

BERICHTIGTE FASSUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum

Internationales Büro

(43) Internationales Veröffentlichungsdatum

14. Juli 2016 (14.07.2016)



(10) Internationale Veröffentlichungsnummer

WO 2016/110313 A8

- (51) Internationale Patentklassifikation:
B60W 20/00 (2016.01) B60K 6/52 (2007.10)
B60K 6/46 (2007.10) B60W 10/08 (2006.01)
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2015/002609
- (22) Internationales Anmeldedatum:
23. Dezember 2015 (23.12.2015)
- (25) Einreichungssprache: Deutsch
- (26) Veröffentlichungssprache: Deutsch
- (30) Angaben zur Priorität:
10 2015 000 215.5
8. Januar 2015 (08.01.2015) DE
- (71) Anmelder: WABCO GMBH [DE/DE]; Am Lindener Hafen 21, 30453 Hannover (DE).
- (72) Erfinder: FLAUM, Nikolai; Ingeborg-Steinohrt-Weg 3, 30457 Hannover (DE). WALLBAUM, Torsten; Rostocker Str. 20, 31089 Duingen (DE).
- (74) Anwalt: pffffflAUERWALD, Jörg; WABCO GmbH, Am Lindener Hafen 21, 30453 Hannover (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.
- (84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), europäisches (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE,

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: METHOD FOR ACTUATING ELECTRIC MOTORS IN SERIAL HYBRID VEHICLES HAVING AT LEAST TWO SEPARATELY DRIVEN AXLES

(54) Bezeichnung : VERFAHREN ZUR ANSTEUERUNG VON E-MOTOREN BEI SERIELLEN HYBRIDFAHRZEUGEN MIT MINDESTENS ZWEI SEPARAT ANGETRIEBENEN ACHSEN

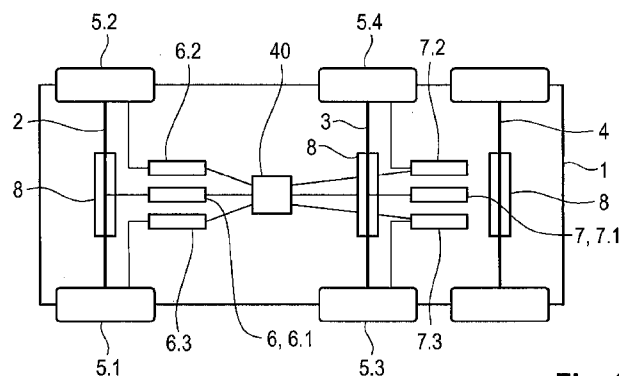


Fig. 1

(57) Abstract: The invention relates to a method (30) for controlling a vehicle (1) having at least one first and second drive axle (2, 3), wherein at least one first drive device (6.1, 6.2) is assigned to the first drive axle (2) and at least one second drive device (7.1, 7.2) is assigned to the second drive axle (3), wherein the method comprises the following steps: detecting (31) a first axle load value (m₁) for the first drive axle and a second axle load value (m₂) for the second drive axle; specifying (32) a total torque (M_{Ges}) which is to collectively affect the first and second drive axles; and dividing (33) the total torque into a first and second target torque (M_{Soll_1}, M_{Soll_2}) depending on the first and second axle load value for the first and second drive axle. In addition, the invention relates to a device (40) and a vehicle (1).

(57) Zusammenfassung:

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

WO 2016/110313 A8



IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO,
RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI,
CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD,
TG).

**(48) Datum der Veröffentlichung dieser berichtigten
Fassung:** 22. September 2016

(15) Informationen zur Berichtigung:
siehe Mitteilung vom 22. September 2016

Veröffentlicht:

— mit internationalem Recherchenbericht (Artikel 21 Absatz
3)

Die Erfindung betrifft ein Verfahren (30) zum Steuern eines Fahrzeuges (1) mit mindestens einer ersten und zweiten Antriebsachse (2, 3), wobei der ersten Antriebsachse (2) mindestens eine erste Antriebsvorrichtung (6.1, 6.2) und der zweiten Antriebsachse (3) mindestens eine zweite Antriebsvorrichtung (7.1, 7.2) zugeordnet ist, wobei dass das Verfahren folgende Schritte umfasst, nämlich ein Erfassen (31) eines ersten Achslastwertes (m_1) für die erste Antriebsachse und eines zweiten Achslastwertes (m_2) für die zweite Antriebsachse, ein Vorgeben (32) eines Gesamtmomentes (M_{Ges}), das insgesamt auf die erste und zweite Antriebsachse wirken soll; und ein Aufteilen (33) des Gesamtmomentes in ein erstes und zweites Sollmoment (M_{Soll_1} , M_{Soll_2}) in Abhängigkeit von dem ersten und zweiten Achslastwert für die erste und zweite Antriebsachse. Darüber hinaus betrifft die Erfindung eine Vorrichtung (40) und ein Fahrzeug (1).