



Sverige

(12) Patentskrift

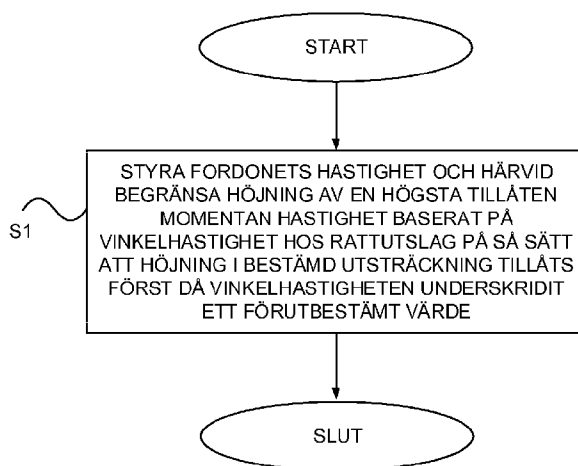
(10) SE 539 254 C2

(21) Patentansökningsnummer:	1450600-0	(51) Int.Cl.:	
(45) Patent meddelat:	2017-05-30	B60W 30/02	(2012.01)
(41) Ansökan allmänt tillgänglig:	2015-11-22	B60K 28/16	(2006.01)
(22) Ingivningsdag:	2014-05-21	B60K 31/00	(2006.01)
(24) Löpdag:	2014-05-21	B60W 30/14	(2006.01)
(30) Prioritetsuppgifter:	---		

- (73) Patenthavare: Scania CV AB, , 151 87 Södertälje SE
(72) Uppfinnare: Jonny ANDERSSON, Södertälje SE
Linus BREDBERG, Hägersten SE
TOM NYSTRÖM, Södertälje SE
(74) Ombud: Eva Frenth, Scania CV AB, 151 87, Södertälje SE
(54) Benämning: Förfarande och system för anpassning av ett fordonens hastighet vid kurvkörning
(56) Anförda publikationer: EP 2674387 A1 · US 20040215384 A1
(57) Sammandrag:

Föreliggande uppfinning hänför sig till ett förfarande för anpassning av ett fordonens hastighet vid kurvkörning. Förfarandet innefattar steget att styra (S1) fordonets hastighet och härvid begränsa höjning av en högsta tillåten momentan hastighet baserat på vinkelhastighet hos rattutslag på så sätt att höjning i bestämd utsträckning tillåts först då vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.

Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett system för anpassning av ett fordonens hastighet vid kurvkörning. Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett motorfordon. Föreliggande uppfinning hänför sig också till ett datorprogram och en datorprogramprodukt.



PATENTKRAV

1. Förfarande för anpassning av ett fordon (1) hastighet vid kurvkörning, **kännetecknat av** steget att styra (S1) fordonets hastighet och härvid begränsa höjning av en högsta tillåten momentan hastighet baserat på vinkelhastighet hos rattutslag på så sätt att höjning i bestämd utsträckning tillåts först då vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.
2. Förfarande enligt krav 1, innefattande steget att tillåta höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten först efter en bestämd tid efter det att vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.
3. Förfarande enligt krav 1 eller 2, varvid steget att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten baserat på vinkelhastighet hos rattutslag sker endast vid rattutslag över en förutbestämd storlek.
4. Förfarande enligt något av kraven 1-3, innefattande steget att styra fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel motsvarande en bestämd svängradie så att en förutbestämd sidoacceleration inte överskrids.
5. Förfarande enligt krav 4, varvid steget att styra fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel inbegriper steget att fastställa en högsta tillåten momentan hastighet baserat på en eller flera av fordonsparametrarna nämnda förutbestämda sidoacceleration, nämnda rattvinkel, effektiv hjulbas, styrningens utväxling och i ~~förekommande~~ fall fordonets understyrningsgradient.
6. System (I) för anpassning av ett fordon (1) hastighet vid kurvkörning, **kännetecknat av** medel (110) för att styra fordonets hastighet och härvid begränsa höjning av en högsta tillåten momentan hastighet baserat på vinkelhastighet hos rattutslag på så sätt att höjning i bestämd utsträckning tillåts först då vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.

7. System enligt krav 6, innefattande medel (120) för att tillåta höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten först efter en bestämd tid efter det att vinkelhastigheten underskridit ett förutbestämt värde.
8. System enligt krav 6 eller 7, varvid medlet (110) för att begränsa höjning av den högsta tillåtna momentana hastigheten baserat på vinkelhastighet hos rattutslag sker endast vid rattutslag över en förutbestämd storlek.
9. System enligt något av kraven 6-8, innefattande medel (140) för att styra fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel motsvarande en bestämd svängradie så att en förutbestämd sidoacceleration inte överskrids.
10. System enligt krav 9, varvid medlet (140) för att styra fordonets hastighet baserat på fordonets rattvinkel inbegriper medel (140a) för att fastställa en högsta tillåtna momentana hastighet baserat på en eller flera av fordonens parametrarna nämnda förutbestämda sidoacceleration, nämnda rattvinkel, effektiv hjulbas, styrningens utväxling och ~~i förekommande fall~~ fordonets understyrningsgradient.
11. Fordon (1) innefattande ett system (I) enligt något av kraven 6-10.
12. Datorprogram (P) för anpassning av ett fordons hastighet vid kurvkörning, där nämnda datorprogram (P) innefattar programkod som, då det körs av en elektronisk styrenhet (100) eller en annan dator (500) ansluten till den elektroniska styrenheten (100), förmår den elektroniska styrenheten (100) att utföra stegen enligt krav 1-5.
13. Datorprogramprodukt innefattande ett digitalt lagringsmedium som lagrar datorprogrammet enligt krav 12.