

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
【部門区分】第 6 部門第 3 区分
【発行日】令和 6 年 10 月 16 日(2024.10.16)

【公開番号】特開 2023-64686(P2023-64686A)
【公開日】令和 5 年 5 月 11 日(2023.5.11)
【年通号数】公開公報(特許)2023-086
【出願番号】特願 2022-93505(P2022-93505)
【国際特許分類】

G 0 8 G 1/00(2006.01)

10

G 0 7 C 5/00(2006.01)

G 0 6 Q 40/08(2012.01)

【F I】

G 0 8 G 1/00 D

G 0 7 C 5/00 Z

G 0 6 Q 40/08

【手続補正書】

【提出日】令和 6 年 10 月 7 日(2024.10.7)

【手続補正 1】

20

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

__事故車両が備えるセンサにより計測される車両データであって前記事故車両についての事故現場の位置を示す位置データを含む車両データと、前記事故車両が備えるカメラで撮影された映像データとを取得する事故データ取得手段と、

前記位置データが示す位置における三次元マップデータを取得するマップデータ取得手段と、

30

取得された前記車両データと前記映像データと三次元マップデータとに基づいて、前記事故車両が起こした事故の状況进行分析する分析手段と、__

__を備え、__

__前記分析手段は、取得された前記車両データに基づいて前記事故車両が事故を起こしたときの位置を分析し、分析した前記位置と前記三次元マップデータとに基づいて前記事故車両の運転者の視界状況进行分析する、__

__事故分析装置。

【請求項 2】

__コンピュータが実行する事故分析方法であって、__

40

事故車両が備えるセンサにより計測される車両データであって前記事故車両についての事故現場の位置を示す位置データを含む車両データと、前記事故車両が備えるカメラで撮影された映像データとを取得する事故データ取得ステップと、

前記位置データが示す位置における三次元マップデータを取得するマップデータ取得ステップと、

取得された前記車両データと前記映像データと三次元マップデータとに基づいて、前記事故車両が起こした事故の状況进行分析する分析ステップと、__

__を含み、__

__前記分析ステップでは、取得された前記車両データに基づいて前記事故車両が事故を起こしたときの位置を分析し、分析した前記位置と前記三次元マップデータとに基づいて前

50

記事故車両の運転者の視界状況进行分析する、
事故分析方法。

【請求項 3】

コンピュータに、

事故車両が備えるセンサにより計測される車両データであって前記事故車両についての
事故現場の位置を示す位置データを含む車両データと、前記事故車両が備えるカメラで撮
影された映像データとを取得する事故データ取得ステップと、

前記位置データが示す位置における三次元マップデータを取得するマップデータ取得ス
テップと、

取得された前記車両データと前記映像データと三次元マップデータとに基づいて、前記
事故車両が起こした事故の状況进行分析する分析ステップと、

を実行させ、

前記分析ステップでは、取得された前記車両データに基づいて前記事故車両が事故を起
こしたときの位置进行分析し、分析した前記位置と前記三次元マップデータとに基づいて前
記事故車両の運転者の視界状況进行分析する、

プログラム。

10

20

30

40

50