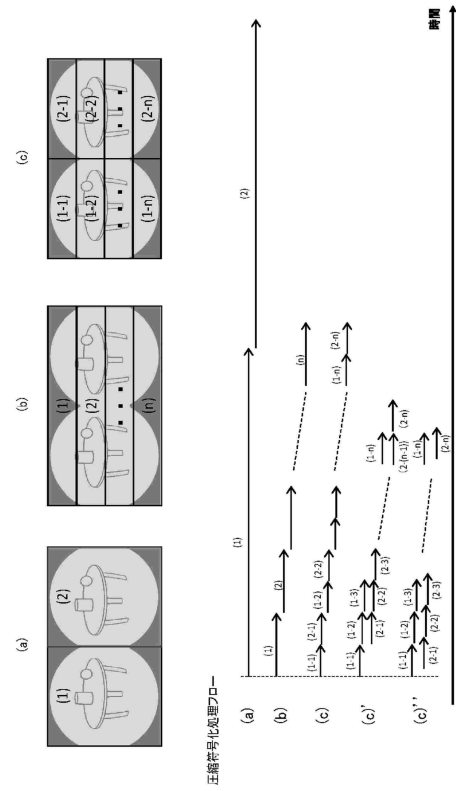
40

50

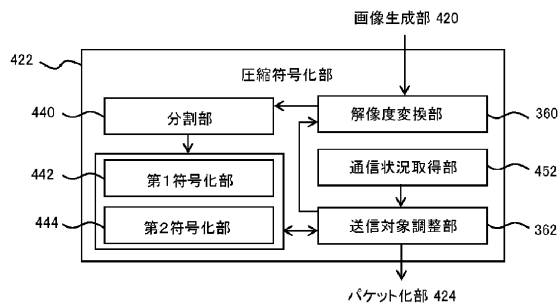
【図 2 1】



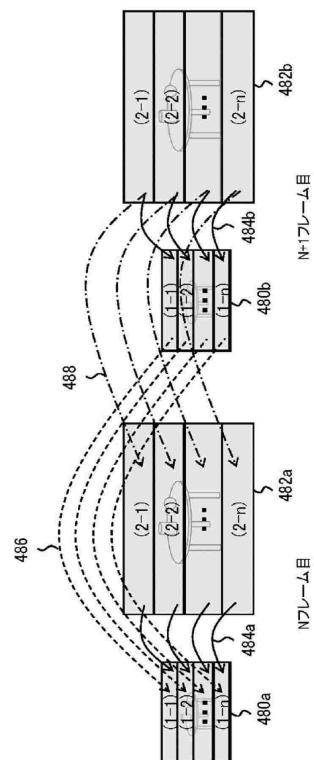
【図 2 2】



【図 2 3】



【図 2 4】



10

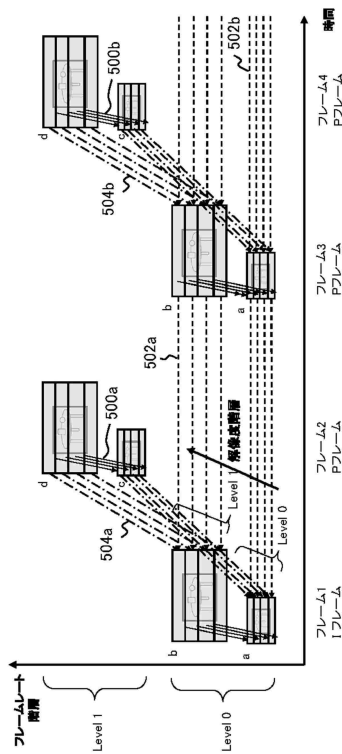
20

30

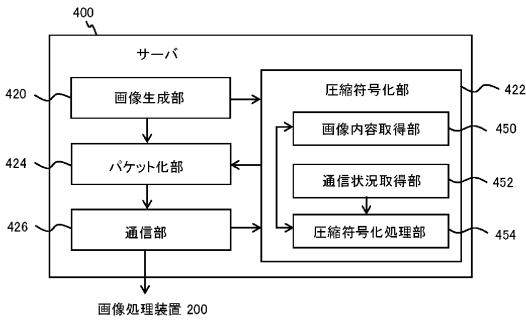
40

50

【図 25】



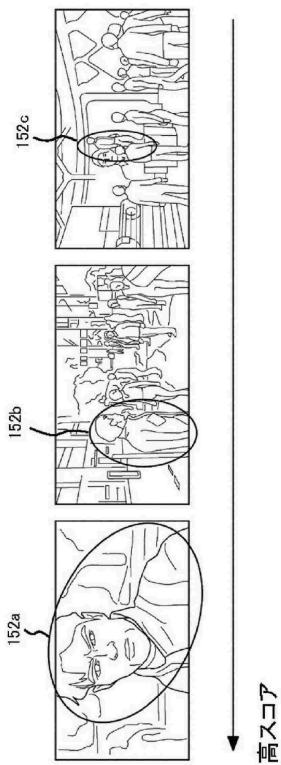
【図 26】



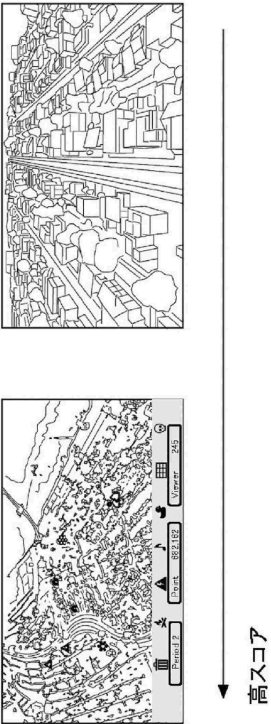
10

20

【図 27】



【図 28】



30

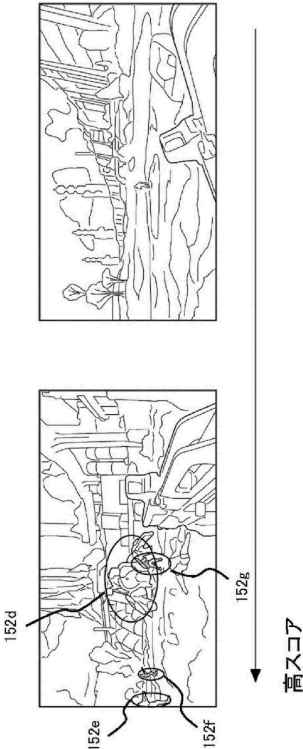
40

50

【図 29】



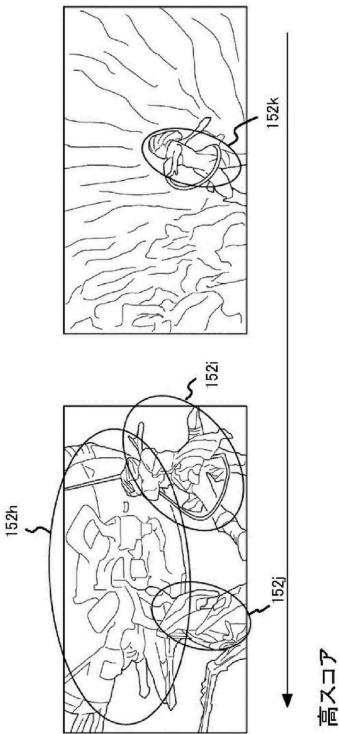
【図 30】



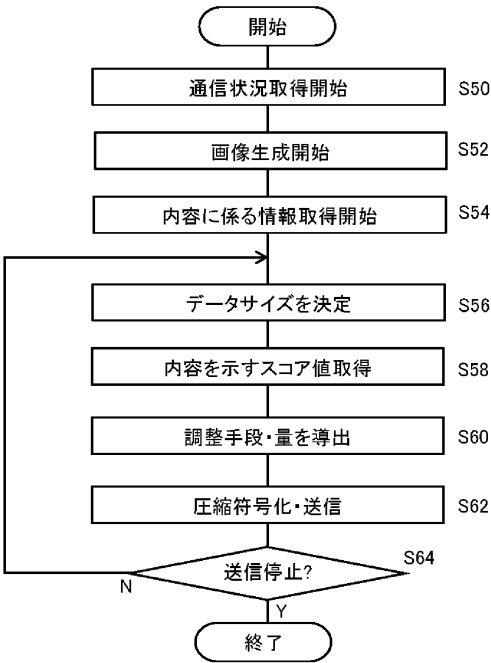
10

20

【図 31】



【図 32】



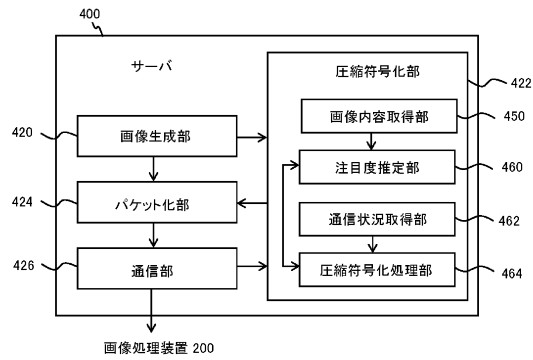
30

40

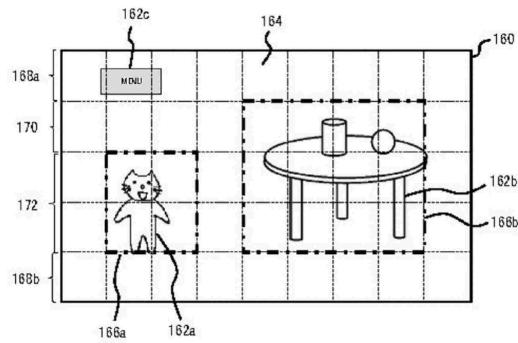
50



【図 3 3】

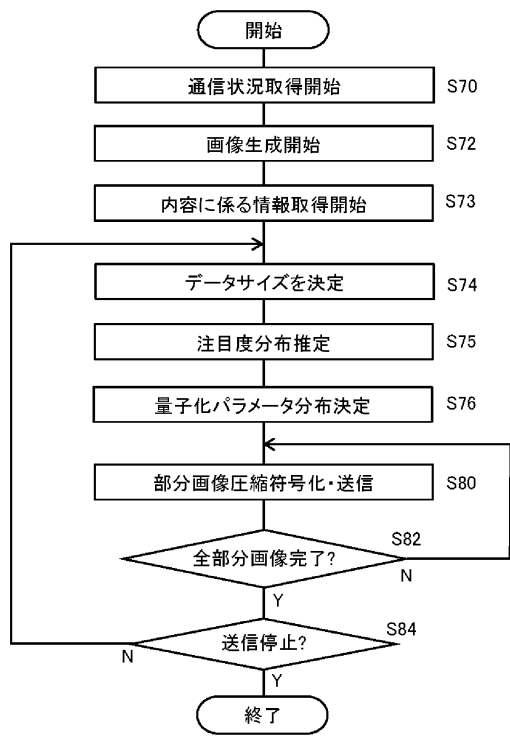


【図 3 4】

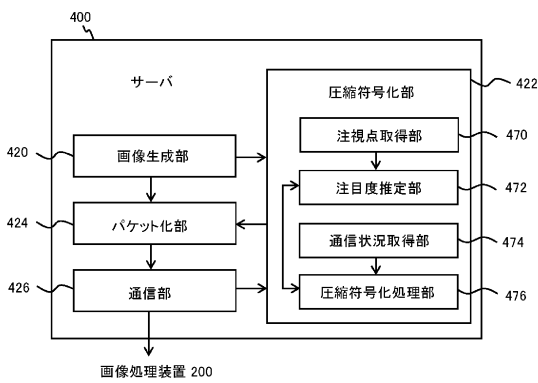


10

【図 3 5】



【図 3 6】



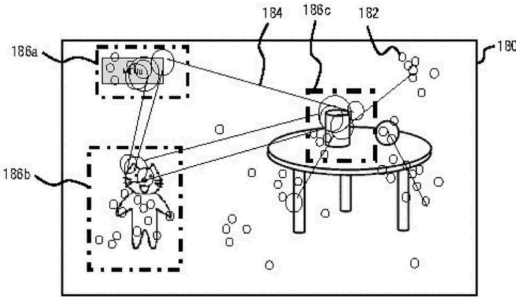
20

30

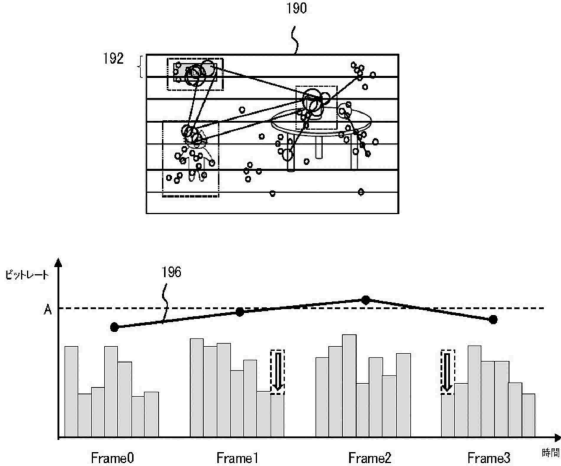
40

50

【図 37】



【図 38】



10

20

30

40

50

フロントページの続き

(51)国際特許分類	F I		
H 0 4 N 19/436(2014.01)	G 0 9 G	5/00	5 5 0 C
	G 0 9 G	5/00	5 5 0 H
	G 0 9 G	5/00	5 5 5 D
	G 0 9 G	5/36	4 0 0
	H 0 4 N	19/436	

ンメント内

審査官 鈴木 順三

(56)参考文献	特開 2 0 1 3 - 2 0 1 5 1 8 ( J P , A )
	国際公開第 2 0 1 3 / 1 4 0 4 8 5 ( W O , A 1 )
	特開 2 0 1 5 - 0 6 1 3 1 6 ( J P , A )
	国際公開第 2 0 1 9 / 0 3 1 3 0 8 ( W O , A 1 )
(58)調査した分野	(Int.Cl. , D B 名)
	H 0 4 N 2 1 / 0 0 - 2 1 / 8 5 8
	G 0 9 G 5 / 0 0 - 5 / 4 2
	G 0 6 F 3 / 0 1
	G 0 2 B 2 7 / 0 0 - 3 0 / 6 0
	H 0 4 N 1 9 / 0 0 - 1 9 / 9 8