



(22) Date de dépôt/Filing Date: 2010/08/27

(41) Mise à la disp. pub./Open to Public Insp.: 2011/02/28

(45) Date de délivrance/Issue Date: 2018/09/04

(30) Priorité/Priority: 2009/08/31 (FR09/55933)

(51) Cl.Int./Int.Cl. *H03K 17/687* (2006.01),
H01L 29/80 (2006.01), *H02M 1/08* (2006.01),
H03F 3/26 (2006.01)

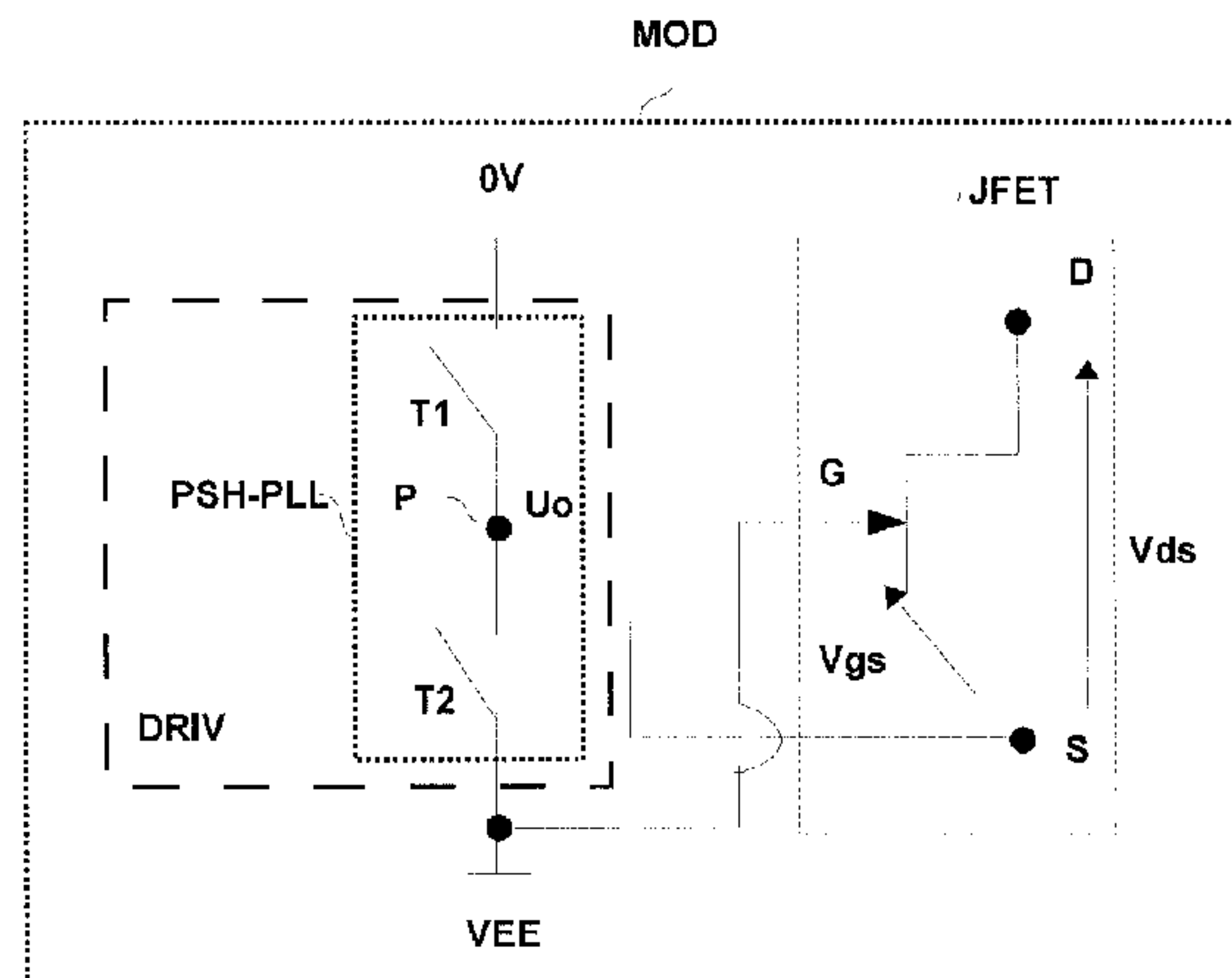
(72) Inventeurs/Inventors:
RAMBAUD, JULIEN, FR;
VIEILLARD, SEBASTIEN, FR

(73) Propriétaire/Owner:
LABINAL POWER SYSTEMS, FR

(74) Agent: SMART & BIGGAR

(54) Titre : MODULE ELECTRONIQUE DE COMMANDE POUR TRANSISTOR JFET

(54) Title: ELECTRONIC CONTROL MODULE FOR A JFET TRANSISTOR



(57) Abrégé/Abstract:

La présente invention concerne un module électronique de commande (MOD) pour transistor à effet de champ (JFET) comprenant une grille (G), un drain (D) et une source (S). Elle se caractérise en ce que le module électronique de commande (MOD) comporte :

- un circuit de commande (DRIV) comportant :
- une alimentation apte à fournir un potentiel fixe (VEE) à la grille (G) du transistor à effet de champ (JFET) ; et
- un étage amplificateur (PSH-PLL) apte à faire varier le potentiel de la source (S) du transistor à effet de champ (JFET) par rapport au potentiel de la grille (G) dudit transistor à effet de champ (JFET) ; et
- un transistor à effet de champ (JFET) dont :
- la grille (G) est connectée audit potentiel fixe (VEE) ; et
- la source (S) est connectée audit étage amplificateur (PSH-PLL).

20

ABREGEMODULE ELECTRONIQUE DE COMMANDE POUR TRANSISTOR
JFET

5

La présente invention concerne un module électronique de commande (MOD) pour transistor à effet de champ (JFET) comprenant une grille (G), un drain (D) et une source (S). Elle se caractérise en ce que le module électronique de commande (MOD) comporte :

10

- un circuit de commande (DRIV) comportant :
 - une alimentation apte à fournir un potentiel fixe (VEE) à la grille (G) du transistor à effet de champ (JFET) ; et
 - un étage amplificateur (PSH-PLL) apte à faire varier le potentiel de la source (S) du transistor à effet de champ (JFET) par rapport au potentiel de la grille (G) dudit transistor à effet de champ (JFET) ; et
- un transistor à effet de champ (JFET) dont :
 - la grille (G) est connectée audit potentiel fixe (VEE) ; et
 - la source (S) est connectée audit étage amplificateur (PSH-PLL).

15

20

25

Figure 1.

MODULE ELECTRONIQUE DE COMMANDE POUR TRANSISTOR JFET

DOMAINE TECHNIQUE DE L'INVENTION

La présente invention concerne un module électronique de commande pour
5 transistor à effet de champ comprenant une grille, un drain et une source.

Elle trouve une application particulière dans le domaine des transistors à effet de champ.

ARRIÈRE-PLAN TECHNOLOGIQUE DE L'INVENTION

10 Dans le domaine des transistors à effet de champ, un état de la technique connu de module électronique de commande comprend un transistor à effet de champ et un circuit de commande pour commander le transistor à effet de champ en faisant varier le potentiel de la grille du transistor par rapport au potentiel de sa source. Le circuit de commande est
15 alimenté avec une tension négative car un transistor à effet de champ est commandé en tension négative.

Lorsque le transistor à effet de champ est dans un état passant, il y a des risques de court-circuit, ce qui peut entraîner sa destruction.

Il existe des méthodes qui permettent de détecter un court-circuit notamment
20 en comparant la tension drain-source, dite tension de saturation du transistor, avec une tension de référence, ladite tension drain-source étant positive.

Lorsque la tension drain-source est supérieure à cette tension de référence, on en déduit que le transistor à effet de champ est en régime de sur-courant
25 ou de court-circuit.

Un potentiel négatif est donc nécessaire pour commander le transistor à effet de champ en raison de la commande en tension négative et un potentiel positif est également nécessaire pour la comparaison avec la tension de saturation positive.

30

Un inconvénient de cet état de la technique est que l'on doit donc disposer d'une alimentation isolée électriquement supplémentaire pour la

2

détection de court-circuit ce qui pose des problèmes de régulation d'alimentation supplémentaire. Cela ajoute un composant supplémentaire, l'alimentation supplémentaire, dans le module de commande dans le cas où la détection de court-circuit est effectuée en dehors du circuit de commande, et sinon complique le design du circuit de commande lui-même pour intégrer l'alimentation supplémentaire dans le cas où la détection de court-circuit est effectuée à l'intérieur même du circuit de commande.

DESCRIPTION GENERALE DE L'INVENTION

La présente invention a pour but un module électronique de commande pour transistor à effet de champ comprenant une grille, un drain et une source, qui permet d'éviter d'avoir une alimentation supplémentaire pour la détection de court-circuit dans ledit transistor à effet de champ.

Ce but est atteint par un module électronique de commande pour transistor à effet de champ comprenant une grille, un drain et une source, caractérisé en ce qu'il comporte :

- un circuit de commande comportant :
 - une alimentation apte à fournir un potentiel fixe à la grille du transistor à effet de champ ; et
 - un étage amplificateur apte à faire varier le potentiel de la source du transistor à effet de champ par rapport au potentiel de la grille dudit transistor à effet de champ ; et
- un transistor à effet de champ dont :
 - la grille est connectée audit potentiel fixe ; et
 - la source est connectée audit étage amplificateur.

Comme on va le voir en détail par la suite, le fait de commander le transistor à effet de champ avec sa source au lieu de sa grille va permettre d'avoir la tension drain-source du transistor à effet de champ référencée par rapport au potentiel fixe lorsque le transistor est dans un état passant, à savoir lorsqu'il est dans un état où il y a un risque de court-circuit. La tension drain-source comporte ainsi la même référence que la fonction de détection

3

de court-circuit. On peut ainsi facilement comparer cette tension drain-source sans avoir d'alimentation supplémentaire.

5 Selon des modes de réalisation non limitatifs, le module électronique de commande peut comporter en outre une ou plusieurs caractéristiques supplémentaires parmi les suivantes :

- Le potentiel fixe est le potentiel le plus bas fourni par l'alimentation.
- 10 - L'étage amplificateur est apte à positionner le potentiel de la source au potentiel fixe pour rendre passant ledit transistor à effet de champ.
- 15 - L'étage amplificateur comporte au moins deux transistors placés en série dans un montage de type push-pull, un des transistors dudit étage amplificateur comprenant un collecteur apte à être connecté avec la grille dudit transistor à effet de champ. Cela permet d'utiliser un étage amplificateur couramment utilisé.
- 20 - Le potentiel fixe est un potentiel négatif et le circuit de commande comporte en outre un comparateur de tension référencé avec ledit potentiel fixe et apte à comparer la tension drain-source dudit transistor à effet de champ avec une tension de référence. Cela permet d'alimenter le circuit de commande avec une alimentation
- 25 négative.
- Le circuit de commande comporte un dispositif de commande d'un transistor bipolaire à grille isolée et un inverseur de tension couplé audit dispositif de commande, ledit inverseur de tension étant
- 30 connecté en entrée à un point de jonction commun de l'étage amplificateur et en sortie à la source dudit transistor à effet de champ. Cela permet ainsi d'utiliser un dispositif de commande alimenté en tension positive couramment utilisé dans le domaine
- 35 des transistors.

4

- Le circuit de commande comporte en outre un dispositif de décalage de niveau de tension. Cela permet ainsi d'utiliser un dispositif de commande alimenté entre un potentiel négatif et un potentiel positif couramment utilisé dans le domaine des transistors.

5

En outre, il est également proposé un actionneur électromécanique, caractérisé en ce qu'il comporte un module électronique de commande selon l'une quelconque des caractéristiques précédentes.

10

En outre, il est également proposé un inverseur de poussée électrique, caractérisé en ce qu'il comporte un module électronique de commande selon l'une quelconque des caractéristiques précédentes.

15

L'invention et ses différentes applications seront mieux comprises à la lecture de la description qui suit et à l'examen des Figs. qui l'accompagnent.

BREVE DESCRIPTION DES FIGURES

Celles-ci ne sont présentées qu'à titre indicatif et nullement limitatif de l'invention.

20

- La Fig.1 est un schéma simplifié d'un module électronique de commande selon l'invention comportant un circuit de commande et un transistor à effet de champ ;

- La Fig. 2 est un schéma simplifié d'un mode de réalisation non limitatif d'un étage amplificateur du circuit de commande de la Fig. 1 ;

25

- La Fig.3 et la Fig. 4 sont des schémas simplifiés selon un premier mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande de la Fig. 1 dans un premier et deuxième modes de fonctionnement respectivement, le circuit de commande dudit module électronique de commande étant alimenté avec une tension négative ;

30

- La Fig. 5 est un schéma simplifié du module électronique de commande de la Fig. 3 ou de la Fig. 4, dans lequel une fonction de détection de court-circuit est illustrée ;

- La Fig.6 et la Fig. 7 sont des schémas simplifiés selon un deuxième mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande

5

de la Fig. 1 dans un premier et deuxième modes de fonctionnement respectivement, le circuit de commande dudit module électronique de commande étant alimenté avec une tension positive ;

5 - La Fig.8 et la Fig. 9 sont des schémas simplifiés selon un troisième mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande de la Fig. 1 dans un premier et deuxième modes de fonctionnement respectivement, le circuit de commande dudit module électronique de commande étant alimenté entre un potentiel positif et un potentiel négatif ;

10 - La Fig. 10 représente schématiquement un actionneur électromécanique comportant le module électronique de commande de la Fig. 1 ; et

- La Fig. 11 représente schématiquement un inverseur de poussée électrique comportant module électronique de commande de la Fig. 1.

15

DESCRIPTION DE MODES DE REALISATION DE L'INVENTION

Le module électronique de commande MOD pour transistor à effet de champ JFET comprenant une grille G, un drain D et une source S est illustré schématiquement à la Fig. 1.

20 On notera que dans la suite de la description, on appellera également le transistor à effet de champ JFET indifféremment transistor JFET ou encore JFET.

Le module électronique de commande MOD comporte :

- un circuit de commande DRIV comportant :
 - 25 - une alimentation apte à fournir un potentiel fixe VEE à la grille G du transistor à effet de champ JFET ; et
 - un étage amplificateur PSH-PLL apte à faire varier le potentiel de la source S du transistor à effet de champ JFET par rapport au potentiel de la grille G dudit transistor à effet de champ
 - 30 JFET ; et
- un transistor à effet de champ JFET dont :
 - la grille G est connectée audit potentiel fixe VEE ; et

6

- la source S est connectée audit étage amplificateur PSH-PLL.

Le circuit de commande DRIV permet donc de fixer la grille G du transistor JFET au potentiel fixe VEE pendant qu'il fait varier le potentiel de la source du transistor JFET.

On notera qu'on entend par potentiel fixe VEE, un potentiel qui ne varie pas notamment au cours de l'utilisation du transistor à effet de champ JFET, c'est-à-dire un potentiel qui est figé.

10

Dans un mode de réalisation non limitatif illustré de façon simplifiée à la Fig. 2, l'étage amplificateur PHS-PLL du circuit de commande DRIV comporte au moins deux interrupteurs placés en série T1-T2 comprenant un point de jonction commun P apte à être couplé à la source S dudit transistor à effet de champ JFET, un des interrupteurs T2 dudit étage amplificateur étant apte à être couplé à la grille G dudit transistor à effet de champ JFET. Dans une variante de réalisation non limitative, le premier interrupteur T1 et le deuxième interrupteur T2 sont des transistors. Ainsi, l'étage amplificateur PHS-PLL comporte au moins deux transistors placés en série T1-T2 comprenant un point de jonction commun P anode-cathode apte à être couplé à la source S dudit transistor à effet de champ JFET, un des transistors T2 dudit étage amplificateur comprenant une électrode C2 apte à être couplée à la grille G dudit transistor à effet de champ JFET.

Dans un exemple non limitatif, le premier transistor T1 est un transistor bipolaire IGBT de type NPN et le deuxième transistor T2 est un transistor bipolaire IGBT de type PNP. Dans ce cas, l'anode du point de jonction P est le collecteur C1 du premier transistor T1 et la cathode du point de jonction P est l'émetteur E2 du deuxième transistor T2. De plus, l'électrode C2 apte à être couplée à la grille G du JFET est le collecteur du deuxième transistor bipolaire T2.

Dans cette variante de réalisation l'étage amplificateur PSH-PLL est un étage appelé « Push-Pull » en anglais. Un étage push-pull étant bien connu de l'homme du métier, il n'est pas décrit plus en détail.

Dans un mode de réalisation non limitatif, le potentiel fixe VEE est le

35

potentiel le plus bas fourni par l'alimentation du driver DRIV.

Dans un premier mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande MOD, le potentiel fixe VEE est un potentiel négatif VNEG et le circuit de commande DRIV comporte en outre un comparateur de tension CMP référencé avec ledit potentiel fixe VEE et apte à comparer la tension drain-source V_{ds} dudit transistor à effet de champ JFET avec une tension de référence.

Dans un deuxième mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande MOD, le circuit de commande DRIV comporte en outre un dispositif de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT et un inverseur de tension IN couplé audit dispositif de commande DIGBT.

Dans un troisième mode de réalisation non limitatif du module électronique de commande MOD, le circuit de commande DRIV comporte en outre un dispositif de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT, un inverseur de tension IN couplé audit dispositif de commande DIGBT et un dispositif de décalage de niveau de tension DEN.

Le fonctionnement du module électronique de commande MOD selon les trois modes de réalisation ci-dessus est illustré respectivement dans trois exemples qui sont les suivants :

- lorsque le circuit de commande DRIV est alimenté avec une tension négative (Figs. 3 et 4) ;
- lorsque le circuit de commande DRIV est alimenté avec une tension positive (Figs. 6 et 7).
- Lorsque le circuit de commande DRIV est alimenté entre un potentiel négatif et un potentiel positif (Figs. 8 et 9).

On notera que de façon non limitative, dans ces trois modes de réalisation, on fait varier le potentiel U_s de la source S entre le potentiel le plus bas et le potentiel le plus haut fournis par l'alimentation du circuit de commande DRIV.

Premier mode de réalisation : alimentation en tension négative

8

Comme illustré sur les Fig. 3 et Fig.4, le circuit de commande DRIV comporte une alimentation qui fournit une tension négative VNEG-0V. Dans un exemple non limitatif, le potentiel fixe VEE fourni par l'alimentation du circuit de commande DRIV à la grille G du transistor JFET est positionné au potentiel le plus bas, soit le potentiel VNEG fourni par l'alimentation. Le potentiel négatif alimente donc la grille du transistor JFET, soit $U_g = V_{NEG}$.

Dans ce premier mode de réalisation, l'étage amplificateur PHS-PLL est apte :

- à positionner le potentiel de la source S à zéro pour bloquer ledit transistor à effet de champ JFET ; et
- à positionner le potentiel de la source S au potentiel fixe VEE pour rendre passant ledit transistor à effet de champ JFET.

15

Selon un premier mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig. 3, lorsque le premier interrupteur T1 est ouvert, et le deuxième interrupteur T2 est fermé, on a le potentiel de jonction U_o au point de jonction P qui est porté au potentiel négatif VNEG. On obtient donc :

20

$$U_s = V_{NEG};$$

$$V_{sg} = U_s - U_g = 0; \text{ et}$$

$V_{ds} = U_d - U_s > 0$ et est donc référencée par rapport au potentiel négatif VNEG car le potentiel U_s de source S est porté au potentiel négatif VNEG.

On a donc la tension V_{ds} qui est inférieure à VNEG en valeur absolue et qui est donc comprise dans l'intervalle de tensions fournies par l'alimentation $[0 ; V_{NEG}]$.

25

Le transistor JFET est dans un état passant.

Dans cet état passant, il y a des risques de court-circuit sur le transistor JFET. Un court-circuit peut arriver lorsque le transistor JFET se retrouve passant sur une source de tension. Dans ce cas, c'est le transistor seul qui limite le courant (ce dernier étant 5 à 10 fois plus élevé que le courant nominal) avec la pleine tension d'alimentation à ses bornes. De ce fait, le transistor JFET dissipe un niveau d'énergie très important, ce qui peut entraîner une élévation anormale de sa température et donc sa destruction

35

si cette dissipation dure trop longtemps.

Afin de déterminer la présence d'un court-circuit, le circuit de commande DRIV comporte en outre, tel qu'illustré sur la Fig. 5, un comparateur de tension CMP référencé avec ledit potentiel fixe $V_{EE}=V_{NEG}$ (car alimenté avec une tension d'alimentation négative $V_{NEG}=0V$) et apte à comparer la tension drain-source V_{ds} dudit transistor à effet de champ JFET avec une tension de référence. Si la tension V_{ds} est supérieure à cette tension de référence, cela signifie que le transistor JFET est en court-circuit. On notera qu'il existe également une diode de protection et une résistance de polarisation entre le drain du transistor JFET et le comparateur de tension CMP comme illustré sur la Fig. 5. Ces deux éléments et leur fonction étant bien connus de l'homme du métier, ils ne sont pas décrits ici.

Comme la tension drain-source V_{ds} est référencée par rapport au potentiel négatif V_{NEG} , qui correspond au même potentiel de référence que celui du comparateur CMP, la comparaison peut se faire sans avoir d'alimentation supplémentaire.

Selon un deuxième mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig. 4, lorsque le premier interrupteur T1 est fermé, et le deuxième interrupteur T2 est ouvert, on a le potentiel de jonction U_o au point de jonction P qui est porté à 0V. On obtient donc :

$$U_s = 0;$$

$$V_{sg} = U_s - U_g = -V_{NEG} > 0, \text{ soit } V_{gs} = V_{NEG} < 0; \text{ et}$$

$V_{ds} = U_d - U_s > 0$. La tension V_{ds} sort alors de l'intervalle de tensions fournies par l'alimentation $[0-V_{NEG}]$.

Le transistor JFET est dans un état bloqué.

Deuxième mode de réalisation : Alimentation en tension positive

Dans ce mode d'alimentation, dans un mode de réalisation non limitatif, le circuit de commande DRIV comporte en outre un dispositif de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT et un inverseur de tension IN couplé audit dispositif de commande DIGBT.

Dans ce mode de réalisation, le dispositif de commande DIGBT comporte également l'étage amplificateur PSH-PLL tel que décrit précédemment.

10

Par ailleurs, on notera que les dispositifs de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT bien connus de l'homme du métier sont soit alimentés en tension positive 0V-VPOS, soit en tension comprise entre un potentiel négatif VNEG et un potentiel positif VPOS. Dans cet exemple, le dispositif de commande DIGBT est alimenté en tension positive 0V-VPOS.

Dans ce deuxième mode de réalisation, l'étage amplificateur PSH-PLL est apte à positionner le potentiel de la source S au potentiel fixe VEE pour rendre passant ledit transistor à effet de champ JFET.

10

Comme illustré sur les Fig. 6 et Fig.7, le circuit de commande DRIV est alimenté par une tension d'alimentation positive 0V-VPOS comprenant donc un potentiel positif VPOS, le circuit de commande étant ainsi placé entre la masse et le potentiel positif VPOS. Le potentiel fixe VEE fourni par l'alimentation du circuit de commande DRIV à la grille G du transistor JFET est positionné au potentiel le plus bas fourni par l'alimentation, qui est la masse. Le potentiel U_g de la grille G est donc mis à la masse, soit $U_g = 0V$.

15

On notera que l'inverseur de tension IN est également alimenté par la même tension d'alimentation positive 0V-VPOS que le circuit de commande DRIV. Par ailleurs, on rappelle que la fonction de l'inverseur IN permet d'inverser au niveau logique le signal d'entrée.

20

Selon un premier mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig. 6, lorsque le premier interrupteur T1 est ouvert, et le deuxième interrupteur T2 est fermé, on a le potentiel de jonction U_o au point de jonction P qui est tiré à la masse. On obtient donc :

25

$U_o = VEE = 0V$ en entrée de l'inverseur IN, soit $U_s = VPOS$ en sortie de l'inverseur IN;

30

$V_{sg} = U_s - U_g = VPOS$, soit $V_{gs} = -VPOS < 0$; et $V_{ds} = U_d - U_s > 0$. La tension V_{ds} sort de l'intervalle de tensions de l'alimentation [0-VPOS].

Le transistor JFET est dans un état bloqué.

35

Selon un deuxième mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig.

11

7, lorsque le premier interrupteur T1 est fermé, et le deuxième interrupteur T2 est ouvert, on a le potentiel de jonction U_0 au point de jonction P qui est porté au potentiel positif VPOS. On obtient donc :

$U_0 = VPOS$ en entrée de l'inverseur IN, soit $U_s = 0V$ en sortie de l'inverseur
5 IN;

$V_{sg} = U_s - U_g = 0V$; et

$V_{ds} = U_d - U_s > 0$ et est donc référencé par rapport à la masse car le potentiel U_s de la source S est à la masse.

On a donc la tension V_{ds} inférieure à VPOS en valeur absolue et est donc
10 comprise dans l'intervalle de tensions de l'alimentation $[0 ; VPOS]$.

Le transistor JFET est dans un état passant.

Dans cet état passant, il y a des risques de court-circuit sur le transistor
15 JFET, comme décrit dans le premier mode de réalisation (avec une alimentation négative).

Afin de déterminer la présence d'un court-circuit, le dispositif de commande DIGBT comporte de façon connue de l'homme du métier une fonction de détection de court-circuit en interne appelée fonction de détection de saturation DESAT, également couramment appelée fonction desat.

20 Dans un exemple non limitatif, cette fonction de détection de saturation est implémentée au moyen d'un comparateur de tension interne (non représenté) qui est donc référencé avec ledit potentiel fixe $V_{EE}=0V$ (car le dispositif de commande DIGBT est alimenté entre la masse et le potentiel VPOS) et apte à comparer la tension drain-source V_{ds} dudit transistor à effet
25 de champ JFET avec une tension de référence V_{ref} . Si la tension V_{ds} est supérieure à cette tension V_{ref} , cela signifie que le transistor JFET est en court-circuit.

30 Comme la tension drain-source V_{ds} est référencée par rapport à la masse qui correspond au même potentiel de référence que celui du comparateur en interne, la comparaison peut se faire sans avoir d'alimentation supplémentaire.

Troisième mode de réalisation : alimentation entre un potentiel négatif et un potentiel positif

12

Dans ce mode d'alimentation, dans un mode de réalisation non limitatif, le circuit de commande DRIV comporte en outre un dispositif de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT, un inverseur de tension IN couplé audit dispositif de commande DIGBT et un dispositif de décalage de niveau de tension DEN. Ce dispositif de décalage de niveau de tension DEN est couplé à la fonction de désaturation DESAT.

Dans ce troisième mode de réalisation, l'étage amplificateur PSH-PLL est apte à positionner le potentiel de la source S au potentiel fixe VEE pour rendre passant ledit transistor à effet de champ JFET.

Dans ce mode de réalisation également, le dispositif de commande DIGBT comporte l'étage amplificateur PSH-PLL tel que décrit précédemment.

Dans cet exemple, le dispositif de commande DIGBT d'un transistor bipolaire à grille isolée IGBT est alimenté entre le potentiel négatif VNEG et le potentiel positif VPOS.

On notera que dans le cas d'une alimentation entre un potentiel négatif VNEG et un potentiel positif VPOS, on choisit ces potentiels de manière à ce que le potentiel positif VPOS soit suffisant pour bloquer le transistor JFET, ou de manière à ce que la somme du potentiel négatif VNEG et du potentiel positif VPOS en valeur absolue soit suffisante pour bloquer le transistor JFET.

Comme illustré sur les Fig. 8 et Fig.9, le circuit de commande DRIV comporte une alimentation qui fournit une tension d'alimentation VNEG-VPOS comportant un potentiel positif VPOS et un potentiel négatif VNEG. Le potentiel fixe VEE fourni par l'alimentation du circuit de commande DRIV à la grille G du transistor JFET est positionné au potentiel négatif VNEG. Le potentiel négatif VNEG alimente donc la grille du transistor JFET, soit $U_g = V_{NEG}$.

On notera que l'inverseur de tension IN est également alimenté par la même tension d'alimentation VNEG-VPOS que le circuit de commande DRIV.

Selon un premier mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig. 8,

13

lorsque le premier interrupteur T1 est ouvert, et le deuxième interrupteur T2 est fermé, on a le potentiel de U_o au point de jonction P qui est porté au potentiel négatif VNEG. On obtient donc :

5 $U_o = VEE = VNEG$ en entrée de l'inverseur IN, soit $U_s = VPOS$ en sortie de l'inverseur IN;

$V_{sg} = U_s - U_g = VPOS - VNEG$, soit $V_{gs} = VNEG - VPOS < 0$; et

$V_{ds} = U_d - U_s > 0$. La tension V_{ds} sort de l'intervalle de tensions de l'alimentation [VPOS-VNEG].

Le transistor JFET est dans un état bloqué.

10

Selon un deuxième mode de fonctionnement tel qu'illustré sur la Fig. 9, lorsque le premier interrupteur T1 est fermé, et le deuxième interrupteur T2 est ouvert, on a le potentiel U_o au point de jonction P qui tiré à la masse. On obtient donc :

15 1) sans le dispositif de décalage de niveau de tension DEN.

$U_o = VPOS$ en entrée de l'inverseur IN, soit $U_s = VNEG$ en sortie de l'inverseur IN;

$V_{sg} = U_s - U_g = VNEG - VNEG = 0V$; et

20 $V_{ds} = U_d - U_s > 0$ et est donc référencée par rapport au potentiel négatif VNEG car le potentiel U_s de source S est positionné au potentiel VNEG.

La tension V_{ds} appartient à l'intervalle de tensions de l'alimentation [VNEG-VPOS].

25 2) avec le dispositif de décalage de niveau de tension DEN qui permet de décaler la tension V_{ds} d'une tension égale à la tension VNEG.

$V_{ds} = U_d - U_s > 0$ et est donc référencée par rapport à la masse.

30 On a donc la tension V_{ds} comprise dans la gamme de tension [0V ; VPOS].

Dans ce mode de fonctionnement, le transistor JFET est dans un état passant.

35 Dans cet état passant, il y a des risques de court-circuit sur le transistor JFET, comme décrit dans le premier mode de réalisation (avec une

14

alimentation négative).

Afin de déterminer la présence d'un court-circuit, le dispositif de commande DIGBT comporte de façon connue de l'homme du métier la fonction de désaturation DESAT. Dans un exemple non limitatif, cette fonction est
5 implémentée au moyen d'un comparateur de tension interne (non représenté), ledit comparateur étant apte à comparer la tension drain-source V_{ds} dudit transistor à effet de champ JFET avec une tension de référence V_{ref} . Si la tension V_{ds} est supérieure à cette tension V_{ref} , cela signifie que le transistor JFET est en court-circuit.

10

On notera que dans le cas d'un dispositif de commande DIGBT standard, lorsque celui-ci est alimenté avec un potentiel négatif V_{NEG} et un potentiel positif V_{POS} , l'émetteur du transistor IGBT qu'il commande est de manière générale relié à la masse et donc le comparateur interne qui implémente la
15 fonction de désaturation DESAT est alimenté avec une tension positive $0V-V_{POS}$ pour pouvoir mesurer la tension collecteur-émetteur V_{ce} dudit transistor IGBT pour détecter un court-circuit.

20

Ainsi, dans le cas de la commande du transistor JFET au moyen du circuit de commande DRIV qui comporte un dispositif de commande DIGBT standard de transistor bipolaire IGBT, le comparateur interne est donc référencé à la masse.

25

Comme la tension drain-source V_{ds} est référencée par rapport à la masse qui correspond donc au même potentiel de référence que celui du comparateur interne, la comparaison peut se faire sans avoir d'alimentation supplémentaire.

30

Bien entendu la description n'est pas limitée à l'application, aux modes de réalisation et aux exemples décrits ci-dessus.

35

- Ainsi, le module électronique de commande MOD peut être utilisé dans tout système faisant appel à la conversion d'énergie. Dans ce cas, le module de commande MOD est un convertisseur électronique de puissance. Dans des modes de réalisation non limitatifs, un actionneur électromécanique ACT

15

peut comprendre un tel convertisseur électronique de puissance tel qu'illustré sur la Fig. 10, ou encore un inverseur de poussée électrique IPE peut comprendre un tel convertisseur électronique de puissance tel qu'illustré sur la Fig. 11, le convertisseur électronique MOD étant utilisé pour
 5 commander l'actionneur électromécanique ACT ou l'inverseur de poussée électrique IPE.

Dans des exemples non limitatifs, un actionneur électromécanique ACT est apte à effectuer la régulation de moteur, à commander des freins, ou encore à commander des vérins VSV « Variable Stator Valve » (couramment utilisés
 10 dans des turbines à gaz par exemple).

Ainsi, le module électronique de commande MOD peut être utilisé notamment mais non exclusivement dans le domaine de l'aviation, de tels actionneurs électromagnétiques et inverseurs de poussée électriques étant couramment utilisés dans ce domaine.

15 - Ainsi, le circuit de commande DRIV du module électronique de commande MOD peut comporter tout autre dispositif de commande de transistor autre qu'un dispositif de commande DIGBT à transistor bipolaire IGBT, tel qu'un dispositif de commande à transistor MOSFET.

- Par ailleurs, l'étage amplificateur du circuit de commande DRIV peut être
 20 un étage « Push-Pull » composé de transistor MOSFET au lieu de transistors bipolaires IGBT.

- L'invention s'applique à tout transistor JFET apte à être commandé en tension négative ($V_{gs} = 0V$ pour le rendre passant, et $V_{gs} < 0V$ pour le bloquer), quelque soit son matériau de fabrication, tel que dans un exemple
 25 non limitatif le Silicium, le Carbure de Silicium, l'Arsénium de Gallium. Ainsi, dans l'exemple non limitatif du JFET, le transistor est un JFET à canal N.

- En outre, dans un mode de réalisation non limitatif, on peut également avoir le potentiel fixe VEE positionné à un potentiel intermédiaire entre le potentiel le plus haut et le potentiel le plus bas fournis par l'alimentation du
 30 circuit de commande DRIV. Le potentiel U_g de la grille G du transistor est ainsi fixé à ce potentiel intermédiaire, et on commande le transistor JFET pour le rendre passant avec le potentiel le plus bas et pour le bloquer avec le potentiel le plus haut. Dans ce cas, on choisit le potentiel le plus bas VNEG légèrement supérieur au potentiel intermédiaire, dans un exemple non
 35 limitatif égal à 1V, et le potentiel le plus haut VPOS nettement supérieur au

16

potentiel intermédiaire, dans un exemple non limitatif égal à +25V. Dans un exemple non limitatif, on prend le potentiel intermédiaire égal à 0V.

On notera que ce mode permet de rendre plus passant le transistor JFET.

5 - Enfin, bien entendu, le module électronique de commande MOD peut comporter un dispositif de protection court-circuit pour le circuit de commande DRIV, dispositif de protection qui est apte à être activé suite à la détection de court-circuit décrite précédemment. Cela permet ainsi de limiter la durée de dissipation d'énergie due à un court-circuit et évite ainsi la destruction du circuit de commande DRIV. Un tel dispositif de protection
10 court-circuit étant connu de l'homme du métier, il n'est pas décrit ici.

Ainsi, l'invention décrite présente notamment les avantages suivants :

- elle est simple à mettre en œuvre;
- 15 - avec la commande de la source S du transistor JFET par rapport à la grille G, le fonctionnement en mode bloqué ou passant d'un transistor JFET n'est pas changé par rapport à une commande de l'état de la technique de la grille G dudit transistor JFET : lorsque $V_{gs} = 0$ le transistor JFET est passant, et lorsque $V_{gs} < 0$ le transistor JFET est bloqué;
- 20 - elle évite d'avoir une alimentation (isolée) supplémentaire pour la fonction de détection de court-circuit : on a donc une simplification de la conception d'un module électronique de commande. Il n'y a pas d'enroulement supplémentaire (par exemple dans le cas d'alimentation à découpage par transformateur) ni de régulation associée supplémentaire, que ce soit à l'extérieur du circuit de commande ou en interne (le design du circuit de commande étant ainsi simplifié);
- 25 - elle permet d'utiliser un dispositif de commande standard utilisé pour commander les transistors bipolaires IGBT ou encore des transistors MOSFET et donc d'utiliser des dispositifs de commande couramment répandus sur le marché :
- 30
 - elle permet donc de remplacer facilement l'utilisation d'un transistor bipolaire par un transistor JFET qui présente des avantages supplémentaires par rapport aux transistors bipolaires, tels que l'utilisation à haute température par
- 35

17

exemple de 200°. A cet effet, peu d'adaptations sont nécessaires puisqu'il suffit d'ajouter un inverseur (et le cas échéant un dispositif de décalage de niveau de tension) et d'effectuer les connexions adaptées sur la source et sur la grille du transistor JFET; et

5

- elle permet donc d'utiliser une fonction de détection de court-circuit couramment intégrée dans les dispositifs de commande d'un transistor IGBT ou d'un transistor MOSFET ; et
- elle permet de proposer une solution pour commander un transistor JFET alternative à l'état de la technique antérieur.

10

REVENDEICATIONS

- 5 1. Module électronique de commande (MOD) pour transistor à effet de champ (JFET) comprenant une grille (G), un drain (D) et une source (S), en ce qu'il comporte :
- un circuit de commande (DRIV) comportant :
 - une alimentation apte à fournir un potentiel fixe (VEE) a la grille (G) du transistor à effet de champ (JFET) ; et
 - 10 – un étage amplificateur (PSH-PLL) apte à faire varier le potentiel de la source (S) du transistor à effet de champ (JFET) par rapport au potentiel de la grille (G) dudit transistor à effet de champ (JFET) ; et
 - un transistor à effet de champ (JFET) dont :
 - la grille (G) est connectée audit potentiel fixe (VEE) ; et
 - la source (S) est connectée audit étage amplificateur (PSH- PLL).
- 15
2. Module électronique de commande (MOD) selon la revendication 1, selon lequel le potentiel fixe (VEE) est le potentiel le plus bas fourni par l'alimentation.
- 20 3. Module électronique de commande (MOD) selon la revendication 1 ou la revendication 2, selon lequel l'étage amplificateur (PSH-PLL) est apte à positionner le potentiel de la source (S) au potentiel fixe (VEE) pour rendre passant ledit transistor à effet de champ (JFET).
- 25 4. Module électronique de commande (MOD) selon l'une des revendications 1 à 3, selon lequel l'étage amplificateur (PHS-PLL) comporte au moins deux transistors places en série (T1-T2) dans un montage de type push-pull, un des transistors (T2) dudit étage amplificateur comprenant un collecteur (C2) apte à être connecté avec la grille dudit transistor à effet de champ (JFET).

5. Module électronique de commande (MOD) selon l'une des revendications 1 à 4, selon lequel le potentiel fixe (VEE) est un potentiel négatif (VNEG) et selon lequel il comporte en outre un comparateur de tension (CMP) référence avec ledit potentiel fixe (VEE) et apte à comparer la tension drain-source (V_{ds}) dudit transistor à effet de champ (JFET) avec une tension de référence (V_{ref}).
6. Module électronique de commande (MOD) selon l'une quelconque des revendications précédentes 1 à 4, selon lequel le circuit de commande (DRIV) comporte un dispositif de commande (DIGBT) d'un transistor bipolaire à grille isolée (IGBT) et un inverseur de tension (INV) couple audit dispositif de commande (DIGBT), ledit inverseur de tension (INV) étant connecté en entrée à un point de jonction commun (P) de l'étage amplificateur (PSH-PLL) et en sortie à la source dudit transistor à effet de champ (JFET).
7. Module électronique de commande (MOD) selon la revendication 6, selon lequel le circuit de commande (DRIV) comporte en outre un dispositif de décalage de niveau de tension (DEN).
8. Actionneur électromécanique (ACT), en ce qu'il comporte un module électronique de commande (MOD) selon l'une des revendications 1 à 7.
9. Inverseur de poussée électrique (IPE), en ce qu'il comporte un module électronique de commande (MOD) selon l'une quelconque des revendications précédentes 1 à 7.

25

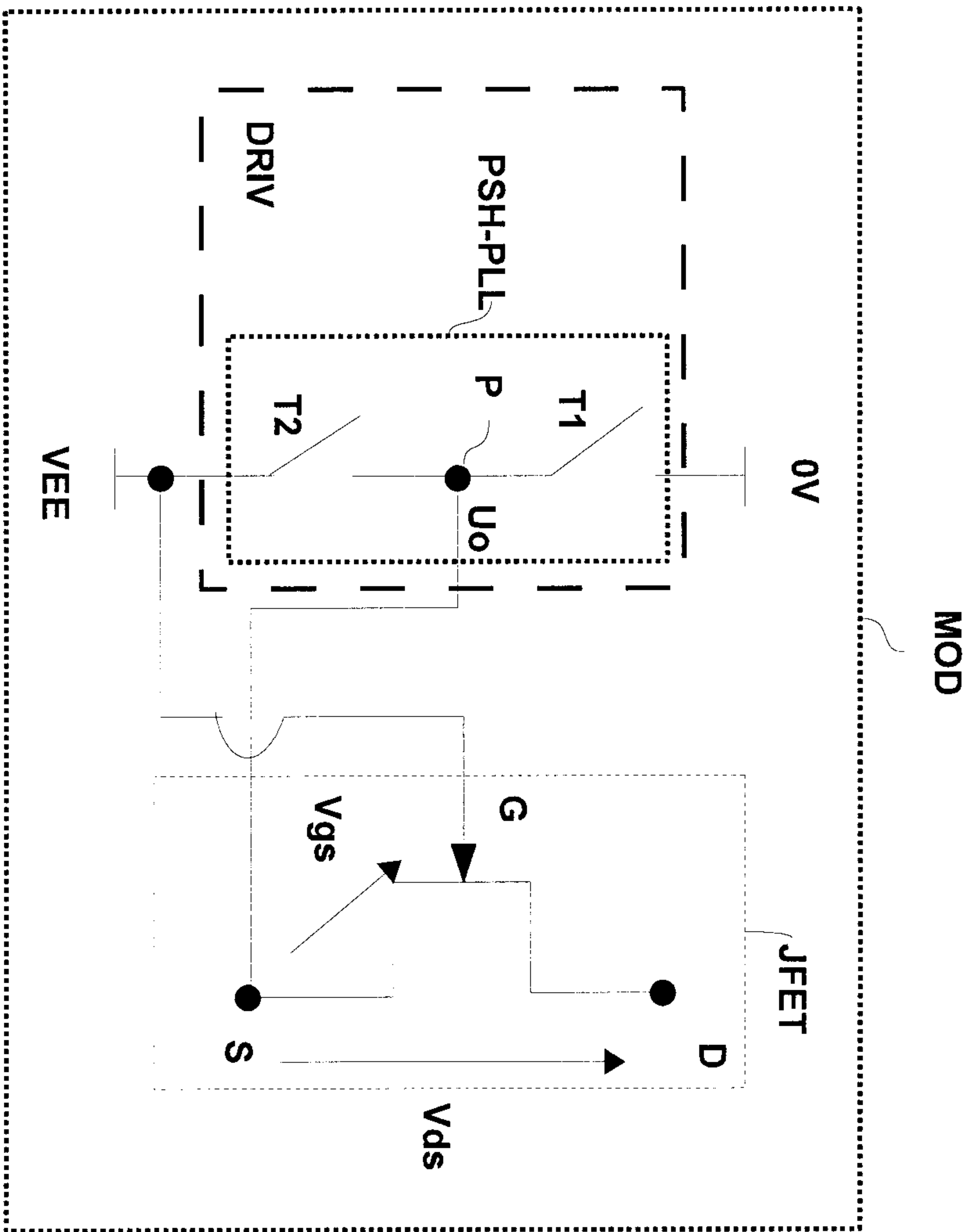


FIG. 1

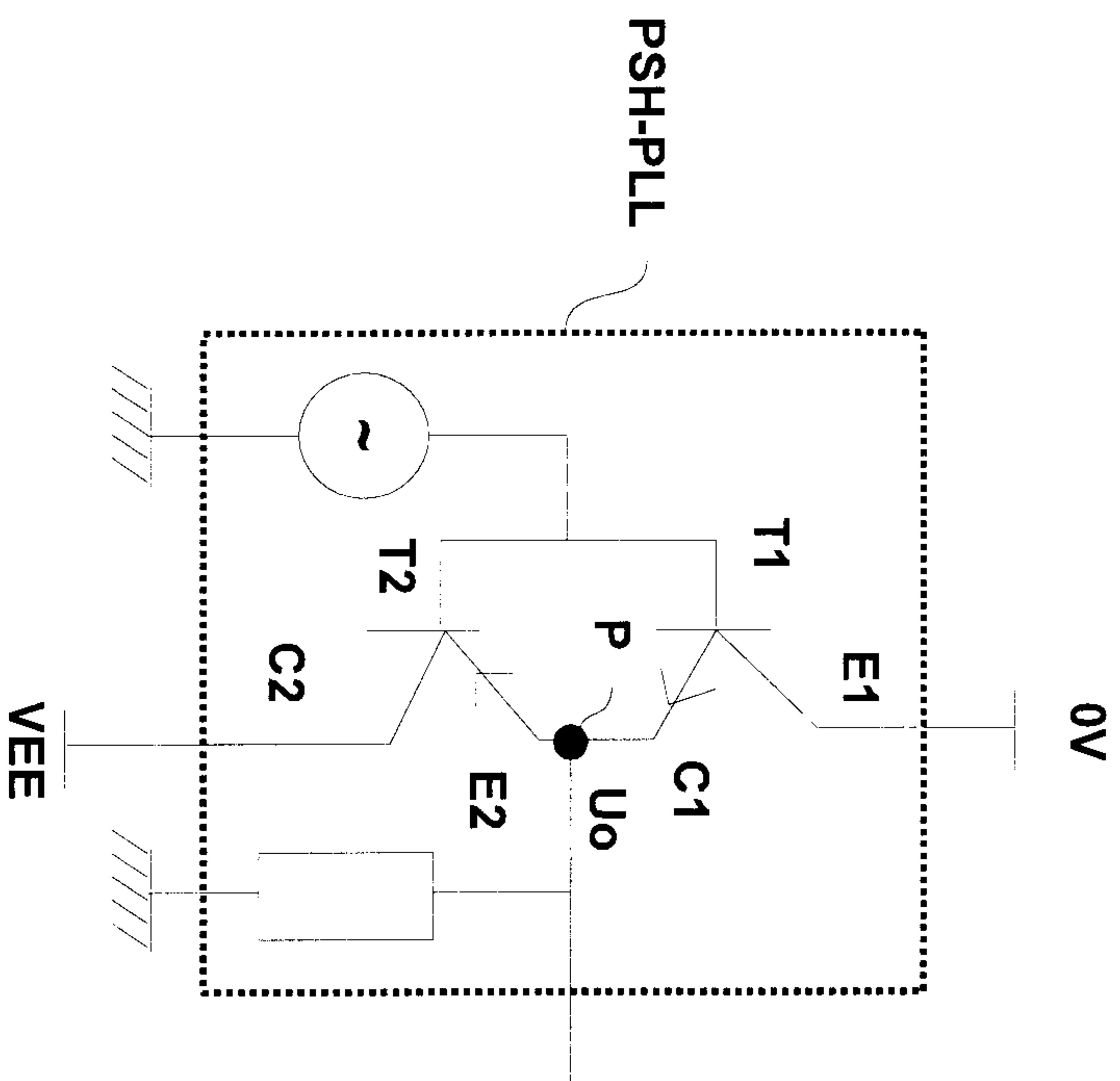


FIG. 2

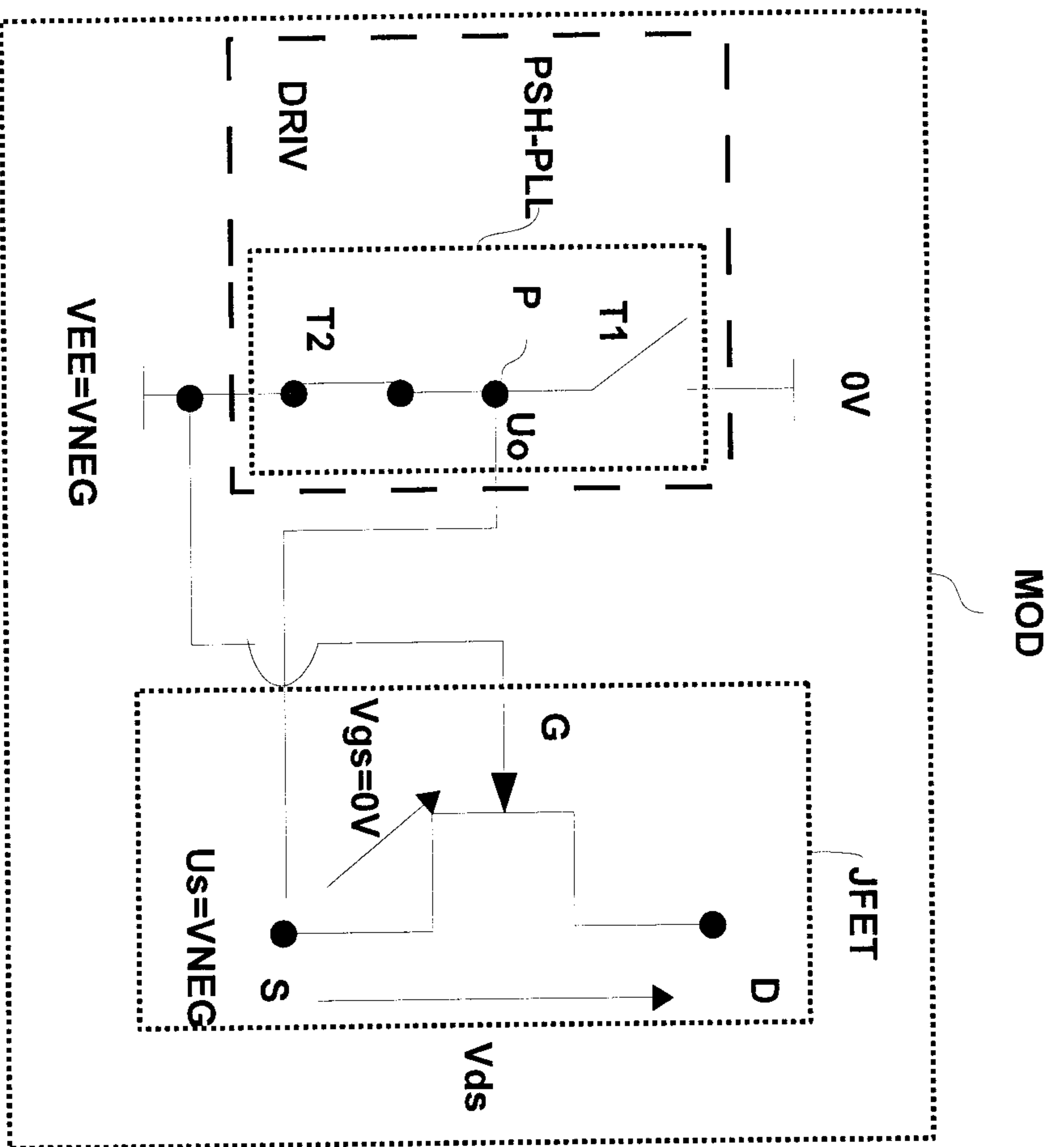


FIG. 3

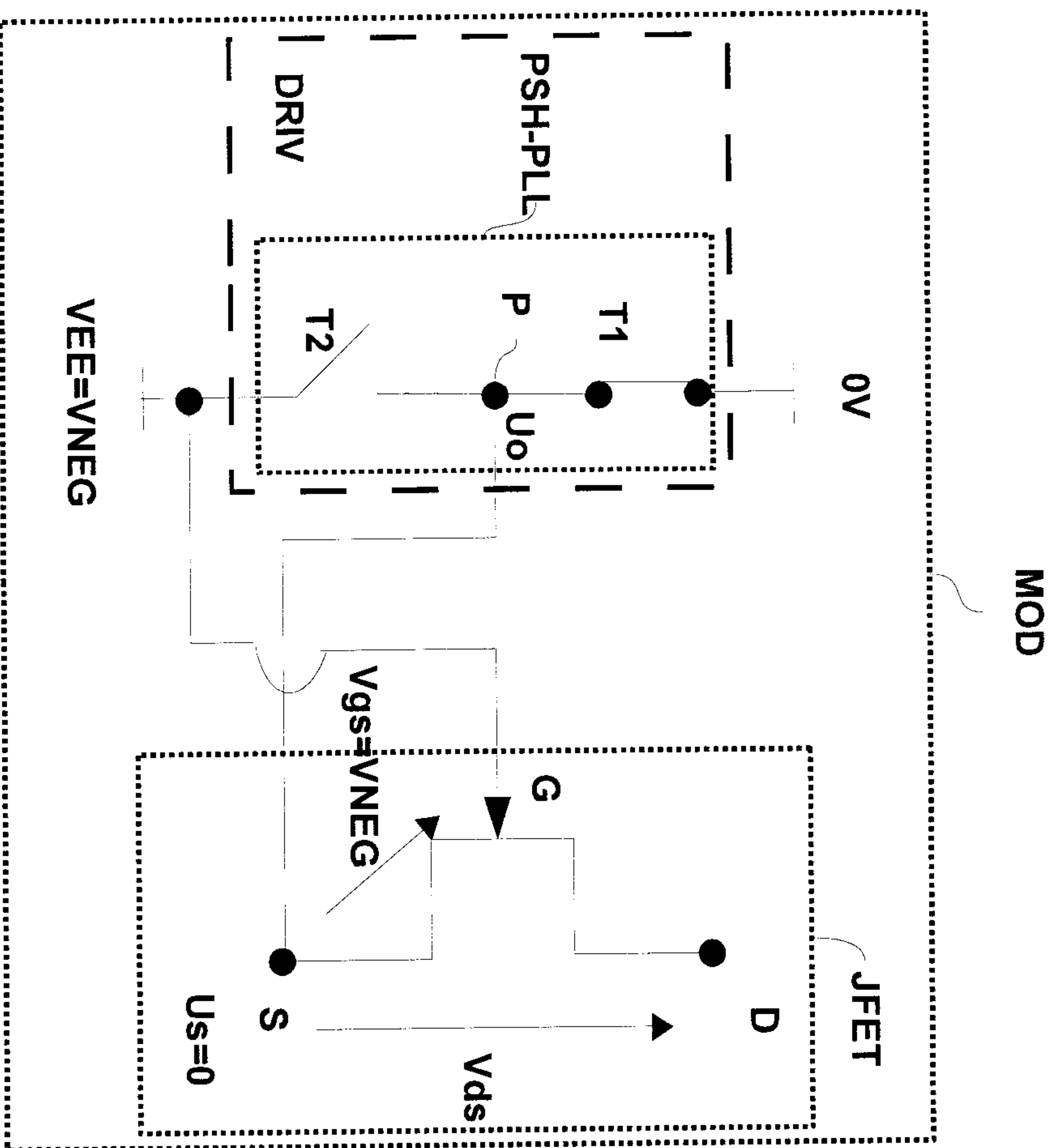


FIG. 4

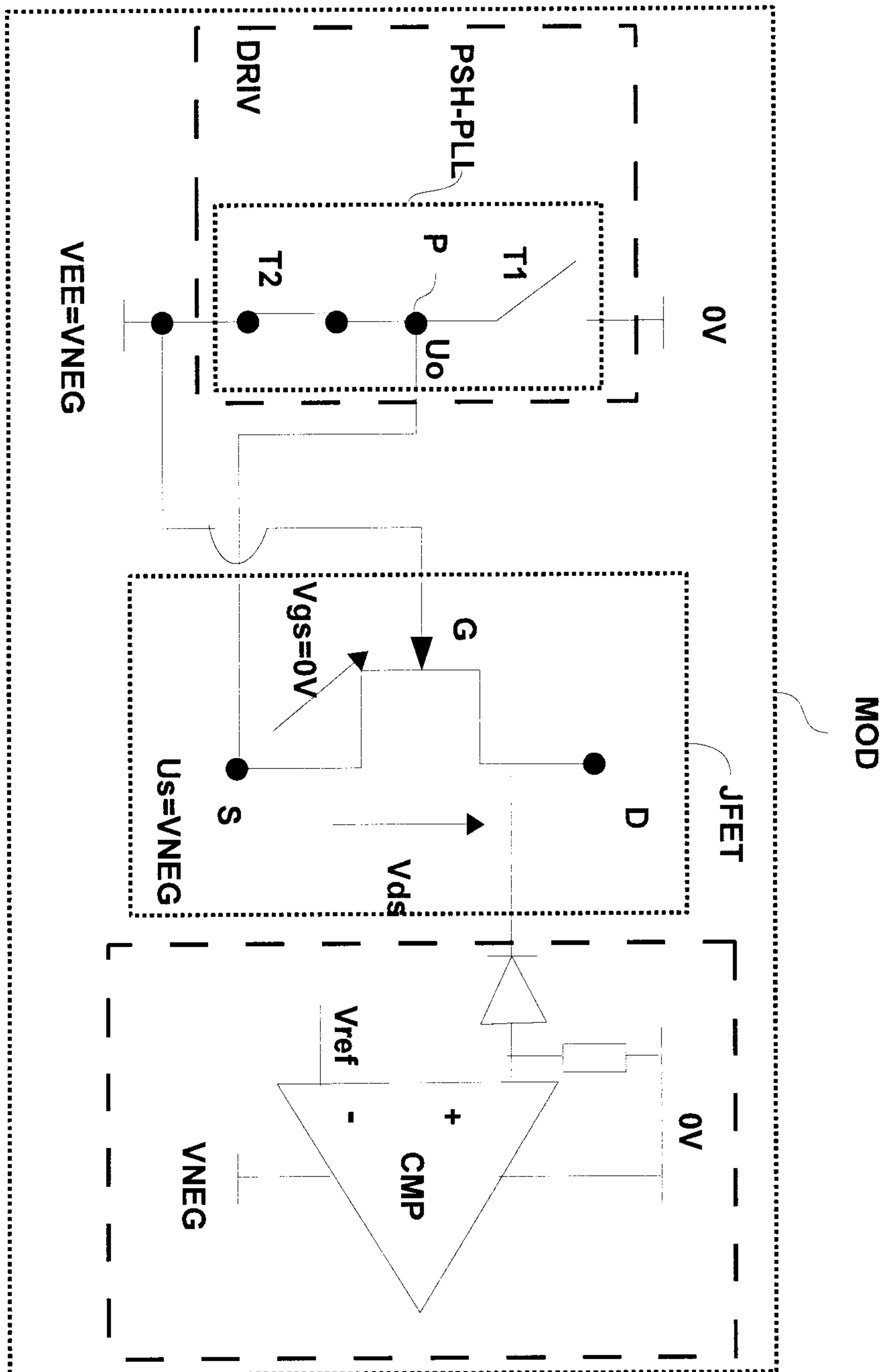


FIG. 5

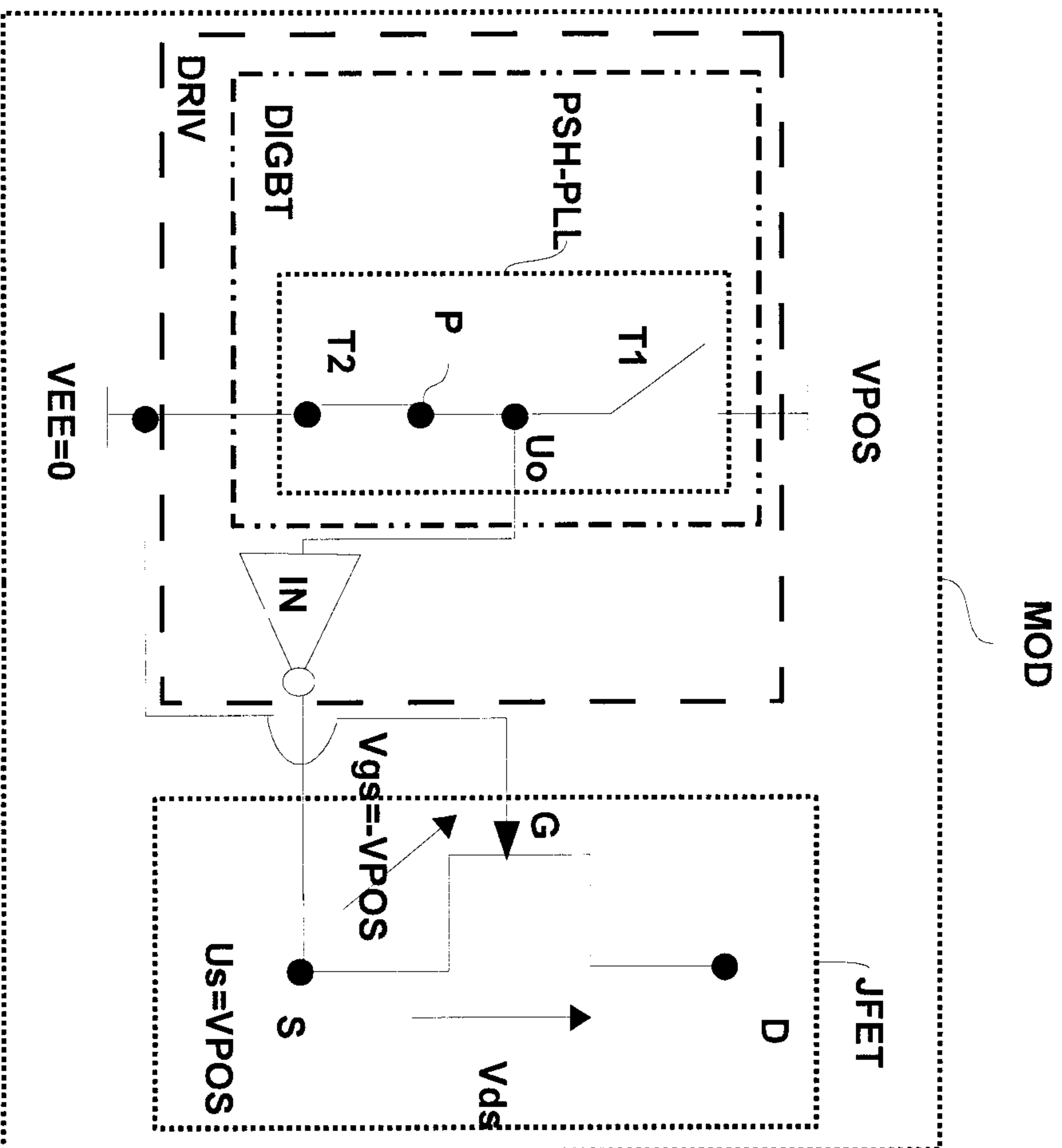


FIG. 6

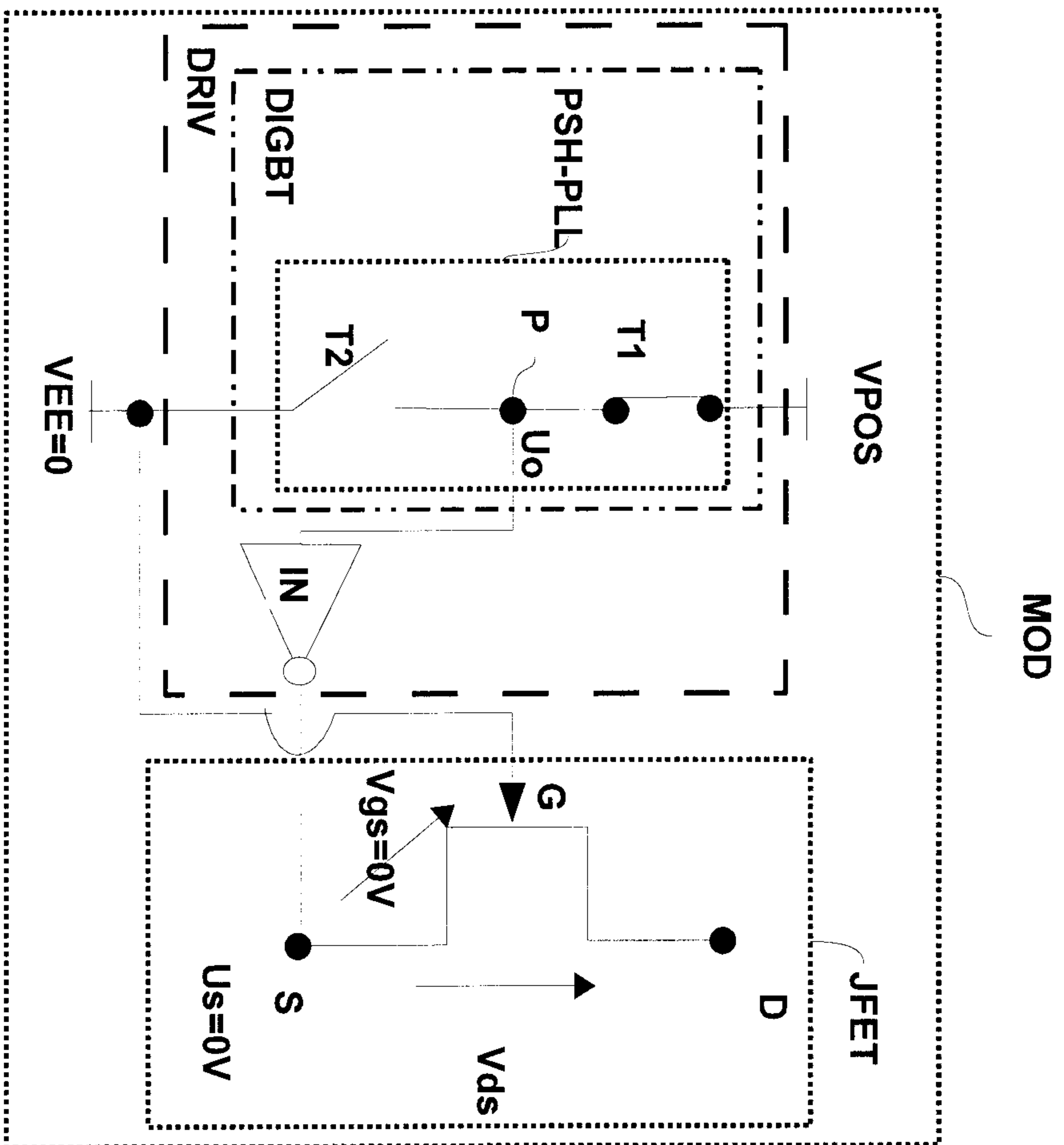


FIG. 7

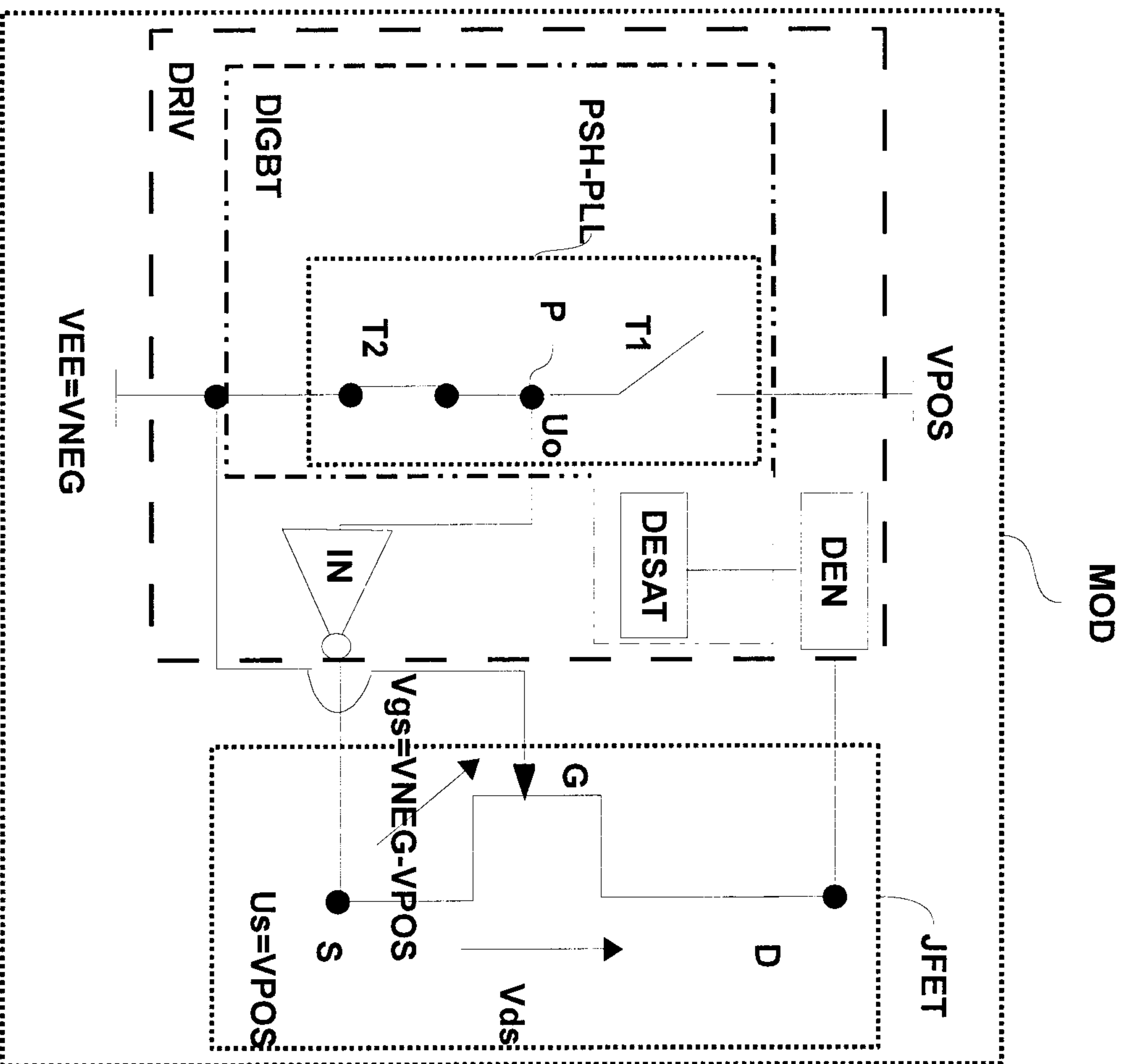


FIG. 8

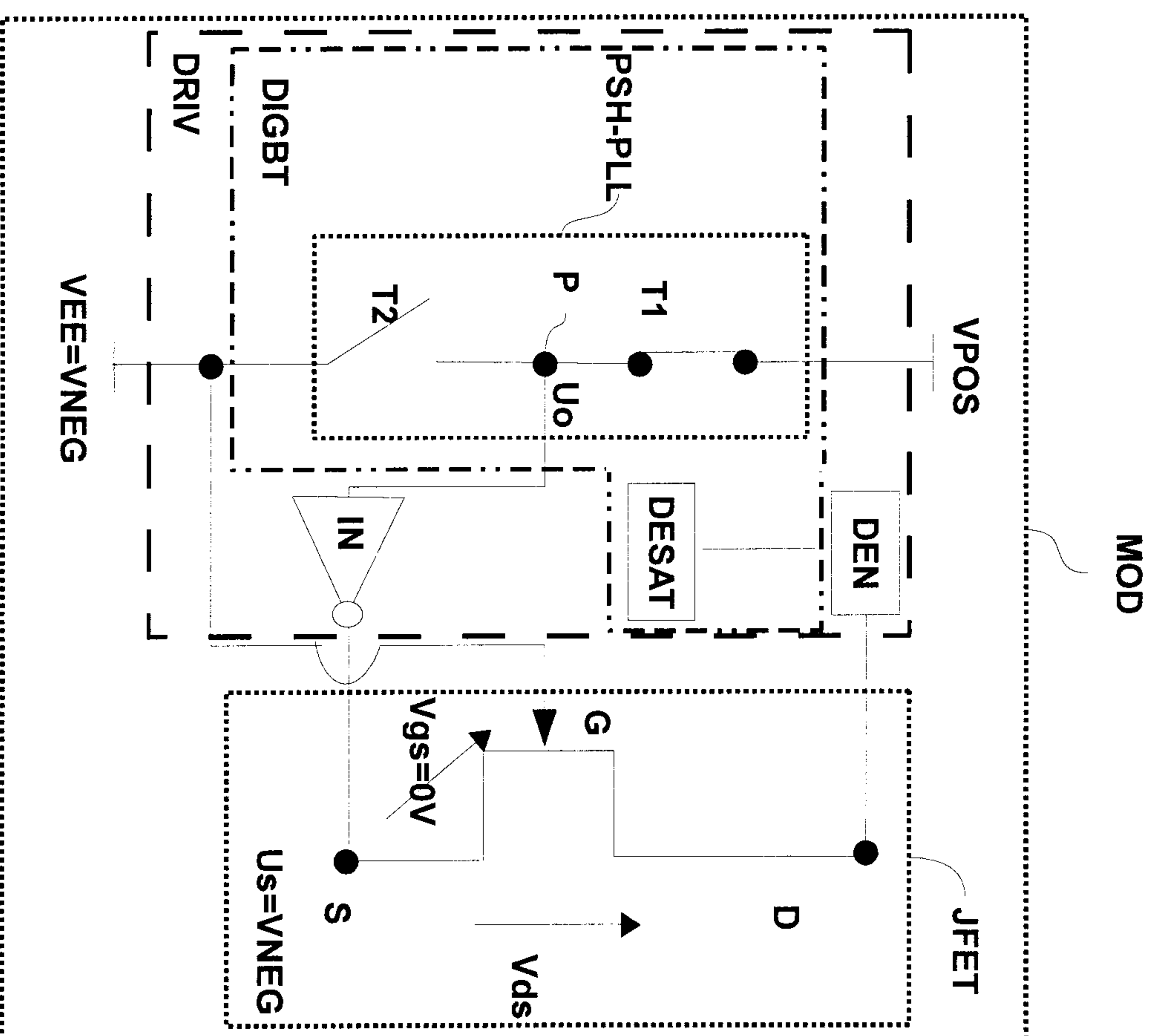


FIG. 9

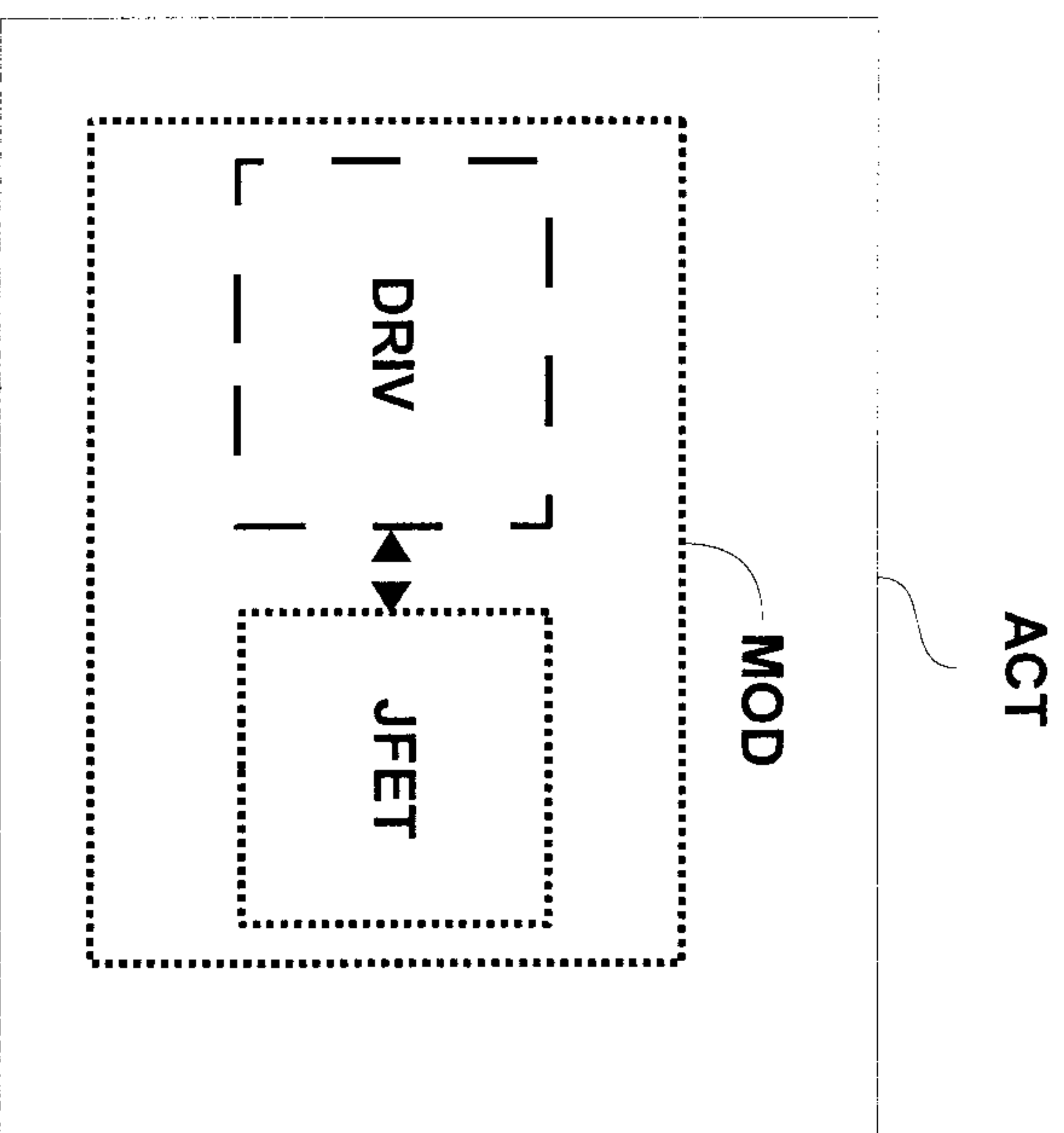


FIG. 10

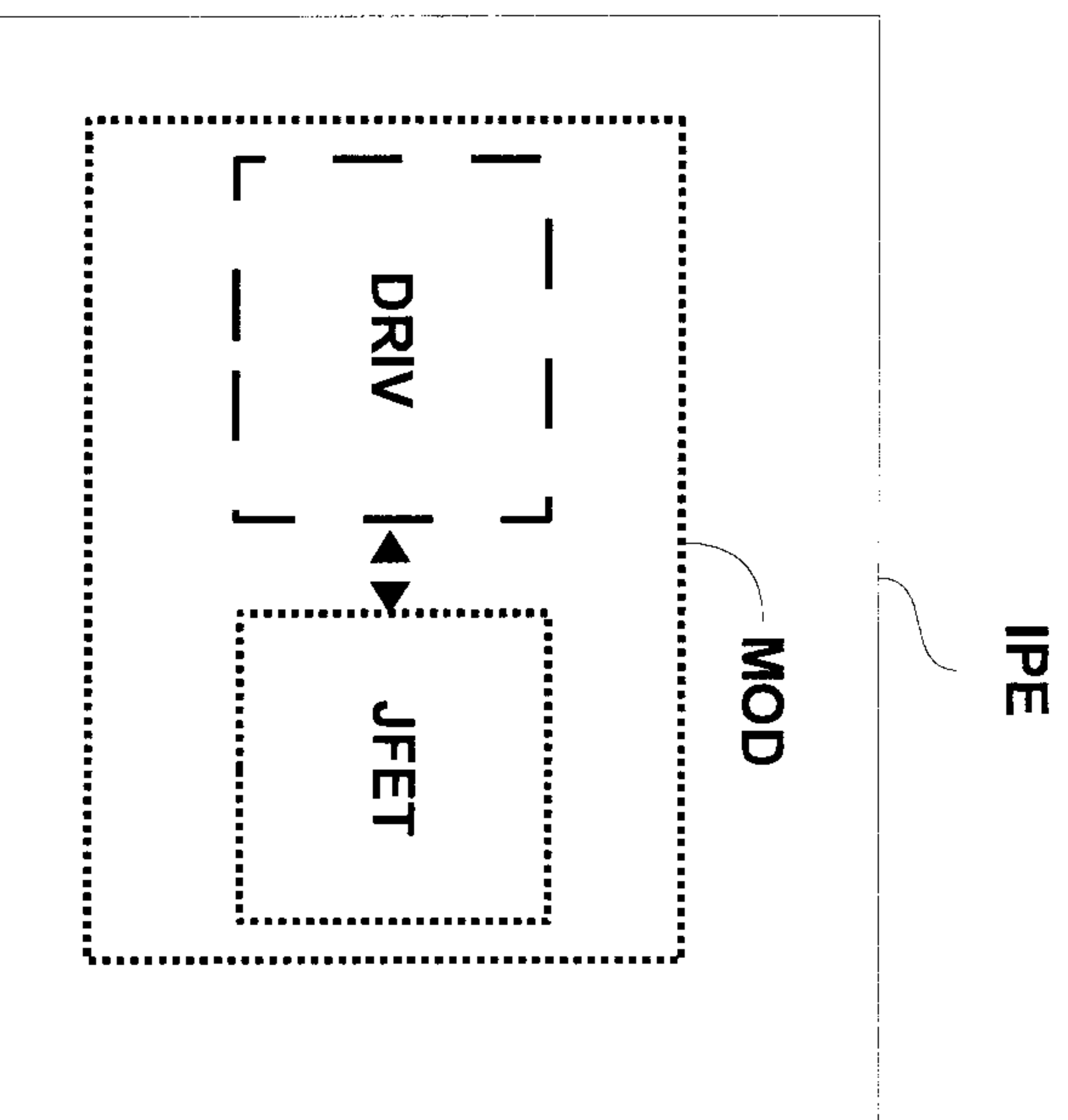


FIG. 11

MOD

