



# **O P I S P A T E N T O W Y P A T E N T U T Y M C Z A S O W E G O**

**74448**

Patent tymczasowy dodatkowy  
do patentu nr \_\_\_\_\_

Zgłoszono: 18.12.1971 (P. 152268)

Pierwszeństwo: \_\_\_\_\_

Zgłoszenie ogłoszono: 30.05.1973

Opis patentowy opublikowano: 30.04.1975

**KL. 35c,1/50**

**MKP B66d 1/50**

**CZYTELNIA**

Urzędu Patentowego  
Polskiej Rzeczypospolitej Ludowej

**Twórca wynalazku: Stanisław Gawlik**

**Uprawniony z patentu tymczasowego: Ośrodek Badawczo-Rozwojowy  
Dźwignic i Urządzeń Transpor-  
towych, Bytom (Polska)**

## **Urządzenie do wyciągania liny z przyciągarki**

**1**

Przedmiotem wynalazku jest urządzenie do wyciągania liny z przyciągarki, stosowane w przesuwnicach wgłębionych, przeznaczonych do pracy w przemyśle materiałów budowlanych.

Jedną z ważnych operacji przy produkcji cegieł sylikatowych i płyt z betonów komórkowych jest wyciąganie z autoklawu zestawu wózków, złożonego z kilkudziesięciu sztuk i przetoczenie ich na poszczególne tory na składowisku wyrobów gotowych. Do tego celu służy przesuwница wgłębiona, zaopatrzona w przyciągarkę do podciągania całego zestawu wózków w pobliżu przesuwownicy oraz w wysuwkę do wciągania mniejszego zestawu, złożonego zwykle z trzech wózków na przesuwnicę.

Dotychczas wyciąganie liny z przyciągarki w celu zaczepienia o zestaw wózków będących w autoklawie odbywało się ręcznie przez jednego lub dwóch pracowników. Podczas wyciągania liny napęd bębna przyciągarki, włączony przez operatora przesuwownicy, pracuje w kierunku odwijania liny. Przy niedostatecznym naciągu liny przez pracowników wyciągających linę występuje piętrowanie się liny na bębnie, co z kolei powoduje złe jej układanie się w rowkach linowych przy przyciąganiu oraz szybkie jej zużycie.

Wadą tego urządzenia jest konieczność obsługi przesuwownicy przez dwóch pracowników, przy czym praca wyciągania długiej liny z hakiem jest ciężka i w warunkach produkcji materiałów budowlanych niebezpieczna.

**2**

Celem wynalazku jest wyeliminowanie tych wad i niedogodności. Zagadnienie techniczne, które należy rozwiązać w tym celu, polega na skonstruowaniu urządzenia, które sterowane przez operatora przesuwownicy wyciągałoby linę z przyciągarki i samoczynnie zasprzęgało się z pierwszym wózkiem z zestawu wózków, znajdujących się w autoklawie a następnie dało się wciągnąć na przesuwnicę za pomocą przyciągarki.

Wskazane zagadnienie techniczne zostało rozwiązane przez zastosowanie napędzanego wózka, usytuowanego na torach jezdnych na przesuwownicy przed przyciągarką, połączonego z końcem jej liny i wyposażonego w zabierający sprzęg oraz bęben kablowy, napędzany od osi nie napędzanych kół jezdnych wózka poprzez łańcuchową przekładnię i poślizgowe sprzęgło, przy czym wał napędzanych kół jezdnych wózka jest sprzęgnięty z napędem mechanizmu jazdy za pomocą elektromagnetycznego sprzęgła.

Przedmiot wynalazku jest przedstawiony w przykładzie wykonania na rysunku, na którym fig. 1 przedstawia przesuwnicę wgłębioną z urządzeniem do wyciągania liny z przyciągarki w widoku z góry, fig. 2 — urządzenie do wyciągania liny z przyciągarki częściowo w widoku z boku a częściowo w przekroju wzdłuż linii A-A zaś fig. 3 — urządzenie częściowo w widoku z boku a częściowo w przekroju wzdłuż linii B-B.

Urządzenie do wyciągania liny 1 z przyciągarki 2

stanowi wózek 3, napędzany elektrycznym silnikiem 4 przez zamkniętą przekładnię zębatą 5, koło zębate 6 oraz elektromagnetyczne sprzęgło 7. Napędzane koła jezdne są połączone na stałe z wałem 8, na którym osadzona jest połówka sprzęgła 7. Na wózku 3 jest zabudowany bęben kablówy 9, napędzany od osi 10 poprzez łańcuchową przekładnię 11 i poślizgowe sprzęgło 12. Z przodu wózka 3 jest osadzony zabierający sprzęg 13. Wózek 3 jest umieszczony na torach 14 usytuowanych na przesuwnicy przed przyciągarką 2. Między szynami toru 15, po którym przejeżdżają wózki z materiałami budowlanymi, jest umieszczona krzywka 16 służąca do rozłączania sprzęgu 13. Na wózku 3 jest zabudowany również wyłącznik krańcowy 17, który służy do wyłączania mechanizmu jazdy wózka 3 oraz przyciągarki 2 z chwilą zaczepienia sprzęgu 13 z pierwszym wózkiem zestawu wózków. Zasilanie i sterowanie mechanizmu jazdy wózka 3 odbywa się z przesuwnicy za pomocą kabla oponowego rozwijanego z bębna kablówego 9.

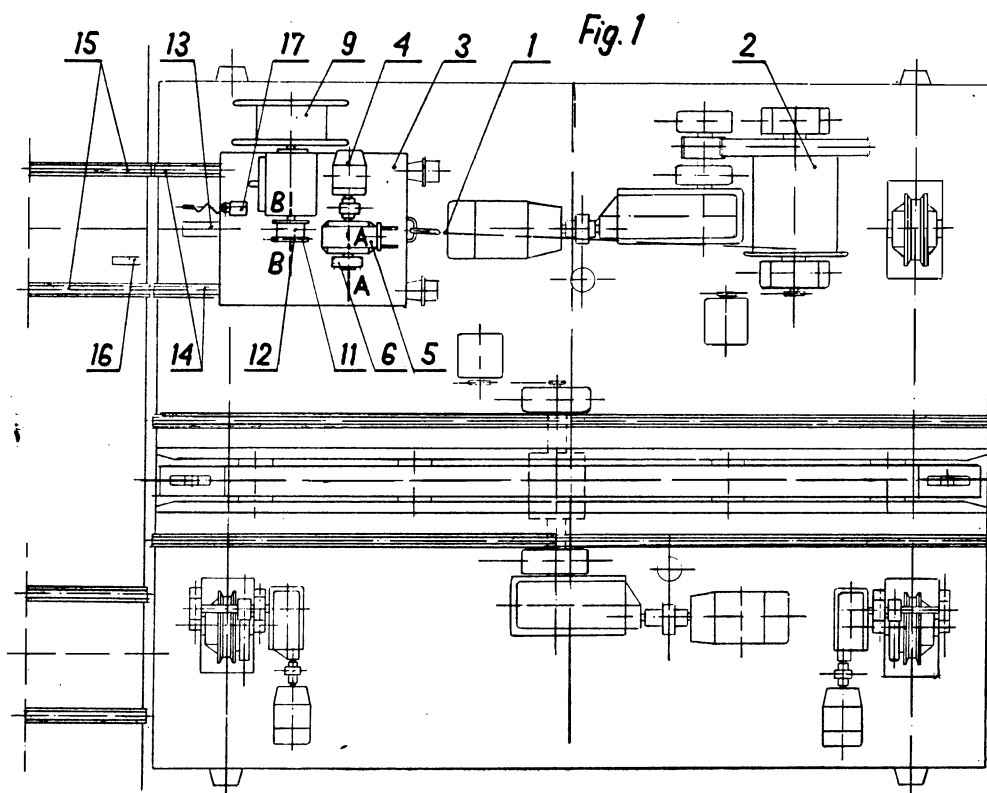
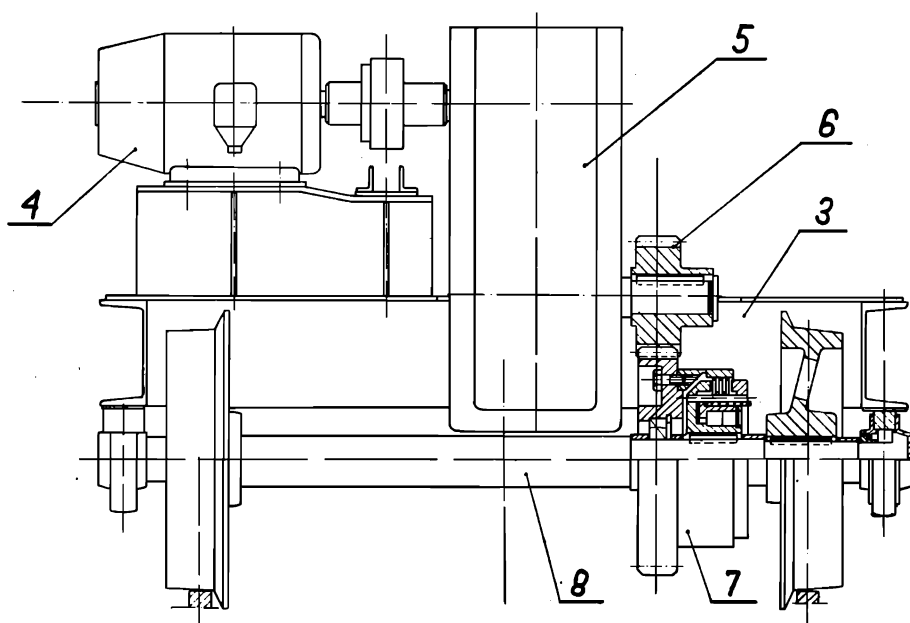
Działanie urządzenia do wyciągania liny z przyciągarki w cyklu pracy przesuwnicy jest następujące. Po włączeniu przyciągarki 2 na odwijanie liny 1 z bębna równocześnie z tego samego nastawnika zostaje włączony napęd jazdy wózka 3 oraz elektromagnetyczne sprzęgło 7. Urządzenie przejeżdża z toru 14 na tor 15 ciągnąc za sobą linę 1 odwijaną z bębna przyciągarki 2, przy czym równocześnie z bębna kablówego 9 odwija się kabel oponowy i układa się na międzytorzu. Szybkość jazdy wózka 3 jest większa niż szybkość odwijania liny 1 lecz nie większa niż szybkość odwijania liny, wynikająca z obrotów synchronicznych silnika przy-

ciągarki 2, co zapewnia stałe napięcie liny i prawidłowe jej odwijanie z bębna. Po dojechaniu urządzenia do zestawu wózków będących w autoklawie następuje samoczynne zaczepienie sprzęgu 13 z pierwszym wózkiem zestawu oraz wyłączenie napędu jazdy urządzenia, napędu przyciągarki 2 oraz elektromagnetycznego sprzęgła 7.

Podczas przyciągania zestawu wózków przyciągarką 2 do przesuwnicy, urządzenie do wyciągania liny ma wyłączony napęd jazdy i rozsprzęgnięty wał 8 z połówką sprzęgła 7. Po dojechaniu urządzenia do przesuwnicy następuje jego rozsprzęgnięcie z zestawu wózków za pomocą krzywki 16 i następnie urządzenie zostaje wciągnięte na tor 14 przesuwnicy. Dalsze operacje rozrządu wózków przyciągniętych przyciągarką 2 wykonywane są za pomocą wysuwki, po przestawieniu przesuwnicy i toru wysuwki do toru 15.

#### Zastrzeżenie patentowe

Urządzenie do wyciągania liny z przyciągarki, usytuowanej na przesuwnicy wgłębionej, stosowanej w przemyśle materiałów budowlanych, **znamiennie tym**, że stanowi go napędzany wózek (3), połączony z liną (1) przyciągarki (2) i wyposażony w zabierający sprzęg (13) oraz w bęben kablówy (9), napędzany od osi (10) nie napędzanych kół jezdnych wózka (3) poprzez łańcuchową przekładnię (11) i poślizgowe sprzęgło (12), przy czym wał (8) napędzanych kół jezdnych wózka (3) jest sprzęgnięty z napędem mechanizmu jazdy za pomocą elektromagnetycznego sprzęgła (7).

*Fig. 2*

*Fig. 3*

