

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
 【部門区分】第 2 部門第 7 区分
 【発行日】平成 17 年 4 月 14 日 (2005.4.14)

【公開番号】特開 2003-118907 (P2003-118907A)
 【公開日】平成 15 年 4 月 23 日 (2003.4.23)
 【出願番号】特願 2002-239997 (P2002-239997)
 【国際特許分類第 7 版】

B 6 5 H 29/22

B 6 5 H 33/06

【F I】

B 6 5 H 29/22 B

B 6 5 H 33/06

【手続補正書】

【提出日】平成 16 年 6 月 7 日 (2004.6.7)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

オフセット縁部軸を有する出力受けと、前記出力受けの前記オフセット縁部軸との長手方向整合位置を基準にした媒体の横方向位置を感知して、前記出力受けの前記オフセット縁部軸と長手方向に整合した媒体の横方向位置の感知に応答して整合信号を出力するように構成されたセンサと、前記センサとつながって、長手方向移動信号と前記センサから整合信号が送られない時に横方向移動信号を出力するように構成されたコントローラと、前記コントローラとつながって、前記コントローラからの横方向移動信号に応答して、媒体を前記出力受けの前記オフセット縁部軸と整合する位置に向けて横方向に搬送するように構成された横方向搬送機と、前記コントローラとつながって、前記コントローラからの長手方向移動信号に応答して、媒体を前記オフセット縁部軸と長手方向に整合した状態で長手方向に前記出力受けに送り込むように構成された長手方向コンベヤと、を備えることを特徴とする トランスファ媒体を位置決めする装置。

【請求項 2】

前記長手方向コンベヤは、前記横方向搬送機によって担持されていることを特徴とする請求項 1 に記載の装置。

【請求項 3】

前記横方向搬送機は、前記長手方向コンベヤによって担持されていることを特徴とする請求項 1 に記載の装置。

【請求項 4】

前記出力受けは、第 2 オフセット縁部軸と、前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸との長手方向整合位置を基準にして媒体の横方向位置を感知し、前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸と長手方向に整合した媒体の横方向位置を感知すると第 2 整合信号を出力するように構成された第 2 センサと、を備え、前記コントローラは、前記第 2 センサから第 2 整合信号が送られない時に逆横方向移動信号を出力するように構成され、前記横方向搬送機は、前記コントローラからの逆横方向移動信号に応答して、媒体を前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸と整合する位置に向けて横方向に搬送するように構成される、ことを特徴とする請求項 1 に記載の装置。

【請求項 5】

前記横方向搬送機は、ローラ、ベルトおよびキャリッジから選択されることを特徴とする請求項 1 に記載の装置。

【請求項 6】

第 1 および第 2 オフセット縁部軸を有する出力受けと、前記出力受けの前記第 1 オフセット縁部軸との長手方向整合位置を基準にして媒体の横方向位置を感知し、前記出力受けの前記第 1 オフセット縁部軸と長手方向に整合した媒体の横方向位置を感知すると第 1 整合信号を出力するように構成された第 1 センサと、前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸との長手方向整合位置を基準にして媒体の横方向位置を感知し、前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸と長手方向に整合した媒体の横方向位置を感知すると第 2 整合信号を出力するように構成された第 2 センサと、前記第 1 センサおよび第 2 センサとつながって、選択的に前記第 1 センサから前記第 1 整合信号が送られない時に横方向移動信号を出力し、長手方向移動信号を出力するとともに、前記第 2 センサから前記第 2 整合信号が送られない時に逆横方向移動信号を出力するように構成されたコントローラと、前記コントローラとつながって、前記コントローラからの横方向移動信号に応答して、媒体を前記出力受けの前記第 1 オフセット縁部軸と整合する位置に向けて横方向に搬送し、前記コントローラからの逆横方向移動信号に応答して、媒体を前記出力受けの前記第 2 オフセット縁部軸と整合する位置に向けて横方向に搬送するように構成された横方向搬送機と、前記コントローラとつながって、前記コントローラからの前記長手方向移動信号に応答して、媒体を長手方向に前記出力受けに送り込むように構成された長手方向コンベヤと、を備えたことを特徴とするトランスファ媒体を位置決めする装置。

【請求項 7】

前記長手方向コンベヤは、前記横方向搬送機によって担持されていることを特徴とする請求項 6 に記載の装置。

【請求項 8】

前記横方向搬送機は、前記長手方向コンベヤによって担持されていることを特徴とする請求項 6 に記載の装置。

【請求項 9】

前記横方向搬送機は、ローラ、ベルトおよびキャリッジから選択されることを特徴とする請求項 6 に記載の装置。

【請求項 10】

前記長手方向搬送機は、ローラ、ベルトおよびキャリッジから選択されることを特徴とする請求項 6 に記載の装置。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図 3

【補正方法】変更

【補正の内容】

【図 3】

