【公報種別】特許法第１７条の２の規定による補正の掲載
【部門区分】第６部門第１区分
【発行日】平成19年6月21日(2007.6.21)

【公表番号】特表2005-500516(P2005-500516A)
【公表日】平成17年1月6日(2005.1.6)
【年通号数】公開・登録公報2005-001
【出願番号】特願2003-505886(P2003-505886)
【国際特許分類】
Ｇ０１Ｓ　13/74　(2006.01)
Ｈ０４Ｂ　1/59　(2006.01)
Ｈ０４Ｂ　5/02　(2006.01)
【ＦＩ】
Ｇ０１Ｓ　13/74
Ｈ０４Ｂ　1/59
Ｈ０４Ｂ　5/02

【手続補正書】
【提出日】平成19年5月7日(2007.5.7)
【手続補正１】
【補正対象書類名】特許請求の範囲
【補正対象項目名】全文
【補正方法】変更
【補正の内容】
【特許請求の範囲】
【請求項１】
タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、タグ・メッセージを送信するためタグにより実行される方法であって、
前記タグが直前のタグ・メッセージの送信以来移動されたかどうかを決定するステップと、
前記タグが移動されたと決定された場合、メッセージ間間隙の経過を待つこと無しに前記タグ・メッセージの送信を開始するステップと、
その他の場合は、メッセージ間間隙の経過後に前記タグ・メッセージの送信を開始するステップと
を備える方法。
【請求項２】
前記タグ・メッセージが、前記タグが直前のタグ・メッセージの送信以来移動されたかどうかのしるしを備える請求項１記載の方法。
【請求項３】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
メッセージ信号の開始を送信するステップと、
一連のスロット内の各スロットでアサーションを信号を用いて知らせるため前記一連のスロットを選択し、それにより前記一連のスロットの中の選択されたスロットが、適時に最小数より多い数のスロットだけ分離されるステップと、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットを前進的順序で搬送するステップと、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットを逆進的順序で搬送す

るステップと
備える方法。
【請求項４】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
メッセージ信号の開始を送信するステップと、
一連のスロットを選択し、それにより前記一連のスロットのうちの選択されたスロットが、適時に最小数より多い数のスロットだけ分離されるステップと、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットの各スロットでアサーションを搬送するステップと、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットに無い各スロットでアサーションを搬送するステップと
を備える方法。
【請求項５】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
メッセージ信号の開始を送信するステップと、
一連のスロットを選択し、それにより前記一連のスロットのうちの選択されたスロットが、適時に最小数より多い数のスロットだけ分離されるステップと、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットのうちの各スロットでアサーションを搬送し、且つ前記一連のスロットを前進的順序で搬送するステップと、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットに無い各スロットでアサーションを搬送し、且つ前記一連のスロットを逆進的順序で搬送するステップと
を備える方法。
【請求項６】
第１グループのスロットが総計数のスロットから成り、第２グループのスロットが前記総計数のスロットから成る請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項７】
前記メッセージが複数のワードを備え、各ワードがそれぞれの第１グループのスロットを備え、
前記複数のワードの第１ワードは、当該複数のワードの後続ワードの中の第１グループのスロットのスロット数のしるしを備える
請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８】
前記メッセージが、第１グループのスロット内で複数のサブパーツを識別するためのしるしを備える請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項９】
スロットの各グループが複数のサブパーツを備え、各サブパーツが各系列を搬送し、
選択し、及び送信する前記のステップが、各系列に関して達成され、それにより第１グループのスロットが各系列を搬送し、第２グループのスロットが当該各系列を搬送する
請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項１０】
スロットの各グループが複数のサブパーツを備え、各サブパーツが各系列を搬送し、
選択し、及び送信する前記のステップが、各系列に関して達成され、それにより第１グループのスロットが各系列を搬送し、第２グループのスロットが当該各系列を搬送し、
前記複数のサブパーツが、位置識別情報を搬送する

請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項１１】
前記メッセージが位置識別情報及び指令を備える請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項１２】
前記ロケータ及び前記モニタのうちの少なくとも１つにより実行される請求項３から５のいずれか一項に記載の方法であって、前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を備える方法。
【請求項１３】
前記ロケータ及び前記モニタのうちの少なくとも１つにより実行される請求項３から５のいずれか一項に記載の方法であって、前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を搬送して、当該指令に従って前記タグのビーコン速度を変える方法。
【請求項１４】
前記ロケータ及び前記モニタのうちの少なくとも１つにより実行される請求項３から５のいずれか一項に記載の方法であって、前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を搬送して、ビーコンニング・モード及び被問い合わせモードを備える１組のモードから前記タグの１つの動作モードを作動させる方法。
【請求項１５】
前記アサーションが、複数のビットを有するコードを備える請求項３から５のいずれか一項に記載の方法。
【請求項１６】
タグの位置をモニタリングするシステムに使用のタグであって、
前記タグが直前のタグ・メッセージの送信以来移動されたかどうかを決定する手段と、
前記タグが移動されたと決定された場合、メッセージ間間隙の経過を待つこと無しに前記タグ・メッセージの送信を開始するよう動作する手段と、
その他の場合は、メッセージ間間隙の経過後に前記タグ・メッセージの送信を開始するよう動作する手段と
を備えるタグ。
【請求項１７】
前記タグ・メッセージが、前記タグが直前のタグ・メッセージの送信以来移動されたかどうかのしるしを備える請求項１６記載のタグ。
【請求項１８】
タグの位置をモニタリングするシステムであって、
モニタ、複数のロケータ及び複数のタグを備え、
前記モニタ、特定のロケータ及び特定のタグのうちの少なくとも１つである発信装置からの通信が、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを含むメッセージを備え、
前記発信装置が、
メッセージ信号の開始を送信する手段と、
一連のスロットを選択し、且つ前記一連のスロットの各スロットでアサーションを信号を用いて知らせ、それにより前記一連のスロットの選択されたスロットを適時に最小数より多い数のスロットだけ分離するための手段と、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットを前進的順序で搬送する手段と、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットを逆進的順序で搬送する手段とを備える、システム。
【請求項１９】
タグの位置をモニタリングするシステムであって、
モニタ、複数のロケータ及び複数のタグを備え、
前記モニタ、特定のロケータ及び特定のタグのうちの少なくとも１つである発信装置か

らの通信が、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを含むメッセージを備え、
前記発信装置が、
メッセージ信号の開始を送信する手段と、
一連のスロットを選択し、それにより前記一連のスロットの選択されたスロットを適時に最小数より多い数のスロットだけ分離するための手段と、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットの各スロットでアサーションを搬送する手段と、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットに無い各スロットでアサーションを搬送する手段とを備える、システム。
【請求項２０】
タグの位置をモニタリングするシステムであって、
モニタ、複数のロケータ及び複数のタグを備え、
前記モニタ、特定のロケータ及び特定のタグのうちの少なくとも１つである発信装置からの通信が、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを含むメッセージを備え、
前記発信装置が、
メッセージ信号の開始を送信する手段と、
一連のスロットを選択し、それにより前記一連のスロットの選択されたスロットを適時に最小数より多い数のスロットだけ分離するための手段と、
信号を第１グループのスロットで送信して、前記一連のスロットの各スロットでアサーションを搬送し、且つ前記一連のスロットを前進的順序で搬送する手段と、
信号を第２グループのスロットで送信して、前記一連のスロットに無い各スロットでアサーションを搬送し、且つ前記一連のスロットを逆進的順序で搬送する手段とを備える、システム。
【請求項２１】
第１グループのスロットが総計数のスロットから成り、第２グループのスロットが前記総計数のスロットから成る請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２２】
前記メッセージが複数のワードを備え、各ワードが各第１グループのスロットを備え、
前記複数のワードの第１ワードは、当該複数のワードの後続ワードの中の第１グループのスロットのスロット数のしるしを備える
請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２３】
前記メッセージが、第１グループのスロット内で複数のサブパーツを識別するしるしを備える請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２４】
スロットの各グループが複数のサブパーツを備え、各サブパーツが各系列を搬送し、
前記選択する手段、及び送信する前記各手段は、第１グループのスロットが各系列を搬送し且つ第２グループのスロットが当該各系列を搬送するように各系列に関して動作する
請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２５】
スロットの各グループが複数のサブパーツを備え、各サブパーツが各系列を搬送し、
前記選択する手段、及び送信する各前記手段は、第１グループのスロットが各系列を搬送し且つ第２グループのスロットが当該各系列を搬送するように各系列に関して動作し、
前記複数のサブパーツが、位置識別情報を搬送する
請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２６】
前記メッセージが位置識別情報及び指令を備える請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。

【請求項２７】
前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を備える請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２８】
前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を搬送して、当該指令に従って前記タグのビーコン速度を変える請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項２９】
前記メッセージが、前記タグにより実行されるべき指令を搬送して、ビーコンニング・モード及び被問い合わせモードを備える１組のモードから前記タグの１つの動作モードを作動させる請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項３０】
前記アサーションが、複数のビットを有するコードを備える請求項１８から２０のいずれか一項に記載のシステム。
【請求項３１】
複数のロケータであって、各ロケータがそれぞれのロケータ・メッセージを送信し、当該ロケータ・メッセージがロケータ識別のしるしを備える、前記複数のロケータと、
複数のタグであって、各タグが少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し且つそれぞれのタグ・メッセージを特定のロケータ・メッセージに従って送信し、前記タグ・メッセージがタグ識別のしるし、ロケータ識別のしるし、前記特定のロケータ・メッセージが受信された時間のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージの受信された信号強度のしるしを備える、前記複数のタグと、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと、特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定するモニタと
を備えるモニタリング・システム。
【請求項３２】
前記モニタが各ロケータのための記録を含み、当該記録が、特定のロケータの各物理的位置と特定のロケータの各識別とを関連付ける、請求項３１記載のシステム。
【請求項３３】
前記複数のタグのうちの１つのタグが、複数のロケータ・メッセージをある期間に受信し、
各ロケータ・メッセージが、それぞれ受信された信号強度と関連付けられ、
前記タグが、前記複数のロケータ・メッセージに応答して、タグ・メッセージを、複数のロケータ・メッセージのうちの、最大の大きさの受信された信号強度を有する特定のロケータ・メッセージに従って送信する
請求項３１記載のシステム。
【請求項３４】
前記タグが、複数のロケータ・メッセージをある期間に受信し、
各ロケータ・メッセージが、それぞれ受信された信号強度と関連付けられ、
前記タグが、各受信されたロケータ・メッセージに対応するタグ・メッセージを送信する
請求項３１記載のシステム。
【請求項３５】
複数のタグのうちの特定のタグが、ビーコン速度に従って送信し、
前記特定のタグは、タグ・メッセージを、最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従って送信する
請求項３１記載のシステム。
【請求項３６】
前記モニタと前記複数のロケータの中の１つのロケータとのうちの少なくとも１つが問い合わせを送信し、
前記複数のタグのうちの１つのタグが、前記問い合わせの受信に応答してタグ・メッセ

ージを送信する
請求項３１記載のシステム。
【請求項３７】
前記複数のタグのうちの特定のタグの動作が、送信することがビーコン速度に従っており、各送信されたタグ・メッセージが、それぞれの最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従っている第１モードと、送信することが問い合わせの受信に応じている第２モードとを有する複数のモードを含み、
前記特定のタグが、指令に従って複数のモードから１つの動作モードを選択する
請求項３１記載のシステム。
【請求項３８】
前記複数のロケータのうちの１つのロケータが前記指令を送信する請求項３７記載のシステム。
【請求項３９】
前記モニタが前記指令を送信する請求項３７記載のシステム。
【請求項４０】
前記特定のタグが、ビーコン速度を前記指令に従って決定する請求項３７記載のシステム。
【請求項４１】
前記特定のタグが運動検出器を備え、
前記特定のタグが、前記運動検出器に応答してビーコン速度を決定する
請求項３７記載のシステム。
【請求項４２】
前記特定のタグが、
電源回路と、
前記指令の受信に応答して前記電源回路に選択的に結合される回路と
を備える請求項３７記載のシステム。
【請求項４３】
複数のロケータを備え、各ロケータがそれぞれのロケータ・メッセージを送信し、当該ロケータ・メッセージがロケータ識別の指示を備え、
複数のタグを更に備え、各タグが、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つタグ識別のしるし、ロケータ識別のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）各タグが、それぞれのビーコン速度に従って送信し、
（３）各タグが、それぞれのタグ・メッセージを最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従って送信し、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定するモニタを更に備える、モニタリング・システム。
【請求項４４】
複数のロケータを備え、各ロケータがそれぞれのロケータ・メッセージを送信し、当該ロケータ・メッセージがロケータ識別のしるしを備え、
複数のタグを更に備え、各タグが少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つタグ識別のしるし、ロケータ識別のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）モニタと前記複数のロケータの中の１つのロケータとのうちの少なくとも１つが問い合わせを送信し、
（３）前記タグが、前記問い合わせの受信に応答して、それぞれのタグ・メッセージを

送信し、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定するモニタを更に備える、モニタリング・システム。
【請求項４５】
複数のロケータを備え、各ロケータがそれぞれのロケータ・メッセージを送信し、当該ロケータ・メッセージがロケータ識別のしるしを備え、
複数のタグを更に備え、各タグが少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つタグ識別のしるし、ロケータ識別のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）前記タグの動作は、送信することがビーコン速度に従っており、且つ各送信されたタグ・メッセージがそれぞれの最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従っている第１モードと、送信することが問い合わせの受信に応じている第２モードとを有する複数のモードを含み、
（３）前記タグが、指令に従って複数のモードから１つの動作モードを選択し、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定するモニタを更に備え、
前記複数のロケータの中の１つのロケータと前記モニタとのうちの少なくとも１つが前記指令を送信する、モニタリング・システム。
【請求項４６】
前記特定のタグが、ビーコン速度を前記指令に従って決定する請求項４５記載のシステム。
【請求項４７】
前記特定のタグが運動検出器を備え、
前記特定のタグが、前記運動検出器に応答して、ビーコン速度を決定する
請求項４５記載のシステム。
【請求項４８】
前記特定のタグが、
電源回路と、
前記指令の受信に応答して、前記電源回路に選択的に結合される回路とを備える、請求項４５記載のシステム。
【請求項４９】
それぞれのロケータ・メッセージを送信するロケータを備え、
前記ロケータ・メッセージが、前記ロケータの物理的位置のしるしを備え、
複数のタグを更に備え、
各タグが、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つ特定のロケータ・メッセージに従ったそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
前記タグ・メッセージが、タグ識別のしるし、及び前記ロケータの物理的位置のしるし、及び前記特定のロケータを受信した時間のしるしを備え、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応するロケータとの間の近接さを決定するモニタを更に備える、モニタリング・システム。
【請求項５０】
前記ロケータが、当該ロケータの物理的位置のしるしを与える全地球測位システム（ＧＰＳ）受信器を備える請求項４９記載のモニタリング・システム。
【請求項５１】
前記ロケータが、与えられた車両に取り付けられている請求項４９記載のモニタリング・システム。
【請求項５２】
前記メッセージが更に、前記特定のロケータ・メッセージの受信された信号強度のしる

しを備える請求項４９記載のモニタリング・システム。
【請求項５３】
前記ロケータが、動作中、人間のオペレータにより携えられている請求項４９記載のシステム。
【請求項５４】
それぞれのロケータ・メッセージを送信する複数の手段を備え、
各ロケータ・メッセージが位置識別情報を備え、
対象物を識別する複数の手段を更に備え、
対象物を識別する前記手段の各々が、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つ特定のロケータ・メッセージに従って、それぞれのタグ・メッセージを送信し、
前記タグ・メッセージが、タグ識別のしるし、位置識別情報、特定のロケータ・メッセージを受信した時刻のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージの受信された信号強度のしるしを備え、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定する手段を更に備える、モニタリング・システム。
【請求項５５】
前記決定する手段が、前記送信する各手段のための記録を含み、
前記記録が、送信する特定の手段のそれぞれの物理的位置と送信する前記特定の手段のそれぞれの識別とを関連付けする
請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項５６】
前記識別する複数の手段のうちの或る識別する手段が、複数のロケータ・メッセージを或る期間に受信し、
各ロケータ・メッセージが、それぞれの受信された信号強度と関連付けられ、
前記識別する手段が、複数のロケータ・メッセージに応答して、前記複数のロケータ・メッセージの、特定のロケータ・メッセージに従ったタグ・メッセージであって、受信された最大信号強度を有する当該タグ・メッセージを送信する
請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項５７】
前記識別する手段が、複数のロケータ・メッセージを或る期間に受信し、
各ロケータ・メッセージが、それぞれの受信された信号強度と関連付けられ、
前記識別する手段が、各受信されたロケータ・メッセージに対応するタグ・メッセージを送信する
請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項５８】
前記識別する複数の手段のうちの特定の識別する手段が、ビーコン速度に従って送信し、
前記特定の識別する手段が、タグ・メッセージを、最も最近の受信されたロケータ・メッセージに従って送信する
請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項５９】
前記決定する手段と、前記複数の送信する手段のうちの或る送信する手段とのうちの少なくとも１つが、問い合わせを送信し、
前記識別する複数の手段のうちの或る識別する手段が、前記問い合わせの受信に応答してタグ・メッセージを送信する
請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項６０】
前記識別する複数の手段のうちの特定の識別する手段の動作は、送信することがビーコン速度に従っており、且つ各送信されるタグ・メッセージがそれぞれの最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従っている第１のモードと、送信することが問い合わせの受

信に応答する第２のモードとを備え、
前記特定の識別する手段が、指令に従って前記複数のモードから動作モードを選択する請求項５４記載のモニタリング・システム。
【請求項６１】
前記送信する複数の手段のうちの或る送信する手段が前記指令を送信する請求項６０記載のモニタリング・システム。
【請求項６２】
前記決定する手段が前記指令を送信する請求項６０記載のモニタリング・システム。
【請求項６３】
前記特定の識別する手段が、ビーコン速度を前記指令に従って決定する請求項６０記載のモニタリング・システム。
【請求項６４】
前記特定の識別する手段が、運動を検出する手段を備え、
前記特定の識別する手段が、運動を検出する前記手段に応答して、ビーコン速度を決定する
請求項６０記載のモニタリング・システム。
【請求項６５】
前記特定の識別する手段が、
電源回路と、
前記指令を受信することに応答して前記電源回路に選択的に結合される回路と
を備える、請求項６０記載のモニタリング・システム。
【請求項６６】
それぞれのロケータ・メッセージを送信する複数の手段を備え、
各ロケータ・メッセージがそれぞれの位置識別情報を備え、
対象物を識別する複数の手段を更に備え、
前記識別する手段のそれぞれが、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つ前記タグ・メッセージが、タグ識別のしるし、位置識別情報、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）前記識別する各手段が、それぞれのビーコン速度に従って送信し、
（３）前記識別する各手段が、それぞれのタグ・メッセージを、最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従って送信し、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定する手段を更に備える
モニタリング・システム。
【請求項６７】
それぞれのロケータ・メッセージを送信する複数の手段を備え、
各ロケータ・メッセージが位置識別情報を備え、
対象物を識別する複数の手段を更に備え、
前記識別する各手段が、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つ前記タグ・メッセージが、タグ識別のしるし、位置識別情報、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）決定する手段と、前記複数の送信する手段のうちの或る送信する手段とのうちの少なくとも１つが、問い合わせを送信し、
（３）前記識別する手段が、問い合わせを受信することに応答して、それぞれのタグ・メッセージを送信し、
前記決定する手段が、受信されたタグ・メッセージに従って、特定の識別する手段と特

定の時間に対応する特定の送信する手段との間の近接さを決定する
モニタリング・システム。
【請求項６８】
それぞれのロケータ・メッセージを送信する複数の手段を備え、
各ロケータ・メッセージが位置識別情報を備え、
対象物を識別する複数の手段を更に備え、
前記識別する各手段が、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
（１）前記タグ・メッセージが、特定のロケータ・メッセージに従っており、且つ前記タグ・メッセージが、タグ識別のしるし、位置識別情報、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
（２）前記識別する手段の動作は、送信することがビーコン速度に従っていて、且つ各送信されるタグ・メッセージがそれぞれの最も最近に受信されたロケータ・メッセージに従っている第１のモードと、送信することが問い合わせの受信に応答する第２のモードとを備え、
（３）前記識別する手段が、指令に従って前記複数のモードから動作モードを選択し、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定のタグと特定の時間に対応する特定のロケータとの間の近接さを決定する手段を更に備え、
前記送信する複数の手段のうちの或る送信する手段と前記決定する手段とのうちの少なくとも１つが、前記指令を送信する
モニタリング・システム。
【請求項６９】
前記特定の識別する手段が、ビーコン速度を前記指令に従って決定する請求項６８記載のモニタリング・システム。
【請求項７０】
前記特定の識別する手段が、運動を検出する手段を備え、
前記特定の識別する手段が、前記運動を検出する手段に応答してビーコン速度を決定する
請求項６８記載のモニタリング・システム。
【請求項７１】
前記特定の識別する手段が、
電源回路と、
前記指令を受信することに応答して前記電源回路に選択的に結合される回路と
を備える、請求項６８記載のモニタリング・システム。
【請求項７２】
それぞれのロケータ・メッセージを送信する手段を備え、
前記ロケータ・メッセージが、前記送信する手段の物理的位置のしるしを備え、
識別する複数の手段を更に備え、
前記識別する各手段は、少なくとも１つのロケータ・メッセージを受信し、且つそれぞれのタグ・メッセージを送信し、
前記タグ・メッセージは、特定のロケータ・メッセージに従っており、
前記タグ・メッセージは、タグ識別のしるし、前記ロケータの物理的位置のしるし、及び前記特定のロケータ・メッセージを受信した時間のしるしを備え、
受信されたタグ・メッセージに従って、特定の識別する手段と、特定の時間に対応する前記送信する手段との間の近接さを決定する手段を更に備える
モニタリング・システム。
【請求項７３】
前記送信する手段が、前記送信する手段の物理的位置のしるしを与える全地球測位システム（ＧＰＳ）受信器を備える請求項７２記載のモニタリング・システム。
【請求項７４】

前記送信する手段が、与えられた車両に取り付けられる請求項７２記載のモニタリング・システム。
【請求項７５】
前記タグ・メッセージが更に、前記特定のロケータ・メッセージの受信された信号強度のしるしを備える請求項７２記載のモニタリング・システム。
【請求項７６】
前記送信する手段が、動作中に、人間のオペレータにより携えられる請求項７２記載のモニタリング・システム。
【請求項７７】
タグの位置をモニタリングするシステムであって、モニタ、複数のロケータ、及び複数のタグを備える前記システムにおいて、前記モニタにより実行される方法であって、
複数のタグ・メッセージを受信するステップであって、各タグ・メッセージが、それぞれのタグの識別のそれぞれのしるし、及びそれぞれの位置識別情報を備える、前記受信するステップと、
多数のタグ・メッセージに従って、識別の特定のしるしに対応する特定のタグの位置を決定するステップと
を備える方法。
【請求項７８】
前記方法が更に、複数のロケータ・メッセージを受信するステップを備え、
各ロケータ・メッセージがそれぞれの位置識別情報を備え、
前記決定するステップが、多数のロケータ・メッセージに更に従って達成される
請求項７７記載の方法。
【請求項７９】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
第１の変調タイプ信号又は第２の変調タイプ信号を第１のグループのスロット内の各スロットに挿入することにより前記第１の変調タイプ信号が時間的に最小数のスロットだけ分離されることによりメッセージの第１の部分を発生するステップと、
前記メッセージの第１の部分を送信するステップと、
前記メッセージの第２の部分を送信するステップであって、第２のグループのロット内の前記第２の部分の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、前記第１の部分の中の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号と反対の順序である、前記第２の部分を送信するステップと
を備える方法。
【請求項８０】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
第１の変調タイプ信号又は第２の変調タイプ信号を第１のグループのスロット内の各スロットに挿入することにより前記第１の変調タイプ信号が時間的に最小数のスロットだけ分離されることによりメッセージの第１の部分を発生するステップと、
前記メッセージの第１の部分を送信するステップと、
前記メッセージの第２の部分を送信するステップであって、第２のグループのロット内の前記第２の部分の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、前記第１の部分の中の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号と大きさにおいて反対である、前記第２の部分を送信するステップと
を備える方法。

【請求項８１】
モニタ、ロケータ及びタグのうちの少なくとも２つを備え、タグの位置をモニタリングするシステムにおいて、第１グループのスロット及び第２グループのスロットを備えるメッセージを送信するため、前記モニタ、前記ロケータ及び前記タグのうちの少なくとも１つにより実行される方法であって、
第１の変調タイプ信号又は第２の変調タイプ信号を第１のグループのスロット内の各スロットに挿入することにより前記第１の変調タイプ信号が時間的に最小数のスロットだけ分離されることによりメッセージの第１の部分を発生するステップと、
前記メッセージの第１の部分を送信するステップと、
前記メッセージの第２の部分を送信するステップであって、第２のグループのロット内の前記第２の部分の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、前記第１の部分の中の第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号と時間及び大きさにおいて反対である、前記第２の部分を送信するステップと
を備える方法。
【請求項８２】
前記第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、赤外線信号、音響信号、電磁波信号、無線周波数信号及び磁気信号のうちの少なくとも１つを含む無線信号である請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８３】
前記第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、周波数シフト・キーイング（ＦＳＫ）変調、位相シフト・キーイング（ＰＳＫ）変調、振幅変調キーイング（ＡＭ）変調、周波数変調キーイング（ＦＭ）変調、変更されたマンチェスター変調（Ｍｏｄｉｆｉｅｄ　Ｍａｎｃｈｅｓｔｅｒ　ｍｏｄｕｌａｔｉｏｎ）、オンオフ・キーイング（ＯＯＫ）変調及び双ビット伝送方式のうちの少なくとも１つを含む変調の点で異なる請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８４】
前記メッセージが、信号強度インディケータ（ＳＳＩ）を含む請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８５】
前記メッセージが、動作モード変更指令を含む請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８６】
前記第１の変調タイプ信号及び第２の変調タイプ信号が、第２の変調スキームへ自動的に変わる第１の変調スキームに従って変調の点で異なり、
前記第１の変調スキーム及び第２の変調スキームのそれぞれが、周波数シフト・キーイング（ＦＳＫ）変調、位相シフト・キーイング（ＰＳＫ）変調、振幅変調キーイング（ＡＭ）変調、周波数変調キーイング（ＦＭ）変調、変更されたマンチェスター変調、オンオフ・キーイング（ＯＯＫ）変調及び双ビット伝送方式のうちの少なくとも１つを含む
請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８７】
前記メッセージが、ゾーン、ロケータのマトリクス／グリッド、差動ロケータ間多入力位置識別子、及びＧＰＳ位置識別子のうちの少なくとも１つである位置識別子を含む請求項７９、８０及び８１のうちのいずれか一項に記載の方法。
【請求項８８】
前記メッセージが、日単位の時間を含む請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項８９】
前記メッセージが、双方向である請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。
【請求項９０】

前記メッセージが、非同期型及び同期型のうちの１つである請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。

【請求項９１】

前記タグが、複数のアンテナ、符号化キー、及びウオッチドッグ・タイマのうちの少なくとも１つを有し、

前記のローディング装置が、モニタであり、

前記タグが、車両に結合されている

請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。

【請求項９２】

前記ロケータが、運動の検出を用いる請求項７９、８０及び８１のいずれか一項に記載の方法。