

**POLSKA
RZECZPOSPOLITA
LUDOWA**



**URZĄD
PATENTOWY
PRL**

O P I S P A T E N T O W Y P A T E N T U T Y M C Z A S O W E G O

70 321

Patent tymczasowy dodatkowy
do patentu _____

Kl. 34i,9/14

Zgłoszono: 25.11.1971 (P. 151755)

Pierwszeństwo: _____

MKP A47b 9/14

Zgłoszenie ogłoszono: 30.05.1973

Opis patentowy opublikowano: 25.02.1974

Twórca wynalazku: Grzegorz Kuleta

Uprawniony z patentu tymczasowego: Zakład Doświadczalny przy Wytwórni Sprzętu
Komunikacyjnego „Delta”, Mielec (Polska)

Mechanizm zawieszenia stolika wychylnego

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm zawieszenia stolika wychylnego, zwłaszcza do stolika nawigatora w samolocie, w wozie telewizyjnym lub radiolokacyjnym, pozwalający na zajmowanie więcej niż jednego położenia kąтового.

Znane są rozwiązania mechanizmów zawieszenia, pozwalające na mocowanie płyty stolika w jednej osi obrotu, z podparciem w postaci nóg lub wsporników umieszczonych z przeciwległej strony osi obrotu, z możliwością wydłużenia i skracania długości podpór pozwalających na zmianę położenia kąтового płyty stolika.

Niedogodnością stosowanych dotychczas rozwiązań jest umieszczenie pod płytą stolika wsporników, które w znacznym stopniu utrudniają, lub uniemożliwiają umieszczenie nóg użytkownika, lub położenie dodatkowego bagażu (np. torby nawigatora w kabinie samolotu). Ponadto w dotychczas stosowanych rozwiązaniach, aby dokonać regulacji położenia kąowego płyty stolika, zachodzi konieczność niewygodnego manipulowania pod stolikiem.

Celem wynalazku jest uniknięcie wyżej wymienionych niedogodności i opracowanie mechanizmu łączącego funkcję pewnego i szybkiego mocowania, oraz ustalania określonego kąta położenia płyty stolika, co zostało osiągnięte dzięki wykorzystaniu znanych w technice elementów, które odpowiednio usytuowane, spełniają wymogi stawiane postawionemu zadaniu. Aby osiągnąć zamierzony cel, opracowano odpowiedni mechanizm zawieszenia, zaopatrzony w zespół blokujący, złożony z zębaki i zapadki, którego sterowanie przechodzi w osi obrotu blatu stolika.

Zaletą wynalazku jest niezawodność i szybkość ustalania wychylenia oraz mocowania płyty stolika w żądanym położeniu, bez konieczności stosowania dodatkowych podpórek (wsporników), które zajmują miejsce pod stolikiem utrudniając tym samym umieszczenie nóg użytkownika, względnie bagażu podręcznego.

Mechanizm zawieszenia stolika wychylnego według wynalazku uwidoczniono w przykładzie wykonania na rysunku, na którym fig. 1 przedstawia przekrój pionowy mechanizmu, fig. 2 – jego widok z przodu, a fig. 3 – przykład zastosowania mechanizmu zawieszenia.

Jak uwidoczniono na fig. 1 i fig. 2 mechanizm składa się ze wspornika 1, do którego zamocowany jest na stałe korpus 2. W korpusie 2 jest umieszczona tuleja 3, a na niej jest osadzona zębata 4. Wewnątrz tulei 3 znajduje się suwak 5, oraz tulejka 6. Na korpusie 2 jest zamocowany trzpień 7, na którym jest umieszczona zapadka 8 z

zabezpieczeniem przed jej wypadnięciem. Zapadka 8 połączona jest linką 9 zarobioną z obu końców kulką 10. Linka 9 umieszczona jest w osłonie Bowdena 11 opierającej się jednym końcem w końcówce 12 a drugim w tulejce 6. Zapadka 8 dociskana jest do zębarki 4 sprężyną 13. Ponadto w korpusie 2 znajduje się zespół sprężysty 14, blokujący zębarkę 4 w położeniu pionowym, oraz kołek 15 ograniczający ruch zębarki 4.

Na fig. 3 przedstawiono przykład zastosowania mechanizmu uwidocznionego na fig. 1 i fig. 2 w jego praktycznym zastosowaniu. Do wspornika 1 zamocowano na stałe mechanizmy zawieszenia: lewy 16 i oprawy 17, między którymi znajduje się płyta stolika 18 połączona rozłącznie z mechanizmami 16 i 17, wyposażony w cięgna 19 i 20 połączone jednym końcem z dźwignią 21 a drugim z suwakiem 5.

Zasada działania mechanizmu polega na tym, że aby zmienić położenie płyty stolika 18 z pionowego na poziomie wystarczy wywrzeć niewielki nacisk na krawędź płyty 18 w celu zwolnienia zespołu sprężystego 14, aby płyta znalazła się w położeniu poziomym.

Chcąc uzyskać kolejną trwałą zmianę położenia kąowego płyty stolika 18, wystarczy nacisnąć dźwignię 21 przesterowującą położenie stolika. Przez naciśnięcie dźwigni 21 następuje przemieszczenie cięgien 19 i 20 powodujących wysunięcie odpowiednich suwaków 5 które przekazują za pomocą linki 9, osłony Bowdena 11 i końcówki 12 ruch powodujący wyzębienie zapadki 8 i zębarki 4. Dzięki odpowiedniemu ukształtowaniu zębarki 4 i zapadki 8, powrót płyty stolika z dowolnego położenia kąowego do położenia wyjściowego nie wymaga wywarcia nacisku na dźwignię 24 a uzyskuje się go przez uniesienie krawędzi płyty stolika 18.

Zastrzeżenie patentowe

Mechanizm zawieszenia stolika wychylnego, zwłaszcza do stolika, nawigatora w samolocie, w wozie telewizyjnym lub radiolokacyjnym, pozwalający na zajmowanie więcej niż jednego położenia kąowego, znamienne tym, że posiada zespół blokujący, składający się z zębarki (4) i zapadki (8), którego sterowanie poprzez cięgna (19), (20) i suwak (5) przechodzi przez oś obrotu płyty stolika (18).

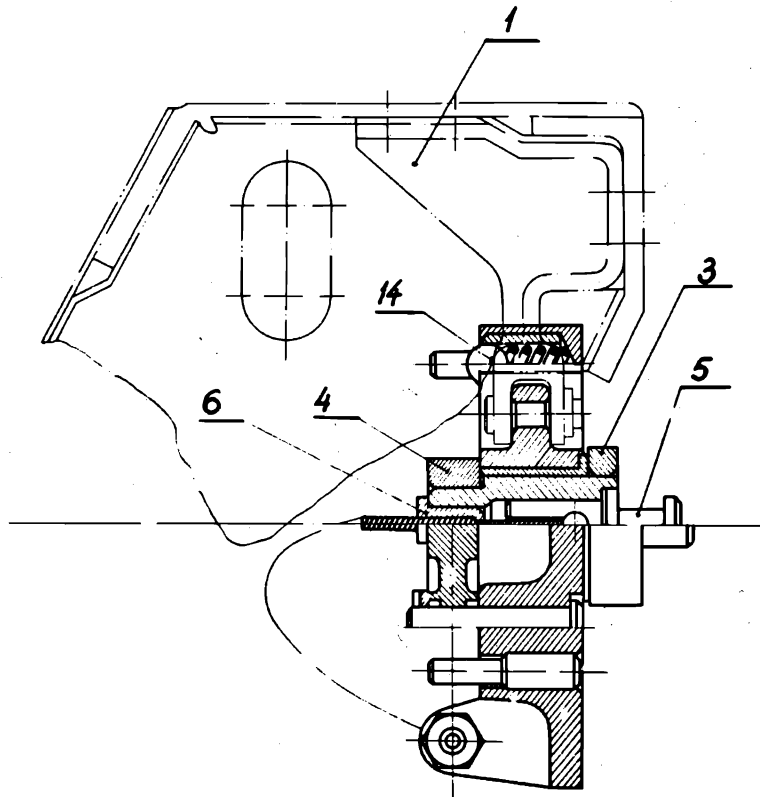


Fig. 1

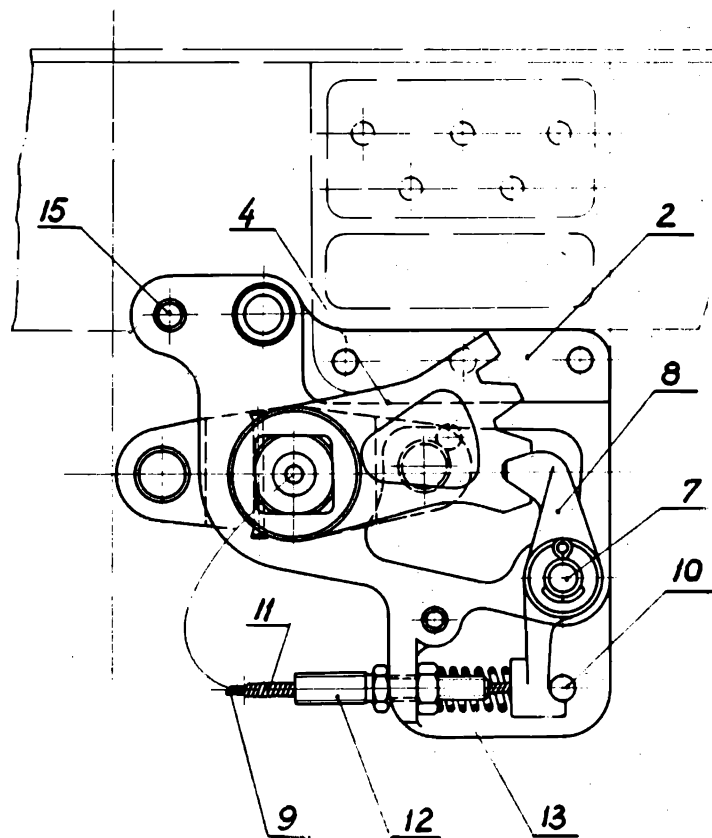


Fig. 2

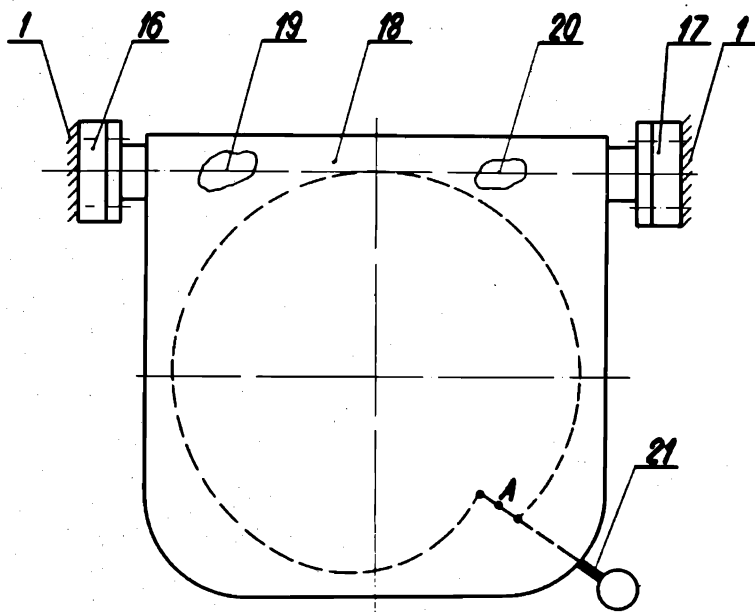


Fig. 3