

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 7 部門第 3 区分

【発行日】平成 18 年 4 月 27 日 (2006.4.27)

【公表番号】特表 2003-524306 (P2003-524306A)

【公表日】平成 15 年 8 月 12 日 (2003.8.12)

【出願番号】特願 2000-541823 (P2000-541823)

【国際特許分類】

**H 0 4 N 5/225 (2006.01)**

**H 0 4 N 5/232 (2006.01)**

**H 0 4 N 5/76 (2006.01)**

H 0 4 N 101/00 (2006.01)

【F I】

H 0 4 N 5/225 Z

H 0 4 N 5/232 Z

H 0 4 N 5/76 Z

H 0 4 N 101:00

【手続補正書】

【提出日】平成 18 年 3 月 9 日 (2006.3.9)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 第 1 の向きで第 1 の画像をそして、第 2 の向きで第 2 の画像提示するように構成したカメラと、

カメラの第 1 の向きから第 2 の向きへの向き変化を検出するセンサと、

カメラが第 2 の向きに移動したときに、これをユーザに伝える通知手段と、

第 1 の画像と第 2 の画像とセンサの出力を結合することによって、パノラマ画像を生成するプロセッサと、から構成され、

上記第 2 の向きは、第 1 と第 2 の画像の重なり合いが最小となる向きであることを特徴とする合成画像発生装置。

【請求項 2】 第 1 の向きに向けたカメラを使用して、第 1 の画像を捉えるステップ

、カメラを第 2 の向きにカメラのユーザによって向き変更するステップ、

第 1 の向きと第 2 の向きの間でカメラの向き変更を決めるのに十分なデータを得るステップ、

第 1 の画像と第 2 の画像の重なり合いが最小になるようにカメラが第 2 の向きとなっているカメラのユーザに知らされたのに応答して第 2 の画像を捉えるステップ、および

第 1 の画像および第 2 の画像を結合してパノラマ画像を形成するステップ、とからなることを特徴とするパノラマ画像を生成する方法。

【請求項 3】 カメラ内におけるレンズの視野を決定するステップ、

カメラが第 1 のポジションに在る時に第 1 の画像を捉えるステップ、

被写体のパノラマ画像を形成するのに使用する第 2 の画像を撮影する適した第 2 のポジションにカメラを移動するステップと、

この第 2 のポジションで第 2 の画像を捉えるステップ、

からなることを特徴とする被写体のパノラマ画像を捉える方法

【請求項 4】 レンズ・アセンブリ、

レンズ・アッセンブリによって生成される複数の画像を捉える感光検出手段、  
レンズ・アッセンブリを回転させるモータ、

複数の画像のそれぞれを捉えたときのレンズ・アッセンブリの各向きを決定するデコーダ

、

複数の映像群の少なくとも２つの映像と、映像を捉える時のレンズ・アッセンブリの向きと  
を結合することにより少なくとも１つのパノラマ映像を発生するプロセッサと、  
を備えることを特徴とするパノラマ画像発生装置。