



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 211322686 U

(45)授权公告日 2020.08.25

(21)申请号 201922466986.2

(22)申请日 2019.12.31

(73)专利权人 威海光威户外装备有限公司

地址 264200 山东省威海市火炬高技术产业开发区世昌大道-350-4号

(72)发明人 邓向阳 苏屹 迟伟杰

(74)专利代理机构 威海恒誉润达专利代理事务所(普通合伙) 37260

代理人 吕志彬

(51)Int.Cl.

A01K 87/04(2006.01)

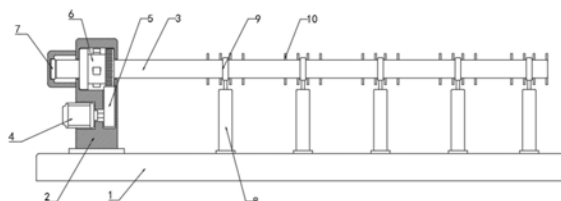
权利要求书1页 说明书3页 附图2页

(54)实用新型名称

一种鱼竿导线环定位缠线装置

(57)摘要

本实用新型公开了一种鱼竿导线环定位缠线装置,包括底座,底座的一定侧顶端焊接有夹持座,且底座的上方设置有鱼竿,并且鱼竿与夹持座之间转动连接,所述夹持座的内部转动连接有夹持环,且夹持环的内侧设置有夹持块,且夹持块通过连杆焊接有配重块,并且连杆的中心位置通过扭簧转轴与夹持环转动连接。本实用新型中,将支架通过滑槽向夹持座的一侧进行推移,通过分级定位槽的作用,对支架进行分级定位,由于左侧的支架宽度小于右侧,从而支架之间可以进行梯形分级,各支架顶端通过弹性夹持机构将导线环输送至固定位置,从而实现对于导线环的快速定位。



1. 一种鱼竿导线环定位缠线装置,包括底座(1),底座(1)的一定侧顶端焊接有夹持座(2),且底座(1)的上方设置有鱼竿(3),并且鱼竿(3)与夹持座(2)之间转动连接,其特征在于,所述夹持座(2)的内部转动连接有夹持环(6),且夹持环(6)的内侧设置有夹持块(14),且夹持块(14)通过连杆焊接有配重块(16),并且连杆的中心位置通过扭簧转轴(15)与夹持环(6)转动连接,所述底座(1)的内部开设有滑槽(11),且底座(1)位于滑槽(11)的上方开设有分级定位槽(12),所述底座(1)的上方设置有支架(8),且支架(8)通过滑槽(11)与底座(1)之间滑动连接,并且支架(8)的顶部中心位置处设置有固定槽(13),且固定槽(13)的内部卡接有导线环(9)。

2. 根据权利要求1所述的一种鱼竿导线环定位缠线装置,其特征在于,所述夹持座(2)的内部螺栓固定连接有驱动电机(4),且驱动电机(4)的输出轴通过减速机构(5)与夹持环(6)之间啮合传动连接。

3. 根据权利要求2所述的一种鱼竿导线环定位缠线装置,其特征在于,所述夹持座(2)的一侧焊接有限位套,且限位套的内部固定连接有轴承(7),并且轴承(7)与鱼竿(3)之间贴合。

4. 根据权利要求1所述的一种鱼竿导线环定位缠线装置,其特征在于,所述底座(1)的顶部偏离鱼竿(3)的位置固定连接有中心轴(17),且中心轴(17)上套设有绕线盘(10),并且绕线盘(10)与导线环(9)位置对应设置。

5. 根据权利要求4所述的一种鱼竿导线环定位缠线装置,其特征在于,所述中心轴(17)上固定连接有定位环(18),且定位环(18)设置于导线环(9)的两侧。

6. 根据权利要求1所述的一种鱼竿导线环定位缠线装置,其特征在于,所述分级定位槽(12)自左至右宽度呈递增式结构,且支架(8)与分级定位槽(12)各级对应设置。

一种鱼竿导线环定位缠线装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及鱼竿生产技术领域,尤其涉及一种鱼竿导线环定位缠线装置。

背景技术

[0002] 钓鱼是一种休闲运动,老少皆宜,不仅可以锻炼心智,还可以塑造良好的性格,广受公众的青睐,鱼竿一般由竿体、导线环、鱼线轮座和把手等部件组成,通常在竿体上设有导眼支架,导眼支架上设有导眼,鱼线经导眼穿过,竿体后部设有用于固定鱼线轮的鱼线轮座,其中导线环与竿体的连接固定方式有以下几种:(1)绑线固定;(2)环型塑胶支架固定;(3)导线环绑于纤维管,纤维管与鱼竿竿体紧密套合固定等等。

[0003] 现有技术中导线环与竿体的绑线固定采用手动绑定方式,但是人工操作速度较慢,影响整个生产工作的进度,并且一根鱼竿上安装有多个导线环,人工操作时需要不停测量鱼竿的长度来确定导线环安装的位置,每一根鱼竿均需要测量多次,十分费事费力。

发明内容

[0004] 本实用新型的目的在于:为了解决现有鱼竿导线环安装绑线不够快速及安装位置不易确定的问题,而提出的一种鱼竿导线环定位缠线装置。

[0005] 为了实现上述目的,本实用新型采用了如下技术方案:

[0006] 一种鱼竿导线环定位缠线装置,包括底座,底座的一定侧顶端焊接有夹持座,且底座的上方设置有鱼竿,并且鱼竿与夹持座之间转动连接,所述夹持座的内部转动连接有夹持环,且夹持环的内侧设置有夹持块,且夹持块通过连杆焊接有配重块,并且连杆的中心位置通过扭簧转轴与夹持环转动连接,所述底座的内部开设有滑槽,且底座位于滑槽的上方开设有分级定位槽,所述底座的上方设置有支架,且支架通过滑槽与底座之间滑动连接,并且支架的顶部中心位置处设置有固定槽,且固定槽的内部卡接有导线环。

[0007] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0008] 所述夹持座的内部螺栓固定连接驱动电机,且驱动电机的输出轴通过减速机构与夹持环之间啮合传动连接。

[0009] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0010] 所述夹持座的一侧焊接有限位套,且限位套的内部固定连接有轴承,并且轴承与鱼竿之间贴合。

[0011] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0012] 所述底座的顶部偏离鱼竿的位置固定连接中心轴,且中心轴上套设有绕线盘,并且绕线盘与导线环位置对应设置。

[0013] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0014] 所述中心轴上固定连接定位环,且定位环设置于导线环的两侧。

[0015] 作为上述技术方案的进一步描述:

[0016] 所述分级定位槽自左至右宽度呈递增式结构,且支架与分级定位槽各级对应设

置。

[0017] 综上所述,由于采用了上述技术方案,本实用新型的有益效果是:

[0018] 1、本实用新型中,将支架通过滑槽向夹持座的一侧进行推移,通过分级定位槽的作用,对支架进行分级定位,由于左侧的支架宽度小于右侧,从而支架之间可以进行梯形分级,各支架顶端通过弹性夹持机构将导线环输送至固定位置,从而实现对于导线环的快速定位。

[0019] 2、本实用新型中,驱动电机的输出轴通过减速机构传动连接夹持环进行转动,夹持环转动的过程中,由于转动产生向外侧的离心力,使得配重块向外侧运动,进而使得夹持块绕扭簧转轴向内侧转动,对鱼竿提供更大的夹持力,避免了鱼竿转动过程中出现打滑现象,转动的鱼竿通过外侧的绕线盘和定位环的作用,在导线环的外侧进行绕设固定,以此即实现鱼竿上各导线环快速的固定。

附图说明

[0020] 图1示出了根据本实用新型实施例提供的正视及局部剖视图;

[0021] 图2示出了根据本实用新型实施例提供的底座俯视图;

[0022] 图3示出了根据本实用新型实施例提供的夹持机构侧视图;

[0023] 图4示出了根据本实用新型实施例提供的局部俯视图。

[0024] 图例说明:

[0025] 1、底座;2、夹持座;3、鱼竿;4、驱动电机;5、减速机构;6、夹持环;7、轴承;8、支架;9、导线环;10、绕线盘;11、滑槽;12、分级定位槽;13、固定槽;14、夹持块;15、扭簧转轴;16、配重块;17、中心轴;18、定位环。

具体实施方式

[0026] 下面将结合本实用新型实施例中的附图,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有作出创造性劳动前提下所获得的所有其它实施例,都属于本实用新型保护的范围。

[0027] 请参阅图1-4,本实用新型提供一种技术方案:一种鱼竿导线环定位缠线装置,包括底座1,底座1的一定侧顶端焊接有夹持座2,且底座1的上方设置有鱼竿3,并且鱼竿3与夹持座2之间转动连接,夹持座2的内部转动连接有夹持环6,且夹持环6的内侧设置有夹持块14,夹持块14呈弧形结构,且夹持块14与鱼竿3外壁贴合,且夹持块14通过连杆焊接有配重块16,并且连杆的中心位置通过扭簧转轴15与夹持环6转动连接,底座1的内部开设有滑槽11,且底座1位于滑槽11的上方开设有分级定位槽12,底座1的上方设置有支架8,且支架8通过滑槽11与底座1之间滑动连接,通过滑槽11保持支架8的位置稳定,通过分级定位槽12对支架8进行区分定位,并且支架8的顶部中心位置处设置有固定槽13,且固定槽13的内部卡接有导线环9,固定槽13的内侧设置有弹性卡接装置,保持导线环9的位置固定。

[0028] 具体的,如图1所示,夹持座2的内部螺栓固定连接驱动电机4,且驱动电机4的输出轴通过减速机构5与夹持环6之间啮合传动连接,夹持环6的一侧外壁上设置有卡齿,且卡齿与减速机构5之间啮合传动,夹持座2的一侧焊接有限位套,且限位套的内部固定连接有

轴承7,并且轴承7与鱼竿3之间贴合,轴承7的外壁与限位套之间固定连接,内侧与鱼竿3之间贴合,保证鱼竿3的转动。

[0029] 具体的,如图1和图4所示,底座1的顶部偏离鱼竿3的位置固定连接有中心轴17,且中心轴17上套设有绕线盘10,并且绕线盘10与导线环9位置对应设置,中心轴17上固定连接有定位环18,且定位环18设置于导线环9的两侧。

[0030] 具体的,如图2所示,分级定位槽12自左至右宽度呈递增式结构,且支架8与分级定位槽12各级对应设置,便于对支架8的分级。

[0031] 工作原理:使用时,将鱼竿3插接在夹持环6的内侧,鱼竿3的一端与夹持座2上的轴承7贴合,在扭簧转轴15的作用下夹持块14对鱼竿3进行初步的固定,完成固定后,将支架8通过滑槽11向夹持座2的一侧进行推移,通过分级定位槽12的作用,对支架8进行分级定位,由于左侧的支架8宽度小于右侧,从而支架8之间可以进行梯形分级,各支架8顶端通过弹性夹持机构将导线环9输送至固定位置,从而实现对于导线环9的快速定位;启动驱动电机4进行动作,驱动电机4的输出轴通过减速机构5传动连接夹持环6进行转动,夹持环6转动的过程中,由于转动产生向外侧的离心力,使得配重块16向外侧运动,进而使得夹持块14绕扭簧转轴15向内侧转动,对鱼竿3提供更大的夹持力,避免了鱼竿3转动过程中出现打滑现象,转动的鱼竿3通过外侧的绕线盘10和定位环18的作用,在导线环9的外侧进行绕设固定,以此即实现鱼竿3上各导线环9快速的固定。

[0032] 以上所述,仅为本实用新型较佳的具体实施方式,但本实用新型的保护范围并不局限于此,任何熟悉本技术领域的技术人员在本实用新型揭露的技术范围内,根据本实用新型的技术方案及其实用新型构思加以等同替换或改变,都应涵盖在本实用新型的保护范围之内。

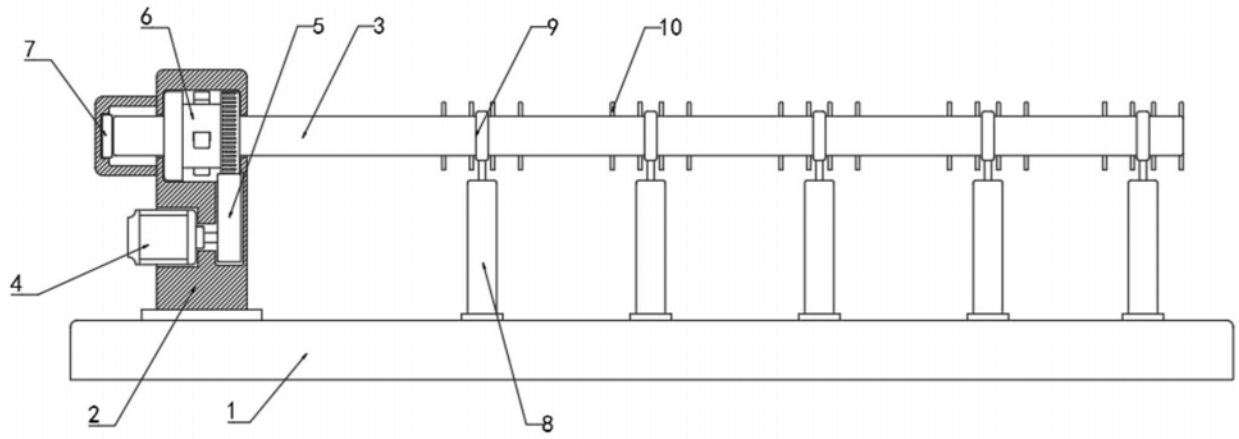


图1

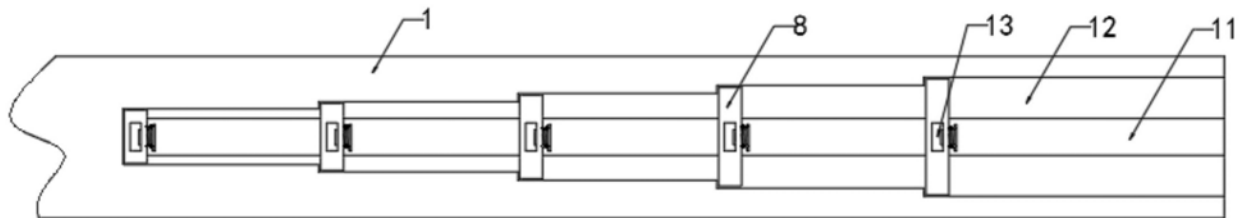


图2

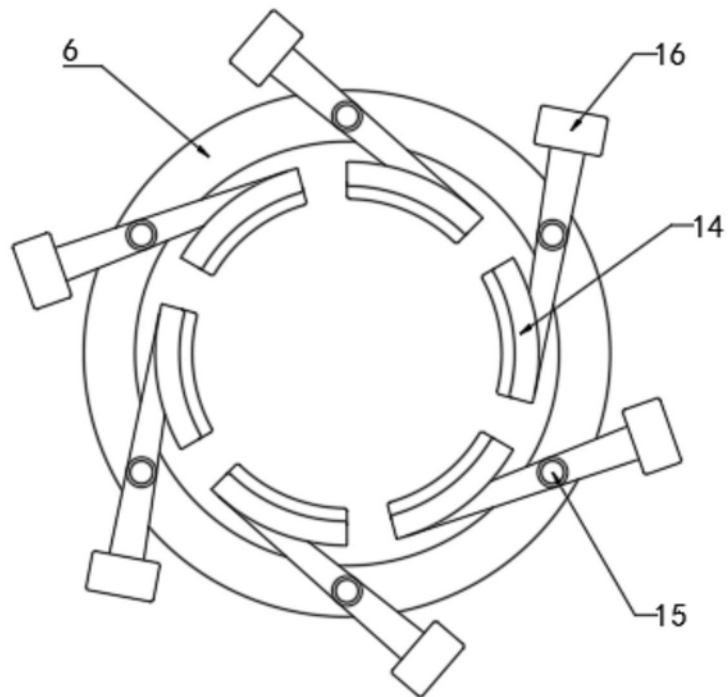


图3

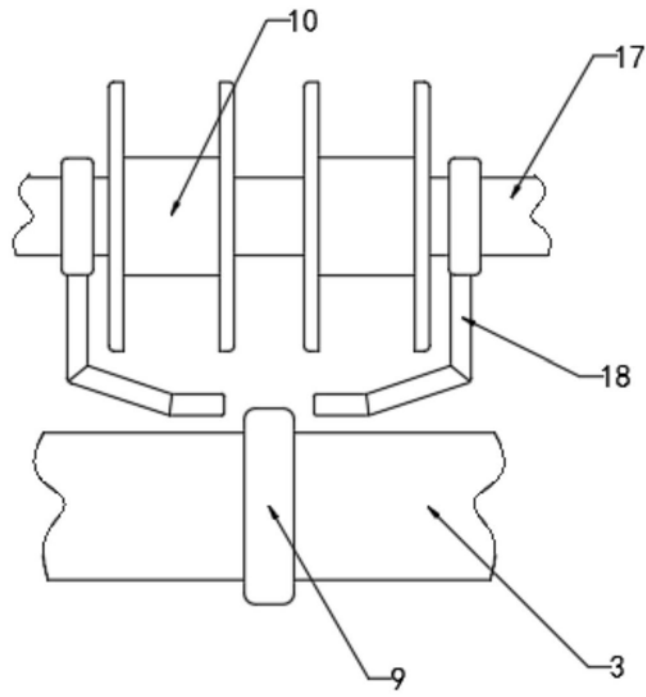


图4