

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号
特許第7604166号
(P7604166)

(45)発行日 令和6年12月23日(2024.12.23)

(24)登録日 令和6年12月13日(2024.12.13)

(51)国際特許分類		F I		
G 0 2 B	7/02 (2021.01)	G 0 2 B	7/02	C
G 0 2 B	7/04 (2021.01)	G 0 2 B	7/02	E
G 0 2 B	7/08 (2021.01)	G 0 2 B	7/04	E
G 0 3 B	5/00 (2021.01)	G 0 2 B	7/08	B
G 0 3 B	5/06 (2021.01)	G 0 3 B	5/00	C
請求項の数 15 (全15頁) 最終頁に続く				
(21)出願番号 特願2020-176245(P2020-176245)		(73)特許権者 000001007		
(22)出願日 令和2年10月20日(2020.10.20)		キヤノン株式会社		
(65)公開番号 特開2022-67506(P2022-67506A)		東京都大田区下丸子3丁目30番2号		
(43)公開日 令和4年5月6日(2022.5.6)		(74)代理人 100110412		
審査請求日 令和5年10月13日(2023.10.13)		弁理士 藤元 亮輔		
		(74)代理人 100104628		
		弁理士 水本 敦也		
		(74)代理人 100121614		
		弁理士 平山 倫也		
		(72)発明者 中下 大輔		
		東京都大田区下丸子3丁目30番2号		
		キヤノン株式会社内		
		審査官 門田 宏		
		最終頁に続く		

(54)【発明の名称】 レンズ装置および撮像装置

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

鏡筒内に配置されたレンズと、
前記鏡筒内で前記レンズを光軸に直交するティルト軸回りでティルトさせるティルト手段と、
前記鏡筒の外周において光軸回りで回転操作される第1の操作部材と、
前記第1の操作部材の回転に応じて、前記ティルト軸の前記光軸回りでの向きを変更する変更手段と、
前記レンズをティルトさせるために操作される第2の操作部材とを有し、
前記第2の操作部材は、
前記第1の操作部材上に配置され、かつ前記光軸を通り前記ティルト軸に直交する方向にある位置に配置されて、前記第1の操作部材の回転とともに前記光軸回りで移動し、
前記第2の操作部材の操作方向は、前記光軸に直交する面に関して対称な2方向であることを特徴とするレンズ装置。

【請求項2】

前記ティルト手段は、
前記レンズをティルトさせる駆動力を発生するアクチュエータと、
前記第2の操作部材の操作を検出する操作検出手段と、
前記操作検出手段により検出された操作に応じて前記アクチュエータを制御する制御手段とを有することを特徴とする請求項1に記載のレンズ装置。

【請求項 3】

前記ティルト手段は、前記第 2 の操作部材の操作力によって前記レンズをティルトさせることを特徴とする請求項 1 に記載のレンズ装置。

【請求項 4】

前記変更手段は、前記第 1 の操作部材の回転操作力によって前記ティルト軸を前記光軸回りで回転させることを特徴とする請求項 1 から 3 のいずれか一項に記載のレンズ装置。

【請求項 5】

前記変更手段は、
前記第 1 の操作部材の回転位置を検出する回転検出手段と、
前記ティルト軸を前記光軸回りで回転させる駆動力を発生するアクチュエータと、
前記回転検出手段により検出された回転位置に応じて前記アクチュエータを制御する制御手段とを有することを特徴とする請求項 1 から 3 のいずれか一項に記載のレンズ装置。

10

【請求項 6】

鏡筒内に配置されたレンズと、
前記鏡筒内で前記レンズを光軸に直交するシフト方向にシフトさせるシフト手段と、
前記鏡筒の外周において光軸回りで回転操作される第 1 の操作部材と、
前記第 1 の操作部材の回転に応じて、前記シフト方向の前記光軸回りでの向きを変更する変更手段と、
前記レンズをシフトさせるために操作される第 2 の操作部材とを有し、
前記第 2 の操作部材は、
前記第 1 の操作部材上に配置され、かつ前記光軸を通り前記シフト方向にある位置に配置されて、前記第 1 の操作部材の回転とともに前記光軸回りで移動し、
前記第 2 の操作部材の操作方向は、前記光軸に直交する面に関して対称な 2 方向であることを特徴とするレンズ装置。

20

【請求項 7】

前記シフト手段は、
前記レンズをシフトさせる駆動力を発生するアクチュエータと、
前記第 2 の操作部材の操作を検出する操作検出手段と、
前記操作検出手段により検出された操作に応じて前記アクチュエータを制御する制御手段とを有することを特徴とする請求項 6 に記載のレンズ装置。

30

【請求項 8】

前記シフト手段は、前記第 2 の操作部材の操作力によって前記レンズをシフトさせることを特徴とする請求項 6 に記載のレンズ装置。

【請求項 9】

前記変更手段は、
前記第 1 の操作部材の回転位置を検出する回転検出手段と、
前記レンズを互いに異なる 2 つのシフト方向にシフトさせる駆動力を発生する第 1 のアクチュエータおよび第 2 のアクチュエータと、
前記回転検出手段により検出された回転位置に応じて、前記第 1 および第 2 のアクチュエータのうち制御するアクチュエータを選択する制御手段とを有することを特徴とする請求項 6 から 8 のいずれか一項に記載のレンズ装置。

40

【請求項 10】

前記第 2 の操作部材の操作方向は、前記光軸に平行な方向に対して直交する又は傾いた 2 方向であることを特徴とする請求項 1 から 9 のいずれか一項に記載のレンズ装置。

【請求項 11】

前記第 2 の操作部材の操作方向は、前記光軸に平行な 2 方向であることを特徴とする請求項 1 から 9 のいずれか一項に記載のレンズ装置。

【請求項 12】

請求項 1 から 5 のいずれか一項に記載のレンズ装置が着脱可能に取り付けられる撮像装置であって、

50

前記第 1 の操作部材の回転位置に応じて、前記レンズのティルトによりあおり効果が得られる方向と前記あおり効果のうち少なくとも一方を表示する表示部を有することを特徴とする撮像装置。

【請求項 1 3】

請求項 1 から 5 のいずれか一項に記載のレンズ装置と、

前記レンズ装置からの光を受光する撮像素子と、

前記第 1 の操作部材の回転位置に応じて、前記レンズのティルトによりあおり効果が得られる方向と前記あおり効果のうち少なくとも一方を表示する表示部を有することを特徴とする撮像装置。

【請求項 1 4】

請求項 6 から 9 のいずれか一項に記載のレンズ装置が着脱可能に取り付けられる撮像装置であって、

前記第 1 の操作部材の回転位置に応じて、前記レンズのシフトによりあおり効果が得られる方向と前記あおり効果のうち少なくとも一方を表示する表示部を有することを特徴とする撮像装置。

【請求項 1 5】

請求項 6 から 9 のいずれか一項に記載のレンズ装置と、

前記レンズ装置からの光を受光する撮像素子と、

前記第 1 の操作部材の回転位置に応じて、前記レンズのシフトによりあおり効果が得られる方向と前記あおり効果のうち少なくとも一方を表示する表示部を有することを特徴とする撮像装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、撮影においてあおり効果が得られるレンズ装置に関する。

【背景技術】

【0002】

レンズを撮像面に対してティルトまたはシフトさせることで、ピントが合う被写体面を撮像面に対して傾ける等のあおり効果を得ることができる。特許文献 1 には、鏡筒の外周に 2 つの操作環を有し、第 1 の操作環の回転操作により鏡筒内のレンズのティルト軸の光軸回りでの向き（回転位置）を変更でき、第 2 の操作環の回転操作によりレンズのティルト軸回りでのティルト方向を変更できるレンズ装置が開示されている。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0003】

【文献】特許第 4 4 6 2 3 5 7 号公報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0004】

しかしながら、特許文献 1 に開示されたレンズ装置では、第 2 の操作環の回転操作方向が実際のレンズのティルト方向とは一致しないため、ユーザが直感的に第 2 の操作環を操作することができないおそれがある。

【0005】

しかも、第 1 の操作環の回転によってティルト軸の向きが変わるため、ユーザは第 2 の操作環を操作する前に第 1 の操作環を目視する等してその向きを確認しておく必要がある。さらにティルト軸の向きを調整してレンズをティルトさせる際に、ユーザは第 1 の操作環から第 2 の操作環へと手を大きく移動させる必要がある。これらのことからユーザにとって素早い操作が難しい。

【0006】

本発明は、あおり撮影のための操作をユーザが直感的にかつ素早く行うことが可能なレ

10

20

30

40

50

レンズ装置を提供する。

【課題を解決するための手段】

【0007】

本発明の一側面としてのレンズ装置は、鏡筒内に配置されたレンズと、鏡筒内でレンズを光軸に直交するティルト軸回りでティルトさせるティルト手段と、鏡筒の外周において光軸回りで回転操作される第1の操作部材と、第1の操作部材の回転に応じて、ティルト軸の光軸回りでの向きを変更する変更手段と、レンズをティルトさせるために操作される第2の操作部材とを有する。第2の操作部材は、第1の操作部材上に配置され、かつ光軸を通りティルト軸に直交する方向にある位置に配置されて、第1の操作部材の回転とともに光軸回りで移動する。第2の操作部材の操作方向は、光軸に直交する面に関して対称な2方向であることを特徴とする。

10

【0008】

また本発明の一側面としてのレンズ装置は、鏡筒内に配置されたレンズと、鏡筒内でレンズを光軸に直交するシフト方向にシフトさせるシフト手段と、鏡筒の外周において光軸回りで回転操作される第1の操作部材と、第1の操作部材の回転に応じて、シフト方向の光軸回りでの向きを変更する変更手段と、レンズをシフトさせるために操作される第2の操作部材とを有する。第2の操作部材は、第1の操作部材上に配置され、かつ光軸を通りシフト方向に直交する方向にある位置に配置されて、第1の操作部材の回転とともに光軸回りで移動する。第2の操作部材の操作方向は、光軸に直交する面に関して対称な2方向であることを特徴とする。なお、上記レンズ装置とともに用いられる撮像装置も、本発明の他の一側面を構成する。

20

【発明の効果】

【0009】

本発明によれば、あおり撮影のための操作をユーザに直感的にかつ素早く行わせることができる。

【図面の簡単な説明】

【0010】

【図1】実施例1のレンズ装置のX-Y断面図。

【図2】実施例1のレンズ装置のY-Z断面図。

【図3】実施例1において操作リングが0°位置にあるときのレンズ装置のY-Z断面図。

30

【図4】実施例1において操作リングが+90°位置にあるときのレンズ装置のY-Z断面図。

【図5】実施例1における操作リングと操作スイッチの上面図。

【図6】実施例1のレンズ装置が装着されたカメラの表示部（図3に対応する状態）を示す図。

【図7】実施例1のレンズ装置が装着されたカメラの表示部（図4に対応する状態）を示す図。

【図8】実施例2のレンズ装置のY-Z断面図。

【図9】実施例2のレンズ装置のX-Y断面図。

【図10】図9におけるD-D線に沿ったY-Z断面図。

40

【発明を実施するための形態】

【0011】

以下、本発明の実施例について図面を参照しながら説明する。

【実施例1】

【0012】

図1は本発明の実施例1であるレンズ装置100の光軸（X軸）に平行なX-Y断面を示し、図2はレンズ装置100の光軸に直交するY-Z断面を示している。なお、図1は、図2において光軸から少しずれたA-A線に沿った断面である。図1において、左側が物体側（前側）、右側が像側（後側）である。

【0013】

50

レンズ装置 100 は、光軸 に対してティルトすることであり効果を生じさせるレンズ 11 と、該レンズ 11 を保持する保持枠 21 と、保持枠 21 に設けられた保持軸部 211 を保持穴部 311 にて保持する案内筒 31 とを有する。保持軸部 211 と保持穴部 311 はそれぞれ、保持枠 21 と案内筒 31 における直径方向の 2 箇所にて設けられている。保持枠 21 は、保持軸部 211 および保持案内部 311 の中心を通るティルト軸 回りでティルト可能に案内筒 31 により保持されている。

【0014】

案内筒 31 の外周上の 1 箇所であって光軸 からティルト軸 に直交する方向にある位置に駆動部 41 が固定されている。駆動部 41 は、光軸 と平行な軸回りで回転するリードスクリュー 411 を有するモータ（アクチュエータ）であり、保持枠 22 をティルトさせる駆動力を発生する。案内筒 31 は、バヨネット結合により光軸 回りで回転可能に固定筒 51 により保持されている。固定筒 51 および案内筒 31 の外周には鏡筒としての外装固定筒 101 が配置されている。外装固定筒 101 の後端には、後述する撮像装置（レンズ交換型カメラ）に着脱可能に装着される不図示のレンズマウントが設けられている。また、外装固定筒 101 の後端には、制御基板 102 が固定されている。

【0015】

制御基板 102 には、CPU 等により構成される制御部（制御手段）81 が実装されているとともに、フレキシブルプリント基板（FPC）721 を介してスイッチ操作検出部（操作検出手段）72 が接続されている。スイッチ操作検出部 72 は、後述する操作スイッチ 71 に対する操作を検出する。

【0016】

外装固定筒 101 の外周には、光軸 回りにて回転操作可能な操作リング（第 1 の操作部材）61 が配置されている。操作リング 61 は、連結部 62 を介して案内筒 31 と一体回転可能に連結されている。このため、操作リング 61 が回転操作されると、その回転操作力が案内筒 31 および保持枠 21 に伝わってこれらが光軸 回りで回転し、この結果、ティルト軸 も光軸 回りで回転する。このような構成により、操作リング 61 の回転によりティルト軸 の光軸 回りでの向きを変更する変更手段が実現される。

【0017】

連結部 62 は、外装固定筒 101 に周方向 180° の範囲に延びるように形成された溝部を貫通している。連結部 62 がこの溝部の両端と当接することで、操作リング 61 と案内筒 31 の光軸 回りでの回転範囲が、図 2 に示す 0° 位置を中央とする ±90° の範囲に制限される。

【0018】

図 3 は、操作リング 61 が図 2 と同じ 0° 位置にあるときのレンズ装置 100 の YZ 断面であって、図 1 中の B-B 線に沿った断面を示している。操作リング 61 が 0° 位置にあるときは、ティルト軸 は水平方向を向く。図 4 は、操作リング 61 が 0° 位置から時計回り方向の操作端（+90° 位置）に回転操作されたときのレンズ装置 100 の YZ 断面（B-B 線に沿った断面）を示している。操作リング 61 が +90° 位置および -90° 位置にあるときは、ティルト軸 は垂直方向を向く。操作リング 61 の回転位置は、ポテンシオメータやエンコーダ等を用いて構成された不図示のリング回転検出部（回転検出手段）により検出される。

【0019】

なお、操作リング 61 を 0° 位置以外の回転位置から 0° 位置に戻す際にユーザに分かりやすくするために、操作リング 61 が 0° 位置に到達した際にクリック感を発生させるクリック機構を設けてもよい。また、操作リング 61 が ±45° 位置等の中間位置に到達した際にクリック感を発生させるクリック機構を設けてもよい。

【0020】

操作リング 61 上の周方向 1 箇所であって光軸 からティルト軸 に直交する方向にある位置（すなわち駆動部 41 と同位相）には、操作スイッチ（第 2 の操作部材）71 が配置されている。このため、操作リング 61 の回転とともに操作スイッチ 71 および駆動部

10

20

30

40

50

4 1 も光軸 回りで移動する。例えば、図 2 および図 3 に示すように操作リング 6 1 が 0 ° 位置にあるときには操作スイッチ 7 1 および駆動部 4 1 も 0 ° 位置にあり、図 4 に示すように操作リング 6 1 が + 9 0 ° 位置にあるときは操作スイッチ 7 1 および駆動部 4 1 も + 9 0 ° 位置にある。同様に、操作リング 6 1 が - 9 0 ° 位置にあるときは操作スイッチ 7 1 および駆動部 4 1 も - 9 0 ° 位置にある。

【 0 0 2 1 】

操作スイッチ 7 1 は、図 5 に操作リング 6 1 を径方向外側から見たときに、光軸 に直交する面 (Y Z 面) を挟んだ両側に 2 つの操作部 7 1 A、7 1 B を有している。操作部 7 1 A、7 1 B のそれぞれにはプッシュスイッチが内蔵されており、それらの操作方向はいずれも光軸 に平行な方向に対して直交する方向 (- Y 方向) である。ただし、操作スイッチ 7 1 は、光軸 に平行な方向に対して直交する又は傾いた方向をそれぞれ操作方向とする 2 つの操作部を有するシーソー型スイッチでもよいし、光軸 に平行な 2 方向 (± X 方向) にスライド操作可能なスライド型スイッチでもよい。さらに図 2 おける操作リング 6 1 の接線方向に延びる軸回りにて前側と後側 (± X 方向) に回転操作が可能なダイヤル型スイッチを用いてもよい。このように、操作スイッチ 7 1 は、その操作方向が光軸 に直交する Y Z 面 に関して対称な 2 方向である操作部材であればよい。

【 0 0 2 2 】

案内筒 3 1 には、スイッチ操作検出部 7 2 が固定されている。スイッチ操作検出部 7 2 は、操作スイッチ 7 1 の操作部 7 1 A、7 1 B の操作をそれぞれ検出する検出部 7 2 A、7 2 B を有する。なお、スイッチ操作検出部 7 2 を操作リング 6 1 に固定してもよい。スイッチ操作検出部 7 2 と制御基板 1 0 2 を接続する F P C 7 2 1 は、光軸 回りの周方向の 1 箇所、延びる方向が反転する曲げ部を有しており、操作リング 6 1 の回転操作に伴って曲げ部が周方向に移動することで操作リング 6 1 のスムーズな回転操作を可能とする。

【 0 0 2 3 】

次に、駆動部 4 1 により保持枠 2 1 (レンズ 1 1) をティルト駆動するティルト機構 (あおり手段) の構成について説明する。保持枠 2 1 上の周方向における駆動部 4 1 と同位相の位置には、駆動受け部 2 1 2 が設けられている。駆動受け部 2 1 2 には、駆動部 4 1 のリードスクリュウ 4 1 1 の軸方向に直交する方向に延びる溝部が形成されており、この溝部にリードスクリュウ 4 1 1 に噛み合うラック 4 1 2 に設けられたピン部が係合している。

【 0 0 2 4 】

駆動部 4 1 が駆動されてリードスクリュウ 4 1 1 が回転すると、ラック 4 1 2 がリードスクリュウ 4 1 1 の軸方向 (光軸 に平行な方向) に移動し、これにより駆動受け部 2 1 2 を有する保持枠 2 1 がティルト軸 を中心としてティルト駆動される。操作スイッチ 7 1 の操作部 7 1 A が操作されると、スイッチ操作検出部 7 2 の検出部 7 2 A がこれを検出して信号を制御部 8 1 に出力する。該信号を受けた制御部 8 1 は、駆動部 4 1 の駆動を制御してリードスクリュウ 4 1 1 を正転方向に回転させる。これにより、保持枠 2 1 は図 1 に示す A 方向にティルトする。操作スイッチ 7 1 の操作部 7 1 B が操作されると、スイッチ操作検出部 7 2 の検出部 7 2 B がこれを検出して信号を制御部 8 1 に出力する。該信号を受けた制御部 8 1 は、駆動部 4 1 の駆動を制御してリードスクリュウ 4 1 1 を逆転方向に回転させる。これにより、保持枠 2 1 は図 1 に示す B 方向にティルトする。こうしてレンズ 1 1 が撮像装置の撮像面に対してティルトすることで、あおり効果を得ることができる。

【 0 0 2 5 】

ティルト軸 は光軸 回りの 1 8 0 ° の範囲で回転可能であり、かつレンズ 1 1 が 2 方向 (A、B 方向) にティルト可能であるため、撮像面上における光軸 回りのどの位相であっても 2 方向のあおり効果を得ることが可能である。

【 0 0 2 6 】

また、制御部 8 1 は、操作スイッチ 7 1 の (操作部 7 1 A、7 1 B) の操作の時間長さに応じて駆動部 4 1 の駆動量を制御する。これにより、レンズ 1 1 のティルト量、つまり

はあおり効果の度合いを調整することができる。

【0027】

なお、本実施例では、レンズ11が外装固定筒101内に配置されており、外装固定筒101はレンズ11がティルトしても外觀が変わらないため、ユーザにレンズ11のティルト軸がどの方向に延びているかを知らせる構成が必要である。操作リング61やその近傍にティルト軸が延びる方向が目視で分かる指標を設けることもできるが、これではユーザは被写体から目を離してその指標を見る必要がある。

【0028】

本実施例では、操作リング61上における光軸からティルト軸に直交する方向にある位置に操作スイッチ71を設けている。このため、ユーザは操作スイッチ71の光軸回りでの位置からティルト軸の向き、言い換えればあおり効果が得られる光軸回りの方向(位相)を、被写体から目を離さなくても容易に知ることができる。しかも、操作リング61上に操作スイッチ71を設けることで、操作スイッチ71に手を掛けて操作リング61を回転操作することもでき、操作リング61の回転操作から操作スイッチ71の操作まで手を移動させる必要がない。操作リング61の回転範囲が0°位置から+90°位置と-90°位置までであるため、ユーザは操作スイッチ71に手を置いたまま操作リング61を全回転範囲で回転操作することができる。さらに操作スイッチ71の操作方向を光軸に直交する面に関して対称な2方向とすることで、ユーザは該2方向とレンズ11のティルト方向とを直感的に対応付けることができる。

【0029】

したがって、本実施例によれば、ユーザはあおり効果が得られる位相やその位相においてあおり効果を得る方向を変更する際に直感的な操作が可能であり、かつ素早い操作を行うことができる。

【0030】

図6および図7は、レンズ装置100が装着された撮像装置としてのデジタルカメラ300の表示部としての背面モニタ301を示している。カメラ300は、レンズ装置100を通して静止画撮影や動画撮影を行うことができる。各図中の背面モニタ301には、カメラ300内の撮像素子を通して撮影されているライブビュー画像(毎の画像)と、あおり効果に関するガイドとなるあおりガイド302が表示されている。カメラ300は、レンズ装置100の制御部81から、リング回転検出部により検出された操作リング61の回転位置を示す情報を通信により受け取り、該回転位置情報に基づいて背面モニタ301にあおりガイド302を表示する。

【0031】

あおりガイド302において、直線302Cは操作リング61の回転操作によって光軸回りで回転するティルト軸の向きを示している。図6は操作リング61が0°位置にあってティルト軸が水平方向を向いた状態を示し、図7は操作リング61が+90°位置にあってティルト軸が垂直方向を向いた状態を示している。ティルト軸に直交する方向が、あおり効果が得られる位相である。

【0032】

また、あおりガイド302は、直線302Cを挟んだ両側に、操作スイッチ71の操作部71A、71Bの操作に応じてあおり効果が得られる方向とそのあおり効果を示すあおり効果表示302A、302Bを含んでいる。具体的には、図6において、あおり効果表示302Aは、操作スイッチ71の操作部71Aの操作に対してあおり効果が得られる方向である上側を示す矢印と、あおり効果として上側が前ピン状態となることを示す「上前ボケ」とを表示する。一方、あおり効果表示302Bは、操作スイッチ71の操作部71Bの操作に対してあおり効果が得られる方向である下側を示す矢印と、あおり効果として下側が前ピン状態となることを示す「下前ボケ」を表示する。

【0033】

また図7において、あおり効果表示302Aは、操作スイッチ71の操作部71Aの操作に対してあおり効果が得られる方向である右側を示す矢印と、あおり効果として右側が

10

20

30

40

50

前ピン状態となることを示す「右前ボケ」を表示する。一方、あおり効果表示 3 0 2 B は、操作スイッチ 7 1 の操作部 7 1 B の操作に対してあおり効果が得られる方向である左側を示す矢印と、あおり効果として左側が前ピン状態となることを示す「左前ボケ」を表示する。

【 0 0 3 4 】

操作リング 6 1 が - 9 0 ° 位置にあるときもティルト軸 が垂直方向を向くが、このときは操作部 7 1 A の操作に対するあおり効果表示 3 0 2 A は左向きの矢印と「左前ボケ」を表示し、操作部 7 1 B の操作に対するあおり効果表示 3 0 2 B は右向きの矢印と「右前ボケ」を表示する。

【 0 0 3 5 】

このように、カメラ 3 0 0 にあおりガイド 3 0 2 を表示させることで、ユーザはあおり効果が得られる位相を確認することができ、さらにその位相において得たいあおり効果の方向に対応する操作スイッチ 7 1 の操作部 (7 1 A 、 7 1 B) を確認することができる。このため、より素早く正確な操作を行うことができる。なお、あおりガイドは、あおり効果が得られる方向とあおり効果のうち少なくとも一方を表示すればよい。

【 0 0 3 6 】

また、スイッチ操作検出部 7 2 による検出結果をカメラ 3 0 0 に送信し、カメラ 3 0 0 に操作スイッチ 7 1 の操作部 7 1 A 、 7 1 B のうち操作された操作部に対応するあおり効果表示をもう一方のあおり効果表示よりも強調するように色や明るさを変えて表示させてもよい。これにより、より明確にユーザに得られるあおり効果を知らせることができる。

【 0 0 3 7 】

また、図 6 および図 7 では、カメラ 3 0 0 の背面モニタ 3 0 1 にあおりガイド 3 0 2 を表示する場合を示したが、カメラ 3 0 0 のファインダ内に設けられた表示部に同様のあおりガイドを表示してもよい。

【 0 0 3 8 】

また、本実施例では、操作リング 6 1 の回転とともにティルト軸 と駆動部 4 1 が実際に光軸 回りで回転することで、ティルト軸 の回転位置によらず保持枠 2 1 をティルト軸 回りでティルト駆動する場合について説明した。これに対して、保持枠 2 1 を Y 方向に平行な軸回りと Z 方向に平行な軸回りでティルト可能に保持し、光軸から Y 方向と Z 方向の位置に設けた 2 つの駆動部のうち、操作リング 6 1 の回転位置に応じて保持枠 2 1 をティルト駆動する 1 又は 2 つの駆動部を選択するようにしてもよい。この構成では、実際にはティルト軸と駆動部は実際に光軸回りで回転はしないが、ティルト軸の向きを操作リング 6 1 の回転により変更する変更手段が構成される。なお、この場合において、レンズの中心位置が光軸に対してずれて軸上の収差が変化したりピント位置がずれるおそれがあるが、ピント位置のずれに対しては移動して不図示のピント位置を調整するレンズがレンズ 1 1 のティルトに応じて移動するようにしてもよい。

【 0 0 3 9 】

また本実施例では、操作スイッチ 7 1 の操作に応じて制御されるアクチュエータとしての駆動部 4 1 を用いて保持枠 2 1 をティルトさせる場合について説明した。これに対して、第 2 の操作部材として図 2 における操作リング 6 1 の接線方向に延びる軸回りにて前側および後側に回転操作が可能なダイヤルを設け、該ダイヤルの回転をギアを介して保持枠 2 1 に伝達してこれをティルトさせるようにしてもよい。この場合、ユーザがダイヤルを回転させる操作力で保持枠 2 1 をティルトさせることになるため、駆動部 4 1 は不要となる。

【 0 0 4 0 】

さらに本実施例では、操作リング 6 1 の回転操作力によって案内筒 3 1 および保持枠 2 1 (つまりはティルト軸) が光軸 回りで回転される場合について説明した。これに対して、前述したリング回転検出部によって操作リング 6 1 の回転位置を検出し、制御部がその検出結果に応じて案内筒 3 1 および保持枠 2 1 を光軸回りで回転させる駆動力を発生するアクチュエータを制御するようにしてもよい。

10

20

30

40

50

【実施例 2】

【0041】

図 8 は本発明の実施例 2 であるレンズ装置 200 の光軸（X 軸）に直交する YZ 断面を示している。図 9 はレンズ装置 200 の光軸 に平行な XY 断面を示している。なお、図 9 は、図 8 において光軸 から少しずれ C - C 線に沿った断面である。図 9 において、左側が物体側（前側）、右側が像側（後側）である。

【0042】

レンズ装置 200 は、光軸 に直交する方向にシフトすることであり効果を生じさせるレンズ 12 と、該レンズ 12 を保持する保持枠 22 と、保持枠 22 をシフト可能に保持するベース部材 25 とを有する。レンズ 12 があおり効果を生じさせるためにシフトする方向（以下、シフト方向という）は、該レンズ 12 の 1 つの直径方向である。本実施例では、レンズ 12 をシフトさせることで、実施例 1 のようにレンズをティルトさせたときと同様なあおり効果としてのティルト効果が得られる。レンズ 12 をシフト方向に駆動する駆動部 23 については後述する。

10

【0043】

ベース部材 25 の周方向 3 箇所には軸部 251 が設けられており、ベース部材 25 はこれら軸部 251 が固定筒 52 の周方向 3 箇所に設けられた保持穴部 521 に嵌合することで固定筒 52 により保持される。

【0044】

固定筒 52 の外周には、鏡筒としての外装固定筒 201 が配置されている。外装固定筒 201 の外周には、実施例 1 と同様に操作リング（第 1 の操作部材）61 が光軸 回りで回転操作可能に配置されている。

20

【0045】

図 8 および図 9 は、操作リング 61 が 0° 位置にあるときのレンズ装置 100 の YZ 断面および XZ 断面を示している。本実施例でも、実施例 1 と同様に、操作リング 61 の光軸 回りで回転範囲が図 8 に示す 0° 位置を中央とする ±90° の範囲に制限される。

【0046】

外装固定筒 201 の後端には、実施例 1 に示したカメラ 300 に着脱可能に装着される不図示のレンズマウントが設けられている。また、外装固定筒 101 の後端には、実施例 1 と同様に制御部 81 が実装され、かつ FPC721 を介してスイッチ操作検出部 72 が接続された制御基板 102 が固定されている。本実施例では、制御基板 102 には、FPC631 を介して、操作リング 61 の回転位置を検出するリング回転検出部 63 も接続されている。

30

【0047】

操作リング 61 上の周方向 1 箇所であって光軸 からシフト方向にある位置には、操作スイッチ（第 2 の操作部材）71 が配置されている。このため、操作リング 61 の回転とともに操作スイッチ 71 も光軸 回りで移動する。例えば、図 8 および図 9 に示すように操作リング 61 が 0° 位置にあるときには操作スイッチ 71 も 0° 位置にあり、操作リング 61 が +90° 位置や -90° 位置にあるときは操作スイッチ 71 も +90° 位置や -90° 位置にある。

40

【0048】

操作スイッチ 71 は、実施例 1 において図 5 に示したように、光軸 に直交する面 を挟んだ両側に 2 つの操作部 71A、71B を有し、面 に関して対称な 2 方向に操作可能である。外装固定筒 201 には、スイッチ操作検出部 72 が固定されている。スイッチ操作検出部 72 は、実施例 1 と同様に、操作スイッチ 71 の操作部 71A、71B の操作をそれぞれ検出する検出部 72A、72B を有する。

【0049】

次に、保持枠 22（レンズ 12）をシフト駆動するあおり機構（あおり手段）の構成について説明する。図 9 に示すように、保持枠 22 にはコイル 231 が固定されており、ベース部材 25 におけるコイル 231 を挟む前後の位置にはマグネット 232 が固定されて

50

いる。コイル 2 3 1 とマグネット 2 3 2 によりボイスコイル型アクチュエータとしての第 1 の駆動部（第 1 のアクチュエータ）2 3 が構成される。制御部 8 1 が不図示の F P C を介してコイル 2 3 1 に通電すると、コイル 2 3 1 とマグネット 2 3 2 との間に発生した電磁力（駆動力）によって保持枠 2 2 がシフト駆動される。

【 0 0 5 0 】

本実施例では、光軸 から Y 方向の位置に設けられた第 1 の駆動部 2 3 とは光軸 回りで 9 0 ° 位相が異なる Z 方向の位置に、第 1 の駆動部 2 3 と同じ構成を有する第 2 の駆動部（第 2 のアクチュエータ：図示せず）が設けられている。第 1 の駆動部 2 3 によって保持枠 2 2 が ± Y 方向にシフト駆動され、第 2 の駆動部によって保持枠 2 2 が ± Z 方向にシフト駆動される。第 1 の駆動部 2 3 と第 2 の駆動部により、保持枠 2 2 を ± Y 方向と ± Z 方向に対して斜めの方向にシフト駆動することができる。

10

【 0 0 5 1 】

図 8 に示すように操作リング 6 1 が 0 ° 位置にあることがリング回転検出部 6 3 により検出され、スイッチ操作検出部 7 2 により操作スイッチ 7 1 の操作が検出されると、制御部 8 1 は第 1 の駆動部 2 3 のコイル 2 3 1 に通電する。これにより、保持枠 2 2 は ± Y 方向にシフト駆動される。操作リング 6 1 が + 9 0 ° 位置や - 9 0 ° 位置にあることがリング回転検出部 6 3 により検出され、スイッチ操作検出部 7 2 により操作スイッチ 7 1 の操作が検出されると、制御部 8 1 は第 2 の駆動部のコイルに通電する。これにより、保持枠 2 2 は ± Z 方向にシフト駆動される。操作リング 6 1 が 0 ° 位置と ± 9 0 ° 位置との間にあることがリング回転検出部 6 3 により検出され、スイッチ操作検出部 7 2 により操作スイッチ 7 1 の操作が検出されると、制御部 8 1 は第 1 の駆動部 2 3 のコイル 2 3 1 と第 2 の駆動部のコイルに通電する。これにより、保持枠 2 2 は ± Y 方向と ± Z 方向に対して斜めの方向にシフト駆動される。このような構成と制御によって、操作リング 6 1 の回転に応じてレンズ 1 2 のシフト方向の光軸 回りで向き（位相）を変更する変更手段が実現される。

20

【 0 0 5 2 】

また、制御部 8 1 は、操作スイッチ 7 1 の操作の時間長さに応じて各駆動部の駆動量を制御する。これにより、レンズ 1 2 のシフト量、つまりはティルト効果の度合いを調整することができる。

【 0 0 5 3 】

図 1 0 は、図 9 に示すレンズ装置 2 0 0 の D - D 線に沿った Y Z 断面を示している。前述したリング回転検出部 6 3 は、外装固定筒 2 0 1 の外周に周方向に延びて固定された固定部と、端子保持部材 6 1 2 を介して操作リング 6 1 に固定された検出端子とを有する。リング回転検出部 6 3 は、操作リング 6 1 の回転とともに検出端子が固定部上を移動することで、検出端子の位置、つまりは操作リング 6 1 の回転位置を検出する。

30

【 0 0 5 4 】

なお、F P C 7 2 1 と F P C 6 3 1 はそれぞれ、光軸 回りの周方向の 1 箇所に、延びる方向が反転する曲げ部を有しており、操作リング 6 1 の回転操作に伴って曲げ部が周方向に移動することで操作リング 6 1 のスムーズな回転操作を可能とする。F P C 7 2 1 は、板金により形成されて外装固定筒 2 0 1 に固定された F P C 支持部材 6 1 1 によって支持されている。F P C 6 3 1 は、外装固定筒 2 0 1 により支持されている。

40

【 0 0 5 5 】

本実施例では、操作リング 6 1 上における光軸 からシフト方向にある位置に操作スイッチ 7 1 を設けることで、ユーザは操作スイッチ 7 1 の光軸 回りで位置から、光軸 回りにおいてあおり効果が得られる位相を、被写体から目を離さなくても容易に知ることができる。しかも、実施例 1 と同様に、操作リング 6 1 上に操作スイッチ 7 1 を設けることで、操作スイッチ 7 1 に手を掛けて操作リング 6 1 を回転操作することもでき、操作リング 6 1 の回転操作から操作スイッチ 7 1 の操作まで手を移動させる必要がない。さらに、実施例 1 と同様に、操作スイッチ 7 1 の操作方向を光軸 に直交する面 に関して対称な 2 方向とすることで、ユーザは該 2 方向とレンズ 1 2 のシフトによるティルト効果が得

50

られる方向とを直感的に対応付けることができる。

【0056】

したがって、本実施例においても、ユーザはあおり効果を得られる位相やその位相においてあおり効果を得る方向を変更する際に直感的な操作が可能であり、かつ素早い操作を行うことができる。

【0057】

なお、本実施例においても、カメラに、実施例1にて図6および図7を用いて説明したあおりガイドと同様なガイド表示を行わせてもよい。

また、本実施例では、操作スイッチ71の操作に応じて制御されるアクチュエータとしての第1の駆動部23と第2の駆動部により保持枠22をシフトさせる場合について説明した。これに対して、第2の操作部材として図8における操作リング61の接線方向に延びる軸回りにて前側および後側に回転操作が可能なダイヤルを光軸からY方向とZ方向にある位置に設けてもよい。そして、これらダイヤルの回転をギアを介して保持枠22に伝達してこれを±Z方向と±Y方向にシフトさせてもよい。この場合、ユーザがダイヤルを回転させる操作力で保持枠22をシフトさせることになるため、第1の駆動部23と第2の駆動部は不要となる。

【0058】

また、上記各実施例の構成に対して、あおり効果を得るためにティルトまたはシフトするレンズとは別に、あおり効果を得る際に発生する収差を補正するためにティルトまたはシフトするレンズを設けてもよい。

【0059】

さらに上記各実施例ではレンズ装置が交換レンズとしてカメラに着脱可能である場合について説明したが、同様の構成のレンズ装置をレンズ一体形カメラに固定してもよい。

【0060】

以上説明した各実施例は代表的な例にすぎず、本発明の実施に際しては、各実施例に対して種々の変形や変更が可能である。

【符号の説明】

【0061】

11、12 レンズ

101、201 外装固定筒（鏡筒）

61 操作リング（第1の操作部材）

71 操作スイッチ（第2の操作部材）

100、200 レンズ装置

10

20

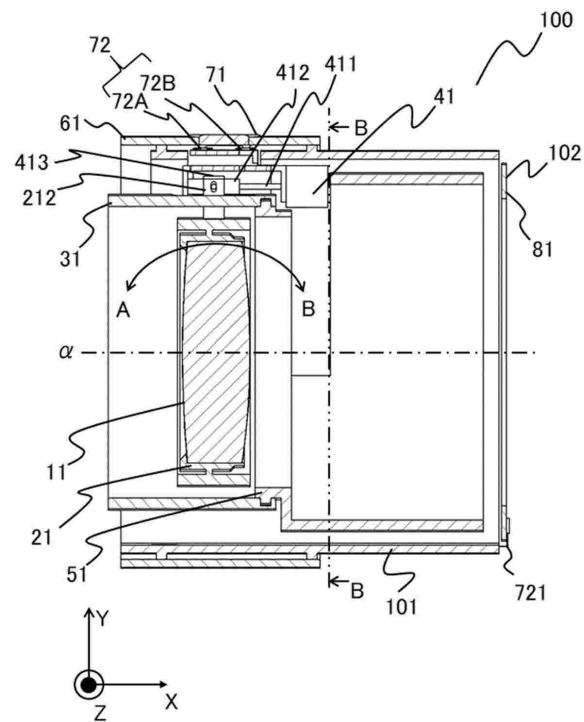
30

40

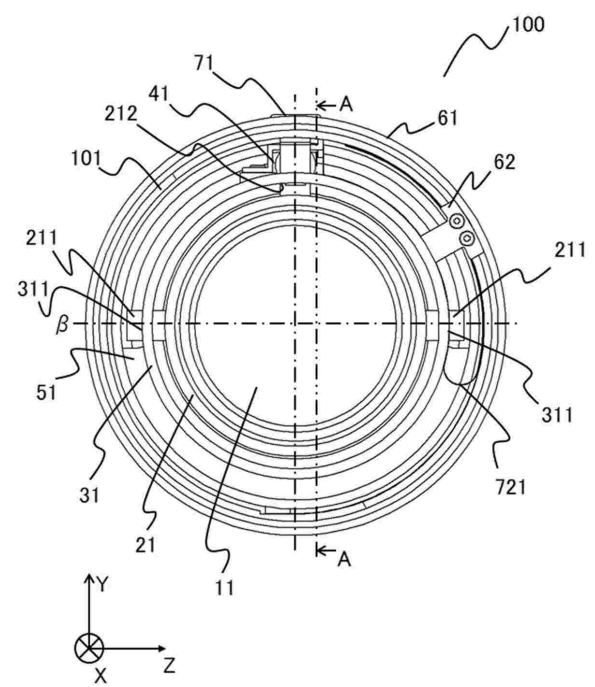
50

【図面】

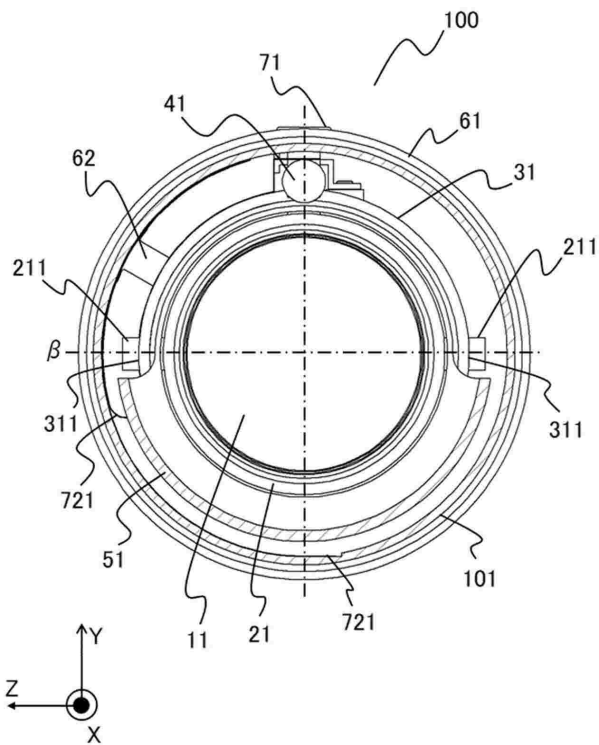
【 図 1 】



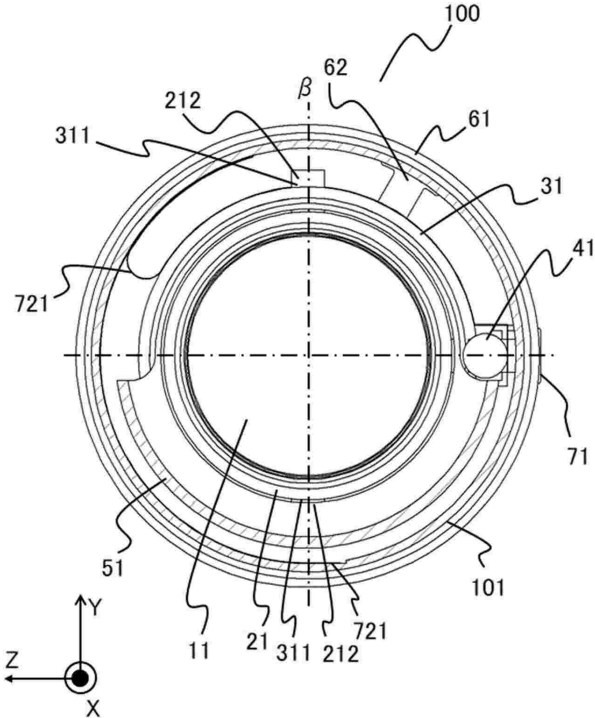
【 図 2 】



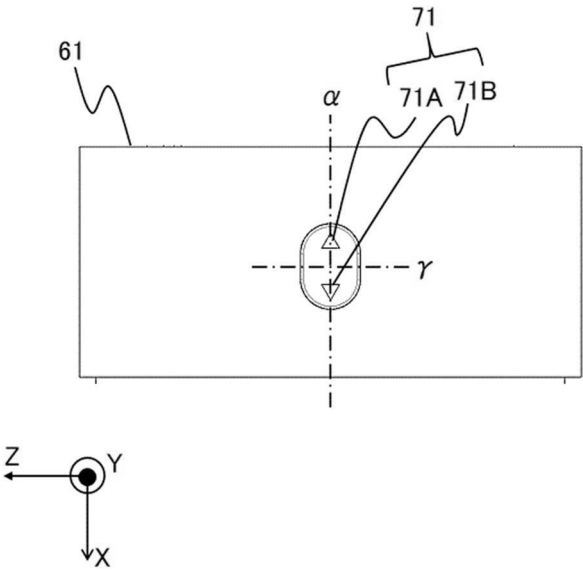
【 図 3 】



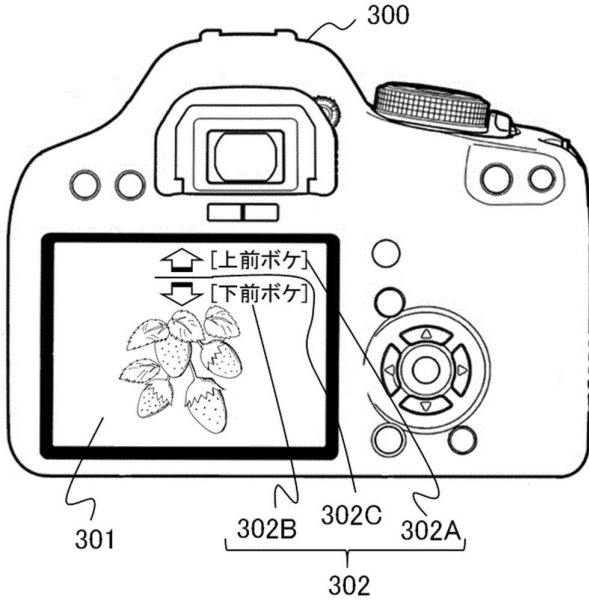
【圖 4】



【図 5】

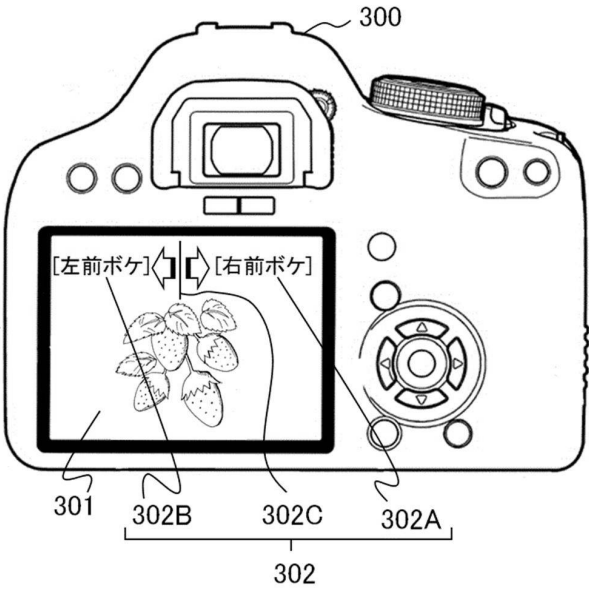


【図 6】

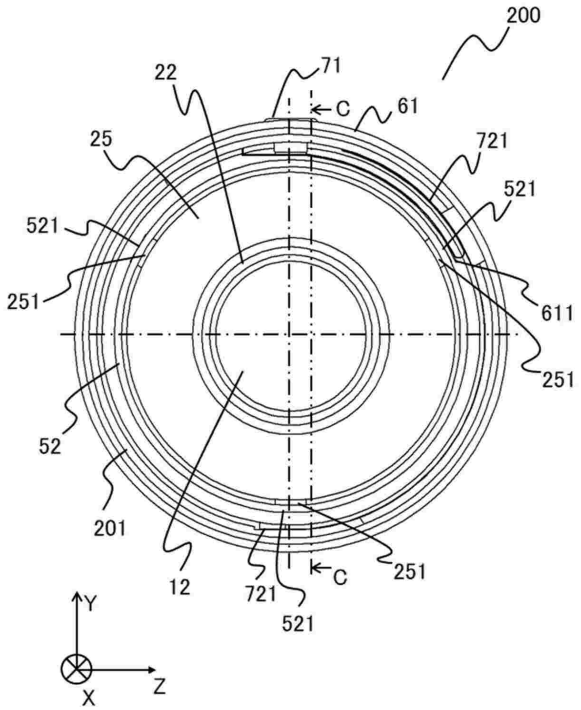


10

【図 7】



【図 8】



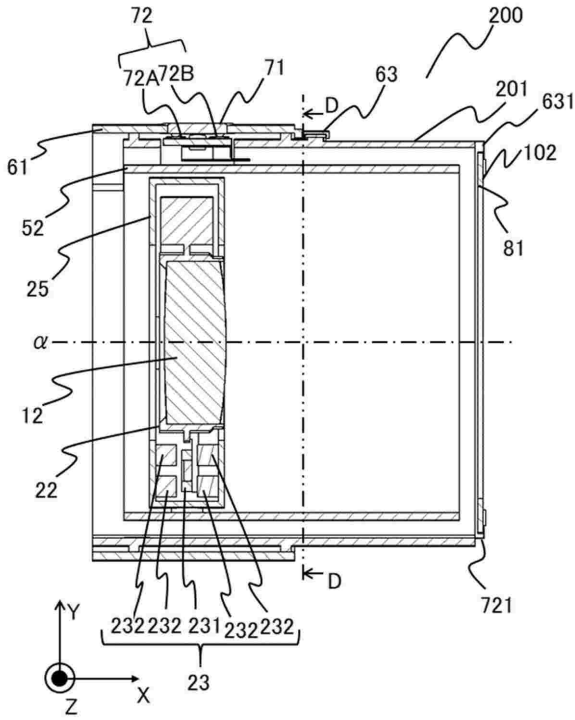
20

30

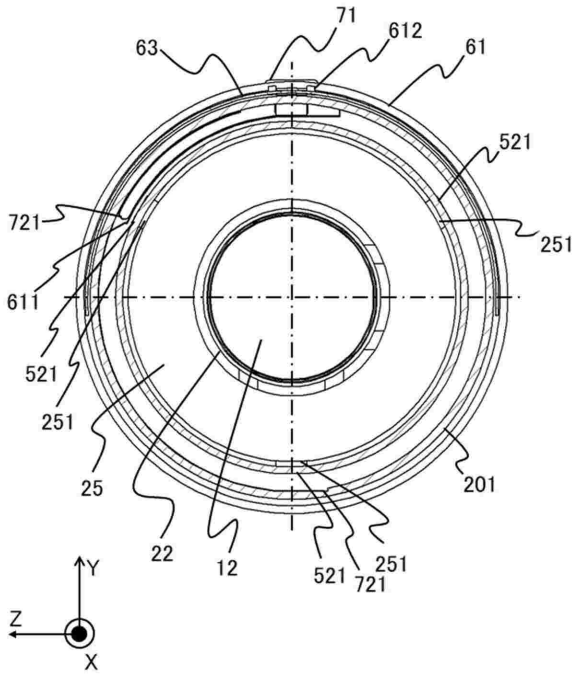
40

50

【図 9】



【図 10】



10

20

30

40

50

フロントページの続き

(51)国際特許分類	F I
<i>G 0 3 B</i> <i>17/14</i> (2021.01)	<i>G 0 3 B</i> 5/06
<i>H 0 4 N</i> <i>23/50</i> (2023.01)	<i>G 0 3 B</i> 17/14
<i>H 0 4 N</i> <i>23/63</i> (2023.01)	<i>H 0 4 N</i> 23/50
	<i>H 0 4 N</i> 23/63

(56)参考文献	特開 2 0 1 9 - 0 9 1 0 2 7 (J P , A)
	特開 2 0 1 5 - 1 7 2 7 4 5 (J P , A)
	特開 2 0 1 2 - 1 4 1 5 1 6 (J P , A)
	特開 2 0 1 2 - 1 3 3 1 8 5 (J P , A)
	特表 2 0 0 7 - 5 0 8 5 8 6 (J P , A)
	米国特許出願公開第 2 0 1 9 / 0 1 4 9 7 2 7 (U S , A 1)
	米国特許出願公開第 2 0 1 5 / 0 2 3 4 1 9 8 (U S , A 1)
	米国特許出願公開第 2 0 0 7 / 0 0 2 4 7 4 0 (U S , A 1)

(58)調査した分野	(Int.Cl. , D B 名)
	<i>G 0 2 B</i> 7 / 0 2 - 7 / 0 8
	<i>G 0 3 B</i> 5 / 0 0 - 5 / 0 6
	<i>G 0 3 B</i> 1 7 / 0 2
	<i>G 0 3 B</i> 1 7 / 1 4
	<i>H 0 4 N</i> 2 3 / 5 0
	<i>H 0 4 N</i> 2 3 / 6 3