



Patent dodatkowy
do patentu _____

Zgłoszono: 30.XII.1965 (P 112 280)

Pierwszeństwo: _____

Opublikowano: 20.X.1967

Kl. 63 b, 6

MKP B 62 b 5/02

UKD

Twórca wynalazku

i Antoni Machnik, Kraków (Polska)
właściciel patentu

Mechanizm jezdny do urządzenia jazdy po schodach

1

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm jezdny do urządzenia jazdy po schodach dla przewożenia małych ładunków to znaczy do około 100 kg.

Dotychczas stosowano do tych celów urządzenia składające się z dwóch bębnow, na których jest napięta gumowa taśma bez końca, przesuwana na skutek napędzania jednego z bębnow. Urządzenie takie było umocowywane pod ramą lub platformą, na której znajdowały się ładunki przeznaczone do przewożenia po schodach.

Tego rodzaju urządzenie jest dość kosztowne w wykonaniu oraz eksploatacji, gdyż taśma szybko przeciera się na krawędziach schodów i tym samym ulega zniszczeniu.

Znane jest też inne urządzenie, którego istotę stanowią przedłużone ramiona koła w ilości 8 sztuk, zakończone łapkami i rolkami, przy czym ramiona te mogą być regulowane w zależności od wysokości stopnia. Możliwość regulacji jest wadą tego urządzenia, gdyż musi odbywać się dla każdego rodzaju schodów, co komplikuje konstrukcję i obsługę.

Mechanizm jezdny według wynalazku eliminuje powyższe niedogodności, gdyż jego istotą jest pięcioboczna tarcza z krzywiznami pomiędzy rolkami, co umożliwia jazdę w górę i w dół dla różnych wysokości stopni bez konieczności regulacji rozstawu rolek, na pięciokątnej tarczy.

Boki pomiędzy rolkami są wykonane w postaci odpowiedniej krzywizny, co umożliwia przesuwanie

2

nie ładunku po schodach ręcznie lub przy zastosowaniu napędu mechanicznego.

W przeciwieństwie do urządzenia znanego, obecna konstrukcja jest prostsza i nie wymaga oddzielnego układu hamulcowego, bo przy jeździe w dół krzywizny są elementem hamującym, a przy jeździe w górę punkty styku krzywizny ze stopniami są chwilowymi punktami obrotu całego pięciokąta.

Mechanizm jest uwidoczniony na rysunku, na którym fig. 1 przedstawia widok z boku, mechanizmu stojącego na stopniu schodów, fig. 2 — widok z boku mechanizmu w chwili jego przesuwania się na wyższy lub niższy stopień, fig. 3 — widok z góry mechanizmu według fig. 1.

Mechanizm składa się z dwóch wykonanych z metalu lub innego tworzywa wielobocznych graniastosłupów, a najlepiej pięciobocznych graniastosłupów 1. Na narożach tych pięciobocznych graniastosłupów są umieszczone rolki 2 obracające się wokół osi 7. Boczne ściany tych graniastosłupów mają krzywizny 3 wykonane w ten sposób, aby było możliwe swobodne przemieszczanie się całego mechanizmu na następny stopień schodów 8.

Przemieszczenie to następuje wskutek obrotu obydwu graniastosłupów wokół ich środków 4. Obydwa graniastosłupy są połączone z sobą za pomocą wałka 5 obracającego się w łożyskach 6 wraz z umocowanymi na nich graniastosłupami.

Mechanizm może być również wykonany w postaci dwóch oddzielnych graniastosłupów z rolkami, a wtedy zbytecznym będzie wałek 5.

Mechanizm ten umieszcza się w dowolny znany sposób pod ramą, na której znajdują się ładunki 5 przeznaczone do przewożenia po schodach.

Sposób napędzania mechanizmu jest typowy i może być mechaniczny lub ręczny.

Zastrzeżenie patentowe

Mechanizm jezdny do urządzenia jazdy po schodach, **znamienny tym**, że na osi (5) ma zamocowane obrotowo pięcioboczne graniastosłupy (1) z umieszczonymi w narożach rolkami (2), przy czym boki tych graniastosłupów są wklęsłe w postaci krzywizny (3).

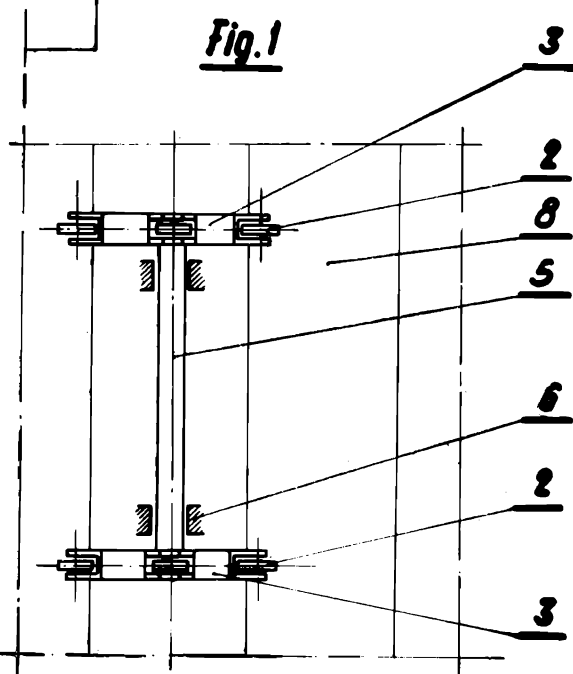
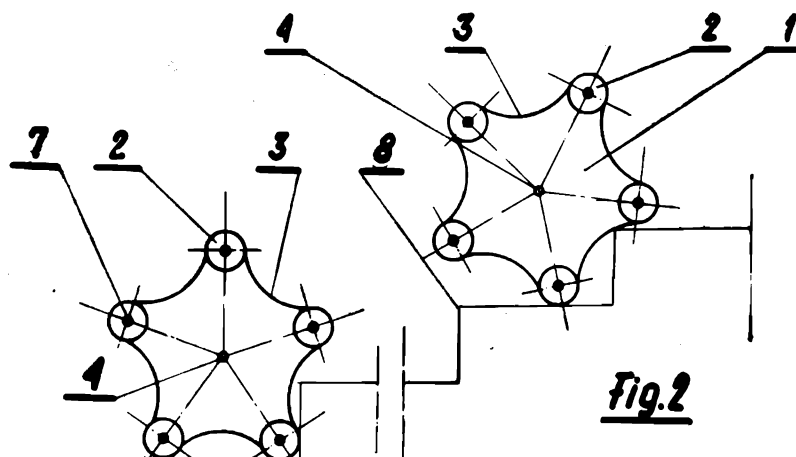


Fig. 3