



(12)发明专利申请

(10)申请公布号 CN 107753263 A

(43)申请公布日 2018.03.06

(21)申请号 201711166941.2

(22)申请日 2017.11.21

(71)申请人 钟光文

地址 266005 山东省青岛市市南区鱼山路5号

(72)发明人 钟光文 唐广云 王逊妹

(51)Int.Cl.

A61H 23/02(2006.01)

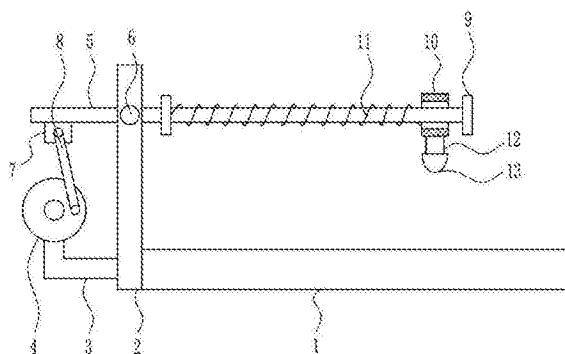
权利要求书1页 说明书4页 附图2页

(54)发明名称

一种按摩手臂设备

(57)摘要

本发明涉及一种按摩设备,尤其涉及一种按摩手臂设备。本发明要解决的技术问题是提供一种节省人力、按摩力度均匀的按摩手臂设备。为了解决上述技术问题,本发明提供了这样一种按摩手臂设备,包括有底板等;底板左侧设有支撑板,支撑板左侧下方设有L型支架,L型支架左壁上侧前方安装有主动轮,支撑板后侧上方转动式连接有转轴,转轴后侧连接有导轨,导轨下侧左方设有固定块,固定块前侧中部转动式连接有活动杆,活动杆下侧与主动轮前侧右方转动式连接。本发明达到了节省人力,按摩力度均匀的效果,当第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,第三弹簧可以起到缓冲的作用,从而使得第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,人们的感受更加舒畅。



1. 一种按摩手臂设备,其特征在于,包括有底板(1)、支撑板(2)、L型支架(3)、主动轮(4)、导轨(5)、转轴(6)、固定块(7)、活动杆(8)、挡块(9)、导套(10)、第一弹簧(11)、连接块(12)和第一按摩块(13),底板(1)左侧设有支撑板(2),支撑板(2)左侧下方设有L型支架(3),L型支架(3)左壁上侧前方安装有主动轮(4),支撑板(2)后侧上方转动式连接有转轴(6),转轴(6)后侧连接有导轨(5),导轨(5)下侧左方设有固定块(7),固定块(7)前侧中部转动式连接有活动杆(8),活动杆(8)下侧与主动轮(4)前侧右方转动式连接,导轨(5)左右两侧设有挡块(9),左侧挡块(9)位于支撑板(2)右方,导轨(5)上滑动式连接有导套(10),导套(10)位于左右两个挡块(9)之间,左侧挡块(9)与导套(10)之间连接有第一弹簧(11),导轨(5)穿过第一弹簧(11),导套(10)下侧设有连接块(12),连接块(12)下端设有第一按摩块(13)。

2. 根据权利要求1所述的一种按摩手臂设备,其特征在于,还包括有L型杆(302)、接触板(303)、凸块(304)、连杆(305)、滑轨(306)、滑块(307)、第二按摩块(308)和第二弹簧(309),支撑板(2)下侧开有通孔(301),通孔(301)内设有L型杆(302),L型杆(302)左端设有接触板(303),主动轮(4)右侧设有凸块(304),凸块(304)与接触板(303)左侧接触,底板(1)内上侧设有滑轨(306),滑轨(306)内滑动式均匀设有滑块(307),滑块(307)上侧设有第二按摩块(308),滑块(307)之间设有连杆(305),连杆(305)左端与L型杆(302)右侧下部连接,滑轨(306)右壁内侧设有第二弹簧(309),第二弹簧(309)左端与最右侧滑块(307)的右侧连接。

3. 根据权利要求2所述的一种按摩手臂设备,其特征在于,还包括有安装套(401)、第三弹簧(402)和接触杆(403),连接块(12)下侧设有接触杆(403),接触杆(403)下侧设有第三弹簧(402),第一按摩块(13)上侧设有安装套(401),第三弹簧(402)下端与安装套(401)内下侧连接。

一种按摩手臂设备

技术领域

[0001] 本发明涉及一种按摩设备,尤其涉及一种按摩手臂设备。

背景技术

[0002] 按摩是指用手或器械来回摩擦和揉捏或敲打身体的表面部分的行为,用于治疗 and 保养,手臂是指人的上肢,肩膀以下和手腕以上的部位,也比喻助手和胳膊,有时也包括手在内。在人体的适当部位进行按摩,可以达到消除疲劳,增强体质,健美防衰,延年益寿的效果。

[0003] 现有的按摩方式大都是人工按摩,人工按摩时需要一对一服务,过度的浪费了人力,并且人工按摩的力度也不均匀的缺点。

[0004] 因此亟需研发一种按摩时可以节省人力、按摩力度均匀的按摩手臂设备来克服现有的按摩方式存在的存在耗费人力、按摩力度不均匀的缺点。

发明内容

[0005] (1) 要解决的技术问题

[0006] 本发明为了克服目前的按摩方式大都是人工按摩,存在耗费人力、按摩力度不均匀的缺点,本发明要解决的技术问题是提供一种节省人力、按摩力度均匀的按摩手臂设备。

[0007] (2) 技术方案

[0008] 为了解决上述技术问题,本发明提供了这样一种按摩手臂设备,包括有底板、支撑板、L型支架、主动轮、导轨、转轴、固定块、活动杆、挡块、导套、第一弹簧、连接块和第一按摩块,底板左侧设有支撑板,支撑板左侧下方设有L型支架,L型支架左壁上侧前方安装有主动轮,支撑板后侧上方转动式连接有转轴,转轴后侧连接有导轨,导轨下侧左方设有固定块,固定块前侧中部转动式连接有活动杆,活动杆下侧与主动轮前侧右方转动式连接,导轨左右两侧设有挡块,左侧挡块位于支撑板右方,导轨上滑动式连接有导套,导套位于左右两个挡块之间,左侧挡块与导套之间连接有第一弹簧,导轨穿过第一弹簧,导套下侧设有连接块,连接块下端设有第一按摩块。

[0009] 优选地,还包括有L型杆、接触板、凸块、连杆、滑轨、滑块、第二按摩块和第二弹簧,支撑板下侧开有通孔,通孔内设有L型杆,L型杆左端设有接触板,主动轮右侧设有凸块,凸块与接触板左侧接触,底板内上侧设有滑轨,滑轨内滑动式均匀设有滑块,滑块上侧设有第二按摩块,滑块之间设有连杆,连杆左端与L型杆右侧下部连接,滑轨右壁内侧设有第二弹簧,第二弹簧左端与最右侧滑块的右侧连接。

[0010] 优选地,还包括有安装套、第三弹簧和接触杆,连接块下侧设有接触杆,接触杆下侧设有第三弹簧,第一按摩块上侧设有安装套,第三弹簧下端与安装套内下侧连接。

[0011] 工作原理:当需要按摩手臂时,人们可以将手臂放在底板上,人们再启动主动轮,主动轮通过活动杆带动导轨在转轴上旋转,从而带动第一按摩块旋转,第一按摩块旋转对人们的手臂进行敲打,从而达到对手臂进行按摩的作用,人们还可以左右移动导套,向左移

动导套将压缩第一弹簧,从而对手臂的左侧进行按摩,当松开手时,第一弹簧将从压缩状态恢复,推动导套向右移动,从而使导套恢复到原位置,从而改变按摩的位置,从而使得第一按摩块可以对手臂的不同部位进行敲打,进而达到均匀按摩的作用,当按摩完毕后,人们将收回手臂,关闭主动轮即可。

[0012] 因为还包括有L型杆、接触板、凸块、连杆、滑轨、滑块、第二按摩块和第二弹簧,支撑板下侧开有通孔,通孔内设有L型杆,L型杆左端设有接触板,主动轮右侧设有凸块,凸块与接触板左侧接触,底板内上侧设有滑轨,滑轨内滑动式均匀设有滑块,滑块上侧设有第二按摩块,滑块之间设有连杆,连杆左端与L型杆右侧下部连接,滑轨右壁内侧设有第二弹簧,第二弹簧左端与最右侧滑块的右侧连接,所以当启动主动轮时,凸块随之旋转,当凸块旋转到右侧时,凸块推动接触板向右移动,滑块和第二按摩块随之向右移动,第二弹簧被压缩,当凸块旋转到左侧时,凸块不再推动接触板,第二弹簧复位带动滑块和第二按摩块向右移动,接触板随之向左移动,由此可以通过启动主动轮,从而使得第二按摩块不断的左右移动,进而达到对人们手臂底部进行按摩的作用。

[0013] 因为还包括有安装套、第三弹簧和接触杆,连接块下侧设有接触杆,接触杆下侧设有第三弹簧,第一按摩块上侧设有安装套,第三弹簧下端与安装套内下侧连接,所以当第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,第三弹簧可以起到缓冲的作用,从而使得第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,人们的感受更加舒畅。

[0014] 本发明的控制方式是通过控制器来自动控制,控制器的控制电路通过本领域的技术人员简单编程即可实现,属于本领域的公知常识,并且本发明主要用来保护机械装置,所以本发明不再详细解释控制方式和电路连接。

[0015] (3)有益效果

[0016] 本发明达到了节省人力,按摩力度均匀的效果,当第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,第三弹簧可以起到缓冲的作用,从而使得第一按摩块对人们的手臂进行敲打时,人们的感受更加舒畅。

附图说明

[0017] 图1为本发明的第一种主视结构示意图。

[0018] 图2为本发明的第二种主视结构示意图。

[0019] 图3为本发明的第三种主视结构示意图。

[0020] 附图中的标记为:1-底板,2-支撑板,3-L型支架,4-主动轮,5-导轨,6-转轴,7-固定块,8-活动杆,9-挡块,10-导套,11-第一弹簧,12-连接块,13-第一按摩块,301-通孔,302-L型杆,303-接触板,304-凸块,305-连杆,306-滑轨,307-滑块,308-第二按摩块,309-第二弹簧,401-安装套,402-第三弹簧,403-接触杆。

具体实施方式

[0021] 下面结合附图和实施例对本发明作进一步的说明。

[0022] 实施例1

[0023] 一种按摩手臂设备,如图1-3所示,包括有底板1、支撑板2、L型支架3、主动轮4、导轨5、转轴6、固定块7、活动杆8、挡块9、导套10、第一弹簧11、连接块12和第一按摩块13,底板

1左侧设有支撑板2,支撑板2左侧下方设有L型支架3,L型支架3左壁上侧前方安装有主动轮4,支撑板2后侧上方转动式连接有转轴6,转轴6后侧连接有导轨5,导轨5下侧左方设有固定块7,固定块7前侧中部转动式连接有活动杆8,活动杆8下侧与主动轮4前侧右方转动式连接,导轨5左右两侧设有挡块9,左侧挡块9位于支撑板2右方,导轨5上滑动式连接有导套10,导套10位于左右两个挡块9之间,左侧挡块9与导套10之间连接有第一弹簧11,导轨5穿过第一弹簧11,导套10下侧设有连接块12,连接块12下端设有第一按摩块13。

[0024] 实施例2

[0025] 一种按摩手臂设备,如图1-3所示,包括有底板1、支撑板2、L型支架3、主动轮4、导轨5、转轴6、固定块7、活动杆8、挡块9、导套10、第一弹簧11、连接块12和第一按摩块13,底板1左侧设有支撑板2,支撑板2左侧下方设有L型支架3,L型支架3左壁上侧前方安装有主动轮4,支撑板2后侧上方转动式连接有转轴6,转轴6后侧连接有导轨5,导轨5下侧左方设有固定块7,固定块7前侧中部转动式连接有活动杆8,活动杆8下侧与主动轮4前侧右方转动式连接,导轨5左右两侧设有挡块9,左侧挡块9位于支撑板2右方,导轨5上滑动式连接有导套10,导套10位于左右两个挡块9之间,左侧挡块9与导套10之间连接有第一弹簧11,导轨5穿过第一弹簧11,导套10下侧设有连接块12,连接块12下端设有第一按摩块13。

[0026] 还包括有L型杆302、接触板303、凸块304、连杆305、滑轨306、滑块307、第二按摩块308和第二弹簧309,支撑板2下侧开有通孔301,通孔301内设有L型杆302,L型杆302左端设有接触板303,主动轮4右侧设有凸块304,凸块304与接触板303左侧接触,底板1内上侧设有滑轨306,滑轨306内滑动式均匀设有滑块307,滑块307上侧设有第二按摩块308,滑块307之间设有连杆305,连杆305左端与L型杆302右侧下部连接,滑轨306右壁内侧设有第二弹簧309,第二弹簧309左端与最右侧滑块307的右侧连接。

[0027] 实施例3

[0028] 一种按摩手臂设备,如图1-3所示,包括有底板1、支撑板2、L型支架3、主动轮4、导轨5、转轴6、固定块7、活动杆8、挡块9、导套10、第一弹簧11、连接块12和第一按摩块13,底板1左侧设有支撑板2,支撑板2左侧下方设有L型支架3,L型支架3左壁上侧前方安装有主动轮4,支撑板2后侧上方转动式连接有转轴6,转轴6后侧连接有导轨5,导轨5下侧左方设有固定块7,固定块7前侧中部转动式连接有活动杆8,活动杆8下侧与主动轮4前侧右方转动式连接,导轨5左右两侧设有挡块9,左侧挡块9位于支撑板2右方,导轨5上滑动式连接有导套10,导套10位于左右两个挡块9之间,左侧挡块9与导套10之间连接有第一弹簧11,导轨5穿过第一弹簧11,导套10下侧设有连接块12,连接块12下端设有第一按摩块13。

[0029] 还包括有L型杆302、接触板303、凸块304、连杆305、滑轨306、滑块307、第二按摩块308和第二弹簧309,支撑板2下侧开有通孔301,通孔301内设有L型杆302,L型杆302左端设有接触板303,主动轮4右侧设有凸块304,凸块304与接触板303左侧接触,底板1内上侧设有滑轨306,滑轨306内滑动式均匀设有滑块307,滑块307上侧设有第二按摩块308,滑块307之间设有连杆305,连杆305左端与L型杆302右侧下部连接,滑轨306右壁内侧设有第二弹簧309,第二弹簧309左端与最右侧滑块307的右侧连接。

[0030] 还包括有安装套401、第三弹簧402和接触杆403,连接块12下侧设有接触杆403,接触杆403下侧设有第三弹簧402,第一按摩块13上侧设有安装套401,第三弹簧402下端与安装套401内下侧连接。

[0031] 以上所述实施例仅表达了本发明的优选实施方式,其描述较为具体和详细,但不能因此而理解为对本发明专利范围的限制。应当指出的是,对于本领域的普通技术人员来说,在不脱离本发明构思的前提下,还可以做出若干变形、改进及替代,这些都属于本发明的保护范围。因此,本发明专利的保护范围应以所附权利要求为准。

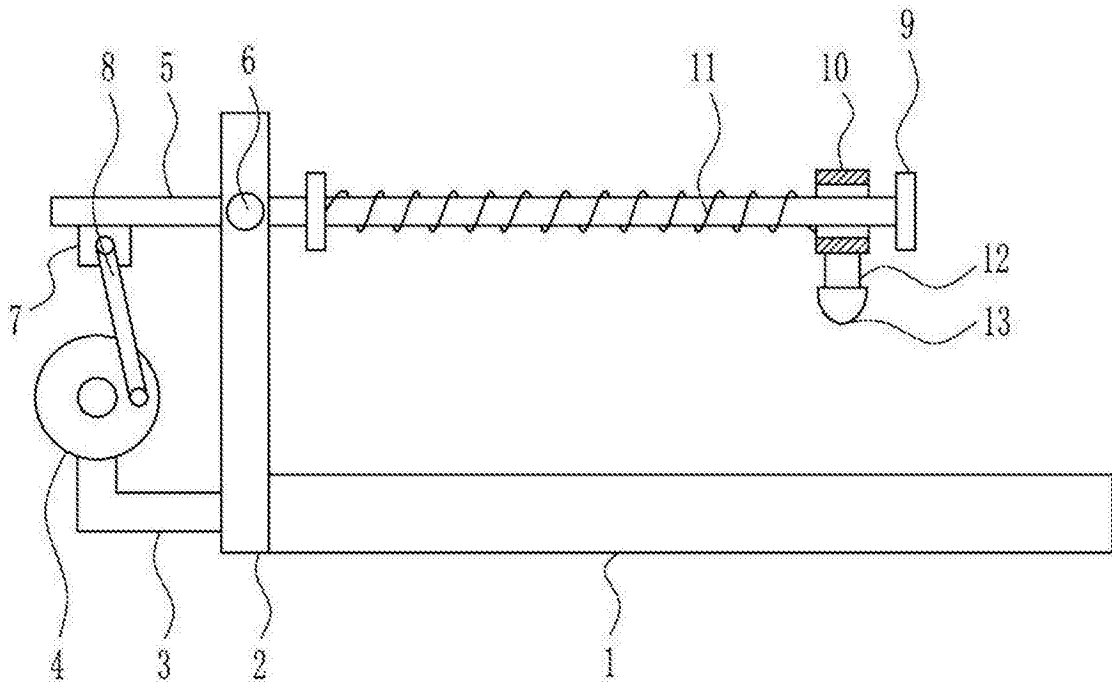


图1

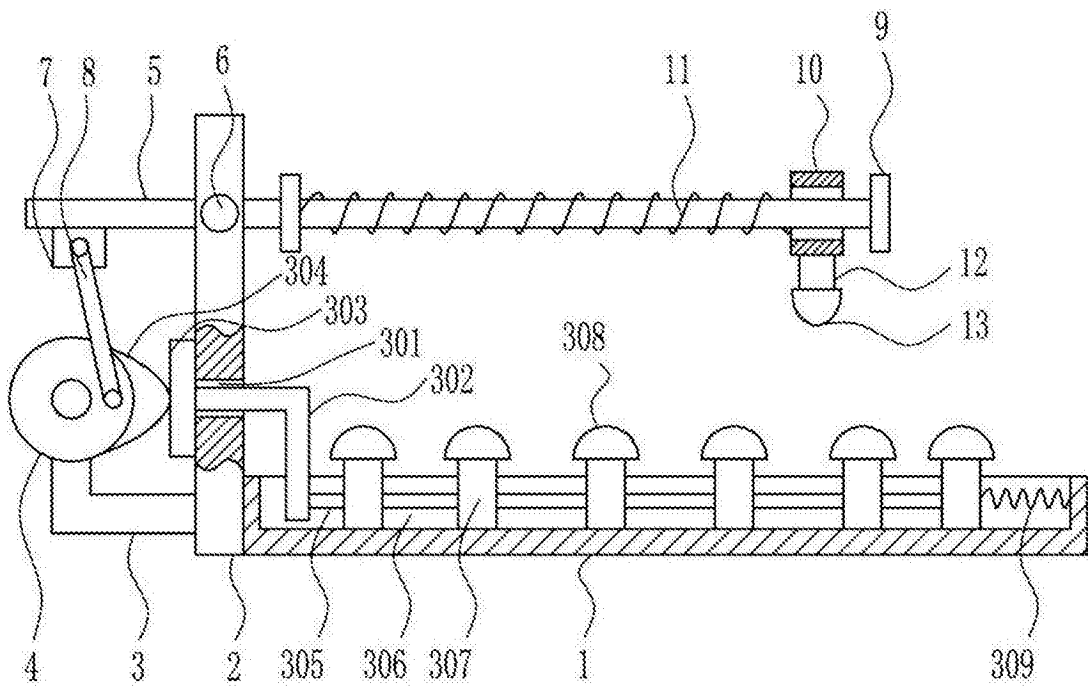


图2

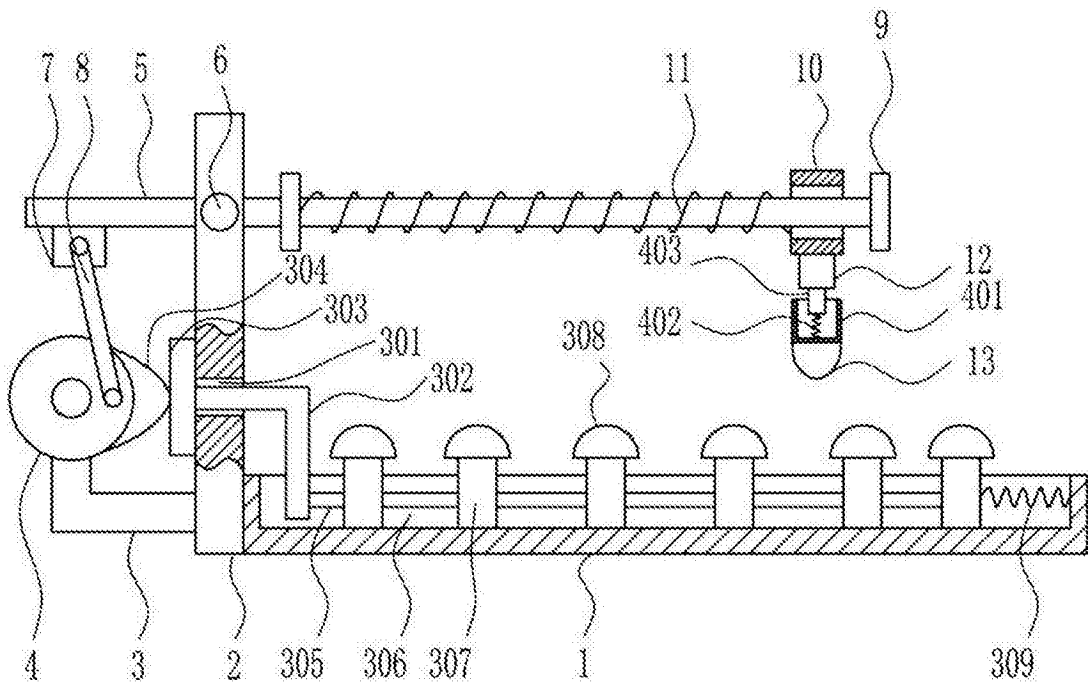


图3