



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204862636 U

(45) 授权公告日 2015. 12. 16

(21) 申请号 201520576670. 8

(22) 申请日 2015. 07. 30

(73) 专利权人 佛山市顺德区美的电热电器制造
有限公司

地址 528311 广东省佛山市顺德区北滘镇三
乐路 19 号

专利权人 美的集团股份有限公司

(72) 发明人 萧展锋

(74) 专利代理机构 北京路浩知识产权代理有限
公司 11002

代理人 郝瑞刚

(51) Int. Cl.

A47J 27/08(2006. 01)

A47J 36/00(2006. 01)

(ESM) 同样的发明创造已同日申请发明专利

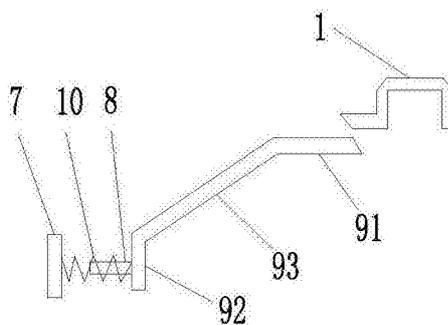
权利要求书1页 说明书14页 附图10页

(54) 实用新型名称

一种电压力锅的复位机构及电压力锅

(57) 摘要

本实用新型涉及家电技术领域, 尤其涉及一种电压力锅的复位机构及电压力锅, 该电压力锅的复位机构包括滑动部件及限位部件, 所述滑动部件的一端套设有卡柱, 另一端用于锁止电压力锅的按键或推杆; 所述限位部件上设有第二弹性部件, 所述第二弹性部件套设于卡柱, 且与所述滑动部件的一端连接; 所述卡柱在第二弹性部件内轴向移动。该电压力锅的复位机构可靠性强, 结构简单且成本低, 实现对按键或推杆的锁止与复位, 方便控制, 具有较好的通用性, 从而利于推广与应用。



1. 一种电压力锅的复位机构,其特征在于,包括:
滑动部件,所述滑动部件的一端套设有卡柱,另一端用于锁止电压力锅的按键或推杆;
限位部件,所述限位部件设置于电压力锅的锅盖组件上,所述限位部件上设有第二弹性部件,所述第二弹性部件套设于卡柱,且与所述滑动部件的一端连接;所述卡柱在第二弹性部件内轴向移动。
2. 根据权利要求1所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,所述滑动部件包括:
上段,所述上段的一端设有第一斜面;
下段,所述下段上设有通孔,所述卡柱的一端穿过所述通孔;
中段,所述中段的顶部与所述上段连接,所述中段的底部与所述下段连接。
3. 根据权利要求2所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,所述按键具有纵向的移动行程;在按键的侧面设有第一连接头,所述第一连接头上设有与所述第一斜面对应的第二斜面。
4. 根据权利要求2所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,所述推杆具有横向的移动行程;所述推杆的底部设有第三连接头,所述第三连接头上设有与所述第一斜面对应的第二斜面。
5. 根据权利要求3或4所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,所述第一斜面的方向为倾斜向上,所述第二斜面的方向为倾斜向下。
6. 根据权利要求1所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,还包括:第三弹性部件,所述第三弹性部件套设于按键的底部。
7. 根据权利要求6所述的电压力锅的复位机构,其特征在于,所述按键的底部设有容纳空间,所述第三弹性部件套设于所述容纳空间内。
8. 一种电压力锅,其特征在于,包括如权利要求1-7中任一项所述的电压力锅的复位机构。
9. 根据权利要求8所述的电压力锅,其特征在于,还包括:
外锅,
锅盖组件,所述锅盖组件设置于所述外锅的顶部;
面盖组件,所述面盖组件设置于锅盖组件上。
10. 根据权利要求9所述的电压力锅,其特征在于,所述外锅的边缘间隔设有多个锅牙,所述锅牙侧面与卡柱的一端滑动连接。

一种电压力锅的复位机构及电压力锅

技术领域

[0001] 本实用新型涉及家电技术领域,尤其涉及一种电压力锅的复位机构及电压力锅。

背景技术

[0002] 目前,现有压力锅采用的技术方案是:电磁铁推动排气阀实现沸腾烹饪。具体为:锅盖上有一电磁铁和排气阀,电磁铁连接电源,排气阀安装于排气阀座上,与排气阀芯可轴向转动。排气阀上有一筋位,排气阀座上有与之配合的斜面。正常工作时,排气阀筋位位于排气阀座斜面的下方,排气阀处于密封位置。在需要实现沸腾时,电磁铁通电,电磁铁推杆顶出,推动排气阀转动,排气阀筋位转动沿排气阀座斜面上升,使排气阀顶针脱离排气阀芯,实现排气沸腾效果。磁力铁断电时,排气阀通过自身的重力作用,排气阀筋位沿排气阀座斜面下移至密封位置。通过控制电磁铁的电路的通断,控制排气阀与排气阀芯的密封,实现沸腾烹饪。但此种结构通常使用在高端电压力锅产品(方煲)上,上盖结构复杂,且所占体积大,成本高。尤其针对圆煲(即上盖结构简单,留用设计空间少),不能有效实现沸腾烹饪。而且,在配合压力调节时,往往需要使用按键复位机构,达到操作方便的目的。但是,现有技术中缺乏一种结构简单,操作方便,制造成本低的复位机构。

实用新型内容

[0003] (一)要解决的技术问题

[0004] 本实用新型提供一种电压力锅的复位机构及电压力锅,使其具有结构简单,可靠性强且成本低的优点,可适用于各种类型的压力锅,方便操作。

[0005] (二)技术方案

[0006] 为了解决上述技术问题,本实用新型提供一种电压力锅的复位机构,其包括:

[0007] 滑动部件,所述滑动部件的一端套设有卡柱,另一端用于锁止电压力锅的按键或推杆;

[0008] 限位部件,所述限位部件设置于电压力锅的锅盖组件上,所述限位部件上设有第二弹性部件,所述第二弹性部件套设于卡柱,且与所述滑动部件的一端连接;所述卡柱在所述第二弹性部件内轴向移动。

[0009] 其中,所述滑动部件包括:

[0010] 上段,所述上段的一端设有第一斜面;

[0011] 下段,所述下段上设有通孔,所述卡柱的一端穿过所述通孔;

[0012] 中段,所述中段的顶部与所述上段连接,所述中段的底部与所述下段连接。

[0013] 其中,所述按键具有纵向的移动行程;在按键的侧面设有第一连接头,所述第一连接头上设有与所述第一斜面对应的第二斜面。

[0014] 其中,所述推杆具有横向的移动行程;所述推杆的底部设有第三连接头,所述第三连接头上设有与所述第一斜面对应的第二斜面。

[0015] 其中,所述第一斜面的方向为倾斜向上,所述第二斜面的方向为倾斜向下。

[0016] 其中,所述电压力锅的复位机构还包括:第三弹性部件,所述第三弹性部件套设于按键的底部。

[0017] 其中,所述按键的底部设有容纳空间,所述第三弹性部件套设于所述容纳空间内。

[0018] 本实用新型还提供一种电压力锅,其包括所述的电压力锅的复位机构。

[0019] 其中,该电压力锅还包括:

[0020] 外锅,

[0021] 锅盖组件,所述锅盖组件设置于所述外锅的顶部;

[0022] 面盖组件,所述面盖组件设置于锅盖组件上。

[0023] 其中,所述外锅的边缘间隔设有多个锅牙,所述锅牙侧面与卡柱的一端滑动连接。

[0024] (三)有益效果

[0025] 本实用新型的上述技术方案具有以下有益效果:本实用新型电压力锅的复位机构可靠性强,结构简单且成本低,具有较好的通用性,利于推广与应用。而且,该电压力锅的复位机构通过与按键或推杆配合使用,能够同时实现压力的调节与按键自锁功能。按键或推杆触动时可改变排气阀的限压压力,同时其侧面的连接头卡设于滑动部件的下方,从而实现锁止功能。锅盖旋转时,该电压力锅的复位机构的卡柱从沿锅牙的一端滑至另一端,从而带动滑动部件与按键或推杆之间脱离,按键或推杆在弹性部件的作用下复位。

附图说明

[0026] 图1为本实用新型实施例电压力锅的复位机构与按键在锁止前的示意图;

[0027] 图2为本实用新型实施例电压力锅的复位机构与按键在锁止后的示意图;

[0028] 图3为本实用新型实施例电压力锅的复位机构与按键在分离后的示意图;

[0029] 图4为本实用新型实施例电压力锅的结构示意图;

[0030] 图5为本实用新型实施例电压力锅在开盒盖时的状态示意图;

[0031] 图6为本实用新型实施例一压力调节机构的结构示意图;

[0032] 图7为本实用新型实施例一压力调节机构在调压后的状态示意图;

[0033] 图8为本实用新型实施例一按键与第一磁性吸附部件的连接示意图;

[0034] 图9为本实用新型实施例一第一磁性吸附部件的结构示意图;

[0035] 图10为本实用新型实施例二压力调节机构的结构示意图;

[0036] 图11为本实用新型实施例二压力调节机构在调压后的状态示意图;

[0037] 图12为本实用新型实施例三压力调节机构的结构示意图;

[0038] 图13为本实用新型实施例三压力调节机构的俯视图;

[0039] 图14为本实用新型实施例三压力调节机构在调压后的状态示意图;

[0040] 图15为本实用新型实施例三压力调节机构在调压后的俯视图;

[0041] 图16为本实用新型实施例四压力调节机构的结构示意图;

[0042] 图17为本实用新型实施例四压力调节机构的俯视图;

[0043] 图18为本实用新型实施例四压力调节机构在调压后的状态示意图;

[0044] 图19为本实用新型实施例四压力调节机构在调压后的图;

[0045] 图20为本实用新型实施例五压力调节机构的俯视图;

[0046] 图21为本实用新型实施例五压力调节机构在调压后的俯视图;

- [0047] 图 22 为本实用新型实施例六压力调节机构的俯视图；
- [0048] 图 23 为本实用新型实施例六压力调节机构在调压后的俯视图；
- [0049] 图 24 为本实用新型实施例七压力调节机构的结构示意图；
- [0050] 图 25 为本实用新型实施例七压力调节机构调压后的状态示意图；
- [0051] 图 26 为本实用新型实施例七电压力锅的复位机构的结构示意图；
- [0052] 图 27 为本实用新型实施例八压力调节机构的结构示意图；
- [0053] 图 28 为本实用新型实施例八压力调节机构调压后的状态示意图；
- [0054] 图 29 为本实用新型实施例八第一磁性吸附部件的结构示意图；
- [0055] 图 30 为本实用新型实施例九压力调节机构的结构示意图；
- [0056] 图 31 为本实用新型实施例九压力调节机构调压后的状态示意图。
- [0057] 其中,1:按键;2:第一磁性吸附部件;3:排气阀;4:第一支点部件;5:第二磁性吸附部件;7:限位部件;8:卡柱;9:滑动部件;10:第二弹性部件;11:第三弹性部件;12:阀芯;13:伸长单元;16:外锅;17:锅牙;18:第一弹性部件;19:第一连接头;20:卡簧部件;21:金属片;22:舌片;23:连接部;25:第二连接头;31:第二支点部件;32:第四弹性部件;41:推杆;42:第三连接头;43:第四连接头;91:上段;92:下段;93:中段。

具体实施方式

[0058] 下面结合附图和实施例对本实用新型的实施方式作进一步详细描述。以下实施例用于说明本实用新型,但不能用来限制本实用新型的范围。

[0059] 在本实用新型的描述中,需要说明的是,除非另有说明,“多个”的含义是两个或两个以上;术语“上”、“下”、“左”、“右”、“内”、“外”、“前端”、“后端”、“头部”、“尾部”等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系,仅是为了便于描述本实用新型和简化描述,而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作,因此不能理解为对本实用新型的限制。此外,术语“第一”、“第二”、“第三”等仅用于描述目的,而不能理解为指示或暗示相对重要性。

[0060] 在本实用新型的描述中,还需要说明的是,除非另有明确的规定和限定,术语“安装”、“相连”、“连接”应做广义理解,例如,可以是固定连接,也可以是可拆卸连接,或一体地连接;可以是机械连接,也可以是电连接;可以是直接相连,也可以通过中间媒介间接相连。对于本领域的普通技术人员而言,可视具体情况理解上述术语在本实用新型中的具体含义。

[0061] 如图 1-3 所示,本实施例提供一种电压力锅的复位机构,其包括:

[0062] 滑动部件 9,滑动部件 9 的一端套设有卡柱 8,另一端用于锁止电压力锅的按键 1 或推杆 41;滑动部件 9 可水平滑动。

[0063] 限位部件 7,该限位部件 7 设置于电压力锅的锅盖组件上,限位部件 7 上设有第二弹性部件 10,第二弹性部件 10 套设于卡柱 8,且与滑动部件 9 的一端连接;卡柱 8 在第二弹性部件 10 内轴向移动。当然,限位部件 7 的形式也并不局限,可以设置在压力锅的锅盖上。

[0064] 进一步的,滑动部件 9 包括:

[0065] 上段 91,上段 91 的一端设有第一斜面;

[0066] 下段 92,下段 92 上设有通孔,卡柱 8 的一端穿过通孔,另一端套设于第二弹性部件

10 内；

[0067] 中段 93, 中段 93 的顶部与上段 91 连接, 中段 93 的底部与下段连接。

[0068] 对应的, 按键 1 具有纵向的移动行程; 在按键 1 的侧面设有第一接头 19, 第一接头 19 上设有与第一斜面对应的第二斜面。按键 1 触动时 (向下移动), 第一接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触, 从而带动滑动部件 9 水平移动 (卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时, 第一接头 19 位于上段 91 的下方; 此时, 滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位, 从而将第一接头 19 挡住, 使滑动部件 9 无法回弹, 实现自动锁止功能。同时, 考虑到结构的合理性与科学性, 优选的, 上段 91 为横向设置, 中段 93 为倾斜设置, 下段 92 为纵向设置。

[0069] 此外, 推杆 41 具有横向的移动行程; 推杆 41 的底部设有第三接头 42, 第三接头 42 上设有与第一斜面对应的第二斜面。推杆 41 触动时 (横向移动), 第三接头 42 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触, 从而带动滑动部件 9 水平移动 (卡柱 8 的轴向)。当推杆 41 前推至指定位置时, 第三接头 42 位于上段 91 的侧方; 此时, 滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位, 从而将第一接头 19 挡住, 实现自动锁止功能。优选的, 上段 91 为纵向设置, 中段 93 为倾斜设置, 下段 92 为纵向设置。

[0070] 其中, 第一斜面的方向为倾斜向上, 第二斜面的方向为倾斜向下。

[0071] 而且, 该电压力锅的复位机构还包括: 第三弹性部件 11, 第三弹性部件 11 套设于按键 1 的底部。具体的, 按键 1 的底部设有容纳空间, 第三弹性部件 11 套设于容纳空间内。

[0072] 该电压力锅的复位机构可应用于压力调节机构中, 与按键 1 或推杆 41 配合使用。为了更清楚的理解, 可以如下的实施例进行说明:

[0073] 实施例一

[0074] 如图 6-9 所示, 本实施例一提供的压力调节机构, 其包括:

[0075] 第一磁性吸附部件 2, 第一磁性吸附部件 2 位于排气阀 3 的下方, 排气阀 3 上设有第二磁性吸附部件 5, 第二磁性吸附部件 5 的纵向投影落在第一磁性吸附部件 2 上, 也就是说, 第二磁性吸附部件 5 位于第一磁性吸附部件 2 的正上方, 在第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间形成吸引力。

[0076] 按键 1, 按键 1 具有纵向的移动行程, 可上下运动, 在按键 1 上设有伸长单元 13, 伸长单元 13 与按键 1 一体连接, 且延伸搭接在第一磁性吸附部件 2 上; 按键 1 触动时通过伸长单元 13 带动第一磁性吸附部件 2 纵向移动, 从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0077] 第一支点部件 4, 第一支点部件 4 的一部分位于第一磁性吸附部件 2 的下方, 且通过第一弹性部件 18 与第一磁性吸附部件 2 连接。第一支点部件 4 作为支点结构, 其形式并不局限, 可以位于其他部件上 (压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0078] 该压力调节机构通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 纵向移动, 从而改变第一磁性吸附部件 2 与第二磁性吸附部件 5 之间的距离, 并使排气阀 3 的限压压力随之改变, 最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强, 结构简单且成本低, 可适用于各种类型的压力锅 (例如: 上盖结构简单的圆煲), 利于推广与应用。

[0079] 具体的, 该压力调节机构的工作原理:

[0080] 按键 1 未按下时, 排气阀 3 的限压压力为 $G+F_1$, 其中, G 为排气阀 3 的重力, F_1 为第

二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力,其大小通过第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间距离控制。

[0081] 按下按键 1,按键 1 下移的同时带动第一磁性吸附部件 2 下移,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间距离增大,使吸力 F_1 减小至 F_2 ($F_2 < F_1$),从而使排气阀 3 的限压压力变成 $G+F_2$,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0082] 该压力调节机构还包括上述电压力锅的复位机构,该复位机构包括:

[0083] 滑动部件 9,滑动部件 9 的一端套设有卡柱 8,另一端用于在按键 1 触动后锁止按键 1;

[0084] 限位部件 7,限位部件 7 上设有第二弹性部件 10,第二弹性部件 10 套设于卡柱 8,且与滑动部件 9 的一端连接;卡柱 8 在第二弹性部件 10 内轴向移动。当然,限位部件 7 的形式也并不局限,可以设置在压力锅的锅盖上。

[0085] 进一步的,该复位机构还包括:第三弹性部件 11,第三弹性部件 11 套设于按键 1 的底部,用于对按键 1 提供弹性支撑,利于复位。

[0086] 具体的,在按键 1 的底部设有容纳空间,第三弹性部件 11 套设于所述容纳空间内。

[0087] 此外,滑动部件 9 的形式也可有多种多样,可根据实际需要灵活设置,以其中一种优选方式说明:滑动部件 9 包括:

[0088] 上段 91,上段 91 的一端设有第一斜面,按键 1 的侧面设有第一连接头 19,第一连接头 19 上设有与第一斜面对应的第二斜面;其中,第一斜面的方向为倾斜向上,第二斜面的方向为倾斜向下。按键 1 触动时(向下移动),第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0089] 下段 92,下段 92 上设有通孔,卡柱 8 的一端穿过通孔,另一端套设于第二弹性部件 10,卡柱 8 可随滑动部件 9 一起轴向移动;

[0090] 中段 93,中段 93 的顶部与上段 91 连接,中段 93 的底部与下段 92 连接。

[0091] 考虑到结构的合理性与科学性,优选的,上段 91 为横向设置,中段 93 为倾斜设置,下段 92 为纵向设置。

[0092] 值得说明的是,本实施例中第一磁性吸附部件 2 与第二磁性吸附部件 5 的形式并不局限,只要满足能够形成吸力即可。以其中一种优选方式举例说明:第一磁性吸附部件 2 为金属部件,第二磁性吸附部件 5 为磁铁;金属部件与磁铁之间可形成吸力。当然,还可以采用其他替换方式:例如:第一磁性吸附部件 2 为磁铁,第二磁性吸附部件 5 为金属部件,两者同样能够形成吸力。或者,第一磁性吸附部件 2 与第二磁性吸附部件 5 均为磁铁,两个磁铁之间的磁极相反,也可形成吸力。

[0093] 此外,本实施例中排气阀 3 为重力限压阀,排气阀 3 上连接有阀芯 12,阀芯 12 的上端与排气阀 3 接触连接,下端依次穿过第二磁性吸附部件 5、第一磁性吸附部件 2、第一弹性部件 18 及第一支点部件 4。

[0094] 进一步的,第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21 和舌片 22,金属片 21 上设有供阀芯 12 穿过的通孔;舌片 22 设置在金属片 21 的两侧,伸长单元 13 分别搭接于舌片 22 上。

[0095] 优选的,金属片 21 为钢片,取材方便,结构牢固。当然,金属片 21 也可为其他材质,

只要能够与第二磁性吸附部件 5 之间形成吸引力即可。

[0096] 值得说明的是,本实施例所涉及的弹性部件优选为弹簧,当然也可根据需要灵活选择。

[0097] 实施例二

[0098] 本实施例二与实施例一相同的技术内容不重复描述,实施例一公开的内容也属于本实施例二公开的内容,本实施例二与实施例一区别在于:如图 10-11 所示,本实施例提供的压力调节机构,在按键 1 与第一支点部件 4 之间设有卡簧部件 20,卡簧部件 20 的一端与按键 1 连接;按键 1 触动时通过卡簧部件 20 带动第一磁性吸附部件 2 纵向移动,从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0099] 同样,上述电压力锅的复位机构可应用在本实施例二中,当按键 1 触动时(向下移动),通过卡簧部件 20 带动第一磁性吸附部件 2 下移,同时,按键 1 上的第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0100] 卡簧部件 20 的中部套设于金属片 21 外且搭接于舌片 22 上。具体的,卡簧部件 20 的一端与第一支点部件 4 连接,中部套设于金属片 21 外且搭接于舌片 22 上,另一端与按键 1 连接。

[0101] 实施例三

[0102] 本实施例三在实施例一、实施例二的基础上进一步变形,按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动。本实施例三与实施例一相同的技术内容不重复描述,实施例一公开的内容也属于本实施例三公开的内容,本实施例三与实施例一区别在于:如图 12-15 所示,本实施例提供的压力调节机构,按键 1 触动时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,使第一磁性吸附部件 2 远离第二磁性吸附部件 5,即,第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积减小,从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0103] 此外,本实施例提供的压力调节机构还包括:第一支点部件 4,第一支点部件 4 位于第一磁性吸附部件 2 的下方,且与第一磁性吸附部件 2 滑动连接,例如:利用滑槽进行滑动;第一支点部件 4 作为支点结构,其形式并不局限,可以位于其他部件上(压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0104] 第二支点部件 31,第二支点部件 31 通过第四弹性部件 32 与第一磁性吸附部件 2 连接,具有回弹作用,利于复位。

[0105] 该压力调节机构通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动,从而使第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,以使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0106] 具体的,该压力调节机构的工作原理:

[0107] 按键 1 未按下时,排气阀 3 的限压压力为 $G+F_1$,其中, G 为排气阀 3 的重力, F_1 为第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力。

[0108] 按下按键 1,按键 1 下移的同时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,使第二磁性吸

附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积减小,直至第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 G ,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0109] 同样,上述电压力锅的复位机构应用在本实施例三时,按键 1 触动时(向下移动)带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,同时,按键 1 上的第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0110] 进一步的,第一支点部件 4 通过滑槽与金属片 21 滑动连接。当然,金属片 21 的滑动方式也可以采用其他滑动部件,例如:滚轮或滑轨等。

[0111] 优选的,第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21 和连接部 23;金属片 21 的一端设有避让阀芯 12 的开口(例如:半圆环状或 U 形),另一端与连接部 23 连接;连接部 23 位于按键 1 与第四弹性部件 32 之间,且连接部 23 朝向按键 1 的一侧弯曲;在连接部 23 的一端设有第一斜面,按键 1 的侧面设有第二连接头 25,第二连接头 25 上设有与第一斜面对应的第二斜面。按键 1 触动时(向下移动),第二连接头 25 的第二斜面与连接部 23 的第一斜面接触,从而带动第一磁性吸附部件 2 横向移动。

[0112] 实施例四

[0113] 本实施例四也为通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动。本实施例四与实施例三相同的技术内容不重复描述,实施例三公开的内容也属于本实施例四公开的内容,本实施例四与实施例三区区别在于:如图 16-19 所示,本实施例提供的压力调节机构,其第二磁性吸附部件 5 的纵向投影未落在第一磁性吸附部件 2 上;也就是说,第二磁性吸附部件 5 并非位于第一磁性吸附部件 2 的正上方,排气阀 3 的限压压力仅为自身重力。按键 1 触动时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,使第一磁性吸附部件 2 靠近第二磁性吸附部件 5,即,第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积增加,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间形成吸引力,从而改变排气阀 3 的限压压力;

[0114] 该压力调节机构通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动,从而使第一磁性吸附部件 2 位于第二磁性吸附部件 5 的下方,以使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0115] 具体的,该压力调节机构的工作原理:

[0116] 按键 1 未按下时,排气阀 3 的限压压力为 G ,其中, G 为排气阀 3 的重力;

[0117] 按下按键 1,按键 1 下移的同时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,使第二磁性吸附部件 5 位于第一磁性吸附部件 2 的下方,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 形成吸力 F_1 ,从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 $G+F_1$,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0118] 上述电压力锅的复位机构应用在本实施例四时,按键 1 触动时(向下移动),带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,同时,按键 1 上的第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0119] 实施例五

[0120] 本实施例五在实施例一、实施例二、实施例三及实施例四的基础上进一步变形,按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 偏转移动。本实施例五与实施例一相同的技术内容不重复描述,实施例一公开的内容也属于本实施例五公开的内容,本实施例五与实施例一区别在于:如图 20-21 所示,本实施例提供的压力调节机构,其按键 1 触动时带动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,使第一磁性吸附部件 2 偏离第二磁性吸附部件 5,即,第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积减小,从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0121] 该压力调节机构通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,从而使第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,以使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0122] 具体的,该压力调节机构的工作原理:

[0123] 按键 1 未按下时,排气阀 3 的限压压力为 $G+F_1$,其中, G 为排气阀 3 的重力, F_1 为第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力。

[0124] 按下按键 1,按键 1 下移的同时带动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积减小,直至第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 G ,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0125] 上述电压力锅的复位机构应用在本实施例五时,按键 1 触动时(向下移动),带动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,同时,按键 1 上的第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0126] 其中,第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21、连接部 23 及转轴 27,金属片 21 的一端设有避让阀芯 12 的开口(例如:半圆环状或 U 形),另一端与连接部 23 连接;连接部 23 套设于转轴 27 上,且沿转轴 27 的周向转动;连接部 23 的一端设有第一斜面,按键 1 的侧面设有第二连接头 25,第二连接头 25 上设有与第一斜面对应的第二斜面。按键 1 触动时(向下移动),第二连接头 25 的第二斜面与连接部 23 的第一斜面接触,从而带动第一磁性吸附部件 2 绕转轴 27 转动。

[0127] 实施例六

[0128] 本实施例六与实施例五相同的技术内容不重复描述,实施例五公开的内容也属于本实施例六公开的内容,本实施例六与实施例五区别在于:如图 22-23 所示,本实施例提供的一种压力调节机构,其包括:

[0129] 第一磁性吸附部件 2,第一磁性吸附部件 2 位于排气阀 3 的下方,排气阀 3 上设有第二磁性吸附部件 5,第二磁性吸附部件 5 的纵向投影未落在第一磁性吸附部件 2 上;也就是说,第二磁性吸附部件 5 并非位于第一磁性吸附部件 2 的正上方,排气阀 3 的限压压力仅为自身重力。

[0130] 按键 1,按键 1 具有纵向的移动行程,可上下运动,按键 1 触动时带动第一磁性吸附

部件 2 偏转移动,使第一磁性吸附部件 2 靠近第二磁性吸附部件 5 ;即,第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积增加,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间形成吸引力,从而改变排气阀 3 的限压压力 ;

[0131] 第一支点部件 4,第一支点部件 4 位于第一磁性吸附部件 2 的下方,且通过第一弹性部件 18 与第一磁性吸附部件 2 连接。第一支点部件 4 作为支点结构,其形式并不局限,可以位于其他部件上(压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0132] 该压力调节机构通过按键 1 驱动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,从而使第一磁性吸附部件 2 位于第二磁性吸附部件 5 的下方,以使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0133] 具体的,该压力调节机构的工作原理 :

[0134] 按键 1 未按下时,排气阀 3 的限压压力为 G ,其中, G 为排气阀 3 的重力 ;

[0135] 按下按键 1,按键 1 下移的同时带动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,使第二磁性吸附部件 5 位于第一磁性吸附部件 2 的下方,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 形成吸力 F_1 ,从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 $G+F_1$,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0136] 上述电压力锅的复位机构应用在本实施例六时,按键 1 触动时(向下移动),带动第一磁性吸附部件 2 偏转移动,同时,按键 1 上的第一连接头 19 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当按键 1 按至指定位置时,第一连接头 19 位于上段 91 的下方 ;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,使滑动部件 9 无法回弹,实现自动锁止功能。

[0137] 实施例七

[0138] 本实施例七在实施例一至实施例六的基础上进一步变形,将按键 1 替换为推杆 41,本实施例七与实施例一相同的技术内容不重复描述,实施例一公开的内容也属于本实施例七公开的内容,本实施例七与实施例一区别在于 :如图 24-26 所示,本实施例提供的压力调节机构,其包括 :

[0139] 第一磁性吸附部件 2,第一磁性吸附部件 2 位于排气阀 3 的下方,排气阀 3 上设有第二磁性吸附部件 5,第二磁性吸附部件 5 的纵向投影落在第一磁性吸附部件 2 上,也就是说,第二磁性吸附部件 5 位于第一磁性吸附部件 2 的正上方,在第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间形成吸引力。

[0140] 推杆 41,推杆 41 具有横向的移动行程,可水平移动,推杆 41 在触动时带动第一磁性吸附部件 2 纵向移动,从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0141] 第一支点部件 4,第一支点部件 4 位于第一磁性吸附部件 2 的下方,且通过第一弹性部件 18 与第一磁性吸附部件 2 连接。第一支点部件 4 作为支点结构,其形式并不局限,可以位于其他部件上(压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0142] 该压力调节机构通过推杆 41 驱动第一磁性吸附部件 2 纵向移动,从而改变第一磁性吸附部件 2 与第二磁性吸附部件 5 之间的距离,并使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0143] 具体的,该压力调节机构的工作原理:

[0144] 推杆 41 未前推时,排气阀 3 的限压压力为 $G+F_1$,其中, G 为排气阀 3 的重力, F_1 为第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力,其大小通过第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间距离控制。

[0145] 前推推杆 41,推杆 41 横向移动的同时带动第一磁性吸附部件 2 下移,使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间距离增大,使吸力 F_1 减小至 F_2 ($F_2 < F_1$),从而使排气阀 3 的限压压力变成 $G+F_2$,从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0146] 上述电压力锅的复位机构应用在本实施例六时,推杆 41 触动时(横向移动),第三连接头 42 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当推杆 41 前推至指定位置时,第三连接头 42 位于上段 91 的侧方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,实现自动锁止功能。

[0147] 其中,第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21 和连接部 23,金属片 21 的一端设有供阀芯 12 通过的通孔,另一端与连接部 23 连接;连接部 23 的一端设有第一斜面,推杆 41 的侧面设有第四连接头 43,第四连接头 43 上设有与第一斜面对应的第二斜面。推杆 41 前推时,第四连接头 43 的第二斜面与连接部 23 的第一斜面接触,带动金属片 21 向下移动。

[0148] 实施例八

[0149] 本实施例八同样也采用推杆 41 结构,如图 27-29 所示,本实施例提供一种压力调节机构,其包括:

[0150] 第一磁性吸附部件 2,第一磁性吸附部件 2 位于排气阀 3 的下方,排气阀 3 上设有第二磁性吸附部件 5,第二磁性吸附部件 5 的纵向投影落在第一磁性吸附部件 2 上,也就是说,第二磁性吸附部件 5 位于第一磁性吸附部件 2 的正上方,在第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间形成吸引力。

[0151] 推杆 41,推杆 41 具有横向的移动行程,可水平移动,推杆 41 在触动时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动,从而使第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间对应的有效面积减小,从而改变第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 之间的吸引力。

[0152] 第一支点部件 4,第一支点部件 4 位于第一磁性吸附部件 2 的下方;

[0153] 第二支点部件 31,第二支点部件 31 与第一支点部件 4 设置于推杆 41 的同一侧,第二支点部件 31 通过第四弹性部件 32 与推杆 41 连接。其中,第一支点部件 4 与第二支点部件 31 作为支点结构,其形式并不局限,可以位于其他部件上(压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0154] 该压力调节机构通过推杆 41 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动,从而使第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,并使排气阀 3 的限压压力随之改变,最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强,结构简单且成本低,可适用于各种类型的压力锅(例如:上盖结构简单的圆煲),利于推广与应用。

[0155] 具体的,该压力调节机构的工作原理:

[0156] 推杆 41 未前推时,排气阀 3 的限压压力为 $G+F_1$,其中, G 为排气阀 3 的重力, F_1 为第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力。

[0157] 推动推杆 41,推杆 41 横向移动的同时带动第一磁性吸附部件 2 一起横向移动,使

第一磁性吸附部件 2 离开第二磁性吸附部件 5 的下方,从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 G,以改变排气阀 3 的限压压力。

[0158] 该压力调节机构还包括上述电压力锅的复位机构,该复位机构包括:

[0159] 滑动部件 9,滑动部件 9 的一端套设有卡柱 8,另一端用于在推杆 41 触动后锁止推杆 41;

[0160] 限位部件 7,限位部件 7 上设有第二弹性部件 10,第二弹性部件 10 套设于卡柱 8,且与滑动部件 9 的一端连接;卡柱 8 在第二弹性部件 10 内轴向移动。当然,限位部件 7 的形式也并不局限,可以设置在压力锅的锅盖上。

[0161] 此外,滑动部件 9 的形式也可有多种多样,可根据实际需要灵活设置,以其中一种优选方式说明:滑动部件 9 包括:

[0162] 上段 91,上段 91 的一端设有第一斜面,推杆 41 的底部设有第三连接头 42,第三连接头 42 上设有与第一斜面对应的第二斜面;其中,第一斜面的方向为倾斜向上,第二斜面的方向为倾斜向下。推杆 41 触动时(横向移动),第三连接头 42 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触,从而带动滑动部件 9 水平移动(卡柱 8 的轴向)。当推杆 41 前推至指定位置时,第三连接头 42 位于上段 91 的侧方;此时,滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位,从而将第一连接头 19 挡住,实现自动锁止功能。

[0163] 下段 92,下段 92 上设有通孔,卡柱 8 的一端穿过通孔,另一端套设于第二弹性部件 10,卡柱 8 可随滑动部件 9 一起轴向移动;

[0164] 中段 93,中段 93 的顶部与上段 91 连接,中段 93 的底部与下段 92 连接。

[0165] 考虑到结构的合理性与科学性,优选的,上段 91 为纵向设置,中段 93 为倾斜设置,下段 92 为纵向设置。

[0166] 此外,本实施例中排气阀 3 为重力限压阀,排气阀 3 上连接有阀芯 12,阀芯 12 的上端与排气阀 3 接触连接,下端依次穿过第二磁性吸附部件 5、第一磁性吸附部件 2 及第一支点部件 4。

[0167] 第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21 和连接部 23,金属片 21 的一端设有避让阀芯 12 的开口(半圆环状或 U 形),另一端与连接部 23 连接;连接部 23 的一端与推杆 41 固定连接。推杆 41 前推时,带动金属片 21 一起横向移动。

[0168] 优选的,金属片 21 为钢片,取材方便,结构牢固。当然,金属片 21 也可为其他材质,只要能够与第二磁性吸附部件 5 之间形成吸引力即可。

[0169] 值得说明的是,本实施例所涉及的弹性部件优选为弹簧,当然也可根据需要灵活选择。

[0170] 进一步的,在推杆 41 的下方设有滑槽 44,推杆 41 在滑槽 44 上横向移动。此外,对于推杆 41 的滑动方式也可采用滑轨配合,在此并不局限。

[0171] 实施例九

[0172] 本实施例九与实施例八对应设置,如图 30-31 所示,本实施例提供的压力调节机构,其包括:

[0173] 第一磁性吸附部件 2,第一磁性吸附部件 2 位于排气阀 3 的下方,排气阀 3 上设有第二磁性吸附部件 5,第二磁性吸附部件 5 的纵向投影未落在第一磁性吸附部件 2 上;也就是说,第二磁性吸附部件 5 并没有位于第一磁性吸附部件 2 的正上方,排气阀 3 的限压压力

为自身重力。

[0174] 推杆 41, 推杆 41 具有横向的移动行程, 可水平运动, 推杆 41 在触动时带动第一磁性吸附部件 2 横向移动, 使第一磁性吸附部件 2 靠近第二磁性吸附部件 5, 从而使第一磁性吸附部件 2 位于第二磁性吸附部件 5 的下方, 使第一磁性吸附部件 2 与第二磁性吸附部件 5 之间形成吸引力, 进而改变排气阀 3 的限压压力。

[0175] 第一支点部件 4, 第一支点部件 4 设置在推杆 41 的一侧, 且位于第一磁性吸附部件 2 的下方;

[0176] 第二支点部件 31, 第二支点部件 31 设置在推杆 41 的另一侧, 且通过第四弹性部件 32 与推杆 41 连接。其中, 第一支点部件 4 与第二支点部件 31 作为支点结构, 其形式并不局限, 可以位于其他部件上 (压力锅的面盖、内盖或面盖装饰片等)。

[0177] 该压力调节机构通过推杆 41 驱动第一磁性吸附部件 2 横向移动, 从而使第一磁性吸附部件 2 位于第二磁性吸附部件 5 的下方, 并使排气阀 3 的限压压力随之改变, 最终可实现对压力锅内的压力进行调节。该压力调节机构可靠性强, 结构简单且成本低, 可适用于各种类型的压力锅 (例如: 上盖结构简单的圆煲), 利于推广与应用。

[0178] 具体的, 该压力调节机构的工作原理:

[0179] 推杆 41 未前推时, 排气阀 3 的限压压力为 G , 其中, G 为排气阀 3 的重力。

[0180] 推动推杆 41, 推杆 41 横向移动的同时带动第一磁性吸附部件 2 一起横向移动, 使第一磁性吸附部件 2 移动至第二磁性吸附部件 5 的下方, 从而使排气阀 3 的限压压力变成重力 $G+F_1$, 其中, F_1 为第二磁性吸附部件 5 与第一磁性吸附部件 2 的吸力, 从而改变排气阀 3 的限压压力。

[0181] 该压力调节机构还包括上述电压力锅的复位机构, 该复位机构包括:

[0182] 滑动部件 9, 滑动部件 9 的一端套设有卡柱 8, 另一端用于在推杆 41 触动后锁止推杆 41;

[0183] 限位部件 7, 限位部件 7 上设有第二弹性部件 10, 第二弹性部件 10 套设于卡柱 8, 且与滑动部件 9 的一端连接; 卡柱 8 在第二弹性部件 10 内轴向移动。当然, 限位部件 7 的形式也并不局限, 可以设置在压力锅的锅盖上。

[0184] 此外, 滑动部件 9 的形式也可有多种多样, 可根据实际需要灵活设置, 以其中一种优选方式说明: 滑动部件 9 包括:

[0185] 上段 91, 上段 91 的一端设有第一斜面, 推杆 41 的底部设有第三连接头 42, 第三连接头 42 上设有与第一斜面对应的第二斜面; 其中, 第一斜面的方向为倾斜向上, 第二斜面的方向为倾斜向下。推杆 41 触动时 (横向移动), 第三连接头 42 的第二斜面与上段 91 的第一斜面接触, 从而带动滑动部件 9 水平移动 (卡柱 8 的轴向)。当推杆 41 前推至指定位置时, 第三连接头 42 位于上段 91 的侧方; 此时, 滑动部件 9 在第二弹性部件 10 的弹性作用下回弹至原位, 从而将第一连接头 19 挡住, 实现自动锁止功能。

[0186] 下段 92, 下段 92 上设有通孔, 卡柱 8 的一端穿过通孔, 另一端套设于第二弹性部件 10, 卡柱 8 可随滑动部件 9 一起轴向移动;

[0187] 中段 93, 中段 93 的顶部与上段 91 连接, 中段 93 的底部与下段 92 连接。

[0188] 考虑到结构的合理性与科学性, 优选的, 上段 91 为纵向设置, 中段 93 为倾斜设置, 下段 92 为纵向设置。

[0189] 此外,本实施例中排气阀 3 为重力限压阀,排气阀 3 上连接有阀芯 12,阀芯 12 的上端与排气阀 3 接触连接,下端依次穿过第二磁性吸附部件 5 及第一支点部件 4。

[0190] 第一磁性吸附部件 2 包括:金属片 21 和连接部 23,金属片 21 的一端设有避让阀芯 12 的开口(半圆环状或 U 形),另一端与连接部 23 连接;连接部 23 的一端与推杆 41 固定连接。推杆 41 前推时,带动金属片 21 一起横向移动。

[0191] 优选的,金属片 21 为钢片,取材方便,结构牢固。当然,金属片 21 也可为其他材质,只要能够与第二磁性吸附部件 5 之间形成吸引力即可。

[0192] 值得说明的是,本实施例所涉及的弹性部件优选为弹簧,当然也可根据需要灵活选择。

[0193] 进一步的,在推杆 41 的下方设有滑槽 44,推杆 41 在滑槽 44 上横向移动。此外,对于推杆 41 的滑动方式也可采用滑轨配合,在此并不局限。

[0194] 实施例十

[0195] 本实施例十主要保护一种电压力锅,如图 4-5 所示,本实施例提供的电压力锅包括上述电压力锅的复位机构。

[0196] 该电压力锅还包括:

[0197] 外锅 16,

[0198] 锅盖组件,锅盖组件设置于外锅 16 的顶部,用于承载限位部件 7,即,限位部件 7 可与锅盖组件一体连接,当然,限位部件 7 也可以属于锅盖组件中的一部分。

[0199] 面盖组件,面盖组件设置于锅盖组件上,用于承载压力调节机构的第一支点部件 4,第一支点部件 4 与面盖组件(面盖、内盖或面盖装饰片等)一体连接。当然,排气阀 3 也安装在面盖组件上,通过阀芯 12 与外锅 16 的内部连通,可向上拔出。此外,按键 1 具有纵向的移动行程,通过第一支点部件 4 限位,进行上下运动。

[0200] 进一步的,外锅 16 的边缘间隔设有多个锅牙 17,锅牙 17 侧面与压力调节机构的卡柱 8 滑动接触。

[0201] 进一步的,锅牙 17 侧面包括:依次连接的第一弧形面、平滑面及第二弧形面,卡柱 8 的一端经平滑面在第一弧形面与第二弧形面之间滑动。而且,卡柱 8 与锅牙 17 侧面接触的一端为球面,利于滑动。

[0202] 在开合盖过程中,卡柱 8 的位置会从外锅锅牙 17 的第一弧形面经平滑面移动至第二弧形面。当卡柱 8 处于第二弧形面(当然也可以为第一弧形面)位置时,滑动部件 9 的一端位于按键 1 的下方,如果此时按下按键 1,按键 1 与滑动部件 9 斜面接触,使滑动部件 9 水平向外滑动,按键 1 按至指定位置后,按键 1 的卡位(第一接头 19)位于滑动部件 9 下方,滑动部件 9 因第二弹性部件 10 的作用回弹至原位,此时滑动部件 9 把按键 1 挡住,按键 1 无法回弹。

[0203] 当进行开盖或合盖操作,旋动锅盖组件时,滑动部件 9 从第二弧形面滑至第一弧形面时(当然,也可以为从第一弧形面滑至第二弧形面),滑动部件 9 与按键 1 脱离,按键 1 在弹性部件的作用下回弹至原来位置(未按下的状态)。

[0204] 本实用新型的实施例是为了示例和描述起见而给出的,而并不是无遗漏的或者将本实用新型限于所公开的形式。很多修改和变化对于本领域的普通技术人员而言是显而易见的。选择和描述实施例是为了更好说明本实用新型的原理和实际应用,并且使本领域的

普通技术人员能够理解本实用新型从而设计适于特定用途的带有各种修改的各种实施例。

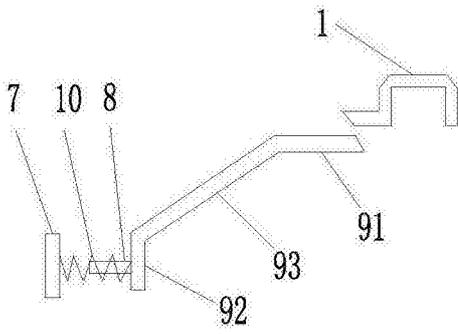


图 1

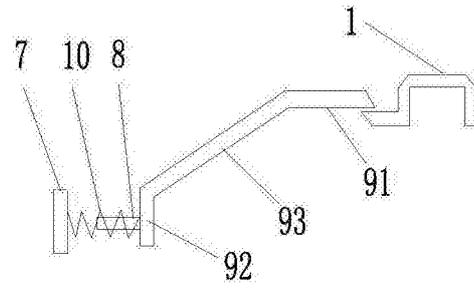


图 2

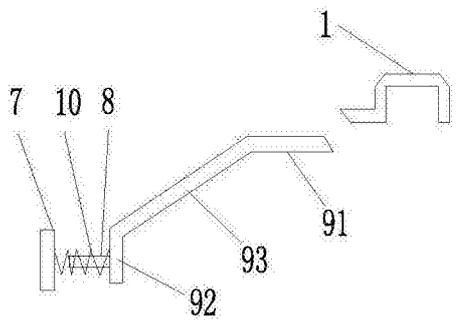


图 3

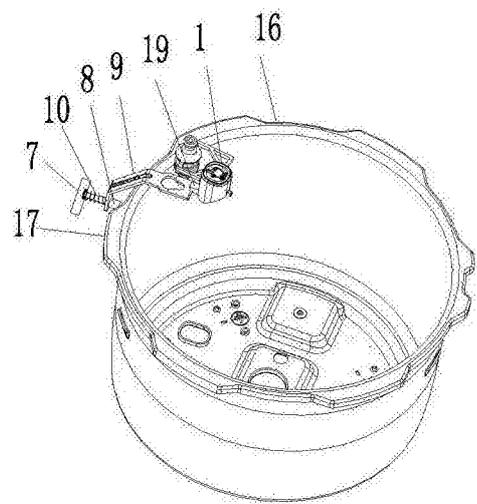


图 4

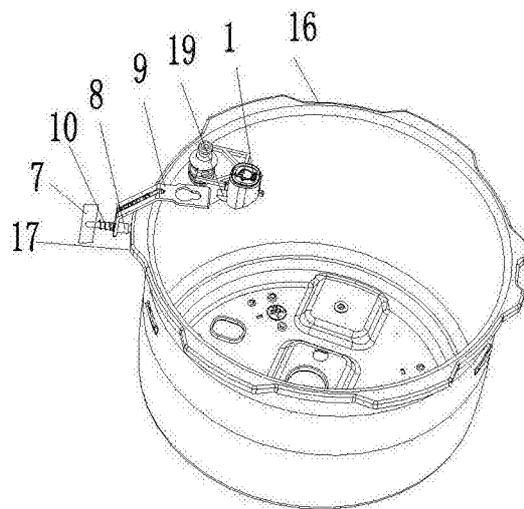


图 5

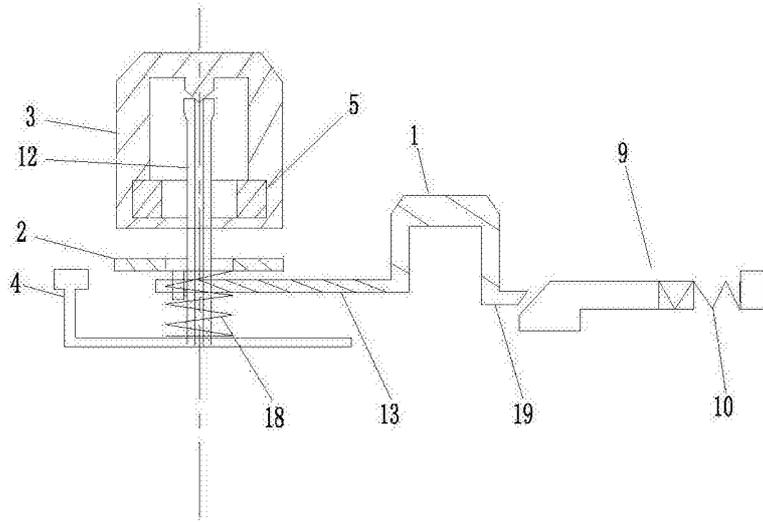


图 6

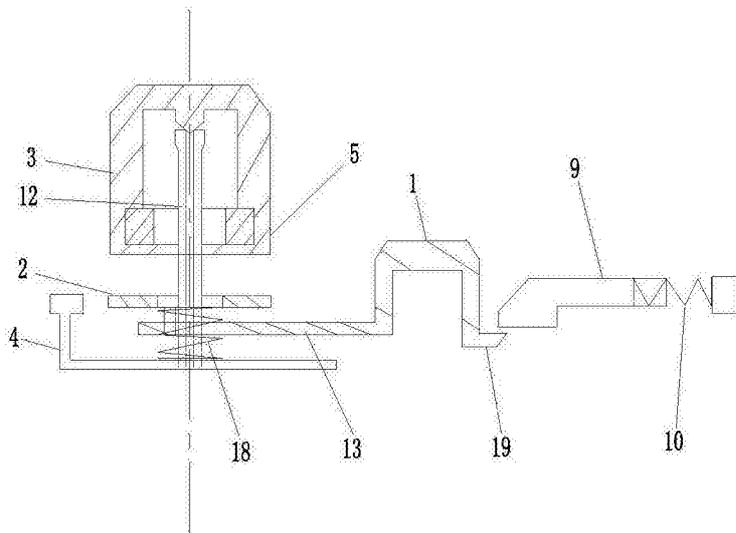


图 7

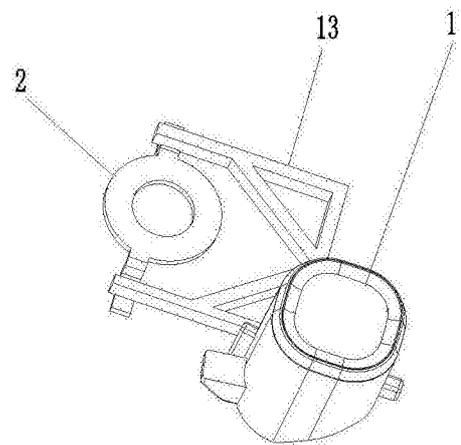


图 8

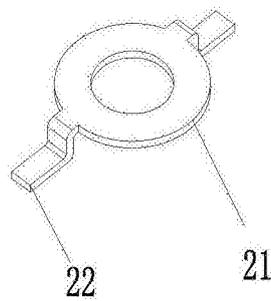


图 9

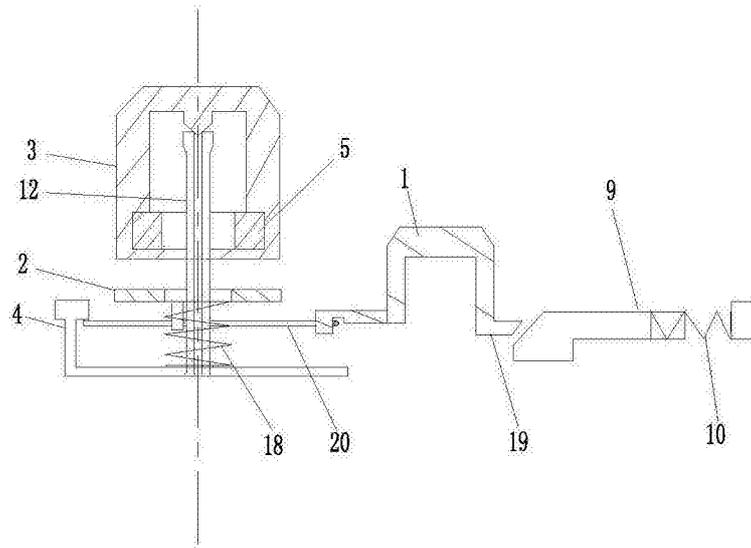


图 10

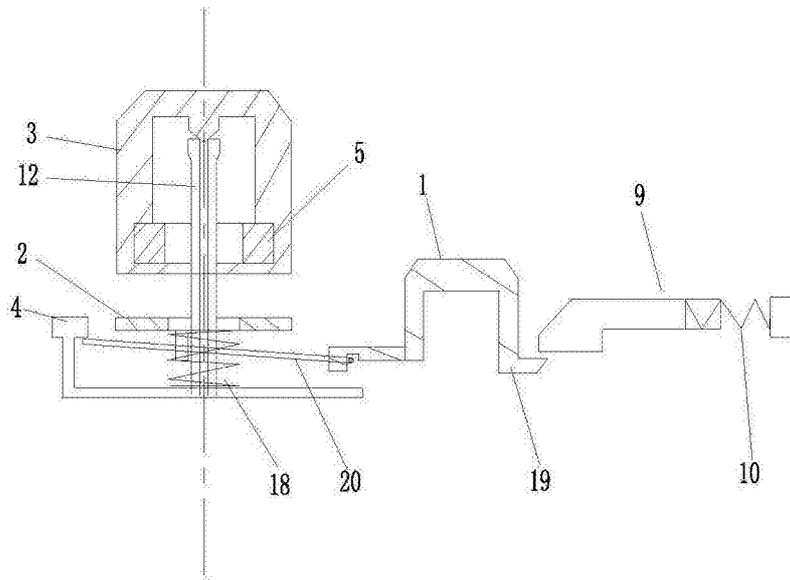


图 11

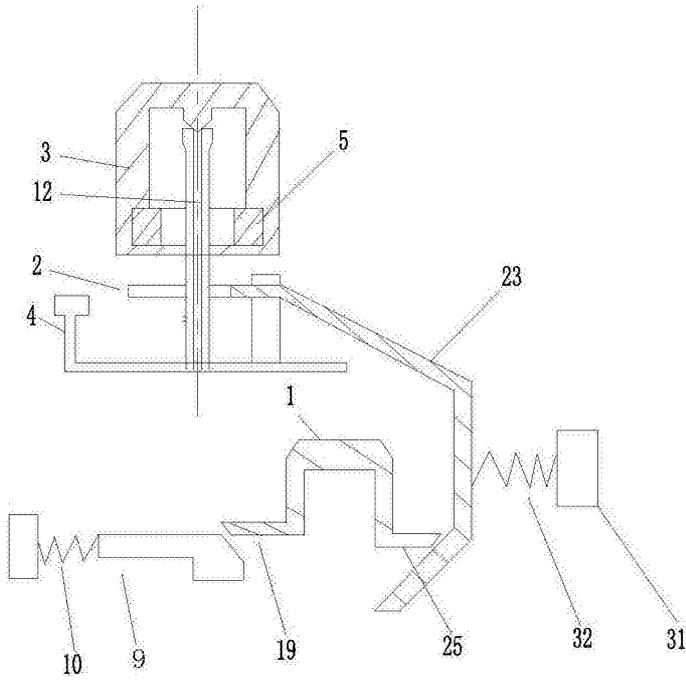


图 12

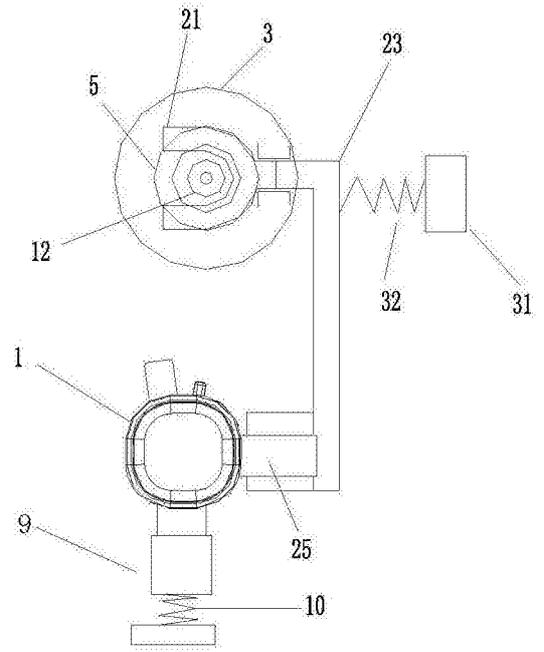


图 13

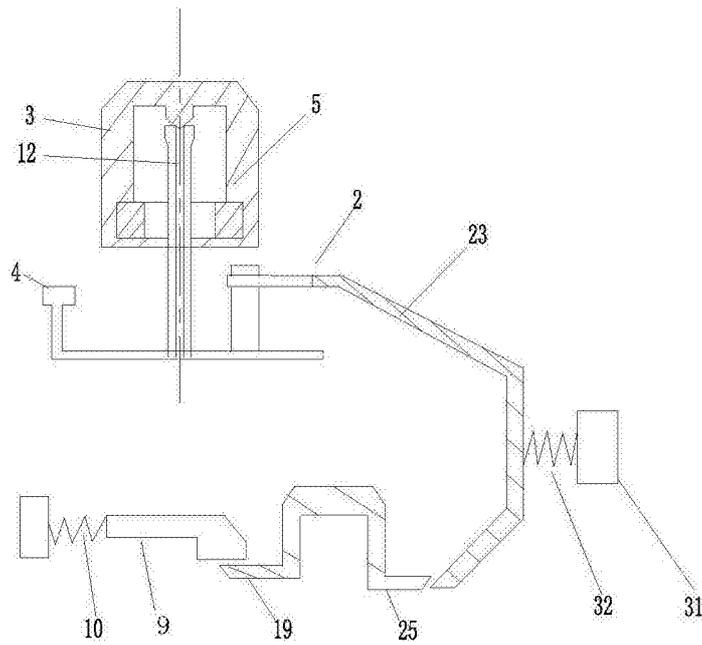


图 14

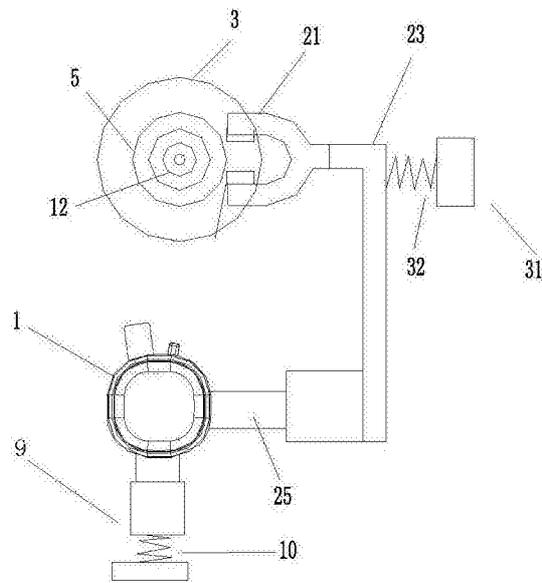


图 15

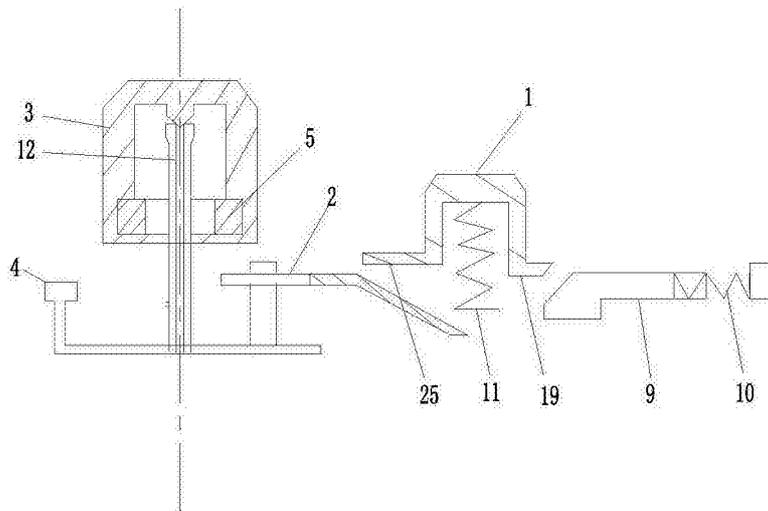


图 16

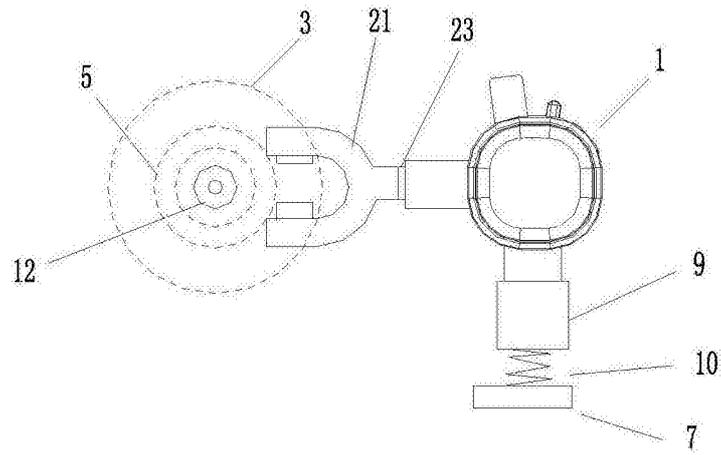


图 17

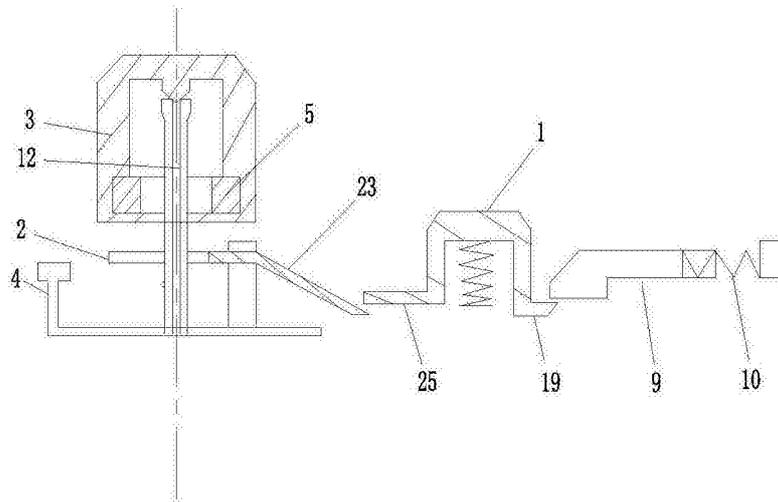


图 18

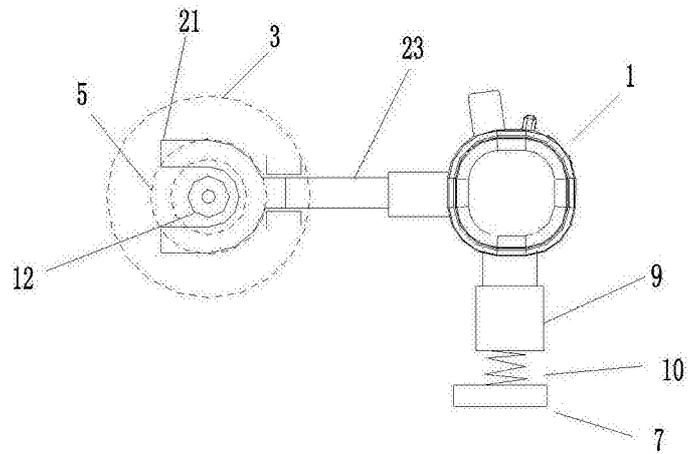


图 19

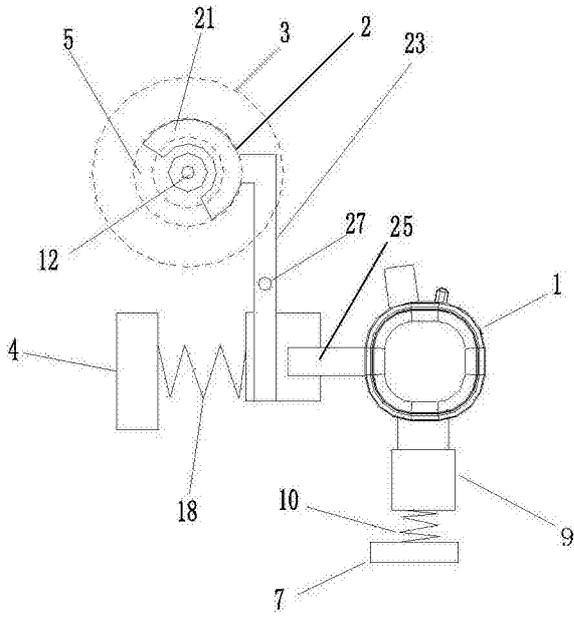


图 20

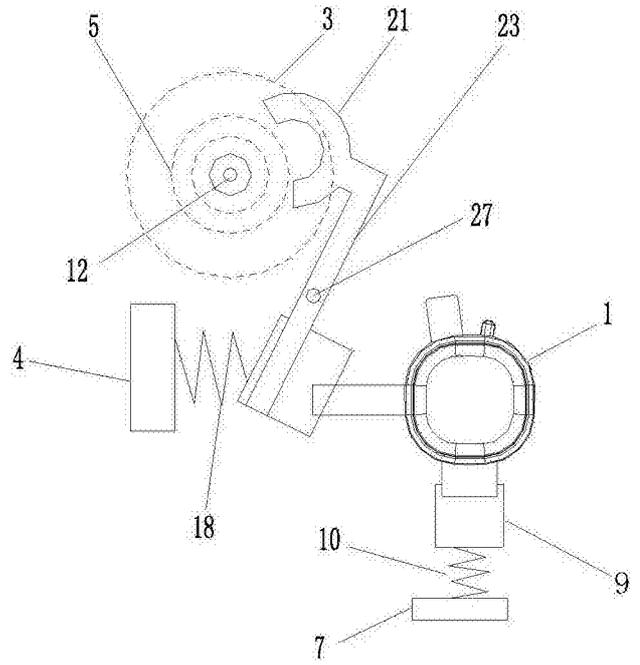


图 21

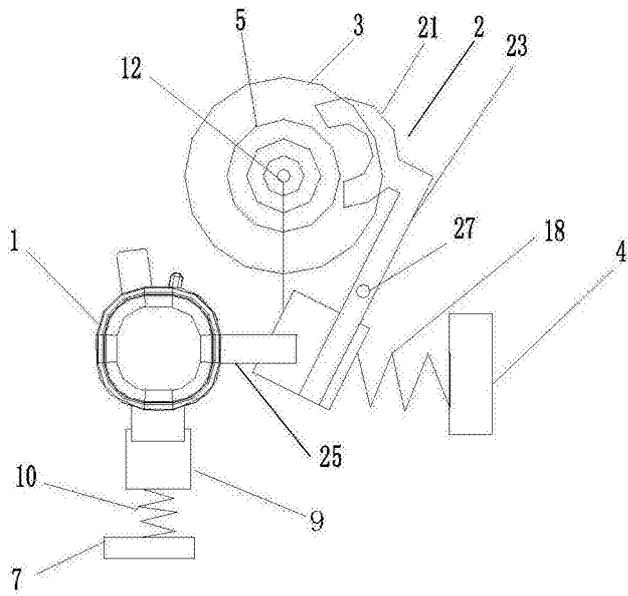


图 22

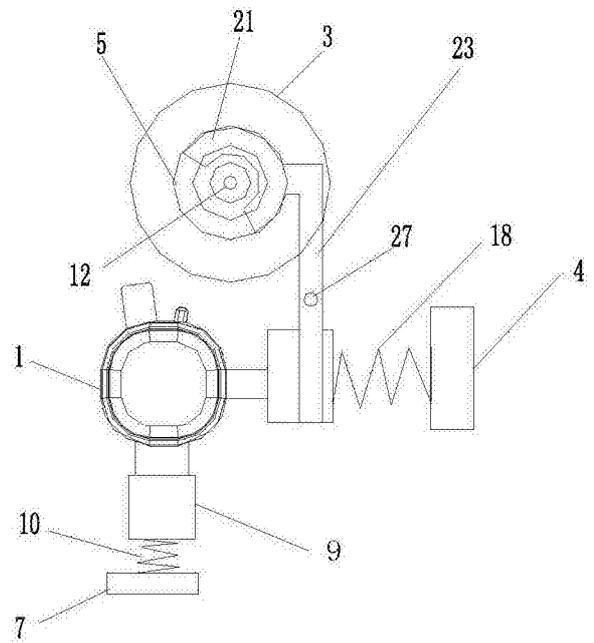


图 23

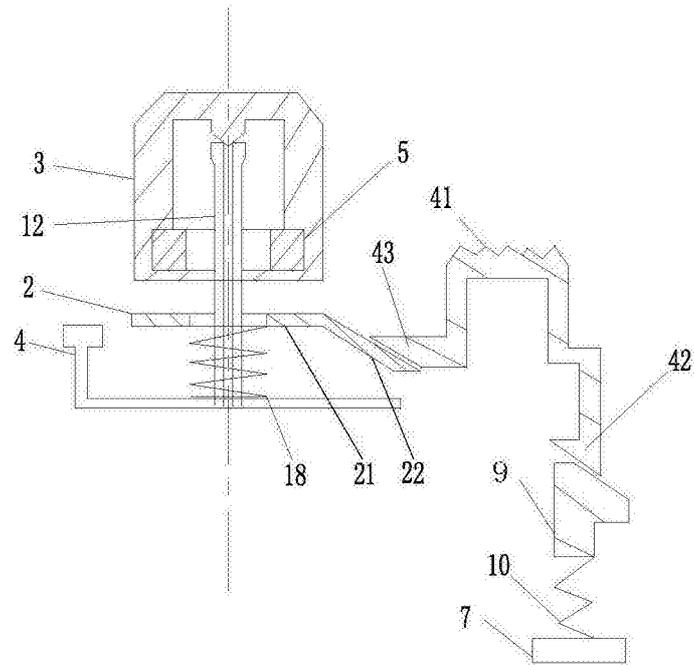


图 24

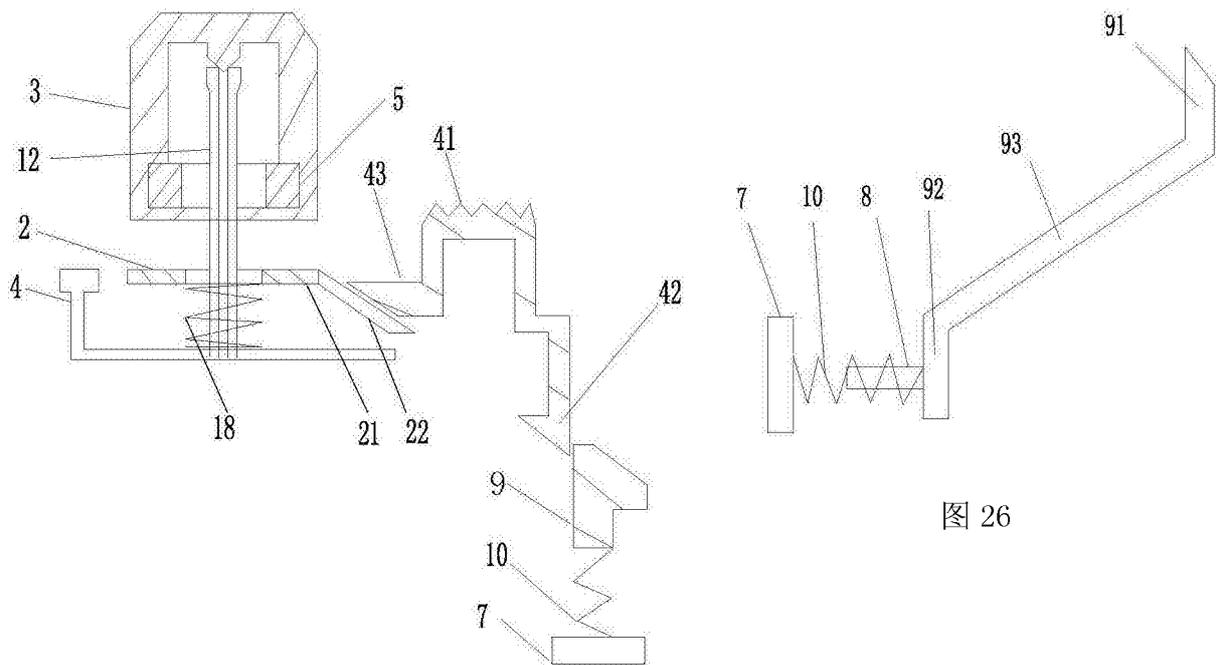


图 25

图 26

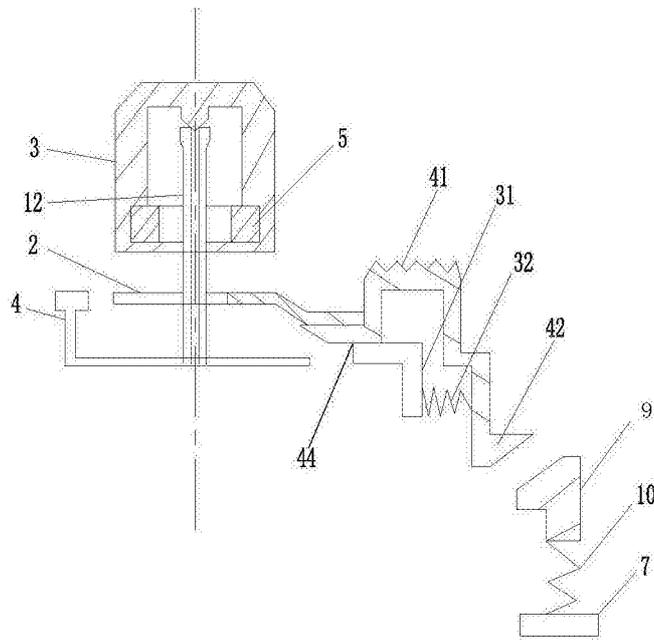


图 27

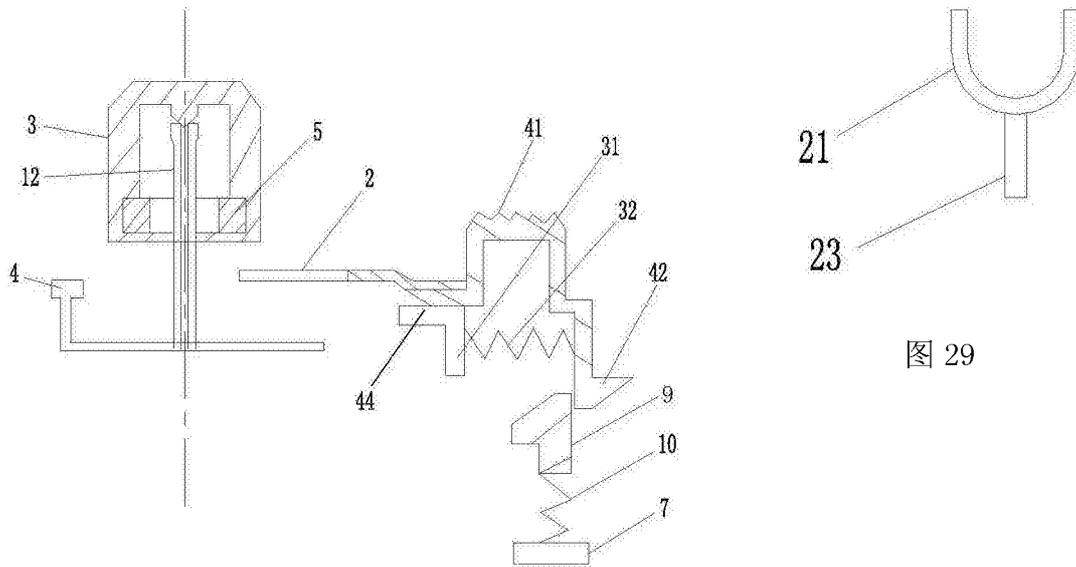


图 29

图 28

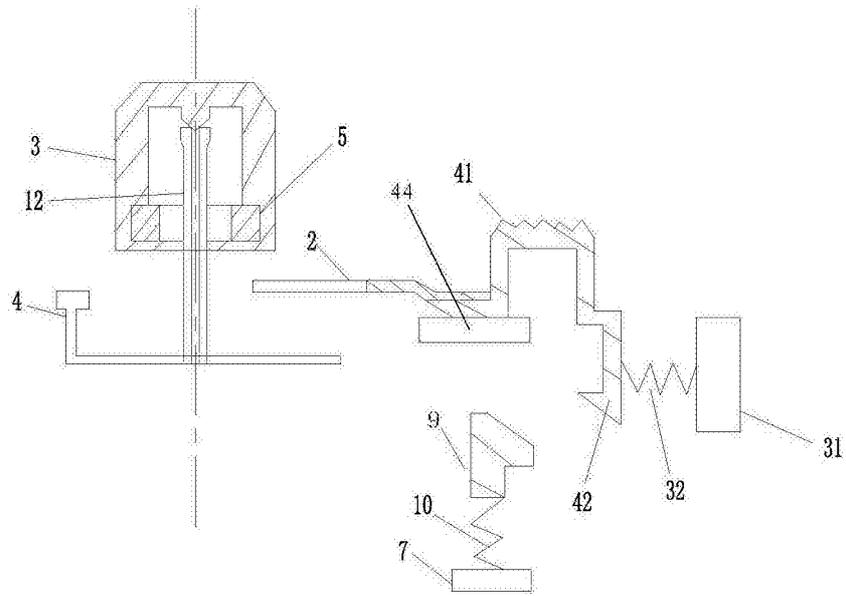


图 30

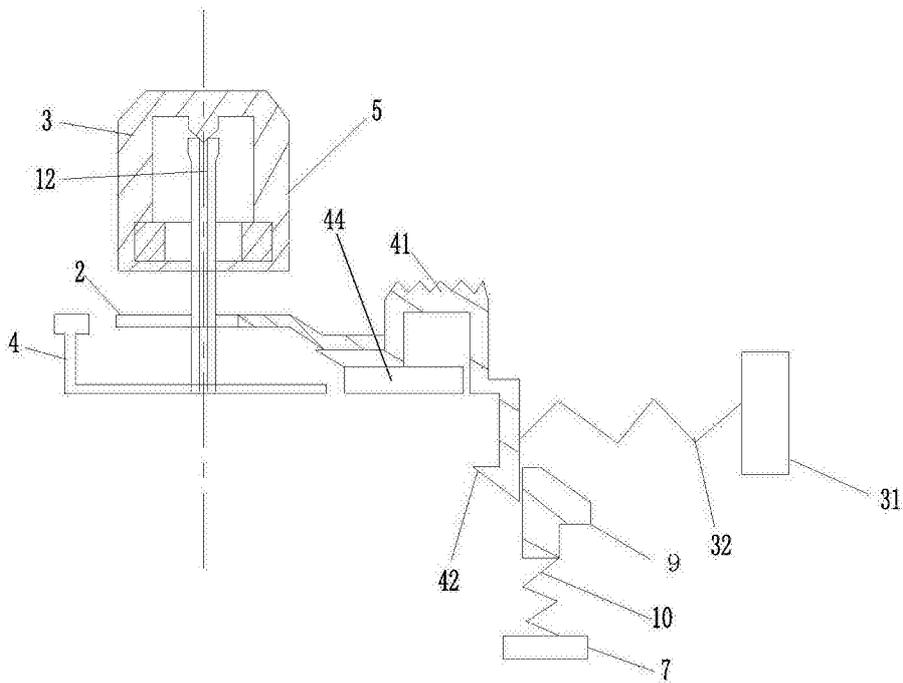


图 31