



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 207218857 U

(45)授权公告日 2018.04.10

(21)申请号 201721033494.9

(22)申请日 2017.08.17

(73)专利权人 河南亚视软件技术有限公司

地址 450000 河南省郑州市郑东新区商务
外环路12号10层1号

(72)发明人 魏冀 王继娟 姚乔 袁文涛
李永强 李小杰 宋记宏

(74)专利代理机构 郑州裕晟知识产权代理事务
所(特殊普通合伙) 41142

代理人 徐志威

(51)Int.Cl.

H04N 5/225(2006.01)

H04N 7/18(2006.01)

F16M 11/24(2006.01)

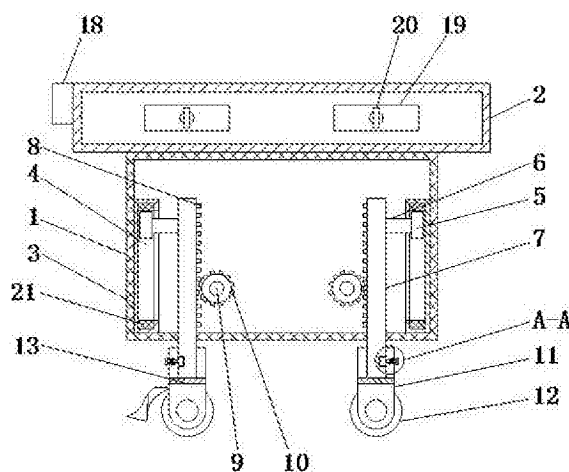
权利要求书1页 说明书3页 附图2页

(54)实用新型名称

智能球机平台

(57)摘要

本实用新型公开了智能球机平台,包括固定架,所述固定架的顶部固定连接平台,所述固定架内腔两侧的底部均固定连接固定块,所述固定块的内部开设有滑槽,所述滑槽内滑动连接有滑块,所述滑块的内侧固定连接移动杆,所述移动杆远离滑块的一端贯穿滑槽并延伸至滑槽的外部固定连接调节杆,所述调节杆的内侧设置有齿,所述固定架内腔背面的两侧均固定连接电机。本实用新型通过电机的设置,达到了带动齿轮旋转的效果,通过齿轮和齿的设置,达到了带动调节杆移动的效果,通过调节杆和支撑腿的设置,达到了对平台高度进行调节的效果,同时解决了智能球机平台高度不可调节,不方便观察和操作,降低了工作效率的问题。



1. 智能球机平台,包括固定架(1),其特征在于:所述固定架(1)的顶部固定连接有平台(2),所述固定架(1)内腔两侧的底部均固定连接有固定块(3),所述固定块(3)的内部开设有滑槽(4),所述滑槽(4)内滑动连接有滑块(5),所述滑块(5)的内侧固定连接有移动杆(6),所述移动杆(6)远离滑块(5)的一端贯穿滑槽(4)并延伸至滑槽(4)的外部固定连接有调节杆(7),所述调节杆(7)的内侧设置有齿(8),所述固定架(1)内腔背面的两侧均固定连接有电机(9),所述电机(9)的输出轴固定连接有与齿(8)相啮合的齿轮(10),所述固定架(1)底部的两侧均设置有支撑腿(11),所述支撑腿(11)的底部活动连接有滚轮(12),所述调节杆(7)远离移动杆(6)的一端依次贯穿固定架(1)和支撑腿(11)并延伸至支撑腿(11)的内部固定连接有支撑板(13),且支撑板(13)的两端与支撑腿(11)的内壁固定连接,所述调节杆(7)位于支撑腿(11)内部一端的外侧开设有凹槽(14),所述凹槽(14)内设置有卡块(15),所述卡块(15)远离凹槽(14)内腔的一端贯穿支撑腿(11)并延伸至支撑腿(11)的外部,所述活动杆(16)位于支撑腿(11)内部一端的表面套接有弹簧(17),且弹簧(17)的一端与支撑腿(11)的内壁固定连接,所述平台(2)左侧的顶部固定连接有控制器(18),所述控制器(18)与电机(9)电性连接。

2. 根据权利要求1所述的智能球机平台,其特征在于:所述平台(2)正面的两侧均设置有抽屉(19),所述抽屉(19)正面的中轴处固定连接有拉手(20)。

3. 根据权利要求1所述的智能球机平台,其特征在于:所述滑槽(4)内腔的顶部和底部均设置有缓冲垫(21),所述缓冲垫(21)与滑槽(4)内腔的顶部和底部通过固定件固定连接。

4. 根据权利要求1所述的智能球机平台,其特征在于:所述凹槽(14)的内部固定连接有夹紧垫(22),所述夹紧垫(22)与卡块(15)相接触。

5. 根据权利要求1所述的智能球机平台,其特征在于:所述支撑腿(11)的外部设置有把手(23),所述把手(23)与活动杆(16)位于支撑腿(11)外部的一端固定连接。

智能球机平台

技术领域

[0001] 本实用新型涉及智能球机技术领域,具体为智能球机平台。

背景技术

[0002] 随着科学技术的迅速发展和社会经济的快速增长,市场上的竞争日益激烈,再加上用户的需求变化,都给企业带来了很大的挑战,对制造业而言,每个企业都面临着持续多变、不可预测的全球化市场竞争,为了在日益激烈的市场竞争中生存下去,企业必须快速适应市场的变化并做出相应的产品结构调整,高效率已成为当今企业生存和发展的基本保障,现有的智能球机平台都是对监控进行实时观察,由于平台高度固定,不可调节,对平台进行观察和操作时很不方便,降低了工作效率。

实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的在于提供智能球机平台,具备智能球机平台高度可调节,方便观察和操作,提高了工作效率的优点,解决了智能球机平台高度不可调节,不方便观察和操作,降低了工作效率的问题。

[0004] 为实现上述目的,本实用新型提供如下技术方案:智能球机平台,包括固定架,所述固定架的顶部固定连接有平台,所述固定架内腔两侧的底部均固定连接有固定块,所述固定块的内部开设有滑槽,所述滑槽内滑动连接有滑块,所述滑块的内侧固定连接有移动杆,所述移动杆远离滑块的一端贯穿滑槽并延伸至滑槽的外部固定连接有调节杆,所述调节杆的内侧设置有齿,所述固定架内腔背面的两侧均固定连接有电机,所述电机的输出轴固定连接有与齿相啮合的齿轮,所述固定架底部的两侧均设置有支撑腿,所述支撑腿的底部活动连接有滚轮,所述调节杆远离移动杆的一端依次贯穿固定架和支撑腿并延伸至支撑腿的内部固定连接有支撑板,且支撑板的两端与支撑腿的内壁固定连接,所述调节杆位于支撑腿内部一端的外侧开设有凹槽,所述凹槽内设置有卡块,所述卡块远离凹槽内腔的一端贯穿支撑腿并延伸至支撑腿的外部,所述活动杆位于支撑腿内部一端的表面套接有弹簧,且弹簧的一端与支撑腿的内壁固定连接,所述平台左侧的顶部固定连接有控制器,所述控制器与电机电性连接。

[0005] 优选的,所述平台正面的两侧均设置有抽屉,所述抽屉正面的中轴处固定连接有拉手。

[0006] 优选的,所述滑槽内腔的顶部和底部均设置有缓冲垫,所述缓冲垫与滑槽内腔的顶部和底部通过固定件固定连接。

[0007] 优选的,所述凹槽的内部固定连接有夹紧垫,所述夹紧垫与卡块相接触。

[0008] 优选的,所述支撑腿的外部设置有把手,所述把手与活动杆位于支撑腿外部的一端固定连接。

[0009] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果如下:

[0010] 1、本实用新型通过电机的设置,达到了带动齿轮旋转的效果,通过齿轮和齿的设

置,达到了带动调节杆移动的效果,通过调节杆和支撑腿的设置,达到了对平台高度进行调节的效果,同时解决了智能球机平台高度不可调节,不方便观察和操作,降低了工作效率的问题。

[0011] 2、本实用新型通过滑槽的设置,可以使滑块来回移动,通过移动杆的设置,增加调节杆移动的稳定性,保证其不会发生偏移,通过缓冲垫的设置,可以减少滑块与滑槽内壁的撞击,增加缓冲力,通过滚轮的设置,方便对平台进行移动,省时省力,通过抽屉的设置,可以放置一些物品,方便使用,通过夹紧垫的设置,可以增加卡块与凹槽接触的稳定性,通过把手的设置,可以拉动活动杆移动,方便对活动杆进行调节,从而有效的解决了活动杆移动不便,不方便调节的问题。

附图说明

[0012] 图1为本实用新型结构示意图;

[0013] 图2为本实用新型齿轮左视结构示意图;

[0014] 图3为本实用新型A-A局部放大结构示意图。

[0015] 图中:1固定架、2平台、3固定块、4滑槽、5滑块、6移动杆、7调节杆、8齿、9电机、10齿轮、11支撑腿、12滚轮、13支撑板、14凹槽、15卡块、16活动杆、17弹簧、18控制器、19抽屉、20拉手、21缓冲垫、22夹紧垫、23把手。

具体实施方式

[0016] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0017] 请参阅图1-3,智能球机平台,包括固定架1,固定架1的顶部固定连接有平台2,平台2正面的两侧均设置有抽屉19,抽屉19正面的中轴处固定连接有拉手20,通过抽屉19的设置,可以放置一些物品,方便使用,固定架1内腔两侧的底部均固定连接有固定块3,固定块3的内部开设有滑槽4,滑槽4内腔的顶部和底部均设置有缓冲垫21,缓冲垫21与滑槽4内腔的顶部和底部通过固定件固定连接,通过滑槽4的设置,可以使滑块5来回移动,通过缓冲垫21的设置,可以减少滑块5与滑槽4内壁的撞击,增加缓冲力,滑槽4内滑动连接有滑块5,滑块5的内侧固定连接有移动杆6,通过移动杆6的设置,增加调节杆7移动的稳定性,保证其不会发生偏移,移动杆6远离滑块5的一端贯穿滑槽4并延伸至滑槽4的外部固定连接有调节杆7,调节杆7的内侧设置有齿8,固定架1内腔背面的两侧均固定连接有电机9,电机9的输出轴固定连接有与齿8相啮合的齿轮10,固定架1底部的两侧均设置有支撑腿11,支撑腿11的外部设置有把手23,把手23与活动杆16位于支撑腿11外部的一端固定连接,通过把手23的设置,可以拉动活动杆16移动,方便对活动杆16进行调节,从而有效的解决了活动杆16移动不便,不方便调节的问题,支撑腿11的底部活动连接有滚轮12,通过滚轮12的设置,方便对平台2进行移动,省时省力,调节杆7远离移动杆6的一端依次贯穿固定架1和支撑腿11并延伸至支撑腿11的内部固定连接有支撑板13,且支撑板13的两端与支撑腿11的内壁固定连接,调节杆7位于支撑腿11内部一端的外侧开设有凹槽14,凹槽14的内部固定连接有夹紧垫22,夹紧

垫22与卡块15相接触,通过夹紧垫22的设置,可以增加卡块15与凹槽14接触的稳定性,凹槽14内设置有卡块15,卡块15远离凹槽14内腔的一端贯穿支撑腿11并延伸至支撑腿11的外部,活动杆16位于支撑腿11内部一端的表面套接有弹簧17,且弹簧17的一端与支撑腿11的内壁固定连接,平台2左侧的顶部固定连接有控制器18,控制器18与电机9电性连接,通过电机9的设置,达到了带动齿轮10旋转的效果,通过齿轮10和齿8的设置,达到了带动调节杆7移动的效果,通过调节杆7和支撑腿11的设置,达到了对平台2高度进行调节的效果,同时解决了智能球机平台高度不可调节,不方便观察和操作,降低了工作效率的问题。

[0018] 使用时,通过控制器18启动电机9工作,电机9输出轴旋转带动齿轮10转动,通过与齿8的配合带动调节杆7移动,调节杆7移动时带动移动杆6,滑块5在滑槽4内来回移动,从而对平台2高度进行调节。

[0019] 综上所述:该智能球机平台,通过平台2、固定块3、滑槽4、滑块5、移动杆6、调节杆7、齿8、电机9和齿轮10的配合,解决了智能球机平台高度不可调节,不方便观察和操作,降低了工作效率的问题。

[0020] 尽管已经示出和描述了本实用新型的实施例,对于本领域的普通技术人员而言,可以理解在不脱离本实用新型的原理和精神的情况下可以对这些实施例进行多种变化、修改、替换和变型,本实用新型的范围由所附权利要求及其等同物限定。

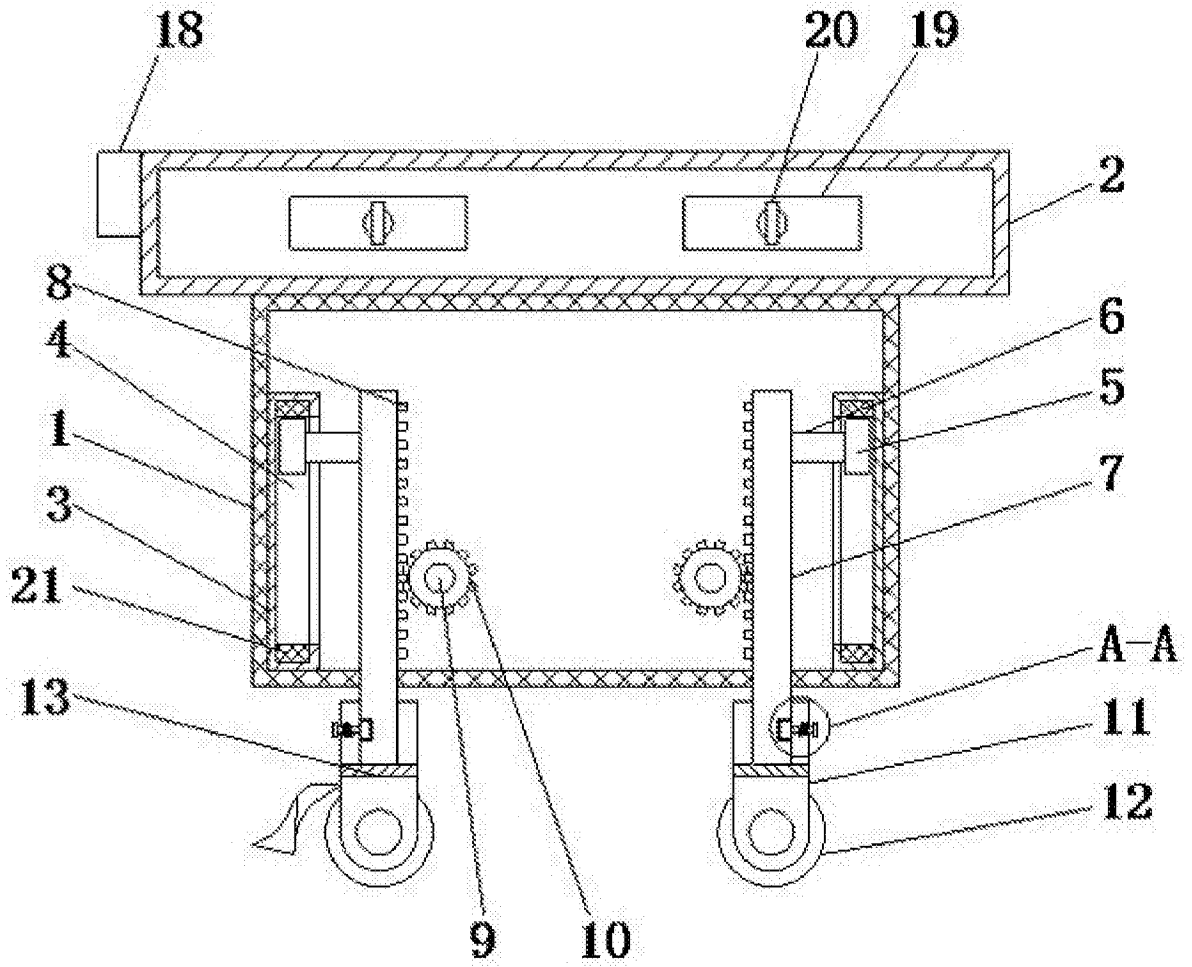


图 1

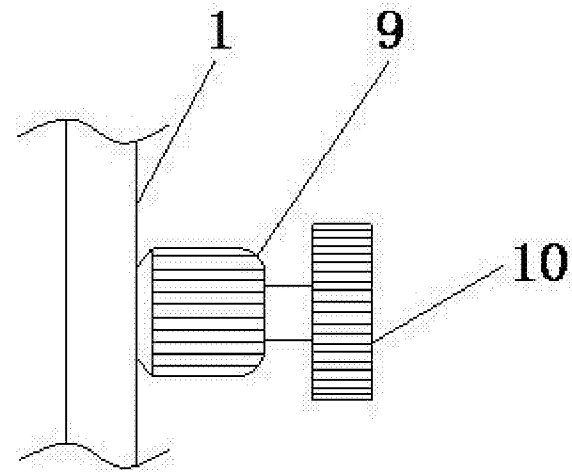


图 2

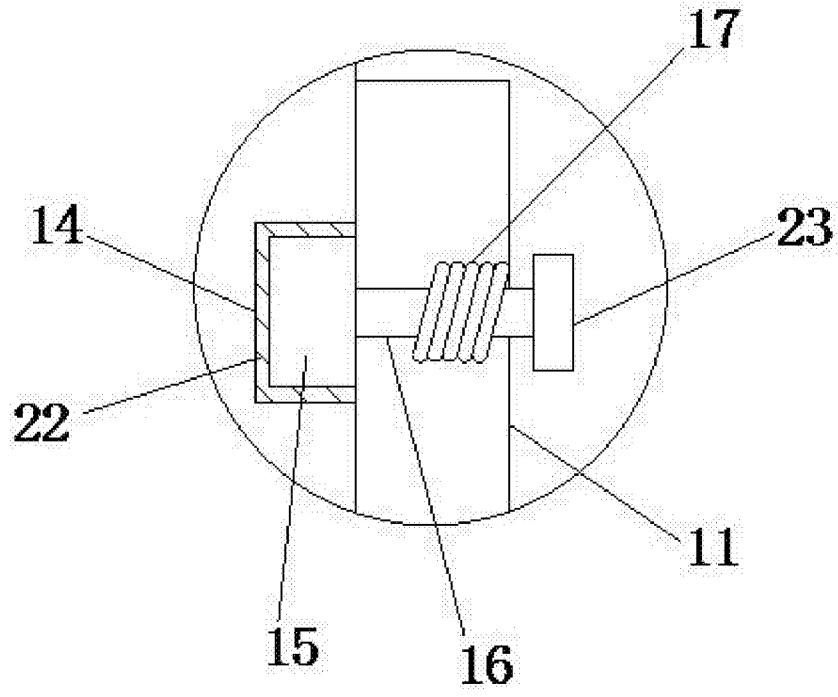


图 3