



(21) 申请号 202321577325.7

(22) 申请日 2023.06.20

(73) 专利权人 仙桃市仙福食品有限公司

地址 433000 湖北省仙桃市沙湖镇致盛大
道(群兴工业园)

(72) 发明人 秦明 秦正鹏

(74) 专利代理机构 深圳市远航专利商标事务所
(普通合伙) 44276

专利代理师 赵森林

(51) Int.Cl.

B26D 1/29 (2006.01)

B26D 7/06 (2006.01)

B26D 7/32 (2006.01)

B26D 5/08 (2006.01)

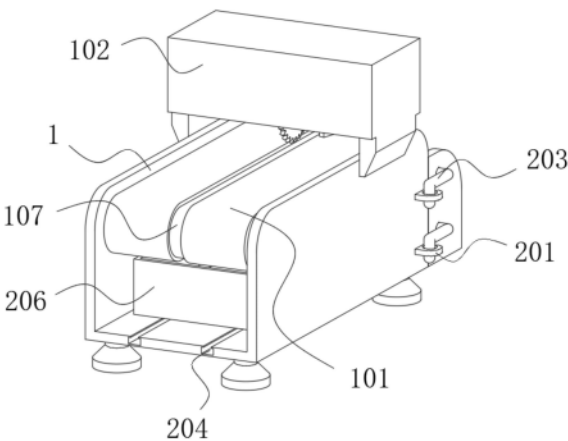
权利要求书1页 说明书3页 附图3页

(54) 实用新型名称

一种食品自动上料切割装置

(57) 摘要

本实用新型涉及食品切割技术领域,尤其涉及一种食品自动上料切割装置。其技术方案包括切割主体架、传输履带和固定壳,切割主体架的内部转动安装有传输履带,切割主体架的顶部固定安装有固定壳,固定壳的内部转动安装有转杆,转杆的外侧固定安装有切刀,固定壳的内部固定连接有电机,电机的输出端与转杆的外侧套接安装有铰链。本实用新型通过设置有传输履带、固定壳、转杆、切刀和电机,工作人员将肉质品食物放在传输履带的顶部,然后传输履带对其进行运输,接着电机的输出端通过铰链带动转杆转动,从而使切刀对运输过来的肉进行切割处理,提升了食物切割的效率。



1. 一种食品自动上料切割装置,包括切割主体架(1)、传输履带(101)和固定壳(102),其特征在于:所述切割主体架(1)的内部转动安装有传输履带(101),所述切割主体架(1)的顶部固定安装有固定壳(102),所述固定壳(102)的内部转动安装有转杆(103),所述转杆(103)的外侧固定安装有切刀(104),所述固定壳(102)的内部固定连接有电机(105),所述电机(105)的输出端与转杆(103)的外侧套接安装有铰链(106),所述传输履带(101)的外侧开设有凹槽(107),所述固定壳(102)的底部固定安装有导流板(108)。

2. 根据权利要求1所述的一种食品自动上料切割装置,其特征在于:所述切割主体架(1)的后端活动安装有支撑板(109),支撑板(109)的顶部活动连接有食品收集盒(2)。

3. 根据权利要求2所述的一种食品自动上料切割装置,其特征在于:所述切割主体架(1)的两侧固定安装有固定板(201),固定板(201)的内部开设有限位孔(202),限位孔(202)的内部滑动安装有固定于支撑板(109)的限位杆(203)。

4. 根据权利要求1所述的一种食品自动上料切割装置,其特征在于:所述切割主体架(1)的内部开设有滑槽(204),滑槽(204)的内部滑动安装有滑块(205),滑块(205)的顶部固定安装有废料收集盒(206)。

5. 根据权利要求4所述的一种食品自动上料切割装置,其特征在于:所述废料收集盒(206)的内部活动安装有支撑杆(207),支撑杆(207)的顶部固定安装有清洁毛刷(208)。

6. 根据权利要求5所述的一种食品自动上料切割装置,其特征在于:所述支撑杆(207)的底部固定安装有底板(209),底板(209)的内部转动安装有螺栓(3)延伸至废料收集盒(206)底部的螺孔中,废料收集盒(206)后端的内壁固定安装有导流弧板(301)。

一种食品自动上料切割装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及食品切割技术领域,具体为一种食品自动上料切割装置。

背景技术

[0002] 随着人们生活水平的提高,人们对于肉制品的需求也越来越大,对于食品的要求也越来越高,从而提高肉质食品的大量生产来满足人们对肉制品的需求。

[0003] 现有技术中,存在问题如下:

[0004] 肉类含蛋白质丰富,一般在10-20%之间。瘦肉比肥肉含蛋白质多,肉类食品含蛋白质是优质蛋白质,不仅含有的必需氨基酸全面、数量多,而且比例恰当,接近于人体的蛋白质,容易消化吸收。人们在食用或包装前需要对肉质食品进行切割,通常都是人们手动对其进行切割处理。这样浪费了人们大量的时间和精力,并且降低了肉制品的生产质量。

实用新型内容

[0005] 本实用新型的目的在于提供一种食品自动上料切割装置,以解决上述背景技术中提出的问题。

[0006] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:一种食品自动上料切割装置,包括切割主体架、传输履带和固定壳,所述切割主体架的内部转动安装有传输履带,所述切割主体架的顶部固定安装有固定壳,所述固定壳的内部转动安装有转杆,所述转杆的外侧固定安装有切刀,所述固定壳的内部固定连接有电机,所述电机的输出端与转杆的外侧套接安装有铰链,所述传输履带的外侧开设有凹槽,所述固定壳的底部固定安装有导流板。

[0007] 工作人员将肉质品食物放在传输履带的顶部,然后传输履带对其进行运输,接着电机的输出端通过铰链带动转杆转动,从而使切刀对运输过来的肉进行切割处理,提升了食物切割的效率,切刀的最低端延伸至凹槽的内部,使传输履带顶部运输过来的肉制品切割的更彻底,避免了底部切割不完全的现象,切割完的肉制品通过导流板的导流分开进行运输。

[0008] 优选的,所述切割主体架的后端活动安装有支撑板,支撑板的顶部活动连接有食品收集盒。支撑板与食品收集盒安装在切割主体架的后端,使切割完成的肉制品食物掉落在食品收集盒的内部进行收集。

[0009] 优选的,所述切割主体架的两侧固定安装有固定板,固定板的内部开设有限位孔,限位孔的内部滑动安装有固定于支撑板的限位杆。限位杆的一端滑入限位孔的内部,使支撑板固定安装在切割主体架的后端,从而使食品收集盒安装的更稳定。

[0010] 优选的,所述切割主体架的内部开设有滑槽,滑槽的内部滑动安装有滑块,滑块的顶部固定安装有废料收集盒。滑块滑动安装在滑槽的内部,从而使废料收集盒固定安装在传输履带的底部,使传输履带输运后表面残留的食物废渣掉落在废料收集盒的内部进行收集,避免影响食物切割的品质。

[0011] 优选的,所述废料收集盒的内部活动安装有支撑杆,支撑杆的顶部固定安装有清

洁毛刷。支撑杆将清洁毛刷安装在废料收集盒的内部,使清洁毛刷的顶部对传输履带表面粘粘的食物残渣进行清理。

[0012] 优选的,所述支撑杆的底部固定安装有底板,底板的内部转动安装有螺栓延伸至废料收集盒底部的螺孔中,废料收集盒后端的内壁固定安装有导流弧板。底板固定安装在支撑杆的底部,螺栓贯穿底板安装在废料收集盒内部的螺孔中,使清洁毛刷固定安装在废料收集盒的内部,方便工作人员安装或拆卸对其进行清理维护,导流弧板对掉落的残渣进行导流,避免其飞溅至外部造成环境的污染。

[0013] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果是:

[0014] 1、通过设置有传输履带、固定壳、转杆、切刀和电机,工作人员将肉质品食物放在传输履带的顶部,然后传输履带对其进行运输,接着电机的输出端通过铰链带动转杆转动,从而使切刀对运输过来的肉进行切割处理,提升了食物切割的效率。

[0015] 2、通过设置有凹槽和导流板,切刀的最低端延伸至凹槽的内部,使传输履带顶部运输过来的肉制品切割的更彻底,避免了底部切割不完全的现象,切割完的肉制品通过导流板的导流分开进行运输。

附图说明

[0016] 图1为本实用新型的正视结构示意图;

[0017] 图2为本实用新型的后视结构示意图;

[0018] 图3为本实用新型的固定壳俯视剖面结构示意图;

[0019] 图4为本实用新型的导流弧板正视剖面结构示意图。

[0020] 图中:1、切割主体架;101、传输履带;102、固定壳;103、转杆;104、切刀;105、电机;106、铰链;107、凹槽;108、导流板;109、支撑板;2、食品收集盒;201、固定板;202、限位孔;203、限位杆;204、滑槽;205、滑块;206、废料收集盒;207、支撑杆;208、清洁毛刷;209、底板;3、螺栓;301、导流弧板。

具体实施方式

[0021] 下文结合附图和具体实施例对本实用新型的技术方案做进一步说明。

[0022] 实施例一

[0023] 如图1、图2、图3和图4所示,本实用新型提出的一种食品自动上料切割装置,包括切割主体架1、传输履带101和固定壳102,切割主体架1的内部转动安装有传输履带101,切割主体架1的顶部固定安装有固定壳102,固定壳102的内部转动安装有转杆103,转杆103的外侧固定安装有切刀104,固定壳102的内部固定连接有机电105,电机105的输出端与转杆103的外侧套接安装有铰链106,传输履带101的外侧开设有凹槽107,固定壳102的底部固定安装有导流板108,切割主体架1的后端活动安装有支撑板109,支撑板109的顶部活动连接有食品收集盒2,切割主体架1的两侧固定安装有固定板201,固定板201的内部开设有限位孔202,限位孔202的内部滑动安装有固定于支撑板109的限位杆203。

[0024] 基于实施例1的基于一种食品自动上料切割装置的工作原理是:工作人员将肉质品食物放在传输履带101的顶部,然后传输履带101对其进行运输,接着电机105的输出端通过铰链106带动转杆103转动,从而使切刀104对运输过来的肉进行切割处理,提升了食物切

割的效率,切刀104的最低端延伸至凹槽107的内部,使传输履带101顶部运输过来的肉制品切割的更彻底,避免了底部切割不完全的现象,切割完的肉制品通过导流板108的导流分开进行运输,支撑板109与食品收集盒2安装在切割主体架1的后端,使切割完成的肉制品食物掉落在食品收集盒2的内部进行收集,限位杆203的一端滑入限位孔202的内部,使支撑板109固定安装在切割主体架1的后端,从而使食品收集盒2安装的更稳定。

[0025] 实施例二

[0026] 如图1和图4所示,本实用新型提出的一种食品自动上料切割装置,相较于实施例一,本实施例还包括:切割主体架1的内部开设有滑槽204,滑槽204的内部滑动安装有滑块205,滑块205的顶部固定安装有废料收集盒206,废料收集盒206的内部活动安装有支撑杆207,支撑杆207的顶部固定安装有清洁毛刷208,支撑杆207的底部固定安装有底板209,底板209的内部转动安装有螺栓3延伸至废料收集盒206底部的螺孔中,废料收集盒206后端的内壁固定安装有导流弧板301。

[0027] 本实施例中,如图1和图4所示,滑块205滑动安装在滑槽204的内部,从而使废料收集盒206固定安装在传输履带101的底部,使传输履带101输运后表面残留的食物废渣掉落在废料收集盒206的内部进行收集,避免影响食物切割的品质,支撑杆207将清洁毛刷208安装在废料收集盒206的内部,使清洁毛刷208的顶部对传输履带101表面粘粘的食物残渣进行清理,底板209固定安装在支撑杆207的底部,螺栓3贯穿底板209安装在废料收集盒206内部的螺孔中,使清洁毛刷208固定安装在废料收集盒206的内部,方便工作人员安装或拆卸对其进行清理维护,导流弧板301对掉落的残渣进行导流,避免其飞溅至外部造成环境的污染。

[0028] 上述具体实施例仅仅是本实用新型的几种优选的实施例,基于本实用新型的技术方案和上述实施例的相关启示,本领域技术人员可以对上述具体实施例做出多种替代性的改进和组合。

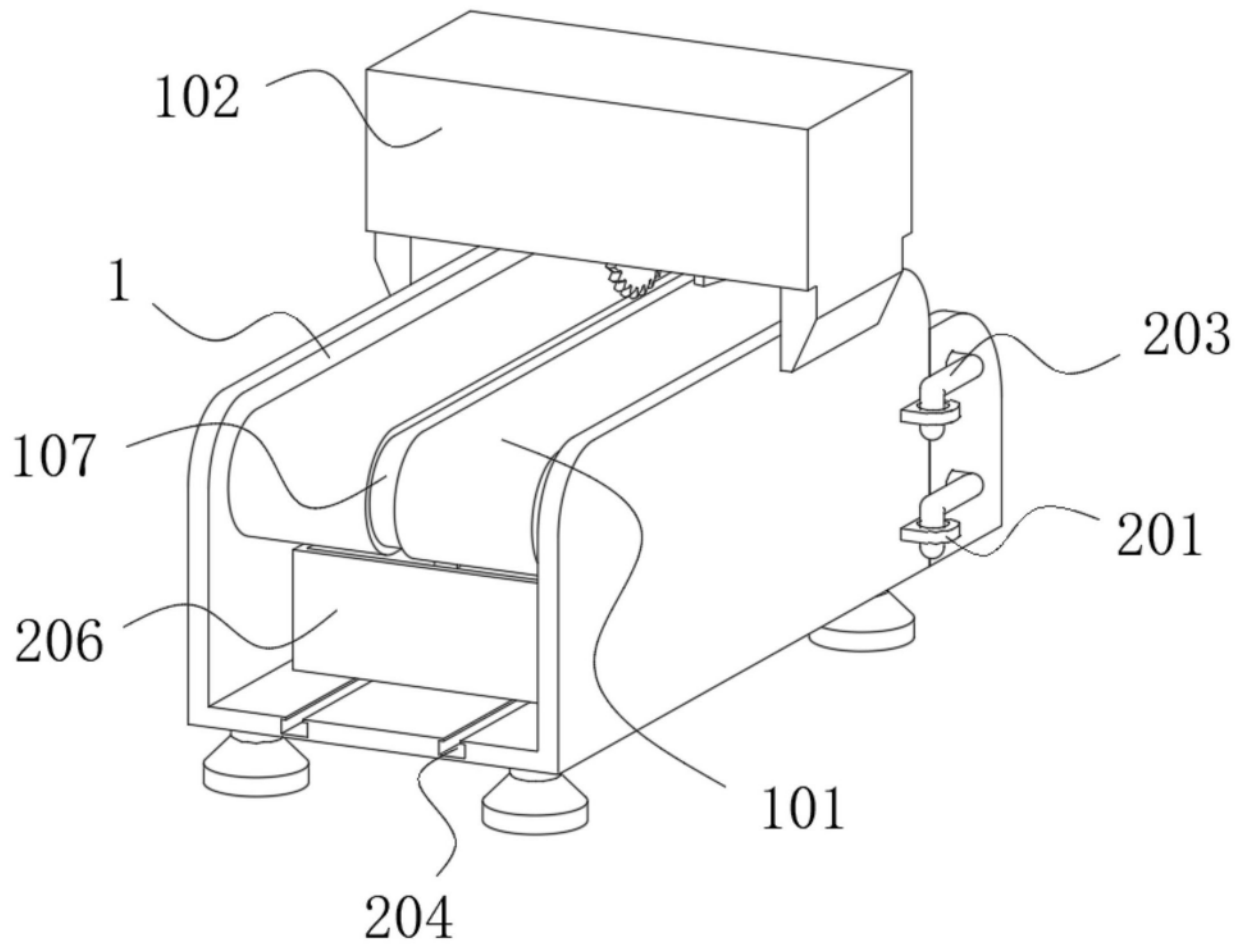


图1

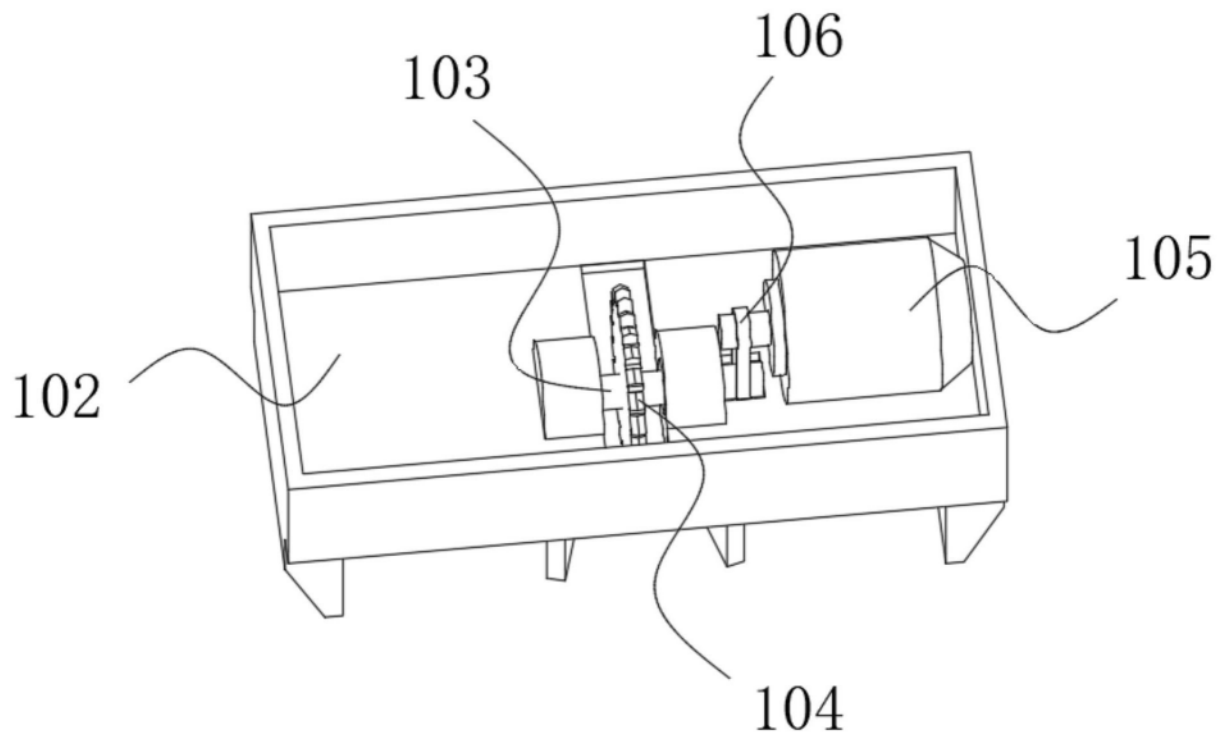


图3

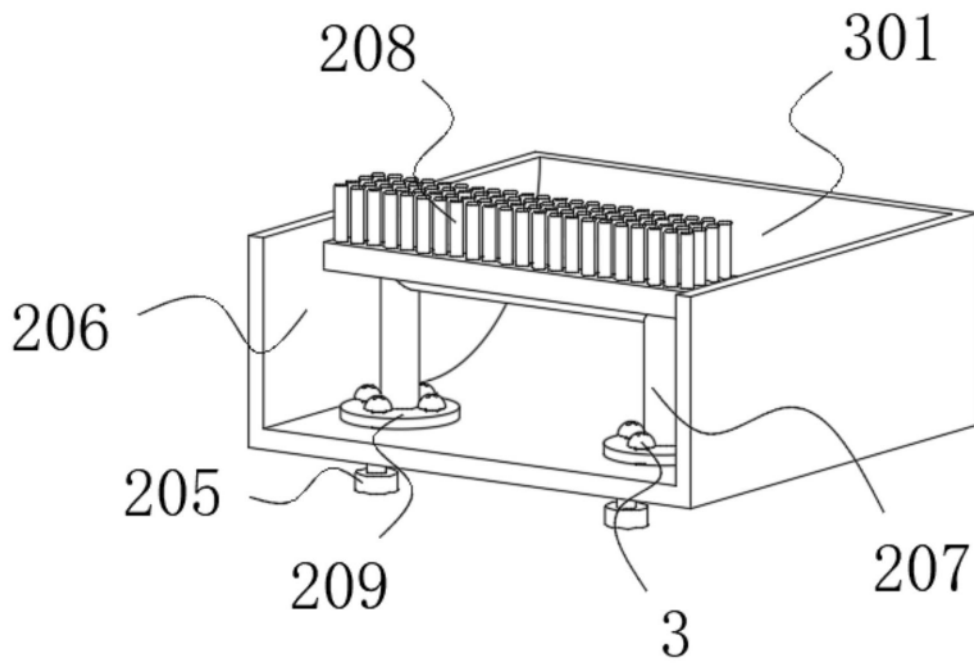


图4