

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号

特許第6356811号
(P6356811)

(45) 発行日 平成30年7月11日(2018.7.11)

(24) 登録日 平成30年6月22日(2018.6.22)

(51) Int.Cl.

F I

B 6 5 B 61/24 (2006.01)

B 6 5 B 61/24

B 6 5 G 19/02 (2006.01)

B 6 5 G 19/02

A

請求項の数 12 (全 16 頁)

(21) 出願番号	特願2016-541484 (P2016-541484)	(73) 特許権者	391053799
(86) (22) 出願日	平成26年11月25日 (2014.11.25)		テトラ ラバル ホールディングス アン
(65) 公表番号	特表2017-501942 (P2017-501942A)		ド ファイナンス エス エイ
(43) 公表日	平成29年1月19日 (2017.1.19)		スイス連邦 CH-1009 プリー ア
(86) 国際出願番号	PCT/EP2014/075465		ヴェニユ ジェネラルーギザン 70
(87) 国際公開番号	W02015/096942		70 Avenue General G
(87) 国際公開日	平成27年7月2日 (2015.7.2)		uisan, CH-1009 Pully
審査請求日	平成29年11月24日 (2017.11.24)		, Switzerland
(31) 優先権主張番号	13199498.0	(74) 代理人	100108453
(32) 優先日	平成25年12月23日 (2013.12.23)		弁理士 村山 靖彦
(33) 優先権主張国	欧州特許庁 (EP)	(74) 代理人	100110364
早期審査対象出願			弁理士 実広 信哉
		(74) 代理人	100133400
			弁理士 阿部 達彦

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 注入可能な食品のシールされたパックを搬送するための搬送ユニット

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

注入可能な食品の少なくとも1つのシールされたパック(2)を、関連する前記パック(2)から折りたたまれたパッケージを形成するよう構成された折りたたみユニット(15)へ搬送するための搬送ユニット(1)であって、

前記搬送ユニット(1)は、

- 搬送コンベア(21, 23)と；
- 経路(P)に沿って周期的に動作可能な、前記搬送コンベア(21, 23)によって運搬される少なくとも1つのプッシュ部材(27)であって、前記パック(2)と接触するよう構成された壁(45)を備える、少なくとも1つのプッシュ部材(27)と；
- 前記搬送コンベア(21, 23)上で前記プッシュ部材(27)を支持するための支持部材(29)と；

を備えており、

前記経路(P)は、使用時に前記プッシュ部材(27)が前記パック(2)を受け取る入口ステーション(I)と、使用時に前記プッシュ部材(27)が前記パック(2)を送り出す出口ステーション(O)と、を備えており；

前記経路(P)は、前記出口ステーション(O)を規定し、第1軸(B)を中心とする円弧となるよう湾曲した第1の延在部(P2)を備えており；

前記経路(P)は、前記第1の延在部(P2)の上流に配置される直線的な第2の延在部(P1)を備えており；

10

20

前記プッシュ部材(27)は、前記第1の延在部(P2)に沿った前記支持部材(29)の移動が前記搬送コンベア(21, 23)及び前記第1軸(B)へ向かう前記壁(45)の移動を引き起こすように、前記支持部材(29)に接続され、

前記支持部材(29)は、第1の支持部材(30)と第2の支持部材(31)とを備えており、

前記プッシュ部材(27)は、前記第1の支持部材(30)に対して連結されており、かつ前記第2の支持部材(31)に対してスライド可能な様式で接続され、

前記プッシュ部材(27)はスロット(42)を備え、前記第2の支持部材(31)は、前記スロット(42)内をスライド可能なピン(38)を備える、
搬送ユニット。

10

【請求項2】

前記スロット(42)は方向(E)に沿って細長くなっており、かつ、

前記ピン(38)は前記方向(E)に平行な前記スロット(42)内をスライド可能であることを特徴とする請求項1に記載の搬送ユニット。

【請求項3】

前記ピン(38)は、前記方向(E)に交差する第2の軸(D)を中心として、前記スロット(42)に対して回転可能であることを特徴とする請求項2に記載の搬送ユニット。

【請求項4】

前記方向(E)は前記経路(P)に対して傾斜していることを特徴とする請求項2又は3に記載の搬送ユニット。

20

【請求項5】

前記プッシュ部材(27)は、前記方向(E)に交差する第3の軸(C)を中心として前記第1の支持部材(30)にヒンジ連結されていることを特徴とする請求項2から請求項4のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

【請求項6】

前記第2の支持部材(31)は、前記経路(P)に沿う前記第1の支持部材(30)および第2の支持部材(31)の前進方向に基づいて進みながら、前記第1の支持部材(30)の下流に配置されていることを特徴とする請求項2から請求項5のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

30

【請求項7】

前記スロット(42)は、前記方向(E)に沿って互いに反対側の第1の端部(43)と第2の端部(44)とを有しており、

前記第1の端部(43)は、前記プッシュ部材(27)が前進する意図に基づいて前記経路(P)に沿って進む場合に、前記第2の端部(44)の上流に配置されており、

前記プッシュ部材(27)が前記経路(P)の前記直線的な第2の延在部(P1)に沿って移動する場合に、前記第1の端部(43)に前記ピン(38)が係合し、

前記プッシュ部材(27)が前記第2の延在部(P2)に沿って移動する場合に、前記第2の端部(44)に前記ピン(38)が係合することを特徴とする、請求項6に記載の搬送ユニット。

40

【請求項8】

前記第1の支持部材(30)および前記第2の支持部材(31)は、互いから独立して、前記搬送コンベア(21, 23)に支持されることを特徴とする請求項1から請求項7のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

【請求項9】

前記第1の支持部材(30)および前記第2の支持部材(31)の対応するポイント同士の間距離は、前記出口ステーション(O)へ向けて前記プッシュ部材(27)が前進する意図に基づいて進む場合に、前記経路(P)の第1の延在部(P1)に沿って一定となり、かつ前記第2の延在部(P2)に沿って増大することを特徴とする、請求項1から8のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

50

【請求項 1 0】

前記経路（P）は使用時に垂直平面（P）上に位置することを特徴とする請求項 1 から請求項 9 のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

【請求項 1 1】

前記壁（45）は平坦であることを特徴とする請求項 1 から請求項 1 0 のいずれか一項に記載の搬送ユニット。

【請求項 1 2】

パッケージングマシン（50）であって、

- 請求項 1 から請求項 1 1 のいずれか一項に記載の搬送ユニット（1）と；
- 前記搬送ユニット（1）の前記出口ステーション（O）で前記バック（2）を受け取るよう構成され、かつ前記バック（2）から折りたたまれたパッケージを形成するよう構成された折りたたみユニット（15）と；

を備えることを特徴とするパッケージングマシン（50）。

【発明の詳細な説明】**【技術分野】****【0001】**

本発明は、注入可能な食品のシールされたバックを、該バックから折りたたまれたパッケージを形成するよう構成された折りたたみユニットへ搬送するための搬送ユニットに関するものである。

【背景技術】**【0002】**

フルーツジュース、UHT牛乳（超高温処理牛乳）、ワイン、トマトソースなどの多くの液状の食品または注入可能な食品は、一般的に、殺菌されたパッケージング材料から形成されるパッケージに入れられて販売されている。

【0003】

典型的な例として、Tetra Brik Aseptic（登録商標）として知られる液状または注入可能な食品のための平行六面体形状のパッケージが挙げられる。このパッケージは、積層された帯状のパッケージング材料に折り目をつけてシーリングすることによって形成される。

【0004】

パッケージング材料は、ポリエチレンなどのヒートシールプラスチック材料からなる層で両面が被覆された紙などの基層を備える多層構造を有する。UHT牛乳などの長期保存用製品のための無菌パッケージの場合、パッケージング材料は、アルミニウムホイルなどのガスおよび光バリア材料からなる層をさらに備えてもよい。この層は、ヒートシールプラスチック材料からなる層の上に重ねられ、続いて最終的に食品と接触するパッケージの内面を形成するヒートシールプラスチック材料からなる別の層で被覆される。

【0005】

この種のパッケージは、通常は、完全に自動化されたパッケージングマシンで製造される。該マシンでは、ウェブ状に搬送されるパッケージング材料から連続チューブが形成される。パッケージング材料からなるウェブは、例えば過酸化水素などの化学滅菌剤を塗布することによりパッケージングマシンで滅菌される。上記薬剤は、便宜上、滅菌が完了するとパッケージング材料の表面から除去され、例えば加熱によって気化される。そのように滅菌されたウェブは続いて、閉じられた滅菌環境に保持され、垂直方向において食品を供給されるチューブを形成するように長手方向において折り曲げられてシールされる。

【0006】

形成工程を完了するために、チューブは殺菌されるか滅菌処理が施された食品を充填され、等間隔に離間された横方向セクションに沿ってシールされ、続いて切断される。

【0007】

より詳細には、チューブは、チューブ自体の軸線に対する長手方向および横方向にシールされる。このシーリング工程の後に、長手方向シールと上側横方向シールと下側横方向

10

20

30

40

50

シールとを有するまくら状パックが得られる。

【 0 0 0 8 】

個々のパックは、上側端部部分および下側端部部分のそれぞれに関して、個別のシーリングバンドによって形成される細長い略矩形状のフィンと；関連する端部部分の両側から突出するとともに個別の台形壁によって規定される一対の略三角形フラップと；をさらに備える。

【 0 0 0 9 】

これら端部部分は、パックの平坦な両端部壁を形成するように折りたたみユニットによって互いへ向けて加圧され、同時に、上側部分のフラップは主要部分の個々の側壁上に折り曲げられ、かつ下側部分のフラップは下側シーリングライン上に折り曲げられる。

10

【 0 0 1 0 】

上述のタイプのパッケージングマシンは公知となっており、このパッケージングマシンでは、パックは、自動折りたたみユニットによって折りたたまれたパッケージへと変形される。

【 0 0 1 1 】

折りたたみユニットは、例えば同じ出願人名による特許文献 1 から公知となっている。この折りたたみユニットは、実質的に、

- 供給ステーションから送出ステーションへ向かう形成経路に沿って連続的にパックを搬送するためのチェーンコンベアと；
 - 形成経路に対する固定ポジションに配置され、かつ形成経路上で関連する折りたたみ工程を実施するためにパックと協働する、多数の折りたたみデバイスと；
 - 折りたたむべき個々のパックの関連する三角形フラップを溶融して、パックの関連する壁にシールするために、これら三角形フラップに作用する加熱デバイスと；
 - 関連する折りたたみポジションにおいて三角形フラップを折りたたむために、これら部分が冷却された際に各パックと協働する押圧デバイスと；
- を備える。

20

【 0 0 1 2 】

パックを折りたたみユニットの入口ステーションへ搬送しかつ供給するステップは、折りたたみユニットの適切なオペレーションのために重要となる。

【 0 0 1 3 】

特にこれらパックは、典型的には、パックの長手方向軸線が垂直方向に配置された状態で形成されてシールされる。続いて、搬送コンベアが新しく形成されたパックを受け取り、折りたたみユニットの入口ステーションへパックを運搬する。

30

【 0 0 1 4 】

搬送コンベアは、続いて、第 1 の無端ベルトと第 2 の無端ベルトと、第 1 の無端ベルトおよび第 2 の無端ベルトによって支持される複数のプッシュ部材と、を備える。

【 0 0 1 5 】

第 1 の無端ベルトおよび第 2 の無端ベルトは、使用時に対応する垂直方向軸を有する個別のプーリーに巻かれており、かつこれらベルト間に使用時に例えばパックのための水平な通路を規定する。

40

【 0 0 1 6 】

さらに詳細には、パックの各々は、第 1 の無端ベルトの個別のプッシュ部材と第 2 の無端ベルトの個別のプッシュ部材とによってこの通路内を前進させられる。

【 0 0 1 7 】

次に、個々のプッシュ部材は、関連するパックを搬送コンベアの出口ステーションへ向けて押し出すためにパックと接触する協働面を備える。

【 0 0 1 8 】

折りたたみユニットの受け取りステーションへ搬送されるまくら状パックに関する非常に滑らかな動作状態を確実にするために、同じ出願人名による特許文献 2 では、各プッシュ部材の協働面をインボリユート形状に形成することが提案されている。

50

【 0 0 1 9 】

この方法では、パックは、折りたたみユニットへ向けて前進される際に、とりわけこれらパックが個々のプッシュ部材からリリースされる際に、実質的に一定の均一な推進力を受ける。

【 0 0 2 0 】

さらに良好に実行するために、上述の解決法には改良の余地がある。

【 0 0 2 1 】

特にプッシュ部材が略垂直平面上を移動する場合、プッシュ部材のインボリユート形状の協働面がまくら状パックの下をスライドし、それが実質的には個々のくさびとして作用するリスクがある。

10

【 0 0 2 2 】

そのため、パックがプッシュ部材によってリリースされる際にパックの速度が変化するリスクがあり、対応する折りたたみパッケージの最適とは言えない成形のリスクをもたらす。

【 0 0 2 3 】

この業界では、上述の要求を満たし得る別の方法でパックを折りたたみユニットへ搬送することが必要とされている。

【 先行技術文献 】

【 特許文献 】

【 0 0 2 4 】

20

【 特許文献 1 】 欧州特許第 0 8 8 7 2 6 1 号明細書

【 特許文献 2 】 欧州特許出願公開第 2 5 8 6 7 1 5 号明細書

【 発明の概要 】

【 発明が解決しようとする課題 】

【 0 0 2 5 】

したがって、本発明の目的は、複雑ではなくかつ高価ではない様式で上述の要件を満たすように設計された、注入可能な食品のシールされたパックを折りたたみユニットまで搬送するための搬送ユニットを提供することである。

【 課題を解決するための手段 】

【 0 0 2 6 】

30

この目的は本願の特許請求の範囲の請求項 1 に記載の搬送ユニットによって達成される。

【 0 0 2 7 】

本発明の好ましい非限定的な実施形態について、添付の図面を参照しながら例示的に説明する。

【 図面の簡単な説明 】

【 0 0 2 8 】

【 図 1 】 本発明に基づく注入可能な食品のパッケージングマシンのための搬送ユニットの斜視図である。

【 図 2 】 明瞭にするために一部が取り除かれた、まくら状パックと協働する図 1 の搬送ユニットの拡大側面図である。

40

【 図 3 】 図 2 の線 I I I - I I I に沿った拡大断面図である。

【 図 4 】 明瞭にするために拡大されかつ一部が取り除かれた、図 1 および図 2 の搬送ユニットの作動状態を示す図である。

【 図 5 】 明瞭にするために拡大されかつ一部が取り除かれた、図 1 および図 2 の搬送ユニットの、図 4 の作動状態とは異なる、作動状態を示す図である。

【 図 6 】 図 4 および図 5 のいくつかの構成要素をさらに拡大した図を示す。

【 図 7 】 図 4 および図 5 のいくつかの構成要素をさらに拡大した図を示す。

【 発明を実施するための形態 】

【 0 0 2 9 】

50

図 1、図 2、および図 4 から図 6 における参照符号 1 は、パッケージング材料からなる公知のチューブ（図示せず）から連続的に製造される、低温殺菌牛乳または UHT 牛乳、フルーツジュース、またはワインなどの注入可能な食品のシールされた略角柱形状のパッケージのためのパッケージングマシン 50 のための搬送ユニット全体を示す。

【0030】

パッケージングマシン 50 は本質的に、

- 以下でより詳細に説明される本発明に基づく搬送ユニット 1 と；
 - （図 1、図 2、図 4 および図 5 にのみ概略的に示す）折りたたみユニット 15 と；
- を備える。

【0031】

ユニット 1 の上流で、ポリエチレンなどのヒートシールプラスチック材料からなる層で両面を被覆された紙材料からなる層を備えるシート状のヒートシール材料からなる公知のウェブ（図示せず）を長手方向に折り曲げてシールすることによって、チューブが公知の様式で形成される。UHT 牛乳などの長期保存用の製品のための無菌パッケージの場合、パッケージング材料は、最終的に食品と接触するパッケージの内面を形成するヒートシールプラスチック材料からなる 1 つ以上の層に重ねられた例えばアルミニウムホイルなどの酸素バリア材料からなる層を備える。

【0032】

パッケージング材料からなるチューブは、続いてパッケージングのための食品を充填され、そして等間隔で離間された横方向セクションに沿ってシールされて切断され、多数のまくら状パック 2（図 2、図 4、図 5、図 6 および図 7 に図示される）を形成する。続いて、まくら状パック 2 は搬送ユニット 1 へ移送される。

【0033】

便宜上、参照符号は、詳細に説明される特定のパックの形状に対して以下のように付与される。なお、これは単なる一例として意図されたものであり、かつパック 2 は略水平方向ポジションに配置可能である場合に本発明の搬送ユニット 1 は便利なことにさまざまな形状のパック 2 とともに使用されてもよく、搬送ユニット 1 は、パックの壁のうち、その上をパックが前進する水平面に対して交差する壁と協働し得ることは明らかであろう。

【0034】

図 1 から図 7 を参照すると、パック 2 の各々は、軸線 T を有しており、かつ複数の（この実施形態では 4 つの）壁 8 によって規定される略角柱形状の主要部分 3 と；まくら状パック 2 の軸線 T に対して横方向にある個別のシーリングバンド 6, 7 へ向けて部分 3 から先細形状になされた反対の上側および下側端部部分 4, 5 と；を備える。

【0035】

各端部部分 4, 5 は、実質的に二等辺台形の形態の 2 つの壁 9 によって少なくとも部分的に規定される。これら 2 つの壁 9 は、軸線 T に対して直交する平面に対して互いへ向けてわずかに傾斜しており、かつ部分 3 の個別の壁 8 の端縁部によって規定される短辺と、個別のシーリングバンド 6, 7 によって互いに接続される長辺とを有する。

【0036】

個々の部分 4, 5 に関して、パック 2 の各々は、個別のシーリングバンド 6, 7 によって形成される細長い略矩形形状のフィン 10 と；部分 3 の両側から横方向に突出するとともに、関連する壁 9 の端部部分によって規定される 2 つの略三角形フラップ 11, 12 と；を有する（図 6 および図 7）。

【0037】

パッケージを形成するために、折りたたみユニット 15 が、パック 2 の部分 4, 5 を互いへ向けて加圧する一方で、個別のフィン 10 が部分 4, 5 上に折りたたまれる；折りたたみユニット 15 は、部分 4 のフラップ 11（図 1 および図 4）を関連する壁 8 上に折りたたんでシールし；折りたたみユニット 15 はまた、平坦にされた部分 5 のフラップ 12 を折りたたんでシールする。

【0038】

10

20

30

40

50

折りたたみユニット 15 は本質的に、

- コンベア 16 (図示された実施形態ではチェーンコンベア)と;
- コンベア 16 の互いに連結された個別のリンクから突出し、コンベア 16 に沿って一定のピッチをおいて配置され、かつ、折りたたみ経路 (図示せず) に沿って個々のパック 2 を運搬するよう構成された複数のパドル 17 と;

を備える (図 1 から図 5)。上記折りたたみ経路では、パック 2 が、対応する完成したパッケージを形成するよう折りたたまれる。

【0039】

搬送ユニット 1 は、関連する形成および充填ユニット (図示せず) から、新しく形成されたパック 2 を、該パック 2 の個々の長手方向軸線が垂直方向に配置された状態で受け取るための湾曲した形状のシュート 20 (図 1 および図 2) を備えており、それによってパック 2 はスライド可能に略水平面上に位置するようもたらされる。

10

【0040】

さらに搬送ユニット 1 は、シュート 20 のすぐ下流に配置された搬送コンベア 21 を備える。

【0041】

搬送コンベア 21 は、作業部分 W および戻り部分 R によって形成される閉経路 P に沿って移動する。

【0042】

より詳細には、経路 P は、

20

- コンベア 21 がシュート 20 からパック 2 を受け取る入口ステーション I と;
- コンベア 21 がパック 2 を折りたたみユニット 15 へ向けて送り出す出口ステーション O と;

を備える (図 2)。

【0043】

経路 P の作業部分 W は、入口ステーション I から出口ステーション O まで延在する。経路 P の戻り部分 R は出口ステーション O から入口ステーション I まで延在する。

【0044】

続いて、経路 P の作業部分 W は、

- 入口ステーション I から広がる直線的な延在部 P1 と;
- 出口ステーション O で終わる湾曲延在部 P2 と;

30

を備える。

【0045】

パック 2 は、軸線 T が延在部 P1 に平行な状態で、出口ステーション O で送り出される (図 2 および図 7)。

【0046】

搬送コンベア 21 は、

- フレーム 22 と;
- シュート 20 と折りたたみユニット 15 との間に介在される無端運搬要素 (図示される実施形態ではベルト 23) と;
- 軸 A を中心として回転可能な駆動プーリ 24 と;
- 軸 B を中心として回転可能でありかつ (図 3 に図示される) モータ 25 によって回転駆動される駆動プーリ 26 と;

40

を備える (図 2)。

【0047】

軸 B は図示される実施形態では軸 A に平行である。

【0048】

続いて、フレーム 22 は一对の固定レール 28 (図 1) を備える。固定レール 28 は、シュート 20 から、搬送ユニット 1 の出口ステーション O を越えて、折りたたみユニット 15 の入口ステーションまで延在する。

50

【 0 0 4 9 】

図示される実施形態では、軸 A , B は使用時は水平であり、ベルト 2 3 は垂直平面上に位置する。

【 0 0 5 0 】

延在部 P 2 は、軸 B を中心とする円弧となるように構成される。

【 0 0 5 1 】

続いて、ベルト 2 3 は、該ベルト 2 3 に沿って等間隔で離間された複数のプッシュ部材 2 7 を備える。

【 0 0 5 2 】

各プッシュ部材 2 7 は、プッシュ部材 2 7 が経路 P の作業部分 W に沿ってベルトによつて駆動されるとパック 2 に接触する壁 4 5 を備える。

10

【 0 0 5 3 】

プッシュ部材 2 7 が経路 P の戻り経路 R に沿って移動する場合、プッシュ部材 2 7 の各々は個々のパック 2 を運搬しない。

【 0 0 5 4 】

プッシュ部材 2 7 は、これらプッシュ部材 2 7 が経路 P の延在部 P 1 に沿って移動する場合に、ベルト 2 3 と同じ速度で移動する。

【 0 0 5 5 】

プッシュ部材 2 7 は、軸 A , B に対してベルト 2 3 の片側に配置される。

20

【 0 0 5 6 】

そのため、プッシュ部材 2 7 は、ベルト 2 3 と比較すると軸 B からより大きく距離をおいて配置される。

【 0 0 5 7 】

コンベア 2 1 は、ベルト 2 3 に対するプッシュ部材 2 7 の支持のための支持手段 2 9 をさらに備える（図 6 および図 7 ）。

【 0 0 5 8 】

有利には、プッシュ部材 2 7 は、経路 P の延在部 P 2 に沿う支持手段 2 9 の回転がベルト 2 3 へ向かう壁 4 5 の移動を引き起こす方法で、関連する支持手段 2 9 に接続される（図 5 および図 7 ）。

【 0 0 5 9 】

30

図示された実施形態では、延在部 P 2 に沿った支持手段 2 9 の回転がまた軸 B へ向かう壁 4 5 の移動を引き起こす。

【 0 0 6 0 】

これによって、プッシュ部材 2 7 の各々が経路 P の延在部 P 2 上を移動する場合に、関連する壁 4 5 が軸 B に近づき、出口ステーション O における、その接線方向速度および関連するパック 2 の接線方向速度を低下させる（図 5 および図 7 ）。

【 0 0 6 1 】

こうした壁 4 5 の接線方向の速度の低下は、壁 4 5 がベルト 2 3 よりも軸 B から離れているという事実により、延在部 P 2 に沿って生じ得る壁 4 5 の接線方向速度の増加を相殺する（図 5 ）。

40

【 0 0 6 2 】

より詳細には、支持手段 2 9 は、個々のプッシュ部材 2 7 のために、支持部材 3 0 および支持部材 3 1 を備えており；各プッシュ部材 2 7 は、支持部材 3 0 に対しては連結されており、かつ支持部材 3 1 に対してはスライド可能に接続される。

【 0 0 6 3 】

一对の支持部材 3 0 , 3 1 は、ベルト 2 3 に沿って一定のピッチをおいて配置される。

【 0 0 6 4 】

本発明について以下では、1つのみのプッシュ部材 2 7 と、対応する1つの支持部材 3 0 と、1つの支持部材 3 1 について説明するが、プッシュ部材 2 7 および支持部材 3 0 , 3 1 は互いに同一である。

50

【 0 0 6 5 】

より詳細には、支持部材 3 1 は、パック 2 の前進方向に基づいて経路 P に沿って進む際に、支持部材 3 0 の下流に配置される。

【 0 0 6 6 】

支持部材 3 0 は、

- ベルト 2 3 に接続されるベース 3 2 と；
- ベルト 2 3 とは反対側においてベース 3 2 から突出する本体 3 3 と；

を備える（図 5 から図 7）。

【 0 0 6 7 】

本体 3 3 は、ピン 3 4 を、経路 P に直交する軸 C を中心に回転可能に支持する。

10

【 0 0 6 8 】

詳細には、ピン 3 4 は本体 3 3 の両側面から突出する。

【 0 0 6 9 】

支持部材 3 1 は、

- ベルト 2 3 に接続されるベース 3 6 と；
- ベルト 2 3 とは反対側においてベース 3 6 から突出する本体 3 7 と；

を備える（図 5 から図 7）。

【 0 0 7 0 】

本体 3 7 は、軸 C に平行でありかつ経路 P に直交する軸 D を中心として回転可能なピン 3 8 を支持する。

20

【 0 0 7 1 】

詳細には、ピン 3 8 は、本体 3 7 の両側面から突出する。

【 0 0 7 2 】

軸 C , D は、図示される実施形態では、軸 A , B に平行でありかつ経路 P を横断する。

【 0 0 7 3 】

支持部材 3 0 , 3 1 は互いに直接接続されていない、つまり支持部材 3 0 , 3 1 は、ベルト 2 3 に対して別々に接続される 2 つの別個の部品によって形成される。

【 0 0 7 4 】

したがって、経路 P に平行に測定した場合に支持部材 3 0 , 3 1 の対応するポイント（一致するポイント）同士の間の距離は、ベルト 2 3 の動作を受けて変化可能である。

30

【 0 0 7 5 】

特に支持部材 3 0 , 3 1 が経路 P の延在部 P 1 に沿って移動する場合、ベース 3 2 , 3 6 の対応するポイント同士の間の距離は一定に保たれる（図 6）。

【 0 0 7 6 】

それとは異なり、支持部材 3 0 , 3 1 が経路 P の延在部 P 2 に沿って移動する場合、ベース 3 6 はベース 3 2 から離れるように移動する。そのため、ベース 3 2 , 3 6 の対応するポイント同士の間の距離は増加する（図 7）。

【 0 0 7 7 】

支持部材 3 0 のピン 3 4 は、ベルト 2 3 に固定される軸 C を中心としてプッシュ部材 2 7 にヒンジ連結される。言い換えると軸 C およびベルト 2 3 は、経路 P に沿って互いに一体的に移動する。

40

【 0 0 7 8 】

支持部材 3 1 のピン 3 8 は、軸 D を中心としてプッシュ部材 2 7 に対して回転可能であるとともに、軸 C , D および経路 P に交差する方向 E に沿ってプッシュ部材 2 7 に対してスライド可能である。

【 0 0 7 9 】

言い換えると支持部材 3 1 のピン 3 8 は、軸 D を中心としてプッシュ部材 2 7 にヒンジ連結されており、かつプッシュ部材 2 7 は、ベルト 2 3 に対して方向 E に沿って移動可能である。

【 0 0 8 0 】

50

図示された実施形態において、プッシュ部材 27 は、

- パック 2 を経路 P に沿って押し進めるためにパック 2 の部分 5 の壁 9 と協働するよう構成された壁 45 と；
 - 経路 P に沿って進みながら、壁 45 とは反対側にある壁 46 と；
 - 壁 45, 46 の間に介在するとともにベルト 23 とは反対側に配置される壁 47 と；
 - 互いに対して平行な一对の壁 48 であって、軸 C, D に対して平行に離間され、かつ壁 47 からベルト 23 へ向けて突出する、一对の壁 48 と；
- を備える（図 6 および図 7）。

【0081】

図示された実施形態では、壁 45 は、パック 2 が前進する意図に基づいて経路 P に沿って進む場合に、壁 46 の下流に配置される。

10

【0082】

壁 45 は平坦であり、かつ経路 P に交差する平面において軸 C, D に対して傾斜している。

【0083】

特に壁 45 は、軸 C, D から外れて、壁 47 から支持部材 30, 31 へ向けて進展する。

【0084】

壁 48 は、

- 軸 C を中心としてピン 34 にヒンジ連結される個別の下流部分 39 と；
 - 個別の貫通スロット 42 を規定する個別の上流部分 40 と；
- を備える。

20

【0085】

壁 48 は軸 C, D に直交するよう延在する。

【0086】

各スロット 42 は、方向 E に沿う長さ、方向 E に直交する幅と、を有する。

【0087】

スロット 42 には支持部材 31 のピン 38 が係合する。

【0088】

特に、方向 E に直交するスロット 42 の幅は、ピン 38 の直径に対応する一方で、スロット 42 の方向 E に沿う長さはピン 38 の直径よりも大きい。

30

【0089】

各スロット 42 は経路 P に対して傾斜しており、かつ、壁 46 から壁 45 へ向けて進みながら、壁 47 からの距離が減少するように延在する。

【0090】

言い換えると、スロット 42 は、経路 P に対して傾斜しており、かつ、壁 46 から壁 45 へ向けて進みながら、ベルト 23 および軸 C からの距離が増大するように延在する。

【0091】

さらにスロット 42 は、

- ベルト 23 および軸 C に近接するとともに壁 46 の側に配置される端部 43 と；
 - ベルト 23 および軸 C から離れておりかつ壁 45 の側に配置される端部 44 と；
- を備える（図 6 および図 7）。

40

【0092】

端部 44 は、ベルト 23 が前進する意図に基づいて経路 P に沿って進む際に、端部 43 の下流に配置される。

【0093】

支持部材 30, 31 が経路 P の延在部 P1 に沿って移動する場合、ピン 38 は端部 43 に係合する（図 6）。

【0094】

支持部材 30, 31 が経路 P の延在部 P2 に沿って移動する場合、スロット 42 はピン

50

３８に対して移動する（図７）。

【００９５】

このようにピン３８は端部４３から端部４４へ向けて移動する。

【００９６】

搬送ユニット１の動作について、１つだけのプッシュ部材２７と、関連するバック２と、関連する支持部材３０，３１とを参照しながら説明する。

【００９７】

モータ２５は、経路Ｐに沿って一定の速度でベルト２３を前進させる。

【００９８】

プッシュ部材２７はステーションＩでシュート２０からバック２を受け取り、出口ステーションＯに到達するまで、経路Ｐの作業部分Ｗの延在部Ｐ１，Ｐ２に沿ってバック２を運搬する。

10

【００９９】

特にプッシュ部材２７が経路Ｐの作業部分Ｗに沿ってバック２を前進させる場合、壁４５がバック２の部分５の壁９に接触して押す。

【０１００】

経路Ｐの延在部Ｐ１に沿って移動する場合、プッシュ部材２７はベルト２３と同じ速度で移動する。

【０１０１】

さらにプッシュ部材２７が経路Ｐの延在部Ｐ１に沿って移動する場合（図６）、支持部材３０，３１の対応するポイント同士の間距離は一定に維持されており、そのため軸Ｃ，Ｄは経路Ｐに対して実質的に平行に維持される。

20

【０１０２】

この状況では、支持部材３１のピン３８はスロット４２の端部４３に係合する。

【０１０３】

プッシュ部材２７が経路Ｐの延在部Ｐ２に沿って移動する場合、プッシュ部材２７は、ベルト２３よりも軸Ｂから大きく距離を置いて移動する。

【０１０４】

さらにプッシュ部材２７が経路Ｐの延在部Ｐ２に沿って移動する場合、支持部材３０，３１は円弧形状の軌道に沿って移動する。

30

【０１０５】

そのため支持部材３１は、図７に示されるように、支持部材３０から離れるように移動する。

【０１０６】

プッシュ部材２７が支持部材３０に対して軸Ｃを中心としてヒンジ連結されているため、プッシュ部材２７は軸Ｃ周りで回転し、壁４５は軸Ｃおよびベルト２３へ向けて移動する。

【０１０７】

そのため、プッシュ部材２７が、ベルト２３と比べて軸Ｂから大きく距離を置いて湾曲した延在部Ｐ２に沿って移動するという事実に起因する速度の増加は、壁４５ひいてはバック２がベルト２３および軸Ｂへ向けて移動し、ゆえにその曲率半径が低減するという事実によって相殺される。

40

【０１０８】

結果として、プッシュ部材２７が、出口ステーションＯの上流で湾曲した延在部Ｐ２に沿ってベルト２３よりも軸Ｂから大きく距離をおいて移動するという事実によって、壁４５と接触するバック２の速度は増加されない。

【０１０９】

さらにスロット４２は、ピン３８がスロット４２の端部４３に係合するポジションまで、ピン３８に対して方向Ｅに沿ってスライドする。

【０１１０】

50

そのため、パック 2 は、出口ステーション O では実質的に一定の速度でリリース可能となる。続いてパック 2 は、折りたたみユニット 15 に到達するまでレール 28 に沿って移動する。

【0111】

この段階では、パドル 17 が、完成したパッケージを形成するようパック 2 を折りたたむ折りたたみ経路に沿って、パック 2 を運搬する。

【0112】

プッシュ部材 27 は、経路 P の戻り部分 R に沿って移動する。

【0113】

本発明に基づく搬送ユニット 1 の利点は、上記説明から明らかとなる。 10

【0114】

とりわけプッシュ部材 27 は、経路 P の延在部 P2 に沿う支持部材 30, 31 の移動がベルト 23 および軸 B へ向かう壁 45 の移動を引き起こすように、支持部材 30, 31 に接続される。

【0115】

この方法では、壁 45 は、延在部 P2 に沿って移動する場合に、

- 一方では、壁 45 が軸 B に対してベルト 23 よりも半径方向外側に位置するという事実により加速され、
- 他方では、それが壁 45 へ向けて移動するつまり軸 B へ近接するという事実により減速される。 20

【0116】

上で説明したように加速および減速は埋め合わせられ、それによって延在部 P2 に沿う壁 45 の速度は、作業部分 W の延在部 P1 に沿って壁 45 の速度と実質的に等しく維持される。

【0117】

言い換えると、壁 45 の速度ひいては作業部分 W に沿ったパック 2 の速度は、実質的に一定に維持される。

【0118】

この方法では、パック 2 は、作業部分 W 全体に沿って、特にパック 2 が搬送コンベア 21 から折りたたみユニット 15 へ向けてリリースされる出口ステーション O において、実質的に一定でありかつ一様な推進力を受ける。 30

【0119】

パック 2 の略一定の速度がパック 2 と折りたたみユニット 15 のパドル 17 との間の衝撃によるリスクが最小限となるため、作業部分 W に沿ってパック 2 の正しい形状に不利益をもたらすリスクが大幅に下がる。

【0120】

さらに支持手段 29 は、個々のプッシュ部材 27 のために、

- プッシュ部材 27 が軸 C を中心としてヒンジ連結される支持部材 30 と；
- 支持部材 31 であって、該支持部材 31 に関連して、プッシュ部材 27 が軸 D を中心として回転できかつ方向 E に沿ってスライドする、支持部材 31 と； 40

を備える。

【0121】

この方法では、支持部材 30, 31 が延在部 P に沿って移動して互いに対して移動する場合、プッシュ部材 27 は、軸 C を中心として支持部材 30 に対して回転でき、かつ方向 E に沿って支持部材 31 に対して軸 B へ向けてスライドできる。

【0122】

壁 45 は平坦である。そのため、ベルト 23 および経路 P が垂直平面上に位置する（軸 A, B が水平である）場合に、壁 45 がパック 2 の下をスライドしてパック 2 の軌道を変更するリスクがない。

【0123】

明確には、搬送ユニット１および本明細書で説明されかつ例示される方法は、特許請求の範囲の請求項に規定される範囲から逸脱しない限りは、変更されてもよい。

【０１２４】

特にプッシュ部材２７は、経路Ｐの延在部Ｐ２の湾曲部分の中心へ向けて配置されるベルト２３の側に支持されてもよく、かつ支持部材３０、３１の移動は、延在部Ｐ２の湾曲部分の中心とは反対側における（ひいてはベルト２３へ向かう）プッシュ部材２７の移動を引き起こしてもよい。

【符号の説明】

【０１２５】

１	搬送ユニット	10
２	バック	
３	主要部分	
４	上側端部部分	
５	下側端部部分	
６，７	個別のシーリングバンド	
８	壁	
１０	フィン	
１１，１２	略三角形フラップ	
１５	折りたたみユニット	
１６	コンベア	20
１７	パドル	
２０	シュート	
２１，２３	搬送コンベア（ベルト）	
２２	フレーム	
２４，２６	駆動プーリ	
２５	モータ	
２７	プッシュ部材	
２８	固定レール	
２９	支持手段	
３０	第１の支持部材	30
３１	第２の支持部材	
３２，３６	ベース	
３３，３７	本体	
３４，３８	ピン	
３９	下流部分	
４０	上流部分	
４２	スロット	
４３	第１の端部	
４４	第２の端部	
４５，４６，４７，４８	壁	40
５０	パッケージングマシン	

【図 1】

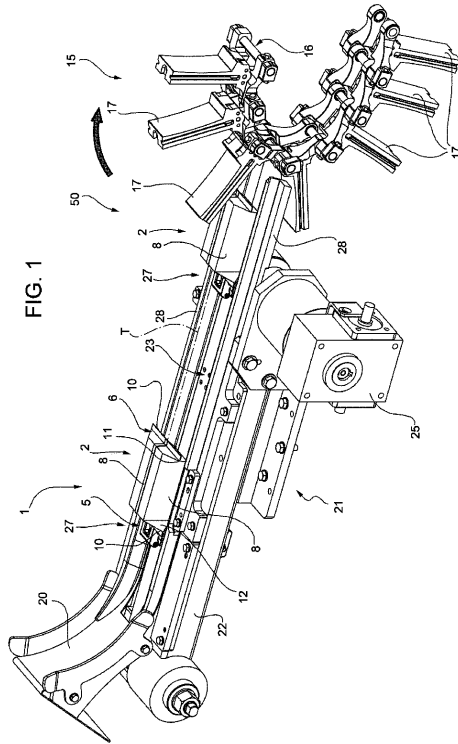


FIG. 1

【図 2】

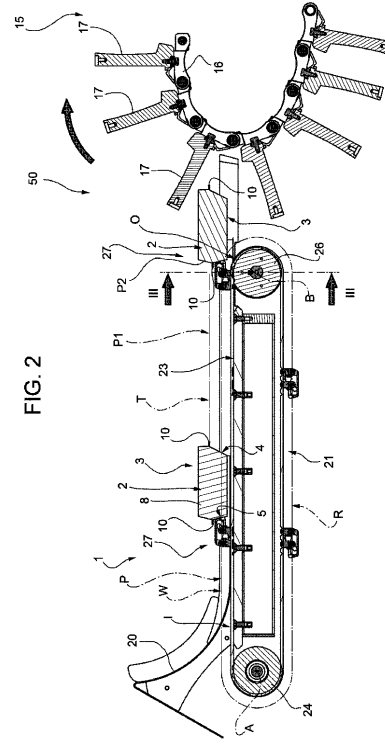
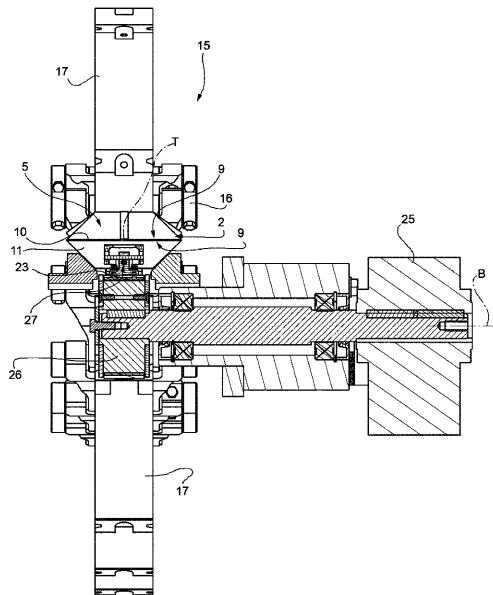


FIG. 2

【図 3】

FIG. 3



【図 4】

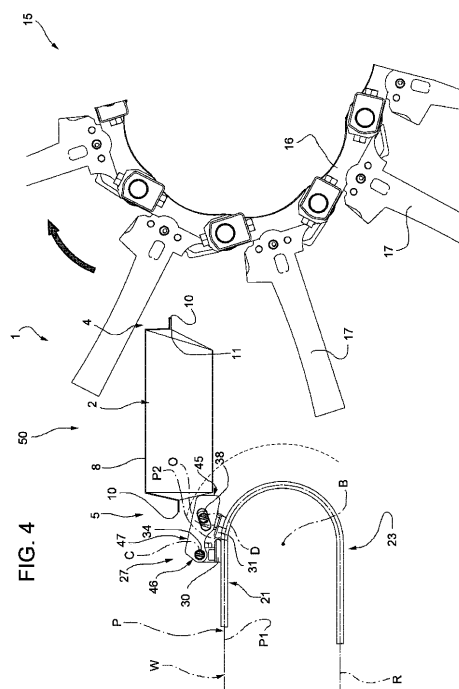
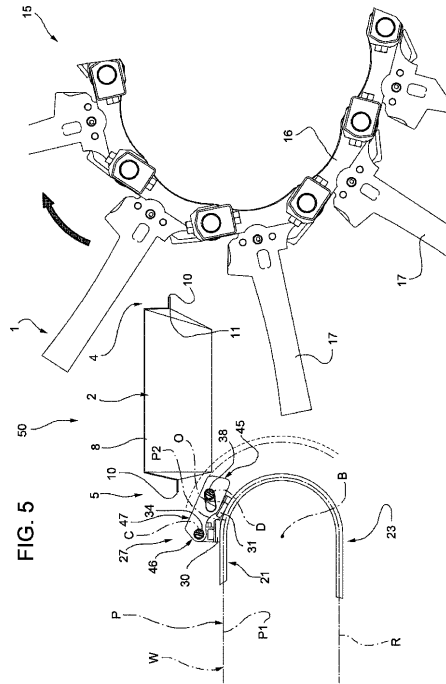
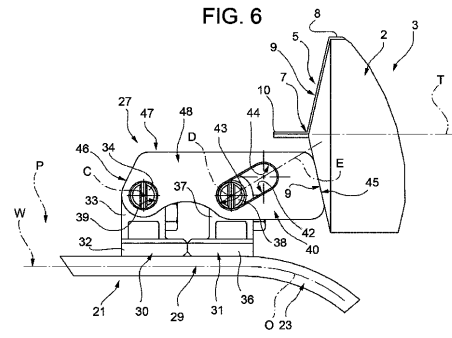


FIG. 4

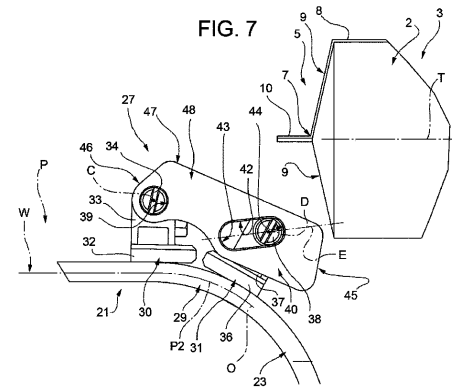
【図 5】



【図 6】



【図 7】



フロントページの続き

- (72)発明者 フランコ・サンティ
イタリア・IT-41122・モデナ・ヴィア・バッジニ・16
- (72)発明者 ジョルジオ・マッティオリ
イタリア・IT-41125・モデナ・ヴィア・ウディネ・98
- (72)発明者 アレッサンドロ・ガラタ
イタリア・IT-04013・ラティナ・ラティーナ・スカロ・ヴィア・デル・ピオッペト・25

審査官 宮崎 基樹

- (56)参考文献 欧州特許出願公開第02586715(E P, A1)
特開2004-323221(J P, A)
特開昭61-188313(J P, A)

- (58)調査した分野(Int.Cl., DB名)
B65B 61/24
B65G 19/00-19/30