



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 210286552 U

(45)授权公告日 2020.04.10

(21)申请号 201920121821.9

(22)申请日 2019.01.24

(73)专利权人 山东盛唐电气有限公司

地址 253700 山东省德州市庆云县中心街
北首(金山寺东临)

(72)发明人 李超 刘宁 吕海波

(74)专利代理机构 北京瑞盛铭杰知识产权代理
事务所(普通合伙) 11617

代理人 郑海松

(51)Int.Cl.

B66C 23/42(2006.01)

B66F 11/04(2006.01)

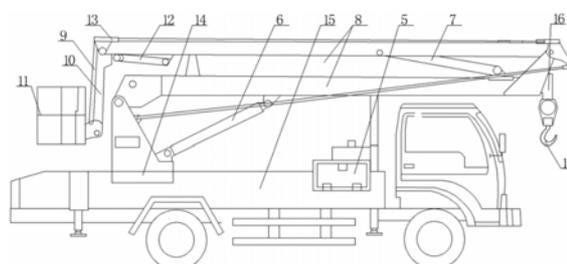
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54)实用新型名称

电力四驱撑杆带电作业平台

(57)摘要

本实用新型涉及电力四驱撑杆带电作业平台,其特征在于旋转底座上固定连接起重臂,第一段起重臂与旋转底座之间设置下撑杆,第二段起重臂与第一段起重臂之间设置上撑杆,第二段起重臂的一侧固定连接绝缘臂,绝缘臂的另一侧设置绝缘筐,第二段起重臂与绝缘臂的一侧设置绝缘臂液压推杆,绝缘臂与第二段起重臂的下方设置下撑液压杆,绝缘臂与第二段起重臂的下方设置上拉杆,车架的一侧设置泵站,该泵站为下撑杆、上撑杆液压撑杆的动力输出系统,扶架系统连接有四驱后桥和四驱前桥,四驱后桥和四驱前桥的两侧均设置有车轮。本实用新型的有益效果是,四驱动力可以适合任何复杂地形的带电作业,整个平台安全系数高,方便工作人员维修高处的电力设施,方便实用。



1. 电力四驱撑杆带电作业平台,包括车轮(1)、四驱后桥(2)、四驱前桥(3)、扶架系统(4)、泵站(5)、下撑杆(6)、上撑杆(7)、起重臂(8)、绝缘臂液压推杆(9)、绝缘臂(10)、绝缘筐(11)、下撑液压杆(12)、上拉杆(13)、旋转底座(14)、车架(15),其特征在于旋转底座(14)上固定连接有起重臂(8),起重臂(8)分为第一段起重臂和第二段起重臂,第一段起重臂的一侧连接设置有延伸臂(16),延伸臂(16)的下方设置有吊钩(17),第一段起重臂与旋转底座(14)之间设置有下列撑杆(6),第二段起重臂与第一段起重臂之间设置有下列撑杆(7),第二段起重臂的一侧固定连接有下列撑臂(10),绝缘臂(10)的另一侧设置有下列撑筐(11),第二段起重臂与绝缘臂(10)的一侧设置有下列撑臂液压推杆(9),绝缘臂(10)与第二段起重臂的下方设置有下列撑液压杆(12),绝缘臂(10)与第二段起重臂的下方设置有下列拉杆(13),所述的旋转底座(14)设置在车架(15)上,车架(15)的一侧设置有下列泵站(5),该泵站(5)为下列撑杆(6)、上撑杆(7)液压撑杆的动力输出系统,整车动力系统由车轮(1)、四驱后桥(2)、四驱前桥(3)、扶架系统(4)组成四驱动力。

2. 根据权利要求1所述的电力四驱撑杆带电作业平台,其特征在于扶架系统(4)连接有四驱后桥(2)和四驱前桥(3),四驱后桥(2)和四驱前桥(3)的两侧均设置有下列撑杆(1)。

3. 根据权利要求1所述的电力四驱撑杆带电作业平台,其特征在于绝缘臂(10)与第二段起重臂之间上方设置的上拉杆(13)和下方设置的下撑液压杆(12),起双重保险作用,发动机带动液压泵站(5),液压撑杆可分为按钮开关和遥控操作。

电力四驱撑杆带电作业平台

技术领域

[0001] 本实用新型涉及电力作业车行业领域,具体地说是一种电力四驱撑杆带电作业平台。

背景技术

[0002] 随着电力系统行业的快速发展,带电作业是一个世界发展的趋势,现在的带电作业依赖国外的带电车来操作,价格昂贵,而且我国有些地区地形复杂,而进口带电车均为两驱车,不适合复杂地形。

发明内容

[0003] 本实用新型所要解决的技术问题是克服现有技术的不足,提供电力四驱撑杆带电作业平台,本实用新型解决其技术问题所采用的技术方案是:本实用新型的结构包括车轮、四驱后桥、四驱前桥、扶架系统、泵站、下撑杆、上撑杆、起重臂、绝缘臂液压推杆、绝缘臂、绝缘筐、下撑液压杆、上拉杆、旋转底座、车架,其特征在于旋转底座上固定连接有机臂,起重臂分为第一段起重臂和第二段起重臂,第一段起重臂的一侧连接设置有延伸臂,延伸臂的下方设置有吊钩,吊钩用来吊坠重物,第一段起重臂与旋转底座之间设置有机臂,第二段起重臂与第一段起重臂之间设置有机臂,第二段起重臂的一侧固定连接有机臂,绝缘臂的另一侧设置有绝缘筐,第二段起重臂与绝缘臂的一侧设置有绝缘臂液压推杆,绝缘臂与第二段起重臂的下方设置有机臂,绝缘臂与第二段起重臂的下方设置有机臂,所述的旋转底座设置在车架上,车架的一侧设置有泵站,该泵站为下撑杆、上撑杆液压撑杆的动力输出系统。

[0004] 整车动力系统由车轮、四驱后桥、四驱前桥、扶架系统组成的四驱动力,扶架系统连接有四驱后桥和四驱前桥,四驱后桥和四驱前桥的两侧均设置有车轮。

[0005] 所述的绝缘臂与第二段起重臂之间上方设置的上拉杆和下方设置的下撑液压杆,起双重保险作用。

[0006] 所述的发动机带动液压泵站,液压撑杆可分为按钮开关和遥控操作。

[0007] 本实用新型的有益效果是,四驱动力可以适合任何复杂地形的带电作业,整个平台安全系数高,方便工作人员维修高处的电力设施,方便实用。

附图说明

[0008] 图1:本实用新型实施例结构示意图。

[0009] 图2:本实用新型四驱底盘实施例结构示意图。

[0010] 图中:车轮1、四驱后桥2、四驱前桥3、扶架系统4、泵站5、下撑杆6、上撑杆7、起重臂8、绝缘臂液压推杆9、绝缘臂10、绝缘筐11、下撑液压杆 12、上拉杆13、旋转底座14、车架15、延伸臂16、吊钩17。

具体实施方式

[0011] 参照附图说明对本实用新型作以下具体的详细说明。如附图所示,本实用新型的结构包括车轮1、四驱后桥2、四驱前桥3、扶架系统4、泵站5、下撑杆 6、上撑杆7、起重臂8、绝缘臂液压推杆9、绝缘臂10、绝缘筐11、下撑液压杆12、上拉杆13、旋转底座14、车架15、延伸臂16、吊钩17,其特征在于旋转底座14上固定连接有起重臂8,起重臂8分为第一段起重臂和第二段起重臂,第一段起重臂的一侧连接设置有延伸臂16,延伸臂16的下方设置有吊钩17,吊钩17用来吊坠重物,第一段起重臂与旋转底座14之间设置有以下撑杆6,第二段起重臂与第一段起重臂之间设置有以下撑杆7,第二段起重臂的一侧固定连接有绝缘臂10,绝缘臂10的另一侧设置有绝缘筐11,第二段起重臂与绝缘臂10的一侧设置有绝缘臂液压推杆9,绝缘臂10与第二段起重臂的下方设置有以下撑液压杆12,绝缘臂10与第二段起重臂的下方设置有以下拉杆13,所述的旋转底座 14设置在车架15上,车架15的一侧设置有泵站5,该泵站5为下撑杆6、上撑杆7液压撑杆的动力输出系统,。

[0012] 整车动力系统由车轮1、四驱后桥2、四驱前桥3、扶架系统4组成的四驱动力,扶架系统4连接有四驱后桥2和四驱前桥3,四驱后桥2和四驱前桥3的两侧均设置有车轮1。

[0013] 所述的绝缘臂10与第二段起重臂之间上方设置的上拉杆13和下方设置的下撑液压杆12,起双重保险作用。

[0014] 所述的发动机带动液压泵站5,液压撑杆可分为按钮开关和遥控操作。

[0015] 工作原理:在复杂地形,通过四驱动力系统到达复杂地形需要电力维修等作业的指定位置后,泵站5输出动力,下撑杆6支撑第一段起重臂上升,上撑杆7支撑第二段起重臂上升,下撑液压杆12、上拉杆13和绝缘臂液压推杆9使绝缘筐11升高,使绝缘筐11的底部高度与第二段起重臂持平,工作人员即可开始作业,整体安全系统高。

[0016] 上面所述的实施例仅仅是对本实用新型的优选实施方式进行了描述,并非对本实用新型的构思和范围进行限定,在不脱离本实用新型设计构思的前提下,本领域中普通工程技术人员对本实用新型的技术方案作出的各种变型和改进,均应落入本实用新型的保护范围,本实用新型请求保护的技术内容,已经全部记载在权利要求书中。

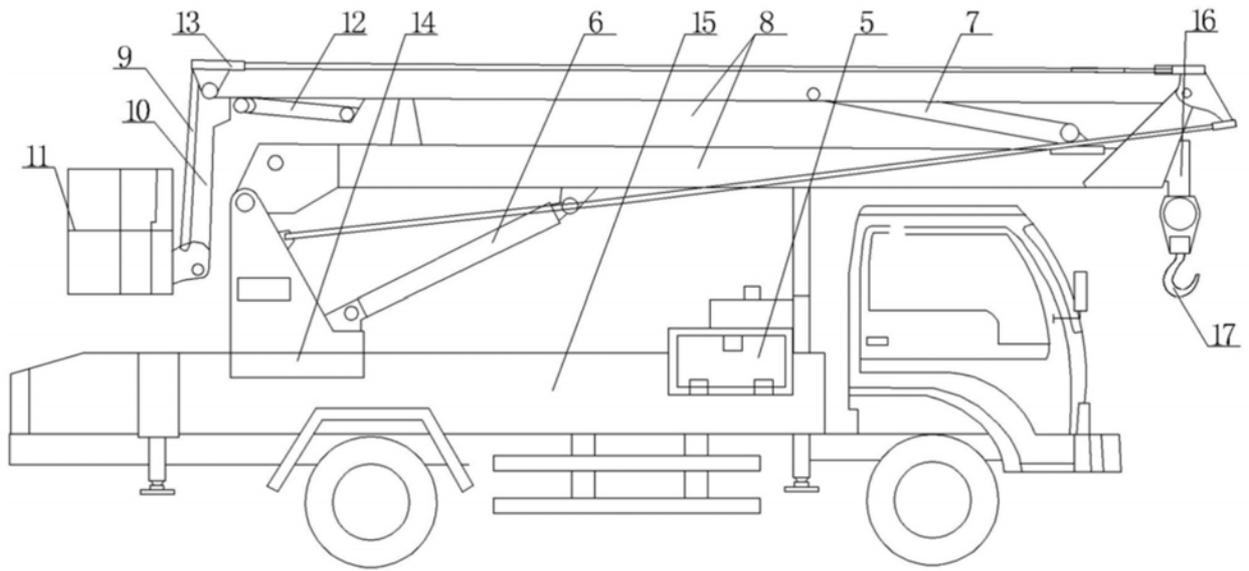


图1

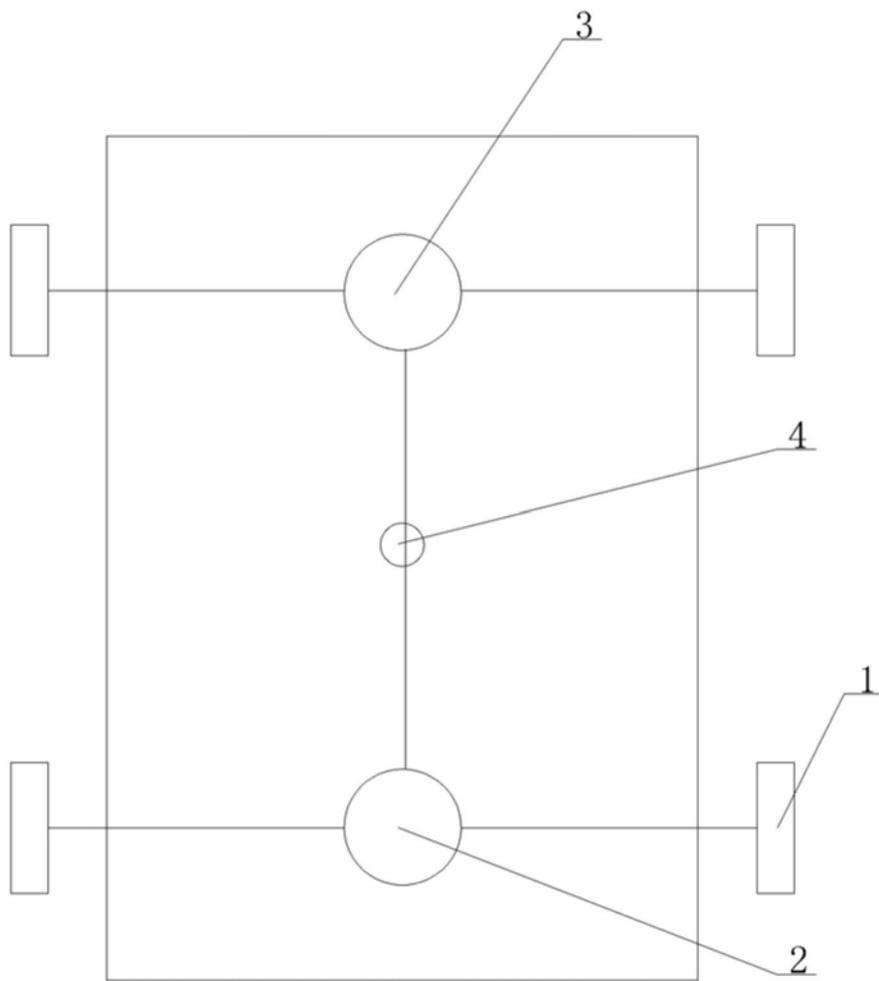


图2