

12

DEMANDE DE BREVET D'INVENTION

A1

22 Date de dépôt : 12.03.04.

30 Priorité :

43 Date de mise à la disposition du public de la
demande : 16.09.05 Bulletin 05/37.

56 Liste des documents cités dans le rapport de
recherche préliminaire : *Ce dernier n'a pas été
établi à la date de publication de la demande.*

60 Références à d'autres documents nationaux
apparentés :

71 Demandeur(s) : CORDIER JEAN CLAUDE — FR.

72 Inventeur(s) : CORDIER JEAN CLAUDE.

73 Titulaire(s) :

74 Mandataire(s) :

54 MOTEUR MAGNETIQUE.

57 Dispositif ayant pour principe un système permettant
de créer une force sous l'action d'aimants permanents.

La force du dispositif est générée sous l'influence de
l'énergie magnétique.

L'énergie magnétique contenue dans les aimants per-
manents permet d'obtenir une Force qui se perpétue, ceci
du fait que l'énergie est ici empruntée et non consommée. Le
dispositif est caractérisé par des aimants cylindriques fixes
(A) assemblés à la Structure. Ainsi que par des aimants mo-
biles (B) fixés sur un axe tournant (E).

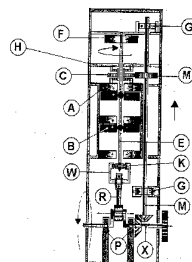
Les aimants fixes présentent une face positive et l'autre
négative.

Il en est de même pour les aimants mobiles (B) fixés à
l'axe (E).

Le dispositif se caractérise par le fait qu'un calage de
l'axe (E) est mis en place, afin d'assurer une synchronisa-
tion et une coordination précise dans l'ordre du mouvement.
Lorsque l'axe (E) qui coulisse longitudinalement présente
ses aimants (B) face aux aimants (A), ceux-ci se présentent
avec une avance par rapport aux autres de 2 à 3 centimè-
tres.

Cette configuration permet d'obtenir le sens de la rota-
tion, en fonction de la réaction créée par la compression
magnétique des aimants entre-eux.

Les aimants fixes vont contreindrent au mouvement les
aimants mobiles qui sont chassés. Dès le moment où la com-
pression magnétique est effective, l'axe (E) quitte immédia-
tement sa position pour reprendre une même configuration
en sens inverse. Le fait d'avoir l'axe porteur (E) qui coulisse
longitudinalement, on obtient à chaque 1/2 tour de l'axe (E)
une compression magnétique sur les aimants (A) recto-ver-
so.



DESCRIPTION

La présente invention concerne un dispositif qui permet d'amplifier une force initiale Au repos, en multipliant celle-ci lors d'une mise en mouvement.

Exemple :

En ayant au repos deux aimants permanents de même puissance qui exercent l'un part
 5 Rapport a l'autre une poussée de 10 Kg, en gardant cette force de poussée initiale qui Demeure constante, je multiplie par 100 , (où 1000) cette force si je produis en 1 minute 100 fois où 1000 fois l'opération de poussée sans haltérer pour autant un freinage quelconque dans le mouvement.

C'est le principe même du moteur a explosion qui fonctionne avec un carburant.

- 10 Plus je produis d'explosions dans le cylindre en une minute, et plus j'augmente la puissance De ce principe.

Le dispositif présent configure le même procédé que ci-dessus, avec une variante très Conséquente qui est celle de l'énergie utilisée.

Le moteur a explosion pour fonctionner utilise un carburant de base que l'on mélange avec

- 15 L'air pour obtenir un produit gazeux et explosif.

Ce mélange une fois dosé est ensuite allumé par l'étincelle d'une bougie qui provoque une explosion dans le cylindre, ce fait chasse un piston qui active une bielle entraînant un vilebrequin. L'ensemble ici décrit part le nombre des répétitions permet au vilebrequin d'obtenir un mouvement rotatif constant qui devient ensuite un mouvement moteur.

- 20 L'ensemble de tous ces éléments qui caractérisent le moteur a explosion, sont des pièces En métal d'origines diverses, qui ne sont rien d'autre que des organes de transmissions. Aucune pièce n'est en mesure de procéder a un mouvement quelconque par elle-mêmes, Il n'existe aucune vie mécanique dans ses éléments qui leurs permettent de créer un Mouvement. L'explosion provoque une force qui va activer l'ensemble mécanique et de ce

- 25 Fait générer un mouvement.

Dans le dispositif de mon invention c'est pratiquement une vie mécanique qui est mise En application.

Les pièces maîtresse dans ce dispositif possèdent une vie magnétique qui contrairement A d'autres ensembles, sont des pièces possédant une capacité de mouvement entre-elles.

- 30 Ce ne sont plus des accessoires inertes, mais des organes qui possèdent en eux une force. Comme dans tous systèmes existant, pour obtenir une homogénéité et des résultats Satisfaisant dans l'effort, il faut non seulement synchroniser les mouvements, mais obtenir Une concordance dans les actions qui n'altère pas les mouvements des uns et des autres. Pour bien comprendre le dispositif de mon invention, il faut se mettre dans l'esprit les

- 35 Fonctions de base de l'aimant permanent.

Lorsque l'on possède deux aimants permanents cylindriques, si l'on met ces deux aimants L'un en face de l'autre, on obtient deux situations.

Soit qu'ils s'attirent où qu'ils se repoussent mutuellement.

Contrairement a d'autres pièces mécaniques, nous avons ici des pièces qui possèdent

- 40 Une force et une énergie individuelle en eux-mêmes.

L'énergie demeure inaltérable si celle-ci s'inscrit dans une utilisation appropriée des Eléments, de même que la force de poussée se multiplie par deux selon que l'on varie Les fonctions de l'aimant.

Si les aimants sont libres ils se repoussent mutuellement d'une façon identique selon Leurs coefficients de charge, mais si l'un des aimants est fixe, il va pousser l'autre plus

- 46 Intensément en multipliant par deux la force de poussée sur celui qui est libre.

Dans le dispositif de l'invention présente on emploi des aimants permanents fabriqué Avec du Néodymium. (NdFeB).

Le Néodymium présente l'avantage de posséder une puissance magnétique 5 fois plus Importante que les aimants en céramiques,et c'est le plus puissant actuellement sur le

5 Marché. (surtout pour obtenir un maximum de puissance dans des dimensions réduites.)

Pour information, je vous explique brièvement que les matériaux magnétiques se Caractérisent en fonction de leurs propriétés. Nous avons deux groupes distincts que l'on Nomme Anisotrope et Isotrope.

Le groupe Anisotrope permet d'obtenir lors de sa fabrication,un aimant dont les particules

10 Métalliques élémentaires sont dirigées dans le sens de l'aimantation désirée par un champ Magnétique très puissant.

Les aimants employé dans l'invention présente sont des aimants de formes cylindriques Comme des pastilles. Le diamètre varie selon l'importance et la puissance que l'on souhaite Obtenir avec ce dispositif.

15 Pour illustrer mes explications vous allez prendre le dessin 1/10.

Sur ce dessin l'on trouve un ensemble qui ressemble a une toupie. Cette toupie est constitué D'un disque sur lequel est positionné deux aimants. Chacun des aimants est fixé au disque En présentant chacun une face différente. Verticalement il y a donc une face positive,et une Face négative.

20 Lorsque je positionne verticalement un autre aimant de face positive allant au contact de L'aimant positif sur le disque,l'effet produit est instantané.

L'aimant A positif qui descend vers l'aimant positif du disque chasse ce dernier immédiatement.

L'aimant négatif étant dans le même espace temps attiré vers l'aimant positif qui descend Verticalement. Pour que le mouvement de rotation du disque soit entretenu,il faut que l'aimant

25 (A) qui descend verticalement au contact,remonte aussi vite qu'il est descendu après avoir chassé l'aimant positif. En entretenant un mouvement de va et vient avec l'aimant (A) qui descend pousser son homologue positif,on obtient une rotation permanente de la toupie.

Pour ce faire il faut une parfaite synchronisation de l'aimant (A) qui descend pousser toujours Au même endroit,en même temps qu'il remonte rapidement pour laisser passer l'aimant

30 Négatif. Manuellement ce n'est guère possible de synchroniser correctement le mouvement, Car plus l'on pousse l'aimant positif plus celui-ci prend de l'ampleur dans le mouvement,et L'aimant (A) que l'on tient avec la main vient se coller a l'aimant négatif n'ayant pas le temps De remonter assez vite l'aimant (A).

Cette opération vous permet toutefois de comprendre le principe de la mise en mouvement

35 De la toupie,en même temps que de constater et d'apprécier les efforts rencontrés lors de Cette expérience.

Pour obtenir la mise en rotation de la toupie on constate qu'il n'y a pas seulement que la Synchronisation du mouvement a respecter,mais aussi a combattre l'effort de compression Qui s'exerce lorsque les deux aimants se trouvent face a face positivement.

40 Cet effort de compression résulte du champ magnétique que déploie chacun des aimants Lorsqu'ils sont face a face avec le même signe.

Si les aimants sont conséquents potentiellement et de bonne taille,on se rend compte de Suite de la puissance de ces éléments.

En observant les données caractéristiques du Néodymium,on constate que ces aimants

45 Possèdent un grand pouvoir.

Ce pouvoir résulte de la rémanence, de la densité du champ coercitif, de la polarisation Du champ coercitif et de l'énergie (Kj/ m³) qui est très conséquente,ce qui produit cette Pression entre deux aimants du même signe opposé.

Ces caractéristiques qui sont aussi des inconvénients pour le moment,seront par la suite

50 Des éléments très conséquents pour générer de la puissance dans ce dispositif.

L'important est de mettre en place les fonctions,gérer celles-ci,associer les efforts et Produire une force qui sera dissociée des contraintes produites par certains éléments

52 Entre-eux.

Maintenant que nous savons faire tourner une toupie magnétique, on va compliquer un peu le système.

Au lieu de prendre un aimant qui descend verticalement pour venir au contact des Deux aimants positionné sur un disque, je vais en prendre deux.

- 5 (figure 2/10). Ces deux aimants permanents sont fixés sur un axe (E) qui coulisse au centre d'un disque porteur de deux aimants permanents comme sur la toupie. La différence ici est que l'axe qui était solidaire de la toupie, traverse et coulisse par le centre du disque. Le disque est ensuite fixé sur un châssis de façon à garder toujours la même position.
- 10 Le dispositif que nous avons ici représente un ensemble composé d'un disque sur lequel est positionné deux aimants avec une face de signe positif et une face négative. Ce disque percé en son centre permet à un axe (E) de coulisser sans problèmes. Sur cet axe (E) est fixé deux aimants permanents solidaire de l'axe, et ces deux aimants ont également une position où chacune des faces représentent un signe positif et l'autre négatif. Lorsque l'axe (E) coulisse au travers du disque, il fait se rapprocher ses deux aimants des deux autres fixés sur le disque. Lorsque les aimants arrivent au contact (sans se toucher), les aimants fixés sur l'axe (E) sont tous les deux chassés avec violence. Ils sont chassés si ceux-ci sont positionnés comme sur le schéma (fig 2/10).
- 20 En comparaison avec la toupie où un seul aimant venait au contact, ici il y en a deux et les forces sont plus équilibrées et plus amplifiées. Les deux aimants sur l'axe (E) sont violemment chassés en faisant tourner l'axe (E). Pour que la rotation de l'axe soit complète il faut immédiatement tirer sur l'axe au moment même où les aimants reçoivent la pression magnétique, ceci afin de permettre à l'aimant
- 25 négatif de passer au dessus de l'aimant positif. Si ceci n'était pas le cas l'aimant négatif resterait positionné au dessus de l'aimant positif. On obtient une rotation complète de l'axe (E) en respectant ces règles. Si les aimants sont d'un diamètre de 10 centimètres avec une épaisseur de 4 centimètres, la pression magnétique est très importante. (Il serait totalement impossible de tenir
- 30 l'axe avec la main.) Lorsque l'axe (E) vient se positionner rapidement dans la position (fig. 2/10) de contact, il faut immédiatement que celui-ci se retire afin de conserver le maximum de la force qu'il vient d'acquérir en étant violemment chassé. Cette force qui vient de se produire sur l'axe (E) par l'intermédiaire des aimants, doit non seulement être entretenue, mais aussi être amplifiée si l'on veut atteindre de la puissance.
- 35 Il ne faut pas laisser de répit aux aimants ni perdre un moment de la force acquise. Les essais et les calculs pour l'emploi d'aimants de 10 cm de diamètre avec une épaisseur de 4 centimètres, montrent qu'au moment précis du contact, il faut instantanément remonter l'aimant sur une distance de 13 centimètres. En respectant ces données pour des aimants de cette dimension on obtient d'excellents
- 40 résultats. L'extraction rapide des aimants de l'axe E après le contact, permet aussi de conserver l'énergie cinétique qui se crée en s'amplifiant, et d'entretenir un cycle permanent dans une rotation qui va prendre rapidement de l'ampleur. Le dispositif que l'on examine ensemble en ce moment, va prendre d'avantage de puissance dans son mouvement en l'assistant d'une technologie plus performante.
- 45 En calculant la force acquise dès le premier contact des aimants, il faut conserver cette force en stimulant à nouveau les aimants après un demi tour de l'axe E. (On verra ensuite qu'il est possible de ne laisser aucun répit aux aimants en les stimulant simultanément). En sachant qu'il faut éloigner de 13 centimètres les aimants de cette taille afin de produire un mouvement rotatif de l'axe E, on va mettre en place en fin de course de 13 centimètres un
- 46 nouvel ensemble d'aimants fixes permanents.

Schématiquement la situation se présente comme sur la fig (3/10).

(les dessins ci-joint dans la description ne sont pas a l'échelle,ils sont explicatifs afin de comprendre le dispositif. La figure 3/10 positionne les aimants tels qu'ils sont s'ils devaient faire 1 tour complet . Cette position est mise en figure pour plus de clarté dans la compréhension des faits.

En réalité les aimants (B) font $\frac{1}{2}$ tour entre chaque contact.)

L'axe (E) qui porte les aimants (B),recule et avance de 13 Centimètres entre chaque Contact. Cela signifie que lorsqu'il quitte instantanément sa position de contact,l'axe (E)

Fait $\frac{1}{2}$ tour pour se repositionner 13 centimètres après de nouveau en contact avec les

Aimants (A). Pour cet effet les aimants (A) sont bien entendu positionné en conséquence,de façon a conserver l'effet de chasement indispensable pour les aimants (B).

Comme vous pourrez le constater plus clairement un peu plus loing,l'axe (E) tourne sur Lui même,tout en étant actionné d'un mouvement de va et viens entre les aimants fixes (A). La course logitudinale de l'axe est de 13 centimètres entre chaque contact.

Cela signifie que pour un tour complet de l'axe (E),les aimants (B) ont subient deux Impulsions magnétiques contreignant l'axe a tourner .

Lorsque l'aimant (B) vient au contact (sans toucher ce dernier) des aimants (A),il se Produit une force de compression magnétique qui est due au fait de la polarisation Identique des aimants. (les aimants du même signe se repoussent).

C'est la force de cette compression qui va chasser l'aimant mobile dans un mouvement De rotation,dont l'ampleur prendra tout son effet en fonction de la rapidité d'exécution Du mouvement de translation qu'effectue l'axe (E).

Plus vite l'axe (E) effectuera sa translation entre les aimants (A),et plus nous allons activer l'intensité du mouvement de rotation de l'axe (E).

Ce qui nous intéresse dans ce dispositif,c'est d'obtenir un maximum de puissance Rotative sur l'axe (E),car plus il tourne vite,plus il amplifie la force cinétique qui l'entraîne A accélérer son mouvement rotatif.

Plus il tourne,et plus l'axe (E) reçoit de compressions magnétiques sur ces aimants ce Qui augment la puissance rotative de l'axe (E).

La puissance rotative obtenue par les forces magnétiques qui activent l'axe (E),est une Puissance qui donne à cet axe (E) une puissance indépendante totale sur cet axe.

Comme vous allez le constater,l'axe (E) est totalement indépendant et la puissance Qu'il acquière demeure une puissance propre a cet axe.

L'axe (E) repose a ses deux extrêmitée dans un roulement a billes. L'axe (E) traverse

Les éléments qui portent les aimants (A) sans subir aucun frottement quelconque.

L'axe (E) reçoit un mouvement de translation qui lui permet de venir au contact des Aimants (A),par le bié d'un système indépendant. Toute la puissance motrice sur l'axe (E) Est disponible.

La puissance obtenue par la rotation de l'axe est entretenue par le mouvement de va et viens de la translation de l'axe (E) entre les aimants (A) qui l'active.

A présent que nous avons produit une force motrice rotative sur l'axe (E),nous allons Voir ensemble le principe de forces qui permet d'obtenir le mouvement de translation de L'axe (E).

Pour comprendre on va prendre le dessin (4/10), ce schéma montre une vue qui explique

Le principe du dispositif. On constate tout de suite que l'axe (E) repose a l'une de ses deux Extrêmitée dans un roulement a billes (K).Ce roulement a billes (K) est logé dans un siège Approprié de l'étrier (W). L'autre extrêmitée de l'axe (E) traverse un pignon creux (C),

Lequel pignon (C) est tenu dans deux roulements a billes.

Le pignon (C) est conçu de façon à permettre à l'axe (E) de coulisser à l'intérieur, Tout en ayant la capacité d'être entraîné par l'axe (E).

A cet effet l'axe (E) possède sur une partie de sa longueur des dents qui s'accrochent Dans les crans que possède le pignon (C) à l'intérieur de lui-même. Schéma 5/10.

5 Précédemment, je vous ai dit que lorsque les aimants (B) venaient au contact des Aimants (A), il se produisait une compression magnétique.

Cette compression n'a aucune importance pour les aimants (A) qui sont fixes et qui Sont partie intégrante de la structure sur laquelle ils sont fixés, mais cela a beaucoup d'Importance par contre pour les aimants mobiles (B). L'effort de cette compression se

10 Répercute sur l'axe (E) qui doit agir longitudinalement pour obtenir les contacts.

Pour réduire cette contrainte et faire disparaître l'effort que doit fournir l'axe (E), on Positionne à l'extrémité de l'axe (E) un aimant puissant ayant une capacité calculée En fonction de la nécessité de l'effort à réduire.

15 Cet aimant fixé à l'axe (E) se trouve positionné entre deux plaques de fer dont on a Calculé la distance comparable à celle des aimants (A) et (B), c'est à dire une course De 13 Centimètres.

L'apport de cet aimant est magique pour éliminer la contrainte à l'effort de l'axe (E).

Lorsque l'axe (E) porteur des aimants mobiles (B) vient au contact des aimants fixes (B), la résistance due à la compression s'élimine du fait qu'en même temps et au même moment, l'aimant (F) est attiré avec force vers la plaque de fer (H).

20 Ce sera la même chose dans les deux sens de la translation de l'axe (E).

Ce système dont le réglage s'effectue en fonction de la pression des aimants (A) et (B), Elimine pratiquement tout effort de contrainte longitudinalement.

25 Plus les aimants (A) et (B) se rapprochent les uns des autres, plus l'aimant (F) se Raproche de la plaque métallique de fer qui va l'attirer de plus en plus fort.

Cette fonction permet de réduire à 95 % l'effort que subit l'axe (E) à la compression.

En résumant on obtient à présent un dispositif capable de produire une puissance de Force rotative, en employant l'équivalent de 10 % de la force produite pour activer le Dispositif.

30 Le fait d'éliminer la contrainte de force que devait supporter l'axe (E), permet au Mouvement rotatif de s'exprimer en pleine puissance pour produire.

La puissance produite par les aimants permanents qui sont en rotation, est une puissance Qui se concrétise d'une façon totalement indépendante.

La seule contrainte à l'effort qui handicapé le mouvement était l'inconvénient de l'effort

35 De compression entre les aimants (A) et (B).

Pour synchroniser et mettre en harmonie la rotation et la translation des aimants, On cale Mécaniquement l'axe (E) par l'intermédiaire du pignon (M) (schéma 4/10) sur un Villebrequin (X), qui va tourner en entraînant une bielle (R), qui assure le mouvement De translation de l'axe (E).

40 L'énergie mécanique employée pour activer le mouvement de translation de l'axe (E), Représente un peu plus de 10 % de l'énergie mécanique produite par la puissance des Aimants en rotation. En ayant réduit l'effort que subissait l'axe (E) lors du moment de Compression des aimants par l'apport de l'aimant de compensation (F), on a limité les Contraintes sur cet axe.

45 Par contre les aimants (B) qui eux subissent la compression magnétique en pleine

46 Puissance, sont eux propulsés avec violence dans une rotation sans fin.

Le dispositif tel (fig 6/10) ,fonctionne tout seul en produisant lui-même la force
Nécessaire pour entraîner la continuité du mouvement rotatif.

Pour que ceci soit possible il faut respecter bien entendu les différentes polarisations
Des aimants,ceci afin qu'a chaque contact ils soient tous en situation de poussée

5 Rotative.

Pour que l'ensemble démarre seul et accentue sa puissance au fur et a mesure des
Tours,il faut un calage parfait des aimants lors de l'assemblage.

Au montage il faut Caler le villebrequin (X) fig 6/10.

Lorsque celui-ci est calé,on synchronise par l'intermédiaire des pignons l'arbre (M),de

10 Façon a ce que ce dernier soit en harmonie avec le pignon (C).

1 tour du pignon (C) doit permètre d'obtenir 1 tour du pignon (M).

Lorsque le pignon (C) fait 1 tour,l'arbre (E) qui porte les aimants (B) fait également
1 tour. Le pignon de renvoi conique sur l'arbre (M) est de même dimension que celui
fixé au villebrequin (X).

15 Cette situation fait que lorsque le pignon du villebrequin aura fait $\frac{1}{2}$ tour,les aimants
De l'arbre (E) seront de nouveau en contact avec les aimants fixes (A),la bielle (R)
Ayant fait une course de 13 Centimètres.

Lors du démarrage les aimants (B) sont au contact des aimants (A),si on libère le
Villebrequin (X) qui est calé pour l'assemblage du dispositif,l'ensemble démarre dans

20 Un mouvement de rotation permanent.

Ceci s'explique aisément par le fait suivant :

Les aimants (B) qui subissent une forte pression et une poussée aussi conséquente,
Lorsqu'ils sont libéré en débloquent le villebrequin qui retient par les pignons l'axe (E),
Celui-ci part violamment pour venir immédiatement reprendre une charge de poussée

25 Après $\frac{1}{2}$ tour de l'axe.

La force produite sur l'axe (E) peut prendre des proportions considérable en fonction
Du nombre d'étages que l'on met en place avec des aimants sur l'axe.

L'axe (E) qui est assisté dans ses efforts par l'aimant (F),và libérer de plus en plus de
Puissance dans sa rotation,ceci du fait qu'il produit plus de force qu'il n'en perd.

30 L'auto excitation và s'amplifier en augmentant la vitesse de rotation temps que l'on ne
Freinera pas le mouvement du villebrequin.

La figure (7) et la fig (8) montre comment amplifier la puissance de ce dispositif.

Nous avons a présent par ce dispositif un moteur magnétique qui fonctionne sans
Consommer de matière,et qui donne une indépendance énergétique du fait qu'il ne

35 Consomme pas son énergie de base. La puissance magnétique emmagasinée dans
Les aimants demeure constante,et seule la force magnétique de ces aimants và contribuer
A générer une puissance effective dans ce mouvement.

La force initiale des aimants qui se chassent s'amplifie par le nombre de tour de ceux-ci.
Rien ne peut empêcher ces aimants de se chasser,car ceux-ci sont calé de façon a ce

40 Qu'ils perpétuent cette fonction.

Sur le schéma (6/10) les aimants (B) reçoivent une poussée a chaque demi-tour de
L'axe (E). Si l'on multiplie le nombre d'unitée tel celui du schéma (6/10) en les associant
Entre-eux par un même villebrequin possédant plusieurs degrés dans ses paliers,on
Obtient un ensemble où les aimants (B) n'ont plus de repos.

45 Le dispositif présent qui fonctionne parfaitement,offre d'autres possibilités dans sa
Conception de fonctionnement.

Selon le schéma (6/10),pour autoréguler le fonctionnement du disposif on consomme
Une partie de la force émise par les aimants (B) soit un peu plus de 10 %.. pour activer
Une bielle (9/10), qui permet de perpétuer le cycle de rotation .

50 D'autres options sont possibles.

- Le schéma 10/10 montre le dispositif équipé d'un piston (R) qui remplace la bielle.
 Ce piston tout comme la bielle assure le mouvement de va et viens pour la translation
 De l'axe (E) porteur des aimants (B).
 Ce piston est télécommandé par une butée fixée au pignon (C),qui permet d'activer à
- 5 Chaque $\frac{1}{2}$ tour un contacteur (Z).
 Ce piston peut être hydraulique où électrique,ce qui importe est sa facultée d'agir
 Immédiatement pour exécuter son mouvement.
 La force de poussée de ce dernier n'est pas conséquente,ceci du fait que le mouvement
 A effectuer ne nécessite pas beaucoup d'énergie a dépenser.
- 10 L'aimant (F) par sa fonction réduit énormément la contrainte de l'axe (E) qui subit la
 Compression des aimants (A) et (B) entre-eux.
 Cet aimant (F) qui est attiré vers les plaques en fer (H) en fonction du mouvement de
 L'axe (E),réduit a peu de chose l'effort de l'axe par rapport au piston.
 Lorsque les aimants (B) au contact des aimants (A) sont repoussés,l'aimant (F) contrarie
- 15 Cet effort par le fait qu'au même moment il est attiré avec la même force par les plaques
 En fer (H),ce qui annule l'effort supporté lors du moment de translation.
 L'effort a fournir du piston ne consiste que dans sa régularité d'exécution vis à vis de
 La vitesse de rotation de l'axe (E). La force que ce dernier doit exercer durant son travail
 Restera invariable quoi qu'il en soit.
- 20 Le piston n'a qu'a assurer uniquement le mouvement de translation en va et viens sans
 Jamais n'avoir a employer plus de force.
 Peu importe la vitesse et la puissance que va acquérir l'axe (E) en tournant et en
 Augmentant l'énergie cinétique qu'il va déployer,le piston demeure indépendant de cet
 Etat de fait,car l'ensemble de l'axe (E) repose par ses extrémités dans des roulements
- 25 A billes.
 L'axe (E) coulisse au travers du pignon (C) (qu'il entraîne en même temps),et ce pignon
 (C) est maintenu par des roulements a billes. A l'autre extrémité l'axe (E) repose dans
 un autre roulement a billes,dont celui-ci est installé a l'intérieur d'un étrier.
 C'est uniquement cet étrier que le piston (R) doit activer en mouvement de va et viens.
- 30 L'axe (E) peut tourner à 8000 tours,comme a 100 tours sans pour autant demander au
 Piston d'obtenir plus de force dans son mouvement.
 (Il va de soit qu'a 8000 tours le piston consommera plus d'énergie,mais il ne demandera
 pas pour autant plus de puissance pour effectuer son travail.)
 Par contre : - lorsque l'axe (E) parvient a obtenir une vitesse de rotation de
- 35 L'ordre de 8000 tours..celui-ci génère une puissance considérable sur son axe qui devient
 De ce fait l'arbre moteur.
 Plus le piston par son mouvement de va et vient permet aux aimants de s'exciter,plus
 Nous obtenons de puissance sur l'axe (E).
 Le rapport d'énergie consommé par le piston a plein régime est d'environ 12 % de
- 40 L'énergie produite par le dispositif présent.
 Nous avons ici un ensemble qui produit largement de quoi s'auto-alimenter et fonctionner
 Avec une complète indépendance énergétique.
 Le principe de fonctionnement que je décris si-présent offre une multitude de possibilités.
 Il peut permettre de construire des moteurs de puissances différentes,tout en offrant
- 45 La capacité de fabriquer des moteurs jumeaux. Avoir un ensemble qui travaille pendant
 Que l'autre se repose. Fabriquer des ensembles mis en étoile,juxtaposés,surposés,
 Alignés, etc..
 Sa conception peut prendre différentes techniques (actuellement 15 versions),nous avons
- 44 ci le principe de base dans sa plus simple technologie.

L'invention ci-présente inaugure un nouveau principe qui va révolutionner beaucoup De théorie en ce qui concerne l'énergie.
Car ce dispositif permet d'obtenir une puissance motrice sans consommer son énergie De base.

- 5 Non seulement le dispositif ne consomme pas son énergie,mais il est capable d'en Produire. En accouplant une génératrice électrique a ce dispositif,ce dernier va entraîner Celle-ci jusqu'à concurrence de la puissance qu'il peut exprimer,et de ce fait débiter une Energie électrique.
- 10 Ce dispositif ne craint pas l'eau et peut fonctionner sous vide d'air contrairement aux Moteurs a explosions. L'avantage qu'il apporte est considérable a commencer par sa Conduite écologique,car il ne pollue pas et ne fait pas de bruit.
Lorsque la science et la physique explique qu'il n'est pas possible de produire une force Sans utiliser une énergie quelconque pour concrétiser ce fait..c'est exacte.
Mais où il faut rectifier les données,c'est lorsqu'on affirme en mécanique qu'un moteur
- 15 Ne peut fonctionner qu'a condition de consommer de l'énergie.
Cette version n'est plus exacte.
Le dispositif présent le démontre et le met en application.
Dans un moteur a explosion par exemple,l'énergie est le carburant qui permet d'obtenir Une force après explosion de ce carburant dans une chambre .
- 20 Pour le moteur électrique,c'est l'électricité qui va mettre en mouvement ce dernier afin qu'il Produise de la force et de la puissance.
Dans le dispositif présent l'énergie est magnétique.L'aimant détient en lui une puissance Magnétique en stock qui est de qualité plus où moins considérable selon les capacités De cet aimant. Ce qui rentre en ligne de compte est sa fabrication avec divers matériaux,
- 25 Ainsi que la technique employé pour constituer sa charge magnétique.
Lorsque que nous avons des aimants permanents au Néodymium avec des dimensions Appropriées,et une charge magnétique assortie ;nous avons ici le stock d'énergie Permanent qui fera tourner en permanence notre dispositif.
Dans tous les cas de figure en mécanique pour ce qui concerne la motricité,l'énergie est
- 30 Nécessaire a chaque instant pour permettre de produire une force.
Cette force produira ensuite de la puissance selon la façon dont elle sera employée.
Dans le dispositif présent l'énergie est magnétique. Cette énergie permet de créer une Force sans que cette force une fois obtenue ne consomme l'énergie de base.
Vous pouvez prendre des aimants permanents et les mettre en contact entre-eux,et
- 35 Reproduire ce fait durant des milliers de fois sans que ceux-ci ne soient altéré. Cela Fonctionne parfaitement bien. (j'emploie les mêmes aimants pour mes expériences Depuis 30 ans,et ceux-ci sont toujours actifs.)
L'invention présente emploie une énergie qui a la faculté de produire une force qui ne Se consomme pas et demeure en permanence en stock dans les éléments moteur.
- 40 Cette invention se concrétise après des années de recherche qui a consisté a trouver Le moyen de mettre en mouvement des aimants permanents.
Auparavant l'on se servait d'aimants permanents pour fabriquer des moteurs fonctionnant Avec l'aide de l'électricité. (Electro-aimants) La technique consiste dans ce procédé A mettre un aimant permanent dans le cœur d'un électro-aimant qui se met a tourner
- 45 Sous l'effet d'un champ magnétique intermittent,qui perturbe l'aimant le chassant en Permanence sous un flux constant et approprié.
L'inconvénient ici est que ce dernier ne fonctionne que s'il est alimenté en électricité.
Mon invention offre un dispositif qui n'a besoin d'aucune aide extérieure pour fonctionner.
Non seulement ce moteur fonctionne par lui-même avec ses propres moyens,mais il
- 50 Produit une puissance motrice.
C'est encore mieux que le nucléaire,et avec des avantages de pouvoir se produire à
- 52 N'importe quel endroit de la planète sans risque pour celle-ci.

Cette invention permet de réaliser des dispositifs qui vont solutionner d'innombrables Problèmes,tels ceux-ci entre-autre :

Apporter de l'énergie électrique dans les endroits les plus complexes.

- 5 Le moteur magnétique accouplé a une génératrice électrique devient un groupe Electrogène. L'Armée et les O N G pourront en apprécier l'importance..
L'armée connaît les inconvénients que donne une unité mobile sur tous les terrains Indispensables a leurs missions. (sans carburant plus aucun véhicules ne fonctionnent.) Sans électricité plus d'hopitaux de campagne,plus de stratégies possibles etc..
10 Dans l'aéronautique les gros porteurs sont conditionné par un système APU (assistance Power Unit) qui est un groupe permettant de produire l'énergie électrique de bord. La majorité de ces ensembles fonctionnent au Kérosène où a l'essence. Sur les terrains d'opérations comme en AFGANISTAN et ailleurs,les véhicules sont réduit Au minimum d'interventions suite aux bruits des moteurs dans certains cas,mais surtout Par économie de carburant.
- 15 Les avions de surveillances tels les DROMES,ont des actions limitées dans le temps de Part leurs petites autonomies. (Avec un moteur magnétique cet appareil peut rester en L'air durant des mois 24 heures sur 24)
Avec le moteur magnétique on peut créer des groupes autonomes de surveillances pour Les incendies de forêts,remplacer les moteurs des chalutiers et offrir un coût plus
- 20 Réduit a l'exploitation de la pêche,apporter dans les pays en besoins,des groupes de Pompage de l'eau,mettre en place des balises éclairantes en pleine mer,apporter la Lumière si c'est nécessaire au sommet du mont blanc,fabriquer des groupes électrogène Pour les bûcherons qui pourront tronçonner a l'électricité,ainsi que sur les autres Chantiers..rendre autonome en énergie électrique tous les fans du camping ayant une
- 25 Caravane ou un bungalow..de même pour les forains qui ne peuvent pas s'installer Partout faute d'énergie possible..
Nommer les possibilités qu'offre les avantages du moteur magnétique c'est écrire des Pages et des pages..
De la même façon que l'on peut écrire des pages et des pages pour convaincre ceux qui
- 30 Diront que ce moteur n'existe pas,et qu'il n'est pas concevable..tout en ayant aucune Idée sur le principe de fonctionnement de ce dernier.
Il n'existe qu'une méthode pour convaincre c'est de montrer la réalité des choses. Le moteur magnétique tel qu'il est décrit par son principe de fonctionnement ici,est non Seulement une réalité,mais n'importe qui s'il est bricoleur peut en faire l'expérience et
- 35 Construire chez lui un modèle réduit.
Le principe de base de ce dispositif est ici élémentaire par rapport aux améliorations Nombreuses que ne manqueront pas d'apporter des centaines de personnes compétentes A travers le monde. L'électronique et l'apports de systèmes hydrauliques,où Electro-statique,où électro-magnétique etc..ne peuvent que bonifier les pouvoirs de ce
- 40 Moteur.
Le principe de base de ce moteur que constitue mon invention,et d'avoir créé un Ensemble capable de produire plus d'énergie que lui-même n'en consomme pour Fonctionner.c'est actuellement le seul moteur capable de fonctionner avec une autonomie Indéterminée,le seul qui apporte l'indépendance énergétique,et le seul qui offre aux
- 50 Ecologistes une solutions a leurs problèmes.

REVENDEICATIONS

1° Dispositif ayant pour principe un système permettant de créer une force sous l'action d'aimants permanents.

La force du dispositif est générée sous l'influence de l'énergie magnétique.

L'énergie magnétique contenue dans les aimants permanents permet d'obtenir une

5 Force qui se perpétue, ceci du fait que l'énergie est ici empruntée et non consommée.

Le dispositif est caractérisé par des aimants cylindriques fixes (A) assemblés à la Structure. Ainsi que par des aimants mobiles (B) fixés sur un axe tournant (E).

Les aimants fixes présentent une face positive et l'autre négative. Fig 2/10.

Il en est de même pour les aimants mobiles (B) fixés à l'axe (E).

10 Le dispositif se caractérise par le fait qu'un calage de l'axe (E) est mis en place, afin d'assurer une synchronisation et une coordination précise dans l'ordre du mouvement.

Lorsque l'axe (E) qui coulisse longitudinalement présente ses aimants

(B) face aux aimants (A), ceux-ci se présentent avec une avance par rapport aux autres de 2 à 3 centimètres. (fig. 2/10.)

15 Cette configuration permet d'obtenir le sens de la rotation, en fonction de la réaction Créée par la compression magnétique des aimants entre-eux.

Les aimants fixes vont contreinduire au mouvement les aimants mobiles qui sont chassés.

Dès le moment où la compression magnétique est effective, l'axe (E) quitte

Immédiatement sa position pour reprendre une même configuration en sens inverse.

20 Le fait d'avoir l'axe porteur (E) qui coulisse longitudinalement, on obtient à chaque 1/2 tour de l'axe (E) une compression magnétique sur les aimants (A) recto-verso.

2° - Dispositif selon la revendication 1 caractérisé par le principe qui consiste à produire une force rotative sur l'axe (E), considérablement supérieure à la force nécessaire pour produire le mouvement longitudinal du même axe (E).

25 Le dispositif assiste l'axe (E) dans sa translation en l'assistant en bout d'axe, d'un Aimant permanent (F).

Lorsque l'axe (E) avec ses aimants (B) est positionné au contact des aimants (A),

Ce dernier est repoussé par la pression magnétique qui s'exerce à ce moment

Précis. C'est pour contrevenir à cette pression que l'aimant (F) exerce sa fonction.

30 A l'instant où les aimants (B) sont repoussés, l'aimant (F) est lui attiré vers une plaque De fer (H), le calcul de l'attraction de ce dernier est fait en comparaison de la pression Magnétique que subissent les aimants (B). Lorsque tous les aimants sont actifs au même Moment, l'effort est annulé sur l'axe (E).

La bielle (R) fig. 4/10 n'a que peu d'efforts à fournir pour entretenir le mouvement

35 De la translation, par contre l'axe (E) qui est indépendant dans sa rotation, produit

Une force très importante du fait qu'il est constamment sollicité à la pression

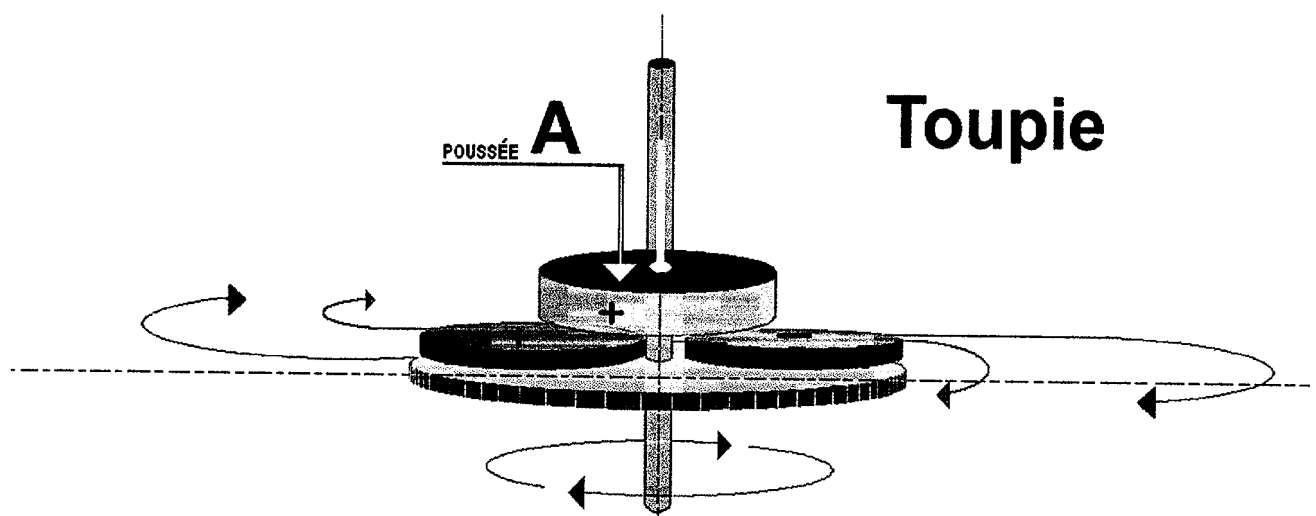
37 Magnétique et chassée en permanence par celle-ci.

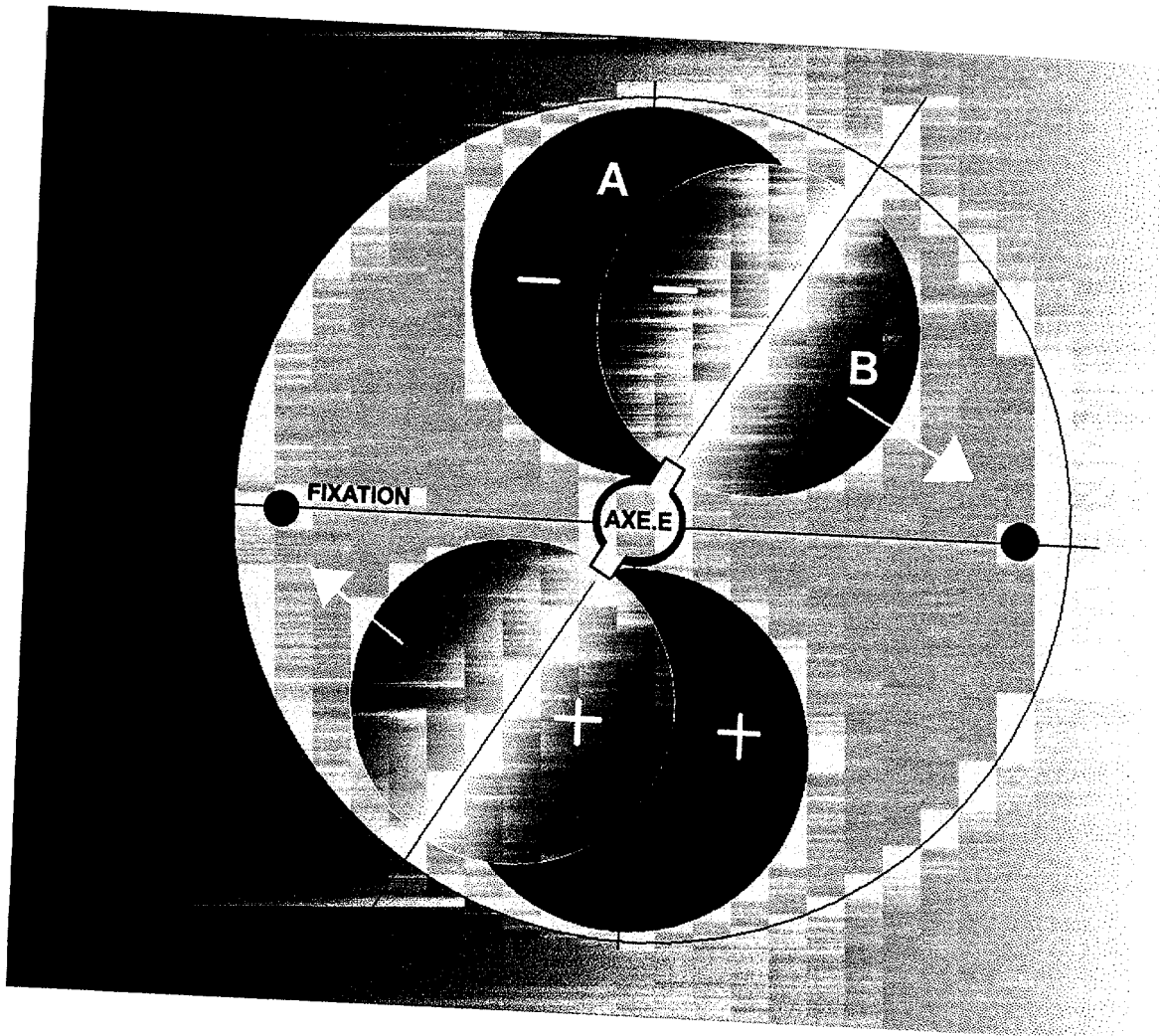
3.- Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente caractérisé par le pignon (C),qui est un pignon creux est denté a l'intérieur,et qui permet a l'axe (E) de coulisser a l'intérieur de celui-ci,tout en pouvant l'entraîner dans la rotation.

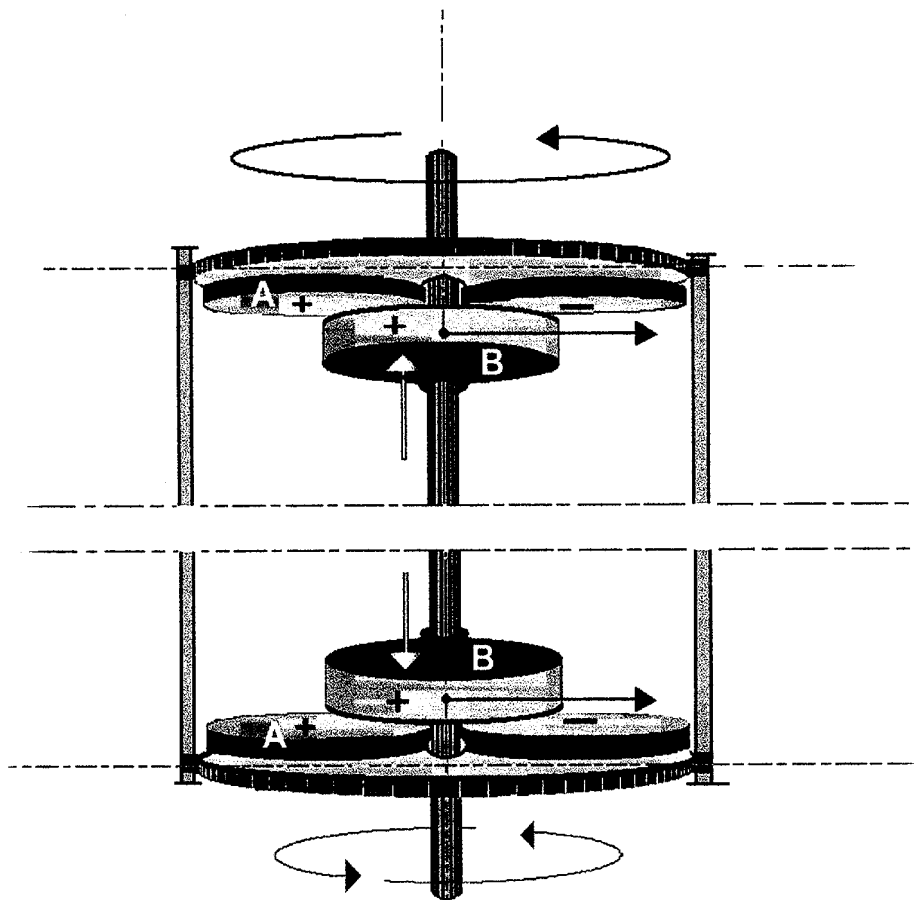
- 5 L'axe (E) étant également pourvu d'une dentition,tout en coulisssant a l'intérieur Du pignon (C),l'axe peut entraîner le pignon qui tourne de ce fait avec la même Force et la même vitesse.
Le pignon (C) repose d'une façon indépendante sur deux roulements a billes.
Tout en permettant la translation de l'axe (E),le pignon (C) entraîne le pignon (M)
- 10 Qui assure la synchronisation du mouvement. (fig 4/10.)
Le pignon (C) avec le concours du pignon (M) permet de synchroniser le Mouvement de la bielle (R),avec la rotation des aimants (B).
A chaque $\frac{1}{2}$ tour de l'axe (E) ,les aimants (B) viennent exactement au même Endroit vis a vis des aimants (A),et a la même distance.
- 15 4. – Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente caractérisé par le fait que le vilebrequin (X) ainsi que la bielle (R),peuvent ensemble être des éléments modulable selon le besoin,et être remplacé par un piston.
Piston hydraulique,pneumatique,électrique,électro-magnétique,électro-statique etc..
Le piston une fois mis en application permet de réduire d'avantage la contrainte
- 20 Du mouvement de translation qu'effectuée la bielle (R).
Ce piston est régulé et synchronisé au mouvements des aimants (B) par l'intermédiaire D'un dispositif électronique (fig 10/10).
Un rupteur (Z) permet de capter sur l'axe (E) chaque instant du demi-tour et d'envoyer L'information au piston qui pousse où qui tire selon le moment.
- 25 5. – Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente caractérisé par son aptitude a s'associer mécaniquement avec d'autres dispositifs identiques au premier.
Le dispositif (fig 4/10) est un élément de base qui peut s'accoupler (fig 7/10),comme Il peut s'associer pour quadrupler (fig 8/10) ses performances,et ainsi de suite..
- 30 De la même façon que deux ensembles quadruplé peuvent s'associer en se jumelant Afin de construire une version de huit éléments tournant avec le même cycle.
- 35 6. – Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente caractérisé par le fait, que l'axe (E) peut selon la version et les moyens que l'on souhaite obtenir, être porteur de plusieurs séries d'aimants (B) ,qui seront aux contact de plusieurs séries d'aimants (A).

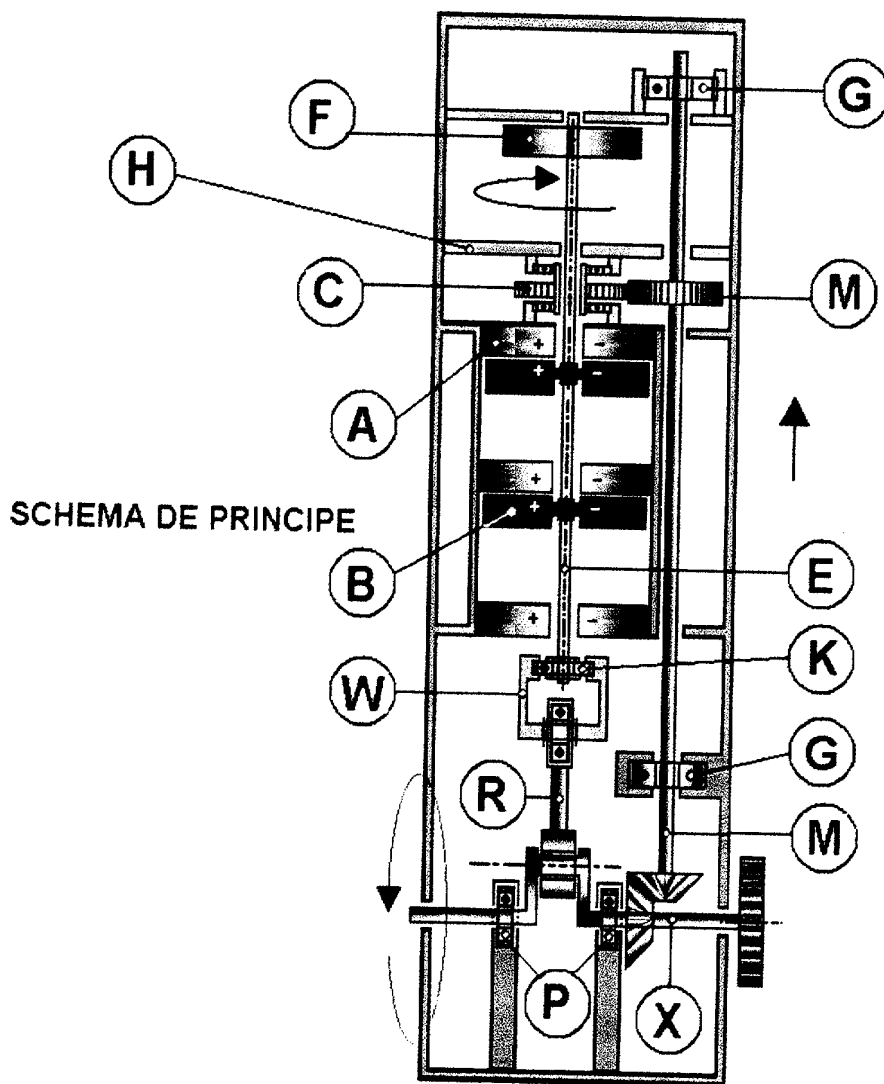
7° - Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente, caractérisé par le fait que l'ensemble du dispositif peut a lui seul constituer un groupe électrogène. Non seulement le dispositif ne consomme pas son énergie de base qui est magnétique, mais le dispositif peut produire une énergie électrique si l'on accouple A ce dernier une génératrice électrique, une dynamo, un alternateur ..

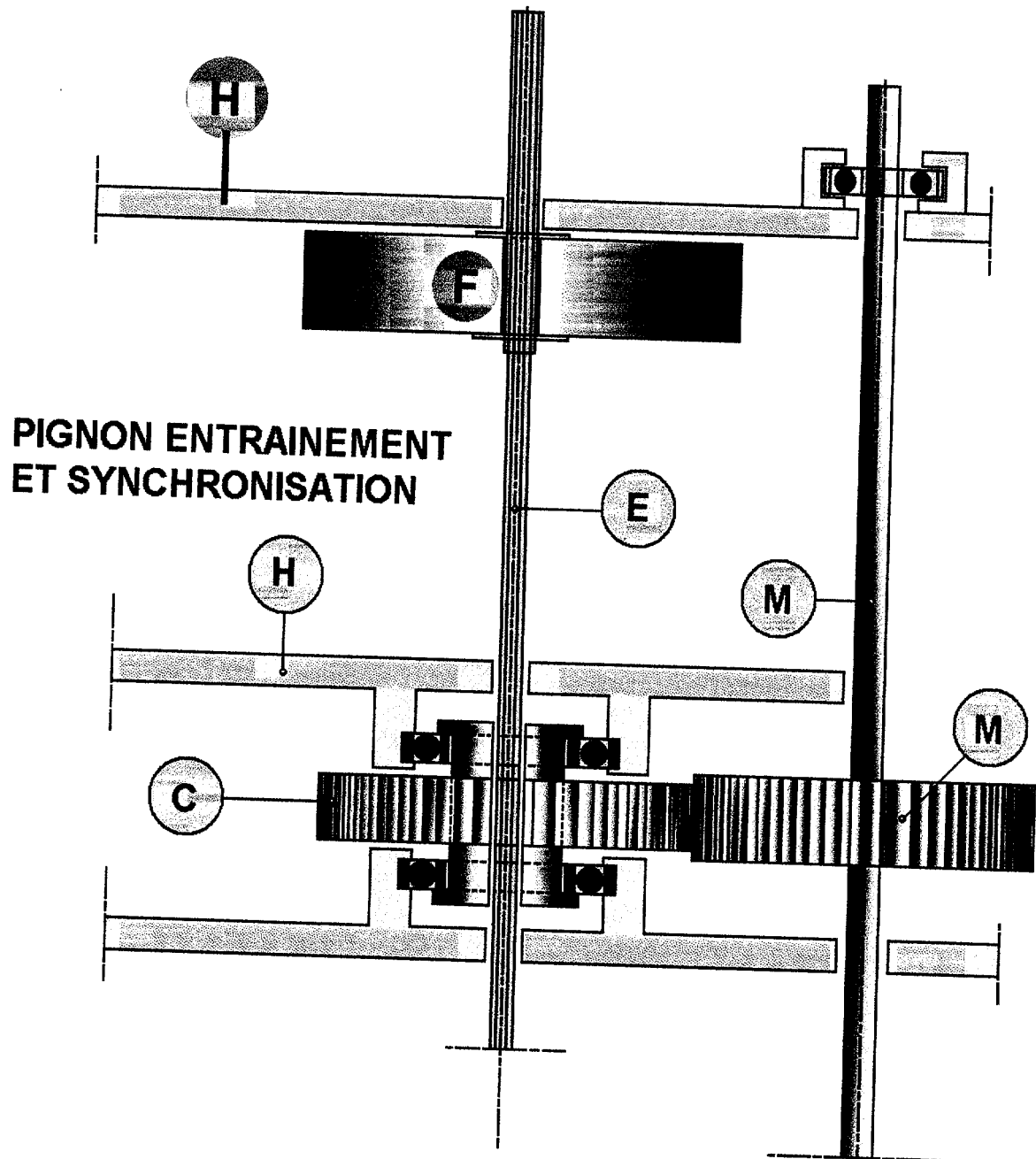
8° - Dispositif selon l'une quelconque des revendications précédente caractérisé par son principe énergétique qui est magnétique, et qui lui donne toute capacité a fonctionner sous vide d'air, et sous l'eau sans problèmes s'il est caréné .
Sous l'eau le dispositif peut être un moteur de propulsion sous marine, une balise Lumineuse, un ensemble de perforation etc..
Le dispositif ayant une autonomie indéterminée peut fonctionner en offrant des Avantages non mesurables a ce jour.
Selon sa version et sa puissance qui seront mis en application, le dispositif peut Suppléer toutes les fonctions d'un moteur universel de nos jours.
Le dispositif peut équiper un véhicule terrestre VL où poids lourd, tout comme il peut Aussi bien équiper un chalutier, un petit avion, un tracteur, un groupe moto-pompe, Et tout ce qui a besoin de motorisation.
Le dispositif qui n'emploie aucune matière pour fonctionner et non seulement Ecologique, mais il ne fait aucun bruit, et ne présente aucun risques d'explosions, ce Qui lui confère la capacité de fonctionner dans les endroits les plus complexes en Offrant une sécurité et un calme auditif hors du commun.

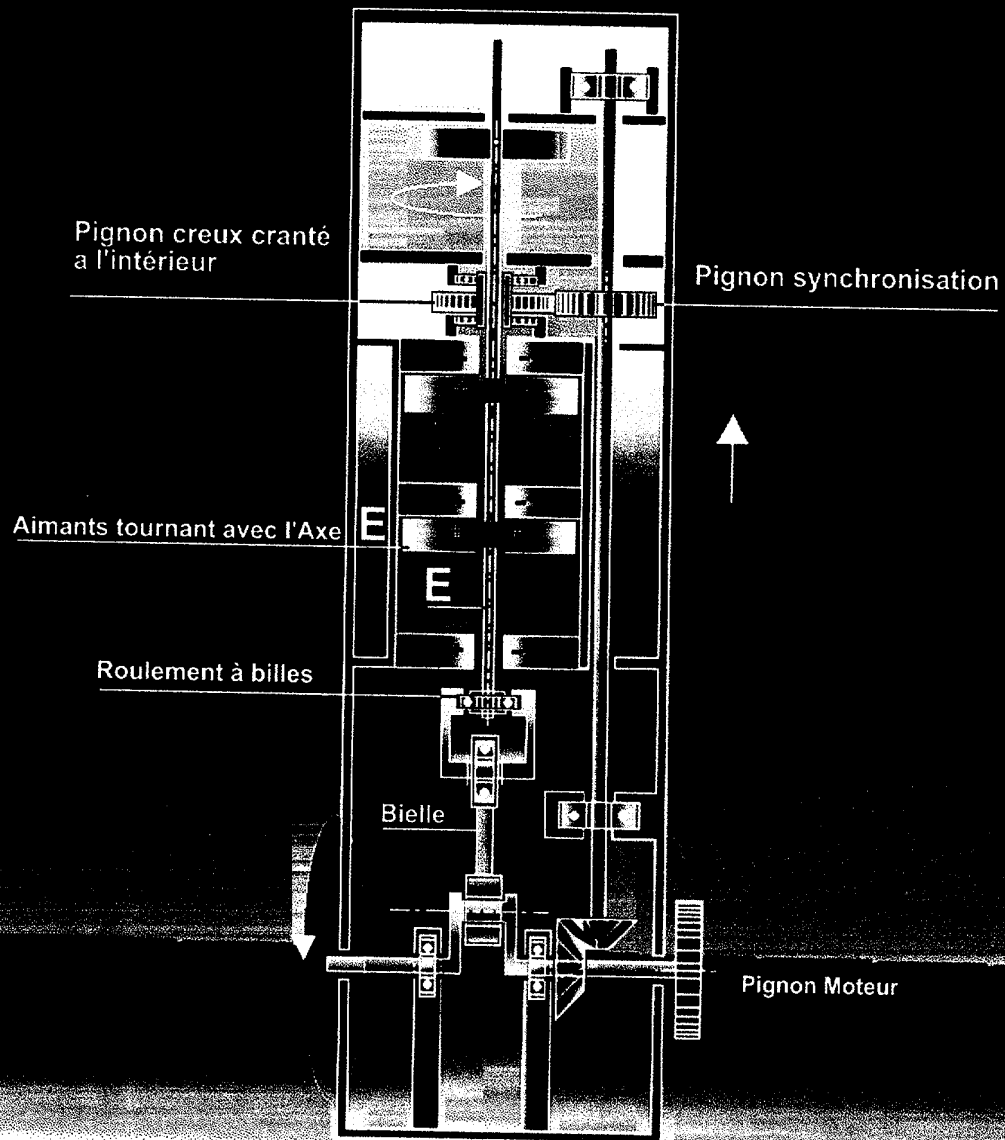








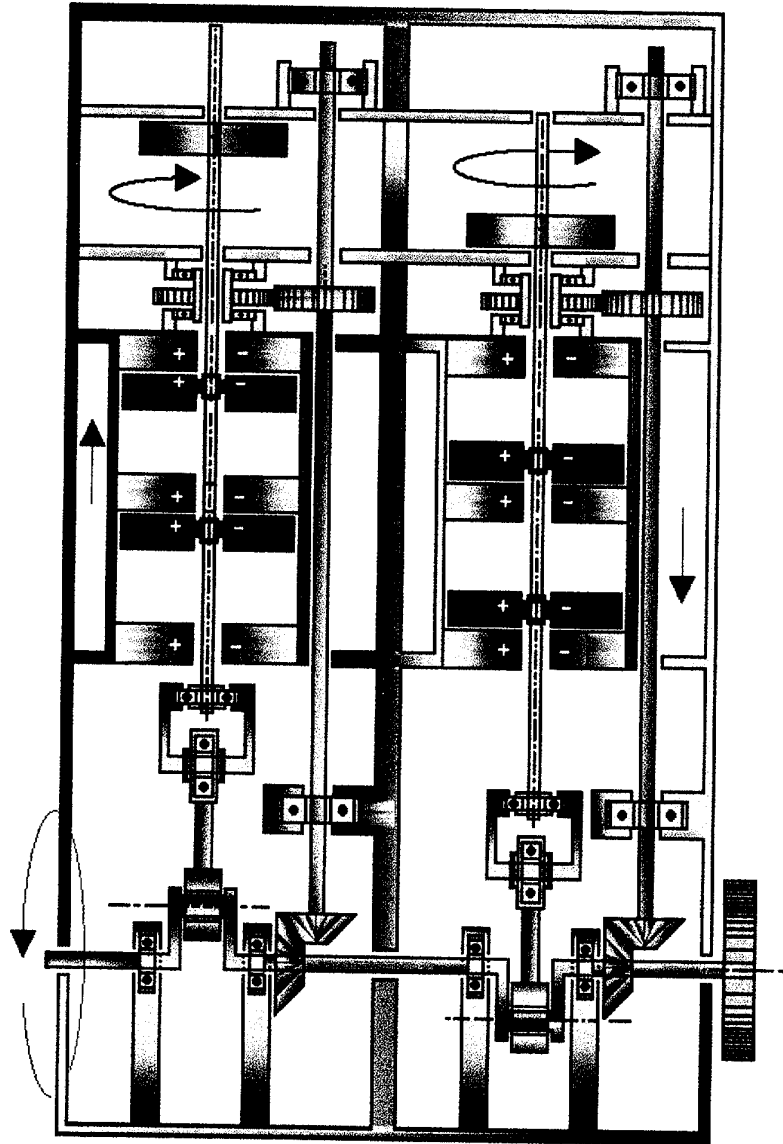


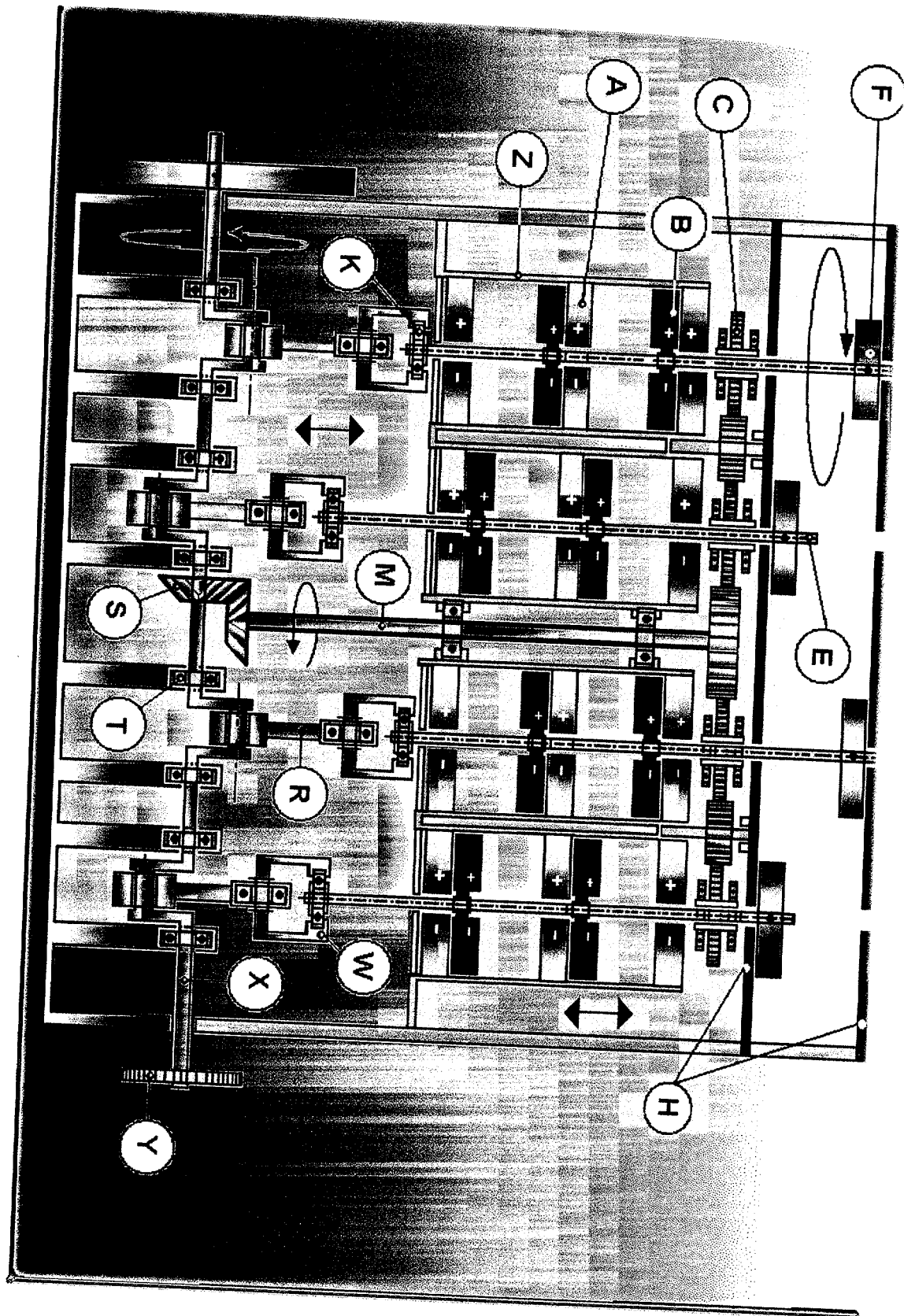


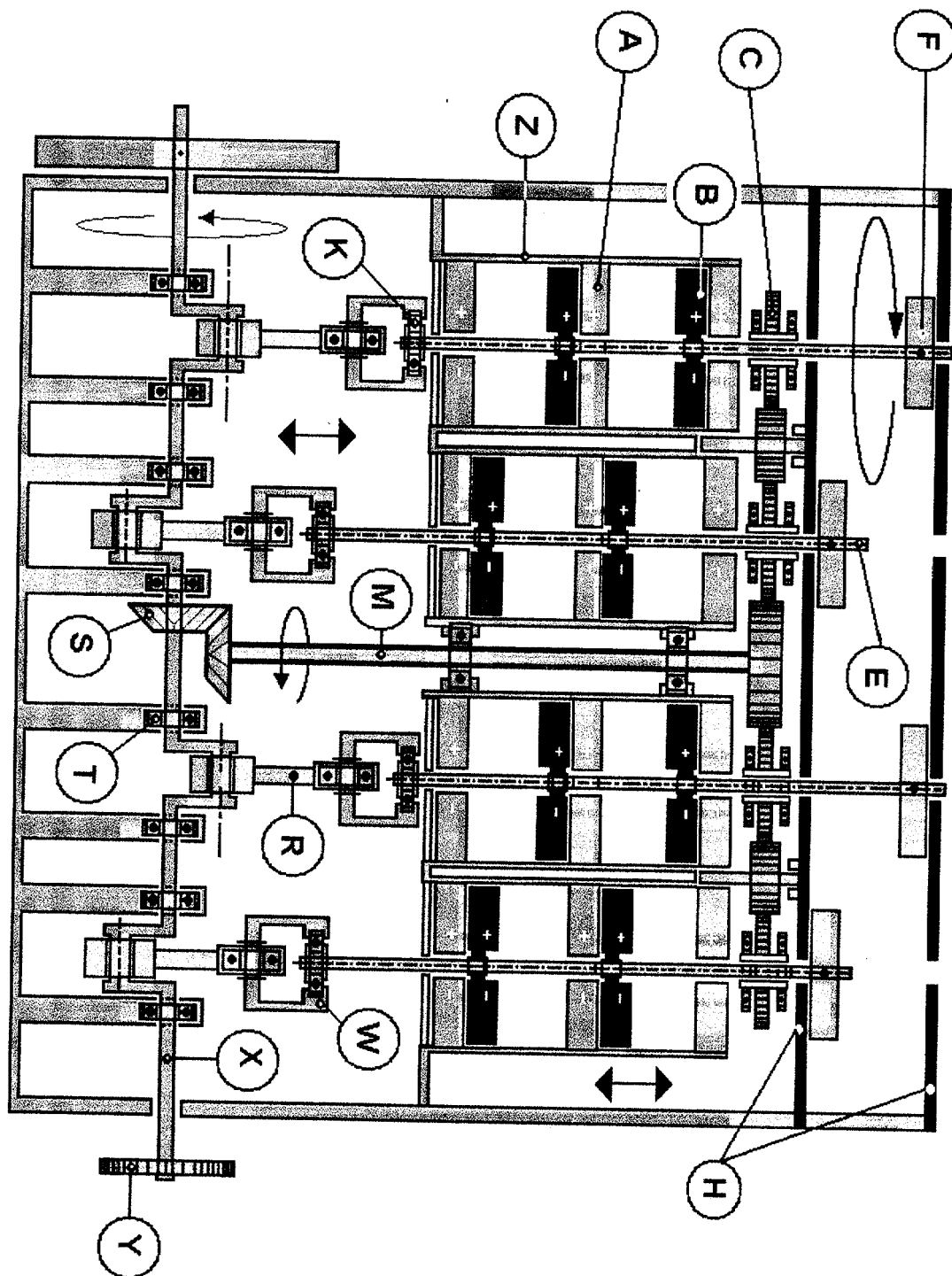
SCHEMA DE PRINCIPE

Détails figure 6/10 bis page suivante

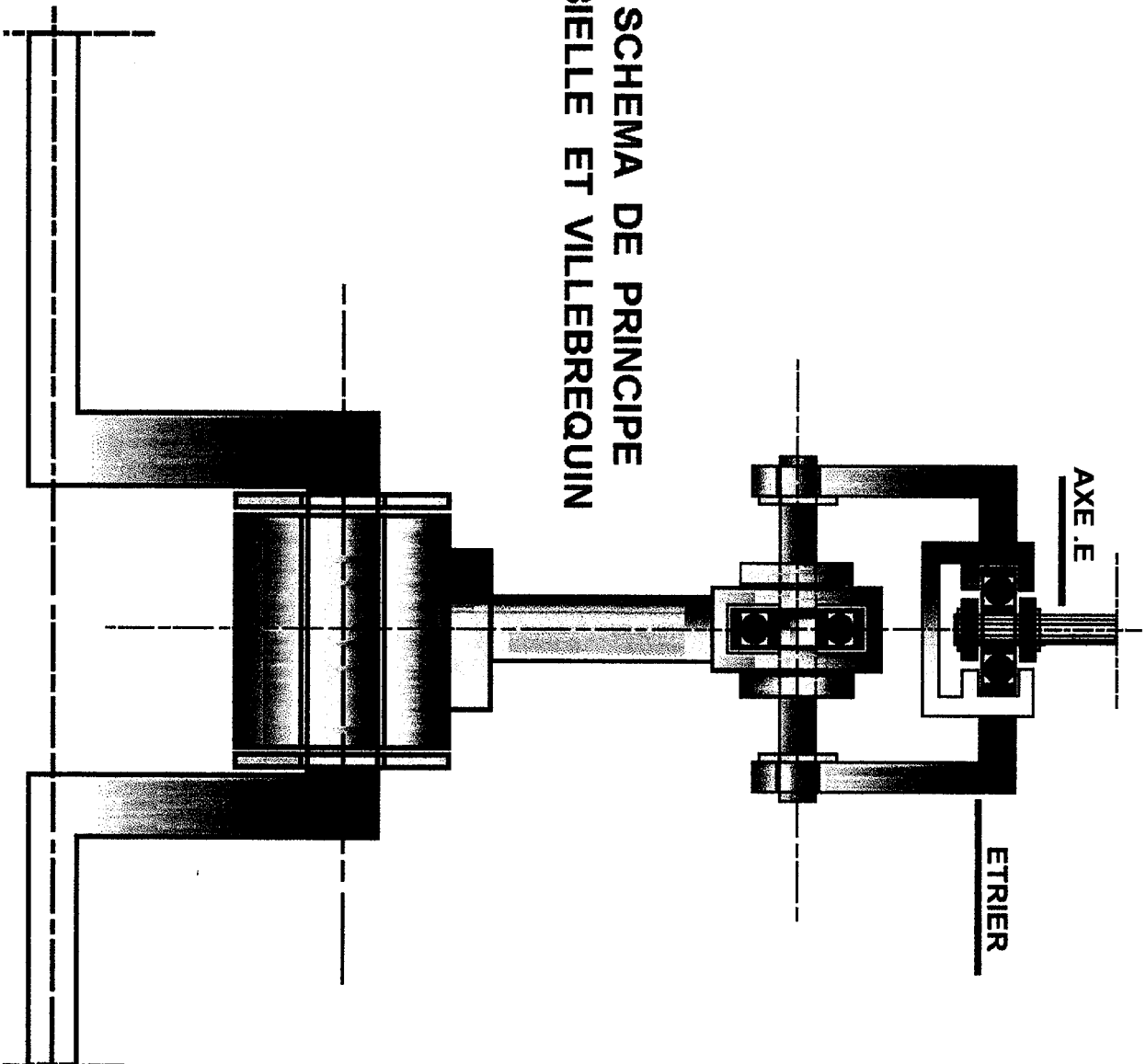






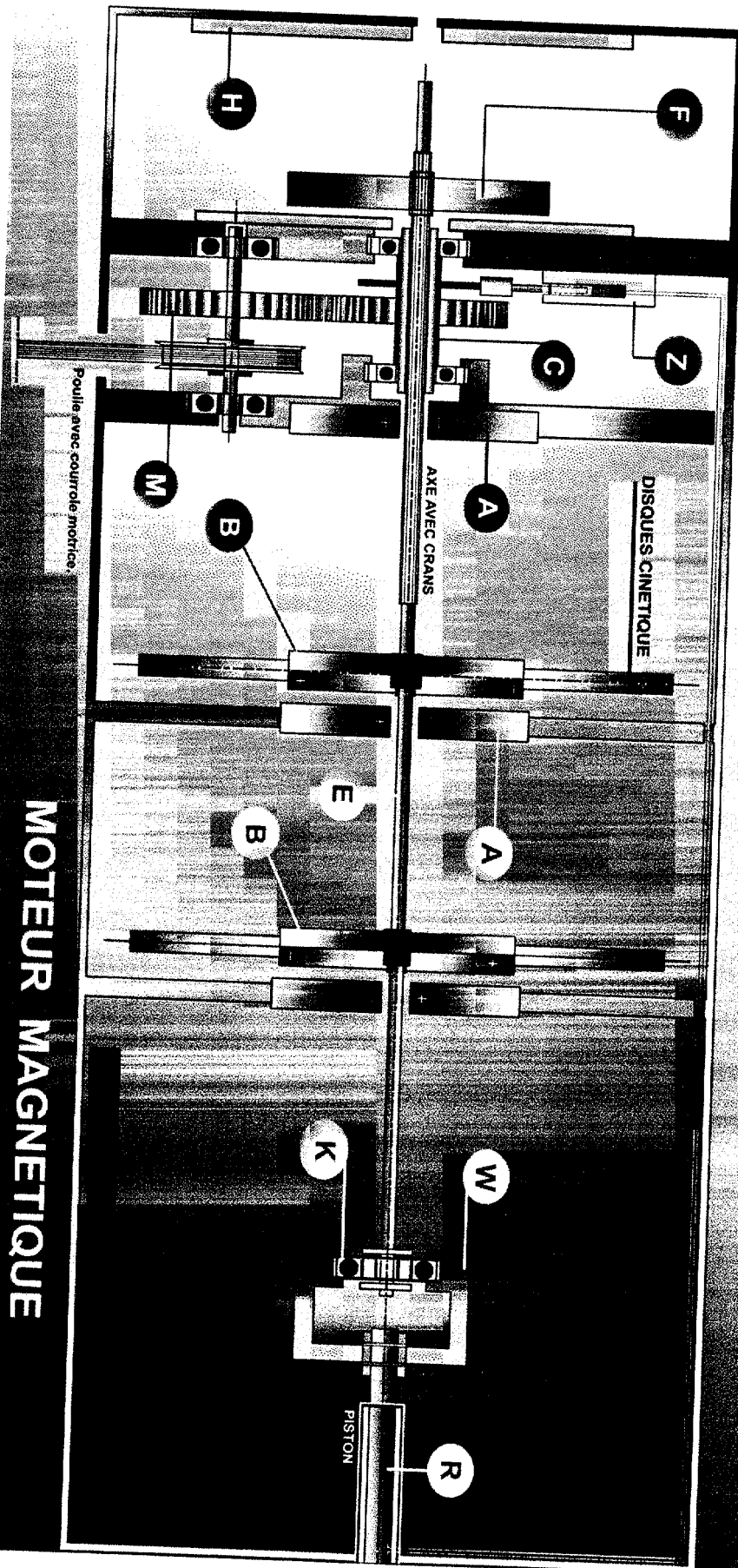


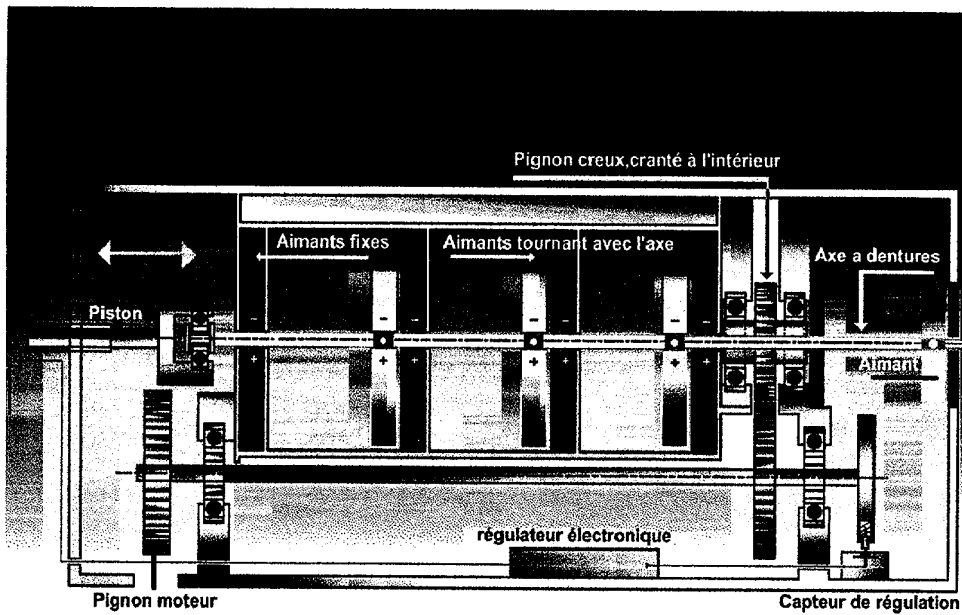
**SCHEMA DE PRINCIPE
BIELLE ET VILLEBREQUIN**



SCHEMA DE PRINCIPE

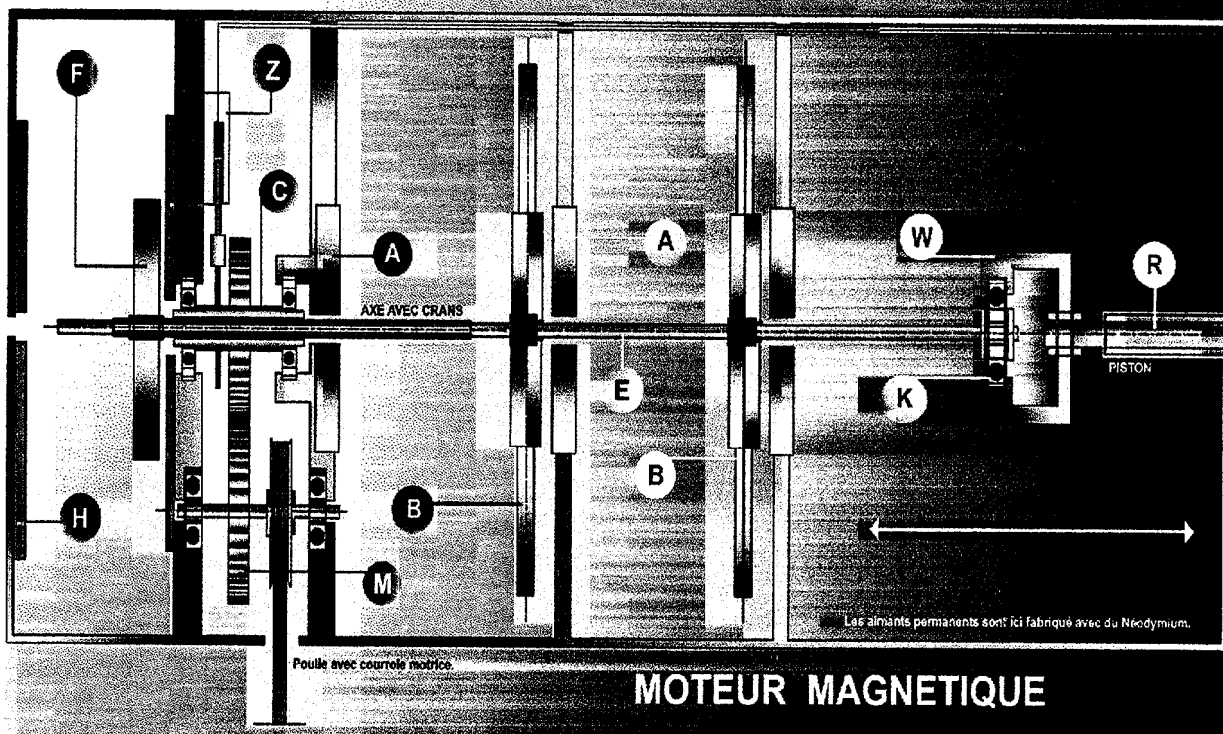
A chaque demi tour de l'axe E, le contacteur Z envoie une information au piston R.
Ce dernier pousse et ensuite se rétracte positionnant de ce fait les aimants
mobiles toujours au mêmes endroits de contacts.

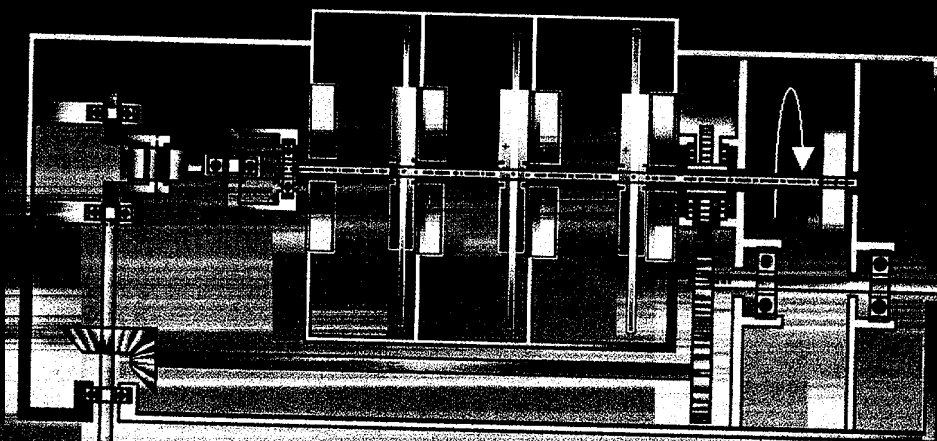




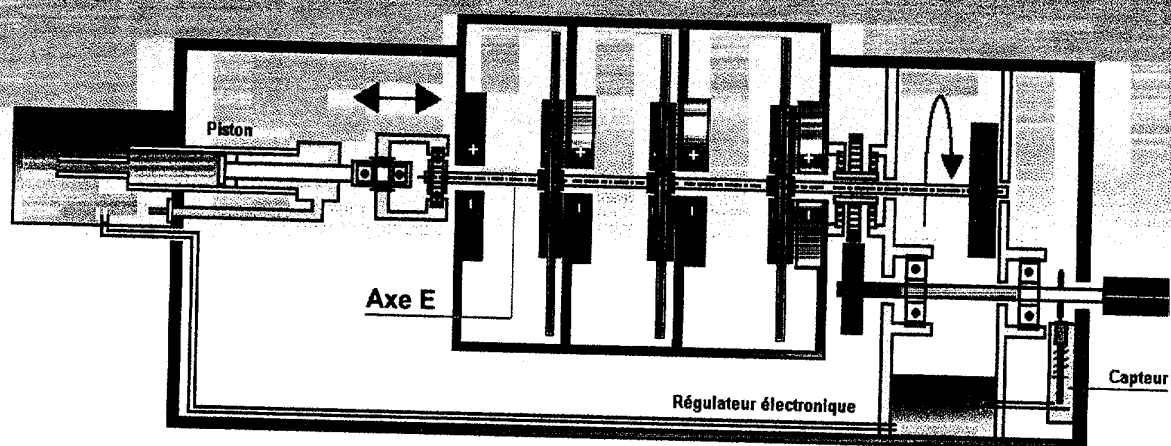
SCHEMA DE PRINCIPE

A chaque demi-tour de l'axe E, le contacteur Z envoie une information au piston R. Ce dernier pousse et ensuite se rétracte, positionnant de ce fait les aimants mobiles toujours au mêmes endroits de contacts.

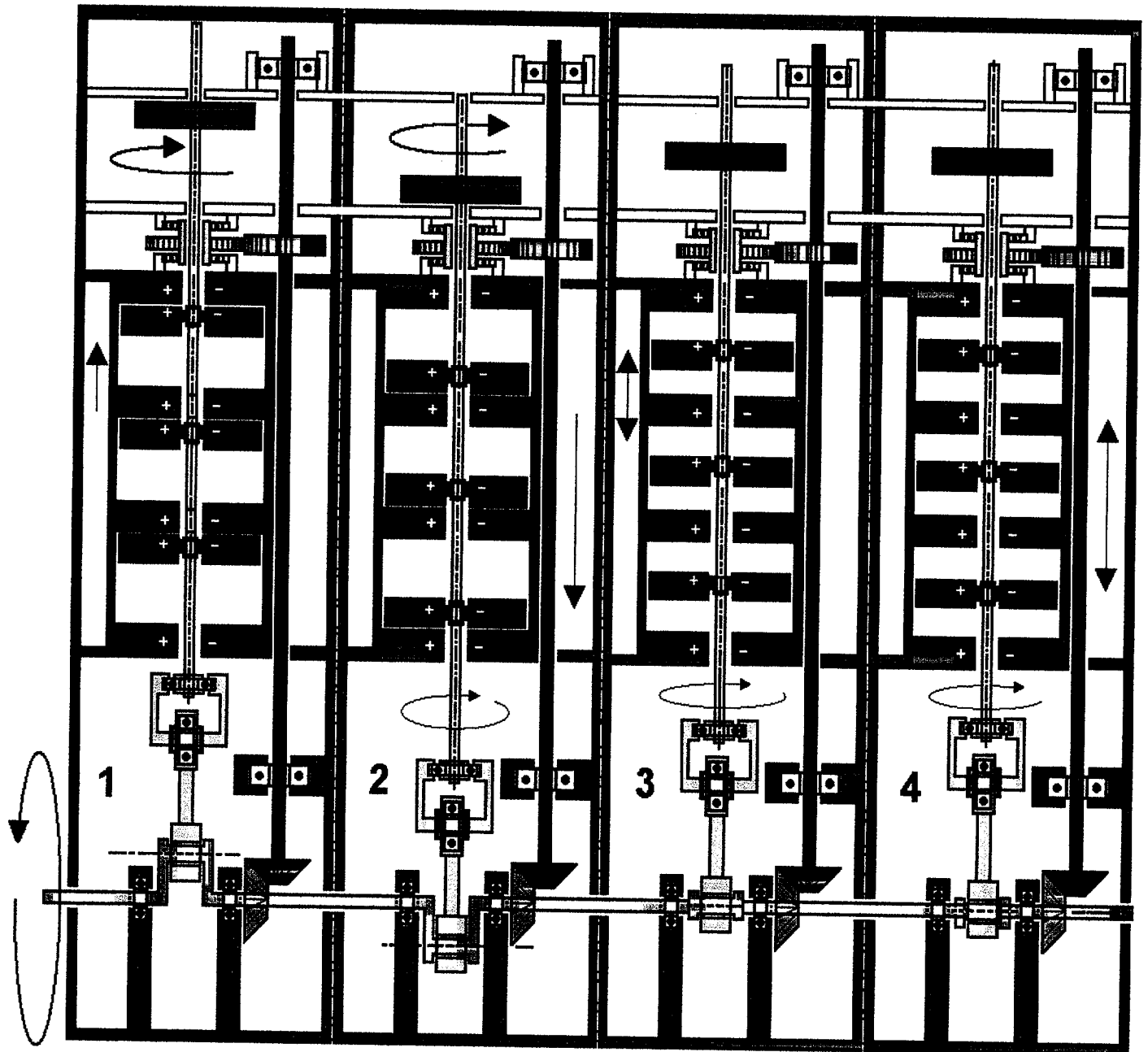




SCHEMA DE PRINCIPE



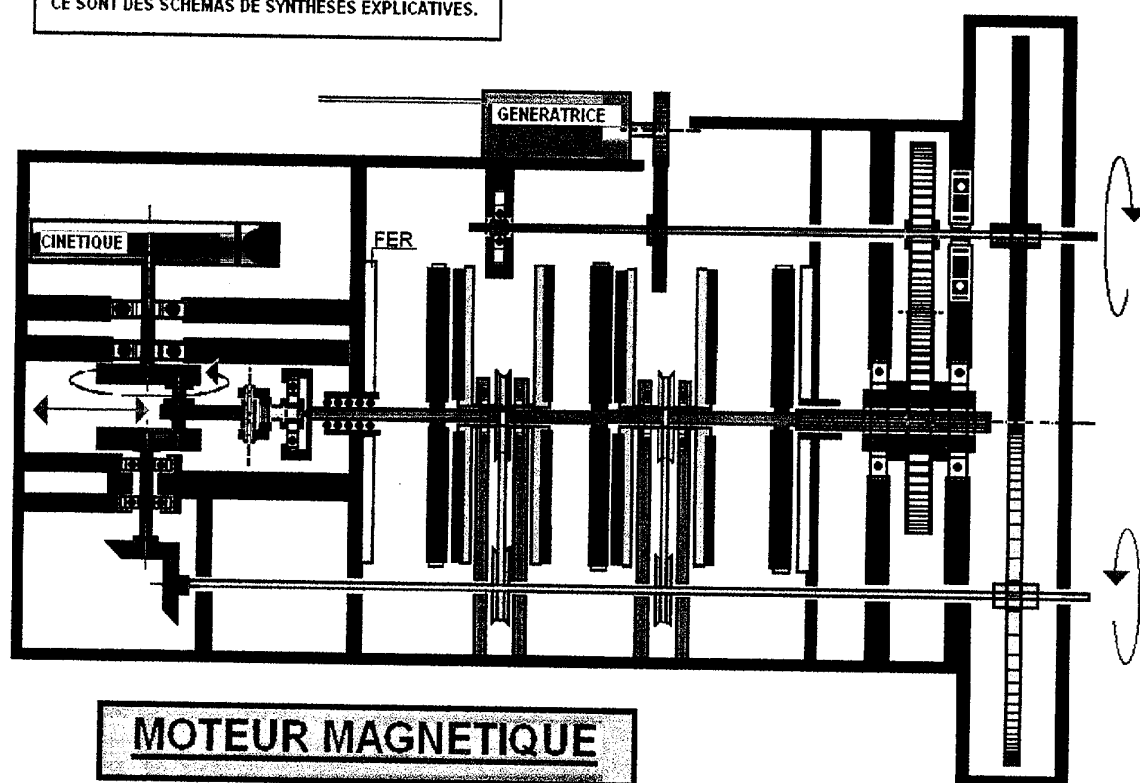
Le capteur reçoit deux impulsions par tour de l'axe.
 Le régulateur synchronise ces impulsions, et envoie l'ordre au piston de monter où de descendre en respectant la position de l'arbre qui porte les aimants.



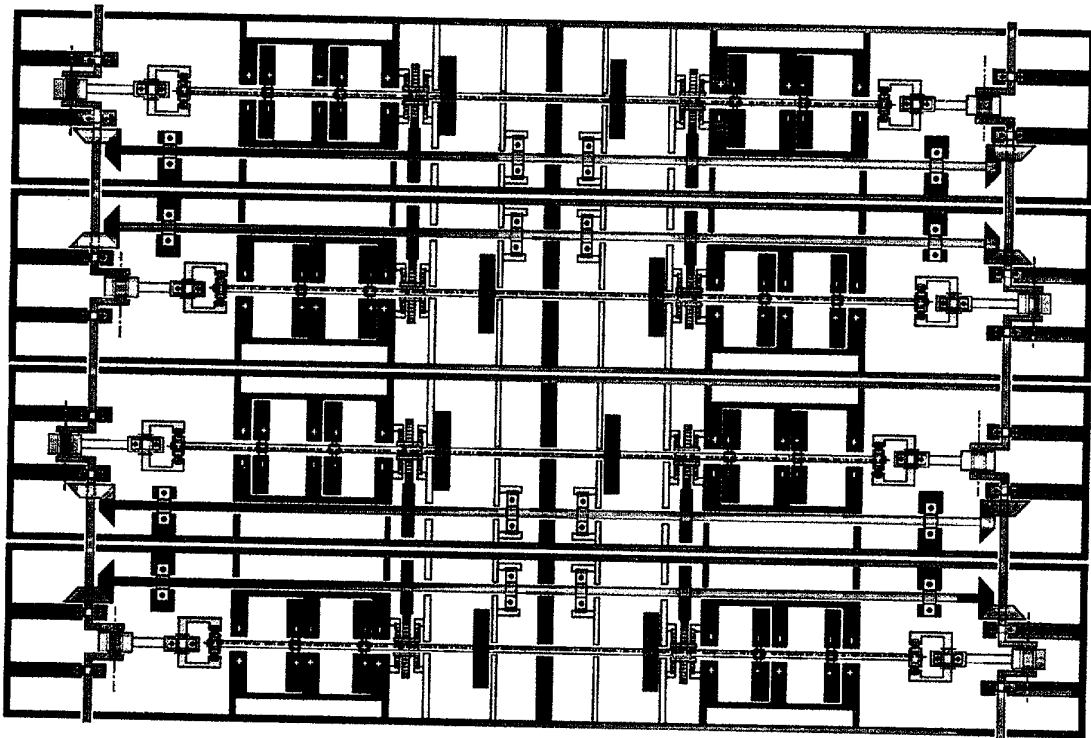
SCHEMA DE PRINCIPE

SCHEMA DE PRINCIPE

LES SCHEMAS CI-PRESENT SONT SANS ECHELLES .
CE SONT DES SCHEMAS DE SYNTHESES EXPLICATIVES.



Dans ce dispositif tous les aimants sont mobiles et tournent en sens inverse

EXEMPLE DE VERSION POSSIBLE

EXEMPLE DE VERSION POSSIBLE