

[19]中华人民共和国国家知识产权局

[51]Int. Cl<sup>7</sup>

G01R 21/133

## [12]发明专利说明书

[21]ZL专利号 93100680.5

[45]授权公告日 2000年6月28日

[11]授权公告号 CN 1053965C

[22]申请日 1993.1.19 [24] 颁证日 2000.4.14

[21]申请号 93100680.5

[30]优先权

[32]1992.2.21 [33]US [31]07/839,634

[73]专利权人 ABB 动力 T&D 公司

地址 美国宾夕法尼亚

[72]发明人 罗德尼·C·亨明尔

马克·L·芒戴

审查员 黄 颖

[74]专利代理机构 中国国际贸易促进委员会专利商标事务所

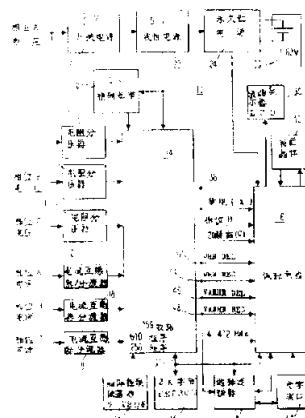
代理人 付建军

权利要求书3页 说明书19页 附图页数8页

[54]发明名称 用电子方式显示被测电能的方法和装置

[57]摘要

以电子方式显示被测电能的方法与装置。包括接收电压与电流信号，并确定电能单位且产生电能测定量的第一处理器；与第一处理器相连的接收能量信号并产生表示电能信息的显示信号的第二处理器；显示电能信息的显示器。本发明提供了不需要传统电子仪表中的转动盘的简单快捷直接的仪表测试。



ISSN 1008-4274

## 权 利 要 求 书

1. 用于以电子方式显示被测电能的装置，所述电能包括伏安特性，其中提供有表示所述伏安特性的电压与电流信号，所述装置包括：

一个第一处理器，被连接用于接收所述电压与电流信号，用于基于所述电压和电流信号测量功率以及用于产生一个定义能量信号的脉冲信号从而每个脉冲表示能量的一个预定单位并且以表示所述被测功率的速率输出，其中所述能量单位对应于有功能量、无功能量和视在能量中的一种；

一个第二处理器，用于接收所述能量信号，并根据所述能量信号产生一个表示相当于盘转动速率的盘信号，并根据所述能量信号产生显示信号，所述显示信号表示所述能量单位、所述能量信号的所述脉冲速率及所述等效盘转动的速率；和

一个显示器，被连接用于接收所述显示信号，同时显示所述能量单位，所述能量信号的所述脉冲速率，及所述盘转动速率。

2. 权利要求 1 的装置，其中所述能量信号进一步表示能流方向，所述显示信号进一步表示所述方向，所述显示器包括一方向指示器，用于根据所述显示信号来指示能流方向。

3. 权利要求 2 的装置，其中确定所述指示器的大小并将其置于所述显示器上，以便能够同时监测到所述能量信号的脉冲速率，所述盘转动速率和能流方向。

4. 权利要求 1 的装置，其中所述显示器包括液晶显示器，其中，所述显示器包括多个可见指示器。

5. 权利要求 4 的装置，其中所述第二处理器产生所述显示信号，从而在选定时刻，使选定的指示器可见。

6. 权利要求 5 的装置，其中所述的指示器中的某些呈箭头状。

7. 权利要求 6 的装置，其中选择性地使所述指示器进行显示

以模拟盘之转动。

8. 权利要求 7 的装置，其中使所述指示器之一以确定所述单位时的速率进行显示。

9. 权利要求 8 的装置，其中所述第二处理器相对于所述能量信号的速率产生表示盘转动速率的盘信号。

10. 权利要求 9 的装置，其中所述第二处理器通过用一希望值去除所述能量信号脉冲速率来产生所述盘信号。

11. 权利要求 9 的装置，其中所述多个指示器包括第一、第二和第三指示器，其中所述第一、第二和第三指示器沿一条直线设置，其中所述第二指示器位于第一与第三指示器之间。

12. 根据权利要求 11 的装置，其中所述第一与第三指示器呈箭头状，其中能使第一与第三指示器以所述能量信号的所述脉冲速率进行显示，还能够以所述盘转动速率进行显示，并且所述第二指示器能以所述盘转动速率显示。

13. 权利要求 1 的装置，进一步包括一个光转换器，用以将光转换成电信号，所述光转换器与所述第二处理器相连。

14. 权利要求 13 的装置，其中所述第二处理器能通过所述光转换器产生和接收通信信号，其中所述第二处理器能通过所述光转换器响应部分所述能量信号。

15. 一种用于以电子方式显示被测电能的方法，所述电能包括有伏安特性，其中提供有表示所述伏安特性的电压与电流信号，所述方法包括下列步骤：

接收所述电压与电流信号，

基于所述电压和电流信号测量功率，

产生一个定义能量信号的脉冲信号，从而每个脉冲表示能量的一个预定单位，并且以表示所述被测功率的速率输出，

根据所述能量信号产生一个表示盘转动速率的盘信号，所述盘转动速率与所述确定所述单位时的速率有关；

根据所述能量信号与所述盘信号产生一显示信号，所述显示信号表示所述能量单位、所述能量信号的脉冲速率以及所述盘转动速率；并且

00 07.1

同时显示所述能量单位、所述能量信号的脉冲速率和所述盘转动速率。

# 说 明 书

## 用电子方式显示被测电能的方法和装置

本发明一般涉及的领域是电力仪表。更具体地说，本发明涉及电子瓦(特小)时计和能在正反两方向上测量有功能量与无功能量的仪表。

用于测量各类电能的技术与装置已非常普遍。仪表(例如实用的功率计)一般可分为两类，一类是机电式仪表，其输出是由转动盘产生的，另一类是电子仪表，其输出成份是以电子方式产生的。也存在混合型仪表，其中通常用光学方法把一个提供被测电能产生的电子显示的电子寄存器组合到一个转动盘中。由转动盘产生的脉冲(例如由印制在盘上一亮点处反射出的光)，被用来产生电子输出信号。

将能够认识到，电子仪表由于其可靠性日益增高和工作环境温度范围不断扩大，已得到相当广泛的接受。从而，已推出各种形式不带任何移动部件的电子仪表。在最近十年中，已推出一些包含微处理器的仪表。

电子仪表的测试已成为一个问题。虽然已经有一种工业上已知的寄存器工作特定模式作为测试模式，可便于记录器的测试，但是，对于改进对全部仪表测试则还没有什么进展。通过软件调试，电子仪

表可能提供较快的测试时间、多种测量功能和仪表校准。然而，实现这些功能不但造价高，而且复杂。

目前，电力公司是用一种能在盘转动时反射测量盘上发出的光来检测印制亮点的检测设备来检测机械仪表。另一种检测机械仪表的方式披露在 LaRocca 等人的美国专利第 4,600,881 号，它描述了在盘中孔的形成。将一光敏装置放在盘之一侧的一个固定位置上。当盘转动时，孔通过光敏装置，从而产生代表盘运动的脉冲。

由于电子仪表最好不包含转动盘，对这种仪表就不能使用这种简单的测试技术了。所以，对于电子仪表来说，需要一种相对较为简单的仪表测试手段。

本发明披露一种能用电子方式显示被测电能的方法和装置，它可以使前述问题得到解决，并且具有其它优点。

一个第一处理器接收电压与电流信号，并测定电能。该第一处理器产生代表电能测量结果的能量信号。一个与所述第一处理器相连的第二处理器，接收该能量信号并且产生一个代表电能信息的显示信号。连接一显示器以接收该显示信号，并且显示电能信息。在一个第一实施例中，第一处理器最好能从电压与电流信号中确定电能的单位，并且产生一个表示这些单位与确定该单位时的速率的能量信号。在这一实施例中，第二处理器最好能根据能量信号产生一个表示相当于传统机电仪表的盘转动速率的盘信号，而显示信号则表示单位总数、确定单位时的速率以及相当盘转动的速率，其中，该显示器

包括用于每一种显示信号的独立的指示器。在另一实施例中，第一处理器在确定电能单位的同时，确定瓦特单位、视在无功能量单位以及确定这些单位时使用的速率，其中，瓦特单位、视在无功能量单位及确定这些单位时的速率被显示出来。在另外一个实施例中，第一处理器测量多种类型电能并且产生各种能量信号。提供有一个第一转换器将电输出信号转换成光。与第一转换器相连的第二处理器根据这些能量信号产生一个输出信号，其中输出信号的产生包括将能量信号多路复用成输出信号。在另一实施例中，显示器提供有关能量流动方向的信息。

显示器最好是一种包含多个可见指示器的液晶显示器。特别是第二处理器最好能产生显示信号，以便所选定的指示器在选定时刻为可见的。此方式可以提供一个相当于转动盘的能量使用指示器。特别希望所产生的显示信号能使得指示器以快于相应的盘转动速率的速率提供正反两方向的能流指示。在一特定较佳实施例中，于显示器上装有三种指示器，用以提供上述电能方向指示。在该实施例中，各指示器排成一条直线。第一指示器呈箭头状，用于指示反方向，第三指示器的箭头用于指示正方向。最好以给定的数据速率将能量信号提供给第二处理器。在这样的实施例中，特别建议第二处理器包括一个数据速率显示部件，用于在显示器上显示向第二处理器提供数据的速率。在这类实施例中，可以显示能流方向、向第二处理器提供数据的速率以及模拟盘转动速率的信号。对于每一参量都有一相应指

示器。

对于本专业人员来说，下述参照附图的有关本发明的详细描述，有助于更好地理解本发明，而各发明目的与优点将变得更明显。其中：

图 1 是一个根据本发明构成的电子仪表的方框图；

图 2A—2E 组合提供了图 1 中描述的微处理器所使用的原程序的流程图；

图 3 是图 1 中表示的液晶显示器的正视图；

图 4 是图 3 表示的液晶显示器的选择指示器的示意图；

图 5 是图 1 中表示的光学端口示意图；

图 6 是包含在仪表中某些命令按钮的示意图。

图 1 表示了一种用于测量电能的新型仪表，标号为 10。在制造该仪表时，首先考虑的是需使其将来能够实现支持更高级的测量功能。

图示的仪表 10 包括三个电阻分压网络 12A, 12B, 12C; 一个第一处理器——ADC/DSP(模一数转换器/数字信号处理器)芯片 14; 一个第二处理器——微控制器 16，在本较佳实施例中，微控制器 16 是一个三菱型(Mitsubishi Model)50428 微控制器; 三个电流传感器 18A, 18B, 18C; 一个 12V 的开关电源 20, 能接收范围在 96—528V 之间的输入; 一个 5V 线性电源 22; 一个永久性电源 24, 当 5V 电源 22 不工作时, 它转换到电池 26; 一个 2.5V 精确电压

基准 28;一个液晶显示器(LCD)30;一个 32.678KHz 的振荡器 32;一个 6.2208MHz 的振荡器 34,它为芯片 14 提供定时信号,并且其信号经 1.5 分频之后为微控制器 16 提供 4.1472MHz 的时钟信号;一个 2K 字节的 EEPROM35;一串行通信线 36;一选择连接器 38;及一个可用于读仪表的光学通信端口 40。有关各部件的内部关系及细节将在下面进一步阐述。

可以理解到,电能一般都具有伏安特性。在仪表 10 中,将电压信号提供给电阻分压器 12A—12C,并且在一电流互感器(CT)中感应出电流信号,并被分流。CT/分流器组合 18A—18C 的输出被用于测定电能。

连接一个第一处理器 14 以接收由分压器 12A—12C 和分流器 18A—18C 提供的电压和电流信号。正如以下将进一步详述的那样,处理器 14 将电压和电流信号转换成电压、电流数字信号,并根据电压、电流数字信号测定电能,产生表示该电能测定量的能量信号。处理器 14 将总是产生发出瓦特小时(Whr Del)信号及接收瓦特小时(Whr Rec)信号,并根据被测能量的类型,或者产生发出伏安无功小时(VARhr Del)/接收伏安无功小时(VARhr Rec)信号,或者产生发出伏安小时(VAhr Del)/接收伏安小时(VAhr Rec)信号。在本较佳实施例中,导体 42—48 上的每一转换(每一转换是从逻辑低到逻辑高,或从逻辑高到逻辑低)代表能量的一个测量单位。第二处理器 16 与第一处理器 14 相连。正如以下将进一步详述的,处理器

16 接收能量信号并产生表示能量信号的指示信号。

根据仪表 10 的较佳实施例, 分别使用一些常规的电流互感器(CT's)和电阻分压器读出电流与电压。在一新集成电路(即处理器 14)中进行适当的放大。尽管已结合图 1 进行了详细描述, 处理器 14 必须是一个具有内部模/数(A/D)转换器的可编程数字信号处理器(DSP)。该转换器能以 2400Hz 对三个输入信道同时进行采样, 每一信道分辨率都为 21 位, 然后由集成的 DSP 对其结果进行各种计算。

仪表 10 的操作既能作为一用量计量仪表(*demandmeter*), 也可以作为所谓的使用时间(TOU)计量仪表。人们将认识到, 由于对电能的计价具有较大区别, TOU 式仪表正变得愈来愈普遍。例如, 在高峰时间对被测电能的计价就不同于非高峰时间的电能计价。正如以下将进一步详述的, 第一处理器 14 确定电能单位, 而处理器 16(在 TOU 方式下), 相对于时间(即季节或一天中的时间)核准这些已确定的电能单位。

所有指示器与测试特性都通过仪表 10 的面板或显示在 LCD30 上或送到光学通信端口 40。电子仪器的电源 20 是一开关电源, 馈送低电压线性电源 22。该方式可以使仪表 10 的工作电压范围变宽。

在本发明的较佳实施例中, 首先将所谓的标准仪表元件与寄存器电子仪器都定位在一单块印刷电路板上(图中未示出), 定义为一个电子组件。该电子组件装有电源 20、22、24、28, 所有三相位的电阻

分压器 12A—12C , 分流电阻部分 18A—18C , 振荡器 34 , 处理器 14 , 处理器 126 , 复位电路(图中未示出) , EEPROM35 , 振荡器 32 , 光学端口部件 40 , 液晶显示器 LCD30 及选择板接口 38 。当该组件被用于用量测量时, 计价数据被存贮在 EEPROM35 中。仅仅通过使用电源 26 及对 EEPROM35 中的配置数据重新编程, 就可将同样的该组件用于 TOU 测量。

现在更详细地讨论仪表 10 中各个部件。采用常规的电流互感器将被测原始电流读出。装置 18A—18C 的电流互感器部分最好有严格的比率误差与相移规格, 以把影响仪表校准的因素限制在电子组件本身。这种限制将有助于降低仪表 10 编程的难度。装置 18A—18C 的分流电阻部分位于上述电子组件上, 并且最好是其最大温度系数为  $25 ppm/^\circ C$  的金属薄膜电阻。

相位电压被直接送至电子组件中, 在此, 电阻分压器 12A—12C 对处理器 14 的这些输入信号进行换算。在本较佳实施例中, 电子元件表示为三线  $\delta$  系统每行电压的矢量和及所有其它辅助装置的接地。电阻分压器用于分配输入电压以便在跨越很宽的动态范围上获得具有最小相移的真正线性电压。它可以与开关电源一起提供较宽的电压工作范围。

将能够理解到, 能量单位最初是从电压和电流之积中计算出来的。在本较佳实施例中, 使用的特定公式更详细地描述于本案的共同未决申请中, (代理文件号为 B900250/ABME-0008), 它与本

案同时提交，在此引用为参考文件。但为图 1 之目的，这些公式是在处理器 14 中实现的。

M37428 微控制器 16 是一个具有位测试与处理扩展指令集的 6502(常规的 8 位微处理器)改型。该微控制器具有很多的功能，包括：内部 LCD 驱动器 (128 个四路复用段 (*quadraplexed segments*))，8K 字节 ROM，384 字节 RAM，一全双工硬件 UART，5 个计时器，双时钟输入 (32.768KHz~8MHz) 及一个低功率工作模式。

在正常工作期间，如上所述处理器 16 从处理器 14 中接收 4.1472 MHz 时钟信号。这一时钟信号被转换成 1.0368MHz 周期时间。断电时，处理器 16 转向 32.768KHz 的晶体振荡器 32。这样就可以以周期时间为 16.384KHz 进行低功率工作。在断电期间，处理器 16 通过计数秒数和使时间向前进位来保持时间跟踪。一旦处理器 16 已将时间向前进位了，就执行 WIT 指令，它将该单位置于只有 32.768KHz 振荡器与定时器工作的模式。在这种工作模式下，一定时器被设置成每隔 32.768KHz 周期就“唤醒”处理器 16 计数一秒。

尽管电源 20 可以是任何现有的能提供所需直流电的电源，但较佳的电源 20 是如共同未决申请 ABB—0010 中所详细描述的。该申请与本申请同时提交，且在此引为参考文件。

现在结合图 2A—2E 及图 3 阐明处理器 16 的主要工作。在步骤 1000 将一复位信号提供给微控制器 16。一旦电平 Vdd 升至大约

2.8V 就出现一复位周期。只要仪表一上电就会具备这种条件。

在步骤 1002, 微控制器 16 完成初始化操作, 其中将堆栈指示器初始化, 将内部 RAM 初始化, 将液晶显示器的类型送入到处理器 16 的显示驱动器部分, 并且将需要在上电时初始化的定时器初始化。将注意到, 并不是在每次断电出现后都需要进行步骤 1002 的操作。断电之后, 再次供电时, 微控制器 16 在步骤 1004 返回到主程序。

当初始加电或断电后恢复供电时, 微处理器 16 都要执行恢复功能。在步骤 1006, 微控制器 16 截止处理器 14 发送的脉冲。截止这些脉冲是通过提供适当的信号恢复位来进行的。该位的出现表示恢复操作正在开始, 并且在此期间产生的脉冲应被忽略。设置好信号恢复位之后, 微控制器 16 在步骤 1008 判定是否有断电信号存在。如果有断电信号出现, 微控制器 16 在步骤 1010 跳转到断电例程。在该断电例程中, 除非恢复位还未被置位, 否则, 微控制器 16 的输出端口被写为低电平。如果恢复位尚未被置位, 微处理器 16 中的数据就被写入存储器中。

如果未出现断电信号, 微控制器 16 在步骤 1012 显示段。此时显示的段用相位 A 的势能照亮。如前所述, 相位 A 的势能是从处理器 14 提供给微控制器 16 的。在步骤 1014, 将 UART 端口及其它端口初始化, 在步骤 1016, 允许电源中断, 使得如果从处理器 14 的输出 A 中检测到一个下降沿, 就将出现一个中断来指示断电出现。还将看到处理器 14 将参考电压 VREF 与电源 20 产生的分压进行比较。

只要电源电压下降到低于参考电压，断电条件就出现。

在步骤 1018 完成测量集成电路的卸载。可以理解到微处理器 16 执行的某些任务是与时间有关的，当执行这类任务的时间已到来时，它们要求一个定时器中断。步骤 1020 允许定时器中断。

在步骤 1022，执行自检子例程。尽管实施本发明不需特定的自检子例程，但需要它能够包括一个检测器，以判断正确显示数据是否出现。应当注意，数据是根据相应的分类标识进行存贮的，并给每一分类指定一分类值，使得分类值的和等于一特定数。如果有任何显示数据丢失，那么已出现的数据的分类值的条件就将不等于这一特定和，这将显示错误报文。类似地，微控制器 16 将处理器 14 产生的时钟信号与表面晶体 32 产生的时钟信号进行比较，以判定是否有正确关系存在。

完成自检子例程之后，在步骤 1024 对 RAM 重新初始化。在一重新初始化过程中，一些装入的常数被从存贮器中清除。在步骤 1026，对各项进行排定。例如，排定显示器的更新，以便只要恢复例程执行完成，数据马上被恢复，并且显示器马上被更新。类似地，排定光学通信，其中微控制器 16 判断是否在光学端口上有要通信的设备存在。最后，在步骤 1028 给出一信号指示恢复例程已被执行完毕。该信号能够包括截止信号恢复位。当这种情况出现时，先前被截止的脉冲现在将被认为有效。微控制器 16 现在回到主例程。

在步骤 1030，微控制器 16 调用日期时间处理例程。在该例程

中,微控制器 16 观察其内部的一秒位,并判定时钟是否需要改变。例如在夏令时(日光节约时间 *Daylight Savings Time*)的开始与结束时,时钟分别需向前或向后移动一小时。此外,日期时间处理例程设置分钟变化标志与日期变化标志。正如以下阐述的,这样的标志被周期性地检测,并且只要这样的标志出现,就对其进行处理。

将看到,在微控制器 16 中有两个预定的实时中断,(图 2 中未示出),即滚动分钟中断和日期中断。在每分钟开始时,执行某些分钟任务。类似地,在每天开始时,执行某些日期任务。由于这些任务对于实现所要求的本发明不是必须的,所以不再细述。

在步骤 1032,微控制器 16 判断是否排定自重编程例程。如果排定了自重编程例程,那么在步骤 1034 调用该例程。该自编程例程通常在提前存贮的新应用速率中编程。由于已引入了新的速率,所以有必要重新启动显示器。在自重编程例程操作之后,微控制器 16 回到主程序。如果在步骤 1032 判定没有排定自重编程例程,微控制器 16 在步骤 1036 判定是否排定了任何日期边界任务。这种判定任务的完成是通过判定时间与日期,并检索是否为该日排定了任何日期任务。如果排定了日期任务,那么在 1038 调用它。如果没有排定日期任务,微控制器 16 下一步在 1040 判定是否已排定了任何分钟边界任务。可以理解到,由于使用转换点的时间出现在分钟边界,例如,从一个使用周期到另一个周期,所以在这样的点上有必要改变数据存贮单元。如果已排定了分钟任务,则在 1042 调用它。如果没有排定分钟

边界任务,微控制器 16 在 1044 判定是否已排定了任何自检。自检通常被排定发生在日期边界上。如前面所指明的,这样的自检可包括检查累加的显示数据分类值,判定其和是否等于预定值。如果排定了自检,那么在 1046 调用它。如果没有排定自检,微控制器 16 在 1048 判断是否排定了任何季节变化计价数据副本。将能理解到,随着季节的变化,计价数据也在变化。于是,对微控制器 16 而言有必要在某一季节中存贮测量能量,并开始在下一季节中累加测量的能量。如果排定了季节变化计价数据副本,在 1050 调用该例程。如果没有排定季节变化例程,微控制器 16 在 1052 判定是否安排了自再请求复位。如果排定了自再请求复位,在 1054 调用该例程。该例程要求微控制器 16 有效地自读,并且将读出值存贮在存贮器中。然后,自再请求复位。如果没有排定自再请求复位,微控制器 16 在 1056 判断是否排定了季节变化请求复位。如果是,在 1058 调用该例程。在这个例程中,微控制器 16 自读并且将该请求复位。

在步骤 1060,微控制器 16 判断是否排定了按钮采样。每隔 8 毫秒进行一次按钮采样。参照图 6,给出了有关仪表 10 面板上按钮设备位置的详细情况。从而,如果经过 8 毫秒周期,微控制器 16 就判断是否排定了按钮采样,并且在步骤 1062 调用按钮采样例程。如果没有排定按钮采样,微控制器 16 在 1064 判定是否已排定了显示器更新。该例程会使新参数显示在 LCD30。正如由软开关设置所确定的那样,一般每隔 3—6 秒排定显示器更新。如果显示器更频繁地更新,

就无法准确地读出显示器。如果已排定显示器更新，则在 1066 调用显示器更新例程。如果还没有排定显示器更新，微控制器 16 在 1068 判断是否排定了指示器闪烁。将能理解到，使显示器上的某些指示器闪烁，这种闪烁典型地每隔 1/2 秒出现一次。如果排定了一个指示器闪烁，在 1070 调用该例程。注意，在本较佳实施例中，定向指示器闪烁的速率与从处理器 14 向处理器 16 发送的能量测量脉冲的速率相同。本发明的另一新颖特征是其它一些指示器（不指明能量方向）的闪烁速率大约等于用于相同领域中使用的机电仪表的盘转动速率。

如果没有排定指示器闪烁，微控制器 16 在 1072 判断是否已排定了光学通信。将能理解到，每隔 1/2 秒微控制器 16 判断是否有任何信号已在光学端口上产生。如果已产生一信号表明希望进行光学通信，那么就排定光学通信例程。如果排定了光学通信例程，在 1074 调用该例程。该例程使微控制器 16 在通信范围内对光学端口 40 进行采样。如果没有排定光学例程，微控制器 16 在 1076 判断处理器 14 是否正在发出错误信号。如果处理器 14 正在发出错误信号，微控制器 16 在 1078 截止脉冲检测，调用卸载例程，并且在执行完该例程之后，重新允许脉冲检测。如果处理器 14 没有发出任何错误信号，微控制器 16 在 1080 判断是否排定了卸载程序。如果排定了卸载程序，主例程回到 1078，之后返回到主程序。

如果没有排定卸载程序或者在已重新允许脉冲检测之后，微控

制器 16 在 1082 判断是否正在进行热启动。如果正在进行热启动，在 1084 截止断电中断。调用脉冲计算例程，在此之后，重新允许断电中断。应当注意，为了给仪表提供一个新的开始，热启动数据被清零。从而，脉冲计算例程完成先前测量能量所必要的计算，以代替存储器中适当点中的计算。如果没有热启动，微控制器 16 在 1084 更新远程继电器。通常，该远程继电器包含在另外一块不在电子组件板上的板上。

仪表 10 的所有被认为是永久的性数据都存放在 2K 字节的 EEPROM35 中。这包括配置数据(包括存储品 76 和 80 的数据)，总的  $Kwh$ ，最高及累加请求(在 TOU 中是速率 A 的请求)，历史 TOU 数据，请求复位的累加数，断电累加数及数据变化通信的累加数。当前计价周期的 TOU 数据被存放在处理器 16 内的 RAM 中。只要微处理器 16 的功率合适，RAM 目录及实时就能得到维护，并且微处理器 16 将不会复位(即使在请求寄存器中)。

在 LCD30 上可读到计价及其它测量数据和状态。LCD30 的温度补偿由电子仪器提供。即使有这样的补偿，仪表的工作温度范围仍是变化的，并且 LCD 的 5V 流动限制 LCD30 为三路复用 (triplexed)。于是，该设计所支持的最大段数是 96。当温度处于一 30°C 时，显示器响应时间也将明显变慢。有关显示器 30 如何产生显示信号的进一步详细说明请参见与本申请同时提交的共同未决申请 (代理号 B900250/ABB-0008)，该文件在此引为对比文

件。

图 3 中表示的 96 个可用 LCD 段使用如下。六个数字(高. 0375)用作数据显示器,三个较小数字(高. 25)用于数字标识器。除了这些数字标识器外,还有十七组用于标识字母的字母指示器。它们是:**PREV**、**SEAS**、**RATE**、**A**、**B**、**C**、**D**、**CONT**、**CUM**、**RESETS**、**MAX**、**TOTAL**、**KV/**、\、-\、**R** 和 **h**。后五个指示器通过组合可产生 **KW**、**Kwh**、**KVA**、**KVAh**、**KVAR**,或 **KVARh**。在 LCD 上还提供三个电势指示器,它们形状如灯泡。这些指示器可独立工作,并且在相应的相位电势大于 57. 6Vrms 时,持续点亮,而当电势低于 38. 4Vrms 时则闪烁。“**TEST**”,“**ALT**”,及“**EOT**”指示器用于给出何时仪器处于检测方式、更换滚动(*alternate scroll*)方式,或请求间隔结束已出现的指示。在 LCD 上还提供有六个脉冲指示器 200—210,用于指示瓦特小时及更换参数(VA—小时或 VAR—小时)。

脉冲指示器 200—210 被分成两组,每组包含三个指示器,一组用于指示瓦特,另一组用于指示 VAR 小时。每组都有一个向左箭头,一个实心方形和一个向右的箭头。在一测试期间,都将有一个箭头以一定的速率闪烁,该速率就是微控制器 16 从处理器 14 中接收脉冲的速率,同时方形指示器也将以较低的代表盘转动速率的速率闪烁,并以一种模拟盘转动的方式闪烁。注意,指示器 200—210 闪烁所必须的信号是由处理器 16 在能量脉冲中断例程中产生的。当从测量点接收能量时,左箭头 200 闪烁,而向测量点传送能量时,右箭

头 204 闪烁。实心方形 202 以一定的  $Kh$  速率闪烁，该速率与同类型的测试安培和测试伏特的机电仪表相当。方形 202 不管能流方向如何都闪烁。方形 202 闪烁的速率可通过以向处理器 16 提供脉冲的速率分频而产生。继而，测试可以以传统速率（指示盘转动）进行，也可以以更快的速率进行，这样可以减少测试时间。指示器 206—210 除了与视在无功能流有关之外，以类似方式工作。

通过利用现有测试仪器的反射组件（如 SkanA-Matic C42100）的仪表表面，就可以检测到这些脉冲指示器。如上所述，第二组的三个指示器用于指示视在无功能流，并且箭头 206 和 210 的顶尖是开着的，这样就不会把它们与瓦特一小时指示器相混淆。

参照图 4，可以看到指示器 200—204 沿一条直线设置，其中指示器 202 位于指示器 200 与 204 之间。随着时间流逝，处理器 16 产生显示信号，这样，当能流方向是向前时，指示器 204 总在发亮。但可使指示器 200 与 202 有选择地闪烁，以表明能量正在从左向右流动。当能流方向是向后时，则正好相反。指示器 200 持续发光，指示器 202 和 204 有选择地闪烁以模拟从右流到左的能量。

仪表 10 通过 液晶显示器 30、光学端口 40、或选择连接器 38 与外界进行接口。可预见大多数用户都会与 LCD 相接以检测仪表，一些用户将希望一种红外发光二极管（LED），如 LED112，来测试仪表的校准。通常电子仪表除了用于输出瓦特小时脉冲的光学端口外，还提供一单独发光二极管（LED）。这样的设计不但成本高，还会

降低可靠性，并限制测试能力。本发明可通过单独多路复用光学端口 40 上的各种测量函数输出信号和脉冲速率，来克服这些限制。任何时候只要仪表已由人工设置为测试方式(如图 5 中的“TEST”命令按钮被按下)或更换滚动方式(图 5 中 ALT 命令按钮按下)，仪表 10 就在光学端口 40 上反射  $Kh$  值瓦特小时测试输出。当处于这些人工初始化模式时，通过光学端口 40 进入处理器 16 的通信被阻止。应当注意，在本较佳实施例中，不需移动仪表盖(图中未示出)就可以接通 ALT 按钮。为此，在仪表盖中提供一个活动移轴(图中未示出)，使得当轴移动时，ALT 分量就可以接通。

现在参看图 5，更详细地表示了光学端口 40 与复位电路 108。光学端口 40 提供了对测量信息的电子存取。发射器与接收器(晶体管 110 和 112)是 850 毫微米红外组件，并被包含于电子组件中(而不是安装在仪表盖中)。晶体管 110 和发光二极管 112 连接在微控制器 16 中的 UART 上，并且通信速率(9600 波特)受限于光学元件的响应时间。也可以从 UART(如下所述)使光学端口截止，以使 UART 被用作将来其它与环境光无关的通信。在测试方式期间，光学端口 40 将响应通过发射 LED112 发出由微控制器接收的瓦特小时脉冲，以便在不需增加 LED 的情况下，与传统的测试实践相一致。

仪表 10 还提供了通过光学端口函数、最好利用数据命令进入或退出测试方式的能力。当通过光学端口进入测试方式时，仪表反射应光学端口发射器上发射的命令所定义的检测脉冲。这样允许只用一

一个 LED 就可以多路复用测量函数或脉冲速率。在本较佳实施例中，这种多路复用方案是一种时间基多路复用操作。仪表将监听进一步的通信指令。增加指令可以改变光学端口 40 上测试输出的速率与测量参数。当仪表处于测试方式时，它将“确认”任何发送的指令，并且“确认”退出测试方式指令。当处于光学初始化测试方式时，除上述指令外的一切指令都将得到正常处理。因为存在反射脉冲混淆程序员读出接收器的可能性，可能希望有一条停止脉冲反射的指令，以使通信不中断地进行。如果留在测试方式中，则应用超出三个请求间隔以外的通常测试时间。

上述数据指令被称为“进入测试方式”，并且有一个如下定义的数据字节跟随其后。该指令与其它通信指令一样都由处理器 16 确认。该指令将仪表 10 置入标准的测试方式。当处于这种方式时，不应有通信内部命令超时。于是通信时间不结束，除非发送了终止通信时间命令或测试方式由目前测试方式的任何正常途径（按下测试按钮，或断电，等等）而被中止（包括无活动超时）。显示器 30 周期性地通过正常测试方式显示序列（见主程序的步骤 1044,1060 和 1064）并且按下按钮执行其正常测试函数。多次发送该指令将引起测试方式和其相关超时计数器在每次发送之后重新启动。

数据字节定义处理器 16 的输入脉冲行应被多路复用，并且通过光学端口 40 被发送。可以设置多行以完成总计功能。数据字节的每一位定义如下：

位 0=变更测试脉冲，

位 1=变更发送脉冲，

位 2=变更接收脉冲，

位 3=Whr 测试脉冲，

位 4=Whr 发送脉冲，

位 5=Whr 接收脉冲，

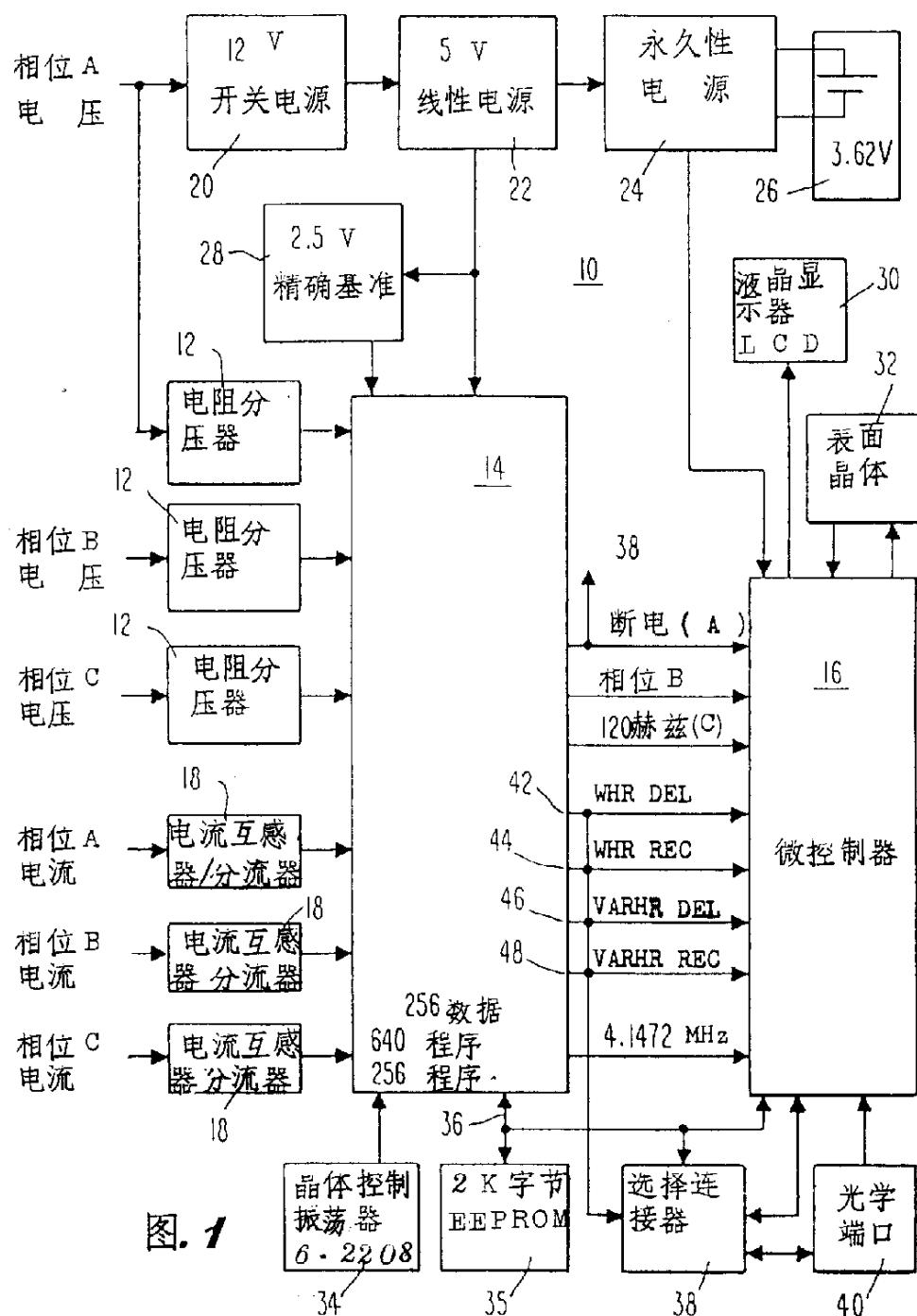
第六位与第七位未被使用。

如果未设置任何位，仪表停止发送脉冲。这可用于发送其它通信命令而不必担心与输出脉冲间的数据冲突。处于这种方式时，可接收其它通信指令。可以读测试数据，可对仪表重新编程，可复位计价数据或初始化热启动。由于总的 KWH 与最大请求信息被存贮在 EEPROM35 中，所以能够使测试数据在存贮器区域中得到处理，并且诸如请求复位与热启动等函数在测试方式的数据上而不是实际计价数据上工作。任何后继“进入测试方式指令”都会复位测试方式数据，如同测试方式中的人工请求复位那样。

该指令也提供一种不需移动仪表盖就能进入测试方式的途径。这对某些应用非常有益。

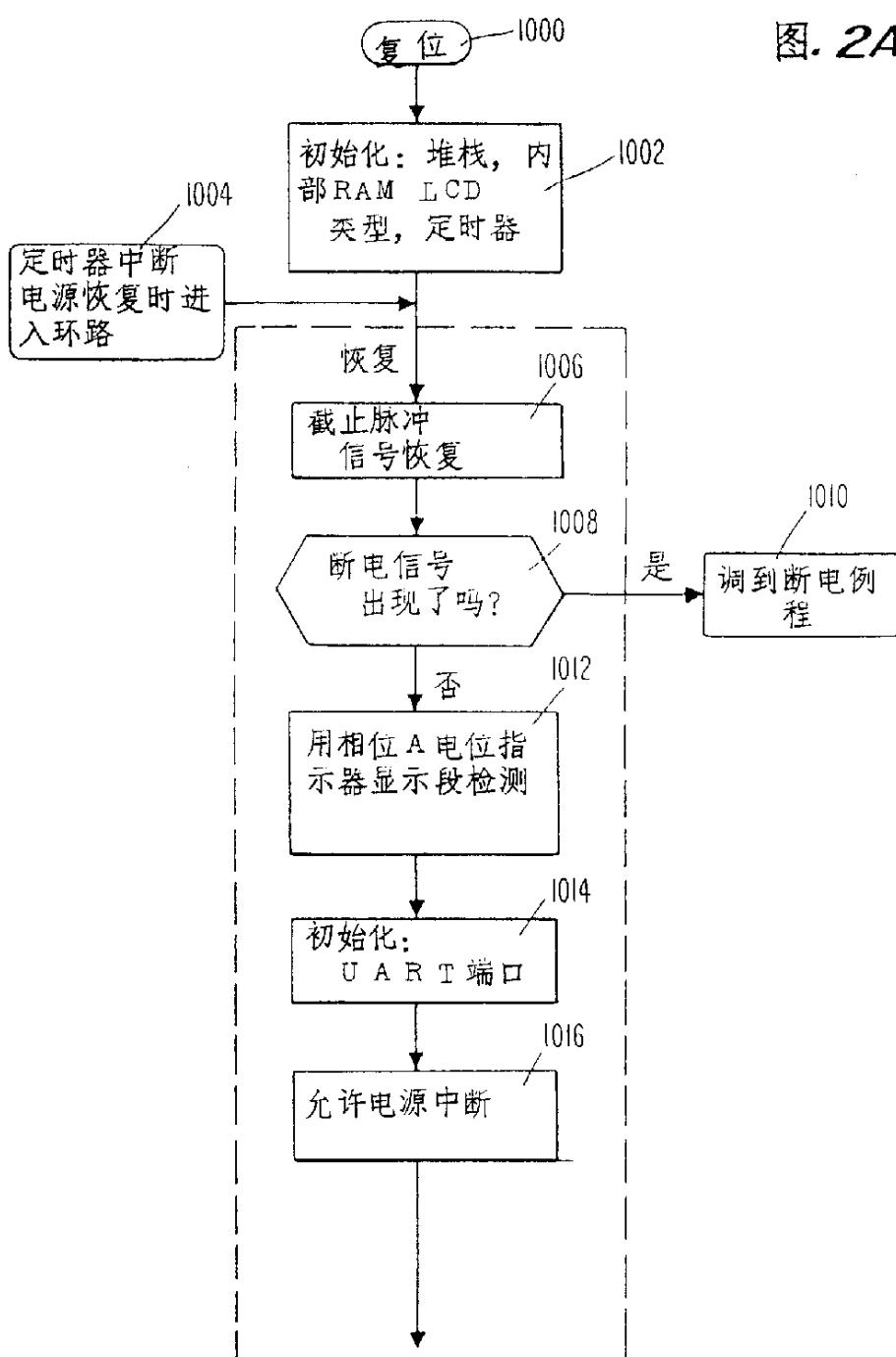
尽管已经参照特定实施例描述和图示了本发明，本领域专业人员可以认识到，在不离开以上描述的本发明的原理和后续提出的权利要求书的前提下，可对其做出一些修改和变化。

# 说 明 书 附 图



微控制器固件：主环路

图. 2A



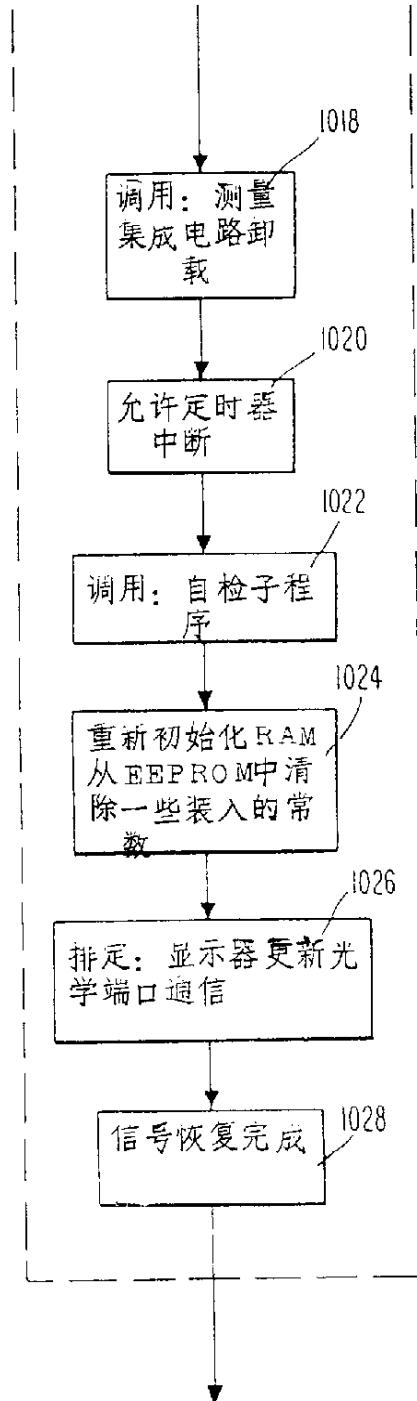
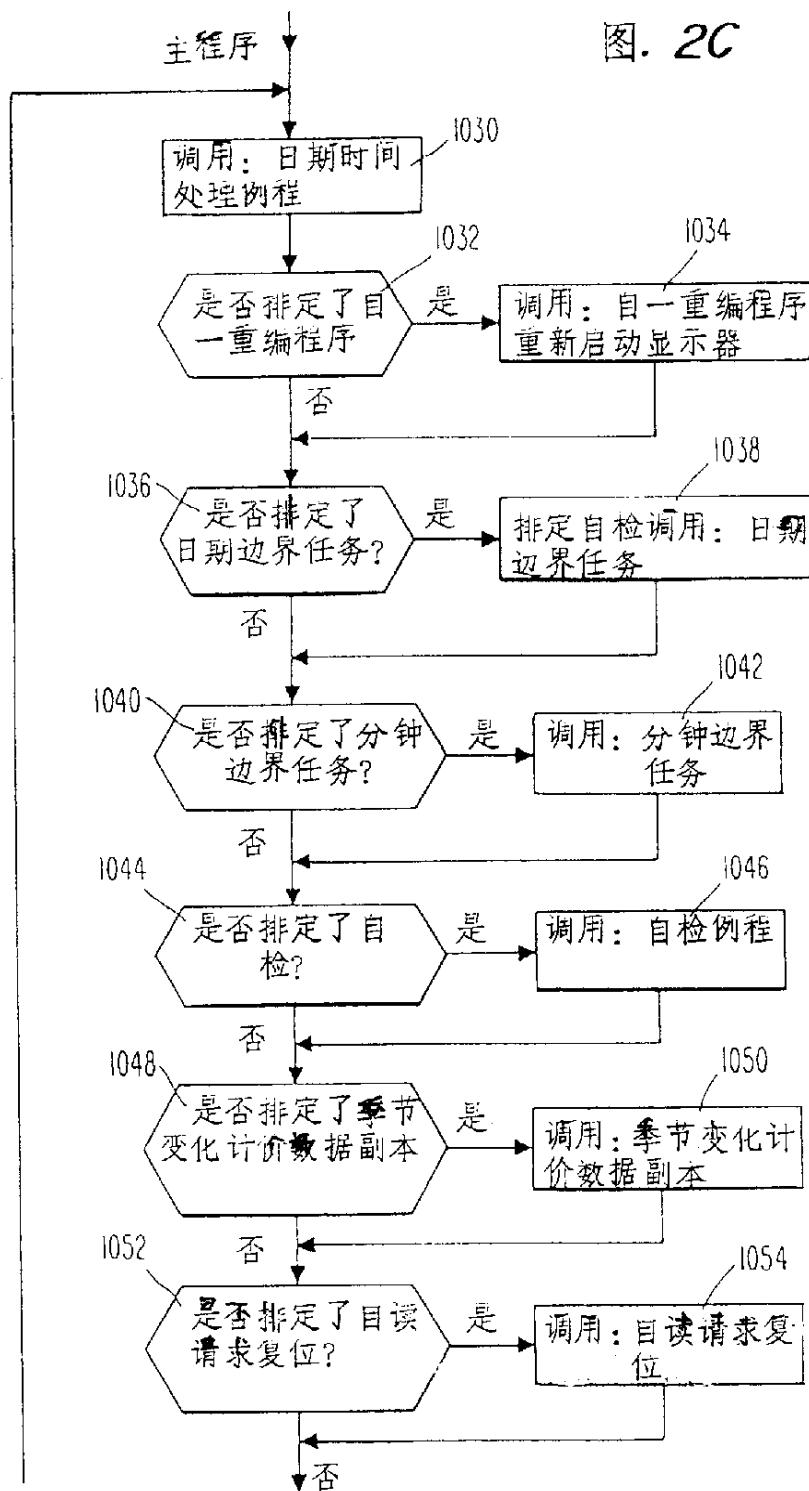


图. 2B

图. 2C



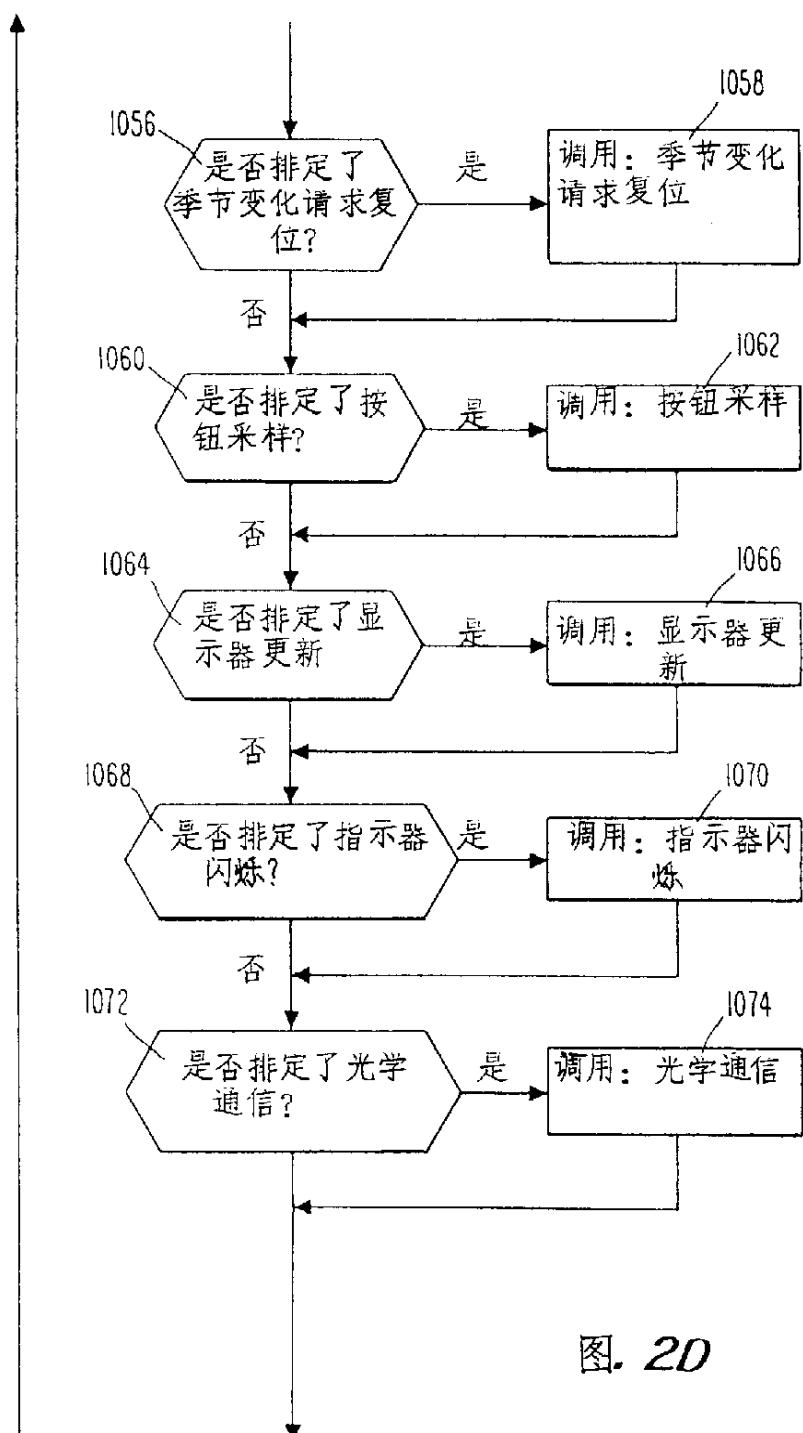


图. 2D

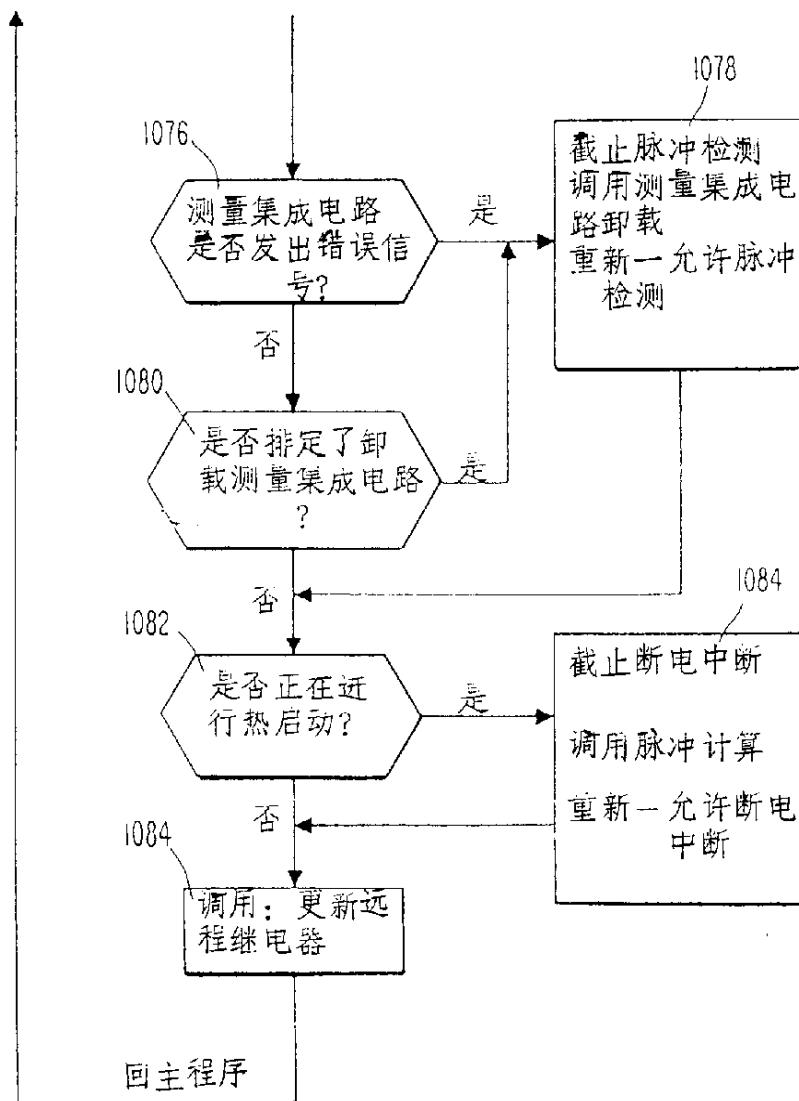


图. 2E

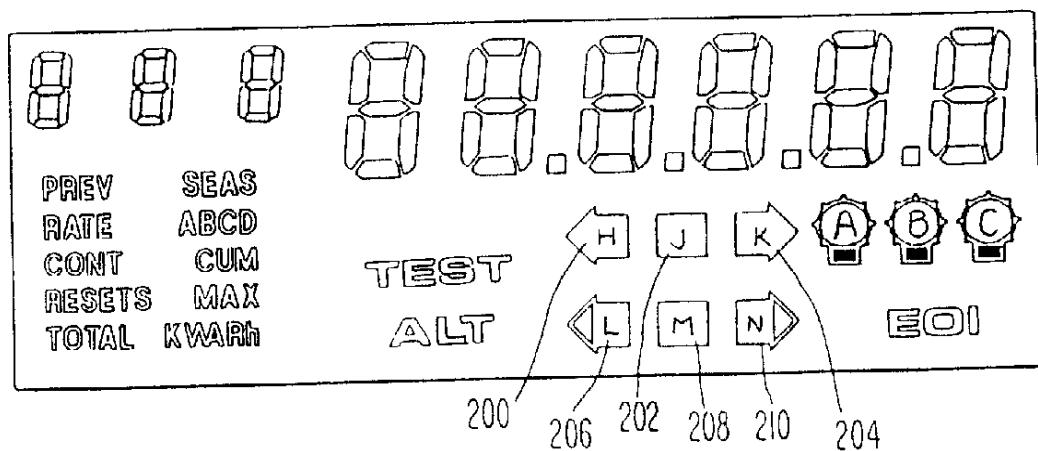


图. 3

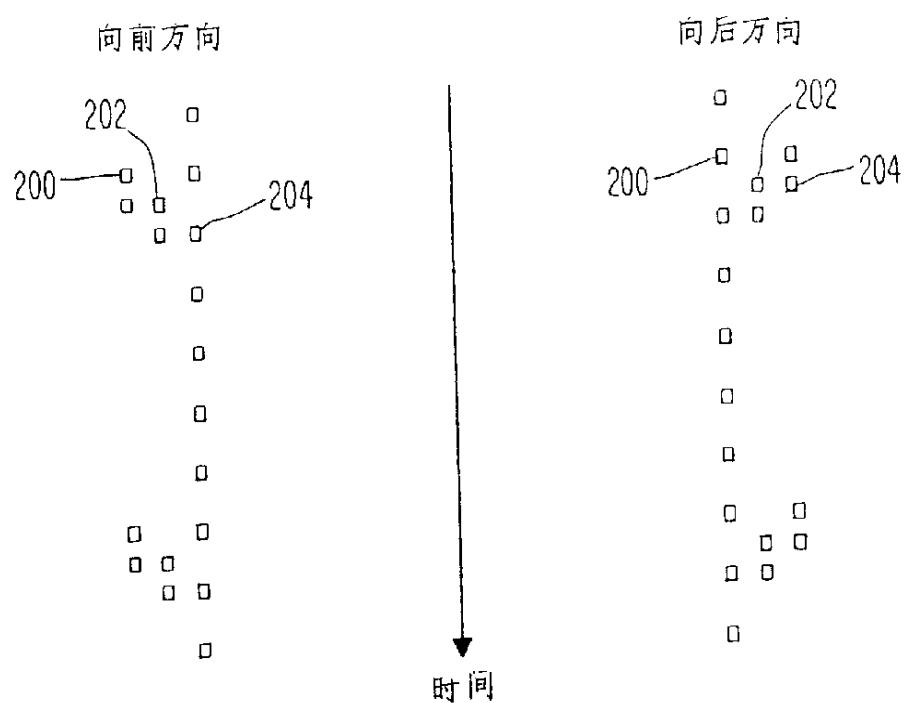


图. 4

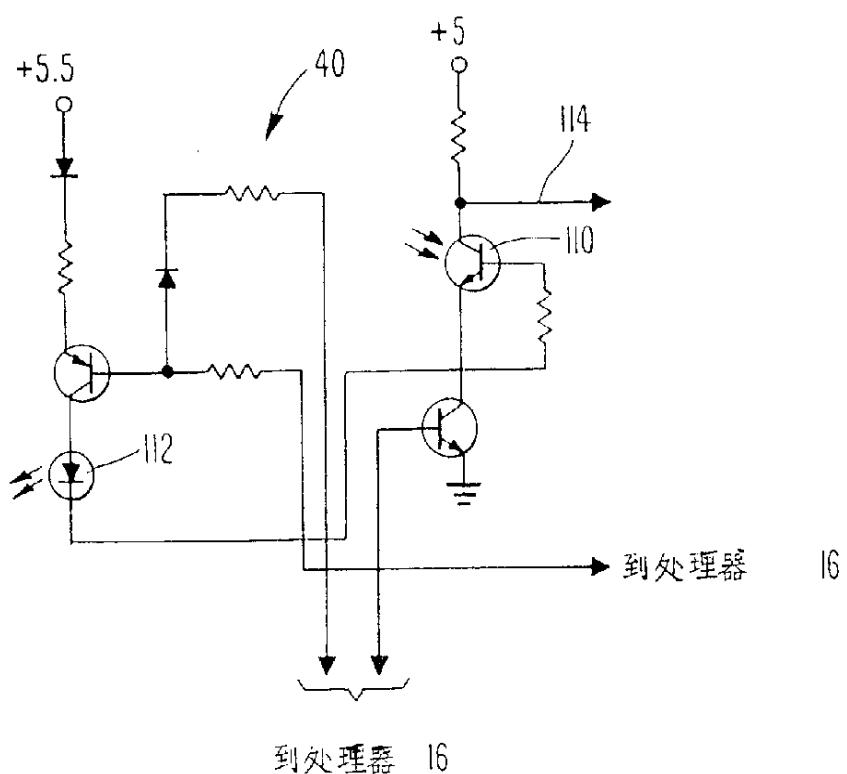


图. 5

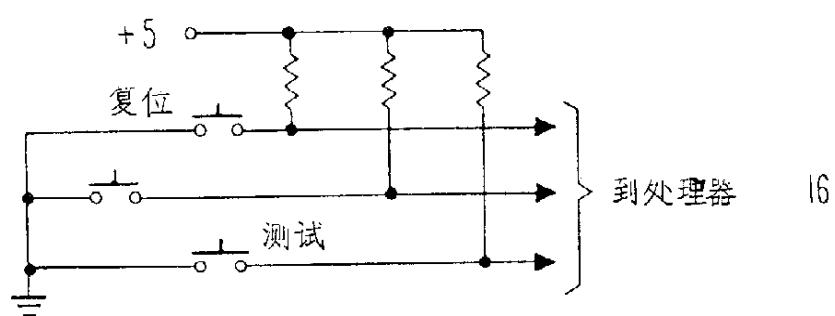


图. 6