

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
【部門区分】第 1 部門第 2 区分
【発行日】令和 5 年 4 月 13 日(2023.4.13)

【公開番号】特開 2021-126197(P2021-126197A)
【公開日】令和 3 年 9 月 2 日(2021.9.2)
【年通号数】公開・登録公報 2021-041
【出願番号】特願 2020-21172(P2020-21172)
【国際特許分類】

A 63 F 5/04(2006.01)

10

【F I】

A 63 F 5/04 611 B

A 63 F 5/04 697

【手続補正書】

【提出日】令和 5 年 4 月 5 日(2023.4.5)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

20

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

各々が識別可能な複数種類の識別情報を変動表示可能な可変表示部を複数備え、

前記可変表示部に対する変動表示を停止することで表示結果を導出し、複数の可変表示部の表示結果の組合せである表示結果組合せに応じて入賞が発生可能なスロットマシンにおいて、

遊技の制御を行う遊技制御手段が搭載された遊技制御基板と、

遊技者が表示結果を導出させるために操作する導出操作手段と、

前記導出操作手段の操作態様を報知可能な報知手段と、

30

を備え、

前記遊技制御基板には、試験装置から前記遊技制御手段への試験用信号を入力可能な配線パターンが形成され、当該配線パターンに入力された試験用信号の入力に関連して自動的に遊技を行うことが可能であり、

前記遊技制御手段は、

表示結果が導出される前に、導出が許容される表示結果組合せを決定する事前決定手段と、

前記表示結果を導出する制御を行う導出制御手段と、

前記事前決定手段の決定結果が複数種類の特定結果のうちいずれかの種類の特定結果となったときに、当該特定結果の種類に対応する有利な操作態様を前記報知手段にて報知させる制御を行うことが可能な報知制御手段と、

40

前記複数の可変表示部それぞれの前記導出操作手段を操作する位置である操作実行位置を特定可能な操作態様信号を前記試験装置に出力するための処理を行う操作態様信号出力処理手段と、

を含み、

前記導出制御手段は、前記試験用信号のうち前記表示結果の導出を指示する導出指示信号に基づいて前記表示結果を導出可能であり、

前記複数の可変表示部は、ステッピングモータの駆動により識別情報が配置された表示帯を回転させることで変動表示可能であって、識別情報毎に割り当てられた識別情報番号及び初期位置からのステップ数のいずれからそれぞれの可変表示部における操作実行位

50

置を特定可能であり、

前記操作態様信号出力処理手段は、前記複数の可変表示部それぞれの前記操作実行位置に対応する識別情報番号を特定する操作実行位置特定処理と、前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号を、前記初期位置から前記操作実行位置までのステップ数である操作実行ステップ数に変換する操作実行位置変換処理と、を実行し、前記複数の可変表示部それぞれの前記操作実行ステップ数を特定可能な前記操作態様信号を作成可能であり、

前記遊技制御手段は、識別情報番号に対応する識別情報別ステップ数が記憶された識別情報別ステップ数テーブルを含み、

前記操作実行位置変換処理では、前記初期位置から前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号までの識別情報別ステップ数を前記識別情報別ステップ数テーブルから取得し、取得した全ての識別情報別ステップ数を加算した値を前記操作実行ステップ数として特定し、

前記操作態様信号出力処理手段は、いずれの前記操作実行位置でも良い場合に、前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号から変換され得る前記操作実行ステップ数以外の特定値を特定可能な前記操作態様信号を作成可能であり、

前記操作態様信号において前記操作実行ステップ数を特定可能なデータは2バイトのデータであり、

識別情報別ステップ数は1バイトのデータであり、

前記識別情報別ステップ数テーブルには、識別情報別ステップ数とは別に所定値が記憶されており、

一の前記可変表示部に対応する全ての識別情報別ステップ数と前記所定値とを加算すると前記特定値となり、

前記操作実行位置変換処理では、いずれの前記操作実行位置でも良い場合に、全ての識別情報別ステップ数と前記所定値とを取得し、取得した全ての識別情報別ステップ数と前記所定値を加算した値を前記特定値として特定する、スロットマシン。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0006

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0006】

請求項1のスロットマシンは、

各々が識別可能な複数種類の識別情報を変動表示可能な可変表示部を複数備え、

前記可変表示部に対する変動表示を停止することで表示結果を導出し、複数の可変表示部の表示結果の組合せである表示結果組合せに応じて入賞が発生可能なスロットマシンにおいて、

遊技の制御を行う遊技制御手段が搭載された遊技制御基板と、

遊技者が表示結果を導出させるために操作する導出操作手段と、

前記導出操作手段の操作態様を報知可能な報知手段と、

を備え、

前記遊技制御基板には、試験装置から前記遊技制御手段への試験用信号を入力可能な配線パターンが形成され、当該配線パターンに入力された試験用信号の入力に関連して自動的に遊技を行うことが可能であり、

前記遊技制御手段は、

表示結果が導出される前に、導出が許容される表示結果組合せを決定する事前決定手段と、

前記表示結果を導出する制御を行う導出制御手段と、

前記事前決定手段の決定結果が複数種類の特定結果のうちいずれかの種類の特定結果となったときに、当該特定結果の種類に対応する有利な操作態様を前記報知手段にて報知さ

10

20

30

40

50

せる制御を行うことが可能な報知制御手段と、

前記複数の可変表示部それぞれの前記導出操作手段を操作する位置である操作実行位置を特定可能な操作態様信号を前記試験装置に出力するための処理を行う操作態様信号出力処理手段と、

を含み、

前記導出制御手段は、前記試験用信号のうち前記表示結果の導出を指示する導出指示信号に基づいて前記表示結果を導出可能であり、

前記複数の可変表示部は、ステッピングモータの駆動により識別情報が配置された表示帯を回転させることで変動表示可能であって、識別情報毎に割り当てられた識別情報番号及び初期位置からのステップ数のいずれからのもそれぞれの可変表示部における操作実行位置を特定可能であり、

10

前記操作態様信号出力処理手段は、前記複数の可変表示部それぞれの前記操作実行位置に対応する識別情報番号を特定する操作実行位置特定処理と、前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号を、前記初期位置から前記操作実行位置までのステップ数である操作実行ステップ数に変換する操作実行位置変換処理と、を実行し、前記複数の可変表示部それぞれの前記操作実行ステップ数を特定可能な前記操作態様信号を作成可能であり、

前記遊技制御手段は、識別情報番号に対応する識別情報別ステップ数が記憶された識別情報別ステップ数テーブルを含み、

前記操作態様信号（操作信号）において前記操作実行ステップ数（停止実行位置データ）を特定可能なデータは2バイトのデータであり、

20

識別情報別ステップ数（図柄番号に対応する加算値）は1バイトのデータであり、

前記操作実行位置変換処理では、前記初期位置から前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号までの識別情報別ステップ数を前記識別情報別ステップ数テーブルから取得し、取得した全ての識別情報別ステップ数を加算した値を前記操作実行ステップ数として特定し、

前記操作態様信号出力処理手段は、いずれの前記操作実行位置でも良い場合に、前記操作実行位置特定処理により特定された識別情報番号から変換され得る前記操作実行ステップ数以外の特定値を特定可能な前記操作態様信号を作成可能であり、

前記識別情報別ステップ数テーブルには、識別情報別ステップ数とは別に所定値が記憶されており、

30

一の前記可変表示部に対応する全ての識別情報別ステップ数と前記所定値とを加算すると前記特定値となり、

前記操作実行位置変換処理では、いずれの前記操作実行位置でも良い場合に、全ての識別情報別ステップ数と前記所定値とを取得し、取得した全ての識別情報別ステップ数と前記所定値を加算した値を前記特定値として特定する

ことを特徴としている。

この特徴によれば、複数の可変表示部それぞれの初期位置から操作実行位置までのステップ数である操作実行ステップ数を特定可能な操作態様信号が出力されるため、試験装置側で、配置された識別情報の数が異なる機種の場合でも共通のプログラムで操作実行位置を特定することが可能となる。また、操作実行位置を特定する場合に、操作実行位置として操作実行ステップ数を直接特定するのではなく、まず、複数の可変表示部それぞれの操作実行位置に対応する識別情報番号を特定し、特定した識別情報番号を初期位置からのステップ数に変換することで、操作実行位置として操作実行ステップ数が特定されるようになっており、プログラムの作成段階において操作実行位置の管理が容易となる。また、識別情報番号毎に対応する識別情報別ステップ数が記憶された識別情報別ステップ数テーブルを備え、初期位置から操作実行位置に対応する識別情報番号までの識別情報別ステップ数を取得し、取得した全ての識別情報別ステップ数を加算した値が操作実行ステップ数として特定されるため、操作実行位置が異なる場合や操作実行位置が変更された場合でも共通のプログラムにて操作実行位置に対応する識別情報番号を操作

40

50

実行ステップ数に変換することができる。

また、いずれの前記操作実行位置でも良い旨を示す特定値を特定可能な操作態様信号を作成する場合に、特定値を特定するための処理を別途設けることなく、操作実行位置変換処理を用いて特定値を特定することができる。

10

20

30

40

50